

**RM0090**  
**Reference manual**

**STM32F405/415, STM32F407/417, STM32F427/437 and  
STM32F429/439 advanced Arm<sup>®</sup>-based 32-bit MCUs**

# **Руководство**

Пересказал А. Косенко  
[aikos55@gmail.com](mailto:aikos55@gmail.com)

---

<sup>1</sup> Кому не лень, поставьте ссылки оглавления сами.

<b>Введение</b>	<b>23</b>
<b>1. Типографские соглашения</b>	<b>23</b>
1.1. Сокращения для регистров	23
1.2. Словарь	23
1.3. Доступность периферии	24
<b>2. Архитектура памяти и шины</b>	<b>24</b>
2.1. Архитектура системы	24
2.1.1. Шина I-Bus	26
2.1.2. Шина D-Bus	26
2.1.3. Шина S-Bus	26
2.1.4. Шина DMA памяти	26
2.1.5. Шина DMA периферии	26
2.1.6. Шина Ethernet DMA	26
2.1.7. Шина USB OTG HS DMA	26
2.1.8. Шина контроллера LCD-TFT DMA	26
2.1.9. Шина DMA2D	26
2.1.10. Шинная Матрица	26
2.1.11. Мосты АНВ/APB (APB)	26
2.2. Организация памяти	27
2.3. Карта памяти	27
2.3.1. Встроенная SRAM	29
2.3.2. Обзор Flash памяти	29
2.3.3. Атомарный доступ	29
2.4. Конфигурация загрузки	30
<b>3. Интерфейс встроенной Flash памяти</b>	<b>32</b>
3.1. Введение	32
3.2. Основные свойства	32
3.3. Встроенная Flash память в STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx	34
3.4. Встроенная Flash память в STM32F42xxx и STM32F43xxx	34
3.5. Интерфейс чтения	37
3.5.1. Частота тактов CPU и время чтения Flash	37
3.5.2. Адаптивный ускоритель памяти (ART Accelerator™)	38
3.6. Операции стирания и записи	40
3.6.1. Разблокирование регистра управления Flash	40
3.6.2. Параллелизм записи/стирания	40
3.6.3. Стирание	40
3.6.4. Запись	41
3.6.5. Чтение при записи (RWW)	41
3.6.6. Прерывания	42
3.7. Байты Опций	42
3.7.1. Описание Байтов Опций	42
3.7.2. Запись Байтов Опций Пользователя	44
3.7.3. Защита чтения (RDP)	44
3.7.4. Защита записи	46
3.7.5. Защита от чтения собственного кода (PCROP)	47
3.8. Однократно записываемые байты (OTP)	47
3.9. Регистры интерфейса Flash	48
3.9.1. Регистр управления доступом (FLASH_ACR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx	48
3.9.2. Регистр управления доступом (FLASH_ACR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx	48
3.9.3. Регистр ключа (FLASH_KEYR)	49
3.9.4. Регистр ключа опций (FLASH_KEYR)	49
3.9.5. Регистр состояния (FLASH_SR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx	50
3.9.6. Регистр состояния (FLASH_SR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx	50
3.9.7. Регистр управления (FLASH_CR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx	51

3.9.8.	Регистр управления (FLASH_CR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx	52
3.9.9.	Регистр управления опциями (FLASH_OPTCR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx	52
3.9.10.	Регистр управления опциями (FLASH_OPTCR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx	53
3.9.11.	Регистр управления опциями (FLASH_OPTCR1) для STM32F42xxx и STM32F43xxx	54
3.9.12.	Карта регистров Flash интерфейса	55
<b>4.</b>	<b>Блок вычисления CRC</b>	<b>56</b>
4.1.	Введение в CRC	56
4.2.	Основные свойства CRC	56
4.3.	Функциональное описание CRC	56
4.4.	Регистры CRC	56
4.4.1.	Регистр данных (CRC_DR)	56
4.4.2.	Независимый регистр данных (CRC_IDR)	57
4.4.3.	Регистр управления (CRC_CR)	57
4.4.4.	Карта регистров CRC	57
<b>5.</b>	<b>Управление питанием PWR</b>	<b>58</b>
5.1.	Источники питания	58
5.1.1.	Независимое питание ADC и опорное напряжение	59
5.1.2.	Резервное батарейное питание	59
5.1.3.	Регулятор напряжения для STM32F405xx/07xx and STM32F415xx/17xx	61
5.1.4.	Регулятор напряжения для STM32F42xxx и STM32F43xxx	61
5.2.	Супервизор питания	63
5.2.1.	Сброс по включению (POR)/по выключению (PDR)	63
5.2.2.	Сброс по падению напряжения (BOR)	63
5.2.3.	Программируемый детектор напряжения (PVD)	64
5.3.	Режимы пониженного потребления	64
5.3.1.	Замедление системных тактов	66
5.3.2.	Выключение тактов периферии	66
5.3.3.	Режим Sleep	66
5.3.4.	Режим Stop для (STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx)	67
5.3.5.	Режим Stop для (STM32F42xxx и STM32F43xxx)	68
5.3.6.	Дежурный режим Standby	69
5.3.7.	Альтернативные функции RTC для выхода из Stop и Standby	70
5.4.	Регистры управления питанием для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx	71
5.4.1.	Регистр управления (PWR_CR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx	72
5.4.2.	Регистр состояния и управления (PWR_CSR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx	72
5.5.	Регистры управления питанием для STM32F42xxx и STM32F43xxx	73
5.5.1.	Регистр управления (PWR_CR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx	73
5.5.2.	Регистр состояния и управления (PWR_CSR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx	75
5.5.3.	Карта регистров PWR	76
<b>6.</b>	<b>Сброс и такты в STM32F42xxx и STM32F43xxx (RCC)</b>	<b>77</b>
6.1.	Сброс	77
6.1.1.	Системный сброс	77
6.1.2.	Сброс питания	77
6.1.3.	Сброс резервного домена	78
6.2.	Тактирование	78
6.2.1.	Такты HSE	79
6.2.2.	Такты HSI	80
6.2.3.	PLL (ФАПЧ)	80
6.2.4.	Такты LSE	81

6.2.5.	Такты LSI	81
6.2.6.	Выбор SysCik	81
6.2.7.	Система безопасности тактирования (CSS)	81
6.2.8.	Такты RTC/AWU	81
6.2.9.	Такты сторожевого таймера	82
6.2.10.	Вывод тактового сигнала	82
6.2.11.	Измерение частоты тактов с помощью TIM5/TIM11	82
<b>6.3.</b>	<b>Регистры RCC</b>	<b>83</b>
6.3.1.	Регистр управления (RCC_CR)	83
6.3.2.	Регистр конфигурации PLL (RCC_PLLCFR)	85
6.3.3.	Регистр конфигурации (RCC_CFR)	86
6.3.4.	Регистр прерываний (RCC_CIR)	88
6.3.5.	Регистр сброса периферии AHB1 (RCC_AHB1RSTR)	89
6.3.6.	Регистр сброса периферии AHB2 (RCC_AHB2RSTR)	90
6.3.7.	Регистр сброса периферии AHB3 (RCC_AHB3RSTR)	90
6.3.8.	Регистр сброса периферии APB1 (RCC_APB1RSTR)	90
6.3.9.	Регистр сброса периферии APB2 (RCC_APB2RSTR)	91
6.3.10.	Регистр разрешения тактов периферии AHB1 (RCC_AHB1ENR)	92
6.3.11.	Регистр разрешения тактов периферии AHB2 (RCC_AHB2ENR)	93
6.3.12.	Регистр разрешения тактов периферии AHB3 (RCC_AHB3ENR)	93
6.3.13.	Регистр разрешения тактов периферии APB1 (RCC_APB1ENR)	93
6.3.14.	Регистр разрешения тактов периферии APB2 (RCC_APB2ENR)	94
6.3.15.	Регистр разрешения тактов периферии AHB1 в экономном режиме (RCC_AHB1LPENR)	95
6.3.16.	Регистр разрешения тактов периферии AHB2 в экономном режиме (RCC_AHB2LPENR)	96
6.3.17.	Регистр разрешения тактов периферии AHB3 в экономном режиме (RCC_AHB3LPENR)	96
6.3.18.	Регистр разрешения тактов периферии APB1 в экономном режиме (RCC_APB1LPENR)	96
6.3.19.	Регистр разрешения тактов периферии APB2 в экономном режиме (RCC_APB2LPENR)	97
6.3.20.	Регистр управления резервным доменом (RCC_BDCR)	98
6.3.21.	Регистр состояния/управления (RCC_CSR)	99
6.3.22.	Регистр генератора тактов широкого спектра (RCC_SSCGR)	100
6.3.23.	Регистр конфигурации PLLI2S (RCC_PLLI2SCFGR)	101
6.3.24.	Регистр конфигурации PLL (RCC_PLLCFGR)	102
6.3.25.	Отдельный регистр конфигурации RCC (RCC_DCKCFGR)	103
6.3.26.	Карта регистров RCC	105
<b>7.</b>	<b>Сброс и тактирование STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx(RCC)</b>	<b>106</b>
7.1.	Сброс	106
7.1.1.	Системный сброс	107
7.1.2.	Сброс питания	107
7.1.3.	Сброс резервного домена	107
7.2.	Тактирование	108
7.2.1.	Такты HSE	109
7.2.2.	Такты HSI	110
7.2.3.	Конфигурация PLL (ФАПЧ)	110
7.2.4.	Такты LSE	111
7.2.5.	Такты LSI	111
7.2.6.	Выбор SysCik	111
7.2.7.	Система безопасности тактирования (CSS)	111
7.2.8.	Такты RTC/AWU	111
7.2.9.	Такты сторожевого таймера	112
7.2.10.	Вывод тактового сигнала	112
7.2.11.	Измерение частоты тактов с помощью TIM5/TIM11	112
7.3.	Регистры RCC	113
7.3.1.	Регистр управления (RCC_CR)	113
7.3.2.	Регистр конфигурации PLL (RCC_PLLCFR)	115
7.3.3.	Регистр конфигурации (RCC_CFR)	116
7.3.4.	Регистр прерываний (RCC_CIR)	118
7.3.5.	Регистр сброса периферии AHB1 (RCC_AHB1RSTR)	119
7.3.6.	Регистр сброса периферии AHB2 (RCC_AHB2RSTR)	119

7.3.7.	Регистр сброса периферии AHB3 (RCC_AHB3RSTR)	120
7.3.8.	Регистр сброса периферии APB1 (RCC_APB1RSTR)	120
7.3.9.	Регистр сброса периферии APB2 (RCC_APB2RSTR)	121
7.3.10.	Регистр разрешения тактов периферии AHB1 (RCC_AHB1ENR)	121
7.3.11.	Регистр разрешения тактов периферии AHB2 (RCC_AHB2ENR)	122
7.3.12.	Регистр разрешения тактов периферии AHB3 (RCC_AHB3ENR)	122
7.3.13.	Регистр разрешения тактов периферии APB1 (RCC_APB1ENR)	123
7.3.14.	Регистр разрешения тактов периферии APB2 (RCC_APB2ENR)	124
7.3.15.	Регистр разрешения тактов периферии AHB1 в экономном режиме (RCC_AHB1LPENR)	124
7.3.16.	Регистр разрешения тактов периферии AHB2 в экономном режиме (RCC_AHB2LPENR)	125
7.3.17.	Регистр разрешения тактов периферии AHB3 в экономном режиме (RCC_AHB3LPENR)	125
7.3.18.	Регистр разрешения тактов периферии APB1 в экономном режиме (RCC_APB1LPENR)	126
7.3.19.	Регистр разрешения тактов периферии APB2 в экономном режиме (RCC_APB2LPENR)	127
7.3.20.	Регистр управления резервным доменом (RCC_BDCR)	127
7.3.21.	Регистр состояния/управления (RCC_CSR)	128
7.3.22.	Регистр генератора тактов широкого спектра (RCC_SSCGR)	129
7.3.23.	Регистр конфигурации PLLI2S (RCC_PLLI2SCFGR)	129
7.3.24.	Карта регистров RCC	130
<b>8.</b>	<b>Ввод и вывод общего назначения (GPIO)</b>	<b>132</b>
8.1.	Введение в GPIO	132
8.2.	Основные характеристики GPIO	133
8.3.	Функциональное описание GPIO	133
8.3.1.	Ввод/Вывод общего назначения (GPIO)	134
8.3.2.	Мультиплексор ножек I/O и картирование	135
8.3.3.	Регистры управления портом I/O	137
8.3.4.	Регистры данных порта I/O	137
8.3.5.	Обработка битовых данных I/O	138
8.3.6.	Механизм блокировки GPIO	138
8.3.7.	Альтернативные функции (AF)	138
8.3.8.	Внешние линии прерывания/побудки	138
8.3.9.	Конфигурация ввода	138
8.3.10.	Конфигурация вывода	139
8.3.11.	Конфигурация альтернативных функций	139
8.3.12.	Аналоговая конфигурация	140
8.3.13.	Использование ног OSC32_IN/OSC32_OUT как GPIO PC14/PC15	140
8.3.14.	Использование ног OSC_IN/OSC_OUT как GPIO PH0/PH1	140
8.3.15.	Выбор альтернативной функции RTC_AF1 и RTC_AF2	140
8.4.	Регистры GPIO	141
8.4.1.	Регистр режима порта (GPIOx_MODER) (x=A..K)	141
8.4.2.	Регистр типа выхода порта (GPIOx_CRH) (x=A..K)	142
8.4.3.	Регистр скорости выхода порта (GPIOx_SPEEDR) (x=A..K)	142
8.4.4.	Регистр подтяжки/подпорки порта (GPIOx_PUPDR) (x=A..K)	142
8.4.5.	Регистр данных ввода порта (GPIOx_IDR) (x=A..K)	143
8.4.6.	Регистр данных вывода порта (GPIOx_ODR) (x=A..K)	143
8.4.7.	Регистр установки/сброса битов порта (GPIOx_BSRR) (x=A..K)	143
8.4.8.	Регистр блокировки конфигурации порта (GPIOx_LCKR) (x=A..K)	143
8.4.9.	Младший регистр альтернативных функций (GPIOx_AFR1) (x=A..K)	144
8.4.10.	Старший регистр альтернативных функций (GPIOx_AFR2) (x=A..J)	144
8.4.11.	Карта регистров GPIO	145
<b>9.</b>	<b>Контроллер конфигурации системы (SYSCFG)</b>	<b>146</b>
9.1.	Ячейка компенсации I/O	146
9.2.	Регистры SYSCFG для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx	146
9.2.1.	Регистр картирования памяти (SYSCFG_MEMRMP)	146
9.2.2.	Регистр конфигурации периферии (SYSCFG_PMC)	147
9.2.3.	Регистр конфигурации внешних прерываний 1 (SYSCFG_EXTICR1)	147
9.2.4.	Регистр конфигурации внешних прерываний 2 (SYSCFG_EXTICR2)	147

9.2.5. Регистр конфигурации внешних прерываний 3 (SYSCFG_EXTICR3)	148
9.2.6. Регистр конфигурации внешних прерываний 4 (SYSCFG_EXTICR4)	148
9.2.7. Карта регистров STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx	149
<b>9.3. Регистры SYSCFG для STM32F2xxx и STM32F43xxx</b>	<b>149</b>
9.3.1. Регистр картирования памяти (SYSCFG_MEMRMP)	149
9.3.2. Регистр конфигурации периферии (SYSCFG_PMC)	150
9.3.3. Регистр конфигурации внешних прерываний 1 (SYSCFG_EXTICR1)	151
9.3.4. Регистр конфигурации внешних прерываний 2 (SYSCFG_EXTICR2)	151
9.3.5. Регистр конфигурации внешних прерываний 3 (SYSCFG_EXTICR3)	152
9.3.6. Регистр конфигурации внешних прерываний 4 (SYSCFG_EXTICR4)	152
9.3.7. Регистр ячейки компенсации (SYSCFG_CMPCR)	152
9.3.8. Карта регистров STM32F42xxx и STM32F43xxx	153
<b>10. Контроллер ПДП (DMA)</b>	<b>153</b>
10.1. Введение в DMA	153
10.2. Основные свойства DMA	153
10.3. Функциональное описание DMA	154
10.3.1. Общее описание	154
10.3.2. Передачи DMA	156
10.3.3. Выбор канала	156
10.3.4. Арбитр	157
10.3.5. Поток DMA	157
10.3.6. Источник, получатель и режимы передачи	157
10.3.7. Инкремент указателей	160
10.3.8. Кольцевой режим	160
10.3.9. Двухбуферный режим	160
10.3.10. Программируемая ширина данных, упаковка/распаковка и порядок битов (endian)	161
10.3.11. Одинарные и групповые передачи	162
10.3.12. FIFO	162
10.3.13. Завершение передач DMA	164
10.3.14. Приостановка передач DMA	164
10.3.15. Контроллер хода передачи	165
10.3.16. Возможные конфигурации DMA	165
10.3.17. Процедура конфигурации потока	166
10.3.18. Обработка ошибок	166
10.4. Прерывания DMA	167
10.5. Регистры DMA	167
10.5.1. Младший регистр состояния (DMA_LISR)	167
10.5.2. Старший регистр состояния (DMA_HISR)	167
10.5.3. Младший регистр очистки флагов прерываний (DMA_LIFCR)	168
10.5.4. Старший регистр очистки флагов прерываний (DMA_HIFCR)	168
10.5.5. Регистр конфигурации потока x (DMA_SxCR) (x = 0..7)	169
10.5.6. Регистр числа данных потока x (DMA_SxNDTR) (x = 0..7)	171
10.5.7. Регистр адреса периферии потока x (DMA_SxPAR) (x = 0..7)	171
10.5.8. Регистр адреса памяти 0 потока x (DMA_SxM0AR) (x = 0..7)	171
10.5.9. Регистр адреса памяти 1 потока x (DMA_SxM1AR) (x = 0..7)	172
10.5.10. Регистр управления FIFO потока x (DMA_SxFCR) (x = 0..7)	172
10.5.11. Карта регистров DMA	173
<b>11. Контроллер Chrom-Art Accelerator™ (DMA2D)</b>	<b>176</b>
11.1. Введение в DMA2D	176
11.2. Основные свойства DMA2D	176
11.3. Функциональное описание DMA2D	177
11.3.1. Общее описание	177
11.3.2. Управление DMA2D	178
11.3.3. FIFO переднего и заднего плана DMA2D	178
11.3.4. Конвертор формата пикселей переднего и заднего плана (PFC)	178
11.3.5. Интерфейс CLUT переднего и заднего плана	179

11.3.6.	Смеситель CLUT	180
11.3.7.	Выходной PFC	180
11.3.8.	Выходной FIFO	180
11.3.9.	Таймер ведущего шины АНВ	181
11.3.10.	Передачи DMA2D	181
11.3.11.	Конфигурация DMA2D	181
11.3.12.	Управление передачей (старт, останов, аборт и конец)	183
11.3.13.	Водной знак	183
11.3.14.	Обработка ошибок	183
11.3.15.	Паузы АНВ	183
11.4.	Прерывания DMA2D	183
11.5.	Регистры DMA2D	184
11.5.1.	Регистр управления (DMA2D_CR)	184
11.5.2.	Регистр статуса прерываний (DMA2D_ISR)	185
11.5.3.	Регистр очистки флагов прерываний (DMA2D_IFCR)	185
11.5.4.	Регистр адреса памяти переднего плана (DMA2D_FGMAR)	185
11.5.5.	Регистр смещения переднего плана (DMA2D_FGOR)	186
11.5.6.	Регистр адреса памяти заднего плана (DMA2D_BGMAR)	186
11.5.7.	Регистр смещения заднего плана (DMA2D_BGOR)	186
11.5.8.	Регистр управления PFC переднего плана (DMA2D_FGPFCCR)	187
11.5.9.	Регистр цвета переднего плана (DMA2D_FGCOLR)	187
11.5.10.	Регистр управления PFC заднего плана (DMA2D_BGPFCCR)	188
11.5.11.	Регистр цвета заднего плана (DMA2D_BGCOLR)	189
11.5.12.	Регистр адреса памяти CLUT переднего плана (DMA2D_FGCMAR)	189
11.5.13.	Регистр адреса памяти заднего плана (DMA2D_BGCMAR)	189
11.5.14.	Регистр управления выходного PFC (DMA2D_OPFCCR)	190
11.5.15.	Регистр выходного цвета (DMA2D_OCOLR)	190
11.5.16.	Регистр адреса памяти выхода (DMA2D_OMAR)	190
11.5.17.	Регистр смещения выхода (DMA2D_OOR)	191
11.5.18.	Регистр числа строк (DMA2D_NLR)	191
11.5.19.	Регистр строки водяного знака (DMA2D_LWR)	191
11.5.20.	Регистр таймера ведущего АНВ (DMA2D_AMTCR)	191
11.5.21.	Карта регистров DMA2D	192
<b>12.</b>	<b>Прерывания и события</b>	<b>193</b>
12.1.	Контроллер вложенных прерываний (NVIC)	193
12.1.1.	Характеристики NVIC	193
12.1.2.	Регистр калибровки SysTick	193
12.1.3.	Векторы прерываний и исключений	193
12.2.	Контроллер внешних прерываний/событий (EXTI)	199
12.2.1.	Основные свойства	199
12.2.2.	Блок-схема	199
12.2.3.	Событие побудки	200
12.2.4.	Функциональное описание	200
12.2.5.	Подключение линий внешних событий/прерываний	200
12.3.	Регистры EXTI	202
12.3.1.	Регистр маски прерывания (EXTI_IMR)	202
12.3.2.	Регистр маски события (EXTI_EMR)	202
12.3.3.	Регистр выбора переднего фронта запуска (EXTI_RTSCR)	202
12.3.4.	Регистр выбора заднего фронта запуска (EXTI_RTSCR)	203
12.3.5.	Регистр программного события/прерывания (EXTI_SWIER)	203
12.3.6.	Регистр удержания (EXTI_PR)	203
12.3.7.	Карта регистров EXTI	204
<b>13.</b>	<b>Аналого-цифровой преобразователь (ADC)</b>	<b>204</b>
13.1.	Введение в АЦП	204
13.2.	Основные свойства АЦП	204
13.3.	Функциональное описание АЦП	205
13.3.1.	Вкл./Выкл. АЦП	206
13.3.2.	Такты АЦП	206
13.3.3.	Выбор канала	206
13.3.4.	Одинарное преобразование	206
13.3.5.	Непрерывное преобразование	207
13.3.6.	Временная диаграмма	207
13.3.7.	Аналоговый сторож	207

13.3.8. Режим сканирования	208
13.3.9. Управление вставными каналами	208
13.3.10.Прерывной режим	209
13.4. Выравнивание данных	210
13.5. Время выборки каналов	210
13.6. Внешний запуск преобразования и его полярность	211
13.7. Режим быстрого преобразования	212
13.8. Управление данными	212
13.8.1. Использование DMA	212
13.8.2. Работа без DMA	212
13.8.3. Работа без DMA и переполнения	212
13.9. Режим нескольких АЦП	212
13.9.1. Вставной одновременный режим	214
13.9.2. Регулярный одновременный режим	215
13.9.3. Чередующийся режим	216
13.9.4. Режим попеременного запуска	217
13.9.5. Комбинированный регулярно/вставной одновременный режим	219
13.9.6. Регулярный одновременный + Попеременный режим	219
13.10. Датчик температуры	219
13.11. Контроль заряда батареи	220
13.12. Прерывания АЦП	221
13.13. Регистры АЦП	221
13.13.1. Регистр состояния АЦП (ADC_SR)	221
13.13.2. Регистр 1 управления АЦП (ADC_CR1)	222
13.13.3. Регистр 2 управления АЦП (ADC_CR2)	223
13.13.4. Регистр 1 времени выборки АЦП (ADC_SMPR1)	225
13.13.5. Регистр 2 времени выборки АЦП (ADC_SMPR2)	225
13.13.6. Смещение данных вставных каналов АЦП (ADC_JOFRx) (x=1..4)	226
13.13.7. Верхний порог аналогового сторожа (ADC_HTR)	226
13.13.8. Нижний порог аналогового сторожа (ADC_LTR)	226
13.13.9. Регистр 1 регулярной последовательности (ADC_SQR1)	226
13.13.10. Регистр 2 регулярной последовательности (ADC_SQR2)	227
13.13.11. Регистр 3 регулярной последовательности (ADC_SQR3)	227
13.13.12. Регистр вставной последовательности (ADC_JSQR)	227
13.13.13. Регистры x данных вставных каналов (ADC_JDRx) (x=1..4)	228
13.13.14. Регистр данных регулярных каналов (ADC_DR)	228
13.13.15. Общий регистр состояния (ADC_CSR)	228
13.13.16. Общий регистр управления (ADC_CCR)	229
13.13.17. Общий регистр регулярных данных (ADC_CDR)	230
13.13.18. Карта регистров АЦП	230
<b>14. Цифро-аналоговый преобразователь (DAC)</b>	<b>232</b>
14.1. Введение в ЦАП	232
14.2. Основные свойства ЦАП	232
14.3. Основные свойства ЦАП	233
14.3.1. Включение канала ЦАП	233
14.3.2. Включение выходных каскадов ЦАП	233
14.3.3. Формат данных ЦАП	233
14.3.4. Преобразование ЦАП	234
14.3.5. Выходное напряжение ЦАП	234
14.3.6. Выбор запуска ЦАП	234
14.3.7. Запрос DMA	234
14.3.8. Генерация шума	235
14.3.9. Генерация треугольного сигнала	235
14.4. Парный режим ЦАП	236
14.4.1. Независимый запуск ЦАП без генераторов	236
14.4.2. Независимый запуск ЦАП с одинаковым LFSR	236
14.4.3. Независимый запуск ЦАП с разными LFSR	237
14.4.4. Независимый запуск ЦАП с одинаковым треугольным сигналом	237
14.4.5. Независимый запуск ЦАП с разным треугольным сигналом	237
14.4.6. Одновременный программный запуск ЦАП	237
14.4.7. Одновременный запуск ЦАП без генераторов	237
14.4.8. Одновременный запуск ЦАП с одинаковым LFSR	238
14.4.9. Одновременный запуск ЦАП с разными LFSR	238

14.4.10.Одновременный запуск ЦАП с одинаковым треугольным сигналом	238
14.4.11.Одновременный запуск ЦАП с разным треугольным сигналом	238
<b>14.5. Регистры ЦАП</b>	<b>239</b>
14.5.1. Регистр управления АЦП (ADC_CR)	239
14.5.2. Регистр программного запуска АЦП (ADC_SWTRIGR)	241
14.5.3. Регистр хранения правых 12-бит данных канала 1 (DAC_DHR12R1)	241
14.5.4. Регистр хранения левых 12-бит данных канала 1 (DAC_DHR12L1)	241
14.5.5. Регистр хранения правых 8-бит данных канала 1 (DAC_DHR8R1)	242
14.5.6. Регистр хранения правых 12-бит данных канала 2 (DAC_DHR12R2)	242
14.5.7. Регистр хранения левых 12-бит данных канала 2 (DAC_DHR12L2)	242
14.5.8. Регистр хранения правых 8-бит данных канала 2 (DAC_DHR8R2)	242
14.5.9. Парный регистр правых 12-бит данных (DAC_DHR12RD)	242
14.5.10.Парный регистр левых 12-бит данных (DAC_DHL12RD)	243
14.5.11.Парный регистр правых 8-бит данных (DAC_DHR8RD)	243
14.5.12.Выходной регистр данных канала 1 (DAC_DOR1)	243
14.5.13.Выходной регистр данных канала 2 (DAC_DOR2)	243
14.5.14.Регистр статуса (DAC_SR)	244
14.5.15.Карта регистров ЦАП	244
<b>15. Интерфейс цифровой камеры (DCMI)</b>	<b>245</b>
15.1. Введение в DCMI	245
15.2. Основные свойства DCMI	245
15.3. Ножки DCMI	245
15.4. Такты DCMI	245
15.5. Функциональное описание DCMI	245
15.5.1. Интерфейс DMA	246
15.5.2. Физический интерфейс DCMI	246
15.5.3. Синхронизация	247
15.5.4. Режимы чтения	248
15.5.5. Обрезание	249
15.5.6. Формат JPEG	250
15.5.7. FIFO	250
15.6. Описание формата данных	250
15.6.1. Форматы данных	250
15.6.2. Монохромный формат	251
15.6.3. Формат RGB	251
15.6.4. Формат YCbCr	251
15.7. Прерывания DCMI	251
15.8. Регистры DCMI	252
15.8.1. Регистр управления 1 (DCMI_CR)	252
15.8.2. Регистр состояния (DCMI_SR)	253
15.8.3. Регистр состояния запросов прерываний (DCMI_RIS)	253
15.8.4. Регистр разрешения прерываний (DCMI_IER)	254
15.8.5. Регистр состояния маскированных прерываний (DCMI_MIS)	254
15.8.6. Регистр очистки прерываний (DCMI_ICR)	254
15.8.7. Регистр кодов встроенной синхронизации (DCMI_ESCR)	255
15.8.8. Регистр демаскирования встроенной синхронизации (DCMI_ESUR)	255
15.8.9. Регистр начала окна обрезки (DCMI_CWSTRT)	255
15.8.10.Регистр начала окна обрезки (DCMI_CWSIZE)	255
15.8.11.Регистр данных (DCMI_DR)	256
15.8.12.Карта регистров DCMI	256
<b>16. Контроллер LCD-TFT (LTDC)</b>	<b>257</b>
16.1. Введение в LTDC	257
16.2. Основные свойства LTDC	257
16.3. Функциональное описание LTDC	257
16.3.1. Блок-схема LTDC	257
16.3.2. Сброс и такты LTDC	258
16.3.3. Ножки и сигналы интерфейса LCD-TFT	259
16.4. Программируемые параметры LTDC	259
16.4.1. Глобальные параметры конфигурации LTDC	259
16.4.2. Программируемые параметры слоя	261
16.5. Прерывания LTDC	263
16.6. Процедура программирования LTDC	263

<b>16.7. Регистры LTDC</b>	<b>264</b>
16.7.1. Регистр размера синхронизации (LTDC_SSCR)	264
16.7.2. Регистр размера заднего и переднего крыльца (LTDC_BPCR)	264
16.7.3. Регистр размера активной области (LTDC_BPCR)	265
16.7.4. Регистр общей ширины (LTDC_TWCR)	265
16.7.5. Глобальный регистр управления (LTDC_GCR)	265
16.7.6. Регистр режима перезаписи теневых регистров (LTDC_SRCR)	266
16.7.7. Регистр фоновой цвета (LTDC_BCCR)	266
16.7.8. Регистр разрешения прерываний (LTDC_IER)	267
16.7.9. Регистр флагов прерываний (LTDC_ISR)	267
16.7.10.Регистр очистки флагов прерываний (LTDC_ICR)	267
16.7.11.Регистр номера строки прерывания (LTDC_LIPCR)	268
16.7.12.Регистр текущей позиции (LTDC_CPSR)	268
16.7.13.Регистр текущего состояния отображения (LTDC_CDSR)	268
16.7.14.Регистр управления слоя x (LTDC_LxCR) (x=1..2)	268
16.7.15.Регистр горизонтальной позиции окна слоя x (LTDC_LxWHPCR) (x=1..2)	269
16.7.16.Регистр вертикальной позиции окна слоя x (LTDC_LxWVPCR) (x=1..2)	269
16.7.17.Регистр ключа цвета слоя x (LTDC_LxCKCR) (x=1..2)	270
16.7.18.Регистр формата пикселя слоя x (LTDC_LxPFCR) (x=1..2)	270
16.7.19.Регистр постоянного альфа слоя x (LTDC_LxCACR) (x=1..2)	270
16.7.20.Регистр цвета по умолчанию слоя x (LTDC_LxDCCR) (x=1..2)	271
16.7.21.Регистр множителей смешивания слоя x (LTDC_LxBFCR) (x=1..2)	271
16.7.22.Регистр адреса буфера цвета кадра слоя x (LTDC_LxBFCR) (x=1..2)	272
16.7.23.Регистр длины буфера цвета кадра слоя x (LTDC_LxCFBLR) (x=1..2)	272
16.7.24.Регистр числа срок буфера цвета кадра слоя x (LTDC_LxCFBLNR) (x=1..2)	272
16.7.25.Регистр записи CLUT слоя x (LTDC_LxCLUTWR) (x=1..2)	272
16.7.26.Карта регистров LTDC	273
<b>17. Улучшенные таймеры (TIM1 и TIM8)</b>	<b>275</b>
17.1. Введение в TIM1 и TIM8	275
17.2. Основные свойства TIM1 и TIM8	275
17.3. Функциональное описание таймеров	276
17.3.1. Узел счёта	276
17.3.2. Режимы счёта	278
17.3.3. Счётчик повторения	286
17.3.4. Выбор тактов	287
17.3.5. Каналы захвата/сравнения	289
17.3.6. Режим захвата входа	291
17.3.7. Режим ввода ШИМ	292
17.3.8. Принудительный вывод	293
17.3.9. Режим сравнения выхода	293
17.3.10.Режим ШИМ	294
17.3.11.Инверсные выходы и задержка	296
17.3.12.Функция останова	298
17.3.13.Очистка OSxREF по внешнему событию	300
17.3.14.Шести-шаговая ШИМ	300
17.3.15.Режим одного импульса	301
17.3.16.Режим интерфейса кодера	302
17.3.17.Функция XOR входов таймера	304
17.3.18.Работа с датчиками Холла	304
17.3.19.TIMx и синхронизация внешнего запуска	305
17.3.20.Синхронизация таймера	308
17.3.21.Режим отладки	308
17.4. Регистры TIM1 и TIM8	308
17.4.1. Регистр управления 1 (TIMx_CR1)	308
17.4.2. Регистр управления 2 (TIMx_CR2)	309
17.4.3. Регистр управления режима ведомого (TIMx_SMCR)	310
17.4.4. Регистр разрешения прерываний/DMA (TIMx_DIER)	311
17.4.5. Регистр состояния (TIMx_SR)	312
17.4.6. Регистр генерации событий (TIMx_EGR)	313
17.4.7. Регистр режима захвата/сравнения 1 (TIMx_CCMR1 )	313
17.4.8. Регистр режима захвата/сравнения 2 (TIMx_CCMR2 )	315
17.4.9. Регистр разрешения захвата/сравнения (TIMx_CCER )	317
17.4.10.Счётчик TIM1 и TIM8 (TIMx_CNT)	318

17.4.11.Предделитель TIM1 и TIM8 (TIMx_PSC)	318
17.4.12.Регистр предзагрузки TIM1 и TIM8 (TIMx_ARR)	319
17.4.13.Счётчик повторения TIM1 и TIM8 (TIMx_RCR)	319
17.4.14.Регистр 1 захвата/сравнения TIM1 и TIM8 (TIMx_CCR1)	319
17.4.15.Регистр 2 захвата/сравнения TIM1 и TIM8 (TIMx_CCR2)	319
17.4.16.Регистр 3 захвата/сравнения TIM1 и TIM8 (TIMx_CCR3)	320
17.4.17.Регистр 4 захвата/сравнения TIM1 и TIM8 (TIMx_CCR4)	320
17.4.18.Регистр останова и задержки (TIMx_BDTR )	320
17.4.19.Регистр управления DMA TIM1 и TIM8 (TIMx_DCR)	321
17.4.20.Регистр адреса полного доступа DMA (TIMx_DMAR)	322
17.4.21.Карта регистров TIM1 и TIM8	323
<b>18. Таймеры общего назначения (TIM2 - TIM5)</b>	<b>324</b>
18.1. Введение в TIM2 - TIM5	324
18.2. Основные свойства TIM2 - TIM5	324
18.3. Функциональное описание таймеров TIM2 - TIM5	325
18.3.1. Узел счёта	325
18.3.2. Режимы счёта	327
18.3.3. Выбор тактов	334
18.3.4. Каналы захвата/сравнения	336
18.3.5. Режим захвата входа	337
18.3.6. Режим ввода ШИМ	338
18.3.7. Принудительный вывод	339
18.3.8. Режим сравнения выхода	339
18.3.9. Режим ШИМ	340
18.3.10.Режим одного импульса (OPM)	341
18.3.11.Очистка OScxREF по внешнему событию	343
18.3.12.Режим интерфейса кодера	343
18.3.13.Функция XOR входов таймера	345
18.3.14.Синхронизация внешнего запуска TIMx	345
18.3.15.Синхронизация таймера	347
18.3.16.Режим отладки	350
18.4. Регистры TIM1 и TIM5	350
18.4.1. Регистр управления 1 (TIMx_CR1)	350
18.4.2. Регистр управления 2 (TIMx_CR2)	351
18.4.3. Регистр управления режима ведомого (TIMx_SMCR)	352
18.4.4. Регистр разрешения прерываний/DMA (TIMx_DIER)	353
18.4.5. Регистр состояния (TIMx_SR)	354
18.4.6. Регистр генерации событий (TIMx_EGR)	354
18.4.7. Регистр режима захвата/сравнения 1 (TIMx_CCMR1 )	355
18.4.8. Регистр режима захвата/сравнения 2 (TIMx_CCMR2 )	357
18.4.9. Регистр разрешения захвата/сравнения (TIMx_CCER )	358
18.4.10.Счётчик TIM2 - TIM5 (TIMx_CNT)	359
18.4.11.Предделитель TIM2 - TIM5 (TIMx_PSC)	359
18.4.12.Регистр предзагрузки TIM2 - TIM5 (TIMx_ARR)	359
18.4.13.Регистр 1 захвата/сравнения TIM2 - TIM5 (TIMx_CCR1)	360
18.4.14.Регистр 2 захвата/сравнения TIM2 - TIM5 (TIMx_CCR2)	360
18.4.15.Регистр 3 захвата/сравнения TIM2 - TIM5 (TIMx_CCR3)	360
18.4.16.Регистр 4 захвата/сравнения TIM2 - TIM5 (TIMx_CCR4)	360
18.4.17.Регистр управления DMA (TIMx_DCR)	361
18.4.18.Регистр адреса полного доступа DMA (TIMx_DMAR)	361
18.4.19.Карта регистров TIM2 - TIM5	362
<b>19. Таймеры общего назначения (TIM9 - TIM14)</b>	<b>363</b>
19.1. Введение в TIM9 - TIM14	363
19.2. Основные свойства TIM9 - TIM14	363
19.2.1. Основные свойства TIM9/TIM12	363
19.2.2. Основные свойства TIM10/TIM11 и TIM13/TIM14	364
19.3. Функциональное описание таймеров TIM9 - TIM14	365
19.3.1. Узел счёта	365
19.3.2. Режимы счёта	366
19.3.3. Выбор тактов	368
19.3.4. Каналы захвата/сравнения	369
19.3.5. Режим захвата входа	370
19.3.6. Режим ввода ШИМ (только TIM9/TIM12)	371

19.3.7. Принудительный вывод	372
19.3.8. Режим сравнения выхода	372
19.3.9. Режим ШИМ	373
19.3.10.Режим одного импульса (OPM)	374
19.3.11.Синхронизация внешнего запуска TIM9/12	375
19.3.12.Синхронизация таймера TIM9/TIM12	376
19.3.13.Режим отладки	376
<b>19.4. Регистры TIM9/12</b>	<b>377</b>
19.4.1. Регистр управления 1 TIM9/12 (TIMx_CR1)	377
19.4.2. Регистр управления режима ведомого TIM9/12 (TIMx_SMCR)	377
19.4.3. Регистр разрешения прерываний TIM9/TIM12 (TIMx_DIER)	378
19.4.4. Регистр состояния TIM9/TIM12 (TIMx_SR)	378
19.4.5. Регистр генерации событий (TIMx_EGR)	379
19.4.6. Регистр режима захвата/сравнения 1 TIM9/TIM12 (TIMx_CCMR1 )	380
19.4.7. Регистр разрешения захвата/сравнения (TIMx_CCER )	381
19.4.8. Счётчик TIM9/12 (TIMx_CNT)	382
19.4.9. Предделитель TIM9/12 (TIMx_PSC)	382
19.4.10.Регистр предзагрузки TIM9/12 (TIMx_ARR)	383
19.4.11.Регистр 1 захвата/сравнения TIM9/12 (TIMx_CCR1)	383
19.4.12.Регистр 2 захвата/сравнения TIM9/12 (TIMx_CCR2)	383
19.4.13.Карта регистров TIM9/12	384
<b>19.5. Регистры TIM10/11/13/14</b>	<b>384</b>
19.5.1. Регистр управления 1 TIM10/11/13/14 (TIMx_CR1)	384
19.5.2. Регистр разрешения прерываний TIM10/11/13/14 (TIMx_DIER)	385
19.5.3. Регистр состояния TIM10/11/13/14 (TIMx_SR)	385
19.5.4. Регистр генерации событий TIM10/11/13/14 (TIMx_EGR)	386
19.5.5. Регистр режима захвата/сравнения TIM10/11/13/14 (TIMx_CCMR1)	386
19.5.6. Разрешение захвата/сравнения TIM10/11/13/14 (TIMx_CCER )	388
19.5.7. Счётчик TIM10/11/13/14 (TIMx_CNT)	389
19.5.8. Предделитель TIM10/11/13/14 (TIMx_PSC)	389
19.5.9. Регистр предзагрузки TIM10/11/13/14 (TIMx_ARR)	389
19.5.10.Регистр 1 захвата/сравнения TIM10/11/13/14 (TIMx_CCR1)	389
19.5.11.Карта регистров TIM10/11/13/14	390
<b>20. Базовые таймеры (TIM6 и TIM7)</b>	<b>390</b>
20.1. Введение в TIM6 и TIM7	390
20.2. Основные свойства TIM6 и TIM7	390
20.3. Функциональное описание таймеров TIM6 и TIM7	391
20.3.1. Узел счёта	391
20.3.2. Режим счёта	392
20.3.3. Выбор тактов	394
20.3.4. Режим отладки	395
20.4. Регистры TIM6 и TIM7	395
20.4.1. Регистр управления 1 TIM6 и TIM7 (TIMx_CR1)	395
20.4.2. Регистр управления 2 (TIMx_CR2)	396
20.4.3. Регистр разрешения прерываний TIM6 - TIM7 (TIMx_DIER)	396
20.4.4. Регистр состояния TIM6 - TIM7 (TIMx_SR)	396
20.4.5. Регистр генерации событий TIM6 - TIM7 (TIMx_EGR)	397
20.4.6. Счётчик TIM6 - TIM7 (TIMx_CNT)	397
20.4.7. Предделитель TIM6 - TIM7 (TIMx_PSC)	397
20.4.8. Регистр предзагрузки TIM6 - TIM7 (TIMx_ARR)	397
20.4.9. Карта регистров TIM6 - TIM7	398
<b>21. Независимый сторожевой таймер (IWDG)</b>	<b>398</b>
21.1. Введение в IWDG	398
21.2. Основные свойства IWDG	398
21.3. Функциональное описание IWDG	399
21.3.1. Аппаратный сторож	399
21.3.2. Защита доступа	399
21.3.3. Режим отладки	399
21.4. Регистры IWDG	399
21.4.1. Регистр ключа (IWDG_KR)	400
21.4.2. Регистр предделителя (IWDG_PR)	400
21.4.3. Регистр перезагрузки (IWDG_RLR)	400

21.4.4. Регистр состояния (IWDG_RLR)	400
21.4.5. Карта регистров IWDG	401
<b>22. Оконный сторожевой таймер (WWDG)</b>	<b>401</b>
22.1. Введение в WWDG	401
22.2. Основные свойства WWDG	401
22.3. Функциональное описание WWDG	401
22.4. Вычисление таймаута WWDG	402
22.5. Режим отладки	403
22.6. Регистры WWDG	403
22.6.1. Регистр ключа (WWDG_CR)	403
22.6.2. Регистр конфигурации (WWDG_CFR)	403
22.6.3. Регистр состояния (WWDG_SR)	404
22.6.4. Карта регистров WWDG	404
<b>23. Криптографический процессор (CRYP)</b>	<b>404</b>
23.1. Введение в CRYP	404
23.2. Основные свойства CRYP	404
23.3. Функциональное описание CRYP	405
23.3.1. Криптографическое ядро DES/TDES	406
23.3.2. Криптографическое ядро AES	408
23.3.3. Типы данных	414
23.3.4. Векторы инициализации - CRYP_IV0...1(L/R)	416
23.3.5. CRYP занят	417
23.3.6. Процедура кодирования или декодирования	417
23.3.7. Смена контекстов	419
23.4. Прерывания CRYP	420
23.5. Интерфейс CRYP DMA	420
23.6. Регистры CRYP	420
23.6.1. Регистр управления (CRYP_CR) для STM32F415/417xx	421
23.6.2. Регистр управления (CRYP_CR) для STM32F42xxx/43xxx	422
23.6.3. Регистр состояния (CRYP_SR)	423
23.6.4. Входной регистр данных (CRYP_DIN)	423
23.6.5. Выходной регистр данных (CRYP_DOUT)	424
23.6.6. Регистр управления CRYP DMA (CRYP_DMACR)	425
23.6.7. Регистр маски прерываний CRYP (CRYP_IMSCR)	425
23.6.8. Регистр состояния необработанных прерываний (CRYP_RISR)	425
23.6.9. Регистр состояния маскированных прерываний (CRYP_MISR)	426
23.6.10.Регистры ключа (CRYP_K0...3(L/R)R)	426
23.6.11.Регистры вектора инициализации (CRYP_IV0...1(L/R)R)	427
23.6.12.Регистры смены контекста (CRYP_CSGCMCCM0..7R и CRYP_CSGCM0..7R) для STM32F42xxx STM32F43xxx	428
23.6.13.Карта регистров CRYP	429
<b>24. Генератор случайных чисел (RNG)</b>	<b>431</b>
24.1. Введение в RNG	431
24.2. Основные свойства RNG	431
24.3. Функциональное описание RNG	432
24.3.1. Работа	432
24.3.2. Обработка ошибок	432
24.4. Регистры RNG	432
24.4.1. Регистр управления (RNG_CR)	433
24.4.2. Регистр состояния (RNG_SR)	433
24.4.3. Регистр данных (RNG_SR)	434
24.4.4. Карта регистров RNG	434
<b>25. Hash процессор (HASH)</b>	<b>434</b>
25.1. Введение в HASH	434
25.2. Основные свойства HASH	434
25.3. Функциональное описание HASH	435
25.3.1. Длительность обработки	436
25.3.2. Типы данных	436
25.3.3. Вычисление дайджеста сообщения	437
25.3.4. Расширение сообщения	437

25.3.5. Работа Hash	438
25.3.6. Работа HMAC	438
25.3.7. Обмен контекстов	438
25.3.8. Прерывания HASH	439
<b>25.4. Регистры HASH</b>	<b>439</b>
25.4.1. Регистр управления (HASH_CR) для STM32F415/417xx	440
25.4.2. Регистр управления (HASH_CR) для STM32F43xxx	441
25.4.3. Регистр ввода данных (HASH_DIN)	442
25.4.4. Регистр старта (HASH_STR)	442
25.4.5. Регистры дайджеста (HASH_HR0..4/5/6/7)	443
25.4.6. Регистр разрешения прерываний (HASH_IMR)	443
25.4.7. Регистр состояния (HASH_IMR)	443
25.4.8. Регистр смены контекстов (HASH_CSRx)	444
25.4.9. Карта регистров HASH	444
<b>26. Таймер реального времени (RTC)</b>	<b>446</b>
26.1. Введение в RTC	446
26.2. Основные свойства RTC	446
26.3. Функциональное описание RTC	447
26.3.1. Такты и делители	447
26.3.2. Часы реального времени и календарь	448
26.3.3. Будильники	448
26.3.4. Периодическая автопобудка	448
26.3.5. Инициализация и конфигурация RTC	449
26.3.6. Чтение календаря	450
26.3.7. Сброс RTC	450
26.3.8. Синхронизация RTC	450
26.3.9. Детектор опорных тактов	451
26.3.10. Грубая цифровая калибровка	451
26.3.11. Тонкая цифровая калибровка	452
26.3.12. Метки времени	453
26.3.13. Детектор вмешательства	453
26.3.14. Вывод тактов калибровки	454
26.3.15. Вывод будильников	454
26.4. RTC и экономные режимы	454
26.5. Прерывания RTC	455
26.6. Регистры RTC	455
26.6.1. Регистр времени (RTC_TR)	455
26.6.2. Регистр даты (RTC_DR)	456
26.6.3. Регистр управления (RTC_CR)	456
26.6.4. Регистр инициализации и состояния (RTC_ISR)	458
26.6.5. Регистр делителя (RTC_PRER)	459
26.6.6. Регистр таймера побудки (RTC_WUTR)	459
26.6.7. Регистр калибровки (RTC_CALIBR)	460
26.6.8. Регистр будильника Alarm A (RTC_ALRMAR)	460
26.6.9. Регистр будильника Alarm B (RTC_ALRMBR)	461
26.6.10. Регистр защиты записи (RTC_WPR)	462
26.6.11. Регистр субсекунд (RTC_SSR)	462
26.6.12. Регистр управления сдвигом (RTC_SHIFTR)	462
26.6.13. Регистр времени меток времени (RTC_TSTR)	463
26.6.14. Регистр даты меток времени (RTC_TSTR)	463
26.6.15. Регистр субсекунд меток времени (RTC_TSSSR)	463
26.6.16. Регистр калибровки (RTC_CALR)	464
26.6.17. Регистр вмешательства и альтернативных функций (RTC_TAFCR)	464
26.6.18. Регистр субсекунд Alarm A (RTC_ALRMASR)	466
26.6.19. Регистр субсекунд Alarm B (RTC_ALRMBSSR)	466
26.6.20. Резервные регистры (RTC_BKPxR)	467
26.7. Карта регистров RTC	467
<b>27. Интерфейс I2C</b>	<b>469</b>
27.1. Введение в I2C	469
27.2. Основные свойства I2C	469
27.3. Функциональное описание I2C	470
27.3.1. Выбор режима	470
27.3.2. Ведомый I2C	471

27.3.3. Ведущий I2C	472
27.3.4. Ошибки	475
27.3.5. Программируемый цифровой фильтр шума	476
27.3.6. Линии SDA/SCL	477
27.3.7. SMBus	477
27.3.8. Запросы DMA	478
27.3.9. Контроль ошибки пакета	479
27.4. Прерывания I2C	480
27.5. Отладка I2C	480
27.6. Регистры I2C	480
27.6.1. Регистр 1 управления I2C (I2C_CR1)	481
27.6.2. Регистр 2 управления I2C (I2C_CR2)	482
27.6.3. Регистр 1 собственного адреса I2C (I2C_OAR1)	483
27.6.4. Регистр 2 собственного адреса I2C (I2C_OAR2)	483
27.6.5. Регистр данных I2C (I2C_DR)	484
27.6.6. Регистр 1 состояния I2C (I2C_SR1)	484
27.6.7. Регистр 2 состояния I2C (I2C_SR2)	486
27.6.8. Регистр управления тактами I2C (I2C_CCR)	487
27.6.9. Регистр TRISE I2C (I2C_TRISE)	488
27.6.10.Регистр фильтра FLTR I2C (I2C_FLTR)	488
27.6.11.Карта регистров I2C	489
<b>28. Последовательный интерфейс (SPI)</b>	<b>489</b>
28.1. Введение в SPI	489
28.2. Основные свойства SPI и I2S	490
28.2.1. Свойства SPI	490
28.2.2. Свойства I2S	490
28.3. Функциональное описание SPI	491
28.3.1. Общее описание	491
28.3.2. Ведомый SPI	493
28.3.3. Ведущий SPI	494
28.3.4. SPI в полудуплексе	495
28.3.5. Приём и передача данных	496
28.3.6. Вычисление CRC	500
28.3.7. Флаги состояния	501
28.3.8. Отключение SPI	502
28.3.9. SPI с DMA	502
28.3.10.Флаги ошибок	503
28.3.11.Прерывания SPI	504
28.4. Функциональное описание I2S	505
28.4.1. Общее описание I2S	505
28.4.2. Полный дуплекс I2S	506
28.4.3. Поддерживаемые звуковые протоколы	506
28.4.4. Тактовый генератор	511
28.4.5. Ведущий I2S	512
28.4.6. Ведомый I2S	514
28.4.7. Флаги состояния	515
28.4.8. Флаги ошибок	515
28.4.9. Прерывания I2S	516
28.4.10.I2S с DMA	516
28.5. Регистры SPI и I2S	516
28.5.1. Регистр 1 управления SPI (SPI_CR1) (в I2S не используется)	516
28.5.2. Регистр 2 управления SPI (SPI_CR2)	517
28.5.3. Регистр состояния SPI (SPI_SR)	518
28.5.4. Регистр данных SPI (SPI_DR)	519
28.5.5. Регистр полинома CRC SPI (SPI_CRCPR) (в I2S не используется)	519
28.5.6. Регистр RX CRC SPI (SPI_RXCR) (в I2S не используется)	519
28.5.7. Регистр TX CRC SPI (SPI_TXCR) (в I2S не используется)	519
28.5.8. Регистр конфигурации SPI_I2S (SPI_I2SCFGR)	520
28.5.9. Регистр конфигурации SPI_I2S (SPI_I2SCFGR)	521
28.5.10.Карта регистров SPI	521
<b>29. Последовательный интерфейс звука (SAI)</b>	<b>521</b>
29.1. Введение	521

29.2.	Основные свойства SAI	522
29.3.	Блок-схема	522
29.4.	Основные режимы SAI	523
29.5.	Режим синхронизации SAI	523
29.6.	Размер данных звука	523
29.7.	Синхронизация фрейма	523
29.7.1.	Длина фрейма	524
29.7.2.	Полярность синхронизации фрейма	524
29.7.3.	Длина активного уровня синхронизации фрейма	524
29.7.4.	Смещение синхронизации фрейма	525
29.7.5.	Роль сигнала FS	525
29.8.	Конфигурация слота	525
29.9.	Тактовый генератор SAI	526
29.10.	Внутренние FIFO	527
29.11.	Контроллер связи AC'97	528
29.12.	Специальные режимы	529
29.12.1.	Немой режим	529
29.12.2.	Моно/Сtereo	529
29.12.3.	Сжатие/разжатие ("компаундинг")	530
29.12.4.	Управление линией данных для неактивного слота	530
29.13.	Флаги ошибок	532
29.13.1.	Переполнение/исчерпание FIFO (OVRUDR)	532
29.13.2.	Ранняя синхронизация фрейма (AFSDET)	533
29.13.3.	Поздняя синхронизация фрейма	533
29.13.4.	Кодек не готов (CNRDY AC'97)	533
29.13.5.	Дурная конфигурация тактов у ведущего (с NODIV=0)	533
29.14.	Источники прерываний	533
29.15.	Выключение SAI	534
29.16.	Интерфейс с DMA	534
29.17.	Регистры SAI	534
29.17.1.	Регистр конфигурации 1 (SAI_xCR1) где x = A или B	534
29.17.2.	Регистр конфигурации 2 (SAI_xCR2) где x = A или B	535
29.17.3.	Регистр конфигурации фрейма (SAI_xFRCR) где x = A или B	537
29.17.4.	Регистр слотов (SAI_xSLOTR) где x = A или B	537
29.17.5.	Регистр маски прерываний (SAI_xIM) где x = A или B	538
29.17.6.	Регистр состояния (SAI_xSR) где x = A или B	538
29.17.7.	Регистр очистки флагов (SAI_xCLRFR) где x = A или B	539
29.17.8.	Регистр данных (SAI_xDR) где x = A или B	540
29.17.9.	Карта регистров SAI	540
<b>30.</b>	<b>Интерфейс USART</b>	<b>541</b>
30.1.	Введение в USART	541
30.2.	Основные свойства USART	541
30.3.	Функциональное описание USART	542
30.3.1.	Описание символа USART	543
30.3.2.	Передатчик	544
30.3.3.	Приёмник	546
30.3.4.	Генерация дробной частоты	549
30.3.5.	Устойчивость приёмника к колебаниям частоты	554
30.3.6.	Многопроцессорная связь	555
30.3.7.	Контроль чётности	556
30.3.8.	Коммутируемая локальная сеть LIN	556
30.3.9.	Синхронный режим USART	558
30.3.10.	Однопроводной полудуплекс	559
30.3.11.	Режим Smartcard	559
30.3.12.	Блок IrDA SIR ENDEC	561
30.3.13.	Непрерывная связь с DMA	562
30.3.14.	Аппаратное управление потоком	563
30.4.	Прерывания USART	564
30.5.	Режимы USART	565
30.6.	Регистры USART	565
30.6.1.	Регистр состояния (USART_SR)	565
30.6.2.	Регистр данных (USART_DR)	567

30.6.3. Регистр скорости (USART_BRR)	567
30.6.4. Регистр 1 управления (USART_CR1)	567
30.6.5. Регистр 2 управления (USART_CR2)	569
30.6.6. Регистр 3 управления (USART_CR3)	569
30.6.7. Регистр времени защиты и предделителя (USART_GTPR)	571
30.6.8. Карта регистров USART	571
<b>31. Интерфейс Secure digital (SDIO)</b>	<b>572</b>
31.1. Основные свойства SDIO	572
31.2. Топология шины SDIO	572
31.3. Функциональное описание SDIO	574
31.3.1. Адаптер SDIO	575
31.3.2. АНВ интерфейс SDIO	580
31.4. Функциональное описание карты	581
31.4.1. Режим идентификации карт	581
31.4.2. Сброс карт	581
31.4.3. Определение рабочего напряжения	581
31.4.4. Процесс идентификации карт	582
31.4.5. Запись блоками	582
31.4.6. Чтение блоками	583
31.4.7. Поточное чтение и запись (только MultiMediaCard)	583
31.4.8. Стирание: групповое и сектора	584
31.4.9. Широкая шина	584
31.4.10. Управление защитой записи	584
31.4.11. Регистр состояния карты	586
31.4.12. Регистр состояния SD	588
31.4.13. Режим SD I/O	590
31.4.14. Команды и ответы	591
31.5. Форматы ответа	593
31.5.1. R1 (нормальный ответ)	593
31.5.2. R1b	593
31.5.3. R2 (регистры CID, CSD)	593
31.5.4. R3 (регистр OCR)	594
31.5.5. R4 (Быстрый I/O)	594
31.5.6. R4b	594
31.5.7. R5 (запрос прерывания)	594
31.5.8. R6	595
31.6. Специфичные операции SDIO I/O	595
31.6.1. SDIO I/O ReadWait сигналом SDIO_D2	595
31.6.2. SDIO ReadWait остановкой тактов SDIO_CK	595
31.6.3. Задержка/ восстановление SDIO	595
31.6.4. Прерывания SDIO	596
31.7. Специфичные операции CE-ATA	596
31.7.1. Запрещение сигнала завершения команды	596
31.7.2. Разрешение сигнала завершения команды	596
31.7.3. Прерывание CE-ATA	596
31.7.4. Прекращение CMD61	596
31.8. Аппаратное управление (HW)	596
31.9. Регистры SDIO	596
31.9.1. Управление питанием (SDIO_POWER)	596
31.9.2. Управление тактами (SDIO_CLKCR)	597
31.9.3. Регистр аргумента (SDIO_ARG)	597
31.9.4. Регистр команды (SDIO_CMD)	598
31.9.5. Регистр отвечаемой команды (SDIO_RESPCMD)	598
31.9.6. Регистры 1..4 ответа (SDIO_RESPx)	599
31.9.7. Регистр таймера данных (SDIO_DTIMER)	599
31.9.8. Регистр длины данных (SDIO_DLEN)	599
31.9.9. Регистр управления данными (SDIO_DCTRL)	599
31.9.10. Счётчик данных (SDIO_DCOUNT)	600
31.9.11. Регистр состояния (SDIO_STA)	600
31.9.12. Регистр очистки прерываний (SDIO_ICR)	601
31.9.13. Регистр маски прерываний (SDIO_MASK)	601
31.9.14. Счётчик FIFO SDIO (SDIO_FIFOCNT)	602
31.9.15. Регистры данных FIFO SDIO (SDIO_FIFO)	602

31.9.16.Карта регистров SDIO	603
<b>32. Локальная сеть (bxCAN)</b>	<b>603</b>
32.1. Введение в bxCAN	603
32.2. Основные свойства bxCAN	604
32.3. Общее описание bxCAN	604
32.3.1. Активное ядро CAN 2.0B	605
32.3.2. Регистры управления, состояния и конфигурации	605
32.3.3. Почтовые ящики Tx	605
32.3.4. Приёмные фильтры	605
32.4. Режимы работы bxCAN	605
32.4.1. Инициализация	606
32.4.2. Нормальный режим	606
32.4.3. Режим сна (экономный)	606
32.5. Тестовый режим	607
32.5.1. Режим тишины	607
32.5.2. Режим перемычки (loopback)	607
32.5.3. Тишина + перемычка	607
32.6. Режим отладки	607
32.7. Функциональное описание bxCAN	608
32.7.1. Обработка передачи	608
32.7.2. Временное разделение каналов	609
32.7.3. Обработка приёма	609
32.7.4. Фильтрация идентификаторов	610
32.7.5. Память сообщений	612
32.7.6. Обработка ошибок	612
32.7.7. Временка битов	613
32.8. Прерывания bxCAN	615
32.9. Регистры bxCAN	616
32.9.1. Защита доступа к регистрам	616
32.9.2. Регистры управления и состояния CAN	616
32.9.3. Регистры почтовых ящиков CAN	622
32.9.4. Регистры фильтров CAN	625
32.9.5. Карта регистров CAN	628
<b>33. Ethernet (ETH): контроллер доступа к среде (MAC) с контроллером DMA</b>	<b>631</b>
33.1. Введение в Ethernet	631
33.2. Основные свойства Ethernet	631
33.2.1. Свойства ядра	631
33.2.2. Свойства DMA	632
33.2.3. Свойства PTP	632
33.3. Ножки Ethernet	632
33.4. Функциональное описание Ethernet: SMI, MII и RMII	633
33.4.1. Интерфейс управления станцией: SMI	633
33.4.2. Независимый от среды интерфейс: MII	635
33.4.3. Сокращённый независимый от среды интерфейс: RMII	636
33.4.4. Выбор режима MII/RMII	637
33.5. Функциональное описание Ethernet: MAC 802.3	637
33.5.1. Формат фрейма MAC 802.3	638
33.5.2. Передача фрейма MAC	640
33.5.3. Приём фрейма MAC	644
33.5.4. Прерывания MAC	647
33.5.5. Фильтры MAC	647
33.5.6. Перемычка MAC	648
33.5.7. Счётчики работы MAC: MMC	649
33.5.8. Управление питанием: PMT	649
33.5.9. Протокол точного времени (IEEE1588 PTP)	651
33.6. Функциональное описание Ethernet: Контроллер DMA	654
33.6.1. Инициализация передачи с DMA	654
33.6.2. Пакетный доступ хоста к шине	654
33.6.3. Выравнивание буфера данных хоста	655
33.6.4. Вычисление размера буфера	655

33.6.5. Арбитр DMA	655
33.6.6. Извещение DMA об ошибке	655
33.6.7. Конфигурация TxDMA	655
33.6.8. Конфигурация Rx DMA	660
33.6.9. Прерывания DMA	664
33.7. Прерывания Ethernet	665
33.8. Описание регистров Ethernet	665
33.8.1. Описание регистров MAC	665
33.8.2. Описание регистров MMC	673
33.8.3. Регистры меток времени IEEE 1588	675
33.8.4. Описание регистров DMA	677
33.8.5. Карта регистров Ethernet	684
<b>34. Полноскоростной автономный USB (OTG_FS)</b>	<b>688</b>
34.1. Введение в OTG_FS	688
34.2. Основные свойства OTG_FS	688
34.2.1. Общие свойства OTG_FS	688
34.2.2. Свойства хоста OTG_FS	689
34.2.3. Свойства устройства OTG_FS	689
34.3. Функциональное описание OTG_FS	689
34.3.1. Ножки OTG	689
34.3.2. Полноскоростное ядро OTG	689
34.3.3. Полноскоростной OTG PHY	690
34.4. Двухфункциональный OTG_FS (DRD)	690
34.4.1. Определение линии ID	690
34.4.2. Двухфункциональное устройство HNP	691
34.4.3. Двухфункциональное устройство SRP	691
34.5. Периферийный USB	691
34.5.1. Устройство с SRP	691
34.5.2. Состояния устройств	691
34.5.3. Конечные точки устройств	692
34.6. Хост USB	693
34.6.1. Хост с SRP	694
34.6.2. Состояния хоста USB	694
34.6.3. Каналы хоста	695
34.6.4. Планировщик хоста	696
34.7. Выдача SOF	696
34.7.1. SOF хоста	696
34.7.2. SOF устройства	696
34.8. Экономные режимы OTG	697
34.9. Динамическое обновление регистра OTG_FS_HFIR	697
34.10. FIFO данных USB	697
34.11. Архитектура FIFO устройства	697
34.11.1. Rx FIFO устройства	698
34.11.2. Tx FIFO устройства	698
34.12. Архитектура FIFO хоста	698
34.12.1. Rx FIFO хоста	699
34.12.2. Tx FIFO хоста	699
34.13. Размещение FIFO в RAM	699
34.13.1. Режим устройства	699
34.13.2. Режим хоста	699
34.14. Производительность системы с USB	700
34.15. Прерывания OTG_FS	700
34.16. Регистры управления и состояния OTG_FS	701
34.16.1. Карта памяти CSR	701
34.16.2. Общие регистры OTG_FS	704
34.16.3. Регистры режима хоста	715
34.16.4. Регистры режима устройства	720
34.16.5. Регистр питания и тактов OTG_FS (OTG_FS_PCGCCTL)	731
34.16.6. Карта регистров OTG_FS	731
34.17. Программная модель OTG_FS	740
34.17.1. Инициализация ядра	740

34.17.2. Инициализация хоста	740
34.17.3. Инициализация устройства	741
34.17.4. Программная модель хоста	741
34.17.5. Программная модель устройства	753
34.17.6. Модель работы	754
34.17.7. Худшее время ответа	763
34.17.8. Программная модель OTG	764
<b>35. Высокоскоростной автономный USB (OTG_HS)</b>	<b>768</b>
35.1. Введение в OTG_HS	768
35.2. Основные свойства OTG_HS	768
35.2.1. Общие свойства OTG_HS	768
35.2.2. Свойства хоста OTG_HS	769
35.2.3. Свойства устройства OTG_HS	769
35.3. Функциональное описание OTG_HS	769
35.3.1. Ножки OTG	770
35.3.2. Высокоскоростной OTG PHY	770
35.3.3. Полноскоростной OTG PHY	770
35.4. Двухфункциональное устройство OTG	770
35.4.1. Определение линии ID	770
35.4.2. Двухфункциональное устройство HNP	770
35.4.3. Двухфункциональное устройство SRP	770
35.5. Периферийный USB	771
35.5.1. Устройство с SRP	771
35.5.2. Состояния устройств	771
35.5.3. Конечные точки устройств	771
35.6. Хост USB	773
35.6.1. Хост с SRP	773
35.6.2. Состояния хоста USB	773
35.6.3. Каналы хоста	774
35.6.4. Планировщик хоста	775
35.7. Выдача SOF	775
35.7.1. SOF хоста	775
35.7.2. SOF устройства	776
35.8. Экономные режимы OTG	776
35.9. Динамическое обновление регистра OTG_HS_HFIR	776
35.10. Размещение FIFO в RAM	777
35.10.1. Режим устройства	777
35.10.2. Режим хоста	777
35.11. Прерывания OTG_HS	778
35.12. Регистры управления и состояния OTG_HS	778
35.12.1. Карта памяти CSR	779
35.12.2. Общие регистры OTG_HS	781
35.12.3. Регистры режима хоста	794
35.12.4. Регистры режима устройства	800
35.12.5. Регистр питания и тактов (OTG_HS_PCGCCTL)	813
35.12.6. Карта регистров OTG_HS	813
35.13. Программная модель OTG_HS	828
35.13.1. Инициализация ядра	828
35.13.2. Инициализация хоста	829
35.13.3. Инициализация устройства	829
35.13.4. Режим DMA	829
35.13.5. Программная модель хоста	829
35.13.6. Программная модель устройства	848
35.13.7. Модель работы	849
35.13.8. Худшее время ответа	858
35.13.9. Программная модель OTG	859
<b>36. Контроллер статической памяти (FSMC)</b>	<b>863</b>
36.1. Основные свойства FSMC	863
36.2. Блок-схема FSMC	863
36.3. Интерфейс АНВ	864
36.3.1. Поддерживаемая память и передачи	864

36.4.	Отображение адресов внешних устройств	865
36.4.1.	Адресация NOR/PSRAM	866
36.4.2.	Адресация NAND/PC Card	866
36.5.	Контроллер NOR Flash/PSRAM	867
36.5.1.	Сигналы интерфейса внешней памяти	867
36.5.2.	Поддерживаемая память и передачи	868
36.5.3.	Синхронизация сигналов	869
36.5.4.	Асинхронные передачи контроллера NOR Flash/PSRAM	870
36.5.5.	Синхронные передачи	882
36.5.6.	Регистры управления NOR/PSRAM	886
36.6.	Контроллер NAND Flash/PC Card	891
36.6.1.	Сигналы интерфейса внешней памяти	891
36.6.2.	Поддерживаемая память и передачи NAND Flash / PC Card	892
36.6.3.	Временные диаграммы NAND Flash / PC Card	893
36.6.4.	Операции NAND Flash	894
36.6.5.	Предожидание NAND Flash	894
36.6.6.	Вычисление кода коррекции ошибки (ECC) NAND Flash	895
36.6.7.	Операции PC Card/CompactFlash	895
36.6.8.	Управляющие регистры NAND Flash/PC Card	897
36.6.9.	Карта регистров FSMC	901
<b>37.</b>	<b>Гибкий контроллер памяти (FMC)</b>	<b>903</b>
37.1.	Основные свойства FMC	903
37.2.	Блок-схема FMC	903
37.3.	Интерфейс АНВ	904
37.3.1.	Поддерживаемая память и передачи	904
37.4.	Размещение адресов внешних устройств	905
37.4.1.	Адреса памяти NOR/PSRAM	906
37.4.2.	Адреса памяти NAND Flash/PC Card	906
37.4.3.	Адреса памяти SDRAM	907
37.5.	Контроллер NOR Flash/PSRAM	909
37.5.1.	Сигналы интерфейса внешней памяти	909
37.5.2.	Поддерживаемая память и передачи	910
37.5.3.	Общие правила времянки	911
37.5.4.	Асинхронные передачи контроллера NOR Flash/PSRAM	911
37.5.5.	Синхронные передачи	921
37.5.6.	Регистры контроллера NOR/PSRAM	925
37.6.	Контроллер NAND Flash/PC Card	928
37.6.1.	Сигналы интерфейса внешней памяти	928
37.6.2.	Поддерживаемая память и передачи NAND Flash / PC Card	929
37.6.3.	Времянки NAND Flash / PC Card	930
37.6.4.	Операции NAND Flash	930
37.6.5.	Предожидание NAND Flash	931
37.6.6.	Код коррекции ошибок (ECC) в NAND Flash	931
37.6.7.	Операции PC Card/CompactFlash	932
37.6.8.	Регистры контроллера NAND Flash/PC Card	933
37.7.	Контроллер SDRAM	936
37.7.1.	Основные свойства контроллера SDRAM	936
37.7.2.	Сигналы интерфейса SDRAM	936
37.7.3.	Функциональное описание контроллера SDRAM	937
37.7.4.	Экономные режимы	941
37.7.5.	Регистры контроллера SDRAM	943
37.8.	Карта регистров FMC	946
<b>38.</b>	<b>Поддержка отладки (DBG)</b>	<b>948</b>
38.1.	Обзор	948
38.2.	Документация от фирмы ARM	948
38.3.	Порт отладки SWJ (последовательный провод и JTAG)	948
38.3.1.	Механизм выбора JTAG-DP или SW-DP	949
38.4.	Распиновка и ножки порта отладки	949
38.4.1.	Ножки порта SWJ	949
38.4.2.	Гибкое назначение ножек SWJ-DP	949
38.4.3.	Внутренняя подпорка и подтяжка ножек JTAG	950

38.4.4. Последовательный провод и свободные ножки GPIO	950
38.5. Подключение STM32F4xx JTAG TAP	951
38.6. ID коды и блокировка	951
38.6.1. ID код устройства MCU	951
38.6.2. Сканер границ TAP (BSC)	952
38.6.3. Cortex-M4 с FPU TAP	952
38.6.4. Cortex-M4 JEDEC-106 ID код	952
38.7. Порт JTAG DP	952
38.8. Порт SW DP	953
38.8.1. Введение в протокол SW	953
38.8.2. Последовательность протокола SW	953
38.8.3. Машина состояний SW-DP (сброс, простой, ID код)	954
38.8.4. Доступ чтения/записи DP и AP	954
38.8.5. Регистры SW DP	954
38.8.6. Регистры SW AP	955
38.9. АНВ-АР (порт доступа к АНВ) - для JTAG-DP и SW-DP	955
38.10. Отладка ядра	955
38.11. Отладка под сбросом системы	955
38.12. FPB (Точка патча Flash)	956
38.13. DWT (Запуск точки осмотра данных)	956
38.14. ITM (Макроячейка инструментальной трассировки)	956
38.14.1. Общее описание	956
38.14.2. Пакеты меток времени, синхронизации и переполнения	957
38.15. ETM (Встроенная макроячейка трассировки)	958
38.15.1. Общее описание	958
38.15.2. Протокол сигналов ETM и типы пакетов	958
38.15.3. Главные регистры ETM	958
38.15.4. Пример конфигурации ETM	958
38.16. Компонент отладки MCU (DBGMCU)	958
38.16.1. Поддержка отладки в режимах пониженного питания	958
38.16.2. Поддержка отладки для таймеров, сторожевиков, bxCAN и I2C	959
38.16.3. Регистр конфигурации отладки MCU	959
38.16.4. Регистр заморозки APB1 MCU (DBGMCU_APB1_FZ)	960
38.16.5. Регистр заморозки APB2 MCU (DBGMCU_APB2_FZ)	961
38.17. TPIU (Блок интерфейса порта трассировки)	961
38.17.1. Введение	961
38.17.2. Назначение ног TRACE	961
38.17.3. Форматтер TPIU	962
38.17.4. Пакеты синхронизации фреймов TPIU	963
38.17.5. Передача пакета синхронизации фреймов	963
38.17.6. Синхронный режим	963
38.17.7. Асинхронный режим	963
38.17.8. Подключение TRACECLKIN внутри STM32F4xx	963
38.17.9. registers TPIU	963
38.17.10. Пример конфигурации	964
38.18. Карта регистров DBG	965
38.19. Регистр уникального ID устройства (96 бит)	965
38.20. Регистр размера памяти	966
38.20.1. Регистр размера Флэш-памяти	966

# Введение

Это описание памяти и периферии микроконтроллеров STM32F405xx/07xx, STM32F415xx/17xx, STM32F42xxx и STM32F43xxx для разработчиков.

## Сопутствующие документы

Есть на сайте STMicroelectronics (<http://www.st.com>):

- STM32F40x and STM32F41x datasheets
- STM32F42x and STM32F43x datasheets
- Про Arm<sup>®</sup> Cortex<sup>®</sup>-M4 с FPU, см. *STM32F3xx/F4xxx Cortex<sup>®</sup>-M4 with FPU programming manual (PM0214)*.

## 1. Типографские соглашения

### 1.1. Сокращения для регистров

read/write (rw)	Чтение/запись
read-only (r)	Только чтение
write-only (w)	Только запись
read/clear (rc_w1)	Чтение/очистка записью 1, запись 0 не влияет.
read/clear (rc_w0)	Чтение/очистка записью 0, запись 1 не влияет.
read/clear by read (rc_r)	Чтение/очистка. Чтение сбрасывает в 0. Запись 0 не влияет.
read/set (rs)	Чтение/установка записью 1. Запись 0 не влияет.
read-only write trigger (rt_w)	Чтение. Запись 0 или 1 включает событие, но бита не изменяет.
toggle (t)	Software can only toggle this bit by writing '1'. Writing '0' has no effect.
Reserved (Res.)	Reserved bit, must be kept at reset value.

### 1.2. Словарь

- Ядро CPU включает два отладочных порта:
  - JTAG debug port (JTAG-DP) с 5-контактным интерфейсом по протоколу Joint Test Action Group (JTAG).
  - SWD debug port (SWD-DP) с 2-контактным интерфейсом (такты и данные) по протоколу Serial Wire Debug (SWD).

Протоколы JTAG и SWD есть в *Cortex<sup>®</sup>-M4 with FPU Technical Reference Manual*

- **Слово:** данные/команда 32-бит длины.
- **Полуслово:** данные/команда 16-бит длины.
- **Байт:** данные 8-бит длины.
- **Двойное слово:** данные 64-бит длины.
- **IAP (in-application programming):** это возможность перезаписи Flash памяти MCU во время работы программы.
- **ICP (in-circuit programming):** это возможность перезаписи Flash памяти MCU по протоколам JTAG, SWD или загрузчиком на плате прикладной системы.
- **I-Code:** шина команд от ядра CPU к Flash памяти для предвыборки команд.
- **D-Code:** шина данных (загрузка литералов и отладка) между CPU и Flash памятью.
- **Байты опций:** конфигурация продукта, записанная в Flash.
- **ОВЛ:** Загрузчик байтов опций.
- **АНВ:** продвинутая высокопроизводительная шин.
- **CPU:** refers to the Cortex<sup>®</sup>-M4 with FPU core.

### 1.3. Доступность периферии

Это есть в описаниях устройств.

## 2. Архитектура памяти и шины

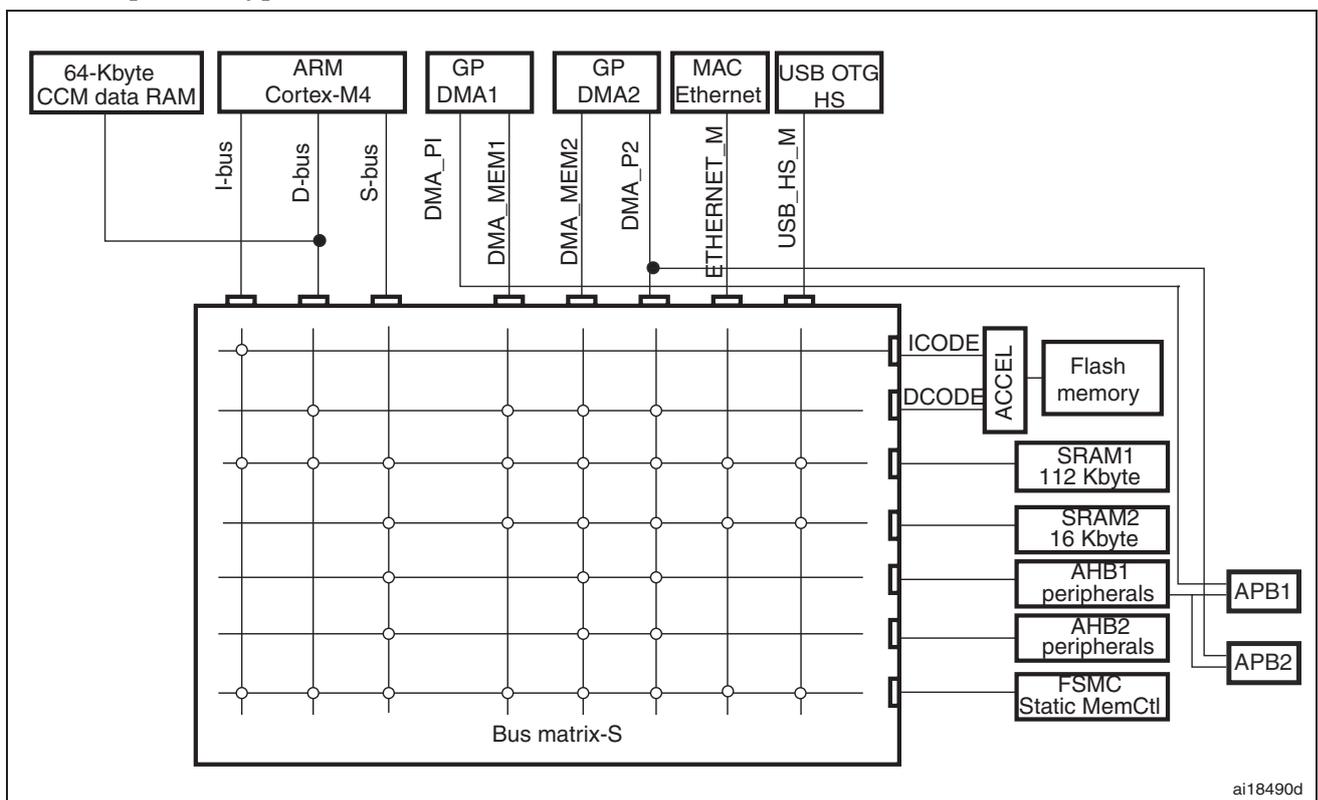
### 2.1. Архитектура системы

В STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx, основная система состоит из 32-bit многоуровневой матрицы АНВ, соединяющей:

- восемь ведущих:
  - I-bus, D-bus and S-bus ядра Cortex<sup>®</sup>-M4 с FPU
  - Шину памяти DMA1
  - Шину памяти DMA2
  - Шину периферии DMA2
  - Шину Ethernet DMA
  - Шину USB OTG HS DMA
- Семь ведомых:
  - Шину внутренней Flash памяти ICode
  - Шину внутренней Flash памяти DCode
  - Основную внутреннюю SRAM1 (112 KB)
  - Дополнительную внутреннюю SRAM2 (16 KB)
  - Периферию АНВ1, включая мосты между АНВ и APB и периферию APB
  - Периферию АНВ2
  - FSMC

Доступ идёт от ведущего к ведомому, позволяя одновременную работу нескольких высокоскоростных устройств. The 64-кбайт CCM (core coupled memory) RAM данных не является частью матрицы и доступна только через CPU. См. [Рис. 1](#).

**Рис. 1. Архитектура STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx.**

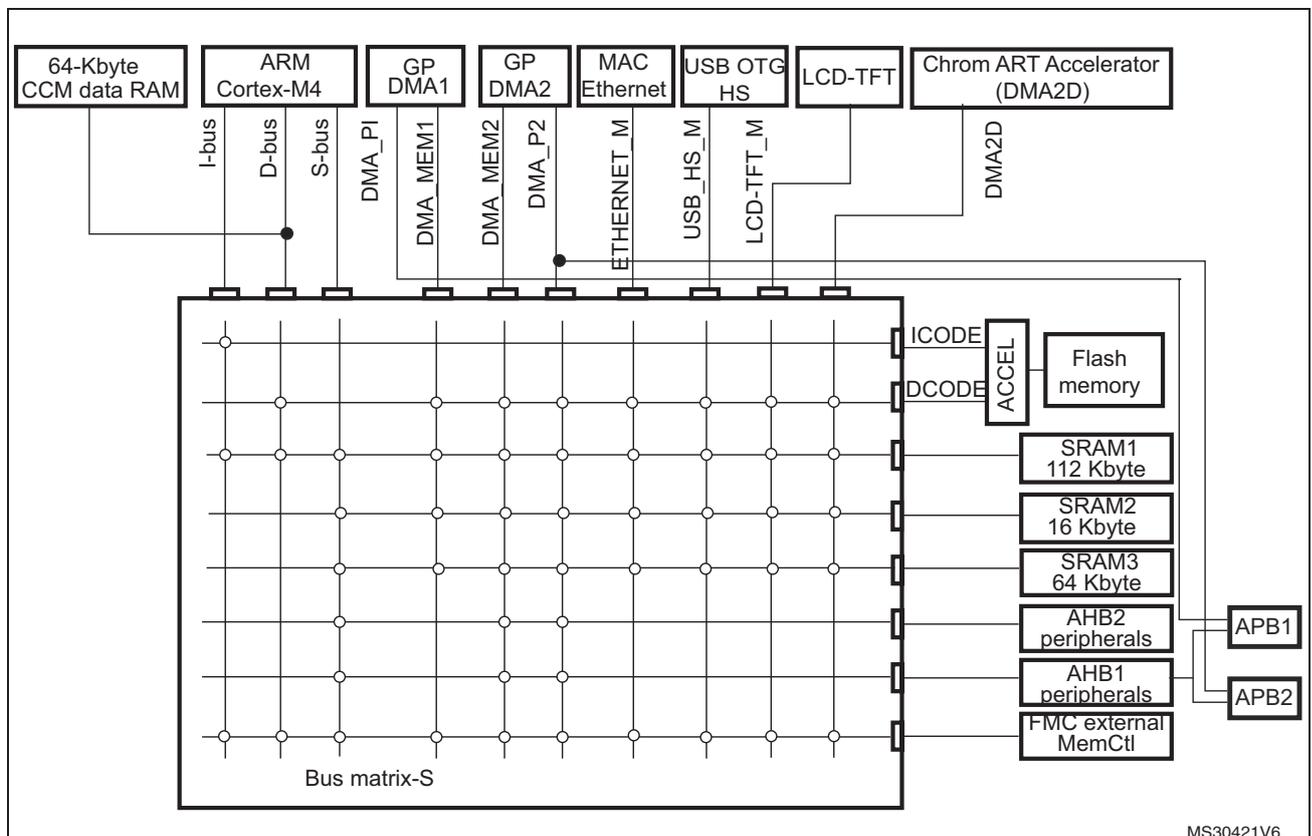


В STM32F42xx и STM32F43xx, основная система состоит из 32-bit многоуровневой матрицы АНВ, соединяющей:

- Десять ведущих:
  - I-bus, D-bus and S-bus ядра Cortex<sup>®</sup>-M4 с FPU
  - Шину памяти DMA1
  - Шину памяти DMA2
  - Шину периферии DMA2
  - Шину Ethernet DMA
  - Шину USB OTG HS DMA
  - Шину LCD Controller DMA
  - Шину памяти DMA2D (Chrom-Art Accelerator™)
- Восемь ведомых:
  - Шину внутренней Flash памяти ICode
  - Шину внутренней Flash памяти DCode
  - Основную внутреннюю SRAM1 (112 KB)
  - Дополнительную внутреннюю SRAM2 (16 KB)
  - Дополнительную внутреннюю SRAM3 (64 KB)
  - Периферию АНВ1, включая мосты между АНВ и АРВ и периферию АРВ
  - Периферию АНВ2
  - FMC

Доступ идёт от ведущего к ведомому, позволяя одновременную работу нескольких высокоскоростных устройств. The 64-кбайт CCM (core coupled memory) RAM данных не является частью матрицы и доступна только через CPU. См. Рис. 2.

**Рис. 2. Архитектура STM32F42xxx и STM32F43xxx.**



### 2.1.1. Шина I-Bus

Подключает шину команд ядра Cortex<sup>®</sup>-M4 с FPU к матрице шин. Используется для выборки команд (внутренняя Flash/SRAM память или внешняя память через FSMC/FMC).

### 2.1.2. Шина D-Bus

Подключает шину данных ядра Cortex<sup>®</sup>-M4 с FPU от 64-Kbyte CCM данных к матрице шин. Используется для обмена данными и отладки (внутренняя Flash память или внешняя память через FSMC/FMC).

### 2.1.3. Шина S-Bus

Подключает системную шину ядра Cortex<sup>®</sup>-M4 с FPU к матрице шин. Используется для обмена данными с периферией и SRAM. По ней можно грузить и команды, но это не так эффективно, как через ICode. Работает с внутренними SRAM1, SRAM2 и SRAM3, периферией АНВ1, включая периферию APB, АНВ2 и внешнюю память через FSMC/FMC.

### 2.1.4. Шина DMA памяти

Подключает интерфейс ведущего шины DMA памяти к матрице шин. Работает с внутренними SRAM1, SRAM2 и SRAM3 и внешней памятью через FSMC/FMC.

### 2.1.5. Шина DMA периферии

Подключает интерфейс ведущего DMA периферии к матрице шин для доступа к периферии и передач память-память. Работает с периферией АНВ с APB, внутренними SRAM1, SRAM2 и SRAM3 и внешней памятью через FSMC/FMC.

### 2.1.6. Шина Ethernet DMA

Подключает интерфейс ведущего Ethernet DMA к матрице шин для доступа к памяти. Работает с внутренними SRAM1, SRAM2 и SRAM3, внутренней Flash и внешней памятью через FSMC/FMC.

### 2.1.7. Шина USB OTG HS DMA

Подключает интерфейс ведущего USB OTG HS DMA к матрице шин для доступа к памяти. Работает с внутренними SRAM1, SRAM2 и SRAM3, внутренней Flash и внешней памятью через FSMC/FMC.

### 2.1.8. Шина контроллера LCD-TFT DMA

Подключает интерфейс ведущего DMA контроллера LCD-TFT к матрице шин для доступа к памяти. Работает с внутренними SRAM1, SRAM2 и SRAM3, внутренней Flash и внешней памятью через FMC.

### 2.1.9. Шина DMA2D

Подключает интерфейс ведущего DMA2D графического ускорителя к матрице шин для доступа к памяти. Работает с внутренними SRAM1, SRAM2 и SRAM3, внутренней Flash и внешней памятью через FMC.

### 2.1.10. Шинная Матрица

Это арбитр ведущих. Используется кольцевой алгоритм Round Robin.

### 2.1.11. Мосты АНВ/APB (APB)

Два моста АНВ/APB дают полностью синхронное соединение между АНВ и 2 шинами APB. С гибким выбором частоты периферии.

Карта адресов периферии приведена в [Таблице 1](#) ниже.

После сброса каждого устройства их тактирование выключено (кроме SRAM и Flash) и перед использованием его нужно включить а регистрах `RCC_AHBNENR` или `RCC_APBxENR`.

**NB.** При 16- или 8-бит доступе к регистрам APB мост преобразует 16- или 8-бит данные в 32-бит вектор.

## 2.2. Организация памяти

Память программ, данных, регистры и порты В/Выв организованы в единое линейное 4ГБ адресное пространство.

Всё кодируется в формате Little Endian. Байт слова с меньшим номером содержит младшие биты, байт с большим номером - старшие биты.

Адресное пространство разделено на 8 основных блоков по 512МБ.

Области памяти, не реализованные в кристалле или периферии называются "резервными".

## 2.3. Карта памяти

Границы адресов регистров:

Границы адресов	Периферия	Шина	
0xA000 0000 - 0xA000 0FFF	FSMC (STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx) FMC (STM32F42xxx and STM32F43xxx)	AHB3	
0x5006 0800 - 0x5006 0BFF	RNG	AHB2	
0x5006 0400 - 0x5006 07FF	HASH		
0x5006 0000 - 0x5006 03FF	CRYP		
0x5005 0000 - 0x5005 03FF	DCMI		
0x5000 0000 - 0x5003 FFFF	USB OTG FS		
0x4004 0000 - 0x4007 FFFF	USB OTG HS		AHB1
0x4002 B000 - 0x4002 BBFF	DMA2D		
0x4002 8000 - 0x4002 93FF	ETHERNET MAC		
0x4002 6400 - 0x4002 67FF	DMA2		
0x4002 6000 - 0x4002 63FF	DMA1		
0x4002 4000 - 0x4002 4FFF	BKPSRAM		
0x4002 3C00 - 0x4002 3FFF	Flash interface register		
0x4002 3800 - 0x4002 3BFF	RCC		
0x4002 3000 - 0x4002 33FF	CRC		
0x4002 2800 - 0x4002 2BFF	GPIOK		
0x4002 2400 - 0x4002 27FF	GPIOJ		
0x4002 2000 - 0x4002 23FF	GPIOI		
0x4002 1C00 - 0x4002 1FFF	GPIOH		
0x4002 1800 - 0x4002 1BFF	GPIOG		
0x4002 1400 - 0x4002 17FF	GPIOF		
0x4002 1000 - 0x4002 13FF	GPIOE		
0x4002 0C00 - 0x4002 0FFF	GPIOD		
0x4002 0800 - 0x4002 0BFF	GPIOC		
0x4002 0400 - 0x4002 07FF	GPIOB		
0x4002 0000 - 0x4002 03FF	GPIOA		
0x4001 6800 - 0x4001 6BFF	LCD-TFT		
0x4001 5800 - 0x4001 5BFF	SAI1		

Границы адресов	Периферия	Шина	
0x4001 5400 - 0x4001 57FF	SPI6	APB2	
0x4001 5000 - 0x4001 53FF	SPI5		
0x4001 4800 - 0x4001 4BFF	TIM11		
0x4001 4400 - 0x4001 47FF	TIM10		
0x4001 4000 - 0x4001 43FF	TIM9		
0x4001 3C00 - 0x4001 3FFF	EXTI		
0x4001 3800 - 0x4001 3BFF	SYSCFG		
0x4001 3400 - 0x4001 37FF	SPI4		
0x4001 3000 - 0x4001 33FF	SPI1		
0x4001 2C00 - 0x4001 2FFF	SDIO		
0x4001 2000 - 0x4001 23FF	ADC1 - ADC2 - ADC3		
0x4001 1400 - 0x4001 17FF	USART6		
0x4001 1000 - 0x4001 13FF	USART1		
0x4001 0400 - 0x4001 07FF	TIM8		
0x4001 0000 - 0x4001 03FF	TIM1		
0x4000 7C00 - 0x4000 7FFF	UART8	APB1	
0x4000 7800 - 0x4000 7BFF	UART7		
0x4000 7400 - 0x4000 77FF	DAC		
0x4000 7000 - 0x4000 73FF	PWR		
0x4000 6800 - 0x4000 6BFF	CAN2		
0x4000 6400 - 0x4000 67FF	CAN1		
0x4000 5C00 - 0x4000 5FFF	I2C3		
0x4000 5800 - 0x4000 5BFF	I2C2		
0x4000 5400 - 0x4000 57FF	I2C1		
0x4000 5000 - 0x4000 53FF	UART5		
0x4000 4C00 - 0x4000 4FFF	UART4		
0x4000 4800 - 0x4000 4BFF	USART3		
0x4000 4400 - 0x4000 47FF	USART2		
0x4000 4000 - 0x4000 43FF	I2S3ext		
0x4000 3C00 - 0x4000 3FFF	SPI3 / I2S3		
0x4000 3800 - 0x4000 3BFF	SPI2 / I2S2		
0x4000 3400 - 0x4000 37FF	I2S2ext		
0x4000 3000 - 0x4000 33FF	IWDG		
0x4000 2C00 - 0x4000 2FFF	WWDG		
0x4000 2800 - 0x4000 2BFF	RTC & BKP		
0x4000 2000 - 0x4000 23FF	TIM14		

Границы адресов	Периферия	Шина
0x4000 1C00 - 0x4000 1FFF	TIM13	APB1
0x4000 1800 - 0x4000 1BFF	TIM12	
0x4000 1400 - 0x4000 17FF	TIM7	
0x4000 1000 - 0x4000 13FF	TIM6	
0x4000 0C00 - 0x4000 0FFF	TIM5	
0x4000 0800 - 0x4000 0BFF	TIM4	
0x4000 0400 - 0x4000 07FF	TIM3	
0x4000 0000 - 0x4000 03FF	TIM2	

### 2.3.1. Встроенная SRAM

STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx имеют 4 Кбайта резервной SRAM (см. 5.1.2: Резервный домен) плюс 192 Кбайта системной SRAM.

STM32F42xxx STM32F43xxx имеют 4 Кбайта резервной SRAM (см. 5.1.2: Резервный домен) плюс 256 Кбайт системной SRAM.

Встроенная SRAM доступна байтами, полусловами (16 бит) и словами (32 бита). CPU выполняет чтение и запись с 0 состояниями ожидания. Встроенная SRAM разделена на три блока:

- SRAM1 и SRAM2 по адресам с 0x2000 0000, доступная всем ведущим АНВ.
- SRAM3 (есть у STM32F42xxx и STM32F43xxx) по адресам с 0x2002 0000, доступная всем ведущим АНВ.
- CCM (core coupled memory) по адресам с 0x1000 0000, доступная только CPU через D-bus.

Ведущие АНВ поддерживают одновременный доступ к SRAM (от Ethernet или USB OTG HS). Например, Ethernet MAC может работать с SRAM2 пока CPU работает с SRAM1 или SRAM3.

CPU имеет доступ к SRAM1, SRAM2 и SRAM3 по Системной шине, I-Code/D-Code при загрузке из SRAM или изменении картирования (см. 9.2.1: Регистр картирования памяти SYSCFG (SYSCFG\_MEMRMP) в контроллере SYSCFG). Программа в SRAM работает быстрее при включённом картировании.

### 2.3.2. Обзор Flash памяти

Интерфейс Flash памяти управляет доступом CPU АНВ I-Code и D-Code к Flash памяти. Имеет механизмы стирания, программирования, чтения и защиты записи. Выполнение программ ускоряется за счёт предвыборки команд и кеширования. Память организована как:

- Блок основной памяти, разделённый на сектора.
- Системная память, откуда может загружаться устройство (если выбрано).
- 512 OTP (one-time programmable) байтов для данных пользователя.
- Байты опций для конфигурации чтения и защиты записи, уровня BOR, программы/железа сторожевого таймера и сброса в режимах Standby или Stop.

См. 3. Интерфейс встроенной Flash памяти.

### 2.3.3. Атомарный доступ

Память Cortex<sup>®</sup>-M4 с FPU включает два отображаемых (bit-band) региона. Здесь одно слово региона синонимов соответствует одному биту отображаемого региона. Запись в слово синоним равна операции чтения/модификации/записи в бит отображаемого региона.

В STM32F4xx и регистры периферии и SRAM это отображаемые регионы, что позволяет выполнять словный доступ к отдельным битам. Это доступно только для ядра Cortex<sup>®</sup>-M4 с FPU, но не для других ведущих устройств шин (т.е. DMA).

Отображение выполняется по формуле:

$$bit\_word\_addr = bit\_band\_base + (byte\_offset \times 32) + (bit\_number \times 4)$$

где:

*bit\_word\_addr* адрес слова в памяти синонимов

*bit\_band\_base* начальный адрес региона синонимов

*byte\_offset* номер байта в отображаемом регионе с нужным битом

*bit\_number* позиция нужного бита (0-7).

Пример:

Отображаем бит 2 байта в SRAM по адресу **0x2000 0300** в регион синонимов:

$$0x2200\ 6008 = 0x2200\ 0000 + (0x300 * 32) + (2 * 4).$$

Запись по адресу **0x2200 6008** эквивалентна операции чтения/модификации/записи в бит 2 байта в SRAM по адресу **0x2000 0300**.

Чтение по адресу **0x2200 6008** возвращает значение (**0x01** или **0x00**) бита 2 байта в SRAM по адресу **0x2000 0300**.

Совсем точно описано в *Cortex<sup>®</sup>-M4 with FPU programming manual*.

## 2.4. Конфигурация загрузки

Из-за фиксированной карты памяти область кода начинается с адреса **0x0000 0000** (доступ по шинам ICode/DCode), а область данных (SRAM) начинается с адреса **0x2000 0000** (доступ по системной шине). CPU всегда выбирает вектор сброса по шине ICode, т.е. область загрузки должна быть в области кода (обычно Flash память). Но в STM32F4xx можно грузиться из SRAM, а не только из основной флэш памяти или системной памяти.

Есть 3 режима загрузки, определяемых ножками BOOT[1:0].

Таблица 2. Режимы загрузки.

BOOT[1]	BOOT[0]	Откуда грузить
x	0	Основная флэш память
0	1	Системная память
1	1	Встроенная SRAM

Значения на ножках BOOT запоминаются на 4-м переднем фронте SYSCLK после сброса. Для выбора режима загрузки классно устанавливать ножки BOOT1 и BOOT0 после Сброса.

Также ножки BOOT опрашиваются при выходе из режима Standby. Следовательно, в этом режиме они должны быть в нужном состоянии. После истечения этой задержки CPU извлекает указатель стека по адресу **0x0000 0000** и начинает выполнение с адреса, хранящегося в векторе **0x0000 0004**.

Ножка BOOT0 выделена специально, а BOOT1 - общая с ножкой GPIO, и после опроса может использоваться для совершенно посторонних целей.

**NB.** При загрузке из SRAM вам надо в коде инициализации программы с помощью регистра смещения таблицы исключений NVIC переместить таблицу векторов в SRAM.

В STM32F42xxx и STM32F43xxx есть возможность грузиться из любого банка основной флэш памяти. По умолчанию выбран Банк 1. Банк 2 выбирается установкой бита **BFB2** в байтах опций пользователя. Если он стоит и на ножках загрузки выбрана основная флэш память, то устройство загружается из системной памяти и загрузчик переходит на выполнение программы в Банке 2. За деталями идите в AN2606.

### Встроенный загрузчик

Встроенный загрузчик размещается в системной памяти на этапе производства и используется для программирования флэш памяти через один из последовательных интерфейсов:

- USART1 (PA9/PA10).
- USART1 (PA9/PA10).
- CAN2 (PB5/13)
- USB OTG FS в режиме Устройства (DFU: device firmware upgrade).

Периферия USART работает от внутреннего генератора 16 MHz (HSI). CAN и USB OTG FS, работают при наличии внешнего (HSE), кратного 1 MHz (от 4 до 26 MHz).

За деталями снова идите в AN2606.

### Физическое картирование в STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

После выбора ножек можно изменять область кода (в этом случае код можно выполнять через шину ICode вместо Системной). Это делается с помощью 9.2.1. Регистр картирования памяти SYSCFG (SYSCFG\_MEMRMP) в контроллере SYSCFG.

Можно картировать:

- Основную Flash память
- Системную память
- Встроенную SRAM1 (112 KB)
- FSMC банк 1 (NOR/PSRAM 1 и 2)

Таблица 3. Картирование памяти в STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

Адреса	Основная Flash память	Встроенная SRAM	Системная память	FSMC
0x2001 C000 - 0x2001 FFFF	SRAM2 (16 KB)	SRAM2 (16 KB)	SRAM2 (16 KB)	SRAM2 (16 KB)
0x2000 0000 - 0x2001 BFFF	SRAM1 (112 KB)	SRAM1 (112 KB)	SRAM1 (112 KB)	SRAM1 (112 KB)
0x1FFF 0000 - 0x1FFF 77FF	Системная память	Системная память	Системная память	Системная память
0x0810 0000 - 0x0FFF FFFF	Резерв	Резерв	Резерв	Резерв
0x0800 0000 - 0x080F FFFF	Flash память	Flash память	Flash память	Flash память
0x0400 0000 - 0x07FF FFFF	Резерв	Резерв	Резерв	FSMC банк 1 NOR/PSRAM 2 (128 MB Aliased)
0x0000 0000 - 0x000F FFFF <sup>(1)(2)</sup>	Flash (1 MB) Aliased	SRAM1 (112 KB) Aliased	Системная память (30 KB) Aliased	FSMC банк 1 NOR/PSRAM 1 (128 MB Aliased)

1. Если FSMC легла по адресу 0x0000 0000, то можно картировать только первые два региона Банка 1 контроллера памяти(банк 1 NOR/PSRAM 1 и NOR/PSRAM 2). В режиме картирования внешняя память доступна для CPU через шину ICode вместо системной.
2. При отображении области загрузки, соответствующая память остаётся доступной и по старым адресам.

### Физическое картирование в STM32F42xxx и STM32F43xxx

После выбора ножек можно изменять область кода (в этом случае код можно выполнять через шину ICode вместо Системной). Это делается с помощью 9.2.1. Регистр картирования памяти SYSCFG (SYSCFG\_MEMRMP) в контроллере SYSCFG.

Можно картировать:

- Основную Flash память
- Системную память
- Встроенную SRAM1 (112 KB)
- FMC bank 1 (NOR/PSRAM 1 and 2)
- FMC SDRAM bank 1

Таблица 4. Картирование памяти в STM32F42xxx и STM32F43xxx

Адреса	Основная Flash память	Встроенная SRAM	Системная память	FMC
0x2002 0000 - 0x2002 FFFF	SRAM3 (64 KB)	SRAM3 (64 KB)	SRAM3 (64 KB)	SRAM3 (64 KB)
0x2001 C000 - 0x2001 FFFF	SRAM2 (16 KB)	SRAM2 (16 KB)	SRAM2 (16 KB)	SRAM2 (16 KB)
0x2000 0000 - 0x2001 BFFF	SRAM1 (112 KB)	SRAM1 (112 KB)	SRAM1 (112 KB)	SRAM1 (112 KB)
0x1FFF 0000 - 0x1FFF 77FF	Системная память	Системная память	Системная память	Системная память
0x0810 0000 - 0x0FFF FFFF	Резерв	Резерв	Резерв	Резерв
0x0800 0000 - 0x081F FFFF	Flash память	Flash память	Flash память	Flash память
0x0400 0000 - 0x07FF FFFF	Резерв	Резерв	Резерв	FMC bank 1 NOR/PSRAM 2 (128 MB Aliased)
0x0000 0000 - 0x001F FFFF <sup>(1)(2)</sup>	Flash (2 MB) Aliased	SRAM1 (112 KB) Aliased	Системная память (30 KB) Aliased	FMC банк 1 NOR/PSRAM 1 (128 MB Aliased) or FMC SDRAM банк 1 (128 MB Aliased)

1. Если FSMC легла по адресу 0x0000 0000, то можно картировать только первые два региона Банка 1 контроллера памяти(банк 1 NOR/PSRAM 1 и NOR/PSRAM 2). В режиме картирования внешняя память доступна для CPU через шину ICode вместо системной.
2. При отображении области загрузки, соответствующая память остаётся доступной и по старым адресам.

### 3. Интерфейс встроенной Flash памяти

#### 3.1. Введение

Интерфейс Flash памяти управляет доступом CPU АНВ I-Code и D-Code к Flash памяти. Имеет механизмы стирания, программирования, чтения и защиты записи. Выполнение программ ускоряется за счёт предвыборки команд и кеширования.

#### 3.2. Основные свойства

- Чтение Flash памяти
- Запись/стирание Flash памяти
- Защита чтения/записи
- Предзагрузка по I-Code
- 64 линии кэша по 128 бит на I-Code
- 8 линий кэша по 128 бит на D-Code

Рис. 3. Интерфейс Flash памяти в системе (STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx)

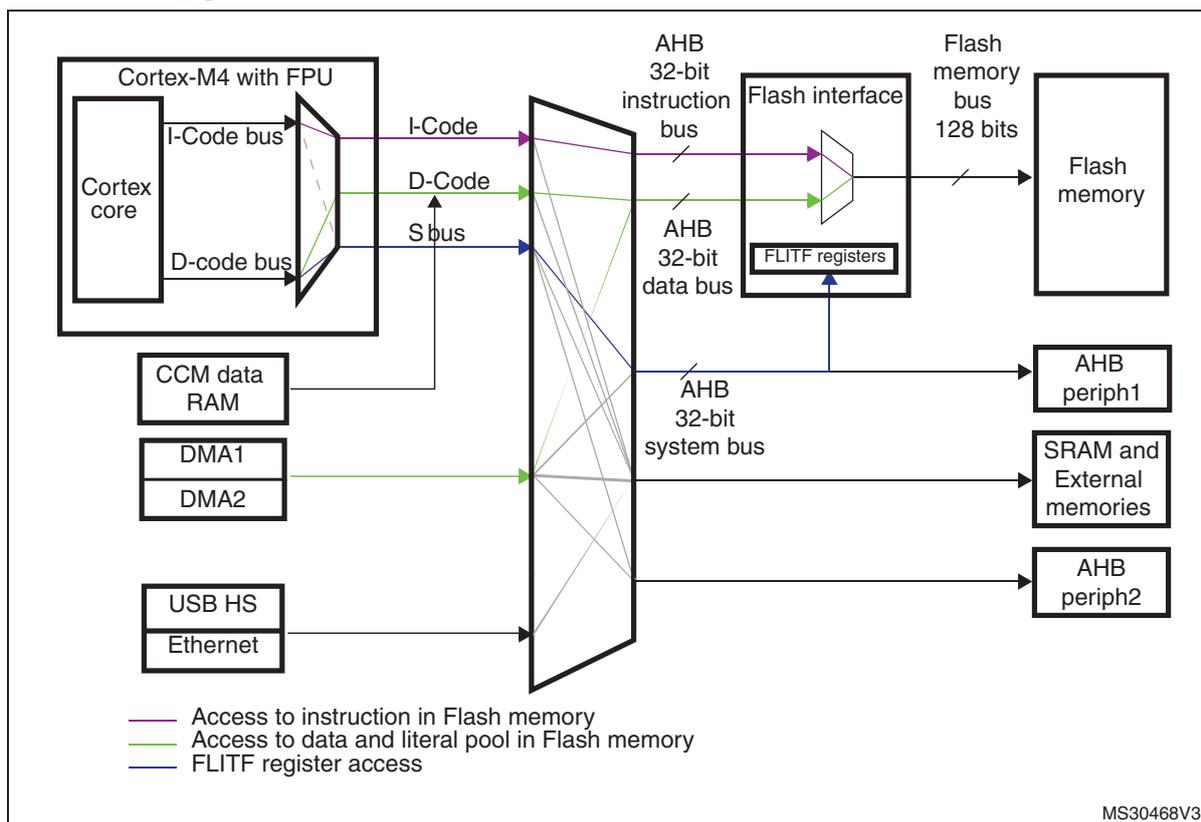
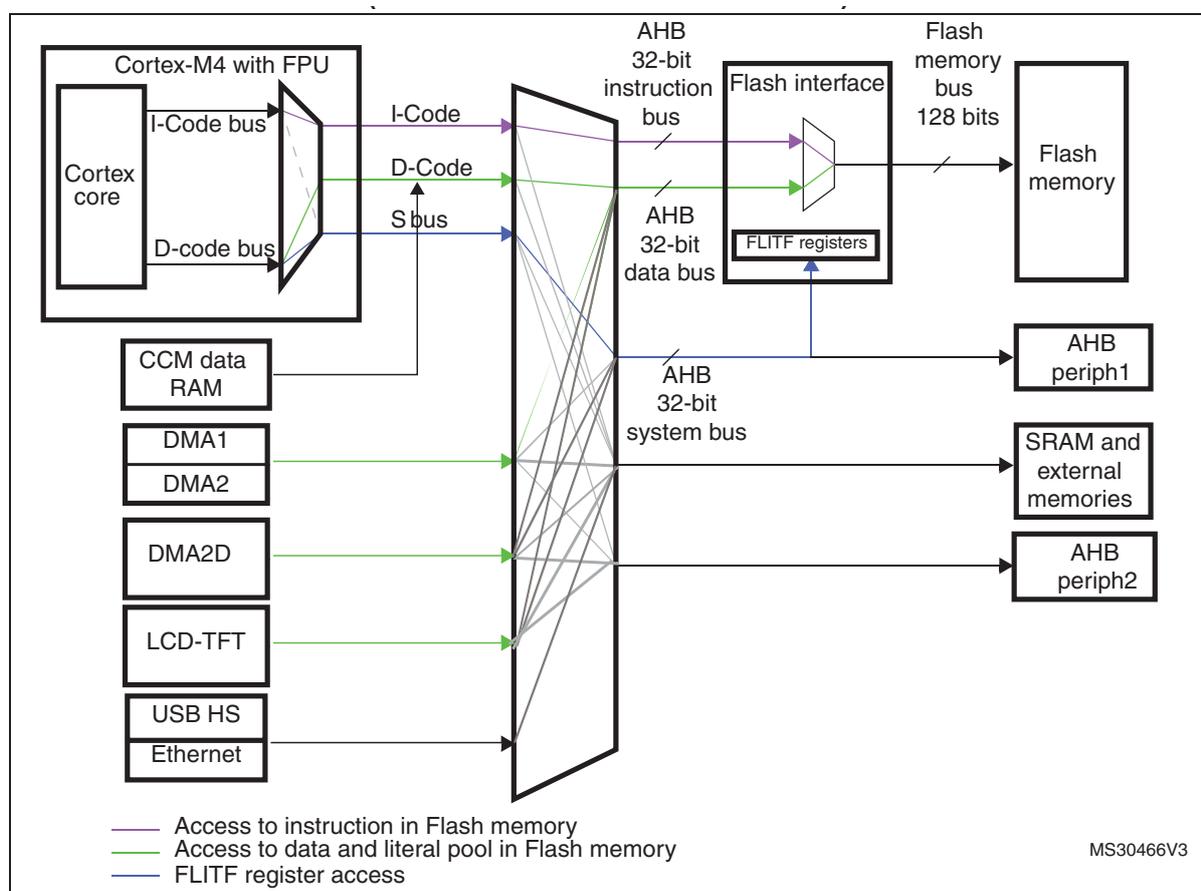


Рис. 3. Интерфейс Flash памяти в системе (STM32F42xxx и STM32F43xxx)



### 3.3. Встроенная Flash память в STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

Характеристики:

- Ёмкость до 1 Мбайт
- 128 бит ширина чтения
- Запись байтами, полусловами, словами и двойными словами
- Секторное и массовое стирание
- Организация:
  - Основной блок из 4 секторов по 16 Кбайт, 1 сектор из 64 Кбайт, и 7 секторов по 128 Кбайт
  - Системная память для начальной загрузки в соответствующем режиме
  - 512 OTP (one-time programmable) байтов для данных пользователя. Область OTP содержит 16 дополнительных байтов для блокировки нужных блоков данных OTP.
  - Байты Опций для конфигурации защиты чтения и записи, уровня BOR, программы/железа сторожевого таймера и сброса в режимах Standby и Stop.
- Экономные режимы (См. [Управление питанием \(PWR\)](#))

Таблица 5. Организация Flash модуля в STM32F40x и STM32F41x

Блок	Имя	Базовый адрес	Размер
Основная память	Сектор 0	0x0800 0000 - 0x0800 3FFF	16 Кбайт
	Сектор 1	0x0800 4000 - 0x0800 7FFF	16 Кбайт
	Сектор 2	0x0800 8000 - 0x0800 BFFF	16 Кбайт
	Сектор 3	0x0800 C000 - 0x0800 FFFF	16 Кбайт
	Сектор 4	0x0801 0000 - 0x0801 FFFF	64 Кбайт
	Сектор 5	0x0802 0000 - 0x0803 FFFF	128 Кбайт
	Сектор 6	0x0804 0000 - 0x0805 FFFF	128 Кбайт
	...	...	...
	Сектор 11	0x080E 0000 - 0x080F FFFF	128 Кбайт
Системная память		0x1FFF 0000 - 0x1FFF 77FF	30 Кбайт
Область OTP		0x1FFF 7800 - 0x1FFF 7A0F	528 байт
Байты Опций		0x1FFF C000 - 0x1FFF C00F	16 байт

### 3.4. Встроенная Flash память в STM32F42xxx и STM32F43xxx

Характеристики:

- Ёмкость до 2 Мбайт в двух банках с поддержкой чтения при записи (RWW)
- 128 бит ширина чтения
- Запись байтами, полусловами, словами и двойными словами
- Секторное, по-банковое и массовое стирание
- Организация из двух банков:
  - Для каждого банка (1 Мбайт): основной блок из 4 секторов по 16 Кбайт, 1 сектор из 64 Кбайт, и 7 секторов по 128 Кбайт
  - Системная память для начальной загрузки в соответствующем режиме
  - 512 OTP (one-time programmable) байтов для данных пользователя. Область OTP содержит 16 дополнительных байтов для блокировки нужных блоков данных OTP.
  - Байты Опций для конфигурации защиты чтения и записи, уровня BOR, программы/железа сторожевого таймера и сброса в режимах Standby и Stop.
- Организация двух банков на 1 Мбайт устройствах  
 Разрешается установкой бита **DB1M** опций.  
 При этом последние 512 Кбайт одного банка (секторы [8:11]) перестраиваются также как и

первые 512 Кбайт.

Нумерация секторов при двух банках отличается от одного банка: одинарный банк содержит 12 секторов, а два банка содержат 16 (см. [Таблицу 7.](#)).

Для операции стирания нумерация секторов зависит от бита **DB1M** опций.

- Если **DB1M** чист, то стирание выполняется с номером сектора по умолчанию.
- Если **DB1M** стоит, то для стирания в банке 2 номер сектора надо задавать (от 12 до 19) в регистре **FLASH\_CR**.

**Таблица 6. Flash модуль - 2 Мбайта, два банка (STM32F42xxx и STM32F43xxx)**

Блок	Банк	Имя	Базовый адрес	Размер	
Основная память	Банк 1	Сектор 0	0x0800 0000 - 0x0800 3FFF	16 Кбайт	
		Сектор 1	0x0800 4000 - 0x0800 7FFF	16 Кбайт	
		Сектор 2	0x0800 8000 - 0x0800 BFFF	16 Кбайт	
		Сектор 3	0x0800 C000 - 0x0800 FFFF	16 Кбайт	
		Сектор 4	0x0801 0000 - 0x0801 FFFF	64 Кбайт	
		Сектор 5	0x0802 0000 - 0x0803 FFFF	128 Кбайт	
		Сектор 6	0x0804 0000 - 0x0805 FFFF	128 Кбайт	
		-	-	-	
		Сектор 11	0x080E 0000 - 0x080F FFFF	128 Кбайт	
	Банк 2	Сектор 12	0x0810 0000 - 0x0810 3FFF	16 Кбайт	
		Сектор 13	0x0810 4000 - 0x0810 7FFF	16 Кбайт	
		Сектор 14	0x0810 8000 - 0x0810 BFFF	16 Кбайт	
		Сектор 15	0x0810 C000 - 0x0810 FFFF	16 Кбайт	
		Сектор 16	0x0811 0000 - 0x0811 FFFF	64 Кбайт	
		Сектор 17	0x0812 0000 - 0x0813 FFFF	128 Кбайт	
		Сектор 18	0x0814 0000 - 0x0815 FFFF	128 Кбайт	
		-	-	-	
		Сектор 23	0x081E 0000 - 0x081F FFFF	128 Кбайт	
	Системная память			0x1FFF 0000 - 0x1FFF 77FF	30 Кбайт
	ОТР			0x1FFF 7800 - 0x1FFF 7A0F	528 байт
	Байты опций	Банк 1		0x1FFF C000 - 0x1FFF C00F	16 байт
		Банк 2		0x1FFE C000 - 0x1FFE C00F	16 байт

**Таблица 7. Flash модуль - 1 Мбайт, один банк и два банка (STM32F42xxx и STM32F43xxx)**

1 Мбайт один банк (по умолчанию)			1 Мбайт два банка		
DB1M=0			DB1M=1		
Память	Номер сектора	Размер сектора	Память	Номер сектора	Размер сектора
1MB	Сектор 0	16 Кбайт	Банк 1 512KB	Сектор 0	16 Кбайт
	Сектор 1	16 Кбайт		Сектор 1	16 Кбайт
	Сектор 2	16 Кбайт		Сектор 2	16 Кбайт
	Сектор 3	16 Кбайт		Сектор 3	16 Кбайт
	Сектор 4	64 Кбайт		Сектор 4	64 Кбайт
	Сектор 5	128 Кбайт		Сектор 5	128 Кбайт
	Сектор 6	128 Кбайт		Сектор 6	128 Кбайт
	Сектор 7	128 Кбайт		Сектор 7	128 Кбайт
	Сектор 8	128 Кбайт		Сектор 12	16 Кбайт
	Сектор 9	128 Кбайт		Сектор 13	16 Кбайт
	Сектор 10	128 Кбайт		Сектор 14	16 Кбайт

1 Мбайт один банк (по умолчанию)			1 Мбайт два банка		
	Сектор 11	128 Кбайт	Банк 2 512KB	Сектор 15	16 Кбайт
	-	-		Сектор 16	64 Кбайт
	-	-		Сектор 17	128 Кбайт
	-	-		Сектор 18	128 Кбайт
	-	-		Сектор 19	128 Кбайт

Таблица 8. Flash модуль - 1 Мбайт, один банк (STM32F42xxx и STM32F43xxx)

Блок	Банк	Имя	Базовый адрес	Размер
Основная память	Один банк	Сектор 0	0x0800 0000 - 0x0800 3FFF	16 Кбайт
		Сектор 1	0x0800 4000 - 0x0800 7FFF	16 Кбайт
		Сектор 2	0x0800 8000 - 0x0800 BFFF	16 Кбайт
		Сектор 3	0x0800 C000 - 0x0800 FFFF	16 Кбайт
		Сектор 4	0x0801 0000 - 0x0801 FFFF	64 Кбайт
		Сектор 5	0x0802 0000 - 0x0803 FFFF	128 Кбайт
		Сектор 6	0x0804 0000 - 0x0805 FFFF	128 Кбайт
		Сектор 7	0x0806 0000 - 0x0807 FFFF	128 Кбайт
		Сектор 8	0x0808 0000 - 0x0809 FFFF	128 Кбайт
		Сектор 9	0x080A 0000 - 0x080B FFFF	128 Кбайт
		Сектор 10	0x080C 0000 - 0x080D FFFF	128 Кбайт
		Сектор 11	0x080E 0000 - 0x080F FFFF	128 Кбайт
Системная память			0x1FFF 0000 - 0x1FFF 77FF	30 Кбайт
OTP			0x1FFF 7800 - 0x1FFF 7A0F	528 байт
Байты Опций			0x1FFF C000 - 0x1FFF C00F	16 байт
			0x1FFE C000 - 0x1FFE C00F	16 байт

Таблица 9. Flash модуль - 1 Мбайт, два банка (STM32F42xxx и STM32F43xxx)

Блок	Банк	Имя	Базовый адрес	Размер	
Основная память	Банк 1	Сектор 0	0x0800 0000 - 0x0800 3FFF	16 Кбайт	
		Сектор 1	0x0800 4000 - 0x0800 7FFF	16 Кбайт	
		Сектор 2	0x0800 8000 - 0x0800 BFFF	16 Кбайт	
		Сектор 3	0x0800 C000 - 0x0800 FFFF	16 Кбайт	
		Сектор 4	0x0801 0000 - 0x0801 FFFF	64 Кбайт	
		Сектор 5	0x0802 0000 - 0x0803 FFFF	128 Кбайт	
		Сектор 6	0x0804 0000 - 0x0805 FFFF	128 Кбайт	
		Сектор 7	0x0806 0000 - 0x0807 FFFF	128 Кбайт	
	Банк 2	Сектор 12	0x0808 0000 - 0x0808 3FFF	16 Кбайт	
		Сектор 13	0x0808 4000 - 0x0808 7FFF	16 Кбайт	
		Сектор 14	0x0808 8000 - 0x0808 BFFF	16 Кбайт	
		Сектор 15	0x0808 C000 - 0x0808 FFFF	16 Кбайт	
		Сектор 16	0x0809 0000 - 0x0809 FFFF	64 Кбайт	
		Сектор 17	0x080A 0000 - 0x080B FFFF	128 Кбайт	
		Сектор 18	0x080C 0000 - 0x080D FFFF	128 Кбайт	
		Сектор 19	0x080E 0000 - 0x080F FFFF	128 Кбайт	
	Системная память			0x1FFF 0000 - 0x1FFF 77FF	30 Кбайт
	OTP			0x1FFF 7800 - 0x1FFF 7A0F	528 байт
	Байты Опций	Банк 1		0x1FFF C000 - 0x1FFF C00F	16 байт
Банк 2			0x1FFE C000 - 0x1FFE C00F	16 байт	

## 3.5. Интерфейс чтения

### 3.5.1. Частота тактов CPU и время чтения Flash

Для правильного чтения из Flash надо в регистре `FLASH_ACR` установить число состояний ожидания (`LATENCY`) в зависимости от частоты тактов CPU (`HCLK`) и напряжения питания.

При напряжении питания ниже 2.1 В надо отключать буфер предвыборки. См. [Таблицу 10](#) и [Таблицу 11](#).

**NB:**

- На STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx:
  - если `VOS` = '0', максимальное значение  $f_{HCLK} = 144$  MHz.
  - если `VOS` = '1', максимальное значение  $f_{HCLK} = 168$  MHz.
- На STM32F42xxx и STM32F43xxx:
  - если `VOS`[1:0] = '0x01', максимальное значение  $f_{HCLK} = 120$  MHz.
  - если `VOS`[1:0] = '0x10', максимальное значение  $f_{HCLK} = 144$  MHz. Можно до 168 MHz в режиме **over-drive**.
  - если `VOS`[1:0] = '0x11', максимальное значение  $f_{HCLK} = 168$  MHz. Можно до 180 MHz в режиме **over-drive**.
  - Режим **over-drive** недоступен при  $V_{DD}$  от 1.8 до 2.1 V.

См. [5.1.4. Регулятор напряжения для STM32F42xxx и STM32F43xxx](#) о режиме **over-drive**.

**Таблица 10. Ожидания и частота CPU (HCLK) (STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx)**

Ожидание	HCLK (MHz)			
	2.7 V - 3.6 V	2.4 V - 2.7 V	2.1 V - 2.4 V	1.8 V - 2.1 V Предвыборка выкл.
0 WS (1 CPU cycle)	0 < HCLK ≤ 30	0 < HCLK ≤ 24	0 < HCLK ≤ 22	0 < HCLK ≤ 20
1 WS (2 CPU cycles)	30 < HCLK ≤ 60	24 < HCLK ≤ 48	22 < HCLK ≤ 44	20 < HCLK ≤ 40
2 WS (3 CPU cycles)	60 < HCLK ≤ 90	48 < HCLK ≤ 72	44 < HCLK ≤ 66	40 < HCLK ≤ 60
3 WS (4 CPU cycles)	90 < HCLK ≤ 120	72 < HCLK ≤ 96	66 < HCLK ≤ 88	60 < HCLK ≤ 80
4 WS (5 CPU cycles)	120 < HCLK ≤ 150	96 < HCLK ≤ 120	88 < HCLK ≤ 110	80 < HCLK ≤ 100
5 WS (6 CPU cycles)	150 < HCLK ≤ 168	120 < HCLK ≤ 144	110 < HCLK ≤ 132	100 < HCLK ≤ 120
6 WS (7 CPU cycles)		144 < HCLK ≤ 168	132 < HCLK ≤ 154	120 < HCLK ≤ 140
7 WS (8 CPU cycles)			154 < HCLK ≤ 168	140 < HCLK ≤ 160

**Таблица 11. Ожидания и частота CPU (HCLK) (STM32F42xxx и STM32F43xxx)**

Ожидание	HCLK (MHz)			
	2.7 V - 3.6 V	2.4 V - 2.7 V	2.1 V - 2.4 V	1.8 V - 2.1 V Prefetch OFF
0 WS (1 CPU cycle)	0 < HCLK ≤ 30	0 < HCLK ≤ 24	0 < HCLK ≤ 22	0 < HCLK ≤ 20
1 WS (2 CPU cycles)	30 < HCLK ≤ 60	24 < HCLK ≤ 48	22 < HCLK ≤ 44	20 < HCLK ≤ 40
2 WS (3 CPU cycles)	60 < HCLK ≤ 90	48 < HCLK ≤ 72	44 < HCLK ≤ 66	40 < HCLK ≤ 60
3 WS (4 CPU cycles)	90 < HCLK ≤ 120	72 < HCLK ≤ 96	66 < HCLK ≤ 88	60 < HCLK ≤ 80
4 WS (5 CPU cycles)	120 < HCLK ≤ 150	96 < HCLK ≤ 120	88 < HCLK ≤ 110	80 < HCLK ≤ 100
5 WS (6 CPU cycles)	150 < HCLK ≤ 180	120 < HCLK ≤ 144	110 < HCLK ≤ 132	100 < HCLK ≤ 120
6 WS (7 CPU cycles)		144 < HCLK ≤ 168	132 < HCLK ≤ 154	120 < HCLK ≤ 140
7 WS (8 CPU cycles)		168 < HCLK ≤ 180	154 < HCLK ≤ 176	140 < HCLK ≤ 160
8 WS (9 CPU cycles)			176 < HCLK ≤ 180	160 < HCLK ≤ 168

После сброса в регистре `FLASH_ACR` стоят частота CPU = 16 MHz и 0 ожиданий (WS).

Вот последовательность подстройки числа ожиданий:

Увеличение частоты CPU:

- Пишем число ожиданий в биты `LATENCY` регистра `FLASH_ACR`
- Проверяем его установку чтением регистра `FLASH_ACR`
- Изменяем источник тактов CPU в битах `SW` регистра `RCC_CFGR`
- Если надо, изменяем предделитель тактов CPU битами `HPRE` регистра `RCC_CFGR`
- Проверяем новые установки чтением регистра `RCC_CFGR` (биты `SWS` и/или `HPRE`).

Уменьшение частоты CPU:

- Изменяем источник тактов CPU в битах `SW` регистра `RCC_CFGR`
- Если надо, изменяем предделитель тактов CPU битами `HPRE` регистра `RCC_CFGR`
- Проверяем новые установки чтением регистра `RCC_CFGR` (биты `SWS` и/или `HPRE`)
- Пишем число ожиданий в биты `LATENCY` регистра `FLASH_ACR`
- Проверяем его установку чтением регистра `FLASH_ACR`

### 3.5.2. Адаптивный ускоритель памяти (ART Accelerator™)

Он реализует очередь предвыборки команд и кэш переходов, увеличивая скорость выполнения равную частоте CPU в 180 MHz.

#### Предвыборка команд

Из Flash памяти за раз читаются 128 бит, или 4 команды по 32 бит или 8 команд по 16 бит, что полезно для последовательно исполняемых команд. Предвыборка следующих команд по шине I-Code идёт одновременно с выполнением предыдущих. Она разрешается установкой бита `PRFTEN` регистра `FLASH_ACR`.

При наличии переходов, когда следующая команда ещё не прочитана, появляются состояния ожидания.

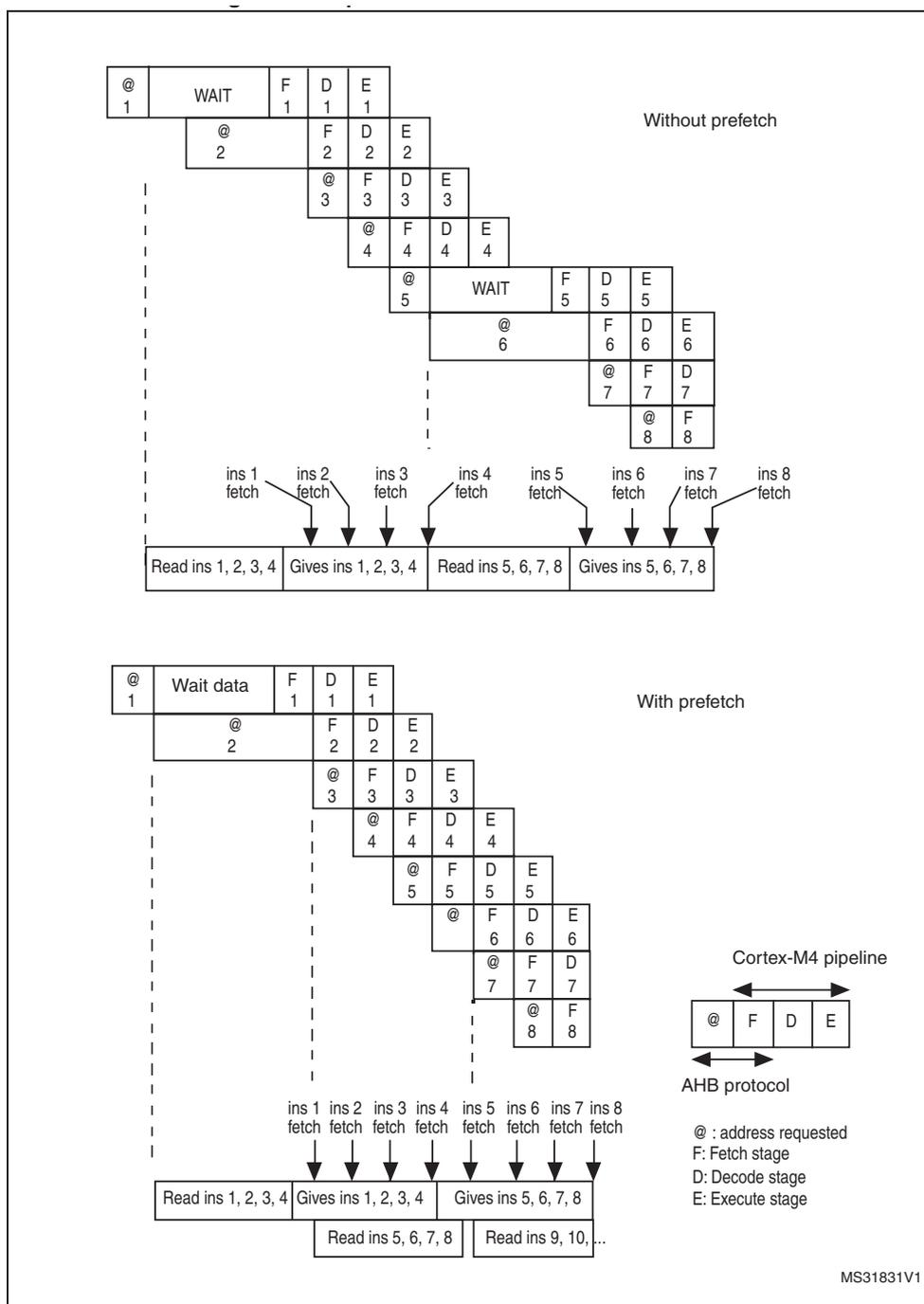


Рис. 5. Выполнение 32-bit команд с и без предвыборки с 3 WS

### Кэш память команд

Для ограничения потерь при переходах можно запоминать 64 строки по 128 бит в кэш памяти команд. Разрешается это установкой бита **ICEN** регистра **FLASH\_ACR**. При появлении команды перехода и отсутствии нужного места в работающей или предзагруженной строке прочитанная строка пишется в кэш памяти команд. Теперь имеющаяся затребованная CPU команда читается из кэша. При заполнении кэша освобождается наименее использованная строка команд (алгоритм LRU).

### Управление данными

Литеральные пулы извлекаются из Flash памяти по шине D-Code на стадии выполнения конвейера CPU, который приостанавливается до получения данных. Поэтому шина АHB D-Code приоритетнее шины АHB I-Code.

Для часто используемых данных можно разрешить кэш данных установкой бита **DCEN** регистра **FLASH\_ACR**. Он работает подобно кэшу команд, но имеет размер 8 колонок по 128 бит.

**NB:** Данные в секторе конфигурации пользователя не кэшируются.

### 3.6. Операции стирания и записи

Для этих операций частота тактов CPU (HCLK) должна быть не ниже 1 MHz. Сброс во время записи/стирания может разрушить содержимое Flash памяти.

Попытка чтения Flash на STM32F4xx во время записи/стирания приводит к остановке шины, то есть во время записи/стирания операции чтения быть не должно.

На STM32F42xxx и STM32F43xxx с двумя банками читать можно из одного во время записи/стирания другого банка.

#### 3.6.1. Разблокирование регистра управления Flash

После сброса запись в Flash запрещена в регистре `FLASH_CR`. Разрешаем её так:

1. Пишем `KEY1 = 0x45670123` в регистр `FLASH_KEYR`
2. Пишем `KEY2 = 0xCDEF89AB` в регистр `FLASH_KEYR`

Иная последовательность заблокирует регистр `FLASH_CR` до следующего сброса.

Блокируют регистр `FLASH_CR` установкой бита `LOCK` регистра `FLASH_CR`.

**NB:** При записи регистр `FLASH_CR` недоступен пока стоит бит `BSY` регистра `FLASH_SR`. Попытка записи при стоящем `BSY` останавливает шину АНВ вплоть до его очистки.

#### 3.6.2. Параллелизм записи/стирания

Число записываемых за раз байтов задаётся в поле `PSIZE` регистра `FLASH_CR` до начала операции записи. Оно ограничивается напряжением питания и наличием внешнего напряжения  $V_{PP}$ .

Стирать можно секторами, банками или всю Flash память. Время стирания зависит от значения `PSIZE`.

Таблица 12. Параллелизм записи/стирания (`PSIZE`)

	2.7 - 3.6 V с $V_{PP}$	2.7 - 3.6 V	2.4 - 2.7 V	2.1 - 2.4 V	1.8 V - 2.1 V
Параллелизм	x64	x32	x16		x8
<code>PSIZE(1:0)</code>	11	10	1		0

**NB:** Запись/стирание с негодными установками параллелизма могут дать непредсказуемый результат даже при нормальном первичном контроле (может не сохраниться).

Внешнее  $V_{PP}$ , (от 8 до 9 V) подают на контакт  $V_{PP}$ . Напряжение должно сохраняться даже при потреблении более 10 mA. Использовать  $V_{PP}$  рекомендуют только на производстве. Подавать  $V_{PP}$  нужно не более часа, дабы не сжечь Flash память.

#### 3.6.3. Стирание

Flash память можно стирать секторами или целиком (массовое стирание). Массовое стирание не затрагивает секторы OTP и конфигурации.

##### Стирание сектора

Процедура:

1. Смотрим, что Flash не занята (бит `BSY` регистра `FLASH_SR`)
2. Ставим бит `SER` и выбираем сектор из 12 для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx или из 24 для STM32F42xxx and STM32F43xxx в основном блоке памяти в поле `SNB` регистра `FLASH_CR`
3. Ставим бит `STRT` регистра `FLASH_CR`
4. Ждём очистки бита `BSY`

##### Стирание банка в STM32F42xxx и STM32F43xxx

Процедура:

1. Смотрим, что Flash не занята (бит `BSY` регистра `FLASH_SR`)
2. Ставим бит `MER` или `MER1` регистра `FLASH_CR`
3. Ставим бит `STRT` регистра `FLASH_CR`
4. Ждём очистки бита `BSY`

## Массовое стирание

Процедура:

1. Смотрим, что Flash не занята (бит *BSY* регистра *FLASH\_SR*)
2. Ставим бит *MER* регистра *FLASH\_CR* на STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx
3. Ставим биты *MER* и *MER1* регистра *FLASH\_CR* на STM32F42xxx и STM32F43xxx
4. Ставим бит *STRT* регистра *FLASH\_CR*
5. Ждём очистки бита *BSY*

**NB:** Если стоят и *MERx* и *SER* регистра *FLASH\_CR*, то выполняется массовое стирание.

Если ставить бит *STRT* при чистых битах *MERx* и *SER*, то поведение непредсказуемо. Запрещено.

### 3.6.4. Запись

#### Стандартная запись

Процедура:

1. Смотрим, что основная Flash не занята (бит *BSY* регистра *FLASH\_SR*)
2. Ставим бит *PG* регистра *FLASH\_CR*
3. Пишем данные по нужному адресу основного блока или области OTP:
  - Байтами при параллелизме x8
  - Полусловами при параллелизме x16
  - Словами при параллелизме x32
  - Двойными словами при параллелизме x64
4. Ждём очистки бита *BSY*

**NB:** Запись с переходом бита из '1' в '0' стирания не требует, а для записи '1' оно нужно.

Если стирание и запись затребованы одновременно, то сначала идёт стирание.

#### Ошибки записи

Писать во Flash данные, пересекающие границу 128-бит, запрещено. Запись не выполняется и в регистре *FLASH\_SR* ставится флаг ошибки адреса *PGAERR*.

Выравнивание адреса записи должно соответствовать выбранному параллелизму (x8, x16, x32, x64). Иначе запись не выполняется и в регистре *FLASH\_SR* ставится флаг ошибки параллелизма *PGPERR*.

Несоблюдение последовательности записи приводит к прерыванию операции и в регистре *FLASH\_SR* ставится флаг ошибки последовательности *PGSERR*.

#### Запись и кэширование

Если запись в Flash память имеет связь с кэшем данных, то изменяются данные и в памяти и в кэше. Стирание также касается и данных в кэше. Надо убедиться, что они изменятся до обращения к ним. Рекомендуется сливать кэши установкой битов *DCRST* и *ICRST* в регистре *FLASH\_CR*.

**NB:** Сливать можно только отключённый I/D кэш (*I/DCEN* = 0).

### 3.6.5. Чтение при записи (RWW)

В STM32F42xxx и STM32F43xxx можно читать из одного банка во время записи или стирания другого. А вот записывать так нельзя.

#### Чтение банка 1 при стирании банка 2

Процедура:

1. Смотрим, что Flash не занята (бит *BSY* регистра *FLASH\_SR*)
2. Ставим бит *MER* или *MER1* регистра *FLASH\_CR*
3. Ставим бит *STRT* регистра *FLASH\_CR*
4. Ждём очистки бита *BSY*

#### Чтение банка 1 при записи банка 2

Процедура:

1. Смотрим, что Flash не занята (бит *BSY* регистра *FLASH\_SR*)
2. Ставим бит *PG* регистра *FLASH\_CR*
3. Пишем данные по нужному адресу основного блока или области OTP.

#### 4. Ждём очистки бита BSY

### 3.6.6. Прерывания

Прерывание конца операции записи или стирания (снятие бита BSY регистра FLASH\_SR) разрешается установкой бита EOPIE регистра FLASH\_CR. В этом случае ставится бит конца операции EOP регистра FLASH\_SR.

При появлении ошибки в регистре FLASH\_SR ставятся флаги:

- PGAERR, PGPERR, PGSERR (Ошибки записи)
- WRPERR (Ошибка защиты записи)
- RDERR (Ошибка защиты чтения) только STM32F42xxx и STM32F43xxx.

Прерывание по ошибке разрешается установкой бита ERRIE регистра FLASH\_CR, одновременно ставится бит ошибки OPERR регистра FLASH\_SR.

**NB:** При обнаружении нескольких ошибок (например, при передачах DMA в Flash память), флаги ошибок не снимаются вплоть до конца успешной записи.

**Таблица 13. Прерывания Flash**

Прерывание	Флаг	Бит разрешения
Конец операции	EOP	EOPIE
Ошибка защиты записи	WRPERR	ERRIE
Ошибка записи	PGAERR, PGPERR, PGSERR	ERRIE
Ошибка защиты чтения	RDERR	ERRIE

## 3.7. Байты Опций

### 3.7.1. Описание Байтов Опций

Пишутся конечным пользователем в секторе конфигурации пользователя.

**Таблица 14. Организация байтов Опций**

Адрес	[63:16]	[15:0]
0x1FFF C000	Резерв	ROP & опции пользователя (RDP & USER)
0x1FFF C008	Резерв	SPRMOD и биты защиты записи nWRP секторов 0 до 11
0x1FFE C000	Резерв	Резерв
0x1FFE C008	Резерв	SPRMOD и биты защиты записи nWRP секторов 12 до 23

**Таблица 15. Описание байтов Опций для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx**

Байты Опций (слово, адрес 0x1FFF C000)	
RDP: Защита чтения.	
Биты 15:8	0xAA: Уровень 0, защиты нет 0xCC: Уровень 2, защита чипа (отладка и загрузка из RAM выключены) Иное: Уровень 1, защита чтения памяти (отладка ограничена)
USER: Опции пользователя: – Событие сторожевого таймера: Аппаратное или программное – Событие сброса при входе в режим Stop – Событие сброса при входе в режим Standby	
Бит 7	nRST_STDBY 0: При входе в Standby выдаётся сброс 1: Сброс не выдаётся
Бит 6	nRST_STOP 0: При входе в Stop выдаётся сброс 1: Сброс не выдаётся
Бит 5	WDG_SW 0: Аппаратно независимый сторожевой таймер 1: Программно независимый сторожевой таймер

Бит 4	0x1: Не используется
Биты 3:2	BOR_LEV: Уровень сброса BOR (падение питания). 00: BOR уровень 3 (VBOR3) 01: BOR уровень 2 (VBOR2) 10: BOR уровень 1 (VBOR1) 11: BOR выкл., используется уровень порога POR/PDR См. <a href="#">Электрические характеристики</a> .
Биты 1:0	0x1: Не используется
<b>Байты Опций (слово, адрес 0x1FFF C008)</b>	
Биты 15:12	0xF: Не используется
nWRP: Защита секторов 0 до 11 Flash памяти.	
Биты 11:0	nWRP <sub>i</sub> 0: Сектор защищён 1: Защиты сектора нет

**Таблица 16. Описание байтов Опций для STM32F42xxx и STM32F43xxx**

<b>Байты Опций (слово, адрес 0x1FFF C000)</b>	
RDP: Защита чтения.	
Биты 15:8	0xAA: Уровень 0, защиты нет 0xCC: Уровень 2, защита чипа (отладка и загрузка из RAM выключены) Иное: Уровень 1, защита чтения памяти (отладка ограничена)
USER: Опции пользователя: – Событие сторожевого таймера: Аппаратное или программное – Событие сброса при входе в режим Stop – Событие сброса при входе в режим Standby	
Бит 7	nRST_STDBY 0: При входе в Standby выдаётся сброс 1: Сброс не выдаётся
Бит 6	nRST_STOP 0: При входе в Stop выдаётся сброс 1: Сброс не выдаётся
Бит 5	WDG_SW 0: Аппаратно независимый сторожевой таймер 1: Программно независимый сторожевой таймер
Бит 4	BFB2: Загрузка из двух банков 0: Из банка 1 Flash или системной памяти (по состоянию ножек Boot, по умолчанию) 1: Всегда из системной памяти (Режим двух банков).
Биты 3:2	BOR_LEV: Уровень сброса BOR (падение питания). 00: BOR уровень 3 (VBOR3) 01: BOR уровень 2 (VBOR2) 10: BOR уровень 1 (VBOR1) 11: BOR выкл., используется уровень порога POR/PDR См. <a href="#">Электрические характеристики</a> .
Биты 1:0	0x1: Не используется
<b>Байты Опций (слово, адрес 0x1FFF C008)</b>	
Бит 15	SPRMOD: Режим защиты для битов nWRP <sub>i</sub> 0: защита записи сектора i nWRP <sub>i</sub> (по умолчанию) 1: биты nWRP <sub>i</sub> задают защиту PCROP сектора i (Сектор)
Бит 14	DB1M: организация банков 1 Мбайт Flash памяти 0: один банк 1 Мбайт Flash (непрерывные адреса в банке 1) 1: два банка по 512 Кбайт Flash памяти. См. Таблицу 7 и Таблицу 9.
Биты 13:12	0x2: Не используется
nWRP: Защита банка 1 (Секторы 0 до 11).	

Биты 11:0	nWRPi: — SPRMOD сброшен (по умолчанию): 0: Защита записи сектора i включена. 1: Защита записи сектора i выключена. — SPRMOD стоит: 0: Защита PCROP сектора i включена. 1: Защита PCROP сектора i выключена.
Биты 15:0	0xFFFF: Не используется
Бит 15:12	0xF: Не используется
nWRP: Защита банка 2 (Секторы 12 до 23).	
Биты 11:0	nWRPi: — SPRMOD сброшен (по умолчанию): 0: Защита записи сектора i включена. 1: Защита записи сектора i выключена. — SPRMOD стоит: 0: Защита PCROP сектора i включена. 1: Защита PCROP сектора i выключена.

### 3.7.2. Запись Байтов Опций Пользователя

Для работы с этим сектором надо снять бит **OPTLOCK** регистра **FLASH\_OPTCR**. Для этого:

1. Пишем **OPTKEY1 = 0x0819 2A3B** в регистр **FLASH\_OPTKEYR**
2. Пишем **OPTKEY2 = 0x4C5D 6E7F** в регистр **FLASH\_OPTKEYR**

Восстанавливается защита программной установкой бита **OPTLOCK**.

**Запись для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx**

Процедура:

1. Смотрим, что Flash не занята (бит **BSY** регистра **FLASH\_SR**)
2. Пишем нужное в регистр **FLASH\_OPTCR**
3. Ставим бит старта **OPTSTRT** регистра **FLASH\_CR**
4. Ждём очистки бита **BSY**

**NB:** Сектор конфигурации стирается, а затем туда пишется содержимое регистра **FLASH\_OPTCR**.

**Запись для STM32F42xxx и STM32F43xxx**

Байты Опций банков 1 и 2 можно изменять только одновременно. Процедура:

1. Смотрим, что Flash не занята (бит **BSY** регистра **FLASH\_SR**)
2. Пишем нужное для банка 2 в регистр **FLASH\_OPTCR1**
3. Пишем нужное для банка 1 в регистр **FLASH\_OPTCR**
4. Ставим бит старта **OPTSTRT** регистра **FLASH\_CR**
5. Ждём очистки бита **BSY**

**NB:** Сектор конфигурации стирается (банк 1 и банк 2), а затем туда пишется содержимое регистров **FLASH\_OPTCR** и **FLASH\_OPTCR1**.

### 3.7.3. Защита чтения (RDP)

Область пользователя Flash памяти имеет три уровня защиты от чтения:

- Уровень 0: без защиты  
Ставится записью **0xAA** в байт опций **RDP**, есть доступ (запись можно запретить отдельно) к Flash памяти или резервной SRAM во всех вариантах загрузки (Flash, отладка или RAM).
- Уровень 1: защита чтения  
Это режим по умолчанию после каждого стирания байтов Опций. Ставится записью любого байта, кроме (**0xAA** и **0xCC**) в байт опций **RDP**. При этом:
  - При загрузке из RAM или системной памяти, или при подключённой отладке, доступ (чтение, стирание, запись) к Flash или резервной SRAM вызывает ошибку шины.

- При загрузке из Flash памяти доступ (чтение, стирание, запись) к Flash памяти и резервной SRAM из кода пользователя разрешён.

При активном уровне 1 попытка записи в байт RDP значения уровня 0 сначала вызывает массовое стирание Flash и резервной SRAM. Стирается только область кода пользователя. Остальные байты Опций перед массовым стиранием не изменяются. Область OTP вообще не изменяется. Увеличение уровня защиты (0->1, 1->2, 0->2) к стиранию не приводит.

- Уровень 2: выключена защита чтения отладка/чип  
Включается записью 0xCC в байт опций RDP. При этом:
  - Активна защита уровня 1.
  - Загрузка из RAM или системной памяти запрещён.
  - JTAG, SWV (single-wire viewer), ETM, и скан границ выключены.
  - Байты Опций пользователя изменить нельзя.
  - При загрузке из Flash памяти доступ (чтение, стирание, запись) к Flash памяти и резервной SRAM из кода пользователя разрешён.

Возврат из защиты чтения уровня 2 на уровень 0 или 1 невозможен.

**NB:** При уровне защиты 2 порт JTAG постоянно выключен (действует как предохранитель JTAG). Следовательно, скан границ невозможен. STMicroelectronics не может выполнять анализ дефектных частей с включённым уровнем защиты 2.

Таблица 17. Доступ и уровень защиты чтения

Область памяти	Уровень защиты	Отладка, Загрузка из RAM или Системной памяти			Загрузка из Flash памяти		
		Чтение	Запись	Стирание	Чтение	Запись	Стирание
Основная Flash память и Резервная SRAM	Уровень 1	НЕТ		НЕТ <sup>(1)</sup>	ДА		
	Уровень 2	НЕТ			ДА		
Байты Опций	Уровень 1	ДА			ДА		
	Уровень 2	НЕТ			НЕТ		
OTP	Уровень 1	НЕТ		NA	ДА		NA
	Уровень 2	НЕТ		NA	ДА		NA

1. Основная Flash память и Резервная SRAM при изменении уровня RDP с 1 на 0 стираются. Область OTP остаётся неизменной.

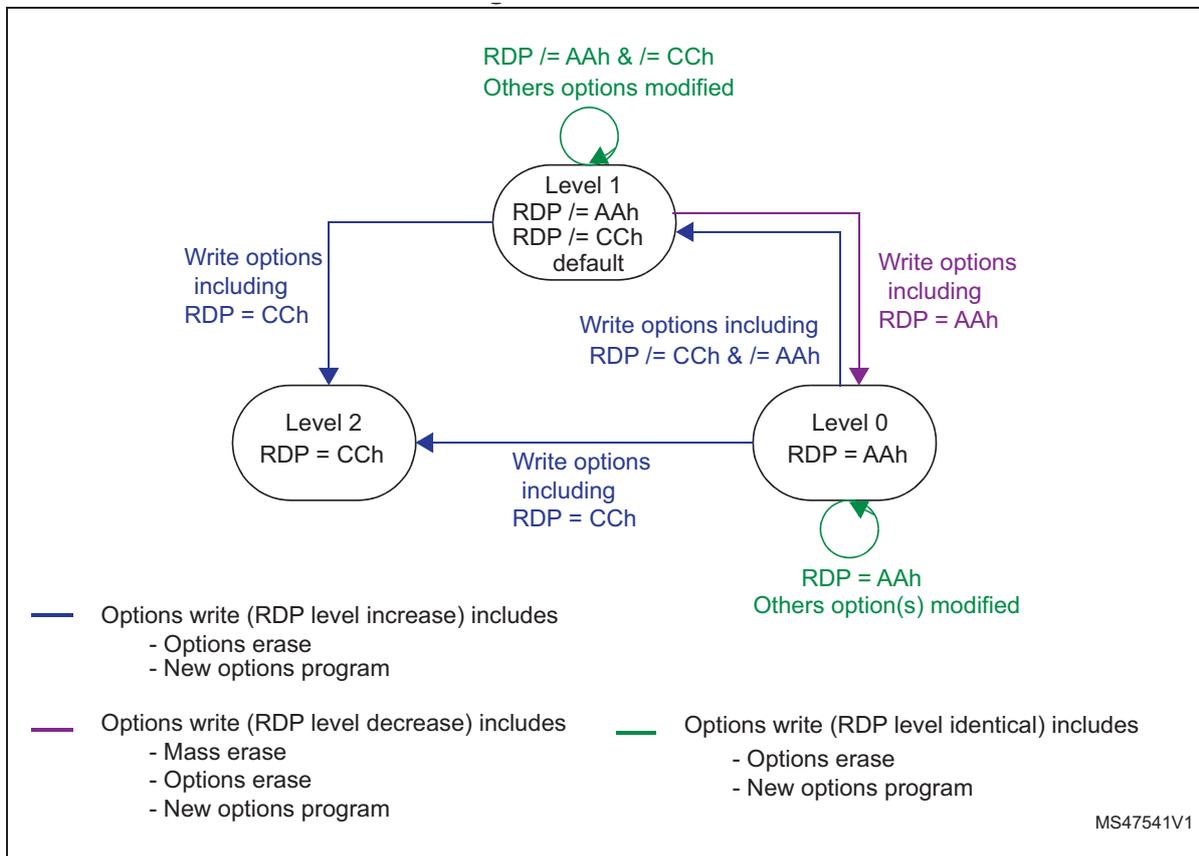


Рис. 6. Переход между уровнями RDP

### 3.7.4. Защита записи

Защитить от записи можно до 24 секторов пользователя Flash памяти установкой в 0 соответствующих битов  $nWRP_i$  ( $0 \leq i \leq 11$ ) в регистрах `FLASH_OPTCR` или `FLASH_OPTCR1`. При установленной защите записи хоть одного сектора с установленной защитой, массовое стирание не выполняется.

Попытка стирания/записи в защищённую часть Flash памяти (сектор с защитой, заблокированную часть OTP или незаписываемую часть Flash вроде ICP), в регистре `FLASH_SR` ставится флаг нарушения защиты `WRPERR`.

На `STM32F42xxx` и `STM32F43xxx` в режиме PCROP защита записи сектора включается высоким уровнем  $nWRP_i$ . Сектор PCROP защищается автоматически.

**NB:** При уровне защиты чтения RDP равном 1 писать или стереть сектор Flash  $i$  невозможно если подключён зонд отладки (JTAG или SW) или загрузчик выполняется из RAM, даже при  $nWRP_i = 1$ .

#### Флаг ошибки защиты записи

Флаг ошибки `WRPERR` в регистре `FLASH_SR` ставится если

Затребовано стирание:

- Массовое и банка и сектора (`MER` или `MER/MER1` и `SER = 1`)
- Сектора с недопустимым номером сектора (поле `SNB`)
- Массовое при наличии защищённого сектора (`MER` или `MER/MER1 = 1` и  $nWRP_i = 0$ , где  $0 \leq i \leq 11$  в регистре `FLASH_OPTCRx`)
- Защищённого сектора. (`SER = 1`, `SNB = i` и  $nWRP_i = 0$ , где  $0 \leq i \leq 11$  в регистре `FLASH_OPTCRx`)
- Защищённой от чтения Flash.

Затребована запись:

- В системную память или в резервную часть особого сектора пользователя.
- В сектор конфигурации пользователя.
- В сектор, защищённый битом сектора.
- В заблокированную область OTP
- В защищённую от чтения Flash.

### 3.7.5. Защита от чтения собственного кода (PCROP)

Доступна на STM32F42xxx и STM32F43xxx и защищает от чтения по D-bus отмеченные секторы Flash памяти пользователя (0 до 23). Включается битом **SPRMOD** регистра **FLASH\_OPTCR**:

- **SPRMOD = 0**: **nWRP<sub>i</sub>** отмечают сектора с защитой записи
- **SPRMOD = 1**: **nWRP<sub>i</sub>** отмечают сектора с защитой чтения/записи (PCROP).

Сектора с защитой PCROP доступны только через шину ICODE для выборки команд:

- Чтение защищённых секторов по D-bus ставит ошибку **RDERR**.
- Запись/стирание защищённых секторов ставит ошибку **WRPERR**.

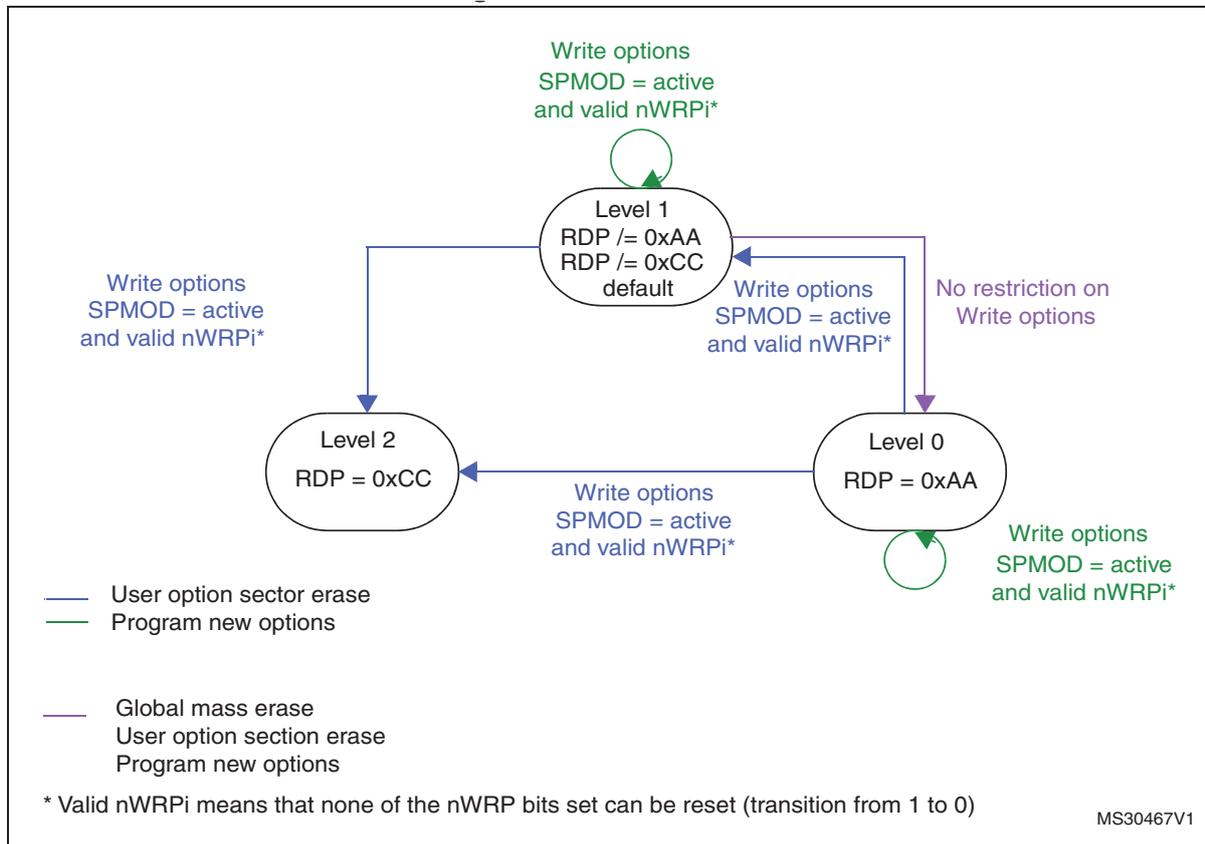


Рис 7. Уровни PCROP

Бит **SPRMOD** и/или защита PCROP секторов пользователя снимаются только при переходе уровня RDP из 1 в 0. Иначе байты Опций не изменяются и ставится флаг ошибки **WRPERR**. Изменять их (**BOR\_LEV**, **RST\_STDBY**, ..) только при снятых активных битах **nWRP<sub>i</sub>** и активном **SPRMOD**.

**NB:** В режиме PCROP (**SPRMOD = 1**) у битов **nWRP<sub>i</sub>** активное значение инверсное, при **SPRMOD = 1** защищены секторы с **nWRP<sub>i</sub> = 1**.

### 3.8. Однократно записываемые байты (OTP)

Таблица 18. Однократно записываемая часть области OTP

Блок	[128:96]	[95:64]	[63:32]	[31:0]	Адрес начала
0	OTP0	OTP0	OTP0	OTP0	0x1FFF 7800
	OTP0	OTP0	OTP0	OTP0	0x1FFF 7810
1	OTP1	OTP1	OTP1	OTP1	0x1FFF 7820
	OTP1	OTP1	OTP1	OTP1	0x1FFF 7830
...	...				...
15	OTP15	OTP15	OTP15	OTP15	0x1FFF 79E0
	OTP15	OTP15	OTP15	OTP15	0x1FFF 79F0
Блок замков	LOCKB15 ... LOCKB12	LOCKB11 ... LOCKB8	LOCKB7 ... LOCKB4	LOCKB3 ... LOCKB0	0x1FFF 7A00

Область OTP разделена на 16 блоков данных 16 по 32 байта и один блок замков из 16 байтов. Стирать их нельзя. Один байт замка LOCKBi ( $0 \leq i \leq 15$ ) блокирует соответствующий блок данных. LOCKBi=0x00 разрешает запись в блок данных, LOCKBi=0xFF запрещает её, иначе поведение становится непонятным.

### 3.9. Регистры интерфейса Flash

#### 3.9.1. Регистр управления доступом (FLASH\_ACR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

Разрешает функции ускорения и управляет временем доступа в соответствии с частотой CPU.

Смещение: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000

Доступ: без состояний ожидания, слово, полуслово, байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved			DCRST	ICRST	DCEN	ICEN	PRFTEN	Reserved					LATENCY[2:0]		
			rw	w	rw	rw	rw						rw	rw	rw

- **Биты 31:13** Резерв, изменять нельзя.
- **Бит 12** **DCRST**: Сброс кэша данных  
Пишут при отключенном кэше D.  
0: Ничего.  
1: Сброс.
- **Бит 11** **ICRST**: Сброс кэша команд  
Пишут при отключенном кэше I.  
0: Ничего.  
1: Сброс.
- **Бит 10** **DCEN**: Включение кэша данных  
0: Выкл.  
1: Вкл.
- **Бит 9** **ICEN**: Включение кэша команд  
0: Выкл.  
1: Вкл.
- **Бит 8** **PRFTEN**: Включение предвыборки команд команд  
0: Выкл.  
1: Вкл.
- **Биты 7:3** Резерв, изменять нельзя.
- **Биты 2:0** **LATENCY[2:0]**: число циклов ожидания (0 до 7)  
Это отношение периода SYSCCLK и времени доступа к флэш памяти.

#### 3.9.2. Регистр управления доступом (FLASH\_ACR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx

Разрешает функции ускорения и управляет временем доступа в соответствии с частотой CPU.

Смещение: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000

Доступ: без состояний ожидания, слово, полуслово, байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved			DCRST	ICRST	DCEN	ICEN	PRFTEN	Reserved					LATENCY[3:0]			
			rw	w	rw	rw	rw						rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:13** Резерв, изменять нельзя.

- Бит 12     **DCRST**: Сброс кэша данных  
Пишут при отключенном кэше D.  
0: Ничего.  
1: Сброс.
- Бит 11     **ICRST**: Сброс кэша команд  
Пишут при отключенном кэше I.  
0: Ничего.  
1: Сброс.
- Бит 10     **DCEN**: Включение кэша данных  
0: Выкл.  
1: Вкл.
- Бит 9      **ICEN**: Включение кэша команд  
0: Выкл.  
1: Вкл.
- Бит 8      **PRFTEN**: Включение предвыборки команд  
0: Выкл.  
1: Вкл.
- Биты 7:3     Резерв, изменять нельзя.
- Биты 2:0     **LATENCY[3:0]**: число циклов ожидания (0 до 15)  
Это отношение периода SYSCLK и времени доступа к флэш памяти.

### 3.9.3. Регистр ключа (FLASH\_KEYR)

Разрешает доступ к регистру управления **FLASH\_CR**.

Смещение: **0x04**

По сбросу: **0x0000 0000**

Доступ: без состояний ожидания, слово.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
KEY[31:16]															
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
KEY[15:0]															
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

- Биты 31:0     **KEY[31:0]**: Ключ снятия защиты

Последовательно пишут:

- a) KEY1 = 0x45670123
- b) KEY2 = 0xCDEF89AB

### 3.9.4. Регистр ключа опций (FLASH\_KEYR)

Разрешает запись и стирание сектора конфигурации пользователя (**FLASH\_OPTCR**).

Смещение: **0x08**

По сбросу: **0x0000 0000**

Доступ: без состояний ожидания, слово.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
OPTKEYR[31:16]															
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OPTKEYR[15:0]															
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

- Биты 31:0     **OPTKEYR[31:0]**: Ключ снятия защиты

Последовательно пишут:

- a) OPTKEY1 = 0x08192A3B
- b) OPTKEY2 = 0x4C5D6E7F

### 3.9.5. Регистр состояния (FLASH\_SR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

Выдаёт состояние операций записи и стирания Flash.

Смещение: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000

Доступ: без состояний ожидания, слово, полуслово, байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	BSY
Reserved															г	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved							PGSEERR	PGPERERR	PGAERR	WRPERERR	Reserved			OPERR	EOP	
							rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1				rc_w1	rc_w1	

- Биты 31:17 Резерв, изменять нельзя.
- Бит 16 **BSY**: Занято  
0: Свободно.  
1: Занято.
- Биты 15:8 Резерв, изменять нельзя.
- Бит 7 **PGSEERR**: Ошибка последовательности записи  
Ставится аппаратно при попытке записи с неверной конфигурацией регистра управления. Снимается записью 1.
- Бит 6 **PGPERERR**: Ошибка параллелизма записи  
Ставится аппаратно при несоответствии размера записи (байт, полуслово, слово) с конфигурацией PSIZE (x8, x16, x32, x64). Снимается записью 1.
- Бит 5 **PGAERR**: Ошибка выравнивания записи  
Ставится аппаратно при нарушении 128-бит границы записи. Снимается записью 1.
- Бит 4 **WRPERERR**: Нарушение защиты записи  
Ставится аппаратно при записи в защищённую область. Снимается записью 1.
- Биты 3:2 Резерв, изменять нельзя.
- Бит 1 **OPERR**: Ошибка операции  
Ставится аппаратно при появлении любой ошибки и разрешённом прерывании ошибки (ERRIE = 1).
- Бит 0 **EOP**: Конец операции  
Ставится аппаратно при успешном завершении стирания/записи и разрешённом прерывании ошибки (ERRIE = 1). Снимается записью 1.

### 3.9.6. Регистр состояния (FLASH\_SR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx

Выдаёт состояние операций записи и стирания Flash.

Смещение: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000

Доступ: без состояний ожидания, слово, полуслово, байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	BSY
Reserved															г	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved							RDERR	PGSEERR	PGPERERR	PGAERR	WRPERERR	Reserved			OPERR	EOP
							rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1				rc_w1	rc_w1

- Биты 31:17 Резерв, изменять нельзя.
- Бит 16 **BSY**: Занято  
0: Свободно.  
1: Занято.
- Биты 15:9 Резерв, изменять нельзя.
- Бит 8 **RDERR**: Нарушение защиты чтения (PCROP)  
Ставится аппаратно при попытке чтения по шине D-bus защищённой памяти. Снимается записью 1.

- Бит 7      **PGSERR**: Ошибка последовательности записи  
Ставится аппаратно при попытке записи с неверной конфигурацией регистра управления. Снимается записью 1.
- Бит 6      **PGPERR**: Ошибка параллелизма записи  
Ставится аппаратно при несоответствии размера записи (байт, полуслово, слово) с конфигурацией PSIZE (x8, x16, x32, x64). Снимается записью 1.
- Бит 5      **PGAERR**: Ошибка выравнивания записи  
Ставится аппаратно при нарушении 128-бит границы записи. Снимается записью 1.
- Бит 4      **WRPERR**: Нарушение защиты записи  
Ставится аппаратно при записи в защищённую область. Снимается записью 1.
- Биты 3:2      Резерв, изменять нельзя.
- Бит 1      **OPERR**: Ошибка операции  
Ставится аппаратно при появлении любой ошибки и разрешённом прерывании ошибки (ERRIE = 1).
- Бит 0      **EOP**: Конец операции  
Ставится аппаратно при успешном завершении стирания/записи и разрешённом прерывании ошибки (ERRIE = 1). Снимается записью 1.

### 3.9.7. Регистр управления (FLASH\_CR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

Конфигурация и запуск операций Flash.

Смещение: **0x10**

По сбросу: **0x8000 0000**

Доступ: без состояний ожидания для не занятой памяти, слово, полуслово, байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
LOCK	Reserved					ERRIE	EOPIE	Reserved					STRT		
rs						rw	rw						rs		
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved						PSIZE[1:0]		Res.	SNB[3:0]				MER	SER	PG
						rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Бит 31      **LOCK**: Блокировка регистра FLASH\_CR  
Ставится только записью 1. Снимается аппаратно при последовательности разблокировки.
- Биты 30:26      Резерв, изменять нельзя.
- Бит 25      **ERRIE**: Разрешение прерывания ошибки по OPERR  
0: Нельзя.  
1: Можно.
- Бит 24      **EOPIE**: Разрешение прерывания конца операции по EOP  
0: Нельзя.  
1: Можно.
- Биты 23:17      Резерв, изменять нельзя.
- Бит 16      **STRT**: Запуск операции стирания  
Ставится программно. Снимается аппаратно при очистке бита BSY.
- Биты 15:10      Резерв, изменять нельзя.
- Биты 9:8      **PSIZE[1:0]**: Размер записи (параллелизм)  
00: x8.  
01: x16.  
10: x32.  
11: x64.
- Бит 7      Резерв, изменять нельзя.
- Биты 6:3      **SNB[3:0]**: Номер сектора (0 - 11), остальные нельзя.
- Бит 2      **MER**: Операция массового стирания всех секторов пользователя.
- Бит 1      **SER**: Операция стирания одного сектора.
- Бит 0      **PG**: Операция записи



- **Биты 31:28** Резерв, изменять нельзя.
- **Биты 27:16** **nWRP[11:0]**: Не-защита записи соответствующих секторов.  
Содержимое байтов опций защиты записи после сброса. Новые значения пишутся отсюда в Flash.  
0: Защита есть.  
1: Защиты нет.
- **Биты 15:8** **RDP[7:0]**: Защита чтения.  
Содержимое уровня защиты чтения после сброса. Новые значения пишутся отсюда в Flash.  
0xAA: Уровень 0, защиты чтения нет.  
0xCC: Уровень 2, защита чтения чипа есть.  
Иное: Уровень 1, защита чтения памяти есть
- USER[2:0]**: Байты опций пользователя  
Содержимое байтов опций защиты пользователя после сброса. Новые значения пишутся отсюда в Flash.
- NB**: Изменение режима WDG начинает действовать после сброса.
  - **Бит 7** **nRST\_STDBY**
  - **Бит 6** **nRST\_STOP**
  - **Бит 5** **WDG\_SW**
- **Бит 4** Резерв, изменять нельзя.
- **Биты 3:2** **BOR\_LEV[1:0]**: Уровень порога для сброса по падению питания.  
Содержимое байтов опций защиты пользователя после сброса. Новые значения пишутся отсюда в Flash.  
00: BOR Level 3 (VBOR3)  
01: BOR Level 2 (VBOR2)  
10: BOR Level 1 (VBOR1)  
11: BOR выкл., POR/PDR (по умолчанию)
- **Бит 1** **OPTSTRT**: Запуск операции опций.  
Пишется программно, снимается аппаратно при очистке бита BSY.
- **Бит 0** **OPTLOCK**: Блокировка опций.  
Пишется только 1, снимается последовательностью разблокировки. После неудачной попытки остаётся стоять вплоть до сброса.

### 3.9.10. Регистр управления опциями (FLASH\_OPTCR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx

Модификация байтов опций пользователя.

Смещение: 0x14

По сбросу: 0x0FFF AAED Пишутся из Flash памяти по концу сброса.

Доступ: без состояний ожидания для не занятой памяти, слово, полуслово, байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
SPR MOD	DB1M	Reserved			nWRP[11:0]										
rw	rw				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
RDP[7:0]								nRST_ STDBY	nRST_ STOP	WDG_ SW	BFB2	BOR_LEV		OPTST RT	OPTLO CK
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rs	rs

- **Бит 31** **PRMOD**: Выбор режима работы битов nWPRi.  
0: PCROP выкл., nWPRi - защита записи сектора i.  
1: PCROP вкл., nWPRi - защита PCROP сектора i.
- **Бит 30** **DB1M**: Два банка в 1 Мбайте Flash памяти.  
0: 1 Мбайт одним банком (последовательные адреса банка 1).  
1: Два банка по 512 Кбайт. Для стирания в банке 2 нужен правильный номер сектора.
- **Биты 29:28** Резерв, изменять нельзя.
- **Биты 27:16** **nWRP[11:0]**: Не-защита записи/чтения (PCROP) соответствующих секторов.  
Содержимое байтов опций защиты записи после сброса. Новые значения пишутся отсюда в Flash.  
Если SPRMOD снят:

- 0: Защита записи сектора i есть
  - 1: Защиты записи сектора i нет
- Если SPRMOD стоит:
- 0: PCROP защиты сектора i нет
  - 1: PCROP защита сектора i есть
- Биты **15:8**      **RDP[7:0]**: Защита чтения.
- Содержимое уровня защиты чтения после сброса. Новые значения пишутся отсюда в Flash.
- 0xAA: Уровень 0, защиты чтения нет.
  - 0xCC: Уровень 2, защита чтения чипа есть.
  - Иное: Уровень 1, защита чтения памяти есть
- USER[2:0]**: Байты опций пользователя
- Содержимое байтов опций защиты пользователя после сброса. Новые значения пишутся отсюда в Flash.
- NB**: Изменение режима WDG начинает действовать после сброса.
- Бит        7      **nRST\_STDBY**
  - Бит        6      **nRST\_STOP**
  - Бит        5      **WDG\_SW**
- Бит        4      **BFB2**: Загрузка из двух банков.
- 0: Выкл., грузят из банка 1 или системной памяти определено ножками (по умолчанию)
  - 1: Вкл., грузят всегда из системной памяти.
- NB**: В STM32F42xxx и STM32F43xxx с 1MB номерами, должна быть нулевой при DB1M=0.
- Биты **3:2**      **BOR\_LEV[1:0]**: Уровень порога для сброса по падению питания.
- Содержимое байтов опций защиты пользователя после сброса. Новые значения пишутся отсюда в Flash.
- 00: BOR Level 3 (VBOR3)
  - 01: BOR Level 2 (VBOR2)
  - 10: BOR Level 1 (VBOR1)
  - 11: BOR выкл., POR/PDR (по умолчанию)
- Бит        1      **OPTSTRT**: Запуск операции опций.
- Пишется программно, снимается аппаратно при очистке бита BSY.
- Бит        0      **OPTLOCK**: Блокировка опций.
- Пишется только 1, снимается последовательностью разблокировки. После неудачной попытки остаётся стоять вплоть до сброса.

### 3.9.11. Регистр управления опциями (FLASH\_OPTCR1) для STM32F42xxx и STM32F43xxx

Модификация байтов опций пользователя для банка 2.

Смещение: **0x18**

По сбросу: **0x0FFF 0000** Пишутся из Flash памяти по концу сброса.

Доступ: без состояний ожидания для не занятой памяти, слово, полуслово, байт.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
	nWRP[11:0]															
Reserved																
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	Reserved															

- Биты **31:28**      Резерв, изменять нельзя.
  - Биты **27:16**      **nWRP[11:0]**: Не-защита записи/чтения (PCROP) соответствующих секторов.
- Содержимое байтов опций защиты записи после сброса. Новые значения пишутся отсюда в Flash.
- Если SPRMOD снят:
- 0: Защита записи сектора i есть
  - 1: Защиты записи сектора i нет
- Если SPRMOD стоит:
- 0: PCROP защиты сектора i нет
  - 1: PCROP защита сектора i есть
- Биты **15:0**      Резерв, изменять нельзя.



## 4. Блок вычисления CRC

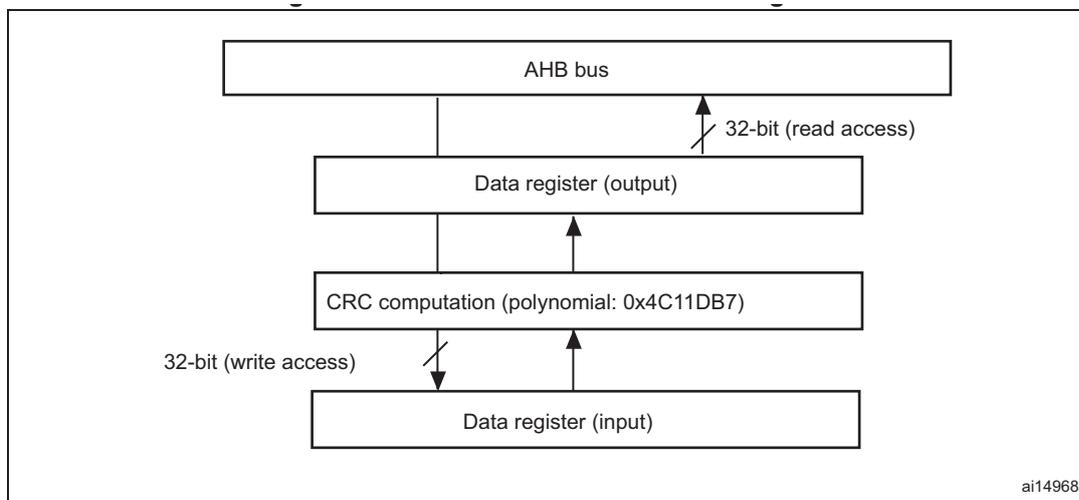
### 4.1. Введение в CRC

Как и другие алгоритмы стандарта EN/IEC 60335-1, техника CRC используется для проверки целостности передачи и хранения данных. Блок вычисления CRC помогает получить сигнатуру программы при выполнении и сравнить её с полученной при компоновке и хранящейся по определённому адресу.

### 4.2. Основные свойства CRC

- Использует CRC-32 (Ethernet) полином:  $0x4C11DB7$   
 $-x^{32} + x^{26} + x^{23} + x^{22} + x^{16} + x^{12} + x^{11} + x^{10} + x^8 + x^7 + x^5 + x^4 + x^2 + x + 1$
- Один 32-бит регистр ввода/вывода данных
- CRC вычисляется за 4 такта АНВ (HCLK)
- Доступный 8-бит регистр общего назначения для временного хранения

Блок-схема.



### 4.3. Функциональное описание CRC

Блок вычисления CRC в основном состоит из одного 32-бит регистра данных, который:

- при записи получает новое данные для калькулятора CRC
- при чтении содержит результат предыдущего вычисления

Каждая запись в регистр данных создаёт новый результат с предыдущим CRC (CRC вычисляется 32-бит словами данных целиком, а не байт за байтом).

Операция записи задерживается до конца вычисления CRC, что позволяет и непрерывные операции записи и чередовать запись и чтение.

Калькулятор CRC сбрасывается в `0xFFFF FFFF` битом `RESET` в регистре `CRC_CR`. Эта операция не влияет на содержимое регистра `CRC_IDR`.

### 4.4. Регистры CRC

Блок вычисления CRC содержит два регистра данных и регистр управления, доступных как 32-бит слова.

#### 4.4.1. Регистр данных (`CRC_DR`)

При записи получает новое данные, при чтении содержит результат предыдущей операции.

Смещение адреса: `0x00`

По сбросу: `0xFFFF FFFF`

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DR [31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DR [15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

#### 4.4.2. Независимый регистр данных (CRC\_IDR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								IDR[7:0]							
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Биты 31:8 Резерв, изменять нельзя.

Биты 7:0 8-бит регистр общего назначения. Сброс CRC битом **RESET** в регистре **CRC\_CR** на него не влияет.

#### 4.4.3. Регистр управления (CRC\_CR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														RESET	
														w	

— Биты 31:8 Резерв, изменять нельзя.

— Бит 7:0 **RESET** Запись 1 сбрасывает CRC и пишет в **CRC\_DR** число 0xFFFF FFFF. Очищается автоматически.

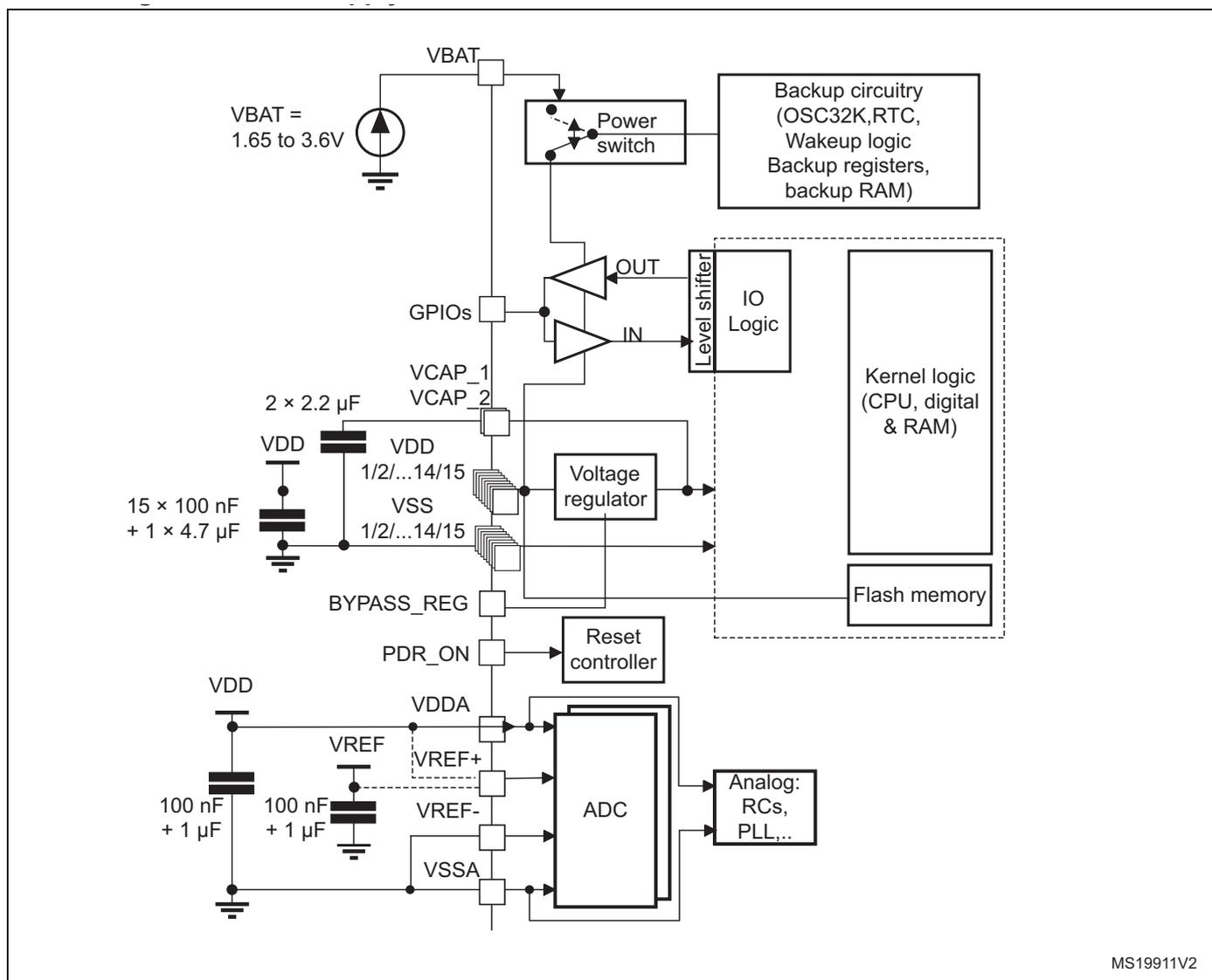
#### 4.4.4. Карта регистров CRC

Offset	Register	31-24	23-16	15-8	7	6	5	4	3	2	1	0
0x00	<b>CRC_DR</b>	Data register										
	Reset value	0xFFFF FFFF										
0x04	<b>CRC_IDR</b>	Reserved			Independent data register							
	Reset value				0x00							
0x08	<b>CRC_CR</b>	Reserved										RESET
	Reset value											0

## 5. Управление питанием PWR

### 5.1. Источники питания

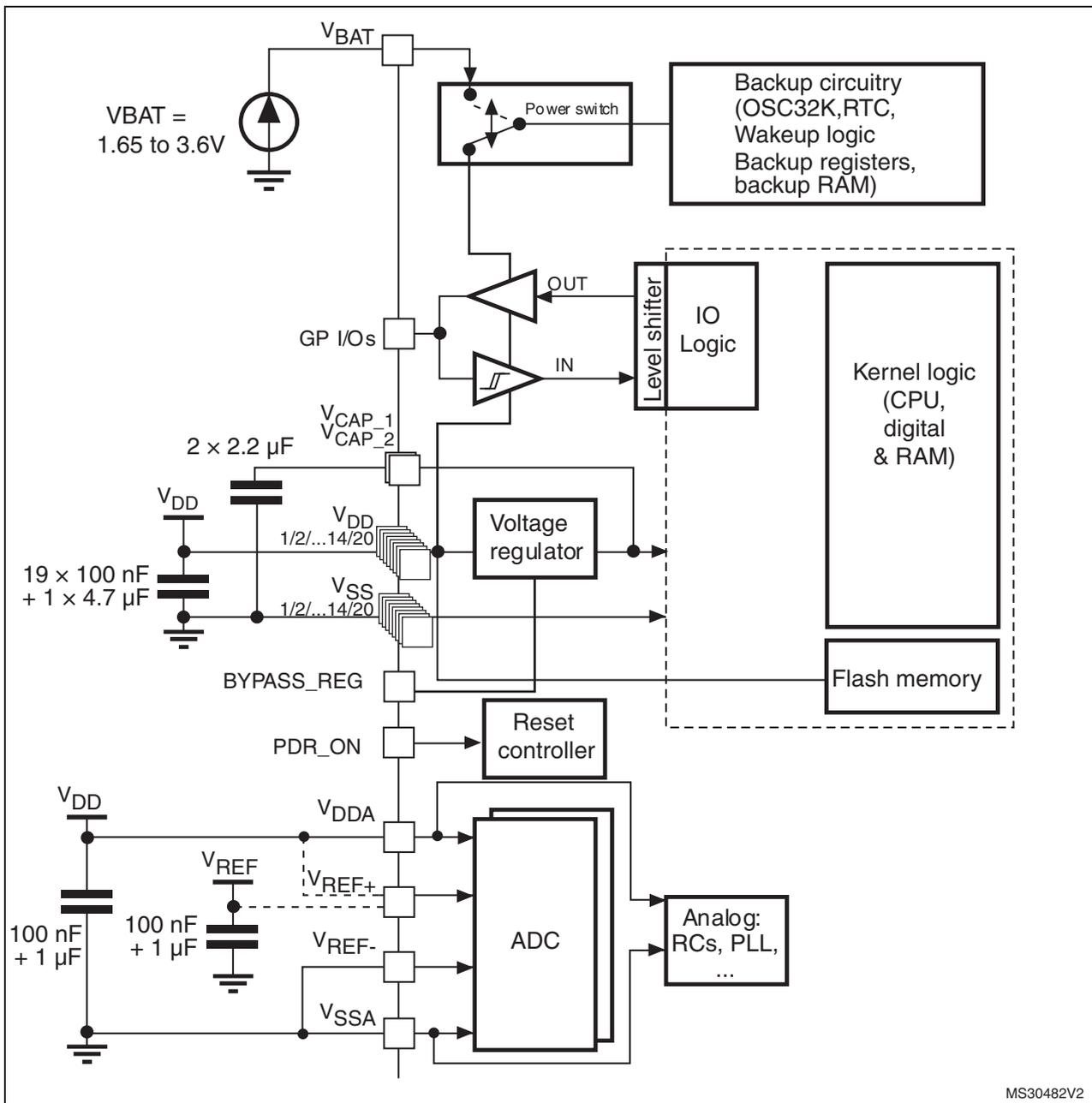
Устройство требует напряжения от 2.0 до 3.6 V ( $V_{DD}$ ). Встроенный регулятор даёт 1.8 V питания. Часы реального времени (RTC) и регистры хранения могут питаться от  $V_{BAT}$  при выключенном  $V_{DD}$ .



MS19911V2

1.  $V_{DDA}$  and  $V_{SSA}$  must be connected to  $V_{DD}$  and  $V_{SS}$ , respectively.

**Рис. 9. Источник питания для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx**



1.  $V_{DDA}$  and  $V_{SSA}$  must be connected to  $V_{DD}$  and  $V_{SS}$ , respectively.

**Рис. 10. Источник питания для STM32F42xxx и STM32F43xxx**

### 5.1.1. Независимое питание ADC и опорное напряжение

Для повышения точности преобразования, ADC имеет независимое питание, которое можно отдельно фильтровать и защитить от шума PCB.

- Питание ADC и DAC подаётся на отдельную ножку  $V_{DDA}$ .
- Земля изолированного источника подключается к ножке  $V_{SSA}$ .

Для повышения точности преобразования малых сигналов на  $V_{REF}$  ADC можно подавать внешнее опорное напряжение от 1.8 V до  $V_{DDA}$ .

### 5.1.2. Резервное батарейное питание

Для сохранения содержимого регистров хранения и работы RTC при выключенном  $V_{DD}$  ножку  $V_{BAT}$  можно подключать к необязательному источнику питания от батареи или иному источнику.

Ножка  $V_{BAT}$  питает:

- блок RTC,
- генератор LSE
- резервную SRAM при включённом регуляторе режимов низкого потребления
- контакты от PC13 до PC15 IO и PI8 I/O (если есть).

Включение питания  $V_{BAT}$  управляется Power Down Reset в блоке Сброса.

**Внимание:**

Во время  $t_{RSTTEMP0}$  (ожидание при запуске а  $V_{DD}$ ) или после обнаружения PDR переключатель питания между  $V_{BAT}$  и  $V_{DD}$  остаётся подключённым к  $V_{BAT}$ .

Во время фазы запуска, если  $V_{DD}$  меньше чем  $t_{RSTTEMP0}$  и  $V_{DD} > V_{BAT} + 0.6 V$ , ток в  $V_{BAT}$  может подаваться через внутренний диод между  $V_{DD}$  и переключателем питания ( $V_{BAT}$ ).

Если подключённый к  $V_{BAT}$  источник/батарея не может обеспечить подачу этого тока, то весьма рекомендуется между источником и  $V_{BAT}$  подключить внешний диод с низким падением напряжения.

Если внешней батареи нет, то рекомендуется подключать  $V_{BAT}$  к  $V_{DD}$  через внешний керамический 100 nF конденсатор развязки в параллель.

При питании домена резервного хранения от  $V_{DD}$  (аналоговый ключ подключён к  $V_{DD}$ ) доступны следующие функции:

- PC14 и PC15 можно использовать как GPIO или LSE
- PC13 можно использовать как GPIO, ножку RTC\_AF1 см. Таблицу 37.

**NB:** Из-за того, что ключ пропускает только 3 mA тока, использование GPIO от PC13 до PC15 на вывод ограничено: скорость надо ограничить до 2 MHz с максимальной нагрузкой 30 pF и эти IO нельзя использовать как источник тока (например, управление светодиодами).

При питании домена резервного хранения от  $V_{BAT}$  ( $V_{DD}$  нету) доступны следующие функции:

- PC14 и PC15 можно использовать только как контакты LSE
- PC13 можно использовать как ножку RTC\_AF1. См. Таблицу 37).
- P18 можно использовать как RTC\_AF2

**Доступ к резервному домену**

После сброса резервный домен (регистры RTC, резервный регистр RTC и резервная SRAM) защищены от записи. Для разрешения доступа надо:

- К регистрам RTC и резервному регистру RTC
  - Пускаем такты интерфейса установкой битов **PWREN** регистра **RCC\_APB1ENR** (см. 7.3.13 и 6.3.13)
  - Ставим бит **DBP** регистра **PWR\_CR** (см. 5.4.1) для разрешения доступа к домену
  - Выбираем источник тактов RTC (см. 7.2.8)
  - Пускаем такты RTC битом **RTCEN [15]** регистра **RCC\_BDCR** (см. 7.3.20)
- К резервной SRAM
  - Пускаем такты интерфейса установкой битов **PWREN** регистра **RCC\_APB1ENR** (см. 7.3.13 и 6.3.13)
  - Ставим бит **DBP** регистра **PWR\_CR** для разрешения доступа к домену
  - Пускаем такты резервной SRAM установкой бита **BKPSRAMEN** регистра **RCC\_AHB1ENR**.

**Регистры RTC**

Часы реального времени (RTC) это независимый BCD таймер/счётчик. RTC имеет счётчик времени суток/календарь, два программируемых прерывания будильника и периодический программируемый флаг побудки с прерыванием. RTC содержит 20 резервных регистров данных (80 байт), которые сбрасываются при обнаружении внешнего проникновения (см. раздел 26.).

**Резервная SRAM**

Она включает 4 Кбайта с 32-бит, 16-бит и 8-бит адресацией. Содержимое сохраняется в режиме Standby или  $V_{BAT}$  при включённом регуляторе напряжения. При включённом  $V_{BAT}$  её можно рассматривать как внутреннюю EEPROM.

При питании домена от  $V_{DD}$  (аналоговый ключ подключён к  $V_{DD}$ ), резервная SRAM тоже питается от  $V_{DD}$  вместо  $V_{BAT}$ .

При питании домена от  $V_{BAT}$ , резервная SRAM питается через специальный регулятор напряжения, который можно отключать в случае ненадобности. Этим управляет бит **BRE** регистра **PWR\_CSR**.

При шпионском внедрении резервная SRAM не стирается. От чтения она защищается вместе с Flash памятью. При изменении уровня защиты с уровня 1 на уровень 0 она стирается.

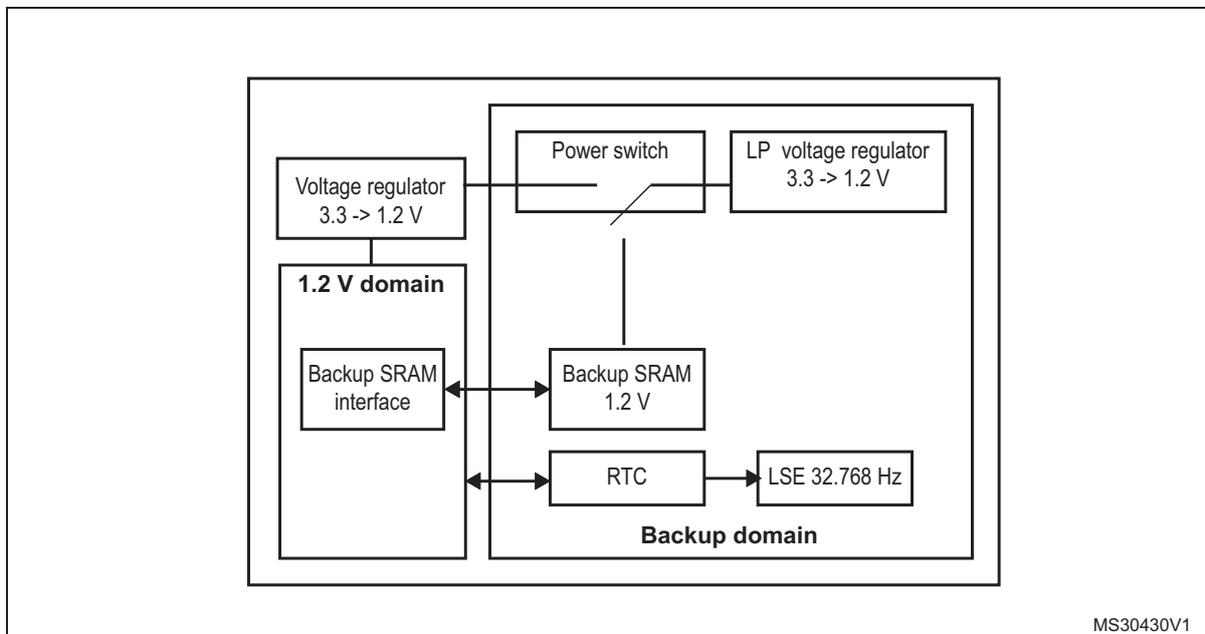


Рис. 11. Резервный домен

### 5.1.3. Регулятор напряжения для STM32F405xx/07xx and STM32F415xx/17xx

Встроенный линейный регулятор напряжения с выходным напряжением около 1.2 V питает все цифровые схемы, кроме резервного домена и схем Standby.

Ему нужны два внешних конденсатора, подключённых к контактам  $V_{CAP\_1}$  и  $V_{CAP\_2}$ . Для включения/выключения регулятора к  $V_{SS}$  или  $V_{DD}$  надо подключать специальные ножки. Они зависят от корпуса.

При программном включении, регулятор после сброса всегда включён. Он может работать в трёх режимах.

- В режиме **Run**, он подаёт полное питание 1.2 V на домен (ядро, память и цифровую периферию). В этом выходное напряжение (около 1.2 V) может иметь два значения, которые задаются на лету через **VOS** (бит 15 регистра **PWR\_CR**). Это позволяет снижать потребление при пониженной частоте тактов.
- В режиме **Stop**, 1.2 V домен питают основной (MR) или экономичный регулятор (LPR), сохраняя регистры и внутреннюю SRAM. Значения напряжения остаются теми же (см. 5.4.1).
- В режиме **Standby**, регулятор выключен. Регистры и SRAM теряются, кроме схем Standby и резервного домена.

### 5.1.4. Регулятор напряжения для STM32F42xxx и STM32F43xxx

Встроенный линейный регулятор напряжения с выходным напряжением около 1.2 V питает все цифровые схемы, кроме резервного домена и схем Standby.

Ему нужны два внешних конденсатора, подключённых к контактам  $V_{CAP\_1}$  и  $V_{CAP\_2}$ . Для включения/выключения регулятора к  $V_{SS}$  или  $V_{DD}$  надо подключать специальные ножки. Они зависят от корпуса.

При программном включении, регулятор после сброса всегда включён. Он может работать в трёх режимах.

- В режиме **Run**, он подаёт полное питание 1.2 V на домен (ядро, память и цифровую периферию). В этом выходное напряжение (около 1.2 V) может иметь три значения, которые задаются через биты **VOS[1:0]** регистра **PWR\_CR**. Это позволяет снижать потребление при пониженной частоте тактов. Значение напряжения можно менять только при выключенном PLL и тактировании HSI или HSE системными тактами. Новое значение вступает в действие при включении PLL. При выключенном PLL и выходе из режима Stop действует выходное напряжение 3.

Есть 2 режима работы:

- **Нормальный:** CPU и ядро работают на максимальной частоте с заданным напряжением
- **Усиленный:** CPU и ядро работают на повышенной частоте с напряжением 1 или 2.
- В режиме **Stop**: 1.2 V домен питают основной (MR) или экономичный регулятор (LPR), сохраняя регистры и внутреннюю SRAM. Значения напряжения остаются теми же.  
MR или LPR выбираются программно:
  - **Нормальный:** 1.2 V домен стоит в режиме номинальной утечки. Это режим по умолчанию при включённом MR или LPR.
  - **Ослабленный:** 1.2 V домен стоит в режиме уменьшенной утечки. Режим доступен только с MR или LPR (см. [Таблицу 22](#)).
- В режиме **Standby**: Регулятор выключен. Регистры и SRAM теряются, кроме схем Standby и резервного домена. Усиленный и ослабленный режимы недоступны.

**Таблица 22. Регулятор напряжения и режим работы устройства<sup>(1)</sup>**

Конфигурация	Run	Sleep	Stop	Standby
Нормальный	MR	MR	MR or LPR	-
Усиленный <sup>(2)</sup>	MR	MR	-	-
Ослабленный	-	-	MR or LPR	-
Выключено	-	-	-	Yes

1. '-' значит недоступно.

2. Усиленный режим недоступен при  $V_{DD} = 1.8$  до  $2.1$  V.

### Вход в усиленный режим

Рекомендуем переключаться в Усиленный режим при тактировании системы от HSI или HSE когда программа не выполняет критических задач. Включаться будет быстрее во время фазы блокировки PLL.

Последовательность:

- 1) Выбираем системные такты от HSI или HSE.
- 2) Конфигурируем `RCC_PLLCFGR` и ставим бит `PLLON` регистра `RCC_CR`.
- 3) Включаем Усиленный режим установкой бита `ODEN` регистра `PWR_CR` и ждём установки флага `ODRDY` в регистре `PWR_CSR`.
- 4) Переключаем регулятор из Нормального режима в Усиленный установкой бита `ODSW` в регистре `PWR_CR`. Во время переключения система будет стоять, а PLL тактируемая система будет работать.
- 5) Ждём установки флага `ODSWRDY` в регистре `PWR_CSR`.
- 6) Ставим нужную задержку Flash и предделители АНВ и APB.
- 7) Ждём блокировки PLL.
- 8) Переключаем системные такты на PLL.
- 9) Включаем периферию, которая не сгенерирована Системной PLL (I2S clock, LCD-TFT clock, SAI1 clock, USB\_48MHz clock...).

**NB:** PLLI2S и PLLSAI можно конфигурировать одновременно с системной PLL.

Во время переключения в Усиленный режим периферию тактировать нельзя, только после активации Усиленного режима.

Переход а режим Stop выключает Усиленный режим и PLL, так что при выходе из него их надо конфигурировать снова.

### Выход из усиленного режима

Рекомендуем выходить из Усиленного режима при тактировании системы от HSI или HSE когда программа не выполняет критических задач. Есть две последовательности выхода:

- Одновременным снятием битов `ODEN` и `ODSW` в регистре `PWR_CR` (последовательность 1)
- Сначала снять бит `ODSW` для переключения регулятора напряжения в Нормальный режим и затем снятием бита `ODEN` выключить Усиленный режим (последовательность 2).

Пример последовательности 1:

- 1) Источником системных тактов выбираем HSI или HSE.
- 2) Выключаем такты периферии, которая не питается от системной PLL (I2S clock, LCD-TFT clock, SAI1 clock, USB\_48MHz clock,...)
- 3) Одновременно снимаем биты **ODEN** и **ODSW** в регистре **PWR\_CR**.
- 4) Ждём снятия флага **ODWRDY** в **PWR\_CSR**.

Пример последовательности 2:

- 1) Источником системных тактов выбираем HSI или HSE.
- 2) Выключаем такты периферии, которая не питается от системной PLL (I2S clock, LCD-TFT clock, SAI1 clock, USB\_48MHz clock,...).
- 3) Переключаем регулятор напряжения в Нормальный режим снятием бита **ODSW** в регистре **PWR\_CR**. На время переключения напряжения системные такты останавливаются.
- 4) Ждём снятия флага **ODWRDY** в **PWR\_CSR**.
- 5) Выключаем Усиленный режим снятием бита **ODEN** в регистре **PWR\_CR**.

**NB:** Во время шага 3 бит **ODEN** ещё стоит, но Усиленный режим ещё разрешён, но неактивен (бит **ODSW** сброшен). Если сначала сбросить бит **ODEN**, то Усиленный режим отключается и регулятор напряжения возвращается в исходное состояние.

## 5.2. Супервизор питания

### 5.2.1. Сброс по включению (POR)/по выключению (PDR)

Встроенная схема POR/PDR обеспечивает правильную работу начиная с 1.8 V.

Устройство остаётся в режиме Сброса при  $V_{DD}/V_{DDA}$  ниже установленного порога,  $V_{POR/PDR}$ , без нужды во внешней схеме сброса. Подробности в описании устройств.

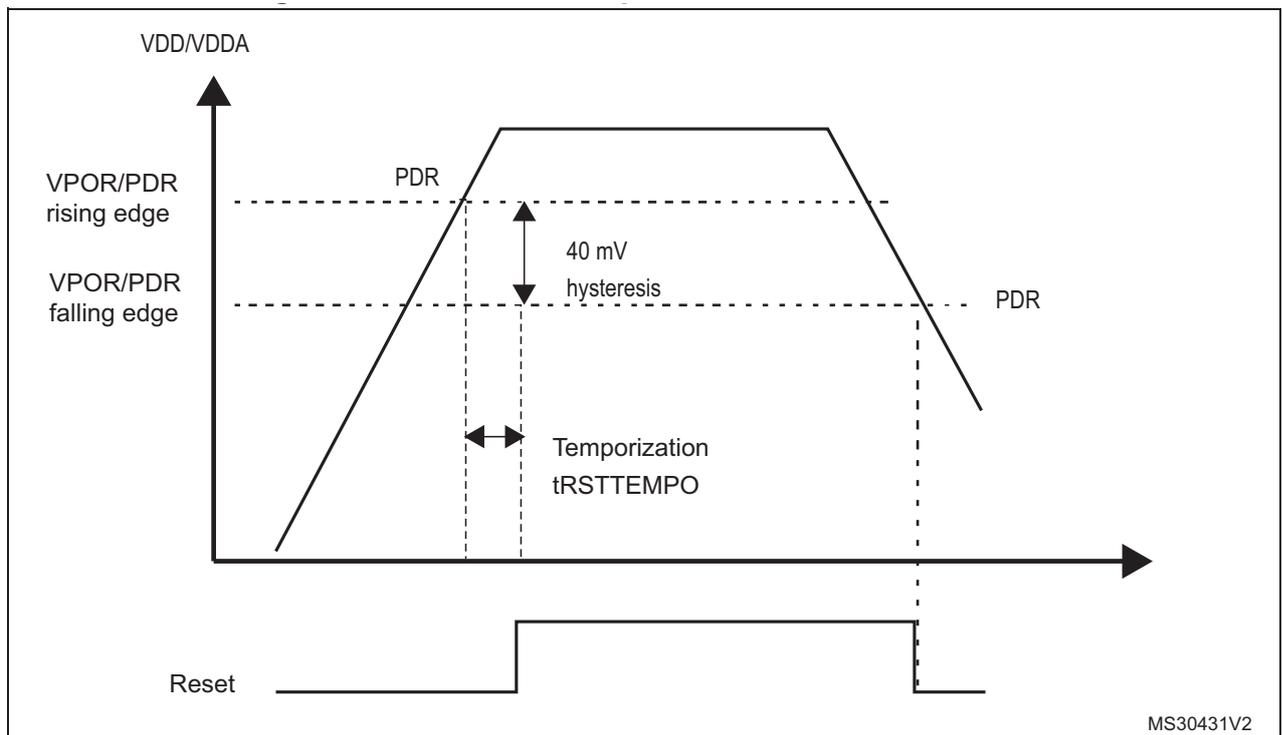


Рис. 12. Сброс по включению (POR) по выключению (PDR)

### 5.2.2. Сброс по падению напряжения (BOR)

Во время включения питания схема BOR удерживает сброс активным пока напряжение питания не достигнет порога  $V_{BOR}$ .

$V_{BOR}$  пишется в байты опций устройства. По умолчанию BOR выключена. Можно выбрать три программируемых уровня  $V_{BOR}$ :

- BOR Level 3 (VBOR3).

- BOR Level 2 (VBOR2).
- BOR Level 1 (VBOR1).

Конкретные характеристики есть в описаниях устройств.

При падении напряжения питания ( $V_{DD}$ ) ниже порога  $V_{BOR}$  выдаётся сброс устройства.

Выключается BOR в байтах опций и напряжение контролируется схемой POR/ PDR.

Гистерезис BOR равен  $\sim 100$  mV (между передним и задним фронтом напряжения питания).

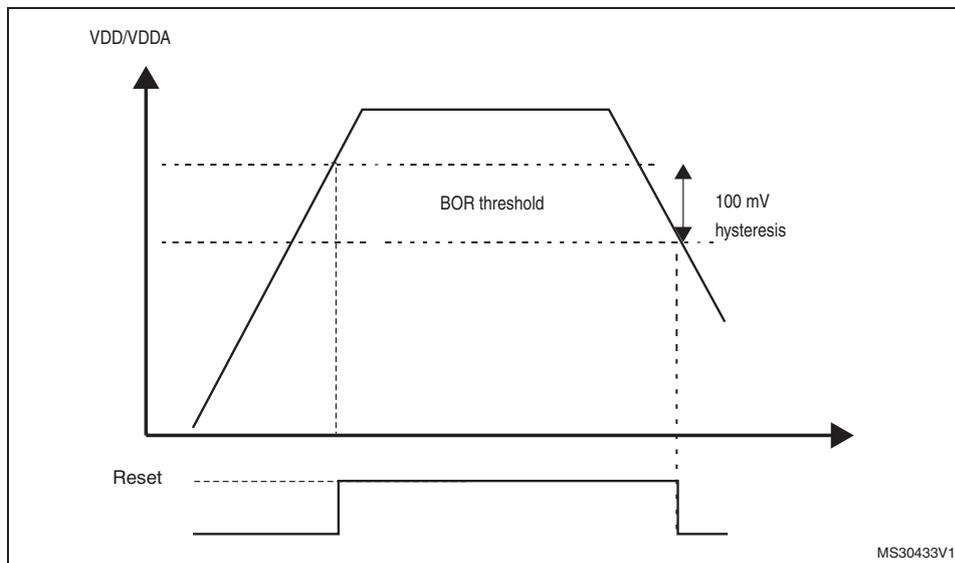


Рис. 13. Гистерезис BOR

### 5.2.3. Программируемый детектор напряжения (PVD)

PVD отслеживает уровень питания  $V_{DD}/V_{DDA}$  сравнивая его с порогом, указанным в битах `PLS[2:0]` регистра управления питанием (`PWR_CR`). Включается PVD установкой бита `PVDE`.

Флаг `PVDO` в регистре управления/состояния питания (`PWR_CSR`) показывает, что  $V_{DD}/V_{DDA}$  выше или ниже порога PVD. Это событие внутренне подключено к и может вызвать прерывание при его разрешении в регистрах `EXTI`. Направление перехода  $V_{DD}/V_{DDA}$  через порог PVD для генерации прерывания задаётся конфигурацией `EXTI[16]`.

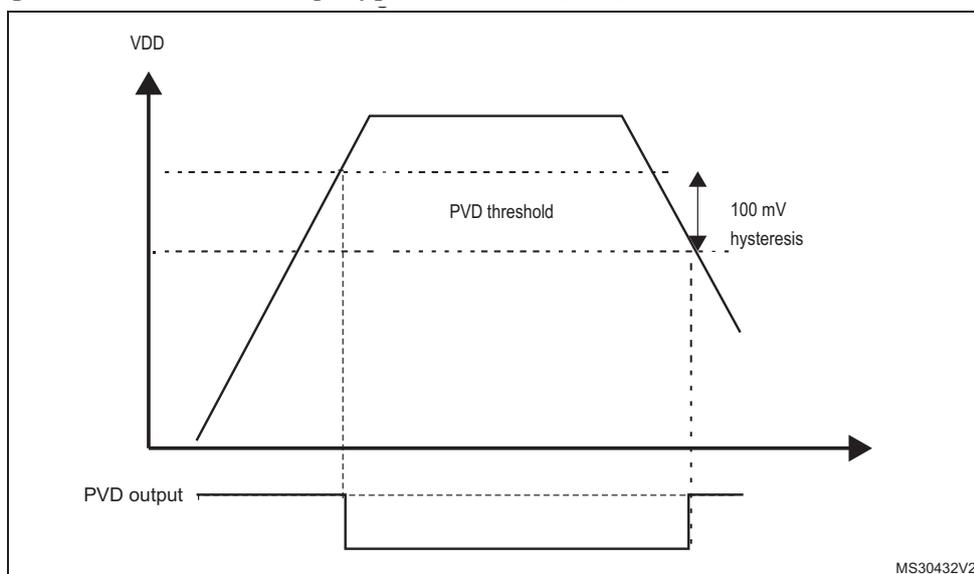


Рис. 14. Пороги PVD

## 5.3. Режимы пониженного потребления

По умолчанию после Сброса системы или питания микроконтроллер работает в режиме Run, CPU тактируется от HCLK и программа выполняется. Однако есть в наличии и режимы пониженного потребления, когда CPU совсем делать нечего. Это круто выбрать нужный компромисс между низким потреблением, быстрым запуском и ресурсами пробуждения.

В устройствах есть три экономичных режима:

- Сон (Sleep) — (тактов CPU нет, вся периферия, включая NVIC, SysTick и т.д., работает)
- Останов (Stop) (все тики остановлены)
- Дежурный (Standby) (1.2V домен выключен)

Кроме того, потребление можно понизить и в режиме Run:

- Замедляя системные тики
- Закрывая тики для ненужной периферии APBx и AHBx.

### Вход в экономные режимы

Для этого MCU может выполнять команды WFI (Wait For Interrupt), или WFE (Wait for Event), или если при выходе из прерывания в системном регистре управления стоит бит `SLEEPONEXIT`.

Если при исполнении команд WFI или WFE стоят запросы прерываний или событий, то экономный режим не включается.

### Выход из экономного режима low-power mode

Выход MCU из режимов Sleep и Stop зависит от способа входа:

- Если был вход по команде WFI или возврат из прерывания, то пробуждает любое подтверждённое NVIC прерывание.
- Если был вход по команде WFE, то MCU пробуждается по событию. Оно может быть выдано:
  - Прерыванием NVIC IRQ:

Если в системном регистре управления бит `SEVONPEND` = 0: разрешением прерывания в регистре управления периферией и NVIC. При выходе MCU из WFE надо чистить биты удержания прерывания в периферии, канале прерывания NVIC (в регистре очистки задержанных прерываний NVIC). Разбудят и прервут MCU только разрешённые прерывания NVIC с достаточным приоритетом.

Если в системном регистре управления бит `SEVONPEND` = 1: разрешением прерывания в регистре управления периферией и необязательно NVIC. При выходе MCU из WFE надо чистить биты удержания прерывания в периферии, канале прерывания NVIC (в регистре очистки задержанных прерываний NVIC). All NVIC interrupts will wakeup the MCU разбудят все прерывания, даже неразрешённые. Разбудят и прервут MCU только разрешённые прерывания NVIC с достаточным приоритетом.

- Событием

Это делается конфигурацией линии EXTI в режим события. При выходе MCU из WFE чистить бит удержания прерывания периферии EXTI или канала NVIC IRQ не надо. Может понадобиться снять бит прерывания в периферии.

Из режима Standby MCU выходит по внешнему сбросу (ножка NRST), сброс IWDG, переднему фронту ножек WKUPx или событию RTC.

После выхода из режима Standby выполняется вся процедура, положенная после Сброса.

Разбудят и прервут MCU только разрешённые прерывания NVIC с достаточным приоритетом.

**Таблица 23. Обзор режимов низкого потребления**

Режим	Вход	Побудка	Действие на такты 1.2 V домена	Действие на такты V <sub>DD</sub> домена	Регулятор напряжения
Sleep (Sleep now или Sleep-on exit)	WFI или возврат из ISR	Любое прерывание	Только выкл. тактов CPU	Нет	ВКЛ
	WFE	Событие побудки			
Stop	Биты PDDS и LPDS bits + бит SLEEPDEEP + WFI, возврат из ISR или WFE	Любая линия EXTI (заданная в регистрах EXTI, внутренние и внешние линии)			ВКЛ или в экономном режиме (зависит от регистра PWR_CR)

Standby	Бит PDDS bit + бит SLEEPDEEP + WFI, возврат из ISR или WFE	Передний фронт ножки WKUP, RTC (Alarm A или Alarm B), события RTC: Wakeup, tamper, time stamp, или внешний сброс на ножке NRST, сброс IWDG	Все такты 1.2 V домена выключены	Генераторы HSI и HSE выключены	ВЫКЛ
---------	--	--	----------------------------------	--------------------------------	------

### 5.3.1. Замедление системных тактов

В режиме Run частоту системных тиков (SYSCLK, HCLK, PCLK1, PCLK2) можно снизить регистрами предделителей. Ими также можно замедлить периферию перед входом в режим Sleep mode. Точнее см. в *Секции 7.3.3*.

### 5.3.2. Выключение тактов периферии

В режиме Run такты HCLKx и PCLKx для периферии и памяти можно выключать, а для режима Sleep их можно выключить перед командами **WFI** или **WFE**.

Тактирование периферии AHB1 управляется регистром (**RCC\_AHB1ENR**), AHB2 - регистром (**RCC\_AHB2ENR**) и AHB3 - регистром (**RCC\_AHB3ENR**). См. *Секции 7.3.10, 7.3.11, 7.3.12, 6.3.10, 6.3.11, 6.3.12*.

Такты периферии в режиме Sleep можно выключить автоматически сбросом соответствующих битов в регистрах **RCC\_AHBxLPENR** и **RCC\_APBxLPENR**.

### 5.3.3. Режим Sleep

#### Вход

Он описан выше в Разделе 5.3. при чистом бите **SLEEPDEEP** в системном регистре управления. См. Таблицу 24 и Таблицу 25, там детали. Все биты удержания прерываний надо чистить до входа в режим сна.

#### Выход

Он описан выше в Разделе 5.3. при чистом бите **SLEEPDEEP** в системном регистре управления. См. Таблицу 24 и Таблицу 25, там детали.

**Таблица 24. Sleep-now**

Sleep-now	Описание
Вход	WFI (Wait for Interrupt) или WFE (Wait for Event) когда: – SLEEPDEEP = 0, и – Нет удерживаемого прерывания (для WFI) или события (для WFE).
	При возврате из ISR когда: – SLEEPDEEP = 0 и – SLEEPONEXIT = 1, – нет удерживаемого прерывания.
Выход	При входе по WFI или возврате из ISR: Прерывание: См. Таблицу 61. и Таблицу 62. При входе по WFE и SEVONPEND = 0 Событие пробудки: См. Секцию 12.2.3. При входе по WFE и SEVONPEND = 1 Даже неразрешённое в NVIC прерывание. (См. Таблицу 61. и Таблицу 62.) или Событие пробудки: См. Секцию 12.2.3..
Задержка пробуждения	НЕТУ

**Таблица 25. Sleep-on-exit**

Sleep-on-exit	Описание
	WFI (Wait for Interrupt) или WFE (Wait for Event) когда: – SLEEPDEEP = 0, и – Нет удерживаемого прерывания (для WFI) или события (для WFE).

Sleep-on-exit	Описание
Вход	При возврате из ISR когда: – SLEEPDEEP = 0 и – SLEEPONEXIT = 1, – нет удерживаемого прерывания.
Выход	Прерывание: См. Таблицу 61. и Таблицу 62.
Задержка пробуждения	НЕТУ

#### 5.3.4. Режим Stop для (STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx)

Режим Stop основан на сочетании режима *deepsleep* с отключением тактирования периферии. Регулятор напряжения можно переключать в нормальный или экономный режим. В режиме Stop тактирование 1.2V останавливается, генераторы PLL, HSI и HSE выключаются. Внутренняя SRAM и регистры сохраняются.

При установленном бите **FPDS** в регистре **PWR\_CR** питание Flash памяти отключается при переходе устройства в режим Stop. При этом появляется дополнительная задержка выхода из режима (см. *Таблицу 26.* и *Секцию 5.4.1.*)

**Таблица 26. Режимы Stop (STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx)**

Режим Stop	Бит LPDS	Бит FPDS	Задержка пробудки
STOP MR (Main regulator)	0	0	Время старта HSI RC
STOP MR-FPD	0	1	Время старта HSI RC + время включения Flash
STOP LP	1	0	Время старта HSI RC + время перехода из LP режима
STOP LP-FPD	1	1	Время старта HSI RC + время включения Flash + время перехода питания из LP режима

#### Вход в режим Stop для (STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx)

Он описан выше в Разделе 5.3. при стоящем бите **SLEEPDEEP** в системном регистре управления.

См. *Таблицу 27.* Ради экономии питания можно битом **LPDS** в регистре **PWR\_CR** переключить в бережливый режим и регулятор напряжения.

Во время программирования флэш памяти переход в режим Stop откладывается до завершения доступа к памяти.

Во время работы домена APB переход в режим Stop откладывается до завершения доступа APB.

В режиме Stop отдельными битами можно включить:

- Независимый сторожевой таймер (IWDG): IWDG запускается записью в его регистр Ключа или аппаратно. Запущенный однажды он останавливается только Сбросом. См. *Секцию 21.3.*
- Real-time clock (RTC): битом **RTCEN** в регистре **RCC\_BDCR**
- Внутренний RC генератор (LSI RC): битом **LSION** в регистре **RCC\_CSR**.
- Внешний 32.768 kHz генератор (LSE OSC): битом **LSEON** в регистре **RCC\_BDCR**.

В режиме Stop блоки ADC и DAC могут кушать электричество, даже если отключить их. Во избежание этого нужно записать 0 в бит **ADON** регистра **ADC\_CR2** и в **ENx** регистра **DAC\_CR**.

**NB.** Если перед остановкой нужно выключить внешний тактовый генератор, то его надо отключить битом **HSEON** и переключиться на внутренний HSI. Иначе, если бит **HSEON** остаётся включённым и внешние такты при остановке устраняются, то должна быть включена система безопасности тактирования (CSS) для обнаружения сбоев внешнего тактирования и предупреждения недостойного поведения системы.

#### Выход из режима Stop для (STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx)

Как выходить написано в Секции 5.3. См. *Таблицу 27.*

При выходе из режима Stop по прерыванию или событию в качестве системных тактов выбирается RC генератор HSI.

При выходе из режима Stop при регуляторе напряжения в экономном режиме появляется дополнительная задержка, но включённый регулятор напряжения в режиме Stop увеличивает потребление тока.

Таблица 27. Вход/выход в режим Stop для (STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx).

Режим Stop	Описание
Вход	По WFI (Wait for Interrupt) или WFE (Wait for Event) когда: – Нет удерживаемого прерывания (для WFI) или события (для WFE), – SLEEPDEEP = 1, – PDDS=0 (PWR_CR), – Выбран регулятор напряжения битом LPDS в PWR_CR.
	По возврату из ISR: – Нет удерживаемого прерывания, – SLEEPDEEP = 1, – SLEEPONEXIT = 1, – PDDS=0 (PWR_CR).
	<b>NB:</b> Для входа должны быть сняты биты удержания: всех EXTI Line, всех периферийных прерываний, RTC Alarm (Alarm A и Alarm B), побудка RTC, взлом от RTC и флаги меток времени RTCt. Иначе, игнор для Stop.
Выход	При входе по WFI или Возврате из ISR: – Любая линия EXTI в режиме прерываний (разрешённая в NVIC) от внешнего источника или внутреннего с возможностью побудки. См. Таблицу 61. и Таблицу 62. При входе по WFE с SEVONPEND = 0 – Любая линия EXTI в режиме события. См. Секцию 12.2.3. При входе по WFE с SEVONPEND = 1: – Любая линия EXTI в режиме прерываний (даже неразрешённая в NVIC) от внешнего источника или внутреннего с возможностью побудки. См. Таблицу 61. и Таблицу 62. – Событие побудки. См. Секцию 12.2.3.
Задержка	См. Таблицу 26.

### 5.3.5. Режим Stop для (STM32F42xxx и STM32F43xxx)

Режим Stop основан на сочетании режима *deepsleep* с отключением тактирования периферии. Регулятор напряжения можно переключать в нормальный или экономный режим. В режиме Stop тактирование 1.2V останавливается, генераторы PLL, HSI и HSE выключаются. Внутренняя SRAM и регистры сохраняются.

Потребление в режиме Stop можно уменьшить установками в регистре **PWR\_CR**. При этом появляется дополнительная задержка выхода из режима (см. *Таблицу 28.*).

Таблица 28. Режимы для (STM32F42xxx и STM32F43xxx)

Режим регулятора		UDEN [1:0]	MRUDS	LPUDS	LPDS	FPDS	Задержка побудки
Норм.	STOP MR	-	0	-	0	0	Пуск HSI RC
	STOP MR-FPD	-	0	-	0	1	Пуск HSI RC + вкл. Flash
	STOP LP	-	0	0	1	0	Пуск HSI RC + выход питания из LP
	STOP LP-FPD	-	-	0	1	1	Пуск HSI RC + вкл. Flash + выход из LP
Слаб.	STOP UMR-FPD	3	1	-	0	-	Пуск HSI RC + вкл. Flash + выход основн. питания из LP + запуск логики ядра
	STOP ULP-FPD	3	-	1	1	-	Пуск HSI RC + вкл. Flash + выход питания из LP + запуск логики ядра

### Вход в режим Stop для (STM32F42xxx и STM32F43xxx)

Он описан выше в Разделе 5.3. при стоящем бите **SLEEPDEEP** в системном регистре управления.

См. *Таблицу 29.* При этом автоматически выбирается шкала питания 3, Ради экономии внутренний источник питания можно переключить в бережливый режим битами **LPDS**, **MRUDS**, **LPUDS**, и **UDEN** в регистре **PWR\_CR**.

Во время программирования флэш памяти переход в режим Stop откладывается до завершения доступа к памяти.

Во время работы домена APB переход в режим Stop откладывается до завершения доступа APB.

При переходе в режим Stop автоматически отключается усиленный режим питания.

В режиме Stop отдельными битами можно включить:

- Независимый сторожевой таймер (IWDG): IWDG запускается записью в его регистр Ключа или аппаратно. Запущенный однажды он останавливается только Сбросом. См. Секцию 21.3.
- Real-time clock (RTC): битом **RTCEN** в регистре **RCC\_BDCR**
- Внутренний RC генератор (LSI RC): битом **LSION** в регистре **RCC\_CSR**.
- Внешний 32.768 kHz генератор (LSE OSC): битом **LSEON** в регистре **RCC\_BDCR**.

В режиме Stop блоки ADC и DAC могут кушать электричество, даже если отключить их. Во избежание этого нужно записать 0 в бит **ADON** регистра **ADC\_CR2** и в **ENx** регистра **DAC\_CR**.

**NB.** Перед остановкой рекомендуется включить систему безопасности тактирования (CSS) и переключиться с внешнего тактового генератора на внутренний HSI.

### Выход из режима Stop для (STM32F42xxx и STM32F43xxx)

Как выходить написано в Секции 5.3. См. Таблицу 29.

При выходе из режима Stop по прерыванию или событию в качестве системных тактов выбирается RC генератор HSI. После выхода ослабленный режим автоматически отключается.

При выходе из режима Stop при регуляторе напряжения в экономном режиме появляется дополнительная задержка, но включённый регулятор напряжения в режиме Stop увеличивает потребление тока.

**Таблица 29. Вход/выход в режим Stop (STM32F42xxx и STM32F43xxx).**

Stop mode	Description
Вход	По WFI (Wait for Interrupt) WFE (Wait for Event) когда: – Нет задержанных прерываний и событий, – SLEEPDEEP = 0, – Выбор режима регулятора битами LPDS, MRUDS, LPUDS и UDEN в PWR_CR (см. Таблицу 28.).
	По возврату из ISR когда: – Нет задержанных прерываний, – SLEEPDEEP=1, и – SLEEPONEXIT = 1, и – PDDS=0 в PWR_CR1.
	<b>NB:</b> Для входа должны быть сняты биты удержания: всех EXTI Line, всех периферийных прерываний, RTC Alarm (Alarm A и Alarm B), побудка RTC, взлом от RTC и флаги меток времени RTCt. Иначе, игнор для Stop.
Выход	При входе по WFI или Возврате из ISR: – Любая линия EXTI в режиме прерываний (разрешённая в NVIC) от внешнего источника или внутреннего с возможностью побудки. См. Таблицу 61. и Таблицу 62. При входе по WFE с SEVONPEND = 0 – Любая линия EXTI в режиме события. См. Секцию 12.2.3. При входе по WFE с SEVONPEND = 1: – Любая линия EXTI в режиме прерываний (даже неразрешённая в NVIC) от внешнего источника или внутреннего с возможностью побудки. См. Таблицу 61. и Таблицу 62. – Событие побудки. См. Секцию 12.2.3.
Задержка	См. Таблицу 28.

### 5.3.6. Дежурный режим Standby

Самый экономный режим Standby это сочетание режима *deepsleep* с выключением регулятора напряжения. Выключаются: домен 1.2V, PLL, генераторы HSI и HSE. SRAM и регистры теряются, кроме домена резервного хранения и схематики Standby.

#### Вход

Как входить написано в Секции 5.3. с битом **SLEEPDEEP=1**. См. Таблицу 30.

В режиме Standby отдельными битами можно включить:

- Независимый сторожевой таймер (IWDG): IWDG запускается записью в его регистр Ключа или аппаратно. Запущенный однажды он останавливается только Сбросом. См. Секцию 19.3.
- Real-time clock (RTC): битом **RTCEN** в регистре **RCC\_BDCR**

- Внутренний RC генератор (LSI RC): битом `LSION` в регистре `RCC_CSR`.
- Внешний 32.768 kHz генератор (LSE OSC): битом `LSEON` в регистре `RCC_BDCR`.

### Выход

Выход из Standby аналогичен выходу из экономного режима. Флаг `SBF` в регистре `PWR_CSR` указывает на выход из Standby. Все регистры, кроме `PWR_CSR`, сбрасываются.

**Таблица 30. Вход и выход из Standby.**

Режим Standby	Описание
Вход	WFI (Wait for Interrupt) или WFE (Wait for Event) когда: <ul style="list-style-type: none"> <li>– <code>SLEEPDEEP=1</code>,</li> <li>– <code>PDDS=1</code>,</li> <li>– Нет задержанных прерываний (для WFI) или событий (для WFE),</li> <li>– <code>WUF=0</code> в регистре (<code>PWR_CR</code>),</li> <li>– Флаг RTC события источника побудки (RTC Alarm A, RTC Alarm B, RTC wakeup, Tamper or Timestamp flags) чист</li> </ul>
	По возврату из ISR когда: <ul style="list-style-type: none"> <li>– <code>SLEEPDEEP=1</code>,</li> <li>– <code>SLEEPONEXIT = 1</code>,</li> <li>– <code>PDDS=1</code>,</li> <li>– Нет задержанных прерываний,</li> <li>– <code>WUF=0</code> в регистре (<code>PWR_CR</code>),</li> <li>– Флаг RTC события источника побудки (RTC Alarm A, RTC Alarm B, RTC wakeup, Tamper or Timestamp flags) чист</li> </ul>
Выход	Передний фронт ножки <code>WKUP</code> , будильник RTC (Alarm A и Alarm B), побудка RTC, взлом, метка времени, внешний сброс на ножке <code>NRST</code> , сброс <code>IWDG</code> .
Wakeup latency	Фаза Сброса.

### Состояние ножек I/O в режиме Standby

Все ножки находятся в третьем состоянии, кроме:

- Reset pad (доступно)
- Ножка `RTC_AF1` (PC13) если сконфигурирована как взлом, метка времени, будильник RTC или выход калибровки RTC
- Ножка `WKUP`, если разрешена

### Режим отладки

По умолчанию из-за остановки ядра подключение отладки в режимах Stop и Standby теряется.

Но в установкой битов конфигурации в регистре `DBGMCU_CR` отлаживать можно и в экономных режимах. Детали в *Секции 38.16.1*.

### 5.3.7. Альтернативные функции RTC для выхода из Stop и Standby

Это будильники RTC (Alarm A и Alarm B), побудка RTC, событие взлома от RTC и метка времени от RTC. Будильником или побудкой RTC систему можно выводить из экономных режимов без внешнего прерывания. Для этого у RTC есть своя база времени.

Битами `RTCSEL[1:0]` в регистре `RCC_BDCR` можно выбрать два из трёх источников RTC:

- Внешний 32.768 kHz кварцевый генератор (LSE OSC). Это самый точный и экономный режим (менее 1µА добавки)
- Внутренний RC генератор (LSI RC). Экономия на стоимости кварцевого резонатора.

#### Альтернативные функции RTC для выхода из Stop

- Для выхода из Stop по событию RTC alarm надо:
  - а) Поставить EXTI Line 17 чувствительность к переднему фронту (Прерывание или Событие)
  - б) Разрешить прерывание RTC Alarm в регистре `RTC_CR`
  - в) Включить на RTC выдачу RTC alarm
- Для выхода из Stop по событию RTC tamper или time stamp надо:
  - а) Поставить EXTI Line 21 чувствительность к переднему фронту (Прерывание или Событие)
  - б) Разрешить в регистре `RTC_CR` прерывание RTC time stamp или RTC tamper interrupt в регистре `RTC_TAFCSR`

- c) Включить на RTC обнаружение событий взлома или меток времени
- Для выхода из Stop по событию пробудки RTC надо:
  - a) Поставить EXTI Line 22 чувствительность к переднему фронту (Прерывание или Событие)
  - b) Разрешить прерывание RTC wakeup в регистре `RTC_CR`
  - c) Включить на RTC выдачу события RTC Wakeup

#### Альтернативные функции RTC для выхода из Standby

- Для выхода из Standby по событию RTC alarm надо:
  - a) Разрешить прерывание RTC Alarm в регистре `RTC_CR`
  - b) Включить на RTC выдачу RTC alarm
- Для выхода из Standby по событию RTC tamper или time stamp надо:
  - a) Разрешить в регистре `RTC_CR` прерывание RTC time stamp или RTC tamper interrupt в регистре `RTC_TAFCSR`
  - b) Включить на RTC обнаружение событий взлома или меток времени
- Для выхода из Standby по событию пробудки RTC надо:
  - a) Разрешить прерывание RTC wakeup в регистре `RTC_CR`
  - b) Включить на RTC выдачу события RTC Wakeup

#### Последовательность безопасного снятия флага пробудки RTC

Если альтернативную функцию RTC поставить до снятия флага пробудки (`WUTF`), то она не сработает по следующему переднему фронту.

Во избежание дребезга на ножках альтернативных функций RTC и правильного выхода из режимов Stop и Standby рекомендуется перед входом в режим Standby:

- При использовании для пробудки сигнала RTC alarm:
  - a) Запретить прерывание RTC alarm (биты `ALRAIE` или `ALRBIE` в `RTC_CR`)
  - b) Снять флаг RTC alarm (`ALRAF/ALRBF`)
  - c) Снять флаг PWR Wakeup (`WUF`)
  - d) Разрешить прерывание RTC alarm
  - e) Повторно войти в экономный режим
- При использовании для пробудки сигнала RTC:
  - a) Запретить прерывание RTC Wakeup (бит `WUTIE` в `RTC_CR`)
  - b) Снять флаг Wakeup (`WUTF`)
  - c) Снять флаг PWR Wakeup (`WUF`)
  - d) Разрешить прерывание RTC Wakeup
  - e) Повторно войти в экономный режим
- При использовании для пробудки сигнала RTC tamper:
  - a) Запретить прерывание RTC tamper (бит `TAMPIE` в `RTC_TAFCSR`)
  - b) Снять флаг Tamper (`TAMP1F/TSF`)
  - c) Снять флаг PWR Wakeup (`WUF`)
  - d) Разрешить прерывание RTC tamper
  - e) Повторно войти в экономный режим
- When using RTC time stamp to wake up the device from the low-power modes:
  - a) Запретить прерывание RTC time stamp (бит `TSIE` в `RTC_CR`)
  - b) Снять флаг RTC time stamp (`TSF`)
  - c) Снять флаг PWR Wakeup (`WUF`)
  - d) Разрешить прерывание RTC TimeStamp
  - e) Повторно войти в экономный режим.

## 5.4. Регистры управления питанием для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

### 5.4.1. Регистр управления (PWR\_CR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 4000 (сброс выходом из Standby)

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.	VOS	Reserved				FPDS	DBP	PLS[2:0]			PVDE	CSBF	CWUF	PDDS	LPDS
	rw					rw	rw	rw	rw	rw	rw	w	w	rw	rw

- **Биты 31:15** Резерв, не трогать.
- **Бит 14** **VOS**: Выбор шкалы выхода регулятора напряжения
  - 0: Шкала 2
  - 1: Шкала 1 (по умолчанию)
- **Биты 13:10** Резерв, не трогать.
- **Бит 9** **FPDS**: Выключение питания Flash при входе в режим Stop
  - 0: Не выключать
  - 1: Выключить
- **Бит 8** **DBP**: Отключить защиту записи резервного домена.  
 В состоянии сброса регистр RCC\_BDCR, регистры RTC, резервные регистры и бит BRE регистра PWR\_CSR защищены от паразитной записи, а потом её нужно разрешать.
  - 0: Доступа нет
  - 1: Запись разрешена.**NB**: Если такты RTC это HSE/128, то этот бит должен оставаться в 1.
- **Биты 7:5 PLS[2:0]**: Выбор уровня детектора питания.
  - 000: 2.0V
  - 001: 2.1V
  - 010: 2.3V
  - 011: 2.5V
  - 100: 2.6V
  - 101: 2.7V
  - 110: 2.8V
  - 111: 2.9V**NB**: См. описание устройства.
- **Бит 4** **PVDE**: Включение детектора питания, изменяется программно.
  - 0: PVD выключен
  - 1: PVD включён
- **Бит 3** **CSBF**: Очистка флага Standby, читается как 0.
  - 0: Не влияет
  - 1: Чистит SBF Standby Flag.
- **Бит 2** **CWUF**: Очистка флага пробудки, читается как 0.
  - 0: Не влияет
  - 1: Чистит WUF Wakeup Flag **после 2 System clock циклов**.
- **Бит 1** **PDDS**: Режим *deepsleep*.  
 Изменяется программно, работает вместе с битом LPDS.
  - 0: Включает режим Stop при входе CPU в Deepsleep. Регулятор зависит от бита LPDS.
  - 1: Включает режим Standby при входе CPU в Deepsleep.
- **Бит 0** **LPDS**: Экономный *deepsleep*.  
 Изменяется программно, работает вместе с битом PDDS.
  - 0: В режиме Stop регулятор напряжения включён
  - 1: В режиме Stop регулятор напряжения экономит электричество.

### 5.4.2. Регистр состояния и управления (PWR\_CSR) для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000 (выходом из Standby не сбрасывается)

Для чтения нужны дополнительные циклы APB.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16		
Reserved																	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Res	VOS RDY	Reserved					BRE	EWUP	Reserved					BRR	PVDO	SBF	WUF
	r						rw	rw						r	r	r	r

- **Биты 31:9** Резерв, не трогать.
- **Бит 14** **VOSRDY**: Регулятор напряжения готов
  - 0: Не готов
  - 1: Готов
- **Биты 13:10** Резерв, не трогать.
- **Бит 9** **BRE**: Включение регулятора питания резервного домена
  - 0: Выключен, содержимое SRAM в режимах Standby и V<sub>BAT</sub> теряется
  - 1: Включение, для перехода надо дождаться флага BRR

**NB**: При выходе из режима Standby, системным сбросом и сбросом питания не снимается.
- **Бит 8** **EWUP**: Разрешение ножки WKUP.
  - Изменяется программно.
  - 0: Ножка WKUP используется как I/O и из Standby не будит
  - 1: Ножка WKUP выводит из Standby по переднему фронту сигнала.

**NB**: Очищается системным Сбросом.
- **Биты 7:4** Резерв, не трогать.
- **Бит 3** **BRR**: Готовность регулятора питания резервного домена
  - 0: Не готов
  - 1: Готов

**NB**: При выходе из режима Standby, системным сбросом и сбросом питания не снимается.
- **Бит 2** **PVDO**: Выход детектора питания.
  - Изменяется аппаратно. Достоверен только при включённом PVD (бит PVDE)
  - 0: V<sub>DD</sub>/V<sub>DDA</sub> больше порога PVD в битах PLS[2:0]
  - 1: V<sub>DD</sub>/V<sub>DDA</sub> меньше порога PVD в битах PLS[2:0].
- **Бит 1** **SBF**: Флаг Standby.
  - Ставится аппаратно, снимается только POR/PDR или установкой бита CSBF в регистре PWR\_CR.
  - 0: Standby не было.
  - 1: Standby был.
- **Бит 0** **WUF**: Флаг побудки.
  - Изменяется аппаратно, системным сбросом или битом CWUF в регистре PWR\_CR.
  - 0: Побудки не было
  - 1: Разбудили ножкой WKUP или сигналом RTC alarm.

**NB**: Если ножку WKUP разрешают битом EWUP, а уровень WKUP уже высокий, то появляется дополнительное событие побудки.

## 5.5. Регистры управления питанием для STM32F42xxx и STM32F43xxx

### 5.5.1. Регистр управления (PWR\_CR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000 (сброс выходом из Standby)

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved												UDEN[1:0]		ODSWEN	ODEN
												rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
VOS[1:0]		ADCDC1	Res.	MRUDS	LPUDS	FPDS	DBP	PLS[2:0]			PVDE	CSBF	CWUF	PDDS	LPDS
rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rc_w1	rc_w1	rw	rw

- **Биты 31:20** Резерв, не трогать.

- **Биты 19:18**      **UDEN[1:0]**: Разрешение ослабленного питания в режиме Stop  
Ставятся программно.
  - 00: Нельзя
  - 01: Резерв
  - 10: Резерв
  - 11: Можно
- **Бит 17**            **ODSWEN**: Разрешение ключа подачи усиленного питания.  
Ставятся программно. Снимается аппаратно при выходе из режима Stop или при снятии бита ODEN. Системные такты должны быть от HSI или HSE. Ставить можно при стоящем бите ODRDY.
  - 0: Нельзя
  - 1: Можно

**NB:** При изменении состояния ключа системные такты должны быть остановлены до установки напряжения.
- **Бит 16**            **ODEN**: Разрешение усиленного питания.  
Ставятся программно. Снимается аппаратно при выходе из режима Stop. Системные такты должны быть от HSI или HSE. При стоящем ODEN перед включением ODSWEN надо дождаться флага ODRDY.
  - 0: Выключено
  - 1: Включено
- **Биты 15:14** **VOS[1:0]**: Выбор шкалы выхода регулятора напряжения  
Менять можно только при выключенном PLL (выбирается шкала 3). Новое значение действует при включении PLL.
  - 00: Резерв (выбрана шкала 3)
  - 01: Шкала 2
  - 10: Шкала 2
  - 11: Шкала 1 (по сбросу)
- **Бит 13**            **ADCDC1**:
  - 0: Ничего.
  - 1: См. документ AN4073, там сказано.

**NB:** Ставить можно при напряжении от 2.7 до 3.6V и выключенной предвыборкой.
- **Бит 12**            Резерв, не трогать.
- **Бит 11**            **MRUDS**: Главный регулятор в ослабленном режиме Stop  
Ставится и снимается программно.
  - 0: Главный регулятор ВКЛ в режиме Stop
  - 1: Главный регулятор в ослабленном режиме и Flash память выключена в режиме Stop.
- **Бит 10**            **LPRUDS**: Слабый регулятор в режиме deepsleep  
Ставится и снимается программно.
  - 0: В режиме Stop при стоящем бите LPDS слабый регулятор включён
  - 1: В режиме Stop при стоящем бите LPDS слабый регулятор включён и Flash память выключена.
- **Бит 9**             **FPDS**: Выключение питания Flash при входе в режим Stop
  - 0: Не выключать
  - 1: Выключить
- **Бит 8**             **DBP**: Отключить защиту записи резервного домена.  
В состоянии сброса регистр RCC\_BDCR, регистры RTC, резервные регистры и бит BRE регистра PWR\_CSR защищены от паразитной записи, а потом её нужно разрешать.
  - 0: Доступа нет
  - 1: Запись разрешена.

**NB:** Если такты RTC это HSE/128, то этот бит должен оставаться в 1.
- **Биты 7:5** **PLS[2:0]**: Выбор уровня детектора питания.
  - 000: 2.0V
  - 001: 2.1V
  - 010: 2.3V
  - 011: 2.5V
  - 100: 2.6V
  - 101: 2.7V
  - 110: 2.8V
  - 111: 2.9V

**NB:** См. описание устройства.

- **Бит 4** **PVDE**: Включение детектора питания, изменяется программно.
  - 0: PVD выключен
  - 1: PVD включён
- **Бит 3** **CSBF**: Очистка флага Standby, читается как 0.
  - 0: Не влияет
  - 1: Чистит SBF Standby Flag.
- **Бит 2** **CWUF**: Очистка флага пробудки, читается как 0.
  - 0: Не влияет
  - 1: Чистит WUF Wakeup Flag **после 2 System clock циклов**.
- **Бит 1** **PDDS**: Режим *deepsleep*.  
Изменяется программно, работает вместе с битом LPDS.
  - 0: Включает режим Stop при входе CPU в Deepsleep. Регулятор зависит от бита LPDS.
  - 1: Включает режим Standby при входе CPU в Deepsleep.
- **Бит 0** **LPDS**: Экономный *deepsleep*.  
Изменяется программно, работает вместе с битом PDDS.
  - 0: В режиме Stop регулятор напряжения включён
  - 1: В режиме Stop регулятор напряжения экономит электричество.

### 5.5.2. Регистр состояния и управления (PWR\_CSR) для STM32F42xxx и STM32F43xxx

Смещение адреса: **0x04**

По сбросу: **0x0000 0000** (выходом из Standby не сбрасывается)

Для чтения нужны дополнительные циклы APB.

Reserved												UDRDY[1:0]		ODSWRDY	ODRDY	
												rc_w1	rc_w1	r	r	
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Res	VOS RDY	Reserved					BRE	EWUP	Reserved.				BRR	PVDO	SBF	WUF
	r						rw	rw					r	r	r	r

- **Биты 31:20** Резерв, не трогать.
- **Биты 19:18** **UDRDY[1:0]**: Ослабленный режим готов.  
Ставится аппаратно при изменении питания MCU. Снимается записью 1.
  - 00: Выключен
  - 01: Резерв
  - 10: Резерв
  - 11: В режиме Stop ослабленный режим работает.
- **Бит 17** **ODSWRDY**: Ключ усиленного питания готов
  - 0: Ключ не активен.
  - 1: В домене 1.2 V питание усилено.
- **Бит 16** **ODRDY**: Усиленный режим готов.
  - 0: Не готово.
  - 1: Готово.
- **Бит 15** Резерв, не трогать.
- **Бит 14** **VOSRDY**: Регулятор напряжения готов
  - 0: Не готов
  - 1: Готов
- **Биты 13:10** Резерв, не трогать.
- **Бит 9** **BRE**: Включение регулятора питания резервного домена
  - 0: Выключен, содержимое SRAM в режимах Standby и V<sub>BAT</sub> теряется
  - 1: Включение, для перехода надо дождаться флага BRR

**NB**: При выходе из режима Standby, системным сбросом и сбросом питания не снимается.
- **Бит 8** **EWUP**: Разрешение ножки WKUP.  
Изменяется программно.
  - 0: Ножка WKUP используется как I/O и из Standby не будит

1: Ножка WKUP выводит из Standby по переднему фронту сигнала.

**NB:** Очищается системным Сбросом.

- Биты 7:4 Резерв, не трогать.
- Бит 3 **BRR:** Готовность регулятора питания резервного домена  
0: Не готов  
1: Готов

**NB:** При выходе из режима Standby, системным сбросом и сбросом питания не снимается.

- Бит 2 **PVDO:** Выход детектора питания.  
Изменяется аппаратно. Достоверен только при включённом PVD (бит PVDE)  
0:  $V_{DD}/V_{DDA}$  больше порога PVD в битах PLS[2:0]  
1:  $V_{DD}/V_{DDA}$  меньше порога PVD в битах PLS[2:0].

- Бит 1 **SBF:** Флаг Standby.  
Ставится аппаратно, снимается только POR/PDR или установкой бита CSBF в регистре PWR\_CR.  
0: Standby не было.  
1: Standby был.

- Бит 0 **WUF:** Флаг побудки.  
Изменяется аппаратно, системным сбросом или битом CWUF в регистре PWR\_CR.  
0: Побудки не было  
1: Разбудили ножкой WKUP или сигналом RTC alarm.

**NB:** Если ножку WKUP разрешают битом EWUP, а уровень WKUP уже высокий, то появляется дополнительное событие побудки.

### 5.5.3. Карта регистров PWR

Таблица 31. Для STM32F405xx/07xx STM32F415xx/17xx

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0x000	PWR_CR Reset value	Reserved														VOS	Reserved			FPDS	DBP	PLS[2:0]			PVDE	CSBF	CWUF	PDDS	LPDS				
0x004	PWR_CSR Reset value	Reserved														VOSRDY	Reserved			BRE	EWUP	Reserved			BRR	PVDO	SBF	WUF					
																								0	0					0	0	0	0

Таблица 32. Для STM32F42xxx и STM32F43xxx

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x000	PWR_CR Reset value	Reserved														UDEN[1:0]	ODSWEN	ODEN	VOS[1:0]	ADDC1	Reserved		MRUDS	LPUDS	FPDS	DBP	PLS[2:0]			PVDE	CSBF	CWUF	PDDS	LPDS
0x004	PWR_CSR Reset value	Reserved														UDRDY[1:0]	ODSWRDY	ODRDY	Reserved	VOSRDY	Reserved			BRE	EWUP	Reserved			BRR	PVDO	SBF	WUF		
																								0	0					0	0	0	0	

## 6. Сброс и такты в STM32F42xxx и STM32F43xxx (RCC)

### 6.1. Сброс

Есть три типа сброса: системный сброс, сброс питания и сброс домена резервного хранения.

#### 6.1.1. Системный сброс

Сбрасывает все регистры в предписанное состояние кроме флагов сброса в регистре **CSR** и регистров домена резервного хранения.

Системный сброс генерируется в следующих случаях:

1. Низкий уровень на ножке NRST (внешний сброс)
2. Конец счёта Оконного сторожевого таймера (сброс WWDG)
3. Конец счёта Независимого сторожевого таймера (сброс IWDG reset)
4. Программный сброс (SW сброс)
5. Сброс Управления питанием

Источники идентифицируются флагами в регистре **RCC\_CSR** (см. *Секцию 7.3.10*).

#### Программный сброс

Для запуска программного сброса надо поставить бит **SYSRESETREQ** в регистре управления системой.

#### Сброс управления питанием

Есть два вида сброса:

1. Сброс по входу в режим Standby:  
Он разрешается очисткой бита **NRST\_STDBY** в байтах Опций Пользователя. В этом случае при успешном выполнении последовательности входа в режим Standby устройство сбрасывается вместо входа в режим Standby.
2. Сброс по входу в режим Stop:  
Он разрешается очисткой бита **NRST\_STOP** в байтах Опций Пользователя. В этом случае при успешном выполнении последовательности входа в режим Stop устройство сбрасывается вместо входа в режим Stop.

#### 6.1.2. Сброс питания

Генерируется в следующих случаях:

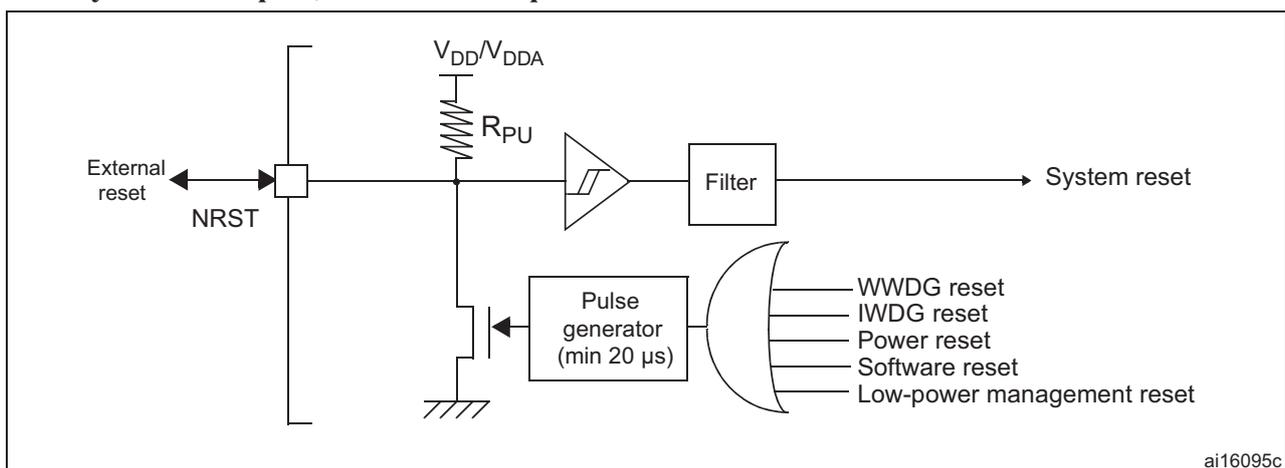
1. Вкл./Выкл. питания (сброс POR/PDR)
2. Выход из режима Standby

Устанавливает все регистры в предписанное состояние, кроме домена резервного хранения.

Эти источники работают как ножка NRST, которая удерживается в низком состоянии на время фазы задержки. Вектор программы сброса расположен по адресу **0x0000\_0004** в карте памяти.

Сигнал системного сброса выдаётся на ножку NRST. Генератор импульса гарантирует минимальную длительность импульса 20  $\mu$ s для обоих источников (внешнего или внутреннего). В случае внешнего сброса импульс генерируется на всё время удержания ножки NRST низкой.

**Рисунок 15. Упрощённая схема сброса.**



### 6.1.3. Сброс резервного домена

Этот сброс ставит все регистры RTC и регистр `RCC_BDCR` в их исходное состояние. BKPSRAM не изменяется, его можно стереть только переходом уровня защиты из 1 в 0.

Здесь есть два способа запуска сброса:

1. Программный сброс установкой бита `BDRST` в регистре `RCC_BDCR`.
2. Включение одного из обоих выключенных  $V_{DD}$  или  $V_{BAT}$ .

## 6.2. Тактирование

Для системных тактов (SYSCLK) можно использовать три источника:

- такты генератора HSI
- такты генератора HSE
- такты основного PLL

Устройства имеют два вторичных источника тактов:

- 40 kHz низкоскоростной внутренний RC (LSI RC), для независимого сторожевого таймера и необязательно RTC для Автопробуждения из режима Stop/Standby.
- 32.768 kHz низкоскоростной внешний кварцевый генератор (LSE crystal) для возможного тактирования часов реального времени (RTCCLK).

Все источники можно включать и выключать независимо во имя экономии электронов.

Максимальная частота домена АНВ равна 180 MHz, домена APB2 — 90 MHz, а APB1 — 45 MHz

Все свои такты периферия получает из SYSCLK, кроме:

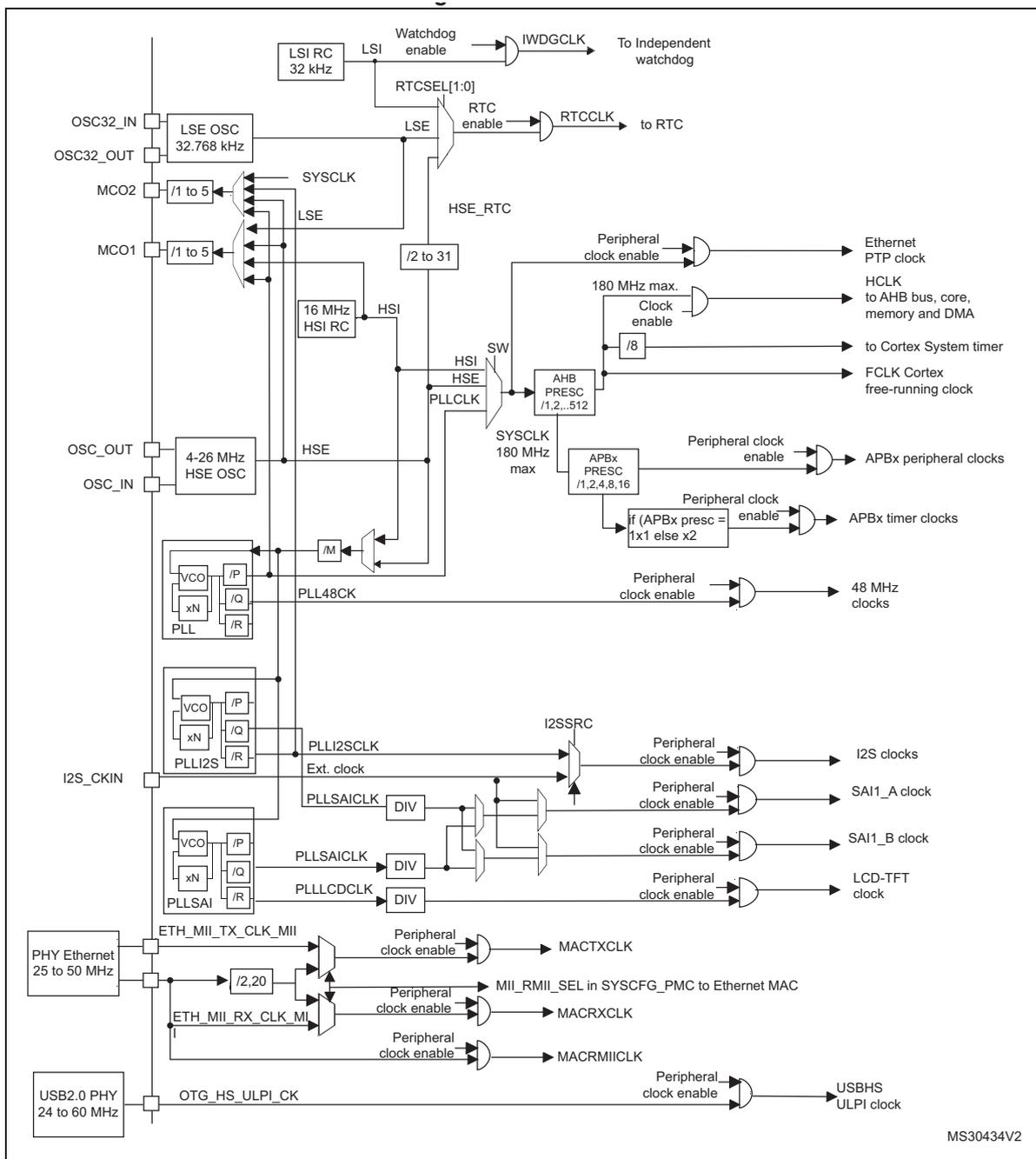
- USB OTG FS (48 MHz), случайный аналоговый генератор (RNG) ( $\leq 48$  MHz) и SDIO ( $\leq 48$  MHz) получают такты от отдельного выхода PLL (PLL48CLK)
- I2S  
Качества звука для, такты I2S можно получить от PLLI2S или снаружи по ножке I2S\_CKIN. См. Секцию 28.4.4.
- SAI1  
Такты SAI1 получают от PLLSAI или PLLI2S, или снаружи по ножке I2S\_CKIN.  
Если PLLI2S отведён для получения частоты выборки звука (49.152 MHz или 11.2896 MHz), то для тактов SAI1 можно использовать PLLSAI.
- LTDC  
Такты LTDC получают от PLLSAI.
- USB OTG HS (60 MHz) получает такты от внешнего PHY
- Ethernet MAC (TX, RX и RMI) получает такты от внешнего PHY. См. Секцию 33.4.4. При рабочем Ethernet частота тактов АНВ должна быть не меньше 25 MHz.

RCC кормит SysTick тактами АНВ (HCLK) / 8. Ещё SysTick может кушать такты HCLK.

Частоты тактов таймера задаются аппаратно. Два варианта зависят от бита `TIMPRE` в `RCC_CFGR`:

- При снятом бите `TIMPRE` в `RCC_DKCFGR`:  
Если предделитель APB равен 1, то  $TIMxCLK$  равен  $PCLKx$ . Иначе,  $TIMxCLK = 2xPCLKx$ .
- При стоящем бите `TIMPRE` в `RCC_DKCFGR`:  
Если предделитель APB равен 1, 2 или 4, то  $TIMxCLK = HCLK$ . Иначе,  $TIMxCLK = 4xPCLKx$ .

FCLK это свободно бегущие такты.



1. Детали есть в описании устройств.
2. Если бит TIMPRE регистра RCC\_DCKCFGR сброшен и предделитель APBx равен 1, то TIMxCLK = PCLKx, иначе TIMxCLK = 2x PCLKx.
3. Если бит TIMPRE регистра RCC\_DCKCFGR стоит и предделитель APBx равен 1,2 или 4, то TIMxCLK = HCLK, иначе TIMxCLK = 4x PCLKx.

**Рисунок 16. Дерево тактирования**

### 6.2.1. Такты HSE

Высокоскоростной внешний тактовый сигнал (HSE) можно получить из двух источников:

- внешний кварцевый/керамический резонатор HSE
- внешние такты HSE пользователя

Резонатор и конденсаторы нагрузки надо размещать как можно ближе к ножкам генератора для снижения помех и стабилизации времени запуска. Ёмкости нагрузки должны соответствовать выбранному генератору.

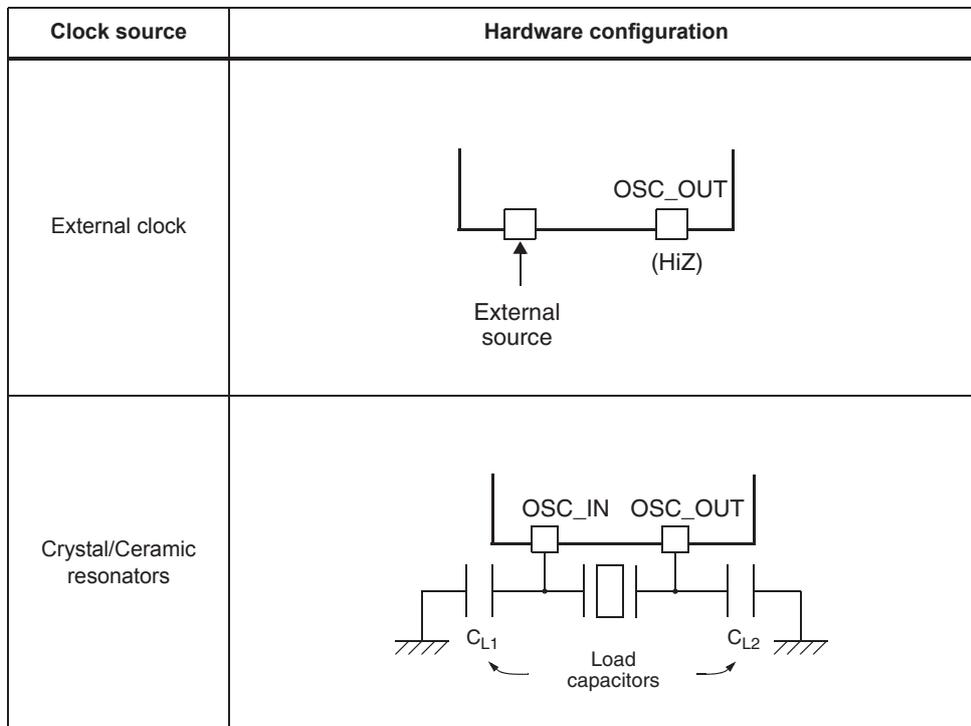


Рис. 17. Источники HSE/LSE

### Внешний источник (HSE bypass)

В этом режиме нужен внешний источник. Режим включается битами `HSEBYP` и `HSEON` в регистре `RCC_CR`. Внешний сигнал (меандр, синус или треугольник) с ~50% заполнением подаётся на ножку `OSC_IN`, ножка `OSC_OUT` должна оставаться в третьем (hi-Z) состоянии. См. Рис. 17.

### Внешний кварцевый/керамический резонатор (HSE crystal)

Выгода от внешнего генератора в очень точных основных тактах.

Стабильность внешнего генератора показывается флагом `HSERDY` в регистре `RCC_CR`. При включении такты не выпускаются на волю пока аппаратура не поставит этот бит. При этом может быть вызвано прерывание, если разрешено в регистре `RCC_CIR`.

HSE Crystal включается/выключается битом `HSEON` в регистре `RCC_CR`.

## 6.2.2. Такты HSI

Тактовый сигнал HSI выдаётся внутренним 16 MHz RC генератором и может использоваться как системные такты или подаваться на вход PLL (ФАПЧ).

Выгода HSI RC генератора в низкой стоимости. Да и запускается быстрее, чем HSE crystal генератор, но даже после калибровки точность всё равно ниже кварцевого или керамического.

### Калибровка

Частоты RC генератора каждого чипа калибруются фирмой ST до 1% точности при  $T_A=25^\circ\text{C}$ .

После сброса, заводская калибровка загружается в биты `HSICAL[7:0]` регистра `RCC_CR`.

Если ваша система работает при колебаниях напряжения и температуры, то частота RC генератора может меняться. Подстроить частоту HSI можно битами `HSITRIM[4:0]` в регистре `RCC_CR`.

Флаг `HSIRDY` в регистре `RCC_CR` показывает стабильность HSI RC. При включении такты HSI RC не выпускаются на волю пока аппаратура не поставит этот бит.

HSI RC включается/выключается битом `HSION` в регистре `RCC_CR`.

Сигнал HSI можно использовать как резервный (Auxiliary clock) при сбое HSE. См. Секцию 6.2.7.

## 6.2.3. PLL (ФАПЧ)

MCU имеют три PLL:

- Основной PLL (PLL) тактируется от HSE или HSI и имеет два выхода:
  - Первый выдаёт системные такты высокой частоты (до 180 MHz)
  - Второй выдаёт такты для USB OTG FS (48 MHz), случайного генератора ( $\leq 48$  MHz) и SDIO ( $\leq 48$  MHz).

- Два специализированных PLL (PLLI2S и PLLSAI) выдают точную частоту для обработки звука на интерфейсах I2S и SAI1. PLLSAI также используется для тактов LCD-TFT.

Параметры основного PLL (выбор источника тактов HSI или HSE конфигурация делителей, M, N, P и Q) надо ставить до его включения.

PLLI2S и PLLSAI используют один вход тактов (биты `PLLM[5:0]` и `PLLSRC`), но отдельное разрешение и делители. (N and R). У включённых PLLI2S и PLLSAI параметры конфигурации менять нельзя.

При входе в режимы Stop и Standby или при отказе HSE или PLL (тактируемого от HSE), используемого для системных тактов, все три PLL аппаратно выключаются. Конфигурируются PLL, PLLI2S и PLLSAI в регистрах `RCC_PLLCFGR`, `RCC_CFGR` и `RCC_DCKCFGR`.

#### 6.2.4. Такты LSE

LSE crystal это 32.768 kHz низкоскоростной внешний кварцевый или керамический резонатор. Его выгода в высокой точности сигнала для RTC и другой периферии.

Включается/выключается LSE битом `LSEON` в регистре резервного домена `RCC_BDCR`.

Флаг `LSERDY` в регистре `RCC_BDCR` показывает стабильность LSE crystal. При включении такты LSE crystal не выпускаются на волю пока аппаратура не поставит этот бит. При этом может быть вызвано прерывание, если разрешено в регистре `RCC_CIR`.

##### Внешний источник (LSE bypass)

Внешний источник частотой до 1 MHz выбирается установкой битов `LSEBYP` и `LSEON` в регистре `RCC_BDCR`. Внешний сигнал (меандр, синус или треугольник) с ~50% заполнением подаётся на ножку `OSC32_IN`, ножка `OSC32_OUT` должна оставаться в третьем (hi-Z) состоянии.

#### 6.2.5. Такты LSI

Генератор LSI RC с частотой около 32 kHz продолжает работать в режимах Stop и Standby ради независимого сторожевого таймера (IWDG) и блока автопобудки (AWU).

Включается/выключается LSI RC битом `LSION` в регистре `RCC_CSR`.

Флаг `LSIRDY` в регистре `RCC_CSR` показывает стабильность LSE crystal. При включении такты LSE crystal не выпускаются на волю пока аппаратура не поставит этот бит. При этом может быть вызвано прерывание, если разрешено в регистре `RCC_CIR`.

#### 6.2.6. Выбор SysClk

После системного сброса такты системы берутся от HSI. Источник системных тактов, подключенный напрямую, или через PLL остановить нельзя.

Переключение на новый источник тактов возможно только если он готов (стабилен после запуска или PLL зафиксирован). Если выбран неготовый источник, то он подключится только после готовности. Биты состояния в регистре `RCC_CR` показывают готовые генераторы и кто выбран системным.

#### 6.2.7. Система безопасности тактирования (CSS)

CSS активируется программно и включается после задержки запуска HSE, выключается после остановки генератора.

Если в тактах HSE обнаруживается сбой, то он автоматически останавливается, таймерам (TIM1 и TIM8) посылается событие отключения входа и генерируется прерывание (Clock Security System Interrupt CSSI), подключённое к вектору исключения NMI.

**NB:** Если при включённой CSS возникает сбой HSE, прерывание NMI происходит независимо от того, очищен ли бит удержания CSS. Следовательно в NMI ISR нужно очистить прерывание CSS установкой бита `CSSC` в регистре `RCC_CIR`.

Если генератор HSE служит источником системных тактов напрямую или через PLL, то обнаруженный сбой переключает тактирование на HSI и выключает HSE, PLL (в случае его использования) и включённый PLLI2S.

#### 6.2.8. Такты RTC/AWU

Источником тактов RTCCLK могут быть HSE 1 МГц после предделителя, LSE или LSI. Он выбирается битами `RTCSEL[1:0]` в регистре `RCC_BDCR` и битами `RTCPRE[4:0]` в регистре `RCC_CFGR`. Этот выбор нельзя изменить без сброса домена резервного хранения.

Если RTC тактируется от LSE, то он работает нормально при выключении системного или резервного питания. Если AWU тактируется от LSI, то при отключении системного питания его состояние не гарантируется. Если RTC тактируется от HSE с предделителем от 2 до 31, то его состояние при выключении системного или резервного питания не гарантируется.

Генератор LSE расположен в резервном домене, а HSE и LSI нет. Следовательно:

- Если RTC тактируется от LSE:
  - RTC продолжает работать при отключении  $V_{DD}$ , питаясь от  $V_{BAT}$ .
- Если блок авто-побудки (AWU) тактируется от LSI:
  - Состояние AWU при отключении  $V_{DD}$  не гарантируется. См. *Секцию 7.2.5*.
- Если RTC тактируется от HSE:
  - При отключении  $V_{DD}$  или регулятора напряжения (выключения 1.2 V домена) состояние RTC не гарантируется.

**NB:** Если частота тактов APB1 меньше семикратной частоты RTC ( $f_{APB1} < 7 \times f_{RTCCLK}$ ), то читать регистр календаря надо читать дважды. А если не совпало, то и трижды.

### 6.2.9. Такты сторожевого таймера

При аппаратном или программном запуске независимого сторожевого таймера (IWDG) генератор LSI включается и не выключается. Тактирование на IWDG пропускается после задержки запуска LSI.

### 6.2.10. Вывод тактового сигнала

Есть две ножки вывода тактового сигнала микроконтроллера (MCO):

- MCO1 (PA8)

Можно вывести четыре сигнала с предделителем от 1 до 5:

- HSI clock
- LSE clock
- HSE clock
- PLL clock

Это выбирается битами `MCO1PRE[2:0]` и `MCO1[1:0]` в регистре `RCC_CFGR`.

- MCO2 (PC9)

Можно вывести четыре сигнала с предделителем от 1 до 5:

- HSE clock
- PLL clock
- System clock (SYSCLK)
- PLLI2S clock

Это выбирается битами `MCO2PRE[2:0]` и `MCO2[1:0]` в регистре `RCC_CFGR`.

Порт GPIO для ножек MCO надо ставить в режим альтернативных функций,.

Выходная частота на MCO не должна превышать 100 MHz.

### 6.2.11. Измерение частоты тактов с помощью TIM5/TIM11

Частоту всех генераторов системы можно косвенно замерить с помощью захвата входа на TIM5 канал 4 и TIM11 канал 1. См. Рис. 18. и Рис. 19.

#### Измерение частоты тактов с помощью TIM5 канал 4

Входной мультиплексор TIM5 позволяет захватывать вход по сигналу I/O или по внутренним тактам. Это выбирается битами `TI4_RMP [1:0]` в регистре `TIM5_OR`.

LSE подключён к захвату входа канала 4 для точного измерения частоты HSI (когда он питает системные такты). Измеряется число тактов HSI между фронтами кварцевого LSE. Теперь можно вводить компенсацию отклонений по температуре и напряжению. Для этого у HSI есть биты калибровки.

А можно померить частоту сверх-маломощного, но не точного LSI в тактах HSI процедурой:

1. Включаем TIM5 и ставим канал 4 на захват входа.
2. Записью в биты TI4\_RMP регистра TIM5\_OR числа 0x01 подключаем такты LSI к захвату входа TIM5 канал 4.
3. Измеряем частоту тактов LSI по событию или прерыванию TIM5 захват/сравнение 4.
4. Обновляем пределитель RTC точности повышения для.

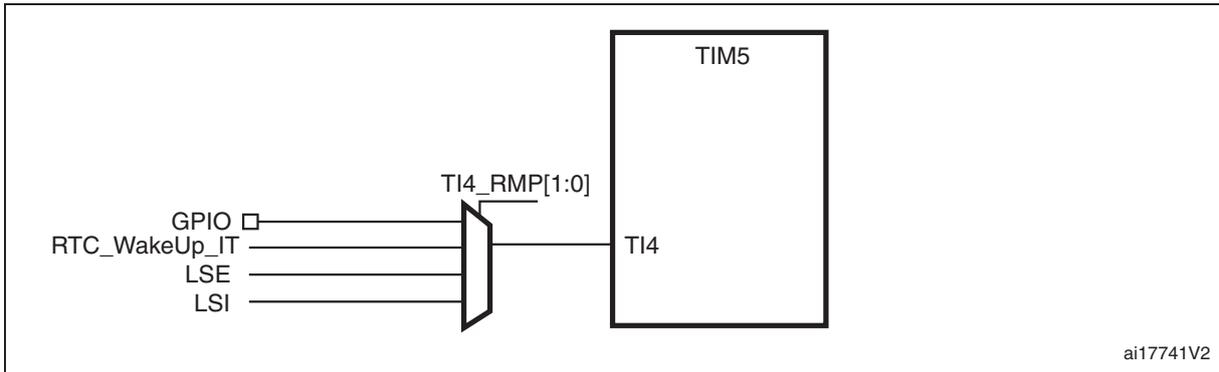


Рис. 18. Измерение частоты с помощью захвата входа TIM5

**Измерение частоты тактов с помощью TIM11 канал 1**

Входной мультиплексор TIM11 позволяет захватывать вход по сигналу I/O или по внутренним тактам. Это выбирается битами TI1\_RMP [1:0] в регистре TIM11\_OR.

Такты HSE\_RTC (HSE/пределитель) подключаются к захвату входа канала 1 для грубого определения частоты внешнего кварца. Системные такты должно кормиться от HSI. Это полезно для соблюдения стандарта IEC 60730/IEC 61335, требующего возможности определения гармонических и субгармонических частот ( с девиацией -50/+100%).

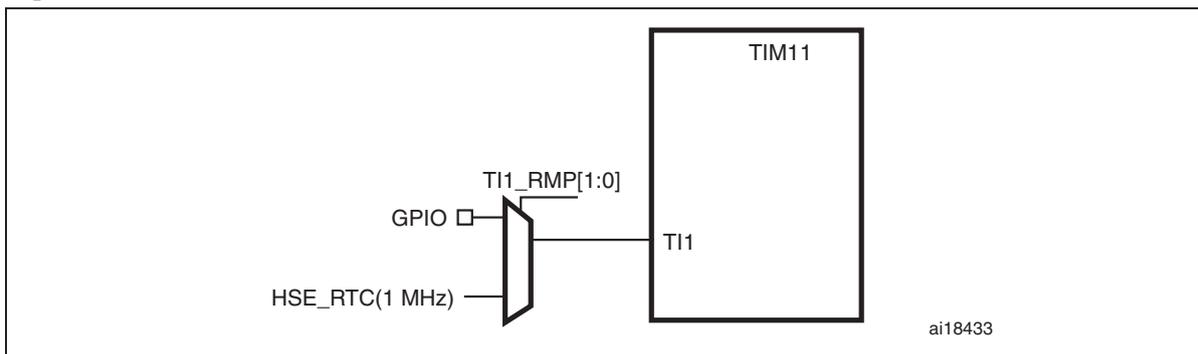


Рис. 19. Измерение частоты с помощью захвата входа TIM11

**6.3. Регистры RCC**

**6.3.1. Регистр управления (RCC\_CR)**

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 XX83 где X не определено.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved		PLLSAI RDY	PLLSAI ON	PLLI2S RDY	PLLI2S ON	PLLRD Y	PLLON	Reserved					CSS ON	HSE BYP	HSE RDY	HSE ON
		r	rw	r	rw	r	rw						rw	rw	r	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
HSICAL[7:0]								HSITRIM[4:0]					Res.	HSI RDY	HSION	
r	r	r	r	r	r	r	r	rw	rw	rw	rw	rw		r	rw	

- Биты 31:30 Резерв, не трогать.
- Бит 29 PLLSAIRDY: Флаг фиксации PLLSAI  
Ставится аппаратно.  
0: PLLSAI unlocked  
1: PLLSAI locked

- **Бит 28**            **PLLSAION**: Включение PLLSAI.  
Ставится и снимается программно. Снимается аппаратно при входе в Stop и Standby.  
0: PLLSAI OFF  
1: PLLSAI ON
- **Бит 27**            **PLLI2SRDY**: Флаг фиксации PLLI2S  
Ставится аппаратно.  
0: PLLI2S unlocked  
1: PLLI2S locked
- **Бит 26**            **PLLI2SON**: Включение PLLI2S.  
Ставится и снимается программно. Снимается аппаратно при входе в Stop и Standby.  
0: PLLI2S OFF  
1: PLLI2S ON
- **Бит 25**            **PLLRDY**: Флаг фиксации PLL.  
Ставится аппаратно.  
0: PLL unlocked  
1: PLL locked
- **Бит 24**            **PLLON**: Включение PLL.  
Ставится и снимается программно. Снимается аппаратно при входе в Stop и Standby. Если PLL используется как системные такты, то снять его невозможно.  
0: PLL OFF  
1: PLL ON
- **Биты 23:20**        Резерв, не трогать.
- **Бит 19**            **CSSON**: Включение системы безопасности.  
Управляется программно. При стоящем CSSON детектор тактов аппаратно включается при готовом HSE и выключается при отказе HSE  
0: Детектор OFF  
1: Детектор ON (ON если HSE готов , OFF если нет).
- **Бит 18**            **HSEBYP**: Шунт (обход) HSE.  
Управляется программно. Бит HSEON должен стоять. Бит HSEBYP можно писать только при выключенном HSE.  
0: Внешний генератор не обойдён  
1: Внешний генератор обойдён
- **Бит 17**            **HSERDY**: Флаг готовности HSE.  
Ставится аппаратно при стабильном HSE. Снимается через 6 тактов HSE после снятия HSEON.  
0: HSE не готов  
1: HSE готов
- **Бит 16**            **HSEON**: Включение HSE.  
Управляется программно. Снимается аппаратно при входе в режим Stop или Standby. Если HSE прямо или непрямо используется как источник системных тактов, то снять его невозможно.  
0: HSE генератор OFF  
1: HSE генератор ON
- **Биты 15:8**        **HSICAL[7:0]**: Калибровка HSI.  
Установки инициализируются при запуске.
- **Биты 7:3**         **HSITRIM[4:0]**: Подстройка HSI.  
Программная подстройка частоты внутреннего HSI RC при колебаниях напряжения и температуры. Добавляется к значению HSICAL, подстраивает HSI RC.
- **Бит 2**             Резерв, не трогать.
- **Бит 1**             **HSIRDY**: Флаг готовности HSI.  
Ставится аппаратно при стабильности внутреннего RC генератора. Снимается через 6 тактов HSI после выключения HSI.  
0: HSI не готов  
1: HSI готов
- **Бит 0**             **HSION**: Включение HSI.  
Управляется программно. Ставится аппаратно при выходе из режимов Stop или Standby и в случае отказа внешнего генератора, используемого для системных тактов. Этот бит невозможно снять при прямом или непрямом использовании для системных тактов или выборе стать таковым.  
0: HSI OFF

1: HSI ON

### 6.3.2. Регистр конфигурации PLL (RCC\_PLLCFR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x2400 3010.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово или байт.

Конфигурация выходных тактов PLL по формулам:

- $f_{(VCO\ clock)} = f_{(PLL\ clock\ input)} \times (PLL_N / PLL_M)$
- $f_{(PLL\ general\ clock\ output)} = f_{(VCO\ clock)} / PLL_P$
- $f_{(USB\ OTG\ FS,\ SDIO,\ RNG\ clock\ output)} = f_{(VCO\ clock)} / PLL_Q$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				PLLQ3	PLLQ2	PLLQ1	PLLQ0	Reserved	PLLSRC	Reserved				PLL_P1	PLL_P0
				rw	rw	rw	rw		rw					rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	PLL_N									PLL_M5	PLL_M4	PLL_M3	PLL_M2	PLL_M1	PLL_M0
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:28 Резерв, не трогать.

— Биты 27:24 **PLLQ**: Делитель тактов PLL для USB OTG FS, SDIO и генератора случайных чисел  
Ставится и снимается программно при выключенном PLL.

**Внимание:** USB OTG FS требует правильных тактов 48MHz. SDIO и RNG требуют правильных тактов ≤48MHz.

Частота тактов USB OTG FS = Частота VCO / PLLQ с  $2 \leq PLLQ \leq 15$ 

0000: PLLQ = 0, плохой выбор

0001: PLLQ = 1, плохой выбор

0010: PLLQ = 2

0011: PLLQ = 3

0100: PLLQ = 4

...

1111: PLLQ = 15

— Бит 23 Резерв, не трогать.

— Бит 22 **PLLSRC**: Источник тактов PLL и PLLI2S

Ставится и снимается программно при выключенных PLL и PLLI2S.

0: Такты от HSI

1: Такты от HSE

— Биты 21:18 Резерв, не трогать.

— Биты 17:16 **PLL\_P**: Делитель PLL для системных тактов

Ставится и снимается программно при выключенном PLL.

**Внимание:** Выходная частота PLL не должна превышать 180 MHz для этого домена.

Частота PLL = Частота VCO / PLL\_P с PLL\_P = 2, 4, 6, или 8

00: PLL\_P = 2

01: PLL\_P = 4

10: PLL\_P = 6

11: PLL\_P = 8

— Бит 15 Резерв, не трогать.

— Биты 14:6 **PLL\_N**: Множитель PLL для VCO

Ставится и снимается программно при выключенном PLL. Доступ словом и полусловом

**Внимание:** Выходная частота VCO должна быть между 100 и 432 MHz.Выходные такты VCO = Входные такты VCO × PLL\_N с  $50 \leq PLL_N \leq 432$ 

000000000: PLL\_N = 0, плохой выбор

000000001: PLL\_N = 1, плохой выбор

...

000110010: PLL\_N = 50

...

001100011: PLL\_N = 99

001100100: PLLN = 100  
 ...  
 110110000: PLLN = 432  
 110110001: PLLN = 433, плохой выбор  
 ...  
 111111111: PLLN = 511, плохой выбор

**NB:** Множитель от 50 и 99 возможен при входной частоте VCO больше 1 MHz.

- **Биты 5:0** **PLLSM:** Делитель входной частоты для PLL и PLLI2S перед VCO  
 Ставится и снимается программно при выключенных PLL и PLLI2S.

**Внимание:** Входная частота VCO должна быть между 1 и 2 MHz. Рекомендуется 2 MHz для уменьшения дребезга PLL.

Входные такты VCO = Входные такты PLL × PLLM с  $2 \leq \text{PLLM} \leq 63$

000000: PLLM = 0, wrong configuration  
 000001: PLLM = 1, wrong configuration  
 000010: PLLM = 2  
 000011: PLLM = 3  
 000100: PLLM = 4  
 ...  
 111110: PLLM = 62  
 111111: PLLM = 63

### 6.3.3. Регистр конфигурации (RCC\_CFR)

Смещение адреса: **0x08**

По сбросу: **0x0000 0000**.

Доступ:  $0 \leq$  такты ожидания  $\leq 2$ , слово, полуслово или байт. 1 или 2 тактов ожидания появляются только при переключении источника тактов.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MCO2		MCO2 PRE[2:0]			MCO1 PRE[2:0]			I2SSC R	MCO1		RTCPRE[4:0]				
rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
PPRE2[2:0]			PPRE1[2:0]			Reserved		HPRE[3:0]				SWS1	SWS0	SW1	SW0
rw	rw	rw	rw	rw	rw			rw	rw	rw	rw	r	r	rw	rw

- **Биты 31:30** **MCO2:** Выход 2 тактов MCU

Ставится и снимается программно. Переключение источника может выдать глитчи на MCO2, так что надо ставить биты после сброса и перед включением внешних генераторов и PLL.

00: System clock (SYSCLOCK)  
 01: PLLI2S clock  
 10: HSE oscillator clock  
 11: PLL clock

- **Биты 29:27** **MCO2 PRE[2:0]:** Предделитель MCO2

Ставится и снимается программно. Переключение предделителя может выдать глитчи на MCO2, так что надо ставить биты после сброса и перед включением внешних генераторов и PLL.

0xx: без деления  
 100: / 2  
 101: / 3  
 110: / 4  
 111: / 5

- **Биты 26:24** **MCO1 PRE[2:0]:** Предделитель MCO1

Ставится и снимается программно. Переключение предделителя может выдать глитчи на MCO1, так что надо ставить биты после сброса и перед включением внешних генераторов и PLL.

0xx: без деления  
 100: / 2  
 101: / 3  
 110: / 4  
 111: / 5

- **Бит 23**            **I2SSRC**: Выбор источника тактов I2S  
Ставится и снимается программно. Рекомендуется ставить биты после сброса и перед включением модуля I2S.  
0: Такты от PLLI2S  
1: Внешние такты, приведённые на ножку I2S\_SKIN.
- **Биты 22:21**        **MCO1**: Выход 1 тактов MCU  
Ставится и снимается программно. Переключение источника может выдать глитчи на MCO2, так что надо ставить биты после сброса и перед включением внешних генераторов и PLL.  
00: HSI  
01: LSE  
10: HSE  
11: PLL
- **Биты 20:16**        **RTC PRE[4:0]**: Предделитель HSE для получения тактов RTC 1 MHz  
Ставится и снимается программно. Рекомендуется ставить биты до выбора источника тактов с RTC.  
00000: тактов нет  
00001: тактов нет  
00010: HSE/2  
00011: HSE/3  
00100: HSE/4  
...  
11110: HSE/30  
11111: HSE/31.
- **Биты 15:13**        **PPRE2**: Высокоскоростной предделитель APB2.  
Пишется программно.  
**Внимание:** Частота не должна превышать 90 MHz. Новое значение вступает в действие после от 1 до 19 тактов AHB.  
0xx: AHB как есть  
100: AHB / 2  
101: AHB / 4  
110: AHB / 8  
111: AHB / 16
- **Биты 12:10**        **PPRE1**: Низкоскоростной предделитель APB1.  
Пишется программно.  
**Внимание:** Частота не должна превышать 45 MHz. Новое значение вступает в действие после от 1 до 19 тактов AHB.  
0xx: AHB как есть  
100: AHB / 2  
101: AHB / 4  
110: AHB / 8  
111: AHB / 16
- **Биты 9:8**            Резерв, не трогать.
- **Биты 7:4**            **HPRE[3:0]**: Предделитель AHB.  
Пишется программно.  
**Внимание:** При использовании Ethernet частота должна быть не ниже 25 MHz. Новое значение вступает в действие после от 1 до 19 тактов AHB.  
0xxx: SYSCLK как есть  
1000: SYSCLK / 2  
1001: SYSCLK / 4  
1010: SYSCLK / 8  
1011: SYSCLK / 16  
1100: SYSCLK / 64  
1101: SYSCLK / 128  
1110: SYSCLK / 256  
1111: SYSCLK / 512
- **Биты 3:2**            **SWS**: Состояние переключателя системных тактов.  
Ставится аппаратно.  
00: HSI

01: HSE  
 10: PLL  
 11: нету такого

— Биты 1:0 **SW**: Переключатель системных тактов.

Программно ставится для выбора источника SYSCCLK.

Аппаратно переключается на HSI при выходе из режима Stop и Standby или при отказе генератора HSE при включённой системе контроля тактирования CSS.

00: HSI  
 01: HSE  
 10: PLL  
 11: не дозволено.

### 6.3.4. Регистр прерываний (RCC\_CIR)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved								CSSC	PLLSAI RDYC	PLLI2S RDYC	PLL RDYC	HSE RDYC	HSI RDYC	LSE RDYC	LSI RDYC
								w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserv ed	PLLSAI RDYIE	PLLI2S RDYIE	PLL RDYIE	HSE RDYIE	HSI RDYIE	LSE RDYIE	LSI RDYIE	CSSF	PLLSAI RDYF	PLLI2S RDYF	PLL RDYF	HSE RDYF	HSI RDYF	LSE RDYF	LSI RDYF
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
- Бит 23 **CSSC**: Очистка флага прерывания CSS.  
Пишется программно. 0: ничего, 1: чистит
- Бит 22 **PLLSAIRDYC**: Очистка флага прерывания готовности PLLSAI.  
Пишется программно. 0: ничего 1: чистит
- Бит 21 **PLLI2SRDYC**: Очистка флага прерывания готовности PLLI2S.  
Пишется программно. 0: ничего 1: чистит
- Бит 20 **PLLRDYC**: Очистка флага прерывания готовности PLL.  
Пишется программно. 0: ничего 1: чистит
- Бит 19 **HSERDYC**: Очистка флага прерывания готовности HSE.  
Пишется программно. 0: ничего 1: чистит
- Бит 18 **HSIRDYC**: Очистка флага прерывания готовности HSI.  
Пишется программно. 0: ничего 1: чистит
- Бит 17 **LSERDYC**: Очистка флага прерывания готовности LSE.  
Пишется программно. 0: ничего 1: чистит
- Бит 16 **LSIRDYC**: Очистка флага прерывания готовности LSI.  
Пишется программно. 0: ничего 1: чистит
- Бит 15 Резерв, не трогать.
- Бит 14 **PLLSAIRDYIE**: Разрешение прерывания готовности PLLSAI.  
Ставится и снимается программно. 0: Выключено 1: Включено
- Бит 13 **PLLI2SRDYIE**: Разрешение прерывания готовности PLLI2S.  
Ставится и снимается программно. 0: Выключено 1: Включено
- Бит 12 **PLLRDYIE**: Разрешение прерывания готовности PLL.  
Ставится и снимается программно. 0: Выключено 1: Включено
- Бит 11 **HSERDYIE**: Разрешение прерывания готовности HSE.  
Ставится и снимается программно. 0: Выключено 1: Включено
- Бит 10 **HSIRDYIE**: Разрешение прерывания готовности HSI.  
Ставится и снимается программно. 0: Выключено 1: Включено
- Бит 9 **LSERDYIE**: Разрешение прерывания готовности LSE.  
Ставится и снимается программно. 0: Выключено 1: Включено
- Бит 8 **LSIRDYIE**: Разрешение прерывания готовности LSI.  
Ставится и снимается программно. 0: Выключено 1: Включено
- Бит 7 **CSSF**: Флаг CSS.

Ставится аппаратно при отказе HSE. Снимается записью бита CSSC.

0: Отказа нет 1: Отказ есть

- **Бит 6**                    **PLLSAIRDYF**: Флаг прерывания готовности PLLSAI.  
Ставится аппаратно при фиксации PLLSAI и стоящем PLLSAIRDYIE. Чистится записью бита PLLSAIRDYC.  
0: Прерывания нет 1: Прерывание есть
- **Бит 5**                    **PLLI2SRDYF**: Флаг прерывания готовности PLLI2S.  
Ставится аппаратно при фиксации PLL и стоящем PLLI2SRDYIE. Чистится записью бита PLLI2SRDYC.  
0: Прерывания нет 1: Прерывание есть
- **Бит 4**                    **PLLRDYF**: Флаг прерывания готовности PLL.  
Ставится аппаратно при фиксации PLL и стоящем PLLRDYDIE. Чистится записью бита PLLRDYC.  
0: Прерывания нет 1: Прерывание есть
- **Бит 3**                    **HSERDYF**: Флаг прерывания готовности HSE.  
Ставится аппаратно при готовности HSE и стоящем HSERDYDIE. Чистится записью бита HSERDYC.  
0: Прерывания нет 1: Прерывание есть
- **Бит 2**                    **HSIRDYF**: Флаг прерывания готовности HSI.  
Ставится аппаратно при готовности HSI и стоящем HSIRDYDIE. Чистится записью бита HSIRDYC.  
0: Прерывания нет 1: Прерывание есть
- **Бит 1**                    **LSERDYF**: Флаг прерывания готовности LSE.  
Ставится аппаратно при готовности LSE и стоящем LSERDYDIE. Чистится записью бита LSERDYC.  
0: Прерывания нет 1: Прерывание есть
- **Бит 0**                    **LSIRDYF**: Флаг прерывания готовности LSI.  
Ставится аппаратно при готовности LSI и стоящем LSIRDYDIE. Чистится записью бита LSIRDYC.  
0: Прерывания нет 1: Прерывание есть

### 6.3.5. Регистр сброса периферии AHB1 (RCC\_AHB1RSTR)

Смещение адреса: **0x10**

По сбросу: **0x0000 0000**.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт. Сброс записью "1".

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved		OTGHSRST	Reserved			ETHMACRST	Res.	DMA2DRST	DMA2RST	DMA1RST	Reserved				
		rw				rw		rw	rw	rw					
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved			CRCRST	Res.	GPIOKRST	GPIOJRST	GPIOIRST	GPIOHRST	GPIOGRST	GPIOFRST	GPIOERST	GPIODRST	GPIOCRST	GPIOBRST	GPIOARST
			rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:30**            Резерв, не трогать.
- **Бит 29**                **OTGHSRST**: Сброс OTG HS.
- **Биты 28:26**           Резерв, не трогать.
- **Бит 25**                **ETHMACRST**: Сброс Ethernet MAC.
- **Бит 24**                Резерв, не трогать.
- **Бит 23**                **DMA2DRST**: Сброс DMA2D.
- **Бит 22**                **DMA2RST**: Сброс DMA2.
- **Бит 21**                **DMA1RST**: Сброс DMA1.
- **Биты 20:16**           Резерв, не трогать.
- **Бит 12**                **CRCRST**: Сброс CRC.
- **Бит 11**                Резерв, не трогать.
- **Бит 10**                **GPIOKRST**: Сброс GPIOK.
- **Бит 9**                 **GPIOJRST**: Сброс GPIOJ.
- **Бит 8**                 **GPIOIRST**: Сброс GPIOI.
- **Бит 7**                 **GPIOHRST**: Сброс GPIOH.
- **Бит 6**                 **GPIOGRST**: Сброс GPIOG.
- **Бит 5**                 **GPIOFRST**: Сброс GPIOF.
- **Бит 4**                 **GPIOERST**: Сброс GPIOE.

- Бит 3            **GPIODRST**: Сброс IGPIOD.
- Бит 2            **GPIOCRST**: Сброс GPIOC.
- Бит 1            **GPIOBRST**: Сброс GPIOB.
- Бит 0            **GPIOARST**: Сброс GPIOA.

### 6.3.6. Регистр сброса периферии АНВ2 (RCC\_AHB2RSTR)

Смещение адреса: **0x14**

По сбросу: **0x0000 0000**.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт. Сброс записью "1" в бит.

Reserved															
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								OTGFS RST	RNG RST	HASH RST	CRYP RST	Reserved			DCMI RST
								rw	rw	rw	rw				rw

- Биты 31:8       Резерв, не трогать.
- Бит 7            **OTGFSRST**: Сброс OTG FS.
- Бит 6            **RNGRST**: Сброс RNG.
- Бит 5            **HASHRST**: Сброс HASH.
- Бит 4            **CRYP RST**: Сброс CRYP.
- Биты 3:1       Резерв, не трогать.
- Бит 0            **DCMIRST**: Сброс DCMI.

### 6.3.7. Регистр сброса периферии АНВ3 (RCC\_AHB3RSTR)

Смещение адреса: **0x18**

По сбросу: **0x0000 0000**.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт. Сброс записью "1" в бит.

Reserved															
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved															FMC RST
															rw

- Бит 0            **FMC RST**: Сброс FMC.

### 6.3.8. Регистр сброса периферии APB1 (RCC\_APB1RSTR)

Смещение адреса: **0x20**

По сбросу: **0x0000 0000**.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт. Сброс записью "1".

Reserved															
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
UART8R ST	UART7R ST	DACRST	PWR RST	Reser- ved	CAN2 RST	CAN1 RST	Reser- ved	I2C3 RST	I2C2 RST	I2C1 RST	UART5 RST	UART4 RST	UART3 RST	UART2 RST	Reser- ved
rw	rw	rw	rw			rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
SPI3 RST	SPI2 RST	Reserved		WWDG RST	Reserved		TIM14 RST	TIM13 RST	TIM12 RST	TIM7 RST	TIM6 RST	TIM5 RST	TIM4 RST	TIM3 RST	TIM2 RST
rw	rw			rw			rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Бит 31            **UART8RST**: Сброс UART8.
- Бит 30            **UART7RST**: Сброс UART7.
- Бит 29            **DACRST**: Сброс DAC.
- Бит 28            **PWRRST**: Сброс PWR.

— <u>Бит 27</u>	Резерв, не трогать.
— <u>Бит 26</u>	<b>CAN2RST</b> : Сброс CAN2.
— <u>Бит 25</u>	<b>CAN1RST</b> : Сброс CAN1.
— <u>Бит 24</u>	Резерв, не трогать.
— <u>Бит 23</u>	<b>I2C3RST</b> : Сброс I2C3.
— <u>Бит 22</u>	<b>I2C2RST</b> : Сброс I2C2.
— <u>Бит 21</u>	<b>I2C1RST</b> : Сброс I2C1.
— <u>Бит 20</u>	<b>UART5RST</b> : Сброс UART5.
— <u>Бит 19</u>	<b>UART4RST</b> : Сброс UART4.
— <u>Бит 18</u>	<b>UART3RST</b> : Сброс UART3.
— <u>Бит 17</u>	<b>UART2RST</b> : Сброс UART2.
— <u>Бит 16</u>	Резерв, не трогать.
— <u>Бит 15</u>	<b>SPI3RST</b> : Сброс SPI3.
— <u>Бит 14</u>	<b>SPI2RST</b> : Сброс SPI2.
— <u>Биты 13:12</u>	Резерв, не трогать.
— <u>Бит 11</u>	<b>WWDGRST</b> : Сброс WWDG.
— <u>Биты 10:9</u>	Резерв, не трогать.
— <u>Бит 8</u>	<b>TIM14RST</b> : Сброс TIM14.
— <u>Бит 7</u>	<b>TIM13RST</b> : Сброс TIM13.
— <u>Бит 6</u>	<b>TIM12RST</b> : Сброс TIM12.
— <u>Бит 5</u>	<b>TIM7RST</b> : Сброс TIM7.
— <u>Бит 4</u>	<b>TIM6RST</b> : Сброс TIM6.
— <u>Бит 3</u>	<b>TIM5RST</b> : Сброс TIM5.
— <u>Бит 2</u>	<b>TIM4RST</b> : Сброс TIM4.
— <u>Бит 1</u>	<b>TIM3RST</b> : Сброс TIM3.
— <u>Бит 0</u>	<b>TIM2RST</b> : Сброс TIM2.

### 6.3.9. Регистр сброса периферии APB2 (RCC\_APB2RSTR)

Смещение адреса: **0x24**

По сбросу: **0x0000 0000**.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт. Сброс записью "1".

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16		
Reserved					LTD CRST	Reserved					SAI1 RST	SPI6 RST	SPI5 RST	Res.	TIM11 RST	TIM10 RST	TIM9 RST
					rw						rw	rw	rw		rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Reser- ved	SYSCF G RST	SPI4 RST	SPI1 RST	SDIO RST	Reserved			ADC RST	Reserved			USART 6 RST	USART 1 RST	Reserved		TIM8 RST	TIM1 RST
	rw	rw	rw	rw				rw				rw	rw			rw	rw

— <u>Биты 31:27</u>	Резерв, не трогать.
— <u>Бит 26</u>	<b>LTDCRST</b> : Сброс LTDC.
— <u>Биты 25:23</u>	Резерв, не трогать.
— <u>Бит 22</u>	<b>SAI1RST</b> : Сброс SAI1.
— <u>Бит 21</u>	<b>SPI6RST</b> : Сброс SPI6.
— <u>Бит 20</u>	<b>SPI5RST</b> : Сброс SPI5.
— <u>Бит 19</u>	Резерв, не трогать.
— <u>Бит 18</u>	<b>TIM11RST</b> : Сброс TIM11.
— <u>Бит 17</u>	<b>TIM10RST</b> : Сброс TIM10.
— <u>Бит 16</u>	<b>TIM9RST</b> : Сброс TIM9.
— <u>Бит 15</u>	Резерв, не трогать.
— <u>Бит 14</u>	<b>SYSCFGRST</b> : Сброс SYSCFG.
— <u>Бит 13</u>	<b>SPI4RST</b> : Сброс SPI4.
— <u>Бит 12</u>	<b>SPI1RST</b> : Сброс SPI1.
— <u>Бит 11</u>	<b>SDIORST</b> : Сброс SDIO.

- Биты 10:9 Резерв, не трогать.
- Бит 8 **ADCRST**: Сброс ADC.
- Биты 7:6 Резерв, не трогать.
- Бит 5 **USART6RST**: Сброс USART6.
- Бит 4 **USART1RST**: Сброс USART1.
- Биты 3:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **TIM8RST**: Сброс TIM8.
- Бит 0 **TIM1RST**: Сброс TIM1.

### 6.3.10. Регистр разрешения тактов периферии АНВ1 (RCC\_AHB1ENR)

Смещение адреса: **0x30**

По сбросу: **0x0010 0000**.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved	OTGHSULPIEN	OTGHSEN	ETHMACPTPEN	ETHMACRXEN	ETHMACTXEN	ETHMACEN	Res.	<b>DMA2DEN</b>	DMA2EN	DMA1EN	CCMDATARAMEN	Res.	BKPSRAMEN	Reserved		
	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w		r/w	r/w	r/w			r/w			
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	CRCEEN		Res.	GPIOKEN	GPIOJEN	GPIOIEEN	GPIOHEN	GPIOGEN	GPIOFEN	GPIOEEN	GPIODEN	GPIOCEN	GPIOBEN	GPIOAEN		
	r/w			r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Бит 31 Резерв, не трогать.
- Бит 30 **OTGHSULPIEN**: Тактирование OTG HSULPI.
- Бит 29 **OTGHSEN**: Тактирование OTG HS.
- Бит 28 **ETHMACPTPEN**: Тактирование Ethernet PTP.
- Бит 27 **ETHMACRXEN**: Тактирование Ethernet RX.
- Бит 26 **ETHMACTXEN**: Тактирование Ethernet TX.
- Бит 25 **ETHMACEN**: Тактирование Ethernet MAC.
- Бит 24 Резерв, не трогать.
- Бит 23 **DMA2DEN**: Тактирование DMA2D.
- Бит 22 **DMA2EN**: Тактирование DMA2.
- Бит 21 **DMA1EN**: Тактирование DMA1.
- Бит 20 **CCMDATARAMEN**: Тактирование CCM RAM.
- Бит 19 Резерв, не трогать.
- Бит 18 **BKPSRAMEN**: Тактирование Резервной SRAM.
- Бит 17:13 Резерв, не трогать.
- Бит 12 **CCREN**: Тактирование CRC.
- Бит 11 Резерв, не трогать.
- Бит 10 **GPIOKEN**: Тактирование GPIOK.
- Бит 9 **GPIOJEN**: Тактирование GPIOJ.
- Бит 8 **GPIOIEEN**: Тактирование GPIOI.
- Бит 7 **GPIOHEN**: Тактирование GPIOH.
- Бит 6 **GPIOGEN**: Тактирование GPIOG.
- Бит 5 **GPIOFEN**: Тактирование GPIOF.
- Бит 4 **GPIOEEN**: Тактирование GPIOE.
- Бит 3 **GPIODEN**: Тактирование GPIOD.
- Бит 2 **GPIOCEN**: Тактирование GPIOC.
- Бит 1 **GPIOBEN**: Тактирование GPIOB.
- Бит 0 **GPIOAEN**: Тактирование GPIOA.

### 6.3.11. Регистр разрешения тактов периферии АНВ2 (RCC\_AHB2ENR)

Смещение адреса: 0x34

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

Reserved															
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
Reserved								OTGFS EN	RNG EN	HASH EN	CRYP EN	Reserved			DCMI EN
Reserved								rw	rw	rw	rw	Reserved			rw

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:8 Резерв, не трогать.
- Бит 7 **OTGFSEN**: Тактирование OTG FS.
- Бит 6 **RNGEN**: Тактирование RNG.
- Бит 5 **HASHEN**: Тактирование HASH.
- Бит 4 **CRYPEN**: Тактирование CRYP.
- Биты 3:1 Резерв, не трогать.
- Бит 0 **DCMIEN**: Тактирование DCMI.

### 6.3.12. Регистр разрешения тактов периферии АНВ3 (RCC\_AHB3ENR)

Смещение адреса: 0x38

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

Reserved															
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
Reserved															FMCEN
Reserved															rw

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:1 Резерв, не трогать.
- Бит 0 **FMCEN**: Тактирование FMC.

### 6.3.13. Регистр разрешения тактов периферии APB1 (RCC\_APB1ENR)

Смещение адреса: 0x40

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: Без ожиданий, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
UART8 EN	UART7 EN	DAC EN	PWR EN	Reser- ved	CAN2 EN	CAN1 EN	Reser- ved	I2C3 EN	I2C2 EN	I2C1 EN	UART5 EN	UART4 EN	USART 3 EN	USART 2 EN	Reser- ved
rw	rw	rw	rw		rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
SPI3 EN	SPI2 EN	Reserved		WWDG EN	Reserved		TIM14 EN	TIM13 EN	TIM12 EN	TIM7 EN	TIM6 EN	TIM5 EN	TIM4 EN	TIM3 EN	TIM2 EN
rw	rw			rw			rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Бит 31            **UART8EN**: Тактирование UART8.
- Бит 30            **UART7EN**: Тактирование UART7.
- Бит 29            **DACEN**: Тактирование DAC.
- Бит 28            **PWREN**: Тактирование PWR.
- Бит 27            Резерв, не трогать.
- Бит 26            **CAN2EN**: Тактирование CAN2.
- Бит 25            **CAN1EN**: Тактирование CAN1.
- Бит 24            Резерв, не трогать.
- Бит 23            **I2C3EN**: Тактирование I2C3.
- Бит 22            **I2C2EN**: Тактирование I2C2.
- Бит 21            **I2C1EN**: Тактирование I2C1.
- Бит 20            **UART5EN**: Тактирование UART5.
- Бит 19            **UART4EN**: Тактирование UART4.
- Бит 18            **USART3EN**: Тактирование USART3.
- Бит 17            **USART2EN**: Тактирование USART2.
- Бит 16            Резерв, не трогать.
- Бит 15            **SPI3EN**: Тактирование SPI3.
- Бит 14            **SPI2EN**: Тактирование SPI2.
- Биты 13:12       Резерв, не трогать.
- Бит 11            **WWDGEN**: Тактирование WWDG.
- Биты 10:9       Резерв, не трогать.
- Бит 8             **TIM14EN**: Тактирование TIM14.
- Бит 7             **TIM13EN**: Тактирование TIM13.
- Бит 6             **TIM12EN**: Тактирование TIM12.
- Бит 5             **TIM7EN**: Тактирование TIM7.
- Бит 4             **TIM6EN**: Тактирование TIM6.
- Бит 3             **TIM5EN**: Тактирование TIM5.
- Бит 2             **TIM4EN**: Тактирование TIM4.
- Бит 1             **TIM3EN**: Тактирование TIM3.
- Бит 0             **TIM2EN**: Тактирование TIM2.

### 6.3.14. Регистр разрешения тактов периферии APB2 (RCC\_APB2ENR)

Смещение адреса: **0x44**

По сбросу: **0x0000 0000**.

Доступ: Без ожиданий, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved					LTDC EN	Reserved			SAI1EN	SPI6EN	SPI5EN	Res.	TIM11 EN	TIM10 EN	TIM9 EN
					rw				rw	rw	rw		rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	SYSCF GEN	SPI4E N	SPI1 EN	SDIO EN	ADC3 EN	ADC2 EN	ADC1 EN	Reserved		USART 6 EN	USART 1 EN	Reserved		TIM8 EN	TIM1 EN
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw			rw	rw			rw	rw

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:27       Резерв, не трогать.
- Бит 26            **LTDCEN**: Тактирование LTDC.
- Биты 25:23       Резерв, не трогать.
- Бит 22            **SAI1EN**: Тактирование SAI1.
- Бит 21            **SPI6EN**: Тактирование SPI6.
- Бит 21            **SPI5EN**: Тактирование SPI5.
- Бит 19            Резерв, не трогать.
- Бит 18            **TIM11EN**: Тактирование TIM11.
- Бит 17            **TIM10EN**: Тактирование TIM10.

- Бит 16            **TIM9EN:** Тактирование TIM9.
- Бит 15            Резерв, не трогать.
- Бит 14            **SYSCFGEN:** Тактирование SYSCFG.
- Бит 13            **SPI4EN:** Тактирование SPI4.
- Бит 12            **SPI1EN:** Тактирование SPI1.
- Бит 11            **SDIOEN:** Тактирование SDIO.
- Бит 10            **ADC3EN:** Тактирование ADC3.
- Бит 9             **ADC2EN:** Тактирование ADC2.
- Бит 8             **ADC1EN:** Тактирование ADC1.
- Биты 7:6         Резерв, не трогать.
- Бит 5             **USART6EN:** Тактирование USART6.
- Бит 4             **USART1EN:** Тактирование USART1.
- Биты 3:2         Резерв, не трогать.
- Бит 1             **TIM8EN:** Тактирование TIM8.
- Бит 0             **TIM1EN:** Тактирование TIM1.

### 6.3.15. Регистр разрешения тактов периферии АНВ1 в экономном режиме (RCC\_AHB1LPENR)

Смещение адреса: **0x50**

По сбросу: **0x7EEF 97FF**.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Res.	OTGHS ULPI LPEN	OTGH S LPEN	ETHPT P LPEN	ETHRX LPEN	ETHTX LPEN	ETHMA C LPEN	Res.	DMA2D LPEN	DMA2 LPEN	DMA1 LPEN	Res.	SRAM3 LPEN	BKPSRA M LPEN	SRAM 2 LPEN	SRAM 1 LPEN	
	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	
Res.	FLITF LPEN	Reserved		CRC LPEN	Res.	GPIOK LPEN	GPIOJ LPEN	GPIOI LPEN	GPIOH LPEN	GPIOG LPEN	GPIOF LPEN	GPIOE LPEN	GPIOD LPEN	GPIOC LPEN	GPIOB LPEN	GPIOA LPEN
	rw			rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Бит 31            Резерв, не трогать.
- Бит 30            **OTGHSULPIEN:** Тактирование OTG HSULPI.
- Бит 29            **OTGHSLPEN:** Тактирование OTG HS.
- Бит 28            **ETHMACPTLPEN:** Тактирование Ethernet PTP.
- Бит 27            **ETHMACRXLPEN:** Тактирование Ethernet RX.
- Бит 26            **ETHMACTXLPEN:** Тактирование Ethernet TX.
- Бит 25            **ETHMACLPEN:** Тактирование Ethernet MAC.
- Бит 24            Резерв, не трогать.
- Бит 23            **DMA2DLPEN:** Тактирование DMA2D.
- Бит 22            **DMA2LPEN:** Тактирование DMA2.
- Бит 21            **DMA1LPEN:** Тактирование DMA1.
- Бит 20            Резерв, не трогать.
- Бит 19            **SRAM3LPEN:** Тактирование SRAM3.
- Бит 18            **BKPSRAMLPEN:** Тактирование Резервной SRAM.
- Бит 17            **SRAM2LPEN:** Тактирование SRAM2.
- Бит 16            **SRAM1LPEN:** Тактирование SRAM1.
- Бит 15            **FLITFLPEN:** Тактирование FLITF.
- Биты 17:13       Резерв, не трогать.
- Бит 12            **CCRLPEN:** Тактирование CRC.
- Бит 11            Резерв, не трогать.
- Бит 10            **GPIOKLPEN:** Тактирование GPIOK.
- Бит 9             **GPIOJLPEN:** Тактирование GPIOJ.
- Бит 8             **GPIOILPEN:** Тактирование GPIOI.

- Бит 7            **GPIOHPEN**: Тактирование GPIOH.
- Бит 6            **GPIOGLPEN**: Тактирование GPIOG.
- Бит 5            **GPIOFLPEN**: Тактирование GPIOF.
- Бит 4            **GPIOELPEN**: Тактирование GPIOE.
- Бит 3            **GIPODLPEN**: Тактирование GPIOD.
- Бит 2            **GPIOCLPEN**: Тактирование GPIOC.
- Бит 1            **GPIOBLPEN**: Тактирование GPIOB.
- Бит 0            **GPIOALPEN**: Тактирование GPIOA.

### 6.3.16. Регистр разрешения тактов периферии АНВ2 в экономном режиме (RCC\_AHB2LPENR)

Смещение адреса: 0x54

По сбросу: 0x0000 00F1.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

Reserved															
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								OTGFSLPEN	RNGLPEN	HASHLPEN	CRYP LPEN	Reserved			DCMILPEN
								r/w	r/w	r/w	r/w				r/w

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:8       Резерв, не трогать.
- Бит 7            **OTGFSLPEN**: Тактирование OTG FS.
- Бит 6            **RNGLPEN**: Тактирование RNG.
- Бит 5            **HASHLPEN**: Тактирование HASH.
- Бит 4            **CRYP LPEN**: Тактирование CRYP.
- Биты 3:1       Резерв, не трогать.
- Бит 0            **DCMILPEN**: Тактирование DCMI.

### 6.3.17. Регистр разрешения тактов периферии АНВ3 в экономном режиме (RCC\_AHB3LPENR)

Смещение адреса: 0x58

По сбросу: 0x0000 0001.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

Reserved															
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														FMC LPEN	
														r/w	

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:1       Резерв, не трогать.
- Бит 0            **FMCLPEN**: Тактирование FMC.

### 6.3.18. Регистр разрешения тактов периферии APB1 в экономном режиме (RCC\_APB1LPENR)

Смещение адреса: 0x60

По сбросу: 0xF6FE C9FF.

Доступ: Без ожиданий, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
UART8 LPEN	UART7 LPEN	DAC LPEN	PWR LPEN	RESERVED	CAN2 LPEN	CAN1 LPEN	Reserved	I2C3 LPEN	I2C2 LPEN	I2C1 LPEN	UART5 LPEN	UART4 LPEN	USART3 LPEN	USART2 LPEN	Reserved
rw	rw	rw	rw		rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
SPI3 LPEN	SPI2 LPEN	Reserved		WWDG LPEN	Reserved		TIM14 LPEN	TIM13 LPEN	TIM12 LPEN	TIM7 LPEN	TIM6 LPEN	TIM5 LPEN	TIM4 LPEN	TIM3 LPEN	TIM2 LPEN
rw	rw			rw			rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Бит 31            **UART8LPEN**: Тактирование UART8.
- Бит 30            **UART7LPEN**: Тактирование UART7.
- Бит 29            **DACL PEN**: Тактирование DAC.
- Бит 28            **PWR LPEN**: Тактирование PWR.
- Бит 27            Резерв, не трогать.
- Бит 26            **CAN2LPEN**: Тактирование CAN2.
- Бит 25            **CAN1LPEN**: Тактирование CAN1.
- Бит 24            Резерв, не трогать.
- Бит 23            **I2C3LPEN**: Тактирование I2C3.
- Бит 22            **I2C2LPEN**: Тактирование I2C2.
- Бит 21            **I2C1LPEN**: Тактирование I2C1.
- Бит 20            **UART5LPEN**: Тактирование UART5.
- Бит 19            **UART4LPEN**: Тактирование UART4.
- Бит 18            **USART3LPEN**: Тактирование USART3.
- Бит 17            **USART2LPEN**: Тактирование USART2.
- Бит 16            Резерв, не трогать.
- Бит 15            **SPI3LPEN**: Тактирование SPI3.
- Бит 14            **SPI2LPEN**: Тактирование SPI2.
- Биты 13:12       Резерв, не трогать.
- Бит 11            **WWDGLPEN**: Тактирование WWDG.
- Биты 10:9       Резерв, не трогать.
- Бит 8             **TIM14LPEN**: Тактирование TIM14.
- Бит 7             **TIM13LPEN**: Тактирование TIM13.
- Бит 6             **TIM12LPEN**: Тактирование TIM12.
- Бит 5             **TIM7LPEN**: Тактирование TIM7.
- Бит 4             **TIM6LPEN**: Тактирование TIM6.
- Бит 3             **TIM5LPEN**: Тактирование TIM5.
- Бит 2             **TIM4LPEN**: Тактирование TIM4.
- Бит 1             **TIM3LPEN**: Тактирование TIM3.
- Бит 0             **TIM2LPEN**: Тактирование TIM2.

### 6.3.19. Регистр разрешения тактов периферии APB2 в экономном режиме (RCC\_APB2ENR)

Смещение адреса: **0x64**

По сбросу: **0x0477 7F33**.

Доступ: Без ожиданий, слово, полуслово и байт.

Reserved										LTDC LPEN	Reserved				SAI1 LPEN	SPI6 LPEN	SPI5 LPEN	Reser- ved	TIM11 LPEN	TIM10 LPEN	TIM9 LPEN						
										rw					rw	rw	rw		rw	rw	rw						
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16												
															Reserved					USART 6 LPEN		USART 1 LPEN		Reserved		TIM8 LPEN	TIM1 LPEN
																				rw						rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0												
Reser- ved	SYSC FG LPEN	SPI4 LPEN	SPI1 LPEN	SDIO LPEN	ADC3 LPEN	ADC2 LPEN	ADC1 LPEN	Reserved			USART 6 LPEN	USART 1 LPEN	Reserved		TIM8 LPEN	TIM1 LPEN											
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw				rw	rw			rw	rw										

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:27 Резерв, не трогать.
- Бит 26 **LTDC**LPEN: Тактирование LTDC.
- Биты 25:23 Резерв, не трогать.
- Бит 22 **SAI1**LPEN: Тактирование SAI1.
- Бит 21 **SPI6**LPEN: Тактирование SPI6.
- Бит 21 **SPI5**LPEN: Тактирование SPI5.
- Бит 19 Резерв, не трогать.
- Бит 18 **TIM11**LPEN: Тактирование TIM11.
- Бит 17 **TIM10**LPEN: Тактирование TIM10.
- Бит 16 **TIM9**LPEN: Тактирование TIM9.
- Бит 15 Резерв, не трогать.
- Бит 14 **SYSC**FG**LPEN**: Тактирование SYSCFG.
- Бит 13 **SPI4**LPEN: Тактирование SPI4.
- Бит 12 **SPI1**LPEN: Тактирование SPI1.
- Бит 11 **SDIO**LPEN: Тактирование SDIO.
- Бит 10 **ADC3**LPEN: Тактирование ADC3.
- Бит 9 **ADC2**LPEN: Тактирование ADC2.
- Бит 8 **ADC1**LPEN: Тактирование ADC1.
- Биты 7:6 Резерв, не трогать.
- Бит 5 **USART6**LPEN: Тактирование USART6.
- Бит 4 **USART1**LPEN: Тактирование USART1.
- Биты 3:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **TIM8**LPEN: Тактирование TIM8.
- Бит 0 **TIM1**LPEN: Тактирование TIM1.

### 6.3.20. Регистр управления резервным доменом (RCC\_BDCR)

Смещение адреса: **0x70**

По сбросу Резервного Домена: **0x0000 0000**.

Доступ:  $0 \leq$  тактов ожидания  $\leq 3$ , слово, полуслово и байт. Такты ожидания добавляются при успешном доступе к регистру.

**NB:** Биты **LSEON**, **LSEBYP**, **RTCSEL** и **RTCEN** регистра **RCC\_BDCR** лежат в резервном домене. Значит после Сброса они защищены от записи и перед их изменением надо установить бит **DBP** в регистре **PWR\_CR**. См. *Секцию 6.1.1*. Обнуляются они только Сбросом резервного домена и ничем

иным (см. Секцию 6.1.3).

Reserved															BDRST
															rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
RTCEN	Reserved					RTCSEL[1:0]		Reserved					LSEBY P	LSERD Y	LSEON
rw						rw	rw						rw	r	rw

- **Биты 31:17** Резерв, не трогать.
- **Бит 16** **BDRST:** Программный сброс резервного домена.  
Читается и пишется программно.  
0: Ничего  
1: Сбрасывает весь домен  
**NB:** Этот сброс на BKPSRAM не влияет, нужен переход уровня защиты с уровня 1 на 0.
- **Бит 15** **RTCEN:** Тактирование RTC.  
Читается и пишется программно.  
0: Выключено  
1: Включено
- **Биты 14:10** Резерв, не трогать.
- **Биты 9:8** **RTCSEL[1:0]:** Выбор источника тактов RTC.  
Пишется программно однократно. Сбрасывается только Сбросом всего домена битом BDRST.  
00: Нету  
01: LSE  
10: LSI  
11: HSE с предделителем (выбор битами RTCPRE[4:0] в регистре RCC\_CFGR)
- **Биты 7:3** Резерв, не трогать.
- **Бит 2** **LSEBYP:** Шунт (обход) LSE.  
Читается и пишется программно для обхода LSE в режиме отладки. Пишется только при выключенном LSE.  
0: LSE не шунтирован  
1: LSE шунтирован
- **Бит 1** **LSERDY:** Готовность LSE.  
Читается и пишется аппаратно при готовности внешнего 32 КГц LSE. После снятия бита LSEON бит LSERDY снимется через 6 тактов генератора LSE.  
0: Не готово  
1: Готово
- **Бит 0** **LSEON:** Разрешение LSE.  
Читается и пишется программно.  
0: Выключено  
1: Включено

### 6.3.21. Регистр состояния/управления (RCC\_CSR)

Смещение адреса: 0x74

По сбросу: 0x0E00 0000. Сброс системным сбросом, флаги только сбросом питания.

Доступ:  $0 \leq$  тактов ожидания  $\leq 3$ , слово, полуслово и байт. Такты ожидания добавляются при успешном доступе к регистру.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16		
LPWR RSTF	WWDG RSTF	IWDG RSTF	SFT RSTF	POR RSTF	PIN RSTF	BORRS TF	RMVF	Reserved									
r	r	r	r	r	r	r	rt_w										
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Reserved													LSIRDY	LSION			
													r	rw			

Биты флагов ставятся аппаратно. Чистятся записью бита RMVF.

0: Сброса не было

1: Сброс был

- **Бит 31**            **LPWRRSTF**: Флаг сброса экономного питания.
- **Бит 30**            **WWDGRSTF**: Флаг сброса WWDG.
- **Бит 29**            **IWDGRSTF**: Флаг сброса IWDG.
- **Бит 28**            **SFTRSTF**: Флаг программного сброса.
- **Бит 27**            **PORRSTF**: Флаг сброса POR/PDR.
- **Бит 26**            **PINRSTF**: Флаг сброса PIN.
- **Бит 25**            **BORRSTF**: Флаг сброса BOR.
- **Бит 24**            **RMVF**: Снятие флагов сброса.

Пишется программно для снятия флагов сброса.

0: Ничего

1: Флаги сброса снимаются

- **Биты 23:2**        Резерв, не трогать.
- **Бит 1**            **LSIRDY**: Готовность LSI.

Читается и пишется аппаратно при готовности LSI. После снятия бита LSION бит LSIRDY снимется через 3 такта генератора.

0: Не готово

1: Готово

- **Бит 0**            **LSION**: Разрешение LSI.

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

### 6.3.22. Регистр генератора тактов широкого спектра (RCC\_SSCGR)

Смещение адреса: **0x80**

По сбросу: **0x0E00 0000**.

Доступ: без тактов ожидания, слово, полуслово и байт.

Генерация тактов широкого спектра есть только на главном PLL. Регистр **RCC\_SSCGR** надо писать перед включением или после выключения главного PLL.

**NB**: Подробности как всегда в описаниях устройств.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
	SSCG EN	SPR EAD SEL	Reserved			INCSTEP											
	rw	rw				rw	rw	rw		rw							
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
	INCSTEP			MODPER													
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

- **Бит 31**            **SSCGEN**: Включение модуляции широкого спектра

Читается и пишется программно.

0: ВЫКЛ. (Писать после очистки CR[24]=PLLON бит)

1: ВКЛ. (Писать перед установкой CR[24]=PLLON бит)

- **Бит 30**            **SPREADSEL**: Выбор ширины

Читается и пишется программно.

Писать перед установкой CR[24]=PLLON бит.

0: Централь

1: Спад

- **Биты 29:28**       Резерв, не трогать.

- **Биты 27:13**       **INCSTEP**: Шаг инкремента

Читается и пишется программно. Писать перед установкой CR[24]=PLLON бит. Амплитуда профиля модуляции.

- **Биты 12:0**        **MODPER**: Период модуляции.

Читается и пишется программно. Писать перед установкой CR[24]=PLLON бит. Период профиля модуляции.

### 6.3.23. Регистр конфигурации PLLI2S (RCC\_PLLI2SCFGR)

Смещение адреса: 0x84

По сбросу: 0x2400 3000.

Доступ: без тактов ожидания, слово, полуслово и байт.

Конфигурация выходов PLLI2S по формулам:

$$f_{(VCO\ clock)} = f_{(PLLI2S\ clock\ input)} \times (PLLI2SN / PLLM)$$

$$f_{(PLL\ I2S\ clock\ output)} = f_{(VCO\ clock)} / PLLI2SR$$

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved	PLLI2S R2	PLLI2S R1	PLLI2S R0	PLLI2SQ				Reserved								
	rw															
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	PLLI2SN 8	PLLI2SN 7	PLLI2SN 6	PLLI2SN 5	PLLI2SN 4	PLLI2SN 3	PLLI2SN 2	PLLI2SN 1	PLLI2SN 0	Reserved						
	rw															

— Бит 31 Резерв, не трогать.

— Биты 30:28 **PLLI2SR**: Делитель тактов для I2S

Ставится и снимается программно при выключенном PLLI2S. Вместе с предделителем периферии I2S должен дать ошибку 0.3% со стандартным кварцем и 0% с звуковым кварцем. См. Секцию 28.4.4.

**Внимание:** I2S требует частот  $\leq 192\text{MHz}$ .

Частота тактов I2S = Частота VCO / PLLR с  $2 \leq \text{PLLR} \leq 7$

000: PLLR = 0, Не то

001: PLLR = 1, Не то

010: PLLR = 2

...

111: PLLR = 7

— Биты 27:24 **PLLI2SQ**: Делитель тактов для SAI1

Ставится и снимается программно при стоящем PLLI2S.

Частота тактов I2S = Частота VCO / PLLI2SQ с  $2 \leq \text{PLLI2SQ} \leq 15$

0000: PLLI2SQ = 0, Не можно

0001: PLLI2SQ = 1, Не можно

0010: PLLI2SQ = 2

0011: PLLI2SQ = 3

0100: PLLI2SQ = 4

0101: PLLI2SQ = 5

...

1111: PLLI2SQ = 15

— Биты 23:15 Резерв, не трогать.

— Биты 14:6 **PLLI2SN**: Множитель PLLI2S для VCO

Пишется словами и полусловами программно при выключенном PLLI2S.

**Внимание:** Выходная частота VCO должна быть от 100 до 432 MHz.

Выходная частота VCO = Входная частота VCO  $\times$  PLLI2SN при  $50 \leq \text{PLLI2SN} \leq 432$

00000000: PLLI2SN = 0, Нельзя

00000001: PLLI2SN = 1, Нельзя

...

000110010: PLLI2SN = 50

...

001100011: PLLI2SN = 99

001100100: PLLI2SN = 100

001100101: PLLI2SN = 101

001100110: PLLI2SN = 102

...

110110000: PLLI2SN = 432

110110001: PLLI2SN = 433, Нельзя

...

11111111: PLLI2SN = 511, Нельзя

**NB:** Множитель от 50 до 99 возможен для входной частоты VCO больше 1 MHz.

– Биты 5:0 Резерв, не трогать.

### 6.3.24. Регистр конфигурации PLL (RCC\_PLLCFGR)

Смещение адреса: 0x88

По сбросу: 0x2400 3000.

Доступ: без тактов ожидания, слово, полуслово и байт.

Конфигурация выходов PLLSAI по формулам:

$$f_{(VCO \text{ clock})} = f_{(PLLI2S \text{ clock input})} \times (PLLSAIN / PLLM)$$

$$f_{(PLL \text{ SAI1 clock output})} = f_{(VCO \text{ clock})} / PLLSAIQ$$

$$f_{(PLL \text{ LCD clock output})} = f_{(VCO \text{ clock})} / PLLSAIR$$

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved	PLLSAIR			PLLSAIQ				Reserved								
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw								
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	PLLSAIN									Reserved						
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw						

– Бит 31 Резерв, не трогать.

– Биты 30:28 **PLLSAIR:** Делитель тактов для LCD

Ставится и снимается программно при выключенном PLLSAI.

Частота тактов LCD = Частота VCO / PLLSAIR с  $2 \leq PLLSAIR \leq 7$

000: PLLSAIR = 0, Не то

001: PLLSAIR = 1, Не то

010: PLLSAIR = 2

...

111: PLLSAIR = 7

– Биты 27:24 **PLLSAIQ:** Делитель тактов для SAI1

Ставится и снимается программно при стоящем PLLSAI.

Частота тактов SAI = Частота VCO / PLLSAIQ с  $2 \leq PLLSAIQ \leq 15$

0000: PLLSAIQ = 0, Не можно

0001: PLLSAIQ = 1, Не можно

0010: PLLSAIQ = 2

0011: PLLSAIQ = 3

0100: PLLSAIQ = 4

0101: PLLSAIQ = 5

...

1111: PLLSAIQ = 15

– Биты 23:15 Резерв, не трогать.

– Биты 14:6 **PLLI2SN:** Множитель PLLSAI для VCO

Пишется словами и полусловами программно при выключенном PLLSAI.

**Внимание:** Выходная частота VCO должна быть от 100 до 432 MHz.

Выходная частота VCO = Входная частота VCO × PLLSAIN при  $50 \leq PLLSAIN \leq 432$

00000000: PLLSAIN = 0, Нельзя

00000001: PLLSAIN = 1, Нельзя

...

000110010: PLLSAIN = 50

...

001100011: PLLSAIN = 99

001100100: PLLSAIN = 100

001100101: PLLSAIN = 101

001100110: PLLSAIN = 102

...

110110000: PLLSAIN = 432

110110001: PLLSAIN = 433, Нельзя

...

11111111: PLLSAIN = 511, Нельзя

**NB:** Множитель от 50 до 99 возможен для входной частоты VCO больше 1 MHz.

— Биты 5:0 Резерв, не трогать.

**6.3.25. Отдельный регистр конфигурации RCC (RCC\_DCKCFGR)**

Смещение адреса: 0x8C

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без тактов ожидания, слово, полуслово и байт.

Конфигурация предделителей тактов таймеров и делителей выходных тактов PLLSAI и PLLI2S для SAI1 и LTDC по формулам:

$$f_{(\text{PLLSAIDIVQ clock output})} = f_{(\text{PLLSAI}_Q)} / \text{PLLSAIDIVQ}$$

$$f_{(\text{PLLSAIDIVR clock output})} = f_{(\text{PLLSAI}_R)} / \text{PLLSAIDIVR}$$

$$f_{(\text{PLLI2SDIVQ clock output})} = f_{(\text{PLLI2S}_Q)} / \text{PLLI2SDIVQ}$$

Reserved								TIMPRE	SAI1BSRC		SAI1ASRC		Reserved		PLLSAIDIVR				
								rw	rw	rw	rw	rw			rw	rw			
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16				
Reserved					PLLSAIDIVQ					Reserved					PLLS2DIVQ				
					rw	rw	rw	rw	rw						rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				

— Биты 31:25 Резерв, не трогать.

— Бит 24 **TIMPRE:** Выбор предделителей таймеров домена APB1 и APB2.

Ставится и снимается программно.

0: Если предделитель APB (PPRE1, PPRE2 в регистре RCC\_CFGR) равен 1, то TIMxCLK = PCLKx.  
Иначе, TIMxCLK = 2xPCLKx.1: Если предделитель APB (PPRE1, PPRE2 в регистре RCC\_CFGR) равен 1, 2 или 4, TIMxCLK = HCLK.  
Иначе, TIMxCLK = 4xPCLKx.— Биты 23:22 **SAI1BSRC:** Выбор источника SAI1-B

Ставится и снимается программно при выключенных PLLSAI и PLLI2S.

00: Частота SAI1-B =  $f_{(\text{PLLSAI}_Q)} / \text{PLLSAIDIVQ}$ 01: Частота SAI1-B =  $f_{(\text{PLLI2S}_Q)} / \text{PLLI2SDIVQ}$ 

10: Частота SAI1-B = Частота входа альтернативной функции

11: Лажа

— Биты 21:19 **SAI1ASRC:** Выбор источника SAI1-A

Ставится и снимается программно при выключенных PLLSAI и PLLI2S.

00: Частота SAI1-A =  $f_{(\text{PLLSAI}_Q)} / \text{PLLSAIDIVQ}$ 01: Частота SAI1-A =  $f_{(\text{PLLI2S}_Q)} / \text{PLLI2SDIVQ}$ 

10: Частота SAI1-A = Частота входа альтернативной функции

11: Лажа

— Биты 19:18 Резерв, не трогать.

— Биты 17:16 **PLLSAIDIVR:** Делитель для LCD\_CLK

Ставится и снимается программно при выключенном PLLSAI.

Частота LCD\_CLK =  $f_{(\text{PLLSAI}_R)} / \text{PLLSAIDIVR}$  с  $2 \leq \text{PLLSAIDIVR} \leq 16$ 

00: PLLSAIDIVR = /2

01: PLLSAIDIVR = /4

10: PLLSAIDIVR = /8

11: PLLSAIDIVR = /16

— Биты 15:13 Резерв, не трогать.

— Биты 12:8 **PLLSAIDIVQ:** Делитель тактов PLLSAI для SAI1

Ставится и снимается программно при выключенном PLLSAI.

Частота SAI1 =  $f_{(\text{PLLSAI}_Q)} / \text{PLLSAIDIVQ}$  с  $1 \leq \text{PLLSAIDIVQ} \leq 31$ 

00000: PLLSAIDIVQ = /1

00001: PLLSAIDIVQ = /2

00010: PLLSAIDIVQ = /3

00011: PLLSAIDIVQ = /4

00100: PLLSAIDIVQ = /5

...

11111: PLLSAIDIVQ = /32

— Биты 7:5 Резерв, не трогать.

— Биты 4:0 **PLLS2DIVQ**: Делитель PLLI2S для тактов SAI1

Ставится и снимается программно при выключенном PLLI2S.

Частота SAI1 =  $f_{(PLLI2S\_Q)} / PLLI2SDIVQ$  с  $1 \leq PLLI2SDIVQ \leq 31$

00000: PLLI2SDIVQ = /1

00001: PLLI2SDIVQ = /2

00010: PLLI2SDIVQ = /3

00011: PLLI2SDIVQ = /4

00100: PLLI2SDIVQ = /5

...

11111: PLLI2SDIVQ = /32

## 6.3.26. Карта регистров RCC

Addr. offset	Register name	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
0x00	RCC_CR	Reserved	PLL SAIRDY	PLL SAION	PLL I2SRDY	PLL I2SON	PLL RDY	PLL ON	Reserved						CSSON	HSEBYP	HSERDY	HSEON	HSICAL 7	HSICAL 6	HSICAL 5	HSICAL 4	HSICAL 3	HSICAL 2	HSICAL 1	HSICAL 0	HSITRIM 4	HSITRIM 3	HSITRIM 2	HSITRIM 1	HSITRIM 0	Reserved	HSIRDY	HSION	
0x04	RCC_PLLCFGR	Reserved			PLLQ 3	PLLQ 2	PLLQ 1	PLLQ 0	Reserved	PLLSRC	Reserved						PLLP 1	PLLP 0	Reserved	PLLN 8	PLLN 7	PLLN 6	PLLN 5	PLLN 4	PLLN 3	PLLN 2	PLLN 1	PLLN 0	PLLM 5	PLLM 4	PLLM 3	PLLM 2	PLLM 1	PLLM 0	
0x08	RCC_CFGR	MCO2 1	MCO2 0	MCO2PRE2	MCO2PRE1	MCO2PRE0	MCO1PRE2	MCO1PRE1	MCO1PRE0	I2SSRC	MCO1 1	MCO1 0	RTCPRE 4	RTCPRE 3	RTCPRE 2	RTCPRE 1	RTCPRE 0	PPRE2 2	PPRE2 1	PPRE2 0	PPRE1 2	PPRE1 1	PPRE1 0	Reserved	Reserved	HPRE 3	HPRE 2	HPRE 1	HPRE 0	SWS 1	SWS 0	SW 1	SW 0		
0x0C	RCC_CIR	Reserved									CSSC	PLLSAIRDYC	PLLI2SRDYC	PLLRDYC	HSERDYC	HSIRDYC	LSERDYC	LSIRDYC	Reserved	PLLSAIRDYIE	PLLI2SRDYIE	PLLRDYIE	HSERDYIE	HSIRDYIE	LSERDYIE	LSIRDYIE	CSSF	PLLSAIRDYF	PLLI2SRDYF	PLLRDYF	HSERDYF	HSIRDYF	LSERDYF	LSIRDYF	
0x10	RCC_AHB1RSTR	Reserved	OTGHSRST	Reserved			ETHMACRST	Reserved	DMA2DRST	DMA2RST	DMA1RST	Reserved						CRCRST	Reserved	GPIOKRST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	GPIORST	
0x14	RCC_AHB2RSTR	Reserved																								OTGFSRST	RNGRST	HSAHRST	CRYPST	Reserved			DCMIRST		
0x18	RCC_AHB3RSTR	Reserved																								FMCIRST									
0x1C	Reserved	Reserved																																	
0x20	RCC_APB1RSTR	UART8RST	UART7RST	DACRST	PWRST	Reserved	CAN2RST	CAN1RST	Reserved	I2C3RST	I2C2RST	I2C1RST	UART5RST	UART4RST	UART3RST	UART2RST	Reserved	SPI3RST	SPI2RST	Reserved	WWDGRST	Reserved	Reserved	TIM14RST	TIM13RST	TIM12RST	TIM7RST	TIM6RST	TIM5RST	TIM4RST	TIM3RST	TIM2RST			
0x24	RCC_APB2RSTR	Reserved						LTDCRST	Reserved	SAITRST	SPI6RST	SPI5RST	Reserved	TIM11RST	TIM10RST	TIM9RST	Reserved	SYSCFGRST	SP45RST	SPI1RST	SDIORST	Reserved	ADCRST	Reserved	Reserved	USART6RST	USART1RST	Reserved	TIM8RST	TIM1RST					
0x28	Reserved	Reserved																																	
0x2C	Reserved	Reserved																																	
0x30	RCC_AHB1ENR	Reserved	OTGHSULPIEN	OTGHSEN	ETHMACPTPEN	ETHMACRXEN	ETHMACTXEN	ETHMACEN	Reserved	DMA2DEN	DMA2EN	DMA1EN	CCMDATARAMEN	Reserved	BKPSRAMEN	Reserved						CRCEN	Reserved	GPIOKEN	GPIOJEN	GPIOJEN	GPIOHEN	GPIOHEN	GPIOHEN	GPIOHEN	GPIOHEN	GPIODEN	GPIODEN	GPIODEN	GPIODEN
0x34	RCC_AHB2ENR	Reserved																								OTGFSEN	RNGEN	HASHEN	CRYPEN	Reserved			DCMIEN		
0x38	RCC_AHB3ENR	Reserved																								FMCEN									
0x3C	Reserved	Reserved																																	

Addr. offset	Register name	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x40	RCC_APB1ENR	UART8EN	UART7EN	DACEN	PWREN	Reserved	CAN2EN	CAN1EN	Reserved	I2C3EN	I2C2EN	I2C1EN	UART5EN	UART4EN	USART3EN	USART2EN	Reserved	SPI3EN	SPI2EN	Reserved	Reserved	Reserved	WWDGEN	Reserved	Reserved	TIM4EN	TIM3EN	TIM2EN	TIM7EN	TIM6EN	TIM5EN	TIM4EN	TIM3EN	TIM2EN
0x44	RCC_APB2ENR	Reserved					LTDCEN	Reserved	Reserved	Reserved	SAI1EN	SPI6EN	SPI5EN	Reserved	TIM11EN	TIM10EN	TIM9EN	Reserved	SYSCFGEN	SPI4EN	SPI1EN	SDIOEN	ADC3EN	ADC2EN	ADC1EN	Reserved	Reserved	USART6EN	USART1EN	Reserved	Reserved	TIM8EN	TIM1EN	
0x48	Reserved	Reserved																																
0x4C	Reserved	Reserved																																
0x50	RCC_AHB1LPENR	Reserved	OTGHSULPILPEN	OTGHSLPEN	ETHMACPTPLPEN	ETHMACRXLPEN	ETHMACTXLPEN	ETHMACLPEN	Reserved	DMA2DLPEN	DMA2LPEN	DMA1LPEN	Reserved	SRAM3LPEN	BKPSRAMLPEN	SRAM2LPEN	SRAM1LPEN	FLITFLPEN	Reserved	Reserved	CRCLPEN	Reserved	GPIOKLPEN	GPIOJLPEN	GPIOILPEN	GPIOHLPEN	GPIOGLPEN	GPIOFLPEN	GPIOELPEN	GPIOCLPEN	GPIOBLPEN	GPIOALPEN		
0x54	RCC_AHB2LPENR	Reserved																									OTGFSLPEN	RNGLPEN	HASHLPEN	CRYPTLPEN	Reserved	Reserved	DCMLPEN	
0x58	RCC_AHB3LPENR	Reserved																											FMCLPEN					
0x5C	Reserved	Reserved																																
0x60	RCC_APB1LPENR	UART8LPEN	UART7LPEN	DACLPIEN	PWRLPEN	Reserved	CAN2LPEN	CAN1LPEN	Reserved	I2C3LPEN	I2C2LPEN	I2C1LPEN	UART5LPEN	UART4LPEN	USART3LPEN	USART2LPEN	Reserved	SPI3LPEN	SPI2LPEN	Reserved	Reserved	WWDGLPEN	Reserved	TIM14LPEN	TIM13LPEN	TIM12LPEN	TIM7LPEN	TIM6LPEN	TIM5LPEN	TIM4LPEN	TIM3LPEN	TIM2LPEN		
0x64	RCC_APB2LPENR	Reserved					LTDCLPEN	Reserved	Reserved	Reserved	SAI1LPEN	SPI6LPEN	SPI5LPEN	Reserved	TIM11LPEN	TIM10LPEN	TIM9LPEN	Reserved	SYSCFGLPEN	SPI4LPEN	SPI1LPEN	SDIOLPEN	ADC3LPEN	ADC2LPEN	ADC1LPEN	Reserved	Reserved	USART6LPEN	USART1LPEN	Reserved	Reserved	TIM8LPEN	TIM1LPEN	
0x68	Reserved	Reserved																																
0x6C	Reserved	Reserved																																
0x70	RCC_BDCR	Reserved															BDRST	RTCEN	Reserved				RTCSEL1	RTCSEL0	Reserved			LSEBYP	LSERDY	LSEON				
0x74	RCC_CSR	LPWRRSTF	WWDGRSTF	WDGRSTF	SFTRSTF	PORRSTF	PADRSTF	BORRSTF	RMVF	Reserved																	LSIRDY	LSION						
0x78	Reserved	Reserved																																
0x7C	Reserved	Reserved																																
0x80	RCC_SSCGR	SSCGEN	SPREADSEL	Reserved	INCSTEP											MODPER																		
0x84	RCC_PLLI2SCFGR	Reserved	PLL12SRx	PLL12SQ	Reserved											PLL12SNx	Reserved																	
0x88	RCC_PLLSAICFGR	Reserved			PLLSAIR	Reserved								PLLSAIQ	Reserved							PLLSAIN	Reserved											
0x8C	RCC_DCKCFGR	Reserved					TIMPRE	SAI1BSCR	SAI1ASCR	Reserved	PLLSAIDIVR	Reserved				PLLSAIDIVQ	Reserved			PLL12SDIVQ														

## 7. Сброс и тактирование STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx(RCC)

### 7.1. Сброс

Есть три типа сброса: системный, питания и резервного домена.

### 7.1.1. Системный сброс

Сбрасываются все регистры, кроме флагов сброса в регистре `RCC_CSR` и регистров резервного домена.

Системный сброс выполняется в следующих случаях:

1. Низкий уровень на ножке NRST (внешний сброс)
2. Конец счёта WWDG
3. Конец счёта IWDG reset
4. Программный сброс (SW reset)
5. Сброс управления экономным питанием.

Источник сброса отмечается в регистре `RCC_CSR`.

#### Программный сброс

Для этого нужно установить бит `SYSRESETREQ` в регистре Application Interrupt and Reset Control Register. Источник сброса есть регистре `RCC_CSR`.

#### Сброс управления пониженным питанием

Есть два способа:

1. Вход в режим Standby:  
Разрешается сбросом бита `nRST_STDBY` в Байтах Опций Пользователя. В этом случае при успешном выполнении последовательности входа в режим Standby устройство просто сбрасывается и всё.
2. Вход в режим Stop:  
Разрешается сбросом бита `nRST_STOP` в Байтах Опций Пользователя. В этом случае при успешном выполнении последовательности входа в режим Stop устройство просто сбрасывается.

### 7.1.2. Сброс питания

Генерируется в следующих случаях:

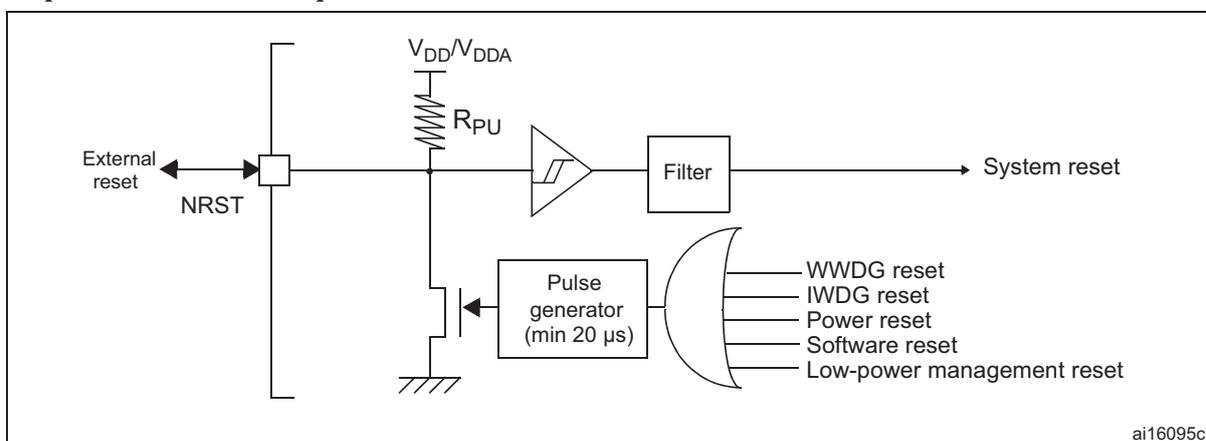
1. Вкл./Выкл. питания (сброс POR/PDR)
2. Выход из режима Standby

Устанавливает все регистры в предписанное состояние, кроме домена резервного хранения.

Эти источники работают как ножка NRST, которая удерживается в низком состоянии на время фазы задержки. Вектор программы сброса расположен по адресу `0x0000_0004` в карте памяти.

Сигнал системного сброса подаётся на ножку NRST. Генератор импульса гарантирует минимальную длительность импульса  $20\ \mu\text{s}$  для обоих источников (внешнего или внутреннего). В случае внешнего сброса импульс генерируется на всё время удержания ножки NRST низкой.

#### Упрощённая схема сброса.



### 7.1.3. Сброс резервного домена

Ставит все регистры RTC и регистр `RCC_BDCR` в предписанное состояние. BKPSRAM не сбрасывается, его сбрасывают изменением уровня защиты Flash с 1 на 0.

Здесь есть два типа сброса:

1. Программный сброс установкой бита `BDRST` в регистре `RCC_BDCR`.
2. Включение одного из обоих выключенных  $V_{DD}$  или  $V_{BAT}$ .

## 7.2. Тактирование

Для системных тактов (`SYSCLK`) можно использовать три источника:

- такты генератора `HSI`
- такты генератора `HSE`
- такты `PLL`

Устройства имеют два вторичных источника тактов:

- 32 kHz низкоскоростной внутренний `RC (LSI RC)`, для независимого сторожевого таймера и необязательно `RTC` для Автопробуждения из режима `Stop/Standby`.
- 32.768 kHz низкоскоростной внешний кварцевый генератор (`LSE crystal`) для возможного тактирования часов реального времени (`RTCCLK`).

Во имя экономии электронов все источники можно включать и выключать независимо.

Контроллер имеет гибкий выбор между внешним и внутренним генераторами для тактов ядра и периферии с наивысшей частотой и гарантии нужных частот для `Ethernet`, `USB OTG FS` и `HS`, `I2S` и `SDIO`.

Несколько предделителей допускают конфигурацию частот доменов `AHB`, высокоскоростного `APB (APB2)` и низкоскоростного `APB (APB1)`. Максимальная частота домена `AHB` равна 168 MHz, домена `APB2` равна 84 MHz. Максимальная допустимая частота домена `APB1` равна 42 MHz.

Вся периферия тактируется от `SYSCLK` кроме:

- Тактов `USB OTG FS (48 MHz)`, генератора случайного (`RNG`) ( $\leq 48$  MHz) и `SDIO` ( $\leq 48$  MHz), что поступают от своего выхода `PLL (PLL48CLK)`
- Тактов `I2S`  
Их можно получить от своего `PLL (PLLI2S)` или внешнего источника, приведённого на ножку `I2S_SKIN`. См. Секцию 28.4.4.
- Тактов `USB OTG HS (60 MHz)` от внешнего `PHY`
- Тактов `Ethernet MAC (TX, RX и RMI)` от внешнего `PHY`. См. Секцию 33.4.4. При использовании `Ethernet` частота `AHB` должна быть не меньше 25 MHz.

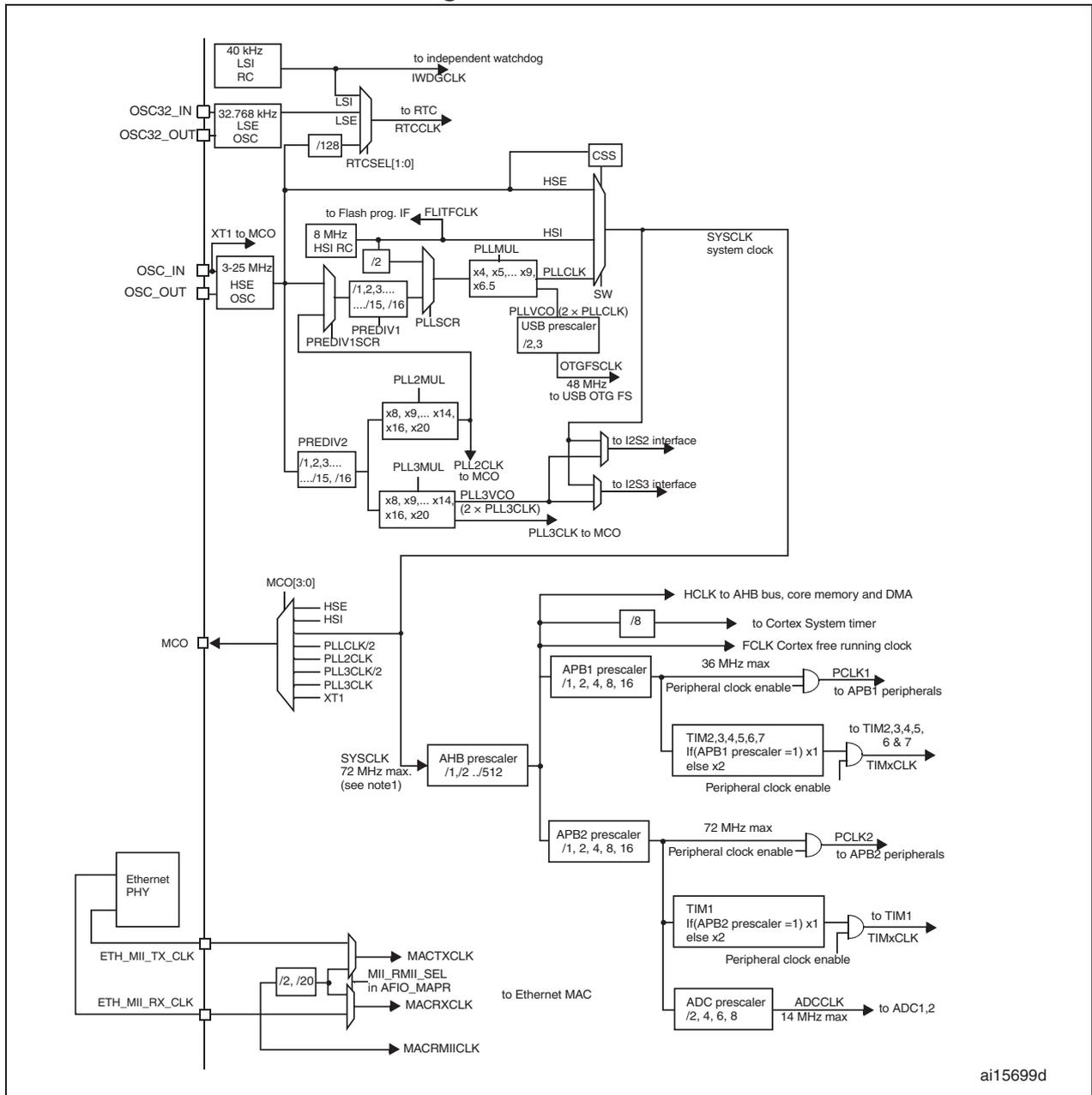
`RCC` кормит системный таймер (`SysTick`) внешними тактами `AHB HCLK/8`. `SysTick` может работать от них или от `HCLK`, что выбирается в регистре управления и состояния `SysTick`. `ADC` тактируются частотой высокоскоростного домена (`APB2`) делённой by 2, 4, 6 или 8.

Частоты тактов таймера фиксируются аппаратно:

1. если предделитель `APB` равен 1, то они равны частоте своего домена `APB`.
2. иначе они равны удвоенной ( $\times 2$ ) частоте своего домена `APB`.

`FCLK` работает как независимый тактовый генератор.

Рис. 21. Дерево тактирования



1. При питании PLL от HSI максимальная частота системных тиков может достичь 36 МГц.

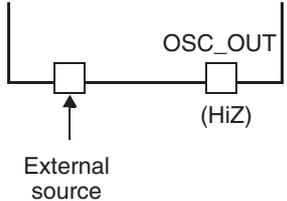
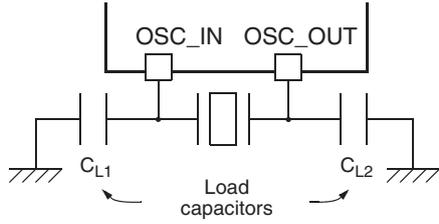
### 7.2.1. Такты HSE

Высокоскоростной внешний тактовый сигнал (HSE) можно получить из двух источников:

- внешний кварцевый/керамический резонатор HSE
- внешние такты HSE пользователя

Резонатор и конденсаторы нагрузки надо размещать как можно ближе к ножкам генератора для снижения помех и стабилизации времени запуска. Ёмкости нагрузки должны соответствовать выбранному генератору.

Рис. 22. Источники HSE/LSE

Clock source	Hardware configuration
External clock	
Crystal/Ceramic resonators	

### Внешний источник (HSE bypass)

В этом режиме внешний источник должен иметь частоту 50 MHz. Он включается битами `HSEBYP` и `HSEON` в регистре `RCC_CR`. Внешний сигнал (меандр, синус или треугольник) с ~50% заполнением подаётся на ножку `OSC_IN`, ножка `OSC_OUT` должна оставаться в третьем (hi-Z) состоянии.

### Внешний кварцевый/керамический резонатор (HSE crystal)

Выгода внешнего генератора в очень точных главных тактах.

Стабильность внешнего генератора показывается флагом `HSERDY` в регистре `RCC_CR`. При включении такты не выпускаются на волю пока аппаратура не поставит этот бит. При этом может быть вызвано прерывание, если разрешено в регистре `RCC_CIR`.

HSE Crystal включается/выключается битом `HSEON` в регистре `RCC_CR`.

## 7.2.2. Такты HSI

Тактовый сигнал HSI от внутреннего 16 MHz RC генератора можно использовать как системные такты или подать на вход PLL (ФАПЧ).

Выгода HSI RC генератора в низкой стоимости. Да и запускается быстрее, чем HSE crystal генератор, но точность всё равно ниже кварцевого или керамического даже после калибровки.

### Калибровка

Частоты RC генератора каждого чипа калибруются фирмой ST до 1% точности при  $T_A=25^\circ\text{C}$ .

После сброса, заводская калибровка загружается в биты `HSICAL[7:0]` регистра `RCC_CR`.

Если ваша система работает при колебаниях напряжения и температуры, то частота RC генератора может меняться. Подстроить частоту HSI можно битами `HSITRIM[4:0]` в регистре `RCC_CR`.

Флаг `HSIRDY` в регистре `RCC_CR` показывает стабильность HSI RC. При включении такты HSI RC не выпускаются на волю пока аппаратура не поставит этот бит.

HSI RC включается/выключается битом `HSION` в регистре `RCC_CR`.

Сигнал HSI можно использовать как резервный (Auxiliary clock) при сбое HSE. См. *Секцию 7.2.7: Система безопасности тактирования (CSS)*.

## 7.2.3. Конфигурация PLL (ФАПЧ)

В STM32F4xx есть два PLL:

- Главный PLL, тактируемый от HSE или HSI, с двумя выходами:
  - Высокочастотные системные такты (до 168 MHz)
  - Такты для USB OTG FS (48 MHz), RNG ( $\leq 48$  MHz) и SDIO ( $\leq 48$  MHz).
- Отдельный PLL (PLLI2S) для точных тактов интерфейса I2S.

Главный PLL надо конфигурировать до его разрешения.

PLLI2S использует тот же вход, что и PLL (у них общие биты `PLLM[5:0]` и `PLLSRC`). Но у PLLI2S отдельные биты включения/выключения и делители (N и R). Конфигурировать PLLI2S надо до включения.

Оба PLL выключаются при входе в режимы Stop и Standby или, при отказе HSE, когда HSE или PLL (с тактами от HSE) используются как системные такты. PLL и PLLI2S конфигурируются регистрами `RCC_PLLCFGR` и `RCC_CFGR`.

#### 7.2.4. Такты LSE

LSE crystal это 32.768 kHz низкоскоростной внешний кварцевый или керамический резонатор. Его выгода в высокой точности сигнала для RTC и другой периферии.

Включается/выключается LSE битом `LSEON` в регистре резервного домена `RCC_BDCR`.

Флаг `LSERDY` в регистре `RCC_BDCR` показывает стабильность LSE crystal. При включении такты LSE crystal не выпускаются на волю пока аппаратура не поставит этот бит. При этом может быть вызвано прерывание, если разрешено в регистре `RCC_CIR`.

##### Внешний источник (LSE bypass)

Внешний источник частотой до 1 MHz выбирается установкой битов `LSEBYP` и `LSEON` в регистре `RCC_BDCR`. Внешний сигнал (меандр, синус или треугольник) с ~50% заполнением подаётся на ножку `OSC32_IN`, ножка `OSC32_OUT` должна оставаться в третьем (hi-Z) состоянии.

#### 7.2.5. Такты LSI

Генератор LSI RC с частотой около 32 kHz продолжает работать в режимах Stop и Standby ради независимого сторожевого таймера (IWDG) и блока авто-побудки (AWU).

Включается/выключается LSI RC битом `LSION` в регистре `RCC_CSR`.

Флаг `LSIRDY` в регистре `RCC_CSR` показывает стабильность LSE crystal. При включении такты LSE crystal не выпускаются на волю пока аппаратура не поставит этот бит. При этом может быть вызвано прерывание, если разрешено в регистре `RCC_CIR`.

#### 7.2.6. Выбор SysClk

После системного сброса такты системы берутся от HSI. Источник системных тактов, подключенный напрямую, или через PLL остановить нельзя.

Переключение на новый источник тактов возможно только если он готов (стабилен после запуска или PLL зафиксирован). Если выбран неготовый источник, то он подключится только после готовности. Биты состояния в регистре `RCC_CR` показывают готовые генераторы и кто выбран системным.

#### 7.2.7. Система безопасности тактирования (CSS)

CSS активируется программно и включается после задержки запуска HSE, выключается после остановки генератора.

Если в тактах HSE обнаруживается сбой, то он автоматически отключается, таймеру TIM1 посылается событие отключения входа и генерируется прерывание (Clock Security System Interrupt CSSI), подключённое к вектору исключения NMI.

**NB:** Если при включённой CSS возникает сбой HSE, прерывание NMI происходит независимо от того, очищен ли бит удержания CSS. Следовательно в NMI ISR нужно очистить прерывание CSS установкой бита `CSSC` в регистре `RCC_CIR`.

Если генератор HSE служит источником системных тактов напрямую или через PLL/PLL2, то обнаруженный сбой переключает тактирование на HSI и выключает HSE и PLL (в случае его использования).

#### 7.2.8. Такты RTC/AWU

Источником тактов RTCCLK могут быть HSE после предделителя, LSE или LSI. Он выбирается битами `RTCSEL[1:0]` в регистре `RCC_BDCR` и битами `RTCPRE[4:0]` регистра `RCC_CFGR`. Этот выбор нельзя изменить без сброса домена резервного хранения.

Если тактами RTC выбран LSE, то при выключении резервного или системного питания RTC работает нормально. Если тактами AWU выбран LSI, то при выключении системного питания

состояние AWU не гарантируется. Если тактами RTC выбран HSE, поделённый на число от 2 и 31, то при выключении резервного или системного питания состояние RTC не гарантируется.

Генератор LSE расположен в резервном домене, а HSE и LSI нет. Следовательно:

- Если RTC тактируется от LSE:
  - RTC продолжает работать при отключении  $V_{DD}$ , питаясь от  $V_{BAT}$ .
- Если блок авто-побудки (AWU) тактируется от LSI:
  - Состояние AWU при отключении  $V_{DD}$  не гарантируется. См. *Секцию 7.2.5*.
- Если RTC тактируется от HSE:
  - При отключении  $V_{DD}$  или регулятора напряжения (выключения 1.2 V домена) состояние RTC не гарантируется.

### 7.2.9. Такты сторожевого таймера

При аппаратном или программном запуске независимого сторожевого таймера (IWDG) генератор LSI включается и не выключается. Тактирование на IWDG пропускается после задержки запуска LSI.

### 7.2.10. Вывод тактового сигнала

Существует возможность выводить на внешнюю ножку тактовый сигнал микроконтроллера (MCO). Регистры конфигурации соответствующих порты GPIO должны быть переключены в альтернативный режим. Можно выводить один из 8 сигналов.

- SYSCLK
- HSI
- HSE
- PLL/2
- PLL2
- PLL3/2
- внешний XT1 3-25 MHz генератор (для Ethernet)
- PLL3 (для Ethernet)

Он выбирается битами `MCO[3:0]` в регистре `RCC_CFGR`.

Есть две ножки вывода тактов наружу (MCO) с использованием делителя (от 1 до 5):

- MCO1 (PA8)

Битами `MCO1PRE[2:0]` и `MCO1[1:0]` в регистре `RCC_CFGR` можно вывести:

- HSI
- LSE
- HSE
- PLL

- MCO2 (PC9)

Битами `MCO2PRE[2:0]` и `MCO2[1:0]` в регистре `RCC_CFGR` можно вывести:

- HSE
- PLL
- SYSCLK
- PLLI2S

Для ножек MCO соответствующий порт GPIO должен быть переведён в режим альтернативных функций. Часто тактов на ножках MCO не должна быть больше 100 MHz.

### 7.2.11. Измерение частоты тактов с помощью TIM5/TIM11

Частоту всех генераторов системы можно косвенно измерить с помощью захвата входа на TIM5 канал 4 и TIM11 канал 1. См. Рис. 18. и Рис. 19.

#### Измерение частоты тактов с помощью TIM5 канал 4

Входной мультиплексор TIM5 позволяет захватывать вход по сигналу I/O или по внутренним тактам. Это выбирается битами `TI4_RMP[1:0]` в регистре `TIM5_OR`.

LSE подключён к захвату входа канала 4 для точного измерения частоты HSI (когда он питает системные такты). Измеряется число тактов HSI между фронтами кварцевого LSE. Теперь можно вводить компенсацию отклонений по температуре и напряжению. Для этого у HSI есть биты калибровки.

А можно померить частоту сверх-маломощного, но не точного LSI в тактах HSI процедурой:

1. Включаем TIM5 и ставим канал 4 на захват входа.
2. Записью в биты `TI4_RMP` регистра `TIM5_OR` числа `0x01` подключаем такты LSI к захвату входа TIM5 канал 4.
3. Измеряем частоту тактов LSI по событию или прерыванию TIM5 захват/сравнение 4.
4. Обновляем предделитель RTC точности повышения для.

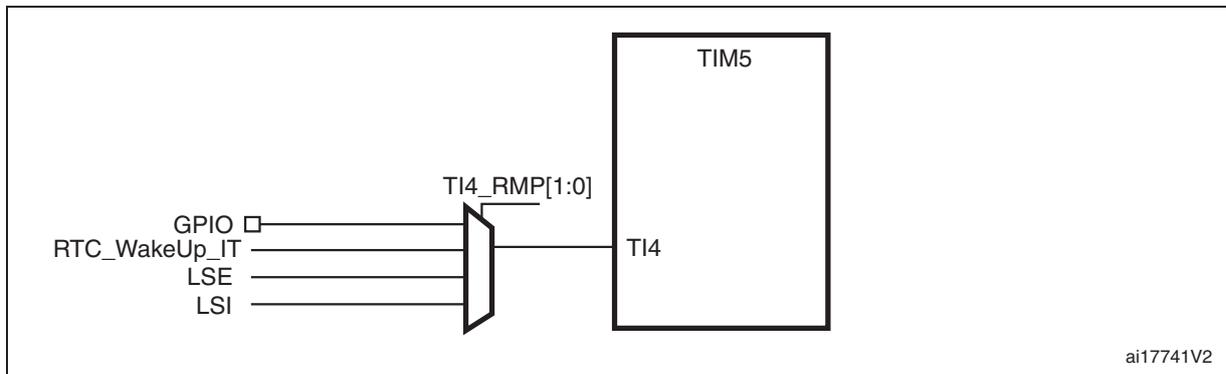


Рис. 23. Измерение частоты с помощью захвата входа TIM5

### Измерение частоты тактов с помощью TIM11 канал 1

Входной мультиплексор TIM11 позволяет захватывать вход по сигналу I/O или по внутренним тактам. Это выбирается битами `TI1_RMP [1:0]` в регистре `TIM11_OR`.

Такты HSE\_RTC (HSE/предделитель) подключаются к захвату входа канала 1 для грубого определения частоты внешнего кварца. Системные такты должно кормиться от HSI. Это полезно для соблюдения стандарта IEC 60730/IEC 61335, требующего возможности определения гармонических и субгармонических частот (с девиацией  $-50/+100\%$ ).

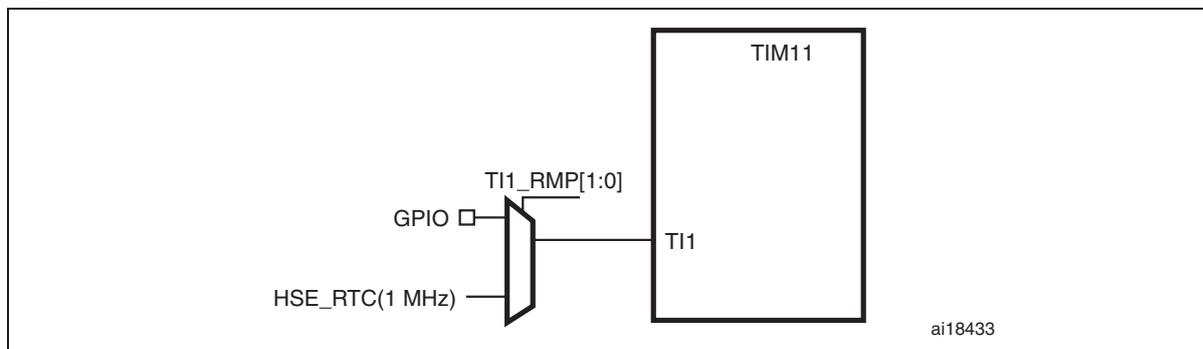


Рис. 24. Измерение частоты с помощью захвата входа TIM11

## 7.3. Регистры RCC

### 7.3.1. Регистр управления (RCC\_CR)

Смещение адреса: `0x00`

По сбросу: `0x0000 XX83` где `X` не определено.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				PLL2S RDY	PLL2S ON	PLLRD Y	PLLON	Reserved				CSS ON	HSE BYP	HSE RDY	HSE ON
				r	rw	r	rw					rw	rw	r	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
HSICAL[7:0]								HSITRIM[4:0]					Res.	HSI RDY	HSION
r	r	r	r	r	r	r	r	rw	rw	rw	rw	rw		r	rw

- Биты 31:28 Резерв, не трогать.
- Бит 27 **PLL2RDY**: Флаг фиксации PLL2.  
Ставится аппаратно.  
0: PLL2 unlocked  
1: PLL2 locked
- Бит 26 **PLL2ON**: Включение PLL2.  
Ставится и снимается программно. Аппаратно снимается при входе в режим Stop или Standby. Если PLL2 прямо или непрямо используется как системные такты, то снять его невозможно.  
0: PLL2 OFF  
1: PLL2 ON
- Бит 25 **PLLRDY**: Флаг фиксации PLL.  
Ставится аппаратно.  
0: PLL unlocked  
1: PLL locked
- Бит 24 **PLLON**: Включение PLL.  
Ставится и снимается программно. Аппаратно снимается при входе в режим Stop или Standby. Если PLL прямо или непрямо используется как системные такты, то снять его невозможно.  
0: PLL OFF  
1: PLL ON
- Биты 23:20 Резерв, не трогать.
- Бит 19 **CSSON**: Включение системы безопасности.  
Управляется программно. При стоящем CSSON детектор тактов аппаратно включается при готовом HSE и выключается при отказе HSE.  
0: Детектор OFF  
1: Детектор ON (ON если HSE готов, OFF если нет).
- Бит 18 **HSEBYP**: Шунт (обход) HSE.  
Управляется программно. Бит HSEON должен стоять. Бит HSEBYP можно писать только при выключенном HSE.  
0: Внешний генератор 3-25 MHz не обойдён  
1: Внешний генератор 3-25 MHz обойдён
- Бит 17 **HSERDY**: Флаг готовности HSE.  
Ставится аппаратно при стабильном HSE. Снимается через 6 тактов HSE после снятия HSEON.  
0: HSE не готов  
1: HSE готов
- Бит 16 **HSEON**: Включение HSE.  
Управляется программно. Снимается аппаратно при входе в режим Stop или Standby. Если HSE прямо или непрямо используется как источник системных тактов, то снять его невозможно.  
0: HSE генератор OFF  
1: HSE генератор ON
- Биты 15:8 **HSICAL[7:0]**: Калибровка HSI.  
Заводские установки инициализируются при запуске.
- Биты 7:3 **HSITRIM[4:0]**: Подстройка HSI.  
Программная подстройка частоты внутреннего HSI RC при колебаниях напряжения и температуры.
- Бит 2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **HSIRDY**: Флаг готовности HSI.  
Ставится аппаратно при стабильности внутреннего генератора. Снимается через 6 тактов HSI после снятия HSI.  
0: HSI не готов  
1: HSI готов

— Бит 0 **HSION**: Включение HSI.

Управляется программно. Ставится аппаратно при выходе из режимов Stop или Standby и в случае отказа внешнего генератора, используемого для системных тактов. Этот бит невозможно снять при прямом или непрямом использовании для системных тактов или выборе стать таковым.

0: HSI OFF

1: HSI ON

### 7.3.2. Регистр конфигурации PLL (RCC\_PLLCFR)

Смещение адреса: **0x04**

По сбросу: **0x2400 3010**.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово или байт.

Конфигурация выходных тактов PLL по формулам:

- $f_{(VCO\ clock)} = f_{(PLL\ clock\ input)} \times (PLL_N / PLL_M)$
- $f_{(PLL\ general\ clock\ output)} = f_{(VCO\ clock)} / PLL_P$
- $f_{(USB\ OTG\ FS,\ SDIO,\ RNG\ clock\ output)} = f_{(VCO\ clock)} / PLL_Q$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				PLLQ3	PLLQ2	PLLQ1	PLLQ0	Reserved	PLLSRC	Reserved				PLL1P1	PLL1P0
				rw	rw	rw	rw		rw					rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	PLL_N								PLL_M5	PLL_M4	PLL_M3	PLL_M2	PLL_M1	PLL_M0	
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

— Биты 31:28 Резерв, не трогать.

— Биты 27:24 **PLLQ**: Делитель тактов PLL для USB OTG FS, SDIO и RNG

Ставится и снимается программно при выключенном PLL.

**Внимание:** USB OTG FS требует правильных тактов 48MHz. SDIO и RNG требуют правильных тактов  $\leq 48\text{MHz}$ .

Частота тактов USB OTG FS = Частота VCO / PLLQ с  $2 \leq PLLQ \leq 15$

0000: PLLQ = 0, плохой выбор

0001: PLLQ = 1, плохой выбор

0010: PLLQ = 2

0011: PLLQ = 3

0100: PLLQ = 4

...

1111: PLLQ = 15

— Бит 23 Резерв, не трогать.

— Бит 22 **PLLSRC**: Источник тактов PLL и PLL12S

Ставится и снимается программно при выключенных PLL и PLL12S.

0: Такты от HSI

1: Такты от HSE

— Биты 21:18 Резерв, не трогать.

— Биты 17:16 **PLL1P**: Делитель PLL для системных тактов

Ставится и снимается программно при выключенном PLL.

**Внимание:** Выходная частота PLL не должна превышать 168 MHz для этого домена.

Частота PLL = Частота VCO / PLL1P с PLL1P = 2, 4, 6, или 8

00: PLL1P = 2

01: PLL1P = 4

10: PLL1P = 6

11: PLL1P = 8

— Бит 15 Резерв, не трогать.

— Биты 14:6 **PLL\_N**: Множитель PLL для VCO

Ставится и снимается программно при выключенном PLL. Доступ словом и полусловом

**Внимание:** Выходная частота VCO должна быть между 100 и 432 MHz.

Выходные такты VCO = Входные такты VCO  $\times$  PLL\_N с  $50 \leq PLL_N \leq 432$

000000000: PLL\_N = 0, плохой выбор

000000001: PLLN = 1, плохой выбор  
 ...  
 000110010: PLLN = 50  
 ...  
 001100011: PLLN = 99  
 001100100: PLLN = 100  
 ...  
 110110000: PLLN = 432  
 110110001: PLLN = 433, плохой выбор  
 ...  
 111111111: PLLN = 511, плохой выбор

**NB:** Множитель от 50 и 99 возможен при входной частоте VCO больше 1 MHz.

– **Биты 5:0** **PLLM:** Делитель входной частоты для PLL и PLLI2S перед VCO

Ставится и снимается программно при выключенных PLL и PLLI2S.

**Внимание:** Входная частота VCO должна быть между 1 и 2 MHz. Рекомендуется 2 MHz для уменьшения дребезга PLL.

Входные такты VCO = Входные такты PLL × PLLM с  $2 \leq PLLM \leq 63$

000000: PLLM = 0, wrong configuration

000001: PLLM = 1, wrong configuration

000010: PLLM = 2

000011: PLLM = 3

000100: PLLM = 4

...

111110: PLLM = 62

111111: PLLM = 63

### 7.3.3. Регистр конфигурации (RCC\_CFGR)

Смещение адреса: **0x08**

По сбросу: **0x0000 0000**.

Доступ:  $0 \leq$  такты ожидания  $\leq 2$ , слово, полуслово или байт. 1 или 2 тактов ожидания появляются только при переключении источника тактов.

31		30		29		28		27		26		25		24		23		22		21		20		19		18		17		16	
MCO2				MCO2 PRE[2:0]				MCO1 PRE[2:0]				I2SSC R		MCO1		RTCPRE[4:0]															
rw				rw	rw	rw		rw	rw	rw		rw		rw		rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw					
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5		4	3	2	1	0															
PPRE2[2:0]				PPRE1[2:0]				Reserved				HPRE[3:0]				SWS1	SWS0	SW1	SW0												
rw	rw	rw		rw	rw	rw						rw	rw	rw	rw	r	r	rw	rw												

– **Биты 31:30** **MCO2:** Выход 2 тактов MCU

Ставится и снимается программно. Переключение источника может выдать глитчи на MCO2, так что надо ставить биты после сброса и перед включением внешних генераторов и PLL.

00: System clock (SYSCLK)

01: PLLI2S clock

10: HSE oscillator clock

11: PLL clock

– **Биты 29:27** **MCO2 PRE[2:0]:** Предделитель MCO2

Ставится и снимается программно. Переключение предделителя может выдать глитчи на MCO2, так что надо ставить биты после сброса и перед включением внешних генераторов и PLL.

0xx: без деления

100: / 2

101: / 3

110: / 4

111: / 5

– **Биты 26:24** **MCO1 PRE[2:0]:** Предделитель MCO1

Ставится и снимается программно. Переключение предделителя может выдать глитчи на MCO1, так что надо ставить биты после сброса и перед включением внешних генераторов и PLL.

0xx: без деления

- 100: / 2  
 101: / 3  
 110: / 4  
 111: / 5
- **Бит 23**            **I2SSRC**: Выбор источника тактов I2S  
 Ставится и снимается программно. Рекомендуется ставить биты после сброса и перед включением модуля I2S.  
 0: Такты от PLLI2S  
 1: Внешние такты, приведённые на ножку I2S\_CKIN.
- **Биты 22:21**        **MCO1**: Выход 1 тактов MCU  
 Ставится и снимается программно. Переключение источника может выдать глитчи на MCO2, так что надо ставить биты после сброса и перед включением внешних генераторов и PLL.  
 00: HSI  
 01: LSE  
 10: HSE  
 11: PLL
- **Биты 20:16**        **RTCPRE[4:0]**: Предделитель HSE для получения тактов RTC 1 MHz  
 Ставится и снимается программно. Рекомендуется ставить биты до выбора источника тактов с RTC.  
 00000: тактов нет  
 00001: тактов нет  
 00010: HSE/2  
 00011: HSE/3  
 00100: HSE/4  
 ...  
 11110: HSE/30  
 11111: HSE/31.
- **Биты 15:13**        **PPRE2**: Высокоскоростной предделитель APB2.  
 Пишется программно.  
**Внимание:** Частота не должна превышать 84 MHz. Новое значение вступает в действие после от 1 до 16 тактов AHB.  
 0xx: AHB как есть  
 100: AHB / 2  
 101: AHB / 4  
 110: AHB / 8  
 111: AHB / 16
- **Биты 12:10**        **PPRE1**: Низкоскоростной предделитель APB1.  
 Пишется программно.  
**Внимание:** Частота не должна превышать 42 MHz. Новое значение вступает в действие после от 1 до 19 тактов AHB.  
 0xx: AHB как есть  
 100: AHB / 2  
 101: AHB / 4  
 110: AHB / 8  
 111: AHB / 16
- **Биты 9:8**            Резерв, не трогать.
- **Биты 7:4**            **HPRE[3:0]**: Предделитель AHB.  
 Пишется программно.  
**Внимание:** При использовании Ethernet частота должна быть не ниже 25 MHz. Новое значение вступает в действие после от 1 до 16 тактов AHB.  
 0xxx: SYSCLK как есть  
 1000: SYSCLK / 2  
 1001: SYSCLK / 4  
 1010: SYSCLK / 8  
 1011: SYSCLK / 16  
 1100: SYSCLK / 64  
 1101: SYSCLK / 128  
 1110: SYSCLK / 256

1111: SYSCLK / 512

- **Биты 3:2** **SWS**: Состояние переключателя системных тактов.

Ставится аппаратно.

00: HSI

01: HSE

10: PLL

11: нету такого

- **Биты 1:0** **SW**: Переключатель системных тактов.

Программно ставится для выбора источника SYSCLK.

Аппаратно переключается на HSI при выходе из режима Stop и Standby или при отказе генератора HSE при включённой системе контроля тактирования CSS.

00: HSI

01: HSE

10: PLL

11: не дозволено.

### 7.3.4. Регистр прерываний (RCC\_CIR)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved								CSSC	Reserv ed	PLLI2S RDYC	PLL RDYC	HSE RDYC	HSI RDYC	LSE RDYC	LSI RDYC
								w		w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	PLLI2S RDYIE	PLL RDYIE	HSE RDYIE	HSI RDYIE	LSE RDYIE	LSI RDYIE	CSSF	Reserv ed	PLLI2S RDYF	PLL RDYF	HSE RDYF	HSI RDYF	LSE RDYF	LSI RDYF	
	r	r	r	r	r	r	r		r	r	r	r	r	r	r

Очистка флагов и готовности. Пишется программно. 0: ничего, 1: чистит

Разрешение прерывания. 0: Запрещено 1: Разрешено.

- **Биты 31:24** Резерв, не трогать.

- **Бит 23** **CSSC**: Очистка флага прерывания CSS.

Пишется программно. 0: ничего, 1: чистит

- **Бит 22** Резерв, не трогать.

- **Бит 21** **PLLI2SRDYC**: Очистка флага готовности PLLI2S.

- **Бит 20** **PLLRDYC**: Очистка флага готовности PLL.

- **Бит 19** **HSERDYC**: Очистка флага готовности HSE.

- **Бит 18** **HSIRDYC**: Очистка флага готовности HSI.

- **Бит 17** **LSERDYC**: Очистка флага готовности LSE.

- **Бит 16** **LSIRDYC**: Очистка флага готовности LSI.

- **Биты 15:14** Резерв, не трогать.

- **Бит 14** **PLLSAIRDYIE**: Разрешение прерывания готовности PLLSAI.

- **Бит 13** **PLLI2SRDYIE**: Разрешение прерывания готовности PLLI2S.

- **Бит 12** **PLLRDYIE**: Разрешение прерывания готовности PLL.

- **Бит 11** **HSERDYIE**: Разрешение прерывания готовности HSE.

- **Бит 10** **HSIRDYIE**: Разрешение прерывания готовности HSI.

- **Бит 9** **LSERDYIE**: Разрешение прерывания готовности LSE.

- **Бит 8** **LSIRDYIE**: Разрешение прерывания готовности LSI.

- **Бит 7** **CSSF**: Флаг CSS.

Ставится аппаратно при отказе HSE. Снимается записью бита CSSC.

0: Отказа нет 1: Отказ есть

- **Бит 6** Резерв, не трогать.

- **Бит 5** **PLLI2SRDYF**: Флаг прерывания готовности PLLI2S.

Ставится аппаратно при фиксации PLL и стоящем PLLI2SRDYIE. Чистится записью бита PLLI2SRDYC.

0: Прерывания нет 1: Прерывание есть

- **Бит 4** **PLLRDYF**: Флаг прерывания готовности PLL.

Ставится аппаратно при фиксации PLL и стоящем PLLRDYDIE. Чистится записью бита PLLRDYC.

0: Прерывания нет 1: Прерывание есть

– **Бит 3** **HSERDYF**: Флаг прерывания готовности HSE.

Ставится аппаратно при готовности HSE и стоящем HSERDYDIE. Чистится записью бита HSERDYC.

0: Прерывания нет 1: Прерывание есть

– **Бит 2** **HSIRDYF**: Флаг прерывания готовности HSI.

Ставится аппаратно при готовности HSI и стоящем HSIRDYDIE. Чистится записью бита HSIRDYC.

0: Прерывания нет 1: Прерывание есть

– **Бит 1** **LSERDYF**: Флаг прерывания готовности LSE.

Ставится аппаратно при готовности LSE и стоящем LSERDYDIE. Чистится записью бита LSERDYC.

0: Прерывания нет 1: Прерывание есть

– **Бит 0** **LSIRDYF**: Флаг прерывания готовности LSI.

Ставится аппаратно при готовности LSI и стоящем LSIRDYDIE. Чистится записью бита LSIRDYC.

0: Прерывания нет 1: Прерывание есть

### 7.3.5. Регистр сброса периферии АНВ1 (RCC\_AHB1RSTR)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт. Сброс записью "1".

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved		OTGHSRST	Reserved			ETHMACRST	Reserved		DMA2RST	DMA1RST	Reserved				
		rw				rw			rw	rw					
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved		CRCRST	Reserved			GPIOIRST	GPIOHRST	GPIOGRST	GPIOFRST	GPIOERST	GPIODRST	GPIOCRST	GPIOBRST	GPIOARST	
		rw				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

- **Биты 31:30** Резерв, не трогать.
- **Бит 29** **OTGHSRST**: Сброс OTG HS.
- **Биты 28:26** Резерв, не трогать.
- **Бит 25** **ETHMACRST**: Сброс Ethernet MAC.
- **Биты 24:23** Резерв, не трогать.
- **Бит 22** **DMA2RST**: Сброс DMA2.
- **Бит 21** **DMA1RST**: Сброс DMA1.
- **Биты 20:16** Резерв, не трогать.
- **Бит 12** **CRCRST**: Сброс CRC.
- **Биты 11:9** Резерв, не трогать.
- **Бит 8** **GPIOIRST**: Сброс GPIOI.
- **Бит 7** **GPIOHRST**: Сброс GPIOH.
- **Бит 6** **GPIOGRST**: Сброс GPIOG.
- **Бит 5** **GPIOFRST**: Сброс GPIOF.
- **Бит 4** **GPIOERST**: Сброс GPIOE.
- **Бит 3** **GPIODRST**: Сброс GPIOD.
- **Бит 2** **GPIOCRST**: Сброс GPIOC.
- **Бит 1** **GPIOBRST**: Сброс GPIOB.
- **Бит 0** **GPIOARST**: Сброс GPIOA.

### 7.3.6. Регистр сброса периферии АНВ2 (RCC\_AHB2RSTR)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт. Сброс записью "1" в бит.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								OTGFS RST	RNG RST	HASH RST	CRYP RST	Reserved			DCMI RST
								rw	rw	rw	rw				rw

- Биты 31:8 Резерв, не трогать.
- Бит 7 **OTGFSRST**: Сброс OTG FS.
- Бит 6 **RNGRST**: Сброс RNG.
- Бит 5 **HASHRST**: Сброс HASH.
- Бит 4 **CRYP RST**: Сброс CRYP.
- Биты 3:1 Резерв, не трогать.
- Бит 0 **DCMIRST**: Сброс DCMI.

### 7.3.7. Регистр сброса периферии АНВ3 (RCC\_AHB3RSTR)

Смещение адреса: 0x18

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт. Сброс записью "1" в бит.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														FSMCRST	
														rw	

- Бит 0 **FSMCRST**: Сброс FSMC.

### 7.3.8. Регистр сброса периферии APB1 (RCC\_APB1RSTR)

Смещение адреса: 0x20

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт. Сброс записью "1".

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved		DACRST	PWR RST	Reser- ved	CAN2 RST	CAN1 RST	Reser- ved	I2C3 RST	I2C2 RST	I2C1 RST	UART5 RST	UART4 RST	UART3 RST	UART2 RST	Reser- ved
		rw	rw			rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
SPI3 RST	SPI2 RST	Reserved		WWDG RST	Reserved		TIM14 RST	TIM13 RST	TIM12 RST	TIM7 RST	TIM6 RST	TIM5 RST	TIM4 RST	TIM3 RST	TIM2 RST
rw	rw			rw			rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:30 Резерв, не трогать.
- Бит 29 **DACRST**: Сброс DAC.
- Бит 28 **PWRRST**: Сброс PWR.
- Бит 27 Резерв, не трогать.
- Бит 26 **CAN2RST**: Сброс CAN2.
- Бит 25 **CAN1RST**: Сброс CAN1.
- Бит 24 Резерв, не трогать.
- Бит 23 **I2C3RST**: Сброс I2C3.
- Бит 22 **I2C2RST**: Сброс I2C2.
- Бит 21 **I2C1RST**: Сброс I2C1.
- Бит 20 **UART5RST**: Сброс UART5.
- Бит 19 **UART4RST**: Сброс UART4.
- Бит 18 **UART3RST**: Сброс UART3.
- Бит 17 **UART2RST**: Сброс UART2.
- Бит 16 Резерв, не трогать.
- Бит 15 **SPI3RST**: Сброс SPI3.
- Бит 14 **SPI2RST**: Сброс SPI2.



Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Бит 31 Резерв, не трогать.
- Бит 30 **OTGHSULPIEN**: Тактирование OTG HSULPI.
- Бит 29 **OTGHSSEN**: Тактирование OTG HS.
- Бит 28 **ETHMACPTPEN**: Тактирование Ethernet PTP.
- Бит 27 **ETHMACRXEN**: Тактирование Ethernet RX.
- Бит 26 **ETHMACTXEN**: Тактирование Ethernet TX.
- Бит 25 **ETHMACEN**: Тактирование Ethernet MAC.
- Бит 24:23 Резерв, не трогать.
- Бит 22 **DMA2EN**: Тактирование DMA2.
- Бит 21 **DMA1EN**: Тактирование DMA1.
- Бит 20 **CCMDATARAMEN**: Тактирование CCM RAM.
- Бит 19 Резерв, не трогать.
- Бит 18 **BKPSRAMEN**: Тактирование Резервной SRAM.
- Бит 17:13 Резерв, не трогать.
- Бит 12 **CCREN**: Тактирование CRC.
- Бит 11:9 Резерв, не трогать.
- Бит 8 **GPIOIEN**: Тактирование GPIOI.
- Бит 7 **GPIOHEN**: Тактирование GPIOH.
- Бит 6 **GPIOGEN**: Тактирование GPIOG.
- Бит 5 **GPIOFEN**: Тактирование GPIOF.
- Бит 4 **GPIOEN**: Тактирование GPIOE.
- Бит 3 **GPIODEN**: Тактирование GPIOD.
- Бит 2 **GPIOCEN**: Тактирование GPIOC.
- Бит 1 **GPIOBEN**: Тактирование GPIOB.
- Бит 0 **GPIOAEN**: Тактирование GPIOA.

### 7.3.11. Регистр разрешения тактов периферии ANB2 (RCC\_ANB2ENR)

Смещение адреса: 0x34

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								OTGFS EN	RNG EN	HASH EN	CRYP EN	Reserved			DCMI EN
								r/w	r/w	r/w	r/w				r/w

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:8 Резерв, не трогать.
- Бит 7 **OTGFSEN**: Тактирование OTG FS.
- Бит 6 **RNGEN**: Тактирование RNG.
- Бит 5 **HASHEN**: Тактирование HASH.
- Бит 4 **CRYPEN**: Тактирование CRYP.
- Биты 3:1 Резерв, не трогать.
- Бит 0 **DCMIEN**: Тактирование DCMI.

### 7.3.12. Регистр разрешения тактов периферии ANB3 (RCC\_ANB3ENR)

Смещение адреса: 0x38

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved															FSMCEN
															rw

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:1 Резерв, не трогать.
- Бит 0 **FSMCEN**: Тактирование FSMC.

### 7.3.13. Регистр разрешения тактов периферии APB1 (RCC\_APB1ENR)

Смещение адреса: 0x40

По сбросу: 0x0000 0000.

Доступ: Без ожиданий, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved		DAC EN	PWR EN	Reser-ved	CAN2 EN	CAN1 EN	Reser-ved	I2C3 EN	I2C2 EN	I2C1 EN	UART5 EN	UART4 EN	USART 3 EN	USART 2 EN	Reser-ved
		rw	rw						rw	rw	rw	rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
SPI3 EN	SPI2 EN	Reserved		WWDG EN	Reserved		TIM14 EN	TIM13 EN	TIM12 EN	TIM7 EN	TIM6 EN	TIM5 EN	TIM4 EN	TIM3 EN	TIM2 EN
rw	rw			rw			rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Бит 31:30 Резерв, не трогать.
- Бит 29 **DACEN**: Тактирование DAC.
- Бит 28 **PWREN**: Тактирование PWR.
- Бит 27 Резерв, не трогать.
- Бит 26 **CAN2EN**: Тактирование CAN2.
- Бит 25 **CAN1EN**: Тактирование CAN1.
- Бит 24 Резерв, не трогать.
- Бит 23 **I2C3EN**: Тактирование I2C3.
- Бит 22 **I2C2EN**: Тактирование I2C2.
- Бит 21 **I2C1EN**: Тактирование I2C1.
- Бит 20 **UART5EN**: Тактирование UART5.
- Бит 19 **UART4EN**: Тактирование UART4.
- Бит 18 **USART3EN**: Тактирование USART3.
- Бит 17 **USART2EN**: Тактирование USART2.
- Бит 16 Резерв, не трогать.
- Бит 15 **SPI3EN**: Тактирование SPI3.
- Бит 14 **SPI2EN**: Тактирование SPI2.
- Биты 13:12 Резерв, не трогать.
- Бит 11 **WWDGEN**: Тактирование WWDG.
- Биты 10:9 Резерв, не трогать.
- Бит 8 **TIM14EN**: Тактирование TIM14.
- Бит 7 **TIM13EN**: Тактирование TIM13.
- Бит 6 **TIM12EN**: Тактирование TIM12.
- Бит 5 **TIM7EN**: Тактирование TIM7.
- Бит 4 **TIM6EN**: Тактирование TIM6.
- Бит 3 **TIM5EN**: Тактирование TIM5.
- Бит 2 **TIM4EN**: Тактирование TIM4.

- Бит 1                    **TIM3EN**: Тактирование TIM3.
- Бит 0                    **TIM2EN**: Тактирование TIM2.

### 7.3.14. Регистр разрешения тактов периферии APB2 (RCC\_APB2ENR)

Смещение адреса: **0x44**

По сбросу: **0x0000 0000**.

Доступ: Без ожиданий, слово, полуслово и байт.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
	Reserved												TIM11 EN	TIM10 EN	TIM9 EN	
													rw	rw	rw	
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reser- ved	SYSCF G EN	Reser- ved	SPI1 EN	SDIO EN	ADC3 EN	ADC2 EN	ADC1 EN	Reserved	USART 6 EN	USART 1 EN	Reserved	TIM8 EN	TIM1 EN			
	rw		rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw		rw	rw			

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:19            Резерв, не трогать.
- Бит 18                **TIM11EN**: Тактирование TIM11.
- Бит 17                **TIM10EN**: Тактирование TIM10.
- Бит 16                **TIM9EN**: Тактирование TIM9.
- Бит 15                Резерв, не трогать.
- Бит 14                **SYSCFGEN**: Тактирование SYSCFG.
- Бит 13                Резерв, не трогать.
- Бит 12                **SPI1EN**: Тактирование SPI1.
- Бит 11                **SDIOEN**: Тактирование SDIO.
- Бит 10                **ADC3EN**: Тактирование ADC3.
- Бит 9                 **ADC2EN**: Тактирование ADC2.
- Бит 8                 **ADC1EN**: Тактирование ADC1.
- Биты 7:6             Резерв, не трогать.
- Бит 5                 **USART6EN**: Тактирование USART6.
- Бит 4                 **USART1EN**: Тактирование USART1.
- Биты 3:2             Резерв, не трогать.
- Бит 1                 **TIM8EN**: Тактирование TIM8.
- Бит 0                 **TIM1EN**: Тактирование TIM1.

### 7.3.15. Регистр разрешения тактов периферии AHB1 в экономном режиме (RCC\_AHB1LPENR)

Смещение адреса: **0x50**

По сбросу: **0x7E67 97FF**.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reser- ved	OTGHS ULPILPE N	OTGH S LPEN	ETHPT P LPEN	ETHRX LPEN	ETHTX LPEN	ETHMA C LPEN	Reserved	DMA2 LPEN	DMA1 LPEN	Reserved	BKPSRA M LPEN	SRAM 2 LPEN	SRAM 1 LPEN			
	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw		rw	rw	rw			
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FLITF LPEN	Reserved	CRC LPEN	Reserved	GPIOI LPEN	GPIOH LPEN	GPIOG LPEN	GPIOF LPEN	GPIOE LPEN	GPIOD LPEN	GPIOC LPEN	GPIOB LPEN	GPIOA LPEN				
		rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw				

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Бит 31 Резерв, не трогать.
- Бит 30 **OTGHSULPIEN**: Тактирование OTG HSULPI.
- Бит 29 **OTGHSLPEN**: Тактирование OTG HS.
- Бит 28 **ETHMACPTLPEN**: Тактирование Ethernet PTP.
- Бит 27 **ETHMACRXLPEN**: Тактирование Ethernet RX.
- Бит 26 **ETHMACTXLPEN**: Тактирование Ethernet TX.
- Бит 25 **ETHMACLPEN**: Тактирование Ethernet MAC.
- Биты 24:23 Резерв, не трогать.
- Бит 22 **DMA2LPEN**: Тактирование DMA2.
- Бит 21 **DMA1LPEN**: Тактирование DMA1.
- Биты 20:19 Резерв, не трогать.
- Бит 18 **BKPSRAMLPEN**: Тактирование Резервной SRAM.
- Бит 17 **SRAM2LPEN**: Тактирование SRAM2.
- Бит 16 **SRAM1LPEN**: Тактирование SRAM1.
- Бит 15 **FLITFLPEN**: Тактирование FLITF.
- Биты 14:13 Резерв, не трогать.
- Бит 12 **CCRLPEN**: Тактирование CRC.
- Биты 11:9 Резерв, не трогать.
- Бит 8 **GPIOILPEN**: Тактирование GPIOI.
- Бит 7 **GPIOHLPEN**: Тактирование GPIOH.
- Бит 6 **GPIOGLPEN**: Тактирование GPIOG.
- Бит 5 **GPIOFLPEN**: Тактирование GPIOF.
- Бит 4 **GPIOELPEN**: Тактирование GPIOE.
- Бит 3 **GPIODLPEN**: Тактирование GPIOD.
- Бит 2 **GPIOCLPEN**: Тактирование GPIOC.
- Бит 1 **GPIOBLPEN**: Тактирование GPIOB.
- Бит 0 **GPIOALPEN**: Тактирование GPIOA.

### 7.3.16. Регистр разрешения тактов периферии AHB2 в экономном режиме (RCC\_AHB2LPENR)

Смещение адреса: 0x54

По сбросу: 0x0000 00F1.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

Reserved															
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								OTGFS LPEN	RNG LPEN	HASH LPEN	CRYP LPEN	Reserved			DCMI LPEN
								r/w	r/w	r/w	r/w				r/w

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:8 Резерв, не трогать.
- Бит 7 **OTGFSLPEN**: Тактирование OTG FS.
- Бит 6 **RNGLPEN**: Тактирование RNG.
- Бит 5 **HASHLPEN**: Тактирование HASH.
- Бит 4 **CRYP LPEN**: Тактирование CRYP.
- Биты 3:1 Резерв, не трогать.
- Бит 0 **DCMILPEN**: Тактирование DCMI.

### 7.3.17. Регистр разрешения тактов периферии AHB3 в экономном режиме (RCC\_AHB3LPENR)

Смещение адреса: 0x58

По сбросу: 0x0000 0001.

Доступ: без ожидания, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved															FSMC LPEN
															rw

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:1 Резерв, не трогать.
- Бит 0 **FSMCLPEN**: Тактирование FSMC.

### 7.3.18. Регистр разрешения тактов периферии APB1 в экономном режиме (RCC\_APB1LPENR)

Смещение адреса: 0x60

По сбросу: 0x36FE C9FF.

Доступ: Без ожиданий, слово, полуслово и байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved	DAC LPEN	PWR LPEN	RESER VED	CAN2 LPEN	CAN1 LPEN	Reser- ved	I2C3 LPEN	I2C2 LPEN	I2C1 LPEN	UART5 LPEN	UART4 LPEN	USART 3 LPEN	USART 2 LPEN	Reser- ved	
	rw	rw		rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
SPI3 LPEN	SPI2 LPEN	Reserved	WWDG LPEN	Reserved	TIM14 LPEN	TIM13 LPEN	TIM12 LPEN	TIM7 LPEN	TIM6 LPEN	TIM5 LPEN	TIM4 LPEN	TIM3 LPEN	TIM2 LPEN		
rw	rw		rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:30 Резерв, не трогать.
- Бит 29 **DACLPE**N: Тактирование DAC.
- Бит 28 **PWR**LPEN: Тактирование PWR.
- Бит 27 Резерв, не трогать.
- Бит 26 **CAN2**LPEN: Тактирование CAN2.
- Бит 25 **CAN1**LPEN: Тактирование CAN1.
- Бит 24 Резерв, не трогать.
- Бит 23 **I2C3**LPEN: Тактирование I2C3.
- Бит 22 **I2C2**LPEN: Тактирование I2C2.
- Бит 21 **I2C1**LPEN: Тактирование I2C1.
- Бит 20 **UART5**LPEN: Тактирование UART5.
- Бит 19 **UART4**LPEN: Тактирование UART4.
- Бит 18 **USART3**LPEN: Тактирование USART3.
- Бит 17 **USART2**LPEN: Тактирование USART2.
- Бит 16 Резерв, не трогать.
- Бит 15 **SPI3**LPEN: Тактирование SPI3.
- Бит 14 **SPI2**LPEN: Тактирование SPI2.
- Биты 13:12 Резерв, не трогать.
- Бит 11 **WWDG**LPEN: Тактирование WWDG.
- Биты 10:9 Резерв, не трогать.
- Бит 8 **TIM14**LPEN: Тактирование TIM14.
- Бит 7 **TIM13**LPEN: Тактирование TIM13.
- Бит 6 **TIM12**LPEN: Тактирование TIM12.
- Бит 5 **TIM7**LPEN: Тактирование TIM7.
- Бит 4 **TIM6**LPEN: Тактирование TIM6.

- Бит 3            **TIM5LPEN:** Тактирование TIM5.
- Бит 2            **TIM4LPEN:** Тактирование TIM4.
- Бит 1            **TIM3LPEN:** Тактирование TIM3.
- Бит 0            **TIM2LPEN:** Тактирование TIM2.

### 7.3.19. Регистр разрешения тактов периферии APB2 в экономном режиме (RCC\_APB2ENR)

Смещение адреса: **0x64**

По сбросу: **0x0407 5F33**.

Доступ: Без ожиданий, слово, полуслово и байт.

31    30    29    28    27    26    25    24    23    22    21    20    19    18    17    16												Reserved			TIM11 LPEN	TIM10 LPEN	TIM9 LPEN
												rw	rw	rw			
15    14    13    12    11    10    9    8    7    6    5    4    3    2    1    0												Reserved			TIM8 LPEN	TIM1 LPEN	
Reser- ved	SYSC FG LPEN	Reser- ved	SPI1 LPEN	SDIO LPEN	ADC3 LPEN	ADC2 LPEN	ADC1 LPEN	Reserved			USART 6 LPEN	USART 1 LPEN	Reserved		TIM8 LPEN	TIM1 LPEN	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw				rw	rw			rw	rw	

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

- Биты 31:19       Резерв, не трогать.
- Бит 18            **TIM11LPEN:** Тактирование TIM11.
- Бит 17            **TIM10LPEN:** Тактирование TIM10.
- Бит 16            **TIM9LPEN:** Тактирование TIM9.
- Бит 15            Резерв, не трогать.
- Бит 14            **SYSCFGLPEN:** Тактирование SYSCFG.
- Бит 13            Резерв, не трогать.
- Бит 12            **SPI1LPEN:** Тактирование SPI1.
- Бит 11            **SDIOLPEN:** Тактирование SDIO.
- Бит 10            **ADC3LPEN:** Тактирование ADC3.
- Бит 9             **ADC2LPEN:** Тактирование ADC2.
- Бит 8             **ADC1LPEN:** Тактирование ADC1.
- Биты 7:6         Резерв, не трогать.
- Бит 5             **USART6LPEN:** Тактирование USART6.
- Бит 4             **USART1LPEN:** Тактирование USART1.
- Биты 3:2         Резерв, не трогать.
- Бит 1             **TIM8LPEN:** Тактирование TIM8.
- Бит 0             **TIM1LPEN:** Тактирование TIM1.

### 7.3.20. Регистр управления резервным доменом (RCC\_BDCR)

Смещение адреса: **0x70**

По сбросу Резервного Домена: **0x0000 0000**.

Доступ:  $0 \leq$  тактов ожидания  $\leq 3$ , слово, полуслово и байт. Такты ожидания добавляются при успешном доступе к регистру.

**NB:** Биты **LSEON**, **LSEBYP**, **RTCSEL** и **RTCEN** регистра **RCC\_BDCR** лежат в резервном домене. Значит после Сброса они защищены от записи и перед их изменением надо установить бит **DBP** в регистре **PWR\_CR**. См. *Секцию 7.1.1*. Обнуляются они только Сбросом резервного домена и ничем иным (см. *Секцию 7.1.3*).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	Reserved		BDRST		
																			rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	Reserved		LSEBY P	LSERD Y	LSEON
RTCCEN	Reserved					RTCSEL[1:0]		Reserved					LSEBY P	LSERD Y	LSEON					
rw						rw	rw						rw	r	rw					

- **Биты 31:17** Резерв, не трогать.
- **Бит 16** **BDRST**: Программный сброс резервного домена.  
Читается и пишется программно.  
0: Ничего  
1: Сбрасывает весь домен  
**NB**: Этот сброс на BKPSRAM не влияет, нужен переход уровня защиты с уровня 1 на 0.
- **Бит 15** **RTCCEN**: Тактирование RTC.  
Читается и пишется программно.  
0: Выключено  
1: Включено
- **Биты 14:10** Резерв, не трогать.
- **Биты 9:8** **RTCSEL[1:0]**: Выбор источника тактов RTC.  
Пишется программно однократно. Сбрасывается только Сбросом всего домена битом BDRST.  
00: Нету  
01: LSE  
10: LSI  
11: HSE с предделителем (выбор битами RTCPRE[4:0] в регистре RCC\_CFGR)
- **Биты 7:3** Резерв, не трогать.
- **Бит 2** **LSEBYP**: Шунт (обход) LSE.  
Читается и пишется программно для обхода LSE в режиме отладки. Пишется только при выключенном LSE.  
0: LSE не шунтирован  
1: LSE шунтирован
- **Бит 1** **LSERDY**: Готовность LSE.  
Читается и пишется аппаратно при готовности внешнего 32 КГц LSE. После снятия бита LSEON бит LSERDY снимется через 6 тактов генератора LSE.  
0: Не готово  
1: Готово
- **Бит 0** **LSEON**: Разрешение LSE.  
Читается и пишется программно.  
0: Выключено  
1: Включено

### 7.3.21. Регистр состояния/управления (RCC\_CSR)

Смещение адреса: **0x74**

По сбросу: **0x0E00 0000**. Сброс системным сбросом, флаги только сбросом питания.

Доступ:  $0 \leq$  тактов ожидания  $\leq 3$ , слово, полуслово и байт. Такты ожидания добавляются при успешном доступе к регистру.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	Reserved			
LPWR RSTF	WWDG RSTF	IWDG RSTF	SFT RSTF	POR RSTF	PIN RSTF	BORRS TF	RMVF	Reserved											
r	r	r	r	r	r	r	rt_w												
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	Reserved		LSIRDY	LSION
																	r	rw	

Биты флагов ставятся аппаратно. Чистятся записью бита RMVF.

0: Сброса не было

1: Сброс был

- **Бит 31** **LPWRRSTF**: Флаг сброса экономного питания.

- Бит 30            **WWDGRSTF**: Флаг сброса WWDG.
- Бит 29            **IWDGRSTF**: Флаг сброса IWDG.
- Бит 28            **SFTRSTF**: Флаг программного сброса.
- Бит 27            **PORRSTF**: Флаг сброса POR/PDR.
- Бит 26            **PINRSTF**: Флаг сброса PIN.
- Бит 25            **BORRSTF**: Флаг сброса BOR.
- Бит 24            **RMVF**: Снятие флагов сброса.

Пишется программно для снятия флагов сброса.

0: Ничего

1: Флаги сброса снимаются

- Биты 23:2        Резерв, не трогать.
- Бит 1            **LSIRDY**: Готовность LSI.

Читается и пишется аппаратно при готовности LSI. После снятия бита LSION бит LSIRDY снимется через 3 такта генератора.

0: Не готово

1: Готово

- Бит 0            **LSION**: Разрешение LSI.

Читается и пишется программно.

0: Выключено

1: Включено

### 7.3.22. Регистр генератора тактов широкого спектра (RCC\_SSCGR)

Смещение адреса: 0x80

По сбросу: 0x0E00 0000.

Доступ: без тактов ожидания, слово, полуслово и байт.

Генерация тактов широкого спектра есть только на главном PLL. Регистр **RCC\_SSCGR** надо писать перед включением или после выключения главного PLL.

**NB**: Подробности как всегда в описаниях устройств.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
SSCG EN	SPR EAD SEL	Reserved			INCSTEP											
rw	rw				rw	rw	rw		rw							
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
INCSTEP			MODPER													
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Бит 31            **SSCGEN**: Включение модуляции широкого спектра

Читается и пишется программно.

0: ВЫКЛ. (Писать после очистки CR[24]=PLLON бит)

1: ВКЛ. (Писать перед установкой CR[24]=PLLON бит)

- Бит 30            **SPREADSEL**: Выбор ширины

Читается и пишется программно.

Писать перед установкой CR[24]=PLLON бит.

0: Централь

1: Спад

- Биты 29:28       Резерв, не трогать.

- Биты 27:13       **INCSTEP**: Шаг инкремента

Читается и пишется программно. Писать перед установкой CR[24]=PLLON бит. Амплитуда профиля модуляции.

- Биты 12:0        **MODPER**: Период модуляции.

Читается и пишется программно. Писать перед установкой CR[24]=PLLON бит. Период профиля модуляции.

### 7.3.23. Регистр конфигурации PLLI2S (RCC\_PLLI2SCFGR)

Смещение адреса: 0x84

По сбросу: 0x2000 3000.

Доступ: без тактов ожидания, слово, полуслово и байт.

Конфигурация выходов PLLI2S по формулам:

$$f_{(VCO\ clock)} = f_{(PLLI2S\ clock\ input)} \times (PLLI2SN / PLLM)$$

$$f_{(PLL\ I2S\ clock\ output)} = f_{(VCO\ clock)} / PLLI2SR$$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserv ed	PLLI2S R2	PLLI2S R1	PLLI2S R0	Reserved											
	rw	rw	rw												
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserv ed	PLLI2SN 8	PLLI2SN 7	PLLI2SN 6	PLLI2SN 5	PLLI2SN 4	PLLI2SN 3	PLLI2SN 2	PLLI2SN 1	PLLI2SN 0	Reserved					
	rw														

— Бит 31 Резерв, не трогать.

— Биты 30:28 **PLLI2SR**: Делитель тактов для I2S

Ставится и снимается программно при выключенном PLLI2S. Вместе с предделителем периферии I2S должен дать ошибку 0.3% со стандартным кварцем и 0% с звуковым кварцем. См. *Секцию 28.4.4.*

**Внимание:** I2S требует частот  $\leq 192\text{MHz}$ .

Частота тактов I2S = Частота VCO / PLLR с  $2 \leq \text{PLLR} \leq 7$

000: PLLR = 0, Не то

001: PLLR = 1, Не то

010: PLLR = 2

...

111: PLLR = 7

— Биты 27:15 Резерв, не трогать.

— Биты 14:6 **PLLI2SN**: Множитель PLLI2S для VCO

Пишется словами и полусловами программно при выключенном PLLI2S.

**Внимание:** Выходная частота VCO должна быть от 100 до 432 MHz.

Выходная частота VCO = Входная частота VCO  $\times$  PLLI2SN при  $50 \leq \text{PLLI2SN} \leq 432$

00000000: PLLI2SN = 0, Нельзя

00000001: PLLI2SN = 1, Нельзя

...

000110010: PLLI2SN = 50

...

001100011: PLLI2SN = 99

001100100: PLLI2SN = 100

001100101: PLLI2SN = 101

001100110: PLLI2SN = 102

...

110110000: PLLI2SN = 432

110110001: PLLI2SN = 433, Нельзя

...

111111111: PLLI2SN = 511, Нельзя

**NB:** Множитель от 50 до 99 возможен для входной частоты VCO больше 1 MHz.

— Биты 5:0 Резерв, не трогать.

### 7.3.24. Карта регистров RCC

Таблица 34. Карта регистров RCC

Addr. offset	Register name	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x00	RCC_CR	Reserved				PLL I2SRDY	PLL I2SON	PLL RDY	PLL ON	Reserved				CSSON	HSEBYP	HSERDY	HSEON	HSICAL 7	HSICAL 6	HSICAL 5	HSICAL 4	HSICAL 3	HSICAL 2	HSICAL 1	HSICAL 0	HSITRIM 4	HSITRIM 3	HSITRIM 2	HSITRIM 1	HSITRIM 0	HSIRDY	HSION		
0x04	RCC_PLLCFGR	Reserved				PLLQ 3	PLLQ 2	PLLQ 1	PLLQ 0	Reserved	PLLSRC	Reserved				Reserved	PLLP 1	PLLP 0	Reserved	PLLN 8	PLLN 7	PLLN 6	PLLN 5	PLLN 4	PLLN 3	PLLN 2	PLLN 1	PLLN 0	PLLM 5	PLLM 4	PLLM 3	PLLM 2	PLLM 1	PLLM 0
0x08	RCC_CFGR	MCO2 1	MCO2 0	MCO2PRE2	MCO2PRE1	MCO2PRE0	MCO1PRE2	MCO1PRE1	MCO1PRE0	I2SSRC	MCO1 1	MCO1 0	RTCPRE 4	RTCPRE 3	RTCPRE 2	RTCPRE 1	RTCPRE 0	PPRE 2	PPRE 2 1	PPRE 2 0	PPRE 1 2	PPRE 1 1	PPRE 1 0	Reserved	Reserved	HPRE 3	HPRE 2	HPRE 1	HPRE 0	SWS 1	SWS 0	SW 1	SW 0	
0x0C	RCC_CIR	Reserved								CSSC	Reserved	PLL I2SRDYC	PLLRDYC	HSERDYC	HSIRDYC	LSERDYC	LSIRDYC	Reserved	PLL I2SRDYIE	PLLRDYIE	HSERDYIE	HSIRDYIE	LSERDYIE	LSIRDYIE	CSSF	Reserved	PLL I2SRDYF	PLLRDYF	HSERDYF	HSIRDYF	LSERDYF	LSIRDYF		
0x10	RCC_AHB1RSTR	Reserved	OTGHSRST	Reserved			ETHMACRST	Reserved	DMA2RST	DMA1RST	Reserved						CRCRST	Reserved	GPIORST	GPIOHRST	GPIOGRST	GPIOFRST	GPIOERST	GPIODRST	GPIOCRST	GPIOBRST	GPIOARST	Reserved			FSMCRST			
0x14	RCC_AHB2RSTR	Reserved																								OTGFSRST	RNGRST	HSAHRST	CRYPRST	Reserved			DCMIRST	
0x18	RCC_AHB3RSTR	Reserved																								FSMCRST								
0x1C	Reserved	Reserved																																
0x20	RCC_APB1RSTR	Reserved	DACRST	PWRST	Reserved	CAN2RST	CAN1RST	Reserved	I2C3RST	I2C2RST	I2C1RST	UART5RST	UART4RST	UART3RST	UART2RST	Reserved	SPI3RST	SPI2RST	Reserved	WWDGRST	Reserved	TIM14RST	TIM13RST	TIM12RST	TIM7RST	TIM6RST	TIM5RST	TIM4RST	TIM3RST	TIM2RST				
0x24	RCC_APB2RSTR	Reserved											TIM11RST	TIM10RST	TIM9RST	Reserved	SYSCFGRST	Reserved	SPI1RST	SDIORST	Reserved	ADCRST	Reserved	TIM11RST	Reserved	USART6RST	USART1RST	Reserved	TIM8RST	TIM1RST				
0x28	Reserved	Reserved																																
0x2C	Reserved	Reserved																																
0x30	RCC_AHB1ENR	Reserved	OTGHSULPIEN	OTGHSEN	ETHMACPTPEN	ETHMACRXEN	ETHMACTXEN	ETHMACEN	Reserved	DMA2EN	DMA1EN	CCMDATARAMEN	Reserved	BKPSRAMEN	Reserved						CRCCEN	Reserved	GPIOEN	GPIOHEN	GPIOGEN	GPIOFEN	GPIOEN	GPIODEN	GPIOCEN	GPIOBEN	GPIOAEN			
0x34	RCC_AHB2ENR	Reserved																	OTGFSEN	RNGEN	HASHEN	CRYPEN	Reserved	DCMIEN										
0x38	RCC_AHB3ENR	Reserved																								FSMCEN								
0x3C	Reserved	Reserved																																

Addr. offset	Register name	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0											
0x40	RCC_APB1ENR	Reserved	DACEN	PWREN	Reserved	CAN2EN	CAN1EN	Reserved	I2C3EN	I2C2EN	I2C1EN	UART5EN	UART4EN	USART3EN	USART2EN	Reserved	SPI3EN	SPI2EN	Reserved	Reserved	WWDGEN	Reserved	Reserved	TIM14EN	TIM13EN	TIM12EN	TIM7EN	TIM6EN	TIM5EN	TIM4EN	TIM3EN	TIM2EN												
0x44	RCC_APB2ENR	Reserved													TIM11EN	TIM10EN	TIM9EN	Reserved	SPI3EN	SPI2EN	Reserved	SPI1EN	SPIOEN	ADC3EN	ADC2EN	ADC1EN	TIM14EN	TIM13EN	Reserved	TIM12EN	USART6EN	TIM7EN	USART1EN	TIM6EN	TIM5EN	Reserved	TIM4EN	TIM3EN	TIM8EN	TIM1EN	TIM1EN			
0x48	Reserved	Reserved																																										
0x4C	Reserved	Reserved																																										
0x50	RCC_AHB1LPENR	Reserved	OTGHSULPLPEN	OTGHSULPLPEN	OTGHSULPLPEN	ETHMACRXLPLPEN	ETHMACRXLPLPEN	ETHMACRXLPLPEN	ETHMACRXLPLPEN	Reserved	DMA2LPEN	DMA1LPEN	Reserved	BKPSRAMLPEN	SRAM2LPEN	SRAM1LPEN	FLITFLPEN	Reserved	CRCLPEN	Reserved	GPIOLPEN	GPIOLPEN	GPIOLPEN	GPIOLPEN	GPIOLPEN	GPIOLPEN	GPIOLPEN	GPIODLPEN	GPIODLPEN	GPIODLPEN	GPIODLPEN	Reserved	GPIODLPEN	GPIODLPEN	GPIODLPEN	Reserved	DCMILPEN	GPIODLPEN						
0x54	RCC_AHB2LPENR	Reserved																																										
0x58	RCC_AHB3LPENR	Reserved																																										
0x5C	Reserved	Reserved																																										
0x60	RCC_APB1LPENR	Reserved	DACLPEN	PWRLPEN	Reserved	CAN2LPEN	CAN1LPEN	Reserved	I2C3LPEN	I2C2LPEN	I2C1LPEN	UART5LPEN	UART4LPEN	USART3LPEN	USART2LPEN	Reserved	SPI3LPEN	SPI2LPEN	Reserved	Reserved	WWDGLPEN	Reserved	TIM14LPEN	TIM13LPEN	TIM12LPEN	TIM7LPEN	TIM6LPEN	TIM5LPEN	TIM4LPEN	TIM3LPEN	TIM2LPEN	TIM2LPEN	TIM2LPEN	TIM2LPEN	TIM2LPEN	TIM2LPEN	TIM2LPEN	TIM2LPEN						
0x64	RCC_APB2LPENR	Reserved													TIM11LPEN	TIM10LPEN	TIM9LPEN	Reserved	SPI3LPEN	SPI2LPEN	Reserved	SPI1LPEN	SPIOEN	ADC3LPEN	ADC2LPEN	ADC1LPEN	Reserved	Reserved	USART6LPEN	USART1LPEN	Reserved	Reserved	TIM8LPEN	TIM1LPEN	TIM1LPEN	TIM1LPEN	TIM1LPEN	TIM1LPEN						
0x68	Reserved	Reserved																																										
0x6C	Reserved	Reserved																																										
0x70	RCC_BDCR	Reserved													BDRST	RTCEN	Reserved	Reserved	RTCSSEL 1	RTCSSEL 0	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved	Reserved
0x74	RCC_CSR	LPWRRSTF	WWDGRSTF	WDGRSTF	SFTRSTF	PORRSTF	PADRSTF	BORRSTF	RMVF	Reserved																	LSIRDY	LSION																
0x78	Reserved	Reserved																																										
0x7C	Reserved	Reserved																																										
0x80	RCC_SSCGR	SSCGEN	SPREADSEL	Reserved	INCSTEP													MODPER																										
0x84	RCC_PLLI2SCFGR	Reserved	PLL12SRx	Reserved													PLL12SNx						Reserved																					

## 8. Ввод и вывод общего назначения (GPIO)

### 8.1. Введение в GPIO

Каждый порт I/O общего назначения имеет четыре 32-бит регистра конфигурации ([GPIOx\\_MODER](#), [GPIOx\\_OTYPER](#), [GPIOx\\_OSPEEDR](#) и [GPIOx\\_PUPDR](#)), два 32-бит регистра данных ([GPIOx\\_IDR](#), [GPIOx\\_ODR](#)), 32-бит регистр установки/сброса ([GPIOx\\_BSRR](#)), а 32-бит замка ([GPIOx\\_LCKR](#)) и два 32-бит регистра выбора альтернативных функций ([GPIOx\\_AFRH](#) и [GPIOx\\_AFRL](#)).

## 8.2. Основные характеристики GPIO

- До 16 I/O
- Режимы выхода: двухтактный или открытый сток + подпорка/подтяжка
- Вывод данных из выводного регистра (`GPIOx_ODR`) or peripheral (alternate function output)
- Выбор скорости каждого I/O
- Режимы входа: плавающий, подпорка/подтяжка, аналоговый
- Ввод данных во входной регистр (`GPIOx_IDR`) или периферию (альтернативный ввод)
- Регистр установки/снятия битов (`GPIOx_BSRR`) для битового доступа к `GPIOx_ODR`
- Механизм блокировки (`GPIOx_LCKR`) для заморозки конфигурации I/O
- Аналоговая функция
- Регистр выбора альтернативной функции ввода/вывода (до 16 AF на I/O)
- Быстрое переключение за два такта
- Мультиплексирование ножек I/O как GPIO или периферийные функции

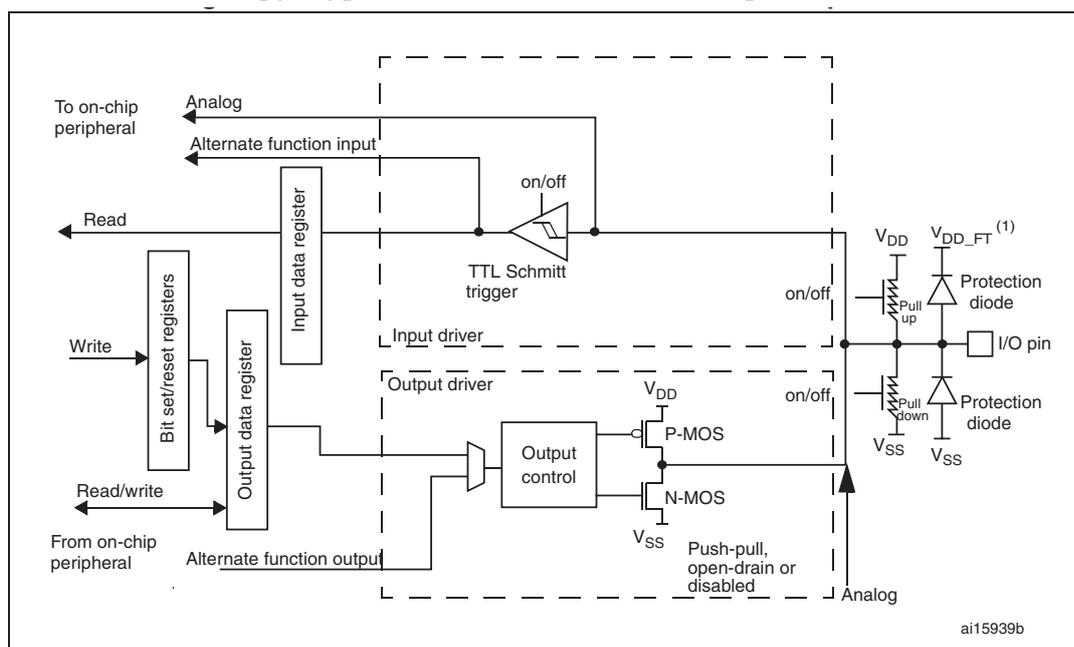
## 8.3. Функциональное описание GPIO

Конкретные характеристики портов даны в описаниях устройств. Каждый бит порта может быть программно установлен в один из режимов:

- Ввод, плавающий
- Ввод, подпорка вверх
- Ввод, подтянутый вниз
- Аналоговый
- Вывод, открытый сток с подпоркой или подтяжкой
- Вывод, двухтактный с подпоркой или подтяжкой
- Альтернативная функция, двухтактный с подпоркой или подтяжкой
- Альтернативная функция, открытый сток с подпоркой или подтяжкой

Каждый бит I/O порта свободно программируемый, но регистры доступны 32-бит словами, полусловами или байтами. Регистры `GPIOx_BSRR` и `GPIOx_BRR` предназначена для атомарного доступа чтения-модификации-записи к регистрам GPIO. Таким образом устраняется риск возникновения IRQ между чтением и модификацией.

Рис.25 Базовая структура бита 5V совместимого порта I/O



1.  $V_{DD\_FT}$  это потенциал для 5V I/O, отличается от  $V_{DD}$ .

Таблица 35. Конфигурация битов порта

MODER(i) [1:0]	OTYPER(i)	OSPEEDR(i) [B:A]	PUPDR(i) [1:0]		I/O configuration	
01	0	SPEED [B:A]	0	0	Выход GP	PP
	0		0	1	Выход GP	PP + PU
	0		1	0	Выход GP	PP + PD
	0		1	1	Резерв	
	1		0	0	Выход GP	OD
	1		0	1	Выход GP	OD + PU
	1		1	0	Выход GP	OD + PD
	1		1	1	Резерв (Выход GP OD)	
10	0	SPEED [B:A]	0	0	AF	PP
	0		0	1	AF	PP + PU
	0		1	0	AF	PP + PD
	0		1	1	Резерв	
	1		0	0	AF	OD
	1		0	1	AF	OD + PU
	1		1	0	AF	OD + PD
	1		1	1	Резерв	
00	x	x	0	0	Вход	Плавающий
	x	x	0	1	Вход	PU
	x	x	1	0	Вход	PD
	x	x	1	1	Резерв (плавающий вход)	
11	x	x	0	0	Input/output	Аналог
	x	x	0	1	Резерв	
	x	x	1	0		
	x	x	1	1		

1. GP = общего назначения, PP = двухтактный, PU = подпорка вверх, PD = подтяжка вниз, OD = открытый сток, AF = альтернативная функция.

### 8.3.1. Ввод/Выход общего назначения (GPIO)

Во время и сразу после сброса альтернативные функции отключены и порты I/O ставятся в режим Плавающий Ввод.

После сброса ножки отладки в AF режиме PU/PD:

- PA15: JTDI с подпоркой
- PA14: JTCK/SWCLK с подтяжкой
- PA13: JTMS/SWDAT с подпоркой
- PB4: NJTRST с подпоркой
- PB3: JTDO плавающий

Выходные ножки выдают содержимое выходного регистра данных (**GPIOx\_ODR**). Выходной каскад может быть двухтактным или с открытым стоком (при выводе 0 открыт только N-MOS).

Входной регистр данных (**GPIOx\_IDR**) считывает данный на ножках каждый такт АНВ1.

У всех ножек GPIO есть слабые резисторы подпорки и подтяжки, которые подключаются через регистр `GPIOx_PUPDR`.

### 8.3.2. Мультиплексор ножек I/O и картирование

Ножки MCU подключаются к периферии через мультиплексор, по одной одновременно, что может привести к конфликтам общих ножек.

У каждой ножки I/O свой мультиплексор с 16 входами альтернативных функций (AF0 до AF15), которые конфигурируются через регистры `GPIOx_AFRL` (от 0 до 7) и `GPIOx_AFRH` (от 8 до 15):

- После сброса все ножки I/O подключены к альтернативной функции системы 0 0 (AF0)
- Альтернативные функции периферии картированы от AF1 до AF13
- EVENTOUT ядра CPU подключен к AF15

См. Рис. 26.

Кроме того, каждое периферийное устройство имеет альтернативные функции, отображённые на различные ножки I/O. Это удобно в малых корпусах микросхем.

Для такого использования I/O надо:

- Системная функция

Подключаем I/O к AF0 и конфигурируем её в зависимости от нужной функции:

- JTAG/SWD, после сброса устройства эти ножки назначены для немедленного использования хостом отладчика (контроллером GPIO не управляются)
- RTC\_REFIN: это нога должна стоять в режиме Плавающего ввода
- MCO1 и MCO2: эти ноги надо поставить в режим альтернативной функции.

Можно освобождать все или несколько ножек JTAG/SWD для использования как GPIO (освобождённые ноги в таблице отмечены серым pins).

См. Секции 7.2.10, и 6.2.10.

Таблица 36. Гибкое назначение ножек SWJ-DP

Доступные порты отладки	Назначенные ножки SWJ I/O				
	PA13 / JTMS/ SWDIO	PA14 / JTCK/ SWCLK	PA15 / JTDI	PB3 / JTDO	PB4/ NJTRST
Полный SWJ (JTAG-DP + SW-DP) - Состояние сброса	X	X	X	X	X
Полный SWJ (JTAG-DP + SW-DP) без NJTRST	X	X	X	X	
JTAG-DP Выкл., SW-DP Вкл.	X	X			
JTAG-DP Выкл., SW-DP Вкл.			Свободно		

- GPIO

В регистре `GPIOx_MODER` делаем нужные ножки вводом или выводом.

- Альтернативная функция периферии

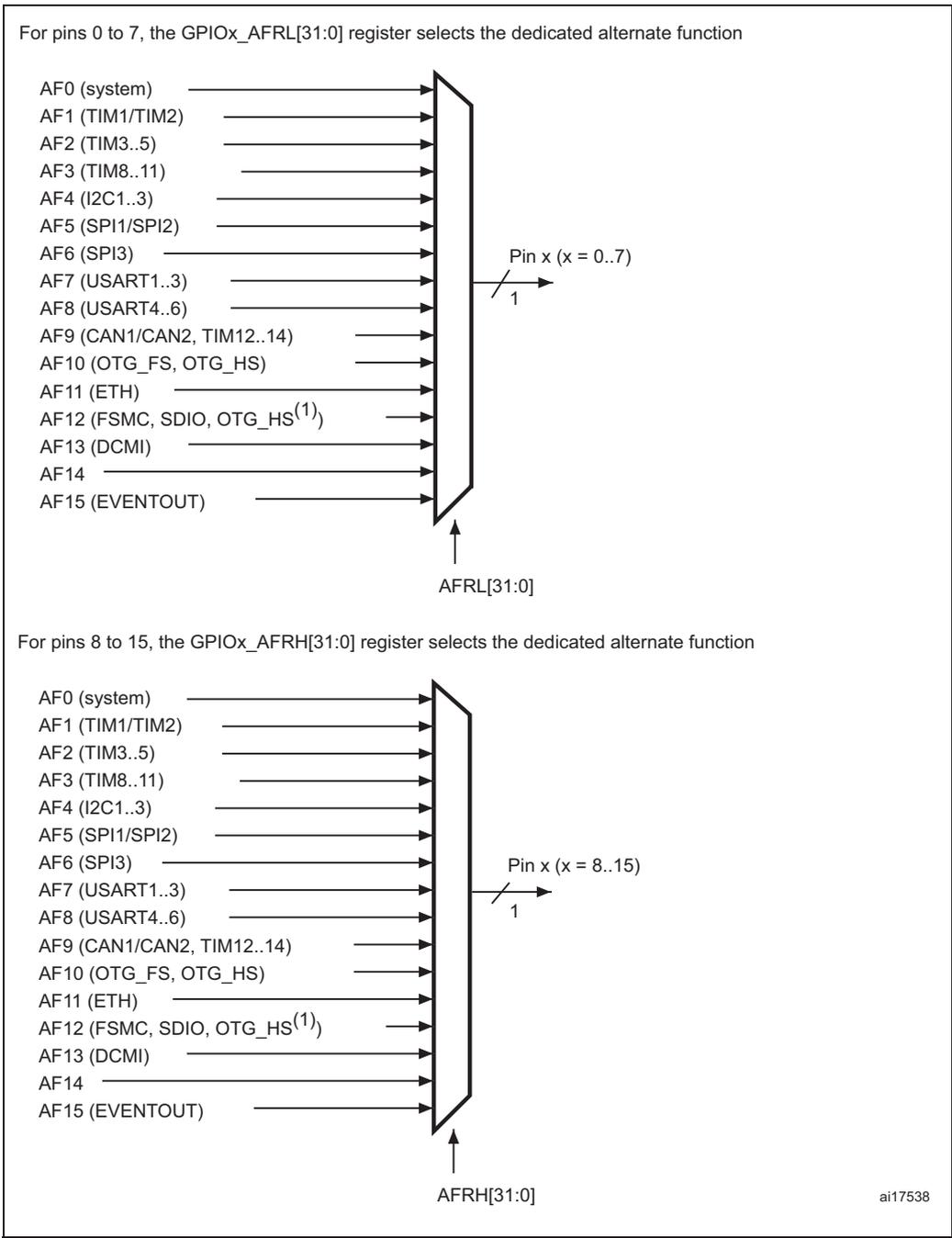
Для ADC и DAC в регистре `GPIOx_MODER` делаем нужные I/O аналоговыми.

Для другой периферии:

- В регистре `GPIOx_MODER` делаем нужные I/O альтернативной функцией
- В регистрах `GPIOx_OTYPER`, `GPIOx_PUPDR` и `GPIOx_OSPEEDR` ставим тип, подпорку/подтяжку и скорость вывода
- В регистре `GPIOx_AFRL` или `GPIOx_AFRH` подключаем I/O к желанной AF

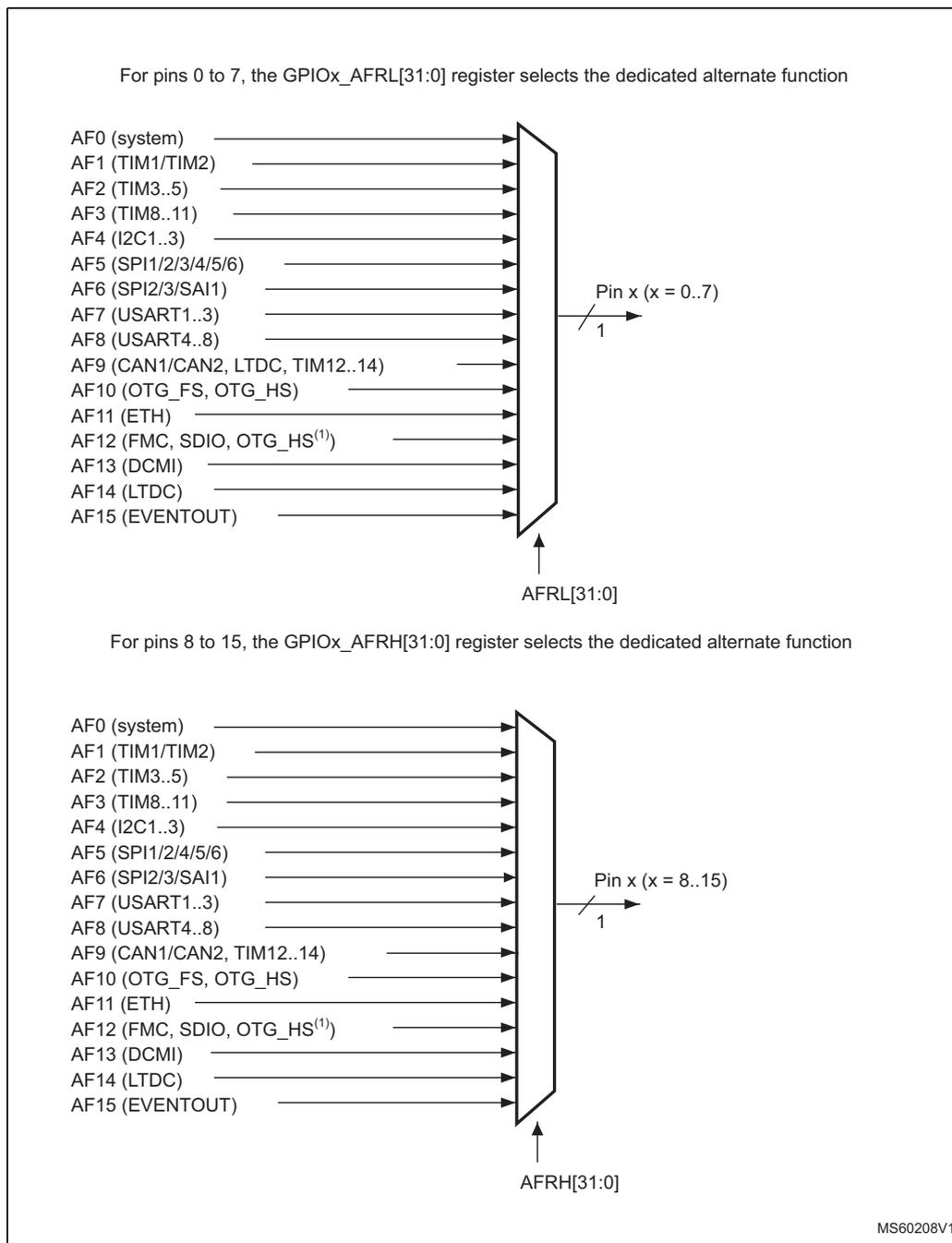
- EVENTOUT

Подключаем ножку сигнала EVENTOUT к AF15. EVENTOUT не подключается к ножкам: PC13, PC14, PC15, PH0, PH1 and PI8.



1. Configured in FS.

**Рис. 26. Выбор альтернативной функции в STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx**



1. Configured in FS.

**Рис. 27. Выбор альтернативной функции в STM32F42xxx и STM32F43xxx**

### 8.3.3. Регистры управления портом I/O

У каждого GPIO есть четыре 32-бит адресуемых в памяти регистра (`GPIOx_MODER`, `GPIOx_OTYPER`, `GPIOx_OSPEEDR`, `GPIOx_PUPDR`) для конфигурации до 16 I/O.

Регистр `GPIOx_MODER` задаёт направление I/O (ввод, вывод, AF, аналог).

Регистры `GPIOx_OTYPER` и `GPIOx_OSPEEDR` задают тип (двухтактный или открытый сток) и скорость (ножки скорости I/O напрямую подключены к соответствующему биту регистра `GPIOx_OSPEEDR` независимо от направления).

Регистр `GPIOx_PUPDR` подключает к ножкам резисторы подпорки и/или подтяжки независимо от направления.

### 8.3.4. Регистры данных порта I/O

У каждого GPIO есть два 16-бит адресуемых в памяти регистра: ввод и вывода данных (`GPIOx_IDR` и `GPIOx_ODR`). `GPIOx_ODR` хранит выводимые данные, он доступен по чтению и записи. Вводимые данные пишутся в регистр `GPIOx_IDR`, он доступен только по чтению. См. *Секции 8.4.5 и 8.4.6.*

### 8.3.5. Обработка битовых данных I/O

Регистр установки битов (`GPIOx_BSRR`) это 32-бит регистр, дающий доступ к отдельным битам регистра `GPIOx_ODR`. Он в два раза больше регистра `GPIOx_ODR`. На каждый бит регистра `GPIOx_ODR`, приходится два бита `GPIOx_BSRR`: `BSRR(i)` и `BSRR(i+SIZE)`. Запись 1 в `BSRR(i)` ставит соответствующий бит `ODR(i)`. Запись 1 в `BSRR(i+SIZE)` чистит соответствующий бит в `ODR(i)`. Запись 0 в `GPIOx_BSRR` дело бесплодное. При одновременной записи установки и чистки в `GPIOx_BSRR`, установка приоритетнее.

Использование регистра `GPIOx_BSRR` операция мгновенная и не блокирует биты `GPIOx_ODR`. К битам регистра `GPIOx_ODR` можно обращаться напрямую.

Запрещать прерывания при доступе к `GPIOx_ODR` на битовом уровне не надо, биты пишутся за одно обращение АНВ1.

### 8.3.6. Механизм блокировки GPIO

Регистры `GPIOx_MODER`, `GPIOx_OTYPER`, `GPIOx_OSPEEDR`, `GPIOx_PUPDR`, `GPIOx_AFRL` и `GPIOx_AFRH`. можно заморозить особой последовательностью записи в регистр `GPIOx_LCKR`.

При правильной последовательности записи LOCK в бит 16 этого регистра (биты `LCKR[15:0]`) должны оставаться неизменными) в управляющих регистрах (`GPIOx_MODER`, `GPIOx_OTYPER`, `GPIOx_OSPEEDR`, `GPIOx_PUPDR`, `GPIOx_AFRL` и `GPIOx_AFRH`) замораживаются соответствующие биты вплоть до сброса MCU или периферии. Пишут в `GPIOx_LCKR` только словами. См. Секцию 8.4.8.

### 8.3.7. Альтернативные функции (AF)

Регистры `GPIOx_AFRL` и `GPIOx_AFRH` через мультиплексор могут подключать к каждому I/O одну из 16 возможных альтернативных функций периферии для ввода или вывода, всё равно.

### 8.3.8. Внешние линии прерывания/побудки

Все порты могут иметь входные линии внешнего прерывания. См. Секции 12.2. и 12.2.3.

### 8.3.9. Конфигурация ввода

При включении порта I/O на ввод:

- Выключается выходной каскад
- Включается входной триггер Шмитта
- Резисторы подпорки и подтяжки включаются по регистру `GPIOx_PUPDR`
- Данные на ножке I/O читаются в регистр данных каждый такт АНВ1
- Данные получают из регистра данных.

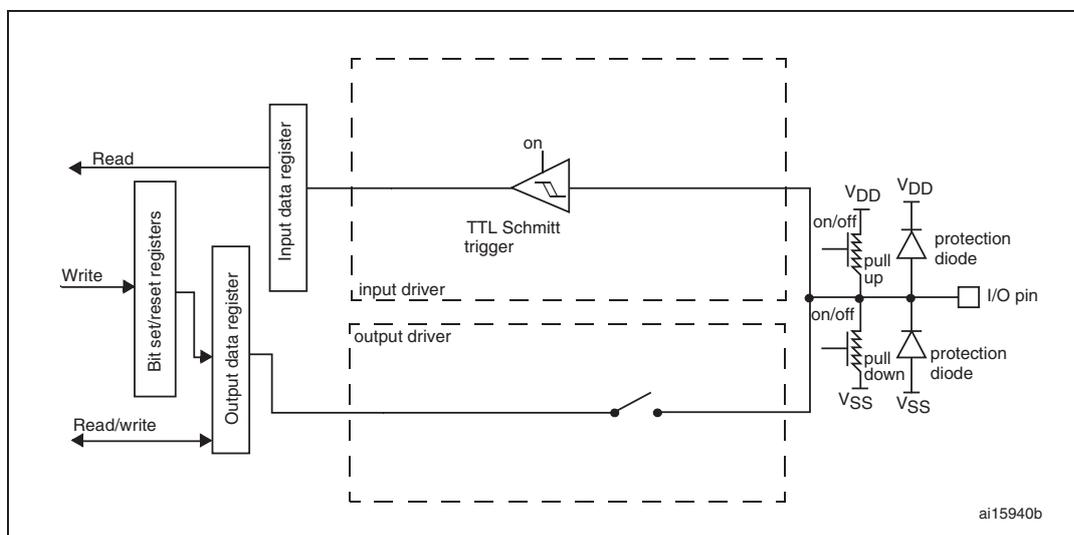


Рис. 28. Входная конфигурация I/O порта.

### 8.3.10. Конфигурация вывода

При включении порта I/O на вывод:

- Включается выходной каскад:
  - С открытым стоком: "0" в выходном регистре включает N-MOS, а "1" оставляет порт в третьем состоянии Hi-Z (P-MOS никогда не включается)
  - Двухтактный режим: "0" в выходном регистре включает N-MOS, а "1" включает P-MOS
- Включается входной триггер Шмитта
- Резисторы подпорки и подтяжки включаются по регистру `GPIOx_PUPDR`
- Чтение входного регистра выдаёт состояние I/O
- Чтение выходного регистра выдаёт последнее записанное значение.

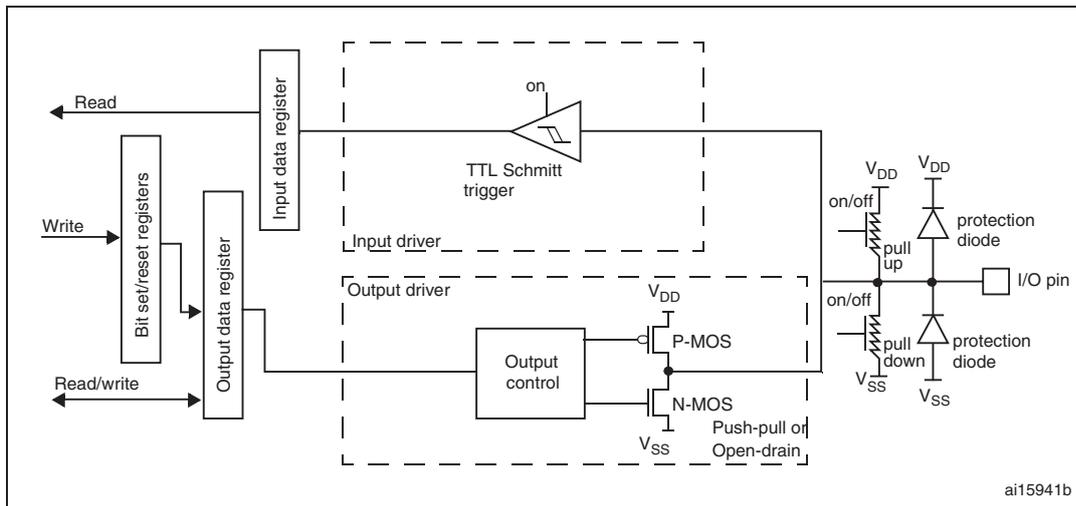


Рис. 29. Выходная конфигурация бита I/O порта.

### 8.3.11. Конфигурация альтернативных функций

При включении альтернативного режима порта:

- Выходной каскад включается в двухтактный режим или с открытым стоком
- Выходной каскад управляется сигналом от периферии (включение и данные)
- Включается входной триггер Шмитта
- Резисторы подпорки и подтяжки включаются по регистру `GPIOx_PUPDR`
- Данные на ножке I/O читаются в регистр данных каждый цикл АНВ1
- Чтение входного регистра выдаёт состояние в режиме с открытым стоком
- Чтение выходного регистра выдаёт последнее записанное значение.

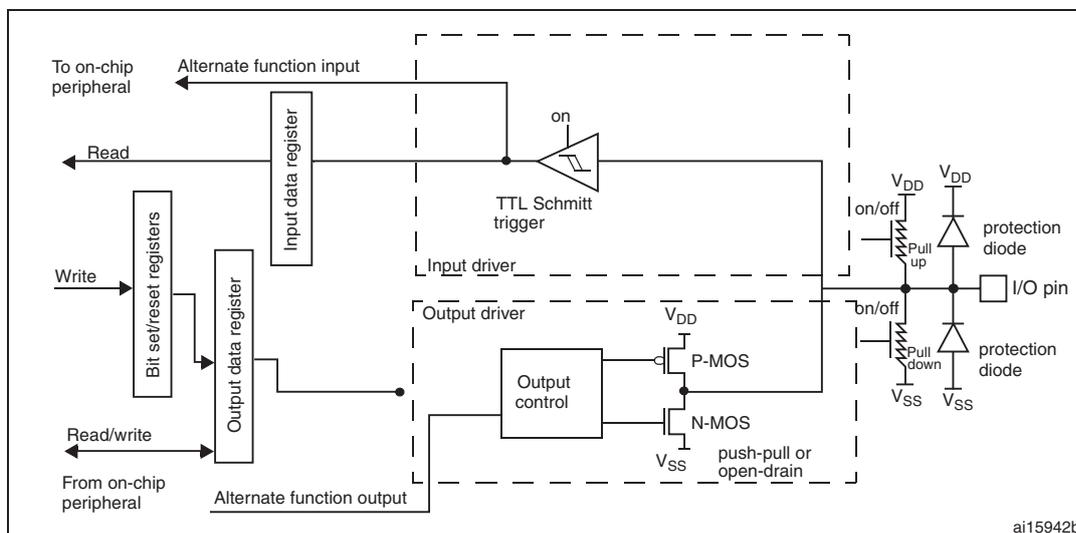


Рис. 30. Альтернативная конфигурация бита I/O порта.

### 8.3.12. Аналоговая конфигурация

При включении аналогового режима порта:

- Выходной каскад отключается.
- Входной триггер Шмитта отключается, не мешает аналоговому сигналу и постоянно выдаёт “0”.
- Резисторы подпорки и подтяжки отключаются.
- Чтение входного регистра данных выдаёт “0”.

**NB:** В этом режиме ножки не могут быть совместимы с 5.

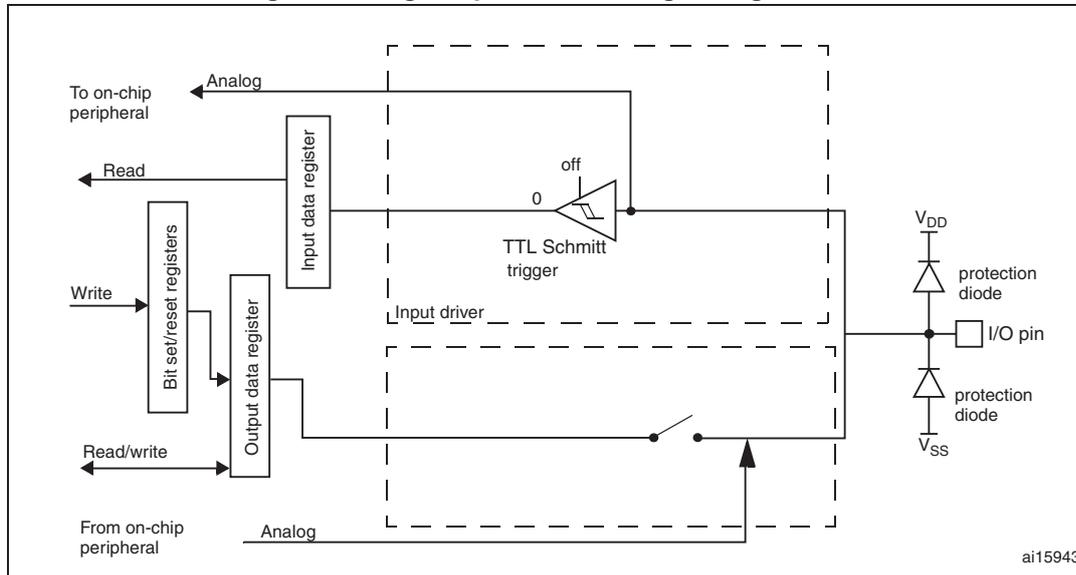


Рис. 31. Аналоговая конфигурация бита I/O порта с высоким импедансом.

### 8.3.13. Использование ног OSC32\_IN/OSC32\_OUT как GPIO PC14/PC15

У выключенного генератора LSE ножки OSC32\_IN и OSC32\_OUT можно использовать как PC14 и PC15 I/O, у включённого они могут быть только OSC32\_IN и OSC32\_OUT. Он включается установкой бита **LSEON** регистра **RCC\_BDCR**. LSE приоритетнее GPIO.

**NB:** При выключенном домене 1.2 V функциональность PC14/PC15 GPIO теряется, они переводятся в режим аналогового ввода.

### 8.3.14. Использование ног OSC\_IN/OSC\_OUT как GPIO PH0/PH1

У выключенного генератора HSE ножки OSC\_IN и OSC\_OUT можно использовать как PH0 и PH1 I/O, у включённого они могут быть только OSC\_IN и OSC\_OUT. Он включается установкой бита **HSEON** регистра **RCC\_CR**. HSE приоритетнее GPIO.

### 8.3.15. Выбор альтернативной функции RTC\_AF1 и RTC\_AF2

GPIO ножки RTC\_AF1 и RTC\_AF2 можно использовать для обнаружения взлома, события метки времени, как RTC\_ALARM или выходы RTC\_CALIB RTC.

RTC\_AF1 (PC13) можно использовать как:

- RTC\_ALARM (RTC Alarm A, RTC Alarm B или RTC Wakeup): биты **OSEL[1:0]** в **RTC\_CR**
- Выход RTC\_CALIB: бит **COE[23]** в регистре **RTC\_CR**
- RTC\_TAMP1: событие обнаружения взлома
- RTC\_TS: событие метки времени

RTC\_AF2 (PI8) можно использовать как:

- RTC\_TAMP1: событие обнаружения взлома
- RTC\_TAMP2: событие обнаружения взлома
- RTC\_TS: событие метки времени

Ножка выбирается в регистре **RTC\_TAFCR**:

- **TAMP1INSEL** задаёт ножку для входа RTC\_TAMP1
- **TSINSEL** задаёт ножку для входа RTC\_TS
- **ALARMOUTTYPE** задаёт выходной каскад RTC\_ALARM двухтактным или с открытым стоком.

Таблица 37. Ножка RTC\_AF1<sup>(1)</sup>

Конфигурация и функция	RTC_ALARM включена	RTC_CALIB включена	Tamper включена	Time stamp включена	TAMP1INSEL	TSINSEL TIMESTAMP	ALARMOUTTYPE RTC_ALARM
Alarm out OD	1	Всё равно	Всё равно	Всё равно	Всё равно	Всё равно	0
Alarm out PP	1	Всё равно	Всё равно	Всё равно	Всё равно	Всё равно	1
Calibration out PP	0	1	Всё равно	Всё равно	Всё равно	Всё равно	Всё равно
TAMPER1 вход плав.	0	0	1	0	0	Всё равно	Всё равно
TIMESTAMP и TAMPER1 вход плав.	0	0	1	1	0	0	Всё равно
TIMESTAMP вход плав.	0	0	0	1	Всё равно	0	Всё равно
Стандарт GPIO	0	0	0	0	Всё равно	Всё равно	Всё равно

1. OD: открытый сток; PP: двухтактный.

Таблица 38. Ножка RTC\_AF2

Конфигурация и функция	Tamper включена	Time stamp включена	TAMP1INSEL	TSINSEL TIMESTAMP	ALARMOUTTYPE RTC_ALARM
TAMPER1 вход плав.	1	0	1	Всё равно	Всё равно
TIMESTAMP и TAMPER1 вход плав.	1	1	1	1	Всё равно
TIMESTAMP вход плав.	0	1	Всё равно	1	Всё равно
Стандарт GPIO	0	0	Всё равно	Всё равно	Всё равно

## 8.4. Регистры GPIO

Все регистры доступны 32-бит словами, полусловами и байтами.

### 8.4.1. Регистр режима порта (GPIOx\_MODER) (x=A..K)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу:

- 0xA800 0000 порт A
- 0x0000 0280 порт B
- 0x0000 0000 другие порты

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MODER15[1:0]		MODER14[1:0]		MODER13[1:0]		MODER12[1:0]		MODER11[1:0]		MODER10[1:0]		MODER9[1:0]		MODER8[1:0]	
rw	rw	rw	rw	rw	rw										
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MODER7[1:0]		MODER6[1:0]		MODER5[1:0]		MODER4[1:0]		MODER3[1:0]		MODER2[1:0]		MODER1[1:0]		MODER0[1:0]	
rw	rw	rw	rw	rw	rw										

— Биты 2y:2y+1

**MODERy[1:0]:** Биты конфигурации порта x (y=0..15)

Пишутся программно.

00: Вход (по сбросу)

01: Просто вывод

10: Альтернативная функция

11: Аналоговый

### 8.4.2. Регистр типа выхода порта (GPIOx\_OTYPER) (x=A..K)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OT15	OT14	OT13	OT12	OT11	OT10	OT9	OT8	OT7	OT6	OT5	OT4	OT3	OT2	OT1	OT0
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **OTy[15:0]**: Биты конфигурации порта x (y=0..15)  
Пишутся программно.
  - 0: Вывод двухтактный
  - 1: Вывод открытый сток

### 8.4.3. Регистр скорости выхода порта (GPIOx\_SPEEDR) (x=A..K)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу:

- 0x0C00 0000 порт A
- 0x0000 00C0 порт B
- 0x0000 0000 другие порты

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
OSPEEDR15 [1:0]		OSPEEDR14 [1:0]		OSPEEDR13 [1:0]		OSPEEDR12 [1:0]		OSPEEDR11 [1:0]		OSPEEDR10 [1:0]		OSPEEDR9 [1:0]		OSPEEDR8 [1:0]	
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w										
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OSPEEDR7[1:0]		OSPEEDR6[1:0]		OSPEEDR5[1:0]		OSPEEDR4[1:0]		OSPEEDR3[1:0]		OSPEEDR2[1:0]		OSPEEDR1 [1:0]		OSPEEDR0 [1:0]	
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w										

- Биты 2y:2y+1 **MODERy[1:0]**: Биты скорости порта x (y=0..15)  
Пишутся программно.
  - 00: Низкая
  - 01: Средняя
  - 10: Высокая
  - 11: Очень высокая

### 8.4.4. Регистр подтяжки/подпорки порта (GPIOx\_PUPDR) (x=A..K)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу:

- 0x6400 0000 порт A
- 0x0000 0100 порт B
- 0x0000 0000 другие порты

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
PUPDR15[1:0]		PUPDR14[1:0]		PUPDR13[1:0]		PUPDR12[1:0]		PUPDR11[1:0]		PUPDR10[1:0]		PUPDR9[1:0]		PUPDR8[1:0]	
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w										
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
PUPDR7[1:0]		PUPDR6[1:0]		PUPDR5[1:0]		PUPDR4[1:0]		PUPDR3[1:0]		PUPDR2[1:0]		PUPDR1[1:0]		PUPDR0[1:0]	
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w										

- Биты 2y:2y+1 **PUPDRy[1:0]**: Биты скорости порта x (y=0..15)  
Пишутся программно.
  - 00: Ничего
  - 01: Подпорка вверх
  - 10: Подтяжка вниз
  - 11: Резерв

### 8.4.5. Регистр данных ввода порта (GPIOx\_IDR) (x=A..K)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000 XXXX, где X - не определено.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
IDR15	IDR14	IDR13	IDR12	IDR11	IDR10	IDR9	IDR8	IDR7	IDR6	IDR5	IDR4	IDR3	IDR2	IDR1	IDR0
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **IDRy**: Входные данные (y=0..15)  
Входные данные порта. Чтение только словом.

### 8.4.6. Регистр данных вывода порта (GPIOx\_ODR) (x=A..K)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ODR15	ODR14	ODR13	ODR12	ODR11	ODR10	ODR9	ODR8	ODR7	ODR6	ODR5	ODR4	ODR3	ODR2	ODR1	ODR0
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **ODRy**: Выходные данные (y=0..15)  
Выходные данные порта.
- NB**: При атомарном доступе биты **ODR** можно менять индивидуально записью в регистр **GPIOx\_BSRR** (x = A .. K).

### 8.4.7. Регистр установки/сброса битов порта (GPIOx\_BSRR) (x=A..K)

Смещение адреса: 0x18

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
BR15	BR14	BR13	BR12	BR11	BR10	BR9	BR8	BR7	BR6	BR5	BR4	BR3	BR2	BR1	BR0
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
BS15	BS14	BS13	BS12	BS11	BS10	BS9	BS8	BS7	BS6	BS5	BS4	BS3	BS2	BS1	BS0
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

- Биты 31:16 **BRy**: Сброс бита y в **ODRx** (y=0..15).  
0: Не изменяется  
1: Сбрасывается
- Биты 15:0 **BSRy**: Установка бита y в **ODRx** (y=0..15)  
0: Не изменяется  
1: Ставится

### 8.4.8. Регистр блокировки конфигурации порта (GPIOx\_LCKR) (x=A..K)

Используется для блокировки конфигурации портов GPIO по битам **LCKR[15:0]** после завершения последовательности записи **LOCK** в бит 16 (**LCKK**). Биты [15:0] используются для блокировки конфигурации GPIO. Во время последовательности записи значения замка **LCKR[15:0]** не должны изменяться. После этого порты невозможно конфигурировать вплоть до следующего сброса MCU или периферии. Каждый бит замка блокирует соответствующий регистр конфигурации.

Смещение адреса: 0x1C

По сбросу: 0x0000 0000



— Биты 31:16 **AFRHy**: Альтернативная функция для порта **x** бит **y** ( $y=0..7$ )

Пишутся программно.

Выбор AFRHy:

0000: AF0	1000: AF8
0001: AF1	1001: AF9
0010: AF2	1010: AF10
0011: AF3	1011: AF11
0100: AF4	1100: AF12
0101: AF5	1101: AF13
0110: AF6	1110: AF14
0111: AF7	1111: AF15

## 8.4.11. Карта регистров GPIO

Таблица 39. Карта регистров GPIO

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
		0x00	<b>GPIOA_MODER</b>	MODER15[1:0]		MODER14[1:0]		MODER13[1:0]		MODER12[1:0]		MODER11[1:0]		MODER10[1:0]		MODER9[1:0]		MODER8[1:0]		MODER7[1:0]		MODER6[1:0]		MODER5[1:0]		MODER4[1:0]		MODER3[1:0]		MODER2[1:0]		MODER1[1:0]		MODER0[1:0]
	Reset value	1	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x00	<b>GPIOB_MODER</b>	MODER15[1:0]		MODER14[1:0]		MODER13[1:0]		MODER12[1:0]		MODER11[1:0]		MODER10[1:0]		MODER9[1:0]		MODER8[1:0]		MODER7[1:0]		MODER6[1:0]		MODER5[1:0]		MODER4[1:0]		MODER3[1:0]		MODER2[1:0]		MODER1[1:0]		MODER0[1:0]		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0	0	0	0	0	0		
0x00	<b>GPIOx_MODER</b> (where x = C..I/J/K)	MODER15[1:0]		MODER14[1:0]		MODER13[1:0]		MODER12[1:0]		MODER11[1:0]		MODER10[1:0]		MODER9[1:0]		MODER8[1:0]		MODER7[1:0]		MODER6[1:0]		MODER5[1:0]		MODER4[1:0]		MODER3[1:0]		MODER2[1:0]		MODER1[1:0]		MODER0[1:0]		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		
0x04	<b>GPIOx_OTYPER</b> (where x = A..I/J/K)	Reserved															OT15	OT14	OT13	OT12	OT11	OT10	OT9	OT8	OT7	OT6	OT5	OT4	OT3	OT2	OT1	OT0		
	Reset value																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x08	<b>GPIOx_OSPEEDR</b> (where x = A..I/J/K except B)	OSPEEDR15[1:0]		OSPEEDR14[1:0]		OSPEEDR13[1:0]		OSPEEDR12[1:0]		OSPEEDR11[1:0]		OSPEEDR10[1:0]		OSPEEDR9[1:0]		OSPEEDR8[1:0]		OSPEEDR7[1:0]		OSPEEDR6[1:0]		OSPEEDR5[1:0]		OSPEEDR4[1:0]		OSPEEDR3[1:0]		OSPEEDR2[1:0]		OSPEEDR1[1:0]		OSPEEDR0[1:0]		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		
0x08	<b>GPIOB_OSPEEDR</b>	OSPEEDR15[1:0]		OSPEEDR14[1:0]		OSPEEDR13[1:0]		OSPEEDR12[1:0]		OSPEEDR11[1:0]		OSPEEDR10[1:0]		OSPEEDR9[1:0]		OSPEEDR8[1:0]		OSPEEDR7[1:0]		OSPEEDR6[1:0]		OSPEEDR5[1:0]		OSPEEDR4[1:0]		OSPEEDR3[1:0]		OSPEEDR2[1:0]		OSPEEDR1[1:0]		OSPEEDR0[1:0]		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1	0	0	0	0	0		
0x0C	<b>GPIOA_PUPDR</b>	PUPDR15[1:0]		PUPDR14[1:0]		PUPDR13[1:0]		PUPDR12[1:0]		PUPDR11[1:0]		PUPDR10[1:0]		PUPDR9[1:0]		PUPDR8[1:0]		PUPDR7[1:0]		PUPDR6[1:0]		PUPDR5[1:0]		PUPDR4[1:0]		PUPDR3[1:0]		PUPDR2[1:0]		PUPDR1[1:0]		PUPDR0[1:0]		
	Reset value	0	1	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		
0x0C	<b>GPIOB_PUPDR</b>	PUPDR15[1:0]		PUPDR14[1:0]		PUPDR13[1:0]		PUPDR12[1:0]		PUPDR11[1:0]		PUPDR10[1:0]		PUPDR9[1:0]		PUPDR8[1:0]		PUPDR7[1:0]		PUPDR6[1:0]		PUPDR5[1:0]		PUPDR4[1:0]		PUPDR3[1:0]		PUPDR2[1:0]		PUPDR1[1:0]		PUPDR0[1:0]		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0		

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0x0C	GPIOx_PUPDR (where x = C..I/J/K)	PUPDR15[1:0]		PUPDR14[1:0]		PUPDR13[1:0]		PUPDR12[1:0]		PUPDR11[1:0]		PUPDR10[1:0]		PUPDR9[1:0]		PUPDR8[1:0]		PUPDR7[1:0]		PUPDR6[1:0]		PUPDR5[1:0]		PUPDR4[1:0]		PUPDR3[1:0]		PUPDR2[1:0]		PUPDR1[1:0]		PUPDR0[1:0]	
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x10	GPIOx_IDR (where x = A..I/J/K)	Reserved																IDR15	IDR14	IDR13	IDR12	IDR11	IDR10	IDR9	IDR8	IDR7	IDR6	IDR5	IDR4	IDR3	IDR2	IDR1	IDR0
	Reset value																	x	x	x	x	x	x	x	x	x	x	x	x	x	x	x	x
0x14	GPIOx_ODR (where x = A..I/J/K)	Reserved																ODR15	ODR14	ODR13	ODR12	ODR11	ODR10	ODR9	ODR8	ODR7	ODR6	ODR5	ODR4	ODR3	ODR2	ODR1	ODR0
	Reset value																	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x18	GPIOx_BSRR (where x = A..I/J/K)	BR15	BR14	BR13	BR12	BR11	BR10	BR9	BR8	BR7	BR6	BR5	BR4	BR3	BR2	BR1	BR0	BS15	BS14	BS13	BS12	BS11	BS10	BS9	BS8	BS7	BS6	BS5	BS4	BS3	BS2	BS1	BS0
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x1C	GPIOx_LCKR (where x = A..I/J/K)	Reserved															LCKK	LCK15	LCK14	LCK13	LCK12	LCK11	LCK10	LCK9	LCK8	LCK7	LCK6	LCK5	LCK4	LCK3	LCK2	LCK1	LCK0
	Reset value																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x20	GPIOx_AFRL (where x = A..I/J/K)	AFRL7[3:0]				AFRL6[3:0]				AFRL5[3:0]				AFRL4[3:0]				AFRL3[3:0]				AFRL2[3:0]				AFRL1[3:0]				AFRL0[3:0]			
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x24	GPIOx_AFRH (where x = A..I/J)	AFRH15[3:0]				AFRH14[3:0]				AFRH13[3:0]				AFRH12[3:0]				AFRH11[3:0]				AFRH10[3:0]				AFRH9[3:0]				AFRH8[3:0]			
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

## 9. Контроллер конфигурации системы (SYSCFG)

В основном используется для картирования памяти области кода, выбора интерфейса Ethernet PHY и управления внешними линиями прерываний GPIO.

### 9.1. Ячейка компенсации I/O

По умолчанию она не используется. Но при конфигурации выходного каскада I/O в режим 50 MHz или 100 MHz, рекомендуется включать её для уменьшения шума на питании I/O. О включении ячейки компенсации говорит флаг **READY**.

Её можно использовать только при напряжении питания от 2.4 до 3.6 V.

### 9.2. Регистры SYSCFG для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

#### 9.2.1. Регистр картирования памяти (SYSCFG\_MEMRMP)

Используется для конфигурации типа памяти, доступной по адресу **0x0000 0000**. Это программный обход ножек BOOT. После сброса отражают режим, установленный ножками BOOT. При загрузке из основной Flash памяти при ножках BOOT, установленных в 10 [(BOOT1,BOOT0) = (1,0)] этот регистр содержит **0x00**.

Если по адресу **0x0000 0000** стоит FSMC, то можно картировать только первые два региона контроллера памяти Банка 1 (Банк 1 NOR/PSRAM 1 и NOR/PSRAM 2). В режиме картирования CPU обращается к внешней памяти по шине ICode вместо Системной, что быстрее будет.

Смещение адреса: **0x00**

По сбросу: **0x0000 000X**, где X - режим памяти, выбранный ножками BOOT.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														MEM_MODE	
														rw	rw

- Биты 31:2 Резерв, не трогать.
  - Биты 1:0 **MEM\_MODE**: Режим картирования по адресу 0x0000 0000  
Читаются и пишутся программно.  
После сброса принимают значение, выбранное ножками Boot (кроме FSMC).
    - 00: Основная Flash память
    - 01: Системная Flash память
    - 10: FSMC Банк 1 (NOR/PSRAM 1 и 2)
    - 11: Встроенная SRAM (SRAM1)
- NB:** См. Секцию 2.3.

### 9.2.2. Регистр конфигурации периферии (SYSCFG\_PMC)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved									MII_RMII_SEL	Reserved							
									rw								
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved																	

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
  - Бит 23 **MII\_RMII\_SEL**: Выбор интерфейса Ethernet PHY  
Читаются и пишутся программно.
    - 0: MII
    - 1: RMII PHY
- NB:** Писать нужно пока MAC в сбросе и до разрешения тактов MAC.
- Биты 22:0 Резерв, не трогать.

### 9.2.3. Регистр конфигурации внешних прерываний 1 (SYSCFG\_EXTICR1)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved																
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EXTI3[3:0]				EXTI2[3:0]				EXTI1[3:0]				EXTI0[3:0]				
rw	rw	rw	rw	rw												

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **EXTIx[3:0]**: Конфигурация EXTIx (x = 0 до 3)  
Читаются и пишутся программно.
  - 0000: PA[x]
  - 0001: PB[x]
  - 0010: PC[x]
  - 0011: PD[x]
  - 0100: PE[x]
  - 0101: PF[x]
  - 0110: PG[x]
  - 0111: PH[x]
  - 1000: PI[x].

### 9.2.4. Регистр конфигурации внешних прерываний 2 (SYSCFG\_EXTICR2)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EXTI7[3:0]				EXTI6[3:0]				EXTI5[3:0]				EXTI4[3:0]			
rw	rw	rw	rw												

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **EXTIx[3:0]**: Конфигурация EXTIx (x = 4 до 7)

Читаются и пишутся программно.

0000: PA[x]  
 0001: PB[x]  
 0010: PC[x]  
 0011: PD[x]  
 0100: PE[x]  
 0101: PF[x]  
 0110: PG[x]  
 0111: PH[x]  
 1000: PI[x].

### 9.2.5. Регистр конфигурации внешних прерываний 3 (SYSCFG\_EXTICR3)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EXTI11[3:0]				EXTI10[3:0]				EXTI9[3:0]				EXTI8[3:0]			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **EXTIx[3:0]**: Конфигурация EXTIx (x = 8 до 11)

Читаются и пишутся программно.

0000: PA[x]  
 0001: PB[x]  
 0010: PC[x]  
 0011: PD[x]  
 0100: PE[x]  
 0101: PF[x]  
 0110: PG[x]  
 0111: PH[x]  
 1000: PI[x].

### 9.2.6. Регистр конфигурации внешних прерываний 4 (SYSCFG\_EXTICR4)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EXTI15[3:0]				EXTI14[3:0]				EXTI13[3:0]				EXTI12[3:0]			
rw	rw	rw	rw												

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **EXTIx[3:0]**: Конфигурация EXTIx (x = 12 до 15)

Читаются и пишутся программно.

0000: PA[x]  
 0001: PB[x]  
 0010: PC[x]

0011: PD[x]  
 0100: PE[x]  
 0101: PF[x]  
 0110: PG[x]  
 0111: PH[x]  
 1000: PI[x].

### 9.2.7. Карта регистров STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

Таблица 40. Карта регистров STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
0x00	<b>SYSCFG_MEMRMP</b>	Reserved																																		MEM_MODE	
	Reset value																																			x	x
0x04	<b>SYSCFG_PMC</b>	Reserved										MMI_RMII_SEL	Reserved										Reserved														
	Reset value											0																									
0x08	<b>SYSCFG_EXTICR1</b>	Reserved										EXTI3[3:0]			EXTI2[3:0]			EXTI1[3:0]			EXTI0[3:0]																
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0										
0x0C	<b>SYSCFG_EXTICR2</b>	Reserved										EXTI7[3:0]			EXTI6[3:0]			EXTI5[3:0]			EXTI4[3:0]																
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0										
0x10	<b>SYSCFG_EXTICR3</b>	Reserved										EXTI11[3:0]			EXTI10[3:0]			EXTI9[3:0]			EXTI8[3:0]																
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0										
0x14	<b>SYSCFG_EXTICR4</b>	Reserved										EXTI15[3:0]			EXTI14[3:0]			EXTI13[3:0]			EXTI12[3:0]																
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0										
0x20	<b>SYSCFG_CMPCR</b>	Reserved																								READY	Reserved										CMP_PD
	Reset value																									0											0

## 9.3. Регистры SYSCFG для STM32F2xxx и STM32F43xxx

### 9.3.1. Регистр картирования памяти (SYSCFG\_MEMRMP)

Используется для конфигурации типа памяти, доступной по адресу [0x0000 0000](#):

- Для физического картирования памяти и программного обхода ножек BOOT есть три бита.
- После сброса они получают значение, предписанное ножками BOOT. Если грузиться из главной Flash памяти при ножках BOOT равных 10 [(BOOT1,BOOT0) = (1,0)] регистр получает значение [0x00](#).
- Другие биты используются для обмена FMC SDRAM Банк 1/2 и FMC Банк 3/4 и конфигурации картирования Flash Банк 1/2

Для картирования есть два блока FMC:

- FMC Банк 1 (NOR/PSRAM 1 и 2):  
Может картировать только первые два региона контроллера памяти Банка 1 (Банк 1 NOR/PSRAM 1 и NOR/PSRAM 2).
- FMC SDRAM Банк 1.

В режиме картирования CPU обращается к внешней памяти по шине ICode вместо системной, что есть изрядно шустрее.

Загружать из NOR Flash или SDRAM нельзя. Размещать регионы по адресу [0x0000 0000](#) надо программно.

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 000X, где X - режим памяти, выбранный ножками BOOT.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				SWP_FMC		Res.	FB_MODE	Reserved					MEM_MODE[2:0]		
rw		rw		rw	rw		rw								

— Биты 31:12 Резерв, не трогать.

— Биты 11:10 SWP\_FMC: Обмен картирования памяти FMC

Читаются и пишутся программно. Меняют местами FMC SDRAM Банк 1/2 и FMC Банк 3/4 (SDRAM Банк 1/2 and NAND Банк 2/PCCARD Bank) для выполнения кода из банков SDRAM без физического картирования по адресу 0x0000 0000.

00: Без обмена

01: Меняются банки SDRAM и NAND Bank 2/PCCARD. SDRAM Bank 1 и 2 отображены на NAND Bank 2 (0x8000 0000) и PCCARD Bank (0x9000 0000). NAND Bank 2 и PCCARD Bank отображены по адресам 0xC000 0000 и 0xD000 0000.

10: Резерв

11: Резерв

— Бит 9 Резерв, не трогать.

— Бит 8 FB\_MODE: Картирование банков Flash Bank 1/2

Читается и пишется программно.

0: Flash Bank 1 стоит на 0x0800 0000 (алиас на 0x0000 0000) и Flash Bank 2 стоит на 0x0810 0000 (алиас на 0x0010 0000)

1: Flash Bank 2 стоит на 0x0800 0000 (алиас на 0x0000 0000) и Flash Bank 1 стоит на 0x0810 0000 (алиас на 0x0010 0000)

— Биты 7:3 Резерв, не трогать.

— Биты 2:0 MEM\_MODE[2:0]: Режим картирования по адресу 0x0000 0000

Читаются и пишутся программно.

После сброса принимают значение, выбранное ножками Boot (кроме FMC).

000: Основная Flash память

001: Системная Flash память

010: FMC Банк 1 (NOR/PSRAM 1 и 2)

011: Встроенная SRAM (SRAM1)

100: FMC/SDRAM Bank 1

Иные конфигурации в резерве

**NB:** См. Секцию 2.3.

### 9.3.2. Регистр конфигурации периферии (SYSCFG\_PMC)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved							MII_RMII_SEL	Reserved					ADCxDC2		
							rw						rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved															

— Биты 31:24 Резерв, не трогать.

— Бит 23 MII\_RMII\_SEL: Выбор интерфейса Ethernet PHY

Читаются и пишутся программно.

0: MII

1: RMII PHY

**NB:** Писать нужно пока MAC в сбросе и до разрешения тактов MAC.

— Биты 22:19 Резерв, не трогать.

— Биты 18:16 ADCxDC2:

0: Ничего.

1: См. документ AN4073.

**NB:** Эти биты можно ставить только при соблюдении условий:

- Частота тактов ADC выше или равна 30 MHz.
- Если преобразования ADC не стартуют одновременно и времена преобразования различаются, то должен быть выбран только один бит ADCxDC2.
- Биты не должны ставиться при стоящем бите ADCDC1 в регистре PWR\_CR.

— Биты 15:0 Резерв, не трогать.

### 9.3.3. Регистр конфигурации внешних прерываний 1 (SYSCFG\_EXTICR1)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EXTI3[3:0]				EXTI2[3:0]				EXTI1[3:0]				EXTI0[3:0]			
rw	rw	rw	rw												

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:0 **EXTIx[3:0]**: Конфигурация EXTIx (x = 0 до 3)

Читаются и пишутся программно.

0000: PA[x]

0001: PB[x]

0010: PC[x]

0011: PD[x]

0100: PE[x]

0101: PF[x]

0110: PG[x]

0111: PH[x]

1000: PI[x].

1001: PJ[x].

1010: PK[x].

### 9.3.4. Регистр конфигурации внешних прерываний 2 (SYSCFG\_EXTICR2)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EXTI7[3:0]				EXTI6[3:0]				EXTI5[3:0]				EXTI4[3:0]			
rw	rw	rw	rw												

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:0 **EXTIx[3:0]**: Конфигурация EXTIx (x = 4 до 7)

Читаются и пишутся программно.

0000: PA[x]

0001: PB[x]

0010: PC[x]

0011: PD[x]

0100: PE[x]

0101: PF[x]

0110: PG[x]

0111: PH[x]

1000: PI[x].

1001: PJ[x].

1010: PK[x].

### 9.3.5. Регистр конфигурации внешних прерываний 3 (SYSCFG\_EXTICR3)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EXTI11[3:0]				EXTI10[3:0]				EXTI9[3:0]				EXTI8[3:0]			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **EXTIx[3:0]**: Конфигурация EXTIx (x = 8 до 11)  
Читаются и пишутся программно.

0000: PA[x]

0001: PB[x]

0010: PC[x]

0011: PD[x]

0100: PE[x]

0101: PF[x]

0110: PG[x]

0111: PH[x]

1000: PI[x].

1001: PJ[x].

**NB:** ПК[11:8] не используются.

### 9.3.6. Регистр конфигурации внешних прерываний 4 (SYSCFG\_EXTICR4)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EXTI15[3:0]				EXTI14[3:0]				EXTI13[3:0]				EXTI12[3:0]			
rw	rw	rw	rw												

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **EXTIx[3:0]**: Конфигурация EXTIx (x = 12 до 15)  
Читаются и пишутся программно.

0000: PA[x]

0001: PB[x]

0010: PC[x]

0011: PD[x]

0100: PE[x]

0101: PF[x]

0110: PG[x]

0111: PH[x]

1000: PI[x].

1001: PJ[x].

**NB:** ПК[15:12] не используются.

### 9.3.7. Регистр ячейки компенсации (SYSCFG\_CMPCR)

Смещение адреса: 0x20

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved							READY	Reserved							CMP_PD
Reserved							r	Reserved							rw

- Биты 31:9 Резерв, не трогать.
- Бит 15:0 **READY**: Флаг готовности
  - 0: Не готова
  - 1: Готова
- Биты 7:1 Резерв, не трогать.
- Бит 0 **CMP\_CD**: Включение ячейки
  - 0: Выкл.
  - 1: Вкл.

### 9.3.8. Карта регистров STM32F42xxx и STM32F43xxx

Таблица 40. Карта регистров STM32F42xxx и STM32F43xxx

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0x00	SYSCFG_MEMRMP	Reserved										SWP_FMC		Reserved	FB_MODE	Reserved					MEM_MODE												
	Reset value											0	0	0	0						x	x	x										
0x04	SYSCFG_PMC	Reserved				MII_RMII_SEL			Reserved			ADC3DC2			ADC2DC2			ADC1DC2			Reserved												
	Reset value					0						0			0			0															
0x08	SYSCFG_EXTICR1	Reserved										EXTI3[3:0]			EXTI2[3:0]			EXTI1[3:0]			EXTI0[3:0]												
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0						
0x0C	SYSCFG_EXTICR2	Reserved										EXTI7[3:0]			EXTI6[3:0]			EXTI5[3:0]			EXTI4[3:0]												
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0						
0x10	SYSCFG_EXTICR3	Reserved										EXTI11[3:0]			EXTI10[3:0]			EXTI9[3:0]			EXTI8[3:0]												
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0						
0x14	SYSCFG_EXTICR4	Reserved										EXTI15[3:0]			EXTI14[3:0]			EXTI13[3:0]			EXTI12[3:0]												
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0						
0x20	SYSCFG_CMPCR	Reserved										READY		Reserved					CMP_PD														
	Reset value											0	0						0														

## 10. Контроллер ПДП (DMA)

### 10.1. Введение в DMA

Прямой доступ к памяти работает как при передачах периферия-память, так и память-память. Два контроллера DMA имеют в общем 16 потоков (8 в каждом контроллере). Каждый поток может иметь до 8 каналов (запросов) в общем. Каждый имеет арбитр управления приоритетами.

### 10.2. Основные свойства DMA

Это:

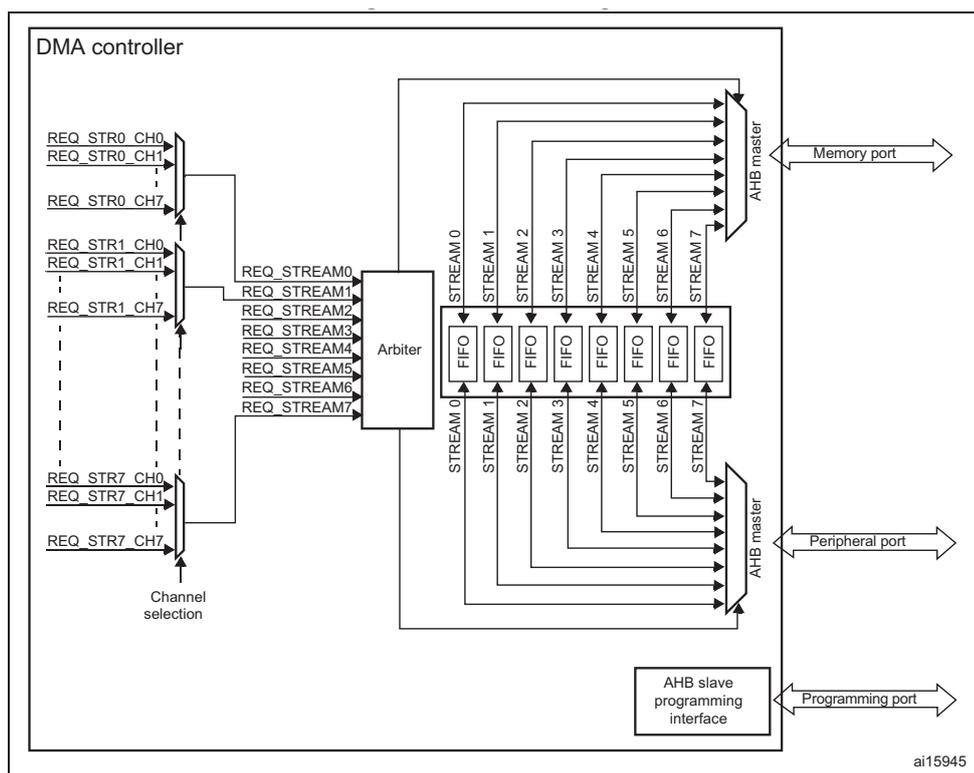
- Два ведущих шины АНВ, один для доступа к памяти и один к периферии
- Программируемый интерфейс ведомого АНВ с только 32-бит доступом
- 8 потоков в каждом контроллере DMA до 8 каналов (запросов) на поток

- 32 четырёхсловных буфера на поток, работающих как FIFO или напрямую:
  - Режим FIFO: программируемый порог в 1/4, 1/2 или 3/4 размера FIFO
  - Прямой режим
 Каждый запрос DMA немедленно запускает обмен с памятью. В этом режиме (FIFO выключен) для передач память->периферия DMA загружает из памяти только одно данное во внутренний FIFO для передачи сразу после запроса периферии.
- Аппаратура может сделать каждый поток:
  - регулярным каналом с передачами память<->периферия и память->память
  - двухбуферным каналом с поддержкой двух буферов и со стороны памяти
- Каждый из 8 потоков подключён к своему аппаратному каналу DMA (запросу)
- Приоритеты запросов потоков DMA задаются программно (4 уровня: очень высокий, высокий, средний, низкий) или аппаратно в случае равенства (запрос 0 приоритетнее 1 и т.д.)
- У контроллера DMA2 есть программный запуск передач память-память
- Для запроса потока программно может быть выбран один из 8 возможных запросов каналов.
- Число передаваемых данных определяется контроллером DMA или периферией:
  - Контроллер DMA: число данных от 1 до 65535
  - Периферия: конец передачи указывается аппаратным сигналом от устройства
- Независимая ширина передач источника и получателя (байт, полуслово, слово): DMA автоматически упаковывает/распаковывает данные. Доступно только в режиме FIFO.
- Инкрементная и нет адресация источника и получателя
- Поддержка инкрементной групповой передачи по 4, 8 или 16 частей. Размер группы программируемый, обычно в половину размера FIFO или периферии
- Каждый поток поддерживает кольцевые буферы
- 5 флагов событий (Половина передачи DMA, Конец передачи DMA, Ошибка передачи DMA, Ошибка FIFO DMA, Ошибка Прямого режима) по логическому ИЛИ подаются на один запрос прерывания каждого потока.

### 10.3. Функциональное описание DMA

#### 10.3.1. Общее описание

Рис. 32. Блок-схема DMA.



Контроллер DMA как ведущий шины АHB захватывает управление матрицей шины АHB для запуска передач АHB.

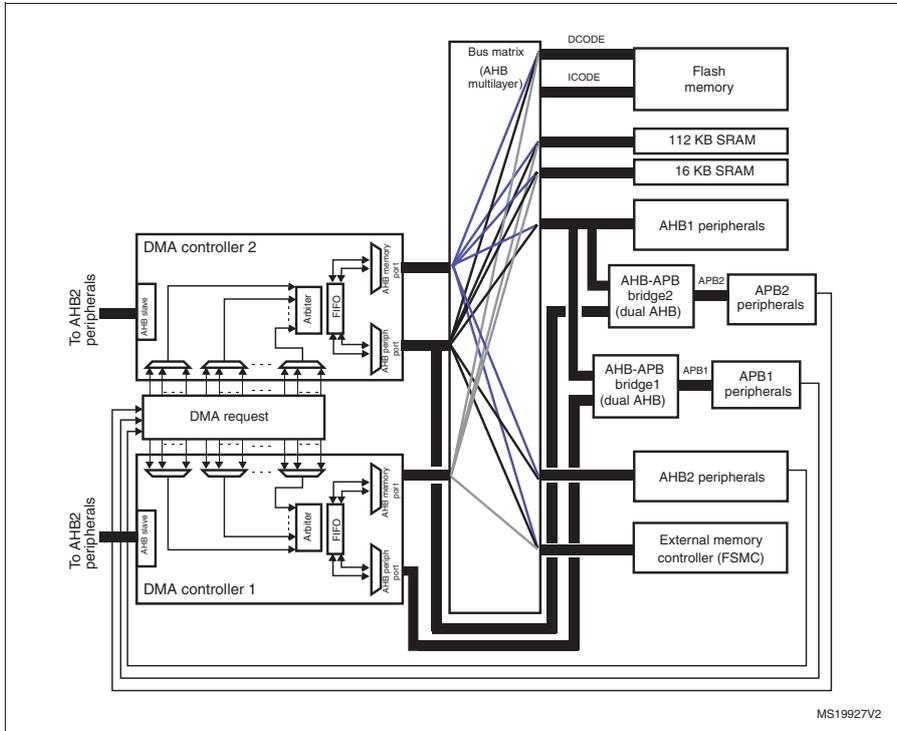
Его передачи:

- периферия->память
- память->периферия
- память->память

Контроллер DMA имеет два ведущих порта АНВ: для памяти и для периферии. Но порт периферии имеет доступ к памяти.

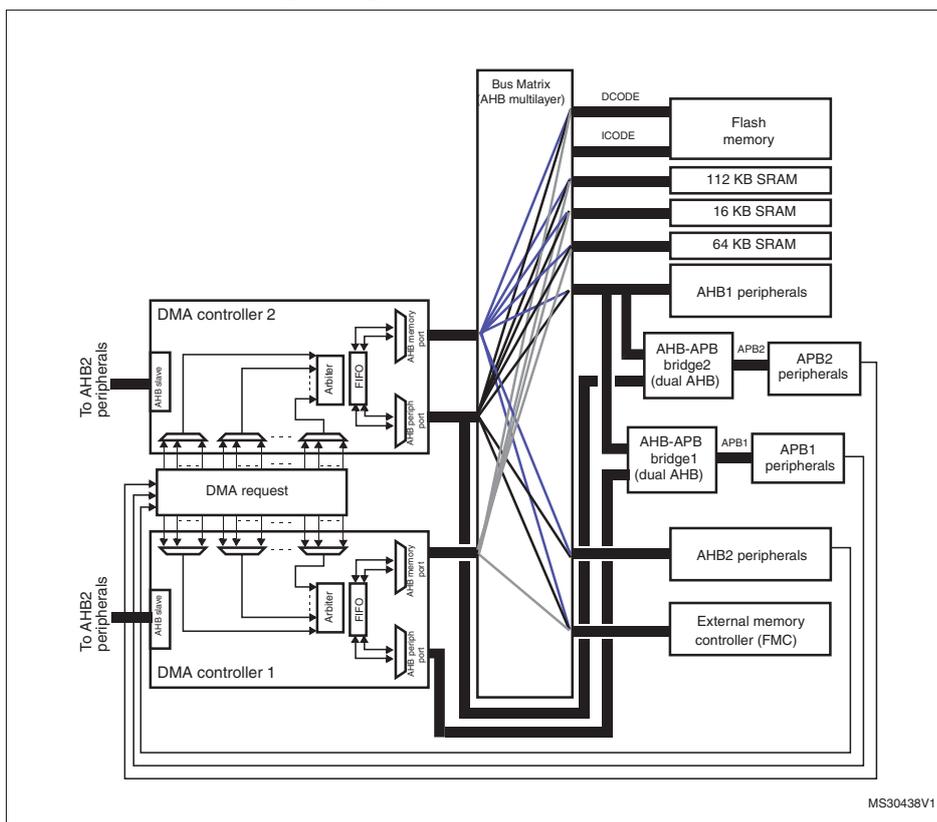
Порт ведомого АНВ (с 32-бит доступом) используется для конфигурации контроллера DMA.

**Рис. 32. Два контроллера DMA в STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx**



1. Контроллер периферии DMA1 подключён в шинной матрице не так как DMA2. Так что передавать память->память могут только потоки DMA2.

**Рис. 33. Два контроллера DMA в STM32F42xxx и STM32F43xxx**



1. Контроллер периферии DMA1 подключён в шинной матрице не так как DMA2. Так что передавать память->память могут только потоки DMA2.

### 10.3.2. Передачи DMA

Передачи DMA это серия заданного числа чтения/записи данных. Число передаваемых данных и их ширина (8, 16 или 32-бит) программируется.

Передача DMA состоит из трёх операций:

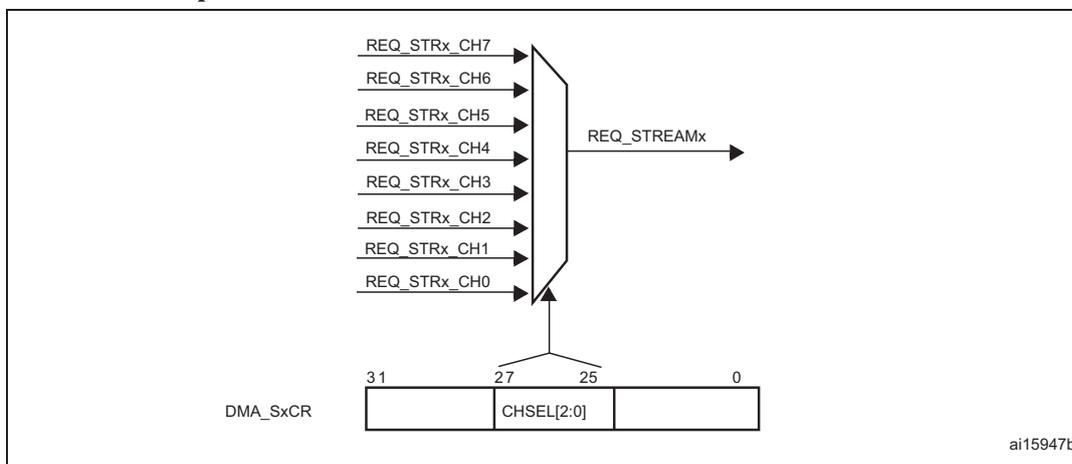
- Загрузка из регистра данных периферии или из памяти, адресуемых регистрами `DMA_SxPAR` и `DMA_SxM0AR`
- Запись загруженных данных в устройство или память, адресуемых регистрами `DMA_SxPAR` и `DMA_SxM0AR`
- Постдекремент регистра `DMA_SxNDTR`, содержащего число оставшихся передач

После события устройство посылает сигнал запроса к контроллеру DMA. Он обслуживает запрос в порядке приоритетов. При обращении к устройству контроллер посылает ему сигнал подтверждения (Acknowledge) и устройство снимает запрос. Контроллер в ответ снимает подтверждение. Всё, устройство может запускать следующую передачу.

### 10.3.3. Выбор канала

Биты `CHSEL[2:0]` регистра `DMA_SxCR` позволяют связать поток DMA с одним из 8 возможных запросов каналов.

Рис. 35. Выбор канала



8 запросов от периферии (TIM, ADC, SPI, I2C, и т.д.) независимо подключены к каждому каналу, что зависит от реализации.

Таблица 42. Картирование каналов DMA1

Запрос периферии	Поток 0	Поток 1	Поток 2	Поток 3	Поток 4	Поток 5	Поток 6	Поток 7
Канал 0	SPI3_RX		SPI3_RX	SPI2_RX	SPI2_TX	SPI3_TX		SPI3_TX
Канал 1	I2C1_RX		TIM7_UP		TIM7_UP	I2C1_RX	I2C1_TX	I2C1_TX
Канал 2	TIM4_CH1		I2S3_EXT_RX	TIM4_CH2	I2S2_EXT_TX	I2S3_EXT_TX	TIM4_UP	TIM4_CH3
Канал 3	I2S3_EXT_RX	TIM2_UP TIM2_CH3	I2C3_RX	I2S2_EXT_RX	I2C3_TX	TIM2_CH1	TIM2_CH2 TIM2_CH4	TIM2_UP TIM2_CH4
Канал 4	UART5_RX	USART3_RX	UART4_RX	USART3_TX	UART4_TX	USART2_RX	USART2_TX	UART5_TX
Канал 5	UART8_TX <sup>(1)</sup>	UART7_TX <sup>(1)</sup>	TIM3_CH4 TIM3_UP	UART7_RX <sup>(1)</sup>	TIM3_CH1 TIM3_TRIG	TIM3_CH2	UART8_RX <sup>(1)</sup>	TIM3_CH3
Канал 6	TIM5_CH3 TIM5_UP	TIM5_CH4 TIM5_TRIG	TIM5_CH1	TIM5_CH4 TIM5_TRIG	TIM5_CH2		TIM5_UP	
Канал 7		TIM6_UP	I2C2_RX	I2C2_RX	USART3_TX	DAC1	DAC2	I2C2_TX

1. Эти запросы доступны только на STM32F42xxx и STM32F43xxx.

Таблица 43. Картирование каналов DMA2

Запрос периферии	Поток 0	Поток 1	Поток 2	Поток 3	Поток 4	Поток 5	Поток 6	Поток 7
Канал 0	ADC1	SAI1_A <sup>(1)</sup>	TIM8_CH1 TIM8_CH2 TIM8_CH3	SAI1_A <sup>(1)</sup>	ADC1	SAI1_B <sup>(1)</sup>	TIM1_CH1 TIM1_CH2 TIM1_CH3	
Канал 1		DCMI	ADC2	ADC2	SAI1_B <sup>(1)</sup>	SPI6_TX <sup>(1)</sup>	SPI6_RX <sup>(1)</sup>	DCMI
Канал 2	ADC3	ADC3		SPI5_RX <sup>(1)</sup>	SPI5_TX <sup>(1)</sup>	CRYP_OUT	CRYP_IN	HASH_IN
Канал 3	SPI1_RX		SPI1_RX	SPI1_TX		SPI1_TX		
Канал 4	SPI4_RX <sup>(1)</sup>	SPI4_TX <sup>(1)</sup>	USART1_RX	SDIO		USART1_RX	SDIO	USART1_TX
Канал 5		USART6_RX	USART6_RX	SPI4_RX <sup>(1)</sup>	SPI4_TX <sup>(1)</sup>		USART6_TX	USART6_TX
Канал 6	TIM1_TRIG	TIM1_CH1	TIM1_CH2	TIM1_CH1	TIM1_CH4 TIM1_TRIG TIM1_COM	TIM1_UP	TIM1_CH3	
Канал 7		TIM8_UP	TIM8_CH1	TIM8_CH2	TIM8_CH3	SPI5_RX <sup>(1)</sup>	SPI5_TX <sup>(1)</sup>	TIM8_CH4 TIM8_TRIG TIM8_COM

1. Эти запросы доступны только на STM32F42xxx и STM32F43xxx.

### 10.3.4. Арбитр

Арбитр управляет запросами 8 потоков DMA на основе их приоритетов для обоих ведущих портов АНВ (памяти и периферии) и запускает последовательности доступа к памяти/периферии.

Управление приоритетами идёт в две стадии:

- Программная: В регистре **DMA\_SxCR** задаётся приоритет потока. Есть четыре уровня:
  - Очень высокий
  - Высокий
  - Средний
  - Низкий
- Аппаратная: Если программные приоритеты двух запросов равны, то выбирается первым запрос с меньшим номером.

### 10.3.5. Потоки DMA

Каждый из 8 потоков DMA обеспечивает одностороннюю передачу источник -> получатель.

Каждый поток может делать:

- Регулярные передачи: память->периферия, периферия->память или память->память.
- Двухбуферные передачи: они используют два указателя памяти (пока DMA работает с одним буфером, программа использует второй).

Число передаваемых данных (up to 65535) программируется и относится к устройству, запросившему передачу DMA по периферийному порту АНВ. Регистр с числом оставшихся данных декрементируется после каждой передачи.

### 10.3.6. Источник, получатель и режимы передачи

Адреса передачи источника и получателя охватывают всю 4 GB область, от **0x0000 0000** до **0xFFFF FFFF**.

Биты **DIR[1:0]** регистра **DMA\_SxCR** задают направление передачи: память->периферия, периферия->память или память->память.

Таблица 44. Адреса источника и получателя

Биты DIR[1:0] в DMA_SxCR	Направление	Источник	Получатель
0	периферия->память	DMA_SxPAR	DMA_SxM0AR
1	память->периферия	DMA_SxM0AR	DMA_SxPAR
10	память->память	DMA_SxPAR	DMA_SxM0AR
11	резерв	-	-

При ширине данных (биты **PSIZE** или **MSIZE** в регистре **DMA\_SxCR**) в полуслово или слово, адреса в регистрах **DMA\_SxCR** или **DMA\_SxM0AR/M1AR** должны быть выравнены на соответствующую границу.

### Режим периферия->память

Если режим включён (стоит бит **EN** в регистре **DMA\_SxCR**), то после появления запроса от периферии, поток запускает передачу из источника для заполнения FIFO.

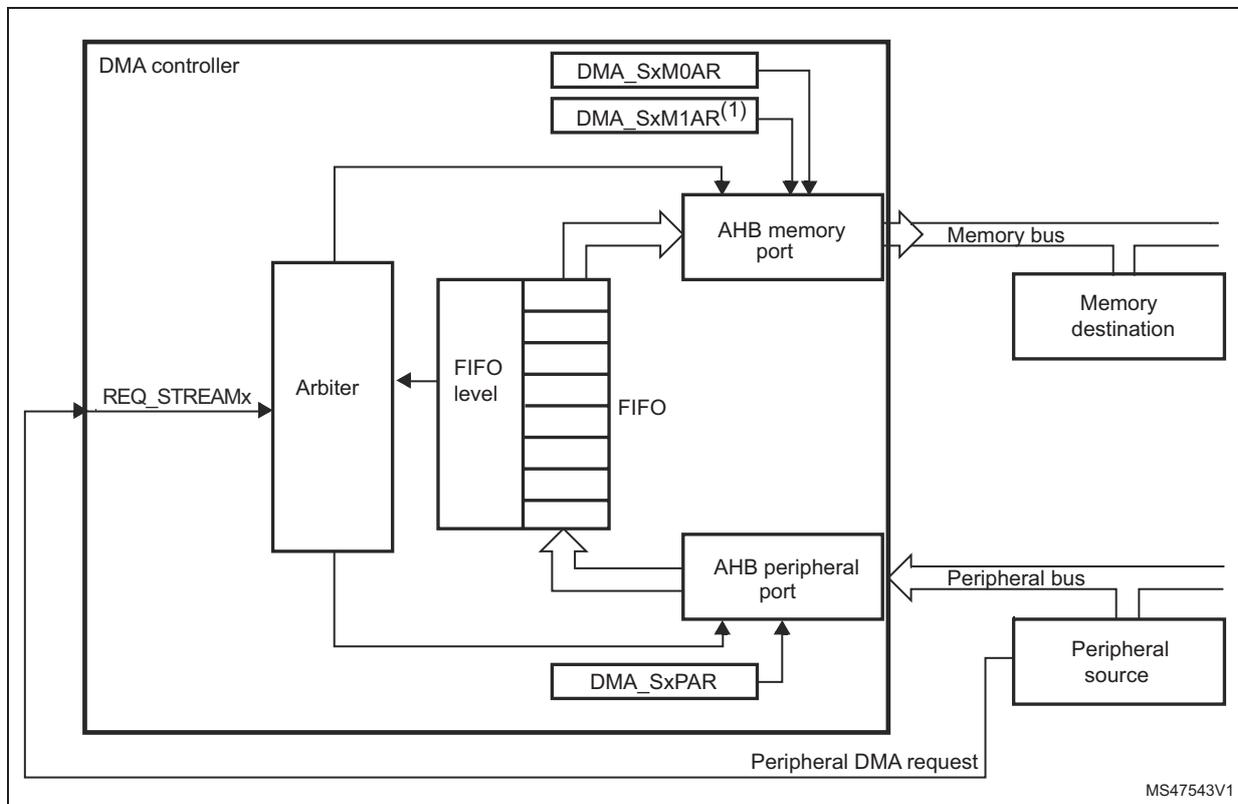
При достижении порога заполнения FIFO он сливается получателю.

Передача останавливается при достижении регистром **DMA\_SxNDTR** нуля, когда периферия запросит конца передачи (в случае периферийного управления потоком) или при программном снятии бита **EN** в регистре **DMA\_SxCR**.

В прямом режиме (бит **DMDIS** в регистре **DMA\_SxFCR** равен '0') уровень порога FIFO не используется: поступившее данное сразу сливается из FIFO получателю.

Поток имеет доступ к порту АНВ источника или получателя только при выигрыше арбитража. Уровень приоритета пишется в биты **PL[1:0]** регистра **DMA\_SxCR**.

**Рис. 36. Режим периферия->память**



1. Для двухбуферного режима.

### Режим память->периферия

Если режим включён (стоит бит **EN** в регистре **DMA\_SxCR**), то поток сразу запускает передачу из памяти для заполнения FIFO.

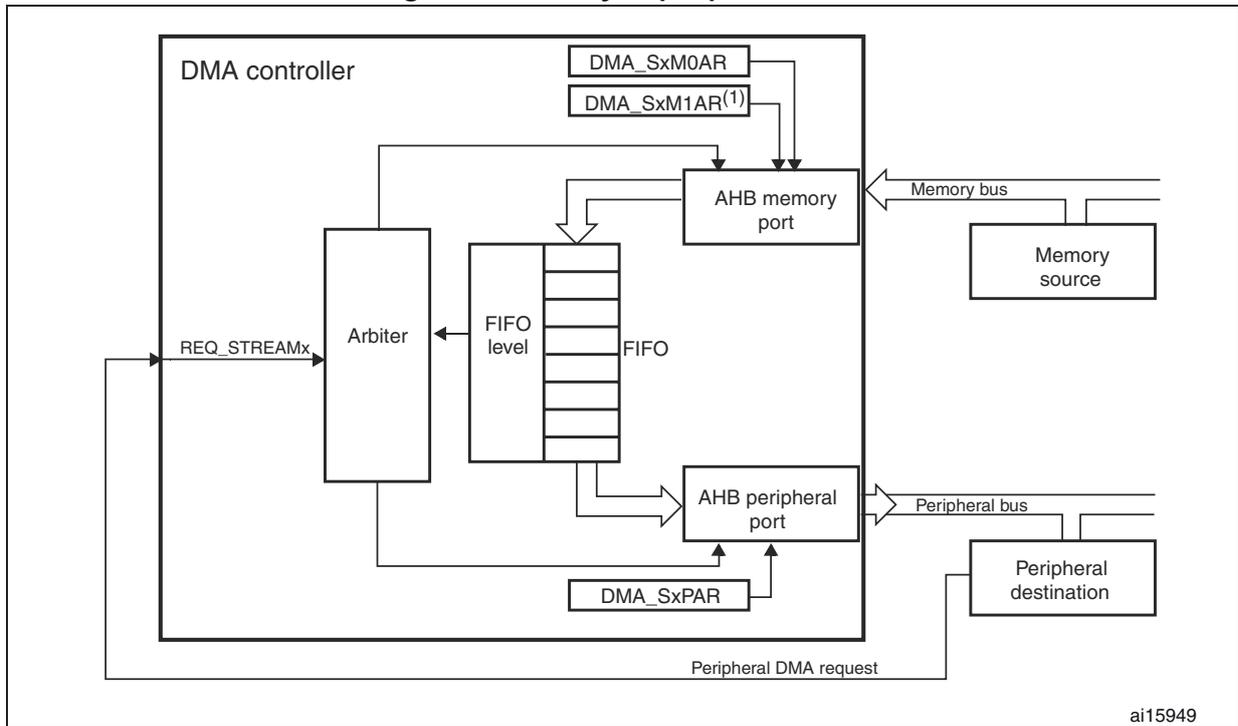
При появлении запроса периферии FIFO сливается получателю. Если уровень заполнения FIFO становится ниже уровня порога, то FIFO пополняется из памяти.

Передача останавливается при достижении регистром **DMA\_SxNDTR** нуля, когда периферия запросит конца передачи (в случае периферийного управления потоком) или при программном снятии бита **EN** в регистре **DMA\_SxCR**.

В прямом режиме (бит **DMDIS** в регистре **DMA\_SxFCR** равен '0') уровень порога FIFO не используется: поступившее из памяти данное сразу сливается из FIFO получателю при появлении запроса от него и берётся следующее данное из памяти. Размер данных в памяти пишут в поле **PSIZE** регистра **DMA\_SxCR**.

Поток имеет доступ к порту АНВ источника или получателя только при выигрыше арбитража. Уровень приоритета пишется в биты **PL[1:0]** регистра **DMA\_SxCR**.

Рис. 37. Режим память-&gt;периферия



1. Для двухбуферного режима.

### Режим память->память

Каналы DMA2 запускаются без запросов от периферии.

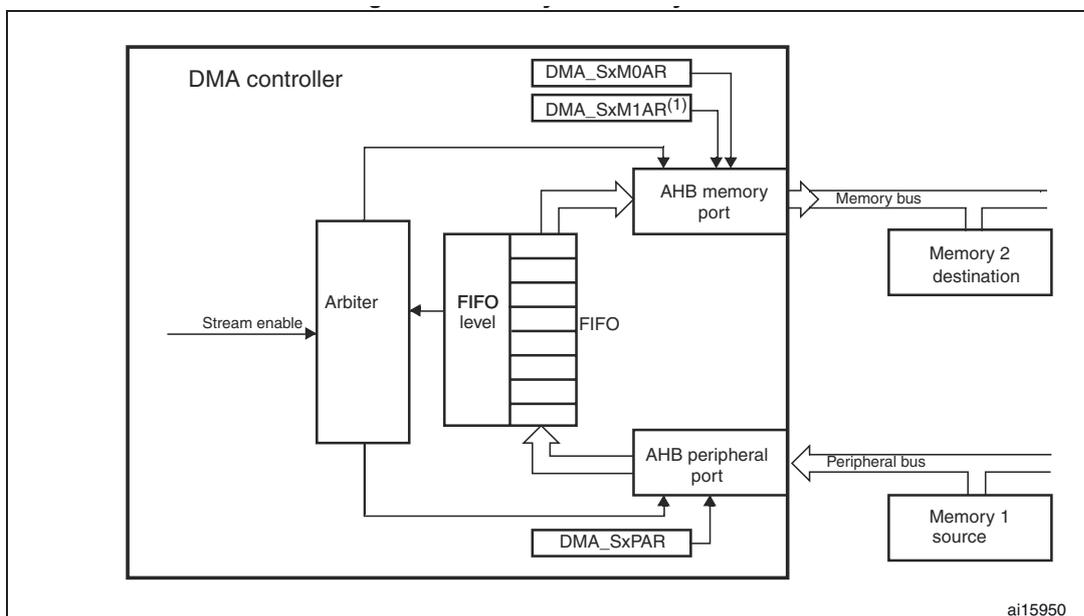
Если режим включён (стоит бит **EN** в регистре **DMA\_SxCR**), то поток сразу запускает передачу из памяти для заполнения FIFO.

Передача останавливается при достижении регистром **DMA\_SxNDTR** нуля, или при программном снятии бита **EN** в регистре **DMA\_SxCR**.

Поток имеет доступ к порту АНВ источника или получателя только при выигрыше арбитража. Уровень приоритета пишется в биты **PL[1:0]** регистра **DMA\_SxCR**.

В этом режиме Кольцевой и прямой режимы невозможны. Эти операции доступны только DMA2.

Рис. 37. Режим память-&gt;память



1. Для двухбуферного режима.

### 10.3.7. Инкремент указателей

Инкремент указателей периферии и памяти разрешается битами **PINC** и **MINC** в **DMA\_SxCR**.

Без инкремента весьма пригодно работать с одним регистром данных периферии.

Размер приращений адресов источника и получателя определяется шириной данных (биты **PSIZE** и **MSIZE** в регистре **DMA\_SxCR**) и равен 1 (байт), 2 (полуслово) или 4 (слово).

Для оптимизации операций упаковки можно фиксировать размер приращения адреса периферийного порта. Бит **PINCOS** регистра **DMA\_SxCR** приравнивает приращение адреса к размеру данных периферийного порта, или с 32-бит адресом (инкремент 4). Бит **PINCOS** влияет только на периферийный порт АНВ.

Если бит **PINCOS** стоит, то инкремент периферийного порта всегда равен 4, независимо от значения **PSIZE**.

### 10.3.8. Кольцевой режим

Он позволяет использовать кольцевые буферы при обработке непрерывных потоков данных (например при скане ADC). Включается битом **CIRC** в регистре **DMA\_SxCR**.

При включённом кольцевом режиме количество передаваемых данных автоматически перегружается и передача продолжается.

**NB:** В этом режиме в случае группового (burst) режима в памяти надо обязательно соблюдать следующее правило:

$DMA\_SxNDTR = \text{Кратно} ((Mburst\ beat) \times (Msize)/(Psize))$ , где:

- (Mburst beat) = 4, 8 или 16 (биты **MBURST** в регистре **DMA\_SxCR** register)
- ((Msize)/(Psize)) = 1, 2, 4, 1/2 или 1/4 (Msize и Psize представляют биты **MSIZE** и **PSIZE** в регистре **DMA\_SxCR**. Они байт зависимые.)
- **DMA\_SxNDTR** = Число передач по периферийному порту АНВ t  
Например: Mburst beat = 8 (**INCR8**), **MSIZE** = '00' (байт) и **PSIZE** = '01' (полуслово), в этом случае: **DMA\_SxNDTR** должно быть кратно ( $8 \times 1/2 = 4$ ).

Если этой формулы не соблюсти, то поведение DMA и целостность данных не гарантируется.

**NDTR** также должен быть кратным размеру группы (burst) периферии умноженному на размер данных периферии, иначе DMA поведёт себя дурно.

### 10.3.9. Двухбуферный режим

Он доступен для всех потоков DMA1 и DMA2 и включается установкой бита **DBM** в регистре **DMA\_SxCR**. При этом используются два указателя памяти. При активном режиме автоматически включается кольцевой режим (бит **CIRC** в **DMA\_SxCR** не волнует) и в конце каждой передачи указатели памяти меняются местами.

Двухбуферный режим может работать в обоих направлениях (память может быть источником и получателем). См. Таблицу 45.

**NB:** В этом режиме можно менять базовый адрес (**DMA\_SxM0AR** или **DMA\_SxM1AR**) порта памяти АНВ налету, но надо соблюсти условия:

- Когда бит **CT** в регистре **DMA\_SxCR** равен '0' то можно писать регистр **DMA\_SxM1AR**. Попытка записи при **CT** = '1' поставит флаг ошибки (**TEIF**) и поток автоматически встанет.
- Когда бит **CT** в регистре **DMA\_SxCR** равен '1' то можно писать регистр **DMA\_SxM0AR**. Попытка записи при **CT** = '0' поставит флаг ошибки (**TEIF**) и поток автоматически встанет.

Во избежание этого менять адрес надо как только встанет флаг **TCIF**. В это время меняются адреса буферов.

В других режимах при разрешённых потоках регистр адреса памяти защищён от записи.

Таблица 45. Регистры адреса в двухбуферном режиме (DBM=1)

Биты DIR[1:0] регистра DMA_SxCR	Направление	Адрес источника	Адрес получателя
0	Периферия->память	DMA_SxPAR	DMA_SxM0AR / DMA_SxM1AR
1	Память->периферия	DMA_SxM0AR / DMA_SxM1AR	DMA_SxPAR
10	Не можно <sup>(1)</sup>		
11	Резерв	-	-

1. В двухбуферном режиме автоматически включается кольцевой, а при нём передачи память->память невозможны.

### 10.3.10. Программируемая ширина данных, упаковка/распаковка и порядок битов (endian)

Число передаваемых данных пишут в регистр DMA\_SxNDTR до включения потока (кроме случая когда контроллер периферийный, стоит бит PFCTRL в DMA\_SxCR).

При использовании внутреннего FIFO ширины данных источника и получателя пишут в биты PSIZE и MSIZE в регистре DMA\_SxCR (может быть 8-, 16- или 32-бит).

Если PSIZE и MSIZE не равны:

- Ширина передаваемых данных равна ширине шины периферии (биты PSIZE в DMA\_SxCR).
- С порядком битов (endian) расправляется контроллер DMA. См. Таблицу 46.

Остановка операции упаковки/распаковки данных до её завершения может их разрушить. Но при групповой передаче в потоке каждая группа неразделима (см. 10.3.11.).

В прямом режиме (DMDIS = 0 в DMA\_SxFCR) упаковка/распаковка невозможна. В этом случае ширины данных не могут различаться (обе равны PSIZE из DMA\_SxCR на MSIZE плюют свысока).

Таблица 46. Упаковка/распаковка и порядок битов (endian)

Ширина порта памяти АНВ	Ширина порта периферии АНВ	Число данных передачи (NDT)	Число передач памяти	Адрес порта памяти / линии байта	Число передач периф.	Адрес порта периферии / линии байта	
						PINCOS = 1	PINCOS = 0
8	8	4	1 2 3 4	0x0 / B0[7:0] 0x1 / B1[7:0] 0x2 / B2[7:0] 0x3 / B3[7:0]	1 2 3 4	0x0 / B0[7:0] 0x4 / B1[7:0] 0x8 / B2[7:0] 0xC / B3[7:0]	0x0 / B0[7:0] 0x1 / B1[7:0] 0x2 / B2[7:0] 0x3 / B3[7:0]
8	16	2	1 2 3 4	0x0 / B0[7:0] 0x1 / B1[7:0] 0x2 / B2[7:0] 0x3 / B3[7:0]	1 2	0x0 / B1B0[15:0] 0x4 / B3B2[15:0]	0x0 / B1B0[15:0] 0x2 / B3B2[15:0]
8	32	1	1 2 3 4	0x0 / B0[7:0] 0x1 / B1[7:0] 0x2 / B2[7:0] 0x3 / B3[7:0]	1	0x0 / B3B2B1B0[31:0]	0x0 / B3B2B1B0[31:0]
16	8	4	1 2	0x0 / B1B0[15:0] 0x2 / B3B2[15:0]	1 2 3 4	0x0 / B0[7:0] 0x4 / B1[7:0] 0x8 / B2[7:0] 0xC / B3[7:0]	0x0 / B0[7:0] 0x1 / B1[7:0] 0x2 / B2[7:0] 0x3 / B3[7:0]
16	16	2	1 2	0x0 / B1B0[15:0] 0x2 / B3B2[15:0]	1 2	0x0 / B1B0[15:0] 0x4 / B3B2[15:0]	0x0 / B1B0[15:0] 0x2 / B3B2[15:0]
16	32	1	1 2	0x0 / B1B0[15:0] 0x2 / B3B2[15:0]	1	0x0 / B3B2B1B0[31:0]	0x0 / B3B2B1B0[31:0]
32	8	4	1	0x0 / B3B2B1B0[31:0]	1 2 3 4	0x0 / B0[7:0] 0x4 / B1[7:0] 0x8 / B2[7:0] 0xC / B3[7:0]	0x0 / B0[7:0] 0x1 / B1[7:0] 0x2 / B2[7:0] 0x3 / B3[7:0]
32	16	2	1	0x0 / B3B2B1B0[31:0]	1 2	0x0 / B1B0[15:0] 0x4 / B3B2[15:0]	0x0 / B1B0[15:0] 0x2 / B3B2[15:0]
32	32	1	1	0x0 / B3B2B1B0[31:0]	1	0x0 / B3B2B1B0[31:0]	0x0 / B3B2B1B0[31:0]

**NB:** Порт периферии может быть и источником и получателем, равно как и память <—> память.

**PSIZE**, **MSIZE** и **NDT[15:0]** надо ставить так чтобы последняя передача была завершена. Это может случиться если **PSIZE** меньше **MSIZE**. См. Таблицу 46.

**Таблица 47. Ограничения NDT супротив PSIZE и MSIZE**

<b>PSIZE[1:0] в DMA_SxCR</b>	<b>MSIZE[1:0] в DMA_SxCR</b>	<b>NDT[15:0] в DMA_SxNDTR</b>
00 (8-бит)	01 (16-бит)	кратно 2
00 (8-бит)	10 (32-бит)	кратно 4
01 (16-бит)	10 (32-бит)	кратно 2

### 10.3.11. Одинарные и групповые передачи

Контроллер DMA может генерировать одинарные или инкрементные групповые передачи по 4, 8 или 16 кусков. Размер группы задаётся отдельно для двух АНВ портов битами **MBURST[1:0]** и **PBURST[1:0]** в регистре **DMA\_SxCR**. Размер группы это число кусков в группе, а не байтов. Каждый кусок, составляющий группу неразделим: АНВ блокируется и арбитр не вмешивается в групповую передачу.

Для одинарной и групповой конфигурации каждый запрос DMA запускает разное число передач порта периферии АНВ:

- При одинарной передаче запрос DMA пускает передачу согласно **PSIZE[1:0]** в **DMA\_SxCR**
- При групповой передаче запрос DMA пускает передачу 4,8 или 16 кусков байтов, полуслов или слов согласно **PBURST[1:0]** и **PSIZE[1:0]** в регистре **DMA\_SxCR**.

То же самое относится и к передачам порта памяти АНВ с битами **MBURST** и **MSIZE**.

В прямом режиме поток пускает только одинарные передачи и биты **MBURST[1:0]** и **PBURST[1:0]** ставятся аппаратно.

Указатели адресов (регистры **DMA\_SxPAR** и **DMA\_SxM0AR**) должны быть выравнены на границу размера передачи.

Размер групп не должен пересекать границу 1 Кб, это минимальный размер адресного пространства для ведомого АНВ, иначе будет ошибка АНВ о которой в регистрах DMA молчат.

### 10.3.12. FIFO

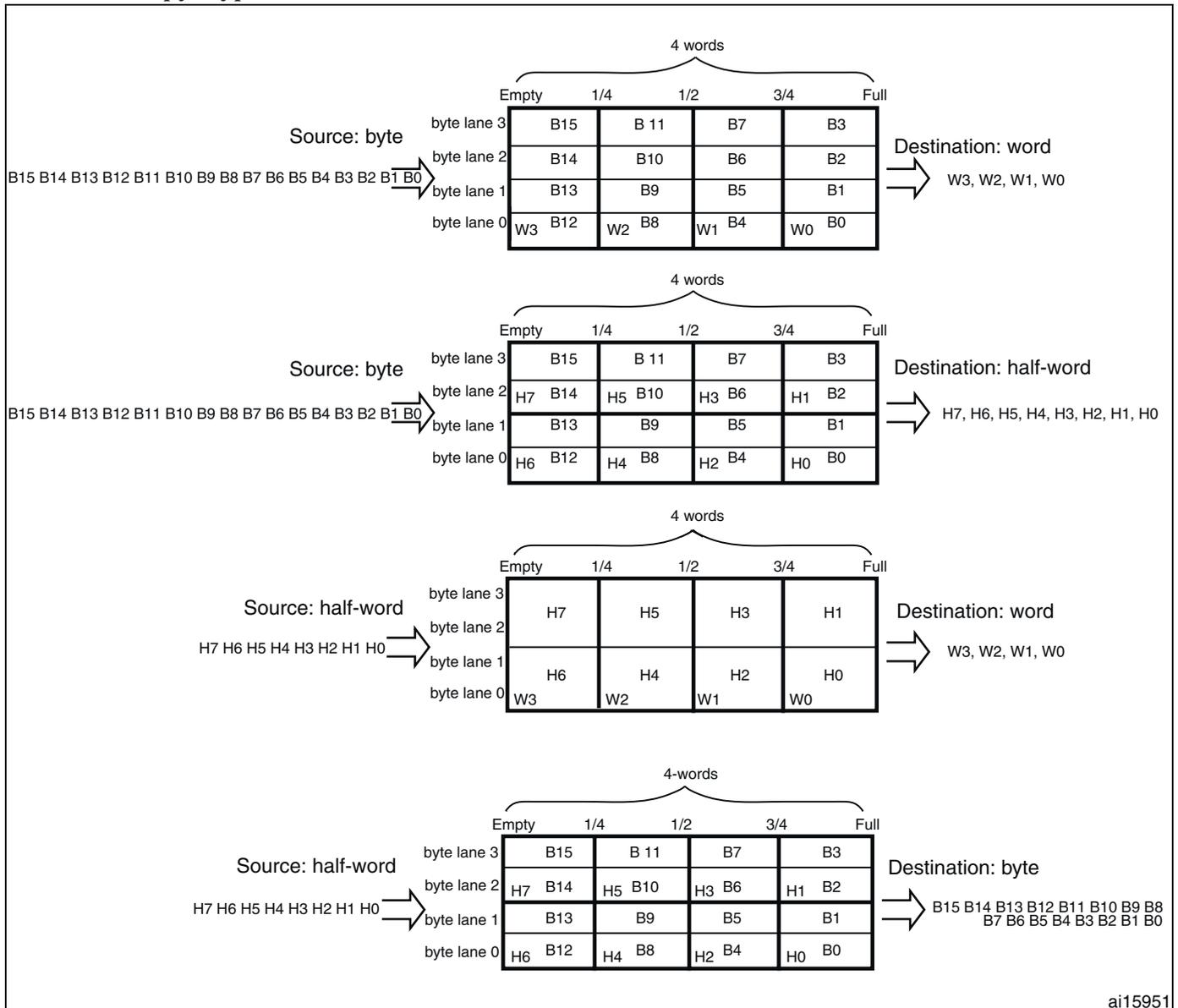
FIFO используются для временного хранения данных при передаче от источника получателю.

У каждого потока есть свой 4-слов FIFO и порог заполнения в 1/4, 1/2, 3/4 или полный размер.

Для использования порога FIFO прямой режим нужно выключить битом **DMDIS** в **DMA\_SxFCR**.

Структура FIFO различается в зависимости от ширины данных источника и получателя.

Рис. 39. Структура FIFO



ai15951

### Порог FIFO и групповая конфигурация

Порог FIFO (биты [FTH\[1:0\]](#) в [DMA\\_SxFCR](#)) и размер группы в памяти ([MBURST\[1:0\]](#) в регистре [DMA\\_SxCR](#)) надо ставить так, чтобы содержимое, указываемое порогом FIFO, точно совпадало с целым числом групповых передач памяти, иначе выдаётся ошибка FIFO (флаг [FEIFx](#) в регистре [DMA\\_HISR](#) или [DMA\\_LISR](#)) и поток автоматически остановится.

Таблица 48. Конфигурации порога FIFO

MSIZE	FIFO level	MBURST = INCR4	MBURST = INCR8	MBURST = INCR16
Байт	1/4	1 группа из 4 кусков	запрет	запрет
	1/2	2 группы из 4 кусков	1 группа из 8 кусков	
	3/4	3 группы из 4 кусков	запрет	
	Полный	4 группы из 4 кусков	2 группы из 8 кусков	
Полуслово	1/4	запрет	запрет	запрет
	1/2	1 группа из 4 кусков		
	3/4	запрет		
	Полный	2 группы из 4 кусков		
Слово	1/4	запрет	запрет	запрет
	1/2			
	3/4			
	Полный			

В любом случае размер группы, умноженный на размер данного (1 (байт), 2 (полуслово) или 4 (слово)), не должен превышать размер FIFO.

Незавершённая группа в конце передачи DMA может случиться если:

- Для порта периферии АНВ: общее число данных (в регистре `DMA_SxNDTR`) не кратно размеру группы, умноженному на размер данного
- Для порта памяти АНВ: число оставшихся данных в FIFO не кратно размеру группы, умноженному на размер данного

В таких случаях остаток данных передаётся в одинарном режиме не смотря на запрос от потока.

При  $(PBURST \times PSIZE) = FIFO\_SIZE$  (4 слова) с  $PSIZE = 1, 2$  или  $4$  и  $PBURST = 4, 8$  или  $16$  порог  $FIFO = 3/4$  запрещён.

#### Слив FIFO.

FIFO можно слить снятием бита `EN` в регистре `DMA_SxCR` и при передачах периферия->память и память->память: Если при выключении потока в FIFO остаются данные, то они сливаются получателю и ставится бит завершения (`TCIFx`) в регистре `DMA_LISR` или `DMA_HISR`.

Остаток счётчика данных `DMA_SxNDTR` в этом случае сохраняется для определения свободного места в памяти получателя.

Если во время слива FIFO число оставшихся данных меньше ширины данных памяти, то всё равно посылаются `MSIZE` данных, возможно и нежелательных. Плохие байты можно определить по регистру `DMA_SxNDTR`.

Если число оставшихся данных в FIFO меньше размера группы, то слив выполняется в одинарном режиме.

#### Прямой режим

По умолчанию FIFO работает в прямом режиме (бит `DMDIS` в регистре `DMA_SxFCR` снят) и порог FIFO не используется. При передачах память->периферия в FIFO грузится одно данное, которое выдаётся периферии по его запросу.

Во избежание насыщения FIFO потоку надо давать высокий приоритет

Режим имеет ограничения:

- Ширины передачи источника и получателя равны и заданы битами `PSIZE[1:0]` в `DMA_SxCR` (биты `MSIZE[1:0]` не работают)
- Групповые передачи невозможны (`PBURST[1:0]` и `MBURST[1:0]` в `DMA_SxCR` не нужны)

Прямого режима нет для передач память->память.

### 10.3.13. Завершение передач DMA

По концу передачи бит `TCIFx` в регистрах `DMA_LISR` или `DMA_HISR` ставится когда:

- В режиме контроллера потока DMA:
  - Счётчик `DMA_SxNDTR` достиг нуля при передаче память->периферия
  - Поток выключен до конца передачи (снятием бита `EN` в регистре `DMA_SxCR`) или (при передачах периферия->память и память->память) и остаток данных слит из FIFO в память
- В режиме контроллера потока Периферии:
  - От периферии получена последняя группа или одинарный запрос и (при передачах периферия->память) остаток данных слит из FIFO в память
  - Поток выключен программой, и (при передачах периферия->память) остаток данных слит из FIFO в память

Завершение передачи зависит от остатка данных в FIFO только при передачах периферия->память.

В не-кольцевом режиме после конца передачи (данные закончились) DMA стопорится (аппаратно снимается бит `EN` в регистре `DMA_SxCR`) и запросы DMA не обслуживаются вплоть до повторного включения установкой бита `EN` в регистре `DMA_SxCR`.

### 10.3.14. Приостановка передач DMA

Передачу DMA можно в любой момент приостановить, потом возобновить или выключить.

Есть два случая:

- Поток выключает передачу насовсем. Нужно только выключить поток снятием бита `EN` в регистре `DMA_SxCR`. Это может занять время на завершение передачи. И вот ставится флаг

завершения передачи (**TCIF** в **DMA\_LISR** или **DMA\_HISR**) и снимается бит **EN**. Регистр **DMA\_SxNDTR** содержит число недопереданных данных.

- Поток приостанавливается до обнуления регистра **DMA\_SxNDTR** в надежде возобновить передачу. Чтобы пустить передачу с прерванного места надо бы сначала остановить поток снятием бита **EN** в регистре **DMA\_SxCR**, дождаться его обнуления, прочитать остаток передачи в регистре **DMA\_SxNDTR** и затем когда надо:
  - Подправить адреса периферии и/или памяти
  - В регистр **DMA\_SxNDTR** поставить прочитанный там же остаток передачи
  - Запустить поток снова

**NB:** При прерывании передачи флаг окончания (**TCIF** в **DMA\_LISR** или **DMA\_HISR**) всё равно ставится.

### 10.3.15. Контроллер хода передачи

Штуковина, управляющая числом передаваемых данных, конфигурируется независимо для каждого потока битом **PFCTRL** в регистре **DMA\_SxCR**.

Она может быть:

- Контроллером DMA: в этом случае число данных пишут в регистр **DMA\_SxNDTR** до пуска потока DMA.
- Источником или получателем периферии: в этом случае число будущей передачи заранее неизвестно. О передаче последнего данного периферия извещает контроллер DMA аппаратно. Но на такое способно только – SDIO

Когда периферийный контроллер работает в данном режиме число в регистре **DMA\_SxNDTR** на передачи DMA не влияет. После пуска потока туда аппаратно пишется **0xFFFF**, дабы соблюсти следующие схемы:

- Ожидаемое прерывание потока: бит **EN** в **DMA\_SxCR** снимается программно перед аппаратным сигналом последнего данного от периферии (одинарным или групповым). Здесь поток выключается и при передаче периферия->память запускается слив FIFO. Флаг **TCIFx** соответствующего потока вздымается. Число переданных данных находят так:
  - $\text{Число\_переданных\_данных} = 0xFFFF - \text{DMA\_SxNDTR}$
- Нормальное прерывание потока по приёму аппаратного сигнала последнего данного: поток стопорится сам, ставится флаг **TCIFx**, число переданных данных ищут как и ранее.
- Регистр **DMA\_SxNDTR** достигает 0: ставится флаг **TCIFx** соответствующего потока. Поток выключается сам, даже если не был принят аппаратный сигнал последнего данного от периферии (одинарным или групповым). Принятые данные не теряются. То есть даже при периферийном контроллере может быть до 65535 данных в одной передаче.

При передачах память->память контроллер всегда DMA и бит **PFCTRL** снимается аппаратно.

При периферийном контроллере кольцевой режим запрещён.

### 10.3.16. Возможные конфигурации DMA

Таблица 49. Возможные конфигурации DMA

Режим передачи DMA	Источник	Получатель	Контроллер	Кольцевой режим	Тип передачи	Прямой режим	Два буфера
Периферия-память	Периф. порт АНВ	Порт памяти АНВ	DMA	Можно	Одинарн.	Можно	Можно
					Группа	Запрет	
			Периферия	Запрет	Одинарн.	Можно	Запрет
					Группа	Запрет	
Память-периферия	Порт памяти АНВ	Периф. порт АНВ	DMA	Можно	Одинарн.	Можно	possible
					Группа	Запрет	
			Периферия	Запрет	Одинарн.	Можно	Запрет
					Группа	Запрет	
Память-память	Периф. порт АНВ	Порт памяти АНВ	Только DMA	Запрет	Одинарн.	Запрет	Запрет
					Группа		

### 10.3.17. Процедура конфигурации потока

Вот такая она:

1. Если поток включён, то выключаем его снятием бита **EN** в регистре **DMA\_SxCR** и ждём его обнуления. Перед запуском потока биты в регистрах состояния (**DMA\_LISR** и **DMA\_HISR**) от предыдущих передач DMA должны быть чистыми.
2. Ставим адрес периферии в регистре **DMA\_SxPAR**.
3. Ставим адрес памяти в регистре **DMA\_SxMA0R** (и **DMA\_SxMA1R** при двух буферах).
4. Пишем общее число передаваемых данных в регистр **DMA\_SxNDTR**. После каждого события периферии или куска группы он декрементируется.
5. Битами **CHSEL[2:0]** в регистре **DMA\_SxCR** выбираем канал (запрос) DMA.
6. Если нужен периферийный контроллер, то ставим бит **PFCTRL** в регистре **DMA\_SxCR**.
7. В битах **PL[1:0]** регистра **DMA\_SxCR** пишем приоритет потока.
8. Определяем параметры FIFO (вкл/выкл, пороги приёма и передачи)
9. Пишем направление передачи, инкремент периферии и памяти, одинарные/групповые, ширины данных, кольцевой режим, двухбуферный режим и прерывания после половины или всей передачи, ошибок в регистр **DMA\_SxCR**.
10. Пускаем поток установкой бита **EN** в регистре **DMA\_SxCR**.

Теперь поток может работать с подключенной к нему периферией.

После передачи получателю половины запланированных данных ставится флаг **HTIF** и выдаётся прерывание половины передачи если стоит бит разрешения (**HTIE**).

После передачи получателю всех запланированных данных ставится флаг **TCIF** и выдаётся прерывание половины передачи если стоит бит разрешения (**TCIE**).

**Внимание:** Для выключения присоединённой к потоку периферии надо сначала остановить поток битом **EN** и дождаться его обнуления. Теперь можно выключать устройство.

### 10.3.18. Обработка ошибок

Контроллер DMA может обнаруживать следующие ошибки:

- Ошибка передачи: флаг прерывания ошибки передачи (**TEIFx**) ставится когда:
  - При чтении или записи DMA появляется ошибка шины
  - В двухбуферном режиме появилась программная запись в буфер, в настоящий момент занятый работающим потоком DMA
- Ошибка FIFO: флаг прерывания ошибки FIFO (**FEIFx**) ставится когда:
  - Появилось исчерпание FIFO
  - Появилось переполнение FIFO (кроме режима память->память)
  - Поток включён с порогом FIFO, несовместимым с размером группы памяти
- Ошибка прямого режима: флаг прерывания ошибки прямого режима (**DMEIFx**) ставится только при передачах периферия->память в прямом режиме при снятом бите **MINC** в регистре **DMA\_SxCR**. Флаг ставится при появлении запроса DMA и необработанным предыдущим данным (шину памяти не предоставили). То есть, 2 порции данных переданы по одному адресу, а вдруг получатель не умеет с этим разбираться.

В прямом режиме флаг ошибки FIFO может встать если:

- В режиме периферия->память при исчерпании/переполнении FIFO из-за не предоставленной шины памяти для нескольких запросов
- В режиме память->периферия возникло исчерпание из-за не предоставленной шины памяти до появления запроса периферии

Если флаги **TEIFx** или **FEIFx** встают из-за несовместимости размера группы и порога FIFO, то сбойный поток стопорится аппаратным снятием бита **EN** в регистре **DMA\_SxCR**.

Если флаги **DMEIFx** или **FEIFx** встают из-за переполнения или исчерпания, то сбойный поток не стопорится. Решайте сами, что с ним делать, данные не потеряны.

Прерывания по флагам ошибки (**TEIF**, **FEIF**, **DMEIF**) в регистрах **DMA\_LISR** или **DMA\_HISR** разрешаются своими битами (**TEIE**, **FEIE**, **DMIE**) в регистрах **DMA\_SxCR** или **DMA\_SxFCR**.

При переполнении и исчерпании FIFO данные не теряются, поскольку периферия не получает подтверждения на запрос пока условия не будут очищены. Если это продлится слишком долго, то и периферия может поймать переполнение или исчерпание своего внутреннего буфера и данные могут потеряться.

## 10.4. Прерывания DMA

Таблица 50. Запросы прерываний DMA

Событие прерывания	Флаг события	Бит разрешения
Половина передачи	HTIF	HTIE
Полная передача	TCIF	TCIE
Ошибка передачи	TEIF	TEIE
Переполнение/Исчерпание FIFO	FEIF	FEIE
Ошибка прямого режима	DMEIF	DMEIE

Бит разрешения надо ставить при снятом соответствующем флаге, иначе вас прервут немедленно.

## 10.5. Регистры DMA

Доступны только словами.

### 10.5.1. Младший регистр состояния (DMA\_LISR)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				TCIF3	HTIF3	TEIF3	DMEIF3	Reserv ed	FEIF3	TCIF2	HTIF2	TEIF2	DMEIF2	Reserv ed	FEIF2
r	r	r	r	r	r	r	r		r	r	r	r	r		r
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				TCIF1	HTIF1	TEIF1	DMEIF1	Reserv ed	FEIF1	TCIF0	HTIF0	TEIF0	DMEIF0	Reserv ed	FEIF0
r	r	r	r	r	r	r	r		r	r	r	r	r		r

- Биты 31:28, 15:12 Резерв, не трогать.
- Биты 27, 21, 11, 5 **TCIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания конца передачи канала **x (x=3..0)**  
Ставится аппаратно. Снимают записью 1 в регистр DMA\_LIFCR.  
0: Ещё не кончилось  
1: Конец есть
- Биты 26, 20, 10, 4 **HTIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания половины передачи канала **x (x=3..0)**  
Ставится аппаратно. Снимают записью 1 в регистр DMA\_LIFCR.  
0: Ещё не половина  
1: Половина есть
- Биты 25, 19, 9, 3 **TEIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания ошибки передачи канала **x (x=3..0)**  
Ставится аппаратно. Снимают записью 1 в регистр DMA\_LIFCR.  
0: Ошибки нет  
1: Ошибка есть
- Биты 24, 18, 8, 2 **DMEIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания ошибки прямого режима канала **x (x=3..0)**  
Ставится аппаратно. Снимают записью 1 в регистр DMA\_LIFCR.  
0: Ошибки нет  
1: Ошибка есть
- Биты 23, 17, 7, 1 Резерв, не трогать.
- Биты 22, 16, 6, 0 **FEIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания ошибки FIFO канала **x (x=3..0)**  
Ставится аппаратно. Снимают записью 1 в регистр DMA\_LIFCR.  
0: Ошибки нет  
1: Ошибка есть

### 10.5.2. Старший регистр состояния (DMA\_HISR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				TCIF7	HTIF7	TEIF7	DMEIF7	Reserv ed	FEIF7	TCIF6	HTIF6	TEIF6	DMEIF6	Reserv ed	FEIF6
				r	r	r	r		r	r	r	r	r		r
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				TCIF5	HTIF5	TEIF5	DMEIF5	Reserv ed	FEIF5	TCIF4	HTIF4	TEIF4	DMEIF4	Reserv ed	FEIF4
				r	r	r	r		r	r	r	r	r		r

- Биты 31:28, 15:12 Резерв, не трогать.
- Биты 27, 21, 11, 5 **TCIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания конца передачи канала **x (x=7..4)**  
Ставится аппаратно. Снимают записью 1 в регистр DMA\_HIFCR.  
0: Ещё не кончилось  
1: Конец есть
- Биты 26,20,10,4 **HTIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания половины передачи канала **x (x=7..4)**  
Ставится аппаратно. Снимают записью 1 в свой регистр DMA\_HIFCR.  
0: Ещё не половина  
1: Половина есть
- Биты 25,19,9,3 **TEIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания ошибки передачи канала **x (x=7..4)**  
Ставится аппаратно. Снимают записью 1 в свой регистр DMA\_HIFCR.  
0: Ошибки нет  
1: Ошибка есть
- Биты 24,18,8,2 **DMEIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания ошибки прямого режима канала **x (x=7..4)**  
Ставится аппаратно. Снимают записью 1 в свой регистр DMA\_HIFCR.  
0: Ошибки нет  
1: Ошибка есть
- Биты 23,17,7,1 Резерв, не трогать.
- Биты 22,16,6,0 **FEIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания ошибки FIFO канала **x (x=7..4)**  
Ставится аппаратно. Снимают записью 1 в свой регистр DMA\_HIFCR.  
0: Ошибки нет  
1: Ошибка есть

### 10.5.3. Младший регистр очистки флагов прерываний (DMA\_LIFCR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				CTCIF3	CHTIF3	CTEIF3	CDMEIF3	Reserved	CFEIF3	CTCIF2	CHTIF2	CTEIF2	CDMEIF2	Reserved	CFEIF2
				w	w	w	w		w	w	w	w	w		w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				CTCIF1	CHTIF1	CTEIF1	CDMEIF1	Reserved	CFEIF1	CTCIF0	CHTIF0	CTEIF0	CDMEIF0	Reserved	CFEIF0
				w	w	w	w		w	w	w	w	w		w

Запись 1 чистит свой флаг в регистре DMA\_LISR.

- Биты 31:28, 15:12 Резерв, не трогать.
- Биты 27, 21, 11, 5 **CTCIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания конца передачи канала **x (x=3..0)**
- Биты 26,20,10,4 **CHTIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания половины передачи канала **x (x=3..0)**
- Биты 25,19,9,3 **CTEIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания ошибки передачи канала **x (x=3..0)**
- Биты 24,18,8,2 **CDMEIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания ошибки прямого режима канала **x (x=3..0)**
- Биты 23,17,7,1 Резерв, не трогать.
- Биты 22,16,6,0 **CFEIF<sub>x</sub>**: Флаг прерывания ошибки FIFO канала **x (x=3..0)**

### 10.5.4. Старший регистр очистки флагов прерываний (DMA\_HIFCR)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				TCIF7	HTIF7	TEIF7	DMEIF7	Reserv ed	FEIF7	TCIF6	HTIF6	TEIF6	DMEIF6	Reserv ed	FEIF6
				r	r	r	r		r	r	r	r	r		r
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				TCIF5	HTIF5	TEIF5	DMEIF5	Reserv ed	FEIF5	TCIF4	HTIF4	TEIF4	DMEIF4	Reserv ed	FEIF4
				r	r	r	r		r	r	r	r	r		r

Запись 1 чистит свой флаг в регистре DMA\_LISR.

- Биты 31:28, 15:12 Резерв, не трогать.
- Биты 27, 21, 11, 5 **STCIFx**: Флаг прерывания конца передачи канала **x (x=7..4)**
- Биты 26,20,10,4 **SHTIFx**: Флаг прерывания половины передачи канала **x (x=7..4)**
- Биты 25,19,9,3 **STEIFx**: Флаг прерывания ошибки передачи канала **x (x=7..4)**
- Биты 24,18,8,2 **CDMEIFx**: Флаг прерывания ошибки прямого режима канала **x (x=7..4)**
- Биты 23,17,7,1 Резерв, не трогать.
- Биты 22,16,6,0 **CFEIFx**: Флаг прерывания ошибки FIFO канала **x (x=7..4)**

### 10.5.5. Регистр конфигурации потока **x (DMA\_SxCR) (x = 0..7)**

Конфигурация потока **x**.

Смещение адреса:  $0x10 + 0x18 \times \text{номер потока}$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$ .

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				CHSEL[2:0]			MBURST [1:0]		PBURST[1:0]		Reserv ed	CT	DBM	PL[1:0]	
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
PINCOS	MSIZE[1:0]		PSIZE[1:0]		MINC	PINC	CIRC	DIR[1:0]		PFCTRL	TCIE	HTIE	TEIE	DMEIE	EN
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:28 Резерв, не трогать.
- Биты 27:25 **CHSEL[2:0]**: Выбор канала (0-7)  
Читаются и пишутся программно. Биты защищены, пишут только при EN=0
- Биты 24:23 **MBURST[1:0]**: Конфигурация групповой передачи памяти  
Читаются и пишутся программно. Биты защищены, пишут только при EN=0  
00: однократная  
01: INCR4 (инкрементная группа по 4 куска)  
10: INCR8 (инкрементная группа по 8 кусков)  
11: INCR16 (инкрементная группа по 16 кусков)  
В прямом режиме аппаратно ставятся в 0x0 после установки EN=1.
- Биты 22:21 **PBURST[1:0]**: Конфигурация групповой передачи периферии  
Читаются и пишутся программно. Биты защищены, пишут только при EN=0  
00: однократная  
01: INCR4 (инкрементная группа по 4 куска)  
10: INCR8 (инкрементная группа по 8 кусков)  
11: INCR16 (инкрементная группа по 16 кусков)  
В прямом режиме аппаратно ставятся в 0x0.
- Бит 20 Резерв, не трогать.
- Бит 19 **CT**: Текущий буфер (только в двухбуферном режиме)  
Переключается аппаратно, можно писать программно при EN=0.  
0: Адрес буфера в регистре DMA\_SxM0AR  
1: Адрес буфера в регистре DMA\_SxM1AR
- Бит 18 **DBM**: Двухбуферный режим  
Читается и пишется программно. Бит защищён, пишут только при EN=0  
0: Один буфер  
1: Два буфера
- Биты 17:16 **PL[1:0]**: Уровень приоритета  
Читаются и пишутся программно. Биты защищены, пишут только при EN=0.

- 00: Низкий
- 01: Средний
- 10: Высокий
- 11: Очень высокий
- **Бит 15**           **PINCOS**: Размер смещения инкремента периферии  
Читается и пишется программно. Бит защищён, пишут только при EN=0.  
Бит не работает при PINC = '0'. Бит аппаратно обнуляется при EN = '1' в прямом режиме или PBURST не равно "00".  
0: Размер смещения адреса периферии привязан к PSIZE  
1: Размер смещения адреса периферии равно 4 (32-бит выравнивание).
- **Биты 14:13**       **MSIZE[1:0]**: Размер данных памяти  
Читается и пишется программно. Бит защищён, пишут только при EN=0.  
В прямом режиме аппаратно пишется из PSIZE после записи EN = '1'.  
00: байт (8-bit)  
01: полуслово (16-bit)  
10: слово (32-bit)  
11: резерв
- **Биты 12:11**       **PSIZE[1:0]**: Размер данных периферии  
Читается и пишется программно. Бит защищён, пишут только при EN=0.  
00: байт (8-bit)  
01: полуслово (16-bit)  
10: слово (32-bit)  
11: резерв
- **Бит 10**           **MINC**: Режим инкремента адреса памяти  
Читается и пишется программно. Бит защищён, пишут только при EN=0.  
0: Адрес фиксирован  
1: После передачи данных адрес инкрементируется в соответствии с MSIZE.
- **Бит 9**           **PINC**: Режим инкремента адреса периферии  
Читается и пишется программно. Бит защищён, пишут только при EN=0.  
0: Адрес фиксирован  
1: После передачи данных адрес инкрементируется в соответствии с PSIZE.
- **Бит 8**           **CIRC**: Кольцевой режим  
Читается и пишется программно, может сниматься аппаратно. Бит защищён, пишут только при EN=0.  
0: Выкл.  
1: Вкл.  
Если ходом передачи управляет периферия (бит PFCTRL=1) и поток включён (бит EN=1), то этот бит аппаратно обнуляется 0.  
Он аппаратно ставится в 1 при стоящем бите DBM сразу после пуска потока (бит EN ='1').
- **Биты 7:6**       **DIR[1:0]**: Направление передачи данных  
Читаются и пишутся программно. Биты защищены, пишут только при EN=0.  
00: Периферия->память  
01: Память->периферия  
10: Память->память
- **Бит 5**           **PFCTRL**: Периферийный контроллер хода передачи  
Читается и пишется программно. Бит защищён, пишут только при EN=0.  
0: Контроллер DMA  
1: Периферийный контроллер  
В режиме память=>память этот бит аппаратно обнуляется.
- **Бит 4**           **TCIE**: Разрешение прерывания конца передачи  
Читается и пишется программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Бит 3**           **HTIE**: Разрешение прерывания половины передачи  
Читается и пишется программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Бит 2**           **TEIE**: Разрешение прерывания ошибки передачи

Читается и пишется программно.

0: Нельзя

1: Можно

- **Бит 2** **DMEIE**: Разрешение прерывания ошибки прямого режима

Читается и пишется программно.

0: Нельзя

1: Можно

- **Бит 1** **DMEIE**: Разрешение прерывания ошибки прямого режима

Читается и пишется программно.

0: Нельзя

1: Можно

- **Бит 0** **EN**: Включение потока / флаг готовности конфигурации потока (читается как 0)

Читается и пишется программно.

0: Выкл.

1: Вкл.

Может сниматься аппаратно:

- по концу передачи DMA (поток можно конфигурировать)
- при ошибке ведущего шин AHB
- при несовместимости порога FIFO порта памяти AHB и размера группы

**NB**: Перед запуском потока установкой бита EN в '1' надо очистить флаги событий этого потока в регистре DMA\_LISR или DMA\_HISR.

### 10.5.6. Регистр числа данных потока x (DMA\_SxNDTR) (x = 0..7)

Смещение адреса:  $0x14 + 0x18 \times \text{номер потока}$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$ .

Reserved															
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
NDT[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:16** Резерв, не трогать.

- **Биты 15:0** **NDT[15:0]**: Число данных передачи (0 до 65535).

Пишется только при выключенном потоке. Чтение у работающего потока даёт число оставшихся передач. Декрементируется после каждой передачи DMA.

По концу передачи регистр может оставаться обнулённым или автоматически перезагрузиться предыдущим значением если:

- поток работает в кольцевом режиме.
- поток запускается снова установкой бита EN в '1'

При обнулённом регистре установка бита EN в '1' передачи не запускает.

### 10.5.7. Регистр адреса периферии потока x (DMA\_SxPAR) (x = 0..7)

Смещение адреса:  $0x18 + 0x18 \times \text{номер потока}$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$ .

PAR[31:16]															
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
PAR[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:0** **PAR[31:0]**: Базовый адрес чтения/записи периферии.

Читаются и пишутся программно. Биты защищены, пишут только при EN=0

### 10.5.8. Регистр адреса памяти 0 потока x (DMA\_SxM0AR) (x = 0..7)

Смещение адреса:  $0x1C + 0x18 \times \text{номер потока}$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$ .

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
M0A[31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
M0A[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:0** **M0A[31:0]**: Базовый адрес чтения/записи памяти 0.  
Читаются и пишутся программно. Биты защищены, пишут только если:
  - поток выключен (бит EN= '0') или
  - поток включён (бит EN='1') и CT = '1' (в двухбуферном режиме).

### 10.5.9. Регистр адреса памяти 1 потока x (DMA\_SxM1AR) (x = 0..7)

Смещение адреса:  $0x20 + 0x18 \times \text{номер потока}$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$ .

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
M1A[31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
M1A[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:0** **M1A[31:0]**: Базовый адрес чтения/записи памяти 1.  
Читаются и пишутся программно. Биты защищены, пишут только если:
  - поток выключен (бит EN= '0') или
  - поток включён (бит EN='1') и CT = '0' (в двухбуферном режиме).

### 10.5.10. Регистр управления FIFO потока x (DMA\_SxFCR) (x = 0..7)

Смещение адреса:  $0x24 + 0x24 \times \text{номер потока}$

По сбросу:  $0x0000\ 0021$ .

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								FEIE	Reser ved	FS[2:0]			DMDIS	FTH[1:0]	
								rw		r	r	r	rw	rw	rw

- **Биты 31:8** Резерв, не трогать.
- **Бит 7** **FEIE**: Разрешение прерывания ошибки FIFO  
Читается и пишется программно.
  - 0: Нельзя
  - 1: Можно
- **Бит 6** Резерв, не трогать.
- **Биты 5:3** **FS[2:0]**: Статус FIFO  
Только чтение.
  - 000:  $0 < \text{уровень\_fifo} < 1/4$
  - 001:  $1/4 \leq \text{уровень\_fifo} < 1/2$
  - 010:  $1/2 \leq \text{уровень\_fifo} < 3/4$
  - 011:  $3/4 \leq \text{уровень\_fifo} < \text{полный}$
  - 100: FIFO пуст
  - 101: FIFO полон
  - иное: бестолковщина
- В прямом режиме (бит DMDIS=0) бессмыслица.
- **Бит 2** **DMDIS**: Выключение прямого режима  
Читается и пишется программно при EN = '0'. Может ставиться аппаратно.
  - 0: Прямой режим включён
  - 1: Прямой режим выключен







Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0x00AC	<b>DMA_S6M0AR</b>	M0A[31:0]																															
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x00B0	<b>DMA_S6M1AR</b>	M1A[31:0]																															
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x00B4	<b>DMA_S6FCR</b>	Reserved																								FEIE	Reserved	FS[2:0]			DMDIS	FTH [1:0]	
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x00B8	<b>DMA_S7CR</b>	Reserved		CHSEL[2:0]		MBURST[1:0]		PBURST[1:0]		Reserved	CT	DBM	PL[1:0]	PINCOS	MSIZE[1:0]	PSIZE[1:0]	MINC	PINC	CIRC	DIR[1:0]	PFCTRL	TCIE	HTIE	TEIE	DMEIE	EN							
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x00BC	<b>DMA_S7NDTR</b>	Reserved															NDT[15:]																
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x00C0	<b>DMA_S7PAR</b>	PA[31:0]																															
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x00C4	<b>DMA_S7M0AR</b>	M0A[31:0]																															
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x00C8	<b>DMA_S7M1AR</b>	M1A[31:0]																															
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x00CC	<b>DMA_S7FCR</b>	Reserved																								FEIE	Reserved	FS[2:0]			DMDIS	FTH [1:0]	
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

## 11. Контроллер Chrom-Art Accelerator™ (DMA2D)

### 11.1. Введение в DMA2D

Это специализированный DMA для манипуляции изображениями. Он может:

- Заполнять всё или часть изображения заданным цветом
- Копировать всё или часть исходного изображения во всё или часть другого изображения
- Копировать всё или часть исходного изображения во всё или часть другого изображения с преобразованием формата пикселей
- Смешивать часть и/или два исходных полных изображения с разными форматами пикселей в часть или всё целое изображение с другим форматом цвета.

Поддерживаются все классические цветовые схемы от 4-бит до 32-бит на пиксель с индексным или прямым режимом цвета. У DMA2D есть своя выделенная память для CLUT (таблиц выбора цвета).

### 11.2. Основные свойства DMA2D

Это:

- Архитектура с одним ведущим шины АНВ.
- Интерфейс программирования ведомого АНВ с поддержкой 8/16/32-бит доступом (кроме CLUT, у которого 32-бит доступ).
- Программируемый размер рабочей области
- Программируемое смещение областей источника и получателя
- Программируемые адреса источника и получателя во всём пространстве памяти
- До 2 источников операции смешивания
- Значение альфа можно менять (исходное значение, фиксированное или модулированное)
- Программируемый формат цвета источника и получателя
- До 11 форматов цвета от 4-бит до 32-бит на пиксель с косвенным или прямым кодированием цвета.

- 2 блока внутренней памяти для CLUT в косвенном режиме цвета
- Автоматическая загрузка или программирование CLUT через CPU
- Программируемый размер CLUT
- Внутренний таймер контроля полосы пропускания АНВ
- 4 режима работы: регистр->память, память->память, память->память с изменением формата пикселей и память->память с изменением формата пикселей и смешиванием
- Заполнение области заданным цветом
- Копирование из области в другую
- Копирование изображений изменением формата пикселей
- Копирование из двух источников с независимым форматом цвета и смешиванием
- Аборт и остановка операций DMA2D
- Прерывание Водяного знака на программируемой линии пользователя
- Выдача прерывания по ошибке шины или конфликту доступа
- Выдача прерывания по концу процесса.

### 11.3. Функциональное описание DMA2D

#### 11.3.1. Общее описание

Контроллер DMA2D выполняет прямые передачи в памяти. Как ведущий АНВ он захватывает управление матрицей шин АНВ и запускает операции АНВ.

память->память работает в режимах:

- регистр->память,
- память->память,
- память->память с изменением формата пикселей,
- память->память с изменением формата пикселей и смешиванием

DMA2D программируется через порт ведомого АНВ.

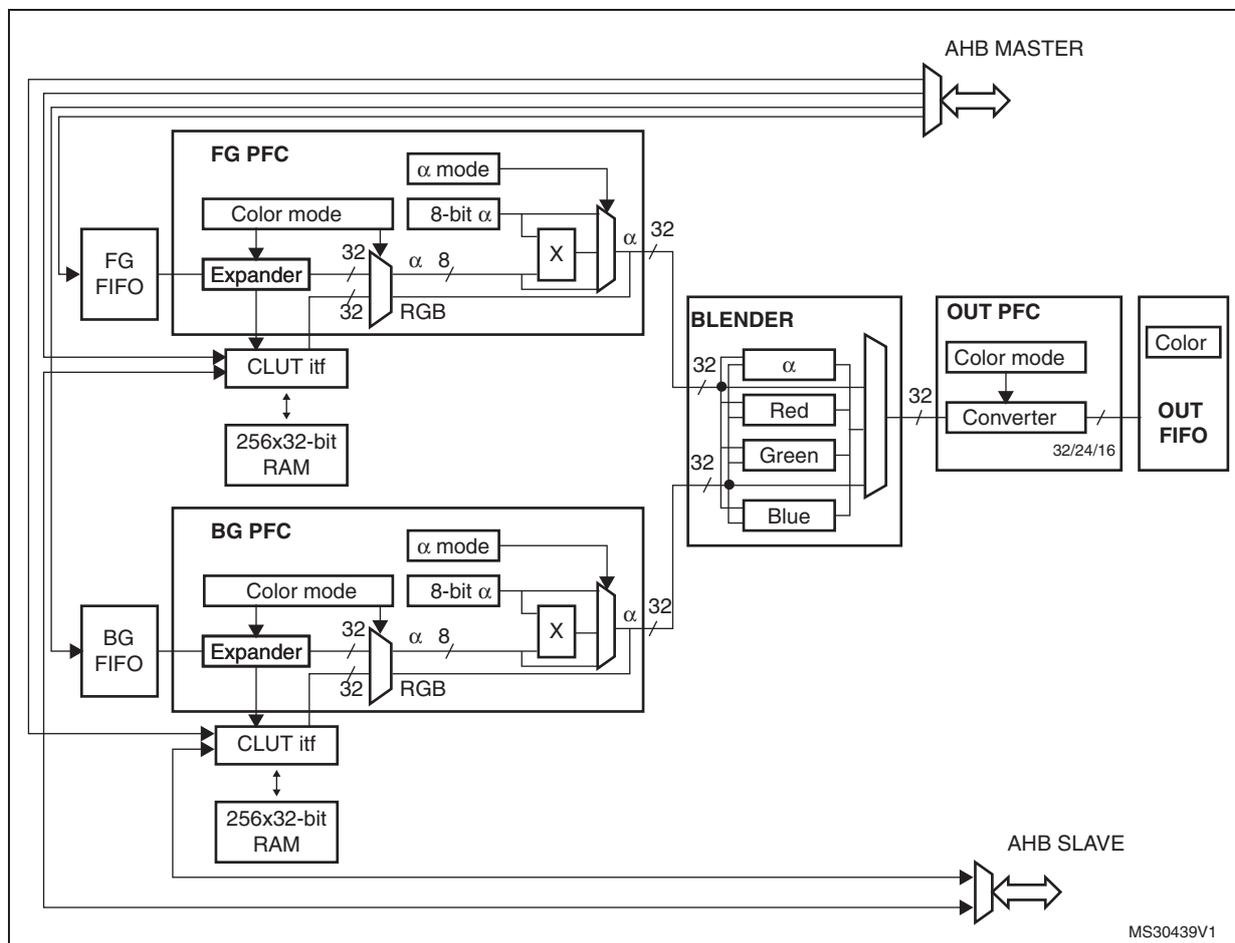


Рис. 40. Блок-схема DMA2D

### 11.3.2. Управление DMA2D

Контроллер DMA2D конфигурируется через регистр [DMA2D\\_CR](#), который позволяет:

- Выбрать режим работы
- Разрешать прерывания DMA2D
- Пускать/задерживать/отменять передачи данных

### 11.3.3. FIFO переднего и заднего плана DMA2D

FIFO переднего (FG) и заднего (BG) плана DMA2D читают копируемые или обрабатываемые данные. Они читают пиксели в соответствии с их форматом, определённым в их конвертере форматов (PFC).

Программируют их через регистры:

- Регистр адреса памяти переднего плана ([DMA2D\\_FGMAR](#))
- Регистр смещения переднего плана ([DMA2D\\_FGOR](#))
- Регистр адреса памяти заднего плана ([DMA2D\\_BGMAR](#))
- Регистр смещения заднего плана ([DMA2D\\_BGBOR](#))
- Регистр числа строк (число строк и пикселей на строку) ([DMA2D\\_NLR](#))

В режиме регистр->память FIFO не используются.

В режиме память->память (без преобразования формата пикселей и смешивания) используется только FG FIFO в качестве буфера.

В режиме память->память с преобразованием формата пикселей (без смешивания) BG FIFO не используется.

### 11.3.4. Конвертер формата пикселей переднего и заднего плана (PFC)

Они преобразуют пиксели в 32-бит формат и могут изменять значение альфа-канала.

Сначала преобразуется формат цвета. Исходный формат пикселя задают битами [CM\[3:0\]](#) в регистрах [DMA2D\\_FGPFCCR](#) и [DMA2D\\_BGPFCCR](#).

**Таблица 52. Поддерживаемые режимы цвета на входе**

CM[3:0]	Режим цвета
0	ARGB8888
1	RGB888
10	RGB565
11	ARGB1555
100	ARGB4444
101	L8
110	AL44
111	AL88
1000	L4
1001	A8
1010	A4

Обозначения такие:

- Поле Alpha: **0xFF** - непрозрачно, **0x00** - прозрачно.
- Поле R - красный
- Поле G - зелёный
- Поле B - синий
- Поле L - яркость. Это индекс в CLUT для извлечения RGB/ARGB компонентов.

Если исходный формат это прямой режим цвета, то 8-бит на канал расширяется копированием MSBs в LSBs. Это даёт линейность преобразования.

Если в исходном формате нет канала альфа, то он автоматически ставится в **0xFF**.

Если исходный формат это косвенный режим цвета, то каждому конвертору придаётся 32-бит CLUT из 256 строк.

В режимах альфа A4 и A8 цвета нет вообще, он, единственный, берётся из регистров `DMA2D_FGCOLR` и `DMA2D_BGCOLR`.

**Таблица 53. Порядок данных в памяти**

Color Mode	@+3	@+2	@+1	@+0
ARGB8888	A <sub>0</sub> [7:0]	R <sub>0</sub> [7:0]	G <sub>0</sub> [7:0]	B <sub>0</sub> [7:0]
RGB888	B <sub>1</sub> [7:0]	R <sub>0</sub> [7:0]	G <sub>0</sub> [7:0]	B <sub>0</sub> [7:0]
	G <sub>2</sub> [7:0]	B <sub>2</sub> [7:0]	R <sub>1</sub> [7:0]	G <sub>1</sub> [7:0]
	R <sub>3</sub> [7:0]	G <sub>3</sub> [7:0]	B <sub>3</sub> [7:0]	R <sub>2</sub> [7:0]
RGB565	R <sub>1</sub> [4:0]G <sub>1</sub> [5:3]	G <sub>1</sub> [2:0]B <sub>1</sub> [4:0]	R <sub>0</sub> [4:0]G <sub>0</sub> [5:3]	G <sub>0</sub> [2:0]B <sub>0</sub> [4:0]
ARGB1555	A <sub>1</sub> [0]R <sub>1</sub> [4:0]G <sub>1</sub> [4:3]	G <sub>1</sub> [2:0]B <sub>1</sub> [4:0]	A <sub>0</sub> [0]R <sub>0</sub> [4:0]G <sub>0</sub> [4:3]	G <sub>0</sub> [2:0]B <sub>0</sub> [4:0]
ARGB4444	A <sub>1</sub> [3:0]R <sub>1</sub> [3:0]	G <sub>1</sub> [3:0]B <sub>1</sub> [3:0]	A <sub>0</sub> [3:0]R <sub>0</sub> [3:0]	G <sub>0</sub> [3:0]B <sub>0</sub> [3:0]
L8	L <sub>3</sub> [7:0]	L <sub>2</sub> [7:0]	L <sub>1</sub> [7:0]	L <sub>0</sub> [7:0]
AL44	A <sub>3</sub> [3:0]L <sub>3</sub> [3:0]	A <sub>2</sub> [3:0]L <sub>2</sub> [3:0]	A <sub>1</sub> [3:0]L <sub>1</sub> [3:0]	A <sub>0</sub> [3:0]L <sub>0</sub> [3:0]
AL88	A <sub>1</sub> [7:0]	L <sub>1</sub> [7:0]	A <sub>0</sub> [7:0]	L <sub>0</sub> [7:0]
L4	L <sub>7</sub> [3:0]L <sub>6</sub> [3:0]	L <sub>5</sub> [3:0]L <sub>4</sub> [3:0]	L <sub>3</sub> [3:0]L <sub>2</sub> [3:0]	L <sub>1</sub> [3:0]L <sub>0</sub> [3:0]
A8	A <sub>3</sub> [7:0]	A <sub>2</sub> [7:0]	A <sub>1</sub> [7:0]	A <sub>0</sub> [7:0]
A4	A <sub>7</sub> [3:0]A <sub>6</sub> [3:0]	A <sub>5</sub> [3:0]A <sub>4</sub> [3:0]	A <sub>3</sub> [3:0]A <sub>2</sub> [3:0]	A <sub>1</sub> [3:0]A <sub>0</sub> [3:0]

24-bit RGB888, выравненный на 32-бит, поддерживается через режим ARGB8888.

В полученном 32-бит значении альфа-канал может быть изменён по полю `AM[1:0]` в регистрах `DMA2D_FGPFCCR` и `DMA2D_BGPFCCR`. Альфа-канал может быть:

- сохранён как есть,
- заменён на `ALPHA[7:0]` из регистров `DMA2D_FGPFCCR` или `DMA2D_BGPFCCR`,
- заменён на произведение исходного альфа и `ALPHA[7:0]` из регистров `DMA2D_FGPFCCR` или `DMA2D_BGPFCCR`, делённых на 255.

**Таблица 54. Конфигурация режима альфа**

AM[1:0]	Alpha mode
0	Неизменно
1	Замена значением <code>DMA2D_xxPFCCR</code>
10	Замена на произведение исходного альфа и значения <code>DMA2D_xxPFCCR / 255</code>
11	Резерв

### 11.3.5. Интерфейс CLUT переднего и заднего плана

Он предоставляет доступ к памяти и автоматическую загрузку CLUT.

Есть три типа доступа:

- Чтение CLUT от PFC при преобразовании форматов
- Доступ к CLUT по порту ведомого АНВ когда CPU читает и пишет данные в CLUT
- Запись в CLUT по порту ведущего АНВ при автоматической загрузке CLUT

Память CLUT грузят двумя способами:

- Автоматическая загрузка

Последовательность такая:

- Пишем адрес CLUT в регистр `DMA2D_FGCMAR` или `DMA2D_BGCMAR`
- Пишем размер CLUT в поле `CS[7:0]` регистра `DMA2D_FGPFCCR` или `DMA2D_BGPFCCR`.
- Ставим бит `START` в регистре `DMA2D_FGPFCCR` register (foreground CLUT) or `DMA2D_BGPFCCR` register (background CLUT) to start the transfer. During this automatic loading process, the CLUT is not accessible by the CPU. If a conflict occurs, a CLUT access error interrupt is raised assuming `CAEIE` is set to '1' in `DMA2D_CR`.

- Ручная загрузка

Пишут CLUT через порт ведомого DMA2D АНВ, где отображена внутренняя память CLUT. CLUT переднего плана лежит по адресу 0x0400, CLUT заднего плана по адресу 0x0800.

Формат CLUT может быть 24 или 32 бита. Это задаёт бит CCM в регистре DMA2D\_FGPFCCR или DMA2D\_BGPFCCR.

**Таблица 55: Поддерживаемые режимы цвета CLUT.**

CCM	CLUT color mode
0	32-bit ARGB8888
1	24-bit RGB888

**Таблица 56: Порядок данных в памяти CLUT.**

CLUT Color Mode	@+3	@+2	@+1	@+0
ARGB8888	A <sub>0</sub> [7:0]	R <sub>0</sub> [7:0]	G <sub>0</sub> [7:0]	B <sub>0</sub> [7:0]
RGB888	B <sub>1</sub> [7:0]	R <sub>0</sub> [7:0]	G <sub>0</sub> [7:0]	B <sub>0</sub> [7:0]
	G <sub>2</sub> [7:0]	B <sub>2</sub> [7:0]	R <sub>1</sub> [7:0]	G <sub>1</sub> [7:0]
	R <sub>3</sub> [7:0]	G <sub>3</sub> [7:0]	B <sub>3</sub> [7:0]	R <sub>2</sub> [7:0]

### 11.3.6. Смеситель CLUT

Блендер DMA2D смешивает пары пикселей по формуле:

$$\text{with } \alpha_{\text{Mult}} = \frac{\alpha_{\text{FG}} \cdot \alpha_{\text{BG}}}{255}$$

$$\alpha_{\text{OUT}} = \alpha_{\text{FG}} + \alpha_{\text{BG}} - \alpha_{\text{Mult}}$$

$$C_{\text{OUT}} = \frac{C_{\text{FG}} \cdot \alpha_{\text{FG}} + C_{\text{BG}} \cdot \alpha_{\text{BG}} - C_{\text{BG}} \cdot \alpha_{\text{Mult}}}{\alpha_{\text{OUT}}} \quad \text{with } C = R \text{ or } G \text{ or } B$$

*Деление округляется до ближайшего меньшего целого.*

Использование смесителя зависит от режима в битах MODE[1:0] регистра DMA2D\_CR.

### 11.3.7. Выходной PFC

Он преобразует пиксель из 32 бит в формат, заданный полем CM[2:0] регистра DMA2D\_OPFCCR.

**Таблица 57. Поддерживаемые режимы цвета на выходе**

CM[2:0]	Color mode
0	ARGB8888
1	RGB888
10	RGB565
11	ARGB1555
100	ARGB4444

### 11.3.8. Выходной FIFO

Выходной FIFO пишет пиксели в формате выходного PFC.

Область получателя задана регистрами:

- Регистр выходной памяти (DMA2D\_OMAR)
- Регистр смещения выходной памяти (DMA2D\_OOR)
- Регистр числа строк (число строк и пиксели на строку) (DMA2D\_NLR)

Если DMA2D работает в режиме регистр->память, то выходной прямоугольник заполняется цветом из регистра DMA2D\_OCOLR с фиксированным 32-, 24- или 16-бит числом. Формат определён полем CM[2:0] в регистре DMA2D\_OPFCCR.

Таблица 58: Порядок данных в памяти

Color Mode	@+3	@+2	@+1	@+0
ARGB8888	A <sub>0</sub> [7:0]	R <sub>0</sub> [7:0]	G <sub>0</sub> [7:0]	B <sub>0</sub> [7:0]
RGB888	B <sub>1</sub> [7:0]	R <sub>0</sub> [7:0]	G <sub>0</sub> [7:0]	B <sub>0</sub> [7:0]
	G <sub>2</sub> [7:0]	B <sub>2</sub> [7:0]	R <sub>1</sub> [7:0]	G <sub>1</sub> [7:0]
	R <sub>3</sub> [7:0]	G <sub>3</sub> [7:0]	B <sub>3</sub> [7:0]	R <sub>2</sub> [7:0]
RGB565	R <sub>1</sub> [4:0]G <sub>1</sub> [5:3]	G <sub>1</sub> [2:0]B <sub>1</sub> [4:0]	R <sub>0</sub> [4:0]G <sub>0</sub> [5:3]	G <sub>0</sub> [2:0]B <sub>0</sub> [4:0]
ARGB1555	A <sub>1</sub> [0]R <sub>1</sub> [4:0]G <sub>1</sub> [4:3]	G <sub>1</sub> [2:0]B <sub>1</sub> [4:0]	A <sub>0</sub> [0]R <sub>0</sub> [4:0]G <sub>0</sub> [4:3]	G <sub>0</sub> [2:0]B <sub>0</sub> [4:0]
ARGB4444	A <sub>1</sub> [3:0]R <sub>1</sub> [3:0]	G <sub>1</sub> [3:0]B <sub>1</sub> [3:0]	A <sub>0</sub> [3:0]R <sub>0</sub> [3:0]	G <sub>0</sub> [3:0]B <sub>0</sub> [3:0]

24-bit RGB888, выравненный на 32-бит, поддерживается через режим ARGB8888.

### 11.3.9. Таймер ведущего шины АНВ

В блок ведущего шины АНВ встроен 8-бит таймер, позволяющий ограничить пропускную способность шины. Он вносит задержку между двумя последовательными обращениями к шине, замедляя её. Им управляют через регистр `DMA2D_AMPTCR`.

### 11.3.10. Передачи DMA2D

Каждая передача данных DMA2D состоит из 4 шагов:

1. Читаются данные из памяти по адресу из регистра `DMA2D_FGMAR` в формате из регистра `DMA2D_FGCR`.
2. Читаются данные из памяти по адресу из регистра `DMA2D_BGMAR` в формате из регистра `DMA2D_BGCR`.
3. Извлечённые пиксели смешиваются в соответствии с их альфа и операцией альфа PFC.
4. Формат пикселя преобразуется по регистру `DMA2D_OCR` и данные пишутся в память по адресу из регистра `DMA2D_OMAR`.

### 11.3.11. Конфигурация DMA2D

Адреса источника и получателя могут лежать во всём диапазоне 4 Гбайт.

Биты `MODE[1:0]` в регистре `DMA2D_CR` задают четыре режима передачи:

- Регистр->память
- Память->память
- Память->память с PFC
- Память->память с PFC и смешиванием

#### Регистр->память

Это заполнение области, заданной в регистрах `DMA2D_OMAR`, `DMA2D_NLR` и `DMA2D_OOR` цветом из регистра `DMA2D_OCOLR`. Формат цвета стоит регистре `DMA2D_OPFCCR`.

#### Память->память

Это перенос данных через FIFO переднего плана из области, заданной регистром `DMA2D_FGMAR`, в область, заданную регистром `DMA2D_OMAR`. Режим цвета обеих областей стоит в битах `CM[3:0]` регистра `DMA2D_FGPFCCR`. Размер области источника пишут в регистры `DMA2D_NLR` и `DMA2D_FGOR`, область получателя в регистры `DMA2D_NLR` и `DMA2D_OOR`.

#### Память->память с PFC

Это перенос данных из области, заданной регистром `DMA2D_FGMAR`, в область, заданную регистром `DMA2D_OMAR`. с преобразованием формата пикселей в PFC среднего плана. Размер области источника пишут в регистры `DMA2D_NLR` и `DMA2D_FGOR`, область получателя в регистры `DMA2D_NLR` и `DMA2D_OOR`. Исходный формат пикселей лежит регистре `DMA2D_FGPFCCR`.

Для прямого режима цвета исходных пикселей каналы цвета расширяются до 8 бит.

Для косвенного режима цвета в память грузится CLUT:

1. Ставим адрес CLUT в `DMA2D_FGCMAR`.
2. Ставим размер CLUT в биты `CS[7:0]` регистра `DMA2D_FGPFCCR`.
3. Ставим формат CLUT (24 или 32 бит) в биты `CCM` регистра `DMA2D_FGPFCCR`.

4. Пускаем загрузку CLUT установкой бита **START** регистра **DMA2D\_FGPFCCR**.

По завершению загрузки встаёт флаг **CTCIF** в регистре **DMA2D\_IFR** и, если разрешено битом **CTCIE** в регистре **DMA2D\_CR**, выдаётся прерывание. Автоматическая загрузка CLUT не может работать одновременно с классическими передачами DMA2D.

CLUT можно писать через CPU или любой другой ведущий порта APB. Во время передачи DMA2D с работающим CLUT (в косвенном режиме) доступ к CLUT невозможен.

Параллельно с преобразованием цвета можно добавить или изменить значение альфа в соответствии с значением регистра **DMA2D\_FGPFCCR**. Если в исходном изображении канала альфа нет, то автоматически **0xFF** для получения непрозрачного изображения. Значение альфа можно изменить в соответствии с битами **AM[1:0]** регистра **DMA2D\_FGPFCCR**:

- Можно не менять.
- Можно заменить значением **ALPHA[7:0]** в регистре **DMA2D\_FGPFCCR**.
- Можно заменить исходным значением, умноженным на **ALPHA[7:0]** из **DMA2D\_FGPFCCR**, делённым на 255.

Итоговые 32-бит данные кодируются OUT PFC в формат, заданный полем **CM[2:0]** в регистре **DMA2D\_OPFCCR**. Выходной формат пикселя не может быть в косвенном режиме, он не поддерживается. Полученные данные пишутся по адресу из регистра **DMA2D\_OMAR**.

#### Память->память с PFC и смешиванием

В этом режиме в FIFO переднего и заднего плана выбираются два источника по адресам из регистров **DMA2D\_FGMAR** и **DMA2D\_BGMAR**.

Преобразование выполняют два отдельных PFC со своими CLUT.

Преобразованные в 32 бита пиксели смешиваются по уравнению:

$$\text{with } \alpha_{\text{Mult}} = \frac{\alpha_{\text{FG}} \cdot \alpha_{\text{BG}}}{255}$$

$$\alpha_{\text{OUT}} = \alpha_{\text{FG}} + \alpha_{\text{BG}} - \alpha_{\text{Mult}}$$

$$C_{\text{OUT}} = \frac{C_{\text{FG}} \cdot \alpha_{\text{FG}} + C_{\text{BG}} \cdot \alpha_{\text{BG}} - C_{\text{BG}} \cdot \alpha_{\text{Mult}}}{\alpha_{\text{OUT}}} \quad \text{with } C = R \text{ or } G \text{ or } B$$

Результат деления округляется до ближайшего меньшего целого.

32-бит результат кодируется выходным PFC в заданный формат и пишется по адресу из регистра **DMA2D\_OMAR**.

#### Ошибки конфигурации

DMA2D проверяет конфигурацию перед каждой передачей/автоматической загрузкой и, если надо, ставит флаг ошибки. При стоящем бите **CEIE** в регистре **DMA2D\_CR** выдаётся прерывание.

Непристойные конфигурации:

- Загрузка CLUT переднего плана: биты **MA** в **DMA2D\_FGCMAR** не выравнены с **CCM** из **DMA2D\_FGPFCCR**.
- Загрузка CLUT заднего плана: биты **MA** в **DMA2D\_BGCMAR** не выравнены с **CCM** из **DMA2D\_BGPFCCR**
- Передачи памяти (кроме регистр->память): **MA** из **DMA2D\_FGMAR** не выравнены с **CM** из **DMA2D\_FGPFCCR**
- Передачи памяти (кроме регистр->память): **CM** в **DMA2D\_FGPFCCR** неверны
- Передачи памяти (кроме регистр->память): биты **PL** из **DMA2D\_NLR** нечётные при **CM** из **DMA2D\_FGPFCCR** равным A4 или L4
- Передачи памяти (кроме регистр->память): биты **LO** из **DMA2D\_FGOR** нечётные при **CM** из **DMA2D\_FGPFCCR** равным A4 или L4
- Передачи памяти (только при смешивании): биты **MA** из **DMA2D\_BGMAR** не выравнены с **CM** из **DMA2D\_BGPFCCR**
- Передачи памяти (только при смешивании): биты **CM** из **DMA2D\_BGPFCCR** неверны

- Передачи памяти (только при смешивании): биты **PL** из **DMA2D\_NLR** нечётные при **CM** из **DMA2D\_BGPFCCR** равным A4 или L4
- Передачи памяти (только при смешивании): биты **LO** из **DMA2D\_BGOR** нечётные при **CM** из **DMA2D\_BGPFCCR** равным A4 или L4
- Передачи памяти (кроме память->память): биты **MA** из **DMA2D\_OMAR** не выравнены с **CM** из **DMA2D\_OPFCCR**.
- Передачи памяти (кроме память->память): биты **CM** из **DMA2D\_OPFCCR** неверны
- Передачи памяти: биты **NL** в **DMA2D\_NLR** = 0
- Передачи памяти: биты **PL** в **DMA2D\_NLR** = 0

### 11.3.12. Управление передачей (старт, останов, аборт и конец)

Передача сконфигурированного DMA2D запускается установкой бита **START** в регистре **DMA2D\_CR**. По концу передачи бит **START** автоматически снимается и встаёт флаг **TCIF** в регистре **DMA2D\_ISR**. Прерывание выдаётся при стоящем бите **TCIE** в регистре **DMA2D\_CR**.

Приостановить DMA2D можно в любое время установкой бита **SUSP** в регистре **DMA2D\_CR**. Прекратить эту передачу можно установкой бита **ABORT** в регистре **DMA2D\_CR**. Возобновить такую передачу можно снятием бита **SUSP** в регистре **DMA2D\_CR**.

Работающую передачу можно прекратить установкой бита **ABORT** в регистре **DMA2D\_CR**. В этом случае флаг **TCIF** не поднимается.

Автоматическую загрузку CLUT также можно прекратить или остановить битами **ABORT** или **SUSP** в регистре **DMA2D\_CR**.

### 11.3.13. Водной знак

Он ставится для выдачи прерывания после записи в память последнего пикселя заданной строки.

Номер строки пишут в поле **LW[15:0]** регистра **DMA2D\_LWR**. После записи последнего пикселя ставится бит **TWIF** в регистре **DMA2D\_ISR** и при стоящем бите **TWIE** в регистре **DMA2D\_CR** выдаётся прерывание.

### 11.3.14. Обработка ошибок

Есть два типа ошибок:

- Ошибки ведущего порта АНВ ставят флаг **TEIF** в регистре **DMA2D\_ISR**.
- Конфликты доступа к CLUT (CPU пытается обратиться к CLUT во время её загрузки или при работающей передаче DMA2D) ставят флаг **CAEIF** в регистре **DMA2D\_ISR**.

Оба флага связана со своими прерываниями, которые разрешают битами **TEIE** и **CAEIE** в регистре **DMA2D\_CR**.

### 11.3.15. Паузы АНВ

Для ограничения использования полосы пропускания шины АНВ между двумя последовательными доступами можно вставлять программируемую паузу. Включается сие битом **EN** в **DMA2D\_AMTCR**.

Значение паузы пишут в поле **DT[7:0]** регистра **DMA2D\_AMTCR**. Это гарантированный минимум циклов шины между двумя последовательными передачами.

Изменение паузы работающего DMA2D работает при следующей передаче АНВ.

## 11.4. Прерывания DMA2D

Прерывания выдаются по следующим событиям:

- Ошибка конфигурации
- Передача CLUT завершена
- Ошибка доступа к CLUT
- Достигнут водяной знак
- Передача завершена
- Ошибка передачи

Таблица 59. Прерывания DMA2D

Событие	Флаг события	Бит разрешения
Ошибка конфигурации	CEIF	CEIE
Передача CLUT завершена	CTCIF	CTCIE
Ошибка доступа к CLUT	CAEIF	CAEIE
Достигнут водяной знак	TWF	TWIE
Передача завершена	TCIF	TCIE
Ошибка передачи	TEIF	TEIE

## 11.5. Регистры DMA2D

### 11.5.1. Регистр управления (DMA2D\_CR)

Смещение адреса: 0x0000

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved													MODE		
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved		CEIE	CTCIE	CAEIE	TWIE	TCIE	TEIE	Reserved					ABORT	SUSP	START
		rw	rw	rw	rw	rw	rw						rs	rw	rs

Биты разрешения прерываний ставят и снимают программно.

0: Запрещено

1: Разрешено

— Биты 31:18 Резерв, не трогать.

— Биты 17:16 **MODE**: Режим DMA2D

Ставят и снимают программно при стоящей передаче.

00: Память->память (чтение только FG)

01: Память->память с PFC (чтение только FG с рабочим FG PFC)

10: Память->память с PFC и смешивание (чтение FG и BG с PFC и смешивание)

11: Регистр->память (ни FG, ни BG, только выход)

— Биты 15:14 Резерв, не трогать.

— Бит 13 **CEIE**: Разрешение прерывания Ошибки конфигурации

— Бит 12 **CTCIE**: Разрешение прерывания конца загрузки CLUT

— Бит 11 **CAEIE**: Разрешение прерывания ошибки доступа к CLUT

— Бит 10 **TWIE**: Разрешение прерывания водяного знака

— Бит 9 **TCIE**: Разрешение прерывания конца передачи

— Бит 8 **TEIE**: Разрешение прерывания ошибки передачи

— Биты 7:3 Резерв, не трогать.

— Бит 2 **ABORT**: Аборт текущей передачи

Ставят и снимают программно, автоматически снимается при снятии бита START.

0: Нету

1: Делаем

— Бит 1 **SUSP**: Останов

Ставят и снимают программно, автоматически снимается при снятии бита START.

0: Нету

1: Делаем

— Бит 0 **START**: Пуск DMA2D

Автоматически снимается при:

- Конце передачи
- Аборте передачи битом ABORT в DMA2D\_CR
- Ошибке передачи данных
- Уже работающей передаче или загрузке CLUT.

### 11.5.2. Регистр статуса прерываний (DMA2D\_ISR)

Смещение адреса: 0x0004

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										CEIF	CTCIF	CAEIF	TWIF	TCIF	TEIF
Reserved										г	г	г	г	г	г

- Биты 31:6 Резерв, не трогать.
- Бит 5 **CEIF**: Флаг прерывания ошибки конфигурации  
Ставится при установке бита START в DMA2D\_CR и неверной конфигурации DMA2D\_FGPFCCR или DMA2D\_BGPFCCR.
- Бит 4 **CTCIF**: Флаг прерывания конца загрузки CLUT  
Ставится по концу загрузки CLUT из системной памяти.
- Бит 3 **CAEIF**: Флаг прерывания ошибки доступа к CLUT  
Ставится при доступе к CLUT во время загрузки CLUT из системной памяти.
- Бит 2 **TWIF**: Флаг прерывания передачи водяного знака  
Ставится после передачи последнего пикселя отмеченной строки.
- Бит 1 **TCIF**: Флаг прерывания конца передачи данных.
- Бит 0 **TEIF**: Флаг прерывания ошибки передачи.  
Ставится при появлении ошибки АНВ во время передачи или загрузки CLUT.

### 11.5.3. Регистр очистки флагов прерываний (DMA2D\_IFCR)

Смещение адреса: 0x0008

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										CCEIF	CCTCIF	CAECIF	CTWIF	CTCIF	CTEIF
Reserved										гс_w1	гс_w1	гс_w1	гс_w1	гс_w1	гс_w1

Запись 1 в эти биты снимает соответствующий бит в регистре DMA2D\_ISR.

- Биты 31:6 Резерв, не трогать.
- Бит 5 **CCEIF**: Чистка флага прерывания ошибки конфигурации
- Бит 4 **CCTCIF**: Чистка флага прерывания конца загрузки CLUT
- Бит 3 **CCAEIF**: Чистка флага прерывания ошибки доступа к CLUT
- Бит 2 **CTWIF**: Чистка флага прерывания передачи водяного знака
- Бит 1 **CTCIF**: Чистка флага прерывания конца передачи данных.
- Бит 0 **CTEIF**: Чистка флага прерывания ошибки передачи.

### 11.5.4. Регистр адреса памяти переднего плана (DMA2D\_FGMAR)

Смещение адреса: 0x000C

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MA[31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MA[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:0      **MA[31:0]**: Адрес памяти переднего плана

Пишут только при стоящих передачах, иначе только читают. Выравнивание адреса должно соответствовать формату пикселей.

### 11.5.5. Регистр смещения переднего плана (DMA2D\_FGOR)

Смещение адреса: **0x0010**

По сбросу: **0x0000 0000**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	LO[13:0]														
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:14      Резерв, не трогать.

— Биты 13:0      **LO[31:0]**: Смещение строки

Смещение строки изображения переднего плана в пикселях, используется для передвижения по строкам. Писать можно только при стоящей передаче. При 4-бит пикселях должно быть чётным.

### 11.5.6. Регистр адреса памяти заднего плана (DMA2D\_BGMR)

Смещение адреса: **0x0014**

По сбросу: **0x0000 0000**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MA[31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MA[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:0      **MA[31:0]**: Адрес памяти заднего плана

Пишут только при стоящих передачах, иначе только читают. Выравнивание адреса должно соответствовать формату пикселей.

### 11.5.7. Регистр смещения заднего плана (DMA2D\_BGOR)

Смещение адреса: **0x0018**

По сбросу: **0x0000 0000**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	LO[13:0]														
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:14      Резерв, не трогать.

— Биты 13:0      **LO[31:0]**: Смещение строки

Смещение строки изображения заднего плана в пикселях, используется для передвижения по строкам. Писать можно только при стоящей передаче. При 4-бит пикселях должно быть чётным.

### 11.5.8. Регистр управления PFC переднего плана (DMA2D\_FGPFCCR)

Смещение адреса: 0x001C

По сбросу: 0x0000 0000.

ALPHA[7:0]								Reserved						AM[1:0]	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw							rw	rw
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
CS[7:0]								Reserved	START	CCM	CM[3:0]				
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rs	rw	rw	rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0

- **Биты 31:24 ALPHA[7:0]:** Значение Альфа  
Им можно заменять исходное значение или умножить на исходное значение в соответствии с режимом из битов AM[1:0]. Писать можно только при остановленной передаче.
- **Биты 23:18** Резерв, не трогать.
- **Биты 17:16 AM[1:0]:** Режим Альфа  
Режим использования значения альфа для изображения переднего плана. Писать можно только при остановленной передаче.
  - 00: Никакой модификации
  - 01: Заменить исходный канал альфа на значение из ALPHA[7:0]
  - 10: Заменить исходный канал альфа на значение из ALPHA[7:0], умноженное на исходное значение
  - Иное: Бестолковщина
- **Биты 15:8 CS[7:0]:** Размер CLUT изображения переднего плана  
Писать можно только при остановленной загрузке CLUT. Число строк CLUT равно CS[7:0] + 1.
- **Биты 7:6** Резерв, не трогать.
- **Бит 5 START:** Пуск автоматической загрузки CLUT.  
Автоматически снимается:
  - по концу передачи
  - при аборте передачи битом ABORT в регистре DMA2D\_CR
  - при ошибке передачи
  - когда передача не стартует из-за ошибки конфигурации или работающей передаче или загрузки CLUT заднего плана.
- **Бит 4 CCM:** Формат цвета CLUT  
Писать можно только при остановленной передаче.
  - 0: ARGB8888
  - 1: RGB888
  - Иное: Бред
- **Биты 3:0 CM[3:0]:** Формат цвета изображения переднего плана  
Писать можно только при остановленной передаче.
  - 0000: ARGB8888
  - 0001: RGB888
  - 0010: RGB565
  - 0011: ARGB1555
  - 0100: ARGB4444
  - 0101: L8
  - 0110: AL44
  - 0111: AL88
  - 1000: L4
  - 1001: A8
  - 1010: A4
  - Иное: Фигня

### 11.5.9. Регистр цвета переднего плана (DMA2D\_FGCOLR)

Смещение адреса: 0x0020

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved								RED[7:0]							
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
GREEN[7:0]								BLUE[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Это значения Цвета изображения переднего плана для режимов A4 или A8. Писать можно только при остановленной передаче.

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
- Биты 17:16 **RED[7:0]**: Значение Красного
- Биты 17:16 **GREEN[7:0]**: Значение Зелёного
- Биты 15:8 **BLUE[7:0]**: Значение Синего.

### 11.5.10. Регистр управления PFC заднего плана (DMA2D\_BGPFCCR)

Смещение адреса: 0x0024

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
ALPHA[7:0]								Reserved						AM[1:0]	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw							rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CS[7:0]								Reserved		START	CCM	CM[3:0]			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw			rs	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:24 **ALPHA[7:0]**: Значение Альфа  
Им можно заменять исходное значение или умножить на исходное значение в соответствии с режимом из битов AM[1:0]. Писать можно только при остановленной передаче.
- Биты 23:18 Резерв, не трогать.
- Биты 17:16 **AM[1:0]**: Режим Альфа  
Режим использования значения альфа для изображения заднего плана. Писать можно только при остановленной передаче.
  - 00: Никакой модификации
  - 01: Заменить исходный канал альфа на значение из ALPHA[7:0]
  - 10: Заменить исходный канал альфа на значение из ALPHA[7:0], умноженное на исходное значение
  - Иное: Бестолковщина
- Биты 15:8 **CS[7:0]**: Размер CLUT изображения переднего плана  
Писать можно только при остановленной загрузке CLUT. Число строк CLUT равно CS[7:0] + 1.
- Биты 7:6 Резерв, не трогать.
- Бит 5 **START**: Пуск автоматической загрузки CLUT.  
Автоматически снимается:
  - по концу передачи
  - при аборте передачи битом ABORT в регистре DMA2D\_CR
  - при ошибке передачи
  - когда передача не стартует из-за ошибки конфигурации или работающей передаче или загрузки CLUT переднего плана.
- Бит 4 **CCM**: Формат цвета CLUT  
Писать можно только при остановленной передаче.
  - 0: ARGB8888
  - 1: RGB888
  - Иное: Бред
- Биты 3:0 **CM[3:0]**: Формат цвета изображения заднего плана  
Писать можно только при остановленной передаче.
  - 0000: ARGB8888
  - 0001: RGB888
  - 0010: RGB565

0011: ARGB1555  
 0100: ARGB4444  
 0101: L8  
 0110: AL44  
 0111: AL88  
 1000: L4  
 1001: A8  
 1010: A4  
 Иное: Фигня

### 11.5.11. Регистр цвета заднего плана (DMA2D\_BGCOLOR)

Смещение адреса: 0x0028

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved								RED[7:0]							
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
GREEN[7:0]								BLUE[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Это значения Цвета изображения заднего плана для режимов A4 или A8. Писать можно только при остановленной передаче.

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
- Биты 17:16 **RED[7:0]**: Значение Красного
- Биты 13:12 **GREEN[7:0]**: Значение Зелёного
- Биты 15:8 **BLUE[7:0]**: Значение Синего.

### 11.5.12. Регистр адреса памяти CLUT переднего плана (DMA2D\_FGCMAR)

Смещение адреса: 0x002C

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MA[31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MA[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:0 **MA[31:0]**: Адрес памяти CLUT переднего плана  
 Пишут только при стоящих передачах, иначе только читают. Выравнивание адреса должно соответствовать формату пикселей.

### 11.5.13. Регистр адреса памяти заднего плана (DMA2D\_BGCMAR)

Смещение адреса: 0x0030

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MA[31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MA[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:0 **MA[31:0]**: Адрес памяти CLUT заднего плана  
 Пишут только при стоящих передачах, иначе только читают. Выравнивание адреса должно соответствовать формату пикселей.

### 11.5.14. Регистр управления выходного PFC (DMA2D\_OPFCCR)

Смещение адреса: 0x0034

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved													CM[2:0]		
													rw	rw	rw

- **Биты 31:3** Резерв, не трогать.
- **Биты 31:0** **CM[2:0]**: Формат цвета выходного изображения  
 Писать можно только при остановленной передаче.
  - 000: ARGB8888
  - 001: RGB888
  - 010: RGB565
  - 011: ARGB1555
  - 100: ARGB4444
  - Иное: Фигня

### 11.5.15. Регистр выходного цвета (DMA2D\_OCOLR)

Смещение адреса: 0x0038

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
ALPHA[7:0]								RED[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
GREEN[7:0]								BLUE[7:0]							
RED[4:0]				GREEN[5:0]				BLUE[4:0]							
A	RED[4:0]			GREEN[4:0]			BLUE[4:0]								
ALPHA[3:0]			RED[3:0]			GREEN[3:0]			BLUE[3:0]						
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Это значения Цвета выходного изображения. Писать можно только при остановленной передаче.

- **Биты 31:24** **ALPHA[7:0]**:
- **Биты 17:16** **RED[7:0]**: Значение Красного
- **Биты 17:16** **GREEN[7:0]**: Значение Зелёного
- **Биты 15:8** **BLUE[7:0]**: Значение Синего.

### 11.5.16. Регистр адреса памяти выхода (DMA2D\_OMAR)

Смещение адреса: 0x003C

По сбросу: 0x0000 0000.

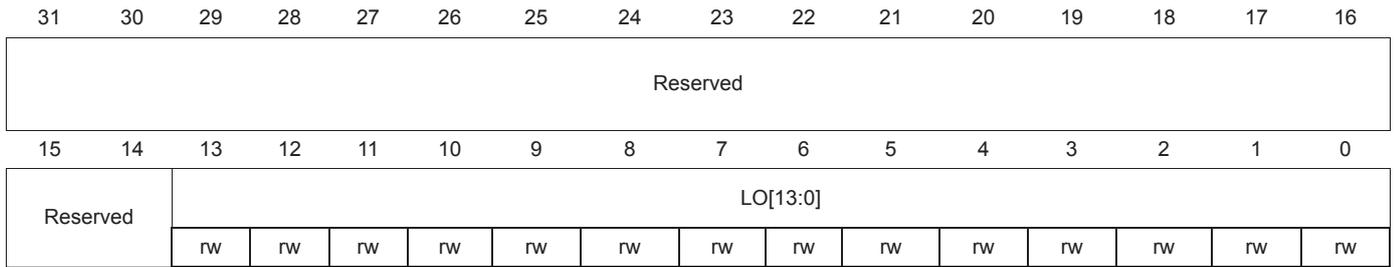
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MA[31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MA[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:0** **MA[31:0]**: Адрес памяти для выходного FIFO  
 Пишут только при стоящих передачах, иначе только читают. Выравнивание адреса должно соответствовать формату пикселей.

### 11.5.17. Регистр смещения выхода (DMA2D\_OOR)

Смещение адреса: 0x0040

По сбросу: 0x0000 0000.



— **Биты 31:14** Резерв, не трогать.

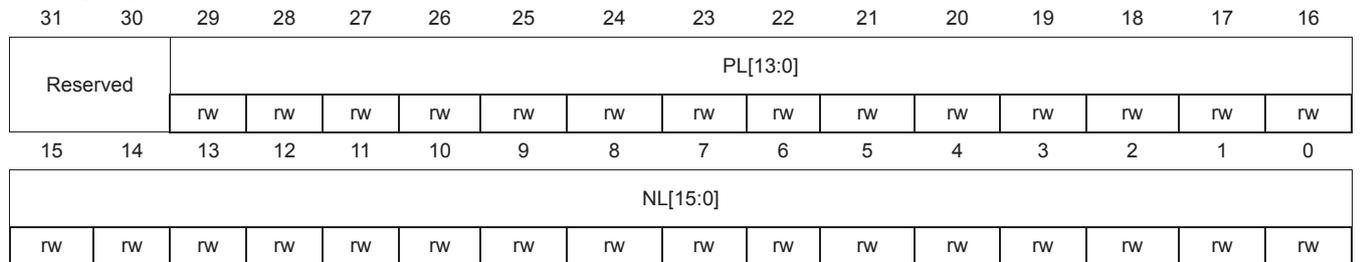
— **Биты 13:0** **LO[13:0]**: Смещение строки

Смещение строки изображения заднего плана в пикселях, используется для передвижения по строкам. Писать можно только при стоящей передаче. При 4-бит пикселях должно быть чётным.

### 11.5.18. Регистр числа строк (DMA2D\_NLR)

Смещение адреса: 0x0044

По сбросу: 0x0000 0000.



— **Биты 31:30** Резерв, не трогать.

— **Биты 29:16** **PL[13:0]**: Число пикселей на строку в передаваемой области

Писать можно только при стоящей передаче. При 4-бит пикселях должно быть чётным.

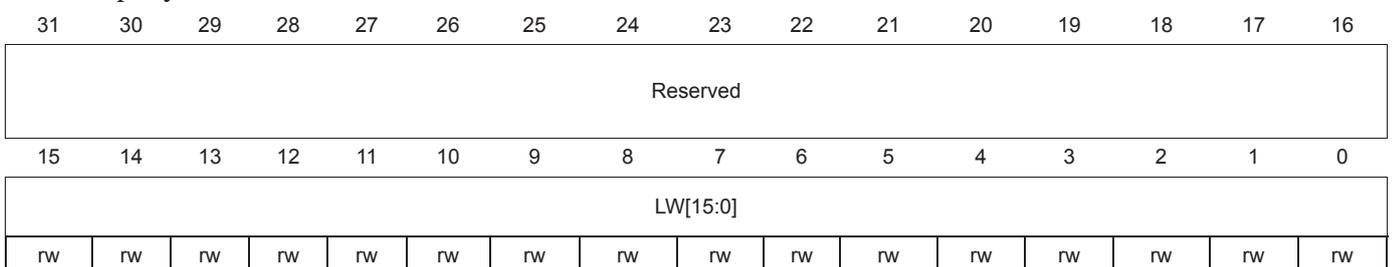
— **Биты 15:0** **NL[15:0]**: Число строк в в передаваемой области

Писать можно только при стоящей передаче.

### 11.5.19. Регистр строки водяного знака (DMA2D\_LWR)

Смещение адреса: 0x0048

По сбросу: 0x0000 0000.



— **Биты 31:16** Резерв, не трогать.

— **Биты 15:0** **LW[15:0]**: Номер строки водяного знака

После передачи строки водяного знака выдаётся прерывание. Писать можно только при стоящей передаче.

### 11.5.20. Регистр таймера ведущего АНВ (DMA2D\_AMTCR)

Смещение адреса: 0x004C

По сбросу: 0x0000 0000.



Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0												
0x0040	DMA2D_OOR	Reserved													LO[13:0]																														
	Reset value														0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x0044	DMA2D_NLR	Res	PL[13:0]										NL[15:0]																																
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0										
0x0048	DMA2D_LWR	Reserved													LW[15:0]																														
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0											
0x004C	DMA2D_AMTCR	Reserved													DT[7:0]							Reserved						Z																	
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0											
0x0050-0x03FF	-	Reserved																																											
0x0400-0x07FF	DMA2D_FGCLUT	APLHA[7:0][255:0]								RED[7:0][255:0]								GREEN[7:0][255:0]								BLUE[7:0][255:0]																			
	Reset value	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X											
0x0800-0x0BFF	DMA2D_BGCLUT	APLHA[7:0][255:0]								RED[7:0][255:0]								GREEN[7:0][255:0]								BLUE[7:0][255:0]																			
	Reset value	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X										

## 12. Прерывания и события

### 12.1. Контроллер вложенных прерываний (NVIC)

#### 12.1.1. Характеристики NVIC

- 82 маскируемых прерываний для STM32F405xx/07xx and STM32F415xx/17xx и до 91 маскируемых прерывания для STM32F42xxx and STM32F43xxx (не включая 16 линий прерываний в Cortex®-M4 с FPU)
- 16 программируемых уровней приоритета (4 бита)
- Низкая задержка обработки прерываний и исключений
- Управление питанием
- Регистры управления

NVIC и ядро тесно связаны, отсюда низкая задержка и обработка запоздавших прерываний.

Все прерывания и исключения в системе обрабатываются именно NVIC. См. PM0214.

#### 12.1.2. Регистр калибровки SysTick

Содержит число 18750, что даёт опорную базу 1 ms с SysTick, установленным на 18.75 MHz (HCLK/8, с HCLK установленным на 150 MHz).

#### 12.1.3. Векторы прерываний и исключений

Таблица 61. Таблица векторов для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

№	Pri	Тип приор.	Имя	Описание прерывания	Адрес
—	—	—	—	Резерв	0x0000_0000
—	-3	фикс.	Сброс	Сброс	0x0000_0004
—	-2	фикс.	NMI	Не маскируемое прерывание. Здесь же и CSS	0x0000_0008
—	-1	фикс.	HardFault	Все классы сбоев	0x0000_000C
—	0	устан.	MemManage	Управление памятью	0x0000_0010
—	1	устан.	BusFault	Сбой предвыборки и доступа к памяти	0x0000_0014
—	2	устан.	UsageFault	Неопределённая команда или недопустимое состояние	0x0000_0018
—	—	—	—	Резерв	0x0000_001C - 0x0000_002B

№	Pri	Тип приор.	Имя	Описание прерывания	Адрес
—	3	устан.	SVCaall	Вызов Супервизора	0x0000_002C
—	4	устан.	Debug Monitor	Монитор отладки	0x0000_0030
—	—	—	—	Резерв	0x0000_0034
—	5	устан.	PendSV	Задерживаемый запрос системы	0x0000_0038
—	6	устан.	SysTick	Системный таймер	0x0000_003C
0	7	устан.	WWDG	Оконный сторожевой таймер	0x0000_0040
1	8	устан.	PVD	PVD через EXTI Line детектор	0x0000_0044
2	9	устан.	TAMP_STAMP	Вмешательство и метки времени по EXTI	0x0000_0048
3	10	устан.	RTC_WKUP	Прерывание побудки RTC по EXTI	0x0000_004C
4	11	устан.	FLASH	Глобальное прерывание FLASH	0x0000_0050
5	12	устан.	RCC	Глобальное прерывание RCC	0x0000_0054
6	13	устан.	EXTI0	EXTI Line0	0x0000_0058
7	14	устан.	EXTI1	EXTI Line1	0x0000_005C
8	15	устан.	EXTI2	EXTI Line2	0x0000_0060
9	16	устан.	EXTI3	EXTI Line3	0x0000_0064
10	17	устан.	EXTI4	EXTI Line4	0x0000_0068
11	18	устан.	DMA1_Stream0	Глобальное прерывание DMA1_Stream0	0x0000_006C
12	19	устан.	DMA1_Stream1	Глобальное прерывание DMA1_Stream1	0x0000_0070
13	20	устан.	DMA1_Stream2	Глобальное прерывание DMA1_Stream2	0x0000_0074
14	21	устан.	DMA1_Stream3	Глобальное прерывание DMA1_Stream3	0x0000_0078
15	22	устан.	DMA1_Stream4	Глобальное прерывание DMA1_Stream4	0x0000_007C
16	23	устан.	DMA1_Stream5	Глобальное прерывание DMA1_Stream5	0x0000_0080
17	24	устан.	DMA1_Stream6	Глобальное прерывание DMA1_Stream6	0x0000_0084
18	25	устан.	ADC	Глобальное прерывание ADC1, ADC2 и ADC3	0x0000_0088
19	26	устан.	CAN1_TX	Прерывания CAN1_TX	0x0000_008C
20	27	устан.	CAN1_RX0	Прерывания CAN1_RX0	0x0000_0090
21	28	устан.	CAN1_RX1	Прерывание CAN1_RX1	0x0000_0094
22	29	устан.	CAN1_SCE	Прерывание CAN1_SCE	0x0000_0098
23	30	устан.	EXTI9_5	Прерывания EXTI Line[9:5]	0x0000_009C
24	31	устан.	TIM1_BRK_TIM9	Прерывание TIM1_BRK и глобальное TIM9	0x0000_00A0
25	32	устан.	TIM1_UP_TIM10	Прерывание TIM1_UP и глобальное TIM10	0x0000_00A4
26	33	устан.	TIM1_TRG_COM_TIM11	Прерывание TIM1 Trigger and Commutation и глобальное TIM11	0x0000_00A8
27	34	устан.	TIM1_CC	Прерывание TIM1 Capture Compare	0x0000_00AC
28	35	устан.	TIM2	Глобальное прерывание TIM2	0x0000_00B0
29	36	устан.	TIM3	Глобальное прерывание TIM3	0x0000_00B4
30	37	устан.	TIM4	Глобальное прерывание TIM4	0x0000_00B8
31	38	устан.	I2C1_EV	Событие I <sup>2</sup> C1	0x0000_00BC

№	Pri	Тип приор.	Имя	Описание прерывания	Адрес
32	39	устан.	I2C1_ER	Прерывание ошибки I <sup>2</sup> C1	0x0000_00C0
33	40	устан.	I2C2_EV	Событие I <sup>2</sup> C2	0x0000_00C4
34	41	устан.	I2C2_ER	Прерывание ошибки I <sup>2</sup> C2	0x0000_00C8
35	42	устан.	SPI1	Глобальное прерывание SPI1	0x0000_00CC
36	43	устан.	SPI2	Глобальное прерывание SPI2	0x0000_00D0
37	44	устан.	USART1	Глобальное прерывание USART1	0x0000_00D4
38	45	устан.	USART2	Глобальное прерывание USART2	0x0000_00D8
39	46	устан.	USART3	Глобальное прерывание USART3	0x0000_00DC
40	47	устан.	EXTI15_10	Прерывания EXTI Line[15:10]	0x0000_00E0
41	48	устан.	RTCAlarm	Прерывание RTC alarm через EXTI	0x0000_00E4
42	49	устан.	OTG_FS_WKUP	Прерывание USB On-The-Go FS Wakeup через EXTI line	0x0000_00E8
43	50	устан.	TIM8_BRK_TIM12	TIM8 Break interrupt and TIM12 global interrupt	0x0000_00EC
44	51	устан.	TIM8_UP_TIM13	TIM8 Update interrupt and TIM13 global interrupt	0x0000_00F0
45	52	устан.	TIM8_TRG_COM_TIM14	TIM8 Trigger and Commutation interrupts and TIM14 global interrupt	0x0000_00F4
46	53	устан.	TIM8_CC	TIM8 Capture Compare interrupt	0x0000_00F8
47	54	устан.	DMA1_Stream7	DMA1 Stream7 global interrupt	0x0000_00FC
48	55	устан.	FSMC	FSMC global interrupt	0x0000_0100
49	56	устан.	SDIO	SDIO global interrupt	0x0000_0104
50	57	устан.	TIM5	Глобальное прерывание TIM5	0x0000_0108
51	58	устан.	SPI3	Глобальное прерывание SPI3	0x0000_010C
52	59	устан.	UART4	Глобальное прерывание UART4	0x0000_0110
53	60	устан.	UART5	Глобальное прерывание UART5	0x0000_0114
54	61	устан.	TIM6_DAC	Глобальное прерывание TIM6 TIM6 global interrupt, DAC1 and DAC2 underrun error interrupts	0x0000_0118
55	62	устан.	TIM7	Глобальное прерывание TIM7	0x0000_011C
56	63	устан.	DMA2_Stream0	Глобальное прерывание DMA2_Stream0	0x0000_0120
57	64	устан.	DMA2_Stream1	Глобальное прерывание DMA2_Stream1	0x0000_0124
58	65	устан.	DMA2_Stream2	Глобальное прерывание DMA2_Stream2	0x0000_0128
59	66	устан.	DMA2_Stream3	Глобальное прерывание DMA2_Stream3	0x0000_012C
60	67	устан.	DMA2_Stream4	Глобальное прерывание DMA2_Stream4	0x0000_0130
61	68	устан.	ETH	Глобальное прерывание Ethernet	0x0000_0134
62	69	устан.	ETH_WKUP	Прерывание Ethernet Wakeup через EXTI line	0x0000_0138
63	70	устан.	CAN2_TX	Прерывания CAN2_TX	0x0000_013C
64	71	устан.	CAN2_RX0	Прерывания CAN2_RX0	0x0000_0140
65	72	устан.	CAN2_RX1	Прерывания CAN2_RX1	0x0000_0144
66	73	устан.	CAN2_SCE	Прерывание CAN2_SCE	0x0000_0148
67	74	устан.	OTG_FS	Глобальное прерывание USB On The Go FS	0x0000_014C

№	Pri	Тип приор.	Имя	Описание прерывания	Адрес
68	75	устан.	DMA2_Stream5	DMA2 Stream5 global interrupt	0x0000_0150
69	76	устан.	DMA2_Stream6	DMA2 Stream6 global interrupt	0x0000_0154
70	77	устан.	DMA2_Stream7	DMA2 Stream7 global interrupt	0x0000_0158
71	78	устан.	USART6	USART6 global interrupt	0x0000_015C
72	79	устан.	I2C3_EV	I <sup>2</sup> C3 event interrupt	0x0000_0160
73	80	устан.	I2C3_ER	I <sup>2</sup> C3 error interrupt	0x0000_0164
74	81	устан.	OTG_HS_EP1_OUT	USB On The Go HS End Point 1 Out global interrupt	0x0000_0168
75	82	устан.	OTG_HS_EP1_IN	USB On The Go HS End Point 1 In global interrupt	0x0000_016C
76	83	устан.	OTG_HS_WKUP	USB On The Go HS Wakeup through EXTI interrupt	0x0000_0170
77	84	устан.	OTG_HS	USB On The Go HS global interrupt	0x0000_0174
78	85	устан.	DCMI	DCMI global interrupt	0x0000_0178
79	86	устан.	CRYP	CRYP crypto global interrupt	0x0000_017C
80	87	устан.	HASH_RNG	Hash and Rng global interrupt	0x0000_0180
81	88	устан.	FPU	FPU global interrupt	0x0000_0184

**Таблица 62. Таблица векторов для STM32F42xxx и STM32F43xxx**

№	Pri	Тип приор.	Имя	Описание прерывания	Адрес
—	—	—	—	Резерв	0x0000_0000
—	-3	фикс.	Сброс	Сброс	0x0000_0004
—	-2	фикс.	NMI	Не маскируемое прерывание. Здесь же и CSS	0x0000_0008
—	-1	фикс.	HardFault	Все классы сбоев	0x0000_000C
—	0	устан.	MemManage	Управление памятью	0x0000_0010
—	1	устан.	BusFault	Сбой предвыборки и доступа к памяти	0x0000_0014
—	2	устан.	UsageFault	Неопределённая команда или недопустимое состояние	0x0000_0018
—	—	—	—	Резерв	0x0000_001C - 0x0000_002B
—	3	устан.	SVCall	Вызов Супервизора	0x0000_002C
—	4	устан.	Debug Monitor	Монитор отладка	0x0000_0030
—	—	—	—	Резерв	0x0000_0034
—	5	устан.	PendSV	Задерживаемый запрос системы	0x0000_0038
—	6	устан.	SysTick	Системный таймер	0x0000_003C
0	7	устан.	WWDG	Оконный сторожевой таймер	0x0000_0040
1	8	устан.	PVD	PVD через EXTI Line детектор	0x0000_0044
2	9	устан.	TAMP_STAMP	Взлом и метки времени по линии EXTI	0x0000_0048
3	10	устан.	RTC_WKUP	Побудка RTC по линии EXTI	0x0000_004C
4	11	устан.	FLASH	Глобальное прерывание FLASH	0x0000_0050
5	12	устан.	RCC	Глобальное прерывание RCC	0x0000_0054
6	13	устан.	EXTI0	EXTI Line0	0x0000_0058

№	Pri	Тип приор.	Имя	Описание прерывания	Адрес
7	14	устан.	EXTI1	EXTI Line1	0x0000_005C
8	15	устан.	EXTI2	EXTI Line2	0x0000_0060
9	16	устан.	EXTI3	EXTI Line3	0x0000_0064
10	17	устан.	EXTI4	EXTI Line4	0x0000_0068
11	18	устан.	DMA1_Stream0	Глобальное прерывание DMA1_Stream0	0x0000_006C
12	19	устан.	DMA1_Stream1	Глобальное прерывание DMA1_Stream1	0x0000_0070
13	20	устан.	DMA1_Stream2	Глобальное прерывание DMA1_Stream2	0x0000_0074
14	21	устан.	DMA1_Stream3	Глобальное прерывание DMA1_Stream3	0x0000_0078
15	22	устан.	DMA1_Stream4	Глобальное прерывание DMA1_Stream4	0x0000_007C
16	23	устан.	DMA1_Stream5	Глобальное прерывание DMA1_Stream5	0x0000_0080
17	24	устан.	DMA1_Stream6	Глобальное прерывание DMA1_Stream6	0x0000_0084
18	25	устан.	ADC	Глобальное прерывание ADC1, ADC2 и ADC3	0x0000_0088
19	26	устан.	CAN1_TX	CAN1_TX	0x0000_008C
20	27	устан.	CAN1_RX0	CAN1_RX0	0x0000_0090
21	28	устан.	CAN_RX1	Прерывание CAN1_RX1	0x0000_0094
22	29	устан.	CAN_SCE	Прерывание CAN1_SCE	0x0000_0098
23	30	устан.	EXTI9_5	Прерывания EXTI Line[9:5]	0x0000_009C
24	31	устан.	TIM1_BRK_TIM9	Прерывание TIM1_BRK и TIM9	0x0000_00A0
25	32	устан.	TIM1_UP_TIM10	Прерывание TIM1 Update и TIM10 глобальное	0x0000_00A4
26	33	устан.	TIM1_TRG_COM_TIM11	Прерывание TIM1 Trigger и TIM11 глобальное	0x0000_00A8
27	34	устан.	TIM1_CC	Прерывание TIM1 Capture Compare	0x0000_00AC
28	35	устан.	TIM2	Глобальное прерывание TIM2	0x0000_00B0
29	36	устан.	TIM3	Глобальное прерывание TIM3	0x0000_00B4
30	37	устан.	TIM4	Глобальное прерывание TIM4	0x0000_00B8
31	38	устан.	I2C1_EV	Событие I2C1	0x0000_00BC
32	39	устан.	I2C1_ER	Прерывание ошибки I2C1	0x0000_00C0
33	40	устан.	I2C2_EV	Событие I2C2	0x0000_00C4
34	41	устан.	I2C2_ER	Прерывание ошибки I2C2	0x0000_00C8
35	42	устан.	SPI1	Глобальное прерывание SPI1	0x0000_00CC
36	43	устан.	SPI2	Глобальное прерывание SPI2	0x0000_00D0
37	44	устан.	USART1	Глобальное прерывание USART1	0x0000_00D4
38	45	устан.	USART2	Глобальное прерывание USART2	0x0000_00D8
39	46	устан.	USART3	Глобальное прерывание USART3	0x0000_00DC
40	47	устан.	EXTI15_10	Прерывания EXTI Line[15:10]	0x0000_00E0
41	48	устан.	RTCAlarm	Прерывание RTC alarm (A и B) через EXTI	0x0000_00E4
42	49	устан.	OTG_FS_WKUP	Прерывание USB wakeup через EXTI line	0x0000_00E8
43	50	устан.	TIM8_BRK_TIM12	Прерывание TIM8 Break TIM12 глобальное	0x0000_00EC

№	Pri	Тип приор.	Имя	Описание прерывания	Адрес
44	51	устан.	TIM8_UP_TIM13	Прерывание TIM8 Update и TIM13 глобальное	0x0000_00F0
45	52	устан.	TIM8_TRG_COM_TIM14	Прерывание TIM8 Trigger и TIM14 глобальное	0x0000_00F4
46	53	устан.	TIM8_CC	Прерывание TIM8 Capture Compare	0x0000_00F8
47	54	устан.	DMA1_Stream7	DMA1 Stream7 global interrupt	0x0000_00FC
48	55	устан.	FSMC	Глобальное прерывание FSMC	0x0000_0100
49	56	устан.	SDIO	Глобальное прерывание SDIO	0x0000_0104
50	57	устан.	TIM5	Глобальное прерывание TIM5	0x0000_0108
51	58	устан.	SPI3	Глобальное прерывание SPI3	0x0000_010C
52	59	устан.	UART4	Глобальное прерывание UART4	0x0000_0110
53	60	устан.	UART5	Глобальное прерывание UART5	0x0000_0114
54	61	устан.	TIM6_DAC	Глобальное прерывание TIM6TIM6 global interrupt, DAC1 and DAC2 underrun error interrupts	0x0000_0118
55	62	устан.	TIM7	Глобальное прерывание TIM7	0x0000_011C
56	63	устан.	DMA2_Stream0	DMA2 Stream0 global interrupt	0x0000_0120
57	64	устан.	DMA2_Stream1	DMA2 Stream1 global interrupt	0x0000_0124
58	65	устан.	DMA2_Stream2	DMA2 Stream2 global interrupt	0x0000_0128
59	66	устан.	DMA2_Stream3	DMA2 Stream3 global interrupt	0x0000_012C
60	67	устан.	DMA2_Stream4	DMA2 Stream4 global interrupt	0x0000_0130
61	68	устан.	ETH	Ethernet global interrupt	0x0000_0134
62	69	устан.	ETH_WKUP	Ethernet Wakeup through EXTI line interrupt	0x0000_0138
63	70	устан.	CAN2_TX	CAN2 TX interrupts	0x0000_013C
64	71	устан.	CAN2_RX0	CAN2 RX0 interrupts	0x0000_0140
65	72	устан.	CAN2_RX1	CAN2 RX1 interrupt	0x0000_0144
66	73	устан.	CAN2_SCE	CAN2 SCE interrupt	0x0000_0148
67	74	устан.	OTG_FS	USB On The Go FS global interrupt	0x0000_014C
68	75	устан.	DMA2_Stream5	DMA2 Stream5 global interrupt	0x0000_0150
69	76	устан.	DMA2_Stream6	DMA2 Stream6 global interrupt	0x0000_0154
70	77	устан.	DMA2_Stream7	DMA2 Stream7 global interrupt	0x0000_0158
71	78	устан.	USART6	USART6 global interrupt	0x0000_015C
72	79	устан.	I2C3_EV	I <sup>2</sup> C3 event interrupt	0x0000_0160
73	80	устан.	I2C3_ER	I <sup>2</sup> C3 error interrupt	0x0000_0164
74	81	устан.	OTG_HS_EP1_OUT	USB On The Go HS End Point 1 Out global interrupt	0x0000_0168
75	82	устан.	OTG_HS_EP1_IN	USB On The Go HS End Point 1 In global interrupt	0x0000_016C
76	83	устан.	OTG_HS_WKUP	USB On The Go HS Wakeup through EXTI interrupt	0x0000_0170
77	84	устан.	OTG_HS	USB On The Go HS global interrupt	0x0000_0174
78	85	устан.	DCMI	DCMI global interrupt	0x0000_0178
79	86	устан.	CRYP	CRYP crypto global interrupt	0x0000_017C

№	Pri	Тип приор.	Имя	Описание прерывания	Адрес
80	87	устан.	HASH_RNG	Hash and Rng global interrupt	0x0000 0180
81	88	устан.	FPU	FPU global interrupt	0x0000 0184
82	89	устан.	UART7	UART 7 global interrupt	0x0000 0188
83	90	устан.	UART8	UART 8 global interrupt	0x0000 018C
84	91	устан.	SPI4	SPI 4 global interrupt	0x0000 0190
85	92	устан.	SPI5	SPI 5 global interrupt	0x0000 0194
86	93	устан.	SPI6	SPI 6 global interrupt	0x0000 0198
87	94	settable	SAI1	SAI1 global interrupt	0x0000 019C
88	95	устан.	LCD-TFT	LTDC global interrupt	0x0000 01A0
89	96	устан.	LCD-TFT	LTDC global Error interrupt	0x0000 01A4
90	97	устан.	DMA2D	DMA2D global interrupt	0x0000 01A8

## 12.2. Контроллер внешних прерываний/событий (EXTI)

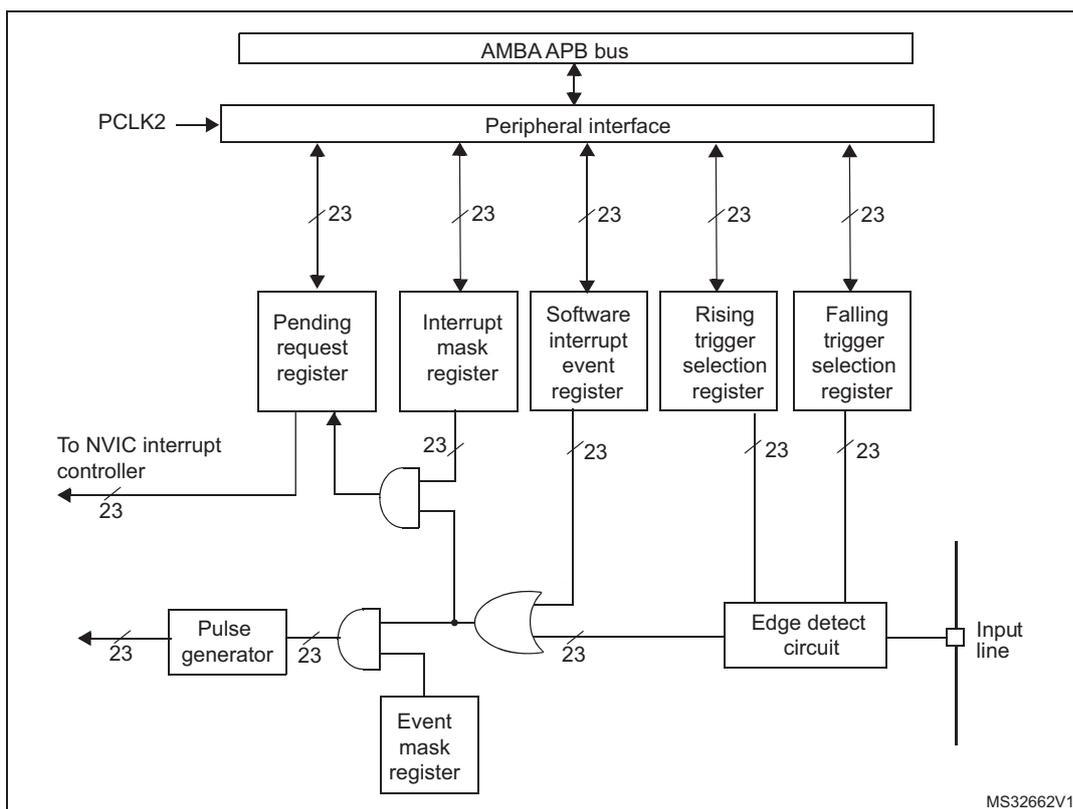
Контроллер внешних прерываний/событий содержит до 23 детекторов фронта запроса событий/прерываний. Каждая входная линия может быть независимо установлена на выбор типа (событие или прерывание) и тип фронта (передний, задний или оба). Маскируются линии независимо. Для запросов прерывания есть регистр удержания.

### 12.2.1. Основные свойства

Вот они:

- Независимый триггер и маска для каждой линии
- Специальный бит статуса для каждой линии прерывания
- Возбуждение до 23 программных запросов событий/прерываний
- Обнаружение внешних сигналов короче такта APB2. См. описания устройств.

### 12.2.2. Блок-схема



### 12.2.3. Событие побудки

Разбудить ядро STM32F4xx из состояния **WFE** можно изнутри и снаружи:

- разрешив прерывание в регистре управления периферии (но не в NVIC) и разрешив бит **SEVONPEND** в регистре управления системы. При выходе из **WFE** надо очистить биты удержания в периферии и в NVIC IRQ.
- поставив внешнюю или внутреннюю линию EXTI в режим события. При выходе из **WFE** биты удержания в периферии и в NVIC IRQ чистить не надо (их там и нет).

### 12.2.4. Функциональное описание

Если захотелось прерывания, то его надо сконфигурировать и разрешить двумя регистрами триггеров, определив желаемый фронт и записав "1" в маску. При появлении на внешней линии прерывания нужного фронта генерируется прерывание и ставится бит удержания нужной линии прерывания. Запрос сбрасывается записью '1' в регистр удержания.

Если захотелось события, то его линию надо сконфигурировать и разрешить двумя регистрами триггеров, определив желаемый фронт и записав "1" в регистр маски события. При появлении на линии события нужного фронта генерируется импульс события, но бит удержания линии события не ставится.

Программно событие/прерывание можно вызвать записью '1' в регистр программного прерывания/события.

#### Аппаратное прерывание.

Дабы получить прерывание от 23 линий внешних источников надо:

- Поставить биты маски 23 линий прерывания (**EXTI\_IMR**)
- Поставить биты Выбора Запуска линий прерывания (**EXTI\_RTZR** и **EXTI\_FTSR**)
- Поставить биты разрешения и маски канала NVIC IRQ, отведённого для контроллера EXTI, чтобы поступающее по одной из 23 линий прерывание было правильно обработано.

#### Аппаратное событие.

Чтобы получить событие от 23 линий внешних источников надо:

- Поставить биты маски 23 линий события (**EXTI\_EMR**)
- Поставить биты Выбора Запуска линий события (**EXTI\_RTZR** и **EXTI\_FTSR**)

#### Программное событие/прерывание.

По этим 23 линиям можно получить и программное событие/прерывание:

- Поставить биты маски 23 линий события/прерывания (**EXTI\_IMR**, **EXTI\_EMR**)
- Поставить нужный бит в регистре программного прерывания (**EXTI\_SWIER**)

### 12.2.5. Подключение линий внешних событий/прерываний

К 16 линиям можно подключить до 140 GPIO (STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx) и 168 GPIO (STM32F42xxx и STM32F43xxx):

Рис. 42. Подключение GPIO для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx

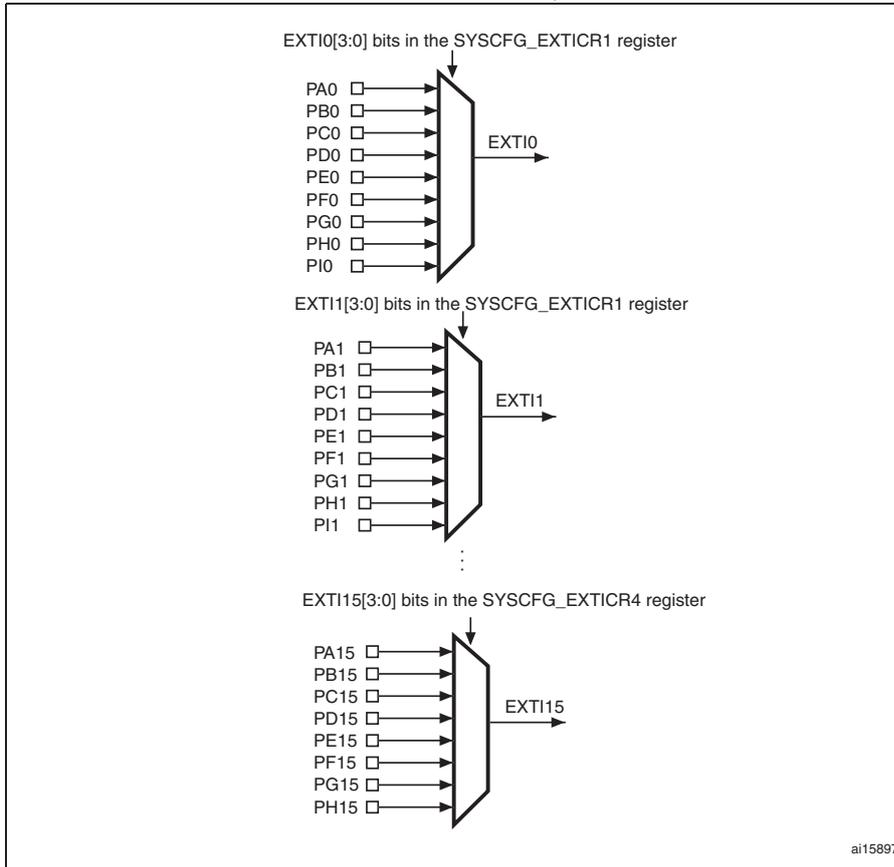
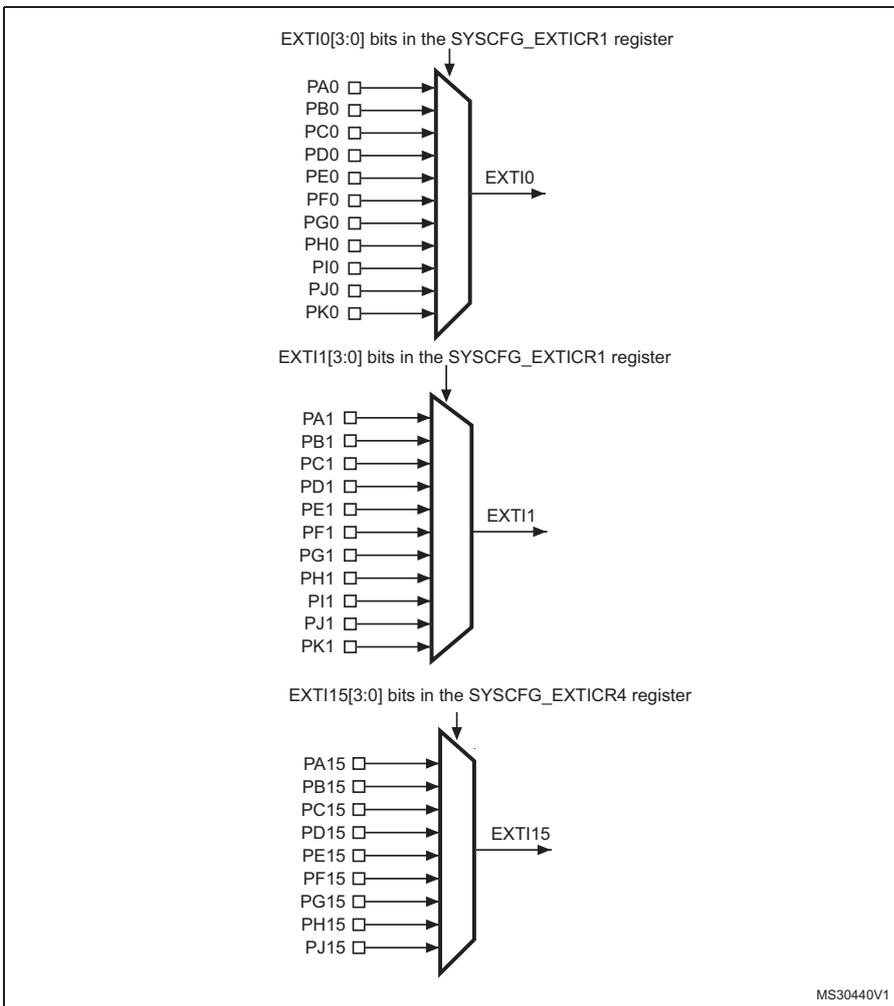


Рис. 43. Подключение GPIO для STM32F42xxx и STM32F43xxx



Семь остальных линий EXTI подключены так:

- EXTI line 16 подключена к выходу PVD
- EXTI line 17 подключена к событию RTC Alarm
- EXTI line 18 подключена к событию USB OTG FS Wakeup
- EXTI line 19 подключена к событию Ethernet Wakeup
- EXTI line 20 подключена к событию USB OTG HS (в режиме in FS) Wakeup
- EXTI line 21 подключена к событиям RTC Tamper и TimeStamp
- EXTI line 22 подключена к событию RTC Wakeup

## 12.3. Регистры EXTI

### 12.3.1. Регистр маски прерывания (EXTI\_IMR)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000

Reserved										MR22	MR21	MR20	MR19	MR18	MR17	MR16
										r/w						
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
MR15	MR14	MR13	MR12	MR11	MR10	MR9	MR8	MR7	MR6	MR5	MR4	MR3	MR2	MR1	MR0	
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	

- Биты 31:23 Резерв, не трогать.
- Биты 22:0 **MRx**: Маска прерывания линии x
  - 0: Запрос прерывания на Line x закрыт
  - 1: Запрос прерывания на Line x открыт

### 12.3.2. Регистр маски события (EXTI\_EMR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000

Reserved										MR22	MR21	MR20	MR19	MR18	MR17	MR16
										r/w						
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
MR15	MR14	MR13	MR12	MR11	MR10	MR9	MR8	MR7	MR6	MR5	MR4	MR3	MR2	MR1	MR0	
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	

- Биты 31:23 Резерв, не трогать.
- Биты 22:0 **MRx**: Маска события на линии x
  - 0: Запрос события на Line x закрыт
  - 1: Запрос события на Line x открыт

### 12.3.3. Регистр выбора переднего фронта запуска (EXTI\_RTSR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000

Reserved										TR22	TR21	TR20	TR19	TR18	TR17	TR16
										r/w						
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
TR15	TR14	TR13	TR12	TR11	TR10	TR9	TR8	TR7	TR6	TR5	TR4	TR3	TR2	TR1	TR0	
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	

- Биты 31:23 Резерв, не трогать.
- Биты 22:0 **TRx**: Маска события/прерывания по переднему фронту на линии x

0: Запрос события/прерывания на линии **x** закрыт

1: Запрос события/прерывания на линии **x** открыт

**NB:** Внешние линии побудки запускаются фронтом, так что глитчи здесь недопустимы. Если передний фронт появляется во время записи в EXTI\_RTISR, то бит удержания не ставится.

Одна линия может срабатывать по обоим фронтам сигнала, регистров разрешения то два.

### 12.3.4. Регистр выбора заднего фронта запуска (EXTI\_RTISR)

Смещение адреса: **0x0C**

По сбросу: **0x0000 0000**

Reserved										TR22	TR21	TR20	TR19	TR18	TR17	TR16
										rw						
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
TR15	TR14	TR13	TR12	TR11	TR10	TR9	TR8	TR7	TR6	TR5	TR4	TR3	TR2	TR1	TR0	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

— Биты 31:23 Резерв, не трогать.

— Биты 22:0 **TRx:** Маска события/прерывания по заднему фронту на линии **x**

0: Запрос события/прерывания на линии **x** закрыт

1: Запрос события/прерывания на линии **x** открыт

**NB:** Внешние линии побудки запускаются фронтом, так что глитчи здесь недопустимы. Если задний фронт появляется во время записи в EXTI\_RTISR, то бит удержания не ставится.

Одна линия может срабатывать по обоим фронтам сигнала, регистров разрешения то два.

### 12.3.5. Регистр программного события/прерывания (EXTI\_SWIER)

Смещение адреса: **0x10**

По сбросу: **0x0000 0000**

Reserved										SWIER 22	SWIER 21	SWIER 20	SWIER 19	SWIER 18	SWIER 17	SWIER 16
										rw						
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
SWIER 15	SWIER 14	SWIER 13	SWIER 12	SWIER 11	SWIER 10	SWIER 9	SWIER 8	SWIER 7	SWIER 6	SWIER 5	SWIER 4	SWIER 3	SWIER 2	SWIER 1	SWIER 0	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

— Биты 31:23 Резерв, не трогать.

— Биты 22:0 **SWIERx:** Программное прерывание на линии **x**

Если прерывание на линии разрешено в регистре EXTI\_IMR, то запись '1' в ранее чистый бит этого регистра (передний фронт) ставит соответствующий бит в регистре EXTI\_PR и соответственно просит о прерывании. Бит снимается чисткой соответствующего бита в регистре EXTI\_PR.

### 12.3.6. Регистр удержания (EXTI\_PR)

Смещение адреса: **0x14**

По сбросу: **0x0000 0000**

Reserved										PR22	PR21	PR20	PR19	PR18	PR17	PR16
										rc_w1						
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
PR15	PR14	PR13	PR12	PR11	PR10	PR9	PR8	PR7	PR6	PR5	PR4	PR3	PR2	PR1	PR0	
rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	

— Биты 31:20 Резерв, не трогать.

— Биты 19:0 **PRx:** Бит удержания на линии **x**

0: Запроса не было.

1: Запрос был.

Стирается записью "1" в соответствующий бит.

### 12.3.7. Карта регистров EXTI

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0										
0x00	EXTI_IMR	Reserved										MR[22:0]																															
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x04	EXTI_EMR	Reserved										MR[22:0]																															
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x08	EXTI_RTSR	Reserved										TR[22:0]																															
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x0C	EXTI_FTSR	Reserved										TR[22:0]																															
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x10	EXTI_SWIER	Reserved										SWIER[22:0]																															
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x14	EXTI_PR	Reserved										PR[22:0]																															
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

## 13. Аналого-цифровой преобразователь (ADC)

### 13.1. Введение в АЦП

АЦП последовательного приближения имеет до 19 мультиплексируемых каналов для 16 внешних, 2 внутренних сигналов и  $V_{BAT}$ . A/D преобразование разных каналов может быть однократным, непрерывным, сканирующим или прерывным. Результат преобразования пишется в 16-бит регистр, выравненным вправо или влево.

Аналоговый сторож может отслеживать входной аналоговый сигнал на выход за заданные верхний и нижний пределы.

Входные такты АЦП получают из PCLK2 после предделителя. Частота не должна превышать 14MHz.

### 13.2. Основные свойства АЦП

- Разрешение 12-бит, 10-бит, 8-бит или 6-бит
- Прерывание по Концу преобразования, Концу вставного преобразования и событию от Аналогового сторожа или переполнения
- Однократный и непрерывный режимы преобразования
- Автоматический режим сканирования каналов от 0 до 'n'
- Выравнивание данных с встроенной когерентностью.
- Программируемое время выборки между каналами
- Опция внешнего запуска регулярного и вставного преобразования
- Прерывное преобразование
- Парный/Тройной режим (в устройствах с 2 АЦП или более)
- Запись данных через DMA в Парном/Тройном режиме
- Программируемая задержка между преобразованиями в Парном/Тройном чересстрочном режиме
- Тип преобразования ADC (см. описания)
- Питание АЦП: 2.4 V до 3.6 V на полной скорости и до 1.8 V на малой
- Входной диапазон:  $V_{REF-} \leq V_{IN} \leq V_{REF+}$
- Запрос DMA во время регулярного преобразования канала

## 13.3. Функциональное описание АЦП

### Блок-схема АЦП

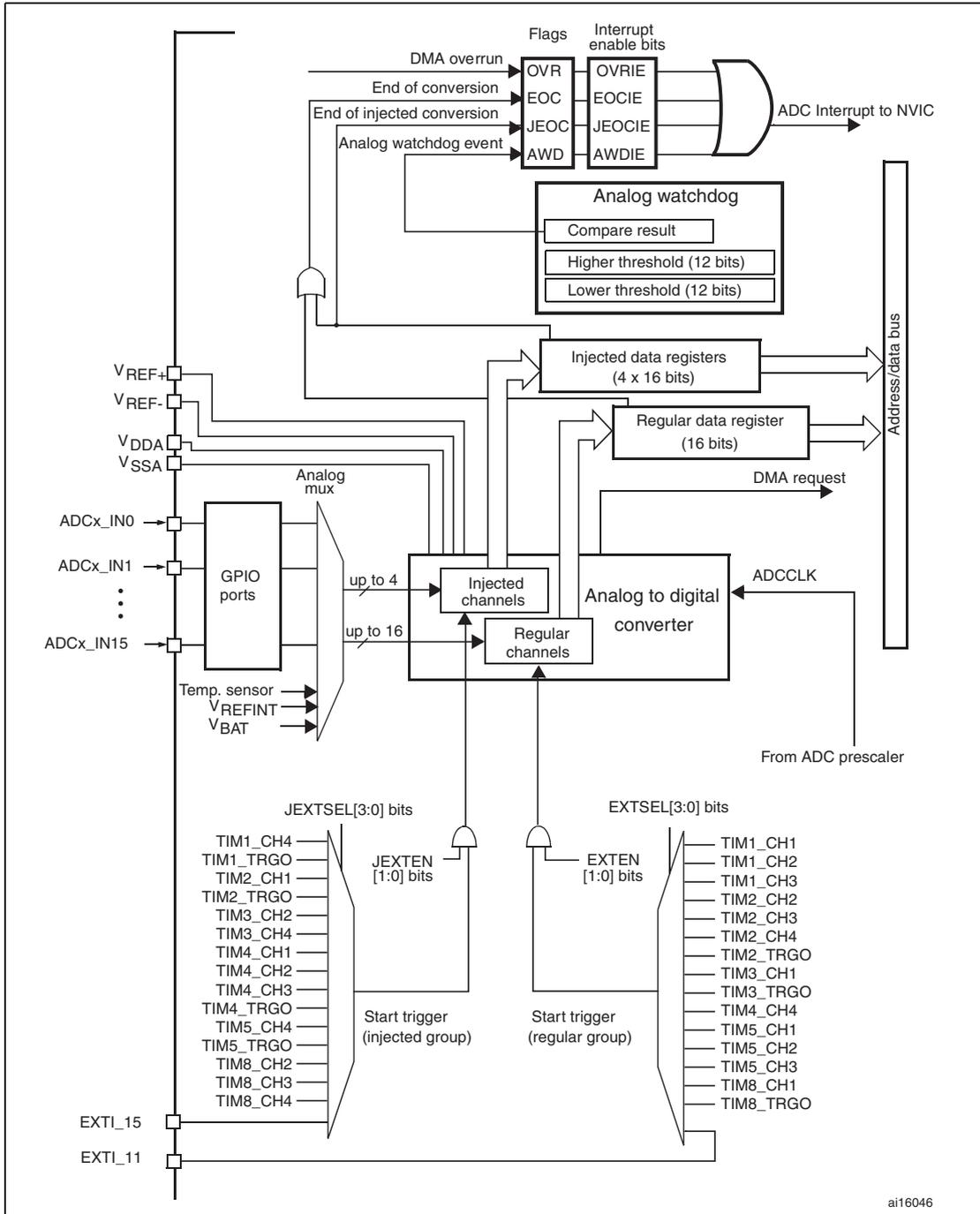


Таблица 65. Ножки АЦП.

Имя	Тип сигнала	Заметки
V <sub>REF+</sub>	Положительное опорное напряжение	$1.8\text{ V} \leq V_{\text{REF+}} \leq V_{\text{DDA}}$
V <sub>DDA</sub>	Аналоговое питание	$V_{\text{DD}}, 2.4\text{ V} \leq V_{\text{DDA}} \leq 3.6\text{ V}$ на полной скорости $1.8\text{ V} \leq V_{\text{DDA}} \leq 3.6\text{ V}$ на малой скорости
V <sub>REF-</sub>	Отрицательное опорное напряжение	$V_{\text{REF-}} = V_{\text{SSA}}$
V <sub>SSA</sub>	Аналоговая земля	Эквивалентна V <sub>SS</sub>
ADCx_IN[15:0]	Аналоговые сигналы	До 16 аналоговых каналов

### 13.3.1. Вкл./Выкл. АЦП

АЦП включается установкой бита **ADON** в регистре **ADC\_CR2**. При установке **ADON** в первый раз АЦП просыпается из режима Power Down.

Преобразование начинается установкой бита **SWSTART** или **JSWSTART**.

Преобразование можно остановить сбросом бита **ADON**. В этом режиме АЦП почти не кушает (несколько  $\mu\text{A}$ ).

### 13.3.2. Такты АЦП

Есть две схемы тактирования:

- Для аналоговой части: **ADCCLK**, общая для всех ADC  
Получают делением тактов **APB2** на предделитель ( $f_{\text{PCLK2}}/2, /4, /6$  или  $/8$ . см. описания).
- Для цифровой части (чтение/запись регистров)  
Это такты **APB2**. Включают ADC отдельно в регистре **RCC\_APB2ENR**.

### 13.3.3. Выбор канала

Есть 16 мультиплексируемых каналов. Можно организовать преобразования в две группы: регулярную и вставную. Группа состоит из последовательности преобразований любых каналов в любом порядке. Например, **ADC\_IN3, ADC\_IN8, ADC\_IN2, ADC\_IN2, ADC\_IN0, ADC\_IN2, ADC\_IN2, ADC\_IN15**.

- **Регулярная группа** содержит до 16 преобразований. Каналы и их порядок выбираются в регистрах **ADC\_SQRx**. Общее число преобразований пишется в биты **L[3:0]** регистра **ADC\_SQR1**.
- **Вставная группа** содержит до 4 преобразований. Каналы и их порядок выбираются в регистре **ADC\_JSQR**. Общее число преобразований пишется в биты **L[1:0]** регистра **ADC\_JSQR**.

Если регистры **ADC\_SQRx** или **ADC\_JSQR** изменяются во время преобразования, то текущее преобразование прерывается и выдаётся импульс запуска преобразования новой группы.

**Внутренние каналы Датчик температуры, внутренние каналы  $V_{\text{REFINT}}$  и  $V_{\text{BAT}}$**

- В **STM32F40x** и **STM32F41x** датчик температуры подключён к **ADCx\_IN16**, а внутреннее опорное напряжение  **$V_{\text{REFINT}}$**  к **ADCx\_IN17**.
- В **STM32F42x** и **STM32F43x** датчик температуры подключён к **ADC1\_IN18**, общему с  **$V_{\text{BAT}}$** . Так что одновременно можно мерять только один из них. При одновременной установке обоих меряется только  **$V_{\text{BAT}}$** . Напряжение  **$V_{\text{REFINT}}$**  подключено к **ADC1\_IN17**.

**$V_{\text{BAT}}$**  можно измерять как вставной или регулярный канал.

**NB:** Датчик температуры,  **$V_{\text{REFINT}}$**  и  **$V_{\text{BAT}}$**  доступны только на ведущем **ADC1**.

### 13.3.4. Одинарное преобразование

Запускается при бите **CONT** равном **0** с помощью:

- установкой бита **SWSTART** в регистре **ADC\_CR2** (только для регулярных каналов)
- установкой бита **JSWSTART**
- внешним запуском (для регулярных и вставных каналов).

При завершении преобразования:

- Регулярного канала:
  - Результат пишется в 16-бит регистр **ADC\_DR**
  - Ставится флаг **EOC** (Конец Преобразования)
  - Если бит **EOCIE** стоит, то генерируется прерывание.
- Вставного канала:
  - Результат пишется в 16-бит регистр **ADC\_JDR1**
  - Ставится флаг **JEOC** (Конец Вставного Преобразования)
  - Если бит **JEOCIE** стоит, то генерируется прерывание.

АЦП останавливается.

### 13.3.5. Непрерывное преобразование

В этом режиме преобразования выполняются одно за другим. Запускается внешним сигналом или установкой бита **SWSTART** в регистре **ADC\_CR2**, а бит **CONT** равен 1 (только регулярных каналов).

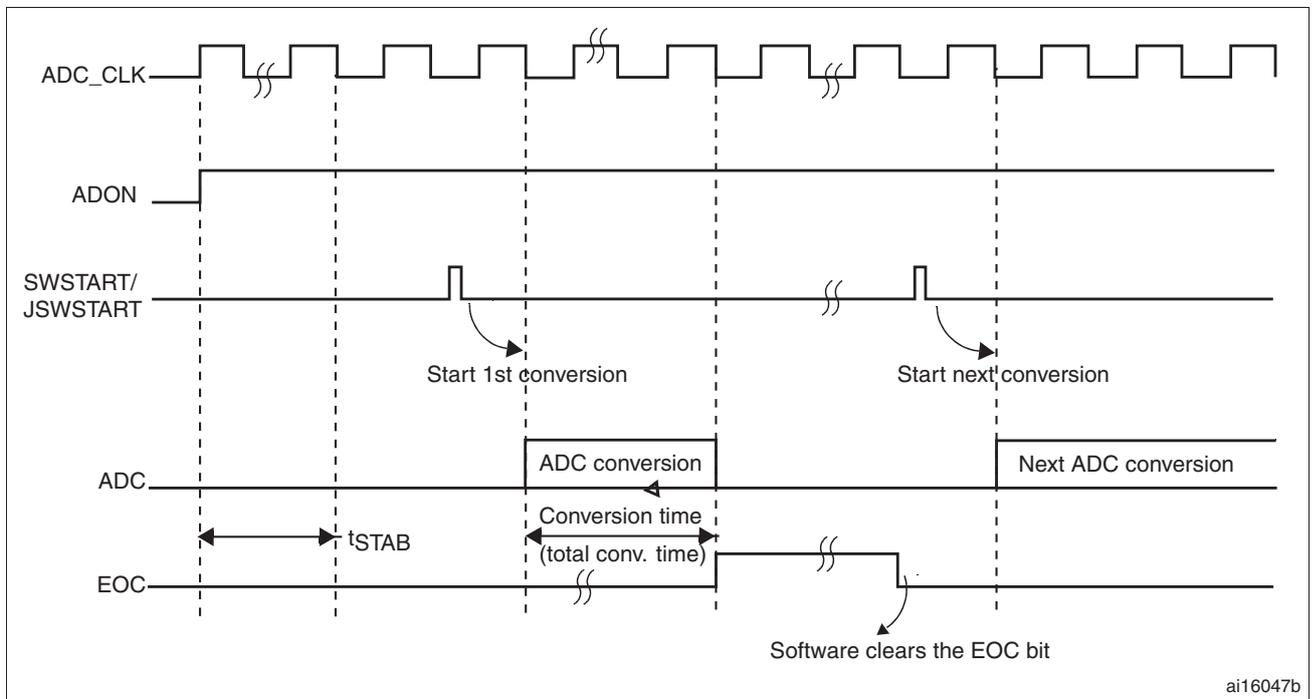
После каждого преобразования:

- Регулярного канала:
  - Результат пишется в 16-бит регистр **ADC\_DR**
  - Ставится флаг **EOC** (Конец Преобразования)
  - Если бит **EOCIE** стоит, то генерируется прерывание.

**NB:** Вставные каналы не могут преобразовываться непрерывно. Исключение: битом **JAUTO** вставной канал можно добавить в конец непрерывного преобразования регулярных каналов, см. секцию **Авто-вставка**.

### 13.3.6. Временная диаграмма

Перед преобразованием АЦП нуждается в стабилизации ( $t_{STAB}$ ). Через 15 тактов после запуска преобразования ставится флаг **EOC** и результат пишется в регистр **ADC\_DR**.



### 13.3.7. Аналоговый сторож

Если результат АЦП выходит за верхний и нижний порог, то аналоговый сторож AWD ставит бит состояния. Пороги указываются в младших 12 битах 16-бит регистров **ADC\_HTR** и **ADC\_LTR**. Прерывание разрешается битом **AWDIE** в регистре **ADC\_CR1**.

Значение порога не зависит от выравнивания, указанного в бите **ALIGN** регистра **ADC\_CR2**. Сравнение делается раньше.

Аналоговый сторож может быть разрешён для одного или всех каналов в регистре **ADC\_CR1**.

#### Охраняемая зона

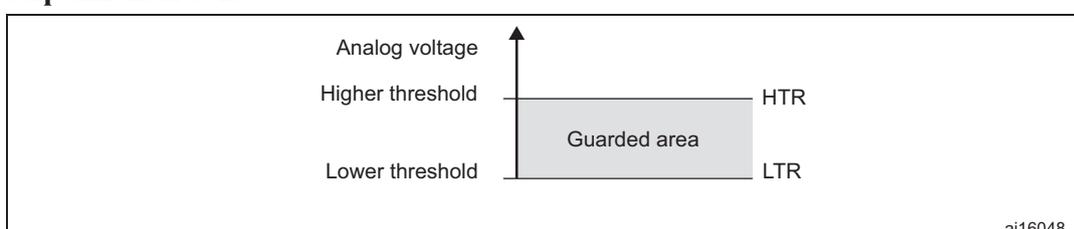


Таблица 66. Выбор каналов для охраны

Охраняемые каналы	Биты регистра ADC_CR1 (x = без разницы)		
	AWDSGL	AWDEN	JAWDEN
Нету	x	0	0
Все вставные	0	0	1
Все регулярные	0	1	0
Все регулярные и вставные	0	1	1
Один <sup>(1)</sup> вставной	1	0	1
Один <sup>(1)</sup> регулярный	1	1	0
Один <sup>(1)</sup> регулярный или вставной	1	1	1

1. Выбирается битами AWDCH[4:0]

### 13.3.8. Режим сканирования

Сканируется группа аналоговых каналов.

Включается установкой бита **SCAN** в регистре **ADC\_CR1**. Тогда АЦП сканирует все каналы, указанные в регистрах **ADC\_SQRx** (для регулярных) или **ADC\_JSQR** (для вставных). Преобразование последовательно выполняется для всех каналов группы. Если стоит бит **CONT**, то преобразование выполняется снова и снова для всей группы.

В этом режиме можно ставить бит **DMA** для записи результатов в SRAM после каждого обновления регистра **ADC\_DR** через контроллер DMA.

Бит **EOC** в регистре **ADC\_SR** ставится:

- При снятом бите **EOCS** в конце преобразования каждой регулярной группы каналов
- При стоящем бите **EOCS** в конце преобразования каждого регулярного канала

Данные вставных каналов всегда пишутся в регистры **ADC\_JDRx**.

### 13.3.9. Управление вставными каналами

#### Запускаемая вставка

В этом случае в регистре **ADC\_CR1** нужно очистить бит **JAUTO**.

1. Внешним сигналом или битом **SWSTART** в регистре **ADC\_CR2** запустить преобразование регулярной группы каналов.
2. Если во время обработки этой группы появляется внешний сигнал вставного запуска или ставится бит **JSWSTART**, то текущее преобразование останавливается и обрабатывается вставная последовательность в режиме однократного сканирования.
3. Затем восстанавливается регулярная последовательность с прерванного преобразования. Если во время вставной последовательности появляется запуск регулярной, то он не прерывает вставной, и регулярная выполняется после завершения вставной.

**NB:** При использовании запускаемой вставки интервал между событиями запуска должен быть больше вставляемой последовательности. Например, если длина последовательности равна 30 тактов ADC (2 преобразования и 3 такта времени выборки), то минимальный интервал между запусками должен быть не менее 31 тактов ADC.

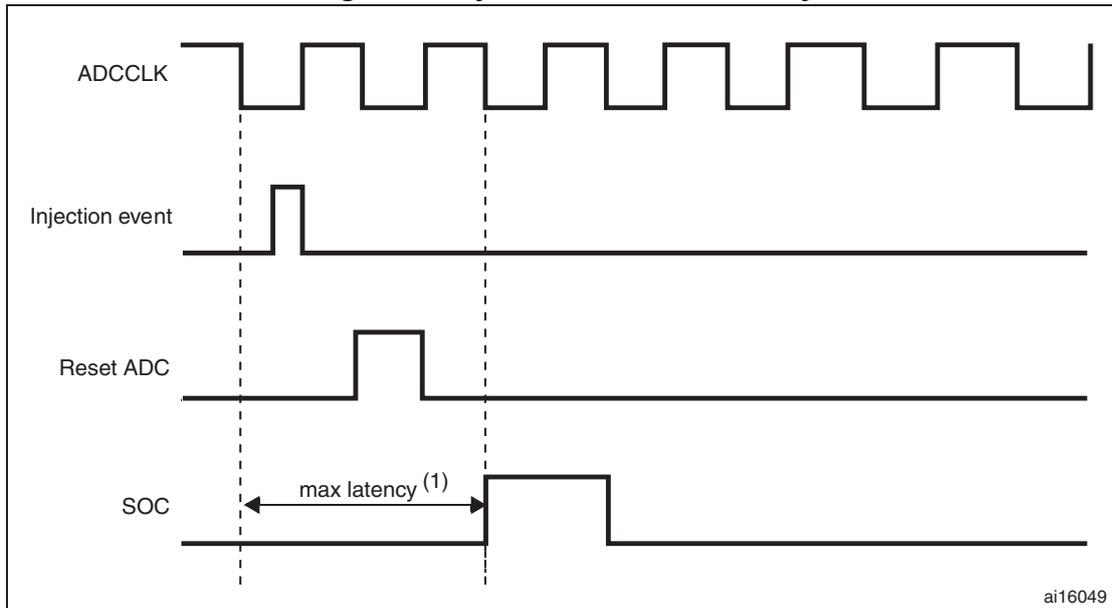
#### Автовставка

Если бит **JAUTO** стоит, то вставная группа каналов автоматически обрабатывается после завершения регулярной группы. Так можно выполнить до 20 преобразований, отмеченных в регистрах **ADC\_SQRx** и **ADC\_JSQR**. В этом режиме внешний запуск вставных каналов должен быть выключен. А если ещё стоит и бит **CONT**, то вся последовательность выполняется постоянно.

При значении прескалеров ADC от 4 до 8 для переключения между любыми последовательностями (регулярная/вставная) добавляется задержка в 1 такт. При делителе ADC равном 2 и задержка равна 2 тактам ADC.

Автовставку и прерывный режим нельзя использовать одновременно.

**Рис. 47. Задержки вставной последовательности.**



1. Значение максимальной задержки приведено в описаниях STM32F40x и STM32F41x.

### 13.3.10. Прерывный режим

#### Регулярная группа

Разрешается установкой бита **DISCEN** в регистре **ADC\_CR1**. Используется для обработки короткой последовательности преобразований ( $n \leq 8$ ), записанной в регистрах **ADC\_SQRx**. Значение **n** записано в битах **DISCNUM[2:0]** регистра **ADC\_CR1**.

Внешний сигнал запускает следующие **n** преобразований последовательности из регистров **ADC\_SQRx** пока не будет обработана вся последовательность. Общая длина последовательности определена в битах **L[3:0]** регистра **ADC\_SQR1**.

Пример:

$n = 3$ , преобразуемые каналы = 0, 1, 2, 3, 6, 7, 9, 10

1й запуск: преобразуются 0, 1, 2. Событие **EOC** выдаётся на каждое преобразование

2й запуск: преобразуются 3, 6, 7. Событие **EOC** выдаётся на каждое преобразование

3й запуск: преобразуются 9, 10. Событие **EOC** выдаётся на каждое преобразование

4й запуск: преобразуются 0, 1, 2. Событие **EOC** выдаётся на каждое преобразование

**NB.** При обработке регулярных групп заворота последовательности через начало не бывает и по завершению всей последовательности следующий запуск начинается с первого канала. См. пример ранее.

#### Вставная группа

Разрешается установкой бита **JDISCEN** в регистре **ADC\_CR1**. Используется для обработки последовательности каналов, записанной в регистрах **ADC\_JSQR**, один за другим после внешнего запуска.

Внешний сигнал запускает обработку следующего канала из регистров **ADC\_JSQR** вплоть до конца. Общая длина последовательности определена в битах **JL[1:0]** регистра **ADC\_JSQR**.

Пример:

$n = 1$ , преобразуемые каналы = 1, 2, 3

1й запуск: канал 1

2й запуск: канал 2

3й запуск: канал 3, выдаётся событие **JEOS**

4й запуск: канал 1

**NB.** При завершении вставной последовательности очередной сигнал запускает преобразование первого в последовательности.

Прерывный режим и автовставку нельзя использовать одновременно.

Прерывный режим нужно использовать только для одной из групп (регулярной или вставной).

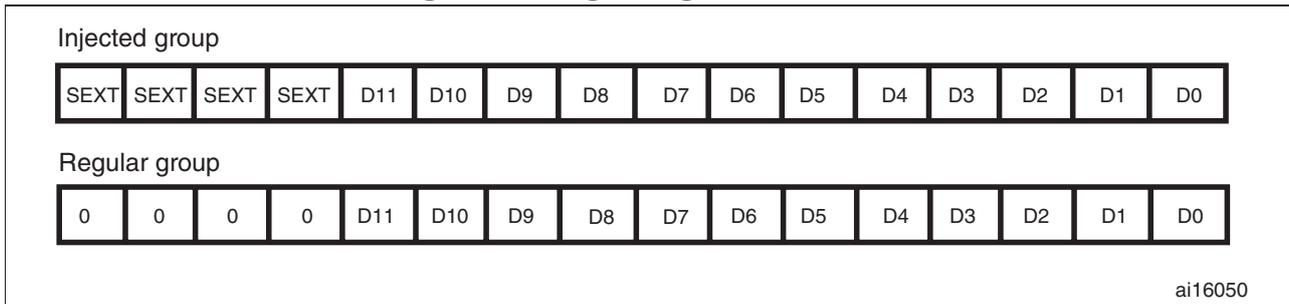
### 13.4. Выравнивание данных

Выравнивание данных вправо или влево выбирается битом **ALIGN** в регистре **ADC\_CR2**.

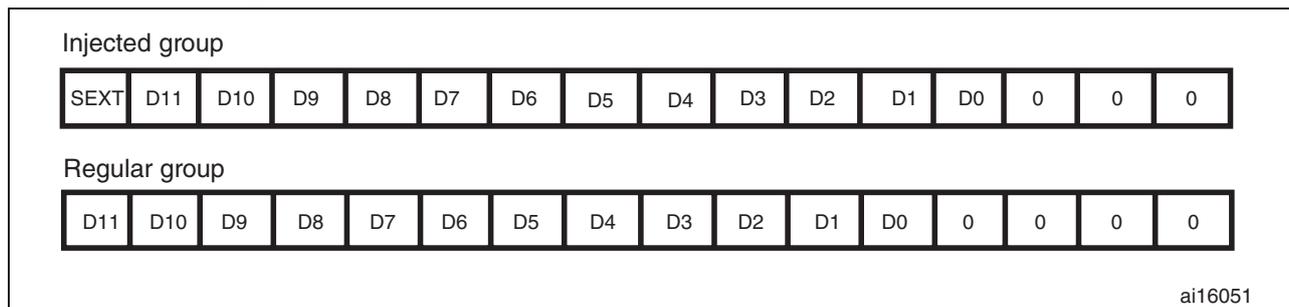
Данные вставных каналов имеют знак относительно смещения, записанного в регистр **ADC\_JOFRx** и разрядность уменьшается на бит знака. Бит **SEXT** это расширенный знак.

Данные регулярных каналов беззнаковые и 12-разрядные.

**Рис. 48. Правое выравнивание 12-бит данных.**

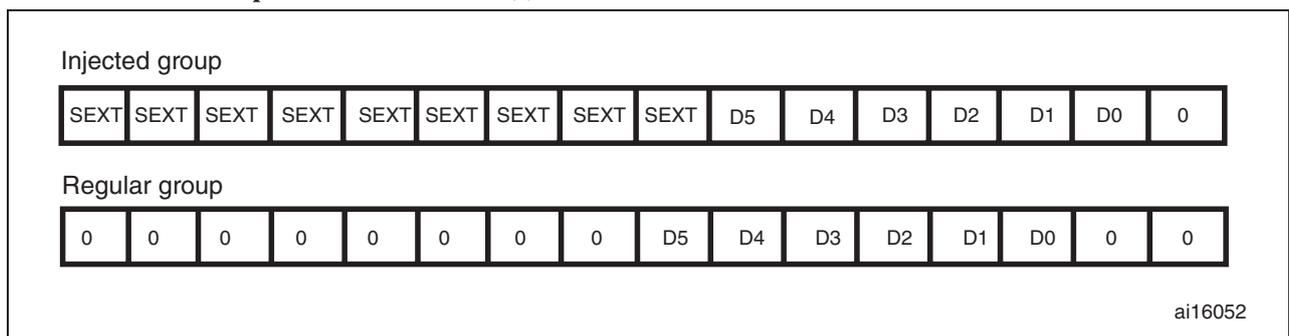


**Рис. 49. Левое выравнивание 12-бит данных.**



При левом выравнивании, данные выравниваются на основе полуслова, но при 6-бит разрешении он выравниваются на основе байта.

**Рис. 50. Левое выравнивание 6-бит данных.**



### 13.5. Время выборки каналов

Время выборки входного сигнала каждого канала АЦП задаётся числом тактов **ADC\_CLK**, определяемых битами **SMP[2:0]** в регистрах **ADC\_SMPR1** и **ADC\_SMPR2**.

Общее время преобразования равно:

$$T_{\text{conv}} = \text{Время выборки} + 12 \text{ тактов}$$

Пример:

При  $\text{ADCCLK} = 30 \text{ MHz}$  и времени выборки 3 такта:

$$T_{\text{conv}} = 3 + 12 = 15 \text{ тактов} = 0.5 \mu\text{s при APB2 на } 60 \text{ MHz.}$$

### 13.6. Внешний запуск преобразования и его полярность

Внешний запуск преобразования с заданной полярностью сигнала возможен если биты **EXTEN[1:0]** (для регулярного преобразования) или **JEXTEN[1:0]** (для вставного преобразования) отличны от “0b00”.

**Таблица 67. Полярность запуска.**

Источник	EXTEN[1:0] / JEXTEN[1:0]
Запуск запрещён	00
Передний фронт	01
Задний фронт	10
Оба фронта	11

**NB:** Полярность внешнего запуска можно менять налету.

Биты **EXTSEL[3:0]** и **JEXTSEL[3:0]** выбирают один из 16 возможных событий запуска преобразования регулярных и вставных групп.

**Таблица 68. Внешний запуск регулярных каналов.**

Источник	Тип	EXTSEL[3:0]
TIM1_CH1 event	Внутренний сигнал от встроенных таймеров	0000
TIM1_CH2 event		0001
TIM1_CH3 event		0010
TIM2_CH2 event		0011
TIM2_CH3 event		0100
TIM2_CH4 event		0101
TIM2_TRGO event		0110
TIM3_CH1 event		0111
TIM3_TRGO event		1000
TIM4_CH4 event		1001
TIM5_CH1 event		1010
TIM5_CH2 event		1011
TIM5_CH3 event		1100
TIM8_CH1 event		1101
TIM8_TRGO event		1110
EXTI line11	Внешняя ножка	1111

**Таблица 69. Внешний запуск вставных каналов.**

Источник	Тип	JEXTSEL[3:0]
TIM1_CH4 event	Внутренний сигнал от встроенных таймеров	0000
TIM1_TRGO event		0001
TIM2_CH1 event		0010
TIM2_TRGO event		0011
TIM3_CH2 event		0100
TIM3_CH4 event		0101
TIM4_CH1 event		0110
TIM4_CH2 event		0111
TIM4_CH3 event		1000
TIM4_TRGO event		1001
TIM5_CH4 event		1010
TIM5_TRGO event		1011
TIM8_CH2 event		1100
TIM8_CH3 event		1101
TIM8_CH4 event		1110
EXTI line15	Внешняя ножка	1111

Запуск может быть программным установкой битов `SWSTART` или `JSWSTART` в `ADC_CR2`.

Преобразование регулярной группы может быть прервано запуском вставной.

Выбор запуска можно менять налету. Но при изменении выбора есть задержка в 1 такт APB во время которой обнаружение запуска выключено во избежание ложного запуска при передаче.

### 13.7. Режим быстрого преобразования

Уменьшая разрешение битами `RES` можно ускорить преобразование. Вот времена:

- 12 бит:  $3 + 12 = 15$  тактов ADCCLK
- 10 бит:  $3 + 10 = 13$  тактов ADCCLK
- 8 бит:  $3 + 8 = 11$  тактов ADCCLK
- 6 бит:  $3 + 6 = 9$  тактов ADCCLK

### 13.8. Управление данными

#### 13.8.1. Использование DMA

Поскольку результаты регулярного канала пишутся в один регистр, то при работе нескольких каналов надо бы использовать DMA. Так данные в `ADC_DR` не пропадут.

При включённом DMA (стоит бит `DMA` в регистре `ADC_CR2`) после преобразования каждого канала выдаётся запрос DMA. А он уже передаст из `ADC_DR` в память.

Не смотря не это при потере данных (переполнении) в регистре `ADC_SR` ставится бит `OVR` и при разрешении битом `OVRIE` выдаётся прерывание. Передачи DMA выключаются. В этом случае при появлении запроса DMA работающее регулярное преобразование прекращается и дальнейшие запуски игнорируются. Теперь необходимо очистить флаг `OVR` и бит `DMAEN` использованного потока DMA и заново инициализировать и DMA и ADC. Можно запускать снова. На преобразование вставных каналов переполнение не влияет.

При появлении `OVR = 1` в режиме DMA его запросы блокируются после записи последнего полученные данного и всё данные, попавшие в память, достоверны.

По концу передач DMA (числа из регистра `DMA_SxNTR`):

- Если бит `DDS` в регистре `ADC_CR2` снят, то запросы к DMA не выдаются. Но бит `DMA` аппаратно не снимается. Для возобновления передач его надо снять и поставить снова.
- При стоящем бите `DDS` запросы DMA продолжат приниматься двухбуферного режима для.

Для вывода ADC из состояния переполнения надо:

1. Снова инициализировать DMA (установить адрес получателя и счётчик `NDTR`)
2. Снять бит `OVR` в регистре `ADC_SR`
3. Запустить ADC.

#### 13.8.2. Работа без DMA

При достаточно медленных преобразованиях их можно обслуживать программно. В этом случае надо ставить бит `EOCS` в регистре `ADC_CR2` чтобы бит `EOC` вставал после каждого преобразования, а не только в конце последовательности. При `EOCS = 1` автоматически включается обнаружение переполнения. По каждому появлению бита `EOC` надо читать регистр `ADC_DR`. Обработка переполнения такая же, как и с DMA.

Для вывода ADC из состояния переполнения надо:

1. Снять бит `OVR` в регистре `ADC_SR`
2. Запустить ADC.

#### 13.8.3. Работа без DMA и переполнения

Иногда бывает полезно читать данные от ADC не по каждому преобразованию (например, сторожевой таймер). Для этого выключают DMA (`DMA = 0`) и бит `EOC` надо ставить в конце последовательности (`EOCS = 0`). Тогда переполнения не видят.

### 13.9. Режим нескольких АЦП

При наличии нескольких АЦП их можно запускать как ведущий ADC1 и ведомые ADC2 и ADC3 попеременно или одновременно в зависимости от битов `MULTI[4:0]` в регистре `ADC_CCR`.

**NB:** Если в парном режиме преобразование надо запускать внешним сигналом, то извне надо запускать только ведущий, а ведомые программно, во избежание ложного запуска ведомых.

Есть четыре возможных режима:

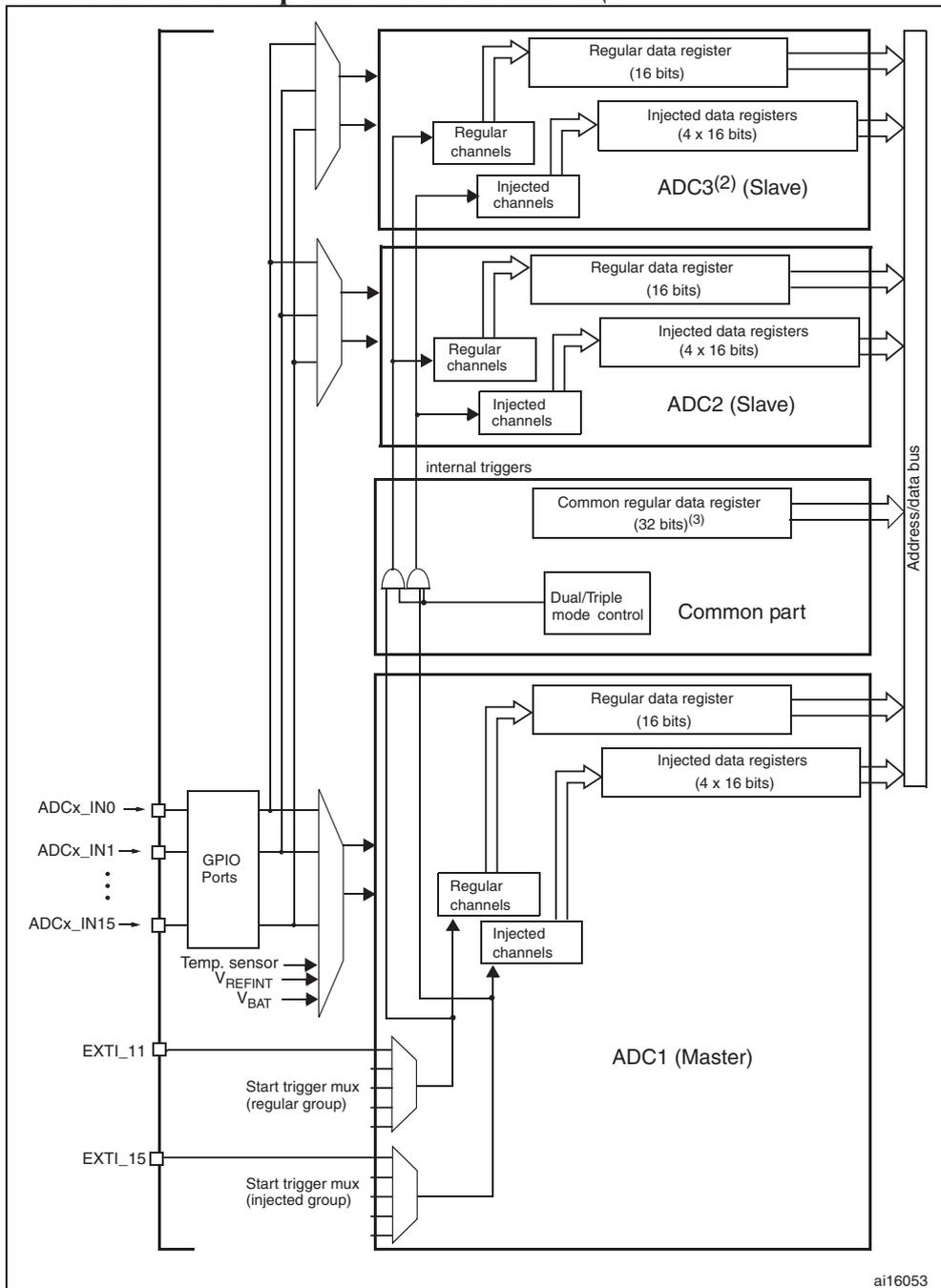
- Вставной одновременный
- Регулярный одновременный
- Чередующийся
- Попеременный запуск

Их можно сочетать:

- Вставной одновременный + Регулярный одновременный
- Регулярный одновременный + Переменный запуск

**NB:** В режиме нескольких АЦП читать данные надо из регистра `ADC_CDR`, а биты статуса из регистра `ADC_CSR`.

**Рис. 51. Блок-схема режима нескольких АЦП<sup>(1)</sup>**



1. Внешний запуск ADC2 и ADC3 на схеме не указаны.

2. В парном режиме ADC блока ведомого ADC3 нет.

3. В тройном режиме ADC регистр `ADC_CDR` содержит данные регулярных ADC1, ADC2 и ADC3. Все 32 бита используются в соответствии с выбранным порядком. В парном режиме `ADC_CDR` содержит данные регулярных и ADC1 и ADC2. Используются все 32 бита регистра.

- Запросы DMA в режиме нескольких ADC:

Передача может быть в трёх режимах:

- **Режим DMA 1:** По каждому запросу DMA (есть одно данное) передаётся полуслово.

В тройном режиме по трём запросам данные передаются в порядке ADC1, ADC2 и ADC3 ( $ADC\_CDR[31:0] = ADCx\_DR[15:0]$ ). Последовательность повторяется. **Режим DMA 1** используется только в регулярном тройном режиме.

- **Режим DMA 2:** По каждому запросу DMA (есть два данных) в регистре передаётся слово из двух полуслов.

В парном режиме ADC2 лежит в старшем полуслове, ADC1 в младшем.

В тройном режиме выдаются три запроса DMA. По первому запросу ADC2 лежит в старшем полуслове, ADC1 в младшем. По второму запросу ADC1 лежит в старшем полуслове, ADC3 в младшем. По третьему запросу ADC3 лежит в старшем полуслове, ADC2 в младшем.

**Режим DMA 2** используется в чередующемся и регулярном одновременном режиме (только для двух ADC).

Пример:

- a) Чередующийся парный режим: запрос DMA выдаётся на каждые 2 данных

1й запрос:  $ADC\_CDR[31:0] = ADC2\_DR[15:0] | ADC1\_DR[15:0]$

2й запрос:  $ADC\_CDR[31:0] = ADC2\_DR[15:0] | ADC1\_DR[15:0]$

- b) Чередующийся тройной режим: запрос DMA выдаётся на каждые 2 данных

1й запрос:  $ADC\_CDR[31:0] = ADC2\_DR[15:0] | ADC1\_DR[15:0]$

2й запрос:  $ADC\_CDR[31:0] = ADC1\_DR[15:0] | ADC3\_DR[15:0]$

3й запрос:  $ADC\_CDR[31:0] = ADC3\_DR[15:0] | ADC2\_DR[15:0]$

4й запрос:  $ADC\_CDR[31:0] = ADC2\_DR[15:0] | ADC1\_DR[15:0]$

- **Режим DMA 3:** он подобен режиму DMA 2, но в младшем полуслове передаются данные двух DMA. Порядок передачи подобен режиму DMA 2.

**Режим DMA 3** используется в чередующемся режиме с 6- и 8-бит разрешением (парный и тройной режимы).

Пример:

- a) Чередующийся парный режим: запрос DMA выдаётся на каждые 2 данных

1й запрос:  $ADC\_CDR[15:0] = ADC2\_DR[7:0] | ADC1\_DR[7:0]$

2й запрос:  $ADC\_CDR[15:0] = ADC2\_DR[7:0] | ADC1\_DR[7:0]$

- b) Чередующийся тройной режим: запрос DMA выдаётся на каждые 2 данных

1й запрос:  $ADC\_CDR[15:0] = ADC2\_DR[7:0] | ADC1\_DR[7:0]$

2й запрос:  $ADC\_CDR[15:0] = ADC1\_DR[7:0] | ADC3\_DR[7:0]$

3й запрос:  $ADC\_CDR[15:0] = ADC3\_DR[7:0] | ADC2\_DR[7:0]$

4й запрос:  $ADC\_CDR[15:0] = ADC2\_DR[7:0] | ADC1\_DR[7:0]$

**Переполнение:** При появлении переполнения в одном из работающих ADC запросы DMA больше не выдаются и переданные в RAM данные достоверны. Бит **EOC** в правильно сработавших ADC может остаться стоять.

### 13.9.1. Вставной одновременный режим

Внешний сигнал запуска подаётся через мультиплексор вставной группы ADC1 (биты  $JEXTSEL[3:0]$  в регистр  $ADC1\_CR2$ ). Одновременно запуск поступает и на ADC2 и ADC3.

**NB:** Не преобразуйте один канал на двух/трёх АЦП (тогда времена выборки не совпадают).

В одновременном режиме АЦП должны обрабатывать последовательности равной длины, или интервал между запусками должен быть больше самой длинной из 2 (парный режим) или 3 (тройной режим) последовательностей. Иначе ADC с самой короткой последовательностью стартует до окончания преобразования соседней.

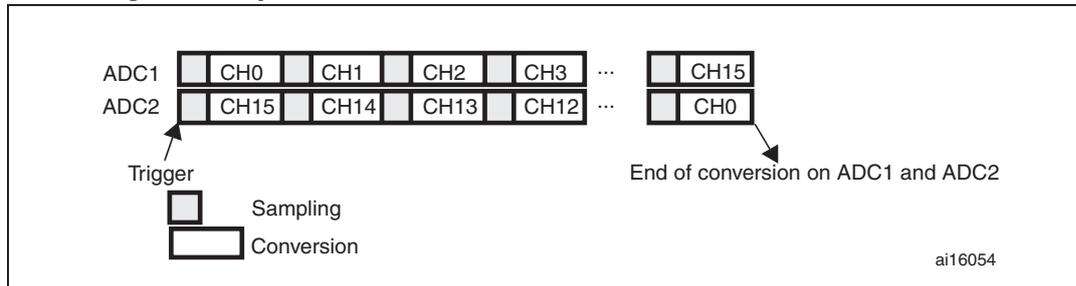
Регулярные преобразования могут делаться на одном или всех ADC. В этом случае они независимы друг от друга и прерываются при появлении вставной последовательности. По завершению вставной группы их работа возобновляется.

## Парный режим ADC

По концу преобразования на ADC1 или ADC2:

- Результат пишется в свои регистры `ADC_JDRx`.
- Прерывание `JEOC` выставляется (если разрешено на одном из двух ADC) когда ADC1/ADC2 закончат преобразование всех вставных каналов.

**Рис. 52. Вставной одновременный режим на 4 каналах: Парный режим ADC**

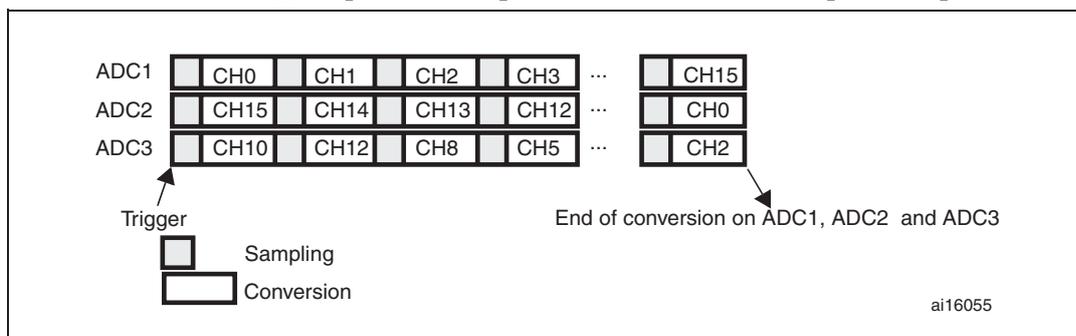


## Тройной режим ADC

По концу преобразования на ADC1, ADC2 или ADC3:

- Результат пишется в свои регистры `ADC_JDRx`.
- Прерывание `JEOC` выставляется (если разрешено на одном из трёх ADC) когда ADC1/ADC2/ADC3 закончат преобразование всех вставных каналов.

**Рис. 53. Вставной одновременный режим на 4 каналах: Тройной режим ADC**



### 13.9.2. Регулярный одновременный режим

Внешний сигнал запуска подаётся через мультиплексор регулярной группы ADC1 (биты `EXTSEL[3:0]` в регистр `ADC1_CR2`). Одновременно запуск поступает и на ADC2 и ADC3.

**NB:** Не преобразуйте один канал на двух/трёх АЦП (тогда времена выборки не совпадают).

По концу преобразования на ADC1 или ADC2:

- Генерируется запрос 32-бит DMA передачи (если стоит бит `DMA`) регистра `ADC1_DR` в SRAM с результатом ADC2 в старшем полуслове и ADC1 в младшем.
- При получении обоих результатов генерируется прерывание `EOC` (если разрешено в одном из АЦП).

В регулярном одновременном режиме АЦП должны обрабатывать последовательности равной длины, или интервал между запусками должен быть больше самой длинной из 2 (парный режим) или 3 (тройной режим) последовательностей. Иначе ADC с самой короткой последовательностью стартует до окончания преобразования соседней.

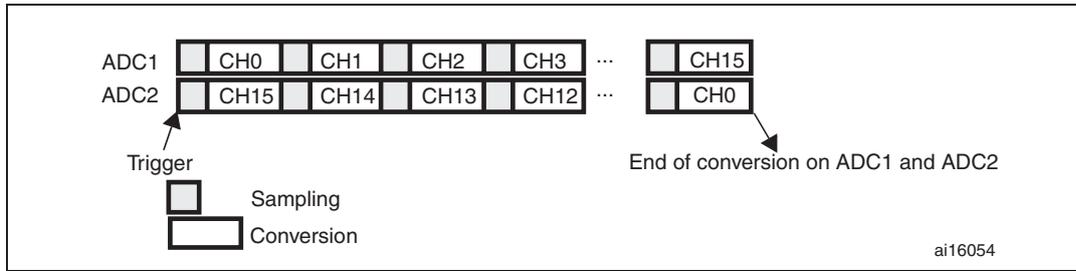
**NB:** Вставные преобразования должны быть выключены.

## Парный режим ADC

По концу преобразования на ADC1 или ADC2:

- Выдаётся 32-бит запрос DMA (если биты `DMA[1:0]` в `ADC_CCR` равны `0b10`). По нему результат ADC2 из старшего полуслова `ADC_CDR` пишется в SRAM и затем результат ADC1 из младшего полуслова `ADC_CCR` идёт в SRAM.
- Прерывание `EOC` выставляется (если разрешено на одном из двух ADC) когда ADC1/ADC2 закончат преобразование всех вставных каналов.

Figure 54. Одновременный регулярный режим на 16 каналах: Парный ADC mode

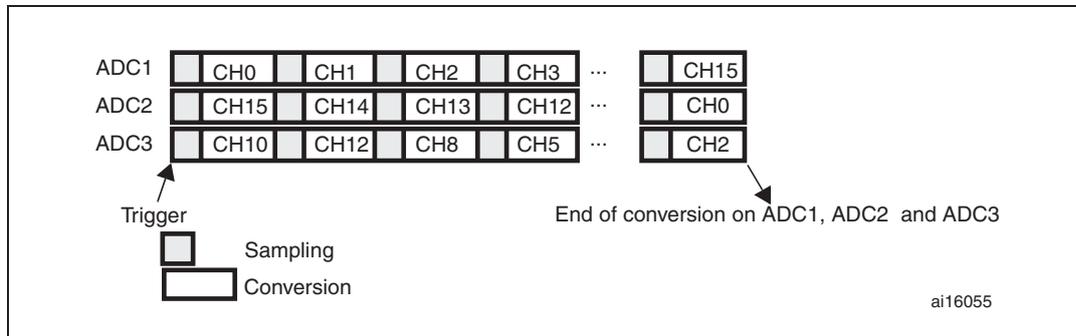


### Тройной режим ADC

По концу преобразования на ADC1, ADC2 или ADC3:

- Выдаются три 32-бит запроса DMA (если биты `DMA[1:0]` в `ADC_CCR` равны `0b01`). Порядок передачи из `ADC_CDR` в SRAM: ADC1, ADC2 и ADC3. Процесс повторяется для всех трёх новых преобразований.
- Прерывание `EOC` выставляется (если разрешено на одном из трёх ADC) когда ADC1/ADC2/ADC3 закончат преобразование всех вставных каналов.

Рис. 55. Вставной одновременный режим на 4 каналах: Тройной режим ADC



### 13.9.3. Чередующийся режим

Этот режим предназначен только для регулярных групп (обычно один канал). Внешний сигнал запуска подаётся через мультиплексор регулярной группы ADC1.

#### Парный режим

После запуска:

- ADC2 стартует немедленно
- ADC1 стартует после задержки в несколько тактов ADC.

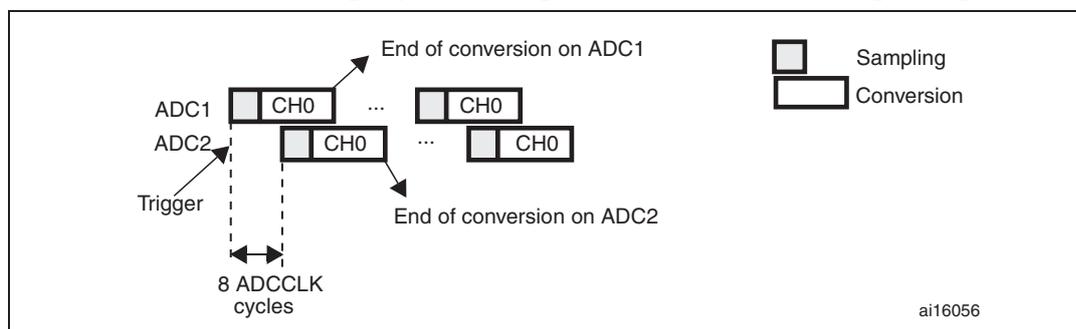
Минимальную задержку между двумя преобразованиями в чередующемся режиме задают в битах `DELAY` регистра `ADC_CCR`. Но ADC не может начать преобразование если второй ADC ещё в стадии выборки (в одно и то же время выборку может делать только один ADC).

Если в ADC1 и ADC2 стоит бит `CONT`, то АЦП работают постоянно.

**NB:** Если последовательность преобразований прерывается (например, по концу передачи DMA), то секвенсор нескольких ADC надо сбросить в независимый режим (биты `DUAL[4:0] = 00000`) перед повторным переключением в чередующийся режим.

После прерывания `EOC` от ADC2 (разрешается битом `EOCIE`) выдаётся запрос 32-бит передачи DMA (если биты `DMA[1:0]` в `ADC_CCR` равны `0b10`). Он сначала передаёт в SRAM результат ADC2 в старшем полуслове регистра `ADC_CDR`, Затем результат ADC1 в младшем полуслове.

Рис. 56. Постоянный чередующийся режим с 1 каналом: Парный режим ADC



### Тройной режим ADC

- ADC1 стартует немедленно
  - ADC2 стартует после задержки в несколько тактов ADC.
  - ADC3 стартует после задержки в несколько тактов ADC относительно преобразования ADC2
- Минимальную задержку между двумя преобразованиями в чередующемся режиме задают в битах `DELAY` регистра `ADC_CCR`. Но ADC не может начать преобразование если другой ADC ещё в стадии выборки (в одно и то же время выборку может делать только один ADC).

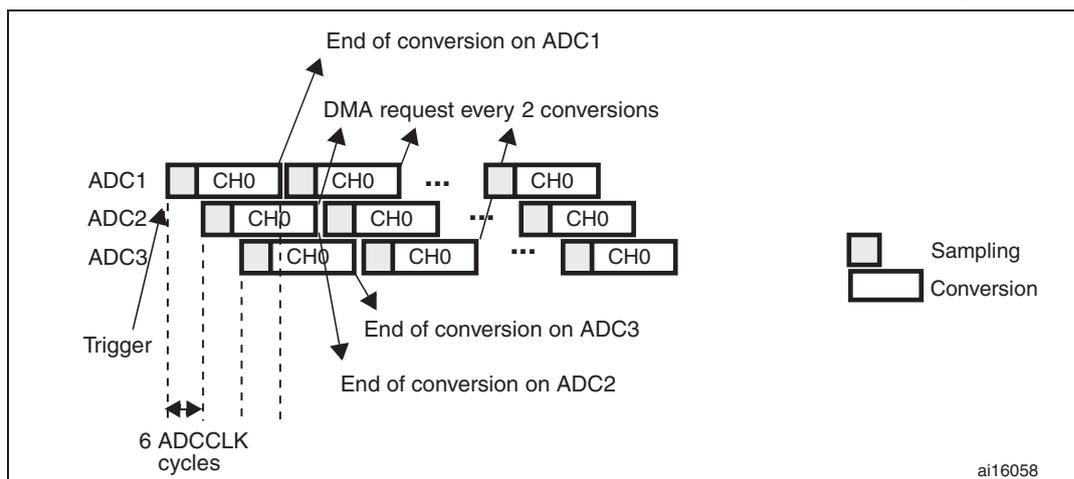
Если в ADC1, ADC2 и ADC3 стоит бит `CONT`, то АЦП работают постоянно.

**NB:** Если последовательность преобразований прерывается (например, по концу передачи DMA), то секвенсор нескольких ADC надо сбросить в независимый режим (биты `DUAL[4:0] = 00000`) перед повторным переключением в чередующийся режим.

В этом режиме запрос DMA выдаётся при готовности 2 результатов (если биты `DMA[1:0]` в `ADC_CCR` равны `0b10`). После прерывания `EOC` от ADC2 (разрешается битом `EOCIE`) выдаётся запрос 32-бит передачи DMA (если биты `DMA[1:0]` в `ADC_CCR` равны `0b10`). Он сначала передаёт в SRAM первый результат в младшем полуслове регистра `ADC_CDR`, затем второй результат в старшем полуслове. Последовательность такая:

- 1й запрос: `ADC_CDR[31:0] = ADC2_DR[15:0] | ADC1_DR[15:0]`
- 2й запрос: `ADC_CDR[31:0] = ADC1_DR[15:0] | ADC3_DR[15:0]`
- 3й запрос: `ADC_CDR[31:0] = ADC3_DR[15:0] | ADC2_DR[15:0]`
- 4й запрос: `ADC_CDR[31:0] = ADC2_DR[15:0] | ADC1_DR[15:0]`, ...

**Рис. 57. Постоянный чередующийся режим с 1 каналом: Тройной режим ADC**



#### 13.9.4. Режим попеременного запуска

Этот режим предназначен только для вставных групп. Внешний сигнал запуска подаётся через мультиплексор вставной группы ADC1.

**NB:** На одном или всех ADC может быть включено регулярное прерывание. В этом случае регулярные прерывания независимы друг от друга. Когда надо выполнить вставное преобразование, регулярное преобразование прерывается. По завершению вставного регулярное преобразование восстанавливается.

Если последовательность преобразований прерывается (например, по концу передачи DMA), то секвенсор нескольких ADC надо сбросить в независимый режим (биты `DUAL[4:0] = 00000`) перед повторным переключением в чередующийся режим.

Интервал времени между 2 запусками должен быть больше или равен 1 такту ADC.

Минимальный интервал времени между 2 запусками одного и того же ADC такой же как и в режиме одного ADC.

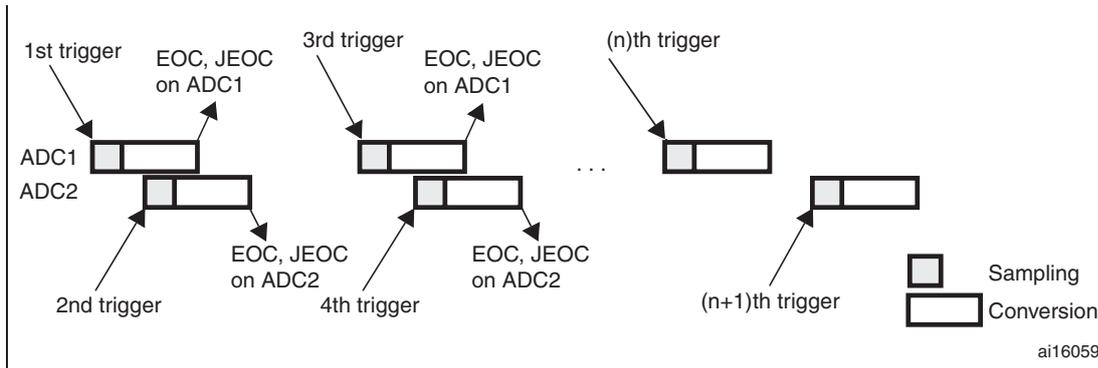
#### Парный режим

После запуска:

- После первого запуска ADC1 преобразует все каналы своей вставной группы.
- После второго запуска ADC2 преобразует все каналы своей вставной группы.
- И так далее.

Прерывание **JEOC**, если разрешено, генерируется после обработки всей вставной группы ADC1.  
 Прерывание **JEOC**, если разрешено, генерируется после обработки всей вставной группы ADC2.  
 Следующий сигнал запуска после завершения обеих групп возобновляет обработку вставных каналов с ADC1.

**Рис. 58. Попеременный режим с вставными группами на каждом АЦП**

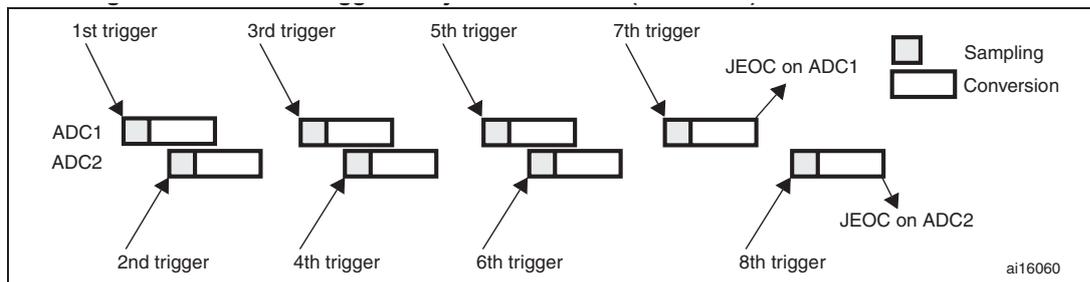


В прерывном вставном режиме обоих АЦП:

- После первого запуска ADC1 преобразует первый канал своей вставной группы.
- После второго запуска ADC2 преобразует первый канал своей вставной группы.
- И так далее.

Прерывание **JEOC**, если разрешено, генерируется после обработки всей вставной группы ADC1.  
 Прерывание **JEOC**, если разрешено, генерируется после обработки всей вставной группы ADC2.  
 Следующий сигнал запуска после завершения обеих групп возобновляет обработку вставных каналов с ADC1.

**Рис. 59. Попеременный режим: 4 вставных канала (на каждом ADC) в прерывном режиме**

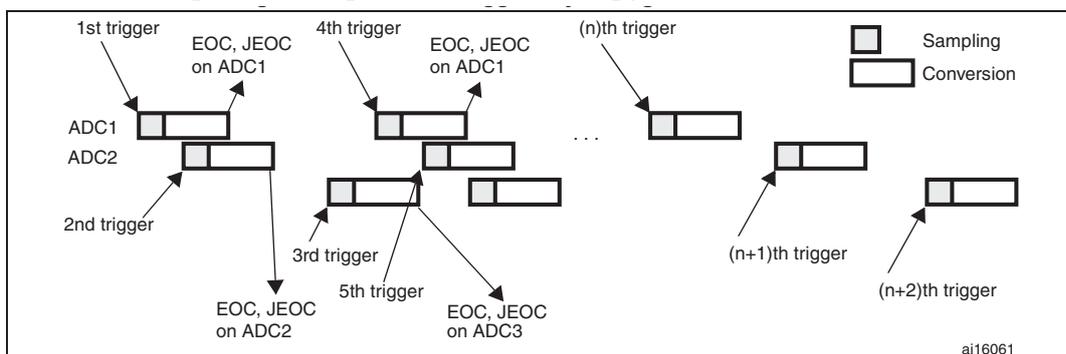


### Тройной режим ADC

- После первого запуска ADC1 преобразует все каналы своей вставной группы.
- После второго запуска ADC2 преобразует все каналы своей вставной группы.
- После третьего запуска ADC3 преобразует все каналы своей вставной группы.
- И так далее.

Прерывание **JEOC**, если разрешено, генерируется после обработки всей вставной группы ADC1.  
 Прерывание **JEOC**, если разрешено, генерируется после обработки всей вставной группы ADC2.  
 Прерывание **JEOC**, если разрешено, генерируется после обработки всей вставной группы ADC3.  
 Следующий сигнал запуска после завершения всех групп возобновляет обработку вставных каналов с ADC1.

**Рис. 60. Попеременный режим: вставная группа на каждом ADC**



### 13.9.5. Комбинированный регулярно/вставной одновременный режим

Есть возможность прерывать одновременное преобразование регулярной группы одновременным преобразованием вставной.

**NB:** В этом режиме обрабатывать надо последовательности одинаковой длины или время между запусками должно быть больше времени обработки самой длинной последовательности из 2 (Парный режим ADC) или 3 (Тройной режим ADC). Иначе, ADC с самой короткой последовательностью может перезапуститься пока другие ещё обрабатывают предыдущую.

### 13.9.6. Регулярный одновременный + Попеременный режим

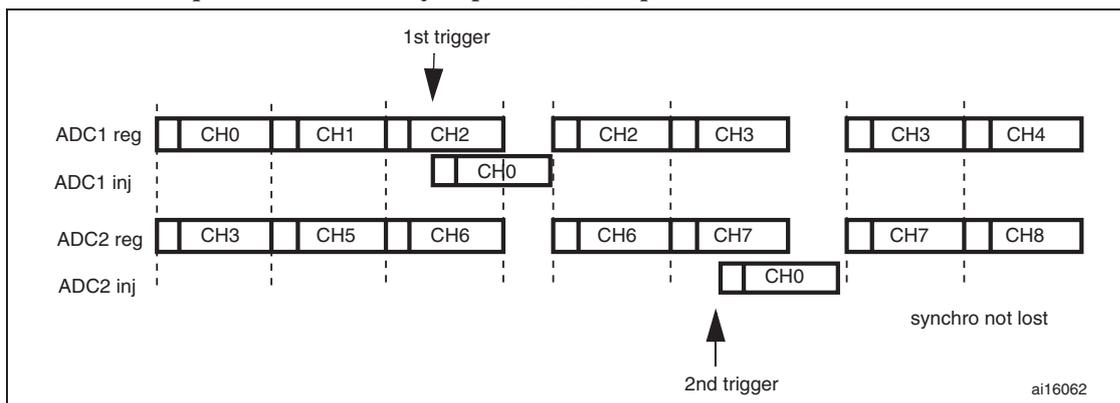
Есть возможность прерывать одновременное преобразование регулярной группы запуском попеременного преобразования вставной.

Попеременное вставное преобразование начинается сразу после сигнала запуска. Если регулярное преобразование уже работает, то оно останавливается на всех (ведущий/ведомый) ADC и синхронно восстанавливается после завершения вставной группы.

**NB:** В этом режиме обрабатывать надо последовательности одинаковой длины или время между запусками должно быть больше времени обработки самой длинной последовательности из 2 (Парный режим ADC) или 3 (Тройной режим ADC). Иначе, ADC с самой короткой последовательностью может перезапуститься пока другие ещё обрабатывают предыдущую.

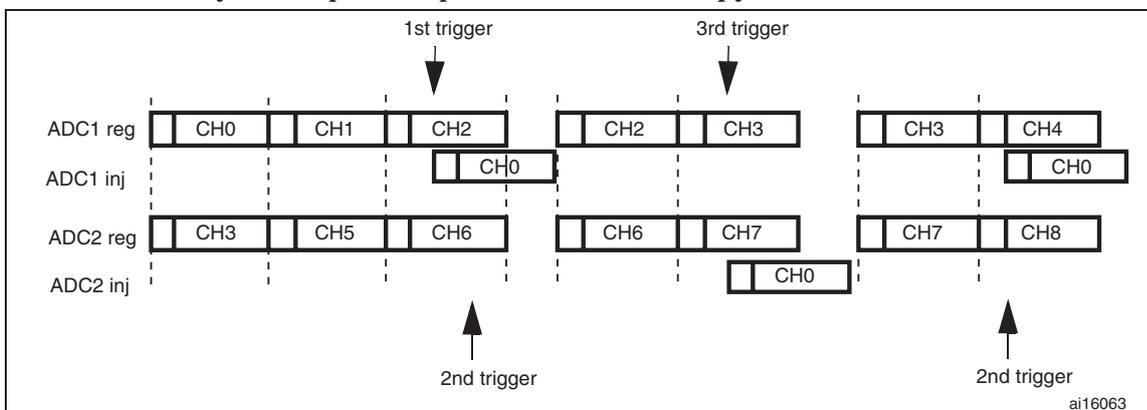
Если последовательность преобразований прерывается (например, по концу передачи DMA), то секвенсор нескольких ADC надо сбросить в независимый режим (биты `DUAL[4:0] = 00000`) перед повторным переключением в чередующийся режим.

**Рис. 61. Попеременный + Регулярный одновременный**



Сигнал запуска, пришедший во время обработки вставной последовательности, прервавшей регулярную, игнорируется. На следующей картинке игнорируется второй запуск.

**Рис. 62. Запуск во время обработки вставной группы**



## 13.10. Датчик температуры

Встроенный датчик температуры измеряет температуру окружающей среды ( $T_A$ ) устройства.

- На STM32F40x и STM32F41x датчик внутренне подключён к входному каналу `ADCx_IN16`.
- На STM32F42x и STM32F43x датчик вместе с  $V_{BAT}$  внутренне подключены к входному каналу `ADCx_IN18`. Одновременно можно измерять только один источник. Если выбраны оба, то измеряется  $V_{BAT}$ .

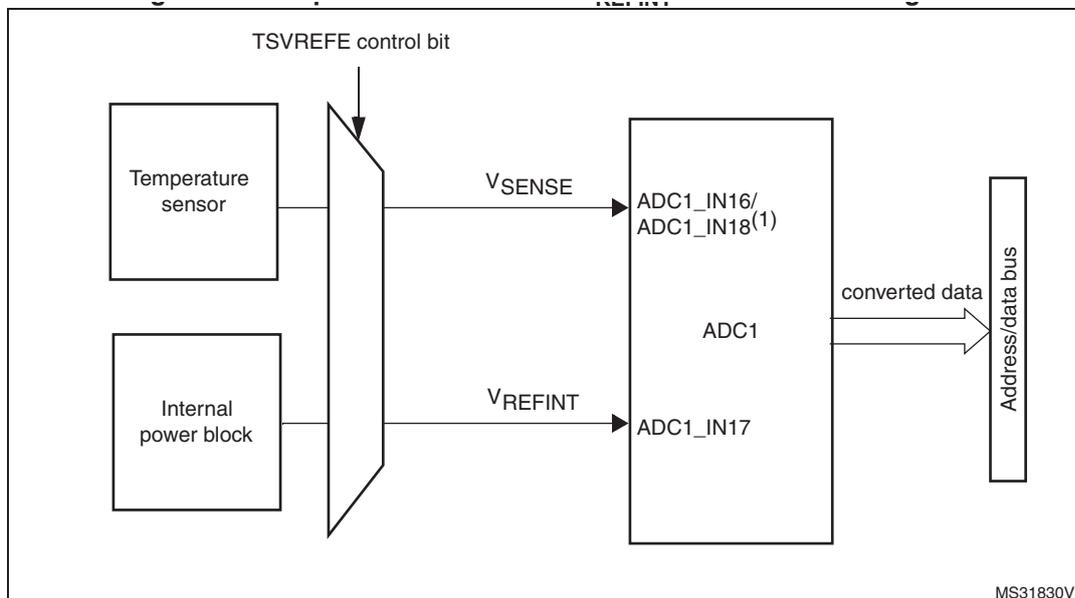
Не измеряемому датчику надо отключать питание.

**NB:** Бит `TSVREFE` надо ставить для разрешения обоих внутренних каналов: `ADCx_IN16` или `ADCx_IN18` (датчик температуры) и `ADCx_IN17` ( $V_{REFINT}$ ).

### Основные характеристики

- Диапазон температуры:  $-40$  to  $125$  °C
- Точность:  $\pm 1.5$  °C

**Рис. 63. Блок-схема датчика температуры и  $V_{REFINT}$**



1.  $V_{SENSE}$  это вход `ADC1_IN16` для `STM23F40x` и `STM32F41x` и `ADC1_IN18` для `STM32F42x` и `STM32F43x`.

### Чтение температуры

Надо:

1. Выбрать канал `ADCx_IN16` или `ADCx_IN18`.
2. Выбрать время выборки большее указанного в описании.
3. Установить бит `TSVREFE` в регистре `ADC_CR2` для включения датчика.
4. Запустить АЦП битом `SWSTART` (или снаружи).
5. Прочитать данные  $V_{SENSE}$  из регистра АЦП
6. Получить температуру по формуле:

$$T \text{ (}^\circ\text{C)} = \{(V_{25} - V_{SENSE}) / Avg\_Slope\} + 25.$$

где,

$V_{25}$  = значение  $V_{SENSE}$  для  $25^\circ\text{C}$  и

$Avg\_Slope$  = Средний наклон кривой температуры (в  $\text{mV}/^\circ\text{C}$  или  $\mu\text{V}/^\circ\text{C}$ ).

Действительные значения  $V_{25}$  and  $Avg\_Slope$  см. в Электрических характеристиках.

**NB:** Для уменьшения задержки включения биты `SWSTART` и `TSVREFE` ставят одновременно.

Выход датчика температуры зависит линейно от температуры. Смещение зависит от конкретной микросхемы (до  $45$  °C).

Внутренний датчик удобен для определения изменений температуры, точно надо мерять внешним.

## 13.11. Контроль заряда батареи

Напряжение  $V_{BAT}$  может быть больше  $V_{DDA}$ . Поэтому ножка  $V_{BAT}$  подключена через делитель, который включается битом `VBATE` в `ADC_CCR`.

Если `VBATE` стоит, то подключается:

- Для `STM32F40xx` и `STM32F41xx`  $V_{BAT}/2$  к каналу `ADCx_IN16`,
- Для `STM32F42xx` и `STM32F43xx`  $V_{BAT}/4$  к каналу `ADCx_IN18`

**NB:** На `STM32F42x` и `STM32F43x` датчик вместе с  $V_{BAT}$  внутренне подключены к входному каналу `ADCx_IN18`. Одновременно можно измерять только один источник. Если выбраны оба, то измеряется  $V_{BAT}$ .

## 13.12. Прерывания АЦП

Разрешённые прерывания генерируются для конца преобразования групп, аналогового сторожа и переполнения.

В регистре `ADC_SR` есть не связанные с прерываниями флаги:

- `JSTRT` (Старт преобразования вставных групп)
- `STRT` (Старт преобразования регулярных групп)

**Таблица 70. Прерывания АЦП.**

Прерывание	Флаг	Бит разрешения
Конец преобразования регулярной группы	EOC	EOCIE
Конец преобразования вставной группы	JEOC	JEOCIE
Бит статуса Аналогового сторожа встал	AWD	AWDIE
Переполнение	OVR	OVRIE

## 13.13. Регистры АЦП

Доступны байтами, полусловами и словами.

### 13.13.1. Регистр состояния АЦП (`ADC_SR`)

Смещение адреса: `0x00`

По сбросу: `0x0000 0000`

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										OVR	STRT	JSTRT	JEOC	EOC	AWD
Reserved										rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0

— **Биты 31:6** Резерв, не трогать.

— **Бит 5** **OVR**: Переполнение

Ставится аппаратно при потере данных во всех режимах. Снимается программно. Определение переполнения включено только при `DMA = 1` или `EOCS = 1`.

0: Не было

1: Было

— **Бит 4** **STRT**: Флаг старта регулярных каналов.

Ставится аппаратно, снимается программно записью 0.

0: Не стартовали

1: Стартовали

— **Бит 3** **JSTRT**: Флаг старта вставных каналов.

Ставится аппаратно, снимается программно записью 0.

0: Не стартовали

1: Стартовали

— **Бит 2** **JEOC**: Конец преобразования вставных каналов.

Ставится аппаратно, снимается программно записью 0.

0: Нет конца

1: Есть конец

— **Бит 1** **EOC**: Конец преобразования.

Ставится аппаратно, снимается программно записью 0.

0: Нет конца

1: Есть конец

— **Бит 0** **AWD**: Флаг аналогового сторожа.

Ставится аппаратно, снимается программно записью 0.

0: Не случилось

1: Случилось

### 13.13.2.Регистр 1 управления АЦП (ADC\_CR1)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved					OVRIE	RES			AWDEN	JAWDEN	Reserved				
					rw	rw	rw	rw	rw						
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DISCNUM[2:0]			JDISCEN	DISCEN	JAUTO	AWDSGL	SCAN	JEOCIE	AWDIE	EOCIE	AWDCH[4:0]				
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:27 Резерв, не трогать.
- Бит 26 **OVRIE**: Разрешение прерывания переполнения.  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- Биты 25:24 **RES[1:0]**: Разрешающая способность  
Пишется программно.  
00: 12-бит (15 тактов ADCCLK)  
01: 10-бит (13 тактов ADCCLK)  
10: 8-бит (11 тактов ADCCLK)  
11: 6-бит (9 тактов ADCCLK)
- Бит 23 **AWDEN**: Разрешение сторожа для регулярных каналов.  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- Бит 22 **JAWDEN**: Разрешение сторожа для вставных каналов.  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- Биты 21:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:13 **DISCNUM[2:0]**: Счётчик каналов Прерывного режима  
Ставится и снимается программно.  
000: 1 канал  
001: 2 канала  
.....  
111: 8 каналов
- Бит 12 **JDISCEN**: Прерывный режим вставных каналов  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- Бит 11 **DISCEN**: Прерывный режим регулярных каналов.  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- Бит 10 **JAUTO**: Автоматическая обработка вставной группы.  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- Бит 9 **AWDSGL**: Разрешение сторожа для всех или одного канала из битов AWDCH[4:0].  
Ставится и снимается программно.  
0: Все каналы  
1: Один канал
- Бит 8 **SCAN**: Режим Сканирования каналов из регистров ADC\_SQRx или ADC\_JSQRx.  
Ставится и снимается программно.

0: Нельзя

1: Можно

**NB:** Разрешённое битом EOCIE прерывание EOC возникает при:

- При снятом бите EOCS по концу каждой регулярной последовательности
- При стоящем бите EOCS по концу каждого регулярного канала

Разрешённое битом JEOCIE прерывание JEOS возникает по концу последнего канала.

— **Бит 7** **JEOCIE:** Разрешение прерывания вставных каналов по флагу JEOS.

Ставится и снимается программно.

0: Нельзя

1: Можно

— **Бит 6** **AWDIE:** Разрешение прерывания Аналогового сторожа.

Ставится и снимается программно.

0: Нельзя

1: Можно

— **Бит 5** **EOCIE:** Разрешение прерывания для EOC.

Ставится и снимается программно.

0: Нельзя

1: Можно

— **Биты 4:0** **AWDCH[4:0]:** Выбор каналов АЦП для Аналогового сторожа.

Ставится и снимается программно.

00000: Канал 0

00001: Канал 1

....

01111: Канал 15

10000: Канал 16

10001: Канал 17

10010: Канал 18

Остальные значения в резерве.

### 13.13.3. Регистр 2 управления АЦП (ADC\_CR2)

Смещение адреса: **0x08**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16		
reserved	SWST ART	EXTEN			EXTSEL[3:0]				reserved	JSWST ART	JEXTEN			JEXTSEL[3:0]			
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
reserved				ALIGN	EOCS	DDS	DMA	Reserved						CONT	ADON		
				rw	rw	rw	rw							rw	rw		

— **Бит 31** Резерв, не трогать.

— **Бит 30** **SWSTART:** Старт преобразования регулярных каналов

Ставится программно, снимается аппаратно сразу после старта.

0: Состояние сброса

1: Поехали.

**NB:** Можно ставить только при ADON = 1, иначе не пускается.

— **Биты 29:28** **EXTEN:** Включение внешнего запуска регулярных каналов

Пишутся программно.

00: Запрет

01: По переднему фронту

10: По заднему фронту

11: По обоим фронтам

— **Биты 27:24** **EXTSEL[3:0]:** Выбор внешнего события для регулярной группы

0000: Timer 1 CC1 event

0001: Timer 1 CC2 event

0010: Timer 1 CC3 event

0011: Timer 2 CC2 event

- 0100: Timer 2 CC3 event
- 0101: Timer 2 CC4 event
- 0110: Timer 2 TRGO event
- 0111: Timer 3 CC1 event
- 1000: Timer 3 TRGO event
- 1001: Timer 4 CC4 event
- 1010: Timer 5 CC1 event
- 1011: Timer 5 CC2 event
- 1100: Timer 5 CC3 event
- 1101: Timer 8 CC1 event
- 1110: Timer 8 TRGO event
- 1111: EXTI line11
- **Бит 23** Резерв, не трогать.
- **Бит 22** **JSWSTART:** Старт обработки группы вставных каналов  
Ставится программно, снимается аппаратно сразу после запуска.  
0: Сброшено  
1: Запуск  
**NB:** Можно ставить только при ADON = 1, иначе не пускается.
- **Бит 21:20** **JEXTEN:** Включение внешнего запуска вставных каналов  
Пишутся программно.  
00: Запрет  
01: По переднему фронту  
10: По заднему фронту  
11: По обоим фронтам
- **Биты 19:16** **JEXTSEL[3:0]** Выбор внешнего события для вставной группы
  - 0000: Timer 1 CC4 event
  - 0001: Timer 1 TRGO event
  - 0010: Timer 2 CC1 event
  - 0011: Timer 2 TRGO event
  - 0100: Timer 3 CC2 event
  - 0101: Timer 3 CC4 event
  - 0110: Timer 4 CC1 event
  - 0111: Timer 4 CC2 event
  - 1000: Timer 4 CC3 event
  - 1001: Timer 4 TRGO event
  - 1010: Timer 5 CC4 event
  - 1011: Timer 5 TRGO event
  - 1100: Timer 8 CC2 event
  - 1101: Timer 8 CC3 event
  - 1110: Timer 8 CC4 event
  - 1111: EXTI line15
- **Биты 15:12** Резерв, не трогать.
- **Бит 11** **ALIGN:** Выравнивание результата.  
Ставится и снимается программно.  
0: Вправо  
1: Влево
- **Бит 10** **EOCS:** Выбор конца преобразования  
Ставится и снимается программно.  
0: Бит ЕОС встаёт по концу каждой последовательности регулярных преобразований.  
Переполнение ищут только при DMA=1.  
1: Бит ЕОС встаёт по концу каждого регулярного преобразования. Переполнение ищут всегда.
- **Бит 9** **DDS:** Выбор выключения DMA (одинарный режим ADC)  
Ставится и снимается программно.  
0: Новый запрос DMA за последней передачей не выдаётся (как стоит в контроллере DMA)  
1: Запросы DMA пока есть преобразования и DMA=1

- **Бит 8**                   **DMA:** Режим DMA (одинарный режим ADC).  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Биты 7:2**               **Резерв, не трогать.**
- **Бит 1**                   **CONT:** Разрешение непрерывного преобразования.  
Ставится и снимается программно. Снятие бита останавливает непрерывное преобразование.  
0: Однократное преобразование  
1: Непрерывное преобразование
- **Бит 0**                   **ADON:** Вкл./Выкл. ADC.  
Ставится и снимается программно.  
0: Стоп преобразования и выключает питание ADC.  
1: Включает ADC.

### 13.13.4.Регистр 1 времени выборки АЦП (ADC\_SMPR1)

Смещение адреса: **0x0C**

По сбросу: **0x0000 0000**

Reserved					SMP18[2:0]			SMP17[2:0]			SMP16[2:0]			SMP15[2:1]	
					rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
SMP15_0		SMP14[2:0]			SMP13[2:0]			SMP12[2:0]			SMP11[2:0]			SMP10[2:0]	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:27**               **Резерв, не трогать.**
- **Биты 26:0**               **SMPx[2:0]:** Время выборки канала **x**.  
Ставится и снимается программно. Во время цикла выборки эти биты изменять нельзя.  
000: 3 такта  
001: 15 тактов  
010: 28 тактов  
011: 56 тактов  
100: 84 такта  
101: 112 тактов  
110: 144 тактов  
111: 480 тактов

### 13.13.5.Регистр 2 времени выборки АЦП (ADC\_SMPR2)

Смещение адреса: **0x10**

По сбросу: **0x0000 0000**

Reserved					SMP9[2:0]			SMP8[2:0]			SMP7[2:0]			SMP6[2:0]			SMP5[2:1]	
Res.					rw	rw	rw	rw	rw									
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0			
SMP5_0		SMP4[2:0]			SMP3[2:0]			SMP2[2:0]			SMP1[2:0]			SMP0[2:0]				
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw			

- **Биты 31:24**               **Резерв, не трогать.**
- **Биты 19:0**               **SMPx[2:0]:** Время выборки канала **x**.  
Ставится и снимается программно. Во время цикла выборки эти биты изменять нельзя.  
000: 3 такта  
001: 15 тактов  
010: 28 тактов  
011: 56 тактов  
100: 84 такта  
101: 112 тактов  
110: 144 тактов  
111: 480 тактов

### 13.13.6.Смещение данных вставных каналов АЦП (ADC\_JOFRx) (x=1..4)

Смещение адреса: 0x14 - 0x20

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved				JOFFSETx[11:0]												
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:12 Резерв, не трогать.

— Биты 11:0 **JOFFSETx[11:0]**: Смещение данных вставного канала x

Пишется программно. Вычитается из результата преобразования вставных каналов, итог пишется в регистр ADC\_JDRx.

### 13.13.7.Верхний порог аналогового сторожа (ADC\_HTR)

Смещение адреса: 0x24

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved				HT[11:0]												
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:12 Резерв, не трогать.

— Биты 11:0 **HT[11:0]**: Верхний порог аналогового сторожа

Пишется программно.

**NB:** Писать можно во время цикла преобразования АЦП. Значение начнёт действовать после завершения следующего преобразования. Запись делается с задержкой, что может создать неопределённость в начало работы нового значения.

### 13.13.8.Нижний порог аналогового сторожа (ADC\_LTR)

Смещение адреса: 0x28

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved				LT[11:0]												
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:12 Резерв, не трогать.

— Биты 11:0 **LT[11:0]**: Нижний порог аналогового сторожа

Пишется программно.

**NB:** Писать можно во время цикла преобразования АЦП. Значение начнёт действовать после завершения следующего преобразования. Запись делается с задержкой, что может создать неопределённость в начало работы нового значения.

### 13.13.9.Регистр 1 регулярной последовательности (ADC\_SQR1)

Смещение адреса: 0x2C

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16				
Reserved								L[3:0]				SQ16[4:1]							
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
SQ16_0		SQ15[4:0]				SQ14[4:0]				SQ13[4:0]									
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw				

— Биты 31:24 Резерв, не трогать.

— Биты 23:20 **L[3:0]**. Длина регулярной последовательности.

Пишется программно.

– Биты 19:15, 14:10, 9:5, 4:0

**SQx[4:0]**: Номер аналогового канала (0-18) на месте  $x$  ( $x=16-13$ ) последовательности.

Пишется программно.

### 13.13.10. Регистр 2 регулярной последовательности (ADC\_SQR2)

Смещение адреса: 0x30

По сбросу: 0x0000 0000

31		30		29		28		27		26		25		24		23		22		21		20		19		18		17		16	
Reserved				SQ12[4:0]				SQ11[4:0]				SQ10[4:1]																			
rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw	
15		14		13		12		11		10		9		8		7		6		5		4		3		2		1		0	
SQ10_0		SQ9[4:0]				SQ8[4:0]				SQ7[4:0]																					
rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw	

– Биты 31:30 Резерв, не трогать.

– Биты 29:25, 24:20, 19:15, 14:10, 9:5, 4:0

**SQx[4:0]**: Номер аналогового канала (0-18) на месте  $x$  ( $x=12-7$ ) последовательности.

Пишется программно.

### 13.13.11. Регистр 3 регулярной последовательности (ADC\_SQR3)

Смещение адреса: 0x34

По сбросу: 0x0000 0000

31		30		29		28		27		26		25		24		23		22		21		20		19		18		17		16	
Reserved				SQ6[4:0]				SQ5[4:0]				SQ4[4:1]																			
rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw	
15		14		13		12		11		10		9		8		7		6		5		4		3		2		1		0	
SQ4_0		SQ3[4:0]				SQ2[4:0]				SQ1[4:0]																					
rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw	

– Биты 31:30 Резерв, не трогать.

– Биты 29:25

– Биты 24:20

– Биты 19:15

– Биты 14:10

– Биты 9:5

– Биты 4:0 **SQx[4:0]**: Номер аналогового канала (0-18) на месте  $x$  ( $x=6-1$ ) последовательности.

Пишется программно.

### 13.13.12. Регистр вставной последовательности (ADC\_JSQR)

Смещение адреса: 0x38

По сбросу: 0x0000 0000

31		30		29		28		27		26		25		24		23		22		21		20		19		18		17		16	
Reserved																		JL[1:0]		JSQ4[4:1]											
rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw	
15		14		13		12		11		10		9		8		7		6		5		4		3		2		1		0	
JSQ4_0		JSQ3[4:0]				JSQ2[4:0]				JSQ1[4:0]																					
rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw	

– Биты 31:22 Резерв, не трогать.

– Биты 21:20 **JL[2:0]**. Длина вставной последовательности.

Пишется программно.

00: 1 преобразование

01: 2 преобразования

10: 3 преобразования

11: 4 преобразования

– Биты 19:15 **JSQ4[4:0]**: Номер аналогового канала (0..17) 4-го преобразования (при JL[1:0]=3)<sup>(1)</sup>

Пишется программно.

– Биты 14:10 **JSQ3[4:0]**: 3е преобразование (при JL[1:0]=3)

– Биты 9:5 **JSQ2[4:0]**: 2е преобразование (при JL[1:0]=3)

– Биты 4:0 **JSQ1[4:0]**: 1е преобразование (при JL[1:0]=3).

**NB:** При JL=3 (4 канала) порядок обработки такой: JSQ1[4:0] >> JSQ2[4:0] >> JSQ3[4:0] >> JSQ4[4:0]

При JL=2 (3 канала) порядок обработки такой: JSQ2[4:0] >> JSQ3[4:0] >> JSQ4[4:0]

При JL=1 (2 канала) порядок обработки такой: JSQ3[4:0] >> JSQ4[4:0]

При JL=0 (1 канал) преобразуется только канал JSQ4[4:0]

### 13.13.13.Регистры x данных вставных каналов (ADC\_JDRx) (x=1..4)

Смещение адреса: 0x3C - 0x48

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
JDATA[15:0]															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

– Биты 31:16 Резерв, не трогать.

– Биты 15:0 **JDATA[15:0]**. Выравненные влево или вправо данные вставного канала.

Только чтение.

### 13.13.14.Регистр данных регулярных каналов (ADC\_DR)

Смещение адреса: 0x4C

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DATA[15:0]															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

– Биты 31:16 Резерв, не трогать.

– Биты 15:0 **DATA[15:0]**: Выравненные влево или вправо регулярные данные

Только чтение.

### 13.13.15.Общий регистр состояния (ADC\_CSR)

Смещение адреса: 0x00 (относительно базового адреса ADC1 + 0x300)

По сбросу: 0x0000 0000

Это просто читаемая копия соответствующих битов регистров состояния разных ADC, и всё.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved										OVR3	STRT3	JSTRT3	JEOC 3	EOC3	AWD3
										ADC3					
										r	r	r	r	r	r
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved		OVR2	STRT2	JSTRT <sub>2</sub>	JEOC2	EOC2	AWD2	Reserved		OVR1	STRT1	JSTRT1	JEOC 1	EOC1	AWD1
		ADC2							ADC1						
		r	r	r	r	r	r			r	r	r	r	r	r

– Биты 31:22 Резерв, не трогать.

– Бит 21 **OVR3**: Флаг переполнения ADC3.

– Бит 20 **STRT3**: Флаг старта регулярного канала ADC3.

– Бит 19 **JSTRT3**: Флаг старта вставного канала ADC3.

– Бит 18 **JEOC3**: Конец преобразования вставного канала ADC3.

– Бит 17 **EOC3**: Конец преобразования регулярного канала ADC3.

– Бит 16 **AWD3**: Флаг аналогового сторожа ADC3.

– Биты 15:14 Резерв, не трогать.

– Бит 13 **OVR2**: Флаг переполнения ADC2.

– Бит 12 **STRT2**: Флаг старта регулярного канала ADC2.

- Бит 11            **JSTRT2**: Флаг старта вставного канала ADC2.
- Бит 10           **JEOC2**: Конец преобразования вставного канала ADC2.
- Бит 9            **EOC2**: Конец преобразования регулярного канала ADC2.
- Бит 8            **AWD2**: Флаг аналогового сторожа ADC2.
- Биты 7:6        Резерв, не трогать.
- Бит 5            **OVR1**: Флаг переполнения ADC1.
- Бит 4            **STRT1**: Флаг старта регулярного канала ADC1.
- Бит 3            **JSTRT1**: Флаг старта вставного канала ADC1.
- Бит 2            **JEOC1**: Конец преобразования вставного канала ADC1.
- Бит 1            **EOC1**: Конец преобразования регулярного канала ADC1.
- Бит 0            **AWD1**: Флаг аналогового сторожа ADC1.

### 13.13.16.Общий регистр управления (ADC\_CCR)

Смещение адреса: **0x04** (относительно базового адреса ADC1 + **0x300**)

По сбросу: **0x0000 0000**

Reserved								TSVREFE	VBATE	Reserved								ADCPRE	
								rw	rw									rw	rw
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16				
DMA[1:0]			DDS	Res.	DELAY[3:0]				Reserved				MULTI[4:0]						
rw	rw	rw			rw	rw	rw	rw					rw	rw	rw	rw	rw		

- Биты 31:24        Резерв, не трогать.
- Бит 23            **TSVREFE**: Включение датчика температуры и  $V_{REFINT}$   
Ставится и снимается программно.  
0: Выкл.  
1: Вкл.  
Note: На STM32F42x и STM32F43x бит VBATE нужно снимать при стоящем TSVREFE . Если стоят оба, то измеряется только  $V_{BAT}$ .
- Бит 22            **VBATE**: Включение  $V_{BAT}$ .  
Ставится и снимается программно.  
0: Выкл.  
1: Вкл.
- Биты 21:18        Резерв, не трогать.
- Биты 17:16        **ADCPRE**: Общий делитель для всех ADC.  
Ставится и снимается программно.  
00: PCLK2 / 2  
01: PCLK2 / 4  
10: PCLK2 / 6  
11: PCLK2 / 8
- Биты 15:14        **DMA[1:0]**: Режим DMA для нескольких ADC  
Ставится и снимается программно.  
00: DMA выключен  
01: DMA режим 1 (2 / 3 полуслова чередой - 1, 2 затем 3)  
10: DMA режим 2 (2 / 3 полуслова парами - 2&1, 1&3 затем 3&2)  
11: DMA режим 3 (2 / 3 байта парами - 2&1, 1&3 затем 3&2)
- Бит 13            **DDS**: Режим выключения DMA для нескольких ADC  
Ставится и снимается программно.  
0: По концу последней передачи новый запрос DMA не выдаётся (как в контроллере DMA). Бит DMA аппаратно не снимается, перед новыми передачами надо чистить и ставить программно.  
1: Запросы DMA выдаются пока идут преобразования и are issued as long as data are converted and  $DMA[1;0] = 01, 10$  или 11.
- Бит 12            Резерв, не трогать.
- Биты 11:8        **DEJAY[3:0]**: Задержка между двумя фазами выборки  
Ставится и снимается программно. Для парного и тройного чередующегося режима.  
0000:  $5 * T_{ADCLK}$

...

1111:  $20 * T_{ADCCLK}$ 

- **Биты 7:5** Резерв, не трогать.
- **Биты 4:0** **MULTI[4:0]**: Выбор режима нескольких ADC  
Ставится и снимается программно.
  - Все ADC независимы:
    - 00000: Независимый режим
  - 00001 до 01001: Парный режим, ADC1 и ADC2 работают вместе, ADC3 независимо
    - 00001: Одновременный регулярный + Одновременный вставной
    - 00010: Одновременный регулярный + Попеременный запуск
    - 00011: Резерв
    - 00101: Одновременный вставной
    - 00110: Одновременный регулярный
    - 00111: Чередующийся
    - 01001: Попеременный запуск
  - 10001 до 11001: Тройной режим: ADC1, 2 и 3 работают вместе
    - 10001: Одновременный регулярный + Одновременный вставной
    - 10010: Одновременный регулярный + Попеременный запуск
    - 10011: Резерв
    - 10101: Одновременный вставной
    - 10110: Одновременный регулярный
    - 10111: Чередующийся
    - 11001: Попеременный запуск

Всё остальное зарезервировано

**NB:** В режиме нескольких ADC изменение конфигурации каналов приводит к аборту и может привести к потере синхронизации. Надо заранее его выключить.

### 13.13.17.Общий регистр регулярных данных (ADC\_CDR)

Смещение адреса: **0x08** (относительно базового адреса ADC1 + **0x300**)

По сбросу: **0x0000 0000**

Для парного и тройного регулярных режимов.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DATA2[15:0]															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DATA1[15:0]															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г

- **Биты 31:16** **DATA2[15:0]**: Второе данное пары регулярных преобразований
  - В парном режиме это регулярное данное ADC2.
  - В тройном режиме это чередующееся данное ADC2, ADC1 и ADC3.
- **Биты 15:0** **DATA1[15:0]**: Первое данное пары регулярных преобразований
  - В парном режиме это регулярное данное ADC1.
  - В тройном режиме это чередующееся данное ADC1, ADC3 и ADC2.

### 13.13.18.Карта регистров АЦП

Таблица 71. Глобальная карта регистров ADC

Offset	Register
0x000 - 0x04C	ADC1
0x050 - 0x0FC	Резерв
0x100 - 0x14C	ADC2
0x118 - 0x1FC	Резерв
0x200 - 0x24C	ADC3
0x250 - 0x2FC	Резерв
0x300 - 0x308	Общие регистры

Таблица 72. Отдельные регистры

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0x00	ADC_SR	Reserved																								OVR	STRT	JSTRT	JEOC	EOC	AWD		
	Reset value	0																								0	0	0	0	0			
0x04	ADC_CR1	Reserved				OVRIE	RES[1:0]	AWDEN	JAWDEN	Reserved				DISC NUM [2:0]	JDISEN	DISCEN	JAUTO	AWD SGL	SCAN	JEOCIE	AWDIE	EOCIE	AWDCH[4:0]										
	Reset value	0				0	0	0	0	0				0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x08	ADC_CR2	RES	SWSTART	EXTEN[1:0]	EXTSEL [3:0]			RES	JSWSTART	JEXTEN[1:0]	JEXTSEL [3:0]			Reserved				ALIGN	EOCS	DDS	DMA	Reserved				CONT	ADON						
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0				0	0							
0x0C	ADC_SMPR1	Sample time bits SMPx_x																															
	Reset value	0																															
0x10	ADC_SMPR2	Sample time bits SMPx_x																															
	Reset value	0																															
0x14	ADC_JOFR1	Reserved																JOFFSET1[11:0]															
	Reset value	0																0															
0x18	ADC_JOFR2	Reserved																JOFFSET2[11:0]															
	Reset value	0																0															
0x1C	ADC_JOFR3	Reserved																JOFFSET3[11:0]															
	Reset value	0																0															
0x20	ADC_JOFR4	Reserved																JOFFSET4[11:0]															
	Reset value	0																0															
0x24	ADC_HTR	Reserved																HT[11:0]															
	Reset value	1																1															
0x28	ADC_LTR	Reserved																LT[11:0]															
	Reset value	0																0															
0x2C	ADC_SQR1	Reserved						L[3:0]			Regular channel sequence SQx_x bits																						
	Reset value	0						0			0																						
0x30	ADC_SQR2	Reserved	Regular channel sequence SQx_x bits																														
	Reset value	0	0																														
0x34	ADC_SQR3	Reserved	Regular channel sequence SQx_x bits																														
	Reset value	0	0																														
0x38	ADC_JSQR	Reserved						JL[1:0]			Injected channel sequence JSQx_x bits																						
	Reset value	0						0			0																						
0x3C	ADC_JDR1	Reserved																JDATA[15:0]															
	Reset value	0																0															
0x40	ADC_JDR2	Reserved																JDATA[15:0]															
	Reset value	0																0															
0x44	ADC_JDR3	Reserved																JDATA[15:0]															
	Reset value	0																0															
0x48	ADC_JDR4	Reserved																JDATA[15:0]															
	Reset value	0																0															
0x4C	ADC_DR	Reserved																Regular DATA[15:0]															
	Reset value	0																0															

Таблица 73. Общие регистры

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0					
0x00	ADC_CSR	Reserved											OVR	STRT	JSTRT	JEOC	EOC	AWD	Reserved				OVR	STRT	JSTRT	JEOC	EOC	AWD	Reserved				OVR	STRT	JSTRT	JEOC	EOC	AWD
	Reset value	0											0	0	0	0	0	0	0				0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x04	ADC_CCR	Reserved										TSVREFE	VBATE	Reserved				ADCPRE[1:0]	DMA[1:0]	DDS	Reserved			DELAY [3:0]			Reserved				MULTI [4:0]							
	Reset value	0										0	0	0				0	0	0	0			0			0				0							
0x08	ADC_CDR	Regular DATA2[15:0]																Regular DATA1[15:0]																				
	Reset value	0																0																				

## 14. Цифро-аналоговый преобразователь (DAC)

### 14.1. Введение в ЦАП

ЦАП можно включать в 8- или 12-бит режим и использовать совместно с ПДП. В 12-бит режиме данные могут быть выравненными влево или вправо. ЦАП имеет два канала со своими конверторами. В парном режиме преобразование может выполняться независимо или одновременно, когда оба канала группируются вместе для синхронного обновления операции. Ножка опорного напряжения  $V_{REF+}$  общая для АЦП и ЦАП.

### 14.2. Основные свойства ЦАП

- Два конвертора ЦАП со своими выходными каналами
- Правое или левое выравнивание данных в 12-бит режиме
- Возможность синхронного обновления
- Генерация шумоподобного сигнала
- Генерация треугольного сигнала
- Независимое или одновременное парное преобразование
- Возможность ПДП для обоих каналов
- Определение исчерпания DMA
- Внешний запуск преобразования
- Вход опорного напряжения  $V_{REF+}$

Рис 64. Блок-схема ЦАП.

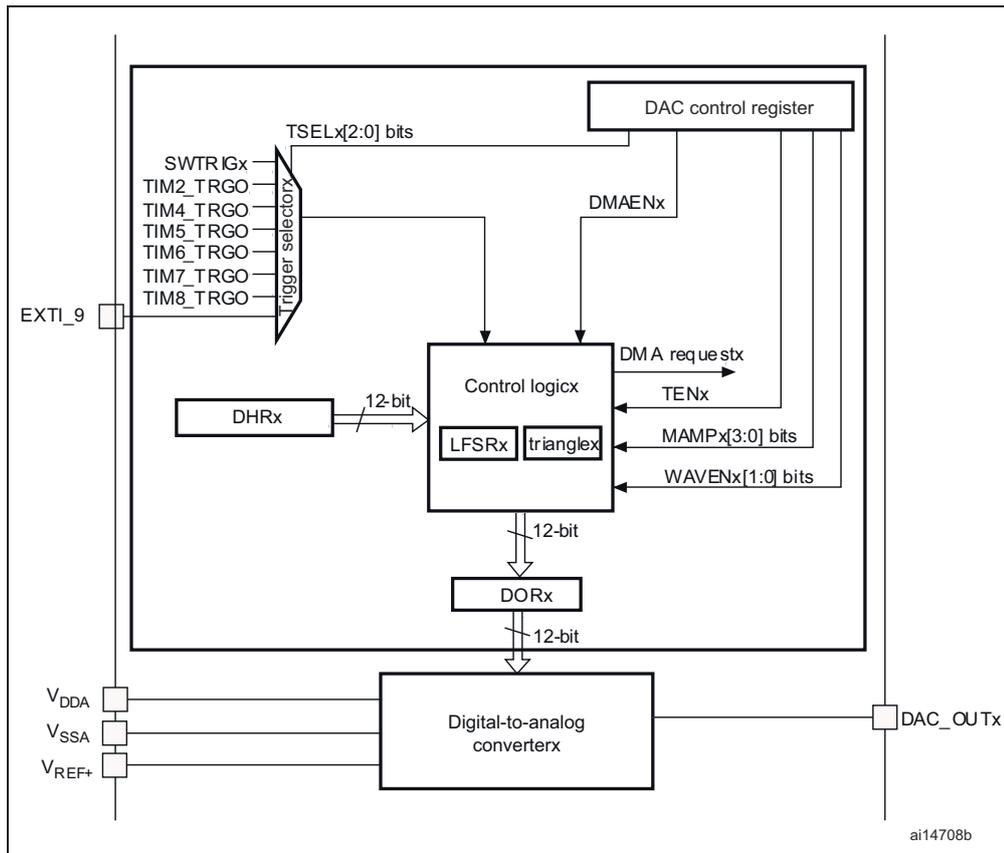


Таблица 74. Ножки ЦАП

Имя	Тип	Заметки
$V_{REF+}$	Опорное напряжение	$1.8\text{ V} \leq V_{REF+} \leq V_{DDA}$
$V_{DDA}$	Аналоговое питание	Аналоговое питание
$V_{SSA}$	Аналоговая земля	Аналоговая земля
DAC_OUTx	Аналоговый выход	Аналоговый выход

**NB.** После включения канала ЦАП к его выходу (`DAC_OUTx`) автоматически подключается соответствующая ножка GPIO (PA4 или PA5). Во избежание паразитных утечек ножки PA4 или PA5 нужно включить как аналоговый вход (`AIN`).

### 14.3. Основные свойства ЦАП

#### 14.3.1. Включение канала ЦАП

Каналы ЦАП включаются отдельно битами `ENx` в регистре `DAC_CR`. Разрешается канал по истечении времени запуска `tWAKEUP`.

**NB:** Бит `ENx` включает только аналоговую часть канала (`DAC channelx`), цифровой интерфейс включён даже при снятом бите `ENx`.

#### 14.3.2. Включение выходных каскадов ЦАП

Для уменьшения выходного сопротивления и ради прямого управления внешней нагрузкой имеются два выходных каскада, которые включаются битами `BOFFx` в регистре `DAC_CR`.

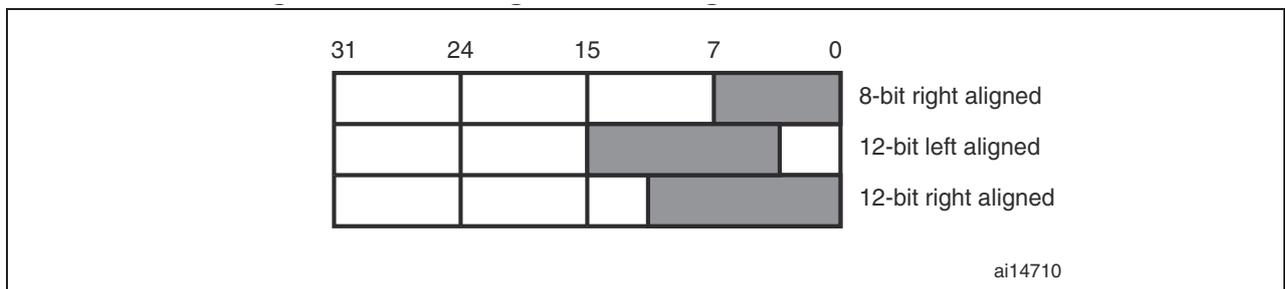
#### 14.3.3. Формат данных ЦАП

В зависимости от режима данные надо писать в определённые регистры:

- В одиночном режиме канала `DAC channelx`:
  - 8-бит правое выравнивание: данные пишутся в биты `DAC_DHR8Rx[7:0]`, хранятся в `DHRx[11:4]`
  - 12-бит левое выравнивание: данные пишутся в биты `DAC_DHR12Lx[15:4]`, хранятся в `DHRx[11:0]`
  - 12-бит правое выравнивание: данные пишутся в биты `DAC_DHR12Rx[11:0]`, хранятся в `DHRx[11:0]`

Данные из регистров `DAC_DHRyyyy` сдвигаются и пишутся в регистры `DHRx`. Регистры `DHRx` пишутся в регистры `DORx` программно или по внешнему сигналу.

**Рис. 65.** Данные в одинарном режиме

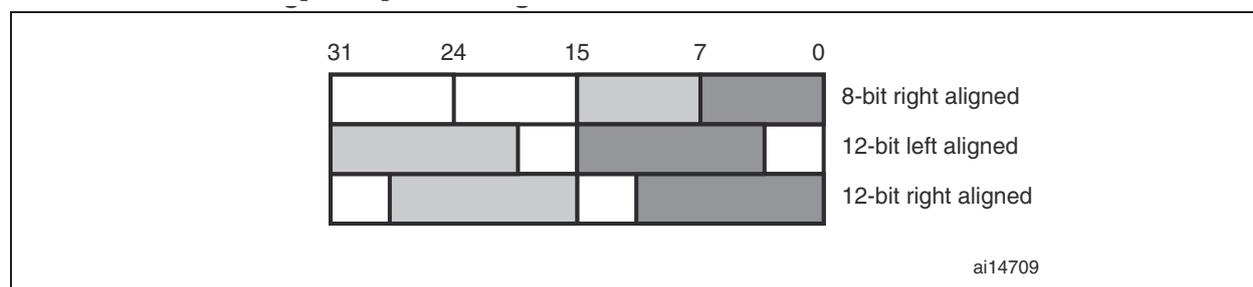


- В парном режиме каналов DAC:

- 8-бит правое выравнивание: `DAC channel1` пишется в биты `DAC_DHR8RD[7:0]` (хранится в `DHR1[11:4]`), `DAC channel2` пишется в биты `DAC_DHR8RD[15:8]` (хранится в `DHR2[11:4]`)
- 12-бит левое выравнивание: `DAC channel1` пишется в биты `DAC_DHR12LD[15:4]` (хранится в `DHR1[11:0]`), `DAC channel2` пишется в биты `DAC_DHR12LD[31:20]` (хранится в `DHR2[11:0]`)
- 12-бит правое выравнивание: `DAC channel1` пишется в биты `DAC_DHR12RD[11:0]` (хранится в `DHR1[11:0]`), `DAC channel2` пишется в биты `DAC_DHR12LD[27:16]` (хранится в `DHR2[11:0]`)

Данные из регистра `DAC_DHRyyyyD` сдвигаются и пишутся в регистры `DHR1` и `DHR2`. Регистры `DHR1` и `DHR2` пишутся в регистры `DOR1` и `DOR2` программно или по внешнему сигналу.

**Рис. 66.** Данные в парном режиме



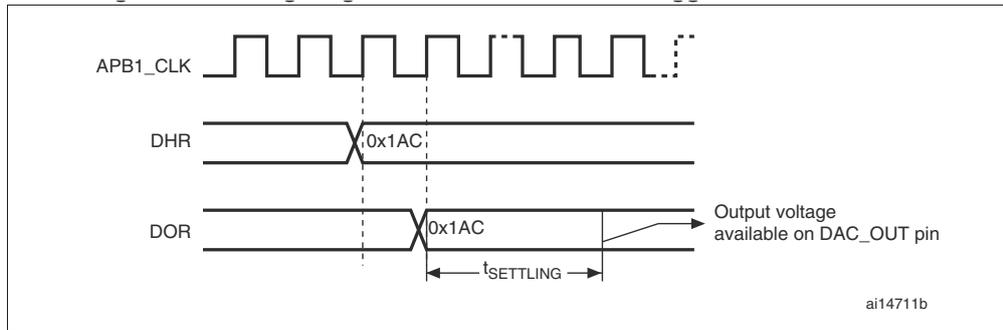
### 14.3.4. Преобразование ЦАП

Регистры `DAC_DORx` напрямую недоступны и писать для DAC channelx нужно через регистр `DAC_DHRx` (в `DAC_DHR8Rx`, `DAC_DHR12Lx`, `DAC_DHR12Rx`, `DAC_DHR8RD`, `DAC_DHR12LD` или `DAC_DHR12LD`).

Регистр `DAC_DHRx` автоматически передаётся в регистр `DAC_DORx` через один цикл APB1, если не выбран аппаратный запуск (бит `TENx` в регистре `DAC_CR` сброшен). Но, при аппаратном запуске (бит `TENx` в регистре `DAC_CR`) и появлении сигнала запуска данные передаются на три такта APB1 позже.

После перезаписи `DAC_DHRx` в `DAC_DORx` аналоговый сигнал появляется через  $t_{SETTLING}$ , зависящее от напряжения питания и выходного напряжения.

**Рис. 67. Временная диаграмма с выключенным запуском `TEN=0`**



### 14.3.5. Выходное напряжение ЦАП

Преобразование между 0 и  $V_{REF+}$  линейное. Выходное напряжение вычисляется по формуле:

$$DAC_{output} = V_{REF} \times \frac{DOR}{4096}$$

### 14.3.6. Выбор запуска ЦАП

При стоящем бите `TENx` источник запуска выбирается битами `TSELx[2:0]`.

**Таблица 75. Внешний запуск.**

Источник	Тип	TSEL[2:0]
Timer 6 TRGO	Встроенные таймеры	000
Timer 8 TRGO		001
Timer 7 TRGO		010
Timer 5 TRGO		011
Timer 2 TRGO		100
Timer 4 TRGO		101
EXTI line9	Внешняя линия	110
SWTRIG	Программный запуск	111

Через три цикла APB1 после появления переднего фронта сигнала TRGO от выбранного таймера или EXTI line 9 данные из регистра `DAC_DHRx` передаются в регистр `DAC_DORx`.

При программном запуске преобразование запускается сразу после установки бита `SWTRIG`. `SWTRIG` сбрасывается аппаратно сразу после записи `DAC_DORx` из регистра `DAC_DHRx`.

**NB:** Биты `TSELx[2:0]` нельзя менять при стоящем бите `ENx`.

Программный запуск занимает только один такт APB1 на передачу `DAC_DHRx` → `DAC_DORx`.

### 14.3.7. Запрос DMA

Для двух каналов ЦАП используются два канала ПДП.

Запрос DMA генерируется только при внешнем запуске (не программном) и установленном бите `DMAENx`. Затем значение регистра `DAC_DHRx` передаётся в регистр `DAC_DORx`.

В парном режиме, если установлены оба бита `DMAENx`, то генерируются два запроса DMA. Если нужен только один запрос DMA, то и ставить нужно один бит `DMAENx`. Так в парном режиме можно два канала DAC передавать одним каналом DMA по одному запросу.

### Исчерпание DMA

Запросы DAC DMA не имеют очереди, так что если второй внешний запуск появляется до получения подтверждения предыдущего, то нового запроса не выдается, ставится флаг исчерпания DMA channelx (бит `DMAUDRx` в регистре `DAC_SR`). Передачи DMA прекращаются и запросы не удовлетворяются. DAC channelx продолжает выдавать старое данные.

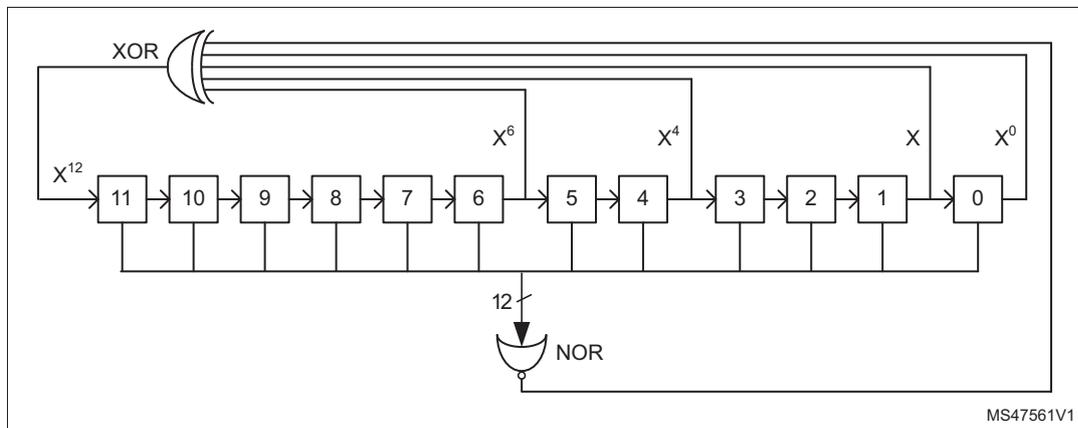
Тут надо снять флаг `DMAUDRx` записью “1”, очистить бит `DMAEN` потока DMA и заново инициализировать DMA и DAC channelx. А частоту запуска DAC надо бы пересмотреть.

Для каждого DAC channelx выдаётся прерывание, если разрешено соответствующим битом `DMAUDRIEx` в регистре `DAC_CR`.

### 14.3.8. Генерация шума

Шумоподобный сигнал переменной амплитуды использует Регистр Сдвига с Линейной обратной связью (`LFSR`). Генератор шума DAC выбирается установкой `WAVEx[1:0]` в “01”. Предзагруженное значение регистра `LFSR` равно `0xAAA`. Этот регистр обновляется каждые три цикла APB1 после запуска следуя особому алгоритму.

Рис. 68. Алгоритм вычисления LFSR.

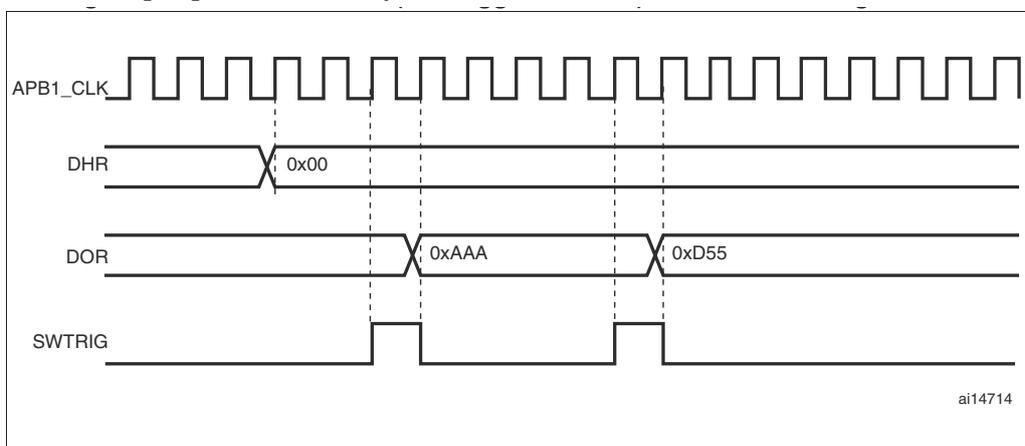


Значение `LFSR` можно частично или полностью маскировать с помощью битов `MAMPx[3:0]` в регистре `DAC_CR`. Оно добавляется к регистру `DAC_DHRx` без переполнения и затем пересылается в регистр `DAC_DORx`.

Если `LFSR` равен `0x0000`, то в него вставляется ‘1’ (антиблокировка).

Сбрасывается генератор `LFSR` сбросом битов `WAVEx[1:0]`.

Рис. 69. Программный запуск ЦАП с включённым LFSR.



**NB.** Запуск генератора шума нужно разрешать битом `TENx` в регистре `DAC_CR`.

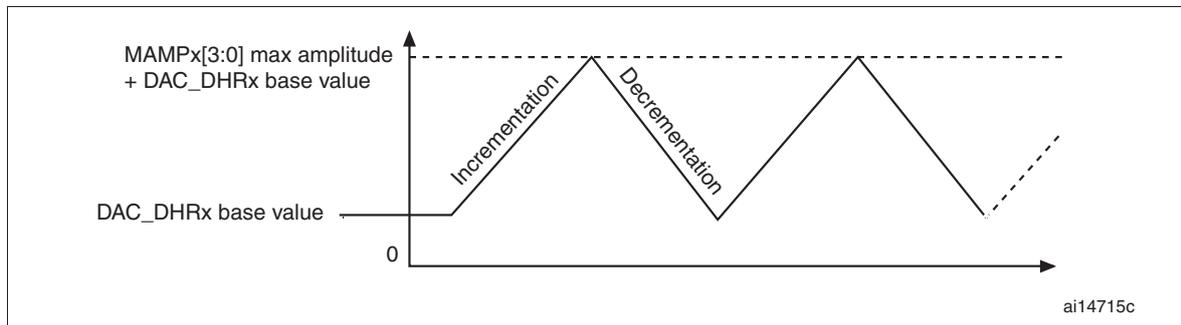
### 14.3.9. Генерация треугольного сигнала

К постоянному или медленно меняющемуся выходному сигналу ЦАП можно добавлять треугольный сигнал малой амплитуды. Генератор треугольника выбирается записью “10” в `WAVEx[1:0]`. Амплитуда назначается с помощью битов `MAMPx[3:0]` в регистре `DAC_CR`. Внутренний

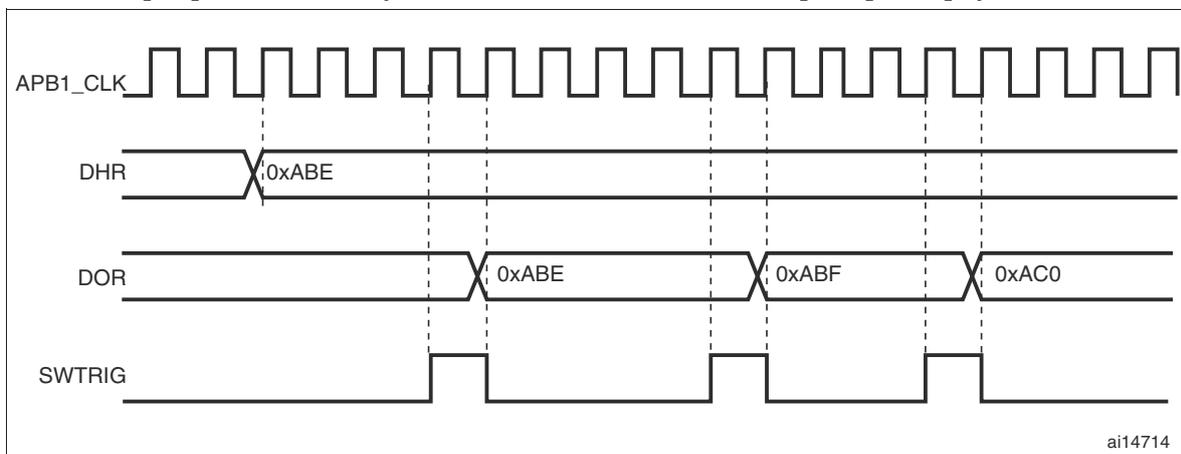
реверсивный счётчик инкрементируется каждые три такта APB1 после каждого запуска. Его значение добавляется к регистру `DAC_DHRx` без переполнения и сумма пишется в `DAC_DORx`. Счётчик инкрементируется до максимальной амплитуды, заданной битами `MAMPx[3:0]` и затем инкрементируется до 0, затем снова инкрементируется и т. д.

Останавливается генератор сбросом битов `WAVEx[1:0]`.

**Рис. 70. Генерация треугольника.**



**Рис. 71. Программный запуск ЦАП с включённым генератором треугольника.**



**NB.** Запуск генератора шума нужно разрешать битом `TENx` в регистре `DAC_CR`.

Биты `MAMPx[3:0]` нужно писать до включения ЦАП, иначе их не изменить.

## 14.4. Парный режим ЦАП

Для одновременной работы двух каналов DAC есть три парных регистра: `DHR8RD`, `DHR12RD` и `DHR12LD`. Для управления обоими каналами DAC нужен доступ к одному регистру. Есть одиннадцать режимов преобразования для двух каналов и парных регистров. Но можно пользоваться и отдельными регистрами `DHRx`.

### 14.4.1. Независимый запуск ЦАП без генераторов

Последовательность запуска:

- Разрешить запуск обоих ЦАП битами `TEN1` and `TEN2`
- Выбрать разные источники запуска в битах `TSEL1[2:0]` и `TSEL2[2:0]`
- Записать парные данные каналов в нужный регистр `DHR` (`DAC_DHR12RD`, `DAC_DHR12LD` или `DAC_DHR8RD`)

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel1 регистр `DHR1` пишется в `DAC_DOR1`.

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel2 регистр `DHR2` пишется в `DAC_DOR2`.

### 14.4.2. Независимый запуск ЦАП с одинаковым LFSR

Последовательность запуска:

- Разрешить запуск обоих ЦАП битами `TEN1` and `TEN2`
- Выбрать разные источники запуска в битах `TSEL1[2:0]` и `TSEL2[2:0]`
- Записать "01" в биты `WAVEx[1:0]` обоих каналов и одинаковую маску `LFSR` в биты `MAMPx[3:0]`

- Записать парные данные каналов в нужный регистр **DHR** (**DAC\_DHR12RD**, **DAC\_DHR12LD** или **DAC\_DHR8RD**)

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel1 счётчик **LFSR1** прибавляется к регистру **DHR1** и он пишется в **DAC\_DOR1**. **LFSR1** обновляется.

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel2 счётчик **LFSR2** прибавляется к регистру **DHR2** и он пишется в **DAC\_DOR2**. **LFSR2** обновляется.

#### 14.4.3. Независимый запуск ЦАП с разными LFSR

Последовательность запуска:

- Разрешить запуск обоих ЦАП битами **TEN1** and **TEN2**
- Выбрать разные источники запуска в битах **TSEL1[2:0]** и **TSEL2[2:0]**
- Записать “01” в биты **WAVEx[1:0]** обоих каналов и разные маски **LFSR** в битах **MAMP1[3:0]** и **MAMP2[3:0]**
- Записать парные данные каналов в нужный регистр **DHR** (**DAC\_DHR12RD**, **DAC\_DHR12LD** или **DAC\_DHR8RD**)

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel1 счётчик **LFSR1** с маской из **MAMP1[3:0]** прибавляется к регистру **DHR1** и он пишется в **DAC\_DOR1**. **LFSR1** обновляется.

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel2 счётчик **LFSR2** с маской из **MAMP2[3:0]** прибавляется к регистру **DHR2** и он пишется в **DAC\_DOR2**. **LFSR2** обновляется.

#### 14.4.4. Независимый запуск ЦАП с одинаковым треугольным сигналом

Последовательность запуска:

- Разрешить запуск обоих ЦАП битами **TEN1** and **TEN2**
- Выбрать разные источники запуска в битах **TSEL1[2:0]** и **TSEL2[2:0]**
- Записать “1x” в биты **WAVEx[1:0]** обоих каналов и одну максимальную амплитуду в биты **MAMPx[3:0]**
- Записать парные данные каналов в нужный регистр **DHR** (**DAC\_DHR12RD**, **DAC\_DHR12LD** или **DAC\_DHR8RD**)

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel1 счётчик треугольника с одинаковой амплитудой прибавляется к регистру **DHR1** и он пишется в **DAC\_DOR1**. Счётчик обновляется.

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel2 счётчик треугольника с одинаковой амплитудой прибавляется к регистру **DHR2** и он пишется в **DAC\_DOR2**. Счётчик обновляется.

#### 14.4.5. Независимый запуск ЦАП с разным треугольным сигналом

Последовательность запуска:

- Разрешить запуск обоих ЦАП битами **TEN1** and **TEN2**
- Выбрать разные источники запуска в битах **TSEL1[2:0]** и **TSEL2[2:0]**
- Записать “1x” в биты **WAVEx[1:0]** обоих каналов и разную максимальную амплитуду в биты **MAMP1[3:0]** и **MAMP2[3:0]**
- Записать парные данные каналов в нужный регистр **DHR** (**DAC\_DHR12RD**, **DAC\_DHR12LD** или **DAC\_DHR8RD**)

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel1 счётчик треугольника с амплитудой из **MAMP1[3:0]** прибавляется к регистру **DHR1** и он пишется в **DAC\_DOR1**. Счётчик обновляется.

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel2 счётчик треугольника с амплитудой из **MAMP2[3:0]** прибавляется к регистру **DHR2** и он пишется в **DAC\_DOR2**. Счётчик обновляется.

#### 14.4.6. Одновременный программный запуск ЦАП

Последовательность запуска:

- Записать парные данные каналов в нужный регистр **DHR** (**DAC\_DHR12RD**, **DAC\_DHR12LD** или **DAC\_DHR8RD**)

Через один такт APB1 регистры **DHR1** и **DHR2** пишутся в регистры **DAC\_DOR1** и **DAC\_DOR2**.

#### 14.4.7. Одновременный запуск ЦАП без генераторов

Последовательность запуска:

- Разрешить запуск обоих ЦАП битами `TEN1` and `TEN2`
- Выбрать один источник запуска обоих каналов в битах `TSEL1[2:0]` и `TSEL2[2:0]`
- Записать парные данные каналов в нужный регистр `DHR` (`DAC_DHR12RD`, `DAC_DHR12LD` или `DAC_DHR8RD`)

Через три такта APB1 регистры `DHR1` и `DHR2` пишутся в регистры `DAC_DOR1` и `DAC_DOR2`.

#### 14.4.8. Одновременный запуск ЦАП с одинаковым LFSR

Последовательность запуска:

- Разрешить запуск обоих ЦАП битами `TEN1` and `TEN2`
- Выбрать один источник запуска обоих каналов в битах `TSEL1[2:0]` и `TSEL2[2:0]`
- Записать “01” в биты `WAVEx[1:0]` обоих каналов и одинаковую маску `LFSR` в биты `MAMPx[3:0]`
- Записать парные данные каналов в нужный регистр `DHR` (`DAC_DHR12RD`, `DAC_DHR12LD` или `DAC_DHR8RD`)

Через три такта APB1 счётчик `LFSR1` прибавляется к регистру `DHR1` и он пишется в `DAC_DOR1`. `LFSR1` обновляется. Одновременно счётчик `LFSR2` прибавляется к регистру `DHR2` и он пишется в `DAC_DOR2`. `LFSR2` обновляется.

#### 14.4.9. Одновременный запуск ЦАП с разными LFSR

Последовательность запуска:

- Разрешить запуск обоих ЦАП битами `TEN1` and `TEN2`
- Выбрать один источник запуска обоих каналов в битах `TSEL1[2:0]` и `TSEL2[2:0]`
- Записать “01” в биты `WAVEx[1:0]` обоих каналов и разные маски `LFSR` в битах `MAMP1[3:0]` и `MAMP2[3:0]`
- Записать парные данные каналов в нужный регистр `DHR` (`DAC_DHR12RD`, `DAC_DHR12LD` или `DAC_DHR8RD`)

Через три такта APB1 после сигнала запуска счётчик `LFSR1` с маской из `MAMP1[3:0]` прибавляется к регистру `DHR1` и он пишется в `DAC_DOR1`. `LFSR1` обновляется.

Одновременно счётчик `LFSR2` с маской из `MAMP2[3:0]` прибавляется к регистру `DHR2` и он пишется в `DAC_DOR2`. `LFSR2` обновляется.

#### 14.4.10. Одновременный запуск ЦАП с одинаковым треугольным сигналом

Последовательность запуска:

- Разрешить запуск обоих ЦАП битами `TEN1` and `TEN2`
- Выбрать один источник запуска в битах `TSEL1[2:0]` и `TSEL2[2:0]`
- Записать “1x” в биты `WAVEx[1:0]` обоих каналов и одну максимальную амплитуду в биты `MAMPx[3:0]`
- Записать парные данные каналов в нужный регистр `DHR` (`DAC_DHR12RD`, `DAC_DHR12LD` или `DAC_DHR8RD`)

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel1 счётчик треугольника с одинаковой амплитудой прибавляется к регистру `DHR1` и он пишется в `DAC_DOR1`. Счётчик обновляется.

Одновременно в DAC channel2 счётчик треугольника с одинаковой амплитудой прибавляется к регистру `DHR2` и он пишется в `DAC_DOR2`. Счётчик обновляется.

#### 14.4.11. Одновременный запуск ЦАП с разным треугольным сигналом

Последовательность запуска:

- Разрешить запуск обоих ЦАП битами `TEN1` and `TEN2`
- Выбрать один источник запуска в битах `TSEL1[2:0]` и `TSEL2[2:0]`
- Записать “1x” в биты `WAVEx[1:0]` обоих каналов и разную максимальную амплитуду в биты `MAMP1[3:0]` и `MAMP2[3:0]`
- Записать парные данные каналов в нужный регистр `DHR` (`DAC_DHR12RD`, `DAC_DHR12LD` или `DAC_DHR8RD`)

Через три такта APB1 после сигнала запуска DAC channel1 счётчик треугольника с амплитудой из **MAMP1[3:0]** прибавляется к регистру **DHR1** и он пишется в **DAC\_DOR1**. Счётчик обновляется.

Одновременно в DAC channel2 счётчик треугольника с амплитудой из **MAMP2[3:0]** прибавляется к регистру **DHR2** и он пишется в **DAC\_DOR2**. Счётчик обновляется.

## 14.5. Регистры ЦАП

Доступны только словами.

### 14.5.1. Регистр управления АЦП (ADC\_CR)

Смещение адреса: **0x00**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved			DMA EN2	MAMP2[3:0]				WAVE2[1:0]		TSEL2[2:0]			TEN2	BOFF2	EN2
			rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved			DMA EN1	MAMP1[3:0]				WAVE1[1:0]		TSEL1[2:0]			TEN1	BOFF1	EN1
			rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:29** Резерв, не трогать.
- **Бит 28** **DMAEN2**: Разрешение DMA DAC channel2  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Биты 27:24** **MAMP2[3:0]**: Маска/амплитуда DAC channel2  
Пишутся программно.  
0000: Немаскированный бит 0 LFSR/ Амплитуда равны 1  
0001: Немаскированные биты [1:0] LFSR/ Амплитуда равны 3  
0010: Немаскированные биты[2:0] LFSR/ Амплитуда равны 7  
0011: Немаскированные биты[3:0] LFSR/ Амплитуда равны 15  
0100: Немаскированные биты[4:0] LFSR/ Амплитуда равны 31  
0101: Немаскированные биты[5:0] LFSR/ Амплитуда равны 63  
0110: Немаскированные биты[6:0] LFSR/ Амплитуда равны 127  
0111: Немаскированные биты[7:0] LFSR/ Амплитуда равны 255  
1000: Немаскированные биты[8:0] LFSR/ Амплитуда равны 511  
1001: Немаскированные биты[9:0] LFSR/ Амплитуда равны 1023  
1010: Немаскированные биты[10:0] LFSR/ Амплитуда равны to 2047  
≥ 1011: Немаскированные биты[11:0] LFSR/ Амплитуда равны 4095
- **Биты 23:22** **WAVE2[1:0]**: Включение генератора шума/треугольника DAC channel2  
Пишутся программно.  
00: Нету  
01: Включён генератор шума  
1x: Включён генератор треугольника  
**NB**: Используется при TEN2 = 1 (запуск DAC channel2 разрешён)
- **Биты 21:19** **TSEL2[2:0]**: Выбор запуска DAC channel2  
Пишутся программно.  
000: Timer 6 TRGO  
001: Timer 3 TRGO в сетевых, Timer 8 TRGO в устройствах высокой и XL-плотности  
010: Timer 7 TRGO  
011: Timer 5 TRGO  
100: Timer 2 TRGO  
101: Timer 4 TRGO  
110: External line9  
111: Программный запуск  
**NB**: Используется при TEN2 = 1 (запуск DAC channel2 разрешён)

- **Бит 18**            **TEN2**: Разрешение запуска DAC channel2  
Пишется программно.  
0: DAC channel2 запускается через один такт APB1 после записи в регистр DAC\_DHRx передачей его в регистр DAC\_DOR2.  
1: DAC channel2 запускается через три такта APB1 после внешнего сигнала передачей DAC\_DHRx в регистр DAC\_DOR2.  
**NB**: При программном запуске задержка передачи DAC\_DHRx в DAC\_DOR2 составляют 1 такт APB1.
- **Бит 17**            **BOFF2**: Выключение выходного буфера DAC channel2  
Пишется программно.  
0: Выходной буфер DAC channel2 включён  
1: Выходной буфер DAC channel2 выключен
- **Бит 16**            **EN2**: Включение DAC channel2  
Пишется программно.  
0: DAC channel2 выключен  
1: DAC channel2 включён
- **Биты 15:13**        Резерв, не трогать.
- **Бит 12**            **DMAEN1**: Разрешение DMA DAC channel1  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Биты 11:8**        **MAMP1[3:0]**: Маска/амплитуда DAC channel1  
Пишутся программно.  
0000: Немаскированный бит 0 LFSR/ Амплитуда равны 1  
0001: Немаскированные биты [1:0] LFSR/ Амплитуда равны 3  
0010: Немаскированные биты [2:0] LFSR/ Амплитуда равны 7  
0011: Немаскированные биты [3:0] LFSR/ Амплитуда равны 15  
0100: Немаскированные биты [4:0] LFSR/ Амплитуда равны 31  
0101: Немаскированные биты [5:0] LFSR/ Амплитуда равны 63  
0110: Немаскированные биты [6:0] LFSR/ Амплитуда равны 127  
0111: Немаскированные биты [7:0] LFSR/ Амплитуда равны 255  
1000: Немаскированные биты [8:0] LFSR/ Амплитуда равны 511  
1001: Немаскированные биты [9:0] LFSR/ Амплитуда равны 1023  
1010: Немаскированные биты [10:0] LFSR/ Амплитуда равны to 2047  
≥ 1011: Немаскированные биты [11:0] LFSR/ Амплитуда равны 4095
- **Биты 7:6**        **WAVE1[1:0]**: Включение генератора шума/треугольника DAC channel1  
Пишутся программно.  
00: Нету  
01: Включён генератор шума  
1x: Включён генератор треугольника  
**NB**: Используется при TEN1 = 1 (запуск DAC channel1 разрешён)
- **Биты 5:3**        **TSEL1[2:0]**: Выбор запуска DAC channel1  
Пишутся программно.  
000: Timer 6 TRGO  
001: Timer 3 TRGO в сетевых, Timer 8 TRGO в устройствах высокой и XL-плотности  
010: Timer 7 TRGO  
011: Timer 5 TRGO  
100: Timer 2 TRGO  
101: Timer 4 TRGO  
110: External line9  
111: Программный запуск  
**NB**: Используется при TEN1 = 1 (запуск DAC channel1 разрешён)
- **Бит 2**            **TEN1**: Разрешение запуска DAC channel1  
Пишется программно.  
0: DAC channel1 запускается через один такт APB1 после записи в регистр DAC\_DHRx передачей его в регистр DAC\_DOR1.  
1: DAC channel1 запускается через три такта APB1 после внешнего сигнала передачей DAC\_DHRx в регистр DAC\_DOR1.

**NB:** При программном запуске задержка передачи DAC\_DHRx в DAC\_DOR1 составляют 1 такт APB1.

- **Бит 1** **BOFF1:** Выключение выходного буфера DAC channel1

Пишется программно.

- 0: Выходной буфер DAC channel1 включён
- 1: Выходной буфер DAC channel1 выключен

- **Бит 0** **EN1:** Включение DAC channel1

Пишется программно.

- 0: DAC channel1 выключен
- 1: DAC channel1 включён

### 14.5.2. Регистр программного запуска АЦП (ADC\_SWTRIGR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														SWTRIG2	SWTRIG1
														w	w

- **Биты 31:2** Резерв, не трогать.

- **Бит 1** **SWTRIG2:** Разрешение программного запуска DAC channel2

Только запись.

- 0: Нельзя
- 1: Можно

**NB:** Сбрасывается аппаратно через один такт после записи DAC\_DHR2 в DAC\_DOR2.

- **Бит 0** **SWTRIG1:** Разрешение программного запуска DAC channel1

Только запись.

- 0: Нельзя
- 1: Можно

**NB:** Сбрасывается аппаратно через один такт после записи DAC\_DHR1 в DAC\_DOR1.

### 14.5.3. Регистр хранения правых 12-бит данных канала 1 (DAC\_DHR12R1)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved				DACC1DHR[11:0]												
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:12** Резерв, не трогать.

- **Биты 11:0** **DACC1DHR[11:0]:** Выравненные вправо 12-бит данные DAC channel1.

### 14.5.4. Регистр хранения левых 12-бит данных канала 1 (DAC\_DHR12L1)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DACC1DHR[11:0]												Reserved			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw				

- **Биты 31:16** Резерв, не трогать.

- **Биты 15:4** **DACC1DHR[11:0]:** Выравненные влево 12-бит данные DAC channel1.

- **Биты 3:0** Резерв, не трогать.



- Биты 31:28 Резерв, не трогать.
- Биты 27:16 **DACC2DHR[11:0]**: Выравненные вправо 12-бит данные DAC channel2.
- Биты 15:12 Резерв, не трогать.
- Биты 11:0 **DACC1DHR[11:0]**: Выравненные вправо 12-бит данные DAC channel1.

#### 14.5.10. Парный регистр левых 12-бит данных (DAC\_DHL12RD)

Смещение адреса: **0x24**

По сбросу: **0x0000 0000**

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
DACC2DHR[11:0]												Reserved					
	rw																
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
DACC1DHR[11:0]												Reserved					
	rw																

- Биты 31:20 **DACC2DHR[11:0]**: Выравненные вправо 12-бит данные DAC channel2.
- Биты 19:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:4 **DACC1DHR[11:0]**: Выравненные вправо 12-бит данные DAC channel1.
- Биты 3:0 Резерв, не трогать.

#### 14.5.11. Парный регистр правых 8-бит данных (DAC\_DHR8RD)

Смещение адреса: **0x28**

По сбросу: **0x0000 0000**

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved																
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DACC2DHR[7:0]								DACC1DHR[7:0]								
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw							

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:8 **DACC2DHR[7:0]**: Выравненные вправо 8-бит данные DAC channel2.
- Биты 7:0 **DACC1DHR[7:0]**: Выравненные вправо 8-бит данные DAC channel1.

#### 14.5.12. Выходной регистр данных канала 1 (DAC\_DOR1)

Смещение адреса: **0x2C**

По сбросу: **0x0000 0000**

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved																
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				DACC1DOR[11:0]												
	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:12 Резерв, не трогать.
- Биты 11:0 **DACC1DOR[11:0]**: Выравненные вправо 12-бит данные DAC channel1.

#### 14.5.13. Выходной регистр данных канала 2 (DAC\_DOR2)

Смещение адреса: **0x30**

По сбросу: **0x0000 0000**

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved																
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				DACC2DOR[11:0]												
	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:12 Резерв, не трогать.
- Биты 11:0 **DACC2DOR[11:0]**: Выравненные вправо 12-бит данные DAC channel2.

### 14.5.14.Регистр статуса (DAC\_SR)

Смещение адреса: 0x34

По сбросу: 0x0000 0000

Reserved		DMAUDR2	Reserved												
Reserved		rc_w1	Reserved												
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved		DMAUDR1	Reserved												
Reserved		rc_w1	Reserved												
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0

- Биты 31:30 Резерв, не трогать.
- Бит 29 **DMAUDR2**: Флаг исчерпания DMA DAC channel2  
Ставится программно, снимается записью.  
0: Не было  
1: Было
- Биты 28:14 Резерв, не трогать.
- Бит 13 **DMAUDR1**: Флаг исчерпания DMA DAC channel1  
Ставится программно, снимается записью.  
0: Не было  
1: Было
- Биты 12:0 Резерв, не трогать.

### 14.5.15.Карта регистров ЦАП

Таблица 76. Карта регистров ЦАП

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0						
0x00	DAC_CR	Reserved	DMAUDRIE2	DMAEN2	MAMP2[3:0]			WAVE 2[2:0]	TSEL2[2:0]		TEN2	BOFF2	EN2	Reserved	DMAUDRIE1	DMAEN1	MAMP1[3:0]			WAVE 1[2:0]	TSEL1[2:0]		TEN1	BOFF1	EN1														
0x04	DAC_SWTRIGR	Reserved																									SWTRIG2	SWTRIG1											
0x08	DAC_DHR12R1	Reserved											DACC1DHR[11:0]																										
0x0C	DAC_DHR12L1	Reserved											DACC1DHR[11:0]											Reserved															
0x10	DAC_DHR8R1	Reserved														DACC1DHR[7:0]																							
0x14	DAC_DHR12R2	Reserved											DACC2DHR[11:0]																										
0x18	DAC_DHR12L2	Reserved											DACC2DHR[11:0]											Reserved															
0x1C	DAC_DHR8R2	Reserved														DACC2DHR[7:0]																							
0x20	DAC_DHR12RD	Reserved	DACC2DHR[11:0]											Reserved	DACC1DHR[11:0]																								
0x24	DAC_DHR12LD	DACC2DHR[11:0]											Reserved	DACC1DHR[11:0]											Reserved														
0x28	DAC_DHR8RD	Reserved														DACC2DHR[7:0]							DACC1DHR[7:0]																
0x2C	DAC_DOR1	Reserved											DACC1DOR[11:0]																										
0x30	DAC_DOR2	Reserved											DACC2DOR[11:0]																										
0x34	DAC_SR	Reserved	DMAUDR2	Reserved													DMAUDR1	Reserved																					

## 15. Интерфейс цифровой камеры (DCMI)

### 15.1. Введение в DCMI

Это параллельный синхронный интерфейс для приёма высокоскоростного потока данных от внешнего 8-, 10-, 12- или 14-бит модуля CMOS камеры. Поддерживает форматы данных: YCbCr4:2:2/RGB565 видео с прогрессивной развёрткой и сжатые данные (JPEG).

Работает с чёрно-белыми, X24 и X5 камерами. Вся предобработка делается в модуле камеры.

### 15.2. Основные свойства DCMI

Это:

- 8-, 10-, 12- или 14-бит параллельный интерфейс
- Встроенная/внешняя синхронизация строк и кадров
- Непрерывный или режим снимка
- Масштабирование
- Форматы данных:
  - 8/10/12/14- бит видео с прогрессивной развёрткой: монохромное или raw bayer
  - YCbCr4:2:2 видео с прогрессивной развёрткой
  - RGB 565 видео с прогрессивной развёрткой
  - Сжатые данные: JPEG

### 15.3. Ножки DCMI

Таблица 77. Ножки DCMI

Имя	Сигнал
D[0:13]	Вход данных
HSYNC	Вход горизонтальной синхронизации
VSYNC	Вход вертикальной синхронизации
PIXCLK	Вход тактов пикселей

### 15.4. Такты DCMI

Используется два домена тактов PIXCLK и HCLK. Сигналы от PIXCLK считываются по переднему фронту стабильных HCLK. Сигнал разрешения считывания выдаётся доменом HCLK при стабилизации данных от камеры. Минимальный период PIXCLK должен быть больше 2.5 HCLK.

### 15.5. Функциональное описание DCMI

Скорость интерфейса до 54 Мбайт/с. Состоит из 14 линий данных (D13-D0) и линии тактов пикселей (PIXCLK). У тактов PIXCLK программируемая полярность, так что данные можно читать по переднему или заднему их фронту. Данные пакуются в 32-бит регистр данных (DCMI\_DR), откуда их берёт DMA. Данные от камеры могут быть строками/кадрами (режимы YUB/RGB/Bayer) или чередой JPEG изображений. Приём JPEG включают битом JPEG в DCMI\_CR.

Поток данных синхронизируется либо аппаратно сигналами HSYNC (строчный) и VSYNC (кадровый), либо кодами синхронизации в потоке данных.

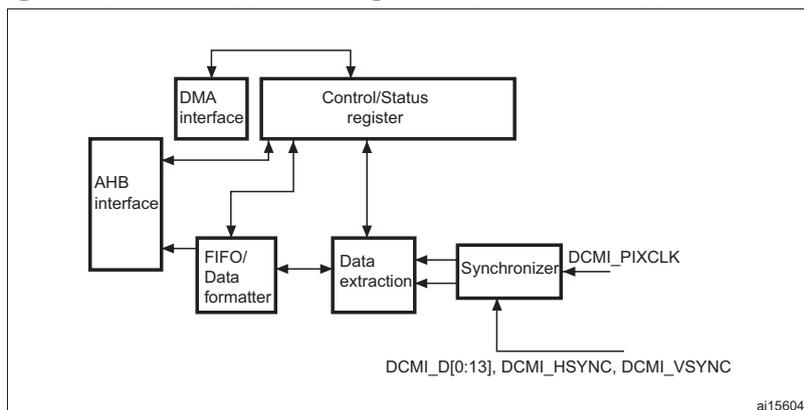


Рис. 72. Блок-схема DCMI

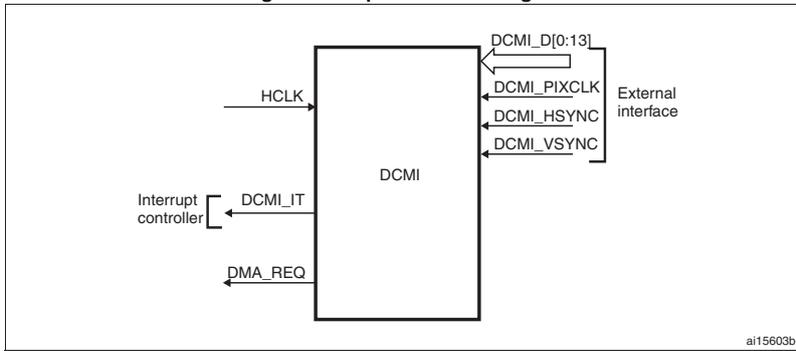


Рис. 73. Блок-схема верхнего уровня

### 15.5.1. Интерфейс DMA

Включается битом CAPTURE в регистре DCMI\_CR. Запрос к DMA выдаётся по заполнению интерфейсом камеры 32-бит регистра данных.

### 15.5.2. Физический интерфейс DCMI

Состоит из 11/13/15/17 входов. Только режим ведомого.

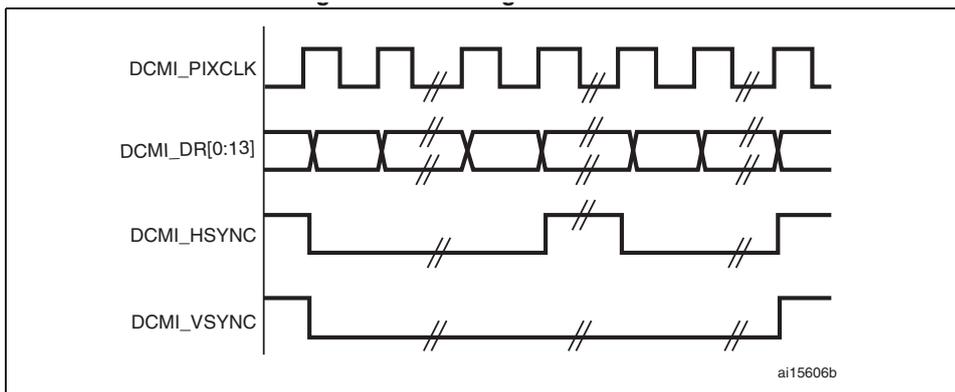
Интерфейс камеры может считывать 8-, 10-, 12- или 14-бит данные в зависимости от битов EDM[1:0] в регистре DCMI\_CR. Если ширина меньше 14 бит, то неиспользованные ножки не должны назначаться DCMI через альтернативные функции GPIO.

Таблица 78. Сигналы DCMI

Имя		Описание
8 bits	D[0..7]	Данные
10 bits	D[0..9]	
12 bits	D[0..11]	
14 bits	D[0..13]	
PIXCLK		Такты пикселей
HSYNC		Горизонтальная синхронизация / Данные верны
VSYNC		Вертикальная синхронизация

Данные синхронны с PIXCLK и меняются по переднему/заднему фронту согласно полярности. HSYNC это начало/конец строки. VSYNC это начало/конец кадра.

Рис. 74. Сигналы DCMI



1. Считывание по заднему фронту DCMI\_PIXCLK, активное состояние DCMI\_HSYNC и DCMI\_VSYNC — 1.
2. DCMI\_HSYNC и DCMI\_VSYNC могут меняться одновременно.

#### 8-бит данные

При EDM[1:0] в DCMI\_CR равных “00” берутся только 8 младших битов (D[0:7]), входы D[13:8] игнорируются. За 4 такта заполняется 32-бит слово, начиная с младшего байта.

Таблица 79. Позиции байтов данных (8-бит ширина)

Адрес байта	31:24	23:16	15:8	7:0
0	$D_{n+3}[7:0]$	$D_{n+2}[7:0]$	$D_{n+1}[7:0]$	$D_n[7:0]$
4	$D_{n+7}[7:0]$	$D_{n+6}[7:0]$	$D_{n+5}[7:0]$	$D_{n+4}[7:0]$

### 10-бит данные

При  $EDM[1:0]$  в  $DCMI\_CR$  равных “01” берутся только 10 младших битов ( $D[0:9]$ ) и пишутся в полуслово, оставшиеся биты (15:10) обнуляются. За 2 такта заполняется 32-бит слово, начиная с младшего полуслова.

Таблица 80. Позиции данных (10-бит ширина)

Адрес байта	31:26	25:16	15:10	9:0
0	0	$D_{n+1}[9:0]$	0	$D_n[9:0]$
4	0	$D_{n+3}[9:0]$	0	$D_{n+2}[9:0]$

### 12-бит данные

При  $EDM[1:0]$  в  $DCMI\_CR$  равных “10” берутся только 12 младших битов ( $D[0:11]$ ) и пишутся в полуслово, оставшиеся биты обнуляются. За 2 такта заполняется 32-бит слово, начиная с младшего полуслова.

Таблица 81. Позиции данных (12-бит ширина)

Адрес байта	31:28	27:16	15:12	11:0
0	0	$D_{n+1}[11:0]$	0	$D_n[11:0]$
4	0	$D_{n+3}[11:0]$	0	$D_{n+2}[11:0]$

### 14-бит данные

При  $EDM[1:0]$  в  $DCMI\_CR$  равных “11” берутся только 14 младших битов ( $D[0:13]$ ) и пишутся в полуслово, оставшиеся биты обнуляются. За 2 такта заполняется 32-бит слово, начиная с младшего полуслова.

Таблица 82. Позиции данных (14-бит ширина)

Адрес байта	31:30	29:16	15:14	13:0
0	0	$D_{n+1}[13:0]$	0	$D_n[13:0]$
4	0	$D_{n+3}[13:0]$	0	$D_{n+2}[13:0]$

## 15.5.3. Синхронизация

Синхронизация может быть встроенная или аппаратная (HSYNC & VSYNC). Встроенная синхронизация бывает только при 8-бит ширине (биты  $EDM[1:0]$  в  $DCMI\_CR$  равны “00”) и хорошо образованный модуль камеры использует байты 0x00 и 0xFF ТОЛЬКО для синхронизации.

Для сжатых данных используется только аппаратная синхронизация. То есть, VSYNC это начало/конец картинки, а HSYNC это сигнал "Данные Достоверны".

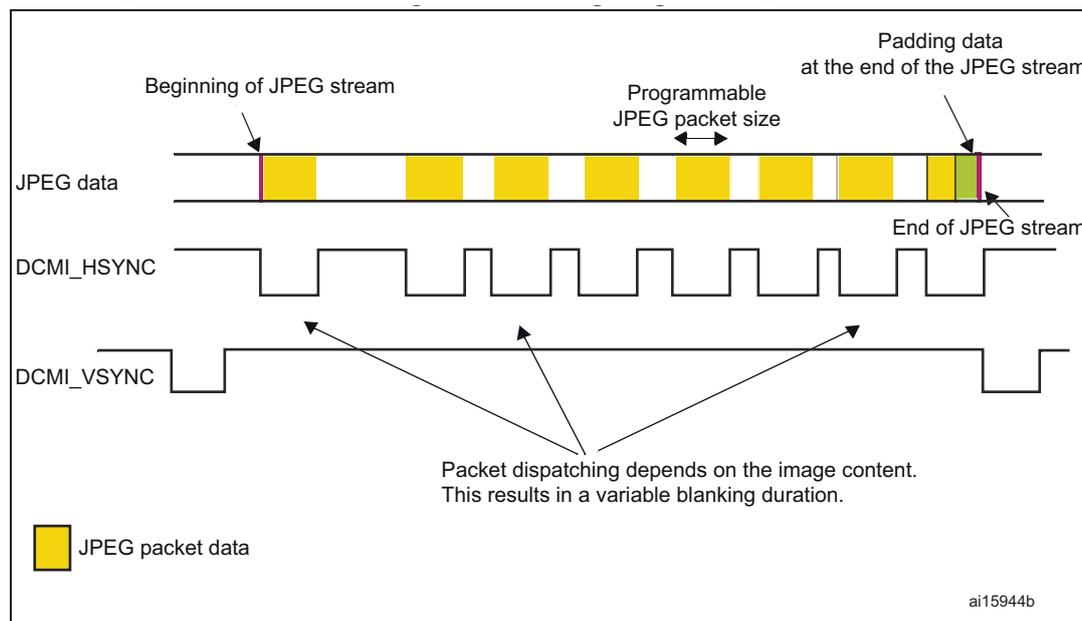


Рис. 75. Временная диаграмма

### Аппаратная синхронизация

Используются сигналы синхронизации HSYNC и VSYNC. В зависимости от модуля камеры/режима данные передаются в период горизонтальной/вертикальной синхронизации. Во время активных HSYNC/VSYNC данные игнорируются.

При стоящем бите **CAPTURE** в регистре **DCMI\_CR** передача данных DMA/RAM идёт по сигналу VSYNC. Снятие VSYNC это начало нового кадра. Успешные передачи могут быть непрерывными. По концу передачи кадра ставится флаг **VSIF**.

### Встроенная синхронизация

Здесь в поток данных встраиваются 32-бит коды синхронизации с байтами **0x00/0xFF**. Среди данных таких быть не должно. Есть 4 типа кодов в формате **0xFF0000XY**. Такая синхронизация возможна только при 8-бит ширине данных (биты **EDM[1:0]** в регистре **DCMI\_CR** равны, “00”).

При чересстрочной развёртке таких кодов 8, и интерфейс камеры её не поддерживает.

#### • Режим 2

Четыре кода обозначают:

- Начало кадра (FS)
- Конец кадра (FE)
- Начало строки (LS)
- Конец строки (LE)

Значения **XY** в формате **0xFF0000XY** программируются, см. Секцию 15.8.7. Значение **0xFF** в качестве “конца кадра” означает, что все неиспользованные коды рассматриваются как нормальный конец кадра.

После включения интерфейса камеры кадры начинают считываться после появления конца кадра (FE) с последующим началом кадра (FS).

#### • Режим 1

Он совместим с ITU656. Коды обозначают:

- SAV (активная строка) - начало строки
- EAV (активная строка) - конец строки
- SAV (гашение) - начало строки в период между кадрами
- EAV (гашение) - конец строки в период между кадрами

При этом:

- $FS \leq 0xFF$
- $FE \leq 0xFF$
- $LS \leq SAV$  (активная)
- $LE \leq EAV$  (активная)

В коды начала/конца кадра/строки встроены биты демаскирования. Они позволяют сравнивать только один бит для различения начала и конца.

#### Пример

FS = **0xA5**

Демаскирование FS = **0x10**

В этом случае в бит 4 встроены код начала кадра.

### 15.5.4. Режимы чтения

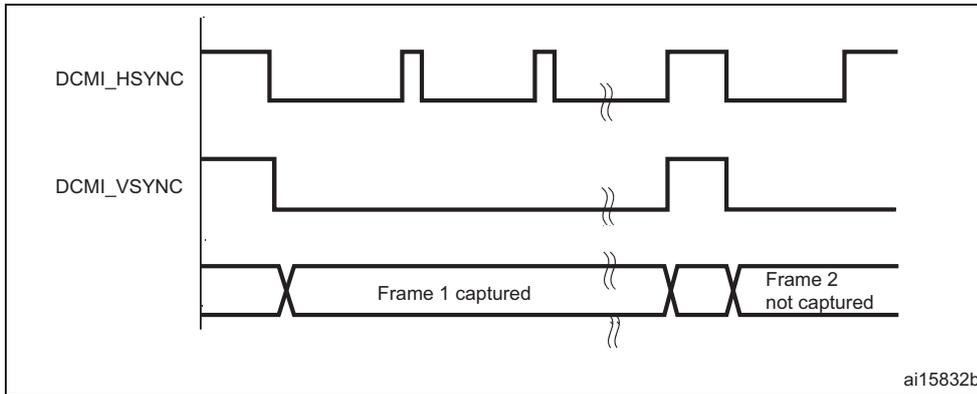
Есть два типа чтения: снимок (один кадр) и постоянный.

#### Снимок (один кадр)

Считывается один кадр (**CM** = ‘1’ в **DCMI\_CR**). После установки бита **CAPTURE** в регистре **DCMI\_CR**, интерфейс ждёт следующего начала кадра. После получения всего кадра интерфейс автоматически отключается и выдаётся прерывание (**IT\_FRAME**).

При переполнении кадр теряется и бит **CAPTURE** снимается.

Рис. 76. Сигналы получения снимка

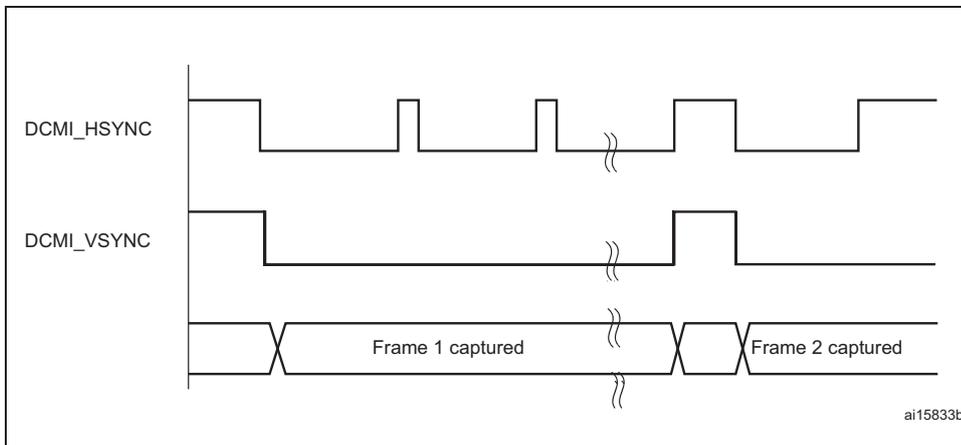


1. Здесь, активное состояние DCMI\_HSYNC и DCMI\_VSYNC равно 1.
2. DCMI\_HSYNC и DCMI\_VSYNC могут меняться одновременно.

### Постоянное чтение

В этом режиме (бит `CM = '0'` в `DCMI_CR`), после установки бита `CAPTURE` чтение кадров начинается после получения следующего VSYNC или кода начала кадра. Процесс продолжается вплоть до снятия бита `CAPTURE` в `DCMI_CR`. Приём текущего кадра завершается нормально.

Рис. 77. Сигналы получения постоянного потока



1. Здесь, активное состояние DCMI\_HSYNC и DCMI\_VSYNC равно 1.
2. DCMI\_HSYNC и DCMI\_VSYNC могут меняться одновременно.

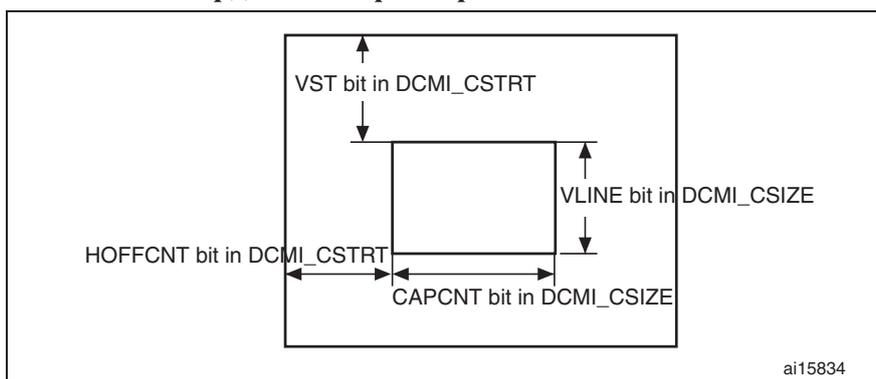
В постоянном режиме битами `FCRC` в регистре `DCMI_CR` можно задать чтение всех кадров, каждый второй и каждый четвёртый экономии для.

При аппаратной синхронизации (`ESS = '0'` в `DCMI_CR`) прерывание `IT_VSYNC` выдаётся даже при `CAPTURE = '0'` в `DCMI_CR`, так что пропускать можно желаемое только вами число кадров. При встроенной синхронизации такое невозможно.

### 15.5.5. Обрезание

Интерфейс камеры может вырезать прямоугольник из получаемого кадра. Координаты верхнего левого угла и размеры в строках (вертикаль) и пикселях (горизонталь) задаются в регистрах `DCMI_CWSTRT` и `DCMI_CWSIZE`. Отсчёт координат и размеров ведётся с 0.

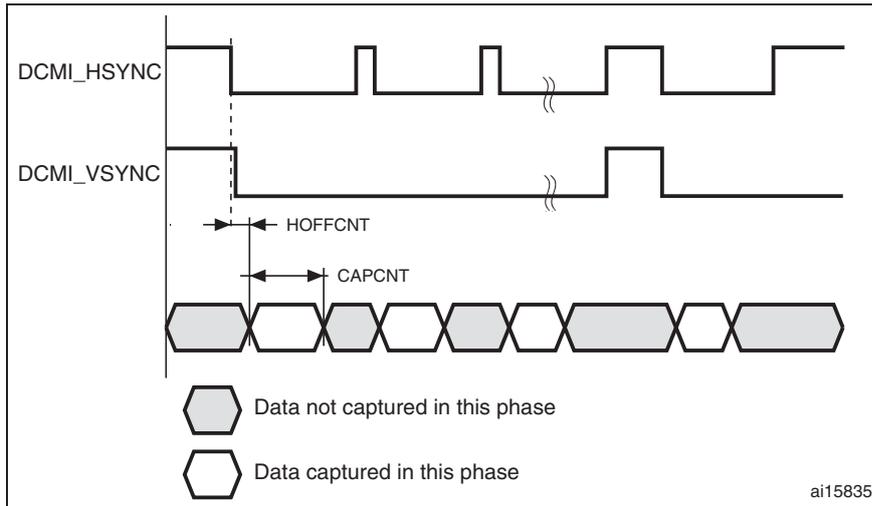
Рис. 78. Координаты и размеры окна



Значение `CAPCNT` должно быть кратно 4 из-за передач через DMA.

Если сигнал VSYNC возникает до достижения числа строк, указанных в регистре `DCMI_CWSIZE`, то приём прекращается и выдаётся прерывание `IT_FRAME` если разрешено.

**Рис. 79. Сигналы приёма данных**



1. Здесь, активное состояние `DCMI_HSYNC` и `DCMI_VSYNC` равно 1.
2. `DCMI_HSYNC` и `DCMI_VSYNC` могут меняться одновременно.

### 15.5.6. Формат JPEG

Приём разрешают установкой бита `JPEG` в регистре `DCMI_CR`. JPEG не содержит строк и кадров, так что сигнал `VSYNC` запускает приём, а `HSYNC` разрешает запись данных. Число байтов в строке может быть не кратно 4, так что по DMA надо передавать внимательно. Если по концу кадра принят не всё последнее 32-бит слово, то перед выдачей запроса DMA то оно дополняется нулями.

Обрезание и встроенная синхронизация в режиме JPEG невозможны.

### 15.5.7. FIFO

Для передач по АНВ есть FIFO из четырёх слов с указателями чтения и записи. Защиты от переполнения нет и при его возникновении или ошибки в сигналах сигнализации FIFO сбрасывается и интерфейс DCMI ждут нового начала кадра.

## 15.6. Описание формата данных

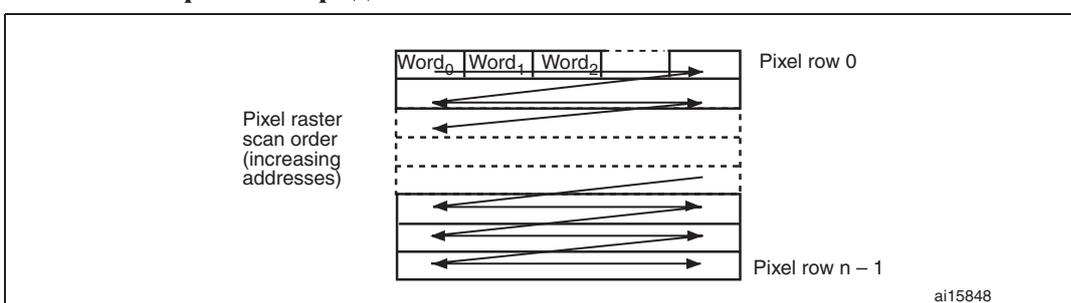
### 15.6.1. Форматы данных

Поддерживаются три типа данных:

- 8-бит, прогрессивная развёртка: монохром или raw Bayer
- YCbCr4:2:2, прогрессивная развёртка
- RGB565, прогрессивная развёртка. В пикселе 16 бит (5 - синий, 5 - красный, 6 - зелёный) два цикла на передачу.

Сжатые данные: JPEG. Для B&W, YCbCr и RGB, максимальный входной размер 2048 × 2048 пикселей. Без ограничений в режиме JPEG. В монохроме, RGB & YCbCr, буфер кадра в растровом режиме. 32-бит слова. Формат только little endian.

**Рис. 80. Растровый порядок пикселей**



### 15.6.2. Монохромный формат

Характеристики:

- Растровый формат
- 8 бит на пиксель

Таблица 83. Память данных в монохромном режиме

Адрес байта	31:24	23:16	15:8	7:0
0	n+3	n+2	n+1	n
4	n+7	n+6	n+5	n+4

### 15.6.3. Формат RGB

Характеристики:

- Растровый формат
- RGB
- Чересстрочный: один буфер: R, G & B чересстрочный: BRGBRBRG, и т.д.
- Оптимизированный для вывода на дисплей

Планарный формат RGB совместим со стандартным форматом буфера кадра OS.

Только 16 ВРР (бит на пиксель): поддерживается RGB565.

Форматы 24 ВРР и шкала серого не поддерживаются. Пиксели хранятся в порядке раstra.

Компоненты пикселя: R (красный), G (зелёный) и B (синий). Разрешение всех компонентов одинаковое (формат 4:4:4). Кадр хранится одним куском с чередующимися компонентами на основе пикселей.

Таблица 84. Память данных в RGB прогрессивном режиме

Адрес байта	31:27	26:21	20:16	15:11	10:5	4:0
0	Red n + 1	Green n + 1	Blue n + 1	Red n	Green n	Blue n
4	Red n + 4	Green n + 3	Blue n + 3	Red n + 2	Green n + 2	Blue n + 2

### 15.6.4. Формат YCbCr

Характеристики:

- Растровый формат
- YCbCr 4:2:2
- Чересстрочный: один буфер: Y, Cb & Cr чересстрочный: CbYCrYCbYCr, и т.д.

Компоненты пикселя: Y (яркость или “luma”), Cb и Cr (цветность или “chroma” синий и красный).

По 8 бит на компонент. Luma и chroma хранятся вместе (чередуются).

Таблица 85. Память данных в YCbCr прогрессивном режиме

Адрес байта	31:24	23:16	15:8	7:0
0	Yn+1	Cr n	Yn	Cb n
4	Yn+3	Cr n + 2	Yn+2	Cb n + 2

## 15.7. Прерывания DCMI

Их пять. Они маскируемые. Глобальное прерывание (IT\_DCMI) это OR всех отдельных.

Таблица 86. Прерывания DCMI

Имя	Описание
IT_LINE	Конец строки
IT_FRAME	Конец чтения кадра
IT_OVR	Переполнение
IT_VSYNC	Синхронизация кадра
IT_ERR	Ошибка встроенной синхронизации кадра
IT_DCMI	Логическое OR предыдущих прерываний

## 15.8. Регистры DCMI

Доступны только словами, иначе Ошибка шины.

### 15.8.1. Регистр управления 1 (DCMI\_CR)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														ENABLE	Reserved	EDM		FCRC		VSPOL	HSPOL	PCKPOL	ESS	JPEG	CROP	CM	CAPTURE				
														rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw				

- Биты 31:15 Резерв, не трогать.
- Бит 14 **ENABLE**: Включение DCMI
  - 0: Выкл.
  - 1: Вкл.
- NB**: Включать надо правильно сконфигурированный DCMI
- Биты 13:12 Резерв, не трогать.
- Биты 11:10 **EDM[1:0]**: Расширенный режим данных
  - 00: Приём 8-бит данного на такт пикселя
  - 01: Приём 10-бит данного на такт пикселя
  - 10: Приём 12-бит данного на такт пикселя
  - 11: Приём 14-бит данного на такт пикселя
- Биты 9:8 **FCRC[1:0]**: Чтение кадров в Непрерывном режиме
  - 00: Все кадры
  - 01: Один из двух кадров (снижение 50% нагрузки)
  - 10: Один из 4 кадров (снижение 75% нагрузки)
  - 11: Резерв
- Бит 7 **VSPOL**: Полярность синхронизации кадров с недоступными данными
  - 0: VSYNC активен низким
  - 1: VSYNC активен высоким
- Бит 6 **HSPOL**: Полярность синхронизации строк с недоступными данными
  - 0: HSYNC активен низким
  - 1: HSYNC активен высоким
- Бит 5 **PCKPOL**: Полярность такта пикселя
  - 0: Задний фронт
  - 1: Передний фронт
- Бит 4 **ESS**: Выбор синхронизации
  - 0: Аппаратная, сигналами HSYNC/VSYNC.
  - 1: Встроенная, кодами в потоке данных.
- Note**: Работает только с 8-бит данными. При стоящем ESS сигналы HSPOL/VSPOL игнорируются. В режиме JPEG бит снят.
- Бит 3 **JPEG**: Разрешение JPEG.
  - 0: Несжатый формат видео
  - 1: Передача JPEG данных.
- Сигнал HSYNC это разрешение данных. Обрезка и встроенная синхронизация невозможны.
- Бит 2 **CROP**: Обрезание.
  - 0: Всё изображение, общее число байтов кадра должно быть кратно 4.
  - 1: Выделенное окно, Если размер окна достигает размеров картинка, то она и принимается.
- Бит 1 **CM**: Режим приёма.
  - 0: Непрерывный - Передача через DMA до программного снятия бита CAPTURE.
  - 1: Снимок - Только один кадр через DMA. По концу передачи бит CAPTURE снимается сам.
- Бит 0 **CAPTURE**: Включение приёма.
  - 0: Нельзя.
  - 1: Поехали, ждём первого сигнала начала кадра .

### 15.8.2. Регистр состояния (DCMI\_SR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																											FNE	VSYNC	HSYNC		
																											r	r	r		

- **Биты 31:3** Резерв, не трогать.
- **Бит 2** **FNE**: FIFO не пуст.  
0: FIFO пуст.  
1: FIFO не пуст.
- **Бит 1** **VSYNC**: Состояние ножки VSYNC с установленной полярностью.  
При встроенной синхронизации и стоящем бите CAPTURE:  
0: активный кадр  
1: Синхросигнал кадров
- **Бит 0** **HSYNC**: Состояние ножки HSYNC с установленной полярностью.  
При встроенной синхронизации и стоящем бите CAPTURE:  
0: активная строка  
1: Синхросигнал строк

### 15.8.3. Регистр состояния запросов прерываний (DCMI\_RIS)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																											LINE_RIS	VSYNC_RIS	ERR_RIS	OVR_RIS	FRAME_RIS
																											r	r	r	r	r

Состояние запросов прерываний до маскирования в регистре DCMI\_IER.

- **Биты 31:5** Резерв, не трогать.
- **Бит 4** **LINE\_RIS**: Прерывание строки.  
Ставится при переходе HSYNC в активное состояние даже при неверной строке.  
При встроенной синхронизации встает только при стоящем бите CAPTURE в DCMI\_CR.  
Снимается записью '1' в бит LINE\_ISC регистра DCMI\_ICR.
- **Бит 3** **VSYNC\_RIS**: Прерывание кадра.  
Ставится при переходе VSYNC в активное состояние.  
При встроенной синхронизации встает только при стоящем бите CAPTURE в DCMI\_CR.  
Снимается записью '1' в бит VSYNC\_ISC регистра DCMI\_ICR.
- **Бит 2** **ERR\_RIS**: Прерывание ошибки синхронизации.  
0: Не было  
1: Неверный порядок кодов синхронизации  
Только для встроенной синхронизации.  
Снимается записью '1' в бит ERR\_ISC регистра DCMI\_ICR.
- **Бит 1** **OVR\_RIS**: Прерывание ошибки переполнения буфера.  
0: Не было  
1: Было, FIFO разрушен.  
Снимается записью '1' в бит OVR\_ISC регистра DCMI\_ICR.
- **Бит 0** **FRAME\_RIS**: Прерывание конца ввода кадра или окна.  
0: Даже не было.  
1: Сделано.  
При вводе окна ставится по вводу последней строки даже пустого окна.  
Снимается записью '1' в бит FRAME\_ISC регистра DCMI\_ICR.

### 15.8.4. Регистр разрешения прерываний (DCMI\_IER)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																											LINE_IE	VSYNC_IE	ERR_IE	OVR_IE	FRAME_IE
																											r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

Разрешает прерывание в регистре DCMI\_IER установкой соответствующего бита в 1.

- Биты 31:5 Резерв, не трогать.
- Бит 4 **LINE\_IE**: Прерывание приёма конца строки.
- Бит 3 **VSYNC\_IE**: Прерывание приёма конца кадра.
- Бит 2 **ERR\_IE**: Прерывание ошибки синхронизации.  
Только для встроенной синхронизации.
- Бит 1 **OVR\_IE**: Прерывание ошибки переполнения буфера.
- Бит 0 **FRAME\_IE**: Прерывание конца ввода кадра или окна.

### 15.8.5. Регистр состояния маскированных прерываний (DCMI\_MIS)

Смещение адреса: 0x010

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																											LINE_MIS	VSYNC_MIS	ERR_MIS	OVR_MIS	FRAME_MIS
																											r	r	r	r	r

Возвращает 1 при стоящих соответствующих битах и в регистре DCMI\_IER и в DCMI\_RIS.

- Биты 31:5 Резерв, не трогать.
- Бит 4 **LINE\_MIS**: Прерывание приёма конца строки.
- Бит 3 **VSYNC\_MIS**: Прерывание приёма конца кадра.
- Бит 2 **ERR\_MIS**: Прерывание ошибки синхронизации.  
Только для встроенной синхронизации.
- Бит 1 **OVR\_MIS**: Прерывание ошибки переполнения буфера.
- Бит 0 **FRAME\_MIS**: Прерывание конца ввода кадра или окна.

### 15.8.6. Регистр очистки прерываний (DCMI\_ICR)

Смещение адреса: 0x014

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																											LINE_ISC	VSYNC_ISC	ERR_ISC	OVR_ISC	FRAME_ISC
																											w	w	w	w	w

Запись 1 снимает соответствующие биты и в регистрах DCMI\_MIS и DCMI\_RIS.

- Биты 31:5 Резерв, не трогать.
- Бит 4 **LINE\_ISC**: Прерывание приёма конца строки.
- Бит 3 **VSYNC\_ISC**: Прерывание приёма конца кадра.
- Бит 2 **ERR\_ISC**: Прерывание ошибки синхронизации.  
Только для встроенной синхронизации.
- Бит 1 **OVR\_ISC**: Прерывание ошибки переполнения буфера.
- Бит 0 **FRAME\_ISC**: Прерывание конца ввода кадра или окна.

### 15.8.7. Регистр кодов встроенной синхронизации (DCMI\_ESCR)

Смещение адреса: **0x018**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FEC								LEC								LSC								FSC							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Коды состоят из 4 ,fqjnd в форме 0xFF0000XY.

— **Биты 31:24** **FEC**: Конец кадра.

Если XY равен 0xFF, то все коды 0xFF0000XY интерпретируются как конец кадра.

— **Биты 23:16** **LEC**: Конец строки.

— **Биты 15:8** **LSC**: Начало строки.

— **Биты 7:0** **FSC**: Начало кадра.

Если XY равен 0xFF, то начало кадра не обнаруживают, им считается первое появление LSC после FEC.

### 15.8.8. Регистр демаскирования встроенной синхронизации (DCMI\_ESUR)

Смещение адреса: **0x01C**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FEU								LEU								LSU								FSU							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Маска битов для сравнения кодов встроенной синхронизации.

0: Соответствующий бит в байте из DCMI\_ESCR не сравнивается с байтом в пришедших данных.

1: Соответствующий бит в байте из DCMI\_ESCR сравнивается с байтом в пришедших данных.

— **Биты 31:24** **FEU**: Конец кадра.

Если XY равен 0xFF, то все коды 0xFF0000XY интерпретируются как конец кадра.

— **Биты 23:16** **LEU**: Конец строки.

— **Биты 15:8** **LSU**: Начало строки.

— **Биты 7:0** **FSU**: Начало кадра.

Если XY равен 0xFF, то начало кадра не обнаруживают, им считается первое появление LSC после FEC.

### 15.8.9. Регистр начала окна обрезки (DCMI\_CWSTRT)

Смещение адреса: **0x020**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved		VST[12:0]														Reserved	HOFFCNT[13:0]														
		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

— **Биты 31:29** Резерв, не трогать.

— **Биты 28:16** **VST[12:0]**: Номер строки начала окна обрезания.

— **Биты 15:14** Резерв, не трогать.

— **Биты 15:8** **HOFFCNT[13:0]**: Номер пикселя начала окна обрезания.

### 15.8.10. Регистр начала окна обрезки (DCMI\_CWSIZE)

Смещение адреса: **0x024**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved		VLINE[13:0]														Reserved	CAPCNT[13:0]														
		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

— **Биты 31:30** Резерв, не трогать.

— **Биты 29:16** **VLINE[13:0]**: Число строк окна обрезания - 1.

— **Биты 15:14** Резерв, не трогать.

— **Биты 15:8** **CAPCNT[13:0]**: Число пикселей окна обрезания - 1.



## 16. Контроллер LCD-TFT (LTDC)

Только для STM32F429xx/439xx.

### 16.1. Введение в LTDC

Это параллельный цифровой RGB интерфейс для разнообразных панелей LCD и TFT.

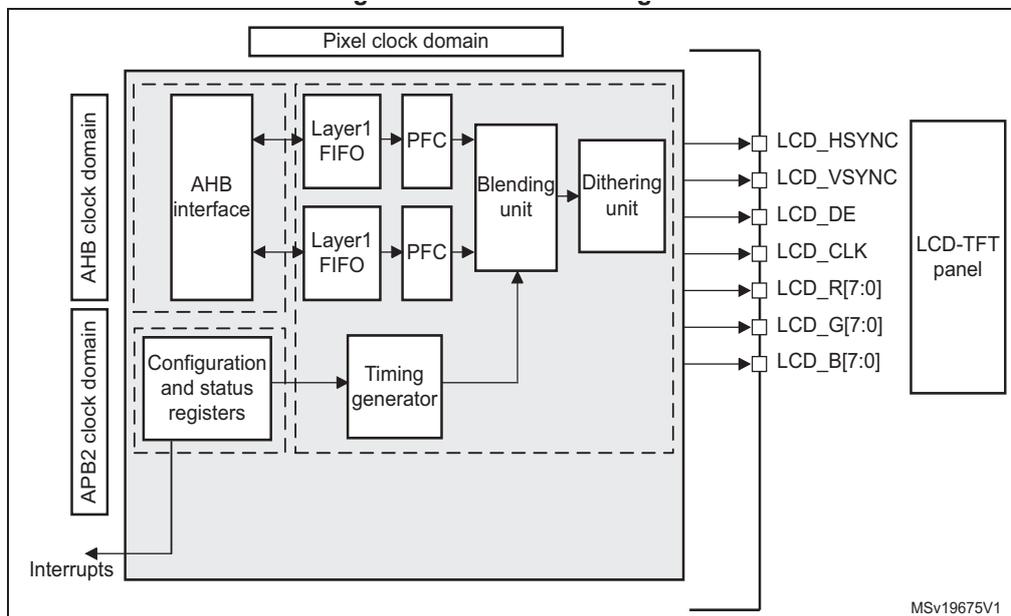
### 16.2. Основные свойства LTDC

- 24-бит RGB выход (RGB888)
- 2 слоя отображения со своими FIFO (64x32-бит)
- Свои Таблицы выбора цвета (CLUT) до 256 слов (256x24-бит) для слоёв
- Разрешение до XGA (1024x768)
- Программируемые времянки для разных панелей
- Программируемый цвет фона
- Программируемая полярность HSync, VSync Разрешения Данных
- До 8 входных форматов цвета на слой
  - ARGB8888
  - RGB888
  - RGB565
  - ARGB1555
  - ARGB4444
  - L8 (8-бит Luminance или CLUT)
  - AL44 (4-бит alpha + 4-бит luminance)
  - AL88 (8-бит alpha + 8-бит luminance)
- Выход псевдослучайного размывания для младших битов канала
  - Ширина размывания по 2-бита Red, Green, Blue
- Гибкое смешивание двух слоёв с помощью альфа (по пикселю или постоянное)
- Ключевые цвета (цвет прозрачного)
- Программируемые позиция и размер Окна
- Поддержка TFT дисплеев
- Ведущий шины АНВ с группами по 16 слов
- До 4 программируемых прерываний

### 16.3. Функциональное описание LTDC

#### 16.3.1. Блок-схема LTDC

Рис. 81. Блок-схема LTDC



FIFO слоя: По одному FIFO 64x32 бит на слой.

PFC: Преобразователь входного формата пикселей в слова.

Интерфейс АНВ: Передатчик данных из памяти в FIFO.

Смешивание, Размывание и Генератор времянки: См. Секции 16.4.1 и 16.4.2.

### 16.3.2. Сброс и такты LTDC

Используется 3 домена тактов:

- Такты АНВ (HCLK) для передачи данных из памяти в FIFO и регистр конфигурации буфера кадра
- Такты APB2 (PCLK2) для глобального регистра конфигурации и регистров прерываний
- Домен тактов пикселей (LCD\_CLK) для сигналов интерфейса LCD-TFT, создания пикселей и конфигурации слоёв. Выход LCD\_CLK должен соответствовать панели. конфигурируются LCD\_CLK в регистре [PLLSAI](#) (см. секцию RCC).

**Таблица 88. Регистры LTDC и домены тактов**

Регистры LTDC	Домен тактов
LTDC_LxCR	HCLK
LTDC_LxCFBAR	
LTDC_LxCFBLR	
LTDC_LxCFBLNR	
LTDC_SRCR	PCLK2
LTDC_IER	
LTDC_ISR	
LTDC_ICR	
LTDC_SSCR	Pixel Clock (LCD_CLK)
LTDC_BPCR	
LTDC_AWCR	
LTDC_TWCR	
LTDC_GCR	
LTDC_BCCR	
LTDC_LIPCR	
LTDC_CPSR	
LTDC_CDSR	
LTDC_LxWHPCR	
LTDC_LxWVPCR	
LTDC_LxCKCR	
LTDC_LxPFCR	
LTDC_LxCACR	
LTDC_LxDCCR	
LTDC_LxBFCR	
LTDC_LxCLUTWR	

При доступе к регистрам LTDC шина APB2 приостанавливается если идут операции:

- Запись регистров на 6xPCKL2 периодов + 5xLCD\_CLK периодов (5xHCLK периодов для регистров домена тактов АНВ)
- Чтение регистров на 7xPCKL2 периодов + 5xLCD\_CLK периодов (5xHCLK периодов для регистров домена тактов АНВ).

Для регистров домена тактов PCLK2 шина APB2 приостанавливается при записи на 6xPCKL2 периодов и на 7xPCKL2 периодов при чтении.

Контроллер LCD сбрасывают установкой соответствующего бита в регистре [RCC\\_APB2RSTR](#). Он сбрасывает три домена тактов.

### 16.3.3. Ножки и сигналы интерфейса LCD-TFT

Таблица 89. Ножки и сигналы интерфейса LCD-TFT

Сигналы LCD-TFT	I/O	Описание
LCD_CLK	O	Выход тактов
LCD_HSYNC	O	Горизонтальная синхронизация
LCD_VSYNC	O	Вертикальная синхронизация
LCD_DE	O	HE-Разрешение данных
LCD_R[7:0]	O	Данные: 8-бит Красный
LCD_G[7:0]	O	Данные: 8-бит Зелёный
LCD_B[7:0]	O	Данные: 8-бит Синий

Ножки контроллера LCD-TFT конфигурируются пользователем. Неиспользованные ножки можно использовать в других целях.

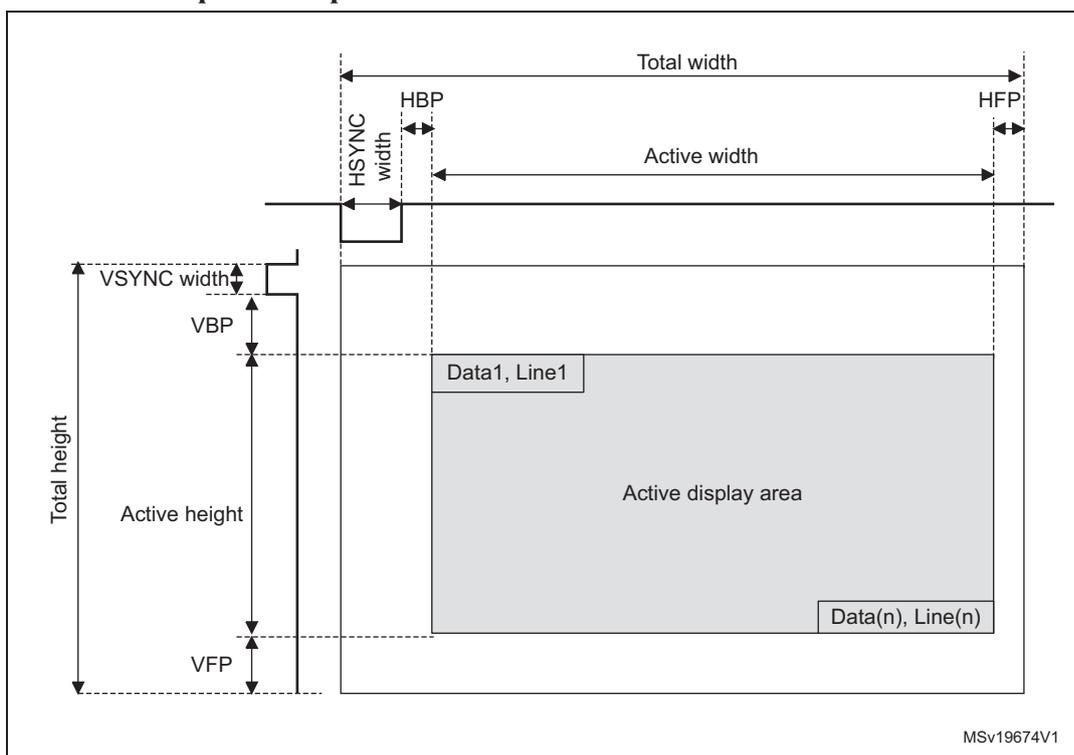
Не занятые ножки данных при меньшей ширине цвета (не 8 бит) надо подключать к старшему биту линий данных своего цвета RGB контроллера LCD-TFT.

## 16.4. Программируемые параметры LTDC

### 16.4.1. Глобальные параметры конфигурации LTDC

Синхронные времянки:

Рис. 82. Синхронные времянки LCD-TFT



**NB:** HBP и HFP это Горизонтальное заднее и переднее крыльцо соответственно. VBP и VFP и это Вертикальное заднее и переднее крыльцо соответственно.

Программируемые синхронные времянки LCD-TFT:

- Ширина HSYNC и VSYNC: В регистре **LTDC\_SSCR** пишут ширину HSYNC-1 и ширину VSYNC-1.
- HBP и VBP: В регистре **LTDC\_BPCR** пишут ширину **HSYNC+HBP-1** и ширину **VSYNC+VBP-1**.
- Активная Ширина и Высота: В регистре **LTDC\_AWCR** пишут суммарное значение **HSYNC+ HBP +Активная\_Ширина-1** и суммарное значение **VSYNC +VBP+Активная\_Высота-1** (поддерживается до 1024x768).
- Общая ширина: В регистре **LTDC\_TWCR** пишут суммарное значение **HSYNC+ HBP+ Активная\_Ширина+HFP-1**.
- Общая высота: В регистре **LTDC\_TWCR** пишут суммарное значение **VSYNC+VBP +Активная\_Высота+VFP-1**.

У включённого LTDC времянка генерируется начиная с позиции X/Y=0/0 как первый пиксель горизонтальной синхронизации в области вертикальной синхронизации с последующими задним крыльцом, активной областью и передним крыльцом.

У выключенного LTDC блок генератора времянки сброшен в состоянии X=Общая\_Ширина - 1, Y=Общая\_Высота - 1 и держит последний пиксель перед фазой вертикальной синхронизации и слитый FIFO. Так выдаются только данные затемнения.

### Пример времянки

Времянка TFT-LCD (из описания панели):

- Ширина Горизонтальной и Вертикальной синхронизации: 0x8 пикселей и 0x4 строк
- Горизонтальное в Вертикальное заднее крыльцо: 0x7 пикселей и 0x2 строк
- Активные Ширина и Высота: 0x280 пикселей, 0x1E0 строк (640x480)
- Горизонтальное переднее крыльцо: 0x6 пикселей
- Вертикальное переднее крыльцо: 0x2 строк

Регистры времянки LTDC:

- Регистр LTDC\_SSCR: пишут 0x00070003. (HSW[11:0] — 0x7 и VSH[10:0] — 0x3)
- Регистр LTDC\_BPCR: пишут 0x000E0005. (AHBP[11:0] — 0xE(0x8 + 0x6) и AVBP[10:0] — 0x5(0x4 + 0x1))
- Регистр LTDC\_AWCR: пишут 0x028E01E5. (AAW[11:0] — 0x28E(0x8 + 0x7 + 0x27F) и AAH[10:0] — 0x1E5(0x4 + 0x2 + 0x1DF))
- Регистр LTDC\_TWCR: пишут 0x00000294. (TOTALW[11:0] — 0x294(0x8 + 0x7 + 0x280 + 0x5))
- Регистр LTDC\_THCR: пишут 0x000001E7. (TOTALH[10:0] — 0x1E7(0x4 + 0x2 + 0x1E0 + 1))

### Программируемая полярность

Полярность Горизонтальной и Вертикальной синхронизации, Разрешения данных и Тактов пикселей задают в регистре LTDC\_GCR.

### Цвет фона

Постоянный цвет фона (RGB888) пишут в регистр LTDC\_BCCR. Он используется при смешивании с нижним слоем.

### Размывание

Техника псевдослучайного размывания с LFSR используется как добавление малых случайных чисел (порог) к каждому каналу цвета пикселей (R, G или B), как бы округляя старшие биты при выводе 24-бит данных на 18-бит дисплей. Размывание применяется к пикселям, различным в разных кадрах.

Эта техника эквивалентна сравнению младших битов с порогом и добавлению 1 к старшим битам если младшая часть больше или равна порогу. Обычно младшие биты теряются.

Ширина добавляемых псевдослучайных чисел равна по 2 бита на каждый канал.

LFSR включается при включении контроллера LCD-TFT, постоянно работает и выключается вместе с ним.

Включать и выключать размывание можно на лету в регистре LTDC\_GCR.

### Перезагрузка теневых регистров

Некоторые регистры конфигурации являются теневыми и имеют активную копию. В регистре LTDC\_SRCR можно определить порядок записи из теневых регистров в активные, сразу или во время обратного хода кадровой развёртки. При немедленной перезаписи её надо активировать только после записи всех новых регистров.

Теневые регистры не должно модифицировать до их перезаписи. Чтение из теневого регистра возвращает значение активной копии, так что записанное значение можно прочесть только после перезаписи.

Прерывание перезаписи регистров разрешается в регистре LTDC\_IER. Теневыми регистрами являются все регистры слоёв 1 и 2, кроме регистра LTDC\_LxCLUTWR.

### Выдача прерываний

См. Секцию 16.5.

## 16.4.2. Программируемые параметры слоя

Есть два слоя, управляемых отдельно. Порядок слоёв фиксирован, начиная с нижнего. Если включены оба слоя, то Слой 2 в выводимом окне отображается сверху.

### Окна

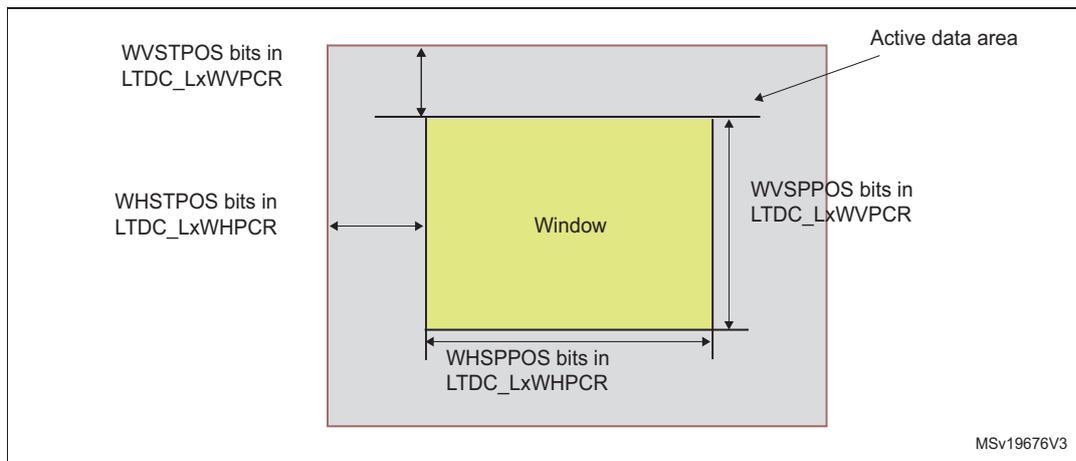
Слои могут быть разного размера и размещаться внутри Активной области отображения.

Позиция и размер окна задаются с помощью координат верхнего левого и нижнего правого углов и внутреннего генератора времянки, включающего синхронность, размер заднего крыльца и активную область данных. См. регистры `LTDC_LxWHPCR` и `LTDC_LxWVPCR`.

Программируемые позиция и размер слоя определяют первый/последний видимый пиксель строки и первую/последнюю видимую строку в окне. Это позволяет выводить весь кадр или его часть.

- Первый и последний видимый пиксели слоя задают в полях `WHSTPOS[11:0]` и `WHSPPOS[11:0]` регистра `LTDC_LxWHPCR`.
- Первую и последнюю видимые строки слоя задают в полях `WVSTPOS[10:0]` и `WVSPPOS[10:0]` регистра `LTDC_LxWVPCR`.

**Рис. 83. Программируемые параметры слоя**



### Входной формат пикселя

В кадровом буфере слоя биты хранятся во входном формате. Они определяются в регистре `LTDC_LxPFCR` для каждого слоя.

Пиксель из буфера кадра преобразуются во внутренний формат 8888 (ARGB):

- Компоненты короче 8 расширяются до 8 репликацией. Выбранный диапазон битов сливается несколько раз до получения больше 8 битов. В полученном векторе оставляют старшие 8.

Пример: 5 битов красного канала в RGB565 становятся (позиции битов): 43210432 (три 3 младших бита заполняются старшими битами из 5).

**Таблица 90. Размещение данных пикселей и формат цвета**

ARGB8888			
@+3 $A_x[7:0]$	@+2 $R_x[7:0]$	@+1 $G_x[7:0]$	@ $B_x[7:0]$
@+7 $A_{x+1}[7:0]$	@+6 $R_{x+1}[7:0]$	@+5 $G_{x+1}[7:0]$	@+4 $B_{x+1}[7:0]$
RGB888			
@+3 $B_{x+1}[7:0]$	@+2 $R_x[7:0]$	@+1 $G_x[7:0]$	@ $B_x[7:0]$
@+7 $G_{x+2}[7:0]$	@+6 $B_{x+2}[7:0]$	@+5 $R_{x+1}[7:0]$	@+4 $G_{x+1}[7:0]$
RGB565			
@+3 $R_{x+1}[4:0] G_{x+1}[5:3]$	@+2 $G_{x+1}[2:0] B_{x+1}[4:0]$	@+1 $R_x[4:0] G_x[5:3]$	@ $G_x[2:0] B_x[4:0]$
ARGB8888			
@+7 $R_{x+3}[4:0] G_{x+3}[5:3]$	@+6 $G_{x+3}[2:0] B_{x+3}[4:0]$	@+5 $R_{x+2}[4:0] G_{x+2}[5:3]$	@+4 $G_{x+2}[2:0] B_{x+2}[4:0]$

ARGB1555			
@+3 $A_{x+1}[0]R_{x+1}[4:0] G_{x+1}[4:3]$	@+2 $G_{x+1}[2:0] B_{x+1}[4:0]$	@+1 $A_x[0] R_x[4:0] G_x[4:3]$	@ $G_x[2:0] B_x[4:0]$
@+7 $A_{x+3}[0]R_{x+3}[4:0] G_{x+3}[4:3]$	@+6 $G_{x+3}[2:0] B_{x+3}[4:0]$	@+5 $A_{x+2}[0]R_{x+2}[4:0]G_{x+2}[4: 3]$	@+4 $G_{x+2}[2:0] B_{x+2}[4:0]$
ARGB4444			
@+3 $A_{x+1}[3:0]R_{x+1}[3:0]$	@+2 $G_{x+1}[3:0] B_{x+1}[3:0]$	@+1 $A_x[3:0] R_x[3:0]$	@ $G_x[3:0] B_x[3:0]$
@+7 $A_{x+3}[3:0]R_{x+3}[3:0]$	@+6 $G_{x+3}[3:0] B_{x+3}[3:0]$	@+5 $A_{x+2}[3:0]R_{x+2}[3:0]$	@+4 $G_{x+2}[3:0] B_{x+2}[3:0]$
L8			
@+3 $L_{x+3}[7:0]$	@+2 $L_{x+2}[7:0]$	@+1 $L_{x+1}[7:0]$	@ $L_x[7:0]$
@+7 $L_{x+7}[7:0]$	@+6 $L_{x+6}[7:0]$	@+5 $L_{x+5}[7:0]$	@+4 $L_{x+4}[7:0]$
AL44			
@+3 $A_{x+3}[3:0] L_{x+3}[3:0]$	@+2 $A_{x+2}[3:0] L_{x+2}[3:0]$	@+1 $A_{x+1}[3:0] L_{x+1}[3:0]$	@ $A_x[3:0] L_x[3:0]$
@+7 $A_{x+7}[3:0] L_{x+7}[3:0]$	@+6 $A_{x+6}[3:0] L_{x+6}[3:0]$	@+5 $A_{x+5}[3:0] L_{x+5}[3:0]$	@+4 $A_{x+4}[3:0] L_{x+4}[3:0]$
AL88			
@+3 $A_{x+1}[7:0]$	@+2 $L_{x+1}[7:0]$	@+1 $A_x[7:0]$	@ $L_x[7:0]$
@+7 $A_{x+3}[7:0]$	@+6 $L_{x+3}[7:0]$	@+5 $A_{x+2}[7:0]$	@+4 $L_{x+2}[7:0]$

### Таблица выбора цвета (CLUT)

CLUT полезна только в случае индексированных цветов в форматах L8, AL44 и AL88. Её можно подключить на лету регистром [LTDC\\_LxCR](#).

Сначала CLUT заполняют значениями R, G и B, которые заменят исходные значения пикселя R, G, B (индексируемый цвет). Каждый цвет (значение RGB) имеет свой адрес в CLUT.

Значения R, G и B и их соответствующий адрес пишут через регистр [LTDC\\_LxCLUTWR](#).

- При форматах L8 и AL88 в CLUT пишут 256 цветов. Адрес цвета ставят в битах [CLUTADD](#) регистра [LTDC\\_LxCLUTWR](#).

- При формате AL44 в CLUT пишут 16 цветов. Адрес цвета это репликация 4-бит канала L до 8:

- L0 (индексируемый цвет 0), по адресу [0x00](#)
- L1, по адресу [0x11](#)
- L2, по адресу [0x22](#)
- .....
- L15, по адресу [0xFF](#)

### Адрес буфера цветов кадра

Адрес буфера цветов кадра каждого слоя пишут в регистр [LTDC\\_LxCFBAR](#). У включённого слоя данные извлекаются из буфера цветов кадра.

### Длина буфера цветов кадра

Для каждого слоя общая длина строки в буфере цветов кадра и число строк задаются в регистрах [LTDC\\_LxCFBLR](#) и [LTDC\\_LxCFBLNR](#). Они используются для остановки выборки данных в FIFO слоя по концу кадра.

- Если они меньше нужного, то выдаётся прерывание исчерпания FIFO.
- Если они больше нужного, то бесполезные данные из FIFO выбрасываются и не выводятся.

### Заполнение буфера цветов кадра

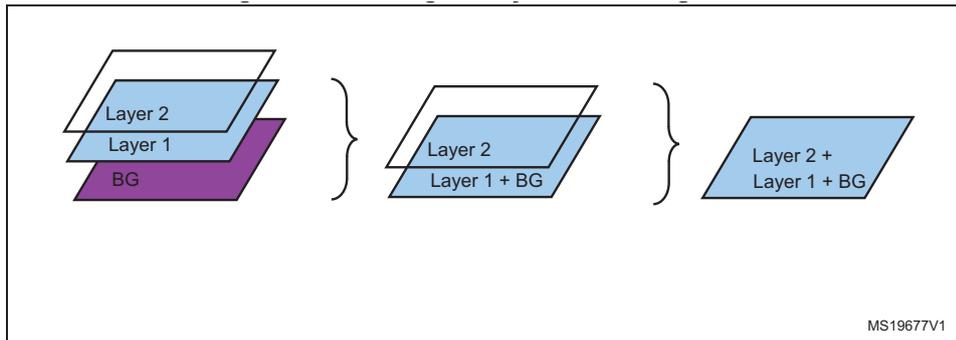
У каждого слоя есть конфигурируемое наполнение буфера цветов кадра. Это дистанция между началами соседних строк в байтах. Его пишут в регистр [LTDC\\_LxCFBLR](#).

### Смешивание слоёв

Смешивание всегда включено, параметры задаются в регистре [LTDC\\_LxBFCR](#).

Порядок смешивания фиксирован, снизу вверх. При двух включённых слоях сначала слой 1 смешивается с фоновым, затем и слой 2.

**Рис. 84. Смешивание двух слоёв с фоном.**



### Цвет слоя по умолчанию

Он используется для вывода вне заданного окна и при выключенном слое. Формат ARGB. Задаётся в регистре `LTDC_LxDCCR`. Смешивание выполняется даже с выключенным слоем, так что сбросьте его для выключенного слоя в регистре `LTDC_LxBFCR`.

### Ключ прозрачного цвета

Если эта опция включена, то результирующий цвет пикселя сравнивается с ключом, и при совпадении все каналы пикселя (ARGB) обнуляются. Использование ключа можно менять на лету в регистре `LTDC_LxCKCR`.

## 16.5. Прерывания LTDC

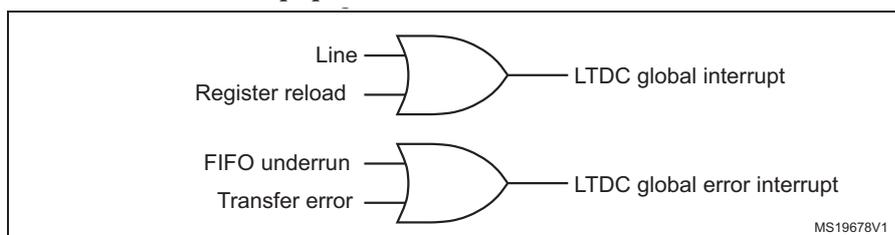
Четыре маскируемых прерывания LTDC объединены по OR в два вектора.

Разрешаются источники прерываний отдельно в регистре `LTDC_IER`.

События прерываний:

- Прерывание строки: выдаётся при достижении строки, заданной в регистре `LTDC_LIPCR`
- Перезапись теневого регистра: выдаётся после перезаписи во время кадрового гашения
- Исчерпание FIFO: выдаётся при запросе пикселя из пустого FIFO слоя
- Ошибка передачи шины АНВ.

**Рис. 85. События прерываний**



**Таблица 91. Запросы прерываний**

Событие	Флаг	Бит разрешения
Строка	LIF	LIE
Перезапись регистров	RRIF	RRIEN
Исчерпание FIFO	FUDERRIF	FUDERRIE
Ошибка передачи	TERRIF	TERRIE

## 16.6. Процедура программирования LTDC

- Включаем такты LTDC в регистре RCC
- Задаём такты пикселей согласно описания панели
- Ставим синхронную времянку: VSYNC, HSYNC, Вертикальное и Горизонтальное крыльцо, активную область данных для панели. См. Секцию 16.4.1
- Задаём полярность сигналов синхронизации и тактов в регистре `LTDC_GCR`
- Если надо, пишем цвет фона в регистр `LTDC_BCCR`
- Определяем нужные прерывания в регистрах `LTDC_IER` и `LTDC_LIPCR`

- Ставим параметры Слоёв 1/2:
    - Горизонтальное и вертикальное размещение окна слоя в регистрах `LTDC_LxWHPCR` и `LTDC_WVPCR`. Оно должно быть в активной области.
    - Входной формат пикселей в регистре `LTDC_LxPFCR`
    - Адрес начала буфера цветов кадра в регистре `LTDC_LxCFBAR`
    - Длину строки и заполнение буфера цветов кадра в регистре `LTDC_LxCFBLR`
    - Число строк буфера цветов кадра в регистре `LTDC_LxCFBLNR`
    - Если надо, грузим CLUT с значениями RGB и её адрес в регистр `LTDC_LxCLUTWR`
    - Если надо, ставим цвет по умолчанию и смешивание в регистры `LTDC_LxDCCR` и `LTDC_LxBFCR`
  - Включаем слои 1/2 и, если надо, CLUT в регистре `LTDC_LxCR`
  - Если надо, размывание и ключ цвета включают в регистрах `LTDC_GCR` и `LTDC_LxCKCR`, можно и на лету.
  - Через регистр `LTDC_SRCR` переписываем теневые регистры в активные.
  - Включаем контроллер LCD-TFT в регистре `LTDC_GCR`.
  - Все параметры слоёв, кроме CLUT, можно менять на лету. Новая конфигурация загрузится немедленно или при вертикальном гашении, в зависимости от регистра `LTDC_SRCR`.
- Все регистры слоёв теневые. После записи их нельзя менять до перезаписи в активные регистры.

## 16.7. Регистры LTDC

### 16.7.1. Регистр размера синхронизации (LTDC\_SSCR)

Смещение адреса: `0x08`

По сбросу: `0x0000 0000`

Reserved				HSW[11:0]											
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				VSH[10:0]											
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:28 Резерв, не трогать.
- Биты 27:16 **HSW[11:0]**: Размер горизонтальной синхронизации (в тактах пикселей минус 1)
- Биты 15:11 Резерв, не трогать.
- Биты 10:0 **VSH[10:0]**: Размер вертикальной синхронизации (в строках минус 1)

### 16.7.2. Регистр размера заднего и переднего крыльца (LTDC\_BPCR)

Смещение адреса: `0x0C`

По сбросу: `0x0000 0000`

Reserved				AHBP[11:0]											
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				AVBP[10:0]											
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Содержит суммарные значения (ширина HSYNC + HBP - 1) и (высота VSYNC + VBP - 1). См. Секцию 16.4.

- Биты 31:28 Резерв, не трогать.
- Биты 27:16 **AHBP[11:0]**: Размер заднего крыльца (в тактах пикселей)
- Биты 15:11 Резерв, не трогать.
- Биты 10:0 **AVBP[10:0]**: Размер переднего (в строках)

### 16.7.3. Регистр размера активной области (LTDC\_BPCR)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved				AHBP[11:0]												
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved				AVBP[10:0]												
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Содержит суммарные значения (ширина HSYNC + HBP + Активная\_ширина - 1) и (высота VSYNC + BVBP + Активная\_высота - 1). См. Секцию 16.4.

- Биты 31:28 Резерв, не трогать.
- Биты 27:16 **AHBP[11:0]**: Активная\_ширина (в тактах пикселей)
- Биты 15:11 Резерв, не трогать.
- Биты 10:0 **AVBP[10:0]**: Активная\_высота (в строках)

### 16.7.4. Регистр общей ширины (LTDC\_TWCR)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved				TOTALW[11:0]												
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
16	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved				TOTALH[10:0]												
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Содержит суммарные значения (ширина HSYNC + HBP + Активная\_ширина + HFP - 1) и (высота VSYNC + BVBP + Активная\_высота + VFP - 1). См. Секцию 16.4.

- Биты 31:28 Резерв, не трогать.
- Биты 27:16 **TOTALW[11:0]**: Общая\_ширина (в тактах пикселей)
- Биты 15:11 Резерв, не трогать.
- Биты 10:0 **TOTALH[10:0]**: Общая\_высота (в строках)

### 16.7.5. Глобальный регистр управления (LTDC\_GCR)

Смещение адреса: 0x18

По сбросу: 0x0000 2220

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
HSPOL	VSPOL	DEPOL	PCPOL	Reserved											DEN
rw	rw	rw	rw												rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	DRW[2:0]			Reserved	DGW[2:0]			Reserved	DBW[2:0]			Reserved			LTDCCEN
	r	r	r		r	r	r		r	r	r				r

- Бит 31 **HSPOL**: Полярность горизонтальной синхронизации  
Читают и пишут программно.  
0: Активна низким  
1: Активна высоким
- Бит 30 **VSPOL**: Полярность вертикальной синхронизации  
Читают и пишут программно.  
0: Активна низким  
1: Активна высоким
- Бит 29 **DEPOL**: Полярность разрешения данных  
Читают и пишут программно.

- 0: Активно низким
- 1: Активно низким
- Бит 28           **PCPOL**: Полярность тактов пикселей  
Читают и пишут программно.
- 0: Активны низким
- 1: Активны низким
- Биты 27:17       Резерв, не трогать.
- Бит 16           **DEN**: Разрешение размывания  
Читают и пишут программно.
- 0: Нельзя
- 1: Можно
- Бит 15           Резерв, не трогать.
- Биты 14:12       **DRW[2:0]**: Ширина размывания Красного
- Бит 11           Резерв, не трогать.
- Биты 10:8       **DGW[2:0]**: Ширина размывания Зелёного
- Бит 7            Резерв, не трогать.
- Биты 6:4         **DBW[2:0]**: Ширина размывания Синего
- Биты 3:1         Резерв, не трогать.
- Бит 0            **LTDCEN**: Включение контроллера LCD-TFT  
Читают и пишут программно.
- 0: Выкл.
- 1: Вкл.

### 16.7.6. Регистр режима перезаписи теневых регистров (LTDC\_SRCR)

Смещение адреса: 0x24

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														VBR	IMR
														rw	rw

- Биты 31:2        Резерв, не трогать.
- Бит 1           **VBR**: Перезапись при вертикальном гашении  
Читают программно, снимается аппаратно после перезаписи.
- 0: Ничего
- 1: Перезапись при вертикальном гашении (в начале первой строки после активной области)
- Бит 0           **VBR**: Немедленная перезапись  
Читают программно, снимается аппаратно после перезаписи.
- 0: Ничего
- 1: Немедленная перезапись

### 16.7.7. Регистр фонового цвета (LTDC\_BCCR)

Смещение адреса: 0x2C

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved								BCRED[7:0]								
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
BCGREEN[7:0]								BCBLUE[7:0]								
rw								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:24       Резерв, не трогать.
- Биты 23:16       **BCRED[7:0]**: Красный

- Биты 23:16      **BCGREEN[7:0]**: Зелёный
- Биты 23:16      **BCBLUE[7:0]**: Синий

### 16.7.8. Регистр разрешения прерываний (LTDC\_IER)

Смещение адреса: **0x34**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved												RRIE	TERRIE	FUIE	LIE
Reserved												r	r	r	r

Запись 1 разрешает прерывание.

- Биты 31:4      Резерв, не трогать.
- Бит 3          **RRIE**: Перезапись регистров
- Бит 2          **TERRIE**: Ошибка передачи
- Бит 1          **FUIE**: Исчерпание FIFO
- Бит 0          **LIE**: Конец строки

### 16.7.9. Регистр флагов прерываний (LTDC\_ISR)

Смещение адреса: **0x38**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved												RRIF	TERRIF	FUIF	LIF
Reserved												r	r	r	r

При наличии запроса выдаёт 1.

- Биты 31:4      Резерв, не трогать.
- Бит 3          **RRIF**: Перезапись регистров
- Бит 2          **TERRIF**: Ошибка передачи
- Бит 1          **FUIF**: Исчерпание FIFO
- Бит 0          **LIF**: Конец строки

### 16.7.10. Регистр очистки флагов прерываний (LTDC\_ICR)

Смещение адреса: **0x3C**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved												CRRIF	CTERRIF	CFUIF	CLIF
Reserved												w	w	w	w

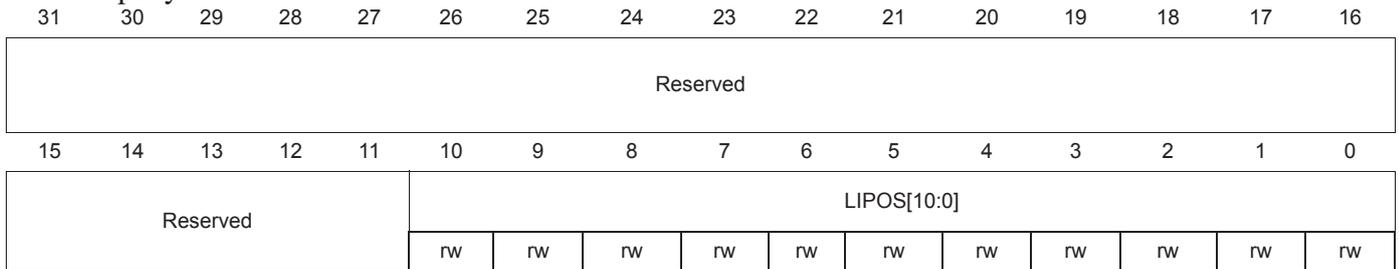
При наличии запроса выдаёт 1.

- Биты 31:4      Резерв, не трогать.
- Бит 3          **CRRIF**: Перезапись регистров
- Бит 2          **CTERRIF**: Ошибка передачи
- Бит 1          **CFUIF**: Исчерпание FIFO
- Бит 0          **CLIF**: Конец строки

### 16.7.11.Регистр номера строки прерывания (LTDC\_LIPCR)

Смещение адреса: 0x40

По сбросу: 0x0000 0000



Номер строки зависит от параметров времянки.

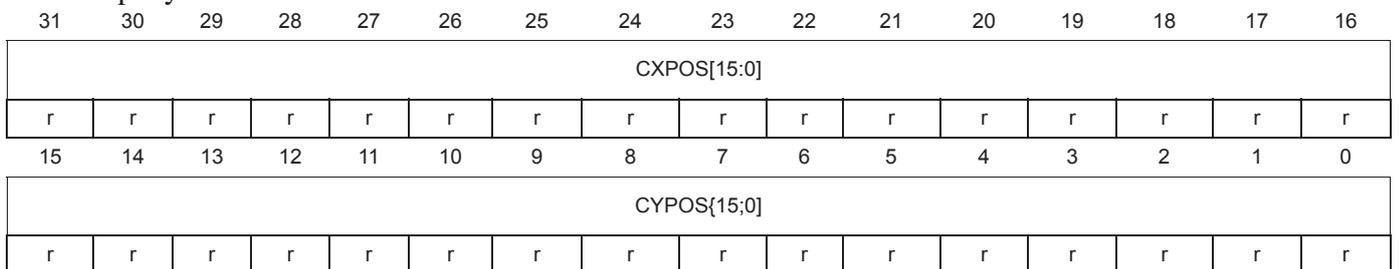
— Биты 31:11 Резерв, не трогать.

— Биты 10:0 **LIPOS[10:0]**: Номер строки

### 16.7.12.Регистр текущей позиции (LTDC\_CPSR)

Смещение адреса: 0x44

По сбросу: 0x0000 0000



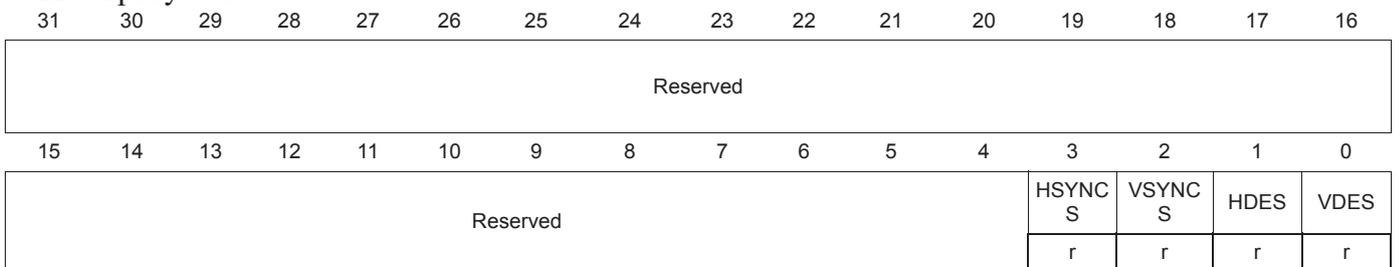
— Биты 31:16 **CXPOS[15:0]**: Текущая позиция X

— Биты 15:0 **CYPOS[15:0]**: Текущая позиция Y

### 16.7.13.Регистр текущего состояния отображения (LTDC\_CDSR)

Смещение адреса: 0x48

По сбросу: 0x0000 000F



Для всех битов, независимо от полярности:

0: Неактивно

1: Активно

— Биты 31:4 Резерв, не трогать.

— Бит 3 **HSYNCS**: Горизонтальная синхронизация

— Бит 2 **VSYNCS**: Вертикальная синхронизация

— Бит 1 **HDES**: Горизонтальное разрешение данных

— Бит 0 **VDES**: Вертикальное разрешение данных

### 16.7.14.Регистр управления слоя x (LTDC\_LxCR) (x=1..2)

Смещение адреса: 0x84 + 0x80 x (Layerx - 1), Layerx = 1 или 2

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved											CLUTEN		Reserved		COLKEN	LEN
											rw				rw	rw

Ставится и снимается программно.

0: Нельзя

1: Можно

- Биты 31:5      Резерв, не трогать.
- Бит 4            **CLUTEN**: Разрешение CLUT
- Биты 3:2       Резерв, не трогать.
- Бит 1            **COLKEN**: Разрешение ключа цвета
- Бит 0            **LEN**: Разрешение слоя

### 16.7.15. Регистр горизонтальной позиции окна слоя x (LTDC\_LxWHPCR) (x=1..2)

Смещение адреса:  $0x88 + 0x80 \times (\text{Layerx} - 1)$ , Layerx = 1 или 2

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				WHSPPPOS[11:0]											
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				WHSTPOS[11:0]											
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Первый видимый бит строки это запись в битах АНBP[10:0] + 1 в регистре LTDC\_BPCR.

Последний видимый бит строки это запись в битах АAW[10:0] в регистре LTDC\_AWCR.

- Биты 31:28      Резерв, не трогать.
- Биты 27:16      **WHSPPPOS[11:0]**: Последний видимый бит окна слоя  
Должен быть:  
 $\text{WHSPPPOS}[11:0] \geq \text{АНBP}[10:0] + 1$  (в регистре LTDC\_BPCR)
- Биты 15:12      Резерв, не трогать.
- Биты 11:0        **WHSTPOS[11:0]**: Первый видимый бит окна слоя  
Должен быть:  
 $\text{WHSTPOS}[11:0] \leq \text{АAW}[10:0]$  (в регистре LTDC\_AWCR).

### 16.7.16. Регистр вертикальной позиции окна слоя x (LTDC\_LxWVPCR) (x=1..2)

Смещение адреса:  $0x8C + 0x80 \times (\text{Layerx} - 1)$ , Layerx = 1 или 2

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				WVSPPOS[10:0]											
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				WVSTPOS[10:0]											
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Первая видимая строка это запись в битах АВBP[10:0] + 1 в регистре LTDC\_BPCR.

Последняя видимая строка это запись в битах ААН[10:0] в регистре LTDC\_AWCR.

- Биты 31:28      Резерв, не трогать.
- Биты 27:16      **WVSPPOS[11:0]**: Последняя видимая строка окна слоя  
Должен быть:  
 $\text{WVSPPOS}[11:0] \geq \text{АВBP}[10:0] + 1$  (в регистре LTDC\_BPCR)
- Биты 15:12      Резерв, не трогать.

- Биты 11:0 **WVSTPOS[11:0]**: Первая видимая строка окна слоя  
Должен быть:  
 $WVSTPOS[11:0] \leq AAN[10:0]$  (в регистре LTDC\_AWCR).

### 16.7.17.Регистр ключа цвета слоя x (LTDC\_LxCKCR) (x=1..2)

Смещение адреса:  $0x90 + 0x80 \times (Layerx - 1)$ ,  $Layerx = 1$  или  $2$

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved								CKRED[7:0]								
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
CKGREEN[7:0]								CKBLUE[7:0]								
rw								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
- Биты 23:16 **CKRED[7:0]**: Ключ Красного
- Биты 15:8 **CKGREEN[7:0]**: Ключ Зелёного
- Биты 7:0 **CKBLUE[7:0]**: Ключ Синего

### 16.7.18.Регистр формата пикселя слоя x (LTDC\_LxPFCR) (x=1..2)

Смещение адреса:  $0x94 + 0x80 \times (Layerx - 1)$ ,  $Layerx = 1$  или  $2$

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved													PF[2:0]		
													rw	rw	rw

- Биты 31:3 Резерв, не трогать.
- Биты 2:0 **PF[2:0]**: Формат пикселя
  - 000: ARGB8888
  - 001: RGB888
  - 010: RGB565
  - 011: ARGB1555
  - 100: ARGB4444
  - 101: L8 (8-Bit Luminance)
  - 110: AL44 (4-Bit Alpha, 4-Bit Luminance)
  - 111: AL88 (8-Bit Alpha, 8-Bit Luminance)

### 16.7.19.Регистр постоянного альфа слоя x (LTDC\_LxCACR) (x=1..2)

Смещение адреса:  $0x98 + 0x80 \times (Layerx - 1)$ ,  $Layerx = 1$  или  $2$

По сбросу: **0x0000 00FF**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved								CONSTA[7:0]								
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:8 Резерв, не трогать.
- Биты 7:0 **CONSTA[7:0]**: Постоянное значение альфа для смешивания  
Аппаратно делится на 255.

### 16.7.20. Регистр цвета по умолчанию слоя x (LTDC\_LxDCCR) (x=1..2)

Смещение адреса:  $0x9C + 0x80 \times (\text{Layerx} - 1)$ ,  $\text{Layerx} = 1$  или  $2$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DCALPHA[7:0]								DCRED[7:0]							
rw								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DCGREEN[7:0]								DCBLUE[7:0]							
rw								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Задаёт цвет по умолчанию в формате ARGB, используемый при выключенном слое или вне окна слоя. Значение  $0x00000000$  это прозрачный цвет.

- Биты 31:24     **DCALPHA[7:0]**: Альфа
- Биты 23:16    **DCRED[7:0]**: Красный
- Биты 15:8     **DCGREEN[7:0]**: Зелёный
- Биты 7:0      **DCBLUE[7:0]**: Синий

### 16.7.21. Регистр множителей смешивания слоя x (LTDC\_LxBFCR) (x=1..2)

Смещение адреса:  $0xA0 + 0x80 \times (\text{Layerx} - 1)$ ,  $\text{Layerx} = 1$  или  $2$

По сбросу:  $0x0000\ 0607$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved					BF1[2:0]			Reserved					BF2[2:0]		
					rw	rw	rw						rw	rw	rw

Задаёт множители смешивания F1 и F2.

Общая формула смешивания:  $BC = BF1 \times C + BF2 \times Cs$

- $BC$  = Смешанный цвет
  - $BF1$  = Множитель 1
  - $C$  = Цвет текущего слоя
  - $BF2$  = Множитель 2
  - $Cs$  = Смешанный цвет нижележащего слоя.
- Биты 31:11     Резерв, не трогать.
  - Биты 10:8      **BF1[2:0]**: Множитель 1
    - 000: Резерв
    - 001: Резерв
    - 010: Резерв
    - 011: Резерв
    - 100: Постоянная Альфа (при вычислениях аппаратно делится на 255)
    - 101: Резерв
    - 110: Альфа пикселя x Постоянная Альфа
    - 111: Резерв
  - Биты 7:3       Резерв, не трогать.
  - Биты 2:0       **BF2[2:0]**: Множитель 2
    - 000: Резерв
    - 001: Резерв
    - 010: Резерв
    - 011: Резерв
    - 100: 1 - Постоянная Альфа
    - 101: Резерв
    - 110: 1 - (Альфа пикселя x Постоянная Альфа)
    - 111: Резерв







## 17. Улучшенные таймеры (TIM1 и TIM8)

### 17.1. Введение в TIM1 и TIM8

Это 16-бит само-перегружаемые таймеры с программируемым предделителем.

Они могут использоваться для измерения длительности входных импульсов (захват входа), генерации сигналов (сравнение выхода, ШИМ, инверсный ШИМ) и пр.

Длина импульсов и сигналов может модулироваться от нескольких микросекунд до миллисекунд с помощью предделителей таймера и тактов RCC.

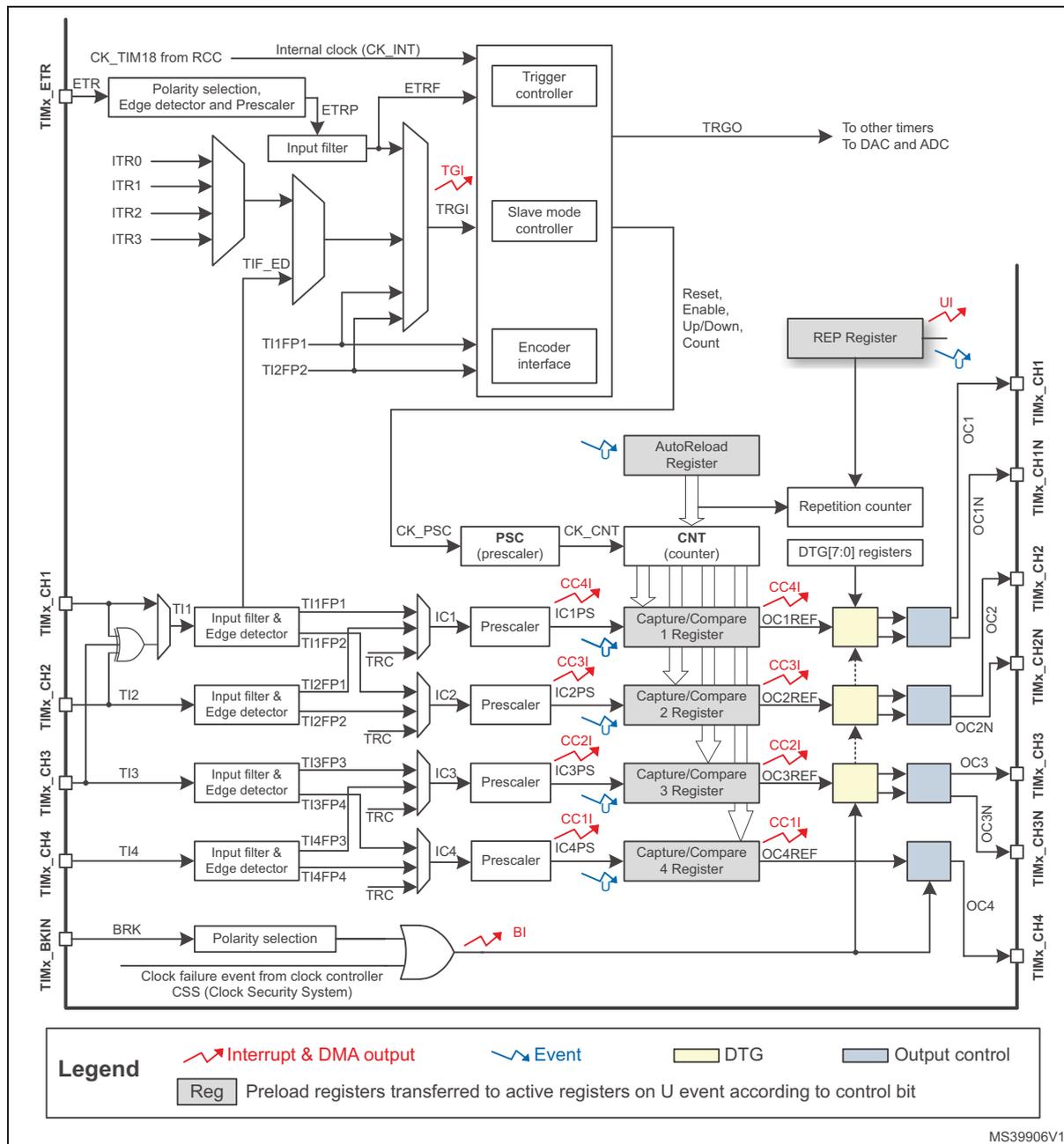
Улучшенные (TIM1 and TIM8) и обычные (TIMx) таймеры полностью независимы и не имеют общих ресурсов. Могут синхронизироваться между собой. См. *Секцию 17.3.20*.

### 17.2. Основные свойства TIM1 и TIM8

Это:

- 16-бит прямой, обратный, реверсивный счёт с само-перезагрузкой.
- 16-бит программируемый предделитель (можно “налету”) тактов на число от 1 до 65536.
- До 4 независимых каналов для:
  - Захвата входа
  - Сравнение выхода
  - ШИМ генерация (Фронт и Центр)
  - Одиночный импульс
- Инверсные выходы с программируемой задержкой
- Схема синхронизации внешнего управления и объединения таймеров.
- Счётчик повторения для обновления регистров таймера только после нескольких циклов счёта.
- Вход остановки для перевода выходных сигналов таймера в заданное состояние.
- Генерация Прерываний/DMA по следующим событиям:
  - Обновление: переполнение/исчерпание, инициализация счётчика (программно или запуском)
  - Запуск (старт, стоп, инициализация или счёт по сигналу)
  - Захват входа
  - Сравнение выхода
  - Вход остановки.
- Поддерживает инкрементный (квадратурный) кодер и датчики Холла для позиционирования.
- Вход запуска от внешних тактов или шагового управления током.

Рис. 86. Блок-схема улучшенных таймеров.



## 17.3. Функциональное описание таймеров

### 17.3.1. Узел счёта

Это 16-бит счётчик с регистром само-перезагрузки. Имеет прямой, обратный и реверсивный режимы. Тактирование может поступать через предделитель.

Счётчик, регистр перезагрузки и предделитель доступны программно для чтения и записи даже во время счёта.

Включает:

- Регистр счётчика (**TIMx\_CNT**)
- Регистр предделителя (**TIMx\_PSC**)
- Регистр перезагрузки (**TIMx\_ARR**)
- Регистр повторения счёта (**TIMx\_RCR**)

Регистр перезагрузки предзагружаемый (есть видимый и скрытый регистры). Содержимое видимого регистра пишется в скрытый по каждому событию обновления (**UEV**), в зависимости от бита разрешения (**ARPE**) в регистре **TIMx\_CR1**. Оно посылается программно или при переполнении/исчерпании счётчика при снятом бите **UDIS** в регистре **TIMx\_CR1**.

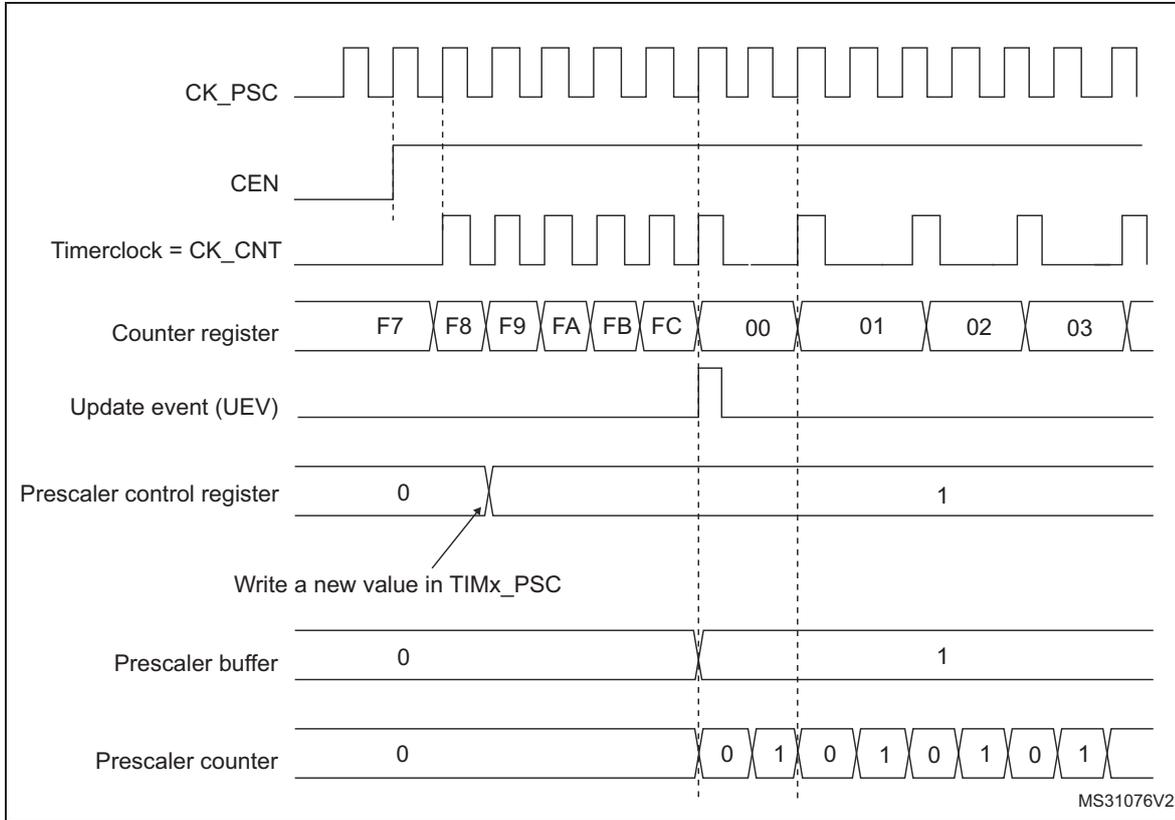
Счётчик тактируется выходом предделителя `CK_CNT`. Разрешается битом `CEN` в регистре `TIMx_CR1`.

Счёт начинается через 1 такт после установки бита `CEN` в регистре `TIMx_CR1`.

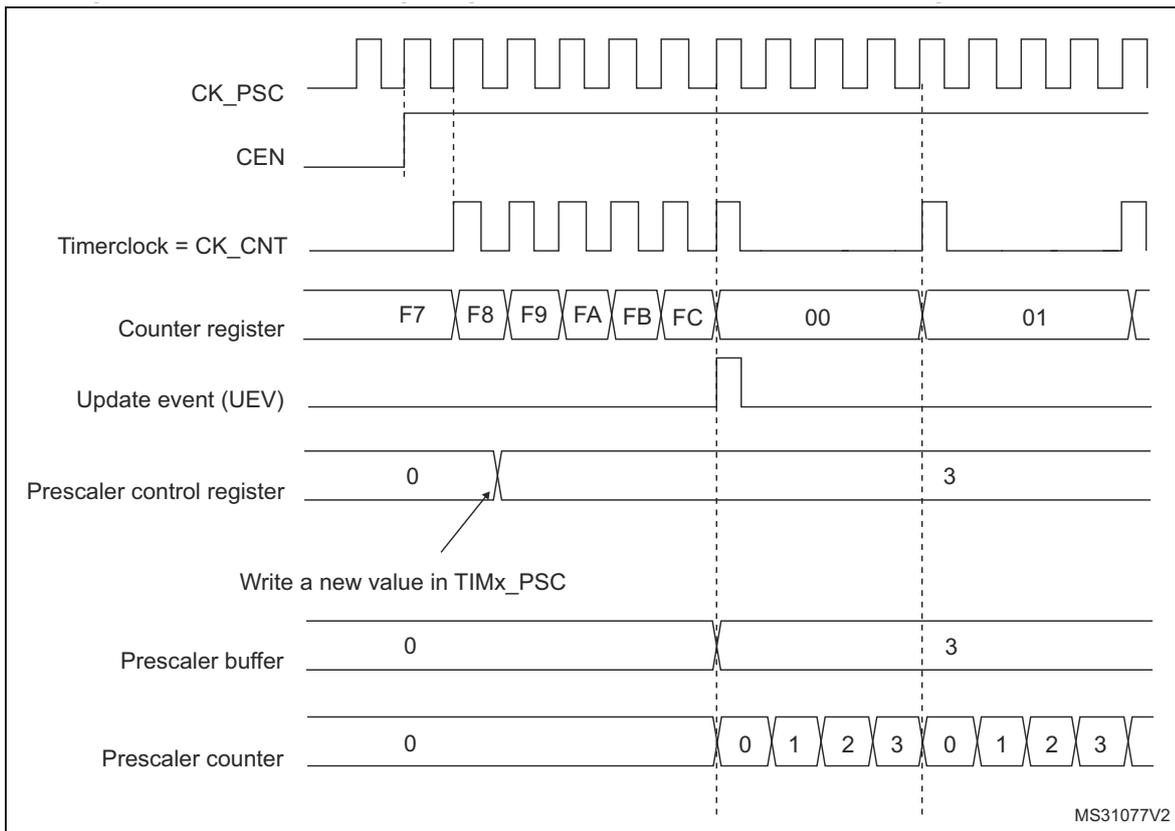
### Описание предделителя

Это 16-бит счётчик делителя входной частоты (от 1 до 65536) с видимым регистром `TIMx_PSC`. его можно менять налету. Новое значение счётчика пишется по следующему событию обновления.

**Рис. 87. Временная диаграмма с изменением предделителя с 1 на 2.**



**Рис. 88. Временная диаграмма с изменением предделителя с 1 на 4.**



### 17.3.2. Режимы счёта

#### Прямой счёт

Счёт идёт от 0 до значения перезагрузки (регистр `TIMx_ARR`), сбрасывается в 0 и выдаёт событие переполнения счётчика.

Если используется счётчик повторений, то событие `UEV` выдаётся после обнуления заданных повторений плюс 1 (`TIMx_RCR+1`). Иначе событие обновления выдаётся при каждом переполнении счётчика.

Установка бита `UG` в регистре `TIMx_EGR` (программно или контроллером режима ведомого) также выдаёт событие обновления.

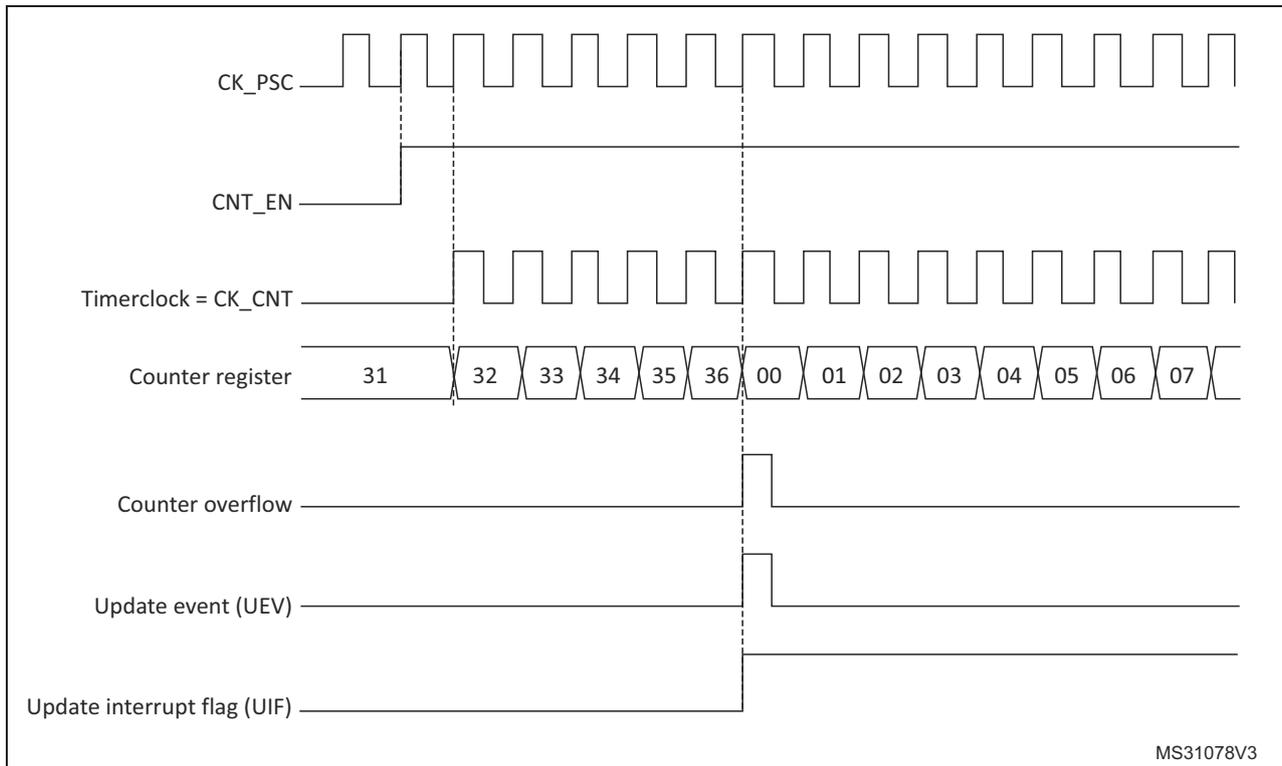
Событие `UEV` выключается установкой бита `UDIS` в регистре `TIMx_CR1`. Этим предупреждается запись скрытого регистра во время изменения регистра предзагрузки. Также событие `UEV` не появляется при сброшенном бите `UDIS` 0. Однако, счётчик продолжает считать с 0, равно как и делитель (не изменив своего значения). Кроме того, если стоит бит `URS` в регистре `TIMx_CR1`, то установка бита `UG` выдаёт событие `UEV` без установки флага `UIF` (без прерывания и запроса DMA). Этим предупреждается одновременная выдача прерываний обновления и захвата при очистке счётчика по событию захвата.

По событию обновления обновляются все регистры и ставится флаг обновления (бит `UIF` в регистре `TIMx_SR`). Это зависит от бита `URS`:

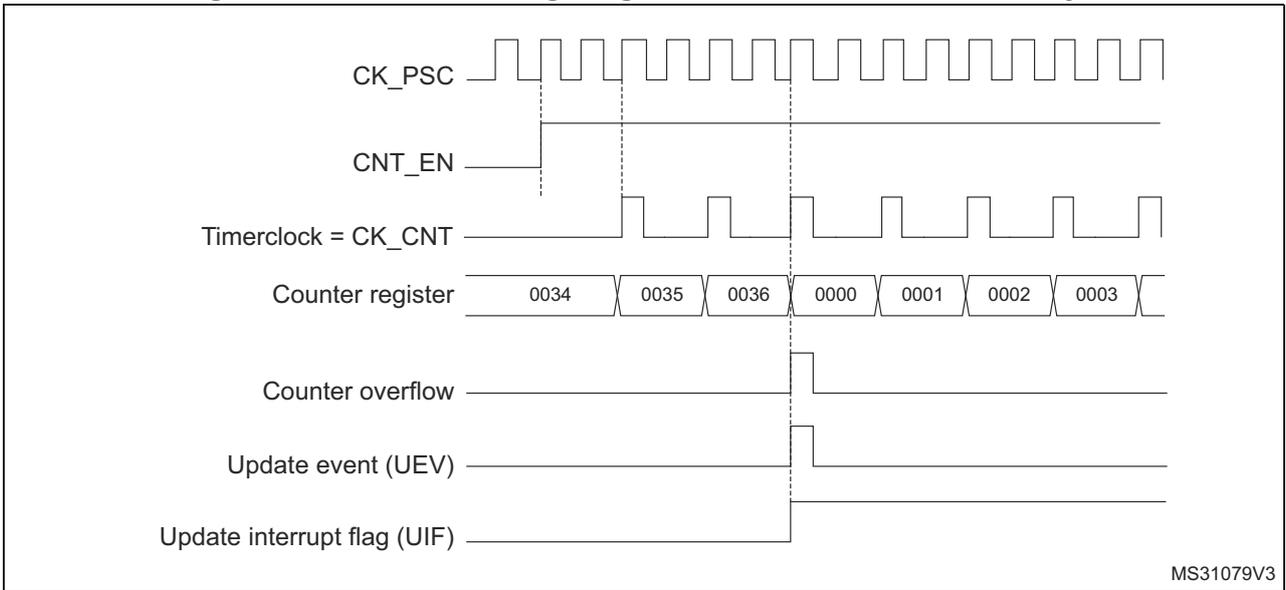
- Счётчик повторений перегружается из регистра `TIMx_RCR`,
- В скрытый регистр перезагрузки пишется содержимое `TIMx_ARR`,
- Буфер делителя перегружается из регистра `TIMx_PSC`.

Примеры ниже используют `TIMx_ARR=0x36`.

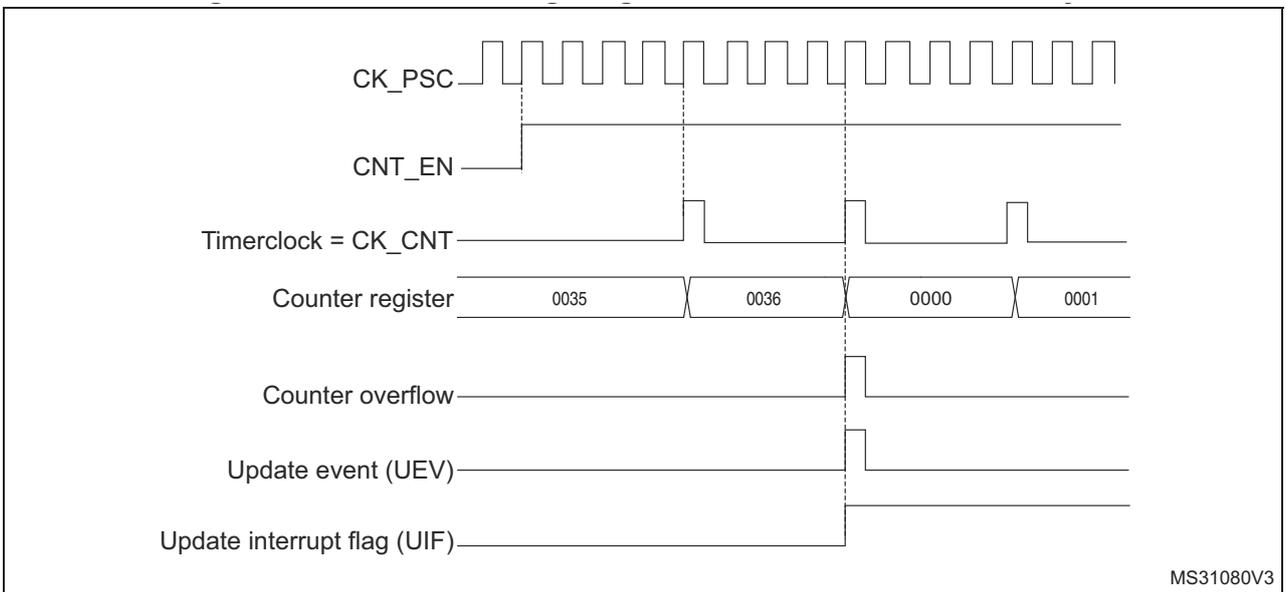
Рис. 89. Временная диаграмма с делителем 1.



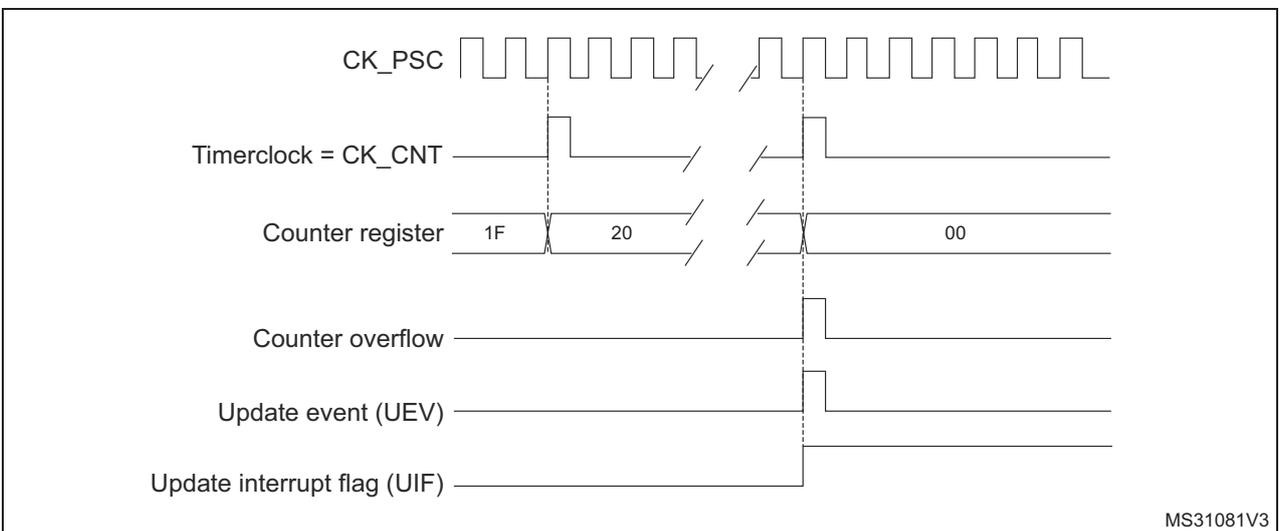
**Рис. 90. Временная диаграмма с делителем 2.**



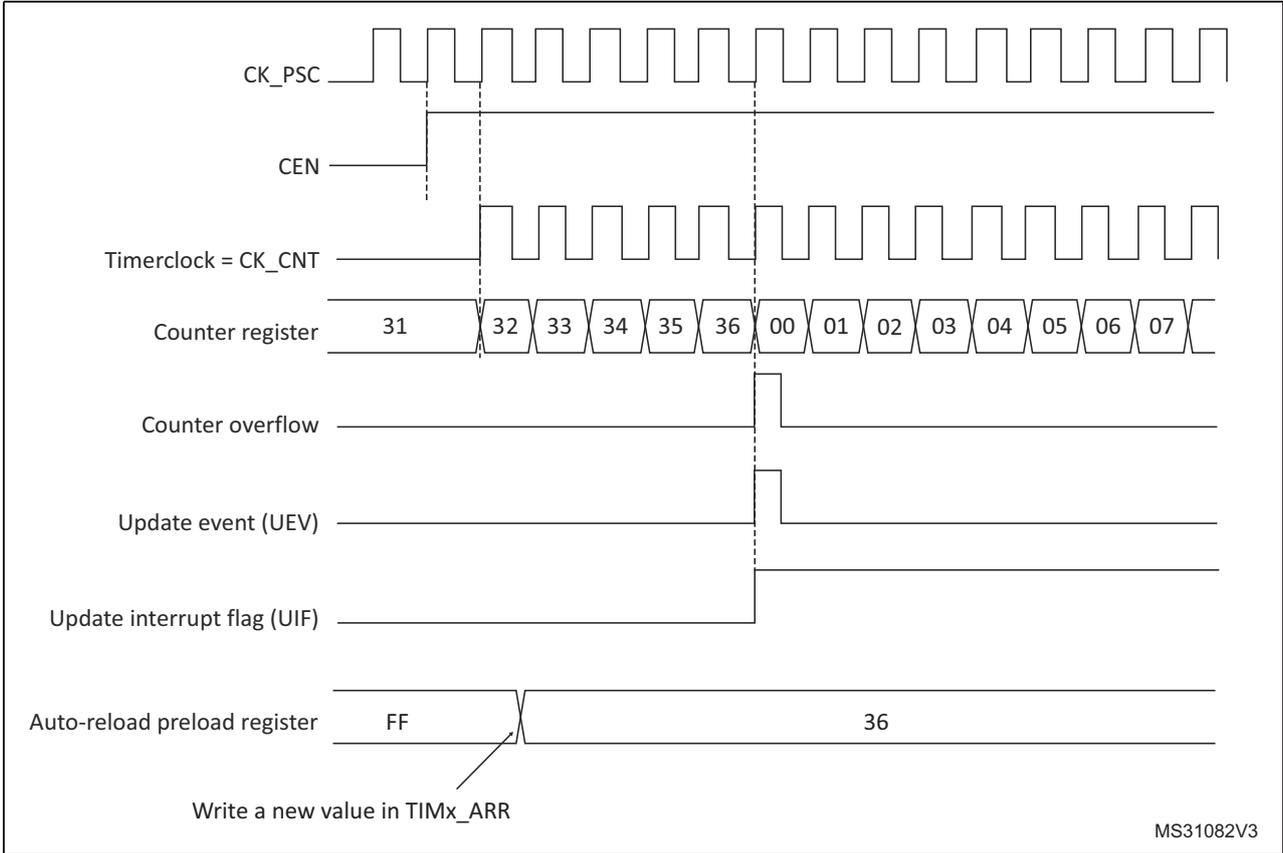
**Рис. 91. Временная диаграмма с делителем 4.**



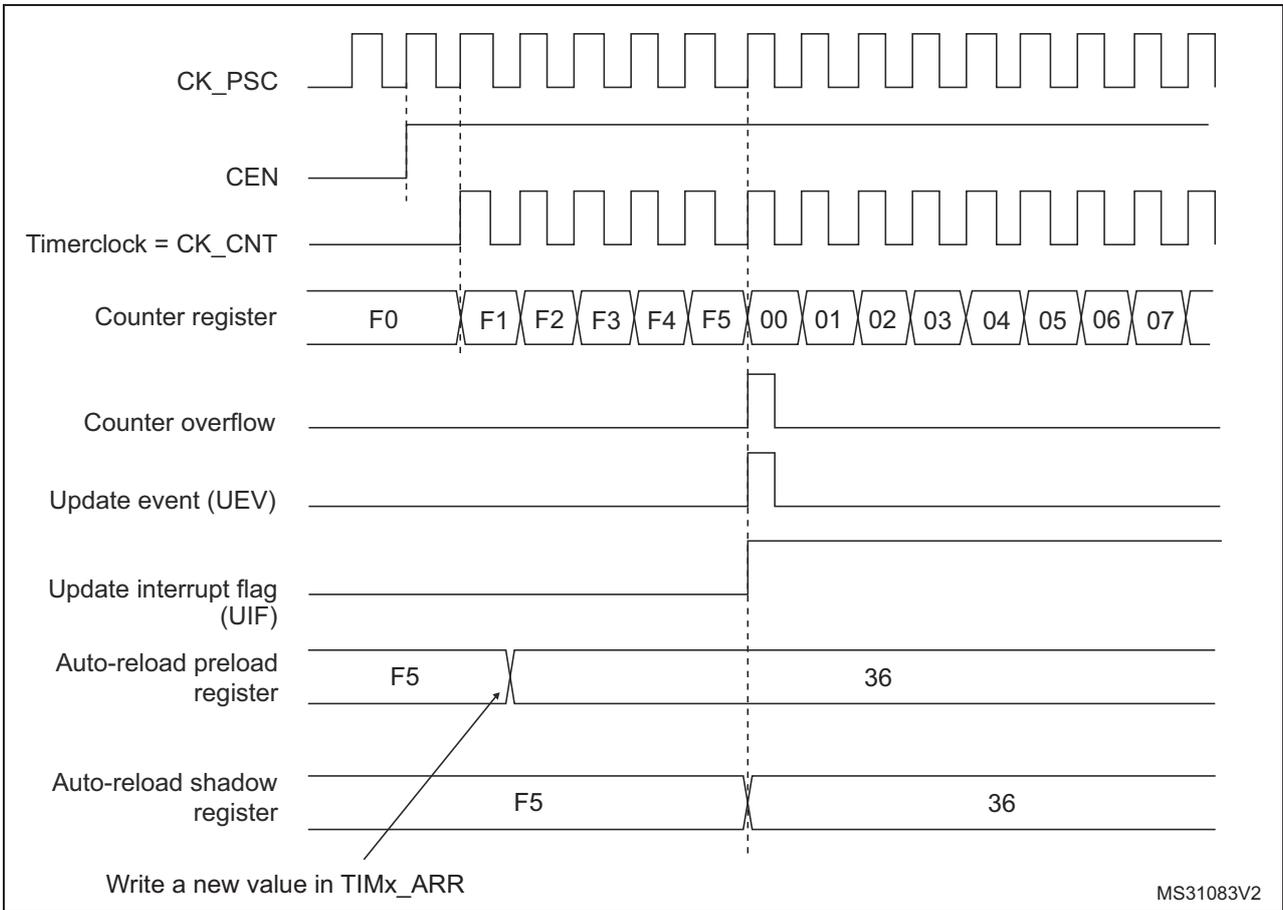
**Рис. 92. Временная диаграмма с делителем N.**



**Рис. 93. Временная диаграмма события при ARPE=0 (TIMx\_ARR не предзагружен).**



**Рис. 94. Временная диаграмма события при ARPE=1 (TIMx\_ARR предзагружен).**



## Обратный счёт

Счёт идёт от значения перезагрузки (регистр `TIMx_ARR`) до 0, перегружает счётчик и выдаёт событие исчерпания счётчика.

Если используется счётчик повторений, то событие `UEV` выдаётся после исчерпания заданных повторений плюс 1 (`TIMx_RCR+1`). Иначе событие обновления выдаётся при каждом исчерпании счётчика.

Установка бита `UG` в регистре `TIMx_EGR` (программно или контроллером режима ведомого) также выдаёт событие обновления.

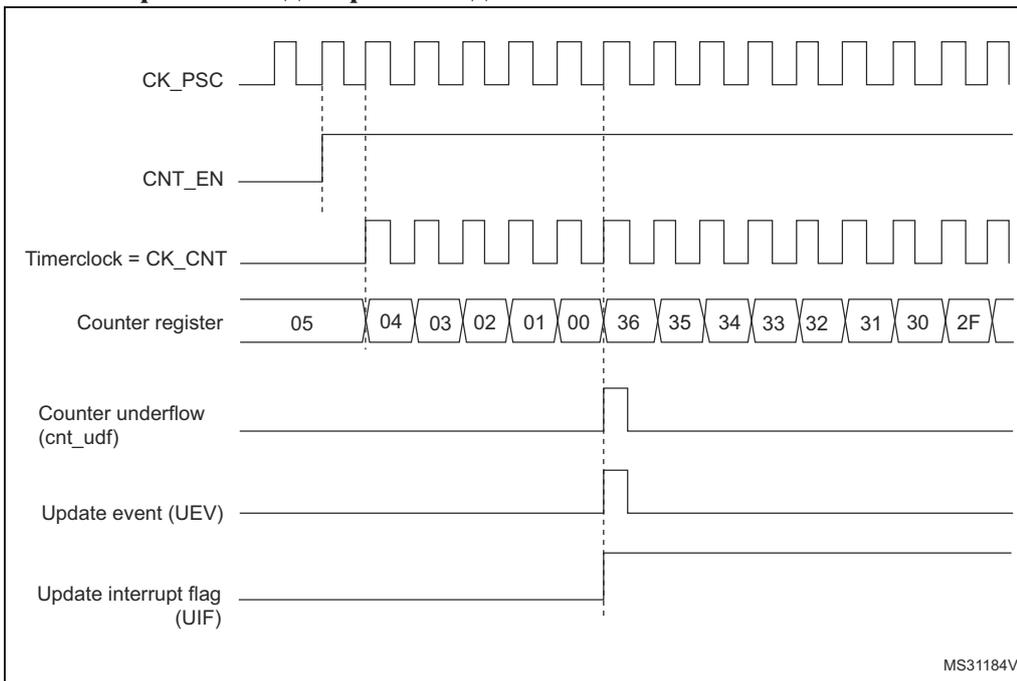
Событие `UEV` выключается установкой бита `UDIS` в регистре `TIMx_CR1`. Этим предупреждается запись скрытого регистра во время изменения регистра перезагрузки. Также событие `UEV` не появляется при сброшенном бите `UDIS` 0. Однако, счётчик продолжает считать с значения перезагрузки, тогда как и предделитель с 0 (не изменив своего значения). Кроме того, если стоит бит `URS` в регистре `TIMx_CR1`, то установка бита `UG` выдаёт событие `UEV` без установки флага `UIF` (без прерывания и запроса DMA). Этим предупреждается одновременная выдача прерываний обновления и захвата при очистке счётчика по событию захвата.

По событию обновления обновляются все регистры и ставится флаг обновления (бит `UIF` в регистре `TIMx_SR`). Это зависит от бита `URS`:

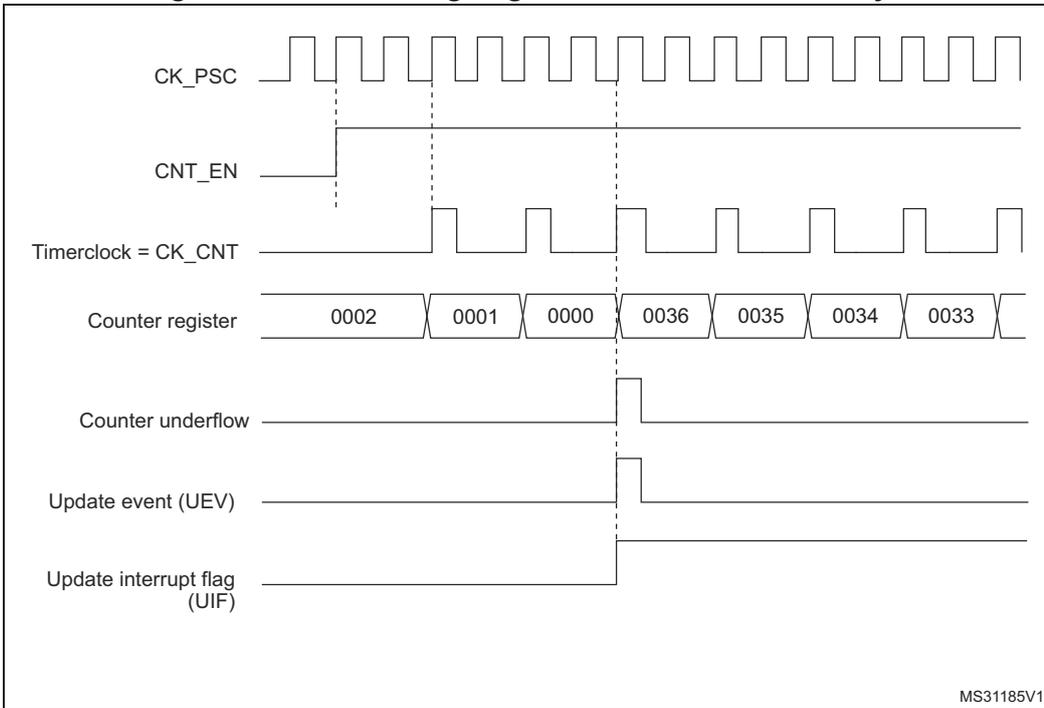
- Счётчик повторений перегружается из регистра `TIMx_RCR`,
- Буфер предделителя перегружается из регистра `TIMx_PSC`.
- В скрытый регистр перезагрузки пишется содержимое `TIMx_ARR`. Скрытый регистр перезагрузки обновляется раньше счётчика и работа продолжается с нового значения.

Примеры ниже используют `TIMx_ARR=0x36`.

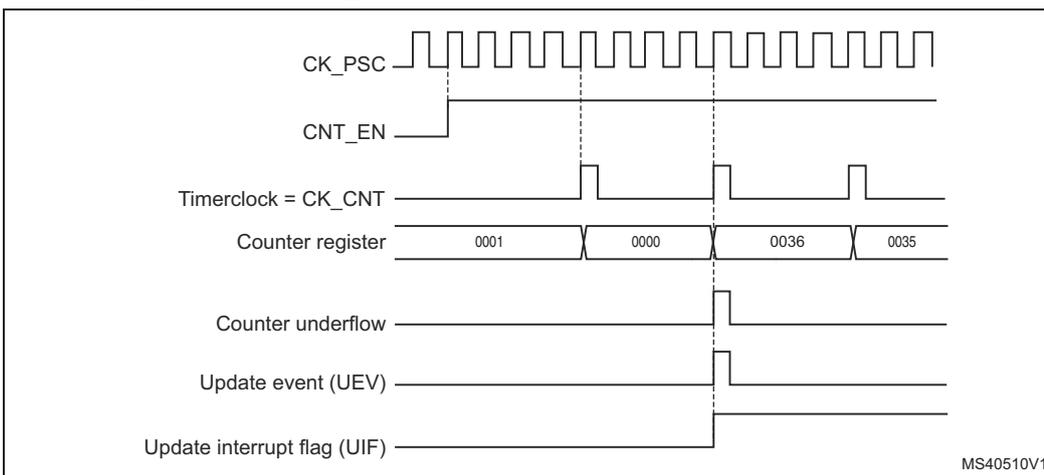
**Рис. 95. Временная диаграмма с делителем 1.**



**Рис. 96. Временная диаграмма с делителем 2.**



**Рис. 97. Временная диаграмма с делителем 4.**



**Рис. 98. Временная диаграмма с делителем N.**

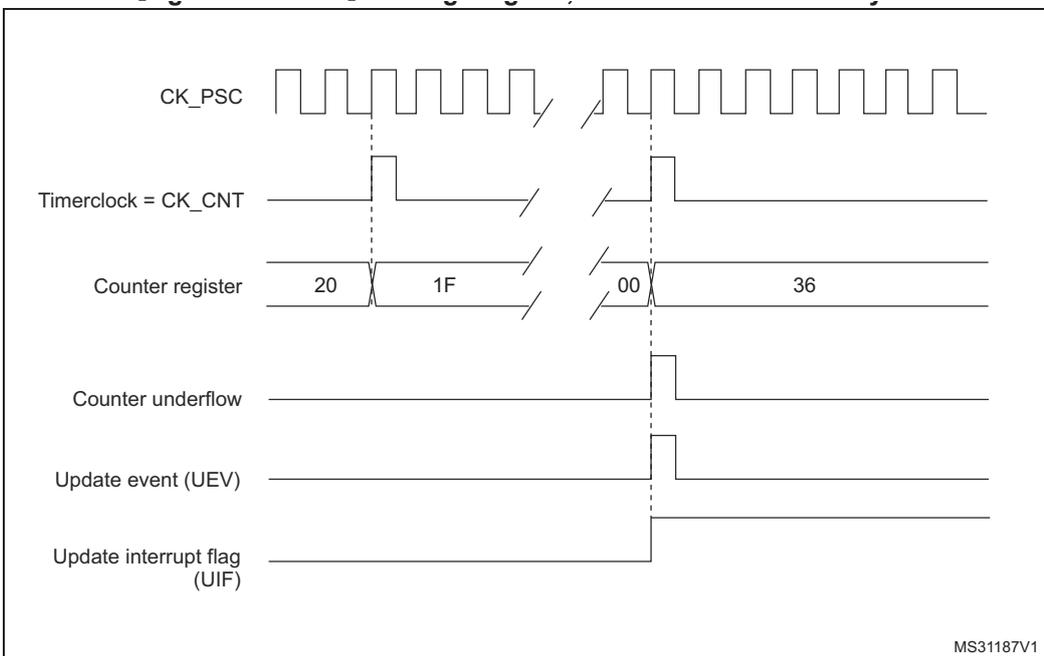
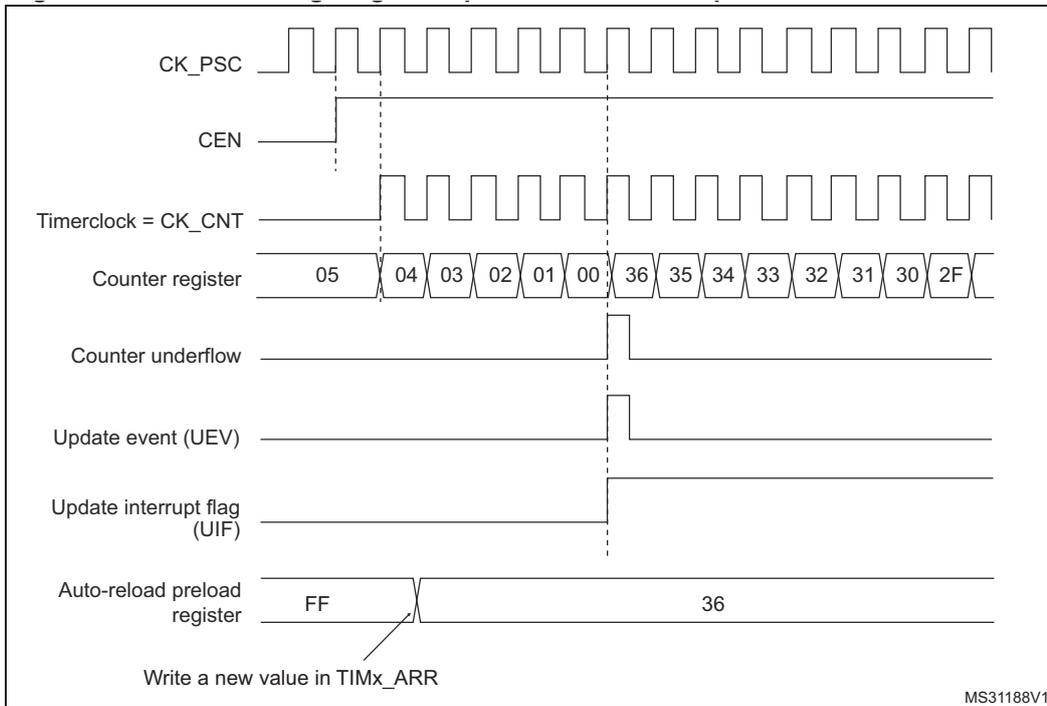


Рис. 99. Временная диаграмма события без счётчика повторений.



### Реверсивный счёт

Счёт идёт от 0 до значения перезагрузки минус 1 (регистр `TIMx_ARR-1`), выдаёт событие переполнения счётчика, затем считает обратно до 1, выдаёт событие исчерпания счётчика и начинает счёт с 0.

Реверсивный режим включается если биты `CMS` в регистре `TIMx_CR1` не равны '00'. Флаг прерывания Сравнения выхода выводных каналов ставится когда: завершается обратный счёт (Реверсивный режим 1, `CMS = "01"`), завершается прямой счёт (Реверсивный режим 2, `CMS = "10"`) завершается прямой и обратный счёт (Реверсивный режим 3, `CMS = "11"`).

В этом режиме бит `DIR` в регистре `TIMx_CR1` писать нельзя. Он изменяется аппаратно и указывает текущее направление счёта.

Событие обновления может выдаваться на каждое переполнение и на каждое исчерпание счётчика установкой бита `UG` в регистре `TIMx_EGR` (программно или контроллером режима ведомого). В этом случае счётчик и предделитель начинают счёт с 0.

Событие `UEV` выключается установкой бита `UDIS` в регистре `TIMx_CR1`. Этим предупреждается запись скрытого регистра во время изменения регистра предзагрузки. Также событие `UEV` не появляется при сброшенном бите `UDIS` 0. Однако, счётчик продолжает считать с вверх и вниз, основываясь на текущем значении предзагрузки.

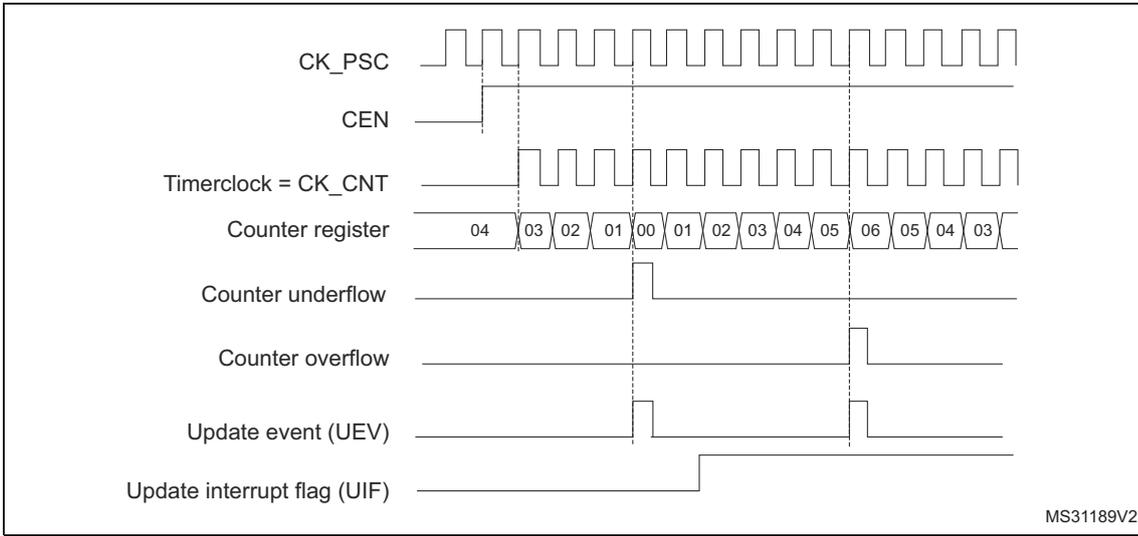
Кроме того, если стоит бит `URS` в регистре `TIMx_CR1`, то установка бита `UG` выдаёт событие `UEV` без установки флага `UIF` (без прерывания и запроса `DMA`). Этим предупреждается одновременная выдача прерываний обновления и захвата при очистке счётчика по событию захвата.

По событию обновления обновляются все регистры и ставится флаг обновления (бит `UIF` в регистре `TIMx_SR`). Это зависит от бита `URS`:

- Счётчик повторений перегружается из регистра `TIMx_RCR`,
- Буфер предделителя перегружается из регистра `TIMx_PSC`.
- В скрытый регистр перезагрузки пишется содержимое `TIMx_ARR`. В случае обновления по переполнению счётчика скрытый регистр перезагрузки обновляется раньше счётчика и работа продолжается с нового значения.

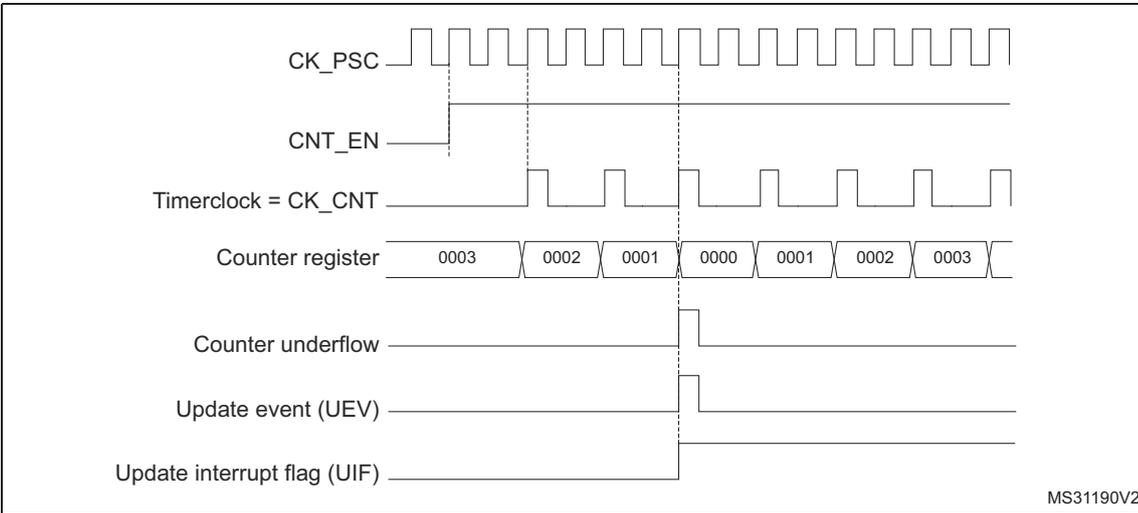
Примеры ниже используют разные частоты тактов.

**Рис. 100. Временная диаграмма с делителем 1, TIMx\_ARR = 0x6.**

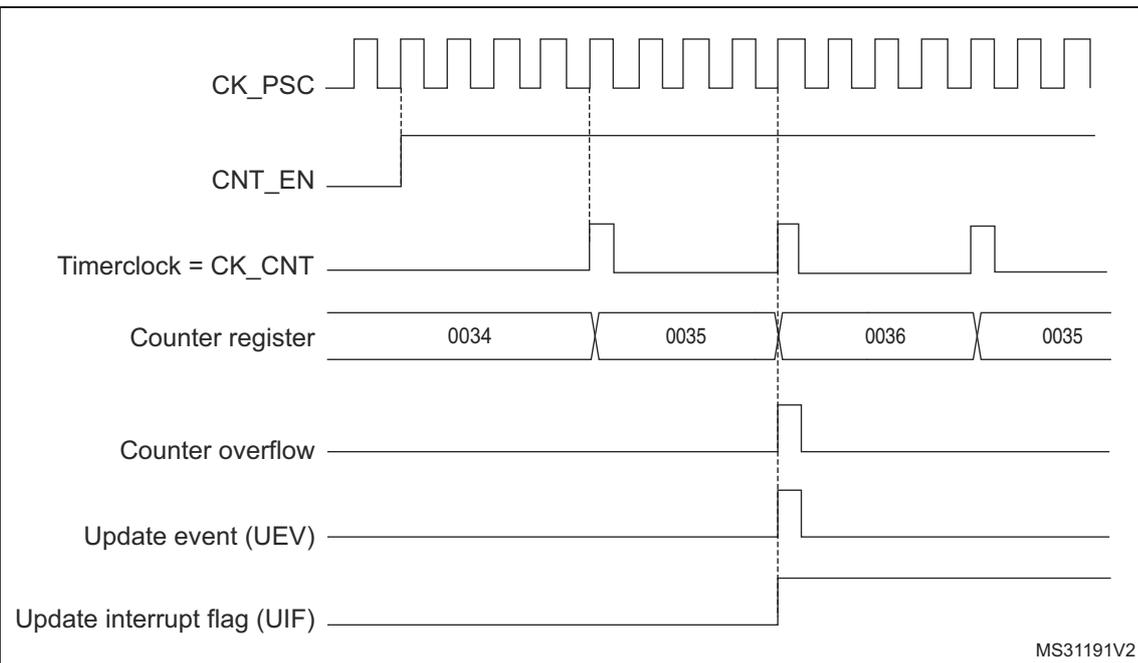


1. Реверсивный режим 1.

**Рис. 101. Временная диаграмма с делителем 2.**

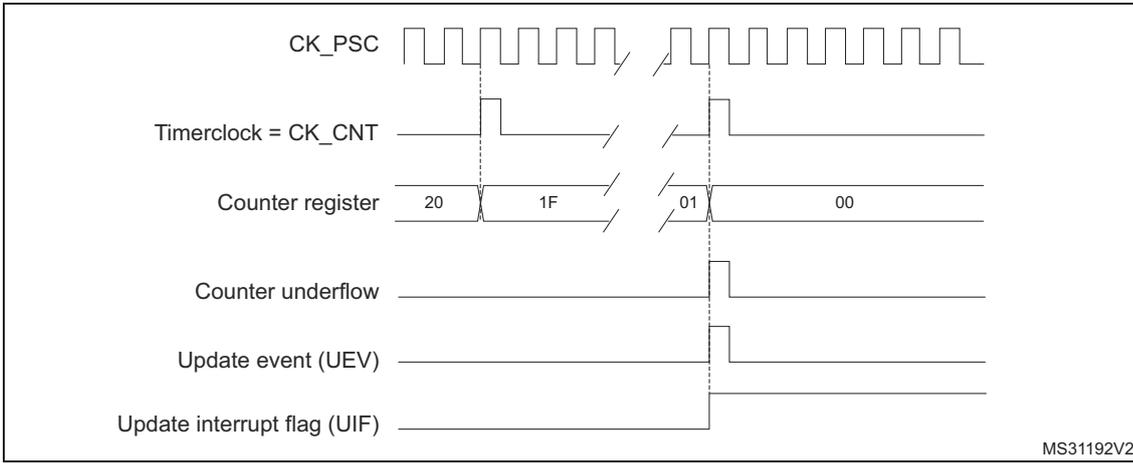


**Рис. 102. Временная диаграмма с делителем 4, TIMx\_ARR=0x36.**

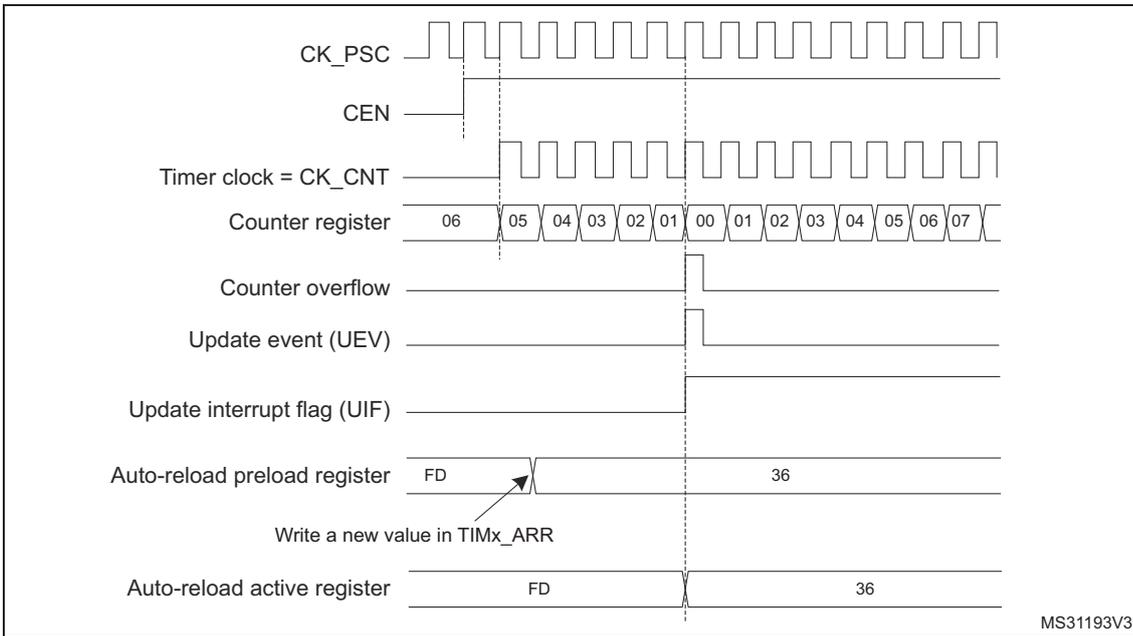


1. Реверсивный режим 2 или 3 с флагом UIF по переполнению.

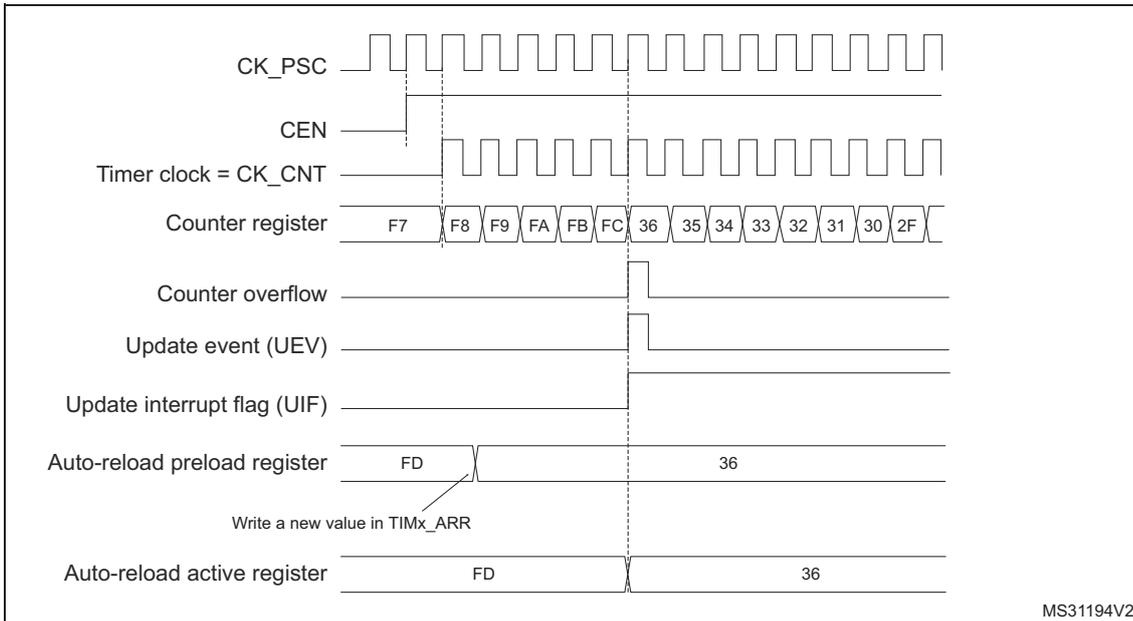
**Рис. 103. Временная диаграмма с делителем N.**



**Рис. 104. Временная диаграмма, обновление с ARPE=1 (исчерпание).**



**Рис. 105. Временная диаграмма, обновление с ARPE=1 (переполнение).**



### 17.3.3. Счётчик повторения

В действительности событие обновления (**UEV**) выдаётся только при нулевом счётчике повторения. Это полезно при генерации ШИМ сигналов.

То есть, данные из регистров **TIMx\_ARR**, **TIMx\_PSC**, и **TIMx\_CCRx** пишутся в скрытые регистры каждые  $N+1$  переполнений или исчерпаний счётчика, где  $N$  значение счётчика повторений **TIMx\_RCR**.

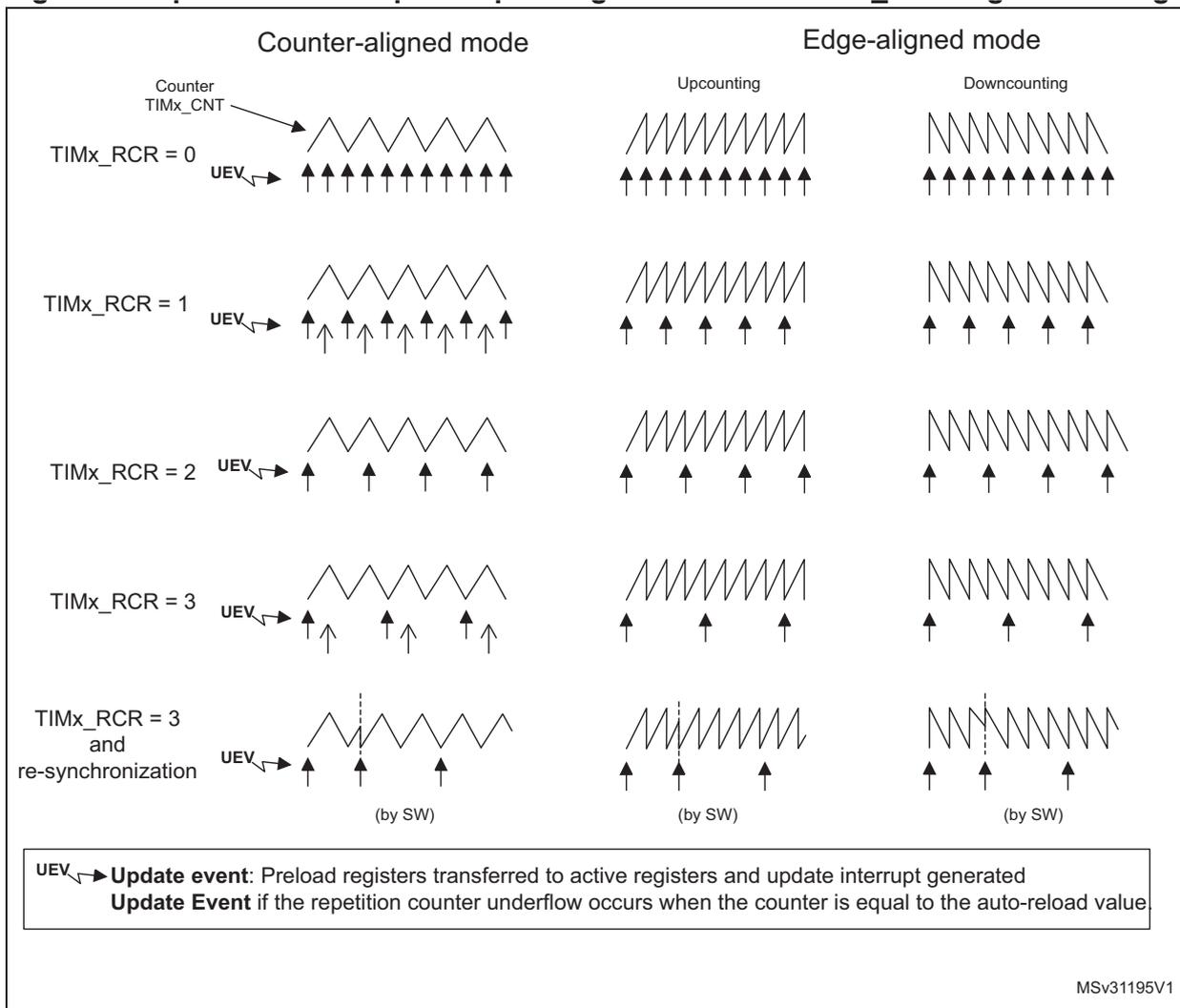
Счётчик повторений декрементируется:

- На каждое переполнение счётчика при прямом счёте,
- На каждое исчерпание счётчика при обратном счёте,
- На каждое переполнение и исчерпание счётчика при реверсивном счёте. Хотя это ограничивает число повторений 128 циклами ШИМ, зато так можно обновлять заполнение цикла дважды за период ШИМ. При обновлении регистров сравнения единожды за период ШИМ в реверсивном режиме максимальное разрешение равно  $2xT_{ck}$  из-за симметрии сигнала.

Счётчик повторений сам перегружается из регистра **TIMx\_RCR**. Если событие **UEV** выдаётся программно (битом **UG** в регистре **TIMx\_EGR**) или аппаратно контроллером ведомого, то счётчик повторений немедленно загружается из регистра **TIMx\_RCR**, независимо от его содержимого.

В реверсивном режиме при нечётных значениях **RCR**, событие обновления выдаётся либо при переполнении счётчика, либо при исчерпании, в зависимости от того, когда был записан регистр **RCR**, до старта счётчика, или после него. Если **RCR** был записан до старта, то **UEV** появляется при переполнении, иначе при исчерпании. Например при **RCR = 3**, событие **UEV** выдаётся на каждое 4-е переполнение или исчерпание, в зависимости от того, когда был записан **RCR**.

Рис. 106. Обновления в зависимости от установок регистра **TIMx\_RCR**.



### 17.3.4. Выбор тактов

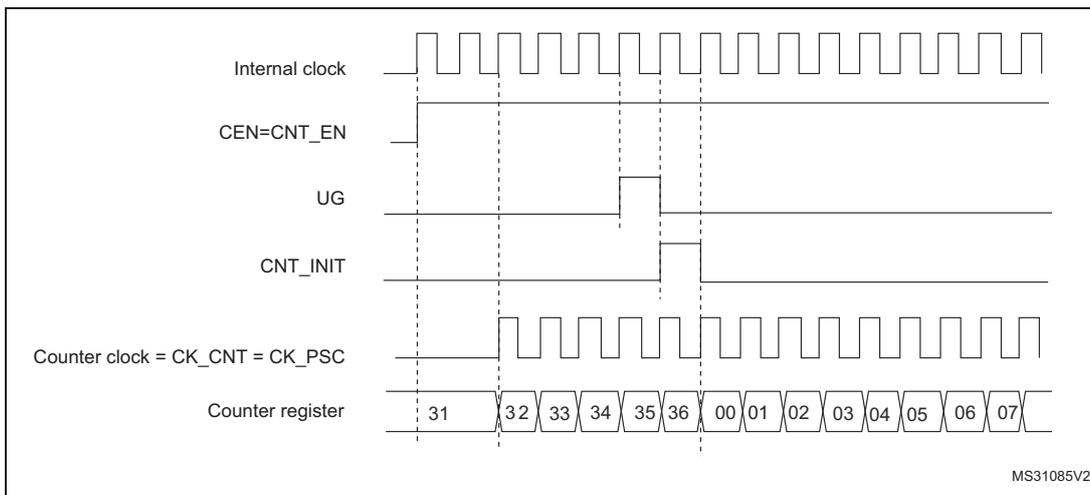
Счётчик может тактироваться из следующих источников:

- Внутренний (**CK\_INT**)
- Внешний режим 1: внешняя ножка
- Внешний режим 2: вход внешнего сигнала **ETR**
- Входы внутреннего сигнала (**ITRx**): использование одного таймера предделителем для другого.

#### Внутренний источник (CK\_INT)

Если в ведомом режиме контроллер выключен (**SMS=000**), то всем управляют только биты **CEN**, **DIR** (в регистре **TIMx\_CR1**) и **UG** (в регистре **TIMx\_EGR**). Они изменяются только программно (кроме **UG**, снимающегося аппаратно). Сразу после установки бита **CEN** предделитель начинает получать внутренние такты **CK\_INT**.

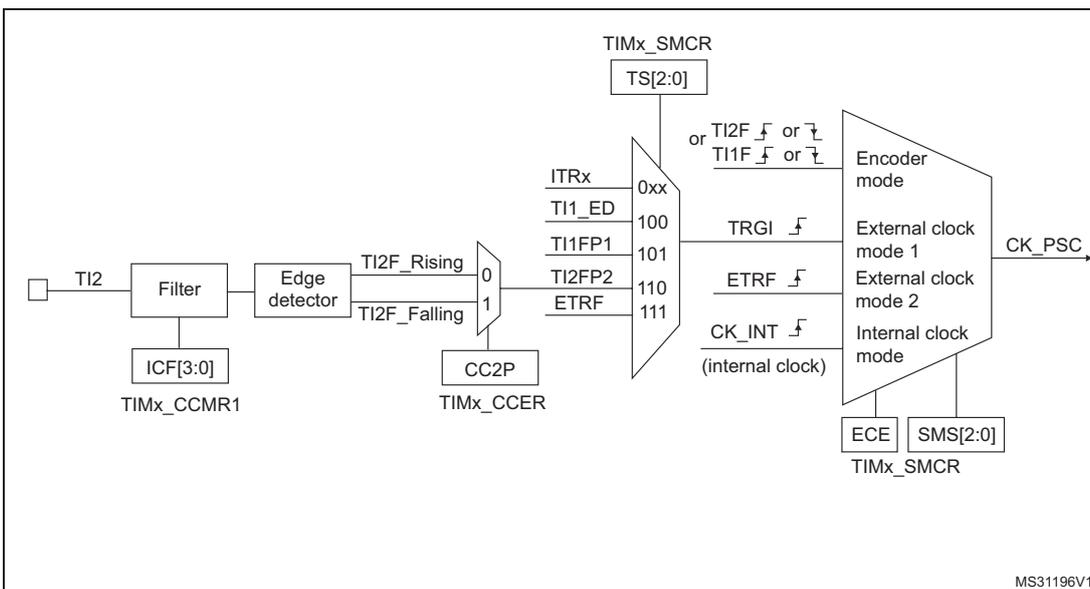
Рис. 107. Схема управления в нормальном режиме прямого счёта без предделителя.



#### Внешний источник режим 1.

Включается при установке **SMS=111** в регистре **TIMx\_SMCR**. Счётчик работает от переднего или заднего фронта выбранного входа.

Рис. 108. Внешний источник TI2.



Например, процедура включения режима прямого счёта по переднему фронту входа **TI2**:

1. Включить определение переднего фронта **TI2** канала 2 записью **CC2S = '01'** в регистре **TIMx\_CCMR1**.

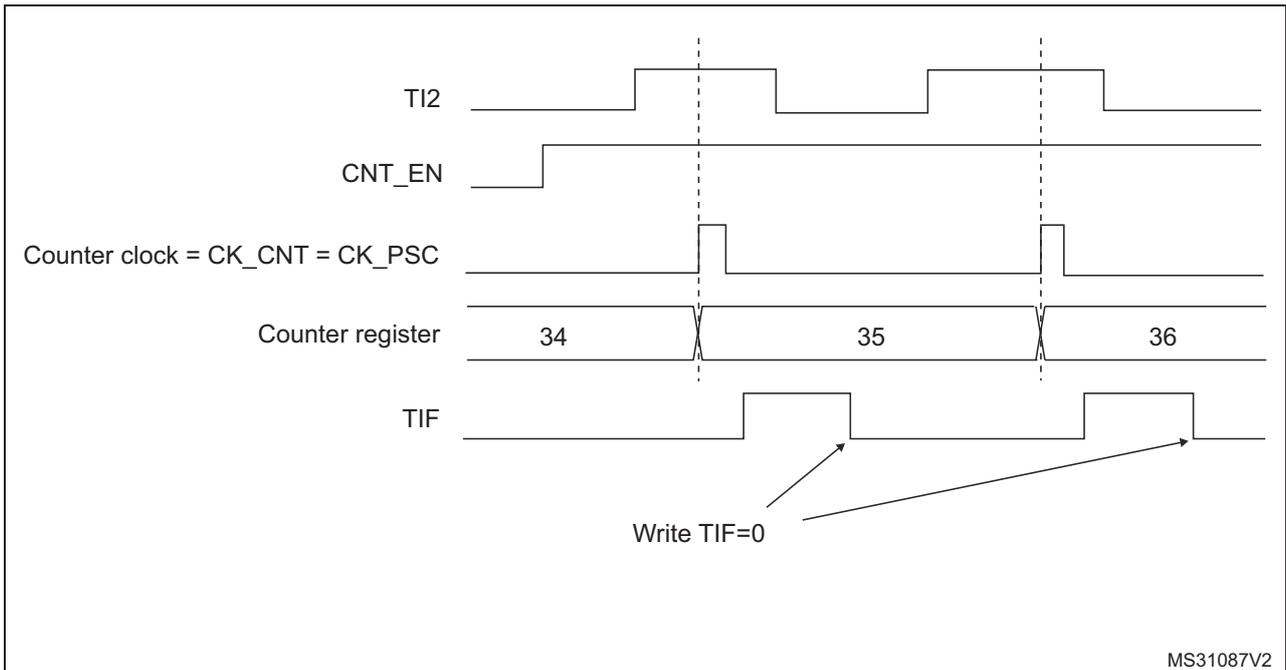
2. Установить длительность входного фильтра битами  $IC2F[3:0]$  в регистре  $TIMx\_CCMR1$  (если фильтр не нужен, то остаётся  $IC2F=0000$ ).
3. Выбрать полярность переднего фронта записью  $CC2P=0$  в регистре  $TIMx\_CCER$ .
4. Включить внешний режим 1 тактирования записью  $SMS=111$  в регистре  $TIMx\_SMCR$ .
5. Выбрать  $TI2$  как источник сигнала записью  $TS=110$  в регистре  $TIMx\_SMCR$ .
6. Включить счётчик записью  $CEN=1$  в регистре  $TIMx\_CR1$ .

Предделитель захвата для запуска не используется и конфигурировать его нужды нет.

По переднему фронту на  $TI2$  счётчик один раз тикает и ставит флаг  $TIF$ .

Задержка между передним фронтом на  $TI2$  и реальным тиком появляется из-за схемы ресинхронизации на входе  $TI2$ .

**Рис. 109. Схема управления внешнего режима 1.**

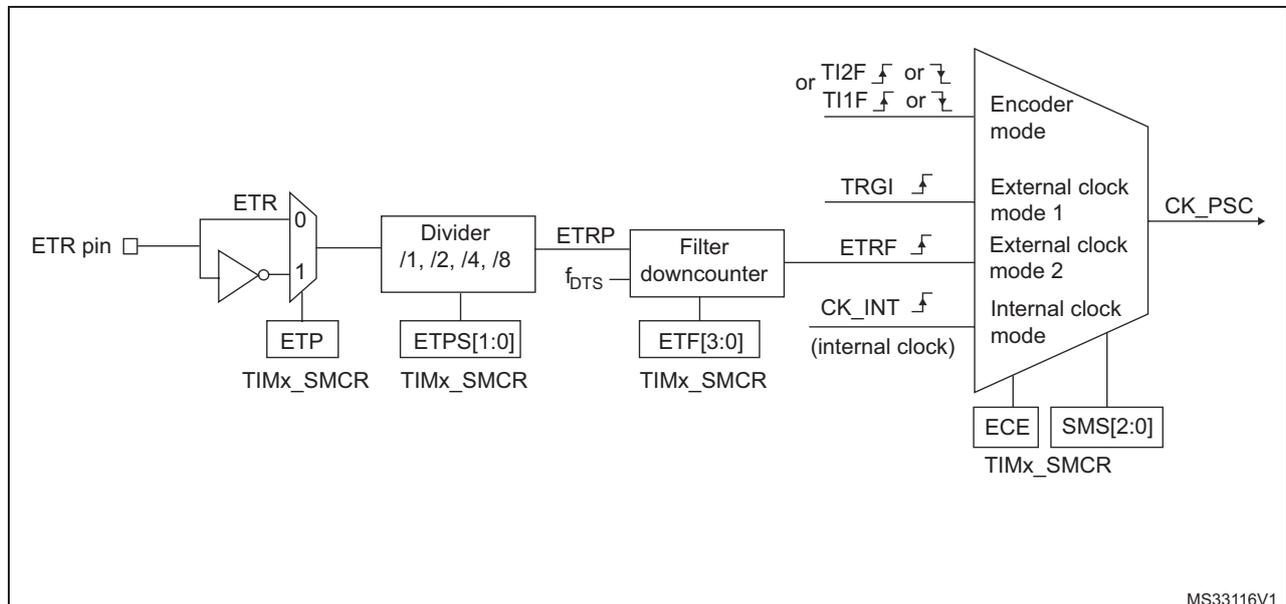


### Внешний источник режим 2.

Включается записью  $ECE=1$  в регистре  $TIMx\_SMCR$ .

Счётчик работает по переднему или заднему фронту входа  $ETR$ .

**Рис. 110. Блок входа внешнего запуска.**



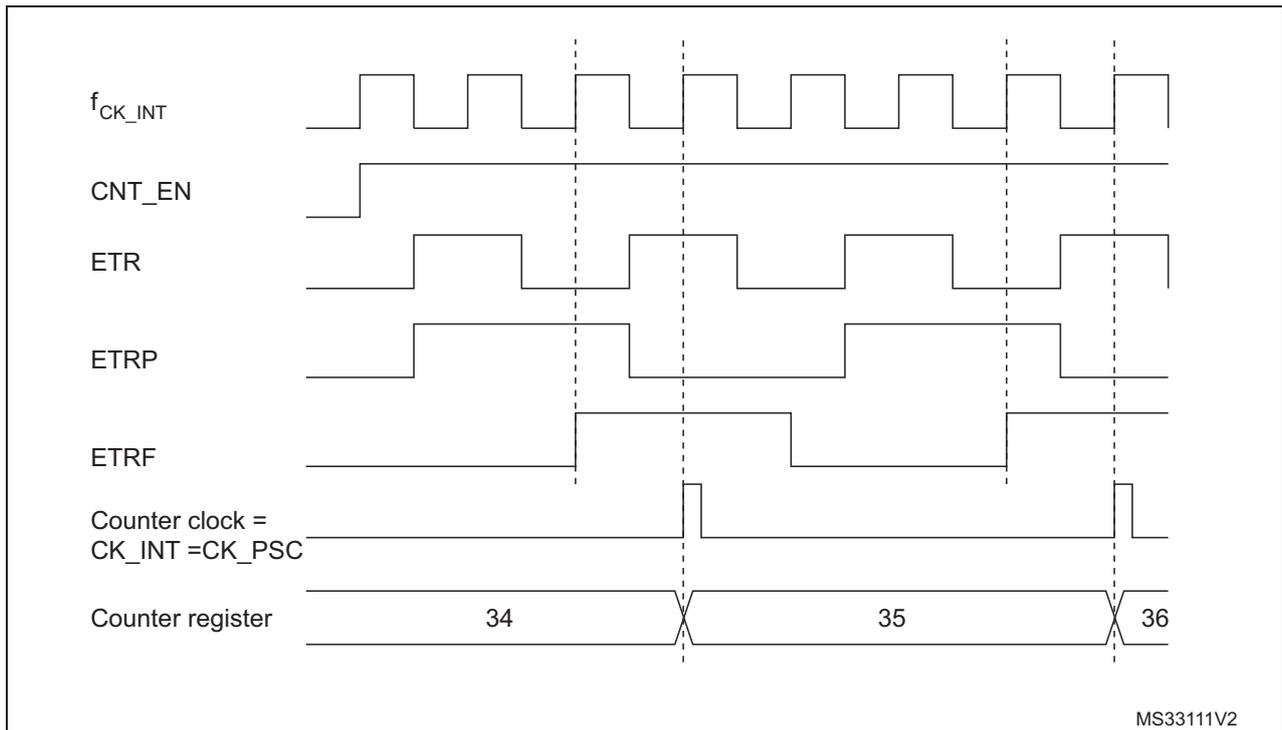
Например, включение режима прямого счёта по каждому 2 переднему фронту на входе **ETR**:

1. Здесь фильтр не нужен, так что **ETF[3:0]=0000** в регистр **TIMx\_SMCR**.
2. В предделитель пишем **ETPS[1:0]=01** в регистре **TIMx\_SMCR**
3. Выбираем передний фронт на ножке **ETR** записью **ETP=0** в регистре **TIMx\_SMCR**.
4. Разрешаем внешний режим 2 записью **ECE=1** в регистре **TIMx\_SMCR**.
5. Включаем счётчик записью **CEN=1** в регистре **TIMx\_CR1**.

Счётчик тикает единожды на каждые 2 передних фронта **ETR**.

Задержка между передним фронтом на **ETR** и реальным тиком появляется из-за схемы ресинхронизации на входе сигнала **ETRP**.

**Рис. 111. Схема управления с внешним источником режим 2.**

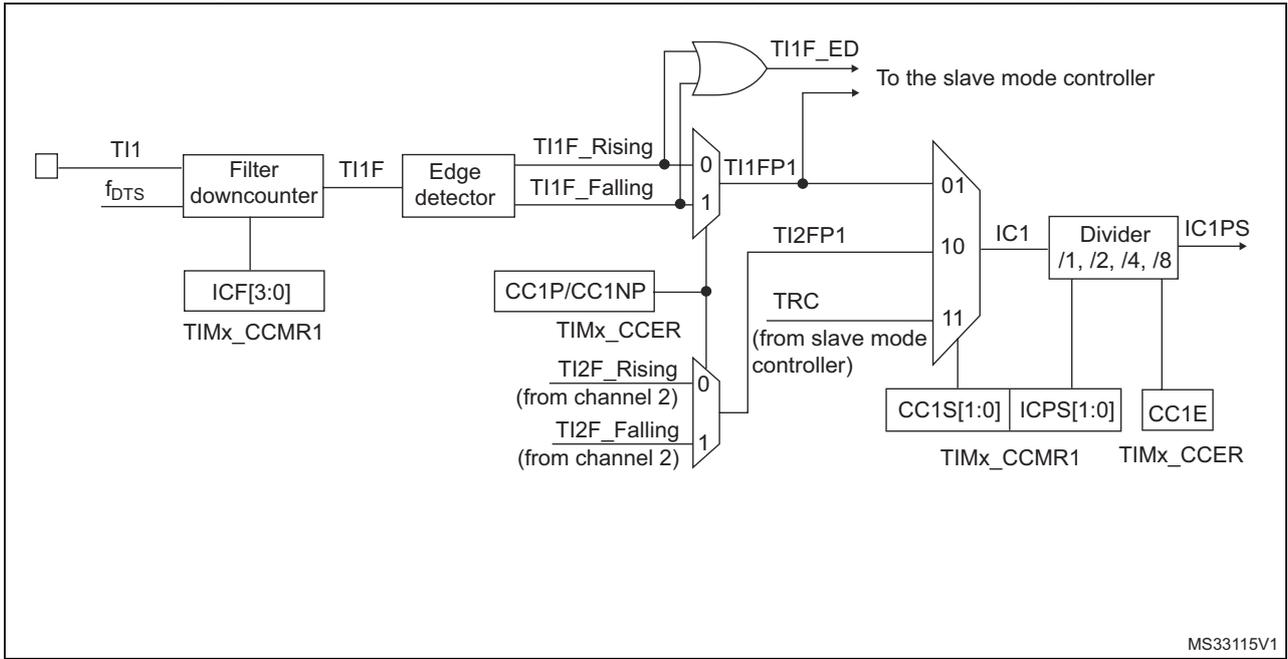


### 17.3.5. Каналы захвата/сравнения

Каждый канал захвата/сравнения построен вокруг парного регистра (включая невидимый), входного каскада захвата (с цифровым фильтром, мультиплексором и предделителем) и выходного каскада (с компаратором и управлением выходом).

Входной каскад считывает нужный вход **TIx** для выдачи фильтрованного сигнала **TIxF**. Далее, детектор фронта с выбором полярности выдаёт сигнал (**TIxFPx**), что может быть использован как вход запуска контроллером режима ведомого или как команда захвата. Предделитель стоит до регистра захвата (**ICxPS**).

Рис. 112. Входной каскад канала 1.



Выходной каскад выдаёт промежуточный сигнал, используемый как опорный: OCxRef (активный высокий). Полярность действует в конце цепочки.

Рис. 113. Основная схема канала 1.

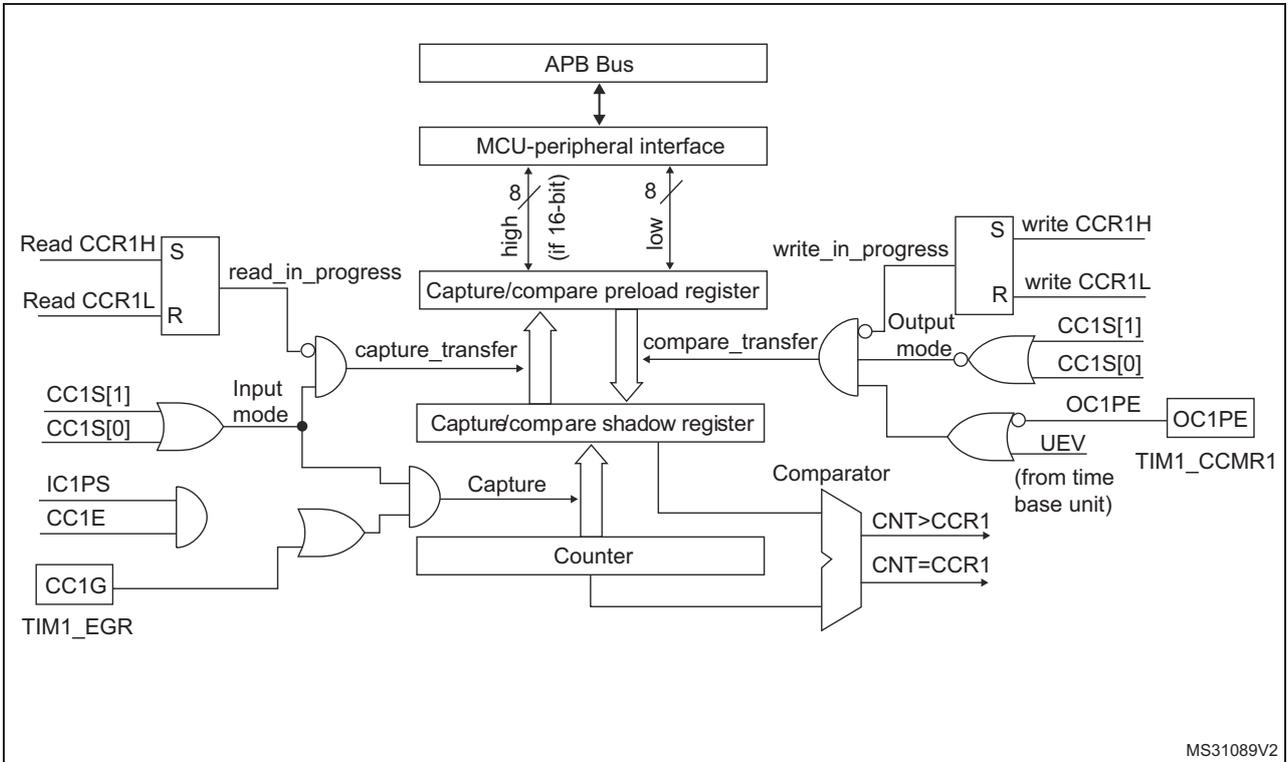


Рис. 114. Выходной каскад каналов 1 - 3.

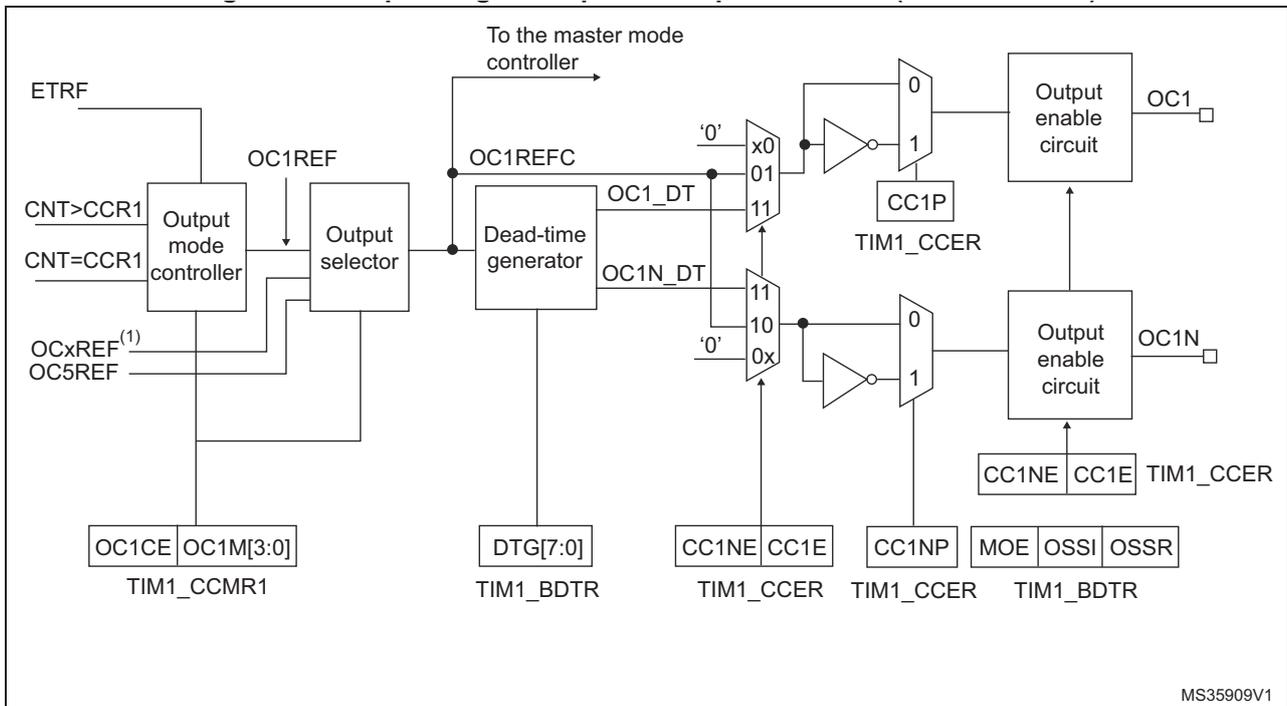
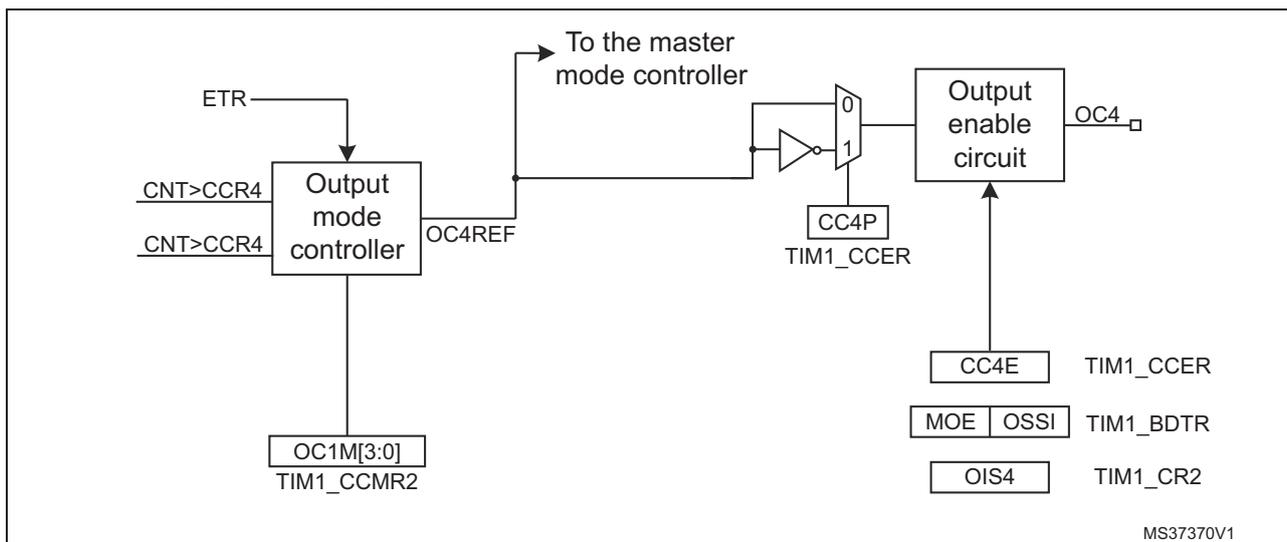


Рис. 115. Выходной каскад канала 4.



Блок захвата/сравнения состоит из двух регистров: предзагрузки и невидимого. Снаружи доступен только регистр предзагрузки и по чтению и по записи.

Захват выполняется внутренним регистром и результат пишется в регистр предзагрузки.

При сравнении регистр предзагрузки пишется в невидимый, где и сравнивается со счётчиком.

### 17.3.6. Режим захвата входа

Регистры `TIMx_CCRx` защёлкивают содержимое счётчика после передачи, обнаруженной соответствующим сигналом `ICx`. При этом ставится флаг `CCXIF` в регистре `TIMx_SR` и ставится запрос DMA и прерывания. Если захват происходит при стоящем флаге `CCXIF`, то ставится флаг перезахвата `CCxOF` в регистре `TIMx_SR`. Флаг `CCXIF` снимается записью в него нуля или чтением захваченных данных из регистра `TIMx_CCRx`. `CCxOF` снимается записью '0'.

Далее захватываем содержимое `TIMx_CCR1` по переднему фронту `TI1`. Делаем так:

- Выбираем активный вход: `TIMx_CCR1` подключаем в `TI1` и пишем "01" в биты `CC1S` регистра `TIMx_CCMR1`. Биты `CC1S` отличаются от 00, т. е. канал на вводе и регистр `TIMx_CCR1` доступен только по чтению.

- Ставим длительность входного фильтра битами **ICxF** в регистре **TIMx\_CCMRx** с учётом входного сигнала на **TIx**. Допустим, что при переключении входной сигнал нестабилен в течении пяти внутренних тактов. Значит длительность фильтра должна быть больше этих пяти тактов. Мы можем определить передачу на **TI1** за 8 последовательных выборок нового уровня на частоте  $f_{DTS}$ . И мы пишем **0011** в биты **IC1F** регистра **TIMx\_CCMR1**.
- Выбираем фронт сигнала на **TI1** записью **0** в бит **CC1P** регистра **TIMx\_CCER** (передний).
- Ставим предделитель. Здесь он нам не нужен (пишем **00** в биты **IC1PS** регистра **TIMx\_CCMR1**).
- Разрешаем запись счётчика в регистр захвата установкой бита **CC1E** в **TIMx\_CCER**.
- Если нужно разрешаем выдачу запросов прерывания битом **CC1IE** в **TIMx\_DIER** и DMA битом **CC1DE** в регистре **TIMx\_DIER**.

Если захват входа произошёл, то:

- Регистр **TIMx\_CCR1** получает значение счётчика активной передачи.
- Ставится флаг прерывания **CC1IF**. Если он ещё стоял, то ставится и флаг **CC1OF**.
- В зависимости от бита **CC1IE** генерируется прерывание.
- В зависимости от бита **CC1DE** генерируется запрос DMA.

Чтобы обработать перезахват рекомендуется читать регистр данных до опроса флага перезахвата.

**NB:** Запросы прерывания и DMA **IC** можно выдавать программно установкой битов **CCxG** в регистре **TIMx\_EGR**.

### 17.3.7. Режим ввода ШИМ

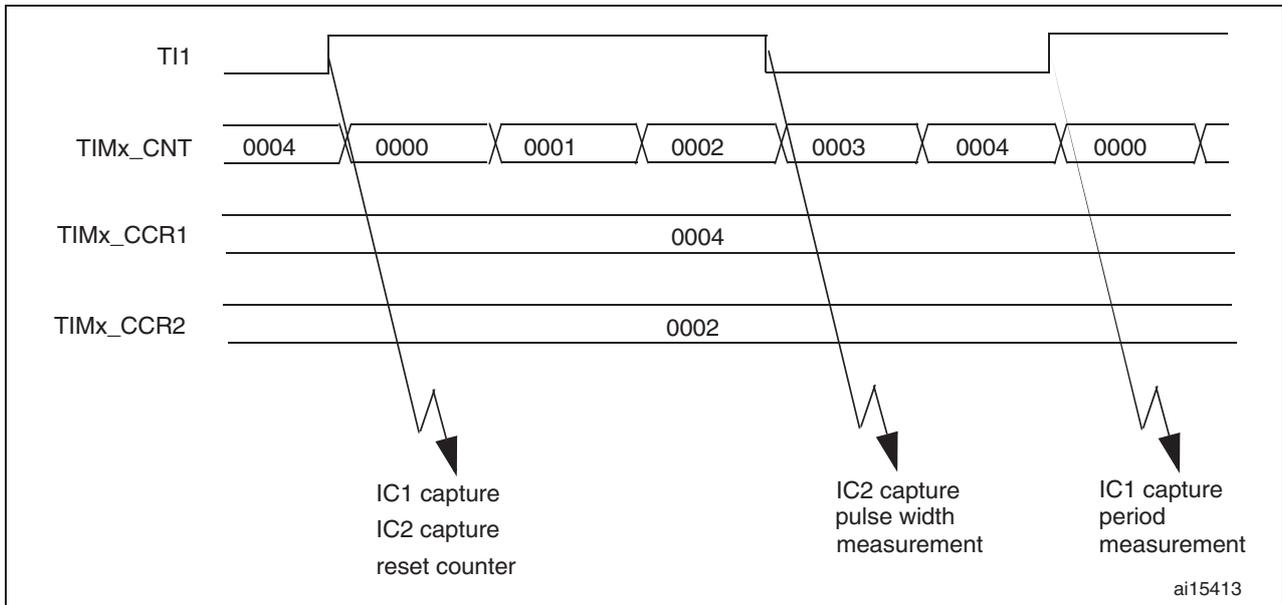
Это часть режима захвата входа. Процедура такая же, кроме:

- Два сигнала **ICx** направляются на на один вход **TIx**.
- Полярность этих входов **ICx** противоположная.
- Сигналом запуска берётся один из двух сигналов **TIxFP**, а контроллер ведомого режима выключается.

Например, можно измерить период (в регистре **TIMx\_CCR1**) и длительность заполнения (в регистре **TIMx\_CCR2**) ШИМ сигнала на **TI1** следующей процедурой (зависит от частоты **CK\_INT** и предделителя):

- Выбрать активный вход для **TIMx\_CCR1**: Записать **01** в биты **CC1S** регистра **TIMx\_CCMR1** (**TI1**).
- Выбрать полярность для **TI1FP1** (для захвата в **TIMx\_CCR1** и очистки счётчика): записать **0** в **CC1P** (передний фронт).
- Выбрать активный вход для **TIMx\_CCR2**: записать **10** в биты **CC2S** регистра **TIMx\_CCMR1** (**TI1**).
- Выбрать полярность для **TI1FP2** (для захвата в **TIMx\_CCR2**): записать **1** в **CC2P** (задний фронт).
- Выбрать вход запуска: записать **101** в биты **TS** регистра **TIMx\_SMCR** (**TI1FP1**).
- Поставить контроллер режима ведомого в сброс: записать **100** в биты **SMS** регистра **TIMx\_SMCR**.
- Включить захват: поставить биты **CC1E** и **CC2E** в регистре **TIMx\_CCER**.

Рис. 116. Временная диаграмма режима ввода ШИМ.



1. Режим ШИМ может использоваться только с сигналами TIMx\_CH1/TIMx\_CH2 так как к контроллеру режима ведомого подключены только TI1FP1 и TI2FP2.

### 17.3.8. Принудительный вывод

В режиме вывода (биты **CCxS** = 00 в **TIMx\_CCMRx**), каждый выходной сигнал сравнения (**OCxREF** и затем **OCx/OCxN**) можно программно поставить в активное или неактивное состояние, независимо от результата сравнения выходного регистра сравнения и счётчика.

Активными выходные сигналы (**OCxREF/OCx**) ставятся записью 101 в биты **OCxM** нужного регистра **TIMx\_CCMRx**. Активный сигнал **OCxREF** всегда высокий, а **OCx** противоположен биту полярности **CCxP**.

Сигнал **OCxREF** снимается записью 100 в биты **OCxM** регистра **TIMx\_CCMRx**.

Но сравнение внутреннего регистра **TIMx\_CCRx** со счётчиком всё равно выполняется, биты ставятся, генерируются запросы прерывания и DMA. См. ниже.

### 17.3.9. Режим сравнения выхода

Используется для управления выходным сигналом и определения истечения периода времени.

При совпадении регистра захвата/сравнения со счётчиком эта схема:

- Ставит выходную ножку в заданное состояние (биты **OCxM** в регистре **TIMx\_CCMRx**) и полярность (бит **CCxP** в регистре **TIMx\_CCRx**). Ножка может хранить состояние (**OCxM=000**), стать активной (**OCxM=001**), неактивной (**OCxM=010**) или переключиться (**OCxM=011**).
- Ставит флаг прерывания (бит **CCxIF** в регистре **TIMx\_SR**).
- При установленной маске прерывания (бит **CCxIE** в регистре **TIMx\_DIER**) выдаёт запрос.
- При установленном разрешении DMA (бит **CCxDE** в регистре **TIMx\_DIER**) выдаёт нужный (бит **CCDS** в регистре **TIMx\_CR2**) запрос.

В регистр **TIMx\_CCRx** можно писать как через регистр предзагрузки, так и без него (см. бит **OCxPE** в регистре **TIMx\_CCMRx**).

В режиме сравнения выхода бит события **UEV** на выходы **OCxREF** и **OCx** не влияет. Разрешение составляет один счёт счётчика. Этот режим можно использовать для выдачи одного импульса.

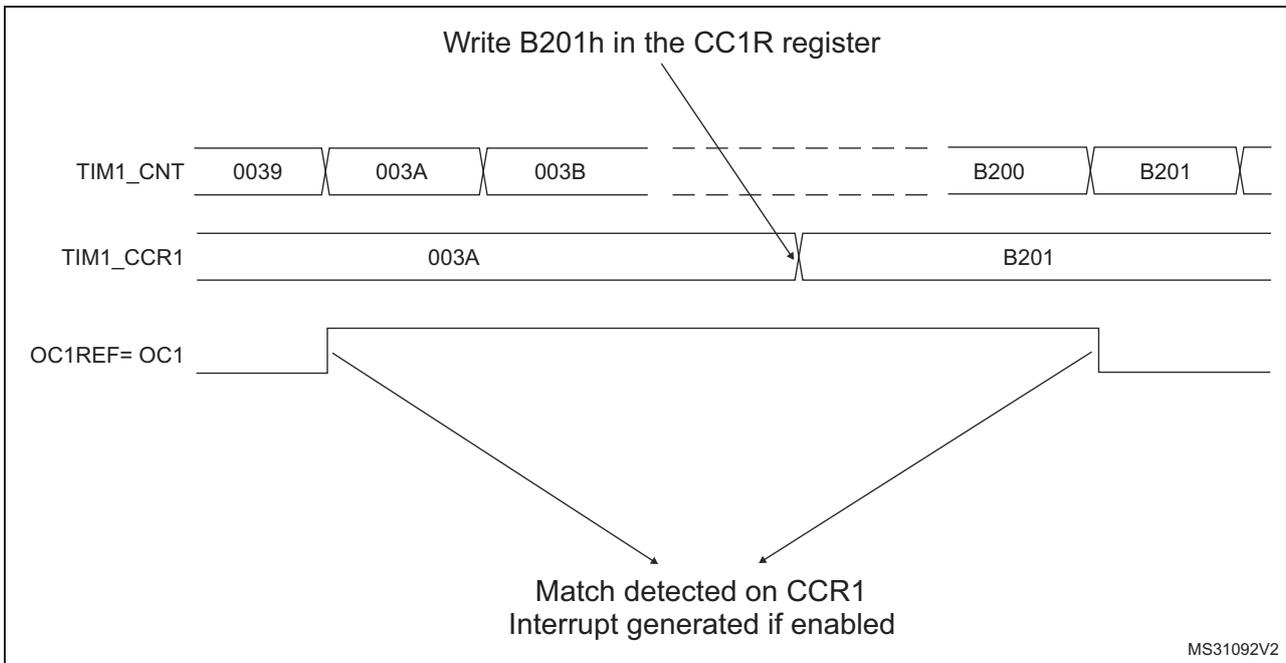
Процедура:

1. Выбрать такты счётчика (внутренние, внешние, делитель).
2. Записать желаемое в регистры **TIMx\_ARR** и **TIMx\_CCRx**.
3. Если нужно прерывание, то установить бит **CCxIE**.

4. Выбрать режим выхода. Например:
  - Записать  $OCxM = 011$  для переключения ножки  $OCx$  при совпадении  $CNT$  и  $CCRx$
  - Записать  $OCxPE = 0$  для отключения регистра предзагрузки
  - Записать  $CCxP = 0$  ради высокого активного уровня
  - Записать  $CCxE = 1$  для разрешения вывода
5. Включить счётчик установкой бита  $CEN$  в регистре  $TIMx\_CR1$ .

При запрещённом регистре предзагрузки ( $OCxPE='0'$ ) регистр  $TIMx\_CCRx$  можно обновлять в любое время, иначе он будет обновлён только по событию  $UEV$ .

**Рис. 117. Режим сравнения выхода, переключение ножки OC1.**



### 17.3.10.Режим ШИМ

Частота сигнала ШИМ определяется регистром  $TIMx\_ARR$ , а коэффициент заполнения регистром  $TIMx\_CCRx$ .

Режим ШИМ может включаться независимо по одному на каждый выход  $OCx$  записью '110' (ШИМ1) или '111' (ШИМ2) в биты  $OCxM$  регистра  $TIMx\_CCMRx$ . Соответствующий регистр предзагрузки должно включать битом  $OCxPE$  в регистре  $TIMx\_CCMRx$  и, соответственно, регистр авто-загрузки (в режимах прямого и реверсивного счёта) нужно включить битом  $ARPE$  в регистре  $TIMx\_CR1$ .

Поскольку регистр предзагрузки пишется в теневого регистра только по событию обновления, то все регистры нужно заранее инициализировать установкой бита  $UG$  в регистре  $TIMx\_EGR$ .

Полярность  $OCx$  (активный высокий или низкий) выбирается битом  $CCxP$  в регистре  $TIMx\_CCER$ . Выходы  $OCx$  включаются битами  $CCxE$ ,  $CCxNE$ ,  $MOE$ ,  $OSSI$  и  $OSSR$  в регистрах  $TIMx\_CCER$  и  $TIMx\_BDTR$ .

В режиме ШИМ (1 или 2),  $TIMx\_CNT$  и  $TIMx\_CCRx$  сравниваются на выполнение условия  $TIMx\_CCRx \leq TIMx\_CNT$  или  $TIMx\_CNT \leq TIMx\_CCRx$  (в зависимости от направления счёта).

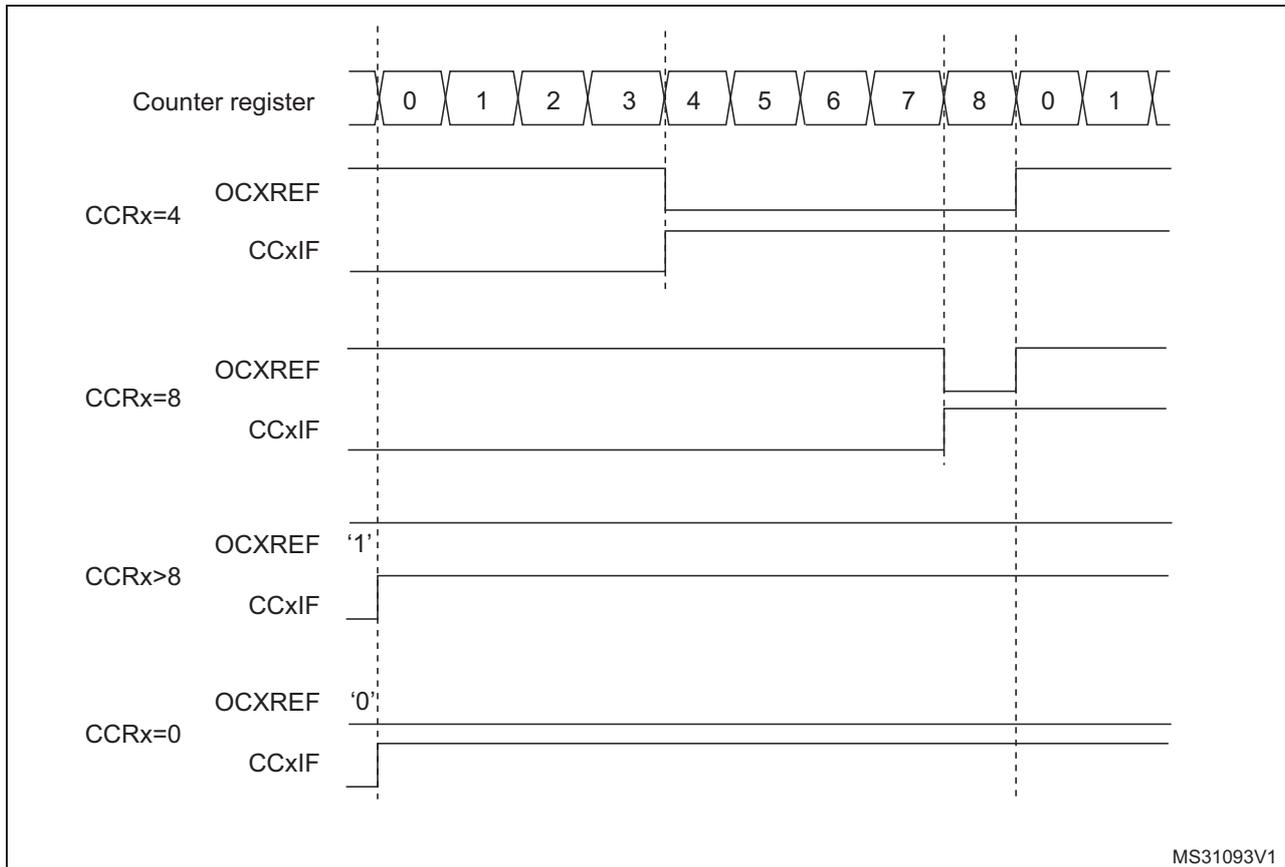
Бит  $CMS$  в регистре  $TIMx\_CR1$  определяет генерацию ШИМ по фронту или по центру.

#### ШИМ по фронту

- Прямой счёт

Он определяется сброшенным битом  $DIR$  в регистре  $TIMx\_CR1$ .

В примере ниже стоит режим ШИМ1. Опорный сигнал  $OCxREF$  остаётся высоким при  $TIMx\_CNT < TIMx\_CCRx$ . Если регистр  $TIMx\_CCRx$  больше значения авто-загрузки ( $TIMx\_ARR$ ) то  $OCxREF$  равен '1'. При равенстве значений сравнения,  $OCxREF$  равен '0'. В примере ниже  $TIMx\_ARR=8$ .

Рис. 118. ШИМ по фронту ( $TIMx\_ARR=8$ ).

- Обратный счёт

Он определяется стоящим битом  $DIR$  в регистре  $TIMx\_CR1$ .

В режиме ШИМ1 опорный сигнал  $OCxREF$  остаётся низким при  $TIMx\_CNT > TIMx\_CCRx$ .

Если регистр  $TIMx\_CCRx$  больше значения авто-загрузки ( $TIMx\_ARR$ ) то  $OCxREF$  равен '1'.

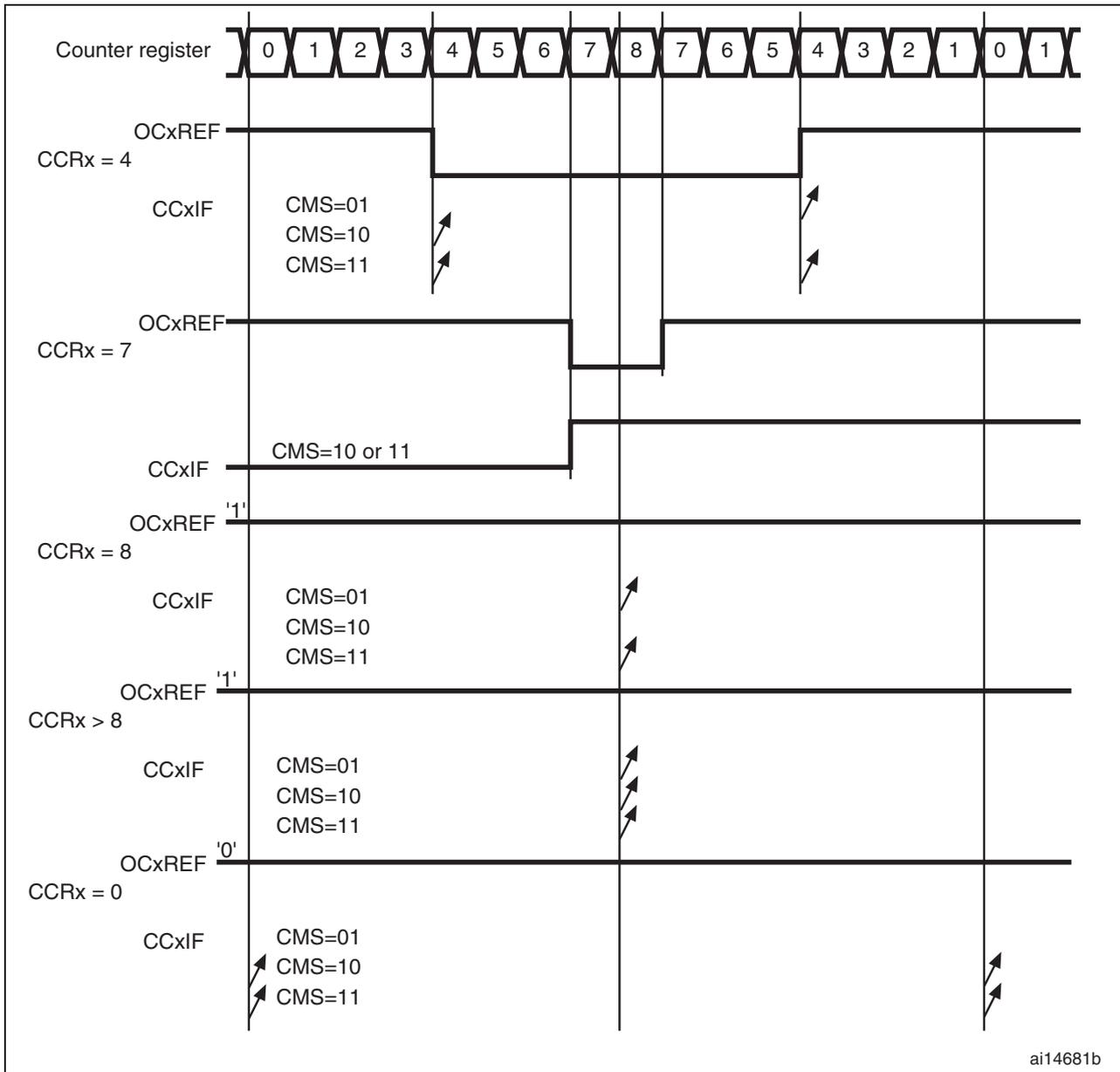
При равенстве значений сравнения,  $OCxREF$  равен '1'. 0% ШИМ в этом режиме недоступен.

### ШИМ по центру

Этот режим включается когда биты  $CMS$  в регистре  $TIMx\_CR1$  не равны '00' (остальные конфигурации на сигналы  $OCxREF/OCx$  влияют также). Флаг сравнения ставится в любых режимах счёта (прямом, обратном и реверсивном) в зависимости от битов  $CMS$  в регистре  $TIMx\_CR1$ . Бит направления ( $DIR$ ) в регистр  $TIMx\_CR1$  меняется аппаратно и не дай бог менять его программно.

В примере ниже:

- $TIMx\_ARR=8$ ,
- Стоит режим ШИМ1,
- Флаг ставится при обратном счёте в режиме ШИМ1 по центру ( $CMS=01$  в  $TIMx\_CR1$ ).

Рис. 119. ШИМ по центру ( $TIMx\_ARR=8$ ).

## Советы:

- При старте режима по центру используется текущее направление счёта (зависит от бита **DIR** в регистре **TIMx\_CR1**). Более того, в это время биты **DIR** и **CMS** программно менять нельзя.
- Запись в счётчик работающего режима ой как не рекомендуется. В частности:
  - При  $TIMx\_CNT > TIMx\_ARR$  направление счёта не изменяется и продолжает считать в том же направлении.
  - При записи 0 или изменении **TIMx\_ARR** направление изменяется, но событие **UEV** не выдаётся.
- Самый безопасный способ это программно запустить обновление (битом **UG** в регистре **TIMx\_EGR**) прямо перед стартом, а не писать в работающий счётчик.

## 17.3.11. Инверсные выходы и задержка

Таймеры **TIM1** и **TIM8** могут выдавать инверсные выходы одного сигнала с некоторой задержкой друг от друга, что могут потребовать характеристики управляемых устройств.

Полярность выходов (основного **OCx** и инверсного **OCxN**) можно выбирать независимо. Этому служат биты **CCxP** и **CCxNP** в регистре **TIMx\_CCER**.

Сигналы  $OCx$  и  $OCxN$  активируются комбинацией битов:  $CCxE$  и  $CCxNE$  в регистре  $TIMx\_CCER$  и битами  $MOE$ ,  $OISx$ ,  $OISxN$ ,  $OSSI$  и  $OSSR$  в регистрах  $TIMx\_BDTR$  и  $TIMx\_CR2$ . В частности задержка включается при переходе в состояние IDLE ( $MOE$  падает в 0).

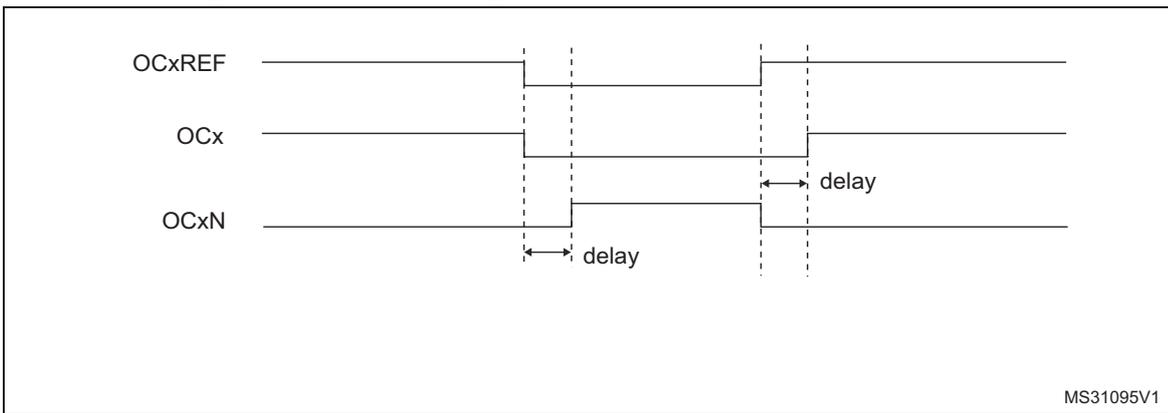
Задержка разрешается установкой обоих битов  $CCxE$  и  $CCxNE$ , и битом  $MOE$  при наличии схемы остановки. Биты  $DTG[7:0]$  регистра  $TIMx\_BDTR$  определяют задержку для всех каналов. От сигнала  $OCxREF$  выдаются 2 выхода  $OCx$  и  $OCxN$ . Если  $OCx$  и  $OCxN$  активны высокими:

- Сигнал  $OCx$  повторяет опорный сигнал, но с задержкой переднего фронта.
- Сигнал  $OCxN$  это инверсный опорный сигнал, но с задержкой по противоположному фронту.

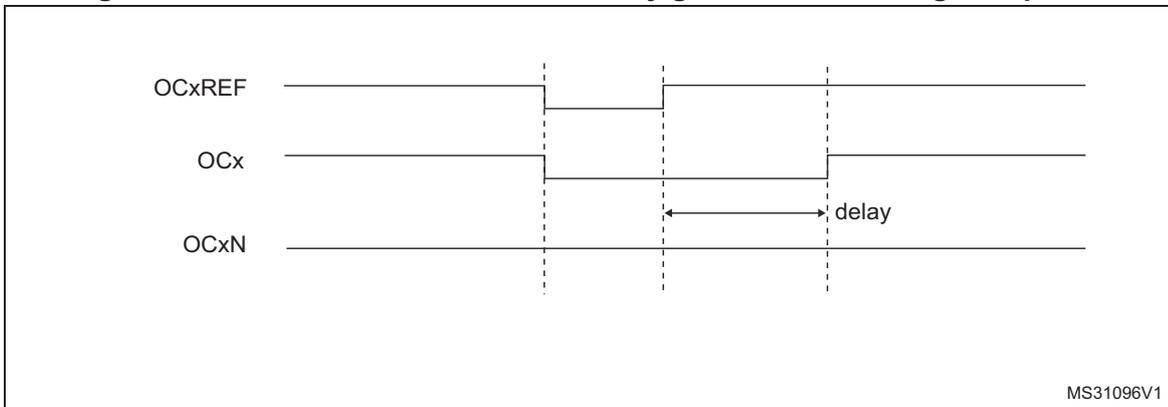
Если задержка больше ширины импульса активного выхода ( $OCx$  или  $OCxN$ ), то соответствующий импульс не генерируется.

Далее показана связь генератора задержки выходных сигналов и опорным сигналом  $OCxREF$ . (В этих примерах  $CCxP=0$ ,  $CCxNP=0$ ,  $MOE=1$ ,  $CCxE=1$  and  $CCxNE=1$ ).

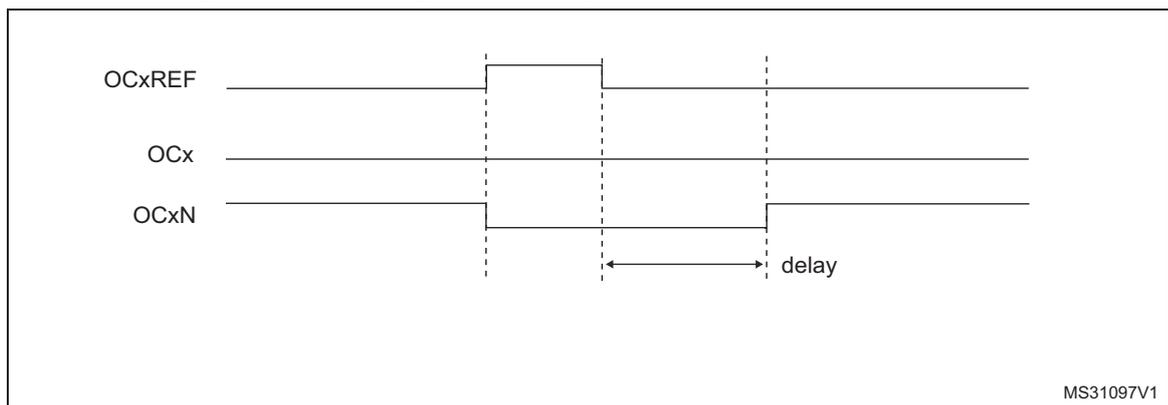
**Рис. 120. Инверсный выход с задержкой.**



**Рис. 121. Задержка больше инверсного импульса.**



**Рис. 122. Задержка больше прямого импульса.**



Задержка определяется битами  $DTG$  в регистре  $TIMx\_BDTR$  одинаковой для всех каналов.

## Перенаправление OCxREF на OCx или OCxN

В режиме вывода (принудительном, сравнении выхода или ШИМ) **OCxREF** можно направлять на выходы **OCx** или **OCxN** битами **CCxE** и **CCxNE** регистра **TIMx\_CCR**.

Так можно направить какой-либо сигнал (вроде ШИМ и пр.) на один из выходов, оставив инверсный неактивным. Другая возможность это сделать оба выхода неактивными или активными с инверсией и задержкой.

Когда разрешён только **OCxN** (**CCxE=0**, **CCxNE=1**), то он не инвертируется и становится активным при высоком **OCxREF**. Например, если **CCxNP=0**, то **OCxN=OCxREF**. С другой стороны, если разрешены оба сигнала **OCx** и **OCxN** (**CCxE=CCxNE=1**), то **OCx** становится активным при высоком **OCxREF**, а инверсный **OCxN** становится активным при низком **OCxREF**.

### 17.3.12. Функция останова

При останове разрешения вывода и неактивные уровни изменяются в соответствии с дополнительными битами управления (**MOE**, **OSSI** и **OSSR** в регистре **TIMx\_BDTR**, **OISx** и **OISxN** в регистре **TIMx\_CR2**). В любом случае, выходы **OCx** и **OCxN** не могут стать активными одновременно.

Сигнал останова может поступать с внешней ножки или по сбою тактирования от Системы безопасности тактов (**CSS**).

При выходе из сброса схема останова выключена и бит **MOE** сброшен. Включается схема останова установкой бита **BKE** в регистре **TIMx\_BDTR**. Полярность сигнала сброса выбирается битом **BKP** там же. **BKE** и **BKP** можно изменять одновременно. Записанные **BKE** и **BKP** работают через 1 такт APB. Следовательно, их чтение истинно через 1 такт APB после записи.

Поскольку задний фронт **MOE** может быть асинхронным, то между действительным сигналом и синхронным битом в регистре **TIMx\_BDTR** вставлена схема ресинхронизации. Так появляется задержка между синхронным и асинхронным сигналами. В частности, если **MOE** изменился с 0 на 1, то перед чтением должна быть выполнена пустая команда, поскольку запись асинхронна, а чтение синхронно.

При появлении сигнала останова:

- Бит **MOE** асинхронно очищается, переключая выходы в неактивное, пустое или сброшенное состояние (выбирается битом **OSSI**). Это работает даже при выключенном генераторе MCU.
- Все выходные каналы получают уровни, определённые битами **OISx** в регистре **TIMx\_CR2** сразу после сброса **MOE**. Если **OSSI=0**, то таймер освобождает включённые выходы, иначе они остаются высокими.
- Если используются инверсные выходы:
  - Сначала выходы переходят в неактивное состояние сброса (зависит от полярности). Это действие асинхронно и работает даже при выключенном тактировании.
  - Если тактирование ещё есть, то запускается генератор задержки перевода выходов на уровни, определённые битами **OISx** и **OISxN**. Даже в этом случае **OCx** и **OCxN** не могут стать активными одновременно. Из-за схемы ресинхронизации **MOE**, длительность задержки чуточку больше (около 2  $sk_{tim}$  тактов).
  - Если **OSSI=0**, то таймер освобождает включённые выходы, иначе они остаются высокими если один из битов **CCxE** или **CCxNE** высокий.
- Ставится флаг сброса (**BIF** в регистре **TIMx\_SR**). Если бит **BIE** в регистре **TIMx\_DIER** стоит, то генерируется прерывание. Запрос DMA выдаётся если стоит бит **BDE** в регистре **TIMx\_DIER**.
- Если бит **AOE** в **TIMx\_BDTR** стоит, то бит **MOE** автоматически ставится снова по следующему событию **UEV**. Иначе **MOE** остаётся низким до следующей записи '1'.

**NB:** Входы останова действуют по уровню. Так что, **MOE** не ставится при активном входе (ни аппаратно, ни программно). Ну и флаг **BIF** не сбрасывается.

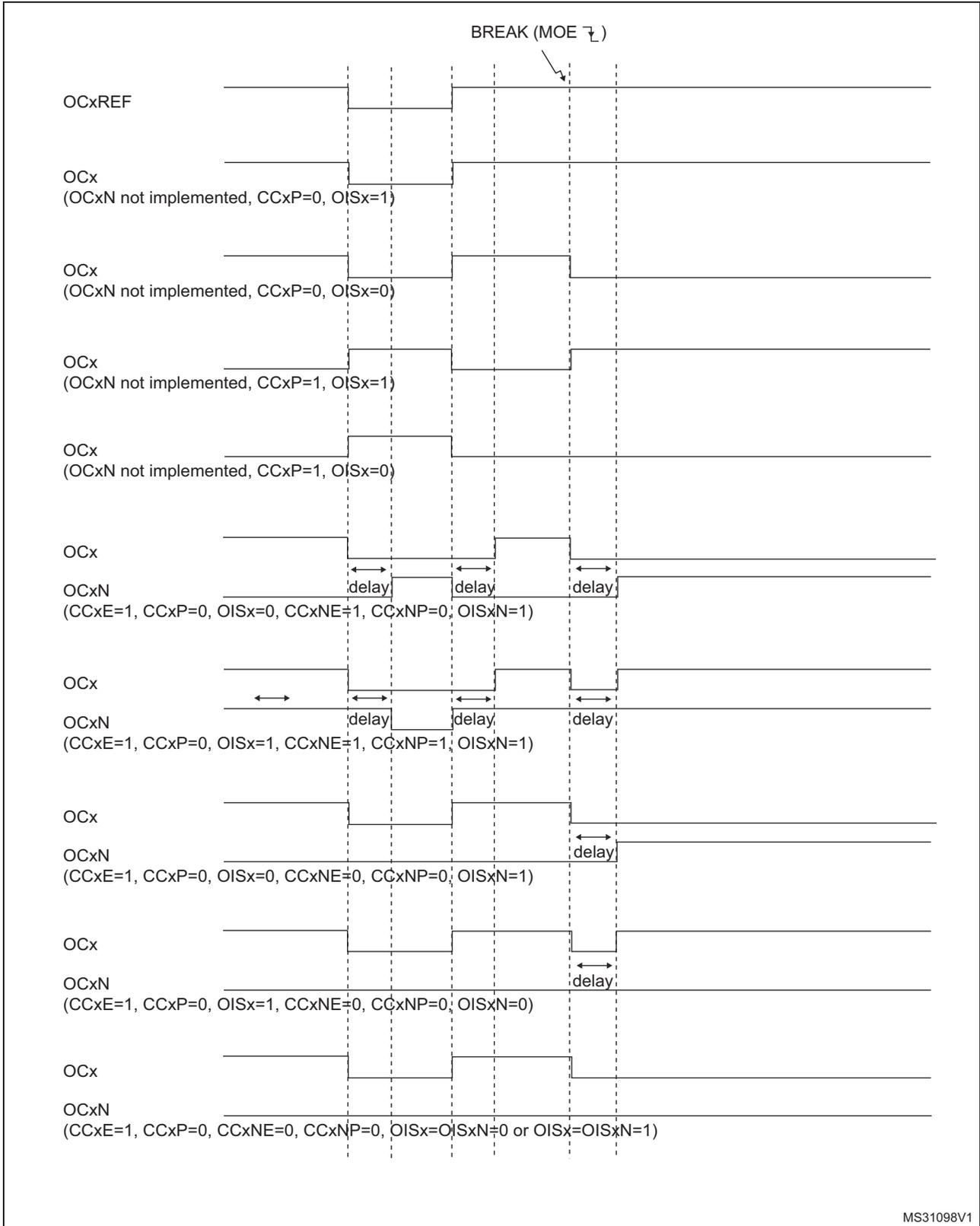
Останов можно генерировать по входу **BRK** с заданием полярности и битом разрешения **BKE** в регистре **TIMx\_BDTR**.

Два способа генерации останова:

- По входу **BRK** с заданием полярности и битом разрешения **BKE** в регистре **TIMx\_BDTR**.
- Программно битом **BG** в регистре **TIMx\_EGR**.

Кроме того, в схеме останова реализована защита записи, позволяющая заморозить несколько параметров (длительность задержки, полярность и состояние выключенных **OCx/OCxN**, конфигурацию **OCxM**, разрешение и полярность останова). Есть три уровня защиты битами **LOCK** в регистре **TIMx\_BDTR**. Биты **LOCK** можно писать единожды после сброса MCU.

**Рис. 123. Выходные сигналы при останове.**



### 17.3.13. Очистка OCxREF по внешнему событию

Сигнал **OCxREF** для заданных каналов можно сделать низким, подав высокий уровень на вход **ETRF** (бит разрешения **OCxCE** в **TIMx\_CCMRx** стоит в '1'). Он остаётся низким вплоть до следующего события **UEV**.

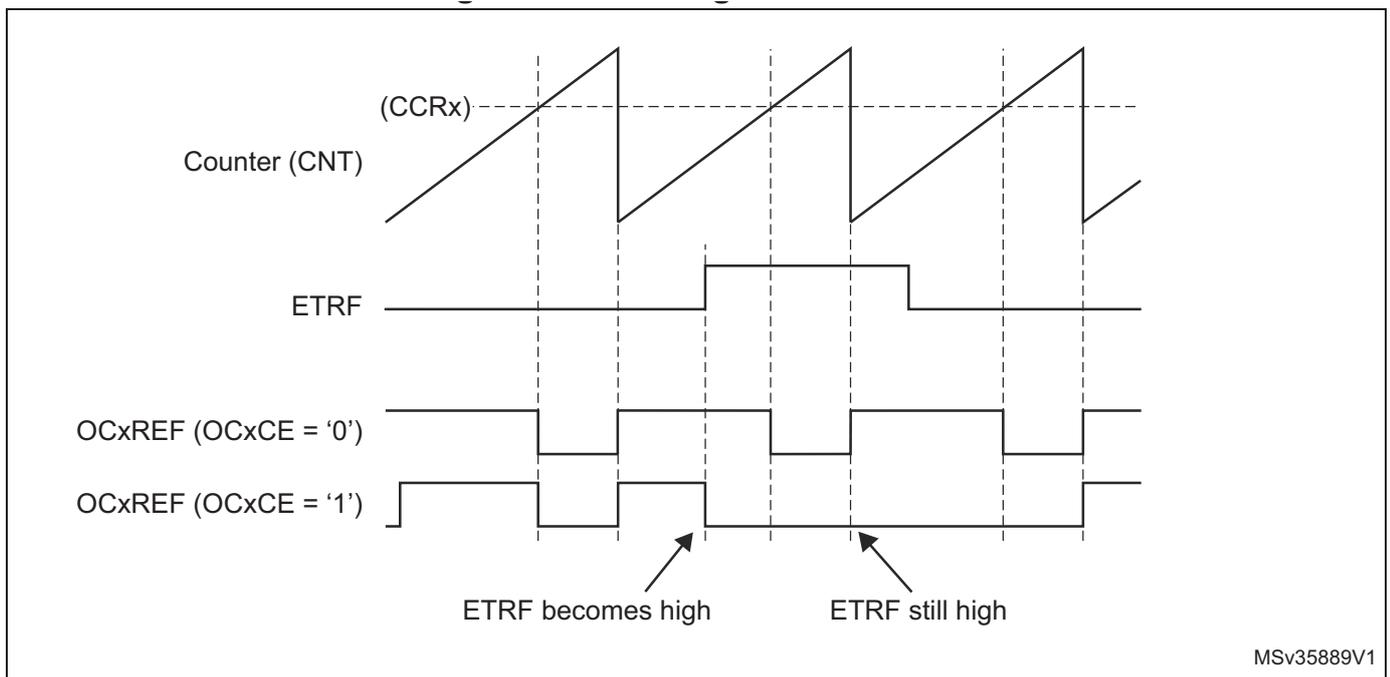
Эта функция работает в режимах сравнения выхода и ШИМ, но не в принудительном режиме.

Например, сигнал **ETR** можно подключить к выходу компаратора для управления током. В этом случае **ETR** нужно конфигурировать так:

1. Выключить предделитель внешнего запуска: записать '00' в биты **ETPS[1:0]** в **TIMx\_SMCR**.
2. Выключить режим 2 внешнего тактирования: снять бит **ECE** в **TIMx\_SMCR**.
3. Поставить полярность и фильтр внешнего запуска (**ETP** и **ETF**) как нужно.

В примере ниже приведён сигнал **OCxREF** при переходе входа **ETRF** в высокий уровень для обоих значений **OCxCE**. Здесь **TIMx** в режиме ШИМ.

Рис. 124. Очистка OCxREF.



MSv35889V1

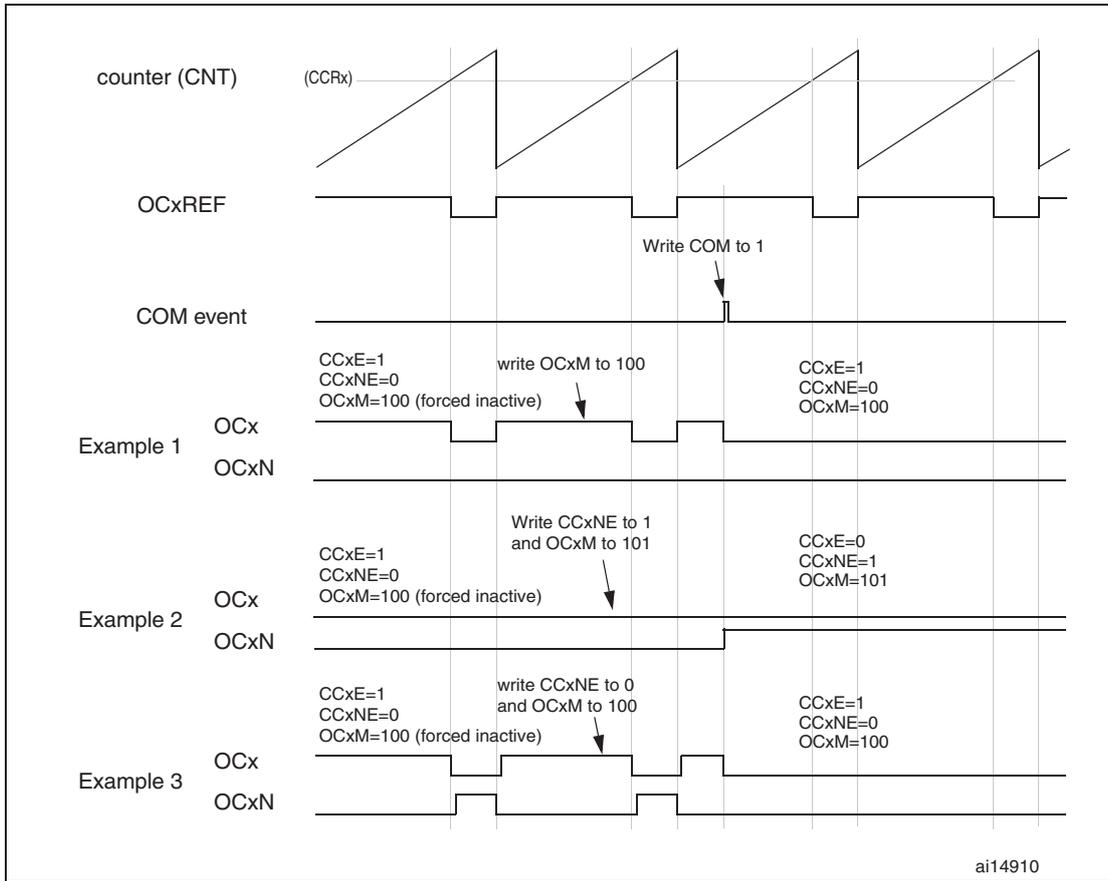
### 17.3.14. Шести-шаговая ШИМ

При работе с инверсными выходами доступна предзагрузка битов **OCxM**, **CCxE** и **CCxNE**. Они пишутся в теньевые биты по событию коммутации **COM**. Так можно заранее создать конфигурацию и одновременно включить её для всех каналов. **COM** можно генерировать программно установкой бита **COM** в регистре **TIMx\_EGR** или аппаратно (по переднему фронту **TRGI**).

При появлении события **COM** ставится флаг (**COMIF** в регистре **TIMx\_SR**), который может вызвать прерывание (если стоит бит **COMIE** в регистре **TIMx\_DIER**) или запрос DMA (если стоит бит **COMDE** в регистре **TIMx\_DIER**).

Ниже приведены выходы **OCx** и **OCxN** при событии **COM** в 3 конфигурациях.

Рис. 125. Пример COM, (OSSR=1).



### 17.3.15. Режим одного импульса

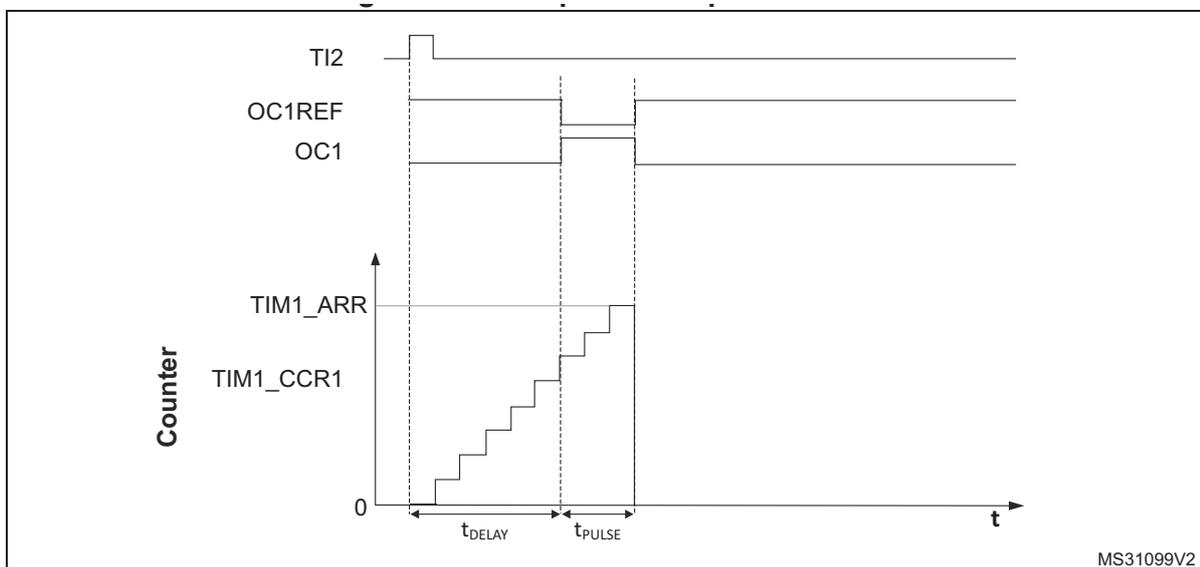
ОРМ это частный случай предыдущих режимов. Он позволяет счётчику запускаться по сигналу и генерировать импульс программируемой длины с программируемой задержкой.

Запускать счётчик можно из контроллера ведомого режима. Создавать сигнал можно в режиме сравнения выхода и ШИМ. Режим включается установкой бита **OPM** в регистре **TIMx\_CR1**. Так счётчик автоматически останавливается по следующему событию **UEV**.

Импульс генерируется правильно только если значение сравнения отличается от начального значения счётчика. Перед стартом (таймер ждёт запуска) конфигурация должна быть:

- При прямом счёте:  $CNT < CCRx \leq ARR$  (в частности,  $0 < CCRx$ )
- При обратном счёте:  $CNT > CCRx$

Рис. 126. Режим одного импульса.



Например, выдадим положительный импульс на **OC1** длиной  $t_{PULSE}$  после задержки  $t_{DELAY}$  по переднему фронту на ножке **TI2**.

Берём **TI2FP2** как запуск 1:

- Поставим **TI2FP2** на **TI2** записью **CC2S='01'** в регистре **TIMx\_CCMR1**.
- **TI2FP2** ставим на передний фронт записью **CC2P='0'** в регистре **TIMx\_CCER**.
- Выбираем **TI2FP2** как запуск контроллером режима ведомого (**TRGI**) записью **TS='110'** в регистр **TIMx\_SMCR**.
- **TI2FP2** используем как старт записью **SMS='110'** в **TIMx\_SMCR** (режим запуска).

Сигнал ОРМ определяем записью регистров сравнения (учитываем частоту тактов и предделитель).

- Определяем  $t_{DELAY}$  записью в **TIMx\_CCR1**.
- Определяем  $t_{PULSE}$  как разность значений перезагрузки и сравнения (**TIMx\_ARR - TIMx\_CCR1**).
- Сигнал создаётся переходом из '0' в '1' при сравнении и переходом из '1' в '0' при достижении счётчиком значения перезагрузки. Для этого, включаем режим ШИМ2 записью **OC1M=111** в регистре **TIMx\_CCMR1**. Регистры перезагрузки можно включить записью **OC1PE='1'** в регистре **TIMx\_CCMR1** и **ARPE** в регистре **TIMx\_CR1**, а можно не включать. В этом случае значение сравнения пишется в регистр **TIMx\_CCR1**, значение перезагрузки в регистр **TIMx\_ARR**, даём событие обновления битом **UG** и ждём внешнего запуска на **TI2**. В **CC1P** здесь пишется '0'.

В этом примере биты **DIR** и **CMS** регистра **TIMx\_CR1** должны быть сброшены.

Мы ждём только одного импульса (Однократный режим), так что для остановки счётчика по следующему событию обновления (счётчик переходит через значение перезагрузки и обнуляется) нужно поставить бит **OPM** регистра **TIMx\_CR1**. Если бит **OPM** регистра **TIMx\_CR1** обнулён, то включается Повторяющийся режим.

Частный случай: быстрое включение **OCx**:

В этом режиме появление фронта на входе **TIx** ставит бит **CEN**, чем включает счётчик. Затем совпадение счётчика с значением сравнения переключает выходной сигнал. Но для этого нужны несколько тактов, ограничивая минимально возможное значение  $t_{DELAY}$ .

Если нужен сигнал с минимальной задержкой, то нужно ставить бит **OCxFE** в **TIMx\_CCMRx**. Далее включаются **OCxREF** (и **OCx**) не глядя на сравнение. Его новый уровень равен уровню при сравнении. **OCxFE** работает только в режимах ШИМ1 и ШИМ2.

### 17.3.16. Режим интерфейса кодера

Режим интерфейса кодера выбирается записью **SMS='001'** в **TIMx\_SMCR** при счёте по фронтам **TI2**, **SMS='010'** по фронтам **TI1** и **SMS='011'** по фронтам **TI1** и **TI2**.

Полярность **TI1** и **TI2** выбирается битами **CC1P** и **CC2P** в регистре **TIMx\_CCER**. Если нужно, то можно использовать входной фильтр.

Для работы с инкрементным кодером используются входы **TI1** и **TI2**. Счётчик тактируется каждой достоверной передачей по **TI1FP1** или **TI2FP2** (**TI1** и **TI2** после входного фильтра и выбора полярности, без них **TI1FP1= TI1** и **TI2FP2= TI2**) при стоящем бите **CEN** в **TIMx\_CR1**. Последовательность сигналов с двух входов создаёт импульсы счёта и сигнал направления. Счёт может быть прямым и обратным, бит **DIR** в **TIMx\_CR1** изменяется аппаратно. Бит **DIR** вычисляется на каждый входной сигнал (**TI1** и/или **TI2**).

Режим интерфейса кодера просто работает по внешним тактам с выбором направления. То есть счётчик непрерывно считает туда-сюда между 0 и перезагружаемым значением в регистре **TIMx\_ARR**. Так что **TIMx\_ARR** нужно писать до старта. Таким способом захват, сравнение, предделитель и запуск вывода продолжают нормально. Режим кодера и Режим внешних тактов 2 несовместимы.

В этом режиме счётчик автоматически следует за скоростью и направлением инкрементного кодера и его содержимое всегда представляет позицию кодера. Направление счёта соответствует направлению вращения подключённого датчика.

Далее приведены возможные комбинации, полагая, что **TI1** и **TI2** не изменяются одновременно.

Таблица 93. Направления счёта.

Активный сигнал	Уровень оппозитного сигнала (TI1FP1 для TI2, TI2FP2 для TI1)	Фронт TI1FP1		Фронт TI2FP2	
		Передний	Задний	Передний	Задний
Только TI1	Высокий	Обратный	Прямой	Стоит	Стоит
	Низкий	Прямой	Обратный	Стоит	Стоит
Только TI2	Высокий	Стоит	Стоит	Прямой	Обратный
	Низкий	Стоит	Стоит	Обратный	Прямой
TI1 и TI2	Высокий	Обратный	Прямой	Прямой	Обратный
	Низкий	Прямой	Обратный	Обратный	Прямой

Внешний инкрементный кодер может напрямую подключаться к MCU без дополнительной логики. Но обычно для преобразования дифференциального сигнала в цифровой используются компараторы. Это сильно увеличивает помехозащищённость. Третий выход кодера, показывающий механическую нулевую позицию, можно подключить к входу внешнего прерывания и сбросу счётчика.

Пример работы счётчика показывает генерацию сигнала счёта и направления. Также показано как компенсируется дребезг на обоих выбранных фронтах. Он может появиться при нахождении датчика возле точек переключения. Использована такая конфигурация:

- `CC1S='01'` (TIMx\_CCMR1, TI1FP1 на TI1).
- `CC2S='01'` (TIMx\_CCMR2, TI1FP2 на TI2).
- `CC1P='0'`, and `IC1F = '0000'` (TIMx\_CCER, TI1FP1 без инверсии, TI1FP1=TI1).
- `CC2P='0'`, and `IC2F = '0000'` (TIMx\_CCER, TI1FP2 без инверсии, TI1FP2=TI2).
- `SMS='011'` (TIMx\_SMCR, оба входа по обоим фронтам).
- `CEN='1'` (TIMx\_CR1, счётчик включён).

Рис. 127. Работа счётчика.

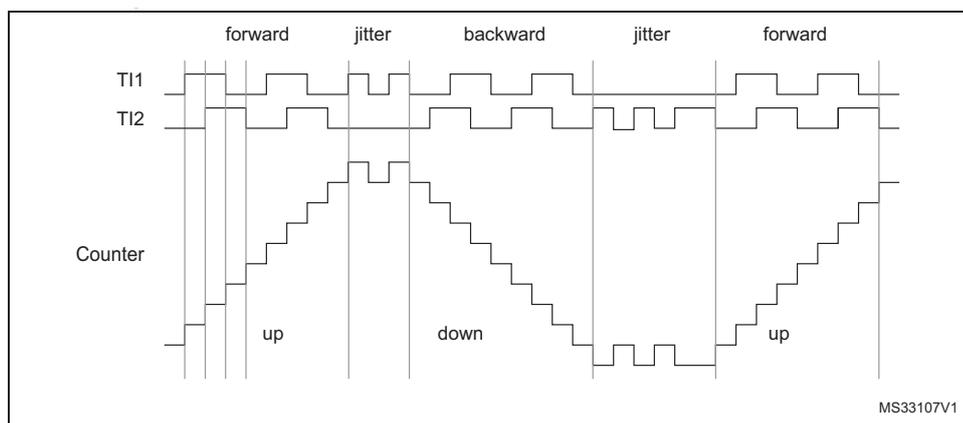
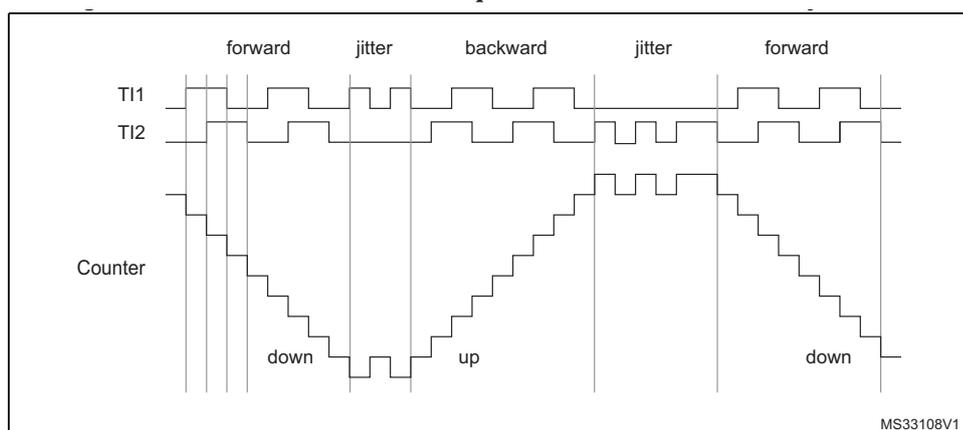


Рис. 128. Работа счётчика с инверсным TI1FP1 и CC1P='1'.



Таймер в режиме интерфейса кодера показывает текущую позицию счётчика. С помощью второго таймера в режиме захвата, измеряя время между двумя событиями кодера, можно получить динамическую информацию (скорость, ускорение, торможение). Для этого можно использовать третий выход кодера, показывающего механический ноль. В зависимости от времени между двумя событиями счётчик можно читать и регулярно. Это делается регулярной записью счётчика в третий входной регистр (если есть) периодическим сигналом от другого таймера. Можно читать и запросом DMA от часов реального времени.

### 17.3.17. Функция XOR входов таймера

Бит `TI1S` в регистре `TIMx_CR2` позволяет подключать к входу канала 1 выход вентиля XOR, сочетая три входа `TIMx_CH1`, `TIMx_CH2` and `TIMx_CH3`.

Выход XOR можно использовать со всеми входными функциями таймера, вроде запуска или захвата.

### 17.3.18. Работа с датчиками Холла

Это выполняется генерацией ШИМ таймером `TIM1` или `TIM8` и другим таймером `TIMx` (`TIM2`, `TIM3`, `TIM4` или `TIM5`), так сказать “интерфейсным таймером”. `TIMx` захватывает 3 соединённые через XOR (бит `TI1S` в `TIMx_CR2`) входные ножки (`TIMx_CH1`, `TIMx_CH2`, and `TIMx_CH3`) на вход `TI1`.

Контроллер режима ведомого ставится в сброс; вход ведомого `TI1F_ED`. Так что при переключении одного из 3 входов счётчик начинает с 0. Этим создаётся временная база, запущенная любым изменением на входах Холла.

На “интерфейсном таймере” канал 1 ставится на захват, сигнал захвата `TRC`. Захваченное значение, соответствующее времени между 2 изменениями входных сигналов, показывает скорость мотора.

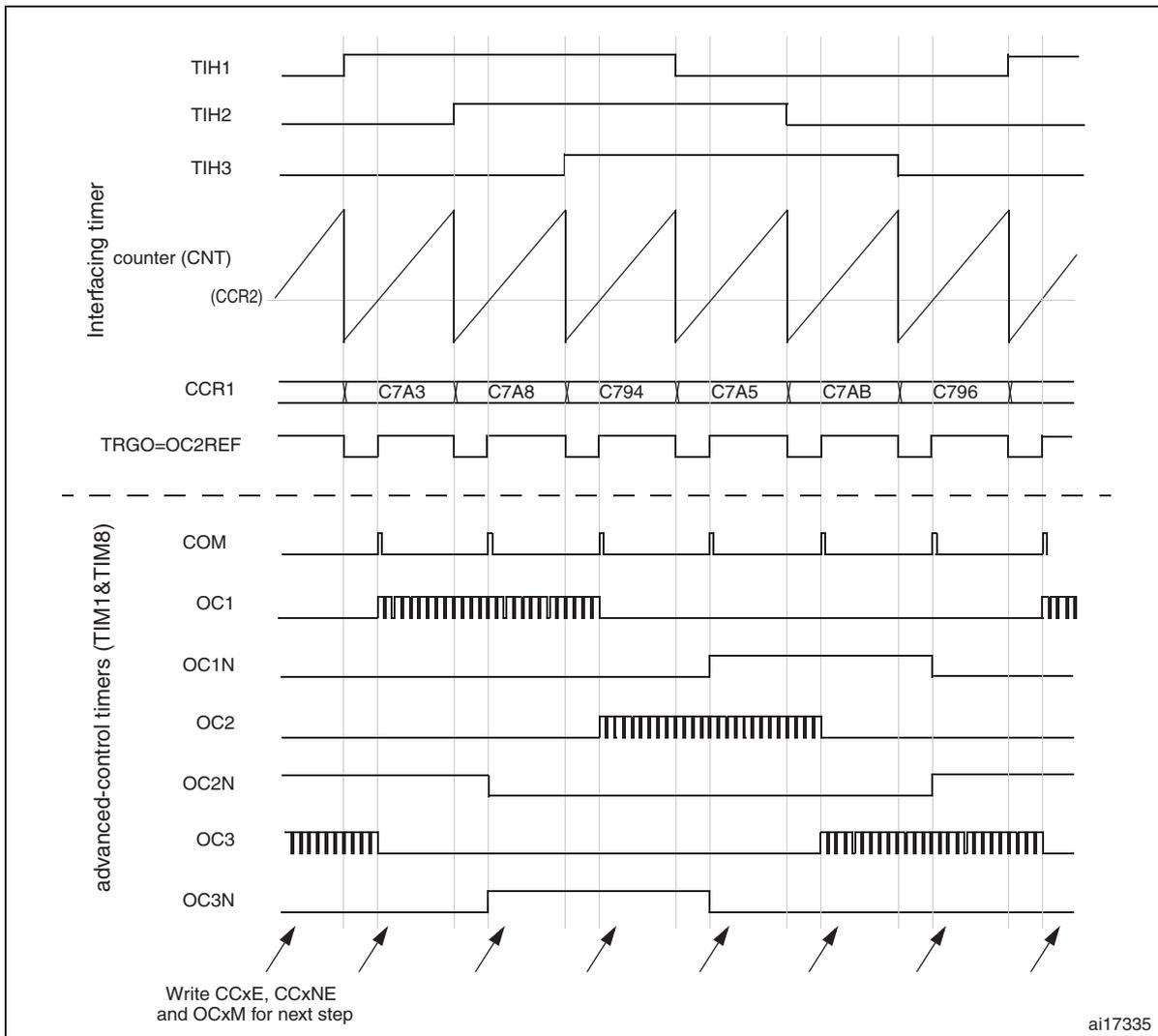
“Интерфейсный таймер” может в режиме выхода выдавать импульс изменения конфигурации продвинутого таймера (`TIM1` или `TIM8`) (событием `SOM`). `TIM1` выдаёт ШИМ сигнал для управления мотором. Для этого канал интерфейсного таймера после программируемой задержки должен выдавать положительный импульс (в режиме сравнения выхода или ШИМ). Этот импульс через выход `TRGO` подаётся на продвинутый таймер (`TIM1` или `TIM8`).

Пример: надо изменить ШИМ конфигурацию `TIM1` с программируемой задержкой после каждого изменения входов Холла на таймере `TIMx`.

- Подключить через XOR три 3 входа таймера на `TI1` установкой бита `TI1S` в `TIMx_CR2`,
- Создать временную базу: записать в `TIMx_ARR` максимальное значение (счётчик должен сбрасываться по изменению `TI1`). Установить предделитель так, чтобы максимальный период счёта превышал время между 2 изменениями датчиков,
- Поставить канал 1 в режим захвата (выбран `TRC`): записать ‘11’ в биты `CC1S` регистра `TIMx_CCMR1`. Можно подключить и цифровой фильтр,
- Поставить канал 1 в режим ШИМ 2 с желаемой задержкой: записать ‘111’ в биты `OC2M` и ‘00’ в биты `CC2S` регистра `TIMx_CCMR1`,
- Для запуска по `TRGO` выбрать `OC2REF`: записать ‘101’ в биты `MMS` регистра `TIMx_CR2`.

В таймере `TIM1` правый вход `ITR` должен стать входом запуска, таймер должен генерировать ШИМ, управляющие сигналы захвата/сравнения предзагружаемые (`CCPC=1` в регистре `TIMx_CR2`) и событие `SOM` управляется от входа запуска (`CCUS=1` в регистре `TIMx_CR2`). Биты управления ШИМ (`CCxE`, `OCxM`) пишутся после события `SOM` для следующего шага (это можно сделать в обработчике прерывания по переднему фронту `OC2REF`).

Рис. 129. Пример интерфейса датчиков Холла.



### 17.3.19. TIMx и синхронизация внешнего запуска

Есть три режима синхронизации TIMx: Сброс, Вентильный и Запуск.

#### Режим ведомого: Сброс

Счётчик и предделитель можно инициализировать по входу запуска. Кроме того, если бит **URS** в **TIMx\_CR1** сброшен, то генерируется событие **UEV**. Далее обновляются все предзагружаемые регистры (**TIMx\_ARR**, **TIMx\_CCRx**).

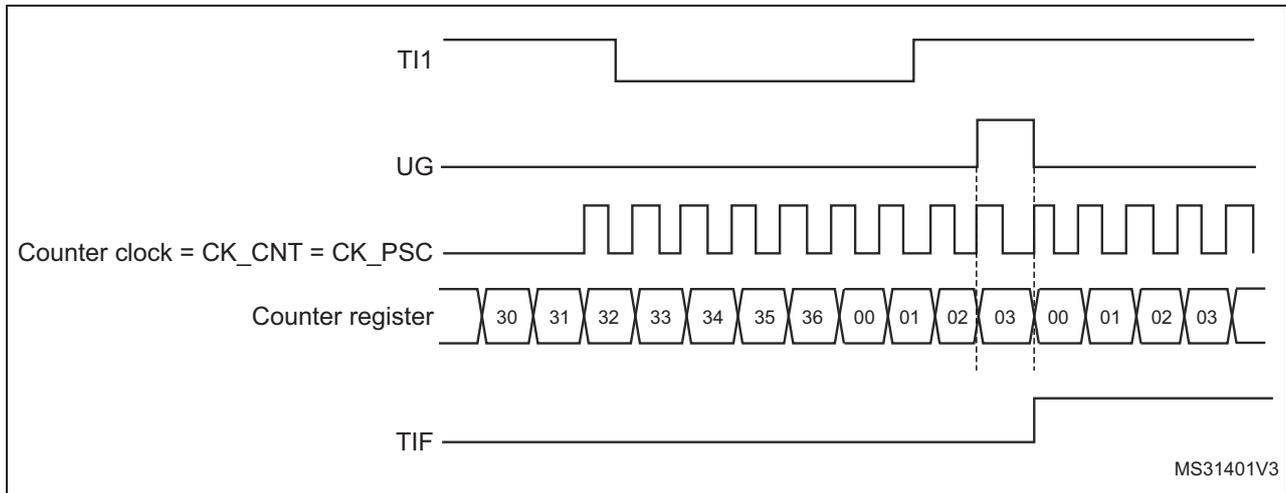
В этом примере счётчик прямого счёта сбрасывается по переднему фронту на входе **TI1**:

- Ставим канал 1 на передний фронт **TI1**. Входной фильтр отключён (**IC1F=0000**). Предделителя нет. Биты **CC1S=01** в регистре **TIMx\_CCMR1** выбирают захват входа. Бит **CC1P=0** в регистре **TIMx\_CCER** определяет полярность и передний фронт.
- Ставим таймер в режим сброса записью **SMS=100** в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI1** записью **TS=101** в регистре **TIMx\_SMCR**.
- Запускаем счётчик записью **CEN=1** в регистре **TIMx\_CR1**.

Счётчик начинает считать внутренние такты вплоть до переднего фронта **TI1**. Тогда счётчик сбрасывается с 0, ставится флаг запуска (бит **TIF** в регистре **TIMx\_SR**) выдаются запросы прерывания и DMA (если разрешены битами **TIE** и **TDE** в регистре **TIMx\_DIER**).

На рисунке ниже регистр перезагрузки **TIMx\_ARR=0x36**. Задержка между фронтом **TI1** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI1**.

Рис. 130. Режим Сброса.



### Режим ведомого: Вентильный

Счётчик включается уровнем на выбранном входе.

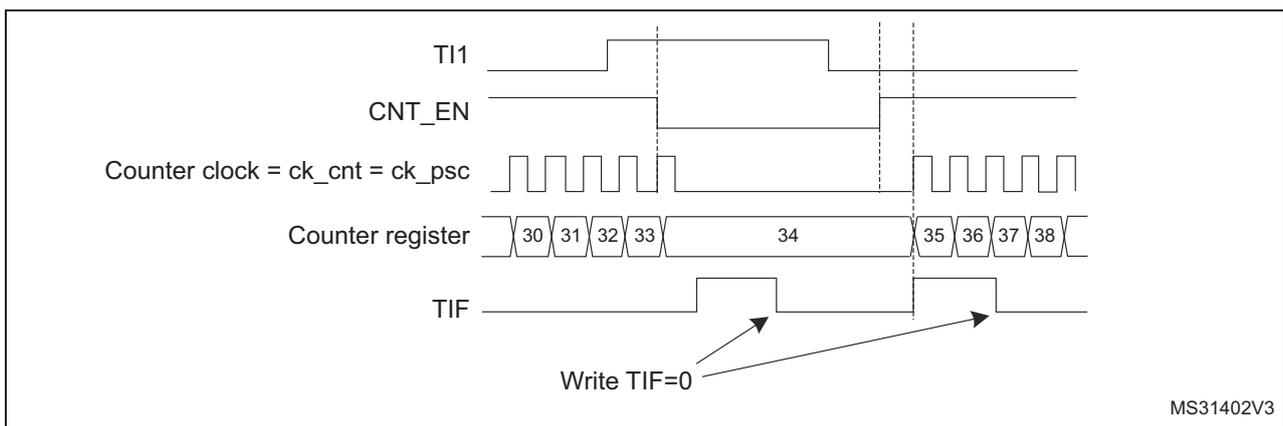
В этом примере счётчик прямого счёта работает только при низком уровне **TI1**:

- Ставим канал 1 на низкий уровень **TI1**. Входной фильтр отключён (**IC1F=0000**). Предделителя нет. Биты **CC1S=01** в регистре **TIMx\_CCMR1** выбирают захват входа. Бит **CC1P=1** в регистре **TIMx\_CCER** определяет полярность и низкий уровень.
- Ставим таймер в вентильный режим записью **SMS=101** в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI1** записью **TS=101** в регистре **TIMx\_SMCR**.
- Запускаем счётчик записью **CEN=1** в регистре **TIMx\_CR1**. В этом режиме счётчик не работает при **CEN=0**, независимо от уровня на входе.

Счётчик начинает считать внутренние такты при низком уровне на **TI1** и останавливается при высоком. Флаг запуска (бит **TIF** в регистре **TIMx\_SR**) ставится при пуске и остановке таймера.

Задержка между фронтом **TI1** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI1**.

Рис. 131. Вентильный режим.



### Режим ведомого: Запуск

Счётчик включается событием на выбранном входе.

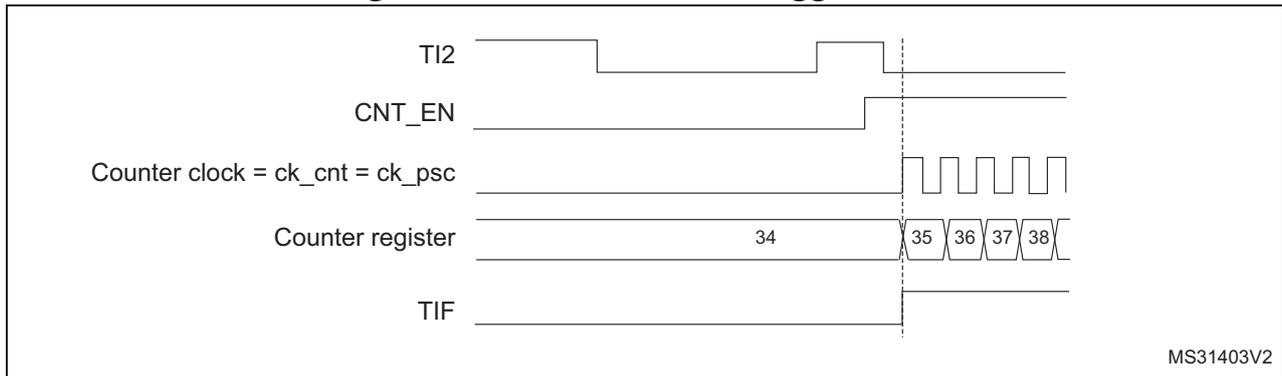
В этом примере счётчик прямого счёта работает по переднему фронту на **TI2**:

- Ставим канал 2 на передний фронт **TI2**. Входной фильтр отключён (**IC1F=0000**). Предделителя нет. Биты **CC2S=01** в регистре **TIMx\_CCMR1** выбирают захват входа. Бит **CC2P=1** в регистре **TIMx\_CCER** определяет полярность и низкий уровень.
- Ставим таймер в режим запуска записью **SMS=110** в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI2** записью **TS=110** в регистре **TIMx\_SMCR**.

Счётчик начинает считать внутренние такты по переднему фронту на **TI2** и ставит флаг запуска (бит **TIF** в регистре **TIMx\_SR**).

Задержка между фронтом **TI2** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI2**.

**Рис. 132. Режим Запуска.**



### Режим ведомого: Внешние такты 2 + Запуск

К режимам ведомого (кроме Внешних тактов 1 и Кодера) можно добавить режим внешнего тактирования 2. В этом случае сигнал **ETR** выбирается для внешних тактов, а по другому входу можно подавать запуск (в режимах Сброса, Вентильном или Запуска). Не рекомендуем выбирать **ETR** как **TRGI** битами **TS** в регистре **TIMx\_SMCR**.

В этом примере счётчик прямого счёта работает по переднему фронту на **ETR** после переднего фронта запуска на **TI1**:

1. Ставим внешний запуск в регистре **TIMx\_SMCR**:

- **ETF** = 0000: фильтра нет; **ETPS** = 00: предделитель выключен; **ETP** = 0: передний фронт на **ETR** и **ECE**=1 для внешних тактов 2.

2. Ставим канал 1 на передний фронт **TI**:

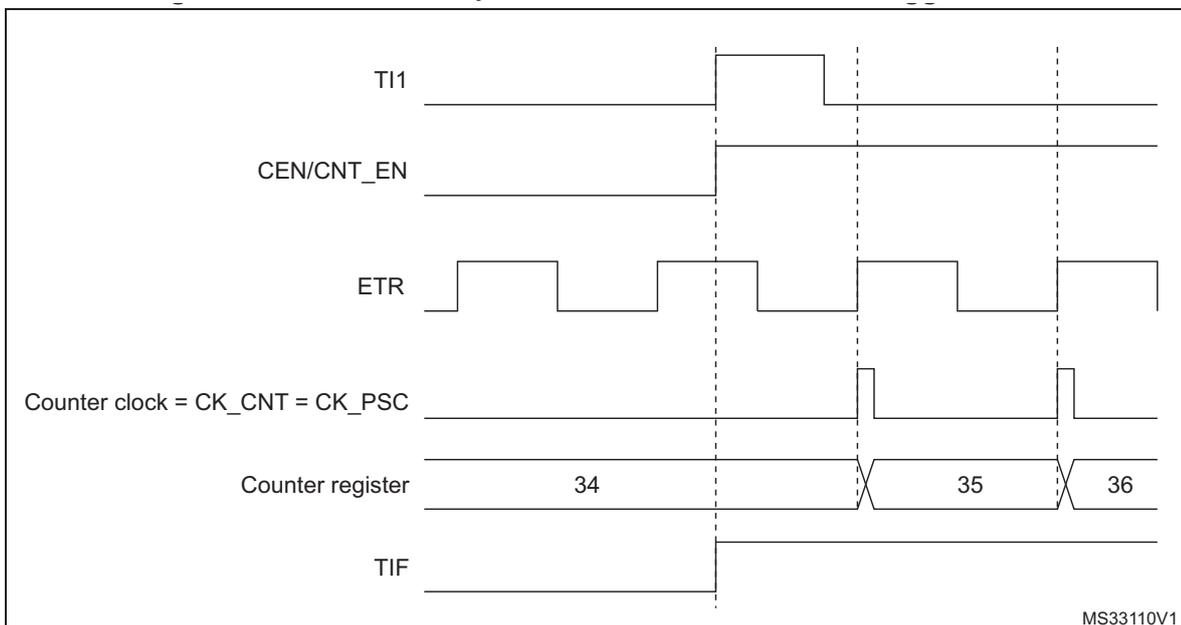
- **IC1F**=0000: фильтра нет; предделитель выключен, ничего не делаем; **CC1S**=01 в **TIMx\_CCMR1** для захвата входа; **CC1P**=0 в **TIMx\_CCER** для полярности (и только переднего фронта).

3. Ставим таймер в режим запуска записью **SMS**=110 в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI1** записью **TS**=101 в регистре **TIMx\_SMCR**.

Передний фронт **TI1** разрешает счёт и ставит флаг **TIF**. Считаются передние фронты **ETR**.

Задержка между фронтом **ETR** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **ETRP**.

**Рис. 133. Внешние такты 2 + Запуск.**



### 17.3.20. Синхронизация таймера

Таймеры TIM связаны между собой для синхронизации или сцепления.

**NB:** Такты ведомого таймера нужно включать до получения событий от ведущего и не должны меняться налету.

### 17.3.21. Режим отладки

В режиме отладки (ядро Cortex-M3 остановлено), счётчик TIMx либо работает, либо останавливается, в зависимости от бита DBG\_TIMx\_STOP в модуле DBG.

При стоящем счётчике (DBG\_TIMx\_STOP = 1 в регистре DBGMCU\_APBx\_FZ) выходы отключаются (как при сброшенном бите MOE). Выходы можно перевести в неактивное состояние (бит OSS1 = 1), или возложить управление на контроллер GPIO (бит OSS1 = 0) для перевода их в высокоимпедансное состояние (Hi-Z).

## 17.4. Регистры TIM1 и TIM8

Они доступны полусловами и словами.

### 17.4.1. Регистр управления 1 (TIMx\_CR1)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved						CKD[1:0]	ARPE	CMS[1:0]		DIR	OPM	URS	UDIS	CEN	
						rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 15:10 Резерв, не трогать.
- Биты 9:8 **CKD[1:0]:** Деление тактов.  
 Это отношение тактов таймера (CK\_INT) и тактов задержки и выборки (t<sub>DTS</sub>) в генераторах задержки и цифровых фильтрах (ETR, Tlx),
  - 00: t<sub>DTS</sub>=t<sub>CK\_INT</sub>
  - 01: t<sub>DTS</sub>=2\*t<sub>CK\_INT</sub>
  - 10: t<sub>DTS</sub>=4\*t<sub>CK\_INT</sub>
  - 11: Резерв
- Бит 7 **ARPE:** Разрешение буфера перезагрузки TIMx\_ARR
  - 0: Нельзя
  - 1: Нужно
- Бит 6:5 **CMS[1:0]:** Выбор режима по центру
  - 00: По фронту. Прямой или обратный счёт в зависимости от бита направления (DIR).
  - 01: По центру 1. Попеременный прямой и обратный счёт. Флаг сравнения выхода выводных каналов (CCxS=00 в TIMx\_CCMRx) ставится только при обратном счёте.
  - 10: По центру 2. Попеременный прямой и обратный счёт. Флаг сравнения выхода выводных каналов (CCxS=00 в TIMx\_CCMRx) ставится только при прямом счёте.
  - 11: По центру 3. Попеременный прямой и обратный счёт. Флаг сравнения выхода выводных каналов (CCxS=00 в TIMx\_CCMRx) ставится и при прямом и при обратном счёте.

**NB:** При включённом таймере (CEN=1) переключать режим по фронту в режим по центру нельзя.
- Бит 4 **DIR:** Направление счёта.
  - 0: Прямой
  - 1: Обратный

**NB:** Бит читается только в режимах По центру и Кодера.
- Бит 3 **OPM:** Режим одного импульса
  - 0: Счётчик не останавливается
  - 1: Счётчик останавливается по следующему событию обновления (снимается бит CEN)
- Бит 2 **URS:** Источник запроса по событию UEV.  
 Изменяется программно.
  - 0: Разрешённые запросы прерывания или DMA выдаются по:
    - Переполнение/Исчерпание счётчика
    - Установка бита UG

- Обновление от контроллера режима ведомого
- 1: Разрешённые запросы прерывания или DMA выдаются только по Переполнению/Исчерпанию счётчика.

– **Бит 1** **UDIS**: Выключение выдачи события обновления UEV.

Изменяется программно.

0: Событие UEV выдаётся по:

- Переполнение/Исчерпание счётчика
- Установка бита UG
- Обновление от контроллера режима ведомого

1: Событие UEV не выдаётся, скрытые регистры (ARR, PSC, CCRx) хранят значение. При стоящем бите UG или аппаратном сбросе от контроллера режима ведомого счётчик и предделитель инициализируются.

– **Бит 0** **CEN**: Включение счётчика.

0: Выключен

1: Включён

**NB**: Режимы Внешнего тактирования, Вентильный и Кодера работают только при заранее установленном бите CEN. Режим Запуска ставит его автоматически.

## 17.4.2. Регистр управления 2 (TIMx\_CR2)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000

	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.	OIS4	OIS3N	OIS3	OIS2N	OIS2	OIS1N	OIS1	TI1S	MMS[2:0]			CCDS	CCUS	Res.	CCPC	
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	

– **Бит 15** Резерв, не трогать.

– **Бит 14** **OIS4**: Пустое состояние 4 (выход OC4) см. бит OIS1.

– **Бит 13** **OIS3N**: Пустое состояние 3 (выход OC3N) см. бит OIS1.

– **Бит 12** **OIS3**: Пустое состояние 3 (выход OC3) см. бит OIS1.

– **Бит 11** **OIS2N**: Пустое состояние 2 (выход OC2N) см. бит OIS1.

– **Бит 10** **OIS2**: Пустое состояние 2 (выход OC2) см. бит OIS1.

– **Бит 9** **OIS1N**: Пустое состояние 1 (выход OC1N).

0: OC1N=0 после задержки при MOE=0

1: OC1N=1 после задержки при MOE=0

**NB**: Нельзя изменять при уровнях LOCK 1, 2 или 3 в регистре TIMx\_BDTR.

– **Бит 8** **OIS1**: Пустое состояние 1 (выход OC1).

0: OC1=0 после задержки (если есть OC1N) при MOE=0

1: OC1=1 после задержки (если есть OC1N) при MOE=0

**NB**: Нельзя изменять при уровнях LOCK 1, 2 или 3 в регистре TIMx\_BDTR.

– **Бит 7** **TI1S**: Выбор TI1.

0: Ножка TIMx\_CH1 на входе TI1

1: Ножки TIMx\_CH1, CH2 и CH3 на входе TI1 (через XOR)

– **Бит 6:4** **MMS[1:0]**: Выбор режима ведущего

Выбор информации синхронизации ведомых таймеров от ведущего (TRGO):

000: **Сброс** - На выход запуска (TRGO) направлен бит UG регистра TIMx\_EGR. Если сброс задан входом запуска (контроллер ведомого сброшен), то сигнал TRGO задержан по отношению к реальному сбросу.

001: **Разрешение** - На выход запуска (TRGO) направлен сигнал разрешения CNT\_EN. Это полезно при одновременном старте нескольких таймеров или при управлении окном работы ведомого таймера. CNT\_EN это объединение по OR бита CEN и входа запуска в Вентильном режиме. При подаче CNT\_EN по входу запуска сигнал TRGO задерживается, кроме режима ведущий/ведомый (см. бит MSM в регистре TIMx\_SMCR).

010: **Обновление** - На выход запуска (TRGO) направлено событие обновления. Например, ведущий таймер может быть предделителем ведомого.

011: **Импульс сравнения** - После захвата или совпадения выход запуска (TRGO) посылает положительный импульс установки флага CC1IF (даже если он стоит).

100: **Сравнение** - На выход запуска (TRGO) направлен сигнал OC1REF

101: **Сравнение** - На выход запуска (TRGO) направлен сигнал OC2REF

110: **Сравнение** - На выход запуска (TRGO) направлен сигнал OC3REF

111: **Сравнение** - На выход запуска (TRGO) направлен сигнал OC4REF

**NB:** Тактирование ведомого таймера и ADC нужно включать до получения событий от ведущего таймера и не должно меняться налету.

— **Бит 3** **CCDS:** Выбор DMA Захвата/Сравнения

0: Запрос CCx DMA посылается по событию CCx

1: Запросы CCx DMA посылаются по событию обновления

— **Бит 2** **CCUS:** Выбор обновления битов Захвата/Обновления

0: Предзагружаемые биты (CCPC=1) обновляются только установкой бита COMG

1: Предзагружаемые биты (CCPC=1) обновляются установкой бита COMG или передним фронтом TRGI

**NB:** Работает только при наличии инверсных выходов.

— **Бит 1** Резерв, не трогать.

— **Бит 0** **CCPS:** Предзагрузка битов Захвата/Сравнения.

0: Биты CCxE, CCxNE и OCxM не предзагружены

1: Биты CCxE, CCxNE и OCxM предзагружены, после записи они обновляются только по событию COM (бит COMG ставится по переднему фронту на TRGI, в зависимости от бита CCUS).

**NB:** Работает только при наличии инверсных выходов.

### 17.4.3. Регистр управления режима ведомого (TIMx\_SMCR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ETP	ECE	ETPS[1:0]		ETF[3:0]				MSM	TS[2:0]			Res.	SMS[2:0]		
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	Res.	rw	rw	rw

— **Бит 15** **ETP:** Полярность внешнего запуска

0: ETR не инверсный, активен высоким или передним фронтом.

1: ETR инверсный, активен низким или задним фронтом.

— **Бит 14** **ECE:** Разрешение внешнего тактирования

0: Внешнее тактирование 2 выключено

1: Внешнее тактирование 2 включено. Счётчик работает от активного фронта ETRF.

**NB:**

**1:** Установка бита ECE равнозначна Внешнему тактированию 1 с подключением TRGI к ETRF (SMS=111 и TS=111).

**2:** Внешнее тактирование 2 можно использовать одновременно с режимами ведомого: Сброс, Вентильный и Запуска. Тем не менее, TRGI нельзя подключать к ETRF (TS не равен 111).

**3:** If external clock mode 1 and external clock mode 2 are enabled at the same time, the external clock input is ETRF.

— **Биты 13:12** **ETPS[1:0]:** Предделитель внешнего запуска

Частота сигнала ETRP должна быть не больше 1/4 частоты TIMxCLK. Полезно при измерении быстрых внешних сигналов.

00: Предделитель Выкл.

01: ETRP / 2

10: ETRP / 4

11: ETRP / 8

— **Биты 11:8** **ETF[3:0]:** Фильтр внешнего запуска

Определяет частоту выборки и длину цифрового фильтра сигнала ETRP. Цифровой фильтр это счётчик, выдающий сигнал на выход после N последовательных событий на входе:

0000: Без фильтра, выборка на частоте  $f_{DTS}$

0001:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=2

0010:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=4

0011:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=8

0100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=6

0101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=8

0110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=6

0111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=8

1000:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=6

1001:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=8

1010:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/16$ , N=5

1011:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/16$ , N=6

1100:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/16$ , N=8

1101:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/32$ , N=5

1110:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/32$ , N=6

1111:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/32$ , N=8

– **Бит 7** **MSM**: Режим Ведущий/Ведомый

0: Ничего

1: Действие входа запуска (TRGI) задерживается для полной синхронизации текущего таймера и его ведомых (через TRGO). Это полезно при синхронизации нескольких таймеров от одного внешнего события.

– **Биты 6:4** **TS[2:0]**: Выбор запуска

000: Внутренний 0 (ITR0)

001: Внутренний 1 (ITR1)

010: Внутренний 2 (ITR2)

011: Внутренний 3 (ITR3)

100: Детектор фронта T11 (TI1F\_ED)

101: Фильтрованный вход 1 (TI1FP1)

110: Фильтрованный вход 2 (TI2FP2)

111: Внешний запуск (ETRF)

**NB**: Менять их можно только если не используются (например, при SMS=000) во избежание неверного определения фронта.

– **Бит 3** Резерв, не трогать.

– **Биты 2:0** **SMS[2:0]**: Выбор режима ведомого

При внешнем сигнале активный фронт TRGI подключается к внешнему входу с выбранной полярностью.

000: Режим ведомого выключен - если CEN = '1', то предделитель работает напрямую от внутренних тактов.

001: Режим кодера 1 - Прямой/обратный счёт по фронту TI2FP1 в зависимости от уровня TI1FP2.

010: Режим кодера 2 - Прямой/обратный счёт по фронту TI1FP2 в зависимости от уровня TI2FP1.

011: Режим кодера 3 - Прямой/обратный счёт по фронтам TI1FP1 и TI2FP2 в зависимости от уровня другого входа.

100: Режим сброса - Передний фронт TRGI инициализирует счётчик и запускает обновление регистров.

101: Вентильный режим - Такты счётчика разрешены при высоком TRGI. При низком TRGI счётчик останавливается, но не сбрасывается. Старт и стоп счётчика управляемые.

110: Режим запуска - Счётчик стартует по переднему фронту TRGI (но не сбрасывает). Управляемый только старт.

111: Внешние такты 1 - Счёт передних фронтов TRGI.

**NB**: Вентильный режим нельзя использовать если входом запуска выбран TI1F\_ED (TS='100'). В действительности, TI1F\_ED выдаёт 1 импульс на каждую передачу TI1F, тогда как вентильный режим проверяет уровень сигнала запуска.

Такты ведомого таймера нужно включать до приёма событий от ведущего таймера и не должны изменяться налету.

**Таблица 82. Подключение внутреннего запуска TIMx.**

Ведомый TIM	ITR0 (TS = 000)	ITR1 (TS = 001)	ITR2 (TS = 010)	ITR3 (TS = 011)
TIM1	TIM5_TRGO	TIM2_TRGO	TIM3_TRGO	TIM4_TRGO
TIM8	TIM1_TRGO	TIM2_TRGO	TIM4_TRGO	TIM5_TRGO

#### 17.4.4. Регистр разрешения прерываний/DMA (TIMx\_DIER)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000

	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.	TDE	COMDE	CC4DE	CC3DE	CC2DE	CC1DE	UDE	BIE	TIE	COMIE	CC4IE	CC3IE	CC2IE	CC1IE	UIE	
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Содержимое битов:

0: Нельзя

1: Можно

- Бит 15 Резерв, не трогать.
- Бит 14 **TDE**: Запрос DMA запуска
- Бит 13 **COMDE**: Запрос DMA события COM
- Бит 12 **CC4DE**: Запрос DMA захвата/сравнения 4
- Бит 11 **CC3DE**: Запрос DMA захвата/сравнения 3
- Бит 10 **CC2DE**: Запрос DMA захвата/сравнения 2
- Бит 9 **CC1DE**: Запрос DMA захвата/сравнения 1
- Бит 8 **UDE**: Запрос DMA обновления
- Бит 7 **BIE**: Запрос прерывания останова
- Бит 6 **TIE**: Запрос прерывания запуска
- Бит 5 **COMIE**: Запрос прерывания события COM
- Бит 4 **CC4IE**: Запрос прерывания захвата/сравнения 4
- Бит 3 **CC3IE**: Запрос прерывания захвата/сравнения 3
- Бит 2 **CC2IE**: Запрос прерывания захвата/сравнения 2
- Бит 1 **CC1IE**: Запрос прерывания захвата/сравнения 1
- Бит 0 **UIE**: Запрос прерывания обновления

#### 17.4.5. Регистр состояния (TIMx\_SR)

Биты ставятся аппаратно, стираются записью 0.

Перезахват это появление события при стоящем его флаге.

Смещение адреса: **0x10**

По сбросу: **0x0000**

	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	CC4OF	CC3OF	CC2OF	CC1OF	Res.	BIF	TIF	COMIF	CC4IF	CC3IF	CC2IF	CC1IF	UIF			
	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	Res.	rc_w0										

Содержимое битов:

0: Не было

1: Было

- Биты 15:13 Резерв, не трогать.
- Бит 12 **CC4OF**: Флаг перезахвата захвата/сравнения 4
- Бит 11 **CC3OF**: Флаг перезахвата захвата/сравнения 3
- Бит 10 **CC2OF**: Флаг перезахвата захвата/сравнения 2
- Бит 9 **CC1OF**: Флаг перезахвата захвата/сравнения 1
- Бит 8 Резерв, не трогать.
- Бит 7 **BIF**: Флаг прерывания останова  
Стирается при неактивном сигнале останова.
- Бит 6 **TIF**: Флаг прерывания запуска  
Ставится аппаратно по активному фронту на входе TRGI при работающем контроллере режима ведомого во всех режимах, кроме Вентильного, (тогда по обоим фронтам).
- Бит 5 **COMIF**: Флаг прерывания события COM  
Ставится аппаратно по событию COM (биты - CCxE, CCxNE, OCxM - обновилась).
- Бит 4 **CC4IF**: Флаг прерывания захвата/сравнения 4
- Бит 3 **CC3IF**: Флаг прерывания захвата/сравнения 3
- Бит 2 **CC2IF**: Флаг прерывания захвата/сравнения 2
- Бит 1 **CC1IF**: Флаг прерывания захвата/сравнения 1
- В режиме вывода CC1:**  
Есть исключения для выравнивания по центру (см. биты CMS в регистре TIMx\_CR1).
- В режиме ввода CC1:**
- Бит 0 **UIF**: Флаг прерывания обновления  
Удержание прерывания обновления ставится при:

- Переполнении или исчерпаниии счётчика и нулевом счётчике и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.
- При программной инициализации CNT битом UG в регистре TIMx\_EGR, если URS=0 и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.
- При инициализации CNT событием запуска (см. регистр TIMx\_SMCR), если URS=0 и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.

#### 17.4.6. Регистр генерации событий (TIMx\_EGR)

Событие генерируется программной установкой бита, снимается он аппаратно.

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								BG	TG	COMG	CC4G	CC3G	CC2G	CC1G	UG
								w	w	w	w	w	w	w	w

- Биты 15:8 Резерв, не трогать.
- Бит 7 **BG**: Останов.
  - 1: Событие останова. Бит MOE сбрасывается, флаг BIF ставится. Могут возникнуть прерывание и запрос DMA.
- Бит 6 **TG**: Запуск.
  - 1: Ставит флаг TIF в регистре TIMx\_SR. Могут возникнуть прерывание и запрос DMA.
- Бит 5 **COMG**: Событие COM.
  - 1: Стоящий бит CCPC разрешает обновление битов CCxE, CCxNE и OCxM
  - NB**: Работает только у каналов с инверсными выходами.
- Бит 4 **CC4G**: Захват/сравнение 4.
- Бит 3 **CC3G**: Захват/сравнение 3.
- Бит 2 **CC2G**: Захват/сравнение 2.
- Бит 1 **CC1G**: Захват/сравнение 1.
  - 1: Выдаёт событие захвата/сравнения:
  - В режиме вывода CC1**: Ставит флаг CC1IF. Могут возникнуть прерывание и запрос DMA.
  - В режиме ввода CC1**: Текущее значение счётчика пишется в TIMx\_CCR1. Ставит флаг CC1IF. Могут возникнуть прерывание и запрос DMA. При уже стоящем флаге CC1IF ставится и флаг CC1OF.
- Бит 0 **UG**: Обновление.
  - 1: Инициализирует счётчик и обновление регистров. Текущий счётчик предделителя чистится не влияя на само значение. В режиме по центру или при DIR=0 счётчик обнуляется, иначе перегружается из регистра TIMx\_ARR (при DIR=1).

#### 17.4.7. Регистр режима захвата/сравнения 1 (TIMx\_CCMR1)

Смещение адреса: 0x18

По сбросу: 0x0000

Каналы могут работать на ввод (захват) и вывод (сравнение), что определяется битами CCxS. У остальных битов для ввода и вывода значение отличается. OCxx обозначает функции вывода, ICxx функции ввода. При этом используются разные каскады.

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OC2 CE	OC2M[2:0]			OC2 PE	OC2 FE	CC2S[1:0]		OC1 CE	OC1M[2:0]			OC1 PE	OC1 FE	CC1S[1:0]	
IC2F[3:0]				IC2PSC[1:0]				IC1F[3:0]				IC1PSC[1:0]			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

**Сравнение выхода:**

- Бит 15 **OC2CE**: Разрешение очистки сравнения 2.
- Биты 14:12 **OC2M[2:0]**: Режим сравнения выхода 2.
- Бит 11 **OC2PE**: Разрешение предзагрузки сравнения 2.
- Бит 10 **OC2FE**: Быстрое разрешение сравнения 2.
- Биты 9:8 **CC2S[1:0]**: Выбор Захвата/Сравнения 2.
  - Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.
  - 00: Канал CC2 выходной
  - 01: Канал CC2 входной, IC2 на TI2

10: Канал CC2 входной, IC2 на TI1

11: Канал CC2 входной, IC2 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC2S можно писать только при выключенном канале (CC2E = '0' в TIMx\_CCER).

— **Бит 7** **OC1CE:** Разрешение очистки сравнения выхода 1.

0: ETRF на OC1REF не влияет

1: Высокий уровень на ETRF стирает OC1REF

— **Биты 6:4** **OC1M[2:0]:** Режим сравнения выхода 1.

Определяют поведение выходного опорного сигнала OC1REF, от которого происходят OC1 и OC1N. OC1REF активен высоким, а OC1 и OC1N зависят от битов CC1P и CC1NP.

000: Заморозка - сравнение TIMx\_CCR1 и TIMx\_CNT на выходы не влияет (режим используется для генерации временной базы).

001: При совпадении TIMx\_CNT и TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF ставится активным (высоким).

010: При совпадении TIMx\_CNT и TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF ставится неактивным (низким).

011: Переключение - при TIMx\_CNT=TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF перебрасывается.

100: Принудительный неактивный - OC1REF ставится низким.

101: Принудительный активный - OC1REF ставится высоким.

110: ШИМ 1 - при прямом счёте канал активен пока TIMx\_CNT<TIMx\_CCR1. При обратном счёте канал неактивен (OC1REF='0') пока TIMx\_CNT>TIMx\_CCR1.

111: ШИМ 2 - при прямом счёте канал неактивен пока TIMx\_CNT<TIMx\_CCR1. При обратном счёте канал активен пока TIMx\_CNT>TIMx\_CCR1.

**NB:**

1: Эти биты нельзя изменить пока стоит LOCK уровень 3 (биты LOCK в регистре TIMx\_BDTR) и CC1S='00' (канал включён на выход).

2: В ШИМ 1 и 2 уровень OCREF изменяется только когда изменяется результат сравнения или при переключении из "Заморозки" в "ШИМ".

— **Бит 3** **OC1PE:** Разрешение регистра предзагрузки.

0: Предзагрузка TIMx\_CCR1 выключена. TIMx\_CCR1 можно писать в любое время, новое значение начинает действовать незамедлительно.

1: Предзагрузка TIMx\_CCR1 включена. Доступ идёт к регистру предзагрузки. TIMx\_CCR1 пишется в активный регистр по событию обновления.

**NB:**

1: Эти биты нельзя изменить пока стоит LOCK уровень 3 (биты LOCK в регистре TIMx\_BDTR) и CC1S='00' (канал включён на выход).

2: Режим ШИМ без установки регистра предзагрузки можно использовать только в режиме одного импульса (стоит бит OPM в регистре TIMx\_CR1). Иначе поведение непредсказуемо.

— **Бит 2** **OC1FE:** Разрешение быстрого сравнения.

Ускоряет действие события запуска по входу на выход CC.

0: CC1 работает как обычно (сравнение счётчика и CCR1) даже при включённом запуске.

Минимальная задержка переключения выхода CC1 при фронте на входе составляет 5 тактов.

1: Активный фронт запуска по входу действует как сравнение на выходе CC1. Тогда OC ставится в уровень сравнения независимо от его результата. Задержка между импульсом на входе и выходом CC1 сокращается до 3 тактов. OCFE работает только в ШИМ 1 и ШИМ 2.

— **Биты 1:0** **CC1S:** Выбор Захвата/Сравнения 1.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC1 выходной

01: Канал CC1 входной, IC1 на TI1

10: Канал CC1 входной, IC1 на TI2

11: Канал CC1 входной, IC1 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC1S можно писать только при выключенном канале (CC1E = '0' в TIMx\_CCER).

**Захват входа.**

— **Биты 15:12** **IC2F:** Фильтр захвата входа 2.

— **Биты 11:10** **IC2PSC[1:0]** : Предделитель захвата входа 2.

— **Биты 9:8** **CC2S[1:0]:** Выбор Захвата/Сравнения 2.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC2 выходной

01: Канал CC2 входной, IC2 на TI2

10: Канал CC2 входной, IC2 на TI1

11: Канал CC2 входной, IC2 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC2S можно писать только при выключенном канале (CC2E = '0' в TIMx\_CCER).

— **Биты 7:4** **IC1F[3:0]:** Фильтр захвата входа 1.

Определяет частоту выборки и длину цифрового фильтра сигнала TI1. Цифровой фильтр это счётчик, выдающий сигнал на выход после N последовательных событий на входе:

0000: Без фильтра, выборка на частоте  $f_{DTS}$

0001:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=2

0010:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=4

0011:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=8

0100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=6

0101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=8

0110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=6

0111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=8

1000:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=6

1001:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=8

1010:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=5

1011:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=6

1100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=8

1101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=5

1110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=6

1111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=8

— **Биты 3:2** **IC1PSC:** Предделитель захвата входа 1

Значение предделителя на входе CC1 (IC1).

По CC1E='0' (регистр TIMx\_CCER) предделитель сбрасывается.

00: без предделителя, по каждому фронту на входе

01: каждые 2 события

10: каждые 4 события

11: каждые 8 события

— **Биты 1:0** **CC1S:** Выбор Захвата/Сравнения 1.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC1 выходной

01: Канал CC1 входной, IC1 на TI1

10: Канал CC1 входной, IC1 на TI2

11: Канал CC1 входной, IC1 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC1S можно писать только при выключенном канале (CC1E = '0' в TIMx\_CCER).

## 17.4.8. Регистр режима захвата/сравнения 2 (TIMx\_CCMR2)

Смещение адреса: **0x1C**

По сбросу: **0x0000**

Каналы могут работать на ввод (захват) и вывод (сравнение), что определяется битами **CCxS**. У остальных битов для ввода и вывода значение отличается. **OCxx** обозначает функции вывода, **ICxx** функции ввода. При этом используются разные каскады.

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OC4 CE	OC4M[2:0]			OC4 PE	OC4 FE	CC4S[1:0]		OC3 CE	OC3M[2:0]			OC3 PE	OC3 FE	CC3S[1:0]	
IC4F[3:0]				IC4PSC[1:0]					IC3F[3:0]			IC3PSC[1:0]			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

**Сравнение выхода:**

— **Бит 15** **OC4CE:** Разрешение очистки сравнения 4.

— **Биты 14:12** **OC4M[2:0]:** Режим сравнения выхода 4.

— **Бит 11** **OC4PE:** Разрешение предзагрузки сравнения 4.

— **Бит 10** **OC4FE:** Быстрое разрешение сравнения 4.

— **Биты 9:8** **CC4S[1:0]:** Выбор Захвата/Сравнения 4.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC4 выходной

01: Канал CC4 входной, IC4 на TI4

10: Канал CC4 входной, IC4 на TI3

11: Канал CC4 входной, IC4 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC4S можно писать только при выключенном канале (CC4E = '0' в TIMx\_CCER).

- Бит 7                    **OC3CE:** Разрешение очистки сравнения выхода 3.
- Биты 6:4            **OC3M[2:0]:** Режим сравнения выхода 3.
- Бит 3                    **OC3PE:** Разрешение регистра предзагрузки.
- Бит 2                    **OC3FE:** Разрешение быстрого сравнения.
- Биты 1:0            **CC1S:** Выбор Захвата/Сравнения 1.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC3 выходной

01: Канал CC3 входной, IC3 на TI3

10: Канал CC3 входной, IC3 на TI4

11: Канал CC3 входной, IC3 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC3S можно писать только при выключенном канале (CC3E = '0' в TIMx\_CCER).

#### Захват входа.

- Биты 15:12        **IC4F:** Фильтр захвата входа 4.
- Биты 11:10        **IC4PSC[1:0]** : Предделитель захвата входа 4.
- Биты 9:8            **CC4S[1:0]:** Выбор Захвата/Сравнения 4.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC4 выходной

01: Канал CC4 входной, IC4 на TI4

10: Канал CC4 входной, IC4 на TI3

11: Канал CC4 входной, IC4 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC4S можно писать только при выключенном канале (CC4E = '0' в TIMx\_CCER).

- Биты 7:4            **IC3F[3:0]:** Фильтр захвата входа 3.

Определяет частоту выборки и длину цифрового фильтра сигнала TI3. Цифровой фильтр это счётчик, выдающий сигнал на выход после N последовательных событий на входе:

0000: Без фильтра, выборка на частоте  $f_{DTS}$

0001:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=2

0010:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=4

0011:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=8

0100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=6

0101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=8

0110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=6

0111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=8

1000:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=6

1001:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=8

1010:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=5

1011:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=6

1100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=8

1101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=5

1110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=6

1111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=8

- Биты 3:2            **IC3PSC:** Предделитель захвата входа 3
- Биты 1:0            **CC3S:** Выбор Захвата/Сравнения 3.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC3 выходной

01: Канал CC3 входной, IC3 на TI3

10: Канал CC3 входной, IC3 на TI4

11: Канал CC3 входной, IC3 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC3S можно писать только при выключенном канале (CC3E = '0' в TIMx\_CCER).

### 17.4.9. Регистр разрешения захвата/сравнения (TIMx\_CCER)

Смещение адреса: 0x20

По сбросу: 0x0000

	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	CC4P	CC4E	CC3NP	CC3NE	CC3P	CC3E	CC2NP	CC2NE	CC2P	CC2E	CC1NP	CC1NE	CC1P	CC1E		
	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w		

- Биты 15:14 Резерв, не трогать.
- Бит 13 **CC4P:** Полярность выхода захвата/сравнения 4
- Бит 12 **CC4E:** Разрешение выхода захвата/сравнения 4
- Бит 11 **CC3NP:** Полярность инверсного выхода захвата/сравнения 3
- Бит 10 **CC3NE:** Разрешение инверсного выхода захвата/сравнения 3
- Бит 9 **CC3P:** Полярность выхода захвата/сравнения 3
- Бит 8 **CC3E:**, Разрешение выхода захвата/сравнения 3
- Бит 7 **CC2NP:** Полярность инверсного выхода захвата/сравнения 2
- Бит 6 **CC2NE:** Разрешение инверсного выхода захвата/сравнения 2
- Бит 5 **CC2P:** Полярность выхода захвата/сравнения 2
- Бит 4 **CC2E:** Разрешение выхода захвата/сравнения 2
- Бит 3 **CC1NP:** Полярность инверсного выхода захвата/сравнения 1

0: OC1N активен высоким.

1: OC1N активен низким.

**NB:** Нельзя писать пока стоит LOCK уровень 2 или 3 (биты LOCK в регистре TIMx\_BDTR) и CC1S="00" (канал выводной).

- Бит 2 **CC1NE:** Разрешение инверсного выхода захвата/сравнения 1
  - 0: Выкл. - OC1N не активен. Уровень OC1N функция битов MOE, OSSI, OSSR, OIS1, OIS1N и CC1E.
  - 1: Вкл. - OC1N выводится на ножку, определённую битами MOE, OSSI, OSSR, OIS1, OIS1N и CC1E.
- Бит 1 **CC1P:** Полярность выхода захвата/сравнения 1
  - 1: Выдаёт событие захвата/сравнения:

#### В режиме вывода CC1:

0: OC1 активен высоким.

1: OC1 активен низким.

#### В режиме ввода CC1:

Выбирает для запуска или захвата прямой или инверсный IC1.

0: прямой: захват по переднему фронту IC1. Внешний запуск по IC1 не инвертируется.

1: инверсный: захват по заднему фронту IC1. Внешний запуск по IC1 инвертируется.

**NB:** Нельзя писать пока стоит LOCK уровень 2 или 3 (биты LOCK в регистре TIMx\_BDTR).

- Бит 0 **CC1E:** Разрешение выхода захвата/сравнения 1

#### В режиме вывода CC1:

0: Выкл. - OC1 не активен. Уровень OC1 функция битов MOE, OSSI, OSSR, OIS1, OIS1N и CC1NE.

1: Вкл. - OC1 выводится на ножку, определённую битами MOE, OSSI, OSSR, OIS1, OIS1N и CC1NE.

#### В режиме ввода CC1:

0: Захват выключен.

1: Захват включен.

Таблица 83. Управляющие биты OCx and OCxN

Управляющие биты					Состояние выхода <sup>(1)</sup>	
MOE	OSSI	OSSR	CCxE	CCxNE	Состояние OCx	Состояние OCxN
		0	0	0	Выкл. (таймером не управляется), OCx=0, OCx_EN=0	Выкл. (таймером не управляется), OCxN=0, OCxN_EN=0
		0	0	1	Выкл. (таймером не управляется), OCx=0, OCx_EN=0	OCxREF + Полярность OCxN=OCxREF xor CCxNP, OCxN_EN=1

1	X	0	1	0	OCxREF + Полярность OCx=OCxREF xor CCxP, OCx_EN=1	Выкл. (таймером не управляется) OCxN=0, OCxN_EN=0
		0	1	1	OCREF + Полярность + Задержка OCx_EN=1	Инверсия OCREF + Полярность + Задержка OCxN_EN=1
		1	0	0	Выкл. (таймером не управляется) OCx=CCxP, OCx_EN=0	Выкл. (таймером не управляется) OCxN=CCxNP, OCxN_EN=0
		1	0	1	Включён, неактивное состояние, OCx=CCxP, OCx_EN=1	OCxREF + Полярность OCxN=OCxREF xor CCxNP, OCxN_EN=1
		1	1	0	OCxREF + Полярность OCx=OCxREF xor CCxP, OCx_EN=1	Включён, неактивное состояние, OCxN=CCxNP, OCxN_EN=1
		1	1	1	OCREF + Полярность + Задержка OCx_EN=1	Инверсия OCREF + Полярность + Задержка OCxN_EN=1
0	X	0	0	0	Output Disabled (not driven by the timer) Asynchronously: OCx=CCxP, OCx_EN=0, OCxN=CCxNP, OCxN_EN=0 Then if the clock is present: OCx=OISx and OCxN=OISxN after a dead-time, assuming that OISx and OISxN do not correspond to OCX and OCxN both in active state.	
		0	0	1		
		0	1	0		
		0	1	1		
		1	0	0	Off-State (output enabled with inactive state) Asynchronously: OCx=CCxP, OCx_EN=1, OCxN=CCxNP, OCxN_EN=1 Then if the clock is present: OCx=OISx and OCxN=OISxN after a dead-time, assuming that OISx and OISxN do not correspond to OCX and OCxN both in active state	
		1	0	1		
		1	1	0		
		1	1	1		

1. When both outputs of a channel are not used (CCxE = CCxNE = 0), the OISx, OISxN, CCxP and CCxNP bits must be kept cleared.

**NB:** Состояние внешних ножек I/O, подключённых к комплементарным OCx и OCxN, зависит от состояния OCx и OCxN и регистров GPIO и AFIO.

#### 17.4.10.Счётчик TIM1 и TIM8 (TIMx\_CNT)

Смещение адреса: 0x24

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CNT[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:0 CNT[15:0]: Значение счётчика.

#### 17.4.11.Предделитель TIM1 и TIM8 (TIMx\_PSC)

Смещение адреса: 0x28

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
PSC[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:0 PSC[15:0]: Значение предделителя

Частота счёта (CK\_CNT) равна  $f_{CK\_PSC} / (PSC[15:0] + 1)$ .

Значение PSC пишется в рабочий регистр предделителя по каждому событию обновления (включая очистку счётчика битом UG регистра TIMx\_EGR или запуском в режиме Сброса).

### 17.4.12.Регистр предзагрузки TIM1 и TIM8 (TIMx\_ARR)

Смещение адреса: 0x2C

По сбросу: 0xFFFF

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ARR[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:0 **ARR[15:0]**: Значение перезагрузки.

Если значение нулевое, то счётчик блокируется.

### 17.4.13.Счётчик повторения TIM1 и TIM8 (TIMx\_RCR)

Смещение адреса: 0x30

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved								REP[7:0]								
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:8 Резерв, не трогать.

— Биты 7:0 **REP[7:0]**: Значение счётчика.

Регистр позволяет изменять частоту обновления регистров сравнения и частоту выдачи прерываний.

При каждом обнулении обратного счётчика REP\_CNT выдаётся событие обновления. Он перегружается значением REP только по событию U\_RC.

То есть в режиме ШИМ (REP+1) соответствует:

- числу периодов ШИМ в режиме по фронту
- числу полупериодов ШИМ в режиме по центру.

### 17.4.14.Регистр 1 захвата/сравнения TIM1 и TIM8 (TIMx\_CCR1)

Смещение адреса: 0x34

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR1[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR1[15:0]**: Значение захвата/сравнения

**В режиме вывода CC1:**

Значение предзагрузки CCR1 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция предзагрузки не включена (бит OC1PE в регистре TIMx\_CCMR1), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC1.

**В режиме ввода CC1:**

CCR1 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 1 (IC1). Здесь TIMx\_CCR1 только читается.

### 17.4.15.Регистр 2 захвата/сравнения TIM1 и TIM8 (TIMx\_CCR2)

Смещение адреса: 0x38

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR2[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR2[15:0]**: Значение захвата/сравнения

**В режиме вывода CC2:**

Значение предзагрузки CCR2 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция предзагрузки не включена (бит OC2PE в регистре TIMx\_CCMR2), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC2.

**В режиме ввода CC2:**

CCR2 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 2 (IC2). Здесь TIMx\_CCR2 только читается.

### 17.4.16.Регистр 3 захвата/сравнения TIM1 и TIM8 (TIMx\_CCR3)

Смещение адреса: 0x3C

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR3[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR3[15:0]**: Значение захвата/сравнения

**В режиме вывода CC3:**

Значение предзагрузки CCR3 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция предзагрузки не включена (бит OC3PE в регистре TIMx\_CCMR3), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC3.

**В режиме ввода CC3:**

CCR3 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 3 (IC3). Здесь TIMx\_CCR3 только читается.

### 17.4.17.Регистр 4 захвата/сравнения TIM1 и TIM8 (TIMx\_CCR4)

Смещение адреса: 0x40

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR4[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR4[15:0]**: Значение захвата/сравнения

**В режиме вывода CC4:**

Значение предзагрузки CCR4 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция предзагрузки не включена (бит OC4PE в регистре TIMx\_CCMR4), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC4.

**В режиме ввода CC4:**

CCR4 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 4 (IC4). Здесь TIMx\_CCR4 только читается.

### 17.4.18.Регистр останова и задержки (TIMx\_BDTR )

Смещение адреса: 0x44

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MOE	AOE	BKP	BKE	OSSR	OSSI	LOCK[1:0]		DTG[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

**NB:**

Поскольку биты AOE, BKP, BKE, OSSI, OSSR и DTG[7:0] могут блокироваться конфигурацией LOCK, то их надо все расставить первой записью в регистр TIMx\_BDTR.

— Бит 15 **MOE**: Главное разрешение вывода

Снимается асинхронно аппаратурой при активном входе останова. Ставится программно или автоматически в зависимости от бита AOE. Работает только с выводными каналами.

0: Выходы OC и OCN выключены или переведены в состояние Простоя.

1: Выходы OC и OCN включаются их битами разрешения (CCxE, CCxNE в регистре TIMx\_CCER).

— Бит 14 **AOE**: Автоматическое разрешение вывода

0: MOE ставится только программно

1: MOE ставится программно или автоматически по следующему событию обновления (если неактивен вход останова)

**NB:** Пока стоит LOCK уровень 1 (биты LOCK в регистре TIMx\_BDTR) этот бит изменить невозможно.

— Бит 13 **BKP**: Полярность останова

0: Вход BRK активен низким

1: Вход BRK активен высоким

**NB:** Пока стоит LOCK уровень 1 (биты LOCK в регистре TIMx\_BDTR) этот бит изменить невозможно.

**NB:** Вступает в действие через 1 такт APB.

- **Бит 12**                    **BKE**: Разрешение останова
  - 0: Входы останова (BRK и сбой CSS) отключены
  - 1: Входы останова (BRK и сбой CSS) включены

**NB**: Пока стоит LOCK уровень 1 (биты LOCK в регистре TIMx\_BDTR) этот бит изменить невозможно.

**NB**: Вступает в действие через 1 такт APB.
- **Бит 11**                    **OSSR**: Выбор состояния отключения в режиме Run
  - Используется выводными каналами с комплементарными выходами при MOE=1.
  - 0: Если неактивен, выходы OC/OCN выключены (разрешение OC/OCN =0).
  - 1: Если неактивен, выходы OC/OCN включены с неактивным уровнем когда CCxE=1 или CCxNE=1. Тогда, разрешение OC/OCN =1

**NB**: Пока стоит LOCK уровень 2 (биты LOCK в регистре TIMx\_BDTR) этот бит изменить невозможно.
- **Бит 10**                    **OSSI**: Выбор состояния отключения в режиме Idle (Простой)
  - Используется выводными каналами при MOE=0.
  - 0: Если неактивен, выходы OC/OCN выключены (разрешение OC/OCN =0).
  - 1: Если неактивен, выходы OC/OCN включены первыми с уровнем Простоя когда CCxE=1 или CCxNE=1. Тогда, разрешение OC/OCN =1

**NB**: Пока стоит LOCK уровень 2 (биты LOCK в регистре TIMx\_BDTR) этот бит изменить невозможно.
- **Биты 9:8**                 **LOCK[1:0]**: Конфигурация защиты записи (LOCK)
  - 00: LOCK OFF - Защиты записи нет.
  - 01: LOCK уровень 1 = Защищены биты DTG в TIMx\_BDTR, OISx и OISxN в TIMx\_CR2 и BKE/BKP/AOE в регистре TIMx\_BDTR.
  - 10: LOCK уровень 2 = LOCK уровень 1 + биты полярности CC (CCxP/CCxNP в TIMx\_CCER канала, поставленного на вывод битами CCxS) равно как и биты OSSR OSSI.
  - 11: LOCK уровень 3 = LOCK уровень 2 + биты управления CC (OCxM и OCxPE в TIMx\_CCMRx канала, поставленного на вывод битами CCxS).

**NB**: Биты LOCK можно писать только один раз после сброса. Затем регистр TIMx\_BDTR замораживается до следующего сброса.
- **Биты 7:0**                 **DTG[7:0]**: Установка генератора задержки.
  - Определяет задержку (DT) между комплементарными выходами.
  - $DTG[7:5]=0xx \Rightarrow DT=DTG[7:0] \times t_{dtg} \text{ с } t_{dtg} = t_{DTS}$ .
  - $DTG[7:5]=10x \Rightarrow DT=(64+DTG[5:0]) \times t_{dtg} \text{ с } T_{dtg}=2 \times t_{DTS}$ .
  - $DTG[7:5]=110 \Rightarrow DT=(32+DTG[4:0]) \times t_{dtg} \text{ с } T_{dtg}=8 \times t_{DTS}$ .
  - $DTG[7:5]=111 \Rightarrow DT=(32+DTG[4:0]) \times t_{dtg} \text{ с } T_{dtg}=16 \times t_{DTS}$ .

Если  $T_{DTS}=125\text{ns}$  (8MHz), то задержка равна:

  - 0 до 15875 ns шагами по 125 ns,
  - 16 us до 31750 ns шагами по 250 ns,
  - 32 us до 63 us шагами по 1 us,
  - 64 us до 126 us шагами по 2 us

**NB**: Пока стоит LOCK уровень 1, 2 или 3 (биты LOCK в регистре TIMx\_BDTR) эти биты изменить невозможно.

#### 17.4.19.Регистр управления DMA TIM1 и TIM8 (TIMx\_DCR)

Смещение адреса: 0x48

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved			DBL[4:0]					Reserved			DBA[4:0]				
			rw	rw	rw	rw	rw				rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 15:13                 Резерв, не трогать.
- Биты 12:8                 **DBL[4:0]**: Длина пакета DMA
  - Это число передач DMA (таймер обнаруживает передачу пакета после выполнения чтения/записи по адресу регистра TIMx\_DMAR).
  - Адрес TIMx\_DMAR:
    - 00000: 1 передача
    - 00001: 2 передачи
    - 00010: 3 передачи
    - ...
    - 10001: 18 передач

- Биты 7:5 Резерв, не трогать.
- Биты 4:0 **DBA[4:0]**: Базовый адрес DMA

Это базовый адрес передач DMA (при доступе через адрес TIMx\_DMAR). DBA определяется как смещение от адреса регистра TIMx\_CR1.

Пример:

00000: TIMx\_CR1,  
 00001: TIMx\_CR2,  
 00010: TIMx\_SMCR,  
 ...

**Пример:** Есть передача: DBL = 7 передач и DBA = TIMx\_CR1. Тогда доступ будет к 7 регистрам, начиная с адреса TIMx\_CR1.

#### 17.4.20. Регистр адреса полного доступа DMA (TIMx\_DMAR)

Смещение адреса: 0x4C

По сбросу: 0x0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DMAB[31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DMAB[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:0 **DMAB[31:0]**: Регистр пакетного доступа DMA

Чтение и запись в регистр DMAR обращаются к регистру по адресу (адрес TIMx\_CR1) + (DBA + индекс DMA) x 4

где (адрес TIMx\_CR1) это адрес управляющего регистра 1, DBA это базовый адрес DMA в регистре TIMx\_DCR, индекс DMA автоматически изменяется при DMA передачах от 0 до DBL из регистра TIMx\_DCR.

#### Пример пакетного DMA

Здесь пакетом DMA полусловами пишутся регистры CCRx (x = 2, 3, 4).

Нужны следующие шаги:

1. Ставим нужный канал DMA:
  - Адрес периферии DMA пишем в регистр DMAR
  - Адрес памяти это адрес данных в RAM для записи в регистры CCRx.
  - Число передач = 3.
  - Выключаем кольцевой режим.
2. Пишем поля DBA и DBL регистра DCR: DBL = 3 передачи, DBA = 0xE.
3. Разрешаем запрос DMA обновления TIMx (ставим бит UDE в регистре DIER).
4. Включаем TIMx
5. Включаем канал DMA

Здесь каждый регистр CCRx обновляется единожды. Если регистры CCRx нужно обновить дважды, то число передач должно быть 6. Буфер в RAM содержит data1, data2, data3, data4, data5 и data6. В регистры CCRx они передаются так: по первому запросу DMA, data1 в CCR2, data2 в CCR3, data3 в CCR4 и по второму запросу обновления DMA, data4 в CCR2, data5 в CCR3 и data6 в CCR4.



## 18. Таймеры общего назначения (TIM2 - TIM5)

### 18.1. Введение в TIM2 - TIM5

Это 16-бит само-перегружаемые таймеры с программируемым предделителем.

Они могут использоваться для измерения длительности входных импульсов (захват входа), генерации сигналов (сравнение выхода и ШИМ).

Длина импульсов и сигналов может модулироваться от нескольких микросекунд до миллисекунд с помощью предделителей таймера и тактов RCC.

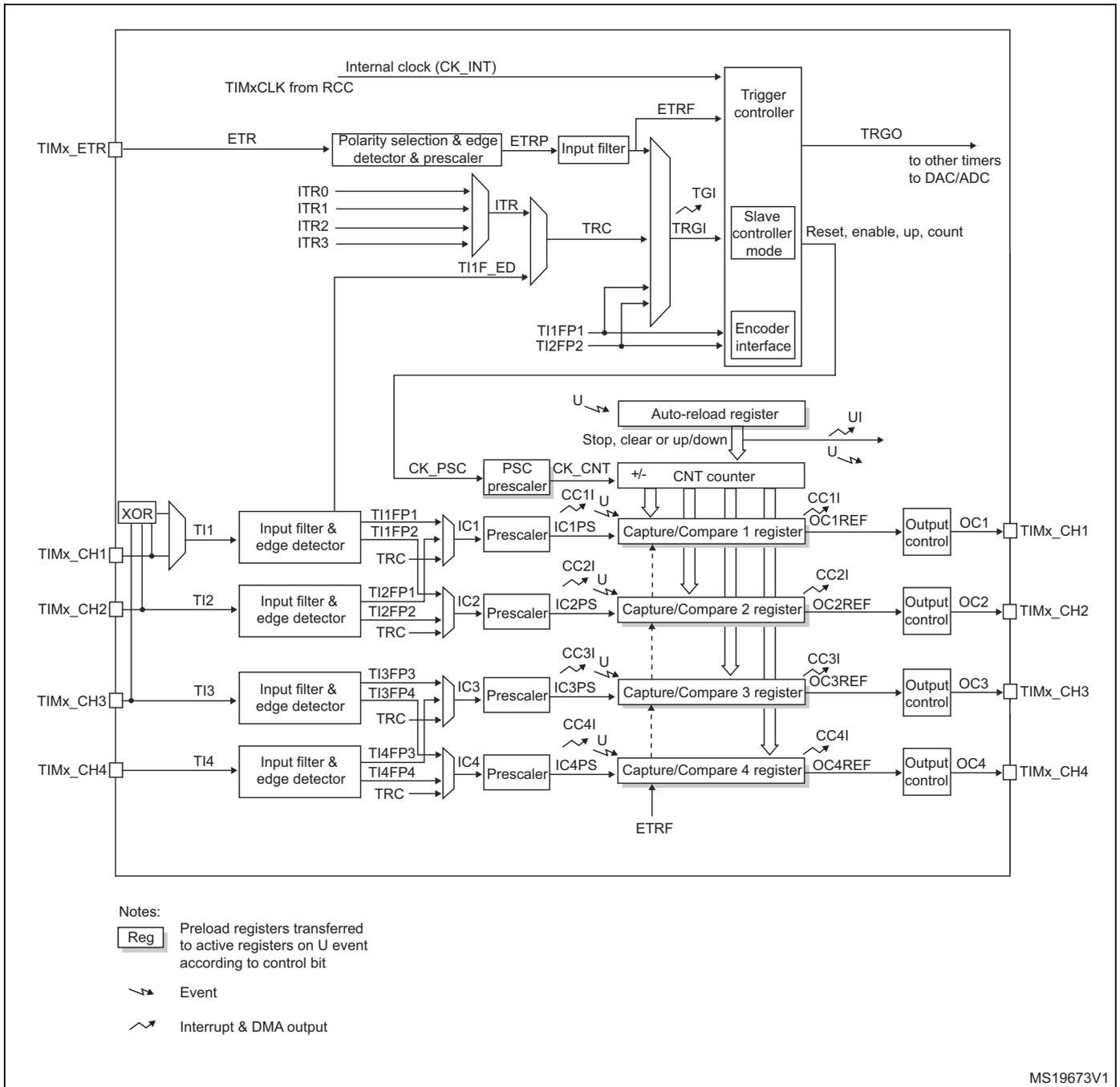
Улучшенные (TIM1 and TIM8) и обычные (TIMx) таймеры полностью независимы и не имеют общих ресурсов. Могут синхронизироваться между собой. См. *Секцию 18.3.15*.

### 18.2. Основные свойства TIM2 - TIM5

Это:

- 16-бит прямой, обратный, реверсивный счёт с само-перезагрузкой.
- 16-бит программируемый предделитель (можно “налету”) тактов на число от 1 до 65536.
- До 4 независимых каналов для:
  - Захвата входа
  - Сравнение выхода
  - ШИМ генерация (Фронт и Центр)
  - Одиночный импульс
- Инверсные выходы с программируемой задержкой
- Схема синхронизации внешнего управления и объединения таймеров.
- Генерация Прерываний/DMA по следующим событиям:
  - Обновление: переполнение/исчерпание, инициализация счётчика (программно или запуском)
  - Запуск (старт, стоп, инициализация или счёт по сигналу)
  - Захват входа
  - Сравнение выхода
- Поддерживает инкрементный (квадратурный) кодер и датчики Холла для позиционирования.
- Вход запуска от внешних тактов или шагового управления током.

Рис. 134. Блок-схема таймера общего назначения.



## 18.3. Функциональное описание таймеров TIM2 - TIM5

### 18.3.1. Узел счёта

Это 16-бит счётчик с регистром само-перезагрузки. Имеет прямой, обратный и реверсивный режимы. Тактирование может поступать через делитель.

Счётчик, регистр перезагрузки и делитель доступны программно для чтения и записи даже во время счёта.

Включает:

- Регистр счётчика (**TIMx\_CNT**)
- Регистр делителя (**TIMx\_PSC**)
- Регистр перезагрузки (**TIMx\_ARR**)

Регистр перезагрузки предзагружаемый (есть видимый и скрытый регистры). Содержимое видимого регистра пишется в скрытый постоянно или по каждому событию обновления (**UEV**), в зависимости от бита разрешения (**ARPE**) в регистре **TIMx\_CR1**. Оно посылается программно или при переполнении/исчерпании счётчика при снятом бите **UDIS** в регистре **TIMx\_CR1**.

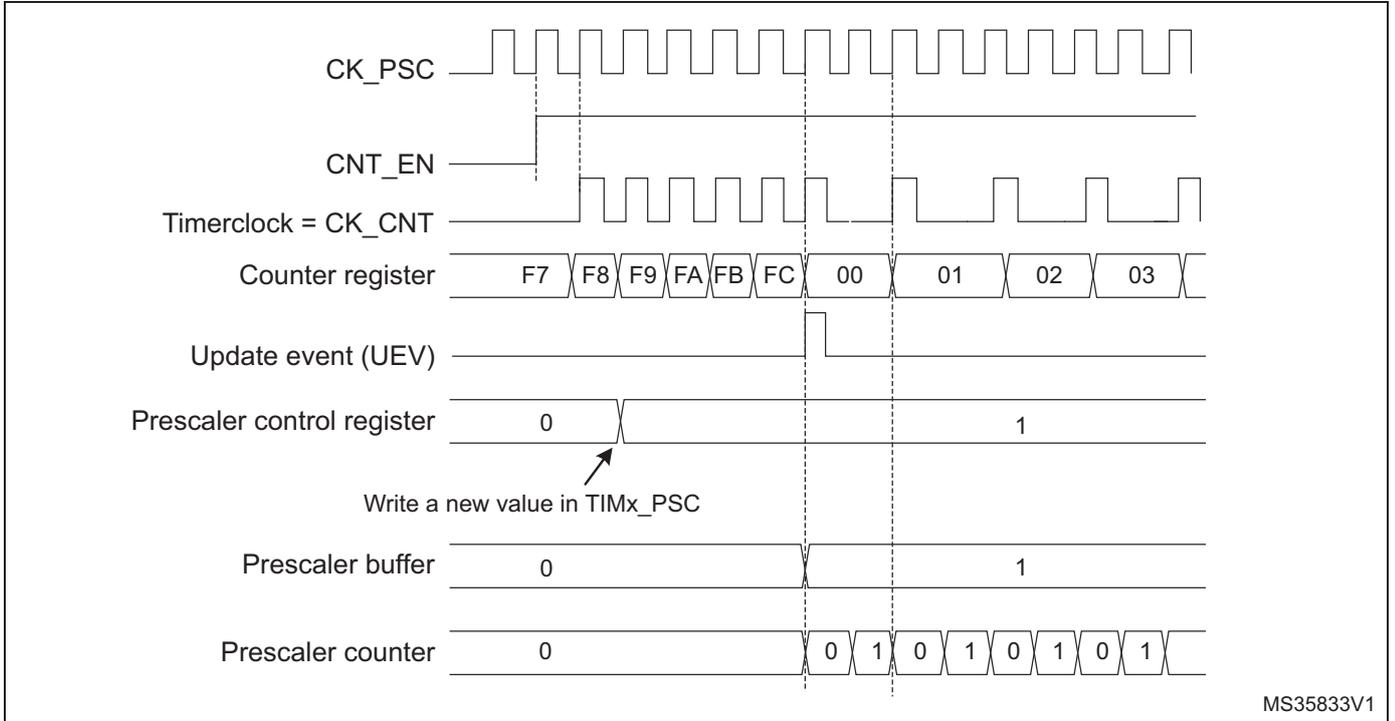
Счётчик тактируется выходом делителя  $CK\_CNT$ . Разрешается битом  $CEN$  в регистре  $TIMx\_CR1$ .

Счёт начинается через 1 такт после установки бита  $CEN$  в регистре  $TIMx\_CR1$ .

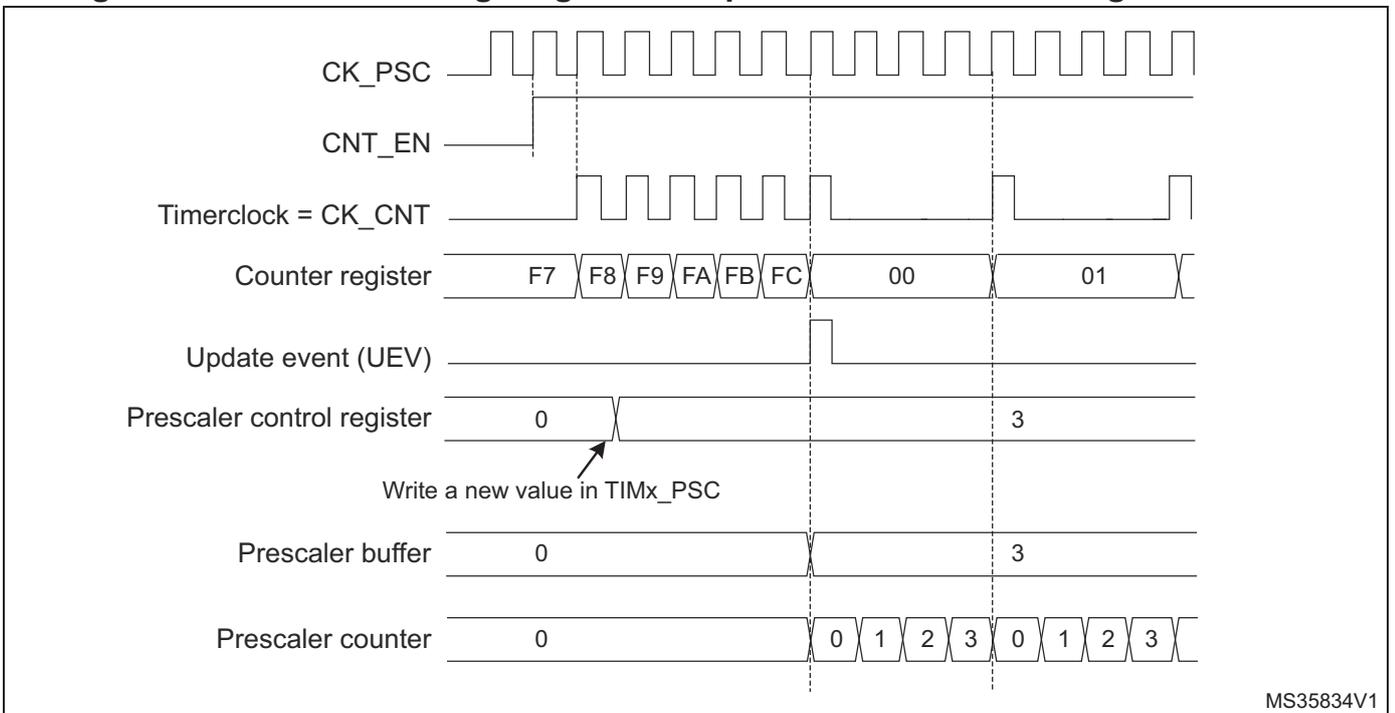
### Описание делителя

Это 16-бит счётчик делителя входной частоты (от 1 до 65536) с видимым регистром  $TIMx\_PSC$ . Его можно менять налету. Новое значение счётчика пишется по следующему событию обновления.

**Рис. 135. Временная диаграмма с изменением делителя с 1 на 2.**



**Рис. 136. Временная диаграмма с изменением делителя с 1 на 4.**



### 18.3.2. Режимы счёта

#### Прямой счёт

Счёт идёт от 0 до значения перезагрузки (регистр `TIMx_ARR`), сбрасывается в 0 и выдаёт событие переполнения счётчика.

Событие обновления `UEV` выдаётся при каждом переполнении счётчика или установкой бита `UG` в регистре `TIMx_EGR` (программно или контроллером режима ведомого).

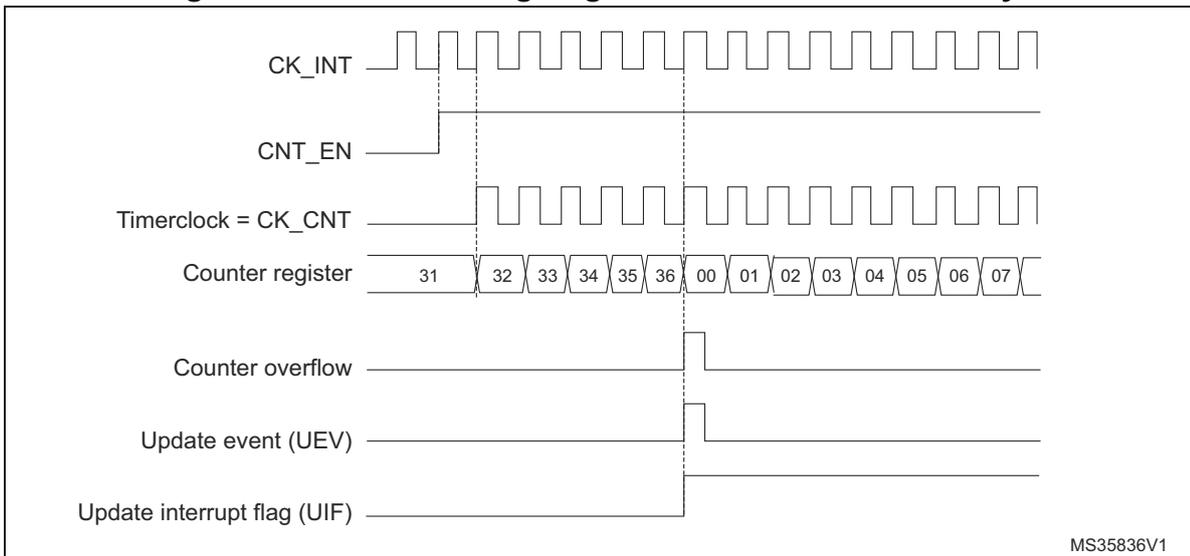
Событие `UEV` выключается установкой бита `UDIS` в регистре `TIMx_CR1`. Этим предупреждается запись скрытого регистра во время изменения регистра перезагрузки. Также событие `UEV` не появляется при сброшенном бите `UDIS` 0. Однако, счётчик продолжает считать с 0, равно как и предделитель (не изменив своего значения). Кроме того, если стоит бит `URS` в регистре `TIMx_CR1`, то установка бита `UG` выдаёт событие `UEV` без установки флага `UIF` (без прерывания и запроса DMA). Этим предупреждается одновременная выдача прерываний обновления и захвата при очистке счётчика по событию захвата.

По событию обновления обновляются все регистры и ставится флаг обновления (бит `UIF` в регистре `TIMx_SR`). Это зависит от бита `URS`:

- В скрытый регистр перезагрузки пишется содержимое `TIMx_ARR`,
- Буфер предделителя перегружается из регистра `TIMx_PSC`.

Примеры ниже используют `TIMx_ARR=0x36`.

**Рис. 137. Временная диаграмма с делителем 1.**



**Рис. 138. Временная диаграмма с делителем 2.**

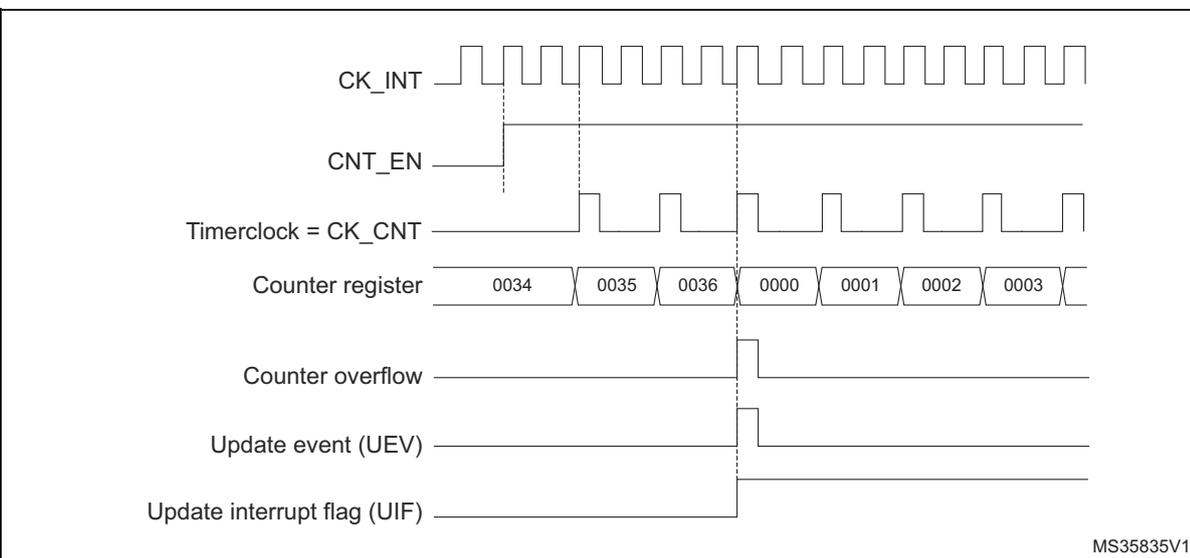


Рис. 139. Временная диаграмма с делителем 4.

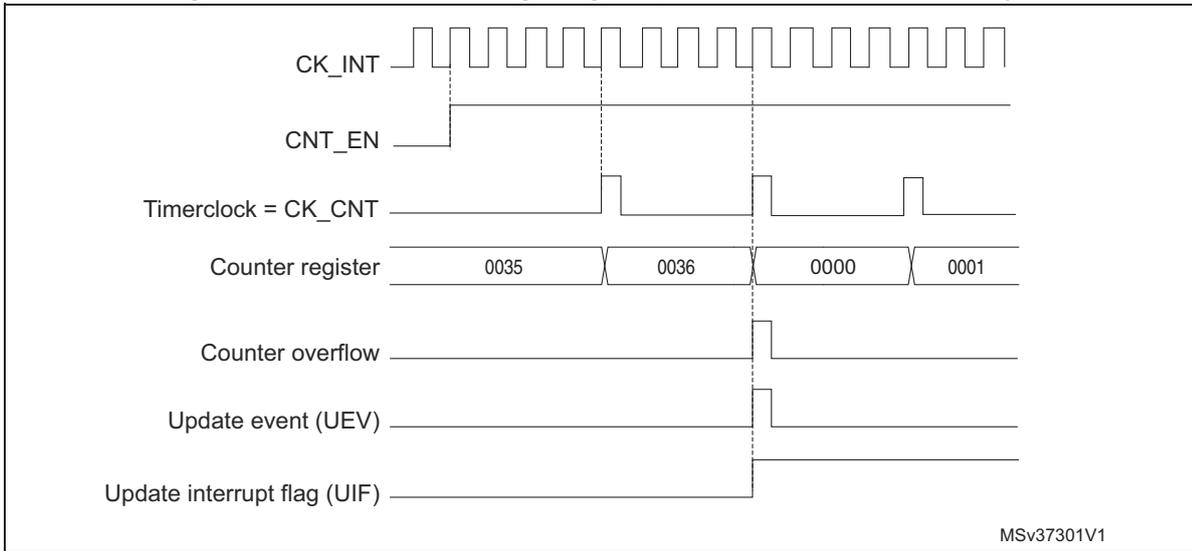


Рис. 140. Временная диаграмма с делителем N.

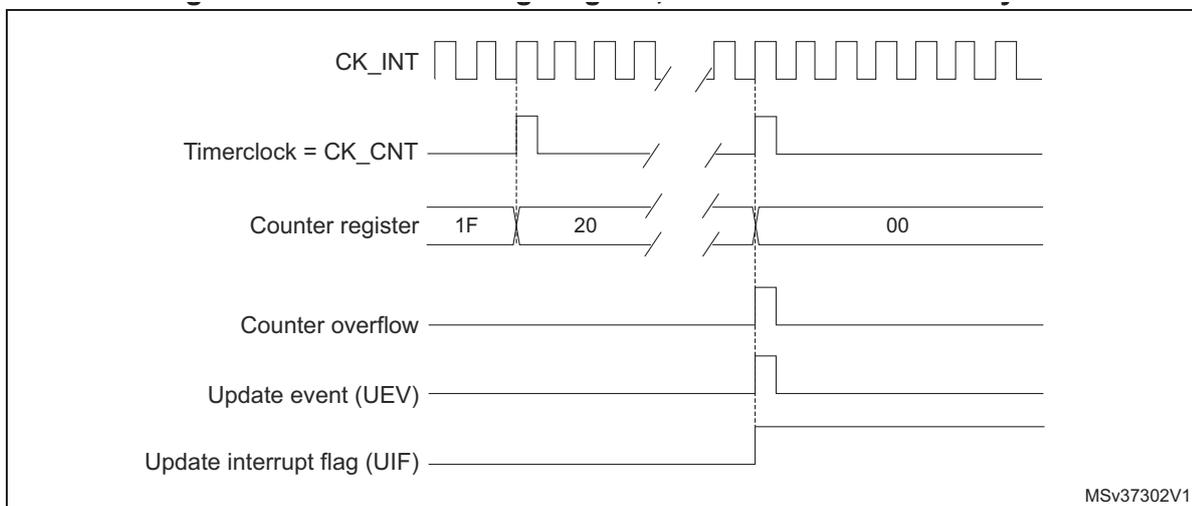


Рис. 141. Временная диаграмма события при ARPE=0 (TIMx\_ARR не предзагружен).

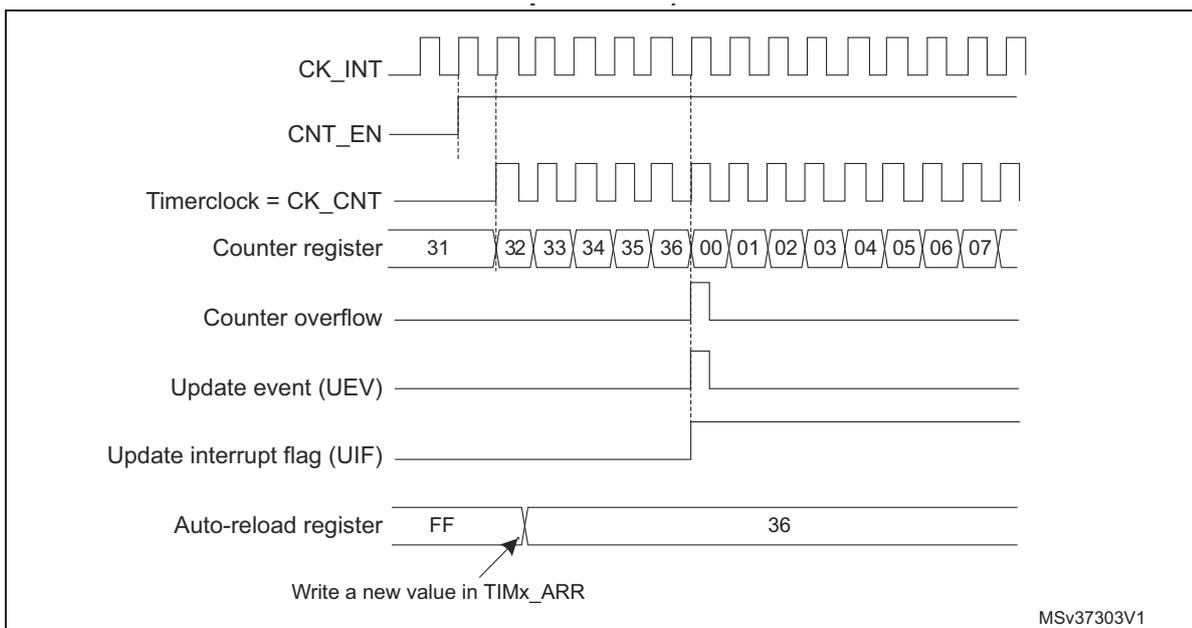
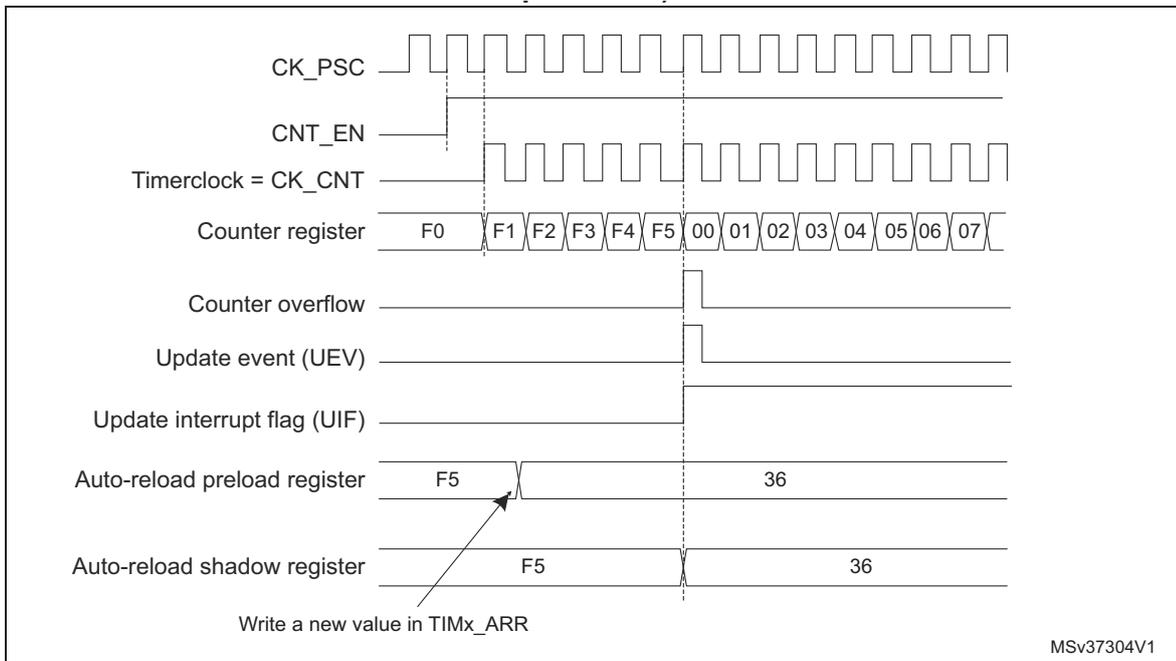


Рис. 142. Временная диаграмма события при  $ARPE=1$  ( $TIMx\_ARR$  предзагружен).



### Обратный счёт

Счёт идёт от значения перезагрузки (регистр  $TIMx\_ARR$ ) до 0, перегружает счётчик и выдаёт событие исчерпания счётчика.

Событие обновления **UEV** выдаётся при каждом исчерпании счётчика или установкой бита **UG** в регистре  $TIMx\_EGR$  (программно или контроллером режима ведомого).

Событие **UEV** выключается установкой бита **UDIS** в регистре  $TIMx\_CR1$ . Этим предупреждается запись скрытого регистра во время изменения регистра предзагрузки. Также событие **UEV** не появляется при сброшенном бите **UDIS** 0. Однако, счётчик продолжает считать с значения перезагрузки, также как и предделитель с 0 (не изменив своего значения). Кроме того, если стоит бит **URS** в регистре  $TIMx\_CR1$ , то установка бита **UG** выдаёт событие **UEV** без установки флага **UIF** (без прерывания и запроса DMA). Этим предупреждается одновременная выдача прерываний обновления и захвата при очистке счётчика по событию захвата.

По событию обновления обновляются все регистры и ставится флаг обновления (бит **UIF** в регистре  $TIMx\_SR$ ). Это зависит от бита **URS**:

- Буфер предделителя перегружается из регистра  $TIMx\_PSC$ .
- В скрытый регистр перезагрузки пишется содержимое  $TIMx\_ARR$ . Скрытый регистр перезагрузки обновляется раньше счётчика и работа продолжается с нового значения.

Примеры ниже используют  $TIMx\_ARR=0x36$ .

Рис. 143. Временная диаграмма с делителем 1.

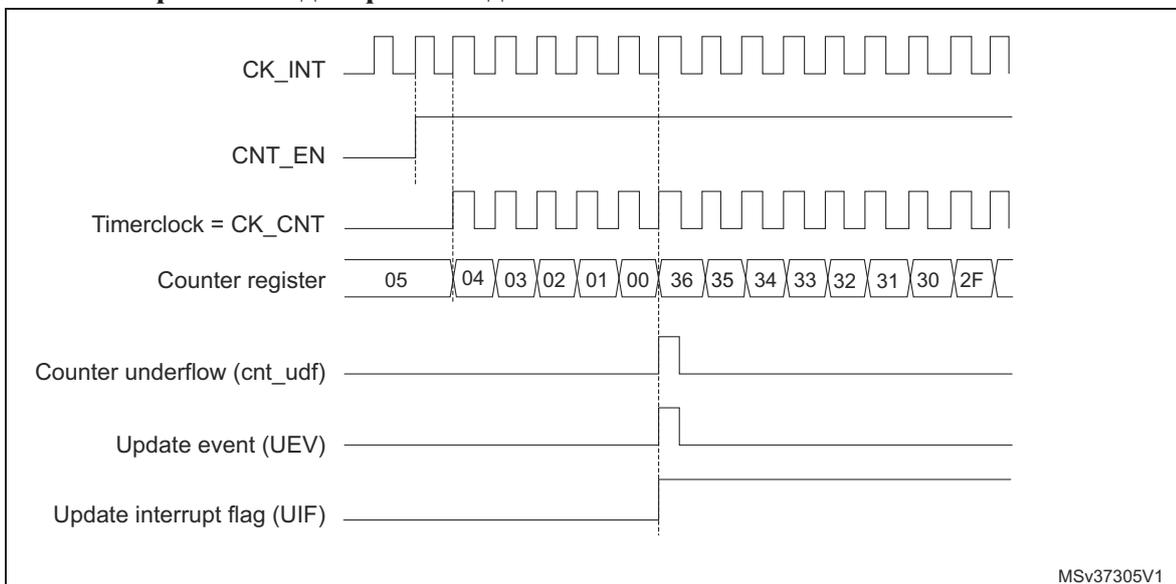


Рис. 144. Временная диаграмма с делителем 2.

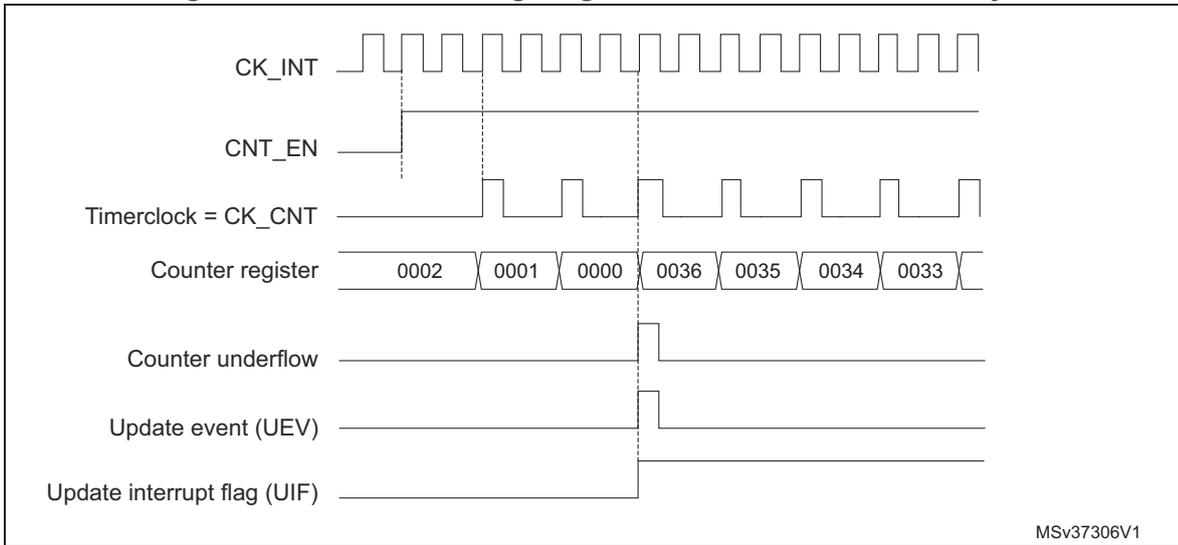


Рис. 145. Временная диаграмма с делителем 4.

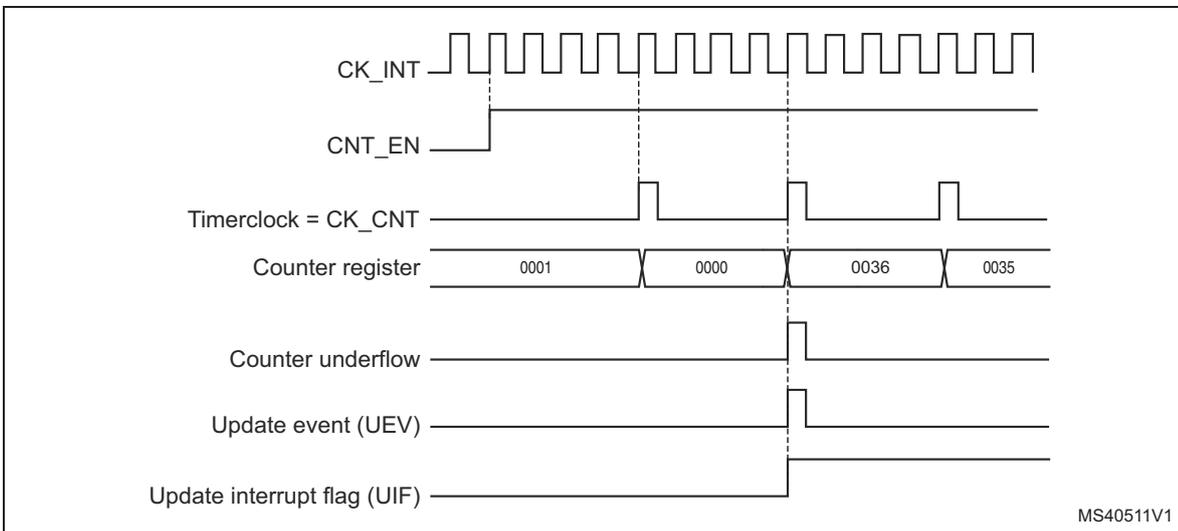


Рис. 146. Временная диаграмма с делителем N.

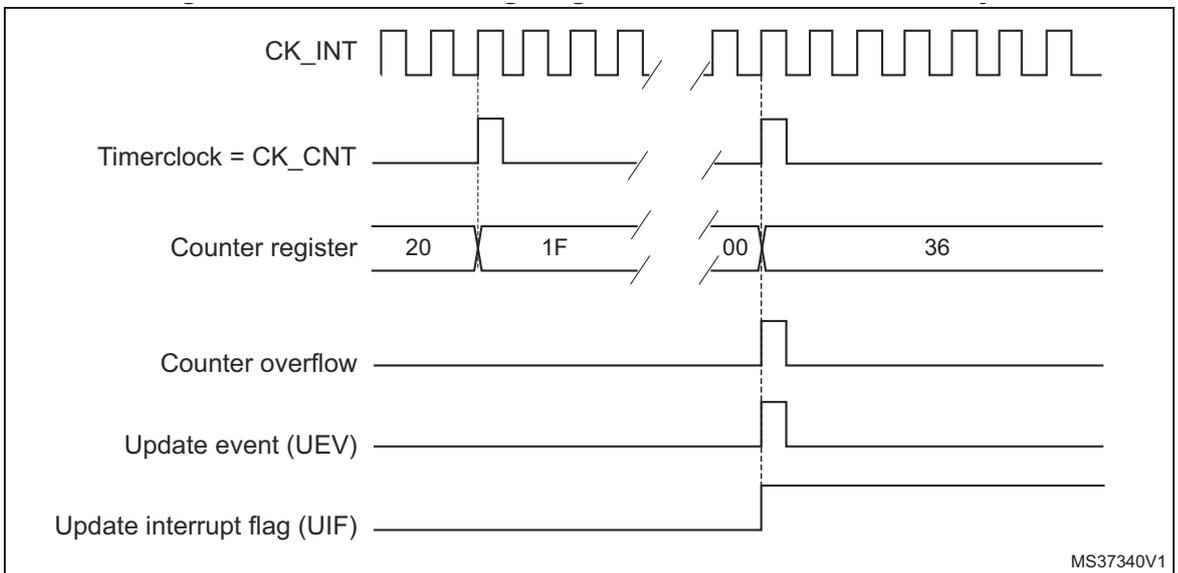
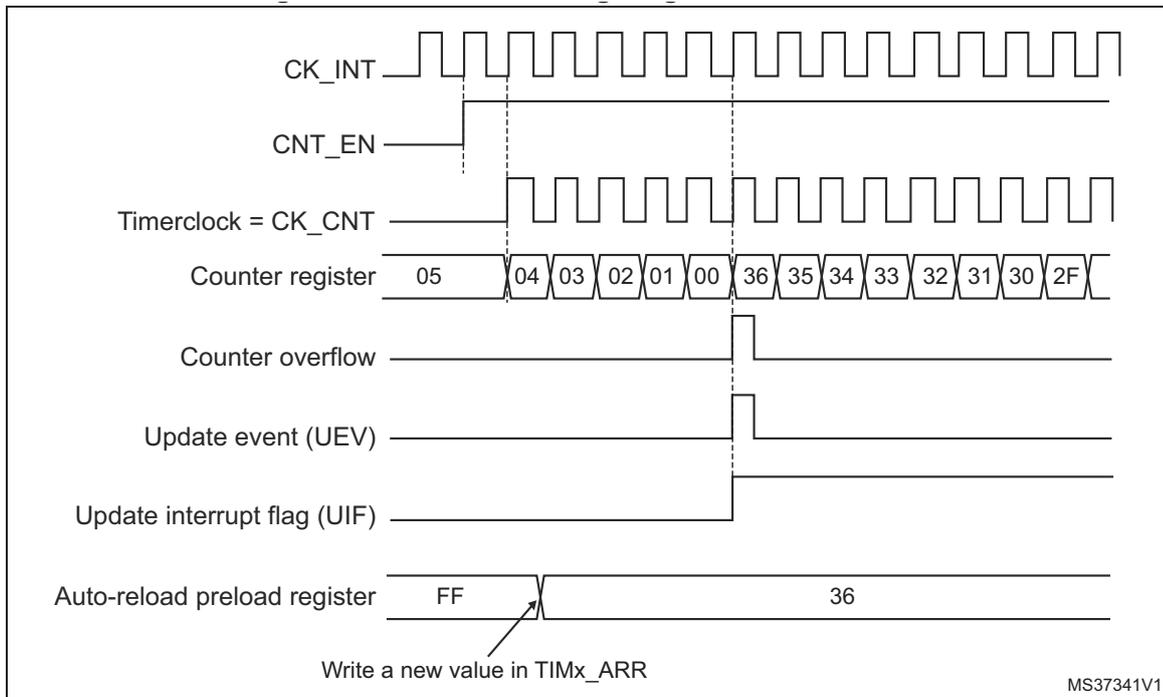


Рис. 147. Временная диаграмма события обновления.



### Реверсивный счёт

Счёт идёт от 0 до значения перезагрузки минус 1 (регистр `TIMx_ARR-1`), выдаёт событие переполнения счётчика, затем считает обратно до 1, выдаёт событие исчерпания счётчика и начинает счёт с 0.

Реверсивный режим включается если биты `CMS` в регистре `TIMx_CR1` не равны '00'. Флаг прерывания Сравнения выхода выводных каналов ставится когда: завершается обратный счёт (Реверсивный режим 1, `CMS = "01"`), завершается прямой счёт (Реверсивный режим 2, `CMS = "10"`) завершается прямой и обратный счёт (Реверсивный режим 3, `CMS = "11"`).

В этом режиме бит `DIR` в регистре `TIMx_CR1` писать нельзя. Он изменяется аппаратно и указывает текущее направление счёта.

Событие обновления может выдаваться на каждое переполнение и на каждое исчерпание счётчика установкой бита `UG` в регистре `TIMx_EGR` (программно или контроллером режима ведомого). В этом случае счётчик и предделитель начинают счёт с 0.

Событие `UEV` выключается установкой бита `UDIS` в регистре `TIMx_CR1`. Этим предупреждается запись скрытого регистра во время изменения регистра предзагрузки. Также событие `UEV` не появляется при сброшенном бите `UDIS` 0. Однако, счётчик продолжает считать с вверх и вниз, основываясь на текущем значении предзагрузки.

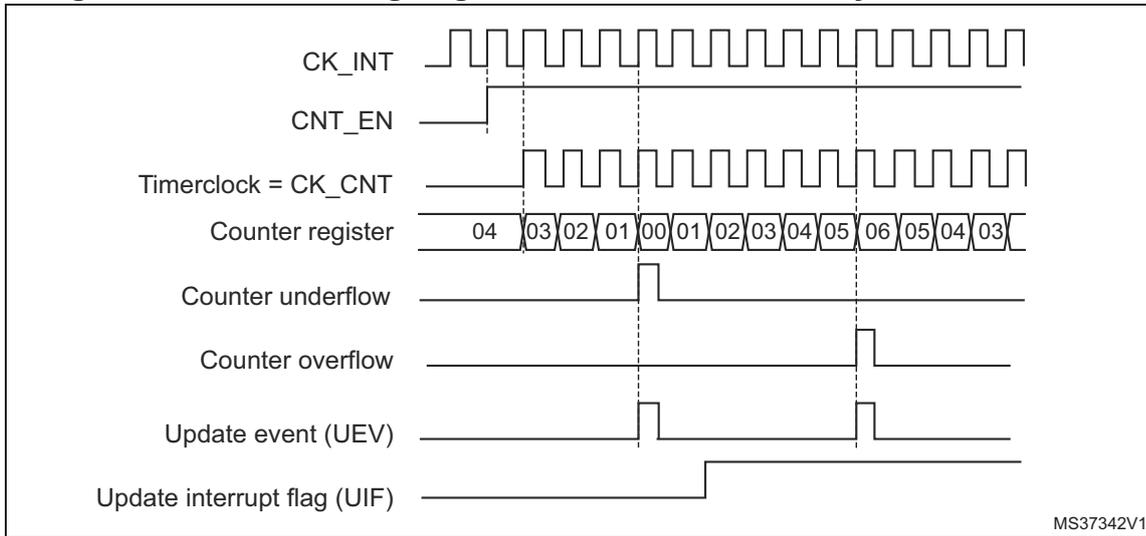
Кроме того, если стоит бит `URS` в регистре `TIMx_CR1`, то установка бита `UG` выдаёт событие `UEV` без установки флага `UIF` (без прерывания и запроса `DMA`). Этим предупреждается одновременная выдача прерываний обновления и захвата при очистке счётчика по событию захвата.

По событию обновления обновляются все регистры и ставится флаг обновления (бит `UIF` в регистре `TIMx_SR`). Это зависит от бита `URS`:

- Буфер предделителя перезагружается из регистра `TIMx_PSC`.
- В скрытый регистр перезагрузки пишется содержимое `TIMx_ARR`. В случае обновления по переполнению счётчика скрытый регистр перезагрузки обновляется раньше счётчика и работа продолжается с нового значения.

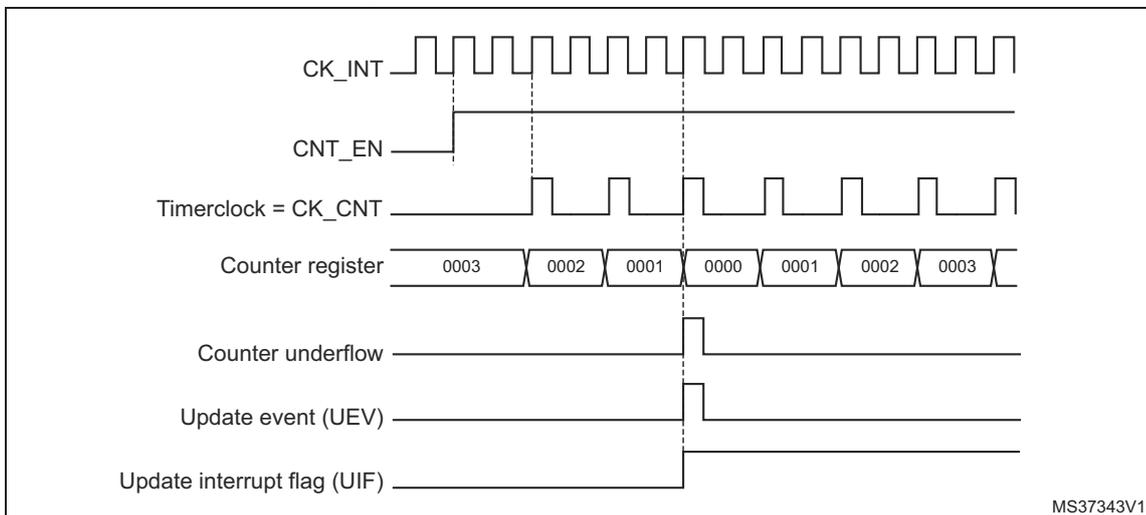
Примеры ниже используют разные частоты тактов.

**Рис. 148. Временная диаграмма с делителем 1, TIMx\_ARR = 0x6.**

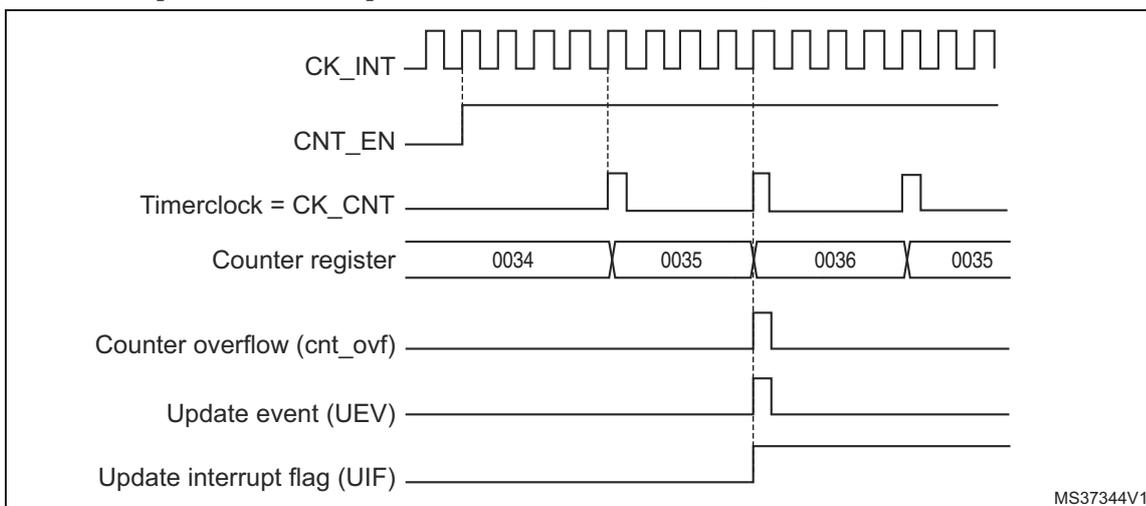


1. Реверсивный режим 1.

**Рис. 149. Временная диаграмма с делителем 2.**

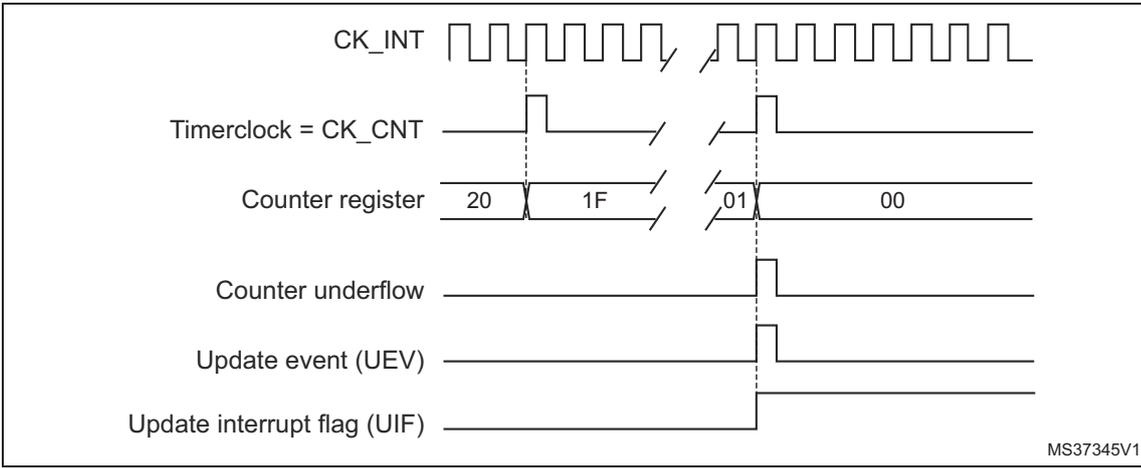


**Рис. 150. Временная диаграмма с делителем 4, TIMx\_ARR=0x36.**

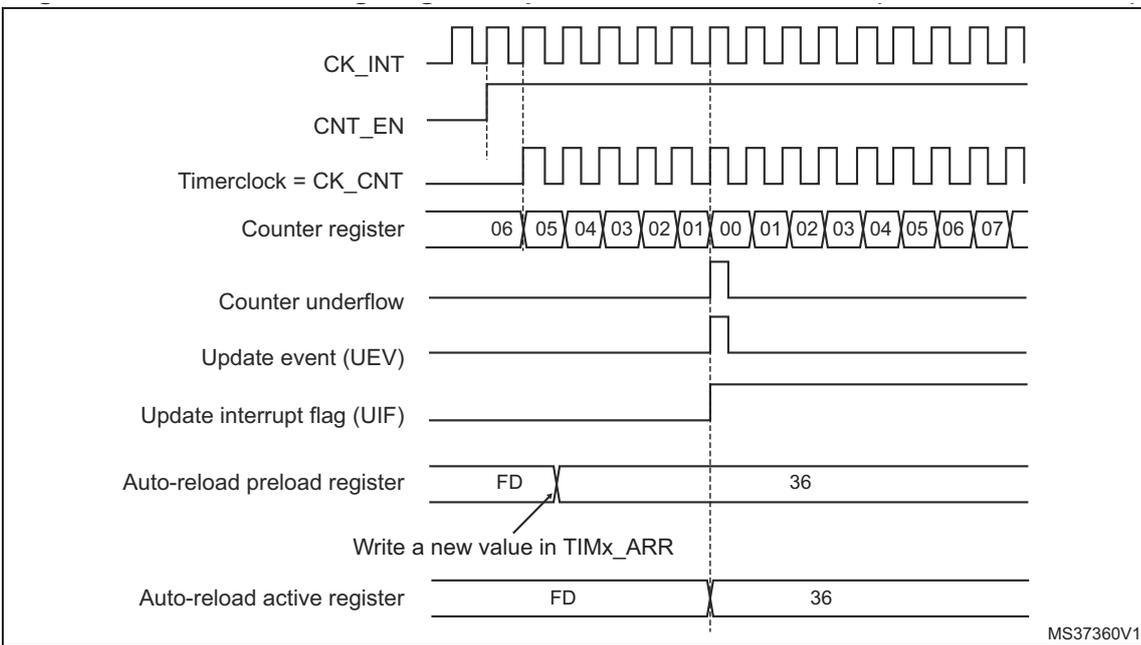


1. Реверсивный режим 2 или 3 с флагом UIF по переполнению.

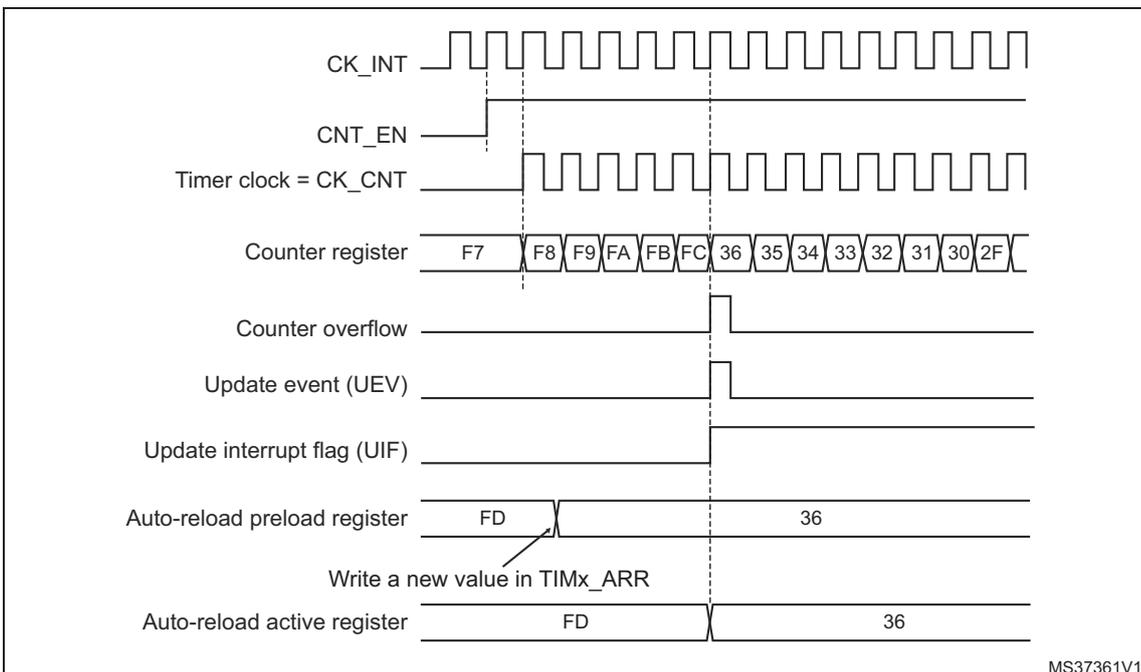
**Рис. 151. Временная диаграмма с делителем N.**



**Рис. 152. Временная диаграмма, обновление с ARPE=1 (исчерпание).**



**Рис. 153. Временная диаграмма, обновление с ARPE=1 (переполнение).**



### 18.3.3. Выбор тактов

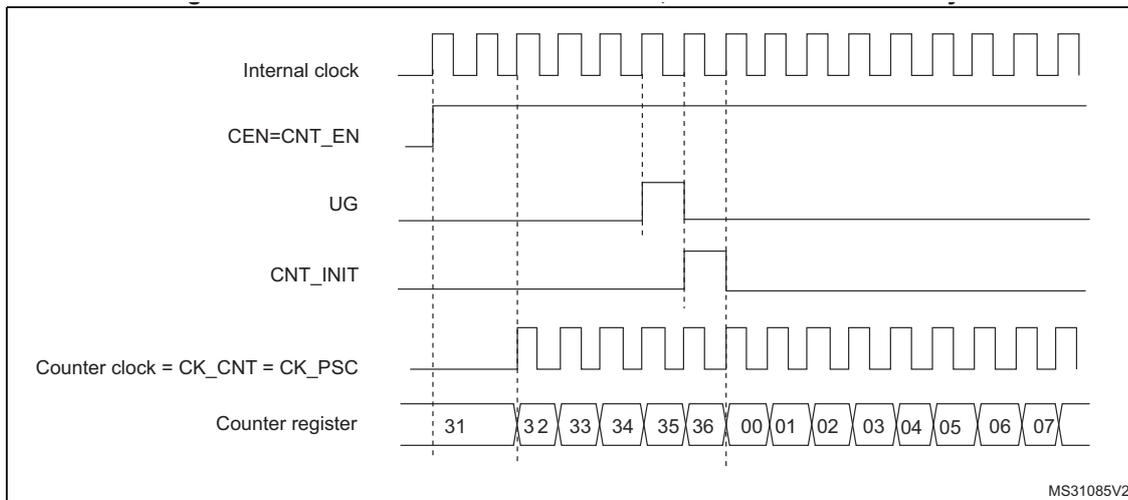
Счётчик может тактироваться из следующих источников:

- Внутренний (**CK\_INT**)
- Внешний режим 1: внешняя ножка **TIx**
- Внешний режим 2: вход внешнего сигнала **ETRF**
- Входы внутреннего сигнала (**ITRx**): использование одного таймера предделителем для другого.

#### Внутренний источник (CK\_INT)

Если в ведомом режиме контроллер выключен (**SMS=000**), то всем управляют только биты **CEN**, **DIR** (в регистре **TIMx\_CR1**) и **UG** (в регистре **TIMx\_EGR**). Они изменяются только программно (кроме **UG**, снимающегося аппаратно). Сразу после установки бита **CEN** предделитель начинает получать внутренние такты **CK\_INT**.

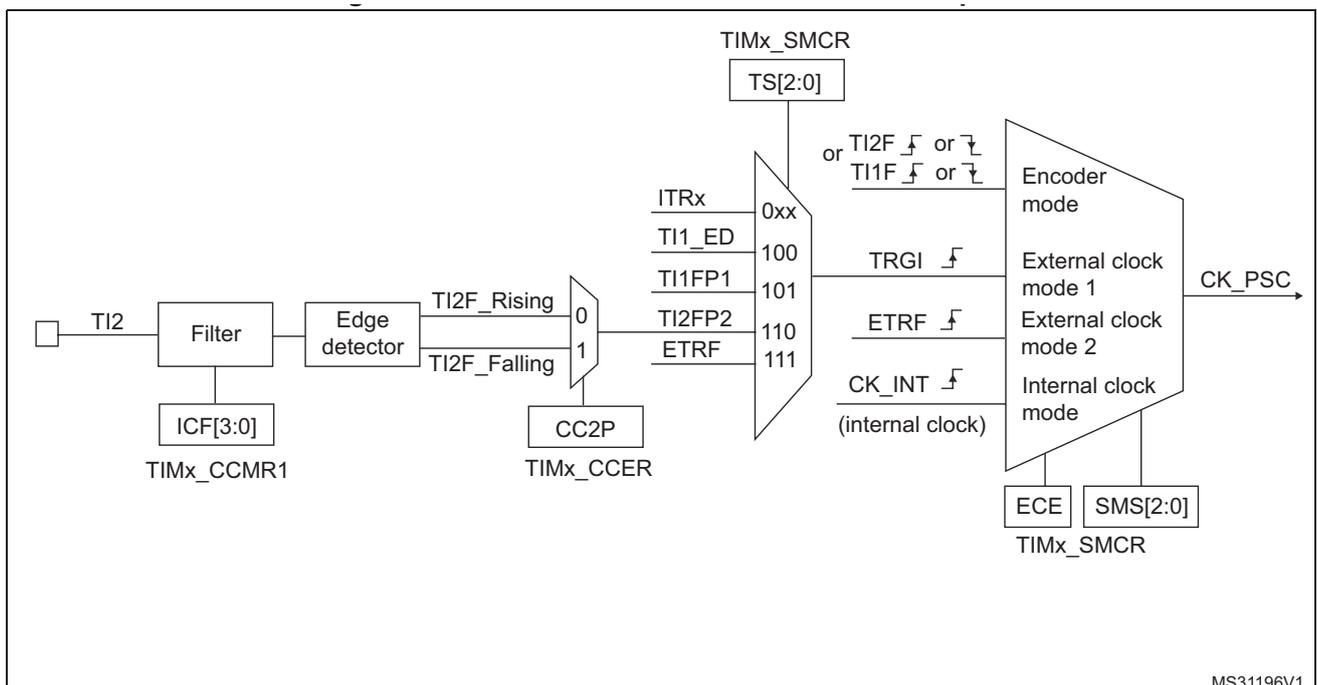
Рис. 154. Схема управления в нормальном режиме прямого счёта без предделителя.



#### Внешний источник режим 1.

Включается при установке **SMS=111** в регистре **TIMx\_SMCR**. Счётчик работает от переднего или заднего фронта выбранного входа.

Рис. 155. Внешний источник TI2.



Например, процедура включения режима прямого счёта по переднему фронту входа **TI2**:

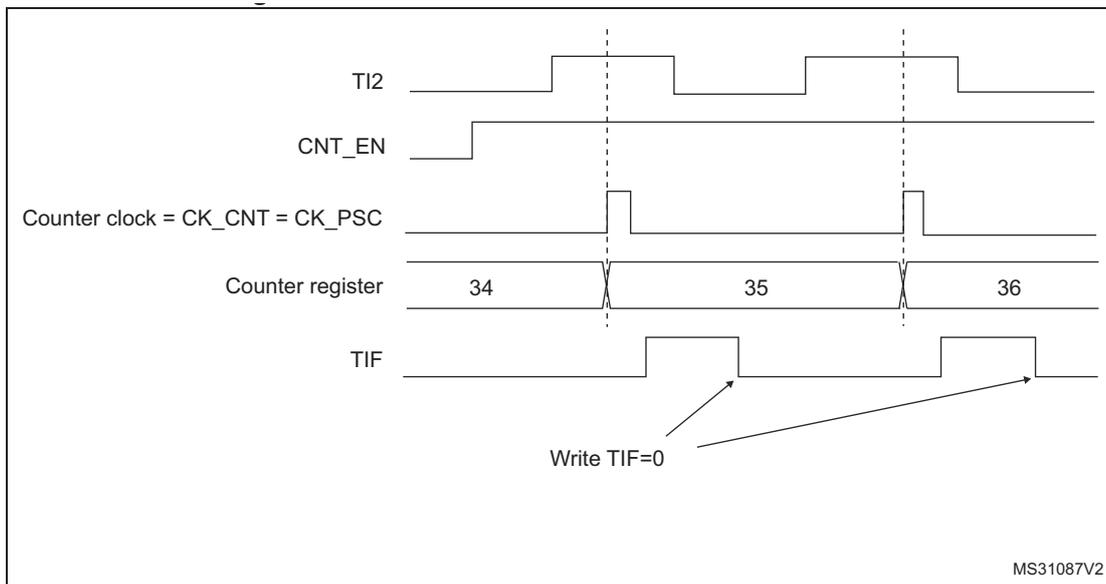
1. Включить определение переднего фронта **TI2** канала 2 записью **CC2S = '01'** в регистре **TIMx\_CCMR1**.
2. Установить длительность входного фильтра битами **IC2F[3:0]** в регистре **TIMx\_CCMR1** (если фильтр не нужен, то остаётся **IC2F=0000**).
3. Выбрать полярность переднего фронта записью **CC2P=0** в регистре **TIMx\_CCER**.
4. Включить внешний режим 1 тактирования записью **SMS=111** в регистре **TIMx\_SMCR**.
5. Выбрать **TI2** как источник сигнала записью **TS=110** в регистре **TIMx\_SMCR**.
6. Включить счётчик записью **CEN=1** в регистре **TIMx\_CR1**.

Предделитель захвата для запуска не используется, ну и бог с ним.

По переднему фронту на **TI2** счётчик один раз тикает и ставит флаг **TIF**.

Задержка между передним фронтом на **TI2** и реальным тиком появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI2**.

**Рис. 156.** Схема управления внешнего режима 1.

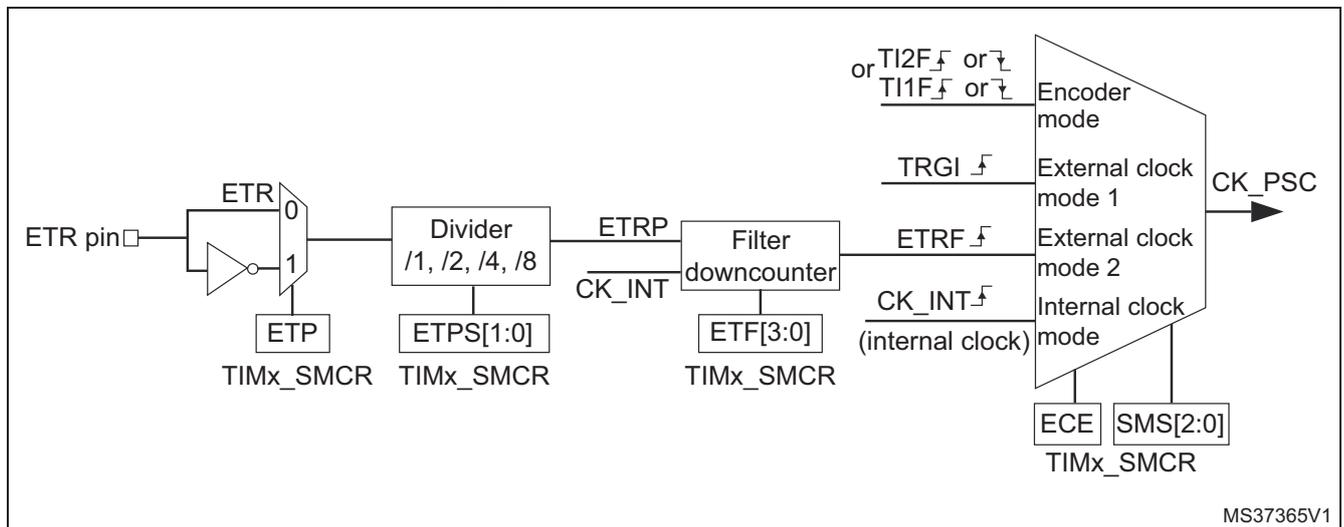


### Внешний источник режим 2.

Включается записью **ECE=1** в регистре **TIMx\_SMCR**.

Счётчик работает по переднему или заднему фронту входа **ETR**.

**Рис. 157.** Блок входа внешнего запуска.



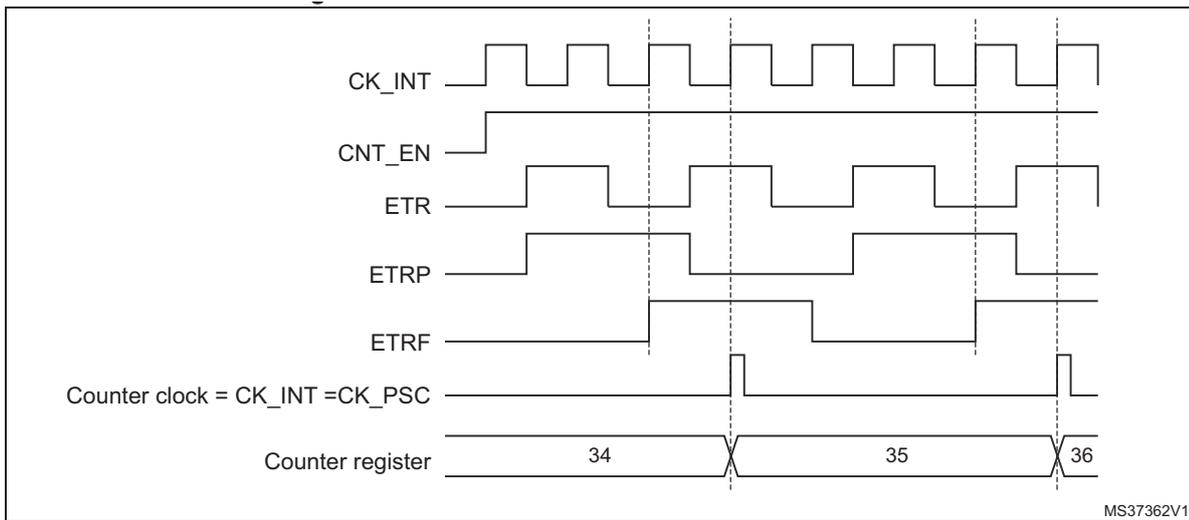
Например, включение режима прямого счёта по каждому 2 переднему фронту на входе **ETR**:

1. Здесь фильтр не нужен, так что **ETF[3:0]=0000** в регистре **TIMx\_SMCR**.
2. В предделитель пишем **ETPS[1:0]=01** в регистре **TIMx\_SMCR**
3. Выбираем передний фронт на ножке **ETR** записью **ETP=0** в регистре **TIMx\_SMCR**.
4. Разрешаем внешний режим 2 записью **ECE=1** в регистре **TIMx\_SMCR**.
5. Включаем счётчик записью **CEN=1** в регистре **TIMx\_CR1**.

Счётчик тикает единожды на каждые 2 передних фронта **ETR**.

Задержка между передним фронтом на **ETR** и реальным тиком появляется из-за схемы ресинхронизации на входе сигнала **ETRP**.

**Рис. 158. Схема управления с внешним источником режим 2.**

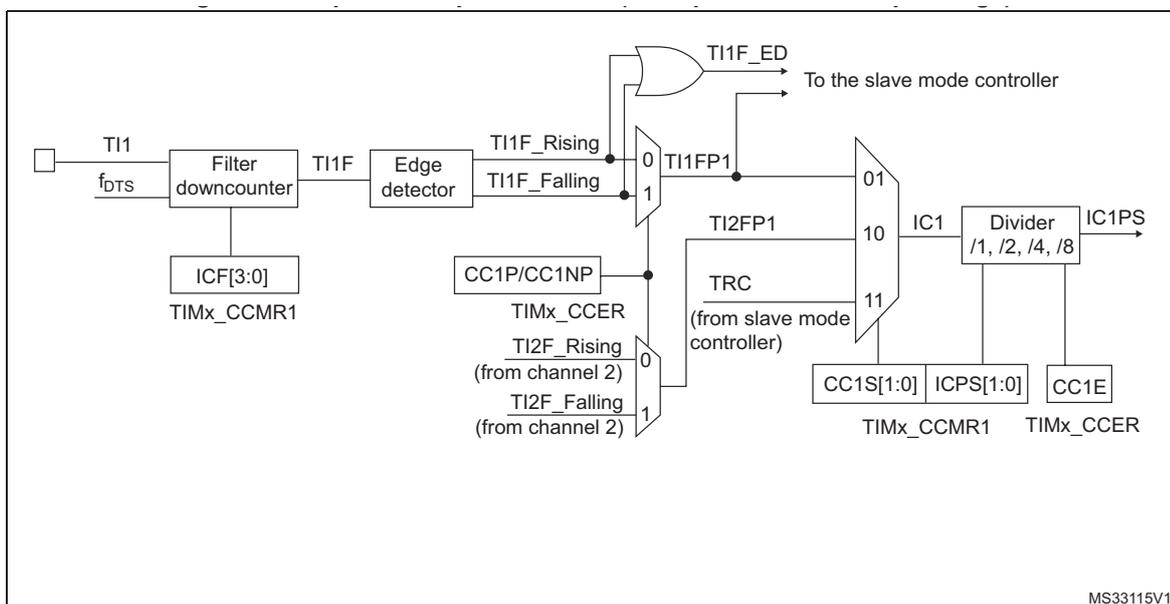


### 18.3.4. Каналы захвата/сравнения

Каждый канал захвата/сравнения построен вокруг парного регистра (включая невидимый), входного каскада захвата (с цифровым фильтром, мультиплексором и предделителем) и выходного каскада (с компаратором и управлением выходом).

Входной каскад считывает нужный вход **TIx** для выдачи фильтрованного сигнала **TIxF**. Далее, детектор фронта с выбором полярности выдаёт сигнал (**TIxFPx**), что может быть использован как вход запуска контроллером режима ведомого или как команда захвата. Предделитель стоит до регистра захвата (**ICxPS**).

**Рис. 159. Входной каскад канала 1.**



Выходной каскад выдаёт промежуточный сигнал, используемый как опорный: **OCxRef** (активный высокий). Полярность действует в конце цепочки.

Рис. 160. Основная схема канала 1.

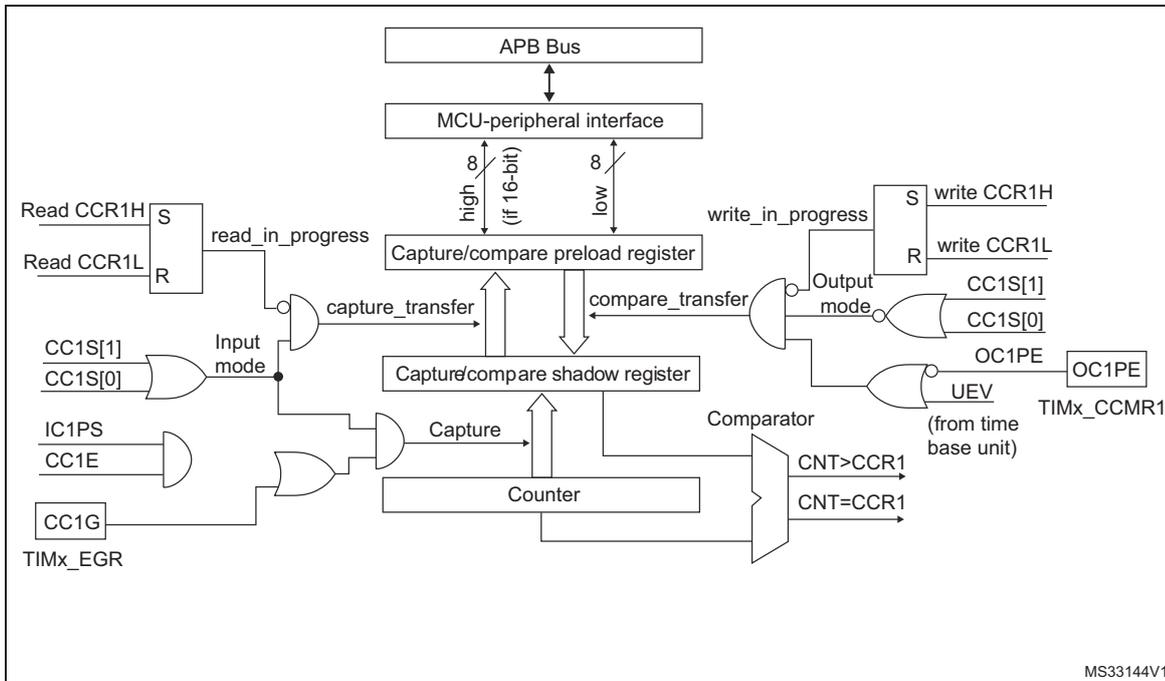
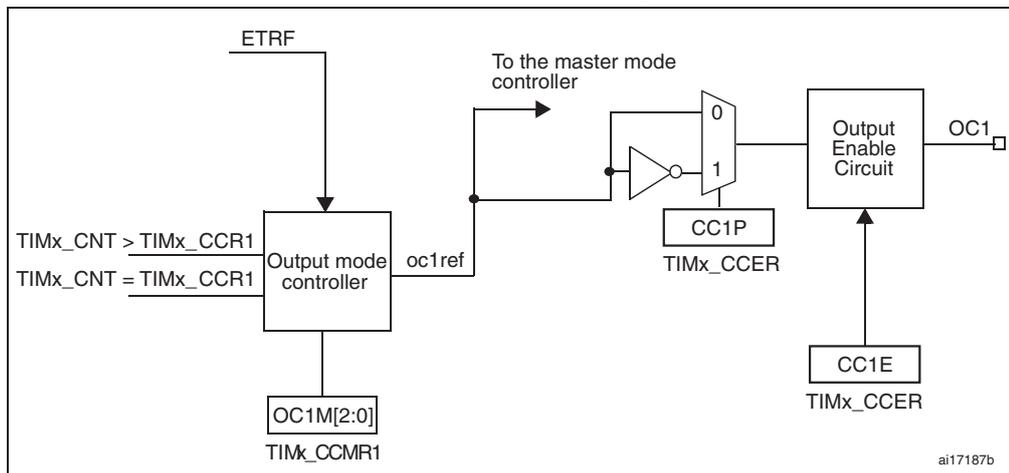


Рис. 161. Выходной каскад канала захвата/сравнения 1.



Блок захвата/сравнения состоит из двух регистров: предзагрузки и невидимого. Снаружи доступен только регистр предзагрузки и по чтению и по записи.

Захват выполняется внутренним регистром и результат пишется в регистр предзагрузки.

При сравнении регистр предзагрузки пишется в невидимый, где и сравнивается со счётчиком.

### 18.3.5. Режим захвата входа

Регистры `TIMx_CCRx` защёлкивают содержимое счётчика после передачи, обнаруженной соответствующим сигналом `ICx`. При этом ставится флаг `CCxIF` в регистре `TIMx_SR` и ставится запрос DMA и прерывания. Если захват происходит при стоящем флаге `CCxIF`, то ставится флаг перезахвата `CCxOF` в регистре `TIMx_SR`. Флаг `CCxIF` снимается записью в него нуля или чтением захваченных данных из регистра `TIMx_CCRx`. `CCxOF` снимается записью '0'.

Далее захватываем содержимое `TIMx_CCR1` по переднему фронту `TI1`. Делаем так:

- Выбираем активный вход: `TIMx_CCR1` подключаем в `TI1` и пишем "01" в биты `CC1S` регистра `TIMx_CCMR1`. Биты `CC1S` отличаются от 00, т. е. канал на вводе и регистр `TIMx_CCR1` доступен только по чтению.
- Ставим длительность входного фильтра битами `ICxP` в регистре `TIMx_CCMRx` с учётом входного сигнала на `TIx`. Допустим, что при переключении входной сигнал нестабилен в течении пяти внутренних тактов. Значит длительность фильтра должна быть больше этих пяти тактов. Мы можем определить передачу на `TI1` за 8 последовательных выборов нового уровня на частоте  $f_{DTS}$ . И мы пишем 0011 в биты `IC1P` регистра `TIMx_CCMR1`.
- Выбираем фронт сигнала на `TI1` записью 0 в бит `CC1P` регистра `TIMx_CCER` (передний).

- Ставим предделитель. Здесь он нам не нужен (пишем 00 в биты IC1PS регистра TIMx\_CCMR1).
- Разрешаем запись счётчика в регистр захвата установкой бита CC1E в TIMx\_CCER.
- Если нужно разрешаем выдачу запросов прерывания битом CC1IE в TIMx\_DIER и DMA битом CC1DE в регистре TIMx\_DIER.

Если захват входа произошёл, то:

- Регистр TIMx\_CCR1 получает значение счётчика активной передачи.
- Ставится флаг прерывания CC1IF. Если он ещё стоял, то ставится и флаг CC1OF.
- В зависимости от бита CC1IE генерируется прерывание.
- В зависимости от бита CC1DE генерируется запрос DMA.

Чтобы обработать перезахват рекомендуется читать регистр данных до опроса флага перезахвата.

**NB:** Запросы прерывания и DMA IC можно выдавать программно установкой битов CCxG в регистре TIMx\_EGR.

### 18.3.6. Режим ввода ШИМ

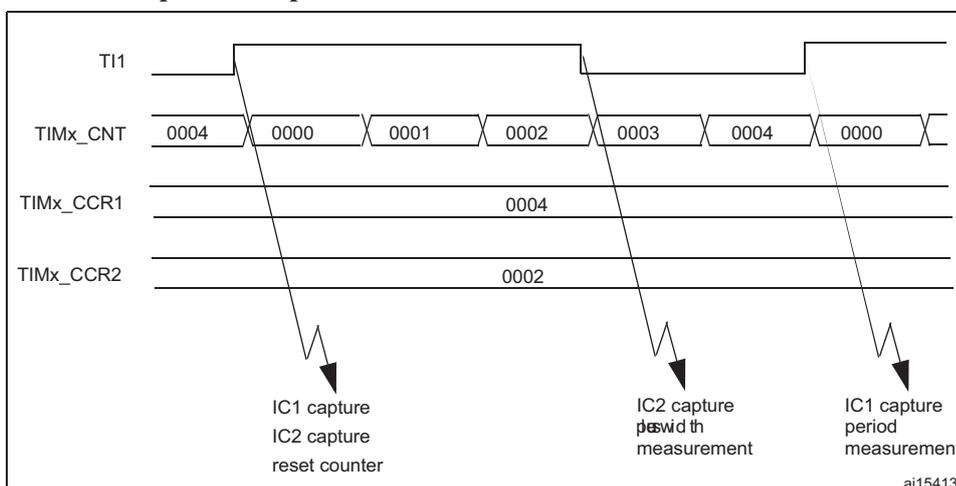
Это часть режима захвата входа. Процедура такая же, кроме:

- Два сигнала ICx направляются на один вход TIx.
- Полярность этих входов ICx противоположная.
- Сигналом запуска берётся один из двух сигналов TIxFP, а контроллер ведомого режима выключается.

Например, можно измерить период (в регистре TIMx\_CCR1) и длительность заполнения (в регистре TIMx\_CCR2) ШИМ сигнала на TI1 следующей процедурой (зависит от частоты CK\_INT и предделителя):

- Выбрать активный вход для TIMx\_CCR1: Записать 01 в биты CC1S регистра TIMx\_CCMR1 (TI1).
- Выбрать полярность для TI1FP1 (для захвата в TIMx\_CCR1 и очистки счётчика): записать 0 в CC1P (передний фронт).
- Выбрать активный вход для TIMx\_CCR2: записать 10 в биты CC2S регистра TIMx\_CCMR1 (TI1).
- Выбрать полярность для TI1FP2 (для захвата в TIMx\_CCR2): записать 1 в CC2P (задний фронт).
- Выбрать вход запуска: записать 101 в биты TS регистра TIMx\_SMCR (TI1FP1).
- Поставить контроллер режима ведомого в сброс: записать 100 в биты SMS регистра TIMx\_SMCR.
- Включить захват: поставить биты CC1E и CC2E в регистре TIMx\_CCER.

Рис. 162. Времянка режима ввода ШИМ.



1. Режим ШИМ может использоваться только с сигналами TIMx\_CH1/TIMx\_CH2 так как к контроллеру режима ведомого подключены только TI1FP1 и TI2FP2.

### 18.3.7. Принудительный вывод

В режиме вывода (биты  $CCxS = 00$  в  $TIMx\_CCMRx$ ), каждый выходной сигнал сравнения ( $OCxREF$  и затем  $OCx/OCxN$ ) можно программно поставить в активное или неактивное состояние, независимо от результата сравнения выходного регистра сравнения и счётчика.

Активными выходные сигналы ( $OCxREF/OCx$ ) ставятся записью 101 в биты  $OCxM$  нужного регистра  $TIMx\_CCMRx$ . Активный сигнал  $OCxREF$  всегда высокий, а  $OCx$  противоположен биту полярности  $CCxP$ .

Пример:  $CCxP=0$  ( $OCx$  активный высокий)  $\Rightarrow$   $OCx$  ставится высоким.

Сигнал  $OCxREF$  снимается записью 100 в биты  $OCxM$  регистра  $TIMx\_CCMRx$ .

Но сравнение внутреннего регистра  $TIMx\_CCRx$  со счётчиком всё равно выполняется, биты ставятся, генерируются запросы прерывания и DMA. См. ниже.

### 18.3.8. Режим сравнения выхода

Используется для управления выходным сигналом и определения истечения периода времени.

При совпадении регистра захвата/сравнения со счётчиком эта схема:

- Ставит выходную ножку в заданное состояние (биты  $OCxM$  в регистре  $TIMx\_CCMRx$ ) и полярность (бит  $CCxP$  в регистре  $TIMx\_CCER$ ). Ножка может хранить состояние ( $OCxM=000$ ), стать активной ( $OCxM=001$ ), неактивной ( $OCxM=010$ ) или переключиться ( $OCxM=011$ ).
- Ставит флаг прерывания (бит  $CCxIF$  в регистре  $TIMx\_SR$ ).
- При установленной маске прерывания (бит  $CCxIE$  в регистре  $TIMx\_DIER$ ) выдаёт запрос.
- При установленном разрешении DMA (бит  $CCxDE$  в регистре  $TIMx\_DIER$ ) выдаёт нужный (бит  $CCDS$  в регистре  $TIMx\_CR2$ ) запрос.

В регистр  $TIMx\_CCRx$  можно писать как через регистр предзагрузки, так и без него (см. бит  $OCxPE$  в регистре  $TIMx\_CCMRx$ ).

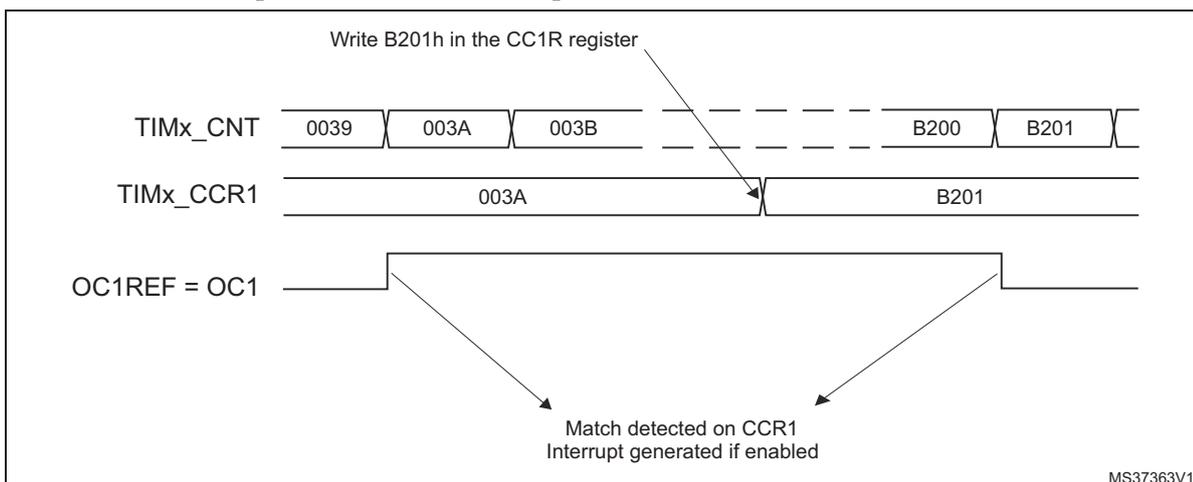
В режиме сравнения выхода бит события  $UEV$  на выходы  $OCxREF$  и  $OCx$  не влияет. Разрешение составляет один счёт счётчика. Этот режим можно использовать для выдачи одного импульса.

Процедура:

1. Выбрать такты счётчика (внутренние, внешние, делитель).
2. Записать желаемое в регистры  $TIMx\_ARR$  и  $TIMx\_CCRx$ .
3. Если нужно прерывание, то установить бит  $CCxIE$ .
4. Выбрать режим выхода. Например:
  - Записать  $OCxM = 011$  для переключения ножки  $OCx$  при совпадении  $CNT$  и  $CCRx$
  - Записать  $OCxPE = 0$  для отключения регистра предзагрузки
  - Записать  $CCxP = 0$  ради высокого активного уровня
  - Записать  $CCxE = 1$  для разрешения вывода
5. Включить счётчик установкой бита  $CEN$  в регистре  $TIMx\_CR1$ .

При запрещённом регистре предзагрузки ( $OCxPE=0$ ) регистр  $TIMx\_CCRx$  можно обновлять в любое время, иначе он будет обновлён только по событию  $UEV$ .

**Рис. 163. Режим сравнения выхода, переключение ножки OC1.**



### 18.3.9. Режим ШИМ

Частота сигнала ШИМ определяется регистром `TIMx_ARR`, а коэффициент заполнения регистром `TIMx_CCRx`.

Режим ШИМ может включаться независимо по одному на каждый выход `OCx` записью '110' (ШИМ1) или '111' (ШИМ2) в биты `OCxM` регистра `TIMx_CCMRx`. Соответствующий регистр предзагрузки должно включать битом `OCxPE` в регистре `TIMx_CCMRx` и, соответственно, регистр авто-загрузки (в режимах прямого и реверсивного счёта) нужно включить битом `ARPE` в регистре `TIMx_CR1`.

Поскольку регистр предзагрузки пишется в теневого регистр только по событию обновления, то все регистры нужно заранее инициализировать установкой бита `UG` в регистре `TIMx_EGR`.

Полярность `OCx` (активный высокий или низкий) выбирается битом `CCxP` в регистре `TIMx_CCER`. Выходы `OCx` включаются битами `CCxE`, `CCxNE`, `MOE`, `OSSI` и `OSSR` в регистрах `TIMx_CCER` и `TIMx_BDTR`.

В режиме ШИМ (1 или 2), `TIMx_CNT` и `TIMx_CCRx` сравниваются на выполнение условия  $TIMx\_CCRx \leq TIMx\_CNT$  или  $TIMx\_CNT \leq TIMx\_CCRx$  (в зависимости от направления счёта).

Но для совместимости с `ETRF` (`OCREF` очищается внешним сигналом `ETR` до следующего периода ШИМ), сигнал `OCREF` выставляется только:

- когда изменяется результат сравнения, или
- при переключении сравнения выхода (биты `OCxM` в регистре `TIMx_CCMRx` register) из “заморозки” (без сравнения, `OCxM`='000) в один из режимов ШИМ (`OCxM`='110 или '111).

Это программное управление ШИМ при работающем счётчике.

Бит `CMS` в регистре `TIMx_CR1` определяет генерацию ШИМ по фронту или по центру.

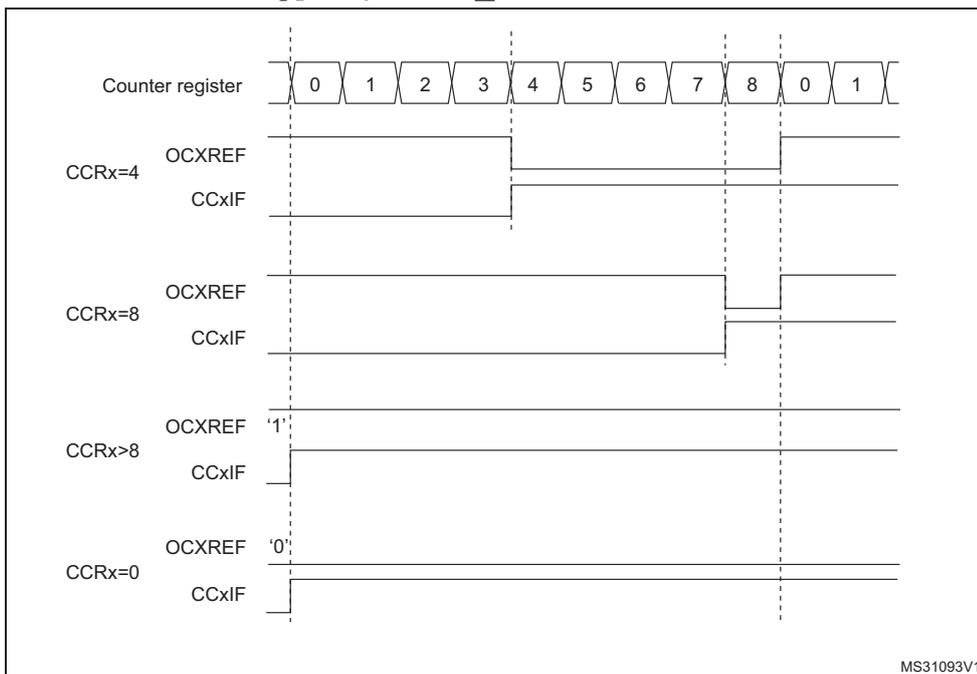
#### ШИМ по фронту

##### Прямой счёт

Он определяется сброшенным битом `DIR` в регистре `TIMx_CR1`.

В примере ниже стоит режим ШИМ1. Опорный сигнал `OCxREF` остаётся высоким при  $TIMx\_CNT < TIMx\_CCRx$ . Если регистр `TIMx_CCRx` больше значения авто-загрузки (`TIMx_ARR`) то `OCxREF` равен '1'. При равенстве значений сравнения, `OCxREF` равен '0'. В примере ниже `TIMx_ARR`=8.

Рис. 164. ШИМ по фронту (`TIMx_ARR`=8).



##### Обратный счёт

Он определяется стоящим битом `DIR` в регистре `TIMx_CR1`.

В режиме ШИМ1 опорный сигнал `OCxREF` остаётся низким при  $TIMx\_CNT > TIMx\_CCRx$ . Если регистр `TIMx_CCRx` больше значения авто-загрузки (`TIMx_ARR`) то `OCxREF` равен '1'. При равенстве значений сравнения, `OCxREF` равен '1'. 0% ШИМ в этом режиме недоступен.

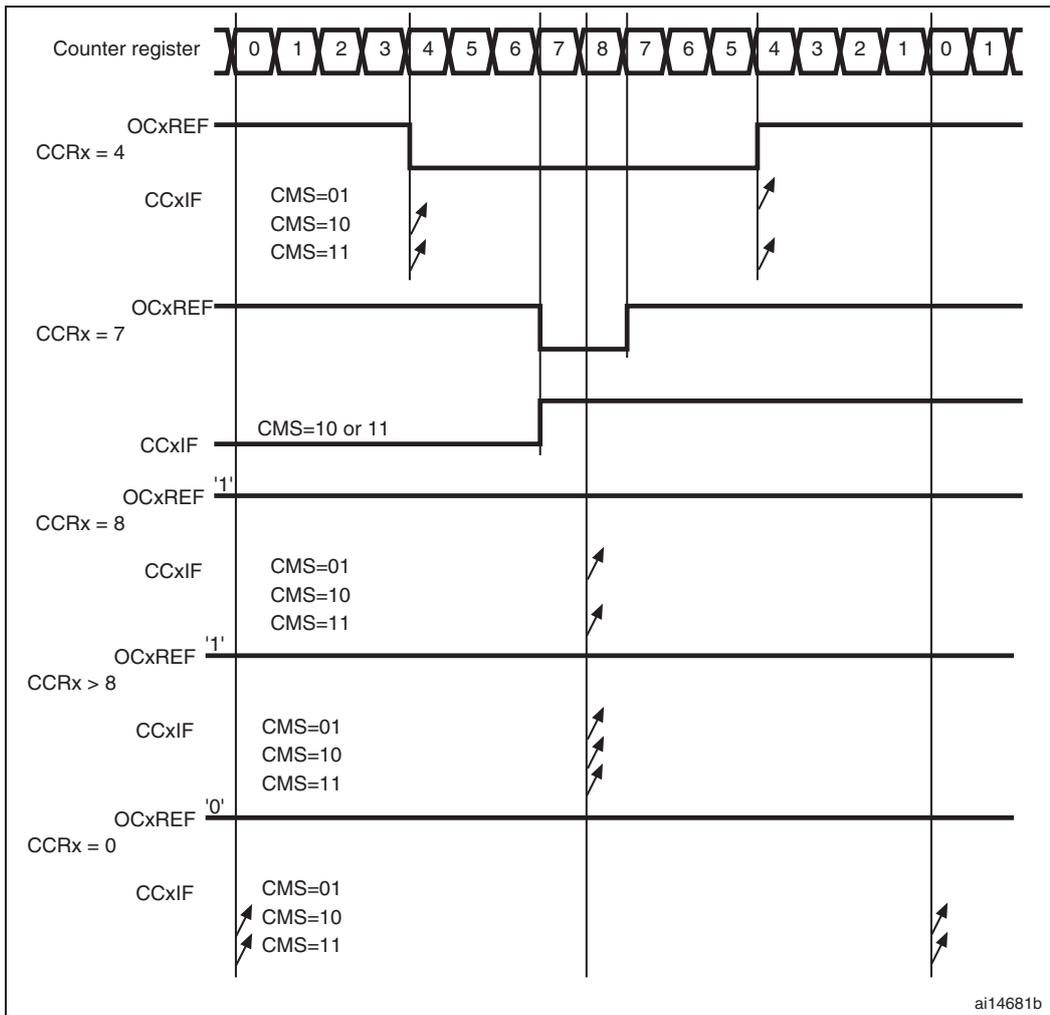
## ШИМ по центру

Этот режим включается когда биты **CMS** в регистре **TIMx\_CR1** не равны '00' (остальные конфигурации на сигналы **OCxREF/OCx** влияют также). Флаг сравнения ставится в любых режимах счёта (прямом, обратном и реверсивном) в зависимости от битов **CMS** в регистре **TIMx\_CR1**. Бит направления (**DIR**) в регистр **TIMx\_CR1** меняется аппаратно и не дай бог менять его программно.

В примере ниже:

- **TIMx\_ARR=8**,
- Стоит режим ШИМ1,
- Флаг ставится при обратном счёте в режиме ШИМ1 по центру (**CMS=01** в **TIMx\_CR1**).

### ШИМ по центру (**TIMx\_ARR=8**).



#### Советы:

- При старте режима по центру используется текущее направление счёта (зависит от бита **DIR** в регистре **TIMx\_CR1**). Более того, в это время биты **DIR** и **CMS** программно менять нельзя.
- Запись в счётчик работающего режима ой как не рекомендуется. В частности:
  - При **TIMx\_CNT > TIMx\_ARR** направление счёта не изменяется и продолжает считать в том же направлении.
  - При записи 0 или изменении **TIMx\_ARR** направление изменяется, но событие **UEV** не выдаётся.
- Самый безопасный способ это программно запустить обновление (битом **UG** в регистре **TIMx\_EGR**) прямо перед стартом, а не писать в работающий счётчик.

### 18.3.10.Режим одного импульса (OPM)

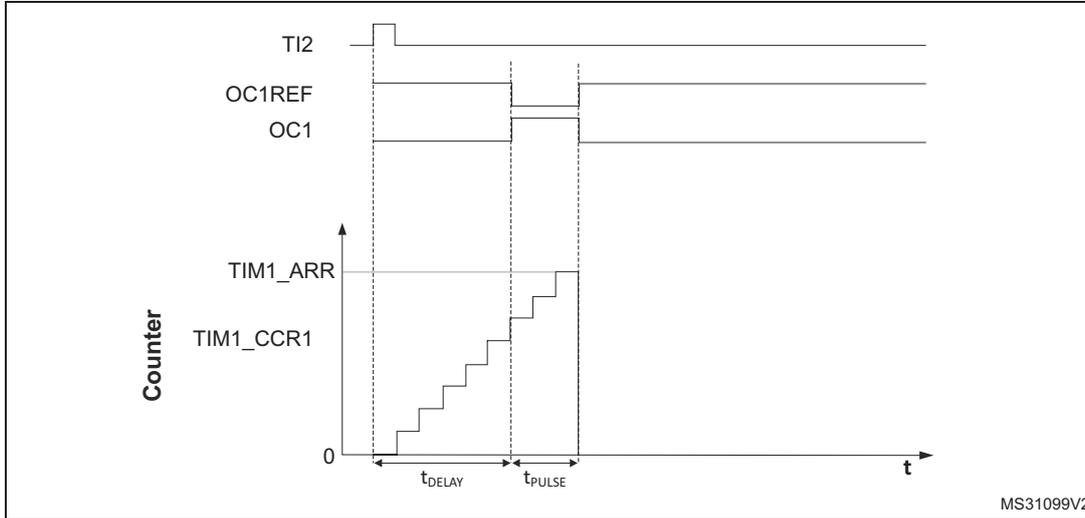
OPM это частный случай предыдущих режимов. Он позволяет счётчику запускаться по сигналу и генерировать импульс программируемой длины с программируемой задержкой.

Запускать счётчик можно из контроллера ведомого режима. Создавать сигнал можно в режиме сравнения выхода и ШИМ. Режим включается установкой бита **OPM** в регистре **TIMx\_CR1**. Так счётчик автоматически останавливается по следующему событию **UEV**.

Импульс генерируется правильно только если значение сравнения отличается от начального значения счётчика. Перед стартом (таймер ждёт запуска) конфигурация должна быть:

- При прямом счёте:  $CNT < CCRx \leq ARR$  (в частности,  $0 < CCRx$ )
- При обратном счёте:  $CNT > CCRx$

**Рис. 166. Режим одного импульса.**



Например, выдадим положительный импульс на **OC1** длиной  $t_{PULSE}$  после задержки  $t_{DELAY}$  по переднему фронту на ножке **TI2**.

Берём **TI2FP2** как запуск 1:

- Поставим **TI2FP2** на **TI2** записью  $CC2S='01'$  в регистре **TIMx\_CCMR1**.
- **TI2FP2** ставим на передний фронт записью  $CC2P='0'$  в регистре **TIMx\_CCER**.
- Выбираем **TI2FP2** как запуск контроллером режима ведомого (**TRGI**) записью  $TS='110'$  в регистр **TIMx\_SMCR**.
- **TI2FP2** используем как старт записью  $SMS='110'$  в **TIMx\_SMCR** (режим запуска).

Сигнал **OPM** определяем записью регистров сравнения (учитываем частоту тактов и делитель).

- Определяем  $t_{DELAY}$  записью в **TIMx\_CCR1**.
- Ставим  $t_{PULSE}$  как разность значений перезагрузки и сравнения ( $TIMx\_ARR - TIMx\_CCR1 + 1$ ).
- Сигнал создаётся переходом из '0' в '1' при сравнении и переходом из '1' в '0' при достижении счётчиком значения перезагрузки. Для этого, включаем режим ШИМ2 записью  $OC1M=111$  в регистре **TIMx\_CCMR1**. Регистры перезагрузки можно включить записью  $OC1PE='1'$  в регистре **TIMx\_CCMR1** и **ARPE** в регистре **TIMx\_CR1**, а можно не включать. В этом случае значение сравнения пишется в регистр **TIMx\_CCR1**, значение перезагрузки в регистр **TIMx\_ARR**, даём событие обновления битом **UG** и ждём внешнего запуска на **TI2**. В **CC1P** здесь пишется '0'.

В этом примере биты **DIR** и **CMS** регистра **TIMx\_CR1** должны быть сброшены.

Мы ждём только одного импульса (Однократный режим), так что для остановки счётчика по следующему событию обновления (счётчик переходит через значение перезагрузки и обнуляется) нужно поставить бит **OPM** регистра **TIMx\_CR1**. Если бит **OPM** регистра **TIMx\_CR1** обнулён, то включается Повторяющийся режим.

**Частный случай:** быстрое включение **OCx**:

В этом режиме появление фронта на входе **TIx** ставит бит **CEN**, чем включает счётчик. Затем совпадение счётчика с значением сравнения переключает выходной сигнал. Но для этого нужны несколько тактов, ограничивая минимально возможное значение  $t_{DELAY}$ .

Если нужен сигнал с минимальной задержкой, то нужно ставить бит **OCxFE** в **TIMx\_CCMRx**. Далее включаются **OCxREF** (и **OCx**) не глядя на сравнение. Его новый уровень равен уровню при сравнении. **OCxFE** работает только в режимах ШИМ1 и ШИМ2.

### 18.3.11. Очистка OCxREF по внешнему событию

Сигнал **OCxREF** для заданных каналов можно сделать низким, подав высокий уровень на вход **ETRF** (бит разрешения **OCxCE** в **TIMx\_CCMRx** стоит в '1'). Он остаётся низким вплоть до следующего события **UEV**.

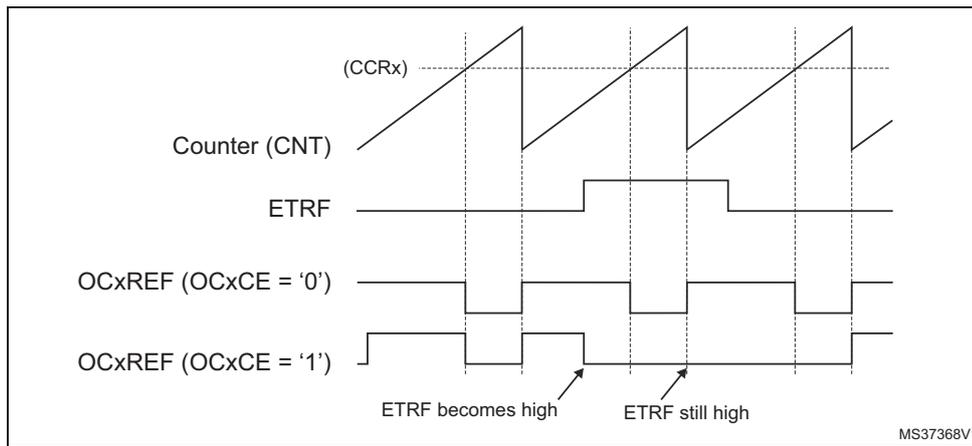
Эта функция работает в режимах сравнения выхода и ШИМ, но не в принудительном режиме.

Например, сигнал **ETR** можно подключить к выходу компаратора для управления током. В этом случае **ETR** нужно конфигурировать так:

1. Выключить предделитель внешнего запуска: записать '00' в биты **ETPS[1:0]** в **TIMx\_SMCR**.
2. Выключить режим 2 внешнего тактирования: снять бит **ECE** в **TIMx\_SMCR**.
3. Поставить полярность и фильтр внешнего запуска (**ETP** и **ETF**) как нужно.

В примере ниже приведён сигнал **OCxREF** при переходе входа **ETRF** в высокий уровень для обоих значений **OCxCE**. Здесь **TIMx** в режиме ШИМ.

Рис. 167. Очистка OCxREF.



### 18.3.12. Режим интерфейса кодера

Режим интерфейса кодера выбирается записью **SMS='001'** в **TIMx\_SMCR** при счёте по фронтам **TI2**, **SMS='010'** по фронтам **TI1** и **SMS='011'** по фронтам **TI1** и **TI2**.

Полярность **TI1** и **TI2** выбирается битами **CC1P** и **CC2P** в регистре **TIMx\_CCER**. Если нужно, то можно использовать входной фильтр.

Для работы с инкрементным кодером используются входы **TI1** и **TI2**. Счётчик тактируется каждой достоверной передачей по **TI1FP1** или **TI2FP2** (**TI1** и **TI2** после входного фильтра и выбора полярности, без них **TI1FP1=TI1** и **TI2FP2=TI2**) при стоящем бите **CEN** в **TIMx\_CR1**. Последовательность сигналов с двух входов создаёт импульсы счёта и сигнал направления. Счёт может быть прямым и обратным, бит **DIR** в **TIMx\_CR1** изменяется аппаратно. Бит **DIR** вычисляется на каждый входной сигнал (**TI1** и/или **TI2**).

Режим интерфейса кодера просто работает по внешним тактам с выбором направления. То есть счётчик непрерывно считает туда-сюда между 0 и перезагружаемым значением в регистре **TIMx\_ARR**. Так что **TIMx\_ARR** нужно писать до старта. Таким способом захват, сравнение, предделитель и запуск вывода продолжают нормально. Режим кодера и Режим внешних тактов 2 несовместимы.

В этом режиме счётчик автоматически следует за скоростью и направлением инкрементного кодера и его содержимое всегда представляет позицию кодера. Направление счёта соответствует направлению вращения подключённого датчика.

Далее приведены возможные комбинации, полагая, что **TI1** и **TI2** не изменяются одновременно.

Таблица 97. Направления счёта.

Активный сигнал	Уровень оппозитного сигнала (TI1FP1 для TI2, TI2FP2 для TI1)	Фронт TI1FP1		Фронт TI2FP2	
		Передний	Задний	Передний	Задний

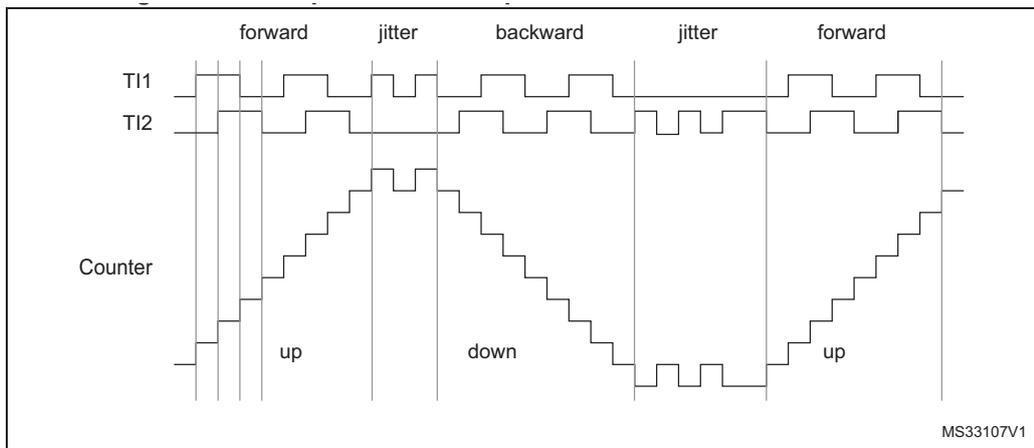
Только T11	Высокий	Обратный	Прямой	Стоит	Стоит
	Низкий	Прямой	Обратный	Стоит	Стоит
Только T12	Высокий	Стоит	Стоит	Прямой	Обратный
	Низкий	Стоит	Стоит	Обратный	Прямой
T11 и T12	Высокий	Обратный	Прямой	Прямой	Обратный
	Низкий	Прямой	Обратный	Обратный	Прямой

Внешний инкрементный кодер может напрямую подключаться к MCU без дополнительной логики. Но обычно для преобразования дифференциального сигнала в цифровой используются компараторы. Это сильно увеличивает помехозащищённость. Третий выход кодера, показывающий механическую нулевую позицию, можно подключить к входу внешнего прерывания и сбросу счётчика.

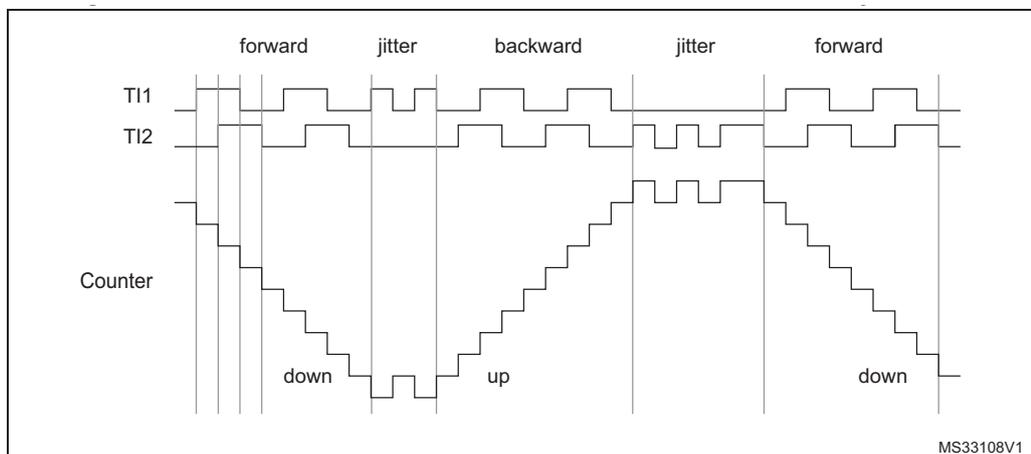
Пример работы счётчика показывает генерацию сигнала счёта и направления. Также показано как компенсируется дребезг на обоих выбранных фронтах. Он может появиться при нахождении датчика возле точек переключения. Использована такая конфигурация:

- `CC1S='01'` (`TIMx_CCMR1`, `TI1FP1` на `TI1`).
- `CC2S='01'` (`TIMx_CCMR2`, `TI1FP2` на `TI2`).
- `CC1P='0'`, and `IC1F = '0000'` (`TIMx_CCER`, `TI1FP1` без инверсии, `TI1FP1=TI1`).
- `CC2P='0'`, and `IC2F = '0000'` (`TIMx_CCER`, `TI1FP2` без инверсии, `TI1FP2= TI2`).
- `SMS='011'` (`TIMx_SMCR`, оба входа по обоим фронтам).
- `CEN='1'` (`TIMx_CR1`, счётчик включён).

**Рис. 168. Работа счётчика.**



**Рис. 169. Работа счётчика с инверсным TI1FP1 и CC1P='1'.**



Таймер в режиме интерфейса кодера показывает текущую позицию счётчика. С помощью второго таймера в режиме захвата, измеряя время между двумя событиями кодера, можно получить динамическую информацию (скорость, ускорение, торможение). Для этого можно использовать третий выход кодера, показывающего механический ноль. В зависимости от времени между двумя

событиями счётчик можно читать и регулярно. Это делается регулярной записью счётчика в третий входной регистр (если есть) периодическим сигналом от другого таймера. Можно читать и запросом DMA от часов реального времени.

### 18.3.13. Функция XOR входов таймера

Бит **TI1S** в регистре **TIMx\_CR2** позволяет подключать к входу канала 1 выход вентиля XOR, сочетая три входа **TIMx\_CH1**, **TIMx\_CH2** and **TIMx\_CH3**.

Выход XOR можно использовать со всеми входными функциями таймера, вроде запуска или захвата.

### 18.3.14. Синхронизация внешнего запуска TIMx

Есть три режима синхронизации TIMx: Сброс, Вентильный и Запуск.

#### Режим ведомого: Сброс

Счётчик и предделитель можно инициализировать по входу запуска. Кроме того, если бит **URS** в **TIMx\_CR1** сброшен, то генерируется событие **UEV**. Далее обновляются все предзагружаемые регистры (**TIMx\_ARR**, **TIMx\_CCRx**).

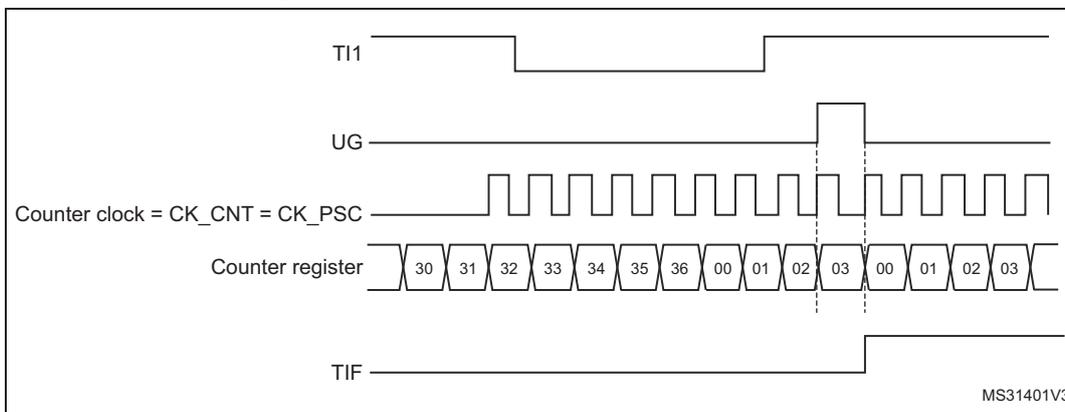
В этом примере счётчик прямого счёта сбрасывается по переднему фронту на входе **TI1**:

- Ставим канал 1 на передний фронт **TI1**. Входной фильтр отключён (**IC1F=0000**). Предделителя нет. Биты **CC1S=01** в регистре **TIMx\_CCMR1** выбирают захват входа. Бит **CC1P=0** в регистре **TIMx\_CCER** определяет полярность и передний фронт.
- Ставим таймер в режим сброса записью **SMS=100** в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI1** записью **TS=101** в регистре **TIMx\_SMCR**.
- Запускаем счётчик записью **CEN=1** в регистре **TIMx\_CR1**.

Счётчик начинает считать внутренние такты вплоть до переднего фронта **TI1**. Тогда счётчик сбрасывается с 0, ставится флаг запуска (бит **TIF** в регистре **TIMx\_SR**) выдаются запросы прерывания и DMA (если разрешены битами **TIE** и **TDE** в регистре **TIMx\_DIER**).

На рисунке ниже регистр перезагрузки **TIMx\_ARR=0x36**. Задержка между фронтом **TI1** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI1**.

**Рис. 170. Режим Сброса.**



#### Режим ведомого: Вентильный

Счётчик включается уровнем на выбранном входе.

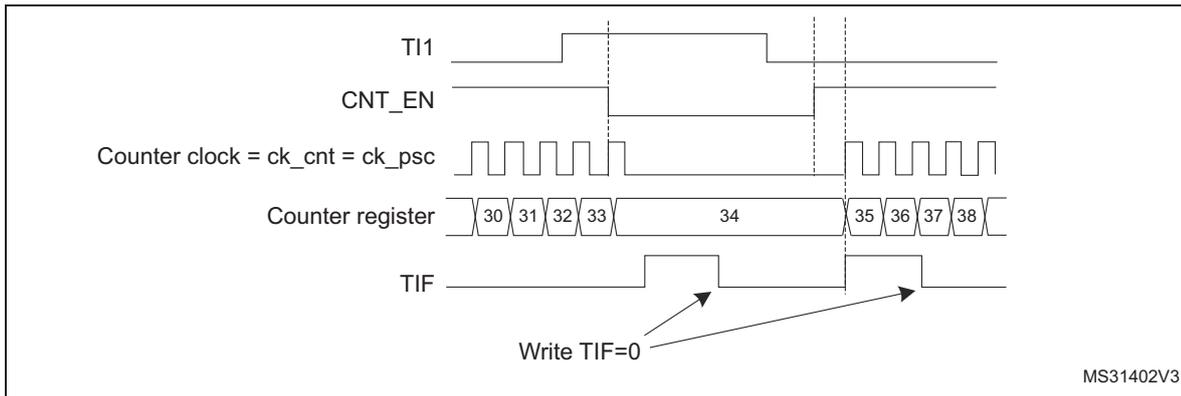
В этом примере счётчик прямого счёта работает только при низком уровне **TI1**:

- Ставим канал 1 на низкий уровень **TI1**. Входной фильтр отключён (**IC1F=0000**). Предделителя нет. Биты **CC1S=01** в регистре **TIMx\_CCMR1** выбирают захват входа. Бит **CC1P=1** в регистре **TIMx\_CCER** определяет полярность и низкий уровень.
- Ставим таймер в вентильный режим записью **SMS=101** в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI1** записью **TS=101** в регистре **TIMx\_SMCR**.
- Запускаем счётчик записью **CEN=1** в регистре **TIMx\_CR1**. В этом режиме счётчик не работает при **CEN=0**, независимо от уровня на входе.

Счётчик начинает считать внутренние такты при низком уровне на **TI1** и останавливается при высоком. Флаг запуска (бит **TIF** в регистре **TIMx\_SR**) ставится при пуске и остановке таймера.

Задержка между фронтом **TI1** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI1**.

**Рис. 171. Вентильный режим.**



### Режим ведомого: Запуск

Счётчик включается событием на выбранном входе.

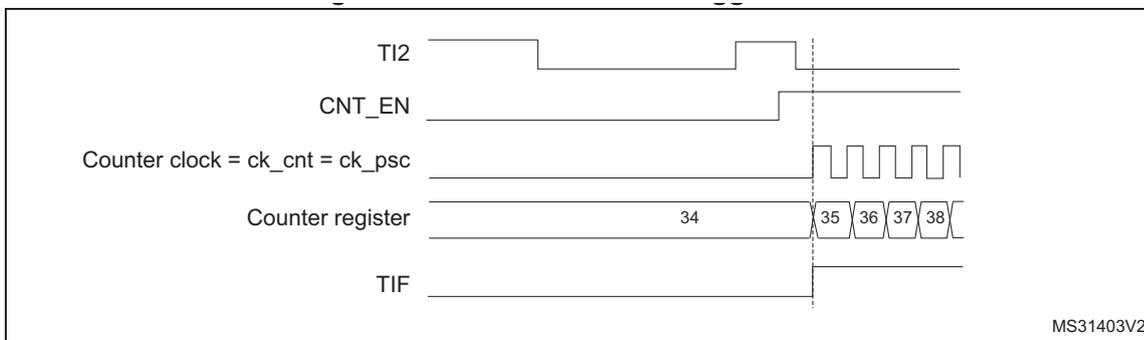
В этом примере счётчик прямого счёта работает по переднему фронту на **TI2**:

- Ставим канал 2 на передний фронт **TI2**. Входной фильтр отключён (**IC1F=0000**). Предделителя нет. Биты **CC2S=01** в регистре **TIMx\_CCMR1** выбирают захват входа. Бит **CC2P=1** в регистре **TIMx\_CCER** определяет полярность и низкий уровень.
- Ставим таймер в режим запуска записью **SMS=110** в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI2** записью **TS=110** в регистре **TIMx\_SMCR**.

Счётчик начинает считать внутренние такты по переднему фронту на **TI2** и ставит флаг запуска (бит **TIF** в регистре **TIMx\_SR**).

Задержка между фронтом **TI2** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI2**.

**Рис. 172. Режим Запуска.**



### Режим ведомого: Внешние такты 2 + Запуск

К режимам ведомого (кроме Внешних тактов 1 и Кодера) можно добавить режим внешнего тактирования 2. В этом случае сигнал **ETR** выбирается для внешних тактов, а по другому входу можно подавать запуск (в режимах Сброса, Вентильном или Запуска). Не рекомендуем выбирать **ETR** как **TRGI** битами **TS** в регистре **TIMx\_SMCR**.

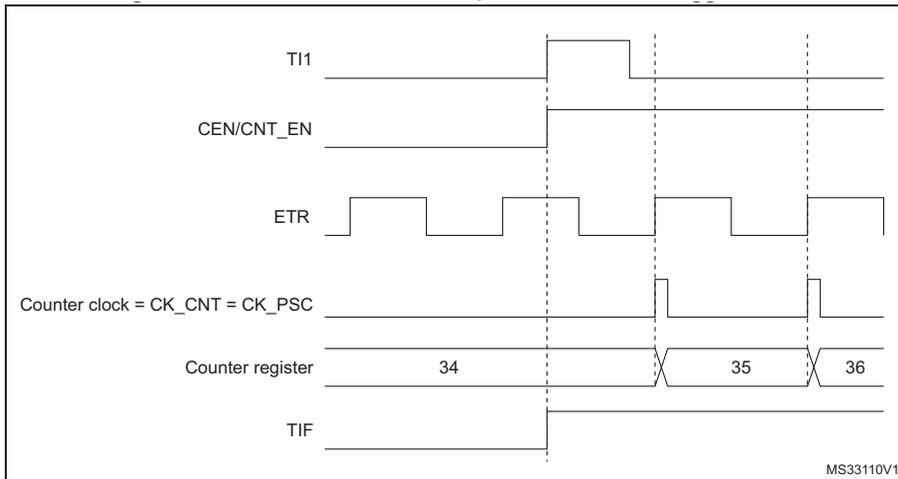
В этом примере счётчик прямого счёта работает по переднему фронту на **ETR** после переднего фронта запуска на **TI1**:

1. Ставим внешний запуск в регистре **TIMx\_SMCR**:
  - **ETF = 0000**: фильтра нет; **ETPS = 00**: предделитель выключен; **ETP = 0**: передний фронт на **ETR** и **ECE=1** для внешних тактов 2.
2. Ставим канал 1 на передний фронт **TI1**:
  - **IC1F=0000**: фильтра нет; предделитель выключен, ничего не делаем; **CC1S=01** в **TIMx\_CCMR1** для захвата входа; **CC1P=0** в **TIMx\_CCER** для полярности (и только переднего фронта).
3. Ставим таймер в режим запуска записью **SMS=110** в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI1** записью **TS=101** в регистре **TIMx\_SMCR**.

Передний фронт **TI1** разрешает счёт и ставит флаг **TIF**. Считаются передние фронты **ETR**.

Задержка между фронтом **ETR** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **ETRP**.

**Рис. 173. Внешние такты 2 + Запуск.**

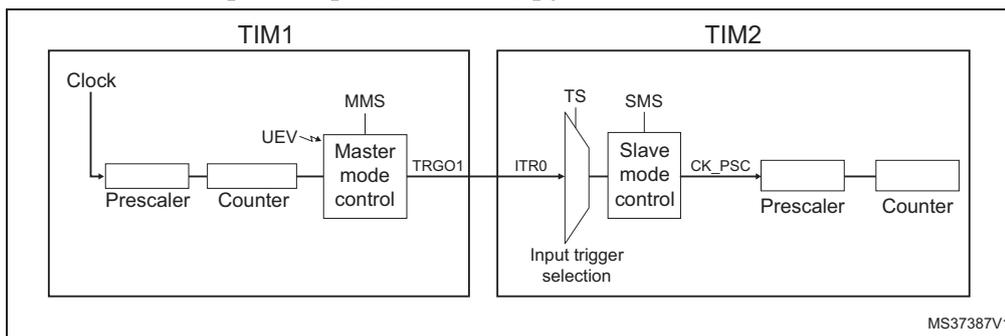


### 18.3.15. Синхронизация таймера

Таймеры TIM связаны между собой для синхронизации или сцепления. Таймер в режиме Ведущего может сбрасывать, запускать, останавливать другой таймер в режиме Ведомого.

**NB:** Такты ведомого таймера нужно включать до получения событий от ведущего и не должны меняться налету.

**Рис. 174. Таймер как предделитель другого.**



Здесь TIM1 работает предделителем TIM2:

- Ставим TIM1 ведущим для выдачи периодического сигнала запуска по каждому событию **UEV**. При **MMS=010** в регистре **TIM1\_CR2** передний фронт появляется на выходе **TRGO1**.
- Подключаем выход **TRGO1** от TIM1 идёт на TIM2, стоящий в режиме ведомого с внутренним запуском по **ITR0**. Ставится битами **TS=000** в регистре **TIM2\_SMCR**.
- Ставим контроллер ведомого в режим внешних тактов 1 (**SMS=111** в регистре **TIM2\_SMCR**). Отныне TIM2 тактируется передним фронтом сигнала переполнения TIM1.
- Наконец-то включаем оба таймера их битами **CEN** в регистрах **TIMx\_CR1**.

**NB:** Если на TIM1 **OCx** стоит внешним запуском (**MMS=1xx**), то его передний фронт тактирует счётчик TIM2.

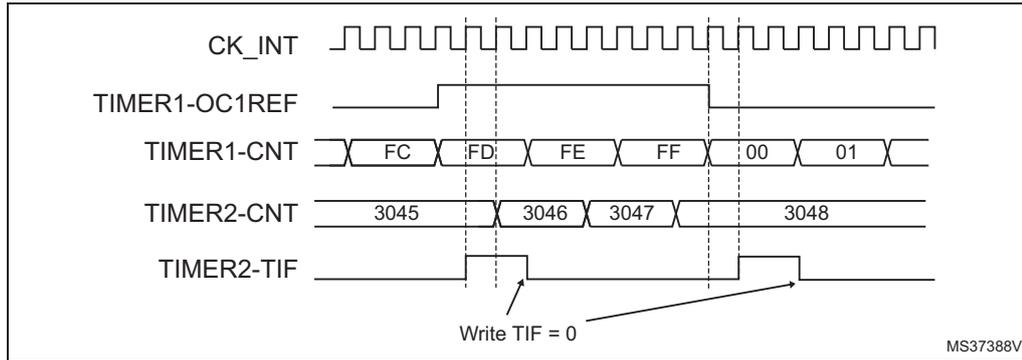
#### Один таймер разрешает другой.

В этом примере мы разрешаем TIM2 выходом сравнения TIM1. TIM2 считает предделённые внутренние такты только при высоком **OC1REF** от TIM1. Оба счётчика тактируются после предделителя **CK\_INT** ( $f_{CK\_CNT} = f_{CK\_INT}/3$ ).

- Ведущий TIM1 посылает **OC1REF** на выход как запуск (**MMS=100** в **TIM1\_CR2**).
- Конфигурируем **OC1REF** у TIM1 (регистр **TIM1\_CCMR1**).
- TIM2 получает запуск от TIM1 (**TS=000** в регистре **TIM2\_SMCR**).
- Ставим TIM2 в вентиляльный режим (**SMS=101** в регистре **TIM2\_SMCR**).
- Разрешаем TIM2 установкой бита **CEN** (регистр **TIM2\_CR1**).
- Пускаем TIM1 установкой бита **CEN** (регистр **TIM1\_CR1**).

**NB:** Такты счётчика 2 не синхронизированы со счётчиком 1, режим влияет только на разрешение счётчика TIM2.

**Рис. 175. Вентильный TIM2 по OC1REF от TIM1.**

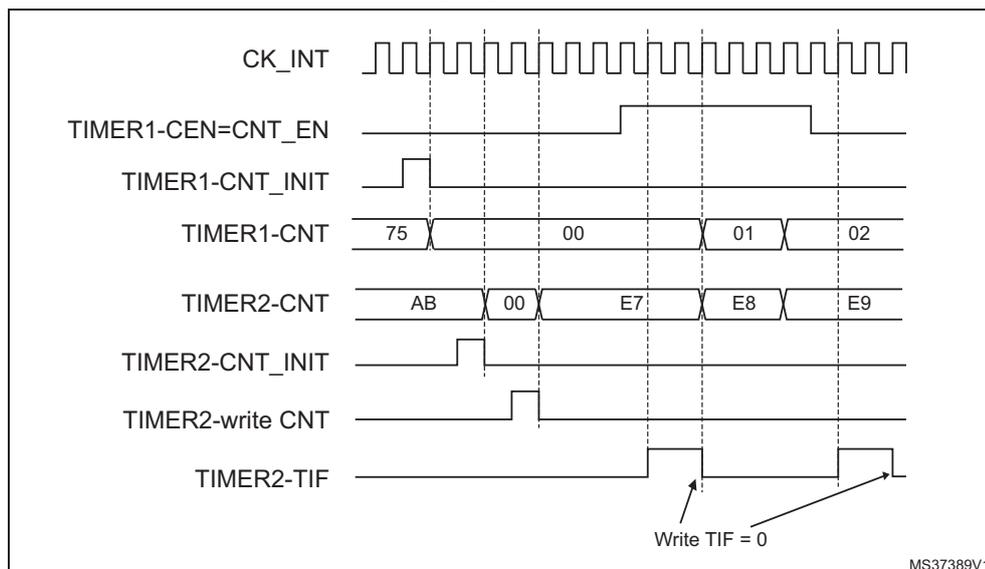


Здесь счётчик и предделитель TIM2 не инициализируются, а работают с текущего состояния. Для этого оба таймера сбрасываются до старта TIM1. Затем можно записать в счётчики любое значение. Сбросить таймеры можно программно битом **UG** в регистрах **TIMx\_EGR**.

В следующем примере синхронизируем TIM1 и TIM2. Ведущий TIM1 начинает с 0. Ведомый TIM2 начинает с **0xE7**. Оба предделителя совпадают. TIM2 2 останавливается при выключении TIM1 записью '0' в бит **CEN** регистра **TIM1\_CR1**:

- Ведущий TIM1 посылает **OC1REF** на выход как запуск (**MMS=100** в **TIM1\_CR2**).
- Конфигурируем **OC1REF** у TIM1 (регистр **TIM1\_CCMR1**).
- TIM2 получает запуск от TIM1 (**TS=000** в регистре **TIM2\_SMCR**).
- Ставим TIM2 в вентильный режим (**SMS=101** в регистре **TIM2\_SMCR**).
- Сбрасываем TIM1 записью '1' в бит **UG** (регистр **TIM1\_EGR**).
- Сбрасываем TIM2 записью '1' в бит **UG** (регистр **TIM2\_EGR**).
- Пишем **0xE7** в счётчик TIM2 (**TIM2\_CNT**).
- Разрешаем TIM2 установкой бита **CEN** (регистр **TIM2\_CR1**).
- Пускаем TIM1 установкой бита **CEN** (регистр **TIM1\_CR1**).
- Останавливаем TIM1 снятием бита **CEN** (регистр **TIM1\_CR1**).

**Рис. 176. Вентильный TIM2 с разрешением от TIM1.**



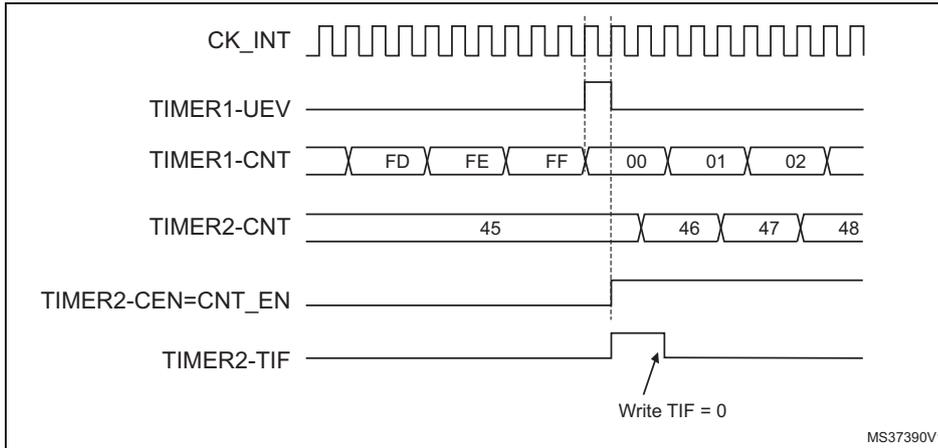
### Запуск одного таймера от другого.

В этом примере мы разрешаем TIM2 событием обновления TIM1. TIM2 начинает счёт с текущего состояния (не нулевого) предделёнными внутренними тактами только по событию обновления от TIM1. Когда TIM2 получает сигнал запуска, его бит **CEN** автоматически встанет и счётчик работает вплоть до записи '0' в бит **CEN** регистра **TIM2\_CR1**. Оба счётчика тактируются после предделителя **CK\_INT** ( $f_{CK\_CNT} = f_{CK\_INT}/3$ ).

- Ведущий TIM1 посылает **UEV** на выход как запуск (**MMS=010** в **TIM1\_CR2**).
- Ставим период TIM1 (регистр **TIM1\_ARR**).

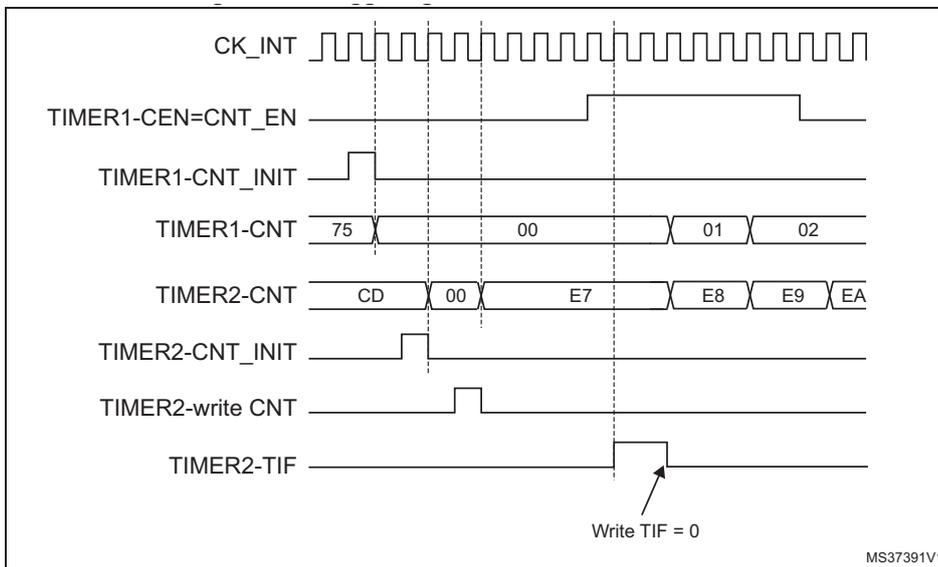
- TIM2 получает запуск от TIM1 ( $TS=000$  в регистре `TIM2_SMCR`).
- Ставим TIM2 в режим запуска ( $SMS=110$  в регистре `TIM2_SMCR`).
- Пускаем TIM1 установкой бита `CEN` (регистр `TIM1_CR1`).

**Рис. 177. Запуск TIM2 событием обновления от TIM1.**



Как и в предыдущем примере, можно инициализировать оба счётчика до старта.

**Рис. 178. Запуск TIM2 разрешением TIM1.**



### Синхронный старт 2 таймеров по внешнему запуску.

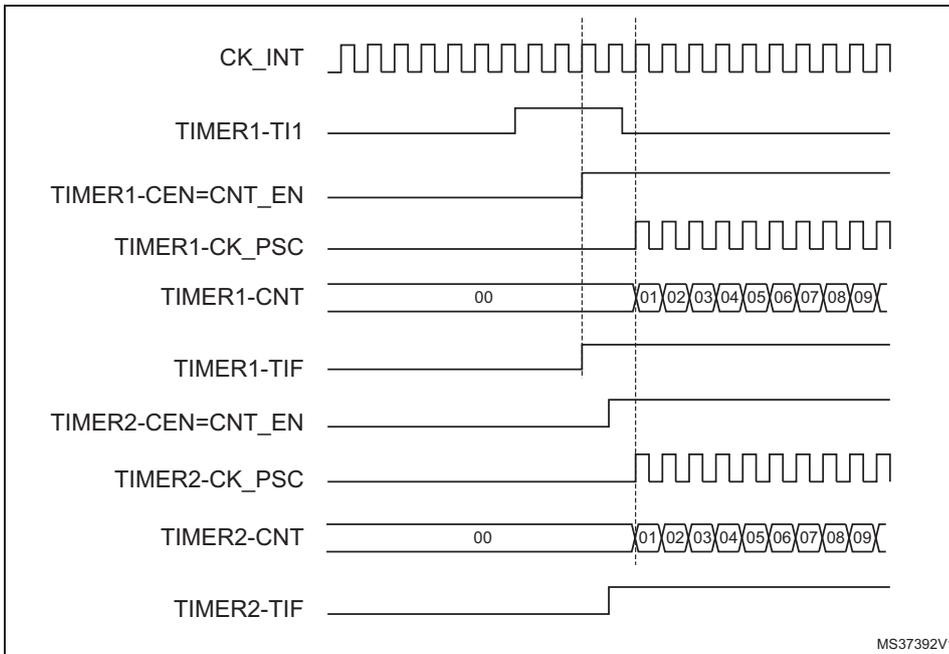
В этом примере передний фронт на входе `TI1` TIM1 разрешает и TIM1 и TIM2. Для выравнивания счётчиков TIM1 нужно ставить в режим Ведущий/Ведомый (ведомый для `TI1`, ведущий для TIM2):

- Ставим TIM1 ведущим для посылки его Разрешения на выход запуска ( $MMS=001$  в `TIM1_CR2`).
- Ставим TIM1 ведомым для получения запуска от `TI1` ( $TS=100$  в `TIM1_SMCR`).
- Ставим TIM1 в режим запуска ( $SMS=110$  в `TIM1_SMCR`).
- Ставим TIM1 Ведущим/Ведомым записью  $MSM=1$  (регистра `TIM1_SMCR`).
- Ставим TIM2 на получение запуска от TIM1 ( $TS=000$  в `TIM2_SMCR`).
- Ставим TIM2 в режим запуска ( $SMS=110$  в `TIM2_SMCR`).

По переднему фронту на `TI1` (TIM1) оба счётчика начинают работать синхронно по внутренним тактам и оба ставят флаги `TIF`.

**NB:** В этом примере оба таймера инициализируются до старта установкой битов `UG`. Оба счётчика начинают с 0, но можно установить смещение записью в их регистры счётчиков (`TIMx_CNT`). Ниже видно задержку между `CNT_EN` и `CK_PSC` TIM1.

Рис. 179. Запуск TIM1 и TIM2 сигналом TI1 TIM1.



### 18.3.16. Режим отладки

В режиме отладки (ядро Cortex-M3 остановлено), счётчик **TIMx** либо работает, либо останавливается, в зависимости от бита **DBG\_TIMx\_STOP** в модуле **DBG**.

При стоящем счётчике (**DBG\_TIMx\_STOP = 1** в регистре **DBGMCU\_APBx\_FZ**) выходы отключаются (как при сброшенном бите **MOE**). Выходы можно перевести в неактивное состояние (бит **OSSI = 1**), или возложить управление на контроллер GPIO (бит **OSSI = 0**) для перевода их в высокоимпедансное состояние (Hi-Z).

## 18.4. Регистры TIM1 и TIM5

32-бит регистры надо писать словами. Остальные регистры надо писать полусловами или словами. Читать можно байтами, полусловами или словами.

### 18.4.1. Регистр управления 1 (TIMx\_CR1)

Смещение адреса: **0x00**

По сбросу: **0x0000**

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved						CKD[1:0]	ARPE	CMS[1:0]		DIR	OPM	URS	UDIS	CEN	
						rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:10 Резерв, не трогать.

— Биты 9:8 **CKD[1:0]**: Деление тактов.

Это отношение тактов таймера (**CK\_INT**) и тактов задержки и выборки (**t<sub>DTS</sub>**) в генераторах задержки и цифровых фильтрах (**ETR**, **TIx**),

00:  $t_{DTS} = t_{CK\_INT}$

01:  $t_{DTS} = 2 * t_{CK\_INT}$

10:  $t_{DTS} = 4 * t_{CK\_INT}$

11: Резерв

— Бит 7 **ARPE**: Разрешение буфера перезагрузки **TIMx\_ARR**

0: Нельзя

1: Нужно

— Бит 6:5 **CMS[1:0]**: Выбор режима по центру

00: По фронту. Прямой или обратный счёт в зависимости от бита направления (**DIR**).

01: По центру 1. Попеременный прямой и обратный счёт. Флаг сравнения выхода выводных каналов (**CCxS=00** в **TIMx\_CCMRx**) ставится только при обратном счёте.

10: По центру 2. Попеременный прямой и обратный счёт. Флаг сравнения выхода выводных каналов (**CCxS=00** в **TIMx\_CCMRx**) ставится только при прямом счёте.

11: По центру 3. Попеременный прямой и обратный счёт. Флаг сравнения выхода выводных каналов (**CCxS=00** в **TIMx\_CCMRx**) ставится и при прямом и при обратном счёте.

- NB:** При включённом таймере (CEN=1) переключать режим по фронту в режим по центру нельзя.
- **Бит 4** **DIR:** Направление счёта.
    - 0: Прямой
    - 1: Обратный
  - NB:** Бит читается только в режимах По центру и Кодера.
  - **Бит 3** **OPM:** Режим одного импульса
    - 0: Счётчик не останавливается
    - 1: Счётчик останавливается по следующему событию обновления (снимается бит CEN)
  - **Бит 2** **URS:** Источник запроса по событию UEV.
    - Изменяется программно.
      - 0: Разрешённые запросы прерывания или DMA выдаются по:
        - Переполнение/Исчерпание счётчика
        - Установка бита UG
        - Обновление от контроллера режима ведомого
      - 1: Разрешённые запросы прерывания или DMA выдаются только по Переполнению/Исчерпанию счётчика.
  - **Бит 1** **UDIS:** Выключение выдачи события обновления UEV.
    - Изменяется программно.
      - 0: Событие UEV выдаётся по:
        - Переполнение/Исчерпание счётчика
        - Установка бита UG
        - Обновление от контроллера режима ведомого
      - 1: Событие UEV не выдаётся, скрытые регистры (ARR, PSC, CCRx) хранят значение. При стоящем бите UG или аппаратном сбросе от контроллера режима ведомого счётчик и предделитель инициализируются.
  - **Бит 0** **CEN:** Включение счётчика.
    - 0: Выключен
    - 1: Включён
- NB:** Режимы Внешнего тактирования, Вентильный и Кодера работают только при заранее установленном бите CEN. Режим Запуска ставит его автоматически. В режиме Одного импульса бит CEN снимается аппаратно по событию обновления.

## 18.4.2. Регистр управления 2 (TIMx\_CR2)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved								T1S	MMS[2:0]			CCDS	Reserved			
								rw	rw	rw	rw	rw				

- **Биты 15:8** Резерв, не трогать.
- **Бит 7** **T1S:** Выбор ножки для T11
  - 0: Ножка TIMx\_CH1
  - 1: Ножки TIMx\_CH1, CH2 и CH3 (через XOR)
- **Биты 6:4** **MMS[2:0]:** Режим ведущего
  - Выбор информации для синхронизации ведомых таймеров (TRGO):
    - 000: **Сброс** - Бит UG в регистре TIMx\_EGR. Если на входе запуска идёт сигнал сброса (контроллер режима ведомого в сбросе), то сигнал на TRGO задерживается относительно реального сброса.
    - 001: **Разрешение** - Сигнал разрешения счётчика (CNT\_EN). Это полезно для одновременного запуска нескольких таймеров или управления окном ведомого таймера. Сигнал разрешения это объединение по OR бита CEN с входом запуска вентильного режима.
      - При подаче CNT\_EN по входу запуска сигнал TRGO задерживается, кроме режима ведущий/ведомый (см. бит MSM в регистре TIMx\_SMCR).
    - 010: **Обновление** - На выход запуска (TRGO) направлено событие обновления. Например, ведущий таймер может быть предделителем ведомого.
    - 011: **Импульс сравнения** - После захвата или совпадения на выход запуска (TRGO) посылается положительный импульс установки флага CC1IF (даже если он стоит).
    - 100: **Сравнение** - Сигнал OC1REF
    - 101: **Сравнение** - Сигнал OC2REF

110: **Сравнение** - Сигнал OC3REF

111: **Сравнение** - Сигнал OC4REF

**NB:** Тактирование ведомого таймера и ADC нужно включать до получения событий от ведущего таймера и не должно меняться налету.

- **Бит 3** **CCDS:** Выбор DMA Захвата/Сравнения
  - 0: Запрос CCx DMA посылается по событию CCx
  - 1: Запросы CCx DMA посылаются по событию обновления
- **Биты 2:0** Резерв, не трогать.

### 18.4.3. Регистр управления режима ведомого (TIMx\_SMCR)

Смещение адреса: **0x08**

По сбросу: **0x0000**

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ETP	ECE	ETPS[1:0]		ETF[3:0]				MSM	TS[2:0]			Res.	SMS[2:0]		
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	Res.	rw	rw	rw

- **Бит 15** **ETP:** Полярность внешнего запуска
  - 0: ETR не инверсный, активен высоким или передним фронтом.
  - 1: ETR инверсный, активен низким или задним фронтом.
- **Бит 14** **ECE:** Разрешение внешнего тактирования
  - 0: Внешнее тактирование 2 выключено
  - 1: Внешнее тактирование 2 включено. Счётчик работает от активного фронта ETRF.

**NB:**

- 1: Установка бита ECE равнозначна Внешнему тактированию 1 с подключением TRGI к ETRF (SMS=111 и TS=111).
  - 2: Внешнее тактирование 2 можно использовать одновременно с режимами ведомого: Сброс, Вентильный и Запуска. Тем не менее, TRGI нельзя подключать к ETRF (TS не равен 111).
  - 3: If external clock mode 1 and external clock mode 2 are enabled at the same time, the external clock input is ETRF.
- **Биты 13:12** **ETPS[1:0]:** Предделитель внешнего запуска
 

Частота сигнала ETRP должна быть не больше 1/4 частоты TIMxCLK. Полезно при измерении быстрых внешних сигналов.

    - 00: Предделитель Выкл.
    - 01: ETRP / 2
    - 10: ETRP / 4
    - 11: ETRP / 8
  - **Биты 11:8** **ETF[3:0]:** Фильтр внешнего запуска
 

Определяет частоту выборки и длину цифрового фильтра сигнала ETRP. Цифровой фильтр это счётчик, выдающий сигнал на выход после N последовательных событий на входе:

    - 0000: Без фильтра, выборка на частоте  $f_{DTS}$
    - 0001:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=2
    - 0010:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=4
    - 0011:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=8
    - 0100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=6
    - 0101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=8
    - 0110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=6
    - 0111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=8
    - 1000:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=6
    - 1001:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=8
    - 1010:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=5
    - 1011:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=6
    - 1100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=8
    - 1101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=5
    - 1110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=6
    - 1111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=8
  - **Бит 7** **MSM:** Режим Ведущий/Ведомый
    - 0: Ничего

1: Действие входа запуска (TRGI) задерживается для полной синхронизации текущего таймера и его ведомых (через TRGO). Это полезно при синхронизации нескольких таймеров от одного внешнего события.

— **Биты 6:4**            **TS[2:0]:** Выбор запуска

- 000: Внутренний 0 (ITR0)
- 001: Внутренний 1 (ITR1)
- 010: Внутренний 2 (ITR2)
- 011: Внутренний 3 (ITR3)
- 100: Детектор фронта T11 (TI1F\_ED)
- 101: Фильтрованный вход 1 (TI1FP1)
- 110: Фильтрованный вход 2 (TI2FP2)
- 111: Внешний запуск (ETRF)

**NB:** Менять их можно только если не используются (например, при SMS=000) во избежание неверного определения фронта.

— **Бит 3**                Резерв, не трогать.

— **Биты 2:0**            **SMS[2:0]:** Выбор режима ведомого

При внешнем сигнале активный фронт TRGI подключается к внешнему входу с выбранной полярностью.

- 000: Режим ведомого выключен - если CEN = '1', то предделитель работает напрямую от внутренних тактов.
- 001: Режим кодера 1 - Прямой/обратный счёт по фронту TI2FP1 в зависимости от уровня TI1FP2.
- 010: Режим кодера 2 - Прямой/обратный счёт по фронту TI1FP2 в зависимости от уровня TI2FP1.
- 011: Режим кодера 3 - Прямой/обратный счёт по фронтам TI1FP1 и TI2FP2 в зависимости от уровня другого входа.
- 100: Режим сброса - Передний фронт TRGI инициализирует счётчик и запускает обновление регистров.
- 101: Вентильный режим - Такты счётчика разрешены при высоком TRGI. При низком TRGI счётчик останавливается, но не сбрасывается. Старт и стоп счётчика управляемые.
- 110: Режим запуска - Счётчик стартует по переднему фронту TRGI (но не сбрасывает). Управляемый только старт.
- 111: Внешние такты 1 - Счёт передних фронтов TRGI.

**NB:** Вентильный режим нельзя использовать если входом запуска выбран TI1F\_ED (TS='100'). В действительности, TI1F\_ED выдаёт 1 импульс на каждую передачу TI1F, тогда как вентильный режим проверяет уровень сигнала запуска.

Такты ведомого таймера нужно включать до приёма событий от ведущего таймера и не должны изменяться налету.

**Таблица 98. Подключение внутреннего запуска TIMx.**

Ведомый TIM	ITR0 (TS = 000)	ITR1 (TS = 001)	ITR2 (TS = 010)	ITR3 (TS = 011)
TIM2	TIM1	TIM8	TIM3	TIM4
TIM3	TIM1	TIM2	TIM5	TIM4
TIM4	TIM1	TIM2	TIM3	TIM8
TIM5	TIM2	TIM3	TIM4	TIM8

#### 18.4.4. Регистр разрешения прерываний/DMA (TIMx\_DIER)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.	TDE	Res	CC4DE	CC3DE	CC2DE	CC1DE	UDE	Res.	TIE	Res	CC4IE	CC3IE	CC2IE	CC1IE	UIE
	rw		rw	rw	rw	rw	rw		rw		rw	rw	rw	rw	rw

Содержимое битов:

0: Нельзя

1: Можно

- **Бит 15**                Резерв, не трогать.
- **Бит 14**                **TDE:** Запрос DMA запуска
- **Бит 13**                Резерв, не трогать.

- Бит 12            **CC4DE**: Запрос DMA захвата/сравнения 4
- Бит 11            **CC3DE**: Запрос DMA захвата/сравнения 3
- Бит 10            **CC2DE**: Запрос DMA захвата/сравнения 2
- Бит 9             **CC1DE**: Запрос DMA захвата/сравнения 1
- Бит 8             **UDE**: Запрос DMA обновления
- Бит 7             Резерв, не трогать.
- Бит 6             **TIE**: Запрос прерывания запуска
- Бит 5             Резерв, не трогать.
- Бит 4             **CC4IE**: Запрос прерывания захвата/сравнения 4
- Бит 3             **CC3IE**: Запрос прерывания захвата/сравнения 3
- Бит 2             **CC2IE**: Запрос прерывания захвата/сравнения 2
- Бит 1             **CC1IE**: Запрос прерывания захвата/сравнения 1
- Бит 0             **UIE**: Запрос прерывания обновления

#### 18.4.5. Регистр состояния (TIMx\_SR)

Биты ставятся аппаратно, стираются записью 0.

Перезахват это появление события при стоящем его флаге.

Смещение адреса: **0x10**

По сбросу: **0x0000**

	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved	<b>CC4OF</b>	<b>CC3OF</b>	<b>CC2OF</b>	<b>CC1OF</b>	Reserved			<b>TIF</b>	Res		<b>CC4IF</b>	<b>CC3IF</b>	<b>CC2IF</b>	<b>CC1IF</b>	<b>UIF</b>		
	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0				rc_w0			rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0

Содержимое битов:

0: Не было

1: Было

- Биты 15:13        Резерв, не трогать.
- Бит 12            **CC4OF**: Флаг перезахвата захвата/сравнения 4
- Бит 11            **CC3OF**: Флаг перезахвата захвата/сравнения 3
- Бит 10            **CC2OF**: Флаг перезахвата захвата/сравнения 2
- Бит 9             **CC1OF**: Флаг перезахвата захвата/сравнения 1
- Бит 8:7            Резерв, не трогать.
- Бит 6             **TIF**: Флаг прерывания запуска

Ставится аппаратно по активному фронту на входе TRGI при работающем контроллере режима ведомого во всех режимах, кроме Вентильного, (тогда по обоим фронтам).

- Бит 5             Резерв, не трогать.
- Бит 4             **CC4IF**: Флаг прерывания захвата/сравнения 4
- Бит 3             **CC3IF**: Флаг прерывания захвата/сравнения 3
- Бит 2             **CC2IF**: Флаг прерывания захвата/сравнения 2
- Бит 1             **CC1IF**: Флаг прерывания захвата/сравнения 1

##### **В режиме вывода CC1:**

Есть исключения для выравнивания по центру (см. биты CMS в регистре TIMx\_CR1).

##### **В режиме ввода CC1:**

- Бит 0             **UIF**: Флаг прерывания обновления
- Удержание прерывания обновления ставится при:
- Переполнении или исчерпании счётчика и нулевом счётчике и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.
  - При программной инициализации CNT битом UG в регистре TIMx\_EGR, если URS=0 и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.
  - При инициализации CNT событием запуска (см. регистр TIMx\_SMCR), если URS=0 и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.

#### 18.4.6. Регистр генерации событий (TIMx\_EGR)

Событие генерируется программной установкой бита, снимается он аппаратно.

Смещение адреса: **0x14**

По сбросу: **0x0000**

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved										TG	Res.	CC4G	CC3G	CC2G	CC1G	UG
										w		w	w	w	w	

- **Биты 15:7** Резерв, не трогать.
- **Бит 6** **TG**: Запуск.  
1: Ставит флаг TIF в регистре TIMx\_SR. Могут возникнуть прерывание и запрос DMA.
- **Бит 5** Резерв, не трогать.
- **Бит 4** **CC4G**: Захват/сравнение 4.
- **Бит 3** **CC3G**: Захват/сравнение 3.
- **Бит 2** **CC2G**: Захват/сравнение 2.
- **Бит 1** **CC1G**: Захват/сравнение 1.  
1: Выдаёт событие захвата/сравнения:  
**В режиме вывода CC1:**  
Ставит флаг CC1IF. Могут возникнуть прерывание и запрос DMA.  
**В режиме ввода CC1:**  
Текущее значение счётчика пишется в TIMx\_CCR1. Ставит флаг CC1IF. Могут возникнуть прерывание и запрос DMA. При уже стоящем флаге CC1IF ставится и флаг CC1OF.
- **Бит 0** **UG**: Обновление.  
1: Инициализирует счётчик и обновление регистров. Текущий счётчик предделителя чистится не влияя на само значение. В режиме по центру или при DIR=0 счётчик обнуляется, иначе перегружается из регистра TIMx\_ARR (при DIR=1).

#### 18.4.7. Регистр режима захвата/сравнения 1 (TIMx\_CCMR1)

Смещение адреса: **0x18**

По сбросу: **0x0000**

Каналы могут работать на ввод (захват) и вывод (сравнение), что определяется битами **CCxS**. У остальных битов для ввода и вывода значение отличается. **OCxx** обозначает функции вывода, **ICxx** функции ввода. При этом используются разные каскады.

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OC2CE	OC2M[2:0]			OC2PE	OC2FE	CC2S[1:0]		OC1CE	OC1M[2:0]			OC1PE	OC1FE	CC1S[1:0]	
IC2F[3:0]				IC2PSC[1:0]				IC1F[3:0]			IC1PSC[1:0]				
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

##### Сравнение выхода:

- **Бит 15** **OC2CE**: Разрешение очистки сравнения 2.
- **Биты 14:12** **OC2M[2:0]**: Режим сравнения выхода 2.
- **Бит 11** **OC2PE**: Разрешение предзагрузки сравнения 2.
- **Бит 10** **OC2FE**: Быстрое разрешение сравнения 2.
- **Биты 9:8** **CC2S[1:0]**: Выбор Захвата/Сравнения 2.  
Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.  
00: Канал CC2 выходной  
01: Канал CC2 входной, IC2 на TI2  
10: Канал CC2 входной, IC2 на TI1  
11: Канал CC2 входной, IC2 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.  
**NB**: Биты CC2S можно писать только при выключенном канале (CC2E = '0' в TIMx\_CCER).
- **Бит 7** **OC1CE**: Разрешение очистки сравнения выхода 1.  
0: ETRF на OC1REF не влияет  
1: Высокий уровень на ETRF стирает OC1REF
- **Биты 6:4** **OC1M[2:0]**: Режим сравнения выхода 1.  
Определяют поведение выходного опорного сигнала OC1REF, от которого происходят OC1 и OC1N. OC1REF активен высоким, а OC1 и OC1N зависят от битов CC1P и CC1NP.  
000: Заморозка - сравнение TIMx\_CCR1 и TIMx\_CNT на выходы не влияет (режим используется для генерации временной базы).  
001: При совпадении TIMx\_CNT и TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF ставится активным (высоким).  
010: При совпадении TIMx\_CNT и TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF ставится неактивным (низким).  
011: Переключение - при TIMx\_CNT=TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF перебрасывается.

100: Принудительный неактивный - OC1REF ставится низким.

101: Принудительный активный - OC1REF ставится высоким.

110: ШИМ 1 - при прямом счёте канал активен пока  $TIMx\_CNT < TIMx\_CCR1$ . При обратном счёте канал неактивен ( $OC1REF = '0'$ ) пока  $TIMx\_CNT > TIMx\_CCR1$ .

111: ШИМ 2 - при прямом счёте канал неактивен пока  $TIMx\_CNT < TIMx\_CCR1$ . При обратном счёте канал активен пока  $TIMx\_CNT > TIMx\_CCR1$ .

**NB:**

1: Эти биты нельзя изменить пока стоит LOCK уровень 3 (биты LOCK в регистре  $TIMx\_BDTR$ ) и  $CC1S = '00'$  (канал включён на выход).

2: В ШИМ 1 и 2 уровень OCREF изменяется только когда изменяется результат сравнения или при переключении из “Заморозки” в “ШИМ”.

— **Бит 3** **OC1PE:** Разрешение регистра предзагрузки.

0: Предзагрузка  $TIMx\_CCR1$  выключена.  $TIMx\_CCR1$  можно писать в любое время, новое значение начинает действовать незамедлительно.

1: Предзагрузка  $TIMx\_CCR1$  включена. Доступ идёт к регистру предзагрузки.  $TIMx\_CCR1$  пишется в активный регистр по событию обновления.

**NB:**

1: Эти биты нельзя изменить пока стоит LOCK уровень 3 (биты LOCK в регистре  $TIMx\_BDTR$ ) и  $CC1S = '00'$  (канал включён на выход).

2: Режим ШИМ без установки регистра предзагрузки можно использовать только в режиме одного импульса (стоит бит OPM в регистре  $TIMx\_CR1$ ). Иначе поведение непредсказуемо.

— **Бит 2** **OC1FE:** Разрешение быстрого сравнения.

Ускоряет действие события запуска по входу на выход CC.

0: CC1 работает как обычно (сравнение счётчика и CCR1) даже при включённом запуске. Минимальная задержка переключения выхода CC1 при фронте на входе составляет 5 тактов.

1: Активный фронт запуска по входу действует как сравнение на выходе CC1. Тогда OC ставится в уровень сравнения независимо от его результата. Задержка между импульсом на входе и выходом CC1 сокращается до 3 тактов. OCFE работает только в ШИМ 1 и ШИМ 2.

— **Биты 1:0** **CC1S:** Выбор Захвата/Сравнения 1.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC1 выходной

01: Канал CC1 входной, IC1 на TI1

10: Канал CC1 входной, IC1 на TI2

11: Канал CC1 входной, IC1 на TRC. Работает только если битом TS регистра  $TIMx\_SMCR$  выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC1S можно писать только при выключенном канале ( $CC1E = '0'$  в  $TIMx\_CCER$ ).

**Захват входа.**

— **Биты 15:12** **IC2F:** Фильтр захвата входа 2.

— **Биты 11:10** **IC2PSC[1:0]** : Предделитель захвата входа 2.

— **Биты 9:8** **CC2S[1:0]:** Выбор Захвата/Сравнения 2.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC2 выходной

01: Канал CC2 входной, IC2 на TI2

10: Канал CC2 входной, IC2 на TI1

11: Канал CC2 входной, IC2 на TRC. Работает только если битом TS регистра  $TIMx\_SMCR$  выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC2S можно писать только при выключенном канале ( $CC2E = '0'$  в  $TIMx\_CCER$ ).

— **Биты 7:4** **IC1F[3:0]:** Фильтр захвата входа 1.

Определяет частоту выборки и длину цифрового фильтра сигнала TI1. Цифровой фильтр это счётчик, выдающий сигнал на выход после N последовательных событий на входе:

0000: Без фильтра, выборка на частоте  $f_{DTS}$

0001:  $f_{SAMPLING} = f_{CK\_INT}$ ,  $N=2$

0010:  $f_{SAMPLING} = f_{CK\_INT}$ ,  $N=4$

0011:  $f_{SAMPLING} = f_{CK\_INT}$ ,  $N=8$

0100:  $f_{SAMPLING} = f_{DTS}/2$ ,  $N=6$

0101:  $f_{SAMPLING} = f_{DTS}/2$ ,  $N=8$

0110:  $f_{SAMPLING} = f_{DTS}/4$ ,  $N=6$

0111:  $f_{SAMPLING} = f_{DTS}/4$ ,  $N=8$

- 1000:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/8$ , N=6
- 1001:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/8$ , N=8
- 1010:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/16$ , N=5
- 1011:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/16$ , N=6
- 1100:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/16$ , N=8
- 1101:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/32$ , N=5
- 1110:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/32$ , N=6
- 1111:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/32$ , N=8

— **Биты 3:2** **IC1PSC**: Предделитель захвата входа 1

Значение предделителя на входе CC1 (IC1).

По  $CC1E=0$  (регистр TIMx\_CCER) предделитель сбрасывается.

- 00: без предделителя, по каждому фронту на входе
- 01: каждые 2 события
- 10: каждые 4 события
- 11: каждые 8 события

— **Биты 1:0** **CC1S**: Выбор Захвата/Сравнения 1.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

- 00: Канал CC1 выходной
- 01: Канал CC1 входной, IC1 на TI1
- 10: Канал CC1 входной, IC1 на TI2
- 11: Канал CC1 входной, IC1 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB**: Биты CC1S можно писать только при выключенном канале ( $CC1E = 0$  в TIMx\_CCER).

#### 18.4.8. Регистр режима захвата/сравнения 2 (TIMx\_CCMR2)

Смещение адреса: **0x1C**

По сбросу: **0x0000**

Каналы могут работать на ввод (захват) и вывод (сравнение), что определяется битами **CCxS**. У остальных битов для ввода и вывода значение отличается. **OCxx** обозначает функции вывода, **ICxx** функции ввода. При этом используются разные каскады.

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OC4 CE	OC4M[2:0]			OC4 PE	OC4 FE	CC4S[1:0]		OC3 CE	OC3M[2:0]			OC3 PE	OC3 FE	CC3S[1:0]	
IC4F[3:0]				IC4PSC[1:0]				IC3F[3:0]				IC3PSC[1:0]			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

**Сравнение выхода:**

- **Бит 15** **OC4CE**: Разрешение очистки сравнения 4.
- **Биты 14:12** **OC4M[2:0]**: Режим сравнения выхода 4.
- **Бит 11** **OC4PE**: Разрешение предзагрузки сравнения 4.
- **Бит 10** **OC4FE**: Быстрое разрешение сравнения 4.
- **Биты 9:8** **CC4S[1:0]**: Выбор Захвата/Сравнения 4.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

- 00: Канал CC4 выходной
- 01: Канал CC4 входной, IC4 на TI4
- 10: Канал CC4 входной, IC4 на TI3
- 11: Канал CC4 входной, IC4 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB**: Биты CC4S можно писать только при выключенном канале ( $CC4E = 0$  в TIMx\_CCER).

- **Бит 7** **OC3CE**: Разрешение очистки сравнения выхода 3.
- **Биты 6:4** **OC3M[2:0]**: Режим сравнения выхода 3.
- **Бит 3** **OC3PE**: Разрешение регистра предзагрузки.
- **Бит 2** **OC3FE**: Разрешение быстрого сравнения.
- **Биты 1:0** **CC1S**: Выбор Захвата/Сравнения 1.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

- 00: Канал CC3 выходной
- 01: Канал CC3 входной, IC3 на TI3

10: Канал CC3 входной, IC3 на TI4

11: Канал CC3 входной, IC3 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC3S можно писать только при выключенном канале (CC3E = '0' в TIMx\_CCER).

#### Захват входа.

- Биты 15:12 **IC4F:** Фильтр захвата входа 4.
- Биты 11:10 **IC4PSC[1:0]** : Предделитель захвата входа 4.
- Биты 9:8 **CC4S[1:0]:** Выбор Захвата/Сравнения 4.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC4 выходной

01: Канал CC4 входной, IC4 на TI4

10: Канал CC4 входной, IC4 на TI3

11: Канал CC4 входной, IC4 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC4S можно писать только при выключенном канале (CC4E = '0' в TIMx\_CCER).

- Биты 7:4 **IC3F[3:0]:** Фильтр захвата входа 3.

Определяет частоту выборки и длину цифрового фильтра сигнала TI3. Цифровой фильтр это счётчик, выдающий сигнал на выход после N последовательных событий на входе:

0000: Без фильтра, выборка на частоте  $f_{DTS}$

0001:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=2

0010:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=4

0011:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=8

0100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=6

0101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=8

0110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=6

0111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=8

1000:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=6

1001:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=8

1010:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=5

1011:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=6

1100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=8

1101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=5

1110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=6

1111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=8

- Биты 3:2 **IC3PSC:** Предделитель захвата входа 3
- Биты 1:0 **CC3S:** Выбор Захвата/Сравнения 3.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC3 выходной

01: Канал CC3 входной, IC3 на TI3

10: Канал CC3 входной, IC3 на TI4

11: Канал CC3 входной, IC3 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC3S можно писать только при выключенном канале (CC3E = '0' в TIMx\_CCER).

### 18.4.9. Регистр разрешения захвата/сравнения (TIMx\_CCER)

Смещение адреса: 0x20

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Reserved		CC4P	CC4E	Reserved			CC3P	CC3E	Reserved			CC2P	CC2E	Reserved		CC1P	CC1E
		rw	rw				rw	rw				rw	rw			rw	rw

- Биты 15:14 Резерв, не трогать.
- Бит 13 **CC4P:** Полярность выхода захвата/сравнения 4
- Бит 12 **CC4E:** Разрешение выхода захвата/сравнения 4
- Биты 11:10 Резерв, не трогать.
- Бит 9 **CC3P:** Полярность выхода захвата/сравнения 3
- Бит 8 **CC3E:** Разрешение выхода захвата/сравнения 3



— Биты 15:0 **ARR[15:0]**: Значение перезагрузки.

Если значение нулевое, то счётчик блокируется.

### 18.4.13.Регистр 1 захвата/сравнения TIM2 - TIM5 (TIMx\_CCR1)

Смещение адреса: 0x34

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR1[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR1[15:0]**: Значение захвата/сравнения

#### В режиме вывода CC1:

Значение перезагрузки CCR1 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция перезагрузки не включена (бит OC1PE в регистре TIMx\_CCMR1), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC1.

#### В режиме ввода CC1:

CCR1 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 1 (IC1). Здесь TIMx\_CCR1 только читается.

### 18.4.14.Регистр 2 захвата/сравнения TIM2 - TIM5 (TIMx\_CCR2)

Смещение адреса: 0x38

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR2[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR2[15:0]**: Значение захвата/сравнения

#### В режиме вывода CC2:

Значение перезагрузки CCR2 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция перезагрузки не включена (бит OC2PE в регистре TIMx\_CCMR2), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC2.

#### В режиме ввода CC2:

CCR2 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 2 (IC2). Здесь TIMx\_CCR2 только читается.

### 18.4.15.Регистр 3 захвата/сравнения TIM2 - TIM5 (TIMx\_CCR3)

Смещение адреса: 0x3C

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR3[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR3[15:0]**: Значение захвата/сравнения

#### В режиме вывода CC3:

Значение перезагрузки CCR3 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция перезагрузки не включена (бит OC3PE в регистре TIMx\_CCMR3), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC3.

#### В режиме ввода CC3:

CCR3 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 3 (IC3). Здесь TIMx\_CCR3 только читается.

### 18.4.16.Регистр 4 захвата/сравнения TIM2 - TIM5 (TIMx\_CCR4)

Смещение адреса: 0x40

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR4[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR4[15:0]**: Значение захвата/сравнения

**В режиме вывода СС4:**

Значение предзагрузки СС4 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция предзагрузки не включена (бит OC4PE в регистре TIMx\_CCMR4), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC4.

**В режиме ввода СС4:**

CCR4 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 4 (IC4). Здесь TIMx\_CCR4 только читается.

### 18.4.17.Регистр управления DMA (TIMx\_DCR)

Смещение адреса: 0x48

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
Reserved					DBL[4:0]					Reserved					DBA[4:0]				
					rw	rw	rw	rw	rw						rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:13 Резерв, не трогать.

— Биты 12:8 **DBL[4:0]**: Длина пакета DMA

Это число передач DMA (таймер обнаруживает передачу пакета после выполнения чтения/записи по адресу регистра TIMx\_DMAR).

Адрес TIMx\_DMAR:

00000: 1 передача

00001: 2 передачи

00010: 3 передачи

...

10001: 18 передач

— Биты 7:5 Резерв, не трогать.

— Биты 4:0 **DBA[4:0]**: Базовый адрес DMA

Это базовый адрес передач DMA (при доступе через адрес TIMx\_DMAR). DBA определяется как смещение от адреса регистра TIMx\_CR1.

Пример:

00000: TIMx\_CR1,

00001: TIMx\_CR2,

00010: TIMx\_SMCR,

...

**Пример:** Есть передача: DBL = 7 передач и DBA = TIMx\_CR1. Тогда доступ будет к 7 регистрам, начиная с адреса TIMx\_CR1.

### 18.4.18.Регистр адреса полного доступа DMA (TIMx\_DMAR)

Смещение адреса: 0x4C

По сбросу: 0x0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DMAB[31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DMAB[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:0 **DMAB[31:0]**: Регистр пакетного доступа DMA

Чтение и запись в регистр DMAR обращаются к регистру по адресу

(адрес TIMx\_CR1) + (DBA + индекс DMA) x 4, где (адрес TIMx\_CR1) это адрес управляющего регистра 1, DBA это базовый адрес DMA в регистре TIMx\_DCR, индекс DMA автоматически изменяется при DMA передачах от 0 до DBL из регистра TIMx\_DCR.

### Пример пакетного DMA

Здесь пакетом DMA полусловами пишутся регистры CCRx (x = 2, 3, 4).

Нужны следующие шаги:

1. Ставим нужный канал DMA:
  - Адрес периферии DMA пишем в регистр DMAR
  - Адрес памяти это адрес данных в RAM для записи в регистры CCRx.
  - Число передач = 3.
  - Выключаем кольцевой режим.
2. Пишем поля DBA и DBL регистра DCR: DBL = 3 передачи, DBA = 0xE.
3. Разрешаем запрос DMA обновления TIMx (ставим бит UDE в регистре DIER).
4. Включаем TIMx
5. Включаем канал DMA

Здесь каждый регистр CCRx обновляется единожды. Если регистры CCRx нужно обновить дважды, то число передач должно быть 6. Буфер в RAM содержит data1, data2, data3, data4, data5 и data6. В регистры CCRx они передаются так: по первому запросу DMA, data1 в CCR2, data2 в CCR3, data3 в CCR4 и по второму запросу обновления DMA, data4 в CCR2, data5 в CCR3 и data6 в CCR4.

### 18.4.19.Карта регистров TIM2 - TIM5

Таблица 100.

0x00	TIMx_CR1	Reserved														CKD [1:0]	ARPE	CMS [1:0]	DIR	OPM	URS	UDIS	CEN			
	Reset value	0														0	0	0	0	0	0	0	0			
0x04	TIMx_CR2	Reserved														TIS		MMS [2:0]		CCDS		Reserved				
	Reset value	0														0	0	0	0	0	0	0	0			
0x08	TIMx_SMCR	Reserved										ETP	ECE	ETPS [1:0]	ETF[3:0]			MSM	TS[2:0]		Reserved		SMS[2:0]			
	Reset value	0										0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			
0x0C	TIMx_DIER	Reserved										TDE	COMDE	CC4DE	CC3DE	CC2DE	CC1DE	UDE	Reserved	TIE	Reserved	CC4IE	CC3IE	CC2IE	CC1IE	UIE
	Reset value	0										0	0	0	0	0	0	0	Reserved	0	Reserved	0	0	0	0	0
0x10	TIMx_SR	Reserved										CC4OF	CC3OF	CC2OF	CC1OF	Reserved		TIF	Reserved	CC4IF	CC3IF	CC2IF	CC1IF	UIF		
	Reset value	0										0	0	0	0	Reserved		0	Reserved	0	0	0	0	0	0	
0x14	TIMx_EGR	Reserved														TG	Reserved	CC4G	CC3G	CC2G	CC1G	UG				
	Reset value	0														0	Reserved	0	0	0	0	0				
0x18	TIMx_CCMR1 Output Compare mode	Reserved										OC2CE	OC2M [2:0]		OC2PE	OC2FE	CC2S [1:0]	OC1CE	OC1M [2:0]		OC1PE	OC1FE	CC1S [1:0]			
	Reset value	0										0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0				
	TIMx_CCMR1 Input Capture mode	Reserved										IC2F[3:0]			IC2PSC [1:0]	CC2S [1:0]	IC1F[3:0]			IC1PSC [1:0]	CC1S [1:0]					
	Reset value	0										0	0	0	0	0	0	0	0	0	0					
0x1C	TIMx_CCMR2 Output Compare mode	Reserved										O24CE	OC4M [2:0]		OC4PE	OC4FE	CC4S [1:0]	OC3CE	OC3M [2:0]		OC3PE	OC3FE	CC3S [1:0]			
	Reset value	0										0	0	0	0	0	0	0	0	0	0					
	TIMx_CCMR2 Input Capture mode	Reserved										IC4F[3:0]			IC4PSC [1:0]	CC4S [1:0]	IC3F[3:0]			IC3PSC [1:0]	CC3S [1:0]					
	Reset value	0										0	0	0	0	0	0	0	0	0						
0x20	TIMx_CCER	Reserved										Reserved	CC4P	CC4E	Reserved	CC3P	CC3E	Reserved	CC2P	CC2E	Reserved	CC1P	CC1E			
	Reset value	0										0	0	Reserved	0	0	Reserved	0	0	Reserved	0	0				

0x24	TIMx_CNT	Reserved	CNT[15:0]															
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x28	TIMx_PSC	Reserved	PSC[15:0]															
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x2C	TIMx_ARR	Reserved	ARR[15:0]															
	Reset value		1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
0x30	Reserved																	
0x34	TIMx_CCR1	Reserved	CCR1[15:0]															
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x38	TIMx_CCR2	Reserved	CCR2[15:0]															
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x3C	TIMx_CCR3	Reserved	CCR3[15:0]															
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x40	TIMx_CCR4	Reserved	CCR4[15:0]															
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x44	Reserved																	
0x48	TIMx_DCR	Reserved	DBL[4:0]				Reserved	DBA[4:0]										
	Reset value		0	0	0	0		0	0	0	0	0	0					
0x4C	TIMx_DMAR	Reserved	DMAB[15:0]															
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

## 19. Таймеры общего назначения (TIM9 - TIM14)

### 19.1. Введение в TIM9 - TIM14

Это 16-бит само-перегружаемые таймеры с программируемым предделителем.

Они могут использоваться для измерения длительности входных импульсов (захват входа), генерации сигналов (сравнение выхода и ШИМ).

Длина импульсов и сигналов может модулироваться от нескольких микросекунд до миллисекунд с помощью предделителей таймера и тактов RCC.

Улучшенные (TIM1 and TIM8) и обычные (TIMx) таймеры полностью независимы и не имеют общих ресурсов. Могут синхронизироваться между собой. См. *Секцию 15.3.15*.

### 19.2. Основные свойства TIM9 - TIM14

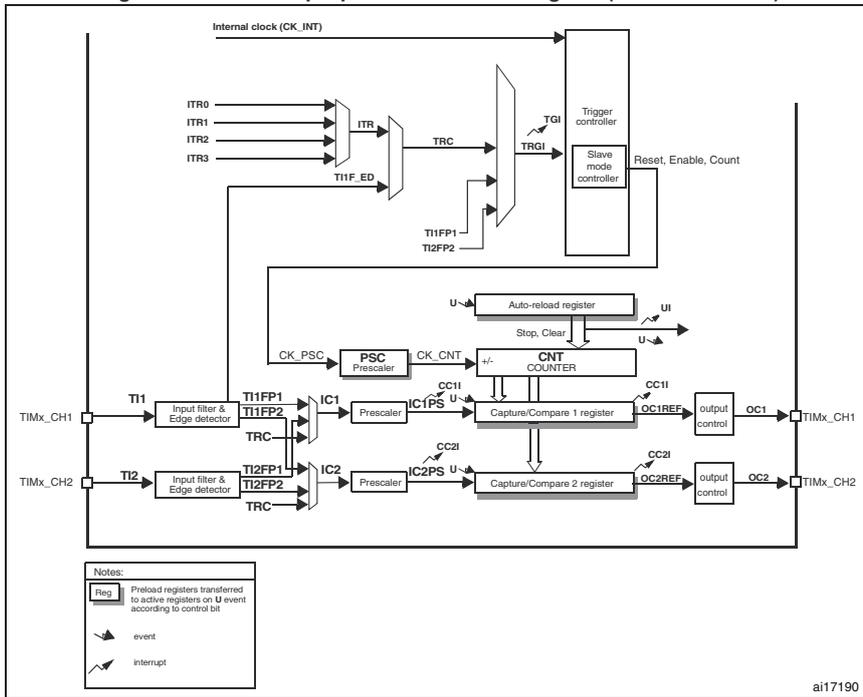
#### 19.2.1. Основные свойства TIM9/TIM12

Это:

- 16-бит прямой счёт с само-перезагрузкой.
- 16-бит программируемый предделитель (можно “налету”) тактов на число от 1 до 65536.
- До 2 независимых каналов для:
  - Захвата входа
  - Сравнение выхода
  - ШИМ генерация (Фронт и Центр)
  - Одиночный импульс
- Схема синхронизации внешнего управления и объединения таймеров.

- Генерация прерываний по следующим событиям:
  - Обновление: переполнение, инициализация счётчика (программно или запуском)
  - Запуск (старт, стоп, инициализация или счёт по сигналу)
  - Захват входа
  - Сравнение выхода

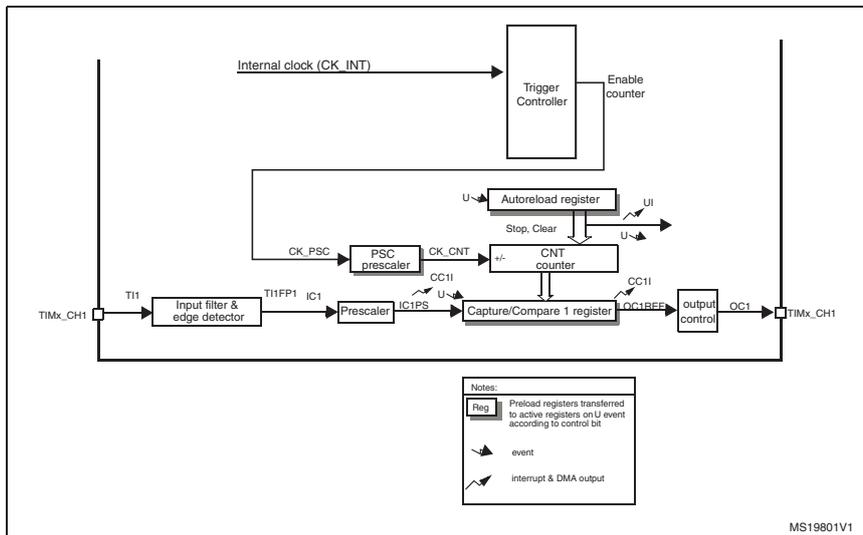
Рис. 180. Блок-схема TIM9/TIM12.



### 19.2.2. Основные свойства TIM10/TIM11 и TIM13/TIM14

- 16-бит прямой счёт с само-перезагрузкой.
- 16-бит программируемый делитель (можно “налету”) тактов на число от 1 до 65536.
- Независимый канал для:
  - Захвата входа
  - Сравнение выхода
  - ШИМ генерация (Фронт и Центр)
  - Одиночный импульс
- Генерация прерываний по следующим событиям:
  - Обновление: переполнение, инициализация счётчика (программно)
  - Захват входа
  - Сравнение выхода

Рис. 181. Блок-схема TIM10/11/13/14.



## 19.3. Функциональное описание таймеров TIM9 - TIM14

### 19.3.1. Узел счёта

Это прямой 16-бит счётчик с регистром само-перезагрузки и предделителем.

Счётчик, регистр перезагрузки и предделитель доступны программно для чтения и записи даже во время счёта. Включает:

- Регистр счётчика (**TIMx\_CNT**)
- Регистр предделителя (**TIMx\_PSC**)
- Регистр перезагрузки (**TIMx\_ARR**)

Регистр перезагрузки предзагружаемый (есть видимый и скрытый регистры). Содержимое видимого регистра пишется в скрытый постоянно или по каждому событию обновления (**UEV**), в зависимости от бита разрешения (**ARPE**) в регистре **TIMx\_CR1**. Оно посылается программно или при переполнении счётчика при снятом бите **UDIS** в регистре **TIMx\_CR1**.

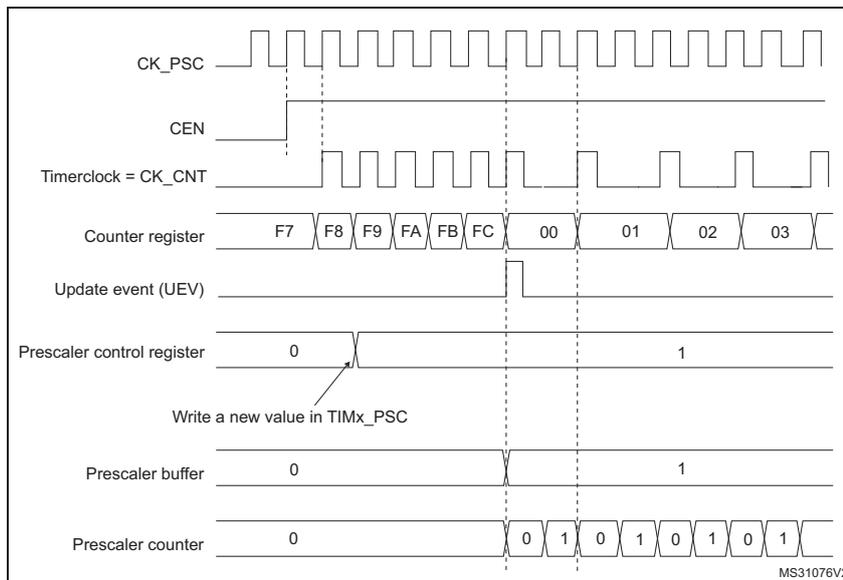
Счётчик тактируется выходом предделителя **CK\_CNT**. Разрешается битом **CEN** в регистре **TIMx\_CR1**.

Счёт начинается через 1 такт после установки бита **CEN** в регистре **TIMx\_CR1**.

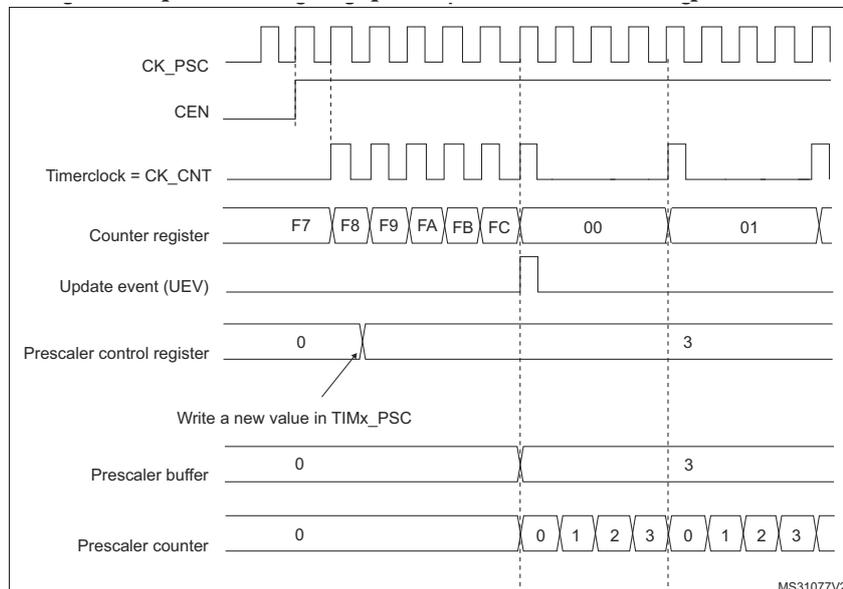
### Описание предделителя

Это 16-бит счётчик делителя входной частоты (от 1 до 65536) с видимым регистром **TIMx\_PSC**. Его можно менять налету. Новое значение счётчика пишется по следующему событию обновления.

**Рис. 182.** Временная диаграмма с изменением предделителя с 1 на 2.



**Рис. 183.** Временная диаграмма с изменением предделителя с 1 на 4.



### 19.3.2. Режимы счёта

#### Прямой счёт

Счёт идёт от 0 до значения перезагрузки (регистр `TIMx_ARR`), сбрасывается в 0 и выдаёт событие переполнения счётчика.

Событие обновления `UEV` выдаётся при каждом переполнении счётчика или установкой бита `UG` в регистре `TIMx_EGR` (программно или контроллером режима ведомого).

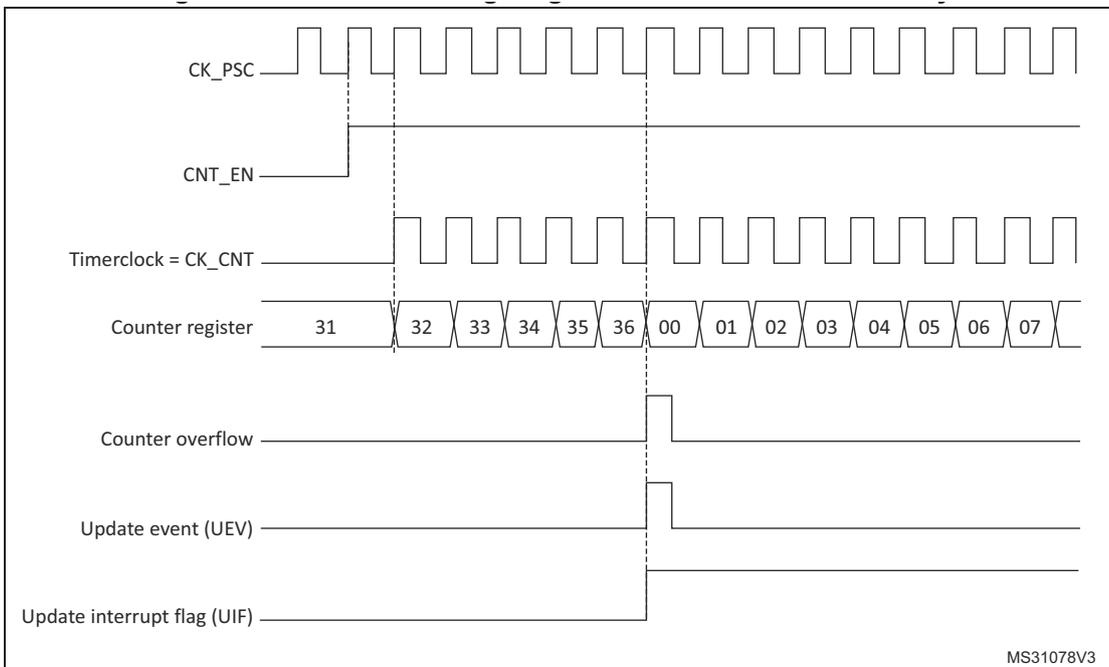
Событие `UEV` выключается установкой бита `UDIS` в регистре `TIMx_CR1`. Этим предупреждается запись скрытого регистра во время изменения регистра перезагрузки. Также событие `UEV` не появляется при сброшенном бите `UDIS` 0. Однако, счётчик продолжает считать с 0, равно как и предделитель (не изменив своего значения). Кроме того, если стоит бит `URS` в регистре `TIMx_CR1`, то установка бита `UG` выдаёт событие `UEV` без установки флага `UIF` (без прерывания). Этим предупреждается одновременная выдача прерываний обновления и захвата при очистке счётчика по событию захвата.

По событию обновления обновляются все регистры и ставится флаг обновления (бит `UIF` в регистре `TIMx_SR`). Это зависит от бита `URS`:

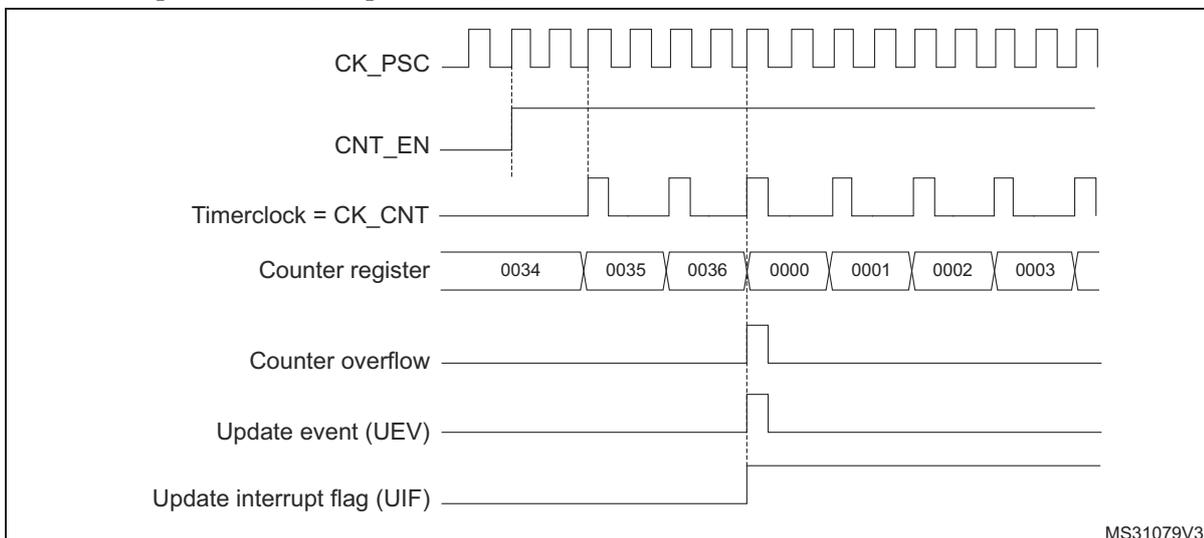
- В скрытый регистр перезагрузки пишется содержимое `TIMx_ARR`,
- Буфер предделителя перегружается из регистра `TIMx_PSC`.

Примеры ниже используют `TIMx_ARR=0x36`.

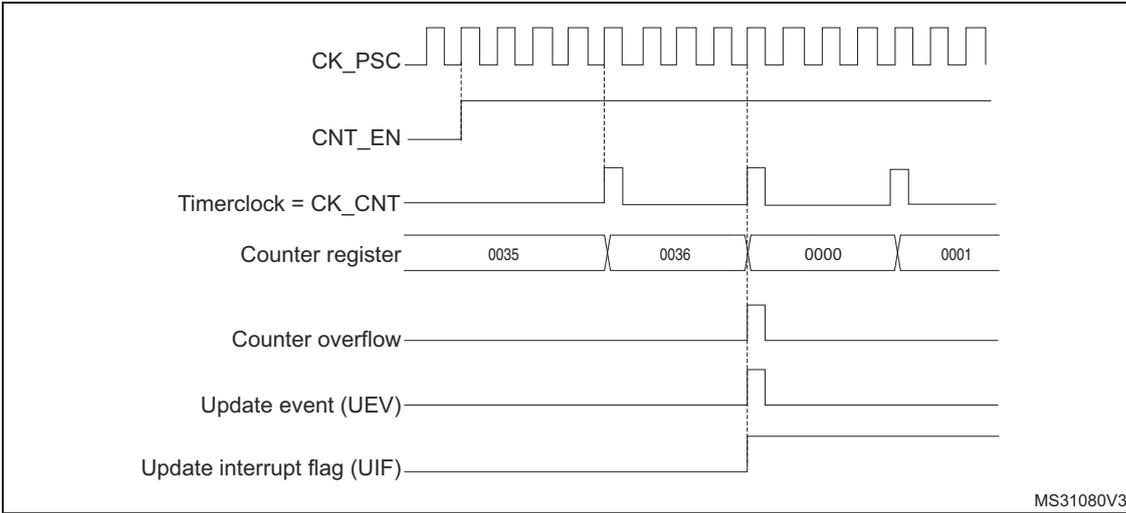
**Рис. 184. Временная диаграмма с делителем 1.**



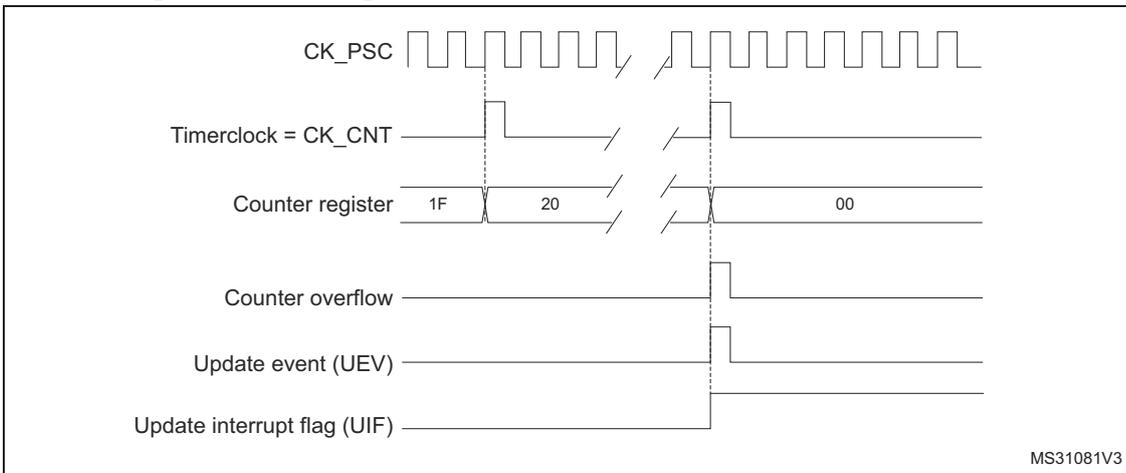
**Рис. 185. Временная диаграмма с делителем 2.**



**Рис. 186. Временная диаграмма с делителем 4.**



**Рис. 187. Временная диаграмма с делителем N.**



**Рис. 188. Временная диаграмма события при ARPE=0 (TIMx\_ARR не предзагружен).**

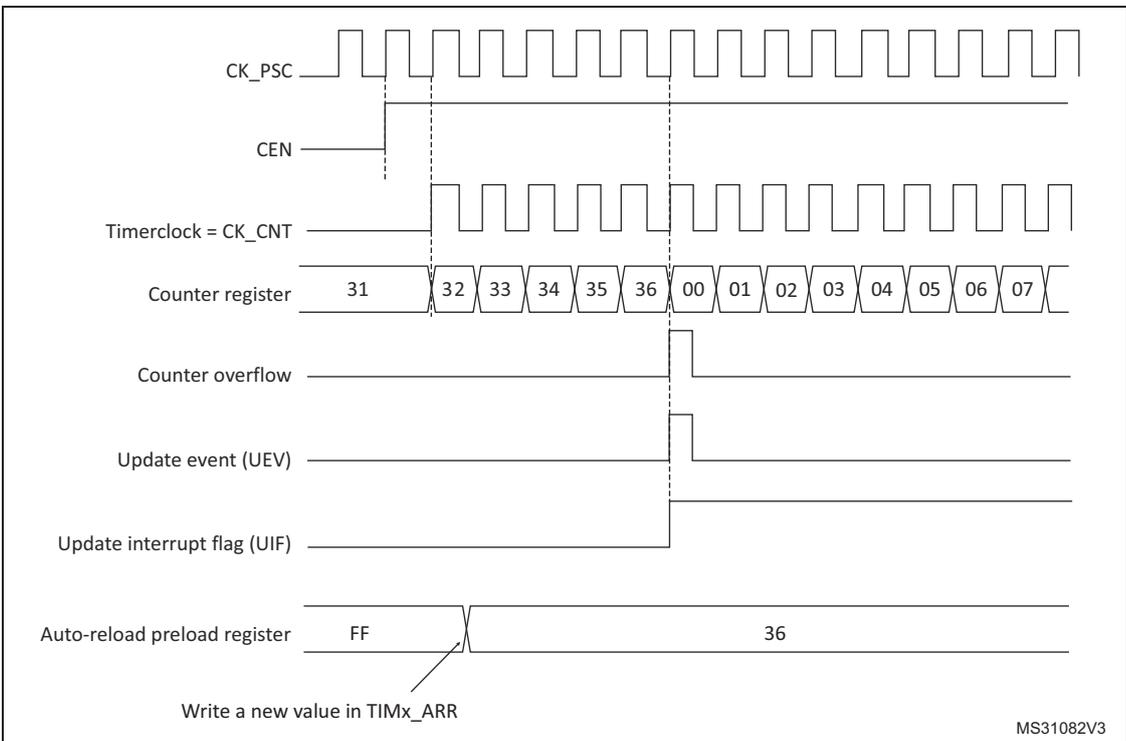
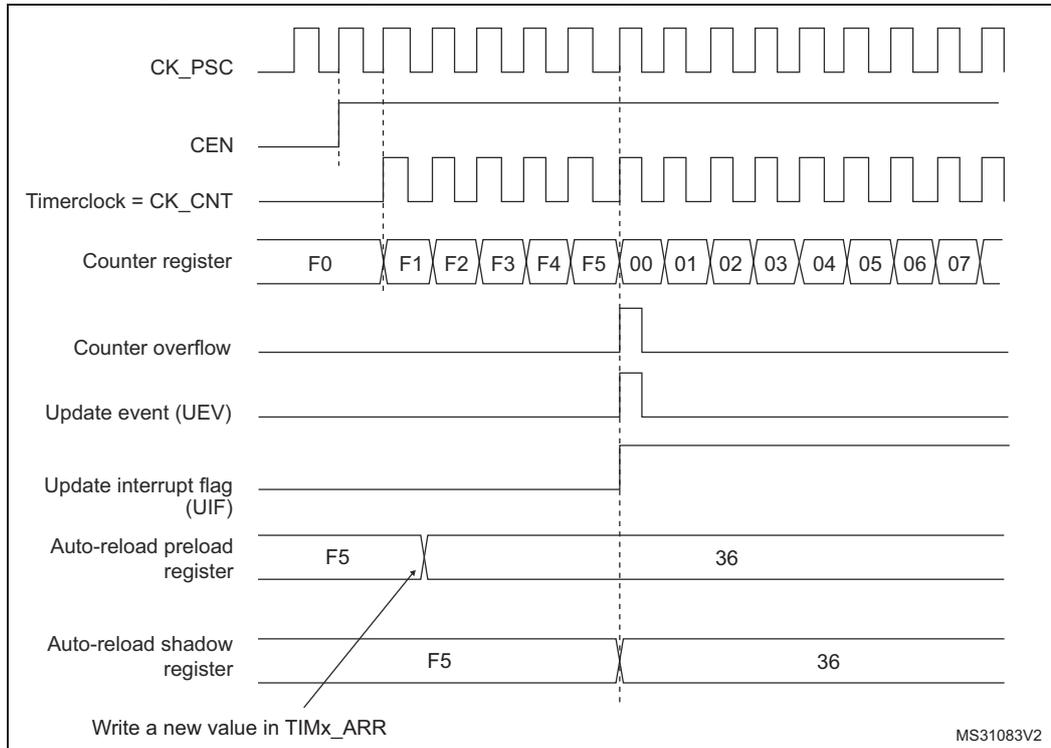


Рис. 189. Временная диаграмма события при ARPE=1 (TIMx\_ARR предзагружен).



### 19.3.3. Выбор тактов

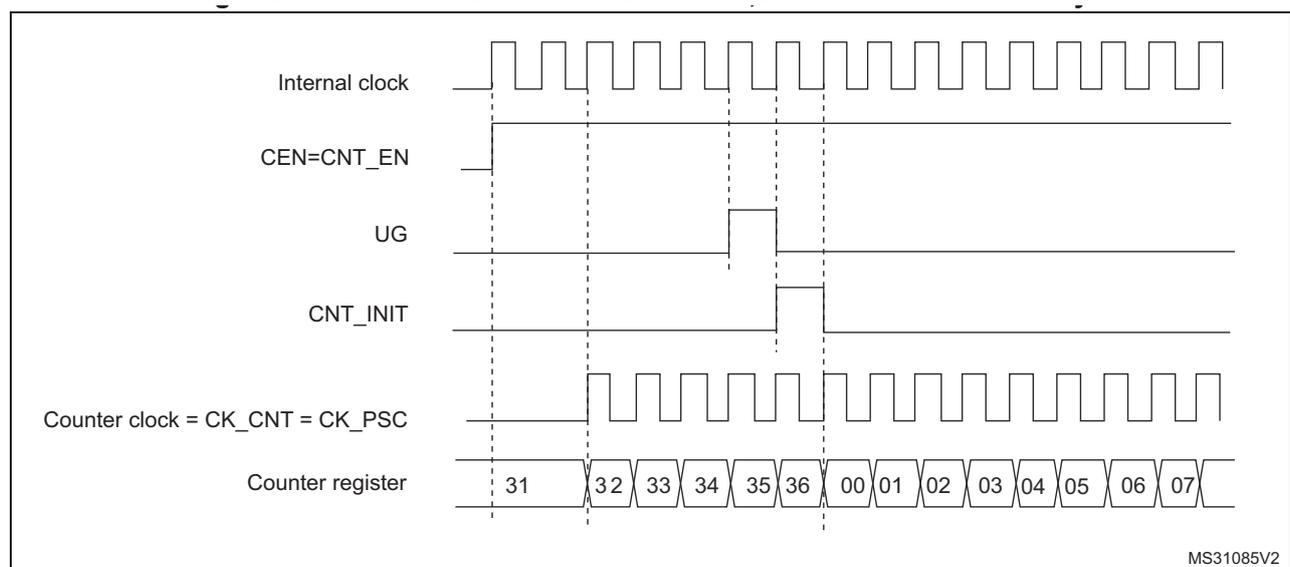
Счётчик может тактироваться из следующих источников:

- Внутренний (**CK\_INT**)
- Внешний режим 1: внешняя ножка **TIx**
- Входы внутреннего сигнала (**ITRx**): использование одного таймера предделителем для другого.

#### Внутренний источник (**CK\_INT**)

Если в ведомом режиме контроллер выключен (**SMS=000**), то всем управляют только биты **CEN**, **DIR** (в регистре **TIMx\_CR1**) и **UG** (в регистре **TIMx\_EGR**). Они изменяются только программно (кроме **UG**, снимающегося аппаратно). Сразу после установки бита **CEN** предделитель начинает получать внутренние такты **CK\_INT**.

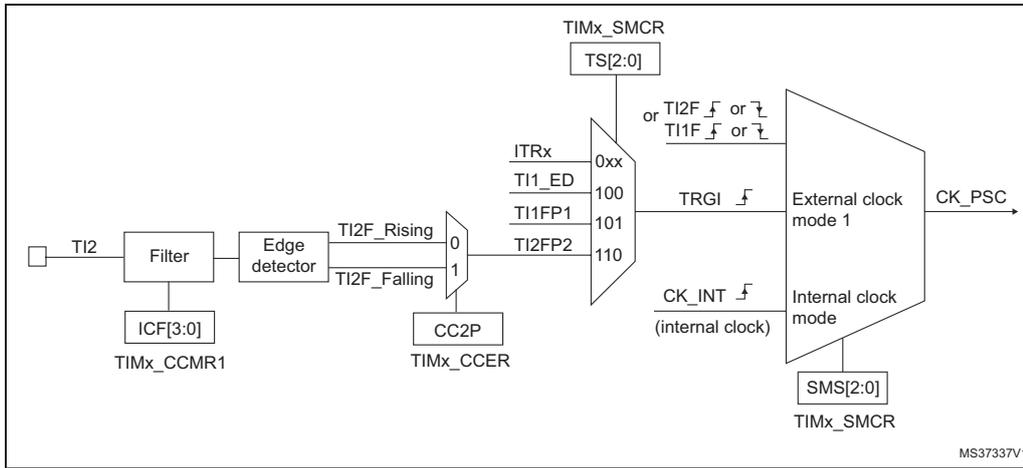
Рис. 190. Схема управления в нормальном режиме прямого счёта без предделителя.



#### Внешний источник режим 1 (**TIM9** и **TIM12**).

Включается при установке **SMS=111** в регистре **TIMx\_SMCR**. Счётчик работает от переднего или заднего фронта выбранного входа.

Рис. 191. Внешний источник TI2.



Например, процедура включения режима прямого счёта по переднему фронту входа **TI2**:

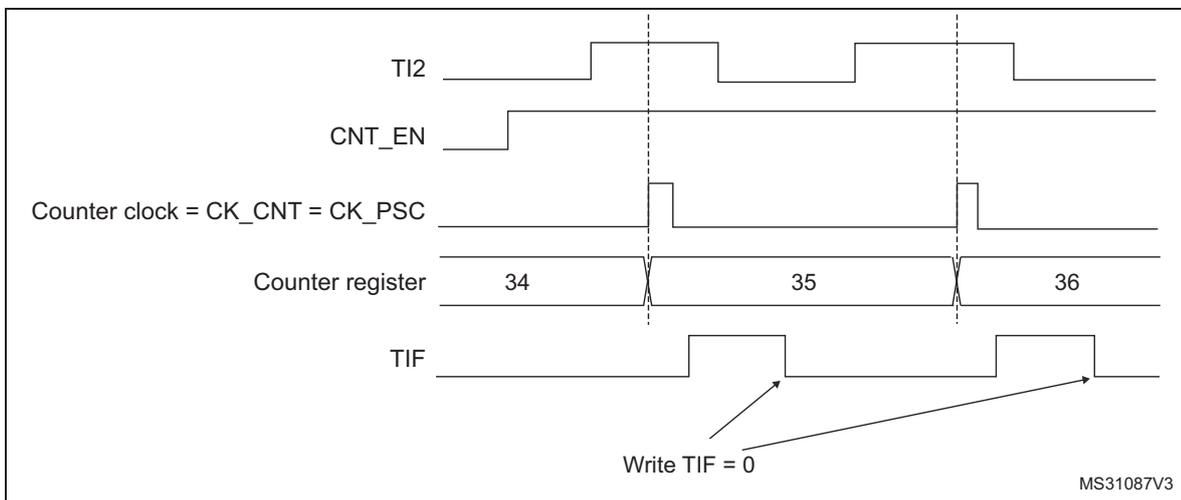
1. Включить определение переднего фронта **TI2** канала 2 записью **CC2S = '01'** в регистре **TIMx\_CCMR1**.
2. Установить длительность входного фильтра битами **IC2F[3:0]** в регистре **TIMx\_CCMR1** (если фильтр не нужен, то остаётся **IC2F=0000**).
3. Выбрать полярность переднего фронта записью **CC2P=CC2NP=0** в регистре **TIMx\_CCER**.
4. Включить внешний режим 1 тактирования записью **SMS=111** в регистре **TIMx\_SMCR**.
5. Выбрать **TI2** как источник сигнала записью **TS=110** в регистре **TIMx\_SMCR**.
6. Включить счётчик записью **CEN=1** в регистре **TIMx\_CR1**.

Предделитель захвата для запуска не используется, ну и бог с ним.

По переднему фронту на **TI2** счётчик один раз тикает и ставит флаг **TIF**.

Задержка между передним фронтом на **TI2** и реальным тиком появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI2**.

Рис. 192. Схема управления внешнего режима 1.

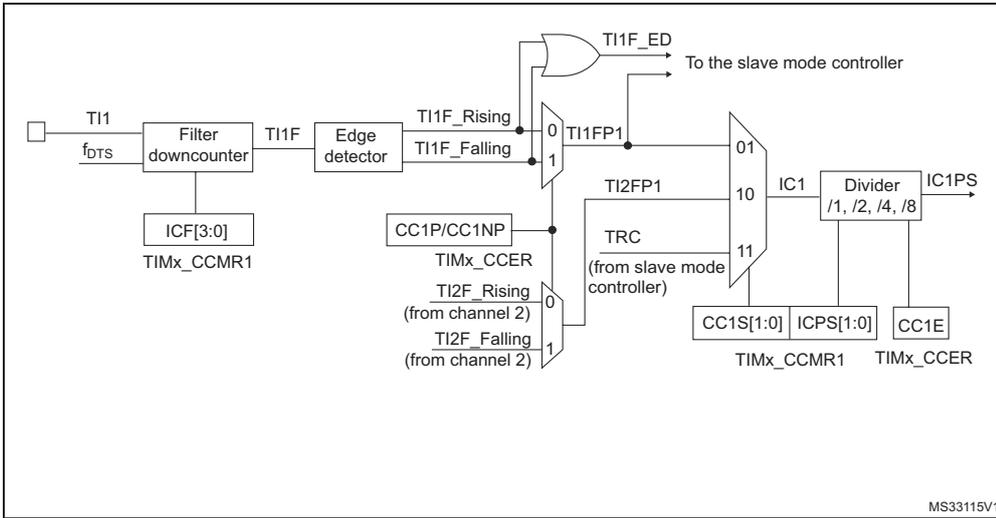


#### 19.3.4. Каналы захвата/сравнения

Каждый канал захвата/сравнения построен вокруг парного регистра (включая невидимый), входного каскада захвата (с цифровым фильтром, мультиплексором и предделителем) и выходного каскада (с компаратором и управлением выходом).

Входной каскад считывает нужный вход **TIx** для выдачи фильтрованного сигнала **TIxF**. Далее, детектор фронта с выбором полярности выдаёт сигнал (**TIxFPx**), что может быть использован как вход запуска контроллером режима ведомого или как команда захвата. Предделитель стоит до регистра захвата (**ICxPS**).

Рис. 193. Входной каскад канала 1.



Выходной каскад выдаёт промежуточный сигнал, используемый как опорный: **OCxREF** (активный высокий). Полярность действует в конце цепочки.

Рис. 194. Основная схема канала 1.

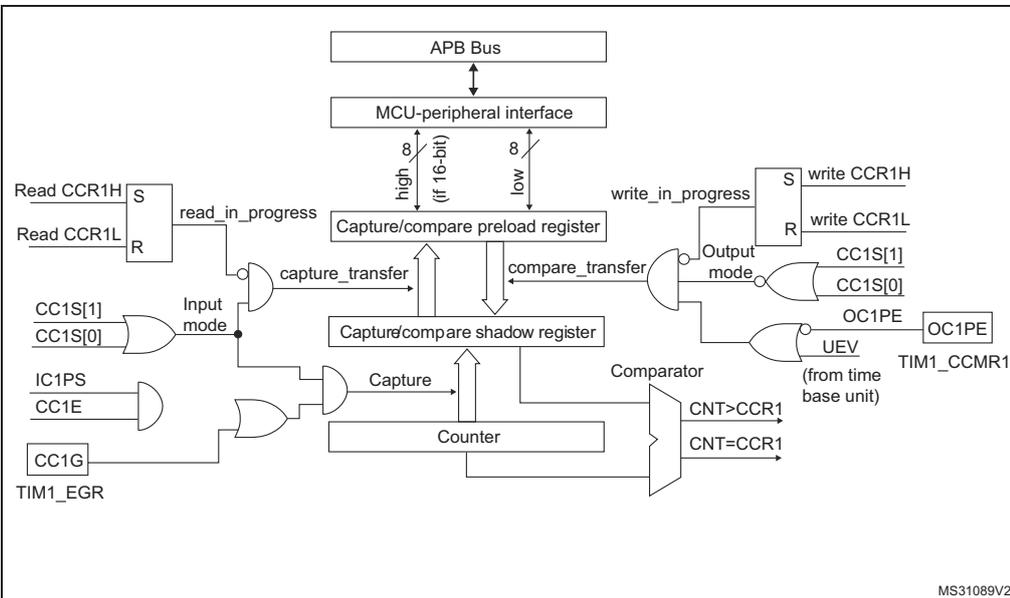
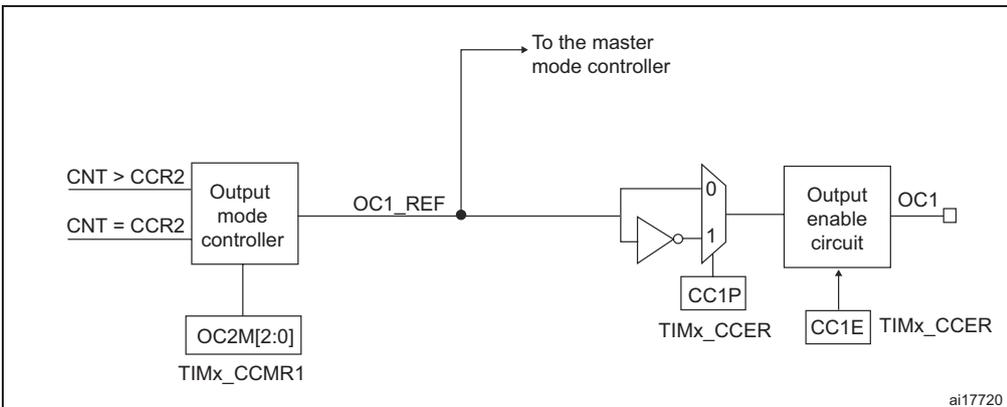


Рис. 195. Выходной каскад канала захвата/сравнения 1.



Блок захвата/сравнения состоит из двух регистров: предзагрузки и невидимого. Снаружи доступен только регистр предзагрузки и по чтению и по записи.

Захват выполняется внутренним регистром и результат пишется в регистр предзагрузки.

При сравнении регистр предзагрузки пишется в невидимый, где и сравнивается со счётчиком.

### 19.3.5. Режим захвата входа

Регистры **TIMx\_CCRx** защёлкивают содержимое счётчика после передачи, обнаруженной соответствующим сигналом **ICx**. При этом ставится флаг **CCXIF** в регистре **TIMx\_SR** и ставится

запрос прерывания. Если захват происходит при стоящем флаге **CCxIF**, то ставится флаг перезахвата **CCxOF** в регистре **TIMx\_SR**. Флаг **CCxIF** снимается записью в него нуля или чтением захваченных данных из регистра **TIMx\_CCRx**. **CCxOF** снимается записью '0'.

Далее захватываем содержимое **TIMx\_CCR1** по переднему фронту **TI1**. Делаем так:

- Выбираем активный вход: **TIMx\_CCR1** подключаем в **TI1** и пишем "01" в биты **CC1S** регистра **TIMx\_CCMR1**. Биты **CC1S** отличаются от **00**, т. е. канал на вводе и регистр **TIMx\_CCR1** доступен только по чтению.
- Ставим длительность входного фильтра битами **ICxP** в регистре **TIMx\_CCMRx** с учётом входного сигнала на **TIx**. Допустим, что при переключении входной сигнал нестабилен в течении пяти внутренних тактов. Значит длительность фильтра должна быть больше этих пяти тактов. Мы можем определить передачу на **TI1** за 8 последовательных выборок нового уровня на частоте  $f_{DTS}$ . И мы пишем **0011** в биты **IC1P** регистра **TIMx\_CCMR1**.
- Выбираем фронт сигнала на **TI1** записью **0** в бит **CC1P** регистра **TIMx\_CCER** (передний).
- Ставим предделитель. Здесь он нам не нужен (пишем **00** в биты **IC1PS** регистра **TIMx\_CCMR1**).
- Разрешаем запись счётчика в регистр захвата установкой бита **CC1E** в **TIMx\_CCER**.
- Если нужно разрешаем выдачу запросов прерывания битом **CC1IE** в **TIMx\_DIER**.

Если захват входа произошёл, то:

- Регистр **TIMx\_CCR1** получает значение счётчика активной передачи.
- Ставится флаг прерывания **CC1IF**. Если он ещё стоял, то ставится и флаг **CC1OF**.
- В зависимости от бита **CC1IE** генерируется прерывание.

Чтобы обработать перезахват рекомендуется читать регистр данных до опроса флага перезахвата.

**NB:** Запросы прерывания **IC** можно выдавать программно установкой битов **CCxG** в регистре **TIMx\_EGR**.

### 19.3.6. Режим ввода ШИМ (только TIM9/TIM12)

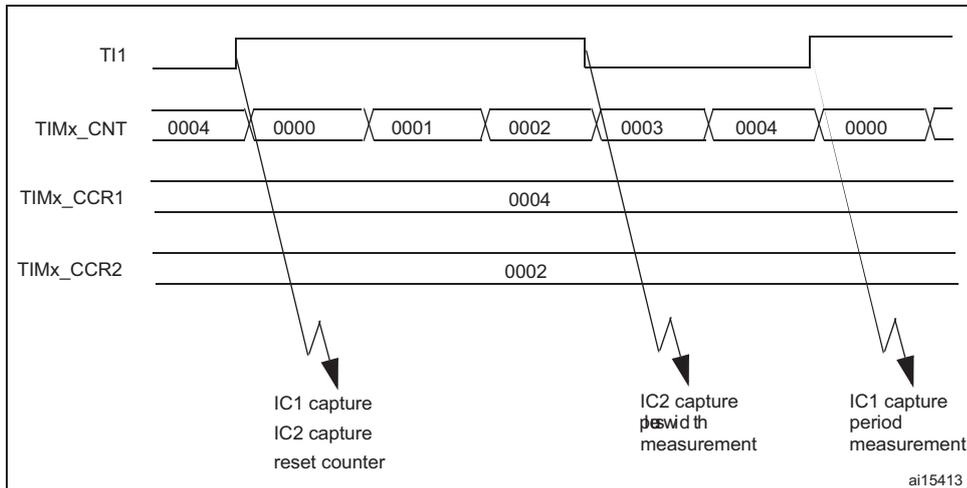
Это часть режима захвата входа. Процедура такая же, кроме:

- Два сигнала **ICx** направляются на на один вход **TIx**.
- Полярность фронтов этих входов **ICx** противоположная.
- Сигналом запуска берётся один из двух сигналов **TIxFP**, а контроллер ведомого режима выключается.

Например, можно измерить период (в регистре **TIMx\_CCR1**) и длительность заполнения (в регистре **TIMx\_CCR2**) ШИМ сигнала на **TI1** следующей процедурой (зависит от частоты **CK\_INT** и предделителя):

- Выбрать активный вход для **TIMx\_CCR1**: Записать **01** в биты **CC1S** регистра **TIMx\_CCMR1** (**TI1**).
- Выбрать полярность для **TI1FP1** (для захвата в **TIMx\_CCR1** и очистки счётчика): записать **0** в **CC1P** (передний фронт).
- Выбрать активный вход для **TIMx\_CCR2**: записать **10** в биты **CC2S** регистра **TIMx\_CCMR1** (**TI1**).
- Выбрать полярность для **TI1FP2** (для захвата в **TIMx\_CCR2**): записать **1** в **CC2P** (задний фронт).
- Выбрать вход запуска: записать **101** в биты **TS** регистра **TIMx\_SMCR** (**TI1FP1**).
- Поставить контроллер режима ведомого в сброс: записать **100** в биты **SMS** регистра **TIMx\_SMCR**.
- Включить захват: поставить биты **CC1E** и **CC2E** в регистре **TIMx\_CCER**.

Рис. 196. Временная диаграмма режима ввода ШИМ.



1. Режим ШИМ может использоваться только с сигналами TIMx\_CH1/TIMx\_CH2 так как к контроллеру режима ведомого подключены только T11FP1 и T2FP2.

### 19.3.7. Принудительный вывод

В режиме вывода (биты **CCxS** = 00 в **TIMx\_CCMRx**), каждый выходной сигнал сравнения (**OCxREF** и затем **OCx/OCxN**) можно программно поставить в активное или неактивное состояние, независимо от результата сравнения выходного регистра сравнения и счётчика.

Активными выходные сигналы (**OCxREF/OCx**) ставятся записью 101 в биты **OCxM** нужного регистра **TIMx\_CCMRx**. Активный сигнал **OCxREF** всегда высокий, а **OCx** противоположен биту полярности **CCxP**.

Пример: **CCxP**=0 (**OCx** активный высокий) => **OCx** ставится высоким.

Сигнал **OCxREF** снимается записью 100 в биты **OCxM** регистра **TIMx\_CCMRx**.

Но сравнение внутреннего регистра **TIMx\_CCRx** со счётчиком всё равно выполняется, биты ставятся, генерируются запросы прерывания и DMA. См. ниже.

### 19.3.8. Режим сравнения выхода

Используется для управления выходным сигналом и определения истечения периода времени.

При совпадении регистра захвата/сравнения со счётчиком эта схема:

- Ставит выходную ножку в заданное состояние (биты **OCxM** в регистре **TIMx\_CCMRx**) и полярность (бит **CCxP** в регистре **TIMx\_CCRx**). Ножка может хранить состояние (**OCxM**=000), стать активной (**OCxM**=001), неактивной (**OCxM**=010) или переключиться (**OCxM**=011).
- Ставит флаг прерывания (бит **CCxIF** в регистре **TIMx\_SR**).
- При установленной маске прерывания (бит **CCxIE** в регистре **TIMx\_DIER**) выдаёт запрос.

В регистр **TIMx\_CCRx** можно писать как через регистр предзагрузки, так и без него (см. бит **OCxPE** в регистре **TIMx\_CCMRx**).

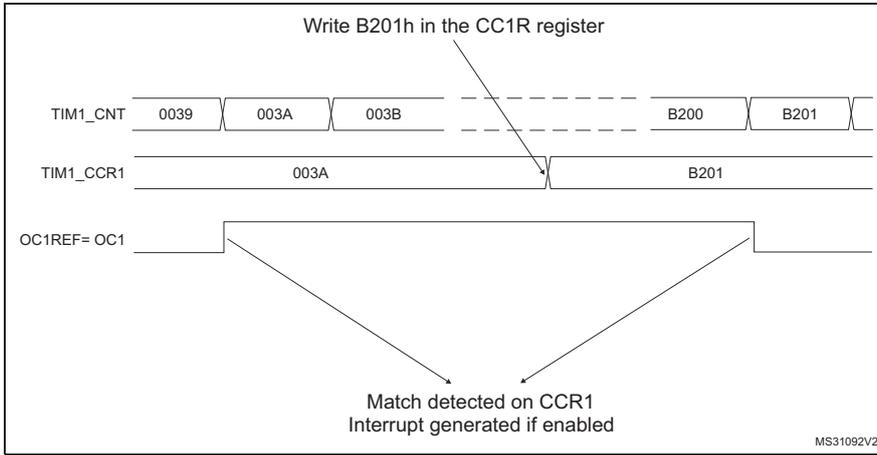
В режиме сравнения выхода бит события **UEV** на выходы **OCxREF** и **OCx** не влияет. Разрешение составляет один счёт счётчика. Этот режим можно использовать для выдачи одного импульса.

Процедура:

1. Выбрать такты счётчика (внутренние, внешние, делитель).
2. Записать желаемое в регистры **TIMx\_ARR** и **TIMx\_CCRx**.
3. Если нужно прерывание, то установить бит **CCxIE**.
4. Выбрать режим выхода. Например:
  - Записать **OCxM** = 011 для переключения ножки **OCx** при совпадении **CNT** и **CCRx**
  - Записать **OCxPE** = 0 для отключения регистра предзагрузки
  - Записать **CCxP** = 0 ради высокого активного уровня
  - Записать **CCxE** = 1 для разрешения вывода
5. Включить счётчик установкой бита **CEN** в регистре **TIMx\_CR1**.

При запрещённом регистре предзагрузки (**OCxPE**=0) регистр **TIMx\_CCRx** можно обновлять в любое время, иначе он будет обновлён только по событию **UEV**.

Рис. 197. Режим сравнения выхода, переключение ножки OC1.



### 19.3.9. Режим ШИМ

Частота сигнала ШИМ определяется регистром `TIMx_ARR`, а коэффициент заполнения регистром `TIMx_CCRx`.

Режим ШИМ может включаться независимо по одному на каждый выход `OCx` записью '110' (ШИМ1) или '111' (ШИМ2) в биты `OCxM` регистра `TIMx_CCMRx`. Соответствующий регистр предзагрузки должно включать битом `OCxPE` в регистре `TIMx_CCMRx` и, соответственно, регистр авто-загрузки (в режимах прямого и реверсивного счёта) нужно включить битом `ARPE` в регистре `TIMx_CR1`.

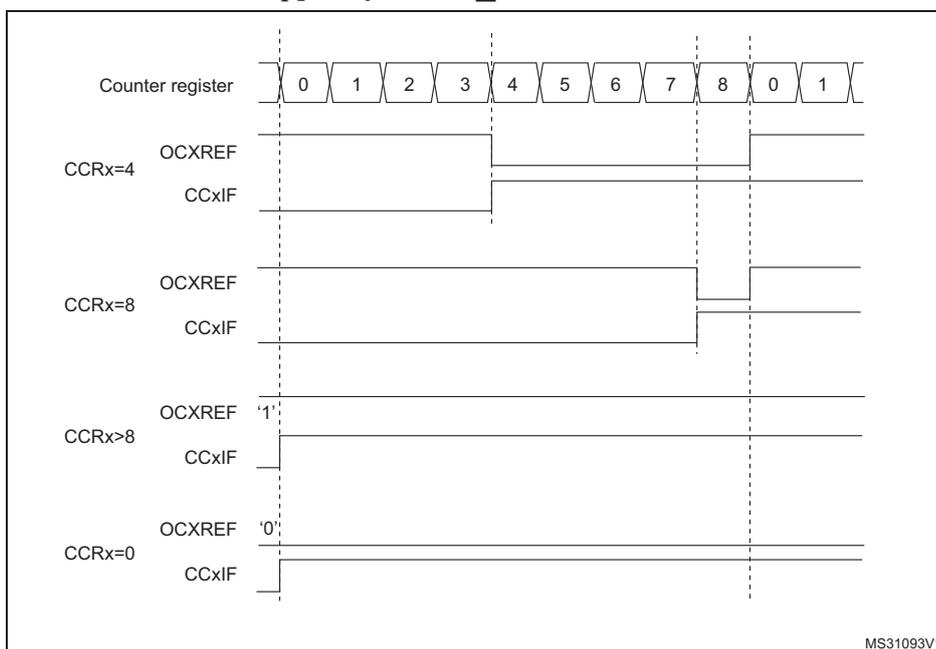
Поскольку регистр предзагрузки пишется в теневого регистр только по событию обновления, то все регистры нужно заранее инициализировать установкой бита `UG` в регистре `TIMx_EGR`.

Полярность `OCx` (активный высокий или низкий) выбирается битом `CCxP` в регистре `TIMx_CCER`. Выходы `OCx` включаются битами `CCxE`, `CCxNE`, `MOE`, `OSSI` и `OSSR` в регистрах `TIMx_CCER` и `TIMx_BDTR`.

В режиме ШИМ (1 или 2), `TIMx_CNT` и `TIMx_CCRx` сравниваются на выполнение условия  $TIMx\_CCRx \leq TIMx\_CNT$  (только при прямом счёте).

#### ШИМ по фронту

В примере ниже стоит режим ШИМ1. Опорный сигнал `OCxREF` остаётся высоким при  $TIMx\_CNT < TIMx\_CCRx$ . Если регистр `TIMx_CCRx` больше значения авто-загрузки (`TIMx_ARR`) то `OCxREF` равен '1'. При равенстве значений сравнения, `OCxREF` равен '0'. В примере ниже `TIMx_ARR=8`.

Рис. 198. ШИМ по фронту (`TIMx_ARR=8`).

### 19.3.10. Режим одного импульса (OPM)

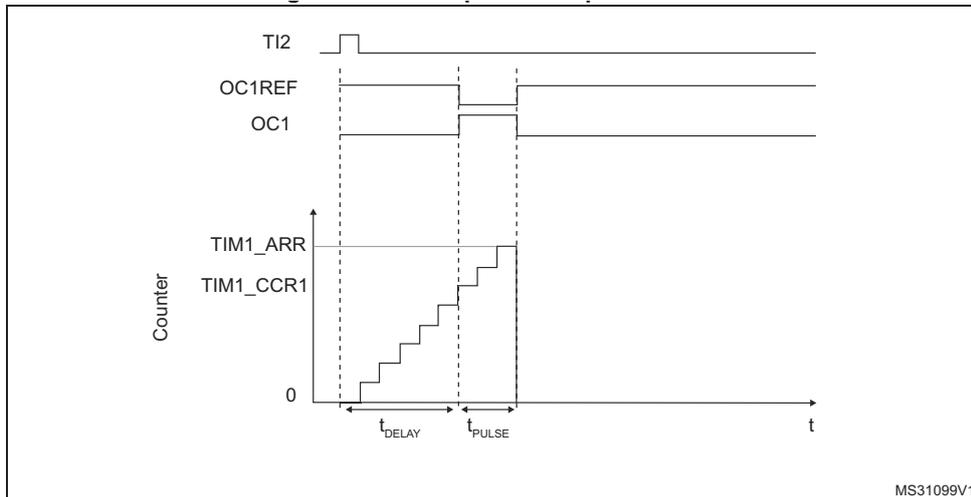
OPM это частный случай предыдущих режимов. Он позволяет счётчику запускаться по сигналу и генерировать импульс программируемой длины с программируемой задержкой.

Запускать счётчик можно из контроллера ведомого режима. Создавать сигнал можно в режиме сравнения выхода и ШИМ. Режим включается установкой бита **OPM** в регистре **TIMx\_CR1**. Так счётчик автоматически останавливается по следующему событию **UEV**.

Импульс генерируется правильно только если значение сравнения отличается от начального значения счётчика. Перед стартом (таймер ждёт запуска) конфигурация должна быть:

$$CNT < CCRx \leq ARR \text{ (в частности, } 0 < CCRx \text{)}$$

Рис. 199. Режим одного импульса.



Например, выдадим положительный импульс на **OC1** длиной  $t_{PULSE}$  после задержки  $t_{DELAY}$  по переднему фронту на ножке **TI2**.

Берём **TI2FP2** как запуск 1:

- Поставим **TI2FP2** на **TI2** записью **CC2S**='01' в регистре **TIMx\_CCMR1**.
- **TI2FP2** ставим на передний фронт записью **CC2P**='0' в регистре **TIMx\_CCER**.
- Выбираем **TI2FP2** как запуск контроллером режима ведомого (**TRGI**) записью **TS**='110' в регистр **TIMx\_SMCR**.
- **TI2FP2** используем как старт записью **SMS**='110' в **TIMx\_SMCR** (режим запуска).

Сигнал OPM определяем записью регистров сравнения (учитываем частоту тактов и делитель).

- Определяем  $t_{DELAY}$  записью в **TIMx\_CCR1**.
- Ставим  $t_{PULSE}$  как разность значений перезагрузки и сравнения (**TIMx\_ARR** - **TIMx\_CCR1**+1).
- Сигнал создаётся переходом из '0' в '1' при сравнении и переходом из '1' в '0' при достижении счётчиком значения перезагрузки. Для этого, включаем режим ШИМ2 записью **OC1M**=111 в регистре **TIMx\_CCMR1**. Регистры перезагрузки можно включить записью **OC1PE**='1' в регистре **TIMx\_CCMR1** и **ARPE** в регистре **TIMx\_CR1**, а можно не включать. В этом случае значение сравнения пишется в регистр **TIMx\_CCR1**, значение перезагрузки в регистр **TIMx\_ARR**, даём событие обновления битом **UG** и ждём внешнего запуска на **TI2**. В **CC1P** здесь пишется '0'.

Мы ждём только одного импульса (Однократный режим), так что для остановки счётчика по следующему событию обновления (счётчик переходит через значение перезагрузки и обнуляется) нужно поставить бит **OPM** регистра **TIMx\_CR1**. Если бит **OPM** регистра **TIMx\_CR1** обнулён, то включается Повторяющийся режим.

**Частный случай:** быстрое включение **OCx**:

В этом режиме появление фронта на входе **TIx** ставит бит **CEN**, чем включает счётчик. Затем совпадение счётчика с значением сравнения переключает выходной сигнал. Но для этого нужны несколько тактов, ограничивая минимально возможное значение  $t_{DELAY}$ .

Если нужен сигнал с минимальной задержкой, то нужно ставить бит **OCxFE** в **TIMx\_CCMRx**. Далее включаются **OCxREF** (и **OCx**) не глядя на сравнение. Его новый уровень равен уровню при сравнении. **OCxFE** работает только в режимах ШИМ1 и ШИМ2.

### 19.3.11. Синхронизация внешнего запуска TIM9/12

Есть три режима синхронизации TIMx: Сброс, Вентильный и Запуск.

#### Режим ведомого: Сброс

Счётчик и предделитель можно инициализировать по входу запуска. Кроме того, если бит **URS** в **TIMx\_CR1** сброшен, то генерируется событие **UEV**. Далее обновляются все предзагружаемые регистры (**TIMx\_ARR**, **TIMx\_CCRx**).

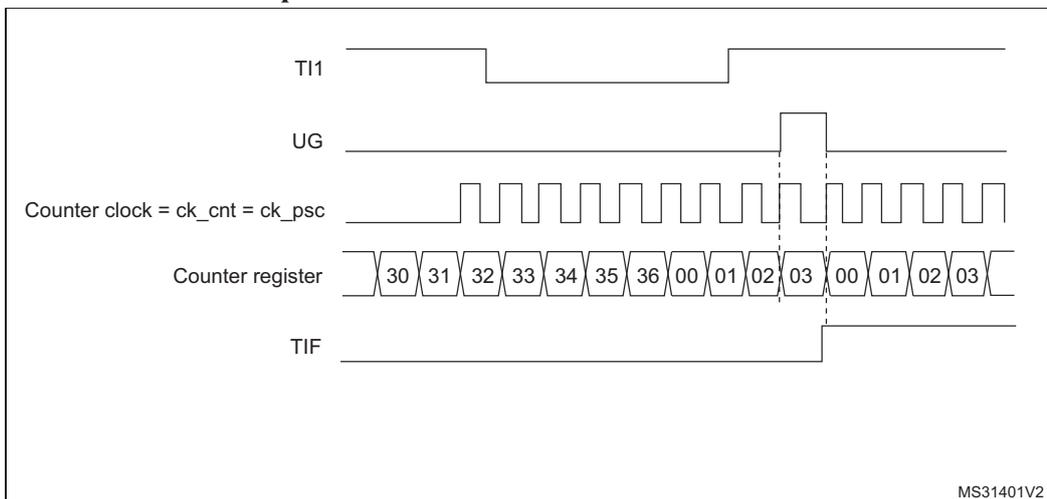
В этом примере счётчик прямого счёта сбрасывается по переднему фронту на входе **TI1**:

- Ставим канал 1 на передний фронт **TI1**. Входной фильтр отключён (**IC1F=0000**). Предделителя нет. Биты **CC1S=01** в регистре **TIMx\_CCMR1** выбирают захват входа. Бит **CC1P=0** в регистре **TIMx\_CCER** определяет полярность и передний фронт.
- Ставим таймер в режим сброса записью **SMS=100** в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI1** записью **TS=101** в регистре **TIMx\_SMCR**.
- Запускаем счётчик записью **CEN=1** в регистре **TIMx\_CR1**.

Счётчик начинает считать внутренние такты вплоть переднего фронта **TI1**. Тогда счётчик сбрасывается с 0, ставится флаг запуска (бит **TIF** в регистре **TIMx\_SR**) выдаются запросы прерывания и DMA (если разрешены битами **TIE** и **TDE** в регистре **TIMx\_DIER**).

На рисунке ниже регистр перезагрузки **TIMx\_ARR=0x36**. Задержка между фронтом **TI1** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI1**.

**Рис. 200. Режим Сброса.**



#### Режим ведомого: Вентильный

Счётчик включается уровнем на выбранном входе.

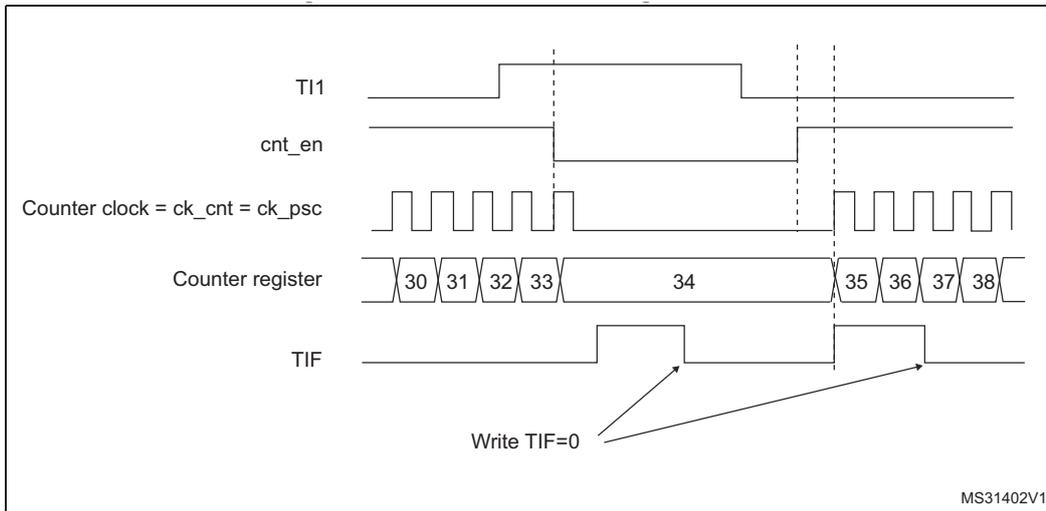
В этом примере счётчик прямого счёта работает только при низком уровне **TI1**:

- Ставим канал 1 на низкий уровень **TI1**. Входной фильтр отключён (**IC1F=0000**). Предделителя нет. Биты **CC1S=01** в регистре **TIMx\_CCMR1** выбирают захват входа. Бит **CC1P=1** в регистре **TIMx\_CCER** определяет полярность и низкий уровень.
- Ставим таймер в вентильный режим записью **SMS=101** в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI1** записью **TS=101** в регистре **TIMx\_SMCR**.
- Запускаем счётчик записью **CEN=1** в регистре **TIMx\_CR1**. В этом режиме счётчик не работает при **CEN=0**, независимо от уровня на входе.

Счётчик начинает считать внутренние такты при низком уровне на **TI1** и останавливается при высоком. Флаг запуска (бит **TIF** в регистре **TIMx\_SR**) ставится при пуске и остановке таймера.

Задержка между фронтом **TI1** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI1**.

Рис. 201. Вентильный режим.



### Режим ведомого: Запуск

Счётчик включается событием на выбранном входе.

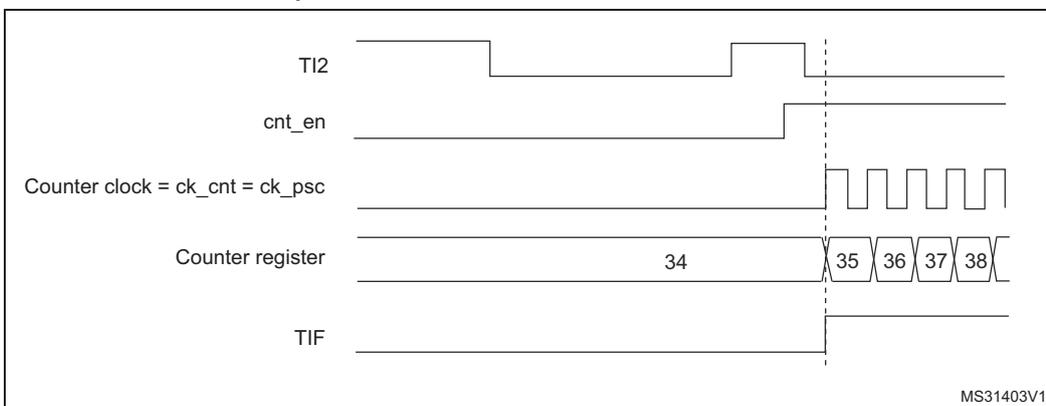
В этом примере счётчик прямого счёта работает по переднему фронту на **TI2**:

- Ставим канал 2 на передний фронт **TI2**. Входной фильтр отключён (**IC1F=0000**). Предделителя нет. Биты **CC2S=01** в регистре **TIMx\_CCMR1** выбирают захват входа. Бит **CC2P=1** в регистре **TIMx\_CCER** определяет полярность и низкий уровень.
- Ставим таймер в режим запуска записью **SMS=110** в регистр **TIMx\_SMCR**. Выбираем вход с **TI2** записью **TS=110** в регистре **TIMx\_SMCR**.

Счётчик начинает считать внутренние такты по переднему фронту на **TI2** и ставит флаг запуска (бит **TIF** в регистре **TIMx\_SR**).

Задержка между фронтом **TI2** и действительным сбросом появляется из-за схемы ресинхронизации на входе **TI2**.

Рис. 202. Режим Запуска.



### 19.3.12. Синхронизация таймера TIM9/TIM12

Таймеры TIM связаны между собой для синхронизации или сцепления. См. *Секцию 15.3.15*.

**NB:** Такты ведомого таймера нужно включать до получения событий от ведущего и не должны меняться налету.

### 19.3.13. Режим отладки

В режиме отладки (ядро Cortex-M3 остановлено), счётчик **TIMx** либо работает, либо останавливается, в зависимости от бита **DBG\_TIMx\_STOP** в модуле **DBG**.

При стоящем счётчике (**DBG\_TIMx\_STOP = 1** в регистре **DBGMCU\_APBx\_FZ**) выходы отключаются (как при сброшенном бите **MOE**). Выходы можно перевести в неактивное состояние (бит **OSSI = 1**), или возложить управление на контроллер GPIO (бит **OSSI = 0**) для перевода их в высокоимпедансное состояние (Hi-Z).

## 19.4. Регистры TIM9/12

32-бит регистры надо писать словами. Остальные регистры надо писать полусловами или словами. Читать можно байтами, полусловами или словами.

### 19.4.1. Регистр управления 1 TIM9/12 (TIMx\_CR1)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved						CKD[1:0]		ARPE	Reserved				OPM	URS	UDIS	CEN
						rw	rw	rw					rw	rw	rw	rw

- **Биты 15:10** Резерв, не трогать.
- **Биты 9:8** **CKD[1:0]**: Деление тактов.  
 Это отношение тактов таймера (CK\_INT) и тактов задержки и выборки (t<sub>DTS</sub>) в генераторах задержки и цифровых фильтрах (ETR, Tlx),  
 00: t<sub>DTS</sub>=t<sub>CK\_INT</sub>  
 01: t<sub>DTS</sub>=2\*t<sub>CK\_INT</sub>  
 10: t<sub>DTS</sub>=4\*t<sub>CK\_INT</sub>  
 11: Резерв
- **Бит 7** **ARPE**: Разрешение буфера перезагрузки TIMx\_ARR  
 0: Нельзя  
 1: Нужно
- **Бит 6:4** Резерв, не трогать.
- **Бит 3** **OPM**: Режим одного импульса  
 0: Счётчик не останавливается  
 1: Счётчик останавливается по следующему событию обновления (снимается бит CEN)
- **Бит 2** **URS**: Источник запроса по событию UEV.  
 Изменяется программно.  
 0: Разрешённые запросы прерывания выдаются по:
  - Переполнение счётчика
  - Установка бита UG
 1: Разрешённые запросы прерывания выдаются только по Переполнению счётчика.
- **Бит 1** **UDIS**: Выключение выдачи события обновления UEV.  
 Изменяется программно.  
 0: Событие UEV выдаётся по:
  - Переполнение счётчика
  - Установка бита UG
 1: Событие UEV не выдаётся, скрытые регистры (ARR, PSC, CCRx) хранят значение. При стоящем бите UG счётчик и предделитель инициализируются.
- **Бит 0** **CEN**: Включение счётчика.  
 0: Выключен  
 1: Включён  
**NB**: В режиме Одного импульса бит CEN снимается аппаратно по событию обновления.

### 19.4.2. Регистр управления режима ведомого TIM9/12 (TIMx\_SMCR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved						TS[2:0]			Res.	SMS[2:0]					
						rw	rw	rw		rw	rw	rw			

- **Биты 15:7** Резерв, не трогать.
- **Биты 6:4** **TS[2:0]**: Выбор запуска  
 000: Внутренний 0 (ITR0)  
 001: Внутренний 1 (ITR1)  
 010: Внутренний 2 (ITR2)  
 011: Внутренний 3 (ITR3)

- 100: Детектор фронта T11 (T11F\_ED)
- 101: Фильтрованный вход 1 (T11FP1)
- 110: Фильтрованный вход 2 (T12FP2)
- 111: Резерв

**NB:** Менять их можно только если не используются (например, при SMS=000) во избежание неверного определения фронта.

- **Бит 3** Резерв, не трогать.
- **Биты 2:0** **SMS[2:0]:** Выбор режима ведомого

При внешнем сигнале активный фронт TRGI подключается к внешнему входу с выбранной полярностью.

000: Режим ведомого выключен - если CEN = '1', то предделитель работает напрямую от внутренних тактов.

001: Резерв.

010: Резерв.

011: Резерв.

100: Режим сброса - Передний фронт TRGI инициализирует счётчик и запускает обновление регистров.

101: Вентильный режим - Такты счётчика разрешены при высоком TRGI. При низком TRGI счётчик останавливается, но не сбрасывается. Старт и стоп счётчика управляемые.

110: Режим запуска - Счётчик стартует по переднему фронту TRGI (но не сбрасывает). Управляемый только старт.

111: Внешние такты 1 - Счёт передних фронтов TRGI.

**NB:** Вентильный режим нельзя использовать если входом запуска выбран T11F\_ED (TS='100'). В действительности, T11F\_ED выдаёт 1 импульс на каждую передачу T11F, тогда как вентильный режим проверяет уровень сигнала запуска.

Такты ведомого таймера нужно включать до приёма событий от ведущего таймера и не должны изменяться налету.

**Таблица 101. Подключение внутреннего запуска TIMx.**

Ведомый TIM	ITR0 (TS = 000)	ITR1 (TS = 001)	ITR2 (TS = 010)	ITR3 (TS = 011)
TIM9	TIM2_TRGO	TIM3_TRGO	TIM10_OC	TIM11_OC
TIM12	TIM4_TRGO	TIM5_TRGO	TIM13_OC	TIM14_OC

### 19.4.3. Регистр разрешения прерываний TIM9/TIM12 (TIMx\_DIER)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved									TIE	Res			CC2IE	CC1IE	UIE
									rw				rw	rw	rw

Содержимое битов:

0: Нельзя

1: Можно

- **Биты 15:7** Резерв, не трогать.
- **Бит 6** **TIE:** Запрос прерывания запуска
- **Биты 5:3** Резерв, не трогать.
- **Бит 2** **CC2IE:** Запрос прерывания захвата/сравнения 2
- **Бит 1** **CC1IE:** Запрос прерывания захвата/сравнения 1
- **Бит 0** **UIE:** Запрос прерывания обновления

### 19.4.4. Регистр состояния TIM9/TIM12 (TIMx\_SR)

Биты ставятся аппаратно, стираются записью 0.

Перезахват это появление события при стоящем его флаге.

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved					CC2OF	CC1OF	Reserved			TIF	Reserved			CC2IF	CC1IF	UIF
					rc_w0	rc_w0				rc_w0				rc_w0	rc_w0	rc_w0

Содержимое битов:

0: Не было

1: Было

- Биты 15:11 Резерв, не трогать.
- Бит 10 **CC2OF**: Флаг перезахвата захвата/сравнения 2
- Бит 9 **CC1OF**: Флаг перезахвата захвата/сравнения 1
- Биты 8:7 Резерв, не трогать.
- Бит 6 **TIF**: Флаг прерывания запуска

Ставится аппаратно по активному фронту на входе TRGI при работающем контроллере режима ведомого во всех режимах, кроме Вентильного, (тогда по обоим фронтам).

- Биты 5:3 Резерв, не трогать.
- Бит 2 **CC2IF**: Флаг прерывания захвата/сравнения 2
- Бит 1 **CC1IF**: Флаг прерывания захвата/сравнения 1

**В режиме вывода CC1:**

0: Не было

1: Счётчик TIMx\_CNT сравнивается с TIMx\_CCR1. При TIMx\_CCR1 > TIMx\_ARR, флаг CC1IF ставится по переполнению счётчика.

**В режиме ввода CC1:**

0: Не было

1: В TIMx\_CCR1 лежит захваченное значение.

- Бит 0 **UIF**: Флаг прерывания обновления

Удержание прерывания обновления ставится при:

- Переполнении счётчика и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.
- При программной инициализации CNT битом UG в регистре TIMx\_EGR, если URS=0 и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.
- При инициализации CNT событием запуска (см. регистр TIMx\_SMCR), если URS=0 и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.

### 19.4.5. Регистр генерации событий (TIMx\_EGR)

Событие генерируется программной установкой бита, снимается он аппаратно.

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved									TG	Reserved			CC2G	CC1G	UG
									w				w	w	w

- Биты 15:7 Резерв, не трогать.
- Бит 6 **TG**: Запуск.  
1: Ставит флаг TIF в регистре TIMx\_SR. Может возникнуть прерывание.
- Биты 5:3 Резерв, не трогать.
- Бит 2 **CC2G**: Захват/сравнение 2.
- Бит 1 **CC1G**: Захват/сравнение 1.

0: Ничего.

1: Выдаёт событие захвата/сравнения:

**В режиме вывода CC1:**

Ставит флаг CC1IF. Может возникнуть прерывание.

**В режиме ввода CC1:**

Текущее значение счётчика пишется в TIMx\_CCR1. Ставит флаг CC1IF. Может возникнуть прерывание. При уже стоящем флаге CC1IF ставится и флаг CC1OF.

- Бит 0 **UG**: Обновление.

1: Инициализирует счётчик и обновление регистров. Текущий счётчик предделителя чистится не влияя на само значение. В режиме по центру или при DIR=0 счётчик обнуляется, иначе перегружается из регистра TIMx\_ARR (при DIR=1).

### 19.4.6. Регистр режима захвата/сравнения 1 TIM9/TIM12 (TIMx\_CCMR1 )

Смещение адреса: 0x18

По сбросу: 0x0000

Каналы могут работать на ввод (захват) и вывод (сравнение), что определяется битами CCxS. У остальных битов для ввода и вывода значение отличается. OCxx обозначает функции вывода, ICxx функции ввода. При этом используются разные каскады.

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OC2CE	OC2M[2:0]			OC2PE	OC2FE	CC2S[1:0]		OC1CE	OC1M[2:0]			OC1PE	OC1FE	CC1S[1:0]	
IC2F[3:0]				IC2PSC[1:0]				IC1F[3:0]				IC1PSC[1:0]			
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

#### Сравнение выхода:

- Бит 15 **OC2CE**: Разрешение очистки сравнения 2.
- Биты 14:12 **OC2M[2:0]**: Режим сравнения выхода 2.
- Бит 11 **OC2PE**: Разрешение предзагрузки сравнения 2.
- Бит 10 **OC2FE**: Быстрое разрешение сравнения 2.
- Биты 9:8 **CC2S[1:0]**: Выбор Захвата/Сравнения 2.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC2 выходной

01: Канал CC2 входной, IC2 на TI2

10: Канал CC2 входной, IC2 на TI1

11: Канал CC2 входной, IC2 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB**: Биты CC2S можно писать только при выключенном канале (CC2E = '0' в TIMx\_CCER).

- Бит 7 **OC1CE**: Разрешение очистки сравнения выхода 1.

0: ETRF на OC1REF не влияет

1: Высокий уровень на ETRF стирает OC1REF

- Биты 6:4 **OC1M[2:0]**: Режим сравнения выхода 1.

Определяют поведение выходного опорного сигнала OC1REF, от которого происходят OC1 и OC1N. OC1REF активен высоким, а OC1 и OC1N зависят от битов CC1P и CC1NP.

000: Заморозка - сравнение TIMx\_CCR1 и TIMx\_CNT на выходы не влияет (режим используется для генерации временной базы).

001: При совпадении TIMx\_CNT и TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF ставится активным (высоким).

010: При совпадении TIMx\_CNT и TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF ставится неактивным (низким).

011: Переключение - при TIMx\_CNT=TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF перебрасывается.

100: Принудительный неактивный - OC1REF ставится низким.

101: Принудительный активный - OC1REF ставится высоким.

110: ШИМ 1 - при прямом счёте канал активен пока TIMx\_CNT < TIMx\_CCR1. При обратном счёте канал неактивен (OC1REF='0') пока TIMx\_CNT > TIMx\_CCR1.

111: ШИМ 2 - при прямом счёте канал неактивен пока TIMx\_CNT < TIMx\_CCR1. При обратном счёте канал активен пока TIMx\_CNT > TIMx\_CCR1.

**NB**: В ШИМ 1 и 2 уровень OCREF изменяется только когда изменяется результат сравнения или при переключении из "Заморозки" в "ШИМ".

- Бит 3 **OC1PE**: Разрешение регистра предзагрузки.

0: Предзагрузка TIMx\_CCR1 выключена. TIMx\_CCR1 можно писать в любое время, новое значение начинает действовать незамедлительно.

1: Предзагрузка TIMx\_CCR1 включена. Доступ идёт к регистру предзагрузки. TIMx\_CCR1 пишется в активный регистр по событию обновления.

**NB**: Режим ШИМ без установки регистра предзагрузки можно использовать только в режиме одного импульса (стоит бит OPM в регистре TIMx\_CR1). Иначе поведение непредсказуемо.

- Бит 2 **OC1FE**: Разрешение быстрого сравнения.

Ускоряет действие события запуска по входу на выход CC.

0: CC1 работает как обычно (сравнение счётчика и CCR1) даже при включённом запуске.

Минимальная задержка переключения выхода CC1 при фронте на входе составляет 5 тактов.

1: Активный фронт запуска по входу действует как сравнение на выходе CC1. Тогда OC ставится в уровень сравнения независимо от его результата. Задержка между импульсом на входе и выходом CC1 сокращается до 3 тактов. OCFE работает только в ШИМ 1 и ШИМ 2.

- Биты 1:0 **CC1S**: Выбор Захвата/Сравнения 1.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC1 выходной

01: Канал CC1 входной, IC1 на TI1

10: Канал CC1 входной, IC1 на TI2

11: Канал CC1 входной, IC1 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC1S можно писать только при выключенном канале (CC1E = '0' в TIMx\_CCER).

#### Захват входа.

— Биты 15:12 **IC2F**: Фильтр захвата входа 2.

— Биты 11:10 **IC2PSC[1:0]** : Предделитель захвата входа 2.

— Биты 9:8 **CC2S[1:0]**: Выбор Захвата/Сравнения 2.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC2 выходной

01: Канал CC2 входной, IC2 на TI2

10: Канал CC2 входной, IC2 на TI1

11: Канал CC2 входной, IC2 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC2S можно писать только при выключенном канале (CC2E = '0' в TIMx\_CCER).

— Биты 7:4 **IC1F[3:0]**: Фильтр захвата входа 1.

Определяет частоту выборки и длину цифрового фильтра сигнала TI1. Цифровой фильтр это счётчик, выдающий сигнал на выход после N последовательных событий на входе:

0000: Без фильтра, выборка на частоте  $f_{DTS}$

0001:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=2

0010:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=4

0011:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=8

0100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=6

0101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=8

0110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=6

0111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=8

1000:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=6

1001:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=8

1010:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=5

1011:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=6

1100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=8

1101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=5

1110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=6

1111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/32$ , N=8

— Биты 3:2 **IC1PSC**: Предделитель захвата входа 1

Значение предделителя на входе CC1 (IC1).

По CC1E='0' (регистр TIMx\_CCER) предделитель сбрасывается.

00: без предделителя, по каждому фронту на входе

01: каждые 2 события

10: каждые 4 события

11: каждые 8 события

— Биты 1:0 **CC1S**: Выбор Захвата/Сравнения 1.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC1 выходной

01: Канал CC1 входной, IC1 на TI1

10: Канал CC1 входной, IC1 на TI2

11: Канал CC1 входной, IC1 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC1S можно писать только при выключенном канале (CC1E = '0' в TIMx\_CCER).

### 19.4.7. Регистр разрешения захвата/сравнения (TIMx\_CCER)

Смещение адреса: 0x20

По сбросу: 0x0000



— Биты 15:0 **PSC[15:0]**: Значение предделителя

Частота счёта (CK\_CNT) равна  $f_{CK\_PSC} / (PSC[15:0] + 1)$ .

Значение PSC пишется в рабочий регистр предделителя по каждому событию обновления (включая очистку счётчика битом UG регистра TIMx\_EGR или запуском в режиме сброса).

#### 19.4.10.Регистр предзагрузки TIM9/12 (TIMx\_ARR)

Смещение адреса: 0x2C

По сбросу: 0xFFFF

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ARR[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:0 **ARR[15:0]**: Значение перезагрузки.

Если значение нулевое, то счётчик блокируется.

#### 19.4.11.Регистр 1 захвата/сравнения TIM9/12 (TIMx\_CCR1)

Смещение адреса: 0x34

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR1[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR1[15:0]**: Значение захвата/сравнения

**В режиме вывода CC1:**

Значение предзагрузки CCR1 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция предзагрузки не включена (бит OC1PE в регистре TIMx\_CCMR1), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC1.

**В режиме ввода CC1:**

CCR1 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 1 (IC1). Здесь TIMx\_CCR1 только читается.

#### 19.4.12.Регистр 2 захвата/сравнения TIM9/12 (TIMx\_CCR2)

Смещение адреса: 0x38

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR2[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR2[15:0]**: Значение захвата/сравнения

**В режиме вывода CC2:**

Значение предзагрузки CCR2 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция предзагрузки не включена (бит OC2PE в регистре TIMx\_CCMR2), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC2.

**В режиме ввода CC2:**

CCR2 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 2 (IC2). Здесь TIMx\_CCR2 только читается.

### 19.4.13.Карта регистров TIM9/12

0x00	<b>TIMx_CR1</b> Reset value	Reserved	CKD [1:0] 0   0	ARPE 0	Reserved	OPM 0	URS 0	UDIS 0	CEN 0			
0x08	<b>TIMx_SMCR</b> Reset value	Reserved			TS[2:0] 0   0   0	Reserved	SMS[2:0] 0   0   0					
0x0C	<b>TIMx_DIER</b> Reset value	Reserved			TIE 0	Reserved	CC2IE 0	CC1IE 0	UIE 0			
0x10	<b>TIMx_SR</b> Reset value	Reserved	CC2OF 0	CC1OF 0	Reserved	TIF 0	Reserved	CC2IF 0	CC1IF 0	UIF 0		
0x14	<b>TIMx_EGR</b> Reset value	Reserved			TG 0	Reserved	CC2G 0	CC1G 0	UG 0			
0x18	<b>TIMx_CCMR1</b> Output Compare mode Reset value	Reserved	OC2M [2:0] 0   0   0	OC2PE 0	OC2FE 0	CC2S [1:0] 0   0	Reserved	OC1M [2:0] 0   0   0	OC1PE 0	OC1FE 0	CC1S [1:0] 0   0	
	<b>TIMx_CCMR1</b> Input Capture mode Reset value	Reserved	IC2F[3:0] 0   0   0   0	IC2PSC [1:0] 0   0	CC2S [1:0] 0   0	IC1F[3:0] 0   0   0   0	IC1PSC [1:0] 0   0	CC1S [1:0] 0   0				
0x1C	Reserved											
0x20	<b>TIMx_CCER</b> Reset value	Reserved			CC2NP 0	Reserved	CC2P 0	CC2E 0	CC1NP 0	Reserved	CC1P 0	CC1E 0
0x24	<b>TIMx_CNT</b> Reset value	Reserved	CNT[15:0] 0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0									
0x28	<b>TIMx_PSC</b> Reset value	Reserved	PSC[15:0] 0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0									
0x2C	<b>TIMx_ARR</b> Reset value	Reserved	ARR[15:0] 0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0									
0x30	Reserved											
0x34	<b>TIMx_CCR1</b> Reset value	Reserved	CCR1[15:0] 0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0									
0x38	<b>TIMx_CCR2</b> Reset value	Reserved	CCR2[15:0] 0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0   0									
0x3C to 0x4C	Reserved											

## 19.5. Регистры TIM10/11/13/14

32-бит регистры надо писать словами. Остальные регистры надо писать полусловами или словами. Читать можно байтами, полусловами или словами.

### 19.5.1. Регистр управления 1 TIM10/11/13/14 (TIMx\_CR1)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved						CKD[1:0]		ARPE	Reserved				OPM	URS	UDIS	CEN
						rw	rw	rw					rw	rw	rw	rw

- **Биты 15:10** Резерв, не трогать.
- **Биты 9:8** **CKD[1:0]:** Деление тактов.  
 Это отношение тактов таймера (CK\_INT) и тактов задержки и выборки (t<sub>DTS</sub>) в генераторах задержки и цифровых фильтрах (ETR, Tlx),  
 00: t<sub>DTS</sub>=t<sub>CK\_INT</sub>  
 01: t<sub>DTS</sub>=2\*t<sub>CK\_INT</sub>  
 10: t<sub>DTS</sub>=4\*t<sub>CK\_INT</sub>  
 11: Резерв
- **Бит 7** **ARPE:** Разрешение буфера перезагрузки TIMx\_ARR  
 0: Нельзя  
 1: Нужно
- **Бит 6:4** Резерв, не трогать.
- **Бит 3** **OPM:** Режим одного импульса  
 0: Счётчик не останавливается  
 1: Счётчик останавливается по следующему событию обновления (снимается бит CEN)
- **Бит 2** **URS:** Источник запроса по событию UEV.  
 Изменяется программно.  
 0: Разрешённые запросы прерывания выдаются по:
  - Переполнение счётчика
  - Установка бита UG
 1: Разрешённые запросы прерывания выдаются только по Переполнению счётчика.
- **Бит 1** **UDIS:** Выключение выдачи события обновления UEV.  
 Изменяется программно.  
 0: Событие UEV выдаётся по:
  - Переполнение счётчика
  - Установка бита UG
 1: Событие UEV не выдаётся, скрытые регистры (ARR, PSC, CCRx) хранят значение. При стоящем бите UG счётчик и предделитель инициализируются.
- **Бит 0** **CEN:** Включение счётчика.  
 0: Выключен  
 1: Включён  
**NB:** В режиме Одного импульса бит CEN снимается аппаратно по событию обновления.

### 19.5.2. Регистр разрешения прерываний TIM10/11/13/14 (TIMx\_DIER)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved													CC1IE	UIE	
													rw	rw	

Содержимое битов:

- 0: Нельзя
- 1: Можно
- **Биты 15:2** Резерв, не трогать.
- **Бит 6** **TIE:** Запрос прерывания запуска
- **Бит 1** **CC1IE:** Запрос прерывания захвата/сравнения 1
- **Бит 0** **UIE:** Запрос прерывания обновления

### 19.5.3. Регистр состояния TIM10/11/13/14 (TIMx\_SR)

Биты ставятся аппаратно, стираются записью 0.

Перезахват это появление события при стоящем его флаге.

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000



**Сравнение выхода:**

- Бит 15:7 Резерв, не трогать.
- Биты 6:4 **OC1M[2:0]**: Режим сравнения выхода 1.

Определяют поведение выходного опорного сигнала OC1REF, от которого происходят OC1 и OC1N. OC1REF активен высоким, а OC1 и OC1N зависят от битов CC1P и CC1NP.

- 000: Заморозка - сравнение TIMx\_CCR1 и TIMx\_CNT на выходы не влияет (режим используется для генерации временной базы).
- 001: При совпадении TIMx\_CNT и TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF ставится активным (высоким).
- 010: При совпадении TIMx\_CNT и TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF ставится неактивным (низким).
- 011: Переключение - при TIMx\_CNT=TIMx\_CCR1 сигнал OC1REF перебрасывается.
- 100: Принудительный неактивный - OC1REF ставится низким.
- 101: Принудительный активный - OC1REF ставится высоким.
- 110: ШИМ 1 - при прямом счёте канал активен пока TIMx\_CNT<TIMx\_CCR1. При обратном счёте канал неактивен (OC1REF='0') пока TIMx\_CNT>TIMx\_CCR1.
- 111: ШИМ 2 - при прямом счёте канал неактивен пока TIMx\_CNT<TIMx\_CCR1. При обратном счёте канал активен пока TIMx\_CNT>TIMx\_CCR1.

**NB:** В ШИМ 1 и 2 уровень OCREF изменяется только когда изменяется результат сравнения или при переключении из “Заморозки” в “ШИМ”.

- Бит 3 **OC1PE**: Разрешение регистра предзагрузки.
  - 0: Предзагрузка TIMx\_CCR1 выключена. TIMx\_CCR1 можно писать в любое время, новое значение начинает действовать незамедлительно.
  - 1: Предзагрузка TIMx\_CCR1 включена. Доступ идёт к регистру предзагрузки. TIMx\_CCR1 пишется в активный регистр по событию обновления.

**NB:** Режим ШИМ без установки регистра предзагрузки можно использовать только в режиме одного импульса (стоит бит OPM в регистре TIMx\_CR1). Иначе поведение непредсказуемо.

- Бит 2 **OC1FE**: Разрешение быстрого сравнения.
  - Ускоряет действие события запуска по входу на выход CC.
  - 0: CC1 работает как обычно (сравнение счётчика и CCR1) даже при включённом запуске. Минимальная задержка переключения выхода CC1 при фронте на входе составляет 5 тактов.
  - 1: Активный фронт запуска по входу действует как сравнение на выходе CC1. Тогда OC ставится в уровень сравнения независимо от его результата. Задержка между импульсом на входе и выходом CC1 сокращается до 3 тактов. OCFE работает только в ШИМ 1 и ШИМ 2.

- Биты 1:0 **CC1S**: Выбор Захвата/Сравнения 1.
  - Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.
  - 00: Канал CC1 выходной
  - 01: Канал CC1 входной, IC1 на TI1
  - 10: Канал CC1 входной, IC1 на TI2
  - 11: Канал CC1 входной, IC1 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC1S можно писать только при выключенном канале (CC1E = '0' в TIMx\_CCER).

**Захват входа.**

- Биты 15:8 Резерв, не трогать.
- Биты 7:4 **IC1F[3:0]**: Фильтр захвата входа 1.

Определяет частоту выборки и длину цифрового фильтра сигнала TI1. Цифровой фильтр это счётчик, выдающий сигнал на выход после N последовательных событий на входе:

- 0000: Без фильтра, выборка на частоте  $f_{DTS}$
- 0001:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=2
- 0010:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=4
- 0011:  $f_{SAMPLING}=f_{CK\_INT}$ , N=8
- 0100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=6
- 0101:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/2$ , N=8
- 0110:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=6
- 0111:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/4$ , N=8
- 1000:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=6
- 1001:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/8$ , N=8
- 1010:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=5
- 1011:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=6
- 1100:  $f_{SAMPLING}=f_{DTS}/16$ , N=8

1101:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/32$ ,  $N=5$

1110:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/32$ ,  $N=6$

1111:  $f_{\text{SAMPLING}}=f_{\text{DTS}}/32$ ,  $N=8$

— **Биты 3:2** **IC1PSC**: Предделитель захвата входа 1

Значение предделителя на входе CC1 (IC1).

По  $CC1E=0$  (регистр TIMx\_CCER) предделитель сбрасывается.

00: без предделителя, по каждому фронту на входе

01: каждые 2 события

10: каждые 4 события

11: каждые 8 событий

— **Биты 1:0** **CC1S**: Выбор Захвата/Сравнения 1.

Определяет направление канала (ввод/вывод) и используемый вход.

00: Канал CC1 выходной

01: Канал CC1 входной, IC1 на TI1

10: Канал CC1 входной, IC1 на TI2

11: Канал CC1 входной, IC1 на TRC. Работает только если битом TS регистра TIMx\_SMCR выбран внутренний запуск.

**NB:** Биты CC1S можно писать только при выключенном канале ( $CC1E = 0$  в TIMx\_CCER).

### 19.5.6. Разрешение захвата/сравнения TIM10/11/13/14 (TIMx\_CCER)

Смещение адреса: 0x20

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved												CC1NP	Res.	CC1P	CC1E
												rw		rw	rw

— **Биты 15:4** Резерв, не трогать.

— **Бит 3** **CC1NP**: Полярность инверсного выхода захвата/сравнения 1

Выходной CC1: CC1NP должен быть чистым

Входной CC1: CC1NP вместе с CC1P определяют TI1FP1/TI2FP1 полярность (см. CC1P).

— **Бит 2** Резерв, не трогать.

— **Бит 1** **CC1P**: Полярность выхода захвата/сравнения 1

1: Выдаёт событие захвата/сравнения:

**В режиме вывода CC1:**

0: OC1 активен высоким.

1: OC1 активен низким.

**В режиме ввода CC1:**

Выбирает для запуска или захвата прямой или инверсный IC1.

Биты CC1NP/CC1P определяют полярность TI1FP1 TI2FP1 запуска операции.

00: прямой/передний фронт и уровень

01: обратный/задний фронт и уровень

10: резерв.

11: неинверсные оба фронта и уровень

— **Бит 0** **CC1E**: Разрешение выхода захвата/сравнения 1

**В режиме вывода CC1:**

0: Выкл. - OC1 не активен.

1: Вкл. - OC1 выводится на соответствующую ножку.

**В режиме ввода CC1:**

0: Захват выключен.

1: Захват включен.

Таблица 103. Управляющие биты стандартных OCx каналов

Бит CCxE	Состояние OCx
0	Выключен ( $OCx=0$ , $OCx\_EN=0$ )
1	$OCx=OCxREF$ + Полярность, $OCx\_EN=1$

**NB:** Состояние внешних ножек I/O, подключённых к стандартным ОСх, зависит от состояния ОСх и регистров GPIO и AFIO.

### 19.5.7. Счётчик TIM10/11/13/14 (TIMx\_CNT)

Смещение адреса: 0x24

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CNT[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:0 **CNT[15:0]**: Значение счётчика.

### 19.5.8. Предделитель TIM10/11/13/14 (TIMx\_PSC)

Смещение адреса: 0x28

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
PSC[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:0 **PSC[15:0]**: Значение предделителя

Частота счёта (CK\_CNT) равна  $f_{CK\_PSC} / (PSC[15:0] + 1)$ .

Значение PSC пишется в рабочий регистр предделителя по каждому событию обновления (включая очистку счётчика битом UG регистра TIMx\_EGR или запуском в режиме Сброса).

### 19.5.9. Регистр предзагрузки TIM10/11/13/14 (TIMx\_ARR)

Смещение адреса: 0x2C

По сбросу: 0xFFFF

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ARR[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:0 **ARR[15:0]**: Значение перезагрузки.

Если значение нулевое, то счётчик блокируется.

### 19.5.10. Регистр 1 захвата/сравнения TIM10/11/13/14 (TIMx\_CCR1)

Смещение адреса: 0x34

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CCR1[15:0]															
rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro	rw/ro

— Биты 15:0 **CCR1[15:0]**: Значение захвата/сравнения

#### В режиме вывода CC1:

Значение предзагрузки CCR1 надо писать в рабочий регистр захвата/сравнения. Если функция предзагрузки не включена (бит OC1PE в регистре TIMx\_CCMR1), то он пишется постоянно, иначе только по событию обновления.

Результат сравнения рабочего регистра и TIMx\_CNT подаётся на выход OC1.

#### В режиме ввода CC1:

CCR1 содержит значение счётчика по последнему событию захвата 1 (IC1). Здесь TIMx\_CCR1 только читается.

## 19.5.11.Карта регистров TIM10/11/13/14

0x00	<b>TIMx_CR1</b>	Reserved	CKD [1:0]	ARPE	Reserved	OPM	URS	UDIS	CEN			
	Reset value		0	0		0	0	0	0	0		
0x08	<b>TIMx_SMCR</b>	Reserved										
	Reset value											
0x0C	<b>TIMx_DIER</b>	Reserved							CC1IE	UIE		
	Reset value								0	0		
0x10	<b>TIMx_SR</b>	Reserved	CC1OF	Reserved					CC1IF	UIF		
	Reset value		0						0	0		
0x14	<b>TIMx_EGR</b>	Reserved							CC1G	UG		
	Reset value								0	0		
0x18	<b>TIMx_CCMR1</b> Output compare mode	Reserved	OC1M [2:0]			OC1PE	OC1FE	CC1S [1:0]				
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0	0		
	<b>TIMx_CCMR1</b> Input capture mode	Reserved	IC1F [3:0]			IC1PSC [1:0]	CC1S [1:0]					
	Reset value		0	0	0	0	0	0	0	0		
0x1C	Reserved											
0x20	<b>TIMx_CCER</b>	Reserved						CC1NP	Reserved	CC1P	CC1E	
	Reset value							0		0	0	
0x24	<b>TIMx_CNT</b>	Reserved	CNT[15:0]									
	Reset value		0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0									
0x28	<b>TIMx_PSC</b>	Reserved	PSC[15:0]									
	Reset value		0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0									
0x2C	<b>TIMx_ARR</b>	Reserved	ARR[15:0]									
	Reset value		0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0									
0x30	Reserved											
0x34	<b>TIMx_CCR1</b>	Reserved	CCR1[15:0]									
	Reset value		0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0									
0x38 to 0x4C	Reserved											

## 20. Базовые таймеры (TIM6 и TIM7)

### 20.1. Введение в TIM6 и TIM7

Это 16-бит само-перегружаемые таймеры с программируемым предделителем.

Они могут использоваться для создания временной базы и управления ЦАП через подключённые входы запуска.

Таймеры полностью независимы и не имеют общих ресурсов.

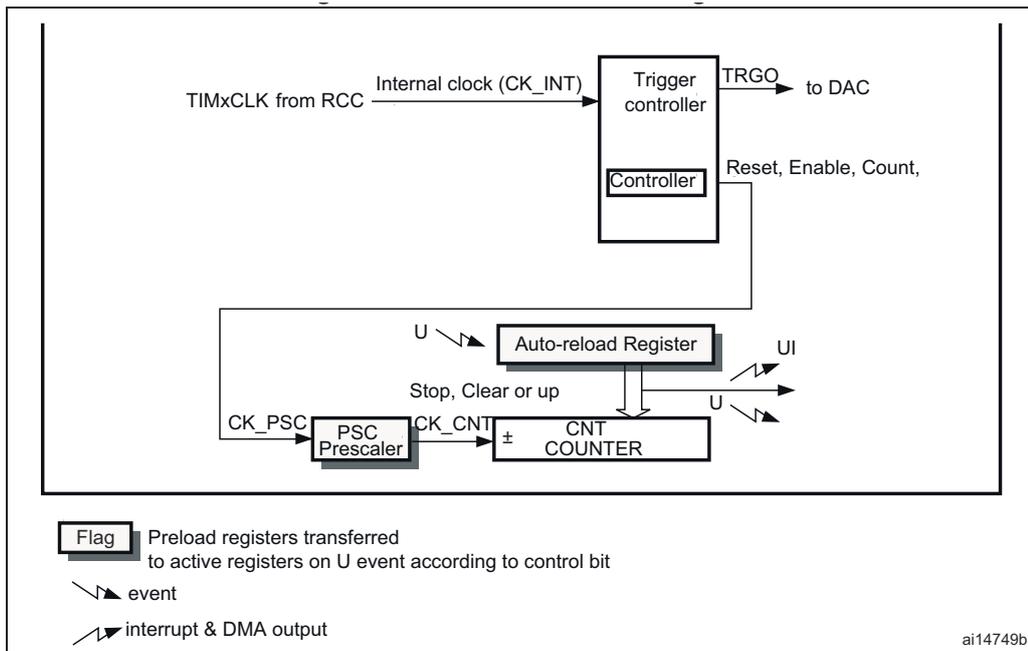
### 20.2. Основные свойства TIM6 и TIM7

Это:

- 16-бит прямой счётчик с перезагрузкой.
- 16-бит программируемый предделитель (можно “налету”) тактов на число от 1 до 65536.
- Схема синхронизации запуска ЦАП.

- Генерация Прерываний/DMA по переполнению счётчика.

**Рис. 203. Блок-схема базового таймера.**



## 20.3. Функциональное описание таймеров TIM6 и TIM7

### 20.3.1. Узел счёта

Это 16-бит счётчик с регистром перезагрузки. Тактирование может поступать через предделитель.

Счётчик, регистр перезагрузки и предделитель доступны программно для чтения и записи даже во время счёта.

Включает:

- Регистр счётчика ([TIMx\\_CNT](#))
- Регистр предделителя ([TIMx\\_PSC](#))
- Регистр перезагрузки ([TIMx\\_ARR](#))

Регистр перезагрузки предзагружаемый (есть видимый и скрытый регистры). Содержимое видимого регистра пишется в скрытый постоянно или по каждому событию обновления ([UEV](#)), в зависимости от бита разрешения ([ARPE](#)) в регистре [TIMx\\_CR1](#). Оно посылается программно или при переполнении/исчерпании счётчика при снятом бите [UDIS](#) в регистре [TIMx\\_CR1](#).

Счётчик тактируется выходом предделителя [CK\\_CNT](#). Разрешается битом [CEN](#) в регистре [TIMx\\_CR1](#).

Счёт начинается через 1 такт после установки бита [CEN](#) в регистре [TIMx\\_CR1](#).

### Описание предделителя

Это 16-бит счётчик делителя входной частоты (от 1 до 65536) с видимым регистром [TIMx\\_PSC](#). Его можно менять налету. Новое значение счётчика пишется по следующему событию обновления.

Рис. 204 Временная диаграмма с изменением делителя с 1 на 2.

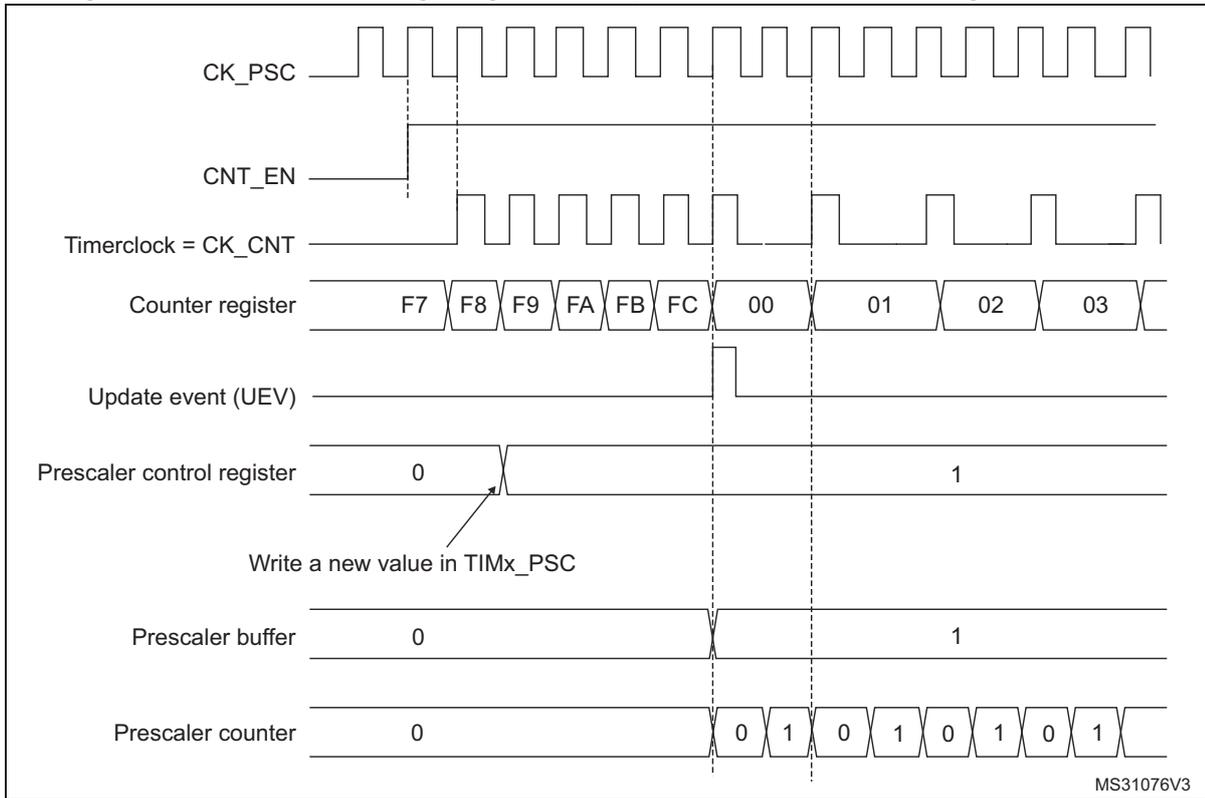
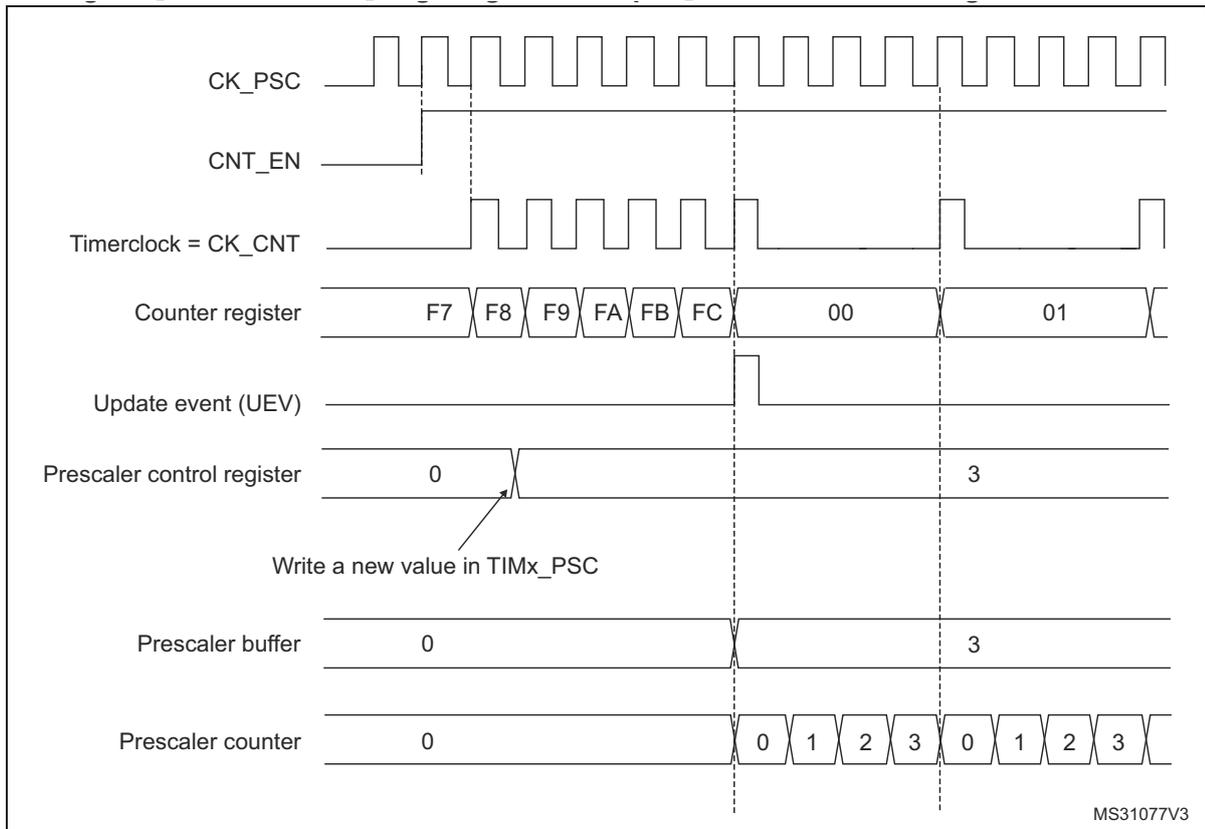


Рис. 205. Временная диаграмма с изменением делителя с 1 на 4.



### 20.3.2. Режим счёта

Счёт идёт от 0 до значения перезагрузки (регистр `TIMx_ARR`), сбрасывается в 0 и выдаёт событие переполнения счётчика.

Событие обновления `UEV` выдаётся при каждом переполнении счётчика или установкой бита `UG` в регистре `TIMx_EGR` (программно или контроллером режима ведомого).

Событие `UEV` выключается установкой бита `UDIS` в регистре `TIMx_CR1`. Этим предупреждается запись скрытого регистра во время изменения регистра перезагрузки. Также событие `UEV` не

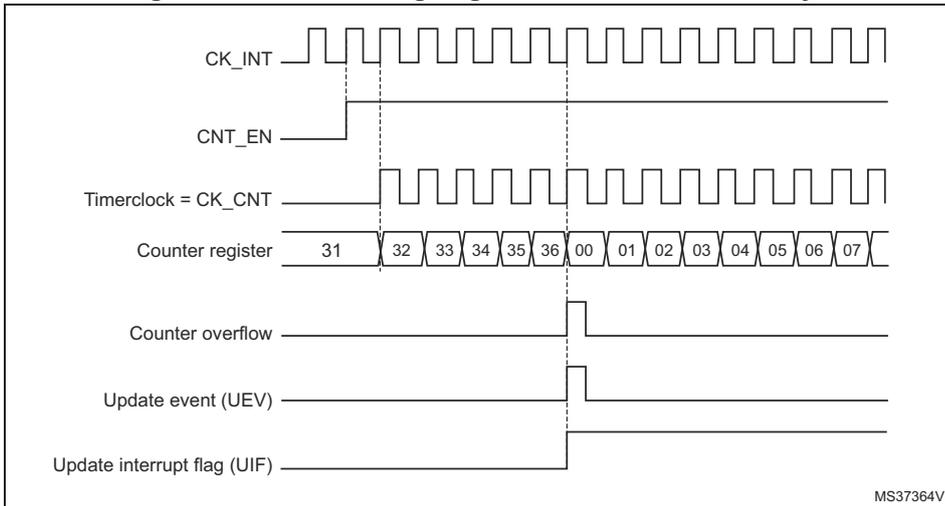
появляется при сброшенном бите **UDIS 0**. Однако, счётчик продолжает считать с 0, равно как и предделитель (не изменив своего значения). Кроме того, если стоит бит **URS** в регистре **TIMx\_CR1**, то установка бита **UG** выдаёт событие **UEV** без установки флага **UIF** (без прерывания и запроса DMA). Этим предупреждается одновременная выдача прерываний обновления и захвата при очистке счётчика по событию захвата.

По событию обновления обновляются все регистры и ставится флаг обновления (бит **UIF** в регистре **TIMx\_SR**). Это зависит от бита **URS**:

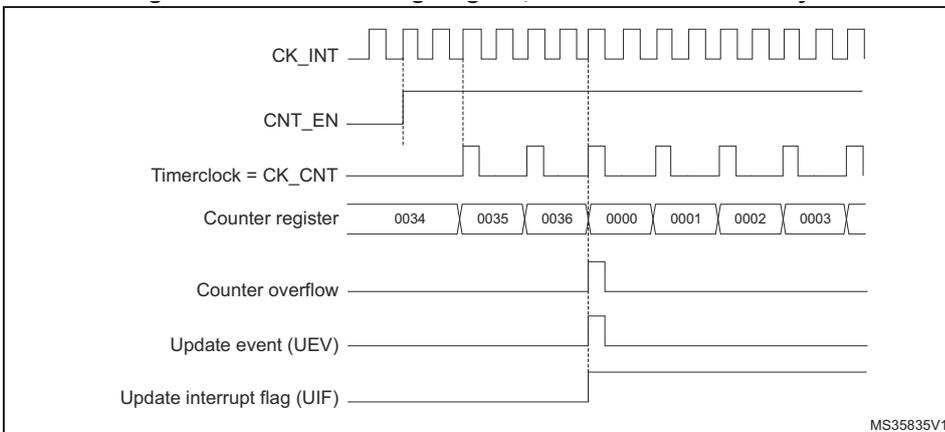
- В скрытый регистр перезагрузки пишется содержимое **TIMx\_ARR**,
- Буфер предделителя перегружается из регистра **TIMx\_PSC**.

Примеры ниже используют **TIMx\_ARR=0x36**.

**Рис. 206. Временная диаграмма с делителем 1.**



**Рис. 207. Временная диаграмма с делителем 2.**



**Рис. 208. Временная диаграмма с делителем 4.**

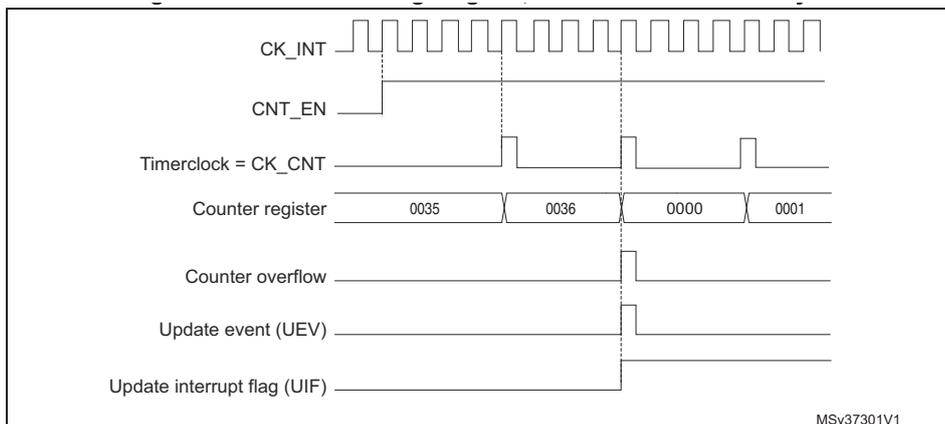


Рис. 209. Временная диаграмма с делителем N.

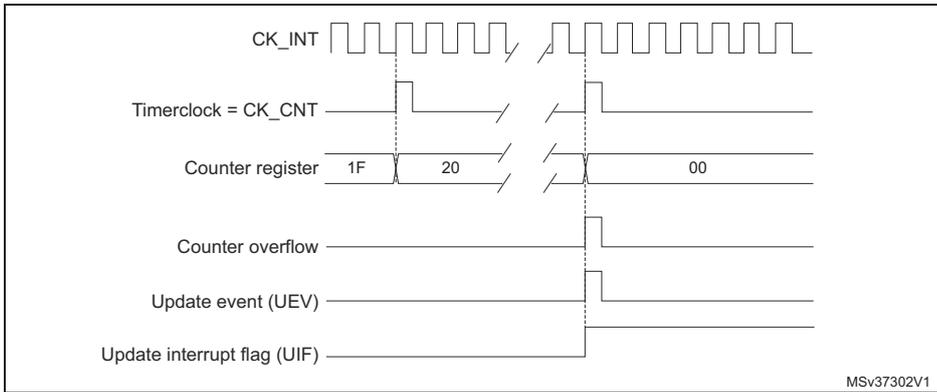


Рис. 210. Временная диаграмма события при ARPE=0 (TIMx\_ARR не предзагружен).

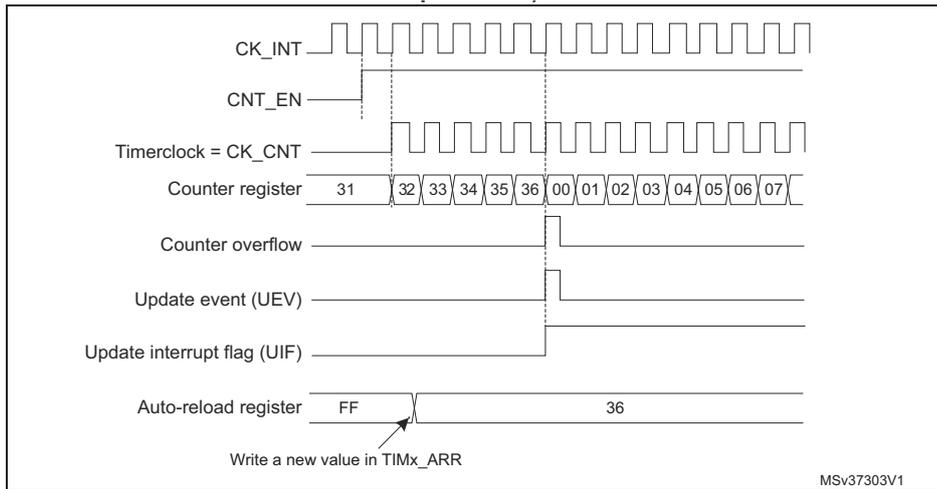
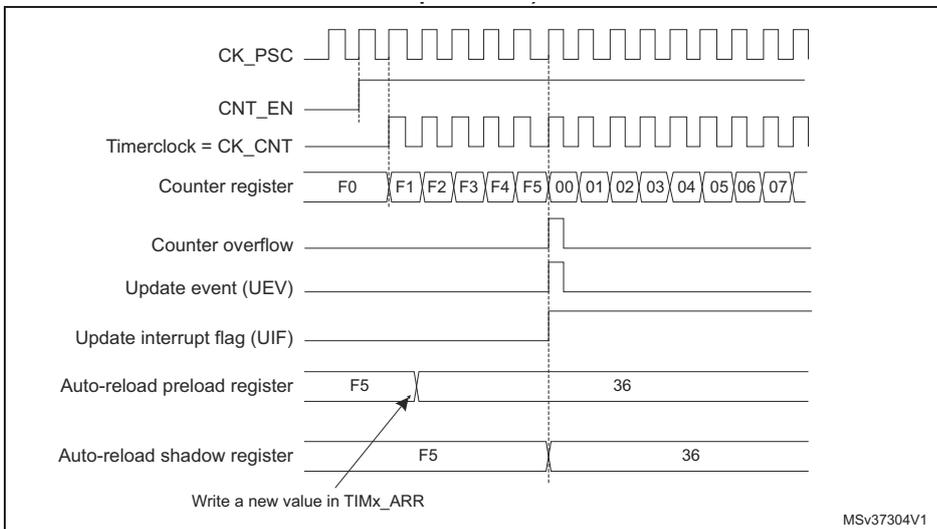


Рис. 211. Временная диаграмма события при ARPE=1 (TIMx\_ARR предзагружен).

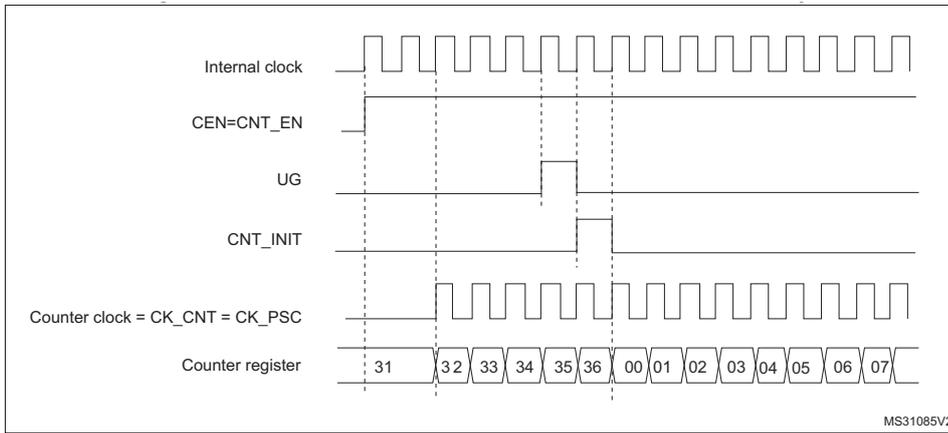


### 20.3.3. Выбор тактов

Счётчик может тактироваться внутренним источником (**CK\_INT**)

Всем управляют только биты **CEN**, **DIR** (в регистре **TIMx\_CR1**) и **UG** (в регистре **TIMx\_EGR**). Они изменяются только программно (кроме **UG**, снимающегося аппаратно). Сразу после установки бита **CEN** предделитель начинает получать внутренние такты **CK\_INT**.

Рис. 212. Режим без делителя.



### 20.3.4. Режим отладки

В режиме отладки (ядро Cortex-M3 остановлено), счётчик **TIMx** либо работает, либо останавливается, в зависимости от бита **DBG\_TIMx\_STOP** в модуле **DBG**.

## 20.4. Регистры TIM6 и TIM7

32-бит регистры надо писать словами. Остальные регистры надо писать полусловами или словами. Читать можно байтами, полусловами или словами.

### 20.4.1. Регистр управления 1 TIM6 и TIM7 (TIMx\_CR1)

Смещение адреса: **0x00**

По сбросу: **0x0000**

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved							ARPE	Reserved					OPM	URS	UDIS	CEN
							rw						rw	rw	rw	rw

- **Биты 15:8** Резерв, не трогать.
  - **Бит 7** **ARPE**: Разрешение буфера перезагрузки TIMx\_ARR
    - 0: Нельзя
    - 1: Нужно
  - **Бит 6:4** Резерв, не трогать.
  - **Бит 3** **OPM**: Режим одного импульса
    - 0: Счётчик не останавливается
    - 1: Счётчик останавливается по следующему событию обновления (снимается бит CEN)
  - **Бит 2** **URS**: Источник запроса по событию UEV.
    - Изменяется программно.
    - 0: Разрешённые запросы прерывания/DMA выдаются по:
      - Переполнение счётчика
      - Установка бита UG
      - Обновление от контроллера режима ведомого
    - 1: Разрешённые запросы прерывания/DMA выдаются только по Переполнению счётчика.
  - **Бит 1** **UDIS**: Выключение выдачи события обновления UEV.
    - Изменяется программно.
    - 0: Событие UEV выдаётся по:
      - Переполнение счётчика
      - Установка бита UG
      - Обновление от контроллера режима ведомого
- Регистры перегружаются значениями из регистров предзагрузки.
- 1: Событие UEV не выдаётся, скрытые регистры (ARR, PSC, CCRx) хранят значение. При стоящем бите UG или сигнале от контроллера режима ведомого счётчик и делитель инициализируются.
- **Бит 0** **CEN**: Включение счётчика.
    - 0: Выключен
    - 1: Включён

**NB:** Вентильный режим работает только при программно установленном бите CEN, режим запуска может ставить бит CEN аппаратно. В режиме Одного импульса бит CEN снимается аппаратно по событию обновления.

### 20.4.2. Регистр управления 2 (TIMx\_CR2)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved									MMS[2:0]			Reserved			
									rw	rw	rw				

- Биты 15:7 Резерв, не трогать.
- Биты 6:4 **MMS[2:0]:** Режим ведущего

Выбор информации для синхронизации ведомых таймеров (TRGO):

000: **Сброс** - Бит UG в регистре TIMx\_EGR. Если на входе запуска идёт сигнал сброса (контроллер режима ведомого в сбросе), то сигнал на TRGO задерживается относительно реального сброса.

001: **Разрешение** - Сигнал разрешения счётчика (CNT\_EN). Это полезно для одновременного запуска нескольких таймеров или управления окном ведомого таймера. Сигнал разрешения это объединение по OR бита CEN с входом запуска вентильного режима.

При подаче CNT\_EN по входу запуска сигнал TRGO задерживается, кроме режима ведущий/ведомый (см. бит MSM в регистре TIMx\_SMCR).

010: **Обновление** - На выход запуска (TRGO) направлено событие обновления. Например, ведущий таймер может быть предделителем ведомого.

**NB:** Тактирование ведомого таймера и ADC нужно включить до получения событий от ведущего таймера и не должно меняться налету.

- Биты 3:0 Резерв, не трогать.

### 20.4.3. Регистр разрешения прерываний TIM6 - TIM7 (TIMx\_DIER)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved							UDE	Reserved							UIE
							rw								rw

Содержимое битов:

0: Нельзя

1: Можно

- Биты 15:9 Резерв, не трогать.
- Бит 8 **UDE:** Запрос обновления DMA
- Биты 7:1 Резерв, не трогать.
- Бит 0 **UIE:** Запрос прерывания обновления

### 20.4.4. Регистр состояния TIM6 - TIM7 (TIMx\_SR)

Биты ставятся аппаратно, стираются записью 0.

Перезахват это появление события при стоящем его флаге.

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														UIF	
														rc_w0	

Содержимое битов:

0: Не было

1: Было

- Бит 0 **UIF:** Флаг прерывания обновления

Удержание прерывания обновления ставится при:

- Переполнении счётчика и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.

- При программной инициализации CNT битом UG в регистре TIMx\_EGR, если URS=0 и UDIS=0 в регистре TIMx\_CR1.

### 20.4.5. Регистр генерации событий TIM6 - TIM7 (TIMx\_EGR)

Событие генерируется программной установкой бита, снимается он аппаратно.

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved															UG
															w

– Биты 15:1 Резерв, не трогать.

– Бит 0 **UG**: Обновление.

1: Инициализирует счётчик и обновление регистров. Текущий счётчик предделителя чистится не влияя на само значение.

### 20.4.6. Счётчик TIM6 - TIM7 (TIMx\_CNT)

Смещение адреса: 0x24

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CNT[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

– Биты 15:0 **CNT[15:0]**: Значение счётчика.

### 20.4.7. Предделитель TIM6 - TIM7 (TIMx\_PSC)

Смещение адреса: 0x28

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
PSC[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

– Биты 15:0 **PSC[15:0]**: Значение предделителя

Частота счёта (CK\_CNT) равна  $f_{CK\_PSC} / (PSC[15:0] + 1)$ .

Значение PSC пишется в рабочий регистр предделителя по каждому событию обновления (включая очистку счётчика битом UG регистра TIMx\_EGR или запуском в режиме Сброса).

### 20.4.8. Регистр перезагрузки TIM6 - TIM7 (TIMx\_ARR)

Смещение адреса: 0x2C

По сбросу: 0xFFFF

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ARR[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

– Биты 15:0 **ARR[15:0]**: Значение перезагрузки.

Если значение нулевое, то счётчик блокируется.

## 20.4.9. Карта регистров TIM6 - TIM7

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0																
0x00	TIMx_CR1	Reserved																							ARPE	Reserved			OPM	URS	UDIS	CEN																	
	Reset value																								0	0			0	0	0	0																	
0x04	TIMx_CR2	Reserved																							MMS[2:0]			Reserved																					
	Reset value																								0	0	0																						
0x08	Reserved																																																
0x0C	TIMx_DIER	Reserved																							UDE	Reserved			UIE																				
	Reset value																								0	0			0																				
0x10	TIMx_SR	Reserved																												UIF																			
	Reset value																													0																			
0x14	TIMx_EGR	Reserved																												UG																			
	Reset value																													0																			
0x18	Reserved																																																
0x1C	Reserved																																																
0x20	Reserved																																																
0x24	TIMx_CNT	Reserved															CNT[15:0]																																
	Reset value																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			
0x28	TIMx_PSC	Reserved															PSC[15:0]																																
	Reset value																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x2C	TIMx_ARR	Reserved															ARR[15:0]																																
	Reset value																1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

## 21. Независимый сторожевой таймер (IWDG)

### 21.1. Введение в IWDG

MCU имеют два сторожевых таймера (Независимый и Оконный) для обнаружения программных отказов и запуска системного сброса и прерывания (только Оконный) при истечении заданного интервала времени.

Независимый сторож (IWDG) тактируется собственным выделенным низкочастотным генератором (LSI) и остаётся активным даже при сбое главных тактов. Оконный сторож (WWDG) тактируется делителем тактов APB1 и может обнаруживать ненормально ранние и поздние события с поведением приложения.

IWDG подходит для полностью независимого контроля приложения, но с меньшей точностью по времени. WWDG пригоден для контроля поведения системы в рамках заданного временного окна.

### 21.2. Основные свойства IWDG

- Независимый обратный счётчик
- Тактируется независимым RC генератором (может работать в режимах Standby и Stop)
- Выдаёт Сброс при достижении счётчиком **0x000**

### 21.3. Функциональное описание IWDG

Если сторож запускается записью `0xCCCC` в регистр ключа (`IWDG_KR`), то счёт начинается с числа `0xFFFF`. В конце счёта (`0x000`) выдаётся сигнал сброса `IWDG`.

Если в регистр `IWDG_KR` пишется ключ `0xAAAA`, то в счётчик загружается значение регистра `IWDG_RLR` и отключается выдача сброса.

#### 21.3.1. Аппаратный сторож

Если в битах конфигурации выбран “Аппаратный сторож”, то он автоматически запускается по включению питания и при завершении счёта выдаёт сброс независимо от какой-либо записи в регистр ключа.

#### 21.3.2. Защита доступа

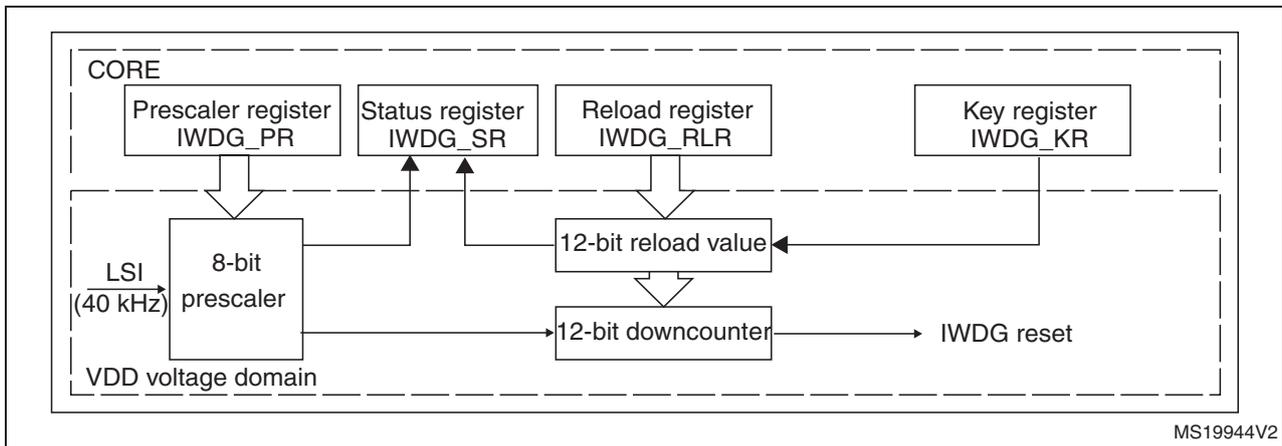
Регистры `IWDG_PR` и `IWDG_RLR` защищены от записи. Чтобы изменить их надо сначала записать `0x5555` в регистр `IWDG_KR`. Запись любого другого значения включает в этот регистр включает защиту записи. Предполагается, что это операций перезагрузки (запись `0xAAAA`).

События обновления предделителя и перезагрузки счётчика показываются в регистре состояния.

#### 21.3.3. Режим отладки

В режиме отладки (ядро Cortex-M3 остановлено) счётчик IWDG продолжает работать или останавливается в зависимости от бита конфигурации `DBG_IWDG_STOP` в модуле `DBG`.

Рис. 213. Блок-схема IWDG.



**NB:** Функции сторожа, реализованные в домене  $V_{DD}$ , продолжают работать в режимах Stop и Standby.

Таблица 107. Min/max таймауты IWDG (в ms) на 40 kHz (LSI)<sup>(1)</sup>.

Предделитель	Биты PR[2:0]	Min таймаут RL[11:0]=0x000	Max таймаут RL[11:0]=0xFFFF
/4	0	0.1	409.6
/8	1	0.2	819.2
/16	2	0.4	1638.4
/32	3	0.8	3276.8
/64	4	1.6	6553.6
/128	5	3.2	13107.2
/256	6 (или 7)	6.4	26214.4

1. Частоту RC генератора LSI можно менять.

### 21.4. Регистры IWDG

Регистры доступны полусловами или словами.

### 21.4.1. Регистр ключа (IWDG\_KR)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000. Сбрасывается режимом Standby.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																KEY[15:0]																														
																w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:0 **KEY[15:0]**: Значение ключа (только запись, чтение 0000h)

При записи AAAAh включается регулярный интервал, иначе при достижении 0 выдаётся сброс.

При записи 5555h разрешается доступ к регистрам IWDG\_PR и IWDG\_RLR.

При записи CCCCh запускает таймер (если не включён аппаратный сторож).

### 21.4.2. Регистр предделителя (IWDG\_PR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																										PR[2:0]					
																										rw	rw	rw			

— Биты 31:3 Резерв, не трогать.

— Биты 2:0 **PR[2:0]**: Значение предделителя

Биты защищены от записи. При записи бит PVU в регистре IWDG\_SR должен быть снят.

000: делитель /4

001: делитель /8

010: делитель /16

011: делитель /32

100: делитель /64

101: делитель /128

110: делитель /256

111: делитель /256

**NB:** Чтение этого регистра возвращает значение предделителя из домена V<sub>DD</sub>. При незавершённой операции записи значение недостоверно. Читать надо при снятом бите PVU в регистре IWDG\_SR.

### 21.4.3. Регистр перезагрузки (IWDG\_RLR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0FFF. Сбрасывается режимом Standby.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0										
Reserved												RL[11:0]																													
												rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:12 Резерв, не трогать.

— Биты 11:0 **RL[11:0]**: Перегружаемое значение сторожа

Биты защищены от записи. Пишется в счётчик каждый раз после записи AAAAh в регистр IWDG\_KR. Обратный отсчёт начинается с этого значения. Период таймаута это функция этого значения и предделителя тактов. При записи бит RVU в регистре IWDG\_SR должен быть снят.

**NB:** Чтение этого регистра возвращает значение перезагрузки из домена V<sub>DD</sub>. При незавершённой операции записи значение недостоверно. Читать надо при снятом бите PVU в регистре IWDG\_SR.

### 21.4.4. Регистр состояния (IWDG\_RLR)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000. Режимом Standby не сбрасывается.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																										RVU	PVU				
																										r	r				

— Биты 31:2 Резерв, не трогать.

— Бит 1 **RVU**: Обновление значения перезагрузки

Ставится аппаратно во время операции записи регистра, снимается аппаратно после её завершения в домене  $V_{DD}$  (занимает до 5 циклов RC 40 kHz). Писать можно при снятом бите RVU.

— **Бит 0 PVU:** Обновление значения предделителя

Ставится аппаратно во время операции записи регистра, снимается аппаратно после её завершения в домене  $V_{DD}$  (занимает до 5 циклов RC 40 kHz). Писать можно при снятом бите PVU.

**NB:** При использовании нескольких значений перезагрузки или предделителя перед их записью нужно дождаться снятия битов RVU (перезагрузка) или PVU (предделитель). А завершения операции записи ждать не надо, она завершится без вас.

### 21.4.5. Карта регистров IWDG

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0												
0x00	IWDG_KR	Reserved															KEY[15:0]																												
	Reset value																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x04	IWDG_PR	Reserved																									PR[2:0]																		
	Reset value																										0	0	0																
0x08	IWDG_RLR	Reserved															RL[11:0]																												
	Reset value																1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
0x0C	IWDG_SR	Reserved																									RVU	PVU																	
	Reset value																										0	0																	

## 22. Оконный сторожевой таймер (WWDG)

### 22.1. Введение в WWDG

WWDG используется для обнаружения программных отказов, обычно вызываемых внешним влиянием или непредвиденными логическими условиями. По истечении заданного периода времени схема выдаёт сброс MCU, если только программа не обновляет обратный счётчик до очистки бита **T6**. Сброс MCU также выдаётся если 7-бит обратный счётчик (в регистре управления) обновляется до достижения счётчиком границы окна. То есть счётчик нужно обновлять в границах окна.

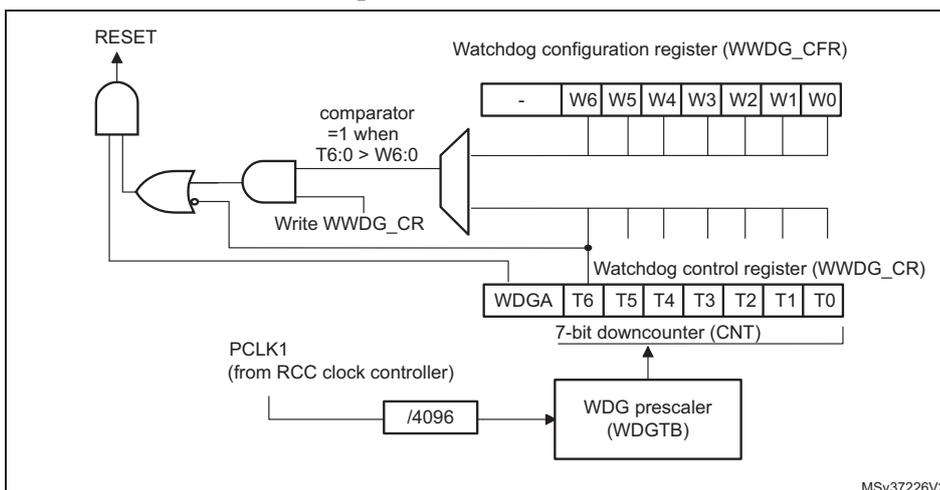
### 22.2. Основные свойства WWDG

- Программируемый независимый обратный счётчик
- Условный сброс (при активированном стороже)
  - Если значение счётчика становится меньше **0x40**
  - Если счётчик перегружается вне окна
- Прерывание раннего пробуждения (EWI): выдаётся (если разрешено при активированном стороже) когда счётчик равен **0x40**.

### 22.3. Функциональное описание WWDG

Сброс выдаётся активированным сторожем (стоит бит **WDGA** в регистре **WWDG\_CR**) когда 7-бит счётчик (биты **T[6:0]**) переходят с **0x40** на **0x3F** (**T6** очищается). Также он выдаётся при перезаписи счётчика когда он больше границы окна.

Рис. 214. Блок-схема сторожа.



Во избежание сброса MCU программа должна регулярно писать в работающий счётчик `WWDG_CR` число в пределах от `0xFF` и `0xC0`. Писать нужно только когда значение счётчика меньше границы окна.

### Включение сторожа

По сбросу сторож всегда выключен. Включается он установкой бита `WDGA` в регистре `WWDG_CR`, выключается только сбросом.

### Управление счётчиком

Счётчик работает даже при выключенном стороже. При включённом стороже бит `T6` должен стоять во избежание немедленного сброса.

Биты `T[5:0]` содержат число шагов счётчика до выдачи сброса. Из-за неизвестного состояния делителя на момент записи регистра `WWDG_CR` время лежит в диапазоне между минимальным и максимальным значениями. Регистр конфигурации (`WWDG_CFR`) содержит верхний предел окна: для предупреждения выдачи сброса перегружать счётчик надо когда его значение меньше границы окна и больше `0x3F`.

**NB:** Для выдачи программного сброса можно использовать бит `T6` (бит `WDGA` стоит, а `T6` чист).

### Прерывание сторожа

В случае надобности выполнения каких-либо действий перед реальным сбросом можно использовать Прерывание Ранней Побудки (EWI). Оно разрешается битом `EWI` в регистре `WWDG_CFR`, и вызывается при достижении счётчиком значения `0x40`.

Прерывание EWI можно использовать для выполнения проверки и постепенного выключения системы без выдачи сброса `WWDG`. В этом случае обработчик должен перегрузить счётчик `WWDG` и запустить нужные действия.

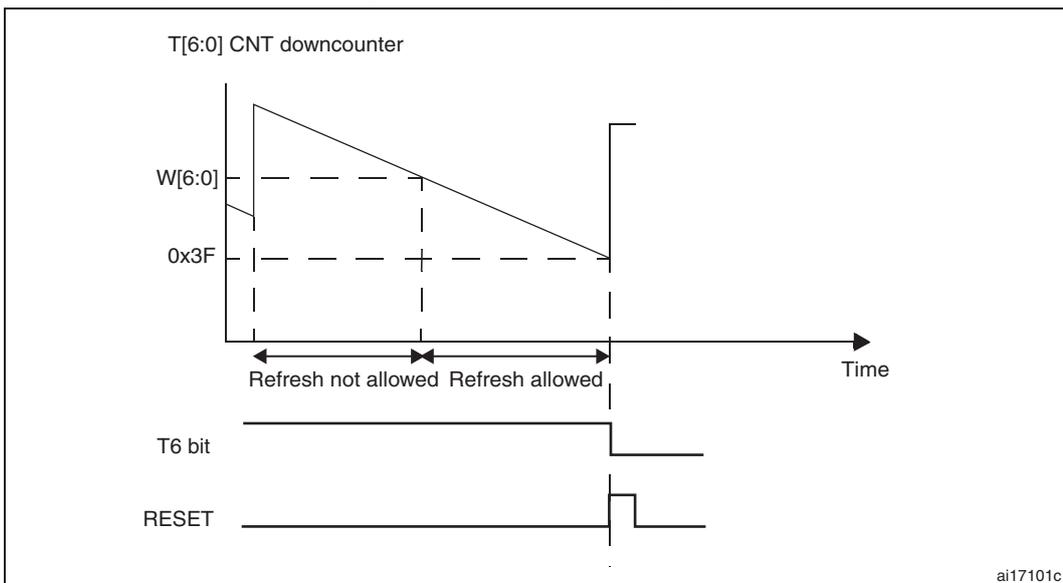
Прерывание EWI очищается снятием бита `EWIF` в регистре `WWDG_SR`.

**NB:** Если прерывание EWI не может быть по каким-либо причинам обслужено, то сброс `WWDG` таки произойдёт.

## 22.4. Вычисление таймаута WWDG

**Внимание:** При записи регистра `WWDG_CR` всегда ставьте бит `T6`.

Рис. 215. Временная диаграмма Оконного сторожа.



Формула вычисления таймаута:

$$t_{\text{WWDG}} = t_{\text{PCLK1}} \times 4096 \times 2^{\text{WDGTB}[1:0]} \times (\text{T}[5:0] + 1) \quad (\text{ms})$$

где:

$t_{\text{WWDG}}$ : таймаут WWDG

$t_{\text{PCLK1}}$ : период тактов APB1 в ms

4096: значение внутреннего делителя

Например, частота APB1 равна 24 MHz, WDGTB[1:0] равны 3 и T[5:0] равны 63:

$$t_{\text{WWDG}} = 1 / 24000 \times 4096 \times 2^3 \times (63 + 1) = 21.85 \text{ms}$$

Таблица 109. Min и Max значения  $t_{\text{WWDG}}$  при  $f_{\text{PCLK1}}=36\text{MHz}$ .

Предделитель	WDGTB	Min	Max
1	0	113 $\mu\text{s}$	7.28 ms
2	1	227 $\mu\text{s}$	14.56 ms
4	2	455 $\mu\text{s}$	29.12 ms
8	3	910 $\mu\text{s}$	58.25 ms

## 22.5. Режим отладки

В режиме отладки (ядро Cortex-M3 остановлено) счётчик WWDG продолжает работать или останавливается в зависимости от бита конфигурации `DBG_WWDG_STOP` в модуле DBG.

## 22.6. Регистры WWDG

### 22.6.1. Регистр ключа (WWDG\_CR)

Смещение адреса: `0x00`

По сбросу: `0x0000 007F`.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								WDGA	T[6:0]						
Reserved								rs	rw						

— Биты 31:8 Резерв, не трогать.

— Бит 7 **WDGA**: Бит активации

Ставится программно, снимается аппаратно по сбросу. При `WDGA = 1` может выдаваться сброс.

0: Выключен

1: Включён

— Биты 6:0 **T[6:0]**: 7-бит счётчик (MSB to LSB)

Значение счётчика. Декрементируется каждые  $(4096 \times 2^{\text{WDGTB}[1:0]})$  тактов PCLK1. Сброс выдаётся при переходе от `0x40` к `0x3F` (Т6 очищается).

### 22.6.2. Регистр конфигурации (WWDG\_CFR)

Смещение адреса: `0x04`

По сбросу: `0x0000 007F`.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								EWI	WDGTB[1:0]	W[6:0]					
Reserved								rs	rw	rw					

— Биты 31:10 Резерв, не трогать.

— Бит 9 **EWI**: Прерывание Ранней Побудки

Если установлен, то при достижении счётчиком `0x40` выдаётся прерывание. Чистится аппаратно после сброса.

— Биты 8:7 **T[6:0]**: База таймера

Изменение базы предделителя:

00: CK Counter Clock (PCLK1 / 4096) / 1

01: CK Counter Clock (PCLK1 / 4096) / 2

10: CK Counter Clock (PCLK1 / 4096) / 4

11: CK Counter Clock (PCLK1 / 4096) / 8 .

— Биты 6:0 **W[6:0]**: 7-бит значение окна чтобы сравнивать со счётчиком.

### 22.6.3. Регистр состояния (WWDG\_SR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved															EWIF
															rc_w0

— Биты 31:10 Резерв, не трогать.

— Бит 0 **EWIF**: Флаг Прерывания Ранней Побудки

Ставится аппаратно при достижении счётчиком 0x40. Чистится программно записью '0'. Запись '1' бестолкова. Ставится также при не разрешённом прерывании.

### 22.6.4. Карта регистров WWDG

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x00	WWDG_CR	Reserved																							WDGA	T[6:0]								
	Reset value																								0	1	1	1	1	1	1	1	1	
0x04	WWDG_CFR	Reserved																							EWI	WDGTB1	WDGTB0	W[6:0]						
	Reset value																								0	0	0	1	1	1	1	1	1	1
0x08	WWDG_SR	Reserved																											EWIF					
	Reset value																												0					

## 23. Криптографический процессор (CRYP)

### 23.1. Введение в CRYP

Криптографический процессор может шифровать и дешифровать данные по алгоритмам DES, TDES и AES (128, 192, или 256). Он полностью совместим с промышленными стандартами.

Алгоритмы DES и TDES могут работать в режиме *Простой замены* (ECB) или *Блок-чейн* (CBC).

Периферия CRYP это 32-bit АНВ2 устройство. Оно поддерживает передачи DMA входных и выходных данных и два FIFO (по 8 слов).

### 23.2. Основные свойства CRYP

- Годится для операций AES, DES и TDES
- AES
  - Поддерживает алгоритмы ECB, CBC, CTR, CCM и GCM (CCM и GCM только на STM32F42xxx и STM32F43xxx)
  - Поддерживает 128-, 192- и 256-бит ключи
  - 4 × 32-бит векторы (IV) в режимах CBC, CTR, CCM и GCM

Table 111. Число циклов обработки 128-бит блока (STM32F415/417xx)

Алгоритм / Размер ключа	ECB	CBC	CTR
128b	14	14	14
192b	16	16	16
256b	18	18	18

Table 112. Число циклов обработки 128-бит блока (STM32F43xxx)

Algorithm / Key size	ECB	CBC	CTR	GCM				CCM			
				Init	Header	Payload	Tag	Init	Header	Payload	Tag
128b	14	14	14	24	10	14	14	12	14	25	14
192b	16	16	16	28	10	16	16	14	16	29	16
256b	18	18	18	32	10	18	18	16	18	33	18

- DES/TDES

- Прямая имплементация простого алгоритма DES (используется один ключ, K1)
- Поддерживает цепочные алгоритмы ECB и CBC
- Поддерживает 64-, 128- и 192-бит ключи (включая чётность)
- 2 × 32-bit векторы инициализации (IV) в режиме CBC
- 16 тактов HCLK обработки одного 64-бит блока DES
- 48 тактов HCLK обработки одного 64-бит блока TDES

- Общее для DES/TDES и AES

- IN и OUT FIFO (по 8 слов, 32-бит ширины, для 4 блоков DES или 2 блоков AES)
- 2 канала DMA (входной и выходной)
- Логика обмена данных для поддержки 1-, 8-, 16- и 32-бит данных

### 23.3. Функциональное описание CRYP

Есть два криптографических ядра, TDES с поддержкой DES и AES. Алгоритмы TDES и AES используют блочную шифрацию, незавершённые блоки надо программно расширять и удалять этот хвост при дешифрации. Аппаратура этого не делает.

Рис. 216. Блок-схема (STM32F415/417xx)

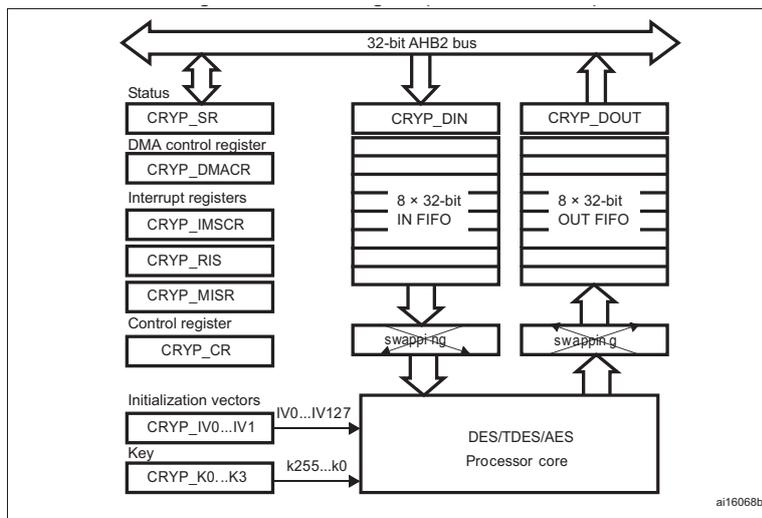
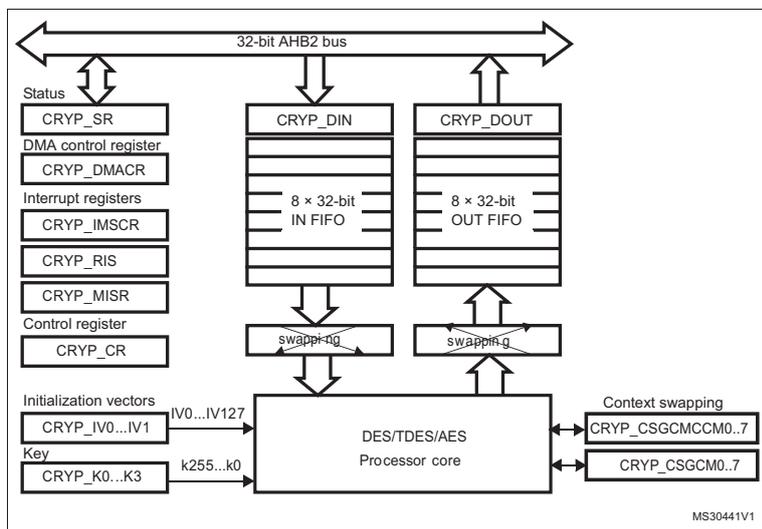


Рис. 217. Блок-схема (STM32F43xxx)



### 23.3.1. Криптографическое ядро DES/TDES

Состоит из трёх компонентов:

- Алгоритм DES — (DEA)
- Множественные ключи (1 для алгоритма DES, от 1 до 3 для алгоритма TDES)
- Вектор инициализации (в режиме CBC)

Основная работа TDES: входной блок читается в DEA и кодируется первым ключом, K1 (K0 не используется в TDES). Результат декодируется вторым ключом, K2, и снова кодируется третьим ключом, K3. Ключ зависит от алгоритма:

- DES: Ключ = [K1]
- TDES: Ключ = [K3 K2 K1]

где  $K_x = [K_xR \ K_xL]$ , R = правый, L = левый

Результирующий блок используется для вычисления шифрованного текста.

Результат промежуточных стадий DEA за границы криптографии не выходит.

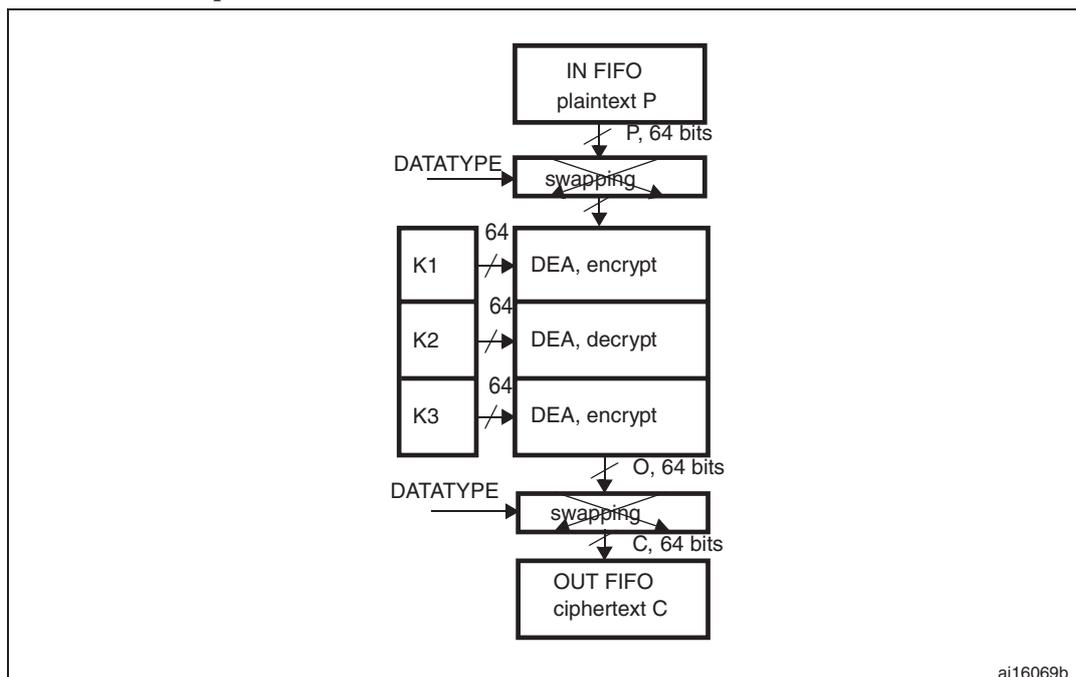
TDES имеет три опции ключей:

- Три независимых ключа. K1, K2 и K3.
- Два независимых ключа. K1 и K2 независимые, K3 = K1.
- Три равных ключа (это одинарный DES).

#### Режим прямой замены DES и TDES (DES/TDES-ECB)

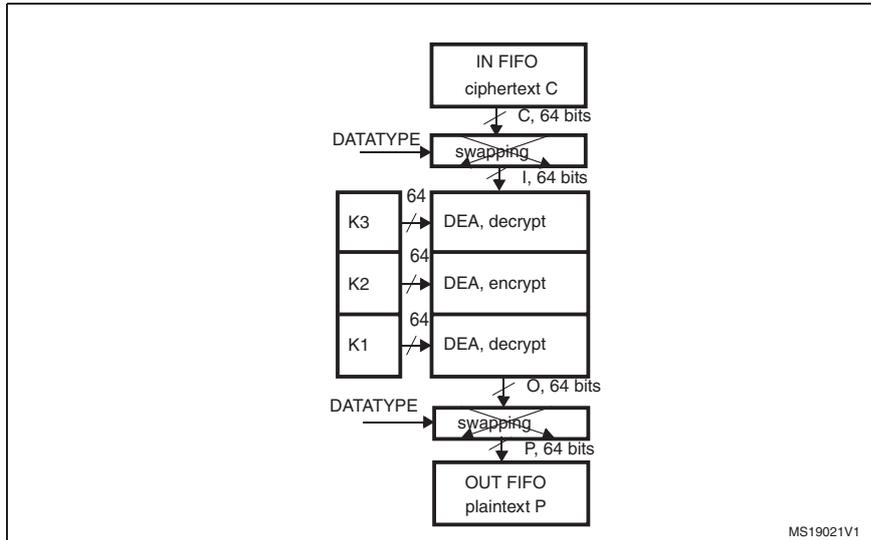
- DES/TDES-ECB шифрация  
64-бит блок простого текста (P) после обмена бит/байт/полуслово (см. секцию 23.3.3) становится входным блоком (I). Он через DEA кодируется ключом K1. Результат подаётся на вход DEA, где декодируется ключом K2. Результат подаётся на вход DEA, где кодируется ключом K3. Полученный 64-бит выходной блок (O) после обмена бит/байт/полуслово пихается в OUT FIFO.
- DES/TDES-ECB дешифрация  
64-бит блок шифрованного текста (C) после обмена бит/байт/полуслово становится входным блоком (I). Он через DEA декодируется ключом K3. Результат подаётся на вход DEA, где кодируется ключом K2. Результат подаётся на вход DEA, где декодируется ключом K1. Полученный 64-бит выходной блок (O) после обмена бит/байт/полуслово становится простым текстом (P).

Рис. 218. Кодирование DES/TDES-ECB



1. K: key; C: cipher text; I: input block; O: output block; P: plain text.

Рис. 219. Декодирование DES/TDES-ECB



1. K: key; C: cipher text; I: input block; O: output block; P: plain text.

### Режим блок-чейн DES и TDES (DES/TDES-CBC)

#### • DES/TDES-CBC шифрация

Сначала простой текст делится на 64-бит блоки данных. Первый блок простого текста (P1) после обмена бит/байт/полуслово (см. секцию 23.3.3) и XOR с вектором инициализации IV становится входным блоком (I1) ( $I1 = IV \oplus P1$ ). Он через DEA кодируется ключом K1. Результат подаётся на вход DEA, где декодируется ключом K2. Результат подаётся на вход DEA, где кодируется ключом K3. Полученный 64-бит выходной блок (O1) становится первым шифрованным (C1). После его XOR с вторым блоком простого текста (P2) получается второй входной блок ( $I2 = C1 \oplus P2$ ). Он через TDEA становится вторым шифрованным (C2). Цепочка повторяется вплоть до обработки последнего блока простого текста. Если весь простой текст не состоит из целого числа блоков, то последнюю часть надо шифровать определённым для приложения способом.

#### • DES/TDES-CBC дешифрация

Первый шифрованный блок (C1) напрямую становится входным (I1). Он декодируется через K3, результат кодируется через K2 и полученное декодируется через K1. Итог (O1) после XOR с IV выдаёт первый блок простого текста ( $P1 = O1 \oplus IV$ ). Второй шифрованный блок (C2), в качестве (I2), обрабатывается через TDEA. Результат (O2) после XOR с первым шифрованным блоком даёт второй блок простого текста ( $P2 = O2 \oplus C1$ ). Цепочка продолжается до конца шифрованного текста. Последний неполный шифрованный блок обрабатывается определённым для приложения способом.

Рис. 220. Кодирование DES/TDES-CBC

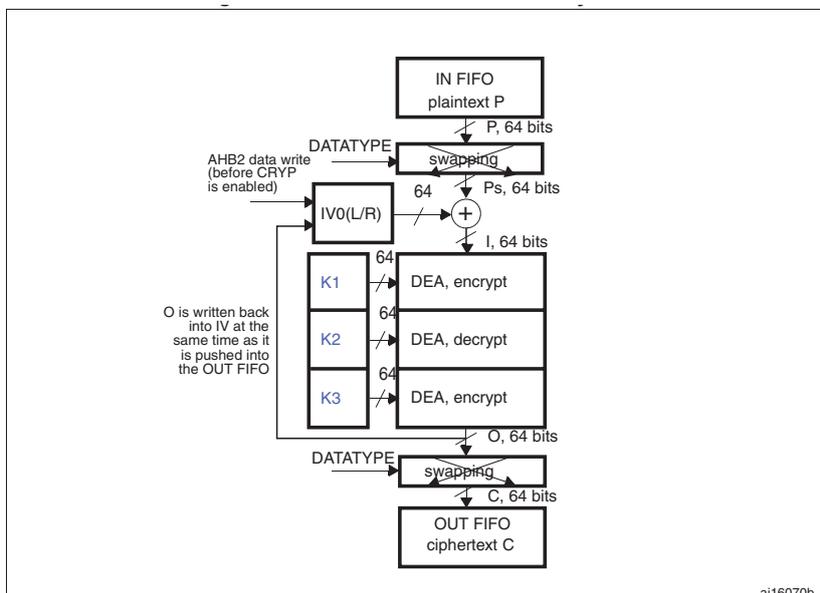
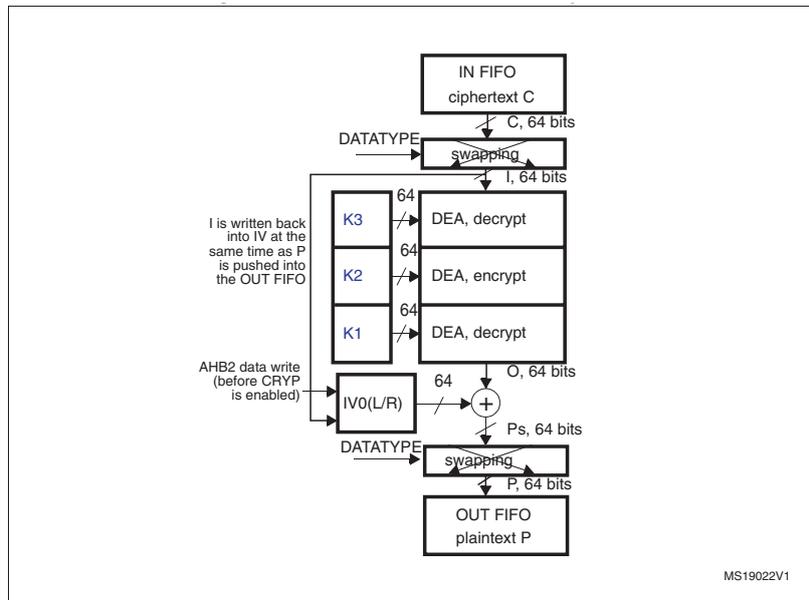


Рис. 220. Декодирование DES/TDES-CBC



### 23.3.2. Криптографическое ядро AES

Состоит из трёх компонентов:

- Алгоритм AES (АЕА)
- Множественных ключей
- Вектора/(.ов) инициализации или "Анонса"

Есть три длины ключей AES: 128, 192 и 256 бит и, в зависимости от режима, ноль или один 128-бит вектор инициализации (IV).

Основная работа AES: входной блок читается из FIFO в АЕА и кодируется ключом (K0...3).

Формат ключа зависит от его длины:

- При Keysize=128: Key=[K3K2]
  - При Keysize=192: Key=[K3K2K1]
  - При Keysize=256: Key=[K3K2K1K0]
- где  $K_x = [K_xR \ K_xL]$ , R = правый, L = левый

#### Режим прямой замены AES (AES-ECB)

- AES-ECB шифрация

128-бит блок простого текста (P) после обмена бит/байт/полуслово (см. секцию 23.3.3) становится входным блоком (I). Он через АЕА кодируется 128, 192 или 256-бит ключом. Полученный 128-бит выходной блок (O) после обмена бит/байт/полуслово пихается в OUT FIFO как шифрованный текст (C).

- AES-ECB дешифрация

Сначала надо подготовить секретный ключ собрав кольцевой ключ, который будет использован первым при дешифрации. Это делается ядром AES. См. Секцию 23.3.6. 128-бит блок шифрованного текста (C) после обмена бит/байт/полуслово становится входным блоком (I). Процедура дешифрации обратна шифрации. Полученный 128-бит выходной блок (O) после обмена бит/байт/полуслово становится простым текстом (P).

Рис. 222. Кодирование AES-ECB

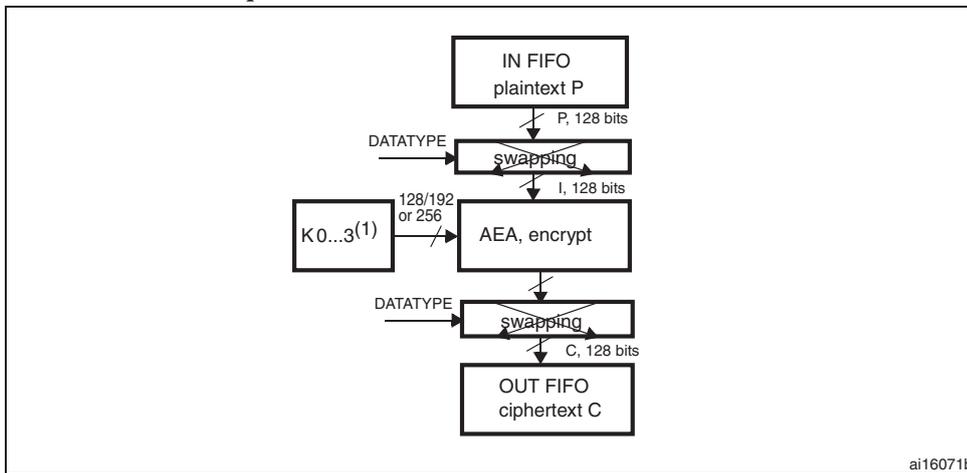
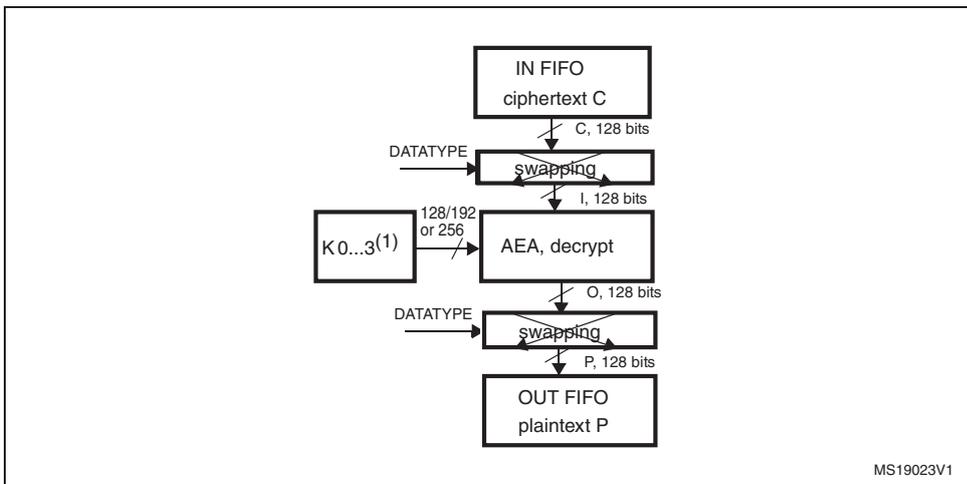


Рис. 223. Декодирование AES-ECB



### Режим AES блок-чейн (AES-CBC)

- AES-CBC шифрация

Первый входной блок ( $I_1$ ) после обмена бит/байт/полуслово (см. Секцию 23.3.3) получают с помощью XOR первого блока простого текста ( $P_1$ ) с 128-бит вектором инициализации  $IV$  ( $I_1 = IV \oplus P_1$ ). Он через АЕА кодируется 128-, 192- или 256-бит ключом ( $K_0 \dots K_3$ ). Полученный 128-бит выходной блок ( $O_1$ ) и есть кодированный ( $C_1$ ), то есть,  $C_1 = O_1$ . Его XOR с вторым простым блоком даёт второй входной блок, ( $I_2$ ) = ( $C_1 \oplus P_2$ ). Второй входной блок после обработки АЕА даёт второй кодированный. И цепочка продолжается до последнего блока. Последний неполный блок обрабатывается определённым для приложения способом. Создание секретного ключа описано в Секции 23.3.6.

- AES-CBC дешифрация

Первый кодированный блок ( $C_1$ ) и есть входной ( $I_1$ ). Он через АЕА декодируется 128-, 192- или 256-бит ключом ( $K_0 \dots K_3$ ). Полученный 128-бит выходной блок ( $O_1$ ) после XOR с 128-бит вектором инициализации  $IV$  (тем же самым, что и при кодировании) даёт первый блок простого текста ( $P_1 = O_1 \oplus IV$ ). Второй кодированный блок обрабатывается через АЕА. Полученный 128-бит выходной блок ( $O_2$ ) после XOR с первым кодированным даёт второй блок простого текста ( $P_2 = O_2 \oplus C_1$ ). И цепочка продолжается до последнего блока. Последний неполный шифрованный блок обрабатывается определённым для приложения способом.

Рис. 224. Кодирование AES-CBC

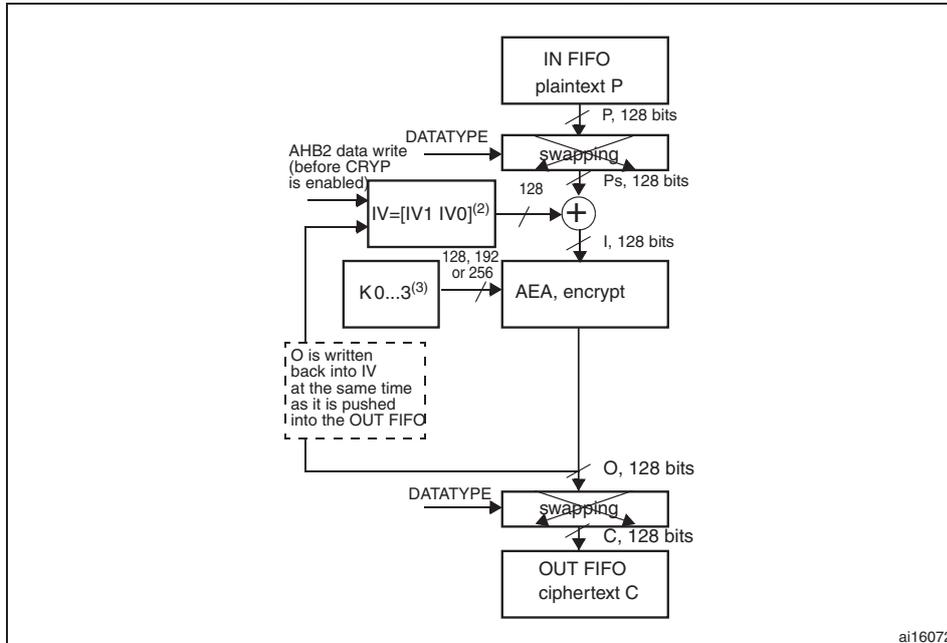
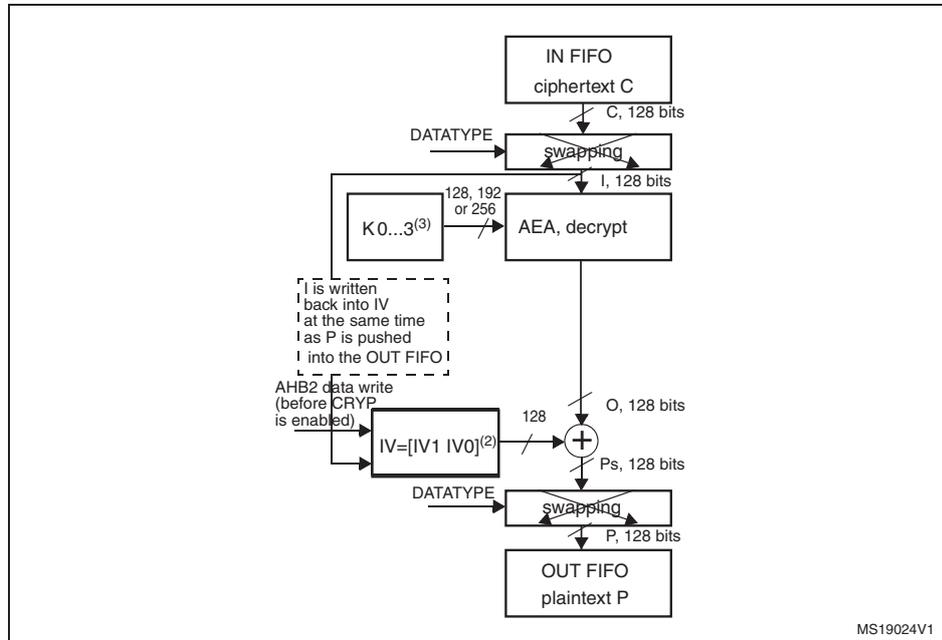


Рис. 225. Декодирование AES-CBC



1. K: ключ; C: кодированный текст; I: входной блок; O: выходной блок; Ps: простой текст перед обменом при декодировании или после обмена после при кодировании; P: простой текст; IV: векторы инициализации.
2.  $IV_x = [IV_{xR} \ IV_{xL}]$ , R=правый, L=левый.
3. Если Key size=128=>Key=[K3K2].  
Если Key size = 192 => Key = [K3 K2 K1]  
Если Key size = 256 => Key = [K3 K2 K1 K0].

### Режим счётчика AES (AES-CTR)

Блок AES используется как генератор потока ключа. Этот поток через XOR с простым текстом даёт зашифрованный текст. Операция симметричная и кодирование равно декодированию.

Дано:

- Простой текст:  $P[0], P[1], \dots, P[n]$  (128 бит каждый)
- Ключ K (размер совсем безразличен)
- Начальный блок счётчика (так сказать, ICB, хоть и работает также как и IV при CBC)

Кодированный текст вычисляется так:

$$C[i] = \text{enck}(iv[i]) \oplus P[i],$$

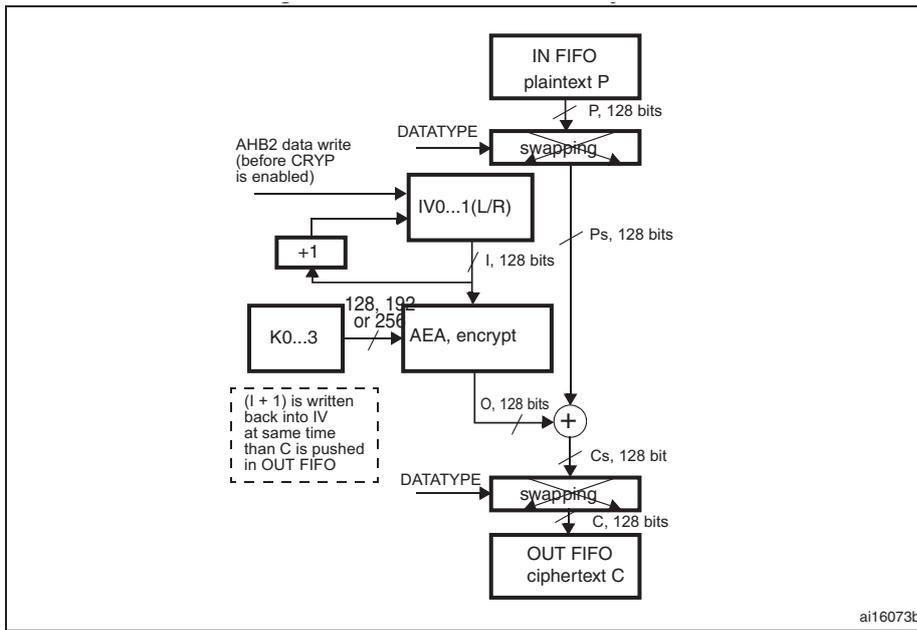
где:

$$iv[0] = \text{ICB} \text{ и } iv[i+1] = \text{func}(iv[i]),$$

где **func** это функция обновления для предыдущего блока **iv**; **func** это в основном инкремент одного из полей блока **iv**.

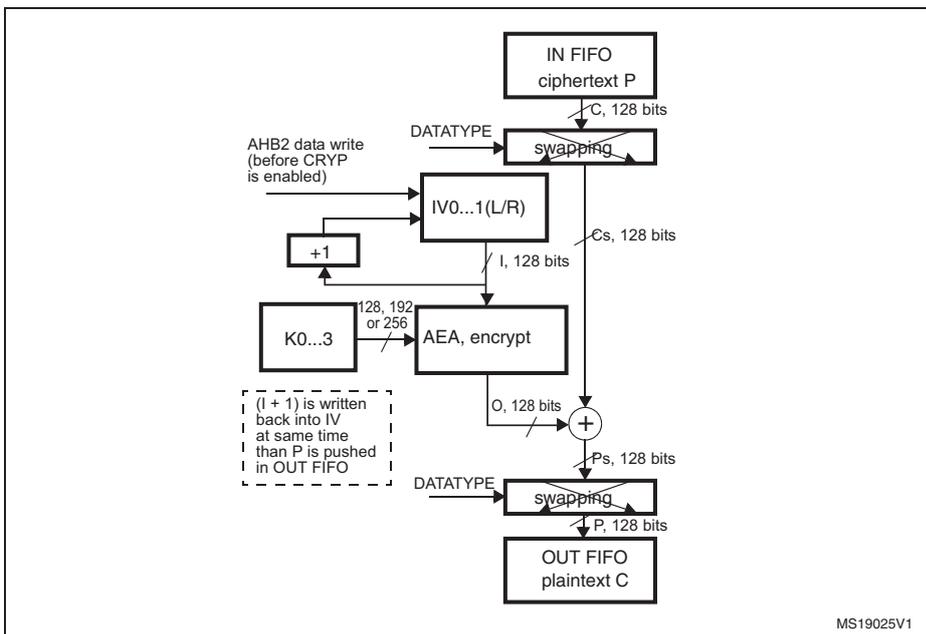
При одинаковом ICV для кодирования и декодирования всё становится одинаковым.

**Рис. 226. Кодирование AES-CTR**



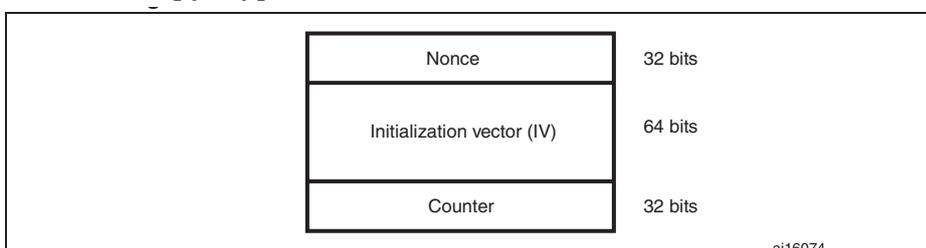
1. К: ключ; С: шифрованный текст; I: входной блок; о: выходной блок; Ps: простой текст перед обменом (при декодировании) или после него (при кодировании); Cs: шифрованный после обмена (при декодировании) или перед ним (при кодировании)); P: простой текст; IV: Векторы инициализации.

**Рис. 227. Декодирование AES-CTR**



1. К: ключ; С: шифрованный текст; I: входной блок; о: выходной блок; Ps: простой текст перед обменом (при декодировании) или после него (при кодировании); Cs: шифрованный после обмена (при декодировании) или перед ним (при кодировании)); P: простой текст; IV: Векторы инициализации.

**Рис. 228. Структура начального блока счётчика AES-CTR**



- **Nonce** ("Анонс") это 32-бит одноразовое число. Для каждой связи надо назначать новое.
- Вектор инициализации (IV) это 64-бит число. Стандарт требует, чтобы оно использовалось в данном ключе только один раз
- 32-бит счётчик в формате *big-endian*, с инкрементом по каждому блоку, начиная с '1'. Блок инкрементирует только младшие 32 бита, остальные 96 бит не меняются.

### Режим Галуа/счётчика AES (GCM)

Выполняет кодирование и аутентификацию простого текста и выдаёт кодированный текст и тег (код аутентификации или проверки целостности сообщения). Основан на режиме счётчика AES. Для генерации тега используется множитель для фиксированного ограниченного поля. В начале алгоритма нужен вектор инициализации.

Обрабатываемое сообщение делится на 2 части:

- Заголовок (дополнительные данные аутентификации): незащищённые данные с аутентификацией (вроде маршрутизации пакета)
- Нагрузка (простой или кодированный текст): само кодированное сообщение с аутентификацией.

Заголовок идёт первым и не смешивается с текстом.

Стандарт GCM требует передачи в конце сообщения особого 128-бит блока с размерами заголовка (64 бита) и нагрузки (64 бита). При вычислениях блоки заголовков надо отличать от блоков нагрузки.

В режиме GCM для кодирования/декодирования нужны четыре шага:

#### 1. Фаза инициализации GCM

Здесь вычисляется и сохраняется ключ HASH для обработки всех блоков.

Последовательность:

- Выключаем криптопроцессор снятием бита **CRYPEN** в регистре **CRYP\_CR**.
- Выбираем цепочный режим GCM записью '01000' в биты **ALGOMODE** регистра **CRYP\_CR**.
- Пускаем фазу GCM Init записью '00' в биты **GCM\_CCMPH** регистра **CRYP\_CR**.
- Инициализируем регистры ключа (128, 192 и 256 бит) в **CRYP\_KEYR<sub>x</sub>**, равно как и вектор инициализации (IV).
- Установкой бита **CRYPEN** в '1' пускаем вычисление ключа HASH.
- Ждём снятия бита **CRYPEN**.
- Ставим бит **CRYPEN** в '1'.

#### 2. Фаза заголовка GCM

Последовательность:

- Пускаем фазу заголовка записью '01' в биты **GCM\_CCMPH** регистра **CRYP\_CR**.
- Пишем данные заголовка. Есть три метода:
  - Блоками по 32 бита пишем данные в регистр **CRYP\_DIN**, флаг **IFNF** показывает готовность входного FIFO принять данные. Размер заголовка должен быть кратен 128 бит (4 слова).
  - Блоками по 8 слов пишем данные в регистр **CRYP\_DIN**, флаг **IFEM** показывает готовность входного FIFO принять данные (**IFEM='1'**). Размер заголовка должен быть кратен 128 бит (4 слова).
  - Используем DMA.
- После передачи всех данных заголовка ждём снятия бита **BUSY** в регистре **CRYP\_SR**.

#### 3. Фаза нагрузки GCM (кодирование/декодирование)

Последовательность:

- Пишем '10' в биты **GCM\_CCMPH** регистра **CRYP\_CR**.
- Битом **ALGODIR** в **CRYP\_SR** выбираем направление (кодирование или декодирование).
- Данные нагрузки пишем в регистр **CRYP\_DIN**, флаг **IFNF** показывает готовность входного FIFO принять данные. В регистр **CRYP\_DIN** писать блоками по 8 слов, флаг **IFEM** показывает готовность входного FIFO принять данные (**IFEM='1'**). Одновременно можно отслеживать флаг **OFNE/OFFU** регистра **CRYP\_DOUT** по теме пустоты выходного FIFO.
- Повторяем предыдущий шаг до конца обработки всех блоков нагрузки. А можно использовать и DMA.

#### 4. Финальная фаза GCM

Последовательность:

- o) Пишем '11' в биты GCM\_CCMPH[1:0] регистра CRYPT\_CR.
- p) В регистр CRYPT\_DIN 4 раза пишем объединённое число битов в заголовке (64 бита) и число битов нагрузки (64 бита).
- q) Ждём установки флага OFNE (FIFO не пуст) в регистре CRYPT\_SR.
- r) Читаем регистр CRYPT\_DOUT четыре раза: это тег аутентификации.
- s) Выключаем криптопроцессор (бит CRYPTEN в CRYPT\_CR = '0')

**NB:** По концу декодирования ключ заново вычислять не надо, сгенерированный тег должен совпадать с переданным в самом сообщении. Кроме того, бит ALGODIR (направление) должен стоять. При переходе из фазы заголовка в фазу тега криптопроцессор включать/выключать не надо.

#### Код аутентификации сообщения AES Галуа (GMAC)

Это поддерживается для аутентификации простого текста. Тег генерируется алгоритмом GCM и множителем с фиксированным ограниченным полем.

В начале алгоритма нужен вектор инициализации.

Алгоритм GMAC это тот же GCM, но только с заголовком, фаза нагрузки не нужна.

#### Комбинированная шифромашина AES (CCM)

CCM это кодирование и аутентификация простого текста с выдачей кода и тега (код аутентификации или целостности сообщения). Основано на режиме счётчика AES. Для генерации 128-бит тега используется режим AES CBC.

Стандарт CCM (RFC 3610 Счётчик с CBC-MAC (CCM) от Сентября 2003) определяет некоторые правила кодирования для первого блока аутентификации (блок B0). В частности, первый блок включает флаги, анонс и длину нагрузки в байтах. Для кодирования/декодирования стандарт CCM определяет другой формат, именуемый A или счётчик. В фазе нагрузки счётчик инкрементируется и при генерации тега его младшие 32 бита заполняются '1' (пакет A0 в стандарте CCM).

**NB:** Пакет B0 аппаратно не формируется, это дело программы.

Как и в алгоритме GCM, сообщение разбивается на 2 части:

- Заголовок (дополнительная аутентификация): незащищённые аутентифицированные данные (вроде маршрута пакета)
- Нагрузка (простой или зашифрованный текст): защищённое аутентифицированное сообщение.

**NB:** Заголовок идёт первым и части не смешиваются.

При кодировании/декодировании в режиме CCM нужны 4 шага:

##### 1. Фаза инициализации CCM

Пакет B0 сообщения CCM (1й пакет) пишем в регистр CRYPT\_DIN, регистр CRYPT\_DOUT не нужен.

Последовательность:

- a) Выключаем криптопроцессор очисткой бита CRYPTEN в регистре CRYPT\_CR.
- b) Выбираем режим CCM записью '01001' в биты ALGOMODE регистра CRYPT\_CR.
- c) Пускаем фазу инициализации записью '00' в биты GCM\_CCMPH регистра CRYPT\_CR.
- d) Пишем регистры ключа (128,192 и 256 бит) в CRYPT\_KEYRx и вектор инициализации (IV).
- e) Ставим бит CRYPTEN регистра CRYPT\_CR.
- f) Пишем пакет B0 во входной регистр данных.
- g) Ждём очистки бита CRYPTEN.
- h) Ставим бит CRYPTEN в '1'.

##### 2. Фаза заголовка CCM

Для кодирования и декодирования последовательность идентична. Регистр CRYPT\_DOUT не нужен. Если дополнительной аутентификации нет, то фазу пропускаю.

Последовательность:

- i) Пускаем фазу заголовка записью '01' в биты GCM\_CCMPH регистра CRYPT\_CR.

j) Есть три метода записи заголовка:

- Блоками по 32 бита в регистр `CRYP_DIN`, флаг `IFNF` показывает готовность FIFO принять данные. Размер заголовка должен быть кратен 128 битам (4 слова).
- Блоками по 8 слов в регистр `CRYP_DIN`, флаг `IFEM` показывает готовность FIFO принять данные (`IFEM = '1'`). Размер заголовка должен быть кратен 128 битам (4 слова)
- Использовать DMA.

**NB:** Первый блок B1 программно форматируют по длине заголовка.

к) По завершению записи заголовка ждём очистки флага `BUSY`.

### 3. Фаза нагрузки ССМ (кодирование/декодирование)

Полученные данные появляются в регистре `CRYP_DOUT`.

Последовательность:

- l) Пишем '10' в биты `GCM_CCMPH` регистра `CRYP_CR`.
  - m) Битом `ALGODIR` в `CRYP_CR` выбираем направление (кодирование/декодирование).
  - n) Пишем сообщение в регистр `CRYP_DIN`, флаг `IFNF` показывает готовность FIFO принять данные. По другому можно писать блоками по 8 слов в регистр `CRYP_DIN`, флаг `IFEM` показывает готовность FIFO принять данные (`IFEM = '1'`). Параллельно, флаг `OFNE/OFFU` регистра `CRYP_DOUT` показывает пустоту выходного FIFO.
  - o) Повторяем предыдущий шаг до завершения всей нагрузки. А можно использовать DMA
- ### 4. Финальная фаза ССМ
- Создаётся тег аутентификации и пишется в регистр `CRYP_DOUT`.
- p) Пишем '11' в биты `GCM_CCMPH[1:0]` регистра `CRYP_CR`.
  - q) Пишем начальный счётчик A0 и пишем 128-бит значение A0 по 32 бита в `CRYP_DIN`.
  - r) Ждём установки флага `OFNE` (FIFO не пуст) в регистре `CRYP_SR`.
  - s) За четыре чтения регистра `CRYP_DOUT` получаем тег аутентификации.
  - t) Выключаем криптопроцессор (бит `CRYPEN` в `CRYP_CR = '0'`)

**NB:** Форматирование исходных пакетов B0 и B1 и сравнение тега выполняются программно.

Между фазами заголовка и тега криптопроцессор включать/выключать не нужно.

### Код аутентификации кодированного сообщения AES (СМАС)

Алгоритм СМАС идентичен ССМ, но фаза нагрузки пропускается.

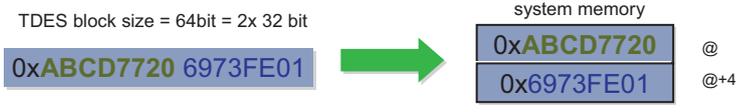
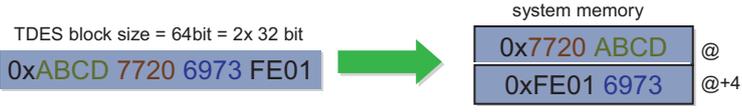
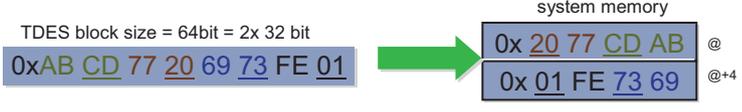
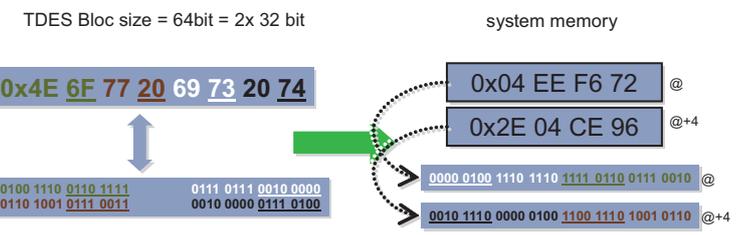
### 23.3.3. Типы данных

Данные в процессор CRYP подаются по 32 бита (словами) через регистр `CRYP_DIN`. В алгоритме DES поток обрабатывается блоками по 64 бит, нумерованными слева направо, от M1 до M64, где M1 это самый левый бит, а M64 самый правый бит блока. Алгоритм AES имеет 128-бит блоки.

Системная память имеет *little-endian* организацию: независимо от типа данных (бит, байт, 16-бит полуслово, 32-бит слово) менее значащие данные занимают меньшие адреса. Стало быть при передаче их из IN FIFO в процессор CRYP их нужно менять местами. Точно также это нужно при записи данных из CRYP процессора в OUT FIFO.

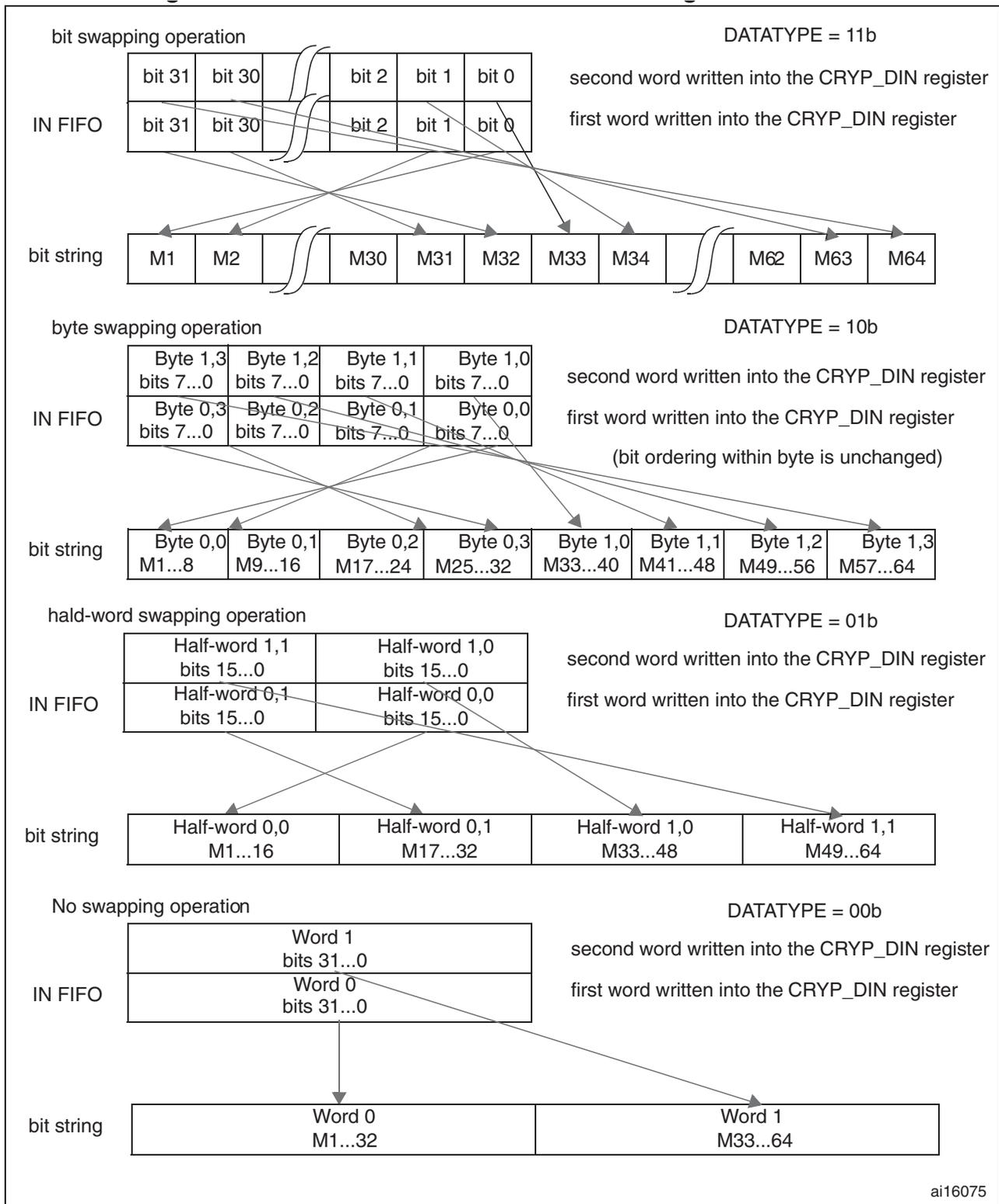
Тип обрабатываемых данных задаётся в поле `DATATYPE` регистра `CRYP_CR`.

Таблица 113. Типы данных

DATATYPE in CRYPT_CR	Swapping performed	System memory data (plaintext or cypher)
00b	No swapping	<p>Example: TDES block value <b>0xABCD77206973FE01</b> is represented in system memory as:</p> <p>TDES block size = 64bit = 2x 32 bit</p> 
01b	Half-word (16-bit) swapping	<p>Example: TDES block value <b>0xABCD77206973FE01</b> is represented in system memory as:</p> <p>TDES block size = 64bit = 2x 32 bit</p> 
10b	Byte (8-bit) swapping	<p>Example: TDES block value <b>0xABCD77206973FE01</b> is represented in system memory as:</p> <p>TDES block size = 64bit = 2x 32 bit</p> 
11b	Bit swapping	<p>TDES block value <b>0x4E6F772069732074</b> is represented in system memory as:</p> <p>TDES Bloc size = 64bit = 2x 32 bit</p> 

(По-моему, всё понятно и так)

Рис. 229. Построение 64-бит блока в соответствии с DATATYPE



**NB:** Операция обмена идентична для передач входного и выходного FIFO.

### 23.3.4. Векторы инициализации - CRYPT\_IV0...1(L/R)

Это два данных по 64 бита. Их формат и представление в системной памяти отличается от простого и зашифрованного текста и на них не влияет значение DATATYPE.

Они представлены как два последовательных 32-бит слова, CRYPT\_IVL (левое, биты IV1...32) и CRYPT\_IVR (правое, биты IV33...64).

При кодировании DES или TDES CBC, биты CRYPT\_IV0 (L/R) по XOR складываются с 64-бит данными из IN FIFO (после обмена в соответствии с DATATYPE), то есть, с битами M1...64 блока

данных. Результат из блока DEA3 копируется назад в вектор `CRYP_IV0(L/R)`, который используется для XOR со следующим блоком из IN FIFO, и т. д.

При декодировании DES или TDES CBC, биты `CRYP_IV0(L/R)` по XOR складываются с 64-бит блоком данных (биты M1...64) из TDEA1 (перед обменом в соответствии с `DATATYPE`), обмениваются и пишаются в OUT FIFO. После этого значение `CRYP_IV0(L/R)` заменяется на выход из IN FIFO, IN FIFO извлекается. Можно обрабатывать новый 64-бит блок.

При кодировании AES CBC биты `CRYP_IV0...1(L/R)` по XOR складываются с 128-бит блоком из IN FIFO (после обмена в соответствии с `DATATYPE`). Результат из ядра AES копируется в вектор `CRYP_IV0...1(L/R)`, который используется для XOR со следующим блоком из IN FIFO, и т. д.

При декодировании AES CBC биты `CRYP_IV0...1(L/R)` по XOR складываются с 128-бит блоком из ядра AES (перед обменом в соответствии с `DATATYPE`), обмениваются и пишаются в OUT FIFO. После этого значение `CRYP_IV0...1(L/R)` заменяется на выход из IN FIFO, IN FIFO извлекается. Можно обрабатывать новый 128-бит блок.

При кодировании и декодировании AES CTR биты `CRYP_IV0...1(L/R)` кодируются ядром AES. Результат кодирования складывается по XOR с 128-бит блоком из IN FIFO (после обмена в соответствии с `DATATYPE`). Результат XOR обменивается и пишется в OUT FIFO, часть счётчика `CRYP_IV0...1(L/R)` (32 LSB) инкрементируются.

Писать в регистры `CRYP_IV0...1(L/R)` можно только при сброшенном бите `BUSY` в регистре `CRYP_SR`.

См. Рис. 230 ниже.

### 23.3.5. CRYP занят

Криптопроцессор сам запускает кодирование или декодирование (в зависимости от состояния бита `ALGODIR` в регистре `CRYP_CR`) и стоящем бите `CRYPEN` = 1 регистре `CRYP_CR` если во входном FIFO есть достаточно данных (не меньше 2 слов для алгоритмов DES и TDES, 4 слова для AES) и хватает места в выходном FIFO (не меньше 2 (DES/TDES) или 4 (AES) слов).

Этот процесс занимает 48 тактов АНВ2 для алгоритма Triple-DES, 16 тактов АНВ2 для простого DES, и 14, 16 или 18 тактов АНВ2 для AES с ключами 128, 192 или 256 бит, соответственно. В это время бит `BUSY` в `CRYP_SR` стоит. По концу процесса два (DES/TDES) или четыре (AES) слова пишутся в выходной FIFO и бит `BUSY` снимается. В режимах CBC и CTR также обновляются векторы инициализации `CRYP_IVx(L/R)R` ( $x = 0..3$ ).

У занятого криптопроцессора (бит `BUSY` в `CRYP_SR` стоит) запись в регистры ключей (`CRYP_Kx(L/R)R`,  $x = 0..3$ ), регистры инициализации (`CRYP_IVx(L/R)R`,  $x = 0..3$ ) и в биты [9:2] регистра `CRYP_CR` игнорируется. Но во время работы можно снять бит `CRYPEN`, тогда работающие DES, TDES или AES завершают работу, пишут два или четыре слова результат в выходной FIFO и бит `BUSY` снимается.

**NB:** В режимах DES и TDES при переполнении выходного FIFO, и наличии хоть одного блока во входном FIFO, он оттуда извлекается, но бит `BUSY` останется стоять пока в выходном FIFO не появится место для нового блока.

### 23.3.6. Процедура кодирования или декодирования

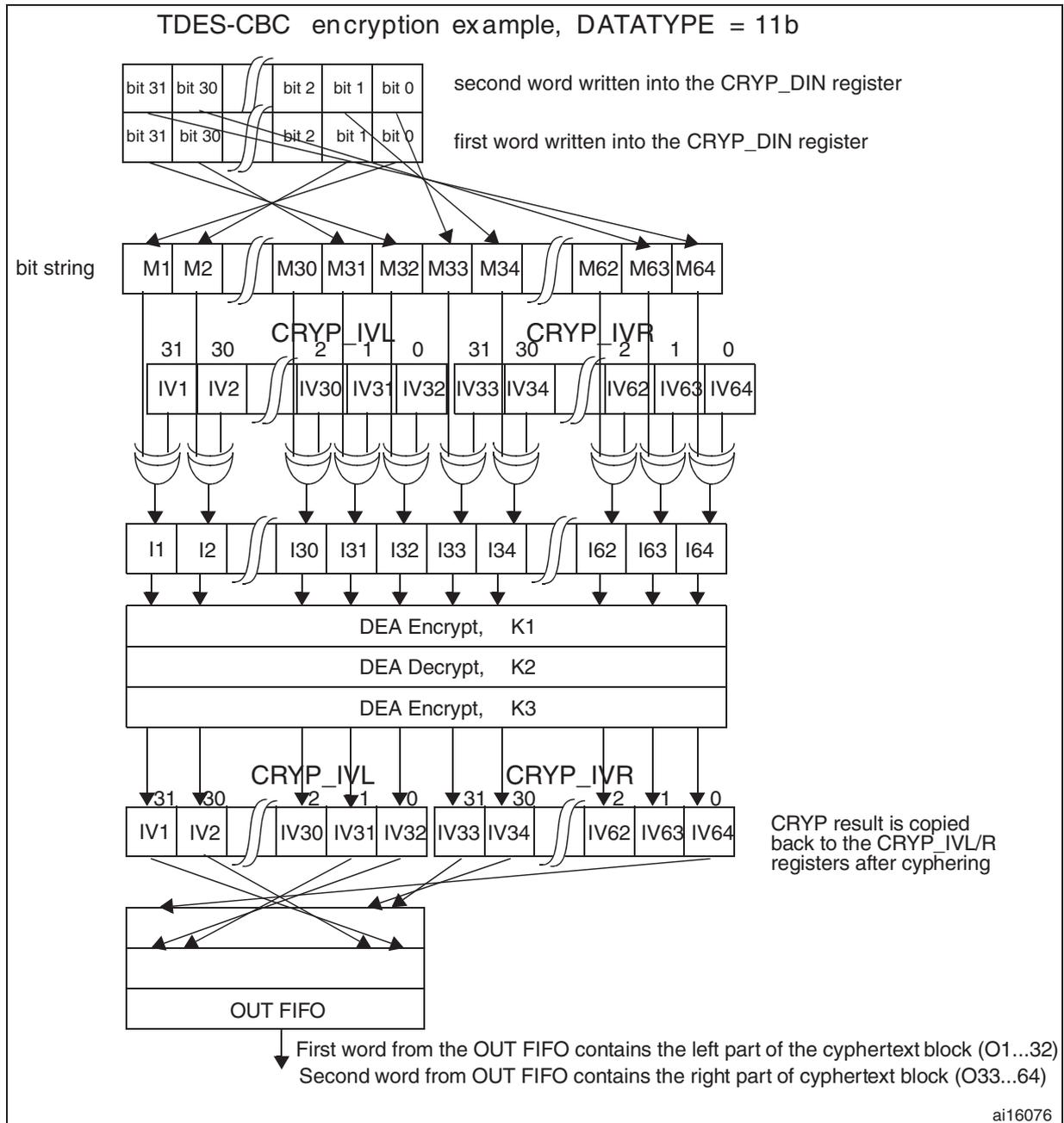
#### Инициализация

1. Инициализируем устройство (порядок операций не важен, кроме подготовки ключа для AES-ECB или AES-CBC декодирования. Размер и значение ключа надо вводить до подготовки ключа и потом конфигурировать алгоритм):

- В биты `KEYSIZE` регистра `CRYP_CR` пишем размер ключа (128-, 192- или 256-бит для AES)
- В регистры `CRYP_KxL/R` пишем симметричный ключ (от 2 до 8 регистров по алгоритму)
- В биты `DATATYPE` регистра `CRYP_CR` пишем тип данных (1-, 8-, 16- или 32-bit)
- При декодировании в AES-ECB или AES-CBC готовим ключ: битами `ALGOMODE` = '111' в `CRYP_CR` ставим режим. Пишем '1' в `CRYPEN`: бит `BUSY` встаёт. Ждём снятия `BUSY` (`CRYPEN` снимется сам): ключ для декодирования готов

- e) Битами **ALGOMODE** в регистре **CRYP\_CR** задаём алгоритм и цепочки (DES/TDES в ECB/CBC, или AES в ECB/CBC/CTR/GCM/CCM)
  - f) Битом **ALGODIR** в **CRYP\_CR** задаём направление (кодирование/декодирование)
  - g) В регистр **CRYP\_IVxL/R** пишем вектор инициализации (только CBC или CTR)
2. Записью 1 в бит **FFLUSH** регистра **CRYP\_CR** сливаем IN и OUT FIFO

**Рис. 230. Векторы инициализации при TDES-CBC кодировании**



### Обработка с использованием DMA

1. Ставим контроллер DMA на передачу входных данных из памяти. Длина передачи равна длине сообщения. Устройства ради, длина сообщения должна быть целым числом блоков. Данные передаются в пакетном режиме. Длина пакета равна 4 словам для AES и 2 или 4 словам для DES/TDES. DMA должен выдавать прерывания по концу передачи выходных данных.
2. Включаем криптопроцессор установкой бита **CRYPEN**. Разрешаем запросы DMA установкой битов **DIEN** и **DOEN** в регистре **CRYP\_DMCCR**.
3. Всё работает само. Прерывание DMA показывает конец обработки. Оба FIFO обычно пусты и **BUSY = 0**.

### Обработка с использованием прерываний

1. Установкой битов **INIM** и **OUTIM** в **CRYP\_IMSCR** разрешаем прерывания.
2. Включаем криптопроцессор установкой бита **CRYPEN** в регистре **CRYP\_CR**.
3. При управлении входными данными: пишем входное сообщение в IN FIFO. За раз можно писать 2 или 4 слова, или до заполнения FIFO. После записи последнего слова сообщения выключаем прерывание очисткой бита **INIM**.
4. При управлении выходными данными: читаем сообщение из OUT FIFO. За раз можно читать 1 блок (2 или 4 слова) или до опустения FIFO. По прочтению последнего слова **INIM=0**, **BUSY=0** и оба FIFO пусты (**IFEM=1** и **OFNE=0**). Выключают прерывания очисткой бита **OUTIM** и периферией, снятием бита **CRYPEN**.

### Обработка без DMA и прерываний

1. Включаем криптопроцессор установкой бита **CRYPEN** в регистре **CRYP\_CR**.
2. Пишем первые блоки во входной FIFO (от 2 до 8 слов).
3. Теперь до самого конца сообщения повторяем:
  - а) Ждём **OFNE=1**, читаем OUT FIFO (1 блок или до опустения FIFO)
  - б) Ждём **IFNF=1**, пишем в IN FIFO (1 блок или до заполнения FIFO)
4. По концу обработки **BUSY=0** и оба FIFO пусты (**IFEM=1** и **OFNE=0**). Периферия выключается очисткой бита **CRYPEN**.

### 23.3.7. Смена контекстов

Это пример переключения контекстов для разных задач ОС с использованием DMA:

#### Для AES и DES

1. Сохранение контекста
  - а) Стопорим передачи DMA с IN FIFO снятием бита **DIEN** в регистре **CRYP\_DMACR**.
  - б) Ждём освобождения обоих FIFO (**IFEM=1** и **OFNE=0** в **CRYP\_SR**) и бит **BUSY** чист.
  - в) Стоп передачам DMA с OUT FIFO снятием бита **DOEN** в **CRYP\_DMACR** и чистим **CRYPEN**.
  - д) Сохраняем текущую конфигурацию (биты [9:2] и бит 19 из **CRYP\_CR**) и, не в режиме ECB, векторы инициализации. Значение ключа уже должно быть доступно в памяти. Если надо, сохраняем статус DMA (указатели для IN и OUT сообщений, остаток байтов и пр.).
  - е) Для алгоритмов GCM/GMAC и CCM/CMAC ещё надо сохранить:
    - биты [17:16] регистра **CRYP\_CR**
    - регистры смены контекстов:  
**CRYP\_CSGCMCCM0..7** для GCM/GMAC и CCM/CMAC  
**CRYP\_CSGCM0..7** для GCM/GMAC.
2. Конфигурируем и выполняем другую обработку.
3. Восстановление контекста
  - а) Конфигурируем процессор как в секции 23.3.6 с сохранённой конфигурацией. Для декодирования AES-ECB и AES-CBC ключ надо подготовить снова.
  - б) Если надо, конфигурируем контроллер DMA на передачу остатка сообщения.
  - в) Включаем процессор установкой бита **CRYPEN** и DMA битами **DIEN** и **DOEN**.

#### Для TDES

Делается также, как и для AES, но во входном FIFO может содержаться до 4 необработанных блоков, и иногда может быть быстрее прервать их обработку, чем ждать её завершения.

1. Сохранение контекста
  - а) Стопорим передачи DMA с IN FIFO очисткой бита **DIEN** в регистре **CRYP\_DMACR**.
  - б) Выключаем процессор снятием бита **CRYPEN** (текущий блок будет завершён).
  - в) Ждём пустого OUT FIFO (**OFNE=0** в регистре **CRYP\_SR**) и бит **BUSY** чист.

- d) Стопорим передачи DMA с OUT FIFO чисткой бита **DOEN** в регистре **CRYP\_DMCCR**.
- e) Сохраняем текущую конфигурацию (биты [9:2] и бит 19 из **CRYP\_CR**) и, не в режиме ECB, векторы инициализации. Значение ключа уже должно быть доступно в памяти. Если надо, сохраняем статус DMA (указатели для IN и OUT сообщений, остаток байтов и пр.). Вычитываем из IN FIFO необработанные данные и сохраняем их в памяти.

В режимах GCM/GMAC и CCM/CMAC ещё надо сохранить биты [17:16] регистра **CRYP\_CR**.

2. Конфигурируем и выполняем другую обработку.
3. Восстановление контекста
  - a) Конфигурируем процессор как в секции 23.3.6 с сохранённой конфигурацией. Для декодирования AES-ECB и AES-CBC ключ надо подготовить снова.
  - b) Пишем ранее сохранённые данные обратно в IN FIFO.
  - c) Если надо, конфигурируем контроллер DMA на передачу остатка сообщения.
  - d) Включаем процессор установкой бита **CRYPEN** и DMA битами **DIEN** и **DOEN**.

## 23.4. Прерывания CRYP

CRYP подаёт на NVIC один запрос прерываний, объединяющий по OR два маскируемых источника. Разрешение каждого из них ставится в регистре **CRYP\_IMSCR**.

В регистре **CRYP\_RISR** выдаётся статус исходных, а в регистре **CRYP\_MISR** маскированных прерываний.

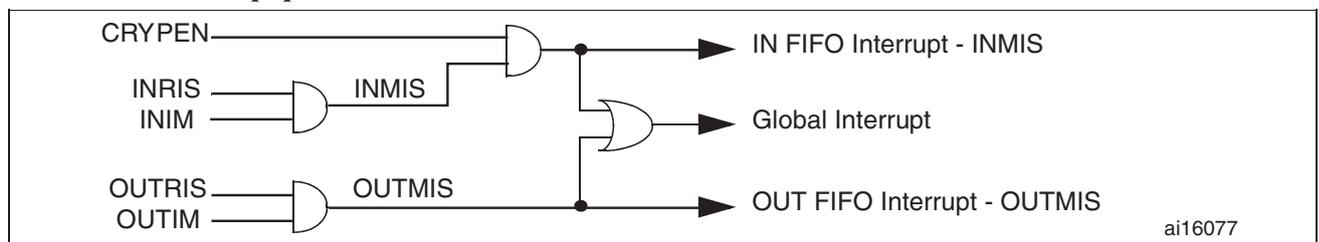
### Прерывание выходного FIFO - OUTMIS

Выставляется при наличии хоть одного 32-бит слова в выходном FIFO (отражает состояние флага **OFNE**). Бит разрешения CRYP на прерывание **OUTMIS** не влияет, прочитать надо весь FIFO.

### Прерывание входного FIFO - INMIS

Выставляется, если во входном FIFO меньше четырёх слов (есть свободное место). Снимается заполнением FIFO. Бит разрешения CRYP разрешает и прерывание **INMIS**.

Рис. 231. Схема прерываний CRYP



## 23.5. Интерфейс CRYP DMA

Связью с контроллером DMA управляют через регистр **CRYP\_DMCCR**.

Запросы пакетных и одинарных передач могут выставляться одновременно. Например, если в OUT FIFO есть 6 слов, то выставляются оба запроса. Сначала обрабатывается пакетная передача для 4 слов, а затем одинарные для оставшихся 2 слов.

Снимается запрос соответствующим сигналом очистки от DMA. После снятия сигнала очистки, запрос может встать снова, если есть нужное условие. При выключении CRYP или при снятии битов разрешения (**DIEN** для IN FIFO и **DOEN** для OUT FIFO в регистре **CRYP\_DMCCR**) запросы снимаются.

**NB:** Контроллер DMA должен передавать пакеты по 4 слова или меньше. Иначе можно потерять некоторые данные, что отвратительно. Канал OUTDMA должен быть приоритетнее, чем INDMA.

## 23.6. Регистры CRYP

Всего наличествуют несколько регистров управления и состояния, восемь регистров ключа и четыре регистра векторов инициализации.

### 23.6.1. Регистр управления (CRYP\_CR) для STM32F415/417xx

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CRYPEN	FFLUSH	Reserved				KEYSIZE		DATATYPE		ALGOMODE[2:0]			ALGODIR	Res.	Res.
rw	w					rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		

- **Биты 31:16** Резерв, не трогать.
- **Бит 15** **CRYPEN**: Включение процессора
  - 0: CRYP выкл.
  - 1: CRYP вкл.

**NB**: Бит CRYPEN автоматически снимается по концу подготовки ключа (ALGOMODE=111b) или фазы инициализации GCM\_CCM
- **Бит 14** **FFLUSH**: Слив FIFO
  - При CRYPEN = 0, запись 1 сливает IN и OUT FIFO (сбрасываются указатели чтения и записи FIFO.). Запись 0 бессмысленна.
  - При CRYPEN = 1, любая запись бестолкова.
  - Чтение всегда возвращает 0.
- **Биты 13:10** Резерв, не трогать.
- **Биты 9:8** **KEYSIZE[1:0]**: Размер ключа (только для AES)
  - 00: 128 бит
  - 01: 192 бит
  - 10: 256 бит
  - 11: Резерв, не писать
- **Биты 7:6** **DATATYPE[1:0]**: Тип данных в регистре CRYP\_DIN.
  - 00: 32-бит. Слова не меняются. Первое слово, передаваемое из/в FIFO это биты 1...32 блока данных, второе слово - биты 33...64.
  - 01: 16-бит, полуслово. Каждое слово, передаваемое из/в FIFO это 2 полуслова, меняются местами.
  - 10: 8-бит, байт. Каждое слово, передаваемое из/в FIFO это 4 байта, меняются местами.
  - 11: биты, строка. Каждое слово, передаваемое из/в FIFO это 32 бита (1й бит в позиции 0), меняются местами друг с другом.
- **Биты 5:3** **ALGOMODE[2:0]**: Режим алгоритма
  - 000: TDES-ECB (triple-DES): Без связи между блоками. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)) не используются, работают три ключа (K1, K2, и K3), K0 не используется.
  - 001: TDES-CBC (triple-DES, цепочка блоков): Перед подачей в алгоритм входной блок XOR-ится с выходным. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)) используются, работают три ключа (K1, K2, и K3), K0 не используется.
  - 010: DES-ECB (простой DES): Без связи между блоками. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)) используются, работает ключ K1, остальные (K0, K2, K3) не используются.
  - 011: DES-CBC (простой DES, цепочка блоков): Перед подачей в алгоритм входной блок XOR-ится с выходным. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)) используются, работает ключ K1, остальные (K0, K2, K3) не используются.
  - 100: AES-ECB (простой AES): Без связи между блоками. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)...1L/R) не используются, работают все ключи (K0...K3).
  - 101: AES-CBC (AES, цепочка блоков): Перед подачей в алгоритм входной блок XOR-ится с выходным. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)...1L/R) используются, работают все ключи (K0...K3).
  - 110: AES-CTR (AES режим счётчика): Перед подачей в алгоритм входной блок XOR-ится с выходным. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)...1L/R) используются, работают все ключи (K0...K3). Кодирование в CTR не отличается от декодирования, ядро всегда кодирует текущий блок счётчика, что XOR-ится с блоком данных на входе. ALGODIR не влияет, готовить ключ НЕ надо.
  - 111: Подготовка ключа AES для декодирования. Запись этого при CRYPEN = 1 сразу запускает создание ключа. В регистрах K0...K3 уже должен быть секретный ключ. Бит BUSY встаёт сам и после записи нового ключа в K0...K3 снимается.
- **Бит 2** **ALGODIR**: Направление алгоритма
  - 0: Кодирование, 1: Декодирование.
- **Биты 1:0** Резерв, не трогать.

**NB:** Биты KEYSIZE, DATATYPE, ALGOMODE и ALGODIR при BUSY=1 не пишутся.

Бит FFLUSH надо писать при BUSY=0. Иначе в выходном FIFO после слива может появиться ещё какой-нибудь блок.

### 23.6.2. Регистр управления (CRYP\_CR) для STM32F42xxx/43xxx

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000.

Reserved															ALGO MODE [3]	Res.		GCM_CCMPH						
															rw		rw	rw						
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16									
Reserved															KEYSIZE		DATATYPE		ALGOMODE[2:0]			ALGODIR	Reserved	
															rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0									
CRYPEN	FFLUSH	Reserved					KEYSIZE		DATATYPE		ALGOMODE[2:0]			ALGODIR	Reserved									
rw	w						rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw										

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Бит 19 **ALGOMODE[3]:** Включение процессора
- Бит 18 Резерв, не трогать.
- Биты 17:16 **GCM\_CCMPH[1:0]:** Фаза только для алгоритмов GCM или CCM
  - 00: Инициализация GCM\_CCM
  - 01: Заголовок GCM\_CCM
  - 10: Нагрузка GCM\_CCM
  - 11: Завершение GCM\_CCM
- Бит 15 **CRYPEN:** Включение процессора
  - 0: CRYP выкл.
  - 1: CRYP вкл.

**NB:** Бит CRYPEN автоматически снимается по концу подготовки ключа (ALGOMODE=111b) или фазы инициализации GCM\_CCM
- Бит 14 **FFLUSH:** Слив FIFO
  - При CRYPEN = 0, запись 1 сливает IN и OUT FIFO (сбрасываются указатели чтения и записи FIFO.). Запись 0 бессмысленна.
  - При CRYPEN = 1, любая запись бестолкова.
  - Чтение всегда возвращает 0.
- Биты 13:10 Резерв, не трогать.
- Биты 9:8 **KEYSIZE[1:0]:** Размер ключа (только для AES)
  - 00: 128 бит
  - 01: 192 бит
  - 10: 256 бит
  - 11: Резерв, не писать
- Биты 7:6 **DATATYPE[1:0]:** Тип данных в регистре CRYP\_DIN.
  - 00: 32-бит. Слова не меняются. Первое слово, передаваемое из/в FIFO это биты 1...32 блока данных, второе слово - биты 33...64.
  - 01: 16-бит, полуслово. Каждое слово, передаваемое из/в FIFO это 2 полуслова, меняются местами.
  - 10: 8-бит, байт. Каждое слово, передаваемое из/в FIFO это 4 байта, меняются местами.
  - 11: биты, строка. Каждое слово, передаваемое из/в FIFO это 32 бита (1й бит в позиции 0), меняются местами друг с другом.
- Биты 19,5:3 **ALGOMODE[2:0]:** Режим алгоритма
  - 0000: TDES-ECB (triple-DES): Без связи между блоками. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)) не используются, работают три ключа (K1, K2, и K3), K0 не используется.
  - 0001: TDES-CBC (triple-DES, цепочка блоков): Перед подачей в алгоритм входной блок XOR-ится с выходным. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)) используются, работают три ключа (K1, K2, и K3), K0 не используется.
  - 0010: DES-ECB (простой DES): Без связи между блоками. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)) используются, работает ключ K1, остальные (K0, K2, K3) не используются.
  - 0011: DES-CBC (простой DES, цепочка блоков): Перед подачей в алгоритм входной блок XOR-ится с выходным. Векторы инициализации (CRYP\_IV0(L/R)) используются, работает ключ K1, остальные (K0, K2, K3) не используются.

- 0100: AES-ECB (простой AES): Без связи между блоками. Векторы инициализации (CRYP\_IV0L/R...1L/R) не используются, работают все ключи (K0...K3).
- 0101: AES-CBC (AES, цепочка блоков): Перед подачей в алгоритм входной блок XOR-ится с выходным. Векторы инициализации (CRYP\_IV0L/R...1L/R) используются, работают все ключи (K0...K3).
- 0110: AES-CTR (AES режим счётчика): Перед подачей в алгоритм входной блок XOR-ится с выходным. Векторы инициализации (CRYP\_IV0L/R...1L/R) используются, работают все ключи (K0...K3). Кодирование в CTR не отличается от декодирования, ядро всегда кодирует текущий блок счётчика, что XOR-ится с блоком данных на входе. ALGODIR не влияет, готовить ключ НЕ надо.
- 0111: Подготовка ключа AES для декодирования. Запись этого при CRYPEN = 1 сразу запускает создание ключа. В регистрах K0...K3 уже должен быть секретный ключ. Бит BUSY встаёт сам и после записи нового ключа в K0...K3 снимается.
- 1000: Режим счётчика Галуа (GCM). Также используется для алгоритма GMAC.
- 1001: Счётчик с CBC-MAC (CCM). Также используется для алгоритма CMAC.

— **Бит 2** **ALGODIR**: Направление алгоритма

- 0: Кодирование,  
1: Декодирование.

— **Биты 1:0** Резерв, не трогать.

**NB**: Биты KEYSIZE, DATATYPE, ALGOMODE и ALGODIR при BUSY=1 не пишутся.

Бит FFLUSH надо писать при BUSY=0. Иначе в выходном FIFO после слива может появиться ещё какой-нибудь блок.

### 23.6.3. Регистр состояния (CRYP\_SR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0003.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved											BUSY	OFFU	OFNE	IFNF	IFEM
Reserved											r	r	r	r	r

— **Биты 31:5** Резерв, не трогать.

— **Бит 4** **BUSY**: Процессор занят

0: Ядро CRYP ничего не делает. Причина:

- Выключено (CRYPEN=0 в CRYP\_CR) или всё уже сделано,
- Ждёт достаточно данных в IN FIFO или места в OUT FIFO (2 слова в DES, 4 в AES).

1: Ядро CRYP работает над блоком или ключом для декодирования AES.

— **Бит 3** **OFFU**: Выходной FIFO полон

- 0: OUT FIFO не полон  
1: OUT FIFO полон

— **Бит 2** **OFNE**: Выходной FIFO не пуст

- 0: OUT FIFO пуст  
1: OUT FIFO не пуст

— **Бит 1** **IFNF**: Входной FIFO не полон

- 0: IN FIFO полон  
1: IN FIFO не полон

— **Бит 0** **IFEM**: Входной FIFO пуст

- 0: IN FIFO не пуст  
1: IN FIFO пуст

### 23.6.4. Входной регистр данных (CRYP\_DIN)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000.

Предназначен для записи блоков данных в IN FIFO словами. Первыми пишутся старшие биты блока. Не учитывая обмен данных, это даёт:

- В режиме DES/TDES: блок это последовательность битов с номерами от 1 (самый левый) до 64 (наиправейший). Бит 1 это MSB (бит 31) первого слова в FIFO, бит 64 это LSB (бит 0) второго слова в FIFO.
- В режиме AES: блок это последовательность битов с номерами от 0 (самый левый) до 127 (наиправейший). Бит 0 это MSB (бит 31) первого слова в FIFO, бит 127 это LSB (бит 0) четвёртого слова в FIFO.

Данные из регистра **CRYP\_DIN** перед обработкой могут проходить обмен в соответствии с битами **DATATYPE** регистра **CRYP\_CR**. См. Секцию 23.3.3.

Данные из **CRYP\_DIN** идут в IN FIFO. Процессор CRYP начинает обработку при появлении в IN FIFO не меньше двух 32-бит слов для DES/TDES (или четырёх 32-бит слов для AES) и не менее 2 свободных слов в OUT FIFO. Процесс сам переносит обработанные данные в OUT FIFO.

Чтение регистра **CRYP\_DIN**:

- При **CRYPEN** = 0, из FIFO первым извлекается самое старое записанное слово, последним - самое раннее записанное слово. И конечно же надо глядеть на флаг **IFEM** на предмет опустения FIFO.
- При **CRYPEN** = 1, возвращается вообще что-нибудь.

После чтения данных из **CRYP\_DIN**, перед новой обработкой FIFO нужно слить битом **FFLUSH**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DATAIN															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DATAIN															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:0      **DATAIN**: Ввод данных

Чтение: При **CRYPEN** = 0 выдаётся слово из IN FIFO, иначе - белиберда.

Запись: Слово пишется в IN FIFO.

### 23.6.5. Выходной регистр данных (CRYP\_DOUT)

Смещение адреса: **0x0C**

По сбросу: **0x0000 0000**.

Предназначен для чтения блоков данных из OUT FIFO словами. Первыми читаются старшие биты блока. Не учитывая обмен данных, это даёт:

- В режиме DES/TDES: блок это последовательность битов с номерами от 1 (самый левый) до 64 (наиправейший). Бит 1 это MSB (бит 31) первого слова в FIFO, бит 64 это LSB (бит 0) второго слова в FIFO.
- В режиме AES: блок это последовательность битов с номерами от 0 (самый левый) до 127 (наиправейший). Бит 0 это MSB (бит 31) первого слова в FIFO, бит 127 это LSB (бит 0) четвёртого слова в FIFO.

Данные после обработки могут проходить обмен в соответствии с битами **DATATYPE** регистра **CRYP\_CR**. См. Секцию 23.3.3.

При чтении из **CRYP\_DOUT** возвращается слово по указателю чтения.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DATAOUT															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DATAOUT															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

— Биты 31:0      **DATAOUT**: Вывод данных

Чтение: Выдаётся слово из OUT FIFO.

Запись: А ничего.

### 23.6.6. Регистр управления CRYP DMA (CRYP\_DMACR)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														DOEN	DIEN
														rw	rw

- Биты 31:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **DOEN**: Разрешение выходного DMA
  - 0: Нельзя
  - 1: Можно
- Бит 0 **DIEN**: Разрешение входного DMA
  - 0: Нельзя
  - 1: Можно

### 23.6.7. Регистр маски прерываний CRYP (CRYP\_IMSCR)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000 0000.

Запись 1 ставит маску, разрешая прерывание, запись 0 запрещая его. По сбросу обнуляется.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														OUTIM	INIM
														rw	rw

- Биты 31:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **OUTIM**: Разрешение прерываний выходного FIFO
  - 0: Нельзя
  - 1: Можно
- Бит 0 **INIM**: Разрешение прерываний входного FIFO
  - 0: Нельзя
  - 1: Можно

### 23.6.8. Регистр состояния необработанных прерываний (CRYP\_RISR)

Смещение адреса: 0x18

По сбросу: 0x0000 0001.

Выдаёт состояние запросов прерываний до маскирования.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														OUTRIS	INRIS
														r	r

- Биты 31:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **OUTRIS**: Состояние запроса прерываний выходного FIFO
  - 0: Нету
  - 1: Есть
- Бит 0 **INRIS**: Состояние запроса прерываний входного FIFO
  - 0: Нету
  - 1: Есть



**CRYP\_K1RR (смещение адреса: 0x2C)**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
k1.33 b159	k1.34 b158	k1.35 b157	k1.36 b156	k1.37 b155	k1.38 b154	k1.39 b153	k1.40 b152	k1.41 b151	k1.42 b150	k1.43 b149	k1.44 b148	k1.45 b147	k1.46 b146	k1.47 b145	k1.48 b144
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
k1.49 b143	k1.50 b142	k1.51 b141	k1.52 b140	k1.53 b139	k1.54 b138	k1.55 b137	k1.56 b136	k1.57 b135	k1.58 b134	k1.59 b133	k1.60 b132	k1.61 b131	k1.62 b130	k1.63 b129	k1.64 b128
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

**CRYP\_K2LR (смещение адреса: 0x30)**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
k2.1 b127	k2.2 b126	k2.3 b125	k2.4 b124	k2.5 b123	k2.6 b122	k2.7 b121	k2.8 b120	k2.9 b119	k2.10 b118	k2.11 b117	k2.12 b116	k2.13 b115	k2.14 b114	k2.15 b113	k2.16 b112
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
k2.17 b111	k2.18 b110	k2.19 b109	k2.20 b108	k2.21 b107	k2.22 b106	k2.23 b105	k2.24 b104	k2.25 b103	k2.26 b102	k2.27 b101	k2.28 b100	k2.29 b99	k2.30 b98	k2.31 b97	k2.32 b96
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

**CRYP\_K2RR (смещение адреса: 0x34)**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
k2.33 b95	k2.34 b94	k2.35 b93	k2.36 b92	k2.37 b91	k2.38 b90	k2.39 b89	k2.40 b88	k2.41 b87	k2.42 b86	k2.43 b85	k2.44 b84	k2.45 b83	k2.46 b82	k2.47 b81	k2.48 b80
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
k2.49 b79	k2.50 b78	k2.51 b77	k2.52 b76	k2.53 b75	k2.54 b74	k2.55 b73	k2.56 b72	k2.57 b71	k2.58 b70	k2.59 b69	k2.60 b68	k2.61 b67	k2.62 b66	k2.63 b65	k2.64 b64
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

**CRYP\_K3LR (смещение адреса: 0x38)**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
k3.1 b63	k3.2 b62	k3.3 b61	k3.4 b60	k3.5 b59	k3.6 b58	k3.7 b57	k3.8 b56	k3.9 b55	k3.10 b54	k3.11 b53	k3.12 b52	k3.13 b51	k3.14 b50	k3.15 b49	k3.16 b48
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
k3.17 b47	k3.18 b46	k3.19 b45	k3.20 b44	k3.21 b43	k3.22 b42	k3.23 b41	k3.24 b40	k3.25 b39	k3.26 b38	k3.27 b37	k3.28 b36	k3.29 b35	k3.30 b34	k3.31 b33	k3.32 b32
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

**CRYP\_K3RR (смещение адреса: 0x3C)**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
k3.33 b31	k3.34 b30	k3.35 b29	k3.36 b28	k3.37 b27	k3.38 b26	k3.39 b25	k3.40 b24	k3.41 b23	k3.42 b22	k3.43 b21	k3.44 b20	k3.45 b19	k3.46 b18	k3.47 b17	k3.48 b16
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
k3.49 b15	k3.50 b14	k3.51 b13	k3.52 b12	k3.53 b11	k3.54 b10	k3.55 b9	k3.56 b8	k3.57 b7	k3.58 b6	k3.59 b5	k3.60 b4	k3.61 b3	k3.62 b2	k3.63 b1	k3.64 b0
w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

**NB:** При занятом процессоре (бит **BUSY** = 1 в **CRYP\_SR**) запись в эти регистры игнорируется.

**23.6.11.Регистры вектора инициализации (CRYP\_IV0...1(L/R)R)**

Смещение адреса: 0x40 до 0x4C

По сбросу: 0x0000 0000.

Вектор инициализации (64 бита для DES/TDES и 128 бит для AES) используется в режимах CBC и CTR.

IV0 это самый левый бит, а IV63 (DES, TDES) или IV127 (AES) это самый левый бит вектора инициализации. IV1(L/R)R используется только в AES.





Таблица 115. Для STM32F43xxx

0x1C	CRYP_MISR	Reserved																																		OUTMIS	IN%IS									
	Reset value																																			0	0									
0x20	CRYP_K0LR	CRYP_K0LR																																												
	Reset value	0 0																																												
0x24	CRYP_K0RR	CRYP_K0RR																																												
	Reset value	0 0																																												
...																																														
0x38	CRYP_K3LR	CRYP_K3LR																																												
	Reset value	0 0																																												
0x3C	CRYP_K3RR	CRYP_K3RR																																												
	Reset value	0 0																																												
0x40	CRYP_IV0LR	CRYP_IV0LR																																												
	Reset value	0 0																																												
0x44	CRYP_IV0RR	CRYP_IV0RR																																												
	Reset value	0 0																																												
0x48	CRYP_IV1LR	CRYP_IV1LR																																												
	Reset value	0 0																																												
0x4C	CRYP_IV1RR	CRYP_IV1RR																																												
	Reset value	0 0																																												
0x50	CRYP_CSGCMCCM0R	CRYP_CSGCMCCM0R																																												
	Reset value	0 0																																												
0x54	CRYP_CSGCMCCM1R	CRYP_CSGCMCCM1R																																												
	Reset value	0 0																																												
0x58	CRYP_CSGCMCCM2R	CRYP_CSGCMCCM2R																																												
	Reset value	0 0																																												
0x5C	CRYP_CSGCMCCM3R	CRYP_CSGCMCCM3R																																												
	Reset value	0 0																																												
0x00	CRYP_CR	Reserved																																		ALGOMODE[3]	Res.	GCM_CCMPh	CRYPEN	FLUSH	Reserved	KEYSIZE	DATATYPE	ALOMODE[2:0]	ALGODIR	Res..
	Reset value																																			0	0	0	0		0	0	0	0	0	
0x04	CRYP_SR	Reserved																																		BUSY	OFFU	OFNE	IFNF	IFEM						
	Reset value																																			0	0	0	1	1						
0x08	CRYP_DIN	DATAIN																																												
	Reset value	0 0																																												
0x0C	CRYP_DOUT	DATAOUT																																												
	Reset value	0 0																																												
0x10	CRYP_DMACR	Reserved																																		DOEN	DIEN									
	Reset value																																			0	0									
0x14	CRYP_IMSCR	Reserved																																		OUTIM	INIM									
	Reset value																																			0	0									
0x18	CRYP_RISR	Reserved																																		OUTRIS	INRIS									
	Reset value																																			0	1									

Offset	Register name reset value	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0			
		0x60	CRYP_CSGCMCCM4R	CRYP_CSGCMCCM4R																																
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x64	CRYP_CSGCMCCM5R	CRYP_CSGCMCCM5R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x68	CRYP_CSGCMCCM6R	CRYP_CSGCMCCM6R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x6C	CRYP_CSGCMCCM7R	CRYP_CSGCMCCM7R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x70	CRYP_CSGCM0R	CRYP_CSGCM0R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x74	CRYP_CSGCM1R	CRYP_CSGCM1R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x78	CRYP_CSGCM2R	CRYP_CSGCM2R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x7C	CRYP_CSGCM3R	CRYP_CSGCM3R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x80	CRYP_CSGCM4R	CRYP_CSGCM4R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x84	CRYP_CSGCM5R	CRYP_CSGCM5R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x88	CRYP_CSGCM6R	CRYP_CSGCM6R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x8C	CRYP_CSGCM7R	CRYP_CSGCM7R																																		
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

## 24. Генератор случайных чисел (RNG)

### 24.1. Введение в RNG

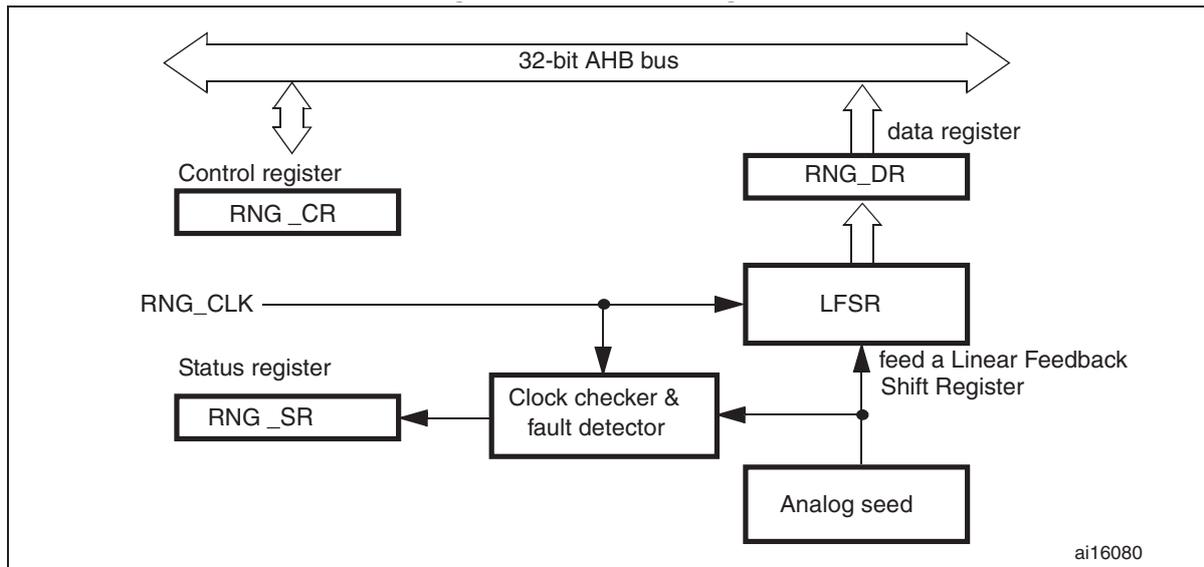
Процессор RNG основан аналоговом генераторе белого шума и выдаёт случайные 32-бит числа. Он прошёл тесты FIPS PUB 140-2 (2001 October 10) с успехом 99%.

### 24.2. Основные свойства RNG

- Выдаёт случайные 32-бит числа от аналогового генератора
- Последовательные случайные числа выдаются через 40 тактов RNG\_CLK
- Контроль энтропии RNG с отметкой стабильных значений и их последовательности
- Можно выключать экономии электронов для.

## 24.3. Функциональное описание RNG

Рис. 232. Блок-схема



Аналоговый генератор подаёт начальное число ("посев") на регистр сдвига с линейной обратной связью (RNG\_LFSR), с которого эти 32-бит числа и берут.

Начальное число создаётся по XOR от выходов нескольких кольцевых генераторов. RNG\_LFSR тактируется постоянной частотой RNG\_CLK и не зависит от HCLK. После подачи в RNG\_LFSR весомого количества начальных чисел, его содержимое пишется в регистр данных (RNG\_DR).

Параллельно отслеживаются "посев" и такты RNG\_CLK. В битах состояния (регистр RNG\_SR) указываются ненормальная последовательность "посева" и падение частоты RNG\_CLK. При появлении ошибки может выдаваться прерывание.

### 24.3.1. Работа

Последовательность запуска RNG:

1. Можно разрешить прерывания (бит **IE** в регистре **RNG\_CR**) по готовности генератора и по появлению ошибки.
2. Битом **RNGEN** в регистре **RNG\_CR** включаем аналоговую часть, RNG\_LFSR и детектор ошибок.
3. Если при входе в прерывание, в регистре **RNG\_SR** биты **SEIS=CEIS='0'**, бит **DRDY='1'**, то регистр **RNG\_DR** можно читать.

Стандарт FIPS PUB (Federal Information Processing Standard Publication) 140-2 требует, чтобы после установки бита **RNGEN** первое случайное число не использовалось, а сохранялось для сравнения со следующим, и далее парами. Одинаковых быть не должно.

### 24.3.2. Обработка ошибок

#### Бит **CEIS = '1'** (ошибка тактов)

Проверьте конфигурацию генератора тактов и снимите бит **CEIS**. RNG может работать при бите **CEIS = '0'**. Ошибка тактов на предыдущее число не влияет и можно читать регистр **RNG\_DR**.

#### Бит **SEIS = '1'** (ошибка "посева")

При бите **SEIS = '1'** выдача чисел прекращается, потому что энтропия упала. Надо очистить бит **SEIS**, снять и поставить бит **RNGEN**.

## 24.4. Регистры RNG

Доступны словами.

### 24.4.1. Регистр управления (RNG\_CR)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved												IE	RNGEN	Reserved	
												rw	rw		

- Биты 31:4 Резерв, не трогать.
- Бит 3 **IE**: Разрешение прерываний
  - 0: Выкл.
  - 1: Вкл. Нужны DRDY=1, SEIS=1 или CEIS=1 в регистре RNG\_SR
- Бит 2 **RNGEN**: Включение RNG
  - 0: Выкл.
  - 1: Вкл.
- Биты 1:0 Резерв, не трогать.

### 24.4.2. Регистр состояния (RNG\_SR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								SEIS	CEIS	Reserved			SECS	CECS	DRDY
								rc_w0	rc_w0				г	г	г

- Биты 31:7 Резерв, не трогать.
- Бит 6 **SEIS**: Состояние прерывания ошибки "посева"
  - Ставится одновременно с SECS, снимается записью 0.
  - 0: Не было.
  - 1: Обнаружено:
    - Более 64 последовательных битов в одном значении (0 или 1)
    - Более 32 последовательных чередований 0 и 1.
  - Прерывание выдаётся при IE = 1 в RNG\_CR.
- Бит 5 **CEIS**: Состояние прерывания ошибки тактов
  - Ставится одновременно с CECS, снимается записью 0.
  - 0: Всё норм.
  - 1: RNG\_CLK неверен ( $f_{RNG\_CLK} < f_{HCLK}/16$ ).
  - Прерывание выдаётся при IE = 1 в RNG\_CR.
- Биты 4:3 Резерв, не трогать.
- Бит 2 **SECS**: Состояние ошибки "посева"
  - 0: Ошибок нет, если бит SEIS стоит, то ошибка была, но исправлена.
  - 1: Обнаружено:
    - Более 64 последовательных битов в одном значении (0 или 1)
    - Более 32 последовательных чередований 0 и 1.
- Бит 1 **CECS**: Состояние ошибки тактов
  - 0: Ошибок нет, если бит CEIS стоит, то ошибка была, но исправлена.
  - 1: RNG\_CLK неверен ( $f_{RNG\_CLK} < f_{HCLK}/16$ ).
- Бит 0 **DRDY**: Данные готовы
  - 0: RNG\_DR не готов
  - 1: RNG\_DR готов к чтению нового числа

**NB**: Прерывание выдаётся при IE = 1 в RNG\_CR.  
После чтения RNG\_DR этот бит снимается до появления нового числа.

### 24.4.3. Регистр данных (RNG\_SR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000.

Только чтение. Новое число появляется максимум через 40 тактов RNG\_CLK. При этом встаёт бит DRDY. Пожалуйста, проверяйте сей факт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
RNDATA															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
RNDATA															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г

— Биты 31:0 RNDATA. То самое число.

### 24.4.4. Карта регистров RNG

Таблица 116. Они так лежат

Offset	Register name reset value	Register size																																				
		31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0					
0x00	RNG_CR 0x0000000	Reserved													IE	RNGEN	Reserved																					
0x04	RNG_SR 0x0000000	Reserved													SEIS	CEIS	Reserved	SECS	CECS	DRDY																		
0x08	RNG_DR 0x0000000	RNDATA[31:0]																																				

## 25. Hash процессор (HASH)

### 25.1. Введение в HASH

Процессор полностью совместим с алгоритмами SHA-1, SHA-224, SHA-256, MD5 и HMAC. Он вычисляет дайджест (160 бит для SHA-1, 256 бит для SHA-256 и 224 бит для SHA-224, 128 бит для MD5) для сообщений длиной до  $(2^{64} - 1)$  бит, а HMAC даёт способ аутентификации сообщений с помощью hash-функций. Алгоритм HMAC состоит из двух вызовов hash-функций SHA-1, SHA-224, SHA-256 или MD5.

### 25.2. Основные свойства HASH

- Совместимость с:
  - FIPS PUB 180-2 (Federal Information Processing Standards Publication 180-2)
  - Secure Hash Standard specifications (SHA-1, SHA-224 and SHA-256)
  - IETF RFC 1321 (Internet Engineering Task Force Request For Comments number 1321) specifications (MD5)
- Быстрое вычисление SHA-1, SHA-224, SHA-256 и MD5 (SHA-224 и SHA-256 на STM32F43xxx)
- Ведомое устройство АНВ
- 32-бит ввод, поддержка слов, полуслов, байтов и битовых строк только в формате *little-endian*.
- Автоматический обмен для совместимости с *big-endian* SHA1, SHA-224 и SHA-256
- Автоматическое расширение битовых строк до модуля 512 (16 × 32 бита) при вычислении
- 5 × 32-бит слов (H0 до H5) на STM32F415/417xx и 8 × 32-бит слов (H0 до H7) на STM32F43xxx в выходном дайджесте, возможность перезапуска прерванных вычислений.
- Соответствующие 32-бит слова дайджеста из последовательных блоков сообщения добавляются друг к другу для получения дайджеста всего сообщения

- Поддержка DMA

**NB:** Расширение (см. алгоритмы SHA-1, SHA-224 и SHA-256, это добавление бита  $bx1$  с последующими  $N$  битами  $bx0$  для получения общей длины, конгруэнтной  $448 \text{ modulo } 512$ . :-)) После сего сообщение завершается 64-бит целым с двоичным представлением исходной длины сообщения.

Ввод обрабатываемых сообщений только по 32 бита, включая последнюю порцию. Дополняйте и расширяйте.

### 25.3. Функциональное описание HASH

Рис. 233. Блок-схема для STM32F415/417xx

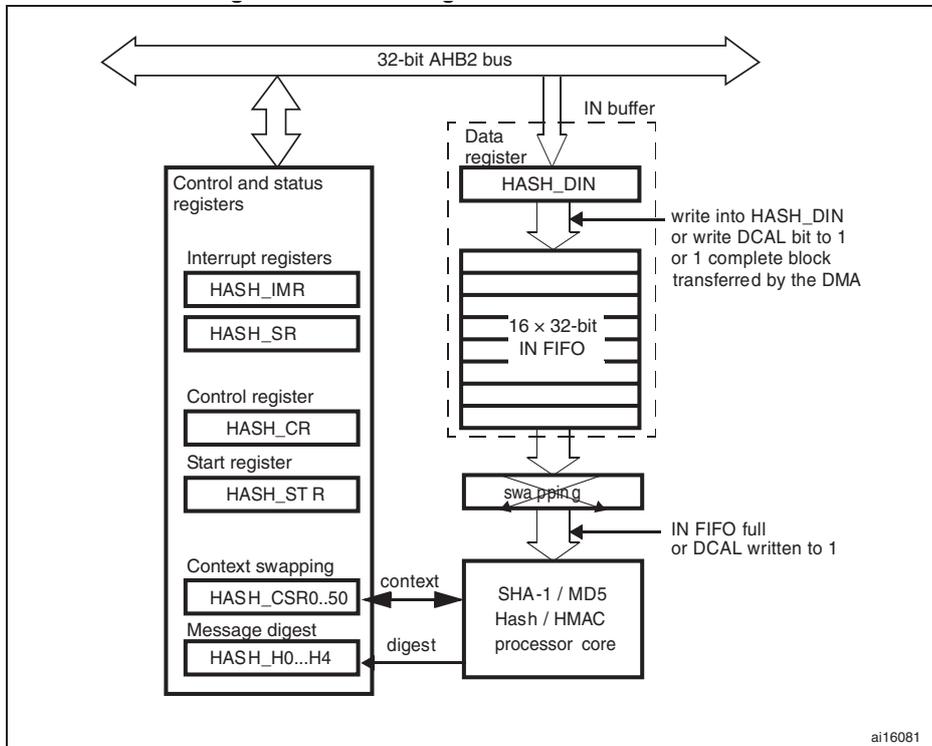
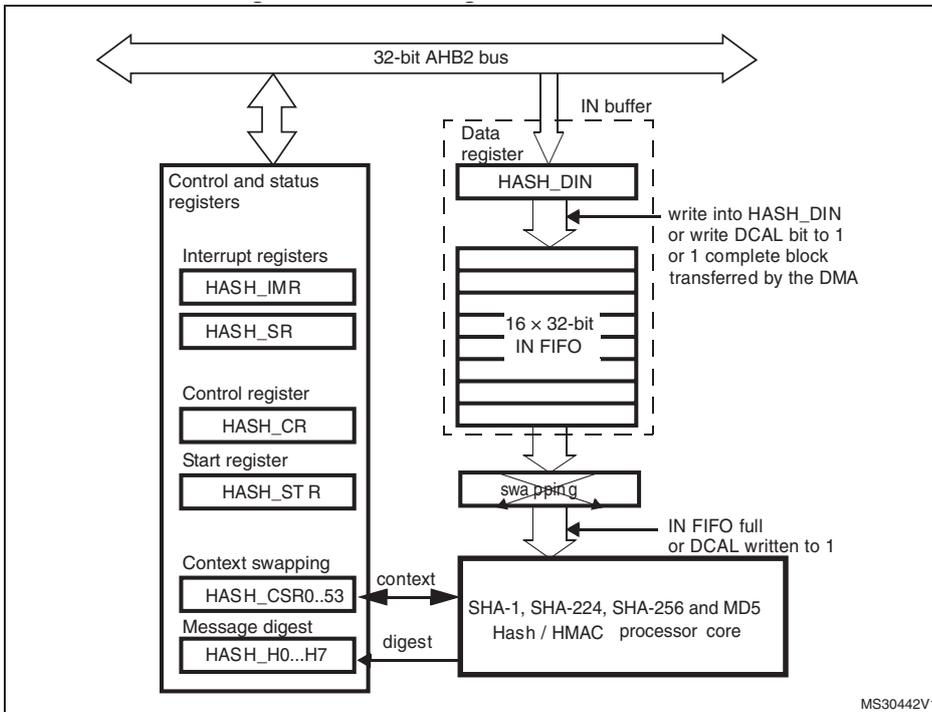


Рис. 234. Блок-схема для STM32F43xxx



Алгоритмы SHA-1, SHA-224, SHA-256 и MD5 создают сжатое представление данных. Для строки короче 264 бит создаётся дайджест длиной 160, 224, 256 и 128 бит соответственно. Его можно использовать для создания и проверки сигнатуры.

Текущая реализация стандарта работает с *little-endian* форматом входных данных.

### 25.3.1. Длительность обработки

Вычисление промежуточного блока сообщения занимает:

- 66 HCLK тактов в SHA-1
- 50 HCLK тактов в SHA-224
- 50 HCLK тактов в SHA-256
- 50 HCLK **clock cycles in MD5**

к которому надо добавить время на загрузку 16 слов блока в процессор (не менее 16 тактов на один 512-бит блок).

В зависимости от длины последнего блока (или ключа в HMAC) время обработки может быть больше. По сравнению с промежуточным блоком его надо умножить на:

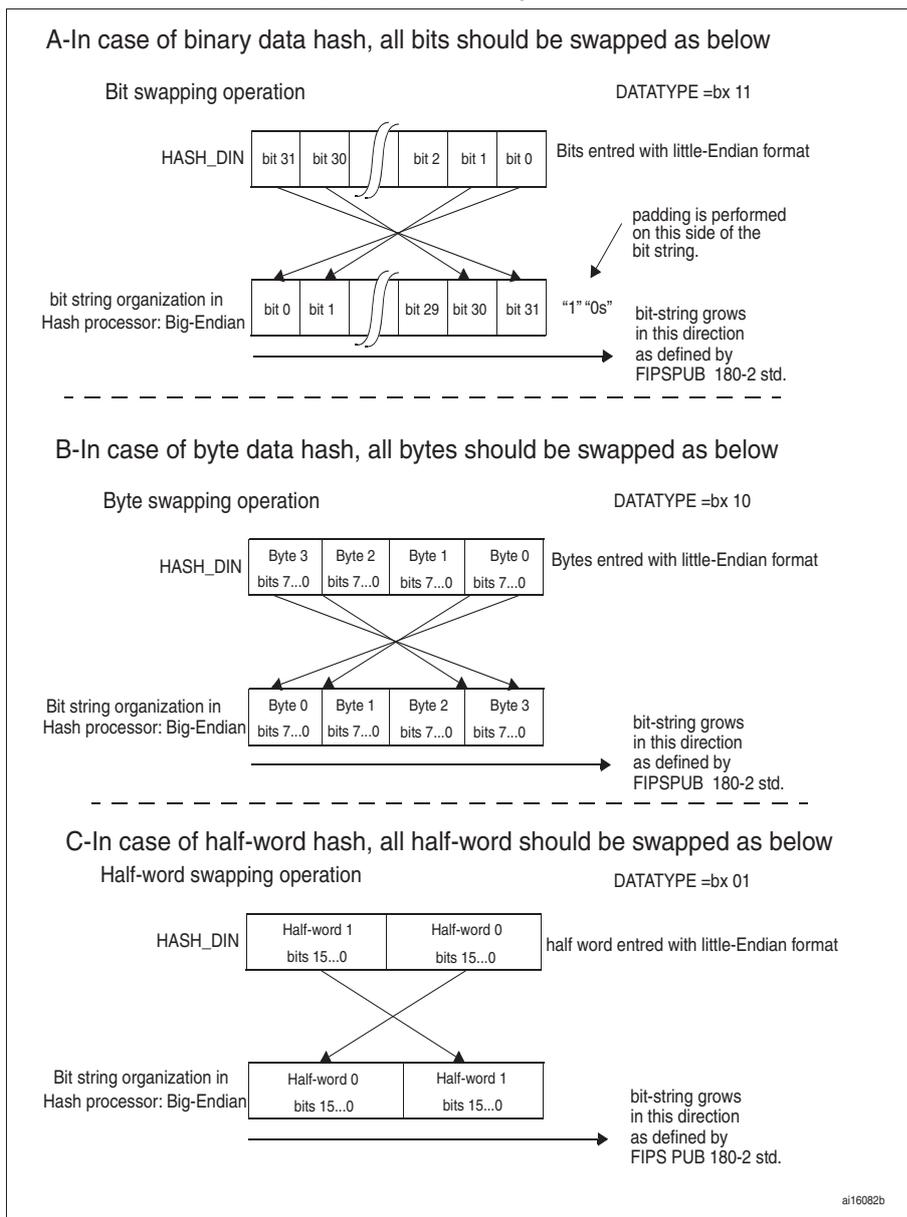
- 1 до 2.5 для hash-сообщения
- около 2.5 для входного ключа HMAC
- 1 до 2.5 для сообщения HMAC
- около 2.5 для выходного короткого ключа HMAC
- 3.5 до 5 для выходного длинного ключа HMAC

### 25.3.2. Типы данных

Данные идут в процессор по 32 бита за раз через регистр `HASH_DIN`. При этом они автоматически приводятся в формат *big-endian*.

Тип входных данных задают в поле `DATATYPE` регистра `HASH_CR`.

**Рис. 235. Обмен битов, байтов и полуслов**



### 25.3.3. Вычисление дайджеста сообщения

После получения в IN FIFO через регистр `HASH_DIN` полного блока  $16 \times 32$ -бит слов (= 512 бит), процессор начинает частичное вычисление дайджеста. `HASH_DIN` IN FIFO создают IN буфер из 17 слов.

С началом обработки процессору надо знать, есть ли в блоке последний бит сообщения или нет. Ситуаций две:

- Без использования DMA:
  - При частичном вычислении в регистр `HASH_DIN` пишут ещё одно слово (первое слово следующего блока) и перед записью нового слова ждут готовности процессора (`DINIS=1`).
  - Для последнего блока пишут бит `DCAL=1` в регистре `HASH_STR`.
- При работе с DMA:

Содержимое `HASH_DIN` определяется автоматически по информации от контроллера DMA, равно как и расширение и пуск вычисления.

- При одинарных передачах: Для STM32F43xxx нужно снимать бит `MDMAT`. При передаче последнего блока бит `DCAL` встанет сам.
- При множественных передачах DMA (только на STM32F43xxx): надо программно ставить бит `MDMAT`, а для последней передачи и каждой фазы HMAC его надо снимать.

Процесс — *ввод данных + частичное вычисление* — продолжается до записи последнего бита исходного сообщения. В поле `NBLW` регистра `HASH_STR` надо иметь число битов в последнем слове сообщения (от 1 до 32), это надо для правильного расширения сообщения.

Установка `DCAL = 1` в регистре `HASH_STR` пускает обработку сообщения:

- Автоматически расширяется сообщение для кратности 512 бит.
- HASH последовательно обрабатывает блоки по 512 бит
- Вычисляется финальный дайджест сообщения

### 25.3.4. Расширение сообщения

Сообщение расширяется добавлением “1” в последнее слово блока в позицию, заданную полем `NBLW` с заполнением остатка нулями.

Пример: посылаем ASCII строку “abc”, длиной  $L = 24$ :

```
byte 0   byte 1   byte 2   byte 3
01100001 01100010 01100011 UUUUUUUU
<-- 1st word written to HASH_DIN -->
```

В `NBLW` надо писать число 24: бит “1” добавляется в эту позицию (счёт слева направо), что соответствует биту 31 регистра `HASH_DIN` (в *little-endian*):

```
01100001 01100010 01100011 1UUUUUUU
```

Теперь в строке 25 битов, и добавляются 423 “0”, получается 448. Получаем (*big-endian*):

```
61626380 00000000 00000000 00000000
00000000 00000000 00000000 00000000
00000000 00000000 00000000 00000000
00000000 00000000
```

Добавляем длину  $L$  (00000000 00000018). Теперь в шестнадцатичном:

```
61626380 00000000 00000000 00000000
00000000 00000000 00000000 00000000
00000000 00000000 00000000 00000000
00000000 00000000 00000000 00000018
```

При *little-endian* входном формате делаем так:

1. В регистр `HASH_DIN` пишем `0xUU636261` ('U' - без разницы)
2. В регистр `HASH_STR` пишем `0x18` (число занятых битов в регистре `HASH_DIN`)
3. Записью `0x10` в `HASH_STR` пускаем расширение и вычисление дайджеста.

Если `NBLW`  $\neq 0x00$ , то “1” пишется в `HASH_DIN` в позицию `NBLW` и нули в  $[31:(NBLW+1)]$ . Если `NBLW`  $== 0x00$ , то добавляется новое слово `0x0000 0001`. Остаток блока заполняется нулями до получения длины  $16 \times 32$ -бит слов.

После вычисления по алгоритму SHA-1 дайджест доступен в регистрах `HASH_Hx` ( $x = 0 \dots 4$ ). Как пример:

```
H0 = 0xA9993E36
H1 = 0x4706816A
H2 = 0xBA3E2571
H3 = 0x7850C26C
H4 = 0x9CD0D89D
```

### 25.3.5. Работа Hash

Хэш-функция (SHA-1, SHA-224, SHA-256 и MD5) выбирается при битах `INIT=1` и `MODE=0` в регистре `HASH_CR`. Алгоритм (SHA-1, SHA-224, SHA-256 или MD5) выбирается битами `ALGO` при стоящем бите `INIT`.

После записи в `HASH_DIN` первого слова следующего блока процессор начинает частичное вычисление дайджеста. Он остаётся занятым на 66 тактов для алгоритма the SHA-1 или 50 тактов для алгоритмов MD5, SHA-224 и SHA-256. При работе без DMA процессору надо указывать последний блок сообщения.

На STM32F415/417xx вычисленный дайджест читают из регистров `HASH_H0...HASH_H4` (для алгоритма MD5 регистр `HASH_H4` не релевантен) на STM32F43xxx из `HASH_H0...HASH_H7`, где:

`HASH_H4..HASH_H7` не релевантны для алгоритма MD5,  
`HASH_H5..HASH_H7` для SHA-1,  
`HASH_H7` для SHA-224.

### 25.3.6. Работа HMAC

Алгоритм HMAC необратимо связывает сообщение с ключом пользователя.

В основном он состоит из двух вложенных hash-операций:

$$\text{HMAC}(\text{message}) = \text{Hash}(((\text{key} \mid \text{pad}) \text{ XOR } 0x5C) \mid \text{Hash}(((\text{key} \mid \text{pad}) \text{ XOR } 0x36) \mid \text{message}))$$

где:

- `pad` это последовательность нулей расширения ключа до длины блока hash-функции (512 бит)
- `|` это оператор конкатенации

HMAC вычисляется за 4 фазы:

1. Инициализация блока: Ставят биты `INIT` и `MODE`, и в битах `ALGO` задают алгоритм. Если ключ длиннее 64 байтов, то тут же ставят бит `LKEY` (тогда вместо реального ключа может быть использован его hash).
2. Ядру задают ключ для внутренней hash-функции. Как и для сообщений, данные пишут в регистр `HASH_DIN` и, наконец, в `HASH_STR`.
3. После записи последнего слова процессор обрабатывает ключ и изготавливается к приёму сообщения уже известным способом.
4. После первого hash-раунда процессор извещает о готовности принять ключ для внешней hash-функции (обычно он тот же самый). Вычисление начинается после ввода последнего слова ключа, результат HMAC появляется в регистрах `HASH_H0...HASH_H4` на STM32F415/417xx и в регистрах `HASH_H0...HASH_H7` на STM32F43xxx.

**NB:** Задержка вычисления примитива HMAC зависит от длины ключей и сообщения. HMAC возможен как две вложенные hash-функции с одинаковой длиной ключей (длинный или короткий).

### 25.3.7. Обмен контекстов

Он нужен при переключении задач ОС. Есть два способа: при использовании DMA для потока данных и без него.

### При программной загрузке данных

Сначала надо дождаться конца работы процессора: бит `DINIS` = 1 (всё сделано и IN FIFO пуст) или `NBW` ≠ 0 (FIFO не полон и работа не идёт).

- Сохранение контекста:  
Пишем в память регистры:
  - `HASH_IMR`
  - `HASH_STR`
  - `HASH_CR`
  - `HASH_CSR0` — `HASH_CSR50` на STM32F415/417xx, и `HASH_CSR0` — `HASH_CSR53` на STM32F43xxx.
- Восстановление контекста:  
Делаем так:
  - Восстанавливаем из памяти регистры: `HASH_IMR`, `HASH_STR` и `HASH_CR`
  - Инициализируем процессор установкой бита `INIT` в регистре `HASH_CR`
  - Пишем из памяти регистры `HASH_CSR0` — `HASH_CSR50` (STM32F415/417xx) и `HASH_CSR0` — `HASH_CSR53` (STM32F43xxx)
- Можно пустить обработку с точки останова.

### При использовании DMA

Сначала надо остановить передачи DMA и дождаться готовности процессора к прерыванию обработки.

- Прерывание обработки:
  - Выключаем интерфейс DMA битом `DMAE`
  - Ждём завершения передачи DMA (`DMAES` = 0 в `HASH_SR`). При этом процессору может быть передан не весь блок.
  - Выключаем соответствующий канал контроллера DMA
  - Ждём готовности процессора (бит `DINIS` = 1)
- Сохраняют и восстанавливают контекст уже описанным способом.

Снова конфигурируем контроллер DMA для передачи конца сообщения. Можно пустить обработку с точки останова установкой бита `DMAE`.

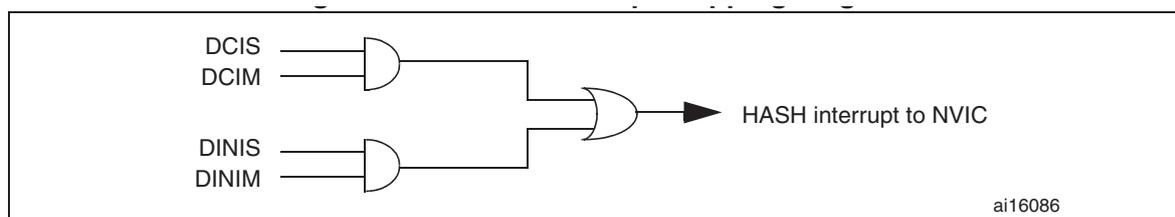
**NB:** Если обмен контекстов не затрагивает операции HMAC, то регистры `HASH_CSR38` — `HASH_CSR50` (STM32F415/417xx) и `HASH_CSR38` — `HASH_CSR53` (STM32F43xxx) можно не сохранять и восстанавливать.

При смене контекстов между двумя блоками (последний блок обработан, а новый ещё на записали в IN FIFO, `NBW` = 000 в регистре `HASH_CR`), регистры `HASH_CSR22` — `HASH_CSR37` можно не сохранять и восстанавливать.

#### 25.3.8. Прерывания HASH

Два маскируемых прерывания подключены к одному вектору. Маски лежат в регистре `HASH_IMR`. Состояние прерываний читают из регистра `HASH_SR`.

Рис. 236. Прерывания HASH



### 25.4. Регистры HASH

Доступны словами.

### 25.4.1. Регистр управления (HASH\_CR) для STM32F415/417xx

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															LKEY
															rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved		DINNE	NBW					ALGO[0]	MODE	DATATYPE		DMAE	INIT	Reserved	
		r	r	r	r	r	rw	rw	rw	rw	rw	w			

- Биты 31:17 Резерв, не трогать.
- Бит 16 **LKEY**: Длинный ключ
  - 0: Короткий ( $\leq 64$  bytes)
  - 1: Длинный ( $> 64$  bytes)
- NB**: Учитывается только при битах INIT = MODE = 1.
- Биты 15:13 Резерв, не трогать.
- Бит 12 **DINNE**: DIN не пуст
  - Встаёт при наличии в HASH\_DIN данного. Падаёт когда встаёт бит INIT (инициализация) или DCAL (конец обработки).
  - 0: Пуст.
  - 1: Не пуст.
- Биты 11:8 **NBW**: Число уже записанных в IN FIFO слов
  - Инкрементируется (+1) после записи в регистр HASH\_DIN при DINNE = 1.
  - Обнуляется при подъёме бита INIT (инициализация) или пуске вычисления дайджеста (DCAL встаёт или DMA кончает передачу).
  - При работе без DMA:
    - 0000 и DINNE=0: регистр HASH\_DIN и IN FIFO опустошены
    - 0000 and DINNE=1: 1 слово в регистре HASH\_DIN, IN FIFO пуст
    - 0001: 2 слова писали (по одному в HASH\_DIN и IN FIFO)
    - ...
    - 1111: 16 слов писано в буфер DIN
  - При работе с DMA, NBW это точное число слов, засунутых в IN FIFO.
- Бит 7 **ALGO[0]**: Выбор алгоритма
  - 0: SHA-1.
  - 1: MD5.
- NB**: Учитывается только при битах INIT = MODE = 1.
- Бит 6 **MODE**: Выбор режима HASH или HMAC:
  - 0: HASH
  - 1: HMAC. Для ключей длиннее 64 байт бит LKEY должен стоять.
- NB**: Учитывается только при бите INIT = 1.
- Биты 5:4 **DATATYPE**: Тип данных в регистре HASH\_DIN.
  - 00: 32-бит. Из HASH\_DIN в процессор идут напрямую.
  - 01: 16-бит, полуслова. Полуслова из HASH\_DIN обмениваются местами.
  - 10: 8-бит, байты. При передаче из HASH\_DIN обмениваются местами.
  - 11: битовая строка. При передаче из HASH\_DIN биты обмениваются местами (начало/конец).
- Бит 3 **DMAE**: Включение DMA
  - 0: Выкл.
  - 1: Вкл. Запрос DMA посылается при готовности ядра HASH принять данные.
- NB**:
  - 1: Бит снимается аппаратно при передаче последнего данного сообщения, но не битом INIT=1.
  - 2: При снятии бита во время передачи она всё таки завершается.
- Бит 2 **INIT**: Пуск вычисления дайджеста с предварительным сбросом процессора.
  - Запись 0 бессмысленна, читается как 0.
- Биты 1:0 Резерв, не трогать.

## 25.4.2. Регистр управления (HASH\_CR) для STM32F43xxx

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved													ALGO[1]	Reserved	LKEY
													rw		rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	MDMAT	DINNE	NBW					ALGO[0]	MODE	DATATYPE		DMAE	INIT	Reserved	
	rw	r	r	r	r	r	rw	rw	rw	rw	rw	w			

- **Биты 31:19** Резерв, не трогать.
- **Бит 17** Резерв, не трогать.
- **Бит 16** **LKEY**: Длинный ключ
  - 0: Короткий ( $\leq 64$  bytes)
  - 1: Длинный ( $> 64$  bytes)
- NB**: Учитывается только при битах INIT = MODE = 1.
- **Биты 15:14** Резерв, не трогать.
- **Бит 13** **MDMAT**: Множественные передачи DMA для большого числа данных
  - 0: DCAL автоматически ставится по концу передачи DMA.
  - 1: DCAL автоматически не ставится.
- **Бит 12** **DINNE**: DIN не пуст
  - Встаёт при наличии в HASH\_DIN данного. Падаёт когда встаёт бит INIT (инициализация) или DCAL (конец обработки).
  - 0: Пуст.
  - 1: Не пуст.
- **Биты 11:8** **NBW**: Число уже записанных в IN FIFO слов
  - Инкрементируется (+1) после записи в регистр HASH\_DIN при DINNE = 1.
  - Обнуляется при подъёме бита INIT (инициализация) или пуске вычисления дайджеста (DCAL встаёт или DMA кончает передачу).
  - При работе без DMA:
    - 0000 и DINNE=0: регистр HASH\_DIN и IN FIFO опустошены
    - 0000 and DINNE=1: 1 слово в регистре HASH\_DIN, IN FIFO пуст
    - 0001: 2 слова писали (по одному в HASH\_DIN и IN FIFO)
    - ...
    - 1111: 16 слов писано в буфер DIN
  - При работе с DMA, NBW это точное число слов, засунутых в IN FIFO.
- **Бит 18 и 7** **ALGO[1:0]**: Выбор алгоритма
  - 00: SHA-1.
  - 01: MD5.
  - 10: SHA-224.
  - 11: SHA-256.
- NB**: Учитывается только при битах INIT = MODE = 1.
- **Бит 6** **MODE**: Выбор режима HASH или HMAC:
  - 0: HASH
  - 1: HMAC. Для ключей длиннее 64 байт бит LKEY должен стоять.
- NB**: Учитывается только при бите INIT = 1.
- **Биты 5:4** **DATATYPE**: Тип данных в регистре HASH\_DIN.
  - 00: 32-бит. Из HASH\_DIN в процессор идут напрямую.
  - 01: 16-бит, полуслова. Полуслова из HASH\_DIN обмениваются местами.
  - 10: 8-бит, байты. При передаче из HASH\_DIN обмениваются местами.
  - 11: битовая строка. При передаче из HASH\_DIN биты обмениваются местами (начало/конец).
- **Бит 3** **DMAE**: Включение DMA
  - 0: Выкл.
  - 1: Вкл. При готовности ядра HASH принять данные посылается запрос DMA.
- NB**: 1: Бит снимается аппаратно при передаче последнего данного сообщения, но не битом INIT=1.  
 2: При снятии бита во время передачи она всё таки завершается.

- Бит 2                    **INIT**: Пуск вычисления дайджеста с предварительным сбросом процессора.  
Запись 0 бессмысленна, читается как 0.
- Биты 1:0                Резерв, не трогать.

### 25.4.3. Регистр ввода данных (HASH\_DIN)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000.

32-бит регистр для ввода сообщений блоками по 512 бит. При записи в **HASH\_DIN** прежнее число вталкивается в IN FIFO, а регистр поучает новой данные с шины АНВ. Биты **DATATYPE** регистра **HASH\_CR** уже должны показывать тип данных.

После записи блока из 16 слов пускается промежуточное вычисление дайджеста:

- записью в **HASH\_DIN** первого слова нового блока (при работе без DMA)
- при работе с DMA автоматически

После записи последнего блока сообщения пускается конечное вычисление дайджеста (включая расширение):

- установкой бита **DCAL** в регистре **HASH\_STR**
- при работе с DMA и бите **MDMAT** = '0' автоматически =.

При записи в **HASH\_DIN** во время вычисления дайджеста на шине АНВ добавляются состояния ожидания вплоть до конца работы HASH.

При чтении из **HASH\_DIN** выдаётся последнее записанное слово по этому адресу (ноль после сброса).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DATAIN															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DATAIN															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:0                **DATAIN**. То самое число.

### 25.4.4. Регистр старта (HASH\_STR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000.

Имеет две функции:

- Задаёт число действительных битов в последнем слове последнего блока сообщения (номер первого свободного)
- Пускает обработку последнего блока установкой бита **DCAL**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16		
Reserved																	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Reserved							DCAL	Reserved					NBLW				
Reserved							w	Reserved					rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:9                Резерв, не трогать.
- Бит 8                    **DCAL**: Запуск обработки последнего блока
- Биты 7:5                Резерв, не трогать.
- Биты 4:0                **NBLW**: Число действительных битов в последнем слове последнего блока сообщения (номер первого свободного, начиная со старшего). Писать надо до установки бита DCAL.

### 25.4.5. Регистры дайджеста (HASH\_HR0..4/5/6/7)

Смещение адреса: 0x0C до 0x1C (STM32F415/417xx), плюс 0x310 до 0x32C (STM32F43xxx)

По сбросу: 0x0000 0000.

Содержат результат дайджеста сообщения с именами в описаниях алгоритмов:

1. H0, H1, H2, H3 и H4, при алгоритме SHA1, HASH\_H5 — HASH\_H7 не используются и читаются нулями.
2. A, B, C и D, при алгоритме MD5, HASH\_H4 — HASH\_H7 не используются и читаются нулями.
3. H0 — H6, при алгоритме SHA224, HASH\_H7 не используется и читается нулями.
4. H0 — H7, при алгоритме SHA256

Чтение регистров во время работы процессора (DCAL=1), задерживает чтение вплоть до завершения вычислений.

H0, H1, H2, H3 и H4 отображены в двух регионах.

Регистр	Смещение адреса
HASH_HR0	0x0C и 0x310
HASH_HR1	0x10 и 0x314
HASH_HR2	0x14 и 0x318
HASH_HR3	0x18 и 0x31C
HASH_HR4	0x1C и 0x320
HASH_HR5	0x324
HASH_HR6	0x328
HASH_HR7	0x32C

**NB:** При запуске вычислений нового потока эти регистры сбрасываются.

### 25.4.6. Регистр разрешения прерываний (HASH\_IMR)

Смещение адреса: 0x20

По сбросу: 0x0000 0000.

'1' в бите разрешает прерывание.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved														DCIE	DINIE
														rw	rw

- Биты 31:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **DCIE**: Разрешение прерывания конца вычислений
- Бит 0 **DINIE**: Разрешение прерывания ввода данных

### 25.4.7. Регистр состояния (HASH\_IMR)

Смещение адреса: 0x24

По сбросу: 0x0000 0001.

'1' в бите - работает (запрос прерывания есть).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved												BUSY	DMAS	DCIS	DINIS
												r	r	rc_w0	rc_w0

- Биты 31:4 Резерв, не трогать.
- Бит 3 **BUSY**: Процессор занят вычислениями
- Бит 2 **DMAS**: Состояние DMA





## 26. Таймер реального времени (RTC)

### 26.1. Введение в RTC

Это независимый BCD таймер/счётчик. Он считает время суток/дату, имеет два программируемых прерывания будильников и периодический флаг побудки с прерыванием и блок управления экономными режимами.

Два 32-бит регистра содержат секунды, минуты, часы (12- или 24-часовом формате), день недели, день месяца, месяц и год в BCD формате. В двоичном формате есть суб-секундные данные. Учёт високосных годов и количества дней в месяцах автоматический, есть учёт светлого времени суток.

Дополнительные 32-бит регистры будильников содержат суб-секунды, секунды, минуты, часы, день и дату.

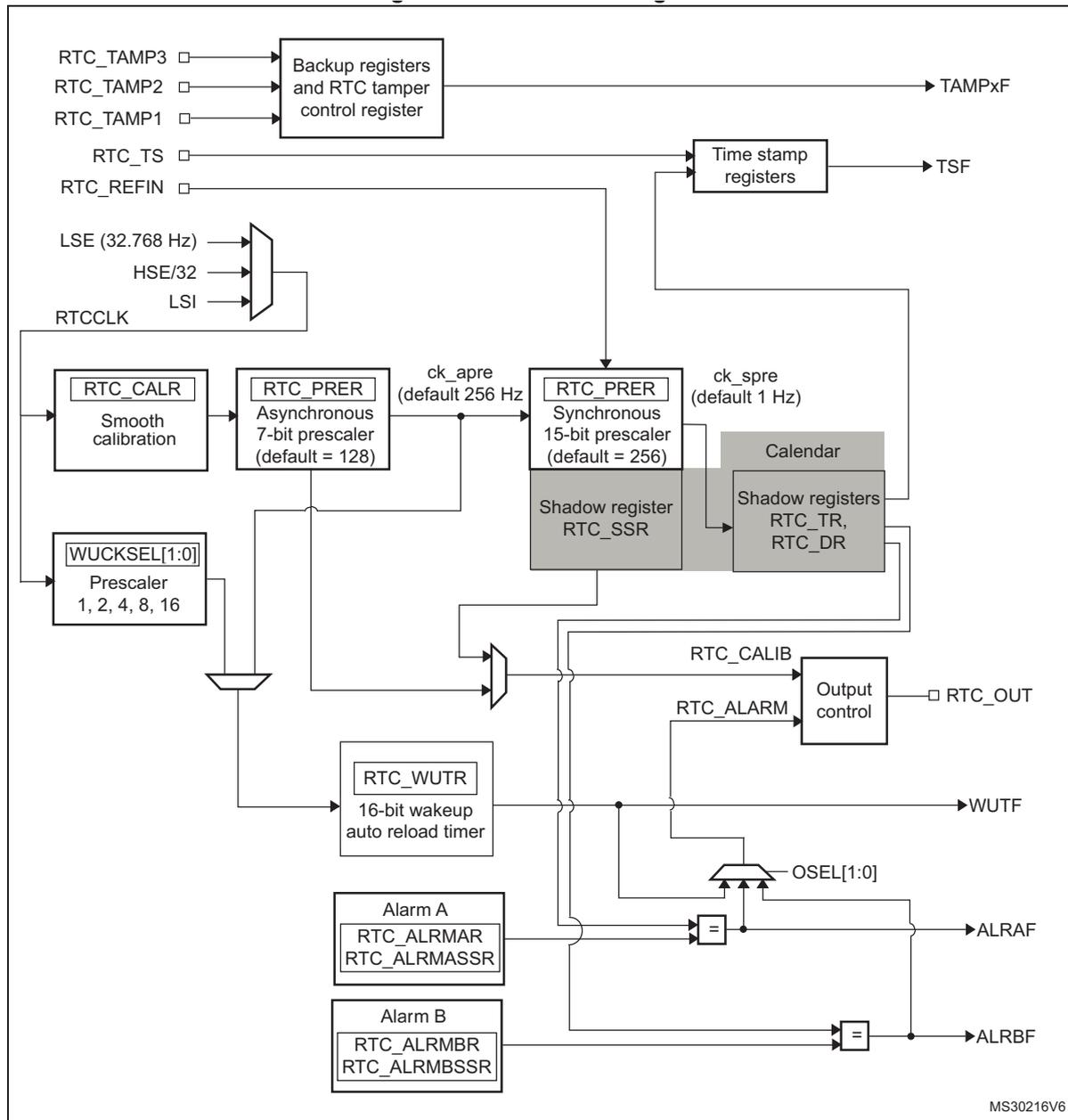
Есть цифровая калибровка для компенсации девиации точности кварцевой генерации. После сброса резервного домена все регистры RTC защищены от записи. Пока питание остаётся в норме RTC не стопорится, независимо от режима устройства.

### 26.2. Основные свойства RTC

Они такие:

- Календарь: субсекунды, секунды, минуты, часы (12 / 24), день недели, число, месяц и год.
- Программируемое летнее время.
- Два будильника с прерываниями и запуском по календарю.
- Блок автоматической побудки с периодическим флагом и прерыванием.
- Детектор опорной частоты: второй источник (50 или 60 Hz) для лучшей точности календаря.
- Точная синхронизация с внешними тактами по сдвигу субсекунд.
- Маскируемые прерывания/события:
  - Alarm A
  - Alarm B
  - Прерывание побудки
  - Метки времени
  - Обнаружение вмешательства
- Схема цифровой калибровки (периодическая коррекция счётчика)
  - точность 5 ppm (импульс/минуту)
  - точность 0.95 ppm, в окне калибровки (несколько секунд)
- Функция меток времени для сохранения событий (1 событие)
- Обнаружение вмешательства:
  - 2 события с конфигурируемым фильтром и внутренней подпоркой.
- 20 резервных регистров (80 байт). При вмешательстве они сбрасываются.
- Вывод одной из двух альтернативных функций (RTC\_OUT):
  - RTC\_CALIB: такты 512 Hz или 1 Hz с (при частоте LSE = 32.768 kHz). Разрешается битом COE регистра RTC\_CR. Приведена к функции RTC\_AF1 устройства.
  - RTC\_ALARM (Alarm A, Alarm B или побудка). Выбирается битами OSEL[1:0] регистра RTC\_CR register. Приведена к функции RTC\_AF1 устройства.
- Входы альтернативных функций RTC:
  - RTC\_TS: обнаружение меток времени. Приведён к функциям RTC\_AF1 и RTC\_AF2.
  - RTC\_TAMP1: Обнаружение TAMPER1. Приведён к функциям RTC\_AF1 и RTC\_AF2.
  - RTC\_TAMP2: Обнаружение события TAMPER2.
  - RTC\_REFIN: вход опорных тактов (обычно сетевая, 50 или 60 Hz).

Рис. 237. Блок-схема RTC



1. На STM32F4xx функции RTC\_AF1 RTC\_AF2 подключены к PC13 и PI8, соответственно.

## 26.3. Функциональное описание RTC

### 26.3.1. Такты и делители

Такты RTC (RTCCLK) выбирают из:

- тактов LSE,
- тактов генератора LSI,
- тактов HSE.

На календарь подаются такты после делителя (точнее их 2):

- Асинхронный 7-бит, конфигурация через биты `PREDIV_A` регистра `RTC_PRER`.
- Синхронный 15-бит, конфигурация через биты `PREDIV_S` регистра `RTC_PRER`.

**NB:** При работе обоих делителей экономнее будет писать в асинхронный делитель число поболее.

При частоте LSE в 32.768 kHz асинхронный делитель ставят на 128, а синхронный на 256, итог - внутренняя частота 1 Hz (`ck_spre`).

Минимальный делитель 1, максимальный 222. Это соответствует максимальной входной частоте около 4 MHz.

$f_{ck\_apre}$  получают по формуле:

$$f_{\text{CK\_APRE}} = \frac{f_{\text{RTCCLK}}}{\text{PREDIV\_A} + 1}$$

Такты `ck_apre` идут на двоичный обратный счётчик субсекунд `RTC_SSR`. После обнуления он перегружается значением из `PREDIV_S`.

`f_ck_apre` получают по формуле:

$$f_{\text{CK\_SPRE}} = \frac{f_{\text{RTCCLK}}}{(\text{PREDIV\_S} + 1) \times (\text{PREDIV\_A} + 1)}$$

Такты `ck_spre` можно использовать для календаря или как базу для 16-базу таймера пробудки. Последний также можно кормить от `RTCCLK` с асинхронным 4-бит предделителем.

### 26.3.2. Часы реального времени и календарь

Регистры календарного времени и даты RTC читают через теньевые регистры, синхронизируемые от `PCLK1` (такты `APB1`). Но напрямую читать будет быстрее.

- `RTC_SSR` — субсекунды
- `RTC_TR` — время
- `RTC_DR` — дату

Каждые два периода `RTCCLK` текущие значения календаря копируются в теньевые регистры и ставится бит `RSF` в регистре `RTC_ISR` (см. Секцию 26.6.4). В режимах `Stop` и `Standby` ничего не копируется. При выходе из них регистры обновляются через 2 периода `RTCCLK`.

Установка бита `BYPSSHAD` в регистре `RTC_CR` переключает чтение данных непосредственно из регистров календаря, обходя теньевые регистры. По умолчанию этот бит сброшен.

При чтении регистров `RTC_SSR`, `RTC_TR` и `RTC_DR` при `BYPSSHAD=0`, частота `APB` ( $f_{\text{APB}}$ ) должна быть в 7 раз выше частоты тактов RTC ( $f_{\text{RTCCLK}}$ )

Системный сброс чистит теньевые регистры.

### 26.3.3. Будильники

Их два, Alarm A и Alarm B. Включаются они битами `ALRAIE` и `ALRBIE` регистра `RTC_CR`. При совпадении времени и дат в регистрах `RTC_ALRMASR/RTC_ALRMAR` и `RTC_ALRMBSSR/RTC_ALRMBR` встают флаги `ALRAF` и `ALRBF`. Все поля календаря можно маскировать битами `MSKx` в регистрах `RTC_ALRMAR` и `RTC_ALRMBR`, и битами `MASKSSx` в регистрах `RTC_ALRMASR` и `RTC_ALRMBSSR`. Прерывания разрешаются битами `ALRAIE` и `ALRBIE` в регистре `RTC_CR`.

Alarm A и Alarm B (если разрешён битами `OSEL[1:0]` в регистре `RTC_CR`) можно направить на выход `RTC_ALARM`. Полярность `RTC_ALARM` задают битом `POL` регистра `RTC_CR`.

**Увага:** В случае выбора секунд (снят бит `MSK0` в `RTC_ALRMAR` или `RTC_ALRMBR`) синхронный предделитель в регистре `RTC_PRER` должен быть не меньше 3.

### 26.3.4. Периодическая автопобудка

16-бит периодический обратный счётчик пробудки можно расширить до 17 бит. Есть свой флаг.

Побудка разрешается битом `WUTE` в регистре `RTC_CR`.

На вход можно подавать:

- Такты RTC (`RTCCLK`), делённые на 2, 4, 8 или 16. Если `RTCCLK` это `LSE(32.768kHz)`, то период можно задавать от 122  $\mu\text{s}$  до 32 s, с разрешением 61  $\mu\text{s}$ .
- `ck_spre` (обычно внутренние такты 1 Hz). При `ck_spre` равной 1Hz можно задать период от 1 s до около 36 часов с разрешением 1 s. Этот диапазон делится на две части:
  - от 1s до 18 часов при `WUCKSEL[2:1] = 10`
  - от 18h до 36h при `WUCKSEL[2:1] = 11`. В этом случае к текущему значению 16-бит счётчика добавляется 216. Таймер начинает счёт по завершению последовательности инициализации. Включённая пробудка работает всегда. При достижении 0 ставится флаг `WUTF` в регистре `RTC_ISR` и счётчик перегружается из регистра `RTC_WUTR`.

Флаг **WUTF** надо снимать программно.

Прерывание побудки разрешается битом **WUTIE** в регистре **RTC\_CR2**, оно может выводить устройство из экономных режимов.

Флаг побудки можно направить на выход **RTC\_ALARM** битами **OSEL[1:0]** регистра **RTC\_CR**. Полярность **RTC\_ALARM** задают битом **POL** регистра **RTC\_CR**.

Ни системный сброс, ни экономные режимы на таймер побудки не влияют.

### 26.3.5. Инициализация и конфигурация RTC

#### Доступ к регистрам RTC

При обращении к регистрам RTC интерфейс APB вставляет 2 состояния ожидания, кроме чтения регистров календаря с битом **BYPHAD=0**.

#### Защита записи регистров RTC

После системного сброса регистры RTC защищены от паразитной записи. Разрешают запись установкой бита **DBP** в регистре **PWR\_CR**.

После сброса резервного домена все регистры RTC защищены от записи. Разрешают её записью ключа в регистр **RTC\_WPR**. Разрешают запись в регистры RTC (кроме **RTC\_ISR[13:8]**, **RTC\_TAFCR**, и **RTC\_BKPxR**) так:

1. Пишут '0xCA' в регистр **RTC\_WPR**.
2. Пишут '0x53' в регистр **RTC\_WPR**.

Любая другая запись включает защиту. Системный сброс на этот механизм не влияет.

#### Инициализация и конфигурация календаря

Для установки начальных значений даты, времени и всего другого надо:

1. Включаем режим инициализации установкой бита **INIT** в регистре **RTC\_ISR**. Счётчик календаря стопорится, можно писать.
2. Ждём подъёма бита **INITF** регистра **RTC\_ISR**. Это занимает от 1 до 2 тактов **RTCCLK** (Синхронизация-с!).
3. Для выдачи 1 Hz тактов счётчика календаря в регистре **RTC\_PREER** задаём сначала синхронный предделитель, затем асинхронный двумя отдельными операциями записи.
4. В теневые регистры (**RTC\_TR** и **RTC\_DR**) пишем начальное значение времени и даты, битом **FMT** в регистре **RTC\_CR** задаём формат времени (12 или 24 часа).
5. Выключаем режим снятием бита **INIT**. Установки начнут работать через 4 такта **RTCCLK**. Календарь начинает считать.

**NB:** После системного сброса по флагу **INITS** в регистре **RTC\_ISR** можно узнать, работает календарь или нет. Если 0, то календарь не инициализирован (0 в поле года в его резервном домене).

Для чтения календаря после инициализации сначала надо поставить флаг **RSF** регистра **RTC\_ISR**.

#### Летнее время

Добавить или отнять час у календаря можно битами **SUB1H**, **ADD1H** в регистре **RTC\_CR**.

Бит **BKP** позволяет запомнить сиё действие.

#### Установка будильников

Процедура для обоих будильников (Alarm A и Alarm B):

1. Выключаем будильник чисткой бита **ALRAE** или **ALRBIE** в **RTC\_CR**.
2. Ждём разрешения доступа к регистрам будильника по флагу **ALRAWF** или **ALRBWF** в регистре **RTC\_ISR**. Это занимает от 1 до 2 тактов **RTCCLK** (Синхронизация, батенька-с!).
3. Пишем регистры Alarm (**RTC\_ALRMASR/RTC\_ALRMAR** или **RTC\_ALRMBSSR/RTC\_ALRMBR**).
4. Включаем будильник установкой бита **ALRAE** or **ALRBIE** регистра **RTC\_CR**.

**NB:** Каждое изменение регистра **RTC\_CR** вступает в свои права после 1 или 2 тактов **RTCCLK** (Синхронизировать-то надо!).

#### Таймер побудки

Меняем самоперезагружаемое значение счётчика (**WUT[15:0]** в регистре **RTC\_WUTR**):

1. Выключаем таймер чисткой бита **WUTE** в регистре **RTC\_CR**.

2. Ждём установки бита `WUTWF` в регистре `RTC_ISR` для разрешения доступа к значению счётчика и битам `WUCKSEL[2:0]`. Это занимает от 1 до 2 тактов `RTCCLK`.
3. Пишем перегружаемое значение `WUT[15:0]` и выбор тактов (биты `WUCKSEL[2:0]` в регистре `RTC_CR`). Включаем таймер установкой бита `WUTE` в регистре `RTC_CR`. Отсчёт начинается с вызова. Бит `WUTWF` снимается через 2 такта `RTCCLK` после снятия бит `WUTE`.

### 26.3.6. Чтение календаря

#### Бит `BYPHAD` регистра `RTC_CR` чист

При чтении регистров `RTC_SSR`, `RTC_TR` и `RTC_DR` частота тактов `APB1` ( $f_{PCLK1}$ ) должна быть равна или больше семикратной частоте тактов `RTC` ( $f_{RTCCLK}$ ). Иначе регистры даты и времени надо читать несколько раз и добиваться одного и того же результата.

Бит `RSF` регистра `RTC_ISR` ставится каждые два такта `RTCCLK` при копировании регистров календаря в теньевые регистры `RTC_SSR`, `RTC_TR` и `RTC_DR`. Чтение из регистра `RTC_SSR` или `RTC_TR` фиксирует значения в регистрах высшего порядка вплоть до чтения из регистра `RTC_DR`. При очередном обращении к календарю за период времени, меньший 2 `RTCCLK`: после первого чтения календаря бит `RSF` нужно программно снять, дождаться его подъёма и затем снова читать регистры `RTC_SSR`, `RTC_TR` и `RTC_DR`.

После выхода из экономных режимов (`Stop` или `Standby`), `RSF` надо снять программно и перед чтением регистров `RTC_SSR`, `RTC_TR` и `RTC_DR` дождаться его подъёма.

Чистить `RSF` надо после пробудки, но не перед входом в экономный режим.

**NB:** После системного сброса, инициализации и синхронизации перед чтением `RTC_SSR`, `RTC_TR` and `RTC_DR` надо дождаться бита `RSF` (регистры сброшены).

#### Бит `BYPHAD` регистра `RTC_CR` стоит (обход теневого регистра)

Регистры календаря читаются непосредственно и ждать бита `RSF` не надо. Это весьма полезно при выходе из экономных режимов (`STOP` или `Standby`), теньевые регистры в это время не обновляются.

Из-за того, что во время чтения нескольких регистров календаря может попасть фронт тактового сигнала `RTCCLK`, регистры надо читать несколько раз и добиваться одного и того же результата.

**NB:** При `BYPHAD=1` команда чтения регистра требует дополнительного такта `APB`.

### 26.3.7. Сброс RTC

Теньевые регистры (`RTC_SSR`, `RTC_TR` и `RTC_DR`) и некоторые биты регистра `RTC_ISR` приводятся в исходное состояние всеми доступными видами сброса.

Сбросом резервного домена, но не системным, сбрасываются: рабочие регистры календаря `RTC`, `RTC_CR`, `RTC_PRER`, `RTC_CALIBR` или `RTC_CALR`, `RTC_SHIFTR`, `RTC_TSSSR`, `RTC_TSTR` и `RTC_TSDR`, `RTC_TAFCR`, `RTC_BKPxR`, `RTC_WUTR`, `RTC_ALRMASR/RTC_ALMAR` и `RTC_ALRMBSSR/RTC_ALRMBR`.

При тактировании `RTC` от `LSE`, он продолжает работать под системным сбросом, если его источник отличен от источника сброса резервного домена.

По сбросу резервного домена `RTC` стопорится и его регистры сбрасываются.

### 26.3.8. Синхронизация RTC

`RTC` можно с высокой точностью синхронизировать с внешними тактами. По полю субсекунд (`RTC_SSR` или `RTC_TSSSR`), вычисляются точный сдвиг между внешними тактами и `RTC` и уменьшают его сдвигая такты `RTC` на доли секунды с помощью `RTC_SHIFTR`.

`RTC_SSR` это счётчик синхронного делителя. Он позволяет вычислять время `RTC` с точностью до  $1/(PREDIV_S+1)$  секунды. Максимальное разрешение ( $30.52 \mu s$  с тактами  $32768 \text{ Hz}$ ) достигается при `PREDIV_S` равном `0x7FFF`.

Но для сохранения частоты  $1 \text{ Hz}$  с увеличением `PREDIV_S` надо уменьшать `PREDIV_A`, а это может увеличить расход электронов на выходе асинхронного делителя и самого `RTC`.

Точно `RTC` можно подстроить с помощью регистра сдвига (`RTC_SHIFTR`). Он смещает импульс (вперёд или назад) вплоть до секунды с точностью  $1/(PREDIV_S+1)$  секунды.

Операция сдвига состоит из добавления значения `SUBFS[14:0]` к счётчику синхронного делителя `SS[15:0]`: это задержит такт. Если при этом стоит бит `ADD1S`, то добавится одна секунда и, в результате вычитается доля секунды, такт продвинется вперёд.

**Внимание:** Перед запуском операции сдвига проверьте `SS[15] = 0`, может быть переполнение.

После записи в регистр `RTC_SHIFTR` аппаратно ставится флаг `SHPF`, указывая, что сдвиг ждёт. Он аппаратно снимается после завершения операции сдвига.

**Внимание:** Синхронизация несовместима с обнаружением опорных тактов: нельзя писать в регистр `RTC_SHIFTR` при `REFCKON=1`.

### 26.3.9. Детектор опорных тактов

Обновление календаря RTC можно синхронизировать с опорными тактами `RTC_REFIN`, обычно сетевыми (50 или 60 Hz). Точность `RTC_REFIN` должна быть выше, чем у 32.768 kHz LSE. Если детектор `RTC_REFIN` включён (бит `REFCKON` в `RTC_CR` стоит), то календарь тактируется от LSE, а `RTC_REFIN` используется для компенсации неточности частоты обновления календаря (1 Hz).

Каждый такт 1 Hz сравнивается с ближайшим фронтом опорных тактов (если он есть в заданном временном окне). В большинстве случаев, оба фронта выравнены верно. При нарушении выравнивания тактов 1 Hz из-за погрешности LSE, RTC чуть смещает такты 1 Hz и их будущие фронты выравниваются.

Наличие опорных тактов обнаруживается с помощью 256 Hz тактов (`ck_apre`), полученных от кварца 32.768 kHz, во временном окне около обновления календаря. Для первого такта окно имеет ширину 7 `ck_apre` и 3 `ck_apre` для последующих обновлений календаря.

При обнаружении опорного такта в окне перегружается синхронный делитель, который и выдаёт `ck_spre`, и убежавшие такты 1 Hz чуть-чуть смещаются.

Если фронт опорного такта не появился в окне 3 `ck_apre`, то календарь обновляется от тактов LSE и RTC ждёт его в окне шириной 7 `ck_apre` с центром на фронте `ck_spre`.

При работе детектора тактов `PREDIV_A` и `PREDIV_S` должны стоять по умолчанию:

- `PREDIV_A = 0x007F`
- `PREDIV_S = 0x00FF`

**NB:** В режиме Standby детектор недоступен.

**Внимание:** Детектор недоступен при грубой цифровой калибровке: при `REFCKON=1` `RTC_CALIBR` должен быть равен `0x0000 0000`.

### 26.3.10. Грубая цифровая калибровка

Есть два метода калибровки: грубая и тонкая. Вместе их использовать нельзя.

Грубая калибровка компенсирует неточность кварца добавлением (позитивная) или маскированием (негативная) тактов на выходе асинхронного делителя (`ck_apre`).

Тип калибровки выбирается битом `DCS` в регистре `RTC_CALIBR`.

При позитивной (`DCS=0`), каждую минуту (около 15360 тактов `ck_apre`) с интервалом `2xDC` минут добавляются 2 такта `ck_apre`.

При негативной (`DCS=1`), каждую минуту (около 15360 тактов `ck_apre`) с интервалом `2xDC` минут удаляется 1 `ck_apre`.

`DC` (от 0 до 31) задаётся битами `DC[4:0]` регистра `RTC_CALIBR`.

Грубую калибровку конфигурируют только в режиме инициализации, работать она начинает при снятии бита `INIT`. Полный цикл калибровки длится 64 минуты. Первые `2xDC` минуты 64-минутного цикла всё меняется как описано.

Максимальный диапазон калибровки от -63 до 126 импульсов в минуту (ppm) с точностью 2 ppm для негативной и около 4 ppm для позитивной.

Калибровать можно такты от LSE и HSE.

**Внимание:** Калибровка брешет при `PREDIV_A < 6`.

### 26.3.11. Тонкая цифровая калибровка

Добавляя или удаляя отдельные импульсы RTCCLK, частоту RTC можно калибровать с разрешением около 0.954 ppm в диапазоне от -487.1 ppm до +488.5 ppm.

Цикл тонкой калибровки равен около  $2^{20}$  импульсов RTCCLK или 32 секунды при входной частоте 32768 Hz. Он обеспечивается 20-бит счётчиком, cal\_cnt[19:0], с тактами от RTCCLK.

Биты CALM[8:0] регистра RTC\_CALR задают число маскируемых тактов RTCCLK за 32-секундный период:

- CALM[0] — 1 импульс в момент cal\_cnt[19:0]=0x80000.
- CALM[1] — ещё 2 импульса в моменты cal\_cnt[19:0]=0x40000 и 0xC0000
- CALM[2] — ещё 4 импульса в моменты cal\_cnt[19:0]=0x20000/0x60000/0xA0000/0xE0000
- и т.д. до - CALM[8] — 256 импульсов в моменты cal\_cnt=0xXX800.

Установка бита CALP добавляет один импульс RTCCLK на каждые  $2^{11}$  тактов RTCCLK, то есть 512 импульсов за 32 секунды.

CALM уменьшает частоту RTC до 487.1, бит CALP увеличивает её до 488.5 ppm.

Совместная работа CALM и CALP даёт диапазон от -511 до +512 тактов RTCCLK за 32 секунды. То есть от -487.1 ppm до +488.5 ppm с разрешением около 0.954 ppm.

Калиброванную частоту ( $F_{CAL}$ ) от заданной ( $F_{RTCCLK}$ ) получают по формуле:

$$F_{CAL} = F_{RTCCLK} \times [1 + (CALP \times 512 - CALM) / (2^{20} + CALM - CALP \times 512)]$$

#### Калибровка с PREDIV\_A < 3

Если значение PREDIV\_A в регистре RTC\_PRER меньше 3, то бит CALP игнорируется и считается равным 0.

При значении PREDIV\_A меньше 3, предделитель PREDIV\_S надо уменьшить так, чтобы ускорить секунду на 8 тактов RTCCLK. Так что, битами CALM можно просто добавить что-то между 255 и 256 импульсами (калибровка от 243.3 до 244.1 ppm).

При частоте RTCCLK в 32768 Hz и PREDIV\_A=1 (делитель 2), PREDIV\_S должен быть 16379, а не 16383 (меньше на 4), при PREDIV\_A=0, PREDIV\_S должен быть 32759, а не 32767 (меньше на 8).

При уменьшении PREDIV\_S калиброванная частота вычисляется как:

$$F_{CAL} = F_{RTCCLK} \times [1 + (256 - CALM) / (2^{20} + CALM - 256)]$$

В этом случае, CALM[7:0]=0x100 (середина диапазона CALM) верно при RTCCLK=32768.00 Hz.

#### Проверка калибровки RTC

Для этого наружу можно вывести сигнал 1 Hz и там его измерять.

Точность измерения в заданный интервал времени зависит от выравнивания длины цикла калибровки с периодом измерения. Ошибка может составить до 2 тактов RTCCLK. Лучше чтобы они были равны, тогда играет роль только разрешающая способность цифровой калибровки.

- По умолчанию, длительность калибровки равна 32 секундам.  
В этом случае гарантируется точность 0.477 ppm (0.5 такта RTCCLK за 32 секунды).
- Установка бита CALW16 в регистре RTC\_CALR задаёт 16-секундный цикл калибровки.  
В этом случае максимальная ошибка и точность RTC равны 0.954 ppm.
- Установка бита CALW8 в регистре RTC\_CALR задаёт 8-секундный цикл калибровки.  
В этом случае максимальная ошибка и точность RTC равны 1.907 ppm.

#### Ре-калибровка налету

В регистр RTC\_CALR можно писать ещё и при RTC\_ISR/INITF=0:

1. Смотрим флаг RTC\_ISR/RECALPF (идёт рекалибровка).
2. При 0, пишем новое значение в RTC\_CALR. RECALPF встанет сам
3. Новые установки заработают через три цикла ск\_apre после записи в to RTC\_CALR.

### 26.3.12.Метки времени

Включаются они установкой бита **TSE** в регистре **RTC\_CR**.

При появлении события на ножке, куда выведена альтернативная функция **TIMESTAMP**, ставится флаг **TSF** в регистре **RTC\_ISR** и в регистры метки времени (**RTC\_TSSSR**, **RTC\_TSTR**, **RTC\_TSDR**) пишутся регистры календаря. Прерывание разрешают битом **TSIE** регистра **RTC\_CR**.

Если новое событие возникает при стоящем флаге **TSF**, то ставится флаг переполнения (**TSOVF**), а регистры метки (**RTC\_TSTR** и **RTC\_TSDR**) сохраняют данные предыдущего события.

**NB:** **TSF** встанет через 2 такта **ck\_apre** после появления события, а **TSOVF** без задержки. То есть, у близких событий флаг **TSOVF** может встать при ещё нулевом **TSF**. Так что, сначала смотрите **TSF**, а затем **TSOVF**.

**Внимание:** Если событие появляется после записи в **TSF**, но перед его снятием, то встают и **TSF** и **TSOVF**. Так что писать '0' в **TSF** нужно только когда он читается как '1'.

Кроме того, запись метки времени может вызвать событие вмешательства, если направить их на одну ножку.

#### Альтернативная функция **TIMESTAMP** (**RTC\_TS**)

Её можно направить на **RTC\_AF1** или **RTC\_AF2** битом **TSINSEL** регистра **RTC\_TAFCR**. Если **RTC\_AF1** используется как **TAMPER** с фильтром (**TAMPFLT** не нулевой), то метки времени на **RTC\_AF2** направлять нельзя.

### 26.3.13.Детектор вмешательства

Есть два входа обнаружения вмешательства с работой по фронту или по уровню с фильтрацией.

#### Резервные регистры **RTC**

**RTC\_BKPxR** это двадцать 32-регистров в резервном домене с питанием от  $V_{BAT}$  если нет  $V_{DD}$ . Они сбрасываются только сбросом резервного домена, но не системным сбросом, при выходе из режима **Standby** и событию вмешательства.

#### Инициализация детектора вмешательства

Два детектора связаны с флагами **TAMP1F/TAMP2F** в регистре **RTC\_ISR2**. Входы включаются установкой битов **TAMP1E/TAMP2E** в регистре **RTC\_TAFCR**.

Событие вмешательства сбрасывает регистры **RTC\_BKPxR**.

Бит **TAMP1E** регистра **RTC\_TAFCR** разрешает прерывание вмешательства.

#### Метка времени события вмешательства

Бит **TAMP1TS** разрешает запись метки времени. В этом случае, одновременно с битами флагов вмешательства (**TAMP1F**, **TAMP2F**) ставится флаг **TSF** и/или **TSOVF**.

#### Детектор фронта на входе

Если биты **TAMPFLT** равны "00", то ножки **TAMPER** выдают событие (**RTC\_TAMP[2:1]**) по переднему или заднему фронту, в зависимости от соответствующего бита **TAMPxTRG**. При этом резисторы подпорки отключены.

**Внимание:** Входной сигнал объединён по **AND** с **TAMPxE** дабы засечь вмешательство в случае его появления до разрешения ножки **TAMPERx**.

- При **TAMPxTRG = 0**: если функция **TAMPERx** была высокой до её включения (бит **TAMPxE=1**), то событие обнаруживается при разрешении **TAMPERx**, даже если переднего фронта не было.
- При **TAMPxTRG = 1**: если функция **TAMPERx** была низкой до её включения, то событие обнаруживается при разрешении **TAMPERx**, даже если заднего фронта не было.

После поимки и очистки события вмешательства, функцию **TAMPERx** надо выключить и включить снова (**TAMPxE=1**) до перезаписи регистров **RTC\_BKPxR**.

**NB:** Детектор вмешательства работает при выключенном  $V_{DD}$ . Во избежание нежелательного стирания резервных регистров, ножку для входа функции **TAMPER** надо снаружи подключать к нужному уровню.

### Детектор уровня с фильтрацией

Разрешается установкой не-нулевого значения **TAMPFLT**. Событие выдаётся при обнаружении на входе 2, 4 или 8 (зависит от **TAMPFLT**) последовательных выборок уровня, заданного битами **TAMPxTRG** (**TAMP1TRG/TAMP2TRG**).

Предзаряд входов **TAMPER** до их опроса через внутренние резисторы подпорки можно отключить установкой бита **TAMPPUDIS**. Длительность предзаряда определена битами **TAMPPRCH**.

Частота опроса входов задаётся через **TAMPFREQ**.

### Альтернативные функции TAMPER

Функцию **TAMPER1** (**RTC\_TAMP1**) можно направить на **RTC\_AF1**(PC13) или **RTC\_AF2** (PI8) битом **TAMP1INSEL** регистра **RTC\_TAFCR**. Бит **TAMPE** при записи **TAMP1INSEL** должен быть чист.

Функция **TAMPER 2** соответствует ножке **RTC\_TAMP2**.

### 26.3.14. Вывод тактов калибровки

Бит **COE** регистра **RTC\_CR** разрешает выдачу опорных тактов на выход **RTC\_CALIB**. Если бит **COSEL** регистра **RTC\_CR** снят и **PREDIV\_A=0x7F**, то частота **RTC\_CALIB** равна  $f_{RTCCLK}/64$ . Это равно 512 Hz при частоте **RTCCLK** = 32.768 kHz.

Значение калибровки в регистре **RTC\_CALIBR** на выход **RTC\_CALIB** не влияет. Сквозность сигнала на **RTC\_CALIB** не постоянная, есть небольшой дребезг заднего фронта, использовать лучше передний фронт.

Если бит **COSEL** стоит и (**PREDIV\_S+1**) ненулевое, кратное 256 (т.е. **PREDIV\_S[7:0]=0xFF**), то частота **RTC\_CALIB** равна  $f_{RTCCLK}/(256 * (PREDIV_A+1))$ . Это равно 1 Hz для значений предделителя по умолчанию (**PREDIV\_A = 0x7F**, **PREDIV\_S = 0xFF**), при **RTCCLK** = 32.768 kHz. При включённой операции сдвига (**SHPF=1**) выход 1 Hz может переключаться во время сдвига.

#### Вывод альтернативной функции калибровки

Стоящий бит **COE** регистра **RTC\_CR** разрешает вывод функции **RTC\_CALIB** на **RTC\_AF1**.

**NB:** При выборе **RTC\_CALIB** или **RTC\_ALARM**, **RTC\_AF1** автоматически ставится на вывод альтернативной функции.

### 26.3.15. Вывод будильников

Вывести можно **ALRAF**, **ALRBF** или **WUTF**. Это соответствующие биты регистра **RTC\_ISR**.

Выводимую на **RTC\_ALARM** альтернативную функцию задают биты **OSEL[1:0]** регистра **RTC\_CR**.

Полярность вывода задаёт бит **POL** регистра **RTC\_CR**. **POL=1** инвертирует состояние флага.

#### Вывод альтернативной функции будильника

Открытый сток или двухтактный каскад выхода **RTC\_ALARM** выбирается в регистре **RTC\_TAFCR** битом **ALARMOUTTYPE**.

**NB:** **RTC\_ALARM** приоритетнее **RTC\_CALIB** (бит **COE** не влияет).

При выборе **RTC\_CALIB** или **RTC\_ALARM**, **RTC\_AF1** автоматически ставится на вывод альтернативной функции.

## 26.4. RTC и экономные режимы

Таблица 119. Экономные режимы и RTC

Режим	Описание
Sleep	Не влияет. Прерывание RTC пробуждает.
Stop	При тактировании от LSE или LSI, RTC остаётся активным. RTC alarm, RTC tamper, RTC time stamp и RTC Wakeup пробуждают.
Standby	При тактировании от LSE или LSI, RTC остаётся активным. RTC alarm, RTC tamper, RTC time stamp и RTC Wakeup пробуждают.

## 26.5. Прерывания RTC

Все прерывания RTC подключены к контроллеру EXTI.

Включаем прерывания.

RTC Alarm (будильник):

1. Ставим и включаем EXTI Line 17 в режим прерываний по переднему фронту.
2. Ставим и включаем канал RTC\_Alarm IRQ в NVIC.
3. Ставим RTC на выдачу будильников (Alarm A или Alarm B).

RTC Wakeup (побудка):

1. Ставим и включаем EXTI Line 22 в режим прерываний по переднему фронту.
2. Ставим и включаем канал RTC\_WKUP IRQ в NVIC.
3. Ставим RTC на выдачу побудки.

RTC Tamper (вмешательство):

1. Ставим и включаем EXTI Line 21 в режим прерываний по переднему фронту.
2. Ставим и включаем канал TAMP\_STAMP IRQ в NVIC.
3. Ставим RTC на выдачу RTC tamper.

RTC TimeStamp (метки времени):

1. Ставим и включаем EXTI Line 21 в режим прерываний по переднему фронту.
2. Ставим и включаем канал TAMP\_STAMP IRQ в NVIC.
3. Ставим RTC на выдачу меток времени.

Таблица 120. Управляющие биты прерываний

Прерывание	Флаг	Разрешение	Выход из Sleep	Выход из Stop	Выход из Standby
Alarm A	ALRAF	ALRAIE	yes	yes <sup>(1)</sup>	yes <sup>(1)</sup>
Alarm B	ALRBF	ALRBIE	yes	yes <sup>(1)</sup>	yes <sup>(1)</sup>
Wakeup	WUTF	WUTIE	yes	yes <sup>(1)</sup>	yes <sup>(1)</sup>
TimeStamp	TSF	TSIE	yes	yes <sup>(1)</sup>	yes <sup>(1)</sup>
Tamper1 detection	TAMP1F	TAMPIE	yes	yes <sup>(1)</sup>	yes <sup>(1)</sup>
Tamper2 detection <sup>(2)</sup>	TAMP2F	TAMPIE	yes	yes <sup>(1)</sup>	yes <sup>(1)</sup>

1. Выход из STOP и Standby возможен только при тактировании RTC от LSE или LSI.

2. Если ножка RTC\_TAMPER2 есть на корпусе.

## 26.6. Регистры RTC

Регистры доступны словами.

### 26.6.1. Регистр времени (RTC\_TR)

Теневой регистр времени календаря, пишут только в режиме инициализации. Всё в формате BCD.

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 0000, при BYPHAD = 1 не сбрасывается.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved									PM	HT[1:0]		HU[3:0]			
									rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.	MNT[2:0]			MNU[3:0]				Res.	ST[2:0]			SU[3:0]			
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:23 Резерв, не трогать.

- Бит 22 **PM**: Формат времени  
0: AM или 24 часа  
1: PM
- Биты 21:20 **HT[1:0]**: Десятки часов
- Биты 19:16 **HU[3:0]**: Единицы часов
- Бит 15 Резерв, не трогать.
- Биты 14:12 **MNT[1:0]**: Десятки минут
- Биты 11:8 **MNU[3:0]**: Единицы минут
- Бит 7 Резерв, не трогать.
- Биты 6:4 **ST[1:0]**: Десятки секунд
- Биты 3:0 **SU[3:0]**: Единицы секунд

Регистр защищён от записи. Процедура записи приведена ранее.

### 26.6.2. Регистр даты (RTC\_DR)

Теневой регистр даты календаря, пишут только в режиме инициализации. Всё в формате BCD.

Смещение адреса: **0x04**

По сбросу: **0x0000 2101**, при **BYPSHAD = 1** не сбрасывается.

Reserved								YT[3:0]				YU[3:0]				
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
WDU[2:0]			MT	MU[3:0]				Reserved		DT[1:0]		DU[3:0]				
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
- Биты 23:20 **YT[3:0]**: Десятки года
- Биты 19:16 **YU[3:0]**: Единицы года
- Биты 15:13 **WDU[2:0]**: День недели (1-7, 0-нельзя)
- Бит 12 **MT**: Десятки месяца
- Биты 11:8 **MU[3:0]**: Единицы месяца
- Биты 7:6 Резерв, не трогать.
- Биты 6:4 **DT[1:0]**: Десятки даты
- Биты 3:0 **DU[3:0]**: Единицы даты

Регистр защищён от записи. Процедура записи приведена ранее.

### 26.6.3. Регистр управления (RTC\_CR)

Смещение адреса: **0x08**

По сбросу резервного домена: **0x0000 0000**, системный сброс не трогает.

Reserved								COE	OSEL[1:0]		POL	COSEL	BKP	SUB1H	ADD1H
								rw	rw	rw	rw	rw	w	w	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
TSIE	WUTIE	ALRBIE	ALRAIE	TSE	WUTE	ALRBE	ALRAE	DCE	FMT	BYPSHAD	REFCKON	TSEDGE	WUCKSEL[2:0]		
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
- Бит 23 **COE**: Разрешение выхода RTC\_CALIB  
0: Нельзя  
1: Можно
- Биты 22:21 **OSEL[1:0]**: Выбор флага для вывода на RTC\_ALARM  
00: Ничего  
01: Alarm A  
10: Alarm B  
11: Wakeup (побудка)

- **Бит 20**            **POL:** Полярность выхода RTC\_ALARM  
                           0: Активный высокий  
                           1: Активный низкий.
- **Бит 19**            **COSEL:** Выбор калибрами для вывода на RTC\_CALIB при COE=1.  
                           Действительно при RTCCLK = 32.768 kHz и PREDIV\_A=127 и PREDIV\_S=255.  
                           0: 512 Hz  
                           1: 1 Hz
- **Бит 18**            **BKP:** Сохранено ли летнее время или нет.
- **Бит 17**            **SUB1H:** Вычесть 1 час (на зимнее время), если время не нулевое
- **Бит 16**            **ADD1H:** Добавить 1 час (на летнее время)
- **Бит 15**            **TSIE:** Разрешение прерывания меток времени  
                           0: Нельзя  
                           1: Можно
- **Бит 14**            **WUIE:** Разрешение прерывания побудки  
                           0: Нельзя  
                           1: Можно
- **Бит 13**            **ALRBIE:** Разрешение прерывания будильника B  
                           0: Нельзя  
                           1: Можно
- **Бит 12**            **ALRAIE:** Разрешение прерывания будильника A  
                           0: Нельзя  
                           1: Можно
- **Бит 11**            **TSE:** Включение меток времени  
                           0: Выкл.  
                           1: Вкл.
- **Бит 10**            **WUTE:** Включение таймера побудки  
                           0: Выкл.  
                           1: Вкл.  
                           **NB:** Если таймер выключен, то перед повторным включением дождитесь WUTWF=1.
- **Бит 9**             **ALRBE:** Включение будильника B  
                           0: Выкл.  
                           1: Вкл.
- **Бит 8**             **ALRAE:** Включение будильника A  
                           0: Выкл.  
                           1: Вкл.
- **Бит 7**             **DCE:** Включение грубой калибровки при PREDIV\_A > 6  
                           0: Выкл.  
                           1: Вкл.
- **Бит 6**             **FMT:** Формат часов  
                           0: 24 часа  
                           1: AM/PM
- **Бит 5**             **BYPHAD:** Обход теневых регистров  
                           0: При чтении регистров RTC\_SSR, RTC\_TR и RTC\_DR данные идут из них.  
                           1: При чтении регистров RTC\_SSR, RTC\_TR и RTC\_DR данные идут из счётчиков календаря.  
                           **NB:** Если частота APB1 меньше семикратной частоты RTCCLK, то надо ставить BYPHAD.
- **Бит 4**             **REFCKON:** Включение детектора опорной частоты (50 или 60 Hz)  
                           0: Выкл.  
                           1: Вкл.  
                           **NB:** PREDIV\_S должен быть 0x00FF.
- **Бит 3**             **TSEDGE:** Активный фронт события метки времени  
                           0: Передний фронт TIMESTAMP  
                           1: Задний фронт TIMESTAMP  
                           **NB:** При изменении TSEDGE бит TSE должен быть снят, чтобы избежать лишней установки TSF
- **Биты 2:0**         **WUCKSEL[2:0]:** Выбор тактов побудки  
                           000: RTC/16

001: RTC/8  
 010: RTC/4  
 011: RTC/2  
 10x: ck\_spre (обычно 1 Hz)

11x: ck\_spre (обычно 1 Hz) и к счётчику WUT добавляется  $2^{16}$  (см. ниже)

**NB:** WUT = Единицы счётчика побудки = (0x0000 до 0xFFFF) + 0x10000 при WUCKSEL[2:1] = 11.

Биты 7, 6 и 4 пишут только при инициализации (RTC\_ISR/INITF = 1).

Биты 2:0 пишут только при RTC\_CR/WUTE = 0 и RTC\_ISR/WUTWF = 1.

Изменение часа календаря во время его инкременты может маскировать сам инкремент.

Изменения ADD1H и SUB1H начинают работать на следующей секунде.

При изменении TSEDGE бит TSE должен быть снят, чтобы избежать лишней установки TSF.

Регистр защищён от записи. Процедура записи приведена ранее.

#### 26.6.4. Регистр инициализации и состояния (RTC\_ISR)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу резервного домена: 0x0000 0007, системный сброс снимает только **INIT**, **INITF** и **RSF**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															RECALPF
															г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.	TAMP2F	TAMP1F	TSOVF	TSF	WUTF	ALRBF	ALRAF	INIT	INITF	RSF	INITS	SHPF	WUTWF	ALRBWF	ALRAWF
	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rw	г	rc_w0	г	г	г	г	г

- **Биты 31:17** Резерв, не трогать.
- **Бит 16** **RECALPF**: Флаг работающей рекалибровки  
 Сам ставится после записи в регистр RTC\_CALR, блокируя его. Сам снимается после вступления новых установок в силу.
- **Бит 15** Резерв, не трогать.
- **Бит 14** **TAMP2F**: Флаг события на входе TAMPER2  
 Ставится аппаратно, снимается записью 0.
- **Бит 13** **TAMP1F**: Флаг события на входе TAMPER1  
 Ставится аппаратно, снимается записью 0.
- **Бит 12** **TSOVF**: Флаг переполнения меток времени  
 Ставится аппаратно при появлении метки времени и стоящем TSF, снимается записью 0 после снятия TSF.
- **Бит 11** **TSF**: Флаг метки времени  
 Ставится аппаратно, снимается записью 0.
- **Бит 10** **WUTF**: Флаг таймера побудки  
 Ставится при достижении самозагружаемым счётчиком 0, снимается записью 0 не менее чем на 1.5 периода RTCCLK перед новой установкой.
- **Бит 9** **ALRBF**: Флаг Alarm B  
 Ставится аппаратно при совпадении RTC\_TR и RTC\_DR с RTC\_ALRMBR, снимается записью 0.
- **Бит 8** **ALRAF**: Флаг Alarm A  
 Ставится аппаратно при совпадении RTC\_TR и RTC\_DR с RTC\_ALRMAR, снимается записью 0.
- **Бит 7** **INIT**: Режим инициализации  
 0: Работа просто так  
 1: Можно писать регистры RTC\_TR, RTC\_DR и RTC\_PRER. Счётчики стоят, считать начнут после снятия бита записью 0.
- **Бит 6** **INITF**: Флаг режима инициализации  
 0: Нормальная работа  
 1: Можно писать регистры RTC\_TR, RTC\_DR и RTC\_PRER.
- **Бит 5** **RSF**: Флаг синхронизации регистров  
 Ставится аппаратно во время копирования регистров календаря в теньные (RTC\_SSRx, RTC\_TRx и RTC\_DRx). Аппаратно снимается в режиме инициализации, операции сдвига (SHPF=1) или при обходе теньных регистров (BYPHAD=1). Можно снимать программно.

0: Ещё не синхронизированы

1: Уже

- **Бит 4**            **INITS**: Флаг инициализации  
Аппаратно ставится при ненулевом поле года.
- **Бит 3**            **SHPF**: Флаг работы операции сдвига  
Аппаратно ставится при запуске операции сдвига записью в регистр RTC\_SHIFTR. Снимается сам.
- **Бит 2**            **WUTWF**: Флаг разрешения записи таймера побудки  
Аппаратно ставится через 2 такта RTCCLK после снятия бита WUTE в RTC\_CR, аппаратно снимается через 2 такта RTCCLK после установки бита WUTE в RTC\_CR. Таймер побудки можно писать при снятом бите WUTE и стоящем бите WUTWF.  
0: Писать нельзя  
1: Можно
- **Бит 1**            **ALRBWF**: Флаг разрешения записи Alarm B  
Ставится аппаратно после снятия бита ALRBIE в RTC\_CR. Снимается при инициализации.  
0: Писать нельзя  
1: Можно
- **Бит 0**            **ALRAWF**: Флаг разрешения записи Alarm A  
Ставится аппаратно после снятия бита ALRAIE в RTC\_CR. Снимается при инициализации.  
0: Писать нельзя  
1: Можно

**NB**: Биты ALRAF, ALRBF, WUTF и TSF снимаются через 2 такта APB после записи 0.

Регистр защищён от записи (кроме битов RTC\_ISR[13:8]). Процедура записи есть выше.

### 26.6.5. Регистр предделителя (RTC\_PRER)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу резервного домена: 0x007F 00FF, системный сброс не трогает.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
	Reserved										PREDIV_A[6:0]					
										rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.	PREDIV_S[14:0]															
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:23**       Резерв, не трогать.
  - **Биты 22:16**       **PREDIV\_A[6:0]**: Асинхронный предделитель  
Частота  $sk\_apre = \text{частота RTCCLK}/(\text{PREDIV\_A}+1)$
  - **Бит 15**            Резерв, не трогать.
  - **Биты 14:0**        **PREDIV\_S[14:0]**: Синхронный предделитель  
Частота  $sk\_spre \text{ frequency} = \text{частота } sk\_apre/(\text{PREDIV\_S}+1)$
- NB**: Писать можно только при инициализации за два отдельных обращения .  
Регистр защищён от записи. Процедура записи есть выше.

### 26.6.6. Регистр таймера побудки (RTC\_WUTR)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу резервного домена: 0x0000 FFFF, системный сброс не трогает.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
	Reserved															
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	WUT[15:0]															
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:16**       Резерв, не трогать.
- **Биты 15:0**        **WUT[15:0]**: Перегружаемое значение  
У включённого таймера ( $WUTE=1$ ), флаг WUTF встаёт каждые  $(WUT[15:0] + 1)$   $sk\_wut$  тактов. Период  $sk\_wut$  задаётся битами WUCKSEL[2:0] регистра RTC\_CR. При  $WUCKSEL[2] = 1$ , таймер становится 17-битным, а  $WUCKSEL[1]$  - битом  $WUT[16]$  счётчика.

**NB:** Первый раз флаг WUTF встаёт через (WUT+1)  $ck\_wut$  тактов после установки WUTE. Писать  $WUT[15:0] = 0x0000$  и  $WUCKSEL[2:0] = 011$  (RTCCCLK/2) запрещено.

**NB:** Писать можно только при  $WUTWF = 1$  в  $RTC\_ISR$ .

Регистр защищён от записи. Процедура записи есть выше.

### 26.6.7. Регистр калибровки (RTC\_CALIBR)

Смещение адреса: **0x18**

По сбросу резервного домена: **0x0000 0000**, системный сброс не трогает.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved								DCS	Reserved			DC[4:0]				
								rw				rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:8** Резерв, не трогать.
- **Бит 7** **DCS:** Знак калибровки
  - 0: Позитивная: частота обновления календаря увеличивается
  - 1: Негативная: частота обновления календаря уменьшается
- **Биты 6:5** Резерв, не трогать.
- **Биты 4:0** **DC[4:0]:** Цифровая калибровка
  - DCS = 0 (позитивная)
    - 00000: + 0 ppm
    - 00001: + 4 ppm (округлённо)
    - 00010: + 8 ppm (округлённо)
    - ..
    - 11111: + 126 ppm (округлённо)
  - DCS = 1 (негативная)
    - 00000: -0 ppm
    - 00001: -2 ppm (округлённо)
    - 00010: -4 ppm (округлённо)
    - ..
    - 11111: -63 ppm (округлённо)

**NB:** Писать можно только при  $RTC\_ISR/INITF = '1'$ .

Регистр защищён от записи. Процедура записи есть выше.

### 26.6.8. Регистр будильника Alarm A (RTC\_ALRMAR)

Смещение адреса: **0x1C**

По сбросу резервного домена: **0x0000 0000**, системный сброс не трогает.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MSK4	WDSEL	DT[1:0]		DU[3:0]				MSK3	PM	HT[1:0]		HU[3:0]			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MSK2	MNT[2:0]			MNU[3:0]				MSK1	ST[2:0]			SU[3:0]			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Бит 31** **MSK4:** Маска даты Alarm A
  - 0: При совпадении даты/дня ставить Alarm A
  - 1: Не сравнивать
- **Бит 30** **WDSEL:** Выбор дня недели
  - 0: DU[3:0] это единицы даты
  - 1: DU[3:0] это день недели. DT[1:0] безразличны.
- **Биты 29:28** **DT[1:0]:** Десятки даты в формате BCD.

- Биты 27:24      **DU[3:0]**: Единицы даты или день в формате BCD
  - Бит 23            **MSK3**: Маска часов Alarm A
    - 0: При совпадении часов ставить Alarm A
    - 1: Не сравнивать
  - Бит 22            **PM**: Формат AM/PM
    - 0: AM или 24 часа
    - 1: PM
  - Биты 21:20      **HT[1:0]**: Десятки часов в формате BCD.
  - Биты 19:16      **HU[3:0]**: Единицы часов в формате BCD
  - Бит 15            **MSK2**: Маска минут Alarm A
    - 0: При совпадении минут ставить Alarm A
    - 1: Не сравнивать
  - Биты 14:12      **MNT[2:0]**: Десятки минут в формате BCD.
  - Биты 11:8        **MNU[3:0]**: Единицы минут в формате BCD
  - Бит 7             **MSK1**: Маска секунд Alarm A
    - 0: При совпадении секунд ставить Alarm A
    - 1: Не сравнивать
  - Биты 6:4         **ST[2:0]**: Десятки секунд в формате BCD
  - Биты 3:0         **SU[3:0]**: Единицы секунд в формате BCD
- NB**: Писать можно только в режиме инициализации и при RTC\_ISR/ALRAWF = '1'.  
Регистр защищён от записи. Процедура записи есть выше.

### 26.6.9. Регистр будильника Alarm B (RTC\_ALRMBR)

Смещение адреса: 0x20

По сбросу резервного домена: 0x0000 0000, системный сброс не трогает.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
MSK4	WDSEL	DT[1:0]		DU[3:0]				MSK3	PM	HT[1:0]		HU[3:0]			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MSK2	MNT[2:0]			MNU[3:0]				MSK1	ST[2:0]		SU[3:0]				
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Бит 31            **MSK4**: Маска даты Alarm B
  - 0: При совпадении даты/дня ставить Alarm B
  - 1: Не сравнивать
- Бит 30            **WDSEL**: Выбор дня недели
  - 0: DU[3:0] это единицы даты
  - 1: DU[3:0] это день недели. DT[1:0] безразличны.
- Биты 29:28      **DT[1:0]**: Десятки даты в формате BCD.
- Биты 27:24      **DU[3:0]**: Единицы даты или день в формате BCD
- Бит 23            **MSK3**: Маска часов Alarm B
  - 0: При совпадении часов ставить Alarm B
  - 1: Не сравнивать
- Бит 22            **PM**: Формат AM/PM
  - 0: AM или 24 часа
  - 1: PM
- Биты 21:20      **HT[1:0]**: Десятки часов в формате BCD.
- Биты 19:16      **HU[3:0]**: Единицы часов в формате BCD
- Бит 15            **MSK2**: Маска минут Alarm B
  - 0: При совпадении минут ставить Alarm B
  - 1: Не сравнивать
- Биты 14:12      **MNT[2:0]**: Десятки минут в формате BCD.
- Биты 11:8        **MNU[3:0]**: Единицы минут в формате BCD
- Бит 7             **MSK1**: Маска секунд Alarm B
  - 0: При совпадении секунд ставить Alarm B
  - 1: Не сравнивать

- Биты 6:4            **ST[2:0]**: Десятки секунд в формате BCD
  - Биты 3:0            **SU[3:0]**: Единицы секунд в формате BCD
- NB**: Писать можно только в режиме инициализации и при RTC\_ISR/ALRBWF = '1'.  
Регистр защищён от записи. Процедура записи есть выше.

### 26.6.10.Регистр защиты записи (RTC\_WPR)

Смещение адреса: **0x24**

По сбросу резервного домена: **0x0000 0000**, системный сброс не трогает.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
	Reserved															
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	Reserved							KEY								
								w	w	w	w	w	w	w	w	w

- Биты 31:8            Резерв, не трогать.
  - Биты 7:0            **KEY**: Ключ защиты записи
- Пишется программно, читается как 0. Описание есть выше.

### 26.6.11.Регистр субсекунд (RTC\_SSR)

Смещение адреса: **0x28**

По сбросу резервного домена и системным сбросом при **BYP SHAD = 0** : **0x0000 0000**, иначе системный сброс не трогает.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
	Reserved															
	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	SS[15:0]															
	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:16          Резерв, не трогать.
- Биты 15:0          **SS[15:0]**: Субсекунды в синхронном предделителе

Доли секунд вычисляют как:

$$\text{Second fraction} = (\text{PREDIV\_S} - \text{SS}) / (\text{PREDIV\_S} + 1)$$

**NB**: SS может быть больше PREDIV\_S только после операции сдвига. В этом случае регистры RTC\_TR/RTC\_DR показывают время/дату на секунду больше реального.

### 26.6.12.Регистр управления сдвигом (RTC\_SHIFTR)

Смещение адреса: **0x2C**

По сбросу резервного домена: **0x0000 0000**, системный сброс не трогает.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
ADD1S	Reserved															
w	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r
	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.	SUBFS[14:0]															
r	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w	w

- Бит 31                **ADD1S**: Добавить 1 секунду

0: Ничего

1: Всё-таки добавить

Только запись, читается как 0. Запись не работает во время операции сдвига (SHPF=1, в RTC\_ISR).

Бит нужен вместе с SUBFS для добавления долей секунды при атомарной операции.

- Биты 30:15          Резерв, не трогать.
- Биты 14:0          **SUBFS[14:0]**: Вычесть долю секунды

Только запись, читается как 0. Запись не работает во время операции сдвига (SHPF=1, в RTC\_ISR).

Число из SUBFS добавляется к обратному счётчику синхронного предделителя, тем самым задерживая время:

Задержка(секунды) =  $SUBFS / ( PREDIV\_S + 1 )$

Бит ADD1S вместе с SUBFS в итоге отнимает доли секунды из счётчика, смещая время вперёд:

Вперёд(секунды) =  $( 1 - ( SUBFS / ( PREDIV\_S + 1 ) ) )$ .

**NB:** Запись в SUBFS чистит RSF. Для появления сдвинутого времени в теневых регистрах надо подождать RSF=1.

**NB:** Регистр защищён от записи. Процедура записи есть выше.

### 26.6.13.Регистр времени меток времени (RTC\_TSTR)

Смещение адреса: 0x30

По сбросу резервного домена: 0x0000 0000, системный сброс не трогает.

Reserved														PM	HT[1:0]		HU[3:0]			
														г	г	г	г	г	г	г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0					
Res.	MNT[2:0]			MNU[3:0]				Res.	ST[2:0]			SU[3:0]								
	г	г	г	г	г	г	г		г	г	г	г	г	г	г					

— Биты 31:23 Резерв, не трогать.

— Бит 22 **PM:** Формат AM/PM

0: AM или 24 часа

1: PM

— Биты 21:20 **HT[1:0]:** Десятки часов в формате BCD.

— Биты 19:16 **HU[3:0]:** Единицы часов в формате BCD

— Бит 15 Резерв, не трогать.

— Биты 14:12 **MNT[2:0]:** Десятки минут в формате BCD.

— Биты 11:8 **MNU[3:0]:** Единицы минут в формате BCD

— Бит 7 Резерв, не трогать.

— Биты 6:4 **ST[2:0]:** Десятки секунд в формате BCD

— Биты 3:0 **SU[3:0]:** Единицы секунд в формате BCD

**NB:** Содержимое этого регистра хранится только при стоящем бите TSF в RTC\_ISR. При снятии TSF регистр стирается.

### 26.6.14.Регистр даты меток времени (RTC\_TSTR)

Смещение адреса: 0x34

По сбросу резервного домена: 0x0000 0000, системный сброс не трогает.

Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
WDU[1:0]			MT	MU[3:0]				Reserved	DT[1:0]		DU[3:0]				
г	г	г	г	г	г	г	г		г	г	г	г	г	г	

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:13 **WDU[1:0]:** Единицы дня недели.

— Бит 12 **MT:** Десятки месяца в формате BCD

— Биты 11:8 **MU[3:0]:** Единицы месяца в формате BCD

— Биты 7:6 Резерв, не трогать.

— Биты 5:4 **DT[2:0]:** Десятки даты в формате BCD

— Биты 3:0 **DU[3:0]:** Единицы даты в формате BCD

**NB:** Содержимое этого регистра хранится только при стоящем бите TSF в RTC\_ISR. При снятии TSF регистр стирается.

### 26.6.15.Регистр субсекунд меток времени (RTC\_TSSSR)

Смещение адреса: 0x38

По сбросу резервного домена: 0x0000 0000, системный сброс не трогает.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
SS[15:0]															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:0 **SS[15:0]**: Субсекунды момента метки времени из счётчика синхронного предделителя.

**NB:** Содержимое этого регистра хранится только при стоящем бите TSF в RTC\_ISR. При снятии TSF регистр стирается.

### 26.6.16.Регистр калибровки (RTC\_CALR)

Смещение адреса: 0x3C

По сбросу резервного домена: 0x0000 0000, системный сброс не трогает.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CALP	CALW8	CALW16	Reserved				CALM[8:0]								
rw	rw	rw	r	r	r	r	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Бит 15 **CALP**: Увеличение частоты RTC на 488.5 ppm

0: Импульсы RTCCLK не добавлять.

1: Добавлять 1 импульс RTCCLK на каждые 2<sup>11</sup> импульсов (частота растёт на 488.5 ppm).

Используется совместно с CALM, понижающей частоту. При входной частоте RTCCLK = 32768 Hz, число добавленных импульсов в 32-секундном окне равно: (512 \* CALP) - CALM.

— Бит 14 **CALW8**: 8-секундный период калибровки

CALM[1:0] залипает на "00" при CALW8='1'.

— Бит 13 **CALW16**: 16-секундный период калибровки

CALM[0] залипает на "0" при CALW16='1'. Нельзя ставить одновременно с CALW8.

— Биты 12:9 Резерв, не трогать.

— Биты 8:0 **CALM[8:0]**: Минусовая калибровка

Частота уменьшается маскированием CALM импульсов из 2<sup>20</sup> RTCCLK (32 секунды при входной частоте равной 32768 Hz). Разрешение равно 0.9537 ppm. Используется совместно с CALP.

**NB:** Регистр защищён от записи. Процедура записи есть выше.

### 26.6.17.Регистр вмешательства и альтернативных функций (RTC\_TAFCR)

Смещение адреса: 0x40

По сбросу резервного домена: 0x0000 0000, системный сброс не трогает.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved													ALARMOUT TYPE	TSIN SEL	TAMP1 INSEL	
													rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
TAMP- PUDIS	TAMP- PRCH[1:0]		TAMPFLT[1:0]		TAMPFREQ[2:0]			TAMPT S	Reserved			TAMP2 -TRG	TAMP2 E	TAMPIE	TAMP1 TRG	TAMP1 E
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw				rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:19 Резерв, не трогать.

— Бит 18 **ALARMOUTTYPE**: Тип выхода RTC\_ALARM

0: Открытый сток

1: Двухтактный

— Бит 17 **TSINSEL**: Направление ножки TIMESTAMP

0: RTC\_AF1

1: RTC\_AF2

— Бит 16 **TAMP1INSEL**: Направление ножки TAMPER1

0: RTC\_AF1

1: RTC\_AF2

**NB**: При изменении TAMP1INSEL бит TAMP1E надо снимать, иначе может встать TAMP1F.

— Бит 15 **TAMPPUDIS**: Выключение подпорки ножек TAMPER для предзаряда

0: Предзаряд (подпорка) вкл.

1: Предзаряд (подпорка) выкл.

— Биты 14:13 **TAMPPRCH[1:0]**: Длительность предзаряда ножек TAMPER

0x0: 1 такт RTCCLK

0x1: 2 такта RTCCLK

0x2: 4 такта RTCCLK

0x3: 8 тактов RTCCLK

— Биты 12:11 **TAMPFLT[1:0]**: Счётчик фильтра ножек TAMPER

Это число последовательных выборок уровня TAMP\*TRG для пуска события TAMPER.

0x0: Пуск по фронту выхода на активный уровень (подпорки нет).

0x1: После 2 последовательных выборок активного уровня.

0x2: После 4 последовательных выборок активного уровня.

0x3: После 8 последовательных выборок активного уровня.

— Биты 10:8 **TAMPFREQ[2:0]**: Частота выборки ножек TAMPER

0x0: RTCCLK / 32768 (1 Hz при RTCCLK = 32768 Hz)

0x1: RTCCLK / 16384 (2 Hz при RTCCLK = 32768 Hz)

0x2: RTCCLK / 8192 (4 Hz при RTCCLK = 32768 Hz)

0x3: RTCCLK / 4096 (8 Hz при RTCCLK = 32768 Hz)

0x4: RTCCLK / 2048 (16 Hz при RTCCLK = 32768 Hz)

0x5: RTCCLK / 1024 (32 Hz при RTCCLK = 32768 Hz)

0x6: RTCCLK / 512 (64 Hz при RTCCLK = 32768 Hz)

0x7: RTCCLK / 256 (128 Hz при RTCCLK = 32768 Hz)

— Бит 7 **TAMPTS**: Запись метки времени по событию TAMPER

0: Не надо

1: Писать даже при RTC\_CR/TSE=0.

— Биты 6:5 Резерв, не трогать.

— Бит 4 **TAMP2TRG**: Активный уровень TAMPER2

При TAMPFLT != 00

0: Низкий.

1: Высокий.

При TAMPFLT = 00:

0: Передний фронт.

1: Задний фронт.

— Бит 3 **TAMP2E**: Включение TAMPER2

— Бит 2 **TAMPIE**: Разрешение прерываний TAMPER

— Бит 1 **TAMP1TRG**: Активный уровень TAMPER1

При TAMPFLT != 00

0: Низкий.

1: Высокий.

При TAMPFLT = 00:

0: Передний фронт.

1: Задний фронт.

**NB**: При TAMPFLT=0, при изменении TAMPxTRG бит TAMPxE надо снимать, дабы TAMPxF не встал.

— Бит 0 **TAMP1E**: Включение TAMPER1

## 26.6.18.Регистр субсекунд Alarm A (RTC\_ALRMSSR)

Смещение адреса: 0x44

По сбросу резервного домена: 0x0000 0000, системный сброс не трогает.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				MASKSS[3:0]				Reserved							
r	r	r	r	rw	rw	rw	rw	r	r	r	r	r	r	r	r
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	SS[14:0]														
r	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	w	rw	rw

- Биты 31:28 Резерв, не трогать.
- Биты 27:24 **MASKSS[3:0]**: Маскирование старших битов, начиная с указанного

0: Субсекунды Alarm A не сравнивать. Реакция по остальным полям.

1: Сравнение только SS[0].

2: Сравнение только SS[14:2].

3: Сравнение только SS[14:3].

...

12: Сравнение только SS[14:12].

13: Сравнение только SS[14:13].

14: Сравнение только SS[14].

15: Сравнение всех 15 битов SS.

Бит переполнения синхронного счётчика (бит 15) никогда не сравнивается. Он может отличаться от 0 только при сдвиге.

- Биты 23:15 Резерв, не трогать.
- Биты 14:0 **SS[14:0]**: Субсекунды для сравнения.

**NB**: Писать можно только при снятом бите ALRAE в RTC\_CR или во время инициализации.

Регистр защищён от записи. Процедура записи есть выше.

## 26.6.19.Регистр субсекунд Alarm B (RTC\_ALRMBSSR)

Смещение адреса: 0x48

По сбросу резервного домена: 0x0000 0000, системный сброс не трогает.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				MASKSS[3:0]				Reserved							
r	r	r	r	rw	rw	rw	rw	r	r	r	r	r	r	r	r
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	SS[14:0]														
r	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	w	rw	rw

- Биты 31:28 Резерв, не трогать.
- Биты 27:24 **MASKSS[3:0]**: Маскирование старших битов, начиная с указанного

0: Субсекунды Alarm B не сравнивать. Реакция по остальным полям.

1: Сравнение только SS[0].

2: Сравнение только SS[14:2].

3: Сравнение только SS[14:3].

...

12: Сравнение только SS[14:12].

13: Сравнение только SS[14:13].

14: Сравнение только SS[14].

15: Сравнение всех 15 битов SS.

Бит переполнения синхронного счётчика (бит 15) никогда не сравнивается. Он может отличаться от 0 только при сдвиге.

- Биты 23:15 Резерв, не трогать.
- Биты 14:0 **SS[14:0]**: Субсекунды для сравнения.

**NB**: Писать можно только при снятом бите ALRBE в RTC\_CR или во время инициализации.

Регистр защищён от записи. Процедура записи есть выше.

## 26.6.20. Резервные регистры (RTC\_VKPxR)

Смещение адреса: от 0x48 до 0x9C

По сбросу резервного домена: 0x0000 0000, системный сброс не трогает.

VKP[31:16]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
VKP[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	w	rw	rw

— Биты 31:0 **VKP[31:0]**: Их можно читать и писать. При выключенном  $V_{DD}$  они питаются от  $V_{BAT}$ . Системный сброс на них не влияет, только факт вмешательства (всё время при  $TAMPxF=1$ ).

## 26.7. Карта регистров RTC

Таблица 121. Карта регистров RTC

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
0x00	<b>RTC_TR</b>	Reserved										PM	HT [1:0]	HU[3:0]			Reserved	MNT[2:0]			MNU[3:0]			Reserved	ST[2:0]			SU[3:0]																				
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0									
0x04	<b>RTC_DR</b>	Reserved										YT[3:0]			YU[3:0]			WDU[2:0]		MT	MU[3:0]			Reserved	DT [1:0]		DU[3:0]																					
	Reset value																		0	0	1	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1												
0x08	<b>RTC_CR</b>	Reserved										COE	OSEL [1:0]	POL	COSEL	BKP	SUB1H	ADD1H	TSIE	WUTIE	ALRBIE	ALRAIE	TSE	WUTE	ALRBE	ALRAE	DCE	FMT	BYPSHAD	REFCKON	TSEDGE	WCKSEL [2:0]																
	Reset value											0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0									
0x0C	<b>RTC_ISR</b>	Reserved																	TAMP2F	TAMP1F	TSOVF	TSF	WUTF	ALRBF	ALRAF	INIT	INITF	RSF	INITS	SHPF	WUTF	ALRBF	ALRAF															
	Reset value																		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x10	<b>RTC_PRER</b>	Reserved										PREDIV_A[6:0]						Reserved	PREDIV_S[14:0]																													
	Reset value											1	1	1	1	1	1	1	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0					
0x14	<b>RTC_WUTR</b>	Reserved																	WUT[15:0]																													
	Reset value																		1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
0x18	<b>RTC_CALIBR</b>	Reserved																							DCS	Reserved	DC[4:0]																					
	Reset value																								0	0	0	0	0																			



## 27. Интерфейс I<sup>2</sup>C

### 27.1. Введение в I<sup>2</sup>C

Шина "промеж-интегрального" интерфейса поддерживает несколько ведущих устройств и два режима скорости: стандартный (Sm, до 100 kHz) и быстрый (Fm, до 400 kHz).

Может использоваться в разных целях, включая вычисление и проверку CRC, SMBus (шину управления системой) и PMBus (шину управления питанием). На некоторых устройствах может использоваться DMA.

### 27.2. Основные свойства I<sup>2</sup>C

- Преобразователь протокола параллельная шина/I<sup>2</sup>C
- Несколько ведущих: один интерфейс может работать Ведущим или Ведомым
- Ведущий I<sup>2</sup>C:
  - Выдача тактов
  - Выдача сигналов Start и Stop
- Ведомый I<sup>2</sup>C:
  - Определение программируемого адреса I<sup>2</sup>C
  - Подтверждение на 2 адреса ведомых
  - Обнаружение сигнала Stop
- Формирование и определение 7-бит/10-бит адресов и Общий Вызов
- Скорость связи:
  - Стандартная (до 100 kHz)
  - Быстрая (до 400 kHz)
- Аналоговый фильтр шума
- Программируемый цифровой фильтр шума для STM32F42xxx STM32F43xxx
- Флаги состояния:
  - Флаг Приём/Передача
  - Передача Конец-Байта
  - I<sup>2</sup>C занят
- Флаги ошибки:
  - Потеря арбитража ведущим
  - Сбой подтверждения передачи адрес/данные
  - Обнаружение неправильного появления старта и останова
  - Переполнение/Исчерпание при выключенной растяжке тактов
- 2 вектора прерываний:
  - Успешная передача адреса/данных
  - Ошибка
- Возможная растяжка тактов
- Однобайтовый буфер с DMA
- Конфигурируемая PEC (проверка ошибки пакетов):
  - Передача PEC последним байтом
  - Проверка PEC для последнего байта
- Совместимость с SMBus 2.0:
  - задержка таймаута тактов 25 ms
  - кумулятивное расширение тактов ведущего 10 ms
  - кумулятивное расширение тактов ведомого 25 ms
  - Аппаратная проверка/ вычисление PEC с контролем ACK
  - Протокол разрешения адреса (ARP)
- Совместимость с PMBus

**NB:** Не во всех устройствах есть всё приведённое выше.

## 27.3. Функциональное описание I<sup>2</sup>C

Кроме приёма и передачи есть последовательно/параллельный преобразователь. Прерывания управляются программно. К шине I<sup>2</sup>C подключается ножками данных (SDA) и тактов (SCL).

### 27.3.1. Выбор режима

Режимов четыре: Передатчик ведомого, Приёмник ведомого, Передатчик ведущего и Приёмник ведущего.

По умолчанию работает в режиме ведомого. Автоматически переключается в ведущего при генерации START, и в ведомого при потере арбитража или появления STOP.

#### Связь

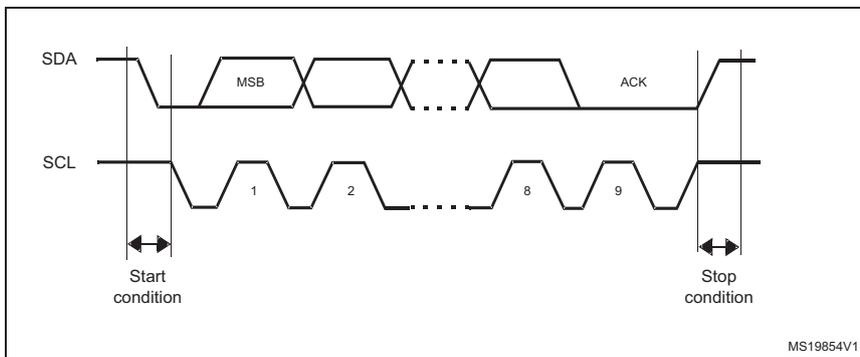
Ведущий инициирует передачу данных и выдаёт такты. Последовательная передача начинается по START и завершается по STOP. Оба события задаются программно в режиме ведущего.

Ведомый узнаёт свой адрес (7 или 10-бит) и адрес Общего Вызова. Опознавание Общего Вызова разрешается программно.

Данные и адреса передаются байтами, старший бит первым. Первым после старта одним или двумя байтами передаётся адрес. Адрес всегда передаётся в режиме ведущего.

Девятым тактом после передачи байта передатчику выдаётся подтверждение. Размер адреса и выдача подтверждения определяются программно.

**Рис. 238. Протокол шины I<sup>2</sup>C**



**Рис. 239. Блок схема I<sup>2</sup>C для STM32F40x/41x**

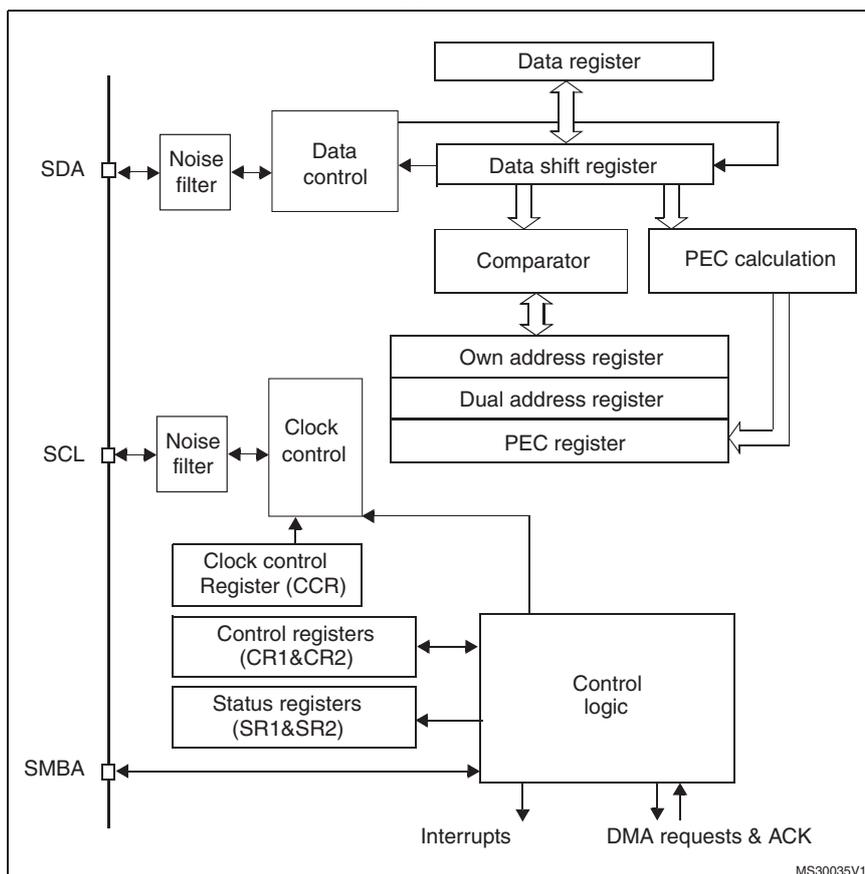
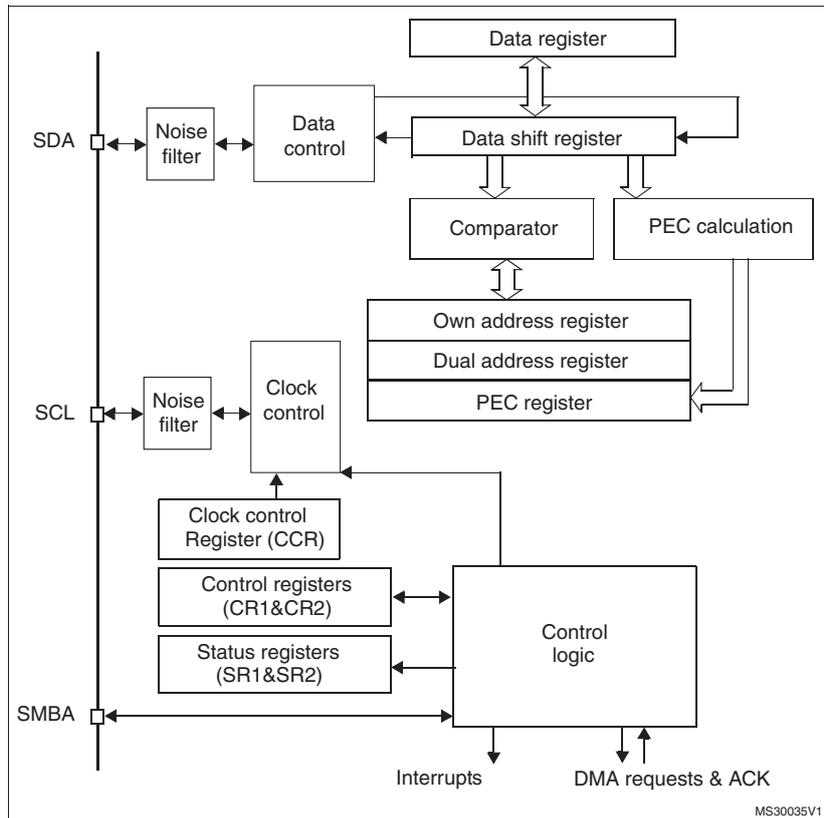


Рис. 240. Блок схема I<sup>2</sup>C для STM32F42x/43x

1. SMBA работает только при включённой SMBus.

### 27.3.2. Ведомый I<sup>2</sup>C

Частота входных тактов программируется в регистре `I2C_CR2` и должна быть не менее:

- 2 MHz в режиме Sm
- 4 MHz в режиме Fm

По событию старта с линии SDA в регистр сдвига принимается адрес интерфейса и сравнивается с адресом в `OAR1` и с `OAR2` (если `ENDUAL=1`) или адресом Общего Вызова (при `ENGC = 1`).

**NB:** В режиме 10-бит адресации сравнение включает заголовок (`11110xx0`), где `xx` это старшие биты адреса.

**Заголовок или адрес не совпали:** игнорируем и ждём нового Старта.

**Заголовок совпал (10-бит режим):** при стоящем бите `ACK` выдаём подтверждение и ждём 8-бит адрес ведомого.

**Адрес совпал:** генерируем последовательность:

- При стоящем бите `ACK` выдаём подтверждение
- Аппаратно ставится бит `ADDR` и при стоящем бите `ITEVFEN` выдаётся прерывание.
- При `ENDUAL=1` по биту `DUALF` уточняем совпавший адрес ведомого.

В 10-бит режиме после приёма адреса ведомый остаётся на Приёме, на Передачу он пойдёт после получения повторного старта с совпадающим адресом и стоящим младшим битом (`11110xx1`). Бит `TRA` показывает Приём или Передачу.

#### Передача ведомого

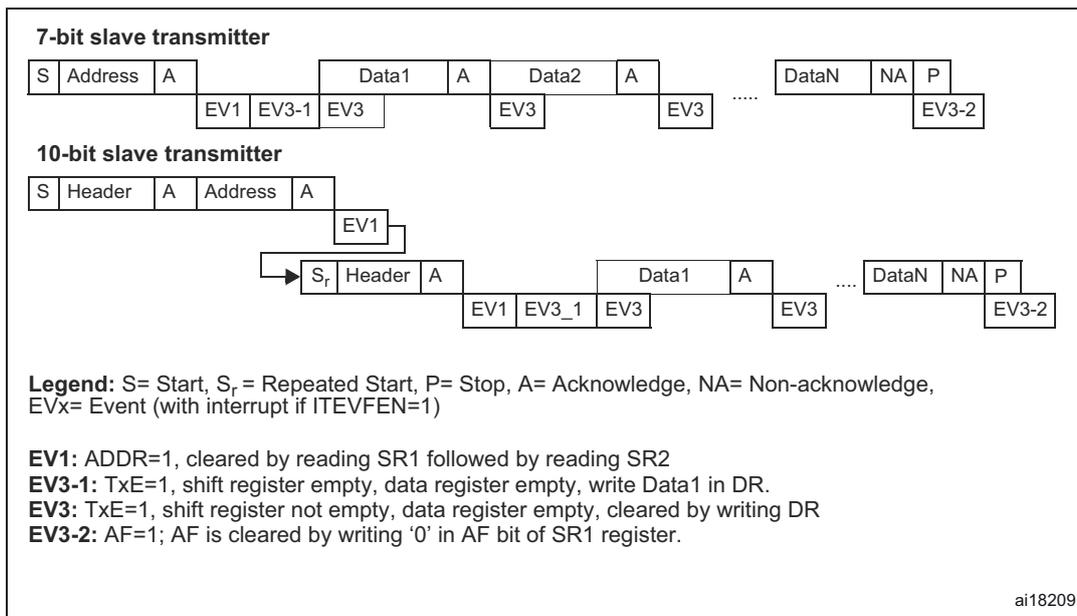
Вслед за приёмом адреса и очисткой `ADDR`, ведомый через регистр сдвига отсылает байты из регистра `DR` на линию SDA.

Ведомый растягивает низкий SCL вплоть до очистки `ADDR` и записи `DR` (`EV1 EV3` в диаграмме).

После приёма подтверждения:

- Аппаратно ставится бит `TxE` с прерываниями при стоящих битах `ITEVFEN` и `ITBUFEN`.
- При стоящем бите `TxE`, когда до конца передачи в регистр `I2C_DR` ещё не записан следующий передаваемый байт, ставится бит `BTF` и растягивается низкий SCL вплоть до очистки `BTF` чтением `I2C_SR1` с последующей записью в регистр `I2C_DR`.

Рис. 241. Последовательность передачи ведомым



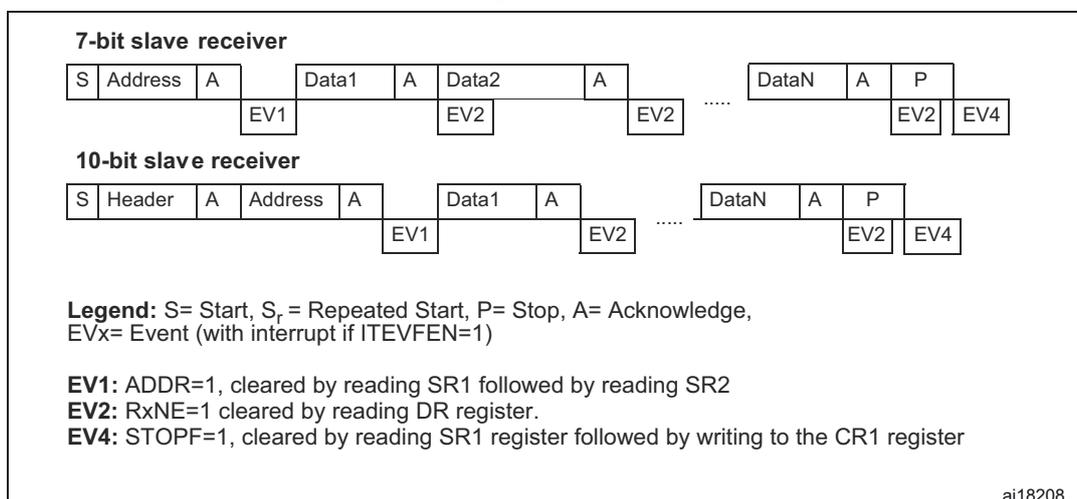
### Приём ведомым

Следом за приёмом адреса после очистки **ADDR** ведомый из линии SDA через регистр сдвига принимает байты в регистр **DR**. После каждого байта:

- При стоящем бите **ACK** выдаётся импульс подтверждения
- Аппаратно ставится бит **RxNE** с прерываниями при стоящих битах **ITEVFEN** и **ITBUFEN**.

При стоящем бите **RxNE**, когда до конца приёма следующего байта регистр **DR** ещё не прочитан, ставится бит **BTF** и растягивается низкий SCL вплоть до очистки **BTF** чтением регистра **I2C\_SR1** с последующим чтением регистра **I2C\_DR**.

Рис. 242. Последовательность приёма ведомым



1. Событие EV1 растягивает низкий SCL до конца соответствующей программной последовательности.
2. Программное событие EV2 должно завершиться до конца текущей.
3. При проверке регистра SR1 надо полностью обработать и снять все стоящие флаги.

### Закрытие связи ведомого

После передачи последнего байта данных ведущий выдаёт сигнал Стоп, и ведомый по стоящему биту **STOPF** выдаёт прерывание, если разрешено битом **ITEVFEN**.

Бит **STOPF** снимается чтением регистра **SR1** с последующей записью в регистр **CR1** (см. EV4).

### 27.3.3. Ведущий I<sup>2</sup>C

В режиме ведущего I<sup>2</sup>C инициирует передачу данных и выдаёт тактовый сигнал. Передача данных начинается сигналом Старт и завершается сигналом Стоп.

Режим ведущего включается по сигналу Старт на шине, посылаемым битом **START**.

Ведущий должен:

- Установить времянку входных тактов регистром **I2C\_CR2**
- Установить регистры управления тактами
- Установить регистр времени подъёма
- Включить периферию в регистре **I2C\_CR1**
- Поставить бит **START** в регистре **I2C\_CR1** для выдачи сигнала Старт

Частота тактов должна быть не меньше:

- 2 MHz в режиме Sm
- 4 MHz в режиме Fm

### Выдача тактов SCL

Выдачу высокого и низкого уровня SCL определяют биты **CCR**, начиная с переднего фронта. Поскольку ведомый может затягивать такты линии SCL, то I<sup>2</sup>C проверяет вход SCL в конце времени, заданного битами **TRISE** после переднего фронта тактового сигнала.

- Если линия SCL низкая, то есть ведомый растягивает такты, то счётчик высокого уровня стопорится до появления высокого уровня SCL. Так обеспечивается минимальный период параметра **HIGH** такта SCL.
- Если линия SCL высокая, то счётчик высокого уровня продолжает считать.

В действительности, от выдачи переднего фронта SCL до его обнаружения в ответе проходит некоторое время, даже если ведомый не растягивает такты. Длительность задержки связана с временем подъёма SCL (влияние обнаружения SCL **VIH**), плюс задержка входного аналогового фильтра шума линии SCL, плюс задержка внутренней синхронизации SCL и тактов APB. Максимальная задержка определена в битах **TRISE**, так что частота SCL остаётся стабильной.

### Сигнал Старт

При чистом бите **BUSY** установка бита **START** выводит сигнал Старт и переключает в режим ведущего (стоит бит **MSL**).

**NB:** В режиме ведущего установка бита **START** приводит к Рестарту в конце передачи текущего байта.

После посылки Старта аппаратно ставится бит **SB** и при стоящем бите **ITEVFEN** выдаётся прерывание. Затем ведущий ждёт чтения регистра **SR1** с последующей записью в регистр **DR** адреса ведомого (см, **EV5**).

### Передача адреса ведомого

Далее на SDA выдвигается адрес ведомого.

- При 10-бит адресации посылка заголовка вызывает следующие события:
  - Аппаратно ставится бит **ADD10** и при разрешении битом **ITEVFEN** выдаётся прерывание. Затем ведущий ждёт чтения регистра **SR1** с последующей записью второго байта адреса.
  - Аппаратно ставится бит **ADDR** и при разрешении битом **ITEVFEN** выдаётся прерывание. Затем ведущий ждёт чтения регистра **SR1** с последующим чтением регистра **SR2**.
- При 7-бит адресации после посылки байта аппаратно ставится бит **ADDR** и при разрешении битом **ITEVFEN** выдаётся прерывание. Затем ведущий ждёт чтения регистра **SR1** с последующим чтением регистра **SR2**.

Переход ведущего в Передачу или Приём задаёт младший бит посланного адреса ведомого.

- При 7-бит адресации:
  - Для режима Передачи младший бит адреса ведомого сброшен.
  - Для режима Приёма младший бит адреса ведомого стоит.
- При 10-бит адресации:
  - Для режима Передачи ведущий посылает заголовок (**11110xx0**) и затем адрес ведомого (**xx** это два старших бита адреса).
  - Для режима Приёма ведущий посылает заголовок (**11110xx0**) и затем адрес ведомого. Далее он должен послать повторный Старт с заголовком (**11110xx1**) (**xx** это два старших бита адреса).

Режим приёма или передачи ведущего показывает бит **TRA**.

## Ведущий передатчик

Байты данных посылаются из регистра **DR** после передачи адреса и очистки **ADDR**.

Ведущий ждёт записи первого байта в **I2C\_DR** (событие **EV8\_1**).

После приёма импульса подтверждения аппаратно ставится бит **TxE** и при разрешении битами **ITEVFEN** и **ITBUFEN** выдаётся прерывание.

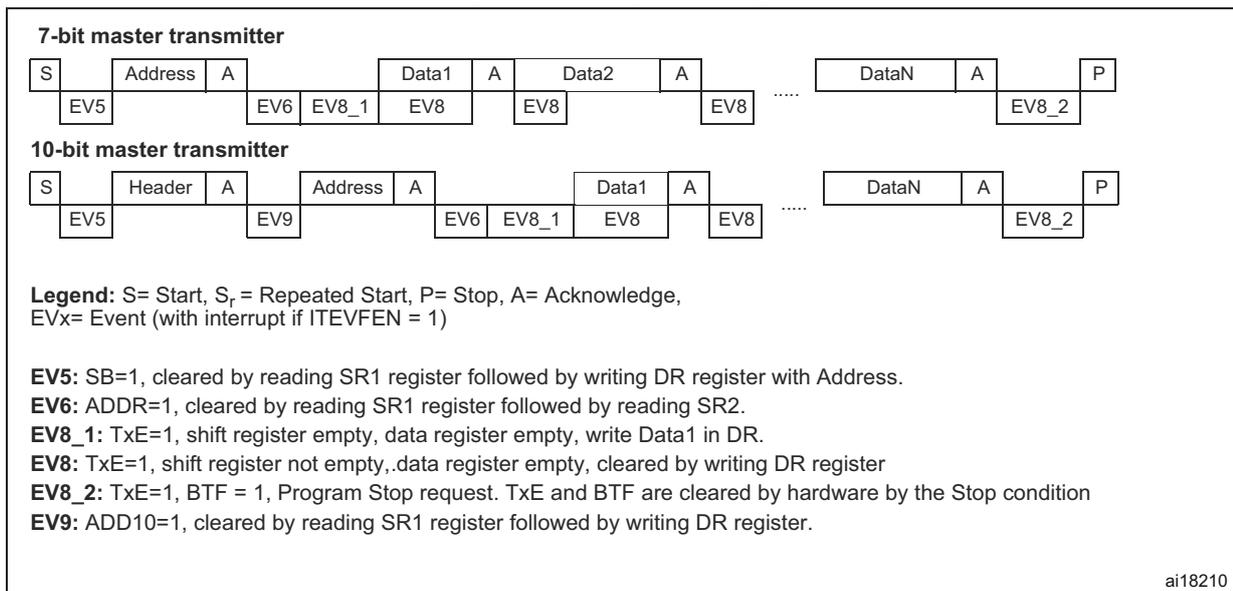
При стоящем бите **TxE**, когда до конца передачи текущего байта регистр **DR** ещё не записан, ставится бит **BTF** и растягивается низкий **SCL** вплоть до очистки **BTF** чтением регистра **I2C\_SR1** с последующей записью регистра **I2C\_DR**.

### Закрытие связи

После записи в регистр **DR** последнего байта, программа ставит бит **STOP** для выдачи сигнала Стоп (событие **EV8\_2**). Аппарат возвращается в режим ведомого (снимается бит **MSL**).

**NB:** Бит **STOP** во время **EV8\_2** надо писать при стоящем бите **TxE** либо **BTF**.

**Рис. 243. Последовательность работы ведущего передатчика.**



1. EV5, EV6, EV9, EV8\_1 и EV8\_2 держат **SCL** низким до конца программной последовательности.
2. EV8 держит **SCL** низким если программная последовательность не завершилась до конца передачи следующего байта.

## Ведущий приёмник

I<sup>2</sup>C переключается в ведущего после передачи адреса и очистки **ADDR**, теперь он принимает данные в регистр **DR**. После каждого байта:

1. При стоящем бите **ACK** выдаёт импульс подтверждения
2. При стоящем бите **RxNE** и разрешении битами **ITEVFEN** и **ITBUFEN** выдаёт прерывание (событие **EV7**).

При стоящем бите **RxNE**, когда до конца приёма следующего байта регистр **DR** ещё не прочитан, ставится бит **BTF** и растягивается низкий **SCL** вплоть до очистки **BTF** чтением регистра **I2C\_SR1** с последующим чтением регистра **I2C\_DR**.

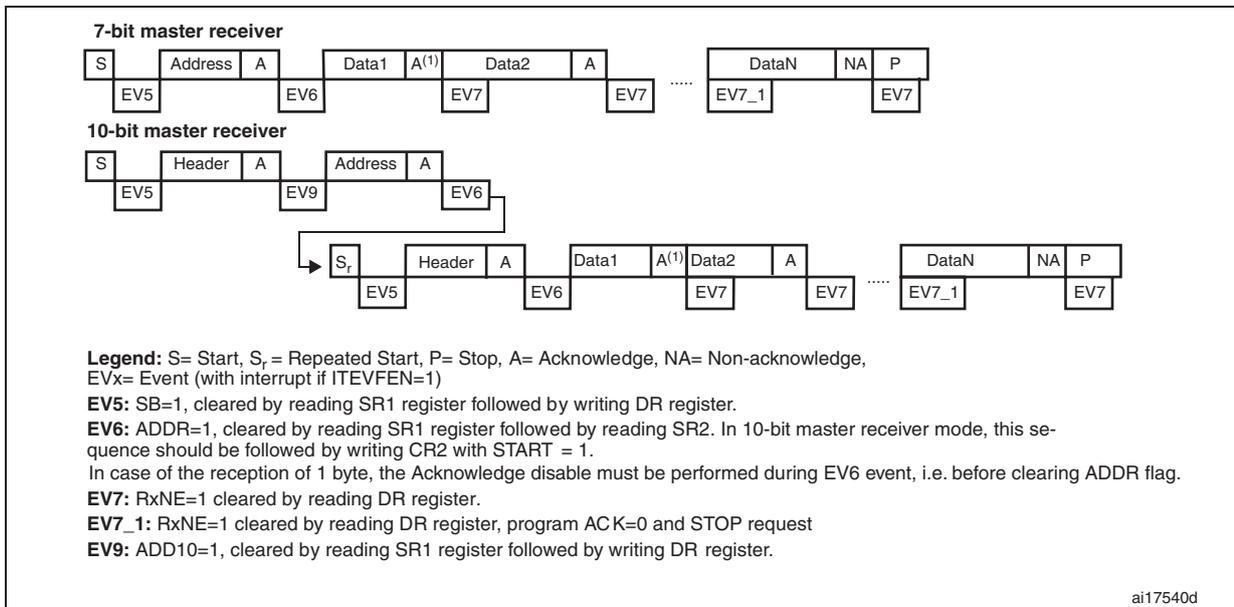
### Закрытие связи

В ответ на последний принятый байт, ведущий посылает **NACK** и ведомый освобождает линии **SCL** и **SDA**. Теперь ведущий может сигнал Стоп/Рестарт.

1. Для посылки **NACK** нужно снять бит **ACK** сразу после приёма предпоследнего байта (после предпоследнего **RxNE**).
2. Для выдачи сигнала Стоп/Рестарт надо поставить бит **STOP/START** сразу после чтения предпоследнего байта (после предпоследнего **RxNE**).
3. В случае приёма одного байта, снятие подтверждения и выдача Стоп выполняются сразу после **EV6** (в **EV6\_1**, сразу после очистки **ADDR**).

После выдачи сигнала Стоп I<sup>2</sup>C переходит в режим ведомого (бит **MSL** снимается).

Рис. 244. Последовательность приёма ведущим.



1. Если принят один байт, то он NA.
2. События EV5, EV6 и EV9 растягивают низкий SCL до конца программной последовательности.
3. Программная последовательность EV7 должна завершиться до конца передачи текущего байта. Если это невозможно, то вместо RXNE надо использовать BTF.
4. Программные последовательности EV6\_1 и EV7\_1 должны завершиться до выдачи импульса ACK текущей передачи байта.

Если программная последовательность EV7-1 не завершена до импульса ACK текущей передачи байта, то лучше убедиться, что:

- Бит ACK стал низким до конца приёма последнего данного
- Бит ACK стал высоким после приёма последнего данного без приёма дополнительных данных.

#### Для приёма двух байтов:

- Ждём ADDR = 1 (при снятом ADDR SCL остаётся низким)
- Пишем ACK низким, POS высоким
- Чистим флаг ADDR
- Ждём BTF = 1 (Data1 в DR, Data2 в регистре сдвига, SCL низкий до чтения Data1)
- Пишем STOP высоким
- Читаем Data1 и Data2

#### Для приёма N > 2 байтов, от N-2 данных

- Ждём BTF = 1 (DataN-2 в DR, DataN-1 в регистре сдвига, SCL низкий до чтения DataN-2)
- Пишем ACK низким
- Читаем DataN-2
- Ждём BTF = 1 (DataN-1 в DR, DataN в регистре сдвига, SCL низкий до чтения DataN-1)
- Пишем STOP высоким
- Читаем DataN-1 и DataN

### 27.3.4. Ошибки

Эти ошибки могут привести к сбою связи.

#### Ошибка шины (BERR)

Появляется при обнаружении I<sup>2</sup>C внешнего сигнала Старт или Стоп при передаче адреса или данных. В этом случае:

- Ставится бит BERR и при разрешении битом ITERREN выдаётся прерывание
- В режиме ведомого: данные отбрасываются и линии аппаратно освобождаются:
  - при несвоевременном Старт ведомый считает это Рестартом и ждёт адрес или сигнал Стоп
  - при несвоевременном Стоп ведомый, как и при нормальном Стоп освобождает линии

- В режиме ведущего: линии не освобождаются и текущая операция не прекращается, над этим пусть думает программа.

### Сбой подтверждения (AF)

Возникает при обнаружении бита не-подтверждения. В этом случае:

- ставится бит AF и при разрешении битом I<sup>2</sup>C TERREN выдаётся прерывание
- передатчик, получивший NACK, должен сбросить связь:
  - Ведомый: аппаратно освобождает линии
  - Ведущий: программа должна выдать Стоп или Рестарт

### Потеря арбитража (ARLO)

Обнаруживается I<sup>2</sup>C. В этом случае:

- аппаратно ставится бит ARLO (прерывание зависит от разрешения битом I<sup>2</sup>C TERREN)
- I<sup>2</sup>C автоматически возвращается в ведомый (снимается бит MSL). При потере арбитража I<sup>2</sup>C не может подтверждать адрес ведомого вплоть до Рестарта от ведущего-победителя.
- линии аппаратно освобождаются

### Переполнение/Исчерпание (OVR)

Переполнение возникает при отключённой растяжке тактов, когда принимается байт (RxNE=1) при непрочитанном регистре DR. В этом случае:

- Последний принятый байт теряется.
- Программа должна очистить бит RxNE и передатчику надо повторить передачу.

Исчерпание возникает у ведомого передатчика при отключённом растягивании тактов. В регистр DR не был записан следующий байт (TxE=1), а такт за ним пришёл. В этом случае:

- Будет послан тот же байт из регистра DR
- Программа должна выбрасывать байты, полученные при состоянии исчерпания, и следующие записаны во время низкого такта, определённого стандартом шины I<sup>2</sup>C bus.

Первый передаваемый байт должен быть записан в DR после снятия ADDR до первого переднего фронта SCL. Если это невозможно, то первый байт надо выбрасывать.

## 27.3.5. Программируемый цифровой фильтр шума

Он есть только на STM32F42xxx и STM32F43xxx.

В режиме Fm стандарт I<sup>2</sup>C требует подавления пиков на линиях SDA и SCL.

На ножках SDA и SCL есть аналоговые фильтры шума, выключают их битом ANOFF в регистре I2C\_FLTR.

Цифровой фильтр включают не-нулевым содержимым битов DNF[3:0]. Од давит всплески на линиях SDA и SCL длиной до DNF[3:0] \* TPCLK1. При этом увеличивается время удержания SDA на (DNF[3:0] + 1) \* TPCLK.

Для совместимости со спецификацией шины I<sup>2</sup>C версии 2.1 (Thd:dat), биты DNF должны следовать ограничениям из Таблицы 122 при выключенном аналоговом фильтре.

**NB:** DNF[3:0] надо ставить при выключенном I<sup>2</sup>C (PE = 0). Цифровой фильтр добавляется к аналоговому.

Таблица 122. Максимальные значения DNF[3:0] для совместимости с Thd:dat(max)

Частота PCLK1	Максимальное значение DNF	
	Режим Sm	Режим Fm
2 ≤ F <sub>PCLK1</sub> ≤ 5	2	0
5 < F <sub>PCLK1</sub> ≤ 10	12	0
10 < F <sub>PCLK1</sub> ≤ 20	15	1
20 < F <sub>PCLK1</sub> ≤ 30	15	7
30 < F <sub>PCLK1</sub> ≤ 40	15	13
40 < F <sub>PCLK1</sub> ≤ 50	15	15

**NB:** Для каждого диапазона частот ограничения даны для минимальной частоты диапазона. Большие значения *DNF* можно использовать если система поддерживает нарушение максимального времени удержания.

### 27.3.6. Линии SDA/SCL

- Если растягивание тактов разрешено:
  - Передача: Если  $TxE=1$  и  $BTF=1$ : перед передачей I<sup>2</sup>C должен удерживать низкий такт, чтобы MCU успел прочитать *SR1*, и затем писать байт в *DR* (буфер и регистр сдвига пусты).
  - Приём: Если  $RxNE=1$  и  $BTF=1$ : после приёма I<sup>2</sup>C держит линию тактов низкой, чтобы MCU успел прочитать *SR1*, и затем прочесть байт из *DR* (буфер и регистр сдвига полные).
- Если растягивание тактов в режиме ведомого запрещено:
  - Ошибка переполнения при  $RxNE=1$  и не читался *DR* до приёма следующего байта. Последний принятый байт теряется.
  - Ошибка исчерпания при  $TxE=1$  и ещё не писался *DR* для передачи, а пора передавать. Посылается тот же байт.
  - Коллизия записи не управляется.

### 27.3.7. SMBus

#### Введение

Двухпроводная шина управления системой (SMBus) основана на принципах работы I<sup>2</sup>C.

В SMBus определены три типа устройств. *Ведомый* принимает и отвечает на команды. *Ведущий* выдаёт команды и такты и завершает передачи. *Хост* это специализированный ведущий для связи с CPU системы. Хост должен быть ведущим-ведомым и поддерживать протокол нотификации хоста SMBus. Хост в системе один.

#### Совпадения SMBus и I<sup>2</sup>C

- 2 провода шины (1 такты, 1 данные) + необязательная линия извещения SMBus
- Связь ведущий-ведомый, Такты выдаёт ведущий
- Несколько ведущих
- Формат данных SMBus подобен формату 7-бит адресации I<sup>2</sup>C.

#### Отличия SMBus и I<sup>2</sup>C

Таблица 123. SMBus против I<sup>2</sup>C

SMBus	I <sup>2</sup> C
Макс. частота 100 kHz	Макс. частота 400 kHz
Мин. частота 10 kHz	Не ограничена
35 ms таймаут низкого такта	Таймаута нет
Логические уровни фиксированы	Логические уровни зависят от V <sub>DD</sub>
Разные типы адресации (резервный, динамический и пр.)	7-бит, 10-бит и Общий Вызов
Разные протокола шины (быстрая команда, вызов процесса и пр.)	Протокола шины нет

#### Использование SMBus

Через SMBus устройство выдаёт информацию производителя, номер модели/части, сохраняет своё состояние для режима задержки, извещает об ошибке, получает параметры управления и возвращает своё состояние.

#### Идентификация устройства

Все устройства на SMBus имеют свой уникальный адрес ведомого. Список резервных адресов ведомых выложен в спецификации SMBus версии 2.0 (<http://smbus.org/>).

#### Протоколы шины

SMBus поддерживает до девяти протоколов шины они реализуются программно.

#### Протокол разрешения адресов (ARP)

Конфликты адресов ведомых SMBus разрешаются динамически назначением новых адресов. Протокол Разрешения Адресов (ARP) имеет атрибуты:

- Назначение адресов использует стандартный механизм арбитража физического уровня SMBus

- Назначенные адреса сохраняются при включённом питании, можно и при выключенном.
- Назначенные адреса SMBus не требуют дополнительных пакетов шины по сравнению с фиксированными.
- Любой ведущий шины SMBus может выполнять нумерацию устройств.

### Уникальный идентификатор устройства (UDID)

Все устройства должны иметь свой уникальный 128-бит идентификатор устройства (UDID).

Все подробности приведены в спецификации SMBus версии 2.0 (<http://smbus.org/>).

### Режим извещения SMBus

Необязательная линия извещения с прерыванием SMBus (SMBA) это объединение по И сигналов устройств. SMBA используется совместно с адресом Общего Вызова. Сообщения, работающие с SMBus двухбайтовые.

Только ведомые устройства через SMBA извещают хост о желании побеседовать установкой бита ALERT в регистре I2C\_CR1. Хост обрабатывает прерывание и одновременно обращается ко всем SMBA устройствам с Адресом Ответа Извещения (ARA равным 0001 100X). На адрес отвечают только устройства, удерживающие низким SMBA. Этому служит флаг SMBALERT регистра I2C\_SR1. Хост исполняет модифицированный Приём Байта. 7-битный адрес от ведомого передатчика лежит в старших битах байта, младший бит может быть любым.

Из нескольких запрашивающих устройств с низким SMBA связь получает устройство с меньшим адресом в соответствии со стандартным арбитражем при передаче адреса ведомого. После подтверждения адреса ведомого, устройство снимает свой сигнал SMBA. Если SMBA ещё низкий, то хоста заново обращается к ARA.

Хосты без сигнала SMBA могут обращаться к ARA периодически.

### Ошибка таймаута

Таймаут I<sup>2</sup>C и SMBus различается. SMBus определяет таймаут тактов TIMEOUT в 35 ms.

TLOW: SEXT это суммарное время растяжки низкого такта ведомого.

TLOW: MEXT это суммарное время растяжки низкого такта ведущего.

На ошибку таймаута TLOW указывает флаг TIMEOUT в регистре I2C\_SR1.

### Работа в режиме SMBus

Переход из режима I<sup>2</sup>C в режим SMBus:

- Ставим бит SMBUS регистра I2C\_CR1
- Пишем биты SMBTYPE и ENARP регистра I2C\_CR1

Конфигурация ведущим выполняется процедурой Старт, см. Секцию 26.3.3, иначе см. Секцию 26.3.2. Протоколы SMBus реализуются программно.

- SMB Device Default Address подтверждается если ENARP=1 и SMBTYPE=0
- SMB Host Header подтверждается если ENARP=1 и SMBTYPE=1
- SMB Alert Response Address подтверждается если SMBALERT=1

## 27.3.8. Запросы DMA

Разрешённые запросы DMA используются только для передачи данных. Они выдаются пустым DR при передаче и полным DR при приёме. DMA инициализируют и включают до передачи данных. Бит DMAEN регистра I2C\_CR2 ставят до события ADDR. При разрешённой растяжке тактов бит DMAEN можно ставить во время события ADDR, перед очисткой флага ADDR. Запрос DMA нужно обслужить до конца текущей передачи байта. При достижении установленного числа передач DMA контроллер DMA посылает I<sup>2</sup>C сигнал EOT (Конец Передачи), чем может вызвать прерывание:

- Ведущий передатчик: обработчик прерывания EOT выключает запросы DMA и ждёт события BTF для выдачи сигнала Стоп.
- Ведущий приёмник:
  - Если число передаваемых байтов больше или равно двум, то для предпоследнего байта контроллер DMA посылает аппаратный сигнал EOT\_1. Если в регистре I2C\_CR2 стоит бит LAST, то I<sup>2</sup>C автоматически посылает а NACK для следующего за EOT\_1 байта. Сигнал Стоп можно выдавать из обработчика прерывания EOT.

- При приёме одного байта: **NACK** надо писать во время события **EV6**, т.е. писать **ACK=0** до снятия стоящего флага **ADDR**. Сигнал **STOP** можно выдавать после чистки флага **ADDR** или в программе обработки прерывания конца передачи DMA.

### Передача с DMA

Включается установкой бита **DMAEN** в регистре **I2C\_CR2**. Данные пишутся из памяти в **I2C\_DR** по установке бита **TxE**. Последовательность подключения потока DMA **x** (где **x** это номер потока) к передаче I<sup>2</sup>C такова:

1. Пишем адрес регистра **I2C\_DR** в регистр **DMA\_SxPAR**. Сюда по событию **TxE** будут писаться данные из памяти.
2. Адрес памяти пишем в регистр **DMA\_SxMA0R** (и в **DMA\_SxMA1R** при двух буферах). Отсюда по событию **TxE** будут писаться данные в **I2C\_DR**.
3. Общее число передаваемых байт пишем в регистр **DMA\_SxNDTR**. По каждому событию **TxE** оно декрементируется.
4. Приоритет потока DMA пишем в биты **PL[0:1]** регистра **DMA\_SxCR**.
5. Ставим бит **DIR** регистра **DMA\_SxCR**, а прерывания половины и полной передачи, как нам надо.
6. Активируем поток установкой бита **EN** в регистре **DMA\_SxCR**.

При достижении установленного числа передач, контроллер DMA посылает I<sup>2</sup>C сигнал **EOT/EOT\_1** и выдаёт прерывание по вектору потока DMA.

**NB:** Не ставьте бит **ITBUFEN** регистра **I2C\_CR2** при передаче с DMA.

### Приём с DMA

Включается установкой бита **DMAEN** в регистре **I2C\_CR2**. Данные из **I2C\_DR** пишутся в память по приёму байта. Последовательность подключения потока DMA **x** (где **x** это номер потока) к приёму I<sup>2</sup>C такова:

1. Пишем адрес регистра **I2C\_DR** в регистр **DMA\_SxPAR**. Отсюда по событию **RxNE** будут писаться данные в память.
2. Адрес памяти пишем в регистр **DMA\_SxMA0R** (и в **DMA\_SxMA1R** при двух буферах). Сюда по событию **RxNE** будут писаться данные из **I2C\_DR**.
3. Общее число передаваемых байт пишем в регистр **DMA\_SxNDTR**. По каждому событию **RxNE** оно декрементируется.
4. Приоритет потока DMA пишем в биты **PL[0:1]** регистра **DMA\_SxCR**.
5. Чистим бит **DIR** регистра **DMA\_SxCR**, а прерывания половины и полной передачи, как нам надо.
6. Активируем поток установкой бита **EN** в регистре **DMA\_SxCR**.

При достижении установленного числа передач, контроллер DMA посылает I<sup>2</sup>C сигнал **EOT/EOT\_1** и выдаёт прерывание по вектору потока DMA.

**NB:** Не ставьте бит **ITBUFEN** регистра **I2C\_CR2** во время приёма с DMA.

### 27.3.9. Контроль ошибки пакета

Контроль ошибки пакета PEC вычисляется по полиному CRC-8  $C(x) = x^8 + x^2 + x + 1$ .

- Вычисление PEC включается установкой бита **ENPEC** регистра **I2C\_CR1**. PEC вычисляется для всех байтов пакета, включая адреса и биты R/W.
  - При передаче: бит передачи PEC в **I2C\_CR1** ставят после события **TxE** последнего байта.
  - При приёме: бит PEC в **I2C\_CR1** ставят после события **RxNE** последнего байта, так что при отличии следующего байта от принятого PEC приёмник пошлёт **NACK**. У Ведущего приёмника **NACK** выдаётся независимо от результата сравнения PEC. PEC должен стоять до импульса **ACK** приёма текущего байта.
- Флаг/прерывание **PECERR** лежит в регистре **I2C\_SR1**.
- Если разрешены и DMA и PEC:
  - При передаче: PEC автоматически посылается после получения сигнала **EOT** от DMA.
  - При приёме: после получения сигнала **EOT\_1** от DMA, следующий байт воспринимается как PEC и проверяется. Запрос DMA выдаётся после приёма PEC.

- Промежуточной передаче PEC помогает бит **LAST** регистра **I2C\_CR2**, показывающий действительно последнюю передачу DMA. После последнего принятого байта DMA ведущего приёмника **NACK** посылается автоматически.
- Вычисление PEC разрушается потерей арбитража.

## 27.4. Прерывания I<sup>2</sup>C

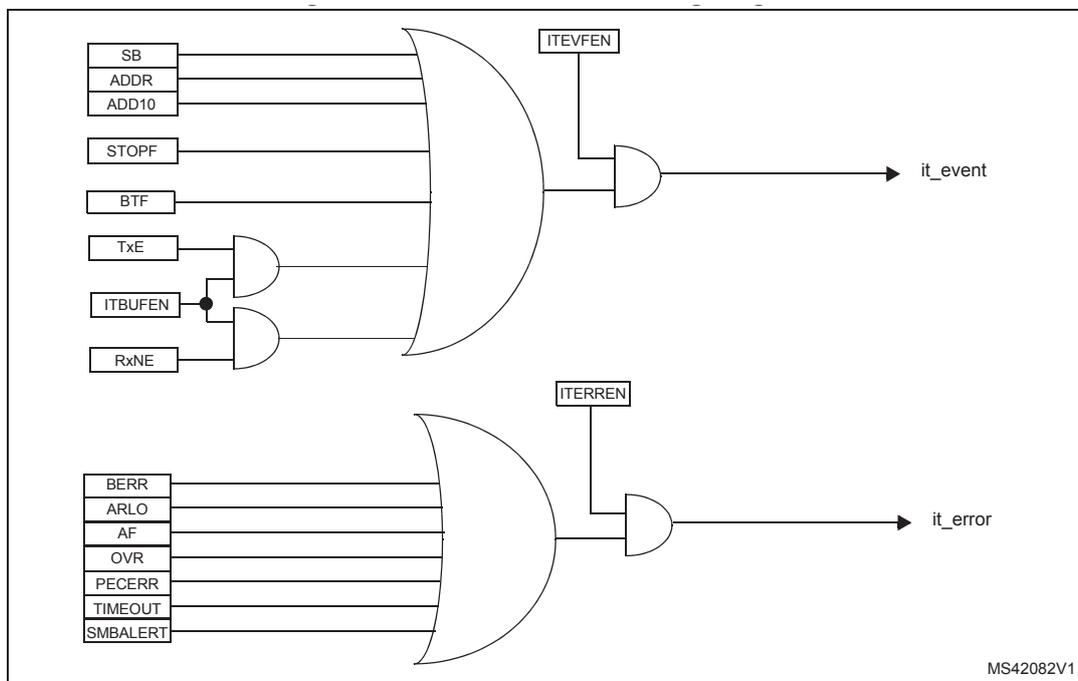
Таблица 124. Запросы прерываний I<sup>2</sup>C

Событие	Флаг	Бит разрешения
Бит Старт послан (Ведущий)	SB	ITEVFEN
Адрес послан (Ведущий) или Адрес совпал (Ведомый)	ADDR	
10-бит заголовок послан (Ведущий)	ADD10	
Стоп принят (Ведомый)	STOPF	
Байт данных передан	BTF	
Буфер приёма не пуст	RxNE	ITEVFEN и ITBUFEN
Буфер передачи пуст	TxE	
Ошибка шины	BERR	ITERREN
Арбитраж потерян loss ()	ARLO	
Сбой подтверждения	AF	
Переполнение/Исчерпание	OVR	
Ошибка PEC	PECERR	
Ошибка Timeout/Tlow	TIMEOUT	
Предупреждение SMBus	SMBALERT	

**NB:** **SB**, **ADDR**, **ADD10**, **STOPF**, **BTF**, **RxNE** и **TxE** логически складываются в один канал.

**BERR**, **ARLO**, **AF**, **OVR**, **PECERR**, **TIMEOUT** и **SMBALERT** логически складываются в другой канал.

Рис. 245. Прерывания I<sup>2</sup>C



## 27.5. Отладка I<sup>2</sup>C

В зависимости от битов конфигурации **DBG\_I2Cx\_SMBUS\_TIMEOUT** модуля DBG таймаут SMBus может останавливаться или работать дальше.

## 27.6. Регистры I<sup>2</sup>C

Регистры доступны полусловами (16 бит) или словами (32 бита).

## 27.6.1. Регистр 1 управления I<sup>2</sup>C (I2C\_CR1)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
SWRST	Res.	ALERT	PEC	POS	ACK	STOP	START	NO STRETCH	ENG C	ENPEC	ENARP	SMB TYPE	Res.	SMBUS	PE
rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw

- **Бит 15**                    **SWRST**: Программный сброс  
 При снятии этого бита, линии и шина I<sup>2</sup>C должны быть освобождены.  
 0: I<sup>2</sup>C не под сбросом  
 1: I<sup>2</sup>C под сбросом  
**NB**: Может использоваться для инициализации шины после ошибки или блокирования шины, например, при установке бита BUSY после глитча на шине.
- **Бит 14**                    Резерв, не трогать.
- **Бит 13**                    **ALERT**: Извещение SMBus  
 Ставится и снимается программно, аппаратно снимается при PE=0.  
 0: Освобождает ножку SMBA высокой. Заголовок Ответа Адреса сопровождается NACK.  
 1: Ставит ножку SMBA низкой. Заголовок Ответа Адреса сопровождается ACK.
- **Бит 12**                    **PEC**: Контроль ошибки пакета  
 Ставится и снимается программно, аппаратно снимается после передачи PEC, сигналами Старт и Стоп и PE=0.  
 0: PEC не передаётся  
 1: PEC передаётся (в режимах Tx и Rx)  
**NB**: Вычисление PEC разрушается потерей арбитража.
- **Бит 11**                    **POS**: Позиция Подтверждения/PEC (для приёма данных)  
 Ставится и снимается программно, аппаратно снимается при PE=0.  
 0: Бит ACK определяет выдачу (N)ACK по приёму текущего байта в регистр сдвига. Бит PEC показывает, что в регистре сдвига лежит PEC.  
 1: Бит ACK определяет выдачу (N)ACK на следующий байт в регистре сдвига. Бит PEC показывает, что следующим в регистре сдвига будет PEC.  
**NB**: Бит POS используется при приёме 2 байтов (см. Метод 2). Его надо писать до начала приёма данных. В этом случае, для выдачи NACK на второй байт, бит ACK надо снимать сразу после снятия ADDR. Для опознания второго байта как PEC, бит PEC должен стоять во время растяжки события ADDR после записи бита POS.
- **Бит 10**                    **ACK**: Разрешение подтверждения  
 Ставится и снимается программно, аппаратно снимается при PE=0.  
 0: Подтверждение не выдаётся  
 1: Подтверждение выдаётся после приёма байта (совпал адрес или данные)
- **Бит 9**                    **STOP**: Выдача сигнала Стоп  
 Ставится и снимается программно, аппаратно снимается при обнаружении сигнала Стоп, аппаратно ставится при обнаружении ошибки таймаута.  
 У ведущего:  
 0: Стоп не выдаётся.  
 1: Стоп выдаётся после передачи текущего байта или после текущей посылки Старт.  
 У ведомого:  
 0: Стоп не выдаётся.  
 1: Освобождаются линии SCL и SDA после передачи текущего байта.
- **Бит 8**                    **START**: Выдача Старт  
 Ставится и снимается программно, аппаратно снимается при посылки Старта или PE=0.  
 У ведущего:  
 0: Старт не выдаётся  
 1: Повторная Выдача Старт  
 У ведомого:  
 0: Старт не выдаётся  
 1: Старт выдаётся при свободной шине

- **Бит 7**                **NOSTRETCH**: Запрет растяжки такта (Режим ведомого)  
Запрещает растяжку такта ведомым при стоящем ADDR или флаге BTF до программного сброса.  
0: Растягивать можно  
1: Растягивать нельзя
- **Бит 6**                **ENGCG**: Разрешение Общего Вызова  
0: Запрещён. На адрес 00h выдаётся NACK.  
1: Разрешён. На адрес 00h выдаётся ACK.
- **Бит 5**                **ENPEC**: Разрешение вычисления PEC  
0: Выключено  
1: Включено
- **Бит 4**                **ENARP**: Разрешение ARP  
0: ARP выключен  
1: ARP включён  
Адрес устройства SMBus опознаётся при SMBTYPE=0  
Адрес хоста SMBus опознаётся при SMBTYPE=1
- **Бит 3**                **SMBTYPE**: Тип SMBus  
0: Устройство SMBus  
1: Хост SMBus
- **Бит 2**                Резерв, не трогать.
- **Бит 1**                **SMBUS**: Режим SMBus  
0: Режим I<sup>2</sup>C  
1: Режим SMBus
- **Бит 0**                **PE**: Включение  
0: Выключение  
1: Включение

**NB**: Снятие бита при работающей связи выключает устройство и сбрасывает все биты после её завершения, возврат в состояние IDLE.

У ведущего бит нельзя снимать до конца обмена.

**NB**: При стоящих битах STOP, START или PEC, нельзя писать в регистр I2C\_CR1 вплоть до аппаратной очистки этого бита. Иначе можно получить второй запрос STOP, START или PEC.

## 27.6.2. Регистр 2 управления I<sup>2</sup>C (I2C\_CR2)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved			LAST	DMAEN	ITBUFEN	ITEVTEN	ITERREN	Reserved			FREQ[5:0]					
			rw	rw	rw	rw	rw				rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 15:13**        Резерв, не трогать.
- **Бит 12**            **LAST**: Последняя передача DMA  
0: Следующий EOT от DMA не последняя передача  
1: Следующий EOT от DMA последняя передача  
**NB**: Используется ведущим приёмником для разрешения выдачи NACK по последнему данному.
- **Бит 11**            **DMAEN**: Разрешение запросов DMA  
0: Запрос DMA запрещён  
1: Запрос DMA при TxE=1 или RxNE =1 разрешён
- **Бит 10**            **ITBUFEN**: Разрешение прерывания буфера  
0: TxE = 1 или RxNE = 1 не выдают прерывания.  
1: TxE = 1 или RxNE = 1 выдают прерывание Event (при любом DMAEN)
- **Бит 9**             **ITEVTEN**: Разрешение прерывания Event  
0: Event interrupt disabled  
1: Event interrupt enabled  
Прерывание выдаётся при:
  - SB = 1 (Ведущий)
  - ADDR = 1 (Ведущий/Ведомый)



- **Биты 15:8** Резерв, не трогать.
- **Биты 7:1** **ADD2[7:1]**: Биты 7:1 адреса при двойном адресе
- **Бит 0** **ENDUAL**: Разрешение двух адресов
  - 0: Только OAR1 при 7-бит адресации
  - 1: И OAR1 и OAR2 при 7-бит адресации

### 27.6.5. Регистр данных I<sup>2</sup>C (I2C\_DR)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved								DR[7:0]								
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 15:8** Резерв, не трогать.
- **Биты 7:0** **DR[7:0]**: 8-бит регистр данных
  - Передача: Начинается сразу после записи байта в регистр DR. Непрерывная передача возникает при записи в DR следующего байта после начала передачи (TxE=1)
  - Приём: Принятый байт копируется в DR (RxNE=1). Непрерывная передача возникает при чтении DR до завершения приёма следующего байта (RxNE=1).

**NB:** В режиме ведомого, адрес в DR не копируется.

Коллизия записи не разбирается (DR можно писать при TxE=0).

При событии ARLO на импульс ACK, принятый байт в DR не копируется.

### 27.6.6. Регистр 1 состояния I<sup>2</sup>C (I2C\_SR1)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
SMB ALERT	TIME OUT	Res.	PEC ERR	OVR	AF	ARLO	BERR	TxE	RxNE	Res.	STOPF	ADD10	BTF	ADDR	SB
rc_w0	rc_w0		rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	rc_w0	r	r		r	r	r	r	r

- **Бит 15** **SMBALERT**: Извещение SMBus
  - Хост SMBus:
    - 0: Нет SMBALERT
    - 1: На ножке есть SMBALERT
  - Ведомый SMBus:
    - 0: Заголовка адреса ответа SMBALERT нет
    - 1: Заголовок адреса ответа SMBALERT принят

Программно снимается записью 0, аппаратно снимается при PE=0.
- **Бит 14** **TIMEOUT**: Ошибка Timeout или Tlow
  - 0: Таймаута нет
  - 1: SCL оставался низким 25 ms (Таймаут),
    - Суммарное время растяжки такта ведущего больше 10 ms (Tlow:mext) или
    - Суммарное время растяжки такта ведомого больше 25 ms (Tlow:sext)
  - У ведомого: сбрасывается связь и аппаратно освобождаются линии
  - У ведущего: аппаратно посылается Стоп

Программно снимается записью 0, аппаратно снимается при PE=0.

**NB:** Работает только в режиме SMBus.
- **Бит 13** Резерв, не трогать.
- **Бит 12** **PECERR**: Ошибка PEC на приёме
  - 0: ошибки PEC нет: после PEC приёмник возвращает ACK (если ACK=1)
  - 1: ошибка PEC: после PEC приёмник возвращает NACK (при любом ACK)

Программно снимается записью 0, аппаратно снимается при PE=0.
- **Бит 11** **OVR**: Переполнение/Исчерпание
  - 0: Не было
  - 1: Было

- Аппаратно ставится у ведомого при NOSTRETCH=1 и:
- Принят новый байт (включая импульс ACK), а регистр DR ещё не прочитан. Байт теряется.
- Надо посылать новый байт, а регистр DR ещё не записан. Посылается старый.  
Программно снимается записью 0, аппаратно снимается при PE=0.
- NB:** Если DR пишется слишком близко к переднему фронту SCL, то посылаемое данное не определено и возникает ошибка времени удержания.
- **Бит 10 AF:** Сбой подтверждения
  - 0: Не было
  - 1: Было
  - Аппаратно ставится при отсутствии подтверждения.
  - Программно снимается записью 0, аппаратно снимается при PE=0.
- **Бит 9 ARLO:** Потеря арбитража (Ведущий)
  - 0: Не было
  - 1: Было
  - Ставится аппаратно при передаче арбитража другому ведущему
  - Программно снимается записью 0, аппаратно снимается при PE=0.
  - После события ARLO I<sup>2</sup>C автоматически возвращается в ведомые (MSL=0).
  - NB:** В SMBUS арбитраж данных ведомого появляется только в фазе данных и подтверждении передачи.
- **Бит 8 BERR:** Ошибка шины
  - 0: Старт и Стоп были так, где надо
  - 1: Старт и Стоп появились не там
  - Аппаратно ставится при появлении фронта SDA при высоком SCL во время передачи байта.
  - Программно снимается записью 0, аппаратно снимается при PE=0.
- **Бит 7 TxE:** Регистр данных пуст (Передача)
  - 0: Регистр данных не пуст
  - 1: Регистр данных пуст
  - Ставится при опустении DR для передачи. В фазе адреса TxE не ставится.
  - Снимается программно записью в DR или аппаратно сигналами Старт и Стоп, или при PE=0.
  - TxE не ставится при получении NACK и перед передачей PEC (PEC=1)
  - NB:** TxE не снимается записью первого передаваемого байта или записью при стоящем BTF, так как регистр данных всё равно ещё пуст.
- **Бит 6 RxNE:** Регистр данных не пуст (Приём)
  - 0: Регистр данных пуст
  - 1: Регистр данных не пуст
  - Ставится при появлении принятого данного. В фазе адреса RxNE не ставится.
  - Снимается программно чтением или записью DR или аппаратно при PE=0.
  - RxNE не ставится при событии ARLO.
  - NB:** RxNE не снимается чтением при стоящем BTF, так как регистр ещё полон.
- **Бит 5** Резерв, не трогать.
- **Бит 4 STOPF:** Обнаружен Стоп (Ведомый)
  - 0: Стопа нету
  - 1: Появился Стоп
  - Аппаратно ставится на при обнаружении Стоп на шине ведомого после подтверждения (ACK=1).
  - Программно снимается чтением SR1 с последующей записью в CR1, аппаратно при PE=0
  - NB:** Бит STOPF не ставится после приёма NACK.
- **Бит 3 ADD10:** 10-бит заголовок послан (Ведущий)
  - 0: ADD10 не было.
  - 1: Ведущий послал первый байт адреса (заголовок).
  - Ставится аппаратно при посылке первого байта 10-бит адреса.
  - Программно снимается чтением SR1 с последующей записью в DR второго байта адреса, аппаратно при PE=0.
  - NB:** Бит ADD10 не ставится после приёма NACK.
- **Бит 2 BTF:** Передача байта завершена
  - 0: Передача байта не завершена
  - 1: Передача байта завершена
  - Ставится аппаратно при NOSTRETCH=0 и:

- Приём: получен новый байт (включая импульс ACK), а DR ещё не читан (RxNE=1).
- Передача: пора посылать новый байт, а DR ещё не писан (TxE=1).
- Снимается программно чтением SR1 с последующим чтением или записью DR или аппаратно после Старт или Стоп или при стоящем PE=0.

**NB:** Бит BTF не ставится после приёма NACK.

Бит BTF не ставится перед передачей PEC (TRA=1 в регистре I2C\_SR2 и PEC=1 в регистре I2C\_CR1)

- **Бит 1 ADDR:** Адрес послан (Ведущий) / Совпал (Ведомый)

Программно снимается чтением SR1 с последующим чтением SR2, аппаратно при PE=0.

Адрес совпал (Ведомый)

0: Адрес не совпал или не принят.

1: Принятый адрес совпал.

- Аппаратно ставится при совпадении полученного адреса ведомого с регистрами OAR или Общим Вызовом, либо с адресом по умолчанию устройства SMBus или опознаны SMBus Host или SMBus Alert.

Адрес послан (Ведущий)

0: Передача адреса не завершена

1: Передача адреса завершена

- При 10-бит адресации ставится после ACK второго байта.

- При 7-бит адресации ставится после ACK байта.

**NB:** ADDR is not set after a NACK reception

- **Бит 0 SB:** Бит Старт (Ведущий)

Ставится при выдаче Старт, снимается чтением SR1 с записью DR, аппаратно при PE=0.

0: Старту нету

1: Выдача Старта.

### 27.6.7. Регистр 2 состояния I<sup>2</sup>C (I2C\_SR2)

Смещение адреса: 0x18

По сбросу: 0x0000

**NB:** Чтение I2C\_SR2 после чтения I2C\_SR1 снимает флаг ADDR, даже если ADDR встал после чтения I2C\_SR1. Следовательно, I2C\_SR2 нужно читать только после проверки ADDR в I2C\_SR1 или бит STOPF снят.

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
PEC[7:0]								DUALF	SMB HOST	SMBDE FAULT	GEN CALL	Res.	TRA	BUSY	MSL
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г		г	г	г

- **Биты 15:8 PEC[7:0]** Регистр проверки PEC

Содержит внутренний PEC при ENPEC=1.

- **Бит 7 DUALF:** Флаг двойного адреса (Ведомый)

0: Принятый адрес совпал с OAR1

1: Принятый адрес совпал с OAR2

- Снимается аппаратно при Стоп или повторного Старт, или при PE=0.

- **Бит 6 SMBHOST:** Заголовок хоста SMBus (Ведомый)

0: Не было

1: Принят заголовок хоста SMBus при SMBTYPE=1 и ENARP=1.

- Снимается аппаратно при Стоп или повторного Старт, или при PE=0.

- **Бит 5 SMBDEFAULT:** Адрес устройства по умолчанию SMBus (Ведомый)

0: Не было

1: Принят при ENARP=1

- Снимается аппаратно при Стоп или повторного Старт, или при PE=0.

- **Бит 4 GENCALL:** Адрес Общего Вызова (Ведомый)

0: Не было

1: Принят при ENGC=1

- Снимается аппаратно при Стоп или повторном Старт, или при PE=0.

- **Бит 3** Резерв, не трогать.

- **Бит 2 TRA:** Передатчик/Приёмник

0: Байт данных принят

1: Байт данных передан

Ставится в зависимости от бита R/W байта адреса в конце фазы адреса.

Снимается аппаратно при Стоп (STOPF=1), повторном Старт, потере арбитража (ARLO=1), при PE=0.

– **Бит 1** **BUSY**: Шина занята

0: Свободен

1: Работаем

– Ставится аппаратно при низких SDA или SCL

– Снимается аппаратно при Стоп.

Обновляется даже при PE=0.

– **Бит 0** **MSL**: Ведущий/Ведомый

0: Ведомый

1: Ведущий

Ставится аппаратно при SB=1.

Снимается аппаратно при Стоп, потере арбитража (ARLO=1), при PE=0.

## 27.6.8. Регистр управления тактами I<sup>2</sup>C (I2C\_CCR)

Смещение адреса: **0x1C**

По сбросу: **0x0000**

**NB**:  $f_{PCLK1}$  должна быть не меньше 2 MHz в режиме Sm, и не меньше 4 MHz в режиме Fm. Шаг равен 10MHz для получения максимальных 400 kHz режима Fm.

Писать надо при выключенном I<sup>2</sup>C (**PE** = 0).

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
F/S	DUTY	Reserved			CCR[11:0]											
rw	rw				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

– **Бит 15** **F/S**: Режим ведущего I<sup>2</sup>C

0: режим Sm

1: режим Fm

– **Бит 14** **DUTY**: Коэффициент заполнения режима Fm

0:  $t_{low}/t_{high} = 2$

1:  $t_{low}/t_{high} = 16/9$  (см. CCR)

– **Биты 13:12** Резерв, не трогать.

– **Биты 11:0** **CCR[11:0]**: Регистр управления тактами режимов Fm/Sm (Ведущий)

Задаёт такты SCL ведущего.

Режим Sm или SMBus:

$$T_{high} = CCR * T_{PCLK1}$$

$$T_{low} = CCR * T_{PCLK1}$$

Режим Fm:

При DUTY = 0:

$$T_{high} = CCR * T_{PCLK1}$$

$$T_{low} = 2 * CCR * T_{PCLK1}$$

При DUTY = 1: (для достижения 400 kHz)

$$T_{high} = 9 * CCR * T_{PCLK1}$$

$$T_{low} = 16 * CCR * T_{PCLK1}$$

Например: в режиме Sm выдаём 100 kHz SCL:

Если  $FREQR = 08$ ,  $T_{PCLK1} = 125$  ns, то в CCR надо писать 0x28 ( $0x28 \Leftrightarrow 40d \times 125$  ns = 5000 ns.)

**NB**:

Минимальное значение равно 0x04, в режиме FAST DUTY минимум равен 0x01

$t_{high} = t_r(SCL) + t_w(SCLH)$ . См. описание устройства.

$t_{low} = t_f(SCL) + t_w(SCLL)$ . См. описание устройства.

Скорость I<sup>2</sup>C равна  $f_{SCL} \sim 1/(t_{high} + t_{low})$ . Реальная частота может отличаться из-за задержки аналогового фильтра на входе.

### 27.6.9. Регистр TRISE I<sup>2</sup>C (I2C\_TRISE)

Смещение адреса: 0x20

По сбросу: 0x0002

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										TRISE[5:0]					
										rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:6 Резерв, не трогать.

— Биты 5:0 **TRISE[5:0]**: Максимальное время подъёма в режиме Fm/Sm (Ведущий)

Это максимальное время обратной связи SCL в режиме ведущего для стабилизации частоты SCL. Должно быть взято из спецификации шины I<sup>2</sup>C плюс 1.

Например: в режиме Sm, максимальное время подъёма SCL равно 1000 ns.

Если значение битов FREQ[5:0] в регистре I2C\_CR2 равно 0x08 и  $T_{PCLK1} = 125$  ns, то TRISE[5:0] должно быть равно 09h.

(1000 ns / 125 ns = 8 + 1)

В TRISE[5:0] можно добавить значение фильтра.

Если результат не целочисленный, то в TRISE[5:0] надо писать целую часть для соблюдения параметра  $t_{HIGH}$ .

**NB:** TRISE[5:0] можно писать только при PE = 0.

### 27.6.10. Регистр фильтра FLTR I<sup>2</sup>C (I2C\_FLTR)

Смещение адреса: 0x24

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										ANOFF	DNF[3:0]				
										rw	rw	rw	rw	rw	

— Биты 15:5 Резерв, не трогать.

— Бит 4 **ANOFF**: Выключение аналогового фильтра

Пишут при выключенном I<sup>2</sup>C (PE = 0)

— Биты 3:0 **DNF[3:0]**: Цифровой фильтр шума на входах SDA и SCL.

Давит всплески до DNF[3:0] \* TPCLK1.

0000: Выключен

0001: до 1\* TPCLK1.

...

1111: до 15\* TPCLK1.

**NB:** DNF[3:0] пишут при выключенном I<sup>2</sup>C (PE = 0). Если аналоговый фильтр включён, то цифровой добавляется к нему.

## 27.6.11.Карта регистров I<sup>2</sup>C

Таблица 125. Карта регистров I<sup>2</sup>C

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x00	I2C_CR1	Reserved																	SWRST	Reserved	ALERT	PEC	POS	ACK	STOP	START	NOSTRETCH	ENGC	ENPEC	ENARP	SMBTYPE	Reserved	SMBUS	PE
	Reset value																		0		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x04	I2C_CR2	Reserved																	LAST	DMAEN	ITBUFEN	ITEVTEN	ITERREN	Reserved	FREQ[5:0]									
	Reset value																		0	0	0	0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x08	I2C_OAR1	Reserved																	ADDMODE	Reserved					ADD[9:8]			ADD[7:1]					ADD0	
	Reset value																		0						0	0						0		
0x0C	I2C_OAR2	Reserved																	ADD2[7:1]					ENDUAL										
	Reset value																							0										
0x10	I2C_DR	Reserved																	DR[7:0]															
	Reset value																																	
0x14	I2C_SR1	Reserved																	SMBALERT	TIMEOUT	Reserved	PECERR	OVR	AF	ARLO	BERR	TXE	RxNE	Reserved	STOPF	ADD10	BTF	ADDR	SB
	Reset value																		0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x18	I2C_SR2	Reserved																	PEC[7:0]					DUALF	SMBHOST	SMBDEFAULT	GENCALL	Reserved	TRA	BUSY	MSL			
	Reset value																							0	0	0	0	0	0	0	0			
0x1C	I2C_CCR	Reserved																	F/S	DUTY	Reserved	CCR[11:0]												
	Reset value																		0															
0x20	I2C_TRISE	Reserved																	TRISE[5:0]															
	Reset value																																	
0x24	I2C_FLTR	Reserved																	ANOFF	DNF[3:0]														
	Reset value																		0															

## 28. Последовательный интерфейс (SPI)

### 28.1. Введение в SPI

Интерфейс SPI выполняет две функции: протокол SPI или звуковой протокол I<sup>2</sup>S. По умолчанию выбран SPI. С SPI на I<sup>2</sup>S переключаются программно.

Интерфейс SPI обеспечивает полу-/полно- дуплексную синхронную последовательную связь с внешними устройствами. SPI можно сконфигурировать ведущим с подачей тактов связи (SCK) внешнему ведомому устройству. Интерфейс может работать в режиме конфигурации нескольких ведущих.

I<sup>2</sup>S это тоже синхронный последовательный интерфейс. Он может использовать четыре звуковых стандарта: I<sup>2</sup>S Philips, стандарты с MSB- и LSB-выравниванием и стандарт PCM. Он может работать ведомым и ведущим в полном дуплексе (4 ножки) или полу-дуплексе (6 ножек). При работе ведущим можно тактировать ведомого.

**Внимание:**

Некоторые ножки SPI1 и SPI3/I2S3 могут быть направлены на ножки JTAG (SPI1\_NSS на JTDI, SPI3\_NSS/I2S3\_WS на JTDI и SPI3\_SCK/I2S3\_CK на JTDO) и вы можете:

- Направить SPI/I2S на другие ножки,
- Перед конфигурацией ножек SPI отключить JTAG и при отладке использовать SWD,
- Отключить оба интерфейса JTAG/SWD.

## 28.2. Основные свойства SPI и I<sup>2</sup>S

### 28.2.1. Свойства SPI

- Синхронный полный дуплекс по трём линиям
- Синхронный симплекс по двум линиям с/без двунаправленной линией данных
- 8- или 16-бит формат фрейма передачи
- Ведущий или ведомый
- Режим нескольких ведущих
- 8 предделителей скорости ведущего ( $f_{PCLK}/2 \max.$ )
- Частота режима ведомого ( $f_{PCLK}/2 \max.$ )
- Ускоренная связь ведущего и ведомого
- Аппаратное и программное управление NSS для ведущего и ведомого: динамическая смена операций ведущий/ведомый
- Программируемая полярность и фаза тактов
- Программируемый порядок данных: первым старший или младший бит
- Отдельные флаги передачи и приёма с прерываниями
- Флаг занятости шины SPI
- Режим SPI TI
- Аппаратный CRC:
  - CRC можно передавать как последний байт в режиме Tx
  - Автоматическая проверка CRC для последнего принятого байта
- Флаги сбоя режима ведущего, переполнения и ошибки CRC с прерываниями
- 1-байт буфер приёма и передачи: запросы Tx и Rx

### 28.2.2. Свойства I<sup>2</sup>S

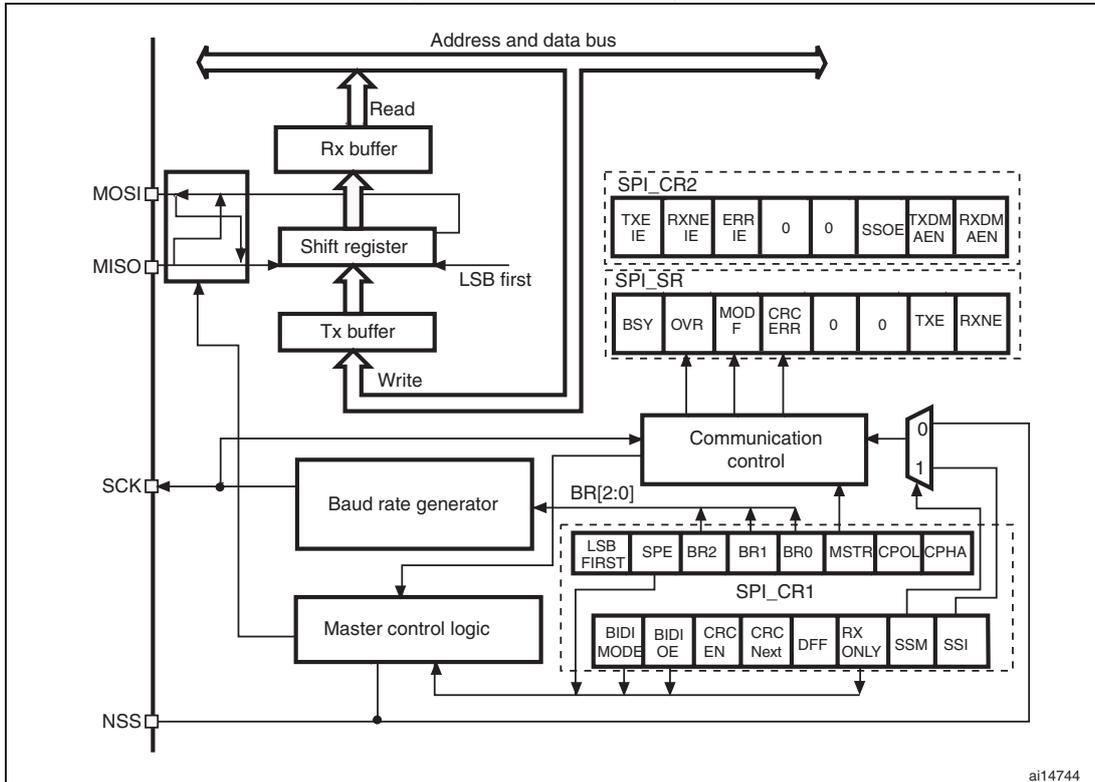
- Полный дуплекс
- Полу-дуплексная связь (только передача или приём)
- Ведущий или ведомый
- 8-бит программируемый предделитель частоты дискретизации звукового сигнала (8 - 192 kHz)
- Формат данных: 16-, 24- или 32-бит
- Фиксированный звуковым каналом фрейм пакета: 16-бит (16-бит фрейм данных) или 32-бит (16-, 24-, 32-бит фрейм данных)
- Программируемая полярность тактов (устойчивое состояние)
- Флаг исчерпания в режиме передачи ведомого и флаг переполнения в режиме приёма (ведущий и ведомый)
- 16-бит регистр для приёма и передачи с одним регистром данных на обеих сторонах канала
- Поддерживаемые протоколы I<sup>2</sup>S:
  - Стандарт I<sup>2</sup>S Philips
  - MSB-выравненный (влево)
  - LSB-выравненный (вправо)
  - Стандарт PCM (с коротким или длинным фреймом синхронизации для 16-бит фрейма канала или 16-бит фрейма данных, расширенного до 32-бит фрейма канала)
- Передача начиная с MSB

- DMA передача или приём (16-бит)
- Такты ведущего могут подаваться на внешнее звуковое устройство.  
Частота фиксирована на  $256 \times F_S$  (где  $F_S$  частота дискретизации звука)
- Оба I<sup>2</sup>S (I2S2 и I2S3) имеют отдельный PLL тактирования (PLL3).
- Такты I<sup>2</sup>S (I2S2 и I2S3) можно получить снаружи с ножки I2S\_CKIN.

## 28.3. Функциональное описание SPI

### 28.3.1. Общее описание

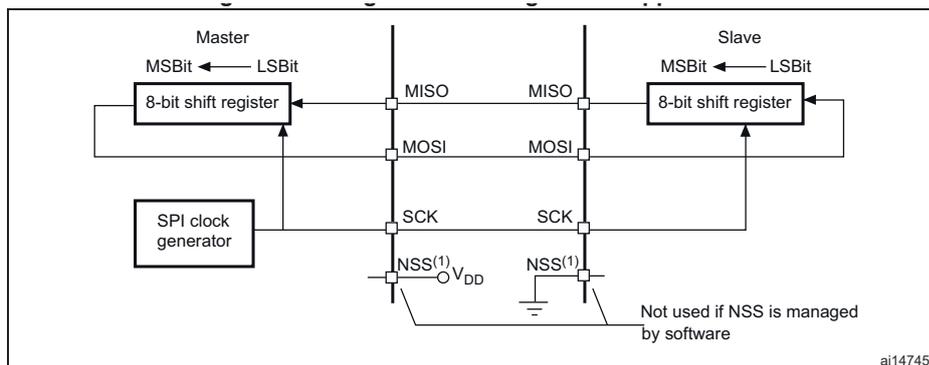
Рис. 246. Блок-схема SPI



Обычно SPI подключается к внешним устройствам четырьмя ножками:

- MISO: Приём данных ведущего и передача ведомого.
- MOSI: Приём данных ведомого и передача ведущего.
- SCK: Выход тактов ведущего и вход ведомого.
- NSS: Необязательная ножка выбора ведомого. Похоже на выбор чипа, входами NSS ведомых можно управлять через стандартные Ю порты. Ножку NSS можно сделать выходом ведущего (бит **SSOE**) и выдавать активным низким. Теперь все подключённые сюда ножки NSS видят низкий уровень ведущего и становятся ведомыми, но конфигурировать нужно в аппаратном режиме. Если сделать NSS входом в режиме ведущего (**MSTR=1** и **SSOE=0**), то при обнаружении на ней низкого уровня SPI уходит в ошибку режима ведущего: бит **MSTR** снимается и SPI переключается в ведомый.

Рис. 247. Один ведущий / Один ведомый



1. Здесь ножка NSS это вход.

Ножки MOSI, MISO и SCK соединяются попарно. Передача инициируется ведущим. Данные по MOSI и ответы по MISO синхронизируются по SCK. Это полный дуплекс.

### Выбор ведомого (NSS)

Программный или аппаратный выбор ведомого определяется битом **SSM** регистра **SPI\_CR1**.

- Программное управление NSS (**SSM** = 1)

Выбирается битом **SSI** регистра **SPI\_CR1**. Внешняя ножка NSS освобождается.

- Аппаратное управление NSS (**SSM** = 0)

Есть две конфигурации, зависящие от разрешения вывода NSS (бит **SSOE** регистра **SPI\_CR2**).

- Вывод NSS разрешён (**SSM** = 0, **SSOE** = 1)

Только для режима ведущего. NSS ставится низким вплоть до отключения SPI.

- Вывод NSS запрещён (**SSM** = 0, **SSOE** = 0)

Разрешает работу нескольких ведущих устройств. У ведомых устройств ножка NSS это обычный ввод NSS: ведомый выбирается при низком входе NSS.

### Фаза и полярность тактов

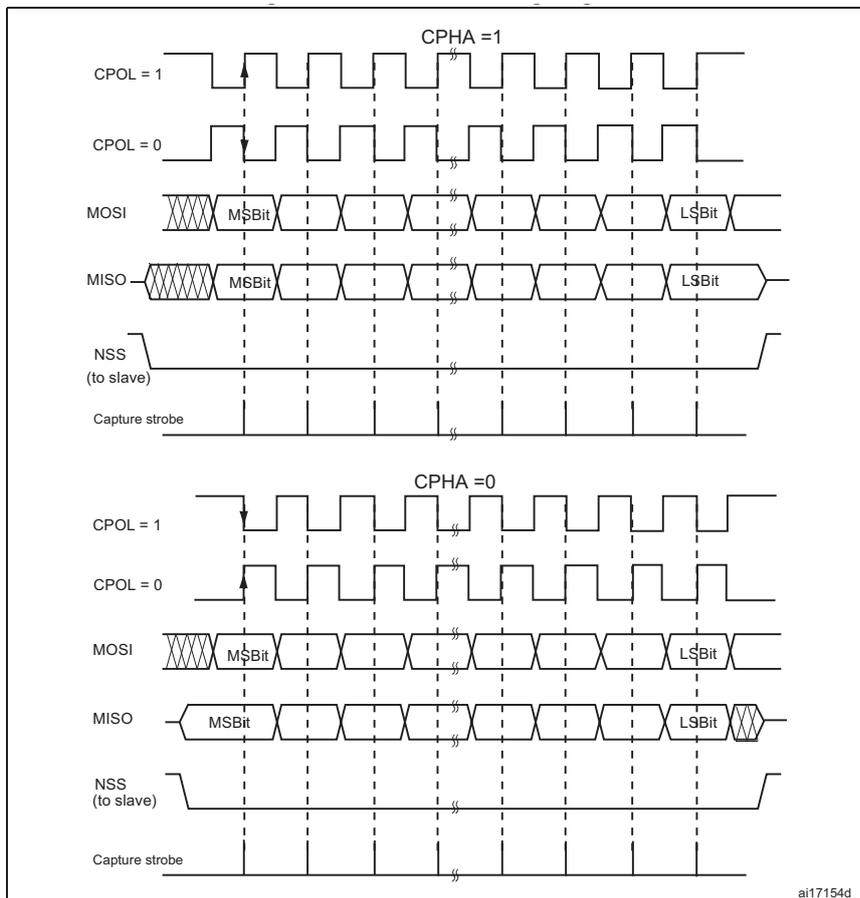
Биты **CPOL** и **CPHA** регистра **SPI\_CR1** определяют четыре возможных времянки. Бит **CPOL** (полярность) определяет значение устойчивого состояния тактового сигнала (данные не передаются). Действует и в ведущем и в ведомом режимах. Если **CPOL** сброшен, то SCK готовится низким, иначе - высоким.

Если бит **CPHA** (фаза) стоит, то передача бита строится вторым фронтом SCK (задним при снятом бите **CPOL** и передним при стоящем бите **CPOL**). Пришедший бит запоминается по второму тикку. Если бит **CPHA** сброшен, то передача бита строится первым фронтом SCK (задним при стоящем бите **CPOL** и передним при снятом бите **CPOL**). Пришедший бит запоминается по первому же тикку.

**NB:** Перед изменением битов **CPOL/CPHA** бит **SPE** надо снимать, отключая SPI. Ведомый и ведущий должны иметь одинаковый режим времянки.

Состояние простоя SCK должно соответствовать полярности из регистра **SPI\_CR1** (подпорка при **CPOL**=1 и подтяжка вниз при **CPOL**=0).

**Рис. 248.** Диаграмма тактирования данных



1. Здесь бит **LSBFIRST** регистра **SPI\_CR1** сброшен.

### Формат фрейма данных

Данные выдвигаются старшим или младшим битом вперёд в зависимости от бита `LSBFIRST` в регистре `SPI_CR1`. Длина фрейма данных (8- или 16-бит) выбирается битом `DFE` регистра `SPI_CR1`.

### 28.3.2. Ведомый SPI

Такты поступают на ножку `SCK`, биты `BR[2:0]` регистра `SPI_CR1` на частоту передачи не влияют.

**NB:** Включать ведомый SPI надо до подачи тактов. Регистр данных должен быть готов до первого фронта такта или до его конца. Ставить полярность тактов надо до включения ведущего и ведомого..

#### Конфигурация ведомого

1. Ставим бит `DFE` (8- или 16-бит данные)
2. Ставим биты `CPOL` и `CPHA` (такие же как для ведущего). В режиме `TI` этот шаг не нужен.
3. Ставим формат фрейма (первым старший или младший бит) битом `LSBFIRST`. В режиме `TI` этот шаг не нужен.
4. В Аппаратном режиме ножка `NSS` должна быть низкой во время передачи всего байта. В Программном режиме ставим бит `SSM` и снимаем бит `SSI` регистра `SPI_CR1`. В режиме `TI` этот шаг не нужен.
5. Ставим бит `FRF` в регистре `SPI_CR2` для протокола `TI`.
6. Чистим бит `MSTR` и ставим бит `SPE` регистра `SPI_CR1`, переводя ножки на альтернативную функцию.

В этом режиме ножка `MOSI` это ввод, а `MISO` это вывод.

#### Последовательность передачи

Байт данных пишется в буфер `Tx` параллельно.

Передача начинается по получению ведомым тактового сигнала при старшем значащем бите данных на ножке `MOSI`. Оставшиеся биты (7 или 15 бит) загружены в регистр сдвига. После передачи данных из буфера `Tx` ставится флаг `TXE` в регистре `SPI_SR` и при стоящем бите `TXEIE` в регистре `SPI_CR2` выдаётся прерывание.

#### Последовательность приёма

По завершении передачи данных:

- Данные из регистра сдвига передаются в буфер `Rx` и ставится флаг `RXNE` в регистре `SPI_SR`
- При стоящем бите `RXNEIE` в регистре `SPI_CR2` выдаётся прерывание.

После чтения регистра `SPI_DR` снимается бит `RXNE` и SPI возвращается в приём.

#### Протокол SPI TI ведомого

Бит `FRF` регистра `SPI_CR2` делает ведомого SPI совместимым с этим протоколом.

Полярность и фаза тактов становится совместимой с протоколом `TI` независимо от значений в регистре `SPI_CR1`. Специфичное для протокола `TI` управление `NSS` через регистры `SPI_CR1` и `SPI_CR2` (вроде `SSM`, `SSI`, `SSOE`) весьма прозрачно.

У Ведомого момент перехода ножки `MISO` в состояние `HI-Z` определяется предделителем скорости передачи. Но обычно скорость задаётся ведущим и время перехода сигнала `MISO` в состояние `HI-Z` ( $t_{\text{release}}$ ) зависит от внутренней ресинхронизации и значения `BR[2:0]` в регистре `SPI_CR1`. Получают по формуле:

$$\frac{t_{\text{baud\_rate}}}{2} + 4 \times t_{\text{pclk}} < t_{\text{release}} < \frac{t_{\text{baud\_rate}}}{2} + 6 \times t_{\text{pclk}}$$

**NB:** Сие недоступно для протокола Motorola SPI (`FRF` = 0).

Для обнаружения ошибок фрейма `TI` при передаче Ведомого с помощью прерывания ошибки (`ERRIE` = 1), SPI надо поставить в 2-проводной однонаправленный режим установкой битов `BIDIMODE` и `BIDIOE` в регистре `SPI_CR1`. При `BIDIMODE` = 0, всегда прерывание `OVR` из-за нечитанного регистра данных ставится всегда, а при `BIDIMODE` = 1 данные не принимаются и `OVR` не ставится.

Рис. 249. Режим TI - Ведомый, одинарная передача

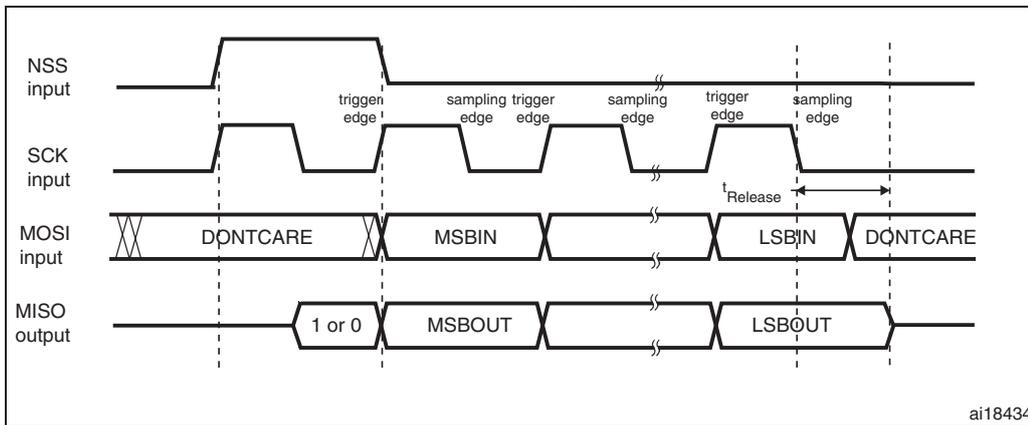
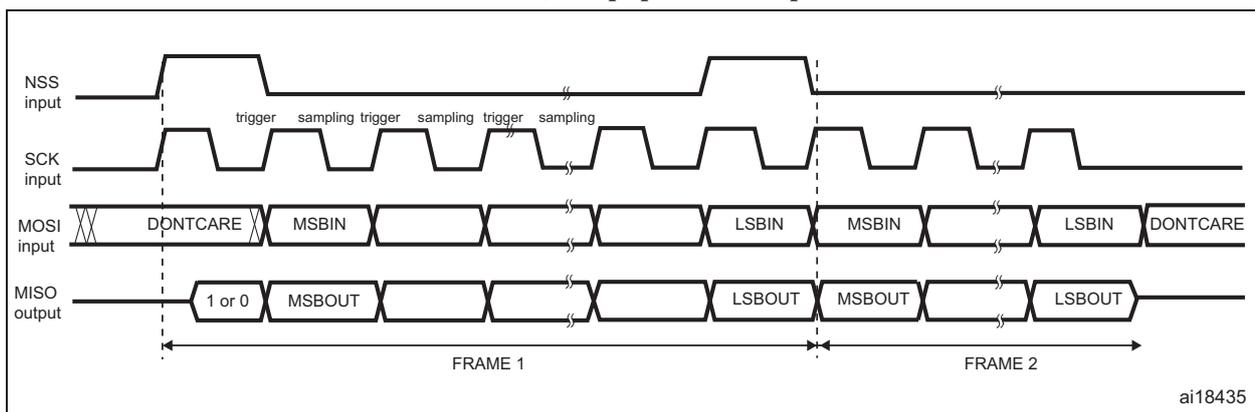


Рис. 250. Режим TI mode -Ведомый, непрерывная передача



### 28.3.3. Ведущий SPI

Тактовый сигнал выводится на ножку SCK.

#### Конфигурация

1. Битами `BR[2:0]` ставим частоту тактов обмена. В режиме TI этот шаг не нужен.
2. Ставим биты `CPOL` и `CPHA` вариантов тактирования. В режиме TI этот шаг не нужен.
3. Определяем длину фрейма данных битом `DFR`.
4. Определяем формат фрейма данных битом `LSBFIRST` регистра `SPI_CR1`. В режиме TI этот шаг не нужен.
5. Если ножка NSS нужна для ввода, то в аппаратном режиме подключаем NSS к высокому уровню на всё время передачи байта, в программном режиме ставим биты `SSM` и `SSI` в регистре `SPI_CR1`. Если ножка NSS нужна для вывода, то ставить надо только бит `SSOE`. В режиме TI этот шаг не нужен.
6. Битом `FRF` регистра `SPI_CR2` выбираем протокол TI.
7. Биты `MSTR` и `SPE` должны стоять (они остаются стоять только при подключении NSS к высокому уровню).

Сейчас MOSI это вывод, а MISO это ввод.

#### Последовательность передачи

Начинается записью байта в буфер Tx.

Во время передачи первого бита перегружается в регистр сдвига и выдаётся на ножку MOSI побитно нужным концом вперёд. После передачи данных из буфера Tx ставится флаг `TXE` в регистре `SPI_SR` и при стоящем бите `TXEIE` в регистре `SPI_CR2` выдаётся прерывание.

#### Последовательность приёма

По завершении передачи данных:

- Данные из регистра сдвига передаются в буфер Rx и ставится флаг `RXNE` в регистре `SPI_SR`
- При стоящем бите `RXNEIE` в регистре `SPI_CR2` выдаётся прерывание.

После чтения регистра `SPI_DR` снимается бит `RXNE` и SPI возвращается в приём.

Непрерывный поток передачи можно организовать записью очередного байта в буфер Tx поле начала передачи из регистра сдвига. При этом флаг **TXE** должен стоять.

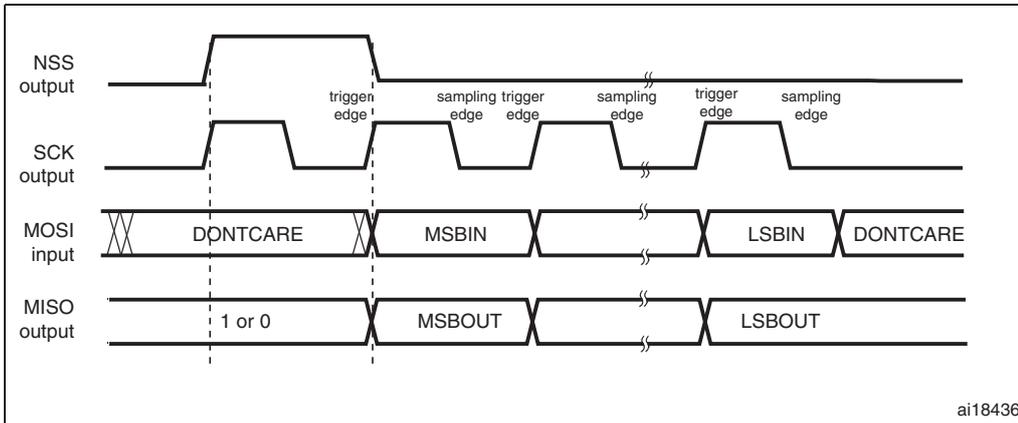
**NB:** Для отключения ведомых SPI между передачами ножку NSS нужно конфигурировать как GPIO или использовать другой GPIO и переключать программно.

### Протокол SPI TI ведущего

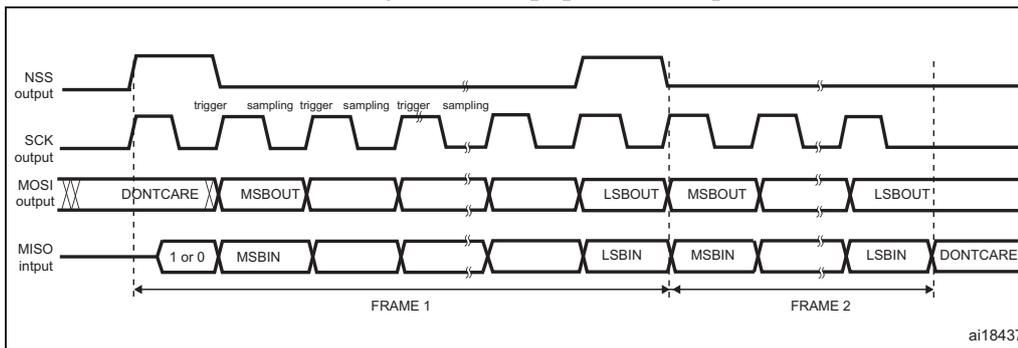
Бит **FRF** регистра **SPI\_CR2** делает ведущего SPI совместимым с этим протоколом.

Полярность и фаза тактов становится совместимой с протоколом TI независимо от значений в регистре **SPI\_CR1**. Специфичное для протокола TI управление NSS через регистры **SPI\_CR1** и **SPI\_CR2** (вроде **SSM**, **SSI**, **SSOE**) весьма прозрачно.

**Рис. 251. Режим TI - ведущий, одинарная передача**



**Рис. 252. Режим TI - ведущий, непрерывная передача**



### 28.3.4. SPI в полудуплексе

Есть 2 конфигурации SPI в полудуплексе:

- 1 тактовый и 1 двунаправленный провод данных
- 1 тактовый и 1 провод данных (приём или передача)

#### 1 тактовый и 1 двунаправленный провод данных (**BIDIMODE=1**)

Включается установкой бита **BIDIMODE** в регистре **SPI\_CR1**. В этом режиме такты идут по **SCK**, а данные по **MOSI** ведущего или **MISO** ведомого. При стоящем бите **BIDIOE** регистра **SPI\_CR1** это линия вывода, иначе это ввод.

#### 1 тактовый и 1 провод данных (**BIDIMODE=0**)

В этом режиме SPI работает только на ввод или на вывод.

- "Только передача" подобна полному дуплексу (**BIDIMODE=0**, **RXONLY=0**): данные передаются по передающей ножке (**MOSI** ведущего или **MISO** ведомого), а приёмную (**MISO** ведущего или **MOSI** ведомого) можно использовать как GPIO. В этом случае просто игнорируем буфер Rx.
- В "только приёме" отключаем вывод SPI установкой бита **RXONLY** регистра **SPI\_CR1**. Теперь передающая ножка (**MOSI** ведущего или **MISO** ведомого) свободна для GPIO.

Запускаем "только ввод" конфигурируя и затем включая SPI:

- У ведущего ввод начинается немедленно и останавливается при очистке бита **SPE** и остановке текущего приёма. Читать флаг **BSY** нет нужды. Он всегда стоит при работающей операции SPI.
- У ведомого SPI продолжает принимать при низком NSS (или очистке бита **SSI** при программном управлении) и поступающих тактах **SCK**.

### 28.3.5. Приём и передача данных

#### Буферы Rx и Tx

При приёме данные из регистра сдвига пишутся в буфер Rx, при передаче записываемые в буфер Tx данные поступают в регистр сдвига. Чтение регистра `SPI_DR` выдаёт данное из Rx, а запись в `SPI_DR` пишет в буфер Tx.

#### Стартовая последовательность ведущего

- В полном дуплексе (`BIDIMODE=0` и `RXONLY=0`)
  - Последовательность начинается записью данных в регистр `SPI_DR` (буфер Tx).
  - Данные переносятся из Tx в 8-бит регистр сдвига во время передачи первого бита и затем последовательно выдвигаются на ножку MOSI.
  - В то же время приёмные данные на ножке MISO последовательно вдвигаются в 8-бит регистр сдвига, а затем параллельно переносятся в регистр `SPI_DR` (буфер Rx).
- При однонаправленном приёме (`BIDIMODE=0` и `RXONLY=1`)
  - Последовательность начинается установкой `SPE=1`
  - Активируется только приёмник и данные на ножке MISO последовательно вдвигаются в 8-бит регистр сдвига, а затем параллельно переносятся в регистр `SPI_DR` (буфер Rx).
- Двухнаправленный режим, передача (`BIDIMODE=1` и `BIDIOE=1`)
  - Последовательность начинается записью данных в регистр `SPI_DR` (буфер Tx).
  - Данные переносятся из Tx в 8-бит регистр сдвига во время передачи первого бита и затем последовательно выдвигаются на ножку MOSI.
  - Данные не принимаются.
- Двухнаправленный режим, приём (`BIDIMODE=1` и `BIDIOE=0`)
  - Последовательность начинается установкой `SPE=1` и `BIDIOE=0`.
  - Приёмные данные на ножке MISO последовательно вдвигаются в 8-бит регистр сдвига, а затем параллельно переносятся в регистр `SPI_DR` (буфер Rx).
  - Передатчик не активируется и данные на ножку MOSI не поступают.

#### Стартовая последовательность ведомого

- Полный дуплекс (`BIDIMODE=0` и `RXONLY=0`)
  - Последовательность начинается когда ведомый принимает тактовый сигнал и первый бит данных на своей ножке MOSI. Остальные 7 бит идут в регистр сдвига.
  - Одновременно, при передаче первого бита данные из буфера Tx пишутся в регистр сдвига и затем выдвигаются на ножку MISO. Писать передаваемые данные нужно до запуска передачи ведущим устройством SPI.
- При однонаправленном приёме (`BIDIMODE=0` и `RXONLY=1`)
  - Последовательность начинается когда ведомый принимает тактовый сигнал и первый бит данных на своей ножке MOSI. Остальные 7 бит идут в регистр сдвига.
  - Передатчик не активируется и данные на ножку MOSI не поступают.
- Двухнаправленный режим, передача (`BIDIMODE=1` и `BIDIOE=1`)
  - Последовательность начинается когда ведомый принимает тактовый сигнал и первый бит из буфера Tx передаётся на ножку MISO.
  - Данные переносятся из Tx в 8-бит регистр сдвига во время передачи первого бита и затем последовательно выдвигаются на ножку MISO. Писать передаваемые данные нужно до запуска передачи ведущим устройством SPI.
  - Данные не принимаются.
- Двухнаправленный режим, приём (`BIDIMODE=1` и `BIDIOE=0`)
  - Последовательность начинается когда ведомый принимает тактовый сигнал и первый бит данных на своей ножке MISO.
  - Приёмные данные на ножке MISO последовательно вдвигаются в 8-бит регистр сдвига, а затем параллельно переносятся в регистр `SPI_DR` (буфер Rx).
  - Передатчик не активируется и данные на ножку MISO не поступают.

## Обработка данных передачи и приёма

Флаг **TXE** (буфер Tx пуст) ставится после пересылки данных из буфера Tx в регистр сдвига. При стоящем бите **TXEIE** в регистре **SPI\_CR2** выдаётся прерывание. Чистится бит **TXE** записью в регистр **SPI\_DR**.

**NB:** Запись в Tx при снятом флаге **TXE** заменяет хранящиеся там данные.

Флаг **RXNE** (буфер Rx не пуст) ставится по последнему фронту такта считывания при передаче данных из регистра сдвига в буфер Rx. Данные можно читать из **SPI\_DR**. При стоящем бите **RXNEIE** в регистре **SPI\_CR2** выдаётся прерывание. Чистится бит **RXNE** чтением регистра **SPI\_DR**.

В некоторых конфигурациях для ожидания конца передачи последнего данного можно использовать флаг **BSY**.

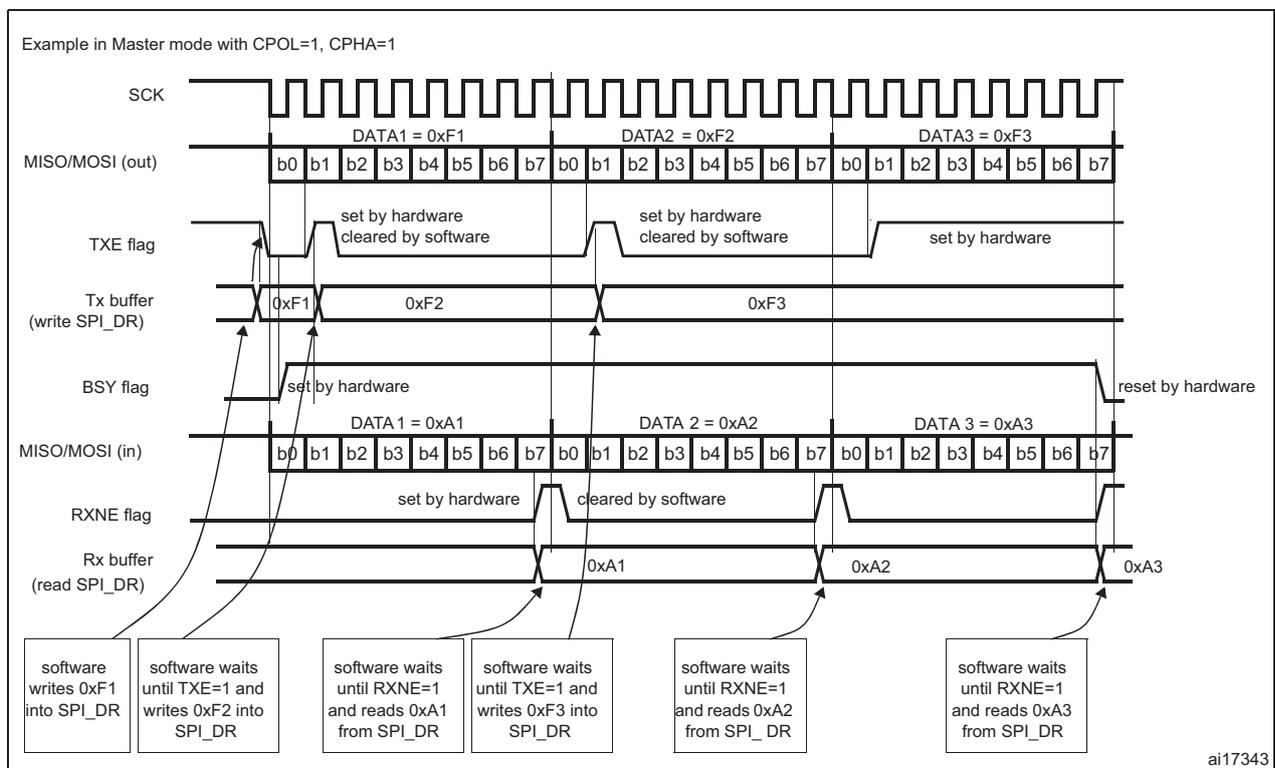
Полный дуплекс **BIDIMODE=0** и **RXONLY=0**.

Программная процедура:

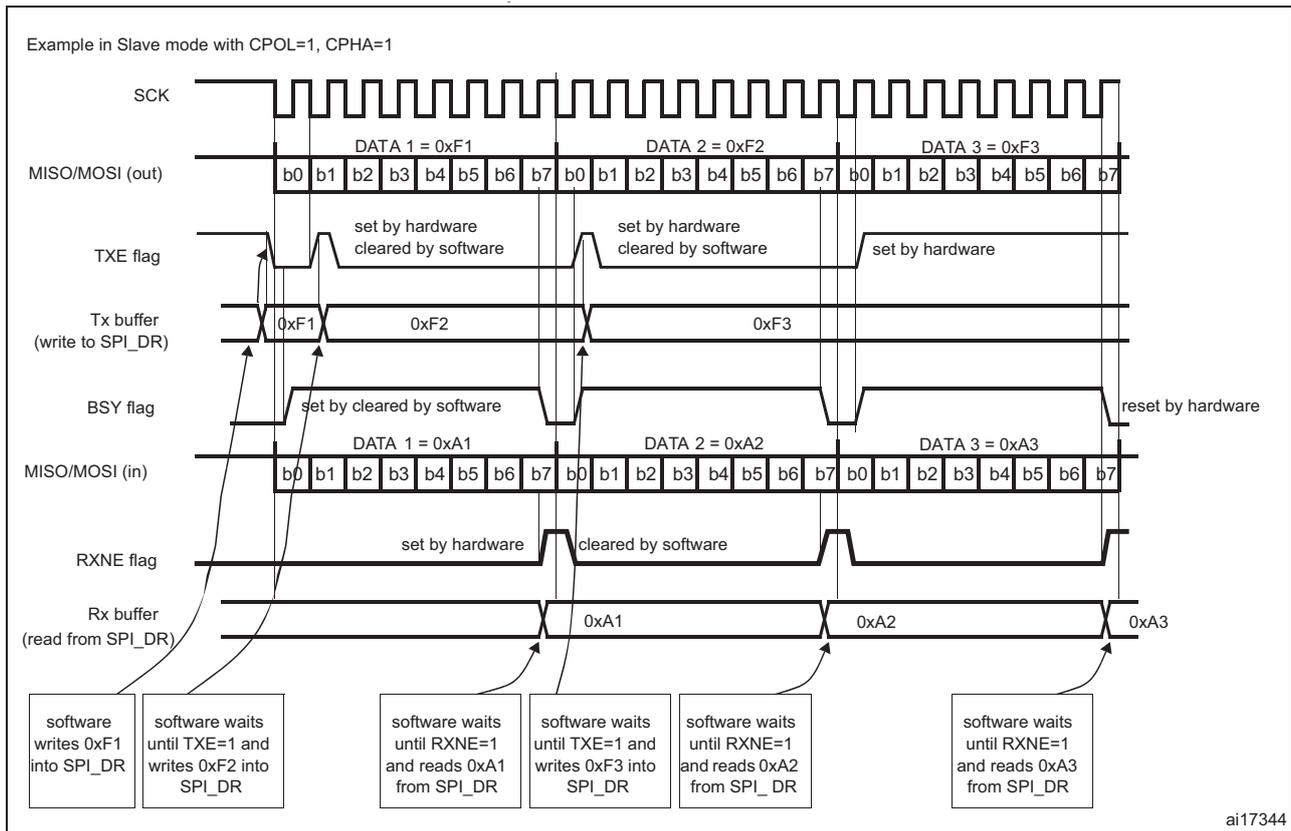
1. Включаем SPI установкой бита **SPE**.
2. Пишем первое передаваемое данное в регистр **SPI\_DR** (флаг **TXE** снимается).
3. Ждём **TXE=1** и пишем второе передаваемое данное. Теперь ждём **RXNE=1** и читаем регистр **SPI\_DR** с первым принимаемым данным (флаг **RXNE** снимается). Повторяем передачу/приём до получения n-1 данных.
4. Ждём **RXNE=1** и читаем последнее данное.
5. Ждем **TXE=1** и затем **BSY=0** перед отключением SPI.

Всё это можно сделать с помощью программ прерывания по передним фронтам флагов **RXNE** и **TXE**.

**Рис. 253. Флаги TXE/RXNE/BSY ведущего в полном дуплексе (BIDIMODE=0 и RXONLY=0) при непрерывной передаче**



**Рис. 254. Флаги TXE/RXNE/BSY ведомого в полном дуплексе (BIDIMODE=0 и RXONLY=0) при постоянной передаче**



### Процедура Только передачи (BIDIMODE=0 RXONLY=0)

В этом режиме процедуру можно сократить и использовать бит **BSY** для ожидания конца передачи.

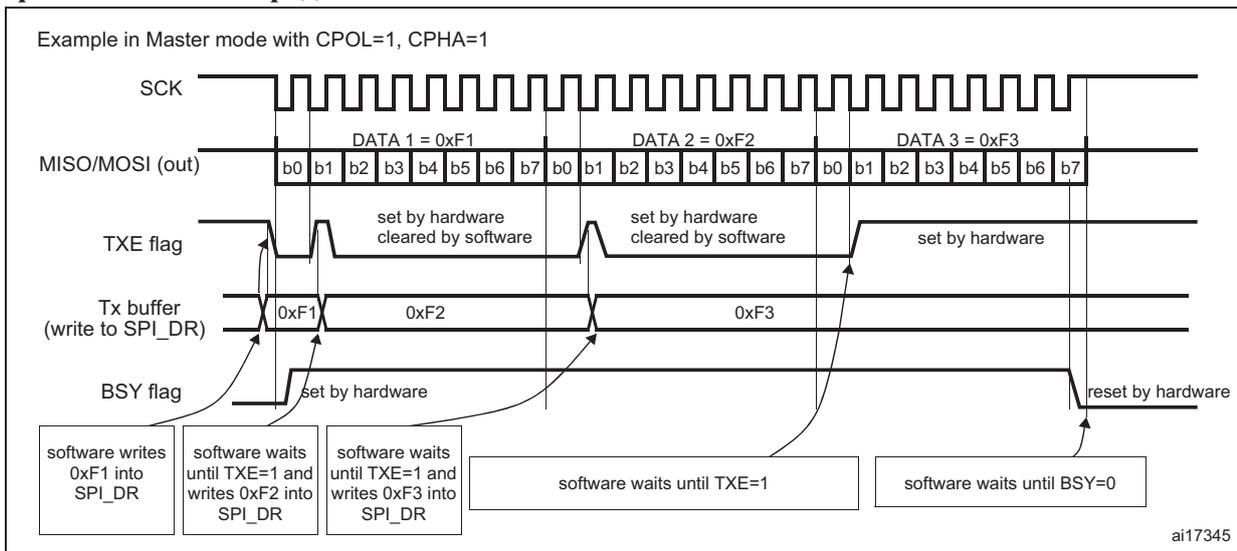
1. Включаем SPI установкой бита **SPE**.
2. Пишем первое посылаемое данные в регистр **SPI\_DR** (битами **TXE** чистится).
3. Ждём **TXE=1** и пишем следующее пересылаемое данные. Повторяем этот шаг для всех данных.
4. После записи последнего данного ждём **TXE=1**, и затем **BSY=0** для определения конца передачи последнего данного.

Всё это можно сделать с помощью программ прерывания по переднему фронту флага **TXE**.

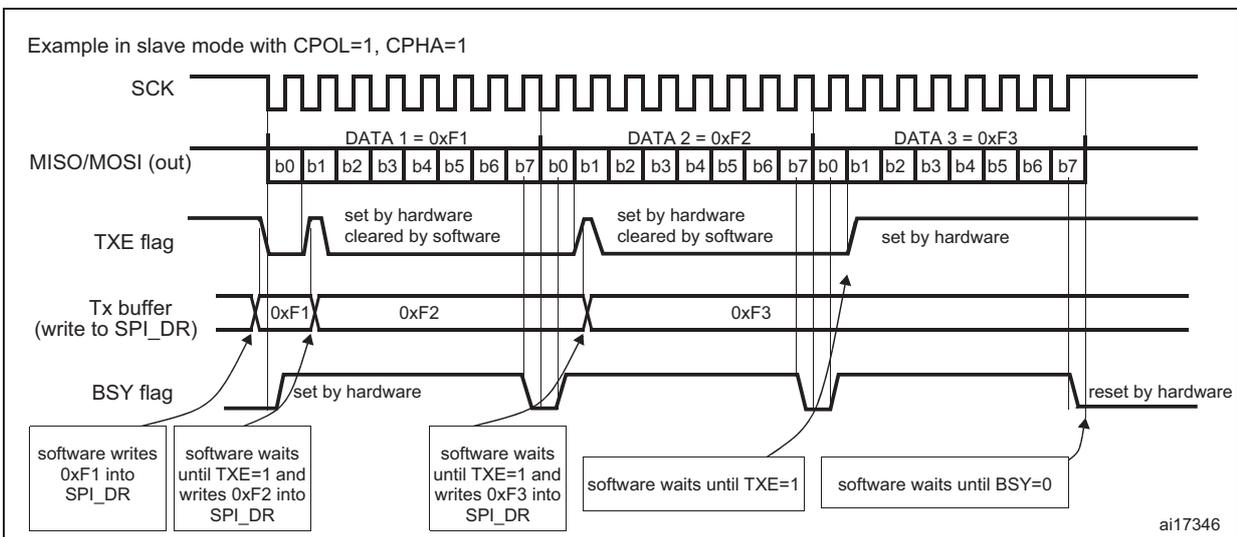
Во время прерывных передач между записью в **SPI\_DR** и установкой бита **BSY** появляется задержка в 2 такта APB. Следовательно после записи последнего данного дождаться установки бита **TXE** и затем снятия бита **BSY** нужно обязательно.

После передачи двух данных в режиме только передачи встанет флаг **OVR** регистра **SPI\_SR**, так как читать данные никто не намерен.

**Рис. 255. Флаги TXE/BSY ведущего/только передача (BIDIMODE=0 и RXONLY=0) при постоянной передаче**



**Рис. 256. Флаги TXE/BSY ведомого/только передача (BIDIMODE=0 and RXONLY=0) при постоянной передаче**



### Процедура двунаправленной передачи (BIDIMODE=1 и BIDIOE=1)

Она подобна процедуре режима Только передачи, но перед включением SPI надо поставить биты **BIDIMODE** и **BIDIOE** регистра **SPI\_CR2**.

### Процедура однонаправленного приёма (BIDIMODE=0 и RXONLY=1)

1. Ставим бит **RXONLY** в регистре **SPI\_CR1**.

2. Включаем SPI установкой бита **SPE**:

а) У ведущего немедленно активируется выдача тактов на **SCK** и приём последовательных данных вплоть до выключения SPI (**SPE=0**).

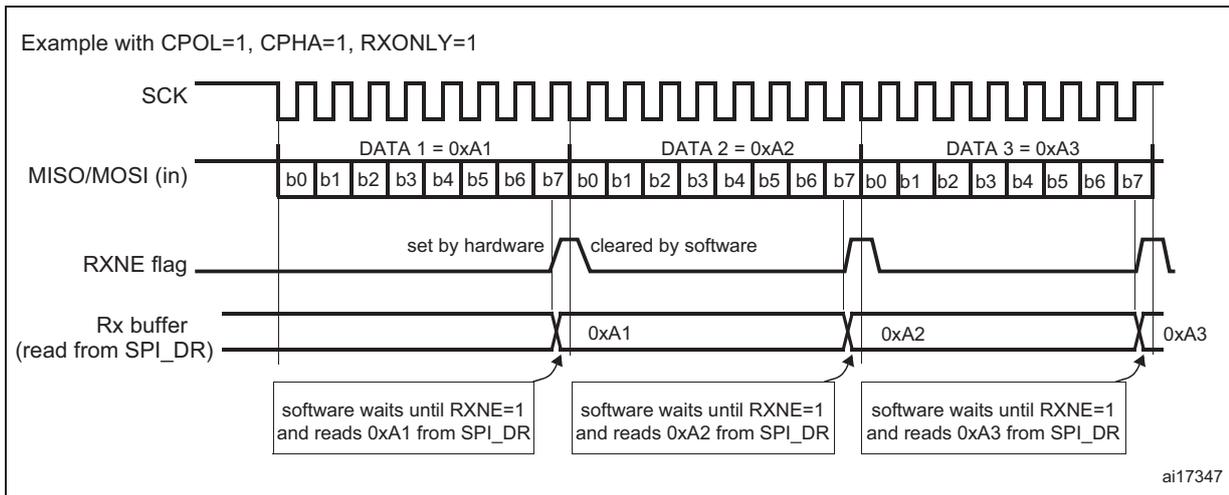
б) У ведомого данные принимаются при низком **NSS** и появлении тактов **SCK**.

3. Ждём **RXNE=1** и читаем регистр **SPI\_DR** (бит **RXNE** снимается). Повторяем этот пункт.

Всё это можно сделать с помощью программ прерывания по переднему фронту флага **RXNE**.

После завершения всех передач SPI надо выключать.

**Рис. 257. Флаг RXNE только приём (BIDIRMODE=0 и RXONLY=1) при постоянной передаче**



### Процедура двунаправленного приёма (BIDIMODE=1 и BIDIOE=0)

Она подобна процедуре режима Только приёма, но перед включением SPI надо поставить бит **BIDIMODE** и снять **BIDIOE** регистра **SPI\_CR2**.

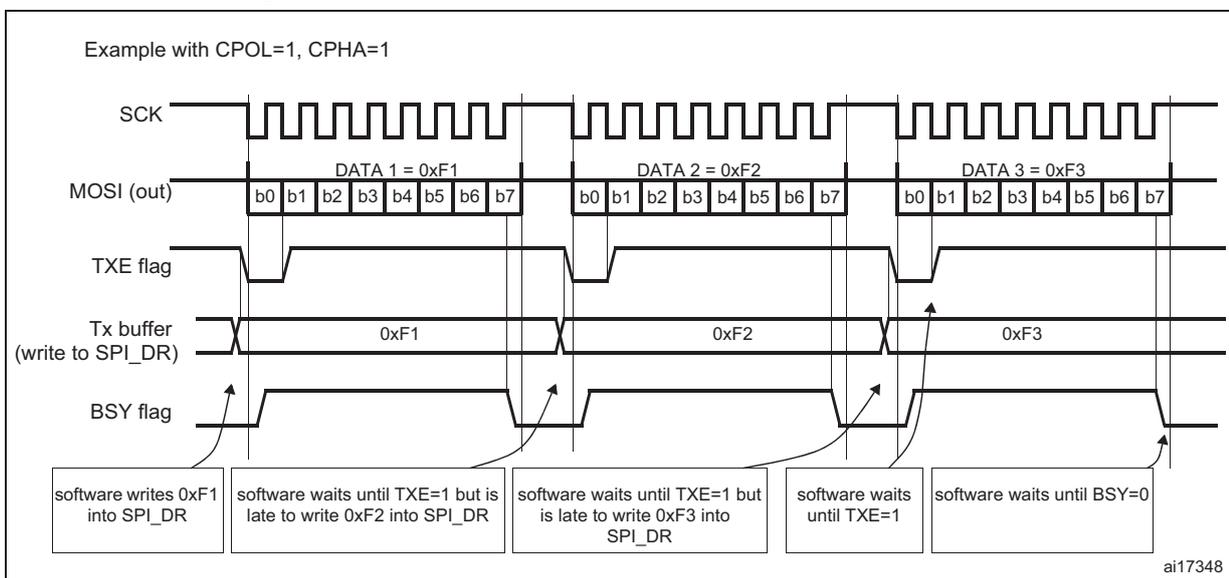
### Непрерывные и прерывные передачи

Если в режиме ведущего программа успевает обнаружить каждый передний **TXE** (или прерывание **TXE**) и записать регистр **SPI\_DR** до завершения текущей передачи, то это непрерывная передача: подача тактов SPI не прерывается и бит **BSY** между передачами данных не снимается. У прерывных передач бит **BSY** успевает сниматься.

В только приёме ведущего (**RXONLY=1**), связь непрерывная и **BSY** читается как 1.

У ведомого непрерывность определяется ведущим, но бит **BSY** всегда снимается хоть на один такт SPI.

**Рис. 258. Флаги TXE/BSY передача (BIDIRMODE=0 and RXONLY=0) при прерывной передаче**



## 28.3.6. Вычисление CRC

Для приёмных и передаваемых данных используются два отдельных калькулятора CRC. Он вычисляется по фронту считывания, в зависимости от битов **CPHA** и **CPOL** регистра **SPI\_CR1**.

**NB:** Для разных данных используются два вида CRC: 8-бит (CR8) 16-бит (CRC16).

Вычисление CRC разрешается установкой бита **CRCEN** регистра **SPI\_CR1**. Этим сбрасываются регистры CRC (**SPI\_RXCRCR** и **SPI\_TXCRCR**). При программном управлении в полном дуплексе и только передаче сразу после записи последнего данного в регистр **SPI\_DR** надо записать бит **CRCNEXT**. Тогда после этой передачи будет передан регистр **SPI\_TXCRCR**.

В только приёме и программном управлении бит **CRCNEXT** надо писать после второго принятого данного и CRC будет проверен.

По концу передачи CRC результат вычисления определяет флаг **CRCERR** в регистре **SPI\_SR**.

При наличии данного в буфере TX значение CRC передаётся после передачи последнего байта. При передаче CRC калькулятор CRC выключается и значение регистра не изменяется.

Процедура такая:

1. Пишем значения **CPOL**, **CPHA**, **LSBFIRST**, **BR**, **SSM**, **SSI** и **MSTR**.
2. Пишем полином в регистр **SPI\_CRCPR**.
3. Включаем вычисление CRC установкой бита **CRCEN** в регистре **SPI\_CR1**. При этом чистятся регистры **SPI\_RXCR** и **SPI\_TXCR**.
4. Включаем SPI установкой бита **SPE** в регистре **SPI\_CR1**.
5. Запускаем связь и поддерживаем её до предпоследнего байта.
  - При программном управлении в полном дуплексе или только передаче сразу после записи последнего байта в регистр **SPI\_DR**, надо записать бит **CRCNEXT**. Тогда после этой передачи будет передан регистр **SPI\_TXCR**.
  - В только приёме бит **CRCNEXT** надо ставить сразу после приёма предпоследнего данного, чтобы подготовить переход SPI в фазу CRC по концу приёма последнего данного. Вычисление CRC во время его передачи стопорится.
6. После передачи последнего байта или полуслова SPI уходит в фазу передачи и проверки CRC. В полном дуплексе или только приёме принятый CRC сравнивается с регистром **SPI\_RXCR**. При несовпадении ставится флаг **CRCERR** в регистре **SPI\_SR** и при стоящем бите **ERRIE** в регистре **SPI\_CR2** выдаётся прерывание.

В режиме ведомого включайте вычисление CRC только при стабильном такте (в устойчивом состоянии). Иначе можно вычислить не так. В действительности CRC чувствителен к входным тактам ведомого сразу после установки **CRCEN**, независимо от бита **SPE**.

Будьте внимательны с передачей CRC на высоких частотах. Число тактов CPU в фазе передачи CRC должно быть минимально возможным, так что в это время вызов функций запрещён, чтобы не терять последнее данное. В действительности бит **CRCNEXT** надо писать перед концом передачи/приёма последнего данного.

На высоких частотах передачи полезно использовать DMA.

У ведомых устройств в аппаратном режиме NSS, ножку NSS нужно держать низкой между фазами данных и CRC.

При разрешении функции CRC ведомых устройств, он вычисляется даже при высокой ножке NSS.

Во время переключения выбора NSS значения CRC нужно сбрасывать на ведущей и ведомой стороне.

Процедура очистки CRC такова:

1. Выключаем SPI (**SPE** = 0)
2. Снимаем бит **CRCEN**
3. Ставим бит **CRCEN**
4. Включаем SPI (**SPE** = 1)

### 28.3.7. Флаги состояния

Есть четыре флага состояния:

**Флаг пустого буфера Tx (TXE)**

Ставится аппаратно. Снимается записью в регистр **SPI\_DR**.

**Флаг занятого буфера Rx (RXNE)**

Ставится аппаратно. Снимается чтением регистра **SPI\_DR**.

**Флаг BUSY**

Флаг **BSY** ставится и снимается аппаратно при занятом и свободном уровне связи SPI соответственно. Исключение составляет двунаправленный приём ведущего (**MSTR**=1 и **BDM**=1 и **BDOE**=0), когда флаг **BSY** остаётся низким во время приёма. Полезен для обнаружения конца

передачи перед остановкой SPI (или выключения тактов устройства). Так не нарушится последняя передача. Для этого надо соблюсти описанную ниже процедуру.

Также флаг **BSY** полезен для исключения коллизий записи в системе с несколькими ведомыми. Ставится в начале передачи кроме режима с (**MSTR=1**, **BDM=1** и **BDOE=0**).

Снимается:

- в конце передачи (кроме непрерывных передач ведущего)
- при выключении SPI
- при сбое режима ведущего (**MODF=1**)

У прерывных передач флаг **BSY** снимается между всеми передачами.

При непрерывных передачах:

- у ведущего флаг **BSY** остаётся высоким во время всех передач
- у ведомого флаг **BSY** снимается на один такт между передачами

**NB:** Не используйте флаг **BSY** для обработки конца передачи, флаги **TXE** и **RXNE** гораздо лучше.

### 28.3.8. Отключение SPI

Для этого снимается бит **SPE**.

В некоторых конфигурациях выключение SPI с незавершённой передачей может нарушить её и исказить бит **BSY**. Так что нужно соблюсти процедуры:

**В полном дуплексе ведущего или ведомого (**BIDIMODE=0**, **RXONLY=0**)**

1. Ждём **RXNE=1** для последнего данного
2. Ждём **TXE=1**
3. Ждём **BSY=0**
4. Выключаем SPI (**SPE=0**)

**Однонаправленная только передача ведущего или ведомого (**BIDIMODE=0**, **RXONLY=0**) или двунаправленная передача (**BIDIMODE=1**, **BIDIOE=1**)**

После записи последнего данного в регистр **SPI\_DR**:

1. Ждём **TXE=1**
2. Ждём **BSY=0**
3. Выключаем SPI (**SPE=0**)

**Однонаправленный только приём ведущего (**MSTR=1**, **BIDIMODE=0**, **RXONLY=1**) или двунаправленный приём (**MSTR=1**, **BIDIMODE=1**, **BIDIOE=0**)**

Тут надо убедиться, что SPI не начал новую передачу:

1. Ждём предпоследнего появления **RXNE=1** ( $n-1$ )
2. Программным циклом ждём 1 такт SPI перед его выключением (**SPE=0**)
3. Теперь ждём **RXNE=1** перед остановом

**NB:** У ведущего при двунаправленном приёме (**MSTR=1** and **BDM=1** and **BDOE=0**) флаг **BSY** остаётся высоким во время всех передач.

**Ведомый только приём (**MSTR=0**, **BIDIMODE=0**, **RXONLY=1**) или двунаправленный приём (**MSTR=0**, **BIDIMODE=1**, **BIDIOE=0**)**

1. Выключать SPI (**SPE=1**) можно когда угодно: сначала закончится текущая передача
2. Перед остановом дождитесь **BSY = 0**.

### 28.3.9. SPI с DMA

Доступ с DMA включается отдельными битами регистра **SPI\_CR2** для запросов Tx и Rx буферов:

- При передаче запрос DMA выдаётся по установке **TXE**. Запись DMA в **SPI\_DR** чистит его.
- При приёме запрос DMA выдаётся по установке **RXNE**. Чтение DMA из **SPI\_DR** чистит его.

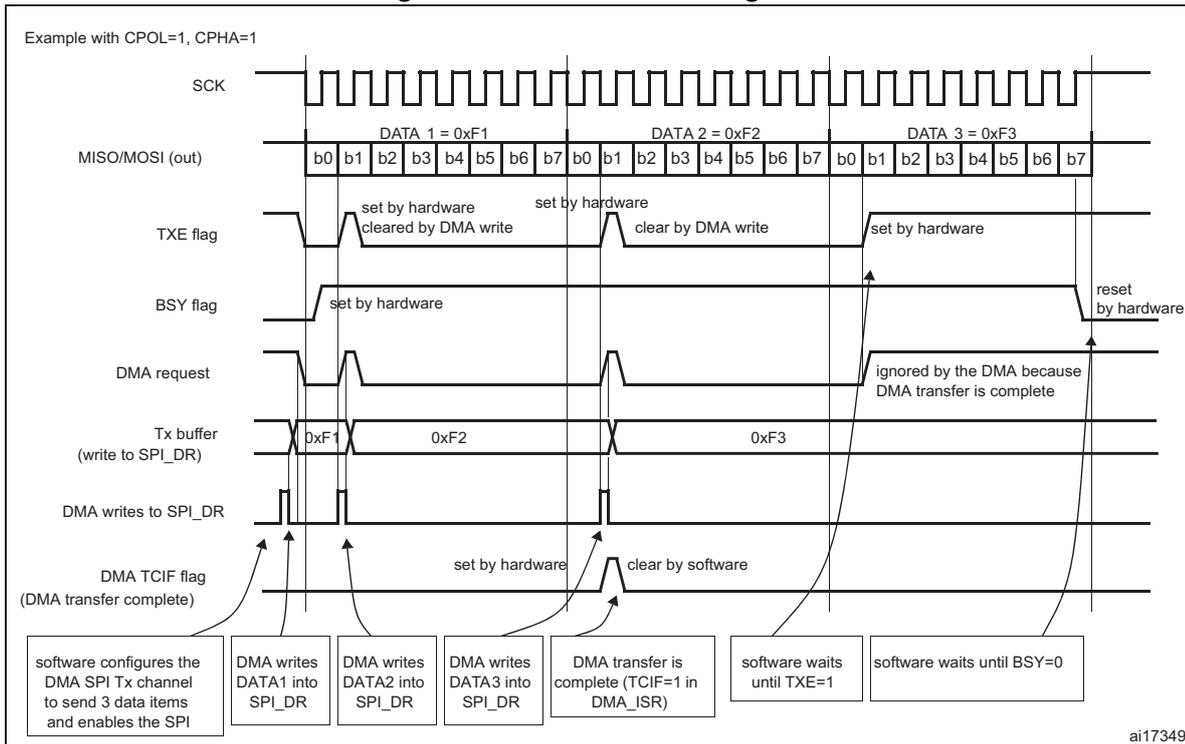
При работе только в одном направлении можно включать только один канал DMA (Tx или Rx).

При работе SPI только на передачу флаг **OVR** стоит, поскольку принимаемые данные не читаются.

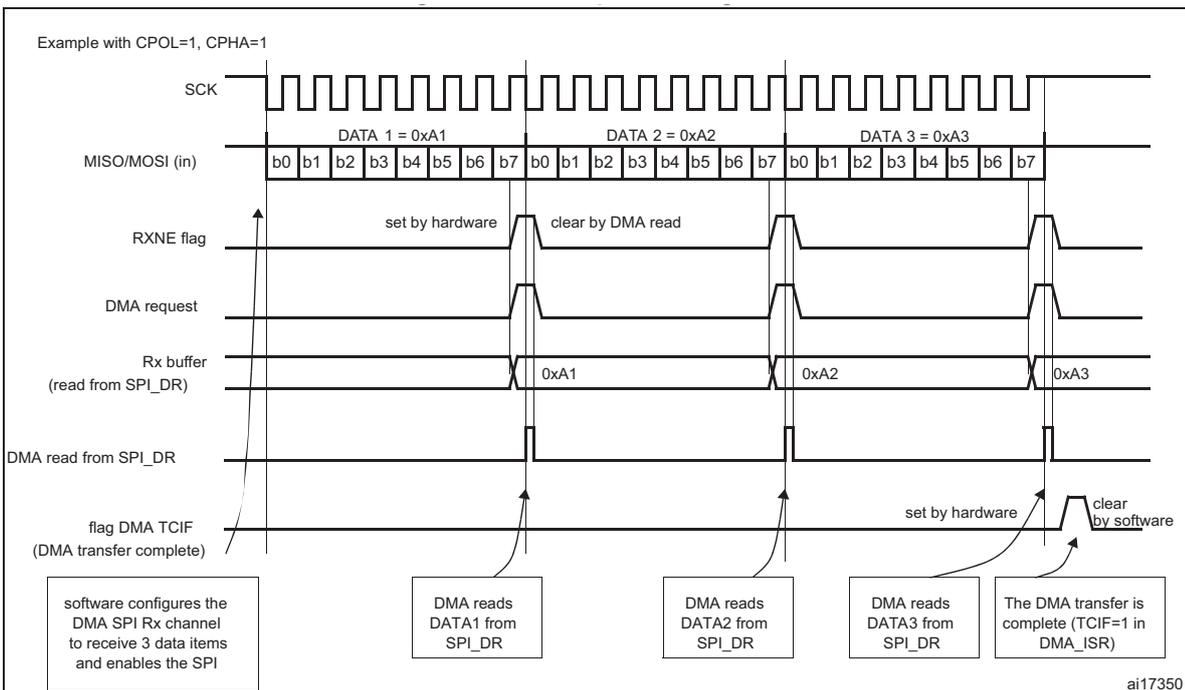
При приёме, после передачи DMA всех данных (стоит флаг **TCIF** регистра **DMA\_ISR**), конец работы SPI отслеживают по флагу **BSY**. Нужно дождаться сначала **TXE=1**, затем **BSY=0**.

**NB:** Во время прерывных операций между записью регистра `SPI_DR` и флагом `BSY` появляется задержка в 2 такта APB. Так что после записи последнего данного нужно дождаться сначала `TXE=1`, затем `BSY=0`.

**Рис. 259. Передача с DMA**



**Рис. 260. Приём с DMA**



## DMA с CRC

При DMA передачах с включённым CRC бит `CRCNEXT` ставить не надо, всё происходит автоматически, надо лишь прочитать полученный CRC из регистра `SPI_DR` чтобы снять флаг `RXNE`.

При ошибке передачи с CRC ставится флаг `CRCERR` в регистре `SPI_SR`.

### 28.3.10. Флаги ошибок

#### Сбой режима ведущего (MODF)

Бит `MODF` автоматически ставится если ножка NSS ведущего (при аппаратном управлении) силком включена в низкий уровень, или бит `SSI` стоит низким (при программном управлении). Сбой работает так:

- Бит `MODF` ставится и при стоящем бите `ERRIE` выдаётся прерывание.

- Чистится бит **SPE**, чем блокируются выходы и отключается интерфейс SPI.
- Бит **MSTR** снимается, теперь он ведомый.

Программно бит **MODF** снимается так:

1. Читаем или пишем регистр **SPI\_SR** при стоящем бите **MODF**.
2. Пишем регистр **SPI\_CR1**.

Во избежание конфликта ведомых в системе с несколькими MCU во время очистки бита **MODF** ножка NSS должна удерживаться высокой. После этой очистки биты **SPE** и **MSTR** можно ставить в исходное состояние, при стоящем **MODF** аппаратра не позволяет ставить биты **SPE** и **MSTR**.

У ведомых бит **MODF** не ставится. Но в системе с несколькими ведущими устройство может попасть в ведомые со стоящим **MODF**. Так обнаруживается конфликт ведущих.

### Переполнение

Возникает при посылке ведущим данных, когда ведомый ещё не очистил бит **RXNE** предыдущей передачи. При переполнении:

- ставится бит **OVR** и при стоящем бите **ERRIE** выдаётся прерывание.

В этом случае новый байт не заменяет старого содержимого в регистре **SPI\_DR** и все последующие байты теряются.

Снимается бит **OVR** чтением из регистра **SPI\_DR** с последующим чтением из регистра **SPI\_SR**.

### Ошибка CRC

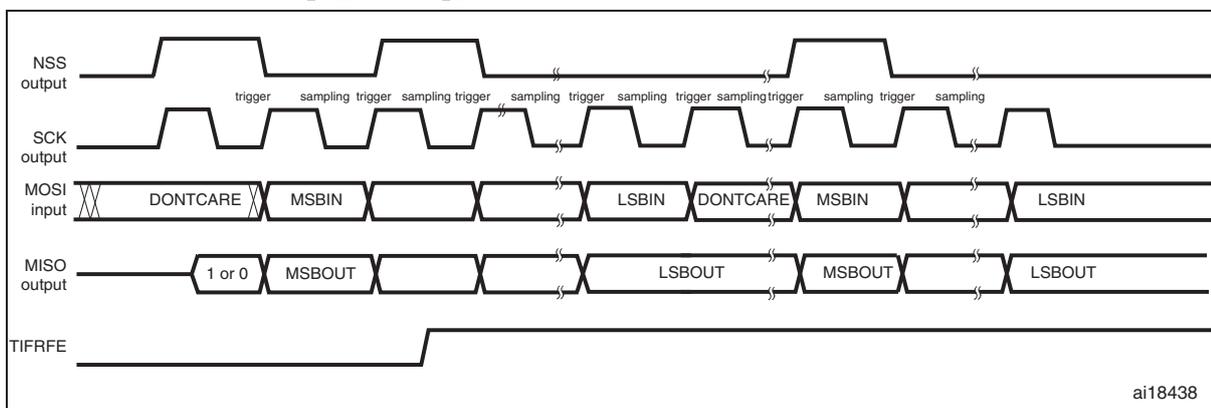
Флаг **CRCERR** в регистре **SPI\_SR** ставится если принятое значение CRC не совпадает с содержимым регистра **SPI\_RXCRCR** при стоящем бите **CRCEN** в регистре **SPI\_CR1**.

### Ошибка формата фрейма в режиме TI

При появлении ошибки ставится флаг **FRE** в регистре **SPI\_SR**. SPI не выключается, импульс NSS игнорируется и SPI ждёт следующего импульса NSS для начала новой передачи. В данных могут потеряться два байта.

Флаг **FRE** снимается чтением регистра **SPI\_SR**. При стоящем бите **ERRIE** выдаётся прерывание ошибки NSS. В этом случае SPI надо выключить, так как данные разрушаются и нужна новая инициализация связи ведущим после повторного включения ведомого.

**Рис. 261. Ошибка формата фрейма TI**



## 28.3.11.Прерывания SPI

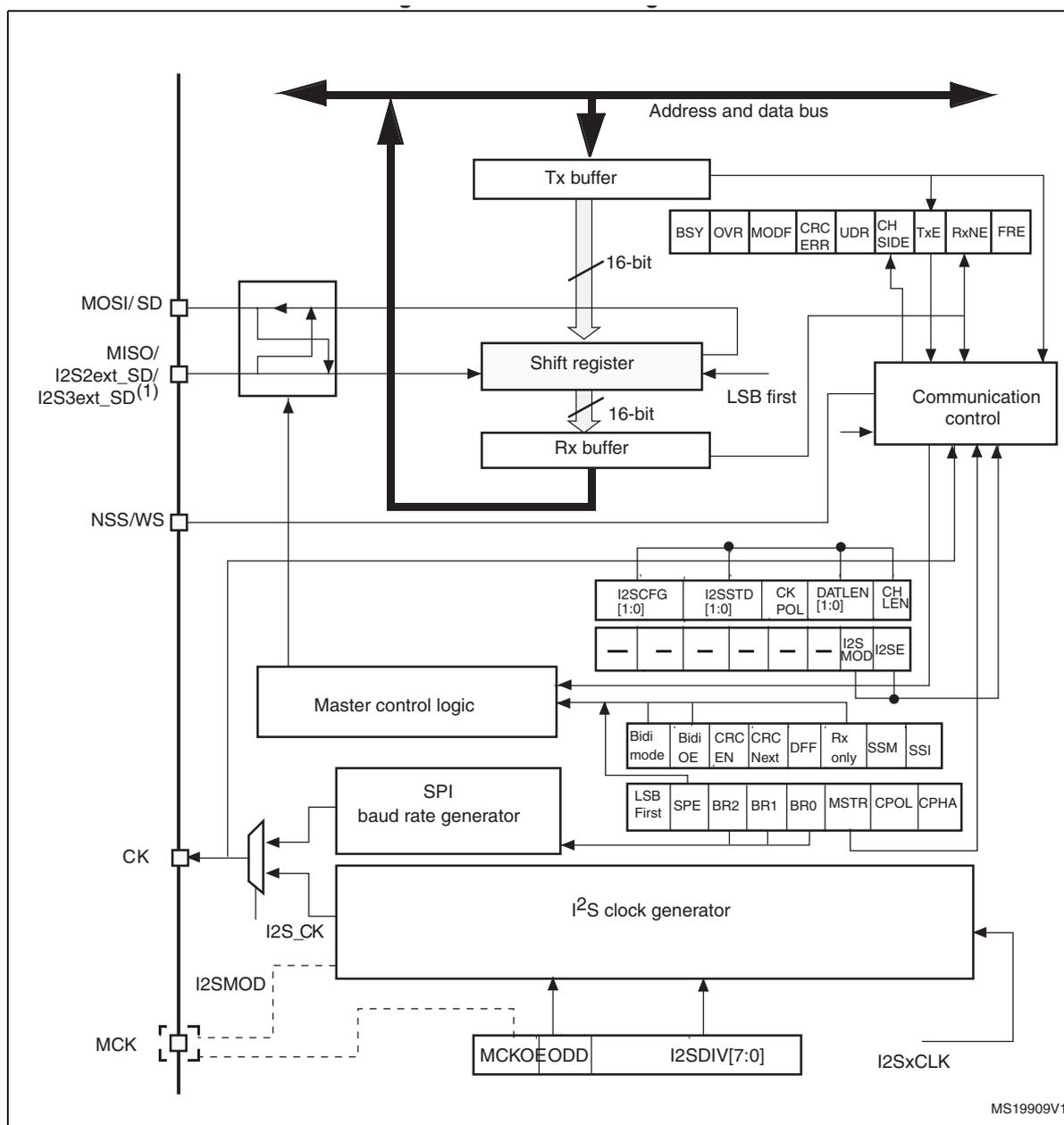
**Таблица 126. Запросы прерываний SPI**

Прерывание	Флаг события	Бит разрешения
Передающий буфер пуст	TXE	TXEIE
Приёмный буфер не пуст	RXNE	RXNEIE
Сбой Ведущего	MODF	ERRIE
Переполнение	OVR	
Ошибка CRC	CRCERR	

## 28.4. Функциональное описание I<sup>2</sup>S

### 28.4.1. Общее описание I<sup>2</sup>S

Рис. 262. Блок-схема I<sup>2</sup>S



1. I2S2ext\_SD и I2S3ext\_SD это расширение ножек SD для режима полного дуплекса I<sup>2</sup>S.

Режим звукового интерфейса I<sup>2</sup>S блока SPI включается установкой бита **I2SMOD** в регистре **SPI\_I2SCFGR**. Используются почти те же ножки, флаги и прерывания, что и в SPI.

У I<sup>2</sup>S три общие ножки с SPI:

- SD: Последовательные данные (или MOSI) для приёма или передачи двух мультиплексированных по времени каналов данных (только полу-дуплекс).
- WS: Выбор слова (или NSS) это вывод данных для ведущего или ввод данных для ведомого.
- CK: Такты линии (или SCK) это выход тактов для ведущего или вход тактов для ведомого.
- I2S2ext\_SD и I2S3ext\_SD (на ножке MISO): для режима полного дуплекса I<sup>2</sup>S.

Дополнительная ножка используется когда внешнему устройству нужны основные такты:

- MCK: Ведущие такты (отдельная), используется при ведущем I<sup>2</sup>S (и при стоящем бите **MCKOE** в регистре **SPI\_I2SPR**) для вывода дополнительных тактов частотой  $256 \times F_s$ , где  $F_s$  это частота дискретизации звука.

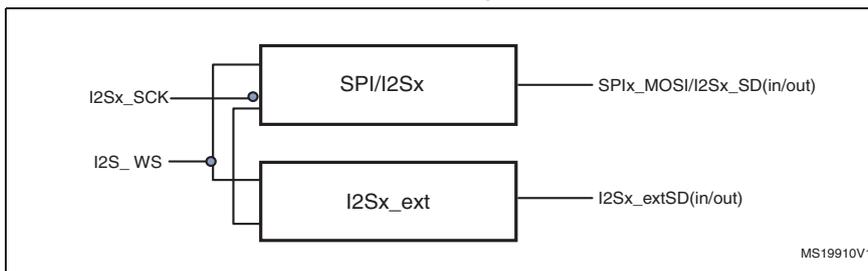
В режиме ведущего I<sup>2</sup>S сам генерирует такты связи и ведущие такты от одного генератора. Также есть два дополнительных регистра. Один конфигурации тактов (**SPI\_I2SPR**) и другой конфигурации I<sup>2</sup>S (**SPI\_I2SCFGR**) (стандарт звука, ведущий/ведомый, формат данных, фрейм пакета, полярность тактов и пр.). Регистры **SPI\_CR1** и **CRC** в режиме I<sup>2</sup>S не используется. Точно также не используется бит **SSOE** регистра **SPI\_CR2** и биты **MODF** и **CRCERR** регистра **SPI\_SR**.

Для передачи данных в 16-бит режиме I<sup>2</sup>S использует регистр данных SPI (**SPI\_DR**).

### 28.4.2. Полный дуплекс I<sup>2</sup>S

Для поддержки полного дуплекса кроме I2S2 и I2S3 есть два расширения I<sup>2</sup>S (I2S2\_ext, I2S3\_ext). Первый I<sup>2</sup>S полного дуплекса основан на I2S2 и I2S2\_ext, второй на I2S3 и I2S3\_ext. Они используются только в полном дуплексе.

**Рис. 263. Блок-схема полного дуплекса I<sup>2</sup>S**



1. Здесь x может быть 2 или 3.

I2Sx могут работать в режиме ведущего:

- В полудуплексе выводить SCK и WS может только I2Sx
- В полном дуплексе подавать SCK и WS на I2S2\_ext и I2S3\_ext может только I2Sx.

### 28.4.3. Поддерживаемые звуковые протоколы

Для передачи звуковых данных двух мультиплексированных каналов (левого и правого) есть три линии шины и только один 16-бит регистр приёма/передачи данных. Так что писать или читать данные канала нужно сверяясь с битом **CHSIDE** регистра **SPI\_SR**. Левый канал всегда передаётся первым (в протоколе PCM бит **CHSIDE** смысла не имеет).

Данные посылаются в форматах:

- 16-бит данные в 16-бит фрейме
- 16-бит данные в 32-bit фрейме
- 24-бит данные в 32-bit фрейме
- 32-бит данные в 32-bit фрейме

При 16-бит данных в 32-бит пакете старшие 16 бит значимые, остальные 16 бит нулевые и не требуют действий программы или запроса DMA (только одно чтение/запись).

Для 24-бит и 32-бит фреймов данных нужны два чтения/записи **SPI\_DR** или операции DMA. Незначимые 8 бит в 24-бит фрейме аппаратно расширяются нулями до 32 бит.

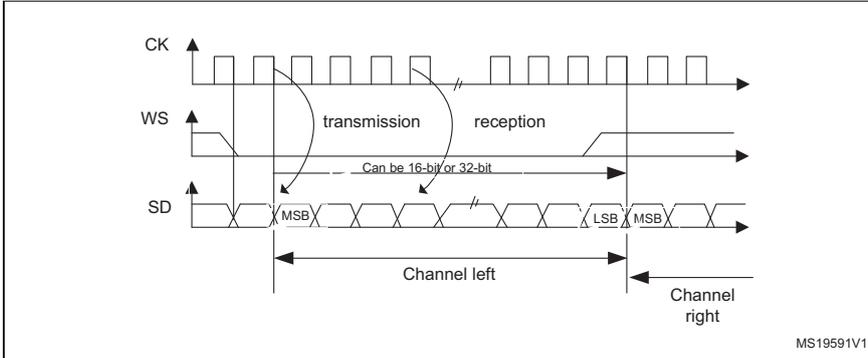
Во всех форматах данных и связи первым передаётся самый значащий бит.

Биты **I2SSTD[1:0]** и **PCMSYNC** регистра **SPI\_I2SCFGR** определяют один из четырёх поддерживаемых I<sup>2</sup>S звуковых стандартов:

#### Стандарт I<sup>2</sup>S Philips

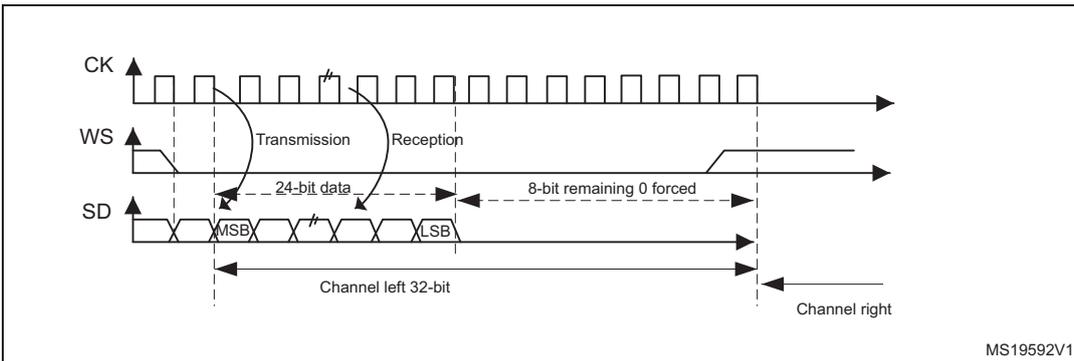
Здесь передаваемый канал указывается сигналом WS, он активируется за один такт СК перед подачей первого бита данных.

**Рис. 264. Стандарт I<sup>2</sup>S Philips (16/32-бит полной точности, CPOL = 0)**



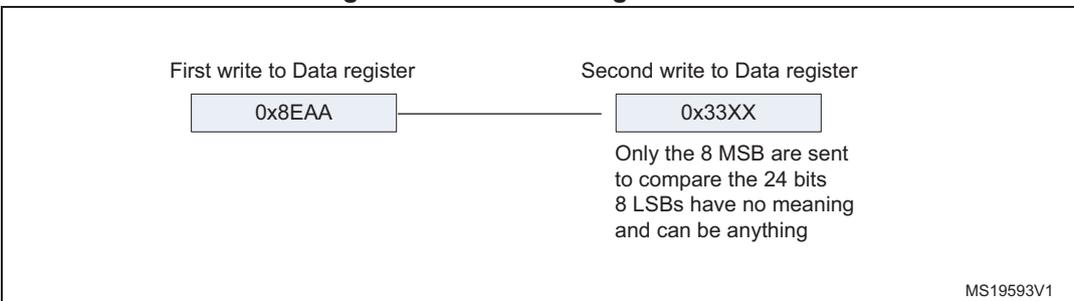
Данные фиксируются передатчиком по заднему фронту СК, а приёмником по переднему фронту. Сигнал WS считывается по заднему фронту СК.

**Рис. 265. Стандарт I<sup>2</sup>S Philips (24-бит фрейм с CPOL = 0)**

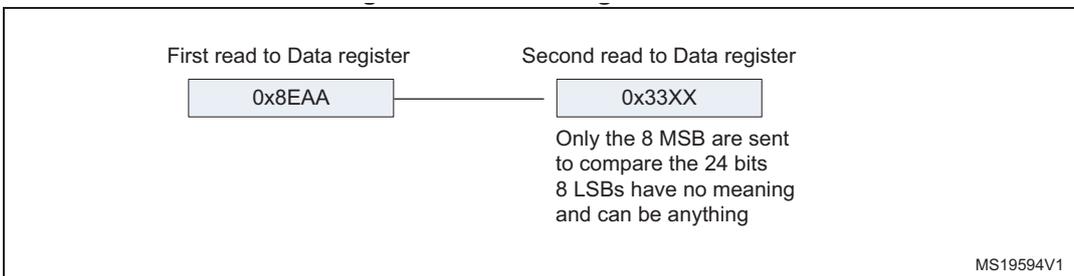


Этот режим требует двух операций чтения/записи `SPI_DR`.

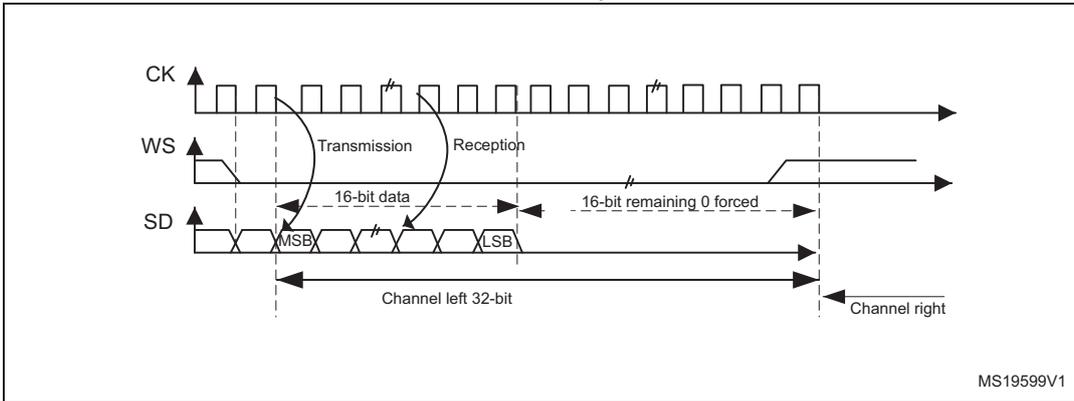
- Посылаем `0x8EAA33` (24 бита):



- Принимаем `0x8EAA33`:

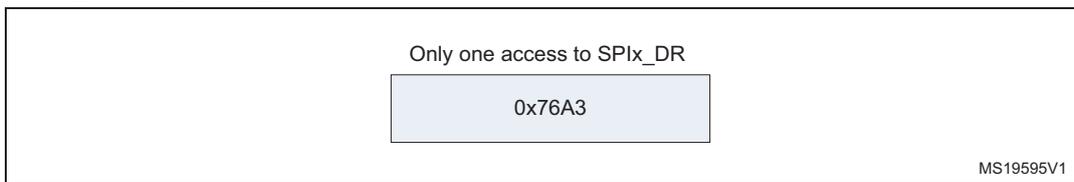


**Рис. 268. Стандарт I<sup>2</sup>S Philips (16-бит данных в 32-бит пакете с CPOL = 0)**



При конфигурации I<sup>2</sup>S на 16-данные в 32-бит фрейме канала требуется только одно обращение к регистру `SPI_DR`. Остальные 16 бит аппаратно обнуляются.

Передаём расширенное до 32 бит число `0x76A3` (`0x76A30000`):



При передаче, после записи старшей части в `SPI_DR`, ставится флаг `TXE` и может вызываться прерывание для записи нового передаваемого значения. Число `0x0000` пересылается аппаратно, не затрагивая `SPI_DR`.

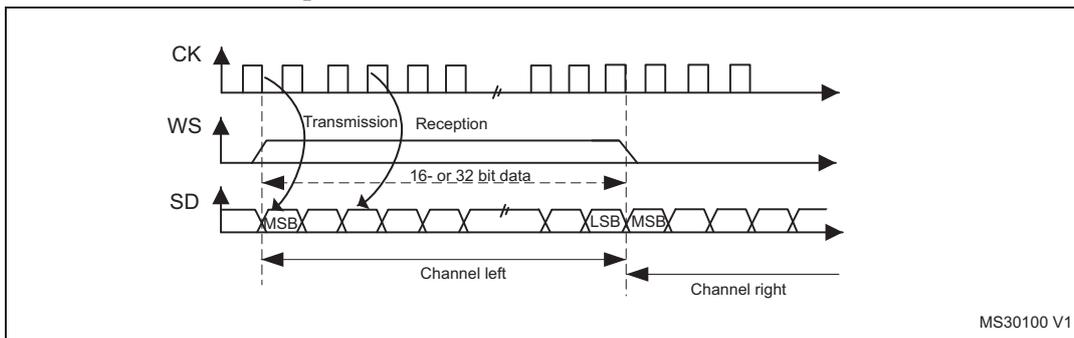
При приёме флаг `RXNE` ставится при получении старшего 16-бит полуслова.

Так для двух обращений к `SPI_DR` отводится больше времени.

### Стандарт левого выравнивания

Здесь сигнал `WS` выдаётся одновременно с первым (старшим) битом данных.

**Рис. 270. Левое выравнивание 16- или 32-бит полной точности с CPOL = 0**



Данные фиксируются передатчиком по заднему фронту `CK`, а приёмником по переднему фронту.

**Рис. 271. Левое выравнивание 24-бит фрейма с CPOL = 0**

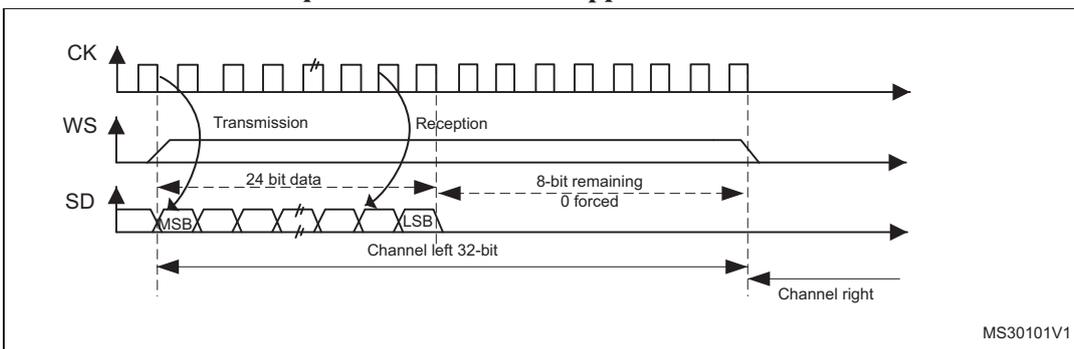
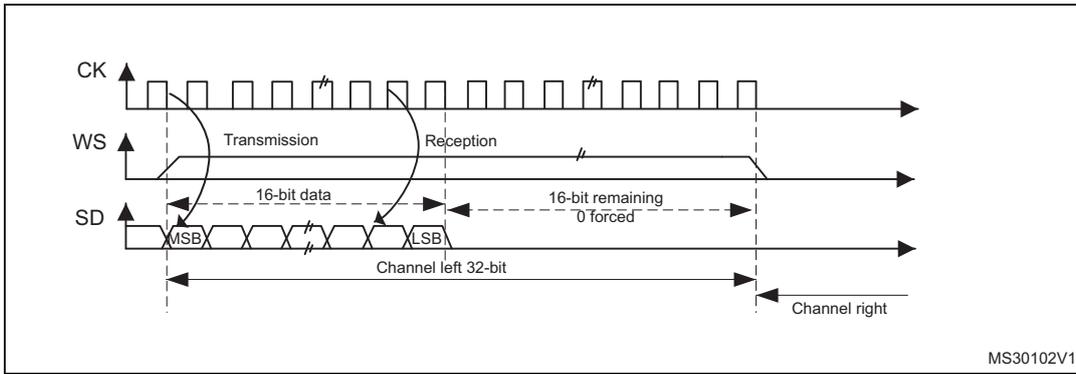


Рис. 272. Левое выравнивание 16-бит данных в 32-бит пакете с CPOL = 0



### Стандарт правого выравнивания

Он подобен левому выравниванию (форматы 16-бит и 32-бит фреймов полной точности совпадают).

Рис. 273. Правое выравнивание 16- или 32-бит полной точности с CPOL = 0

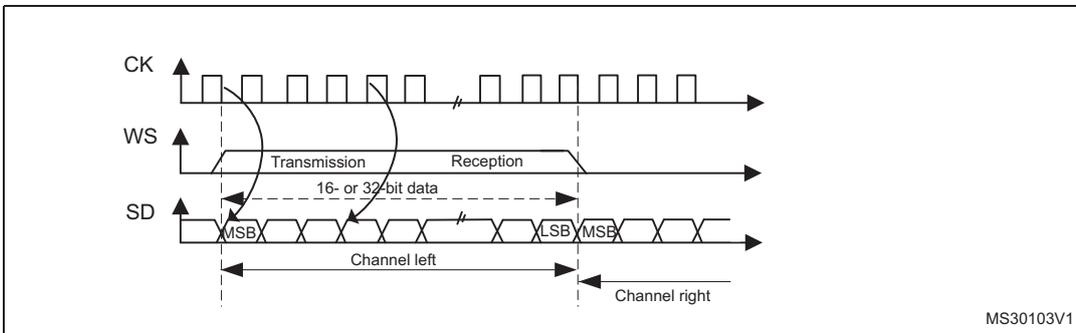
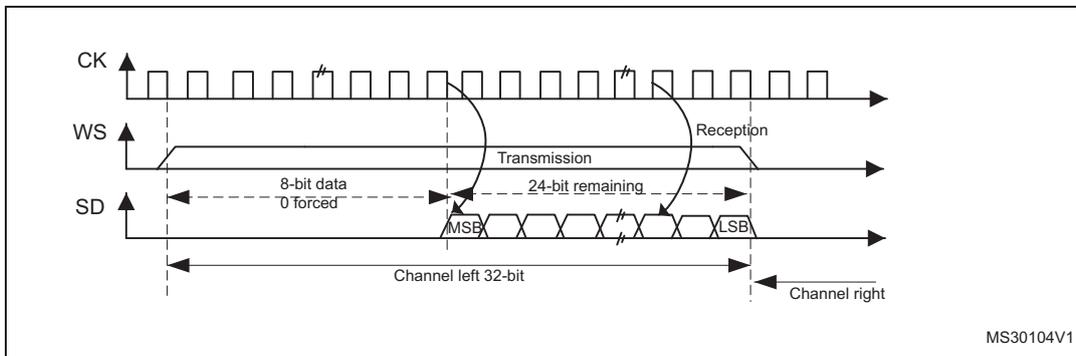
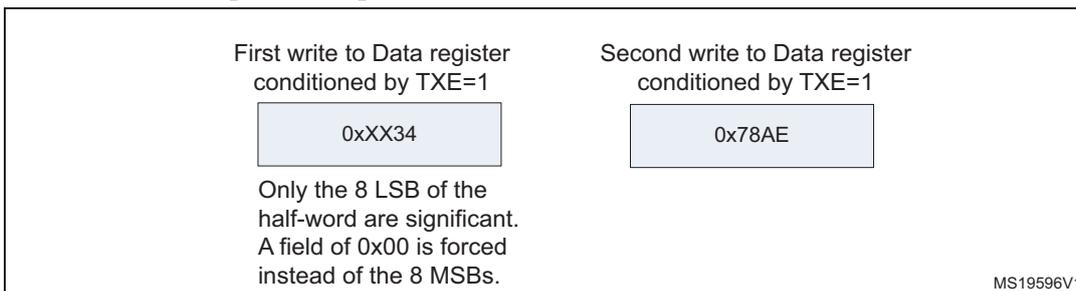


Рис. 274. Правое выравнивание 24-бит фрейма с CPOL = 0



- Передаём число `0x3478AE` за две записи в регистр `SPI_DR`:

Рис. 275. Операции передачи `0x3478AE`

Принимаем `0x3478AE` за два чтения `SPI_DR` по событию `RXNE`:

Рис. 276. Операции приёма 0x3478AE

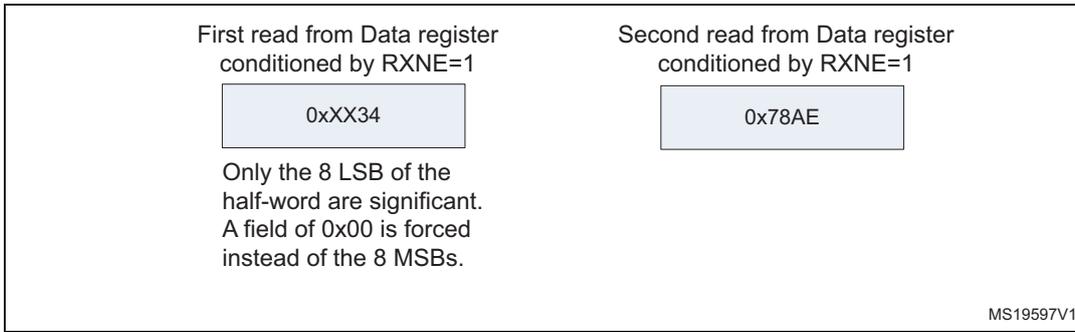
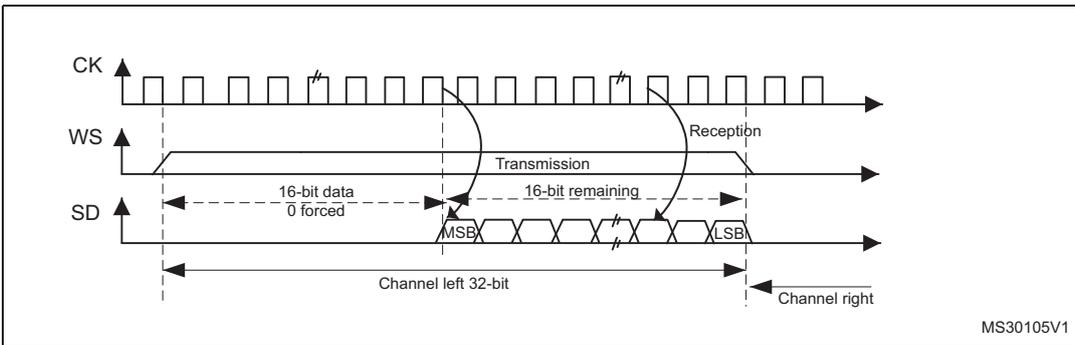


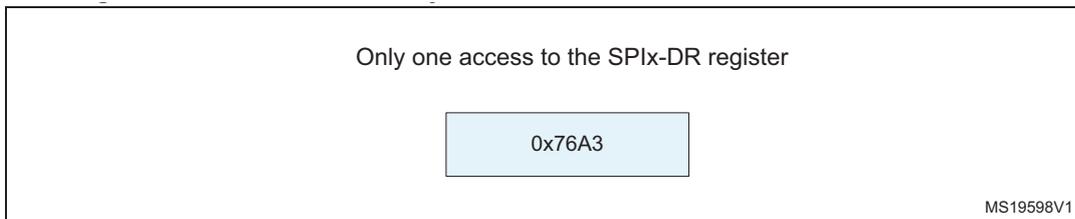
Рис. 277. Правое выравнивание 16-бит в 32-бит фрейме с CPOL = 0



При конфигурации I<sup>2</sup>S на 16-данные в 32-бит фрейме канала требуется только одно обращение к регистру `SPI_DR`. Остальные 16 бит аппаратно обнуляются.

Передаём расширенное до 32 бит число `0x76A3` (`0x0000 76A3`):

Рис. 278. Пример правого выравнивания 16 бит в 32 бит фрейме



При передаче, по установке `TXE` пишутся передаваемые данные (здесь `0x76A3`). Поле `0x0000` передаётся первым. Бит `TXE` снова ставится после передачи значимых данных (`0x76A3`) по SD.

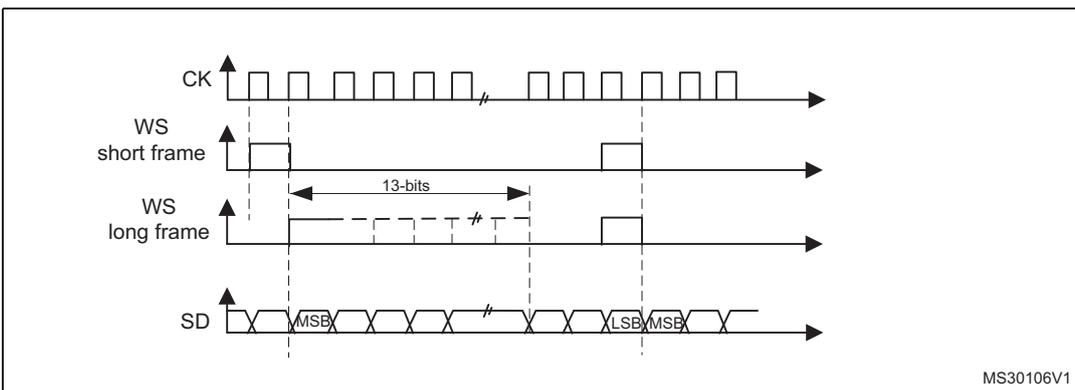
При приёме, `RXNE` выставляется после получения значимого полуслова (на поле `0x0000` плюём).

Так выделяется больше времени на промежуток между обращениями к `SPI_DR`.

## Стандарт PCM

Здесь информация о канале (левый/правый) не нужна. Два режима PCM (короткий и длинный фрейм) определяются битом `PCMSYNC` в регистре `SPI_I2SCFGR`.

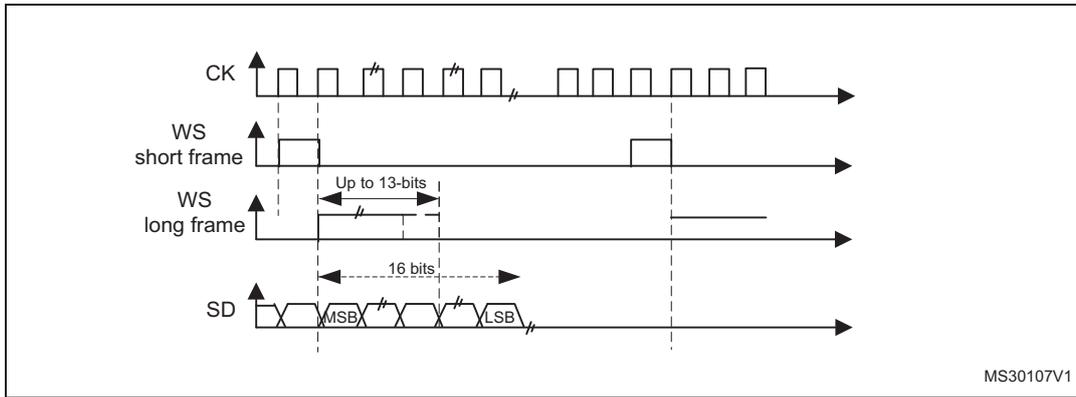
Рис. 279. Стандартные сигналы PCM (16-бит)



При длинной синхронизации фрейма сигнал WS имеет длину 13 бит в режиме ведущего.

При короткой синхронизации фрейма сигнал WS имеет длину только 1 такт.

Рис. 280. Стандартные сигналы PCM (16-бит данных в 32-бит фрейме)



**NB:** Для обоих режимов (ведущий и ведомый) и обоих видов синхронизации битов (короткий и длинный) надо указывать число битов между двумя последовательными участками данных (биты **DATLEN** и **CHLEN** в регистре **SPI\_I2SCFGR** register).

#### 28.4.4. Тактовый генератор

Битрейт I<sup>2</sup>S определяет поток данных I<sup>2</sup>S и частоту тактов I<sup>2</sup>S.

Битрейт I<sup>2</sup>S = число бит на канал × число каналов × частота дискретизации звука

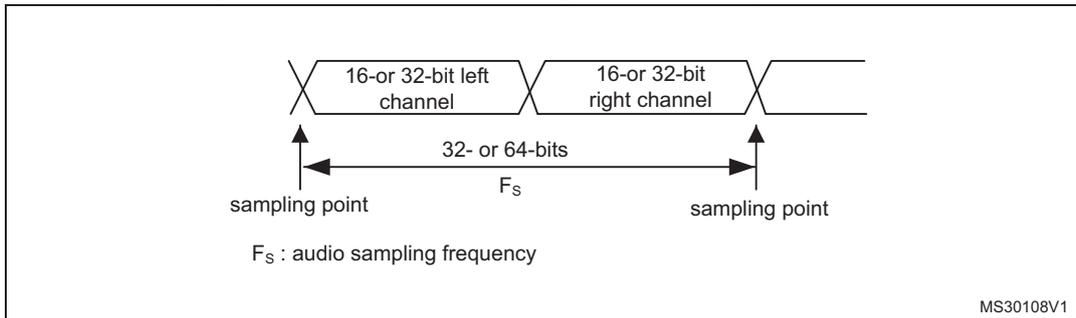
Для 16-бит звука, двух каналов битрейт I<sup>2</sup>S вычисляется так:

$$\text{Битрейт I}^2\text{S} = 16 \times 2 \times F_s$$

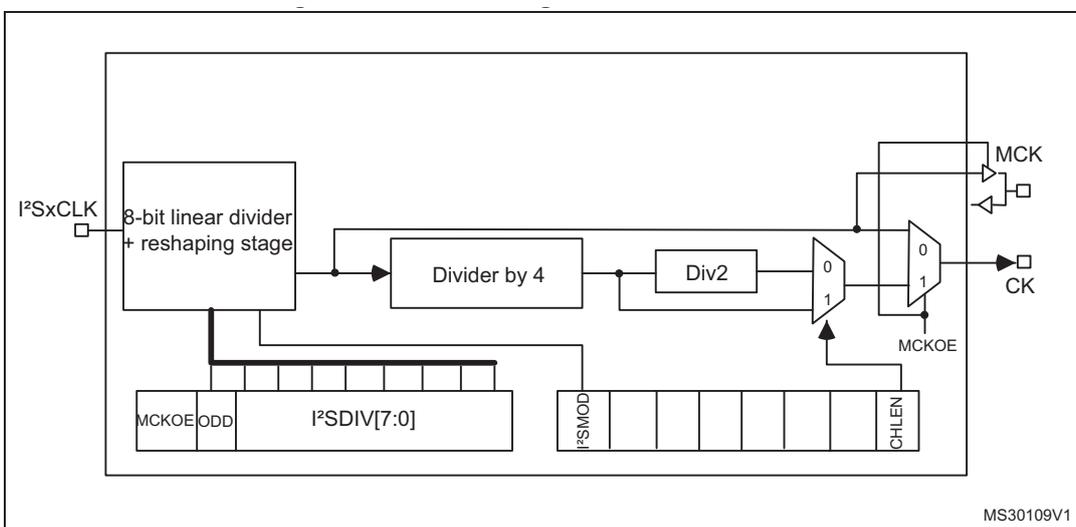
Для 32-бит пакета он будет:

$$\text{Битрейт I}^2\text{S} = 32 \times 2 \times F_s$$

Рис. 281. Определение частоты дискретизации звука



Для связи с частотой дискретизации звука в режиме ведущего надо установить линейный делитель.

Рис. 282. Архитектура тактового генератора I<sup>2</sup>S

1. Здесь x может быть 2 или 3.

I2SxCLK это системные такты (подаются от HSI, HSE или PLL, питающих такты АНВ). В сетевых устройствах источником I2SxCLK могут быть SYSCLK или PLL3 VCO (2 × PLL3CLK). Это определяется битами I2S2SRC и I2S3SRC регистра RCC\_CFGR2.

Частота дискретизации звука может быть 96 kHz, 48 kHz, 44.1 kHz, 32 kHz, 22.05 kHz, 16 kHz, 11.025 kHz или 8 kHz (или внутри этого диапазона). Линейный делитель определяется по следующим формулам:

При выдаче ведущих тактов (стоит бит МСКОЕ в регистре SPI\_I2SPR):

$$F_S = I2SxCLK / [(16*2)^*((2*I2SDIV)+ODD)*8]$$
 при 16-бит фрейме канала

$$F_S = I2SxCLK / [(32*2)^*((2*I2SDIV)+ODD)*4]$$
 при 32-бит фрейме канала

При отсутствии ведущих тактов (бит МСКОЕ чист):

$$F_S = I2SxCLK / [(16*2)^*((2*I2SDIV)+ODD)]$$
 при 16-бит фрейме канала

$$F_S = I2SxCLK / [(32*2)^*((2*I2SDIV)+ODD)]$$
 при 32-бит фрейме канала

**NB:** Есть и другие конфигурации с оптимальной точностью тактов.

**Таблица 127. Точность звуковой частоты (для PLLM VCO = 1 MHz или 2 MHz)<sup>(1)</sup>**

Главные такты	Целевая f <sub>S</sub> (Hz)	Формат данных	PLLI2SN	PLLI2SR	I2SDIV	I2SODD	Реальная f <sub>S</sub> (Hz)	Ошибка
Выкл.	8000	16-bit	192	2	187	1	8000	0 %
		32-bit	192	3	62	1	8000	0 %
	16000	16-bit	192	3	62	1	16000	0 %
		32-bit	256	2	62	1	16000	0 %
	32000	16-bit	256	2	62	1	32000	0 %
		32-bit	256	5	12	1	32000	0 %
	48000	16-bit	192	5	12	1	48000	0 %
		32-bit	384	5	12	1	48000	0 %
	96000	16-bit	384	5	12	1	96000	0 %
		32-bit	424	3	11	1	96014.49219	0 %
	22050	16-bit	290	3	68	1	22049.87695	0 %
		32-bit	302	2	53	1	22050.23438	0 %
44100	16-bit	302	2	53	1	44100.46875	0 %	
	32-bit	429	4	19	0	44099.50781	0 %	
192000	16-bit	424	3	11	1	192028.9844	0 %	
	32-bit	258	3	3	1	191964.2813	0 %	
Вкл.	8000	всё равно	256	5	12	1	8000	0 %
	16000	всё равно	213	2	13	0	16000.60059	0 %
	32000	всё равно	213	2	6	1	32001.20117	0 %
	48000	всё равно	258	3	3	1	47991.07031	0 %
	96000	всё равно	344	2	3	1	95982.14063	0 %
	22050	всё равно	429	4	9	1	22049.75391	0 %
	44100	всё равно	271	2	6	0	44108.07422	0 %

(1) Это только примерные значения.

### 28.4.5. Ведущий I<sup>2</sup>S

I<sup>2</sup>S можно поставить:

- Ведущим на передачу или приём (полудуплекс с использованием I2Sx)
- Ведущим на передачу и приём (полный дуплекс с использованием I2Sx и I2Sx\_ext).

У ведущего I<sup>2</sup>S на ножку СК выдаются такты связи, равно как и сигнал выбора слова (WS), выдача ведущих тактов (МСК) разрешается битом МСКОЕ регистра SPI\_I2SPR.

#### Процедура

1. Битами I2SDIV[7:0] регистра SPI\_I2SPR определяем частоту тактов связи. Также определяем бит ODD регистра SPI\_I2SPR.

2. Битом **СКPOL** определяем уровень стабильности тактов связи. Если для внешнего звукового компонента DAC/ADC нужны такты МСК, то разрешаем их битом **МСКОЕ** регистра **SPI\_I2SPR** (значения **I2SDIV** и **ODD** зависят от наличия МСК).

3. Битом **I2SMOD** регистра **SPI\_I2SCFGR** активируем функциональность  $I^2S$ , битами **I2SSTD[1:0]** **PCMSYNC** выбираем стандарт  $I^2S$ , длину данных битами **DATLEN[1:0]** и число битов на канал битом **CHLEN**. Включаем режим ведущего  $I^2S$  и направление битами **I2SCFG[1:0]** регистра **SPI\_I2SCFGR**.

4. По нужде выбираем потенциальные источники прерываний и возможности DMA в регистре **SPI\_CR2**.

5. Ставим бит **I2SE** регистра **SPI\_I2SCFGR**.

**WS** и **СК** в выходном режиме. Вывод МСК разрешается битом **МСКОЕ** регистра **SPI\_I2SPR**.

### Последовательность передачи

Начинается записью первого полуслова левого канала в буфер **Tx**.

Передача буфера **Tx** в регистр сдвига ставит флаг **TXE**, умоляя записать в **Tx** полуслово правого канала. Флаг **CHSIDE** указывает какой канал надо передавать следующим. Он имеет смысл при высоком флаге **TXE**, так как изменяется во время установки **TXE**.

Полный фрейм это передача данных левого и затем правого канала, по отдельности один канал передать нельзя.

Полуслово данных параллельно пишется в 16-бит регистр сдвига, откуда выдвигается на ножку **MOSI/SD**, начиная со старшего бита. Флаг **TXE** ставится каждой передачей из **Tx** в регистр сдвига, а ещё может выдаваться прерывание, если разрешено битом **TXEIE** в регистре **SPI\_CR2**.

Для непрерывной передачи, следующее данное надо писать в регистр **SPI\_DR** до конца текущей передачи.

Для выключения  $I^2S$  очисткой бита **I2SE**, надо сначала дождаться **TXE = 1** и **BSY = 0**.

### Последовательность приёма

Работа подобна передаче, кроме пункта 3, где битами **I2SCFG[1:0]** надо поставить приём ведущего.

Независимо от длины данных и канала данные принимаются 16-бит пакетами, то есть приём отсчёта канала может занимать до двух чтений буфера **Rx**. После каждого приёма в буфер **Rx** ставится флаг **RXNE** и выдаётся прерывание, разрешённое битом **RXNEIE** регистра **SPI\_CR2**.

Бит **RXNE** чистится чтением регистра **SPI\_DR**. **CHSIDE** обновляется после каждого приёма, он чувствителен к сигналу **WS** от ячейки  $I^2S$ .

В случае приёма данного при ещё не прочитанном предыдущем, ставится флаг **OVR**. Прерывание переполнения разрешается битом **ERRIE** регистра **SPI\_CR2**.

Для выключения  $I^2S$  нужно правильно остановить текущие передачи в соответствии с установками. В случае:

- 16-бит данных 32-бит канала (**DATLEN=00** и **CHLEN=1**) с правым выравниванием (**I2SSTD=10**)
  - а) Ждём предпоследнего **RXNE=1(n-1)**
  - б) Ждём 17 тактов  $I^2S$  (в программном цикле)
  - в) Выключаем  $I^2S$  (**I2SE = 0**)
- 16-бит данных 32-бит канала (**DATLEN=00** и **CHLEN=1**) с левым выравниванием,  $I^2S$  или PCM (**I2SSTD = 00**, **I2SSTD = 01** или **I2SSTD = 11**, соответственно)
  - а) Ждём последнего **RXNE**
  - б) Ждём 1 такт  $I^2S$  (в программном цикле)
  - в) Выключаем  $I^2S$  (**I2SE = 0**)
- Для остальных комбинаций **DATLEN** и **CHLEN**, независимо от битов **I2SSTD**:
  - а) Ждём предпоследнего **RXNE=1(n-1)**
  - б) Ждём 1 такт  $I^2S$  (в программном цикле)
  - в) Выключаем  $I^2S$  (**I2SE = 0**)

**NB:** Во время передач флаг **BSY** остаётся низким.

### 28.4.6. Ведомый I<sup>2</sup>S

I<sup>2</sup>S можно поставить:

- Ведомым на передачу или приём (полудуплекс с использованием I2Sx)
- Ведомым на передачу и приём (полный дуплекс с использованием I2Sx и I2Sx\_ext).

Здесь такты на интерфейс I<sup>2</sup>S не выдаются, они и сигнал WS это входы.

Конфигурируем:

1. Битом **I2SMOD** регистра **SPI\_I2SCFGR** активируем функциональность I<sup>2</sup>S, битами **I2SSTD[1:0]** выбираем стандарт I<sup>2</sup>S, длину данных битами **DATLEN[1:0]** и число битов на канал битом **CHLEN**. Включаем режим ведомого I<sup>2</sup>S и направление битами **I2SCFG[1:0]** регистра **SPI\_I2SCFGR**.
2. По нужде выбираем потенциальные источники прерываний и возможности DMA в регистре **SPI\_CR2**.
3. Ставим бит **I2SE** регистра **SPI\_I2SCFGR**.

#### Последовательность передачи

Начинается при появлении тактов от ведущего и сигнала **NSS\_WS** запроса передачи. Ведомый должен быть уже включён и регистр данных записан.

В режимах I<sup>2</sup>S, левого и правого выравнивания первым пишется левый канал. При старте данное из буфера Tx пишется в регистр сдвига. Ставится флаг **TXE**, чтобы в регистр данных мы записали данное правого канала.

Флаг **CHSIDE** показывает, какой канал надо передавать. Он зависит от сигнала WS от внешнего ведущего. То есть ведомый должен быть готов к передаче первого данного левого канала до подачи тактов. Сигнал WS выставляется для первого левого канала.

**NB:** Бит **I2SE** надо писать не менее чем за два такта PCLK до вывода первого такта на линию CK.

Первое полуслово данных пишется в регистр сдвига вовремя передачи первого бита и затем выдвигается на ножку MOSI/SD начиная со старшего бита. Флаг **TXE** ставится после каждой передачи из Tx в регистр сдвига и выдаётся прерывание, если разрешено битом **TXEIE** в регистре **SPI\_CR2**.

Стоящий флаг **TXE** надо проверять перед попыткой записи в буфер Tx.

Для непрерывных передач регистр **SPI\_DR** надо писать до завершения текущей передачи. Если до первого фронта тактов следующей передачи регистр **SPI\_DR** ещё не записан, то ставится флаг **UDR** ошибки исчерпания. Прерывание вызывается при стоящем бите **ERRIE** регистра **SPI\_CR2**. В этом случае надо обязательно выключать I<sup>2</sup>S для рестарта передачи начиная с левого канала.

I<sup>2</sup>S выключается очисткой бита **I2SE** с обязательным ожиданием **TXE = 1** и **BSY = 0**.

#### Последовательность приёма

Работа подобна передаче, кроме пункта 1, где битами **I2SCFG[1:0]** регистра **SPI\_I2SCFGR** надо поставить приём ведомого.

Независимо от длины данных и канала данные принимаются 16-бит пакетами, то есть приём отсчёта канала может занимать до двух чтений буфера Rx. После каждого приёма в буфер Rx ставится флаг **RXNE** и выдаётся прерывание, разрешённое битом **RXNEIE** регистра **SPI\_CR2**.

Бит **RXNE** чистится чтением регистра **SPI\_DR**. **CHSIDE** обновляется после каждого приёма, он чувствителен к внешнему сигналу WS.

В случае приёма данного при ещё не прочитанном предыдущем, ставится флаг **OVR**. Прерывание переполнения разрешается битом **ERRIE** регистра **SPI\_CR2**.

Выключается приём I<sup>2</sup>S очисткой бита **I2SE** сразу после появления последнего **RXNE = 1**.

### 28.4.7. Флаги состояния

Их три:

#### Занят (BSY)

Флаг **BSY** ставится и снимается аппаратно, указывая состояние уровня связи I<sup>2</sup>S.

В режиме приёма ведущего (I2SCFG = 11) флаг **BSY** удерживается низким.

Смотреть на флаг **BSY** надо перед выключением I<sup>2</sup>S.

Очищается флаг **BSY**:

- при завершении передачи (кроме непрерывной передачи ведущего)
- при выключении I<sup>2</sup>S

При непрерывных передачах:

- В режиме передачи ведущего флаг **BSY** удерживается высоким
- В режиме ведомого флаг **BSY** снимается на 1 такт I<sup>2</sup>S между всеми передачами

**NB:** Не используйте флаг **BSY** для определения конца передачи, **TXE** и **RXNE** лучше.

#### Буфер Tx пуст (TXE)

Флаг **TXE** сбрасывается при записи в буфер Tx и у выключенного I<sup>2</sup>S (бит I2SE снят).

#### Буфер RX не пуст (RXNE)

В буфере RX есть данное. Снимается при чтении регистра **SPI\_DR**.

#### Флаг канала (CHSIDE)

При передаче флаг **CHSIDE** переключается во время установки флага **TXE**. Показывает номер передаваемого канала (левый/правый). В случае ошибки исчерпания от теряет смысл и I<sup>2</sup>S надо выключать и включать для восстановления передач, начиная с левого канала.

При приёме он переключается при записи полученного данного в регистр **SPI\_DR**. Показывает номер полученного канала. В случае ошибки (вроде **OVR**) от теряет смысл и I<sup>2</sup>S надо выключать и включать для восстановления передач, начиная с левого канала.

В режиме PCM он не нужен.

Флаги ошибки **OVR** и **UDR** в регистре **SPI\_SR** ставят бит **ERRIE** регистра **SPI\_CR2** и выдают прерывание. Прерывание снимается чтением регистра **SPI\_SR** после очистки источника прерывания.

### 28.4.8. Флаги ошибок

Есть две ошибки ячейки I<sup>2</sup>S.

#### Исчерпание (UDR)

При передаче ведомого он ставится по первому такту передачи при ещё не записанном регистре **SPI\_DR**. Возможен при стоящем бите I2SMOD в регистре **SPI\_I2SCFGR**. Прерывание возможно по стоящему биту **ERRIE** регистр **SPI\_CR2**.

Бит **UDR** снимается чтением регистра **SPI\_SR**.

#### Переполнение (OVR)

Ставится при получении данного с ещё не прочитанным регистром **SPI\_DR**. Новое и все последующие данные теряются. Прерывание возможно по стоящему биту **ERRIE** регистр **SPI\_CR2**.

Снимается бит **OVR** чтением регистра **SPI\_DR** с последующим чтением регистра **SPI\_SR**.

#### Ошибка фрейма (FRE)

Ставится в режиме ведомого, когда ведущий меняет линию WS в неподходящий момент.

Исправляют ситуацию так:

1. Выключаем I<sup>2</sup>S
2. Включаем его при появлении нужного уровня на линии WS.

Прерывания по биту **FRE** разрешают битом **ERRIE**. Снимается чтением регистра состояния.

## 28.4.9. Прерывания I<sup>2</sup>S

Прерывание	Флаг события	Бит разрешения
Передающий буфер пуст	TXE	TXEIE
Приёмный буфер не пуст	RXNE	RXNEIE
Переполнение	OVR	ERRIE
Исчерпание	UDR	
Ошибка фрейма	FRE	ERRIE

### 28.4.10. I<sup>2</sup>S с DMA

Здесь DMA работает так же как и в SPI. Вот только контроля CRC нет.

## 28.5. Регистры SPI и I<sup>2</sup>S

Регистры доступны полусловами (16 бит) и словами (32 бит).

### 28.5.1. Регистр 1 управления SPI (SPI\_CR1) (в I<sup>2</sup>S не используется)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
BIDI MODE	BIDI OE	CRC EN	CRC NEXT	DFF	RX ONLY	SSM	SSI	LSB FIRST	SPE	BR [2:0]			MSTR	CPOL	CPHA
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Бит 15**                    **VIDIMODE:** Двухнаправленный режим данных
  - 0: Однонаправленные данные по 2 линиям
  - 1: Двухнаправленные данные по 1 линии**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется
- **Бит 14**                    **VIDIOE:** Разрешение вывода двухнаправленного режима
  - Вместе с битом VIDIMODE определяет направление двухнаправленной передачи
  - 0: Выключен (только приём)
  - 1: Включён (только передача)**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется.  
 У ведущего используется ножка MOSI, у ведомого - MISO.
- **Бит 13**                    **CRCEEN:** Разрешение вычисления CRC
  - 0: Нельзя
  - 1: Нужно**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется. Пишется при выключенном SPI (SPE = '0').
- **Бит 12**                    **CRCNEXT:** CRC следующий
  - 0: Фаза данных
  - 1: Следующая фаза CRC**NB:** В режимах полного дуплекса и только передачи CRCNEXT надо ставить сразу после записи регистра SPI\_DR.  
 В режиме только приёма CRCNEXT должен стоять после приёма предпоследнего данного.  
 При передачах с DMA должен быть чистым. В режиме I<sup>2</sup>S не используется.
- **Бит 11**                    **DFF:** Формат фрейма данных
  - 0: 8-бит фрейм данных
  - 1: 16-бит фрейм данных**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется. Пишется при выключенном SPI (SPE = '0').
- **Бит 10**                    **RXONLY:** Только приём
  - Вместе с битом VIDIMODE определяет направление передачи в однонаправленном режиме по 2 линиям. Полезен в системе с несколькими ведомыми при недоступности одного, вывод от доступного не нарушается.
  - 0: Полный дуплекс (приём и передача)
  - 1: Вывод запрещён (только приём)**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется.
- **Бит 9**                    **SSM:** Программное управление ведомым

При стоящем бите SSM ввод от ножки NSS подменяется значением бита SSI.

0: Выключено

1: Включено

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется.

— **Бит 8** **SSI:** Внутренний выбор ведомого

Действует при стоящем бите SSM. Вместо ножки NSS на выбор режима выдаётся этот бит.

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется.

— **Бит 7** **LSBFIRST:** Формат фрейма

0: Старший бит передаётся первым

1: Младший бит передаётся первым

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется. Во время передачи изменять нельзя.

— **Бит 6** **SPE:** Включение SPI

0: Выключен

1: Включён

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется.

— **Биты 5:3** **BR[2:0]:** Скорость передачи

000:  $f_{PCLK}/2$

001:  $f_{PCLK}/4$

010:  $f_{PCLK}/8$

011:  $f_{PCLK}/16$

100:  $f_{PCLK}/32$

101:  $f_{PCLK}/64$

110:  $f_{PCLK}/128$

111:  $f_{PCLK}/256$

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется. Во время передачи изменять нельзя.

— **Бит 2** **MSTR:** Выбор ведущего

0: Ведомый

1: Ведущий

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется. Во время передачи изменять нельзя.

— **Бит 1** **CPOL:** Полярность тактов

0: СК равен 0 в простое

1: СК равен 1 в простое

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется. Во время передачи изменять нельзя.

— **Бит 0** **CPHA:** Фаза тактов

0: Фронт считывания в первом такте

1: Фронт считывания во втором такте

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется. Во время передачи изменять нельзя.

## 28.5.2. Регистр 2 управления SPI (SPI\_CR2)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								TXEIE	RXNEIE	ERRIE	FRF	Res.	SSOE	TXDMAEN	RXDMAEN
								rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw

— **Биты 15:8** Резерв, не трогать.

— **Бит 7** **TXEIE:** Разрешение прерывания пустого буфера Tx

0: Прерывание TXE запрещено

1: Прерывание TXE разрешено.

— **Бит 6** **RXNEIE:** Разрешение прерывания непустого буфера RX

0: Прерывание RXNE запрещено

1: Прерывание RXNE разрешено.

— **Бит 5** **ERRIE:** Разрешение прерывания ошибки

Прерывание по ошибке (CRCERR, OVR, MODF в режиме SPI и UDR, OVR в режиме I<sup>2</sup>S).

0: Прерывание ошибки запрещено

- 1: Прерывание ошибки разрешено.
- **Бит 4**               **FRF:** Формат фрейма
  - 0: SPI Motorola
  - 1: SPI TI
- **Бит 3**               Резерв, не трогать.
- **Бит 2**               **SSOE:** Разрешение вывода SS
  - 0: В режиме ведущего вывод SS выключен, ячейка может работать режиме нескольких ведущих
  - 1: В режиме ведущего вывод SS включен, ячейка не может работать режиме нескольких ведущих

**NB:** В режимах I<sup>2</sup>S и SPI TI не используется.
- **Бит 1**               **TXDMAEN:** Разрешение DMA буфера Tx
  - При стоящем бите запрос DMA выдаётся при установке флага TXE.
  - 0: Нельзя
  - 1: Можно
- **Бит 0**               **RXDMAEN:** Разрешение DMA буфера Rx
  - При стоящем бите запрос DMA выдаётся при установке флага RXNE.
  - 0: Нельзя
  - 1: Можно

### 28.5.3. Регистр состояния SPI (SPI\_SR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0002

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved							FRE	BSY	OVR	MODF	CRC ERR	UDR	CHSIDE	TXE	RXNE
							r	r	r	r	rc_w0	r	r	r	r

- **Биты 15:9**           Резерв, не трогать.
- **Бит 8**               **FRE:** Ошибка формата фрейма
  - Ставится аппаратно, снимается чтением регистра SPIx\_SR.
  - 0: Нету
  - 1: Была

**NB:** Используется в режиме ведомого SPI TI и I2S
- **Бит 7**               **BSY:** Занят
  - Ставится и снимается аппаратно.
  - 0: SPI (или I<sup>2</sup>S) свободен
  - 1: SPI (или I<sup>2</sup>S) занят связью или буфер Tx не пуст
- **Бит 6**               **OVR:** Переполнение
  - Ставится аппаратно, снимается программной последовательностью
  - 0: Не было
  - 1: Было
- **Бит 5**               **MODF:** Сбой режима
  - Ставится аппаратно, снимается программной последовательностью
  - 0: Не было
  - 1: Было

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется.
- **Бит 4**               **CRCERR:** Ошибка CRC
  - Ставится аппаратно, снимается записью 0
  - 0: Значение CRC совпало с SPI\_RXCRCR
  - 1: Значение CRC не совпало с SPI\_RXCRCR

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется.
- **Бит 3**               **UDR:** Исчерпание
  - Ставится аппаратно, снимается программной последовательностью
  - 0: Не было
  - 1: Было

**NB:** В режиме SPI не используется.
- **Бит 2**               **CHSIDE:** Номер канала

0: Надо передать или принят левый канал

1: Надо передать или принят правый канал

**NB:** В режиме SPI не используется. В PCM не имеет смысла.

— Бит 1 **TXE:** Буфер Tx пуст

0: Не пуст

1: Пуст

— Бит 0 **RXNE:** Буфер Rx не пуст

0: Пуст

1: Не пуст

#### 28.5.4. Регистр данных SPI (SPI\_DR)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DR[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:0 **DR[15:0]:** Регистр данных приёма или передачи

Это 2 регистра, Tx для записи и Rx для чтения, расположенных по одному адресу.

**NB:** Примечания для SPI:

Формат данных (8- или 16-бит) надо выбирать битом DFF регистра SPI\_CR1 до включения SPI.

При 8-бит фрейме данных используется только младший байт (SPI\_DR[7:0]), при приёме старший байт (SPI\_DR[15:8]) аппаратно обнуляется.

При 16-бит фрейме данных используется весь регистр.

#### 28.5.5. Регистр полинома CRC SPI (SPI\_CRCPR) (в I<sup>2</sup>S не используется)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0007

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CRCPOLY[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:0 **CRCPOLY[15:0]:** Полином вычисления CRC

По сбросу содержит число 0007h. Можно и другой.

**NB:** В режиме I<sup>2</sup>S не используется.

#### 28.5.6. Регистр RX CRC SPI (SPI\_RXCR) (в I<sup>2</sup>S не используется)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
RXCRC[15:0]															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

— Биты 15:0 **RXCRC[15:0]:** Rx CRC

При включённом вычислении CRC биты RxCRC[15:0] содержат CRC последовательно принятых байтов. Сбрасывается записью 1 в бит CRCEN регистра SPI\_CR1.

В вычислениях участвуют младшие 8 бит (стандарт CRC8) или весь регистр (стандарт CRC16) в зависимости от бита DFF регистра SPI\_CR1

**NB:** При стоящем флаге BSY читается ерунда. В режиме I<sup>2</sup>S не используется.

#### 28.5.7. Регистр TX CRC SPI (SPI\_TXCR) (в I<sup>2</sup>S не используется)

Смещение адреса: 0x18

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
TXCRC[15:0]															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

— Биты 15:0 **TXCRC[15:0]:** Tx CRC

При включённом вычислении CRC биты TxCRC[15:0] содержат CRC последовательно переданных данных. Сбрасывается записью 1 в бит CRCEN регистра SPI\_CR1.

В вычислениях участвуют младшие 8 бит (стандарт CRC8) или весь регистр (стандарт CRC16) в зависимости от бита DFF регистра SPI\_CR1

**NB:** При стоящем флаге BSY читается ерунда. В режиме I<sup>2</sup>S не используется.

## 28.5.8. Регистр конфигурации SPI\_I<sup>2</sup>S (SPI\_I2SCFGR)

Смещение адреса: 0x1C

По сбросу: 0x0000

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				I2SMOD	I2SE	I2SCFG		PCMSY NC	Res.	I2SSTD		CKPOL	DATLEN		CHLEN
				rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 15:12 Резерв, не трогать.

— Бит 11 **I2SMOD:** Режим I<sup>2</sup>S

0: Режим SPI

1: Режим I<sup>2</sup>S

**NB:** Писать можно при выключенных SPI и I<sup>2</sup>S

— Бит 10 **I2SE:** Включение I<sup>2</sup>S

0: Выключен

1: Включён

**NB:** В режиме SPI не используется.

— Биты 9:8 **I2SCFG:** Конфигурация I<sup>2</sup>S

00: Ведомый - передача

01: Ведомый - приём

10: Ведущий - передача

11: Ведущий - приём

**NB:** В режиме SPI не используется. Писать можно при выключенном I<sup>2</sup>S.

— Бит 7 **PCMSYNC:** Синхронизация фрейма PCM

0: Короткая

1: Длинная

**NB:** В режиме SPI не используется. Имеет значение только при I2SSTD = 11 (стандарт PCM).

— Бит 6 Резерв, не трогать.

— Биты 5:4 **I2SSTD:** Стандарт I<sup>2</sup>S

00: Стандарт I<sup>2</sup>S Philips.

01: Левое выравнивание

10: Правое выравнивание

11: Стандарт PCM

**NB:** В режиме SPI не используется. Писать можно при выключенном I<sup>2</sup>S.

— Бит 3 **CKPOL:** Полярность стабильного такта I<sup>2</sup>S

0: Низкий

1: Высокий

**NB:** В режиме SPI не используется. Писать можно при выключенном I<sup>2</sup>S.

— Биты 2:1 **DATLEN:** Длина передаваемых данных

00: 16-бит

01: 24-бита

10: 32-бита

11: Нельзя

**NB:** В режиме SPI не используется. Писать можно при выключенном I<sup>2</sup>S.

— Бит 0 **CHLEN:** Длина канала (число бит канала)

0: 16-бит

1: 32-бита

Имеет смысл только при DATLEN = 00, иначе аппаратно равна 32-бита, независимо от этого значения.

**NB:** В режиме SPI не используется. Писать можно при выключенном I<sup>2</sup>S.

## 28.5.9. Регистр конфигурации SPI\_I<sup>2</sup>S (SPI\_I2SCFGR)

Смещение адреса: **0x20**

По сбросу: **0x0002**

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved						MCKOE	ODD	I2SDIV							
						rW	rW	rW							

- **Биты 15:10** Резерв, не трогать.
- **Бит 9** **MCKOE**: Разрешение вывода ведущих тактов
  - 0: Нельзя
  - 1: Нужно
- NB**: Писать можно при выключенном I<sup>2</sup>S. Используется только в ведущем I<sup>2</sup>S.
- **Бит 8** **ODD**: Нечётный предделитель
  - 0: предделитель = I2SDIV \* 2
  - 1: предделитель = (I2SDIV \* 2)+1
- NB**: Писать можно при выключенном I<sup>2</sup>S. Используется только в ведущем I<sup>2</sup>S.
- **Биты 7:0** **I2SDIV**: Линейный предделитель I<sup>2</sup>S
  - Значения I2SDIV [7:0] = 0 и I2SDIV [7:0] = 1 запрещены.
- NB**: Писать можно при выключенном I<sup>2</sup>S. Используется только в ведущем I<sup>2</sup>S.

## 28.5.10. Карта регистров SPI

Таблица 129. Карта регистров SPI

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
0x00	SPI_CR1	Reserved																BIDIMODE	BIDIOE	CRGEN	CRCNEXT	DFE	RXONLY	SSM	SSI	LSBFIRST	SPE	BR [2:0]		MSTR	CPOL	CPHA		
	Reset value	0																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x04	SPI_CR2	Reserved																TXEIE	RXNEIE	ERRIE	FRF	Reserved	SSOE	TXDMAEN	RXDMAEN									
	Reset value	0																0	0	0	0	0	0	0	0									
0x08	SPI_SR	Reserved																FRE	BSY	OVR	MODF	CRCCERR	UDR	CHSIDE	TXE	RXNE								
	Reset value	0																0	0	0	0	0	0	0	1	0								
0x0C	SPI_DR	Reserved																DR[15:0]																
	Reset value	0																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x10	SPI_CRCPR	Reserved																CRCPPOLY[15:0]																
	Reset value	0																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1
0x14	SPI_RXCRCR	Reserved																RxCRC[15:0]																
	Reset value	0																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x18	SPI_TXCRCR	Reserved																TxCRC[15:0]																
	Reset value	0																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x1C	SPI_I2SCFGR	Reserved																I2SMOD	I2SE	I2SCFG	PCMSYNC	Reserved	I2SSTD	CKPOL	DATLEN	CHLEN								
	Reset value	0																0	0	0	0	0	0	0	0	0								
0x20	SPI_I2SPR	Reserved																MCKOE	ODD	I2SDIV														
	Reset value	0																0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	0

## 29. Последовательный интерфейс звука (SAI)

Только для STM32F42xxx и STM32F43xxx.

### 29.1. Введение

Он очень, очень широко совместимый. Тут есть два совершенно независимых звуковых блока. У каждого до 4 ножек (SD, SCK, FS, MCLK). При синхронной работе некоторые ножки могут быть общими. Ножка MCLK может работать на вход и на выход.

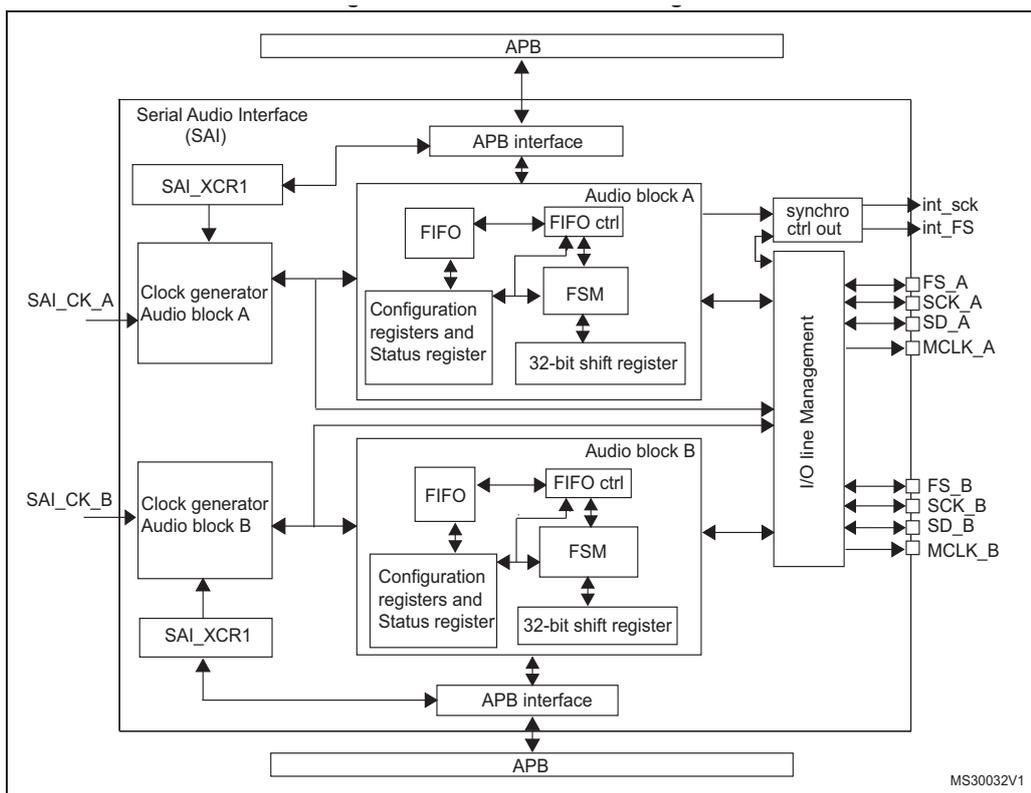
SAI может быть ведущим или ведомым, каждый блок - приёмником или передатчиком и работать синхронно с другим.

## 29.2. Основные свойства SAI

- Два независимых звуковых блока со своими FIFO.
- Интегрированные 8-словные FIFO у каждого блока.
- Синхронный или асинхронный режим между блоками.
- Независимая конфигурация ведущего или ведомого у каждого блока.
- Независимая частота выборки блоков в режиме двух ведущих.
- Размер данных: 8-, 10-, 16-, 20-, 24-, 32-бита.
- Очень гибкое устройство, есть протоколы: I2S, LSB или MSB, PCM/DSP, TDM, AC'97 и др.
- До 16 слотов переменного размера с возможностью выбора активного во фрейме.
- Задаваемое число битов во фрейме.
- Настройка синхронизации фрейма (смещение, длина, уровень).
- Настройка позиции первого активного бита во фрейме.
- Передача первым старшего или младшего бита.
- Немой режим.
- Моно/стерео фреймы.
- Задание фронта строба связи (SCK).
- Флаги ошибок с прерываниями:
  - Переполнение и Исчерпание,
  - Ранняя синхронизация фрейма у ведомого,
  - Поздняя синхронизация фрейма у ведомого,
  - Кодек не готов для приёма AC'97.
- Источники прерываний:
  - Ошибки,
  - Запросы FIFO.
- Интерфейс DMA с 2 каналами для доступа к FIFO каждого блока.

## 29.3. Блок-схема

Рис. 283. Блок-схема



SAI состоит из двух независимых блоков со своими тактовыми генераторами. Блок это 32-бит регистр сдвига со своей машиной состояний. Данные хранятся в своём FIFO с доступом от CPU и DMA. Блоки могут синхронизироваться между собой.

При синхронизации блоков контроллер линий I/O освобождает ножку FS, SCK и иногда MCLK. Машину состояний можно настроить на множество звуковых протоколов.

Блок может быть ведущим или ведомым, приёмником или передатчиком. Такты битов SCK и синхросигнал фрейма выдаёт ведущий. В протоколе AC'97 сигнал FS всегда будет на выходе даже у ведомого.

## 29.4. Основные режимы SAI

Режим ведущий/ведомый задаётся битом `MODE[0]` в регистре `SAI_xCR1` блока.

У ведущего блока:

- Такты бита идут на свою ножку `SCK_x`.
- Теперь она выходная.

У ведомого блока:

- Он включается раньше ведущего.
- В асинхронном режиме ножка SCK это вход.
- Ножка SCK блока, объявленного синхронным, освобождается и внутренне подключается к ножке другого синхронизируемого блока.

Режим приёмник/передатчик задаётся битом `MODE[1]` в регистре `SAI_xCR1` блока. Ножка SD станет входом или выходом соответственно.

Можно объявить два ведущих асинхронных блока с разными частотами MCLK и SCK.

Блоки включаются битом `SAIxEN` в своём регистре `SAI_xCR1`. После этого они реагируют на линии тактов, данных и синхронизации у ведомого.

В режиме TX ведущего включённый блок сразу же выдаёт такт бита для ведомых, даже если в FIFO нет данных. Но выдача сигнала FS обусловлена наличием данных в FIFO. Полученное в FIFO первое данное сразу же передаётся ведомым. Если из FIFO передавать нечего, то в фрейме передаются нули 0 и ставится флаг исчерпания.

В режиме ведомого фрейм начинается при включении блока и появлении старта фрейма.

В режиме TX ведомого исчерпание невозможно, в этом случае обязательная последовательность такова:

1. Пишем в `SAI_xDR` (программой или DMA).
2. Ждём флага порога FIFO (`FLH`) отличным от `000b` (FIFO пуст).
3. Включаем блок на передачу ведомого.

## 29.5. Режим синхронизации SAI

### Внутренняя синхронизация

Блок, объявленный синхронным, увидит свои ножки `SCK_x`, `FS_x` и `MCLK_x` свободными, у асинхронного ведущего блока они просматриваются.

Обычно синхронный режим используется для полного дуплекса SAI. Один может быть ведущим, другой ведомым или оба ведомые; один асинхронный (бит `SYNCEN[1:0] = 00` в `SAI_xCR1`) другой синхронный (бит `SYNCEN[1:0] = 01` в `SAI_xCR1`).

**NB:** Частота APB PCLK должна быть больше или равна двукратному битрейту.

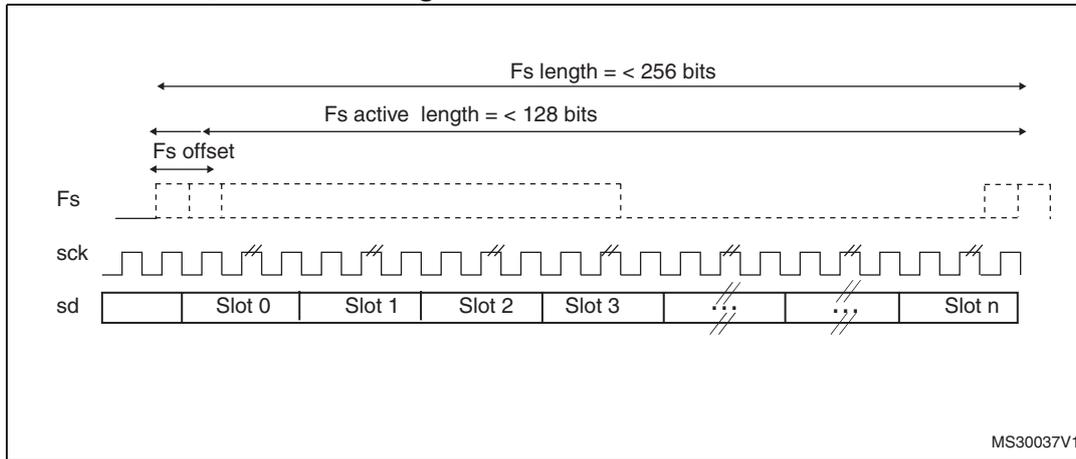
## 29.6. Размер данных звука

Биты `DS[2:0]` регистра `SAI_xCR1` задают длину данных 8-, 10-, 16-, 20-, 24- или 32 бита. Бит `LSBFIRST` в `SAI_xCR1` говорит какой бит передавать первым (MSB или LSB).

## 29.7. Синхронизация фрейма

Сигнал синхронизации фрейма FS это Старт Фрейма звука. В регистре `SAI_xFRCR` можно настроить его форму для самых разных протоколов.

Рис. 284. Фрейм звука



В режиме AC'97 (бит `PRTCFG[1:0] = 10` в `SAI_xCR1`) форма FS задаётся силком и регистр `SAI_xFRCR` игнорируется.

Настраивать надо оба блока, они слишком независимые.

### 29.7.1. Длина фрейма

- Ведущий: Биты `FRL[7:0]` регистра `SAI_xFRCR` задают длину фрейма до 256 тактов бита. Если длина фрейма больше числа объявленных слотов во фрейме, то остаток битов передаётся нулями или линия SD уходит в HI-z (высокоимпедансное, третье) состояние в зависимости от бита `TRIS` в регистре `SAI_xCR2`. При приёме остаток битов игнорируется.
- Ведомый: Длина фрейма в основном говорит ведомому число тактов бита во фрейме, передаваемых ведущим. Служит для обнаружения раннего или позднего появления сигнала синхронизации фрейма во время работающей передачи. Тут уж выдаётся ошибка.

Число битов во фрейме равно `FRL[7:0] + 1`.

Минимальное число 8. Тут размер данных равен 8 битам и битами `NBSLOT[3:0]` в регистре `SAI_xSLOTTR` определён только один слот (`NBSLOT[3:0] = 0000` для слота 0).

У ведущего:

- Если бит `NODIV` в регистре `SAI_xCR1` снят, то длина фрейма должна быть равна степени 2 от 8 до 256. При этом фрейм содержит целое число импульсов `MCLK` на такт бита, нужных для DAC/ADC декодеров. Если значение в `FRL[7:0]` не соответствует этому правилу, то ставится флаг `WCKCFG` и при разрешении битом `WCKCFGIE` в регистре `SAI_xIM` выдаётся прерывание. SAI автоматически отключается.
- Если бит `NODIV` в регистре `SAI_xCR1` стоит, то биты `FRL[7:0]` могут принимать любое значение, поскольку входные такты блока должны быть равны тактам битов. Такты `MCLK_x` автоматически выключаются.

У ведомого ограничений на биты `FRL[7:0]` в регистре `SAI_xFRCR` нет.

### 29.7.2. Полярность синхронизации фрейма

Бит `FSPOL` регистра `SAI_xFRCR` задаёт активную полярность ножки FS при старте фрейма. Запуск по фронту.

В режиме ведомого блок для начала приёма или передачи ждёт допустимого фрейма, синхронизированного с сигналом Старта фрейма. И если не обнаружена ошибка раннего старта фрейма, начинает работу.

У ведущего синхронизация фрейма постоянно посылается по завершению фрейма, пока не снимется `SAIxEN` в `SAI_xCR1`. Если по концу предыдущего фрейма данных в FIFO нет, то возникает исчерпание, но поток не прерывается.

### 29.7.3. Длина активного уровня синхронизации фрейма

Биты `FSALL[6:0]` в регистре `SAI_xFRCR` задают длительность сигнала FS от 1 до 128 тактов бита SCK. Она может быть половиной длины фрейма в I2S, LSB или MSB-выравненных режимах, один бит в режимах PCM/DSP или TDM и 16-бит в AC'97.

### 29.7.4. Смещение синхронизации фрейма

Бит **FSOFF** регистра **SAI\_xFRCR** позволяет сместить сигнал FS на время передачи первого или последнего бита фрейма.

### 29.7.5. Роль сигнала FS

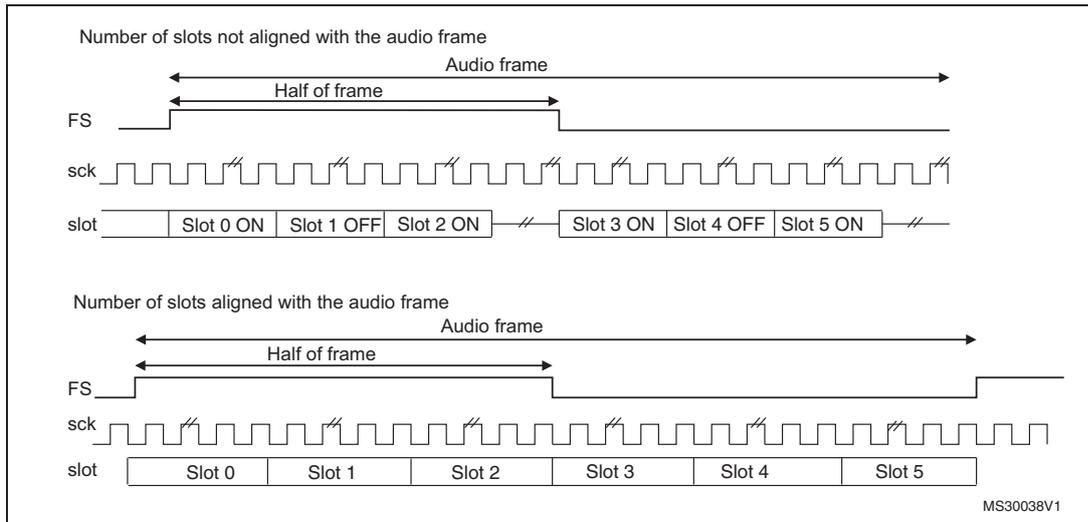
Бит **FSDEF** в **SAI\_xFRCR** говорит, что сигнал FS может означать:

0: Старт фрейма, как в протоколах PCM/DSP, TDM, AC'97,

1: Старт фрейма и канал внутри фрейма, как в протоколах I2S, MSB или LSB-выравненные.

Если сигнал FS используется как старт фрейма и смена канала, то в числе слотов заявляют сумму для правого и левого канала (пополам). Если число тактов бита в половине фрейма больше числа слотов этого канала, то при **TRIS** = 0 из регистра **SAI\_xCR2**, в остальных тактах передаётся 0, при **TRIS** = 1 линия SD уходит HI-Z состояние. При приёме остаток игнорируется вплоть до смены канала.

**Рис. 285. Роль FS как старта фрейма и канал (FSDEF = TRIS = 1)**



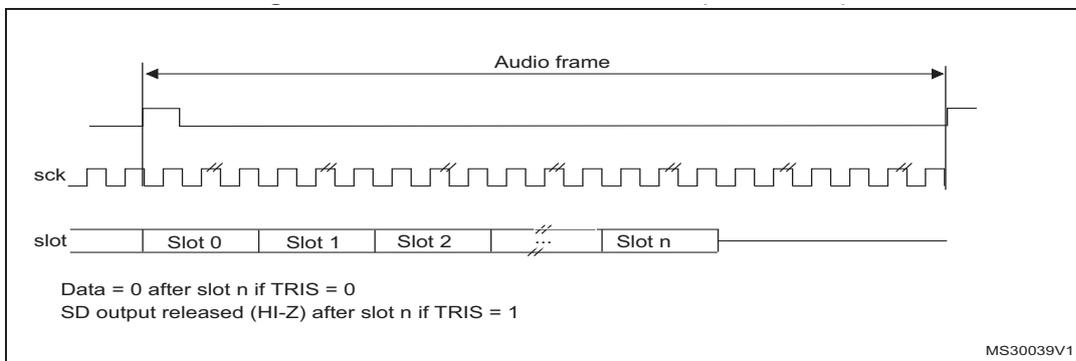
1. Длина фрейма должна быть чётной.

При снятом бите **SAI\_xFRCR/FSDEF** сигнал FS это Старт фрейма и если число слотов из битов **SAI\_xSLOTR/NBSLOT[3:0]** умноженное на длину слота (**SAI\_xSLOTR/SLOTSZ[1:0]**) меньше размера фрейма (**SAI\_xFRCR/FRL[7:0]**), то при передаче:

- При **SAI\_xCR2/TRIS** = 0 остаток битов за последним слотом передаётся нулями,
- При **SAI\_xCR2/TRIS** = 1, линия уходит в HI-Z состояние.

При приёме эти биты отбрасываются.

**Рис. 286. Роль FS как старта фрейма (FSDEF = 0)**



## 29.8. Конфигурация слота

Слот это базовый элемент фрейма. Число слотов равно **SAI\_xSLOTR/NBSLOT[3:0]+1**. До 16.

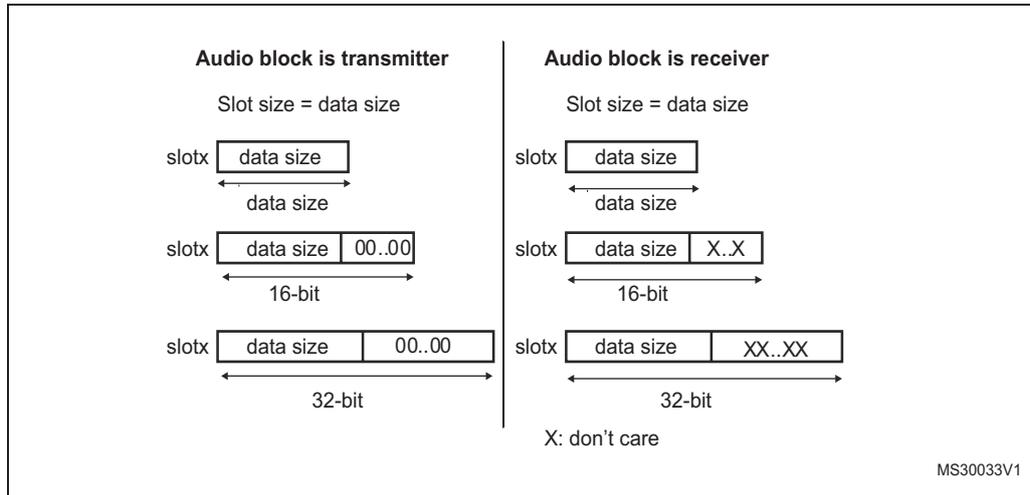
В протоколе AC'97 (бит **PRTCFG[1:0]** = 10) число слотов фиксировано и **NBSLOT[3:0]** не нужно.

Слот определяется действительным в битах **SAI\_xSLOTR/SLOTEN[15:0]**. При передаче плохого слота на линию подаются нули или она уходит в HI-Z.

При приёме данные от конца такого слота игнорируются и к FIFO не суются.

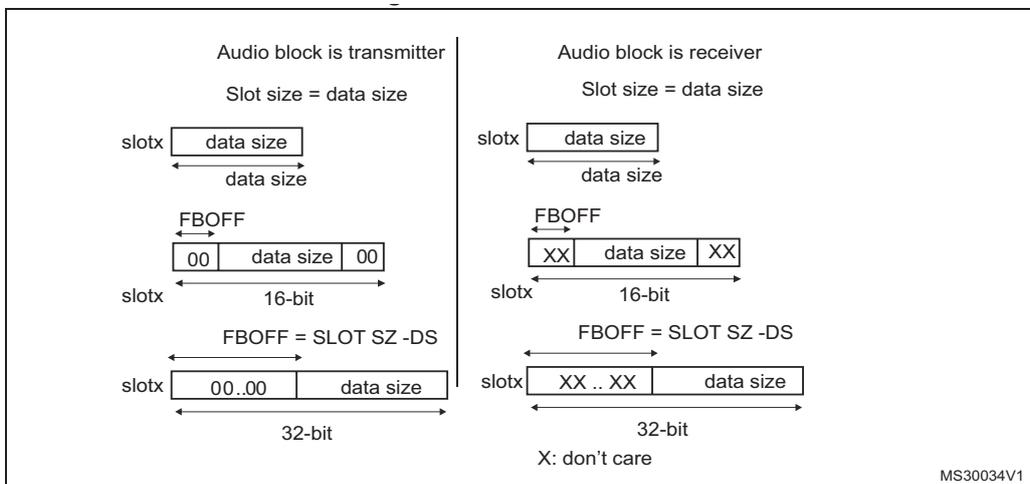
Размер слота пишут в **SAI\_xSLOTR/SLOTSZ[1:0]**. Он один для всего фрейма.

Рис. 287. Размер слота с FBOFF = 0 в SAI\_xSLOTR



Биты `SAI_xSLOTR/FBOFF[5:0]` задают смещение первого бита данных внутри слота. В начало вставляются нули, при приёме эти биты теряются. Это надо для LSB выравненного протокола.

Рис. 288. Смещение первого бита



Во избежание дурного поведения SAI надо соблюдать:

$$\begin{aligned} \text{FBOFF} &\leq (\text{SLOTSZ} - \text{DS}), \\ \text{DS} &\leq \text{SLOTSZ}, \\ \text{NBSLOT} \times \text{SLOTSZ} &\leq \text{FRL (frame length)}, \end{aligned}$$

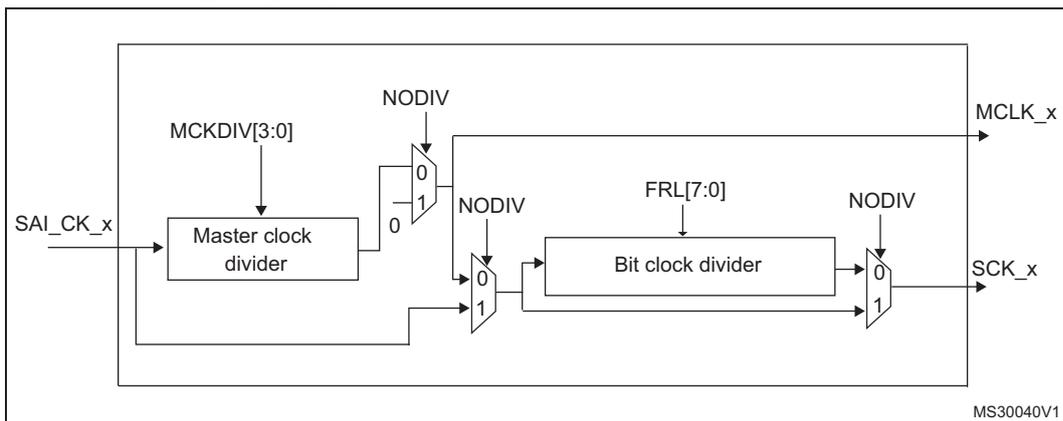
При стоящем бите `SAI_xFRCCR/FSDEF` число слотов должно быть чётным. В режиме AC'97 размер слота задаётся автоматически.

## 29.9. Tактовый генератор SAI

У каждого блока есть свой тактовый генератор. Они совсем одинаковые.

Генератор ведущего выдаёт такты битов для связи и ведущие такты для внешнего декодера. Генератор ведомого выключается.

Рис. 289. Генератор звукового блока



**NB:** При стоящем `NODIV` сигнал `MCLK_x` будет низким.

Такты на генератор идут от системы. Из тактов `SAI_CK_x` после деления на `MCKDIV[3:0]` получают ведущие такты для внешних декодеров:

$MCLK_x = SAI\_CK_x / (MCKDIV[3:0] * 2)$ , если `MCKDIV[3:0]` не равно 0000.

$MCLK_x = SAI\_CK_x$ , если `MCKDIV[3:0]` равно 0000.

Сигнал `MCLK_x` используется только в TDM.

Деление должно быть чётным чтобы получить скважность 50% для `MCLK` и `SCK_x`. При `MCKDIV[3:0] = 0000`,  $MCLK_x = SAI\_CK_x$ .

В SAI принято отношение  $MCLK/FS = 256$ . В большинстве случаев есть три диапазона.

**Таблица 130. Пример возможных частот выборки**

Входная частота <code>SAI_CK_x</code>	Обычная частота выборки	<code>MCKDIV[3:0]</code>
192 kHz x 256	192 kHz	<code>MCKDIV[3:0] = 0000</code>
	96 kHz	<code>MCKDIV[3:0] = 0001</code>
	48 kHz	<code>MCKDIV[3:0] = 0010</code>
	16 kHz	<code>MCKDIV[3:0] = 0100</code>
	8 kHz	<code>MCKDIV[3:0] = 1000</code>
44.1 kHz x 256	44.1 kHz	<code>MCKDIV[3:0] = 0000</code>
	22.05 kHz	<code>MCKDIV[3:0] = 0001</code>
	11.025 kHz	<code>MCKDIV[3:0] = 0010</code>
$SAI\_CK_x = MCLK^{(1)}$	MCLK	<code>MCKDIV[3:0] = 0000</code>

1. Бывает, что вместо PLL используют внешний источник.

Если блок объявлен ведущим с битом `SAI_xCR1/NODIV = 0`, то для ведущих тактов внешних декодеров можно выбрать сигнал из другого места устройства.

Такты бита получают из ведущих тактов:

$$SCK_x = MCLK \times (FRL[7:0] + 1) / 256$$

где:

256 это стандартное соотношение между `MCLK` и частотой выборки.

`SAI_xFRCR/FRL[7:0]` это число битов в фрейме - 1.

Для ведущего число  $(FRL[7:0] + 1)$  должно быть степенью 2 чтобы получить чётное число импульсов `MCLK_x` на такт бита. На нём гарантируется 50% скважность `SCK_x`.

Такты `SAI_CK_x` тоже могут быть равны частоте тактов бита.

В этом случае ставят бит `SAI_xCR1/NODIV` и значения делителей `MCKDIV` и тактов бита игнорируются и число битов на фрейм не должно быть степенью 2.

Стробирующий фронт `SCK` задают битом `SAI_xCR1/CKSTR`.

## 29.10. Внутренние FIFO

У каждого блока SAI есть один свой FIFO и для передачи и для приёма, так что на бит `SAI_xSR/FREQ` поступает только один запрос. Прерывание выдаётся при `SAI_xIM/FREQIE = 1`. Оно зависит от:

- Установок порога FIFO (биты `SAI_CR2/FLTH`)
- Направления связи (приём или передача)

### Прерывания при передаче

- При настройке порога FIFO на пустоту (`SAI_xCR2/FTH[2:0] = 000b`) запрос прерывания (`SAI_xSR/FREQ=1`) выдаётся при отсутствии данных в регистре `SAI_xDR` (`SAI_xSR/FLTH[2:0] < 001b`).  
Снимается аппаратно при появлении данных в FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] != 000b`).
- При настройке порога FIFO на четверть объёма (`SAI_xCR2/FTH[2:0] = 001b`) запрос прерывания (`SAI_xSR/FREQ=1`) выдаётся когда менее четверти FIFO содержит данные (`SAI_xSR/FLTH[2:0] < 010b`).  
Снимается аппаратно при заполнении не менее четверти FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] >= 010b`).
- При настройке порога FIFO на половину объёма (`SAI_xCR2/FTH[2:0] = 010b`) запрос прерывания (`SAI_xSR/FREQ=1`) выдаётся когда менее половины FIFO содержит данные

(`SAI_xSR/FLTH[2:0] < 011b`). Снимается аппаратно при заполнении не менее половины FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] >= 011b`).

- При настройке порога FIFO на три четверти объёма (`SAI_xCR2/FTH[2:0] = 011b`) запрос прерывания (`SAI_xSR/FREQ=1`) выдаётся когда менее трёх четвертей FIFO содержит данные (`SAI_xSR/FLTH[2:0] < 100b`). Снимается аппаратно при заполнении не менее трёх четвертей FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] >= 100b`).
- При настройке порога FIFO на весь объём (`SAI_xCR2/FTH[2:0] = 100b`) запрос прерывания (`SAI_xSR/FREQ=1`) выдаётся когда не весь FIFO содержит данные (`SAI_xSR/FLTH[2:0] < 101b`). Снимается аппаратно при заполнении всего объёма FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] = 101b`).

### Прерывания при приёме

- При настройке порога FIFO на пустоту (`SAI_xCR2/FTH[2:0] = 000b`) запрос прерывания (`SAI_xSR/FREQ=1`) выдаётся при наличии данных в регистре `SAI_xDR` (`SAI_xSR/FLTH[2:0] >= 001b`). Снимается аппаратно при опустении FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] = 000b`).
- При настройке порога FIFO на четверть объёма (`SAI_xCR2/FTH[2:0] = 001b`) запрос прерывания (`SAI_xSR/FREQ=1`) выдаётся когда для записи доступно менее четверти FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] < 010b`). Снимается аппаратно при заполнении не менее четверти FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] >= 010b`).
- При настройке порога FIFO на половину объёма (`SAI_xCR2/FTH[2:0] = 010b`) запрос прерывания (`SAI_xSR/FREQ=1`) выдаётся когда для записи доступна хоть половина FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] >= 011b`). Снимается аппаратно при доступности не менее половины FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] < 011b`).
- При настройке порога FIFO на три четверти объёма (`SAI_xCR2/FTH[2:0] = 011b`) запрос прерывания (`SAI_xSR/FREQ=1`) выдаётся когда доступно не менее трёх четвертей FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] >= 100b`). Снимается аппаратно при доступности менее трёх четвертей FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] < 100b`).
- При настройке порога FIFO на весь объём (`SAI_xCR2/FTH[2:0] = 100b`) запрос прерывания (`SAI_xSR/FREQ=1`) выдаётся когда весь FIFO содержит данные (`SAI_xSR/FLTH[2:0] = 101b`). Снимается аппаратно при появлении места в FIFO (`SAI_xSR/FLTH[2:0] < 101b`).

Подобно выдаче прерываний, SAI может использовать (ставить бит `SAI_xCR1/DMAEN`). Механизм установки бита `FREQ` такой же, как и вышеописанный для `FREQIE`.

Все FIFO содержат по 8 слов. Одно обращение к FIFO затрагивает одно слово, независимо от размера доступа. Каждое слово FIFO содержит один звуковой фрейм. Указатели FIFO инкрементируются при каждом обращении к регистру `SAI_xDR`.

При записи в `SAI_xDR` данные должны быть выравнены вправо.

При чтении из `SAI_xDR` они именно такие.

Инициализируют указатели FIFO у выключенного SAI установкой бита `SAI_xCR2/FFLUSH`. Если `FFLUSH` ставить у включённого SAI, то данные в FIFO автоматически теряются.

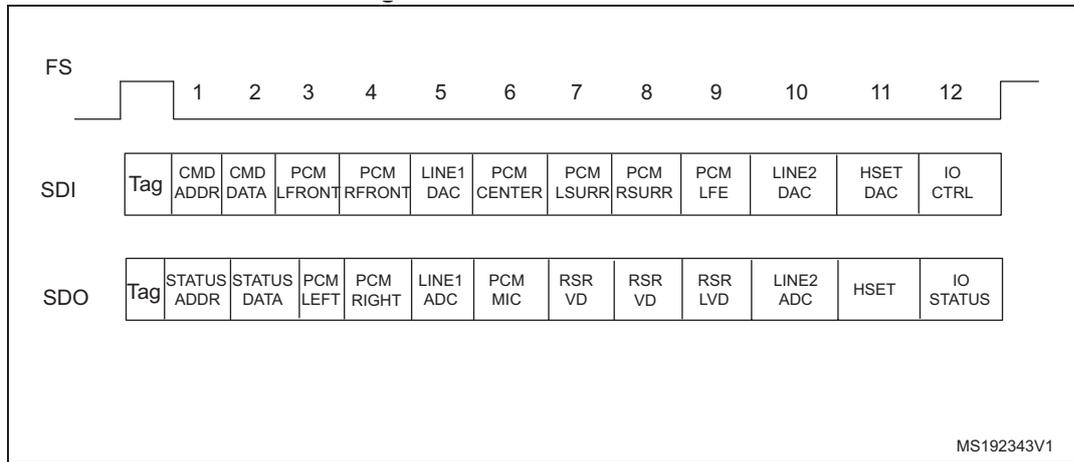
## 29.11. Контроллер связи AC'97

Протокол:

- Номер и размер слота фиксированы.
- Форма сигнала FS фиксирован.
- Выбирается записью `SAI_xCR1/PRTCFCG[1:0]=10`. Данные могут быть только 16 и 20 бит.
- Биты `NBSLOT[3:0]` и `SLOTSZ[1:0]` игнорируются.
- Слотов всегда 13. Первый из 16 битов, остальные по 20 (слоты данных).
- Биты `SAI_xSLOTR/FBOFF[5:0]` игнорируются.
- Регистр `SAI_xFRCCR` игнорируется.

Сигнал FS всегда выходной, независимо от конфигурации ведущий/ведомый/.

Рис. 290. Звуковой фрейм AC'97



**NB:** В протоколе AC'97 бит 2 зарезервирован (всегда передается 0, независимо от содержимого SAI FIFO).

Один SAI можно использовать для двухточечной связи AC'97.

В режиме приёма SAI, действуя как контроллер связи AC'97 потребует отсутствия запросов FIFO, так что при низком бите готовности кодека в слоте 0 данные в FIFO не пишутся. Бит [SAI\\_xIM/CNRDYIE](#) разрешает прерывания по флагу [SAI\\_xSR/CNRDY](#). Это для протокола AC'97.

## 29.12. Специальные режимы

Они доступны через регистр [SAI\\_xCR2](#).

### 29.12.1. Немой режим

#### Передачик

Включать можно в любое время, немой режим действует на фрейм целиком. Установка бита [SAI\\_xCR2/MUTE](#) во время передачи фрейма запрашивает немой режим.

Бит проверяется только в конце фрейма и, если он стоит, то немой режим включается в начале грядущего фрейма. И так постоянно.

Если число слотов в [SAI\\_xSLOTR/NBSLOT\[3:0\]](#)  $\leq 2$ , то битом [SAI\\_xCR2/MUTEVAL](#) можно указать передачу в немом режиме нулей или остатка каждого слота.

Если число слотов в [SAI\\_xSLOTR/NBSLOT\[3:0\]](#)  $> 2$ , то [SAI\\_xCR2/MUTEVAL](#) бестолков, всё равно в каждом бите каждого слота передается 0.

В немом режиме указатели FIFO инкрементируются, то есть данные с немым режимом отбрасываются.

#### Приёмник

Немой режим можно узнать по тому, что во всех объявленных и допустимых слотах фрейма приняты 0 для заданного числа последовательных фреймов (биты [SAI\\_xCR2/MUTE CNT\[5:0\]](#)).

При обнаружении немых фреймов встаёт флаг [SAI\\_xSR/MUTEDET](#) и запрашивается прерывание. Его разрешают битом [SAI\\_xCR2/MUTEDETIE](#).

Счётчик немых фреймов чистится при выключении блока или появлении в фрейме хоть одного допустимого данного. Прерывание выдаётся только один раз, во время перехода счётчика пустых фреймов в значение [MUTE CNT\[5:0\]](#). При обнулении счётчика всё повторяется.

### 29.12.2. Моно/Сtereo

Режим Моно включается битом [SAI\\_xCR1/MONO](#) при числе слотов равном 2 ([SAI\\_xSLOTR/NBSLOT\[3:0\] = 0001](#)).

Тогда при передаче число обращений к FIFO уполовинивается и данные слота 0 дублируются в слоте 1.

При приёме в FIFO пишутся только данные слота 0.

Если поток данных это реальный стерео-сигнал, то бит [MONO](#) не работает. Преобразование стерео в моно делают программно.

**NB:** Для включения Моно биты [NBSLOT](#) и [SLOTEN](#) должны быть равны 2 и бит [MONO](#) = 1.

### 29.12.3. Сжатие/разжатие ("компаундинг")

В режиме TDM битами `SAI_xCR2/COMP[1:0]` можно устроить аппаратное сжатие передаваемого по линии сигнала и его расширение на приёме.

Поддерживаются два стандарта:  $\mu$ -Law из США и Японии A-Law из Европы.

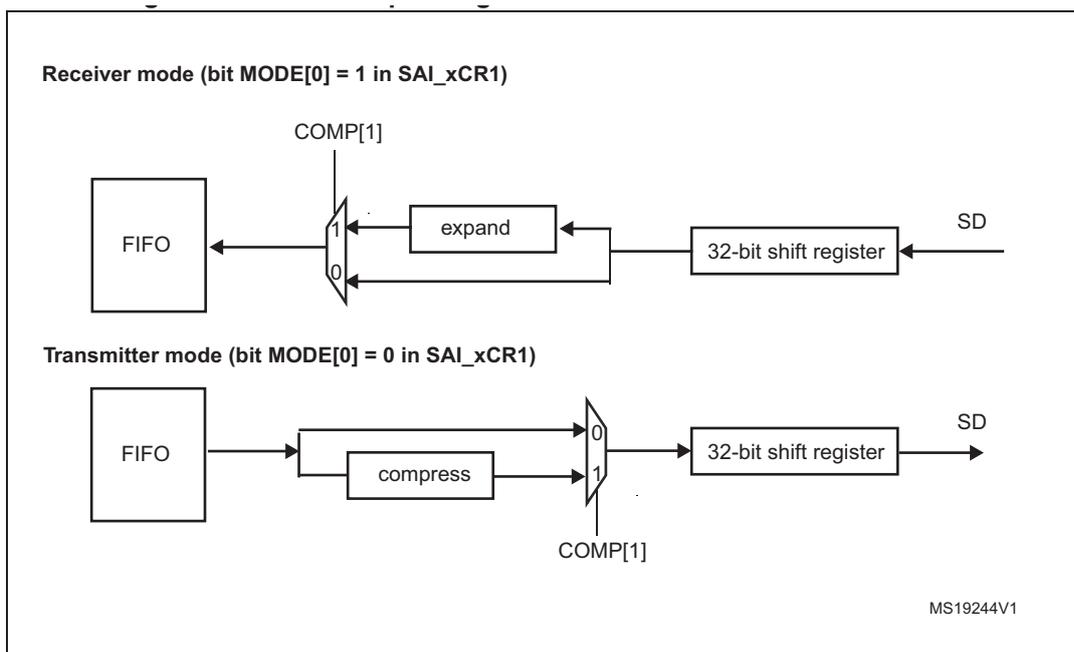
$\mu$ -Law имеет динамический диапазон 14 битов (`SAI_xCR2/COMP[1:0] = 10`).

A-Law имеет динамический диапазон 13 битов (`SAI_xCR2/COMP[1:0] = 11`).

Стандарт ( $\mu$ -Law или A-Law) можно вычислить на базе дополнения 1 или 2, в зависимости от бита `SAI_xCR2/CPL`.

Форматы  $\mu$ -Law и A-Law кодируют данные в 8-бит элементы с левым выравниваем. Всегда 8 бит. Так что при выборе в `COMP[1:0]` одного из режимов у включённого блока аппаратно ставится `SAI_xCR1/DS[2:0]=010`.

Рис. 291. Аппаратный "компаундинг"



**NB:** В режиме AC'97 не применимо.

### 29.12.4. Управление линией данных для неактивного слота

При передаче установка бита `SAI_xCR2/TRIS` у выключенного SAI заставляет:

- У неактивных слотов по линии SD передавать 0 или
- Отпускать линию в HI-Z состояние до конца передачи последнего бита на благо других передатчиков на этой линии.

Для обеспечения зазора между передачами малые данные можно расширять до 32 бит установкой `SAI_xSLOTR/SLOTSZ[1:0]=10`. Тогда, если следующий слот объявлен неактивным, то после передачи LSB на время расширения данных линия SD уйдёт в HI-Z.

Также в HI-Z уходят если произведение числа слотов на длину слота меньше длины фрейма и есть расширение нулями.

Если выбранный протокол использует сигнал FS как старт фрейма и идентификатор канала (бит `SAI_xFRCR/FSDEF = 1`), то HI-Z работает согласно рис. 293 (где бит `SAI_xCR1/TRIS = 1`, `FSDEF=1`, половина длины фрейма > числа слотов/2 и `NBSLOT=6`).

Рис. 292. HI-Z стратегия на выходной линии SD для неактивного слота

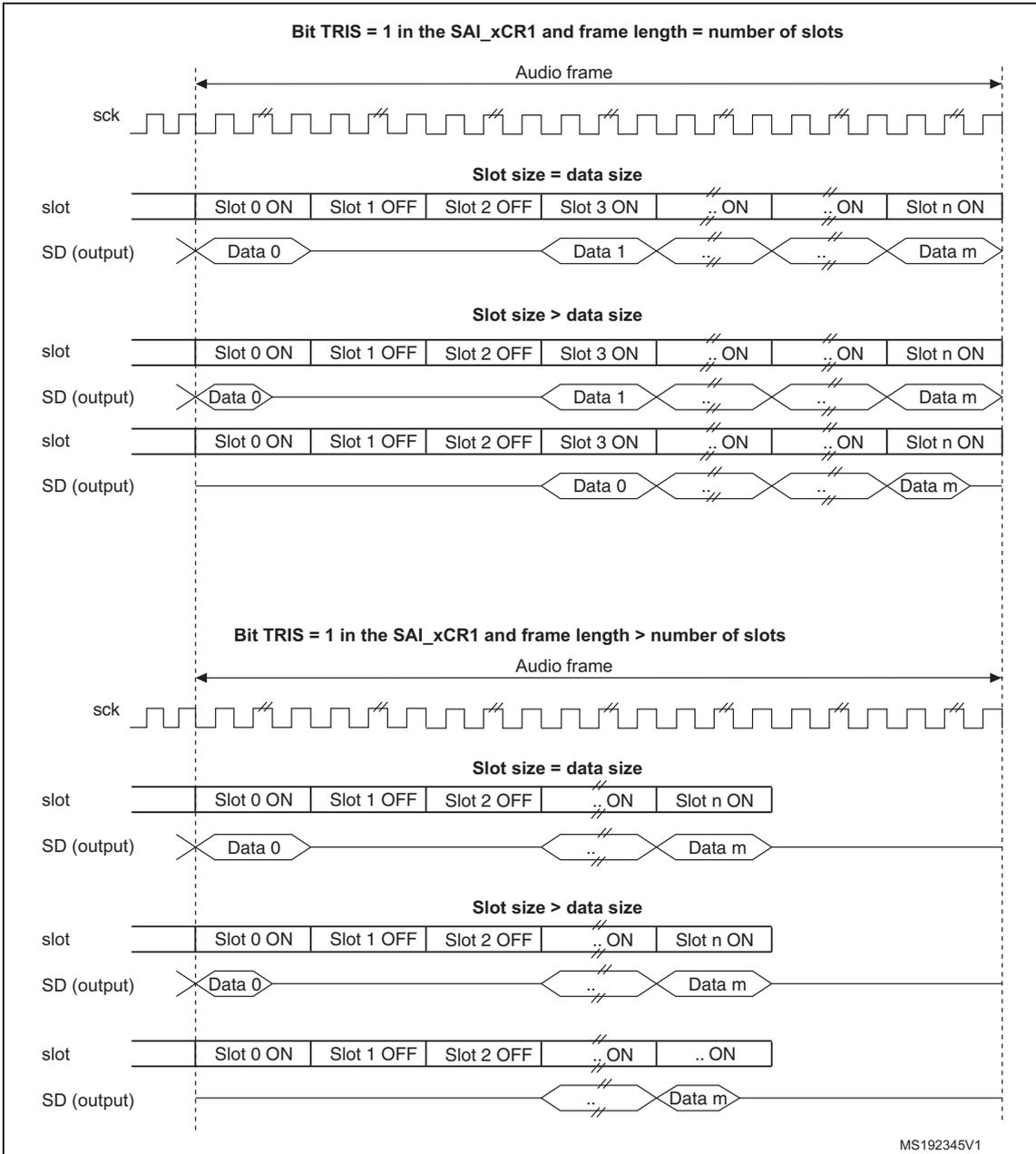
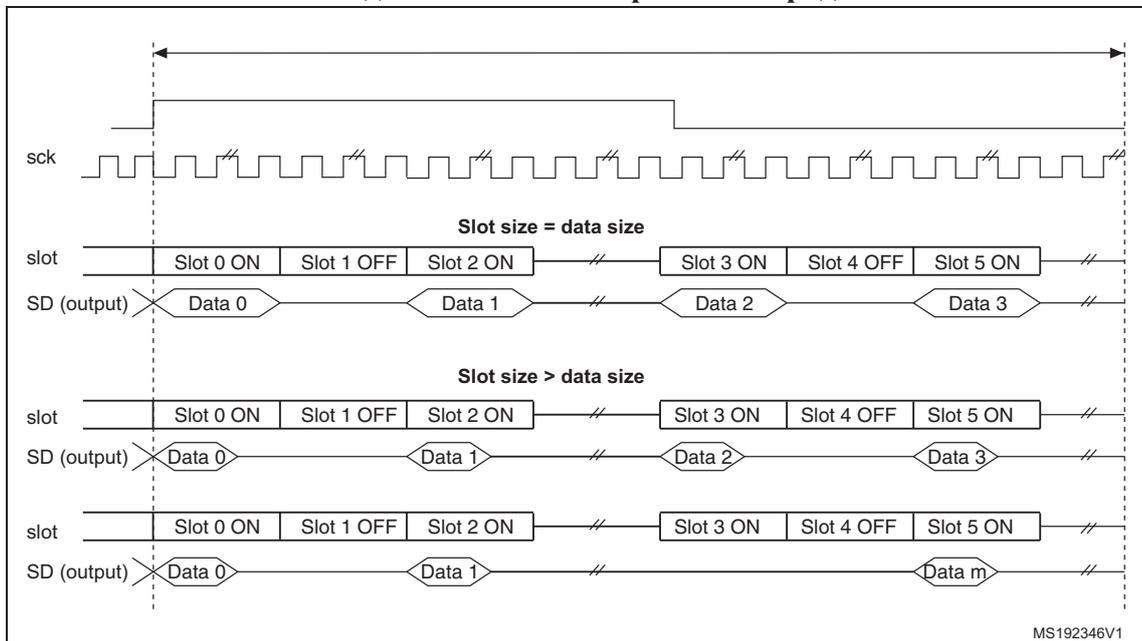


Рис. 293. HI-Z на выходной линии SD в протоколе вроде I2S



## 29.13. Флаги ошибок

Имеем:

- Переполнение/исчерпание FIFO,
- Ранний сигнал FS,
- Поздний сигнал FS,
- Кодек не готов (исключительно AC'97),
- Ошибка конфигурации тактов ведущего.

### 29.13.1. Переполнение/исчерпание FIFO (OVRUDR)

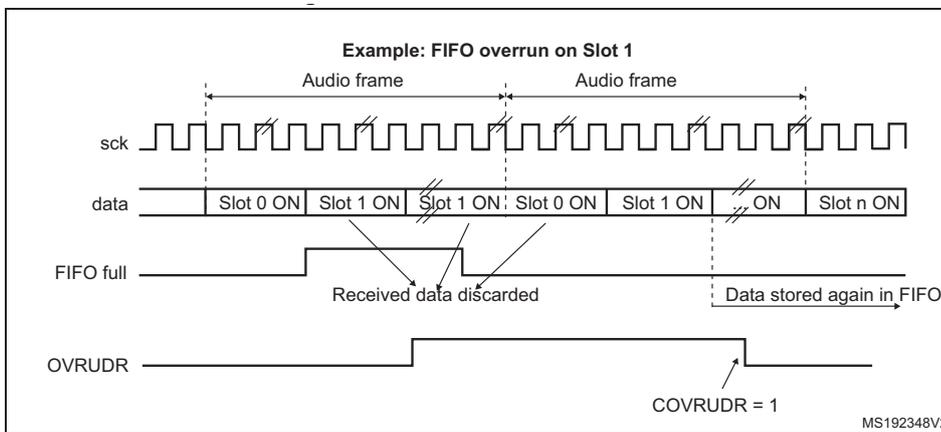
Флаг ошибки именуется `SAI_xSR/OVRUDR` потому что у каждого блока свой регистр `SAI_xSR`.

#### Переполнение

У приёмника он ставится когда FIFO более не способно принимать данные с линии. Прерывание разрешают битом `SAI_xSR/OVRUDR`. Принятое данные теряется. Номер слота запоминается внутри. При появлении свободного места в FIFO данные принимаются с запомненного номера слота в новом фрейме (выравнивание слотов не нарушается).

Флаг `OVRUDR` снимают установкой бита `SAI_xCLRFR/COVRUDR`.

Рис. 294. Переполнение



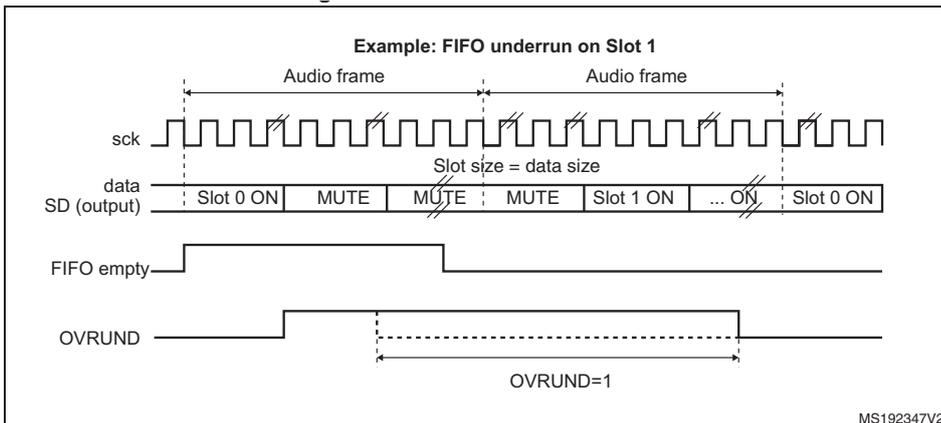
#### Исчерпание

Возникает когда в FIFO нет данных для запущенной передачи. Программа должна заново синхронизировать данные и слот:

1. Выключить SAI (снять `SAI_xCR1/SAIEN`) и проверить это.
2. Слить Tx FIFO битом `SAI_xCR2/FFLUS`.
3. Назначить передачу с первого активного слота нового фрейма.
4. Включить SAI (`SAIEN=1`).

Вставший флаг снимают установкой бита `SAI_xCLRFR/COVRUDR`.

Рис. 295. Исчерпание FIFO



### 29.13.2. Ранняя синхронизация фрейма (AFSDET)

У ведомого в регистре `SAI_xFRCR` известны длина, полярность и смещение фрейма. Появление сигнала FS раньше нужного времени ставит флаг ошибки `SAI_xSR/AFSDET`. На текущий фрейм это не влияет.

Бит `SAI_xIM/AFSDETIE` разрешает прерывание. Снимают флаг `AFSDET` установкой бита `SAI_xCLRFR/CAFSDET`.

После возникновения ошибки надо повторно синхронизироваться с ведущим:

1. Выключаем блок SAI снятием бита `SAI_xCR1/SAIEN` и проверяем сей факт.
2. Битом `SAI_xCR2/FFLUS` сливаем FIFO.
3. Включаем блок SAI (`SAIEN = 1`), затем SAI.
4. Блок SAI ждёт появления сигнала FS.

**NB:** В режиме AC'97 флаг не встаёт, FS выдаётся даже при ведомом режиме.

### 29.13.3. Поздняя синхронизация фрейма

Появление сигнала FS позже нужного времени ставит у ведомого флаг ошибки `SAI_xSR/LFSDET`.

Бит `SAI_xIM/LFSDETIE` разрешает прерывание. Снимают флаг `LFSDET` установкой бита `SAI_xCLRFR/CLFSDET`.

После возникновения ошибки надо повторно синхронизироваться с ведущим (см. выше).

Причиной могут стать глитчи на тактах SCK, сбивающие машину состояний блока, что приведёт к разрушению фрейма.

При работе в прерывном режиме фрейм не разрушается, но флаг `LFSDET` встаёт

**NB:** В режиме AC'97 флаг не встаёт, FS выдаётся даже при ведомом режиме.

### 29.13.4. Кодек не готов (CNRDY AC'97)

Флаг `SAI_xSR/CNRDY` работает только в режиме AC'97 (бит `SAI_xCR1/PRTCFG[1:0] = 10`). Прерывание разрешают битом `SAI_xIM/CNRDYIE`. Снимают флаг `CNRDY` установкой бита `SAI_xCLRFR/CCNRDY`.

Ставится при неготовности кодека принять TAG 0 (слот 0) фрейма AC'97. Запись в FIFO возобновится и определённые в регистре `SAI_xSLOTR` активные слоты будут приняты после восстановления готовности кодека.

### 29.13.5. Дурная конфигурация тактов у ведущего (с NODIV=0)

Флаг `SAI_xSR/WCKCFG` встаёт если при включении (`SAI_xCR1/SAIxEN`) ведущего (`SAI_xCR1/MODE[1]=0`) с битом `SAI_xCR1/NODIV = 0` биты `SAI_xFRCR/FRL[7:0]` не соответствуют формуле:

$$(FRL[7,0]) + 1 = 2^n$$

где n - от 3 до 8

Прерывание разрешают битом `SAI_xIM/WCKCFGIE`. Снимают флаг `WCKCFG` установкой бита `SAI_xCLRFR/CWCKCFG`.

Блок автоматически выключается.

## 29.14. Источники прерываний

Таблица 131. Источники прерываний

Источник	Группа	Режим блока	Разрешение	Очистка
FREQ	FREQ	Любой	SAI_xIM/FREQIE	См. описание FIFO
OVRRDR	ERROR	Любой	SAI_xIM/OVRRDRIE	SAI_xCLRFR/COVRRDR = 1
AFSDET	ERROR	Ведомый, кроме AC'97	SAI_xIM/AFSDETIE	CAFSDET = 1 в SAI_xCLRFR
LFSDET	ERROR	Ведомый, кроме AC'97	SAI_xIM/LFSDETIE	CLFSDET = 1 в SAI_xCLRFR
CNRDY	ERROR	Ведомый, только AC'97	SAI_xIM/CNRDYIE	CCNRDY = 1 в SAI_xCLRFR
MUTEDET	MUTE	Только приём	SAI_xIM/MUTEDETIE	CMUTEDET = 1 в SAI_xCLRFR
WCKCFG	ERROR	Ведущий с NODIV = 0	SAI_xIM/WCKCFGIE	CWCKCFG = 1 в SAI_xCLRFR register

После появления ошибки надо выключить SAI, заново настроить и включить его.

## 29.15. Выключение SAI

Блок SAI можно выключать когда угодно снятием бита **SAI\_xCR1/SAIxEN**. Все запущенные фреймы будут переданы до конца и Бит будет стоять до конца передачи запущенных фреймов.

У синхронных блоков первым надо вырубать ведущего.

## 29.16. Интерфейс с DMA

У каждого блока SAI есть свой канал DMA. Включается он установкой бита **SAI\_xCR1/DMAEN**. Направление передачи определяется конфигурацией блока SAI.

Настроим SAI с DMA:

1. Настроим SAI и уровень порога FIFO для выдачи запросов DMA
2. Ставим канал SAI DMA
3. Включим DMA
4. Включим SAI

**NB:** При настройке блока SAI канал SAI DMA должен быть выключен.

## 29.17. Регистры SAI

### 29.17.1. Регистр конфигурации 1 (SAI\_xCR1) где x = A или B

Смещение адреса: Блок A: **0x004**

Смещение адреса: Блок B: **0x024**

По сбросу: **0x0000 0040**

Reserved										MCKDIV[3:0]				NODIV	Res.	DMAEN	SAIxEN
										rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16		
Reserved		OutDri v	MONO	SYNCEN[1:0]		CKSTR	LSBFIR ST	DS[2:0]			Res.	PRTCFCG[1:0]		MODE[1:0]			
		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw		
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		

- **Биты 31:24** Резерв, не трогать.
- **Биты 23:20** **MCKDIV[3:0]**: Делитель тактов ведущего.  
Пишутся программно при выключенном блоке. У ведомого не работают.  
0000: делитель равен 1. Иначе по формуле:  $MCLK_x = SAI\_CK\_x / (MCKDIV[3:0] * 2)$
- **Бит 19** **NODIV**: Без делителя.  
Пишется программно.  
0: Делитель используется  
1: Без делителя
- **Бит 18** Резерв, не трогать.
- **Бит 17** **DMAEN**: Разрешение DMA.  
Пишется программно.  
0: Нельзя  
1: Нужно  
**NB:** У приёмника биты MODE надо писать до установки DMAEN
- **Бит 16** **SAIxEN**: Разрешение блока A или B.  
Ставят программно, снимается аппаратно после записи 0 и завершения передач.  
0: Выкл.  
1: Вкл. Ставить можно только уже снятый бит.  
**NB:** Ведущий SAIx можно включать только при наличии тактов на входе.
- **Биты 15:14** Резерв, не трогать.
- **Бит 13** **OUTDRIV**: Включение выхода..  
Пишется программно.  
0: Выход включается при установке SAIEN  
1: Выход включается сразу после установки этого бита.  
**NB:** Надо ставить до включения блока, но после его конфигурации.

- **Бит 12**            **MONO**: Режим МОНО.  
Пишется программно.  
0: Стерео  
1: Моно.  
Имеет значение только при числе слотов, равном 2.  
При передаче в режиме Моно данные слота 0 дублируются в слот 1. При приёме данные слота 1 выбрасываются.
- **Биты 11:10**        **SYNCEN[1:0]**: Разрешение синхронизации.  
Пишутся программно при выключенном блоке.  
00: Асинхронный блок.  
01: Блок синхронный с другим внутренним. Должен быть ведомым  
10: Резерв.  
11: Не используется
- **Бит 9**            **CKSTR**: Фронт такта стробирования данных.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
0: Задний  
1: Передний
- **Бит 8**            **LSBFIRST**: Младший бит передаётся первым (не для AC'97).  
Пишется программно при выключенном блоке.  
0: Первым MSB  
1: Первым LSB
- **Биты 7:5**        **DS[2:0]**: Размер данных.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
000: Не используется  
001: Не используется  
010: 8-бит  
011: 10-бит  
100: 16-бит  
101: 20-бит  
110: 24-бит  
111: 32-бит  
  
В режиме сжатия/расжатия биты DS[1:0] не нужны, данные всегда 8 бит.  
**NB**: В AC'97 разрешены только 16 и 20 бит, иначе SAI спятит.
- **Бит 4**            Резерв, не трогать.
- **Биты 3:2**        **PRTCFCG[1:0]**: Конфигурация протокола.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
00: Свободный протокол  
01: Не используется  
10: Протокол AC'97  
11: Не используется  
  
Свободный протокол настраивается на любой (типа I2S, LSB/MSB выравнивание, TDM, PCM/DSP...) установкой регистров.
- **Биты 1:0**        **MODE[1:0]**: Режим блока.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
00: Ведущий передатчик  
01: Ведущий приёмник  
10: Ведомый передатчик  
11: Ведомый приёмник  
  
**NB**: Ведущий передатчик сразу начинает выдавать FS и такты.

### 29.17.2.Регистр конфигурации 2 (SAI\_xCR2) где x = A или B

Смещение адреса: Блок А: 0x008

Смещение адреса: Блок В: 0x028

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
COMP[1:0]		CPL	MUTE CNT[5:0]						MUTE VAL	Mute	TRIS	FFLUS	FTH		
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:16** Резерв, не трогать.
- **Биты 15:14** **COMP[1:0]**: Режим сжатия (передача)/расжатия (приём).  
Пишется программно.
  - 00: Без так сказать "командирования"
  - 01: Резерв.
  - 10: Алгоритм  $\mu$ -Law
  - 11: Алгоритм A-Law
- NB**: Применимо только для режима TDM.
- **Бит 13** **CPL**: Тип комплемента.  
Пишется программно.
  - 0: 1's complement.
  - 1: 2's complement.
- NB**: Бит работает только для алгоритмов  $\mu$ -Law и A-Law.
- **Биты 12:7** **MUTE CNT[5:0]**: Счётчик немом режима.  
Пишется программно.  
Только для режима приёма.  
При совпадении этого числа с числом последовательных немых фреймов встаёт флаг MUTEDET.
- **Бит 6** **MUTEVAL**: Немое значение.  
Пишется программно при выключенном блоке.
  - 0: В режиме MUTE посылается 0.
  - 1: В режиме MUTE посылается последнее значение из предыдущего фрейма.
 Имеет смысл только у передатчика при числе слотов  $\leq 2$  и стоящем бите MUTE.  
При большем числе слотов в немом режиме всегда посылается 0.
- **Бит 5** **MUTE**: Младший бит передаётся первым (не для AC'97).  
Пишется программно при выключенном блоке.
  - 0: Первым MSB
  - 1: Первым LSB
- **Бит 4** **TRIS**: Управление состоянием HI-Z линии данных.  
Пишется программно при выключенном блоке.
  - 0: При неактивном слоте линия SD управляется.
  - 1: Линия SD идёт в HI-Z с конца активного слота, если следующий неактивен.
 Имеет смысл только у передатчика.
- **Бит 3** **FFLUS**: Слив FIFO.  
Пишется программно при выключенном блоке и потоке/прерываниях DMA . Читается всегда нулём.
  - 0: Ничего.
  - 1: Слить FIFO.
- **Биты 2:0** **FTH[2:0]**: Порог FIFO.  
Пишется программно.
  - 000: FIFO пуст
  - 001: 1/4 FIFO
  - 010: 1/2 FIFO
  - 011: 3/4 FIFO
  - 100: FIFO полон
  - 101: Резерв
  - 110: Резерв
  - 111: Резерв

### 29.17.3.Регистр конфигурации фрейма (SAI\_xFRCR) где x = А или В

Смещение адреса: Блок А: 0x00C

Смещение адреса: Блок В: 0x02C

По сбросу: 0x0000 0007

**NB:** Не имеет смысла для режима AC'97

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved													FSOFF	FSPOL	FSDEF
													rw	rw	r
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.	FSALL[6:0]							FRL[7:0]							
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:19 Резерв, не трогать.
- Бит 18 **FSOFF**: Смещение синхронизации фрейма.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
0: FS появляется на первом бите слота 0.  
1: FS появляется за один бит до первого бита слота 0.
- Бит 17 **FSPOL**: Активный уровень сигнала FS.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
0: Низкий (задний фронт)  
1: Высокий (передний фронт)
- Бит 16 **FSDEF**: Определение роли сигнала FS.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
0: Старт фрейма  
1: Старт фрейма + сторона канала  
При стоящем бите число слотов в SAI\_ASLOTR должно быть чётным, половина - левый, половина - правый канал (надо ставить для протоколов I2S или MSB/LSB-выравненных ...)
- Бит 15 Резерв, не трогать.
- Биты 14:8 **FSALL[6:0]**: Активная длина сигнала FS.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
Это число тактов бита (SCK) + 1 (FSALL[6:0] + 1) активного уровня FS.
- Биты 7:0 **FRL[7:0]**: Длина фрейма.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
Это число тактов SCK на фрейм. Оно равно FRL[7:0] + 1. Минимальное число передаваемых битов равно 8, или блок сбрендит. Это случай с одним слотом 0 и 8 бит длины.  
При выводе ведущих тактов на ножку MCLK\_x в режиме ведущего длина фрейма должна быть степенью 2 от 8 до 256, для пользы внешних DAC/ADC в декодерах.  
Длина фрейма должна быть чётной.

### 29.17.4.Регистр слотов (SAI\_xSLOTR) где x = А или В

Смещение адреса: Блок А: 0x010

Смещение адреса: Блок В: 0x030

По сбросу: 0x0000 0000

**NB:** Не имеет смысла для режима AC'97

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
SLOTEN[15:0]															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				NBSLOT[3:0]				SLOTSZ[1:0]		Res	FBOFF[4:0]				
				rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw rw rw rw rw				

- Биты 31:16      **SLOTEN[15:0]**: Разрешение слота.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
Каждый бит соответствует позиции слота от 0 до 15 (максимум 16 слотов)  
0: Неактивный.  
1: Активный.
- Биты 15:12      Резерв, не трогать.
- Биты 11:8      **NBSLOT[3:0]**: Число слотов во фрейме, включая неактивные, максимум 16.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
При стоящем бите SAI\_AFRCCR/FSDEF должно быть чётным. Если размер больше размера данных, то остаток битов передаётся в соответствии с битом SAI\_xCR1/TRIS
- Биты 7:6      **SLOTSZ[1:0]**: Размер слота.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
00: Равен размеру данных из SAI\_ACR1/DS[3:0].  
01: 16-бит  
10: 32-бит  
11: Резерв  
Размер слота должен быть больше или равен размеру данных, иначе SAI психанёт.
- Бит 5      Резерв, не трогать.
- Биты 4:0      **FBOFF[4:0]**: Смещение первого бита в слоте.  
Пишется программно при выключенном блоке.  
До этого бита передаются нули, а на приёме они выбрасываются.

### 29.17.5.Регистр маски прерываний (SAI\_xIM) где x = A или B

Смещение адреса: Блок А: 0x014

Смещение адреса: Блок В: 0x034

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved									LFSDETI E	AFSDETI IE	CNRDY IE	FREQUI E	WCKC FGIE	MUT EDET IE	OVRU DRIE
									rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Всё пишется программно.

0: Запрещено

1: Разрешено

- Биты 31:7      Резерв, не трогать.
- Бит 6      **LFSDETI**: Разрешение прерывания по флагу LFSDETI.  
Бит не имеет смысла в режиме AC'97 и у ведущего блока.
- Бит 5      **AFSDETI**: Разрешение прерывания по флагу AFSDETI.  
Бит не имеет смысла в режиме AC'97 и у ведущего блока.
- Бит 4      **CNRDYIE**: Разрешение прерываний по флагу CNRDY.  
Бит имеет смысл только в режиме AC'97 и у ведомого блока блока.
- Бит 3      **FREQIE**: Разрешение прерываний по флагу FREQ.  
У приёмника биты MODE надо ставить до бита FREQIE.
- Бит 2      **WCKCFGIE**: Разрешение прерываний по флагу WCKCFG.  
**NB**: Работает только в режиме TDM.
- Бит 1      **MUTEDETI**: Разрешение прерываний по флагу MUTEDETI.  
Имеет смысл только у приёмника.
- Бит 0      **OVRUDRIE**: Разрешение прерываний по флагу OVRUDRIE.

### 29.17.6.Регистр состояния (SAI\_xSR) где x = A или B

Смещение адреса: Блок А: 0x018

Смещение адреса: Блок В: 0x038

По сбросу: 0x0000 0008

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved													FLTH		
													г	г	г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved									LFSDET	AFSDET	CNRDY	FREQ	WCKCFG	MUTED ET	OVRUDR
									г	г	г	г	г	г	г

- Биты 31:19 Резерв, не трогать.
- Биты 18:16 **FLTH**: Порог FIFO.  
Правится аппаратно в зависимости от режима SAI.  
Передатчик:  
000: FIFO пуст  
001: FIFO <= 1/4 но не пуст  
010: 1/4 < FIFO <= 1/2  
011: 1/2 < FIFO <= 3/4  
100: 3/4 < FIFO но не полон  
101: FIFO полон  
Приёмник:  
000: FIFO пуст  
001: FIFO < 1/4 но не пуст  
010: 1/4 <= FIFO < 1/2  
011: 1/2 <= FIFO < 3/4  
100: 3/4 <= FIFO но не полон  
101: FIFO полон
- Биты 15:7 Резерв, не трогать.
- Бит 6 **LFSDET**: Флаг ошибки поздней синхронизации.  
Прерывание разрешают битом SAI\_xIM/LFSDETIE.  
Снимают установкой бита SAI\_xCLRFR/CLFSDET.  
Бит не имеет смысла в режиме AC'97.
- Бит 5 **AFSDET**: Флаг ошибки ранней синхронизации.  
Прерывание разрешают битом SAI\_xIM/AFSDETIE.  
Снимают установкой бита SAI\_xCLRFR/CAFSDET.  
Бит не имеет смысла в режиме AC'97.
- Бит 4 **CNRDY**: Внешний кодек AC'97 не готов.  
Прерывание разрешают битом SAI\_xIM/CNRDYIE.  
Снимают установкой бита SAI\_xCLRFR/CCNRDY.  
Бит имеет смысл только в режиме AC'97 и у ведомого блока блока.
- Бит 3 **FREQ**: Запрос FREQ.  
При передаче это мольба о записи в SAI\_xDR.  
При передаче это реклама чтения из SAI\_xDR.  
Прерывание разрешают битом SAI\_xIM/FREQIE.
- Бит 2 **WCKCFG**: Флаг ошибки конфигурации тактов (SAI\_xFRCR/FRL[7:0])  
Только у ведущего (SAI\_xCR1/MODE[1]=0) при SAI\_xCR1/NODIV=0.  
Прерывание разрешают битом SAI\_xIM/WCKCFGIE. Снимают установкой SAI\_xCLRFR/CWCKCFG.
- Бит 1 **MUTEDET**: Флаг появления на входе MUTEENT последовательных немых фреймов.  
Прерывание разрешают битом SAI\_xIM/MUTEDETIE. Снимают установкой SAI\_xCLRFR/CMUTEDET.
- Бит 0 **OVRUDR**: Ошибка переполнения(приём)/исчерпания(передача) FIFO.  
Прерывание разрешают битом SAI\_xIM/OVRUDRIE. Снимают установкой SAI\_xCLRFR/COVRUDR.

### 29.17.7.Регистр очистки флагов (SAI\_xCLRFR) где x = A или B

Смещение адреса: Блок А: 0x01C

Смещение адреса: Блок В: 0x03C

По сбросу: 0x0000 0000



Offset	Register and reset value	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0																						
0x001C or 0x003C	SAI_xCLRFR	Reserved																								CLFSDET	CAFSDET	CNRDY	Res.	CWCKCFG	CUTEDET	COVRUDR																							
	Reset value																									0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x0020 or 0x0040	SAI_xDR	DATA[31:0]																																																					
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0																						

## 30. Интерфейс USART

### 30.1. Введение в USART

Универсальный синхронно-асинхронный приёмо-передатчик (USART) предлагает гибкие способы полно-дуплексного обмена с внешним оборудованием по стандарту NRZ в широком диапазоне скоростей с дробной частотой.

Поддерживает синхронную одностороннюю связь и полудуплекс по одному проводу. Также поддерживается LIN (коммутируемая локальная сеть), протокол Smartcard, спецификации IrDA SIR ENDEC и работа модема (CTS/RTS). Дозволена многопроцессорная связь.

Высокоскоростная связь может использовать многобуферный DMA.

### 30.2. Основные свойства USART

- Полный дуплекс, асинхронная связь
- Формат стандарта NRZ (Mark/Space)
- Множественная выборка по 16 или по 8
- Генератор дробной скорости
  - Общая программируемая скорость приёма и передачи до 4.5 Мбит/с
- Программируемая длина слова (8 или 9 бит)
- Программируемые биты стоп (1 или 2)
- Посылка синхронного LIN Break ведущим и приём LIN Break ведомым
  - генерация 13-бит Break и обнаружение 10/11 бит Break при USART в режиме LIN
- Вывод тактов передатчика для синхронных операций
- IrDA SIR Кодер/Декодер
  - Поддержка 3/16 бит длительности нормального режима
- Эмуляция Smartcard
  - Интерфейс Smartcard поддерживает асинхронный стандарт Smartcards ISO 7816-3
  - 0.5, 1.5 Стоп Биты для операций Smartcard operation
- Однопроводная полудуплексная связь
- DMA с несколькими буферами
  - Буферы байтов приёма/передачи в резервной SRAM с центральным DMA
- Раздельные биты включения приёма и передачи
- Флаги передачи:
  - Буфер приёма полон
  - Буфер передачи пуст
  - Флаги Конца Передачи
- Контроль чётности:
  - Бит чётности передачи
  - Проверка чётности принятого байта данных
- Четыре флага ошибок:

- Переполнение
- Ошибка шума
- Ошибка фрейма
- Ошибка чётности
- Десять источников прерываний с флагами:
  - CTS изменился
  - Обнаружен LIN break
  - Регистр данных передачи пуст
  - Передача завершена
  - Регистр данных приёма полон
  - Принят Простой линии
  - Переполнение
  - Ошибка фрейма
  - Ошибка шума
  - Ошибка чётности
- Многопроцессорная связь - уход в немоту при несовпадении адреса
- Пробуждение из немоты (по простую линии или метке адреса)
- Два режима пробуждения приёмника: Бит адреса (девятый бит), Простой линии.

### 30.3. Функциональное описание USART

Наружу торчат три ножки, но для двунаправленной последовательной связи хватает двух: Приём данных (RX) и Передача данных (TX):

**RX:** Для выделения сигнала из шума используется множественная выборка.

**TX:** При выключенном передатчике эта нога возвращается порту IO. Если включённому передатчику говорить нечего, то нога TX стоит высокой. В однопроводных режимах она используется для приёма и передачи (на уровне USART данные затем принимаются на [SW\\_RX](#)).

Данные оформляются в фреймы:

- Простой линии перед приёмом и передачей
- Стартовый бит
- Слово данных (8 или 9 бит), младшим вперёд
- 0.5, 1, 1.5, 2 стоповых бита конца фрейма
- Используется дробный генератор частоты - 12-бит мантисса и 4-бит дробь
- Регистр состояния ([USART\\_SR](#))
- Регистр данных ([USART\\_DR](#))
- Регистр частоты ([USART\\_BRR](#)) - 12-бит мантисса и 4-бит дробь.
- Регистр защиты (Guardtime Register) ([USART\\_GTPR](#)) в режиме Smartcard.

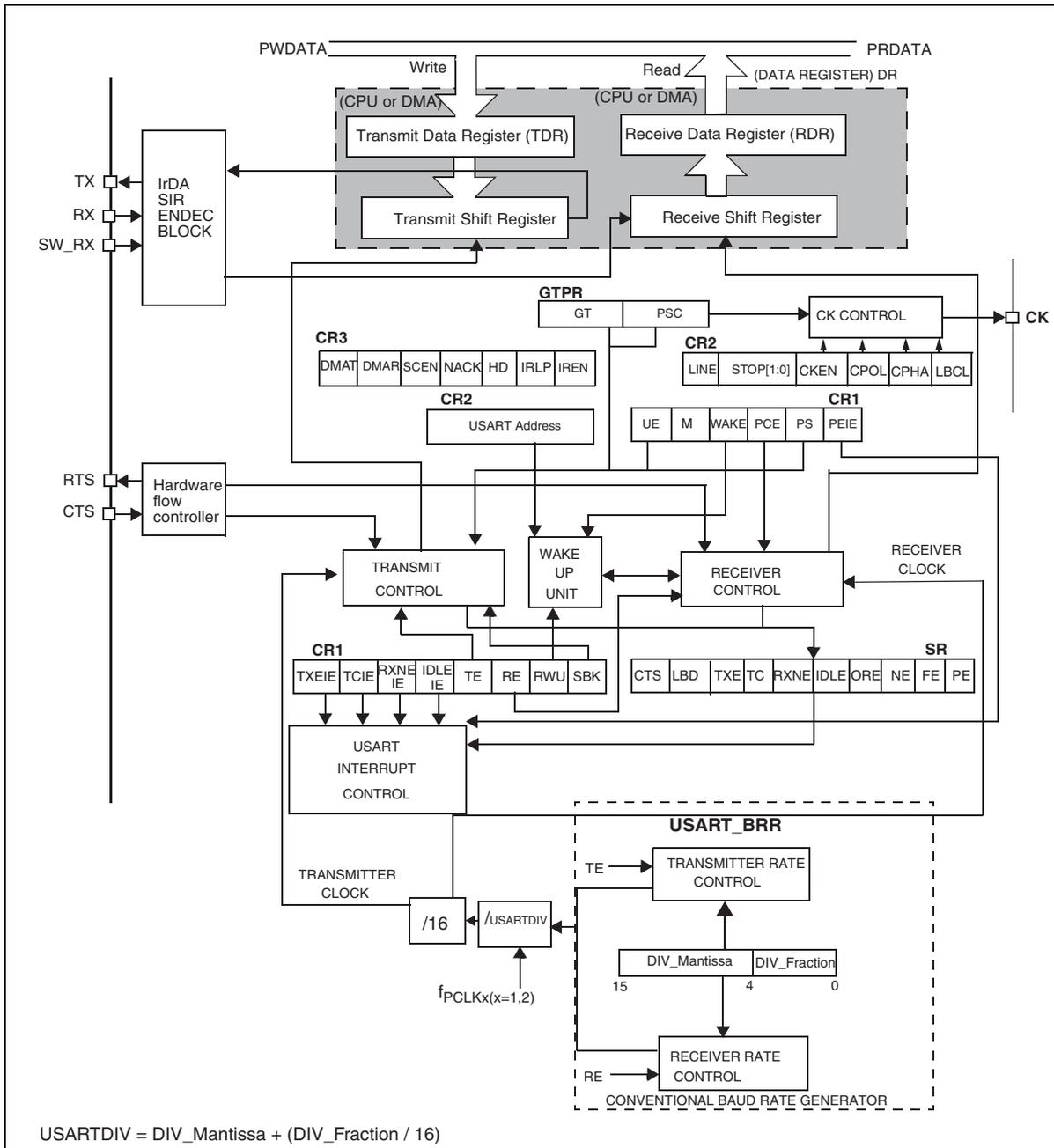
В синхронном режиме работают ноги:

- **СК:** Такты передатчика. Соответствует режиму ведущего SPI (биты старт и стоп без импульса, необязательный импульс на последний бит данных). Параллельно можно синхронно принимать данные на RX. Фаза и полярность тактов программируются. Можно использовать в режиме Smartcard.

При аппаратном управлении используются ноги:

- **CTS:** Высоким блокирует передачу данных в конце текущей передачи
- **RTS:** Низким запрашивает передачу данных.

Рис. 296. Блок-схема USART



### 30.3.1. Описание символа USART

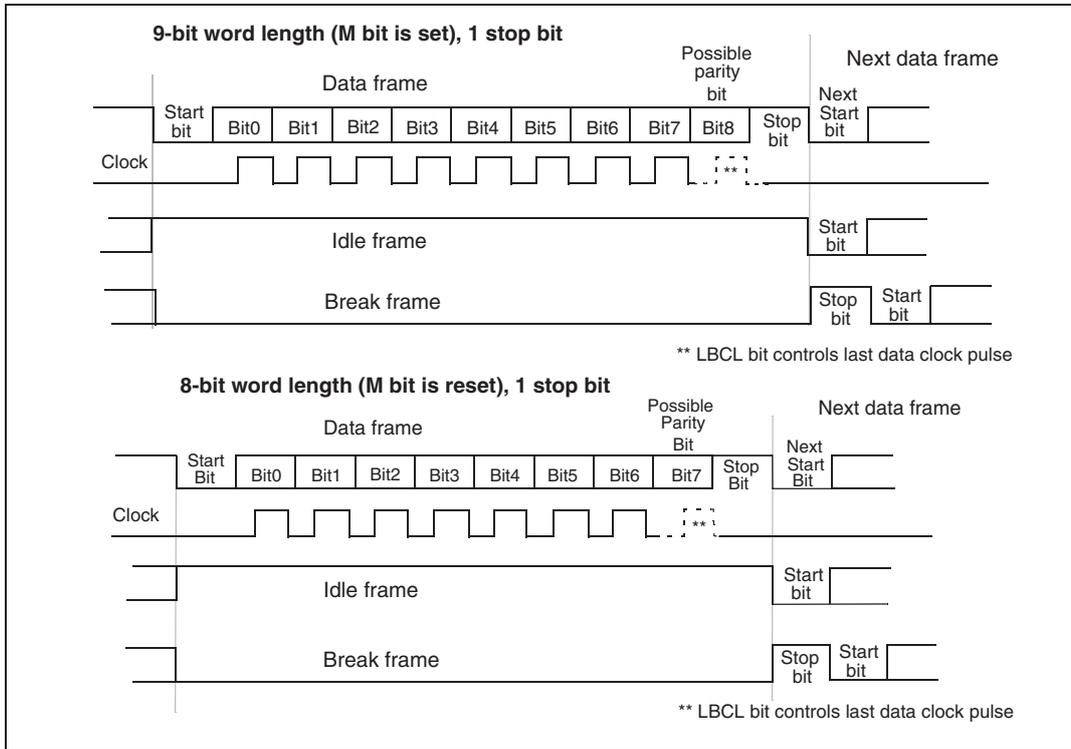
Длина слова (8 или 9 бит) выбирается битом `USART_CR1/M`. Ножка TX во время бита старта низкая, а при бите стопа - высокая.

**Символ простая** это целый фрейм единиц с последующим битом старта следующего фрейма с данными (число единиц включает биты стопа).

**Символ разрыва** это нули во время всего периода фрейма. В конце фрейма разрыва выдаются нормальные биты стоп (логическая 1) чтобы узнать бит старта.

Такты от общего генератора подаются приёмнику и передатчику при их включении нужным битом.

Рис. 297. Задание длины слова



### 30.3.2. Передатчик

Передача включается установкой бита **TE**, начиная выдачу битов из регистра сдвига, начиная с младшего, на ножку TX и тактовых импульсов на ножку CK.

#### Передача символа

В регистр сдвига данные поступают из регистра данных **USART\_DR (TDR)**, а туда с шины. Каждому символу предшествует бит старта низкого уровня. Завершается символ 0.5, 1, 1.5 или 2 битами стоп.

**NB:** Бит **TE** нельзя снимать во время передачи данных.

После установки бита **TE** посылается фрейм простоя.

#### Биты Стоп

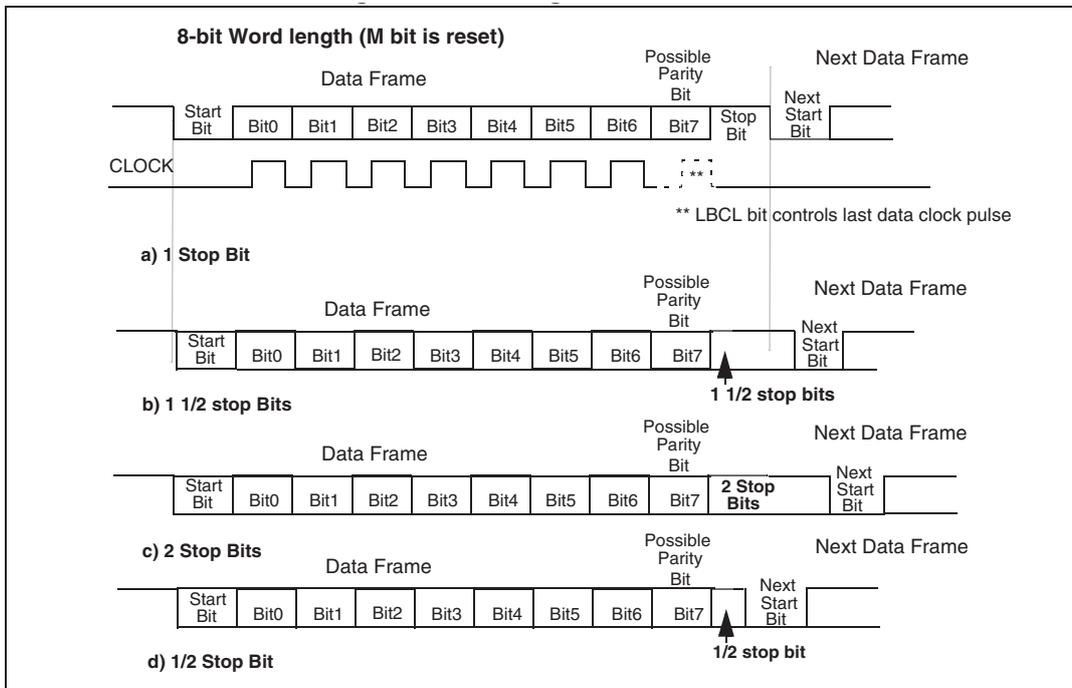
Число битов стоп задаются битами 13,12 регистра управления 2.

1. **1 stop bit:** Значение по умолчанию.
2. **2 stop bits:** Режим одного провода и режим модема USART.
3. **0.5 stop bit:** Приём данных в режиме Smartcard.
4. **1.5 stop bits:** Приём и передача данных в режиме Smartcard.

Фрейм простоя включает биты стоп.

Передача Разрыва это 10 низких битов с последующими битами стоп (при  $M = 0$ ) или 11 низких битов с последующими битами стоп (when  $M = 1$ ). Более длинные Разрывы передавать нельзя.

Рис. 298. Биты Стоп



### Процедура:

1. Включаем USART установкой бита **UE** в регистре **USART\_CR1**.
2. Задаём длину слова битом **M** в регистре **USART\_CR1**.
3. Пишем число битов стопа в регистре **USART\_CR2**.
4. Выбираем DMA (**DMAT**) в регистре **USART\_CR3** при многих буферах надобных. Заполняем регистры DMA.
5. Выбираем скорость регистром **USART\_BRR**.
6. Ставим бит **TE** в регистре **USART\_CR1** ради посылки фрейма простоя.
7. Пишем посылаемые данные в регистр **USART\_DR** (бит **TXE** снимается). Повторяем для каждого посылаемого данного при использовании одного буфера.
8. После записи в **USART\_DR** последнего данного, ждём сигнала конца передачи фрейма установленным битом **TC=1**.

### Однобайтовая связь

Бит **TXE** снимается записью в регистр данных, ставится он аппаратно, указывая:

- Данные переданы из **TDR** в регистр сдвига и передача началась.
- Регистр **TDR** пуст.
- Надо писать в **USART\_DR** следующее данное.

При стоящем бите **TXEIE** выдаётся прерывание.

Запись в **USART\_DR** во время передачи пишет в регистр **TDR**.

Запись в **USART\_DR** не во время передачи пишет сразу в регистр сдвига, начинает передачу и ставит бит **TXE**.

После передачи битов стопа всего фрейма и установки бита **TXE** ставится бит **TC**. При стоящем бите **TCIE** регистра **USART\_CR1** выдаётся прерывание.

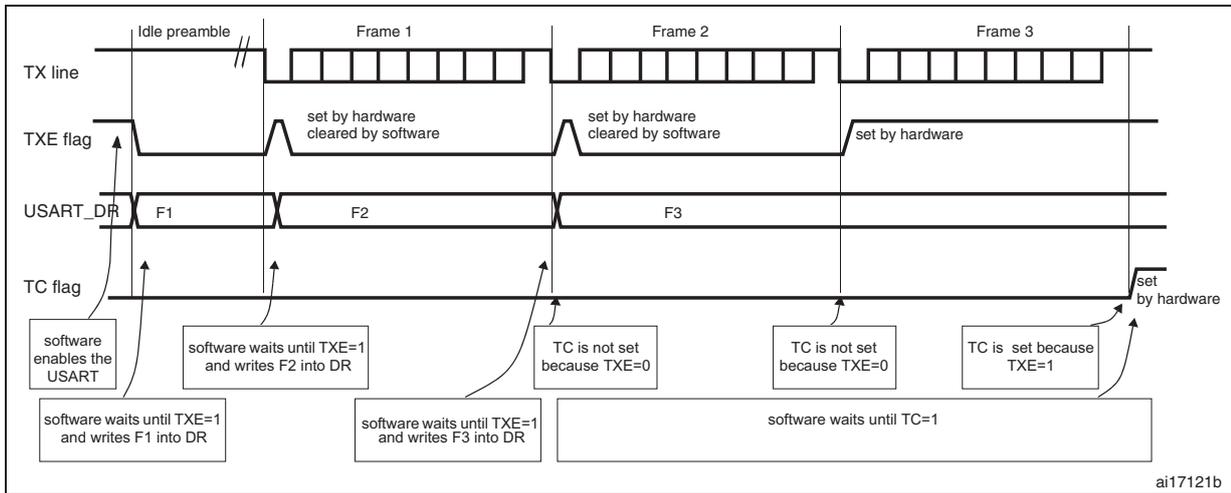
Перед выключением USART с возможным Сном MCU, после записи последнего данного в регистр **USART\_DR**, надо обязательно дождаться **TC=1**.

Программно бит **TC** чистится так:

1. Читаем регистр **USART\_SR**
2. Пишем в регистр **USART\_DR**

Бит **TC** можно снять записью нуля, но это рекомендуется только в режиме многих буферов.

Рис. 299. ТС/ТХЕ при передаче



### Символ разрыва

Установка бита **SBK** передаёт символ разрыва. Длина фрейма разрыва зависит от бита **M**.

Стоящий бит **SBK** после завершения передачи текущего символа посылает на линию TX символ разрыва. Снимается **SBK** аппаратно во время передачи битов стоп символа разрыва. USART вставляет логическую 1 в конец фрейма разрыва, чтобы узнавать бит старта следующего фрейма.

Снятие бита **SBK** до начала передачи разрыва отменяет саму передачу. Для передачи двух последовательных разрывов бит **SBK** надо ставить после битов стопа предыдущего разрыва.

### Символ простоя

Установка бита **TE** понуждает USART послать фрейм простоя перед первым фреймом данных.

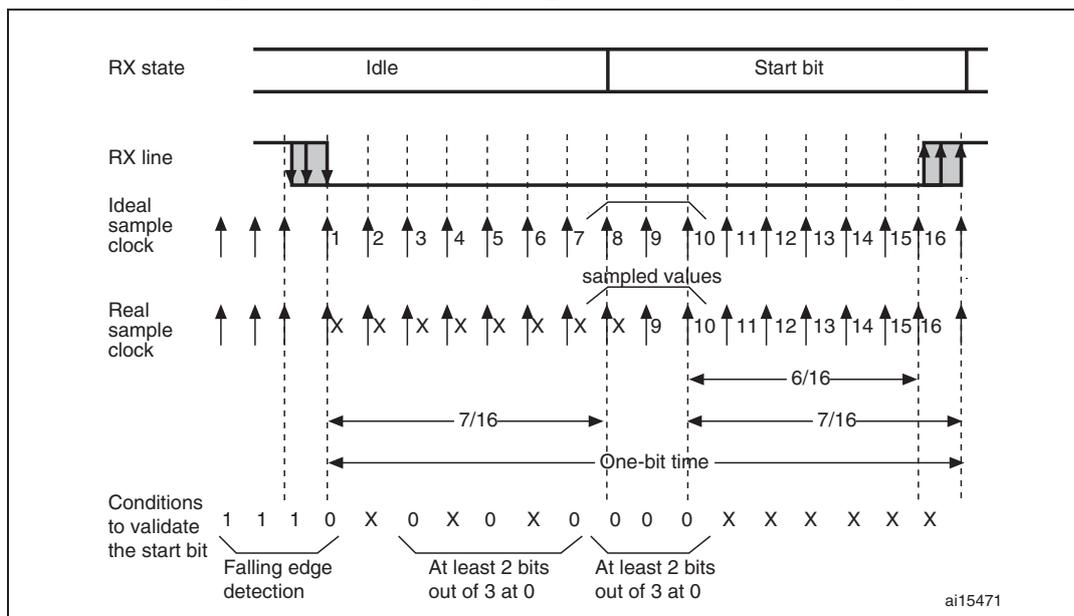
## 30.3.3. Приёмник

Длина принимаемых слов (8 или 9 битов) определяется битом **M** в регистре **USART\_CR1**.

### Обнаружение бита старта

USART узнаёт бит старта по последовательности битов **1 1 1 0 X 0 X 0 X 0 0 0 0**.

Рис. 300. Обнаружение бита старта при множественной выборке 16 или 8



**NB:** Если последовательность не завершена, то приёмник перестает искать бит и идёт в простой, где и ждёт заднего фронта (флаг не ставится).

Старт подтверждается (ставится бит **RXNE**, при **RXNEIE=1** выдаётся прерывание) при 3 выборках нуля (первый ноль на 3м, 5м и 7м импульсах и второй ноль на 8м, 9м и 10м импульсах выборки).

Старт принимается (ставится бит **RXNE**, при **RXNEIE=1** выдаётся прерывание), но ставится флаг шума **NE**, если для обеих выборок (на 3м, 5м и 7м импульсах и на 8м, 9м и 10м импульсах выборки)

не меньше 2 из 3 раз читается 0. Если не так, то приёмник перестаёт искать бит и идёт в простой, где и ждёт заднего фронта (флаг не ставится).

### Приём символа

Во время приёма вдвигаются, начиная с младшего бита, с ножки RX в регистр сдвига. Буфер `USART_DR (RDR)` получает данное из него.

#### Процедура:

1. Включаем USART установкой бита `UE` в регистре `USART_CR1`.
2. Задаём длину слова битом `M` в регистре `USART_CR1`.
3. Пишем число битов стопа в регистре `USART_CR2`.
4. Выбираем DMA (`DMAR`) в регистре `USART_CR3` при многих буферах надобных. Заполняем регистры DMA.
5. Выбираем скорость регистром `USART_BRR`.
6. Ставим бит `RE` в регистре `USART_CR1`. Приёмник начинает искать бит старта.

#### Когда символ принят:

- Ставится бит `RXNE`. То есть, регистр сдвига переписан в `RDR` и его можно читать.
- При стоящем бите `RXNEIE` выдаётся прерывание.
- Могут встать флаги ошибки фрейма, шума и переполнения.
- При многих буферах бит `RXNE` ставится после каждого байта и снимается DMA.
- При одном буфере бит `RXNE` снимается программно чтением регистра `USART_DR`. Он может сниматься записью ноля. Во избежание переполнения чистить `RXNE` нужно до конца приёма следующего байта.

**NB:** Бит `RE` нельзя снимать во время приёма.

#### Символ разрыва

Обрабатывается как ошибка фрейма.

#### Символ простоя

Принимается как обычное данное, при стоящем бите `IDLEIE` выдаётся прерывание.

#### Переполнение

Возникает после приёма символа при стоящем `RXNE`. Данные в регистр `RDR` не переносятся.

Флаг `RXNE` ставится после приёма каждого байта. При появлении прерывания:

- Ставится бит `ORE`.
- Содержимое `RDR` не теряется.
- Следующим байтом переписывается регистр сдвига.
- Прерывание выдаётся при стоящем бите `RXNEIE` или обоих стоящих битах `EIE DMAR`.
- Бит `ORE` снимается чтением регистра `USART_SR` с последующим чтением `USART_DR`.

**NB:** Стоящий бит `ORE` означает потерю не менее 1 данного. Есть два выхода:

- При `RXNE=1`, можно прочесть из `RDR` последний достоверный байт,
- При `RXNE=0`, из `RDR` уже всё прочитали, но одновременно с приёмом нового (потерянного) байта или между чтением `USART_SR` и чтением `USART_DR`.

#### Выбор метода многократной выборки

Для обнаружения используется метод многократной выборки (исключая синхронный режим).

Бит `USART_CR1/OVER8` назначает метод выборки по 8 или 16 раз за такт.

В зависимости от задачи:

- При `OVER8=1` всё идёт быстрее (скорость до  $f_{CLK}/8$ ), но падает толерантность приёмника к девиации тактов
- При `OVER8=0` толерантность поднимается, но скорость только до  $f_{CLK}/16$

Бит `USART_CR3/ONEBIT` задаёт метод определения логического уровня:

- мажоритарное голосование трёх выборок в центре принятого бита. Тут если три выборки не равны, то ставится бит `NF`
- одна выборка в центре принятого бита

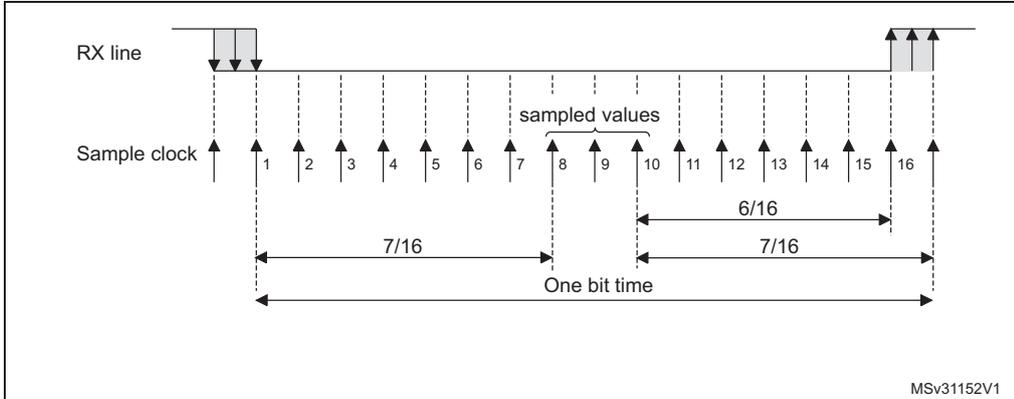
При обнаружении шума в фрейме:

- По переднему фронту бита **RXNE** ставится бит **NE**.
- В регистр **USART\_DR** пишутся непотребные данные.
- При однобайтовой передаче прерывание ошибки не выдаётся, но бит **RXNE** ставится. При многобуферной передаче прерывание ошибки разрешается битом **USART\_CR3/EIE**.

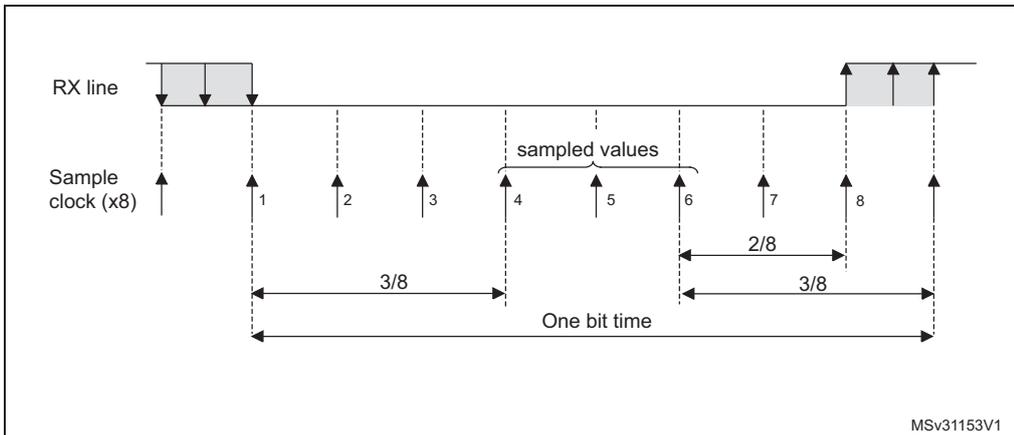
Бит **NE** снимается чтением регистра **USART\_SR** с последующим чтением регистра **USART\_DR**.

Выборка по 8 недоступна в режимах Smartcard, IrDA и LIN. Бит **OVER8** снимается аппаратно.

**Рис. 301. Многая выборка по 16**



**Рис. 302. Многая выборка по 8**



**Таблица 133. Выделение шума**

Считанное значение	Состояние NE	Принятый бит
000	0	0
001	1	0
010	1	0
011	1	1
100	1	0
101	1	1
110	1	1
111	0	1

### Ошибка фрейма

Возникает когда в нужное время не обнаруживаются биты стоп с последующей потерей синхронизации или при ужасном шуме.

Если появилась:

- Аппаратно ставится бит **FE**
- В регистр **USART\_DR** пишется лажа.
- При однобайтовой передаче прерывание ошибки не выдаётся, но бит **RXNE** ставится. При многобуферной передаче прерывание ошибки разрешается битом **USART\_CR3/EIE**.

Бит **FE** снимается чтением регистра **USART\_SR** с последующим чтением регистра **USART\_DR**.

### Биты стоп при приёме

В нормальном режиме используются 1 или 2 бита, в режиме Smartcard 0.5 или 1.5 бита.

- **0.5 бита стоп (приём в Smartcard):** Выборки 0.5 бита стопа нет, так что ошибка фрейма и разрыв не обнаруживаются.
- **1 бит стоп:** Чтение 1 по 8, 9 и 10 импульсам выборки.
- **1.5 бита стоп (Smartcard):** При передаче в режиме Smartcard устройство должно проверять правильность отсылаемых данных. Так что, блок приёма должен быть включён (`USART_CR1/RE=1`) и бит стоп проверяется на предмет обнаружения устройством ошибки чётности. В случае ошибки устройство удерживает сигнал данных низким (`NACK`), сообщая об ошибке фрейма. Флаг `FE` ставится вместе с `RXNE` в конце 1.5 битов стоп. Определение 1.5 битов стоп выполняется по 16, 17 и 18 импульсам выборки (1 такт связи после начала бита стоп).  
1.5 бита можно разделить на 2 части: 0.5 такта без событий и 1 нормальный такт с выборкой бита стоп в его середине. См. *Секцию 27.3.11*.
- **2 бита стоп:** Считывание битов стоп выполняется по 8, 9 и 10 импульсам выборки. Ошибка фрейма определяется при первом бите стоп, при втором ошибка не проверяется. Флаг `RXNE` ставится по концу первого бита стоп.

### 30.3.4. Генерация дробной частоты

Частота приёмника и передатчика (Rx и Tx) задаётся мантиссой и дробной частью числа в регистре `USARTDIV`.

#### Уравнение 1: Скорость для стандартного USART (включая режим SPI)

$$\text{Tx/Rx baud} = \frac{f_{\text{СК}}}{8 \times (2 - \text{OVER8}) \times \text{USARTDIV}}$$

#### Уравнение 2: Скорость для режимов Smartcard, LIN и IrDA

$$\text{Tx/Rx baud} = \frac{f_{\text{СК}}}{16 \times \text{USARTDIV}}$$

`USARTDIV` это беззнаковое число с фиксированной запятой, в регистре `USART_BRR`.

- При `OVER8=0`, дробная часть это 4 бита в `USART_BRR/DIV_fraction[3:0]`
- При `OVER8=1`, дробная часть это 3 бита в `USART_BRR/DIV_fraction[2:0]`, бит `DIV_fraction[3]` должен быть чистым.

**NB:** Счётчик тактов связи обновляется из регистра `USART_BRR`. То есть, во время работающей связи этот регистр менять нельзя.

### Как получить `USARTDIV` из значения регистра `USART_BRR` при `OVER8=0`

#### Пример 1:

Если `DIV_Mantissa = 0d27` и `DIV_Fraction = 0d12` (`USART_BRR = 0x1BC`), то

Мантисса (`USARTDIV`) = `0d27`

Дробная часть (`USARTDIV`) =  $12/16 = 0d0.75$

Так что `USARTDIV = 0d27.75`

#### Пример 2:

Пишем `USARTDIV = 0d25.62`

Далее:

`DIV_Fraction = 16*0d0.62 = 0d9.92`

Ближайшее целое `0d10 = 0xA`

`DIV_Mantissa =` мантисса (`0d25.62`) = `0d25 = 0x19`

Тогда, `USART_BRR = 0x19A` отсюда `USARTDIV = 0d25.625`

**Пример 3:**

Пишем  $USARTDIV = 0d50.99$

Далее:

$$DIV\_Fraction = 16 * 0d0.99 = 0d15.84$$

Ближайшее целое  $0d16 = 0x10 \Rightarrow$  переполнение  $DIV\_frac[3:0] \Rightarrow$  перенос добавляем к мантиссе

$$DIV\_Mantissa = \text{мантисса } (0d50.990 + \text{перенос}) = 0d51 = 0x33$$

Тогда,  $USART\_BRR = 0x330$  отсюда  $USARTDIV = 0d51.000$

**Как получить USARTDIV из значения регистра USART\_BRR при OVER8=0****Пример 1:**

Если  $DIV\_Mantissa = 0x27$  и  $DIV\_Fraction = 0d6$  ( $USART\_BRR = 0x1B6$ ), то

Мантисса ( $USARTDIV$ ) =  $0d27$

Дробная часть ( $USARTDIV$ ) =  $6/8 = 0d0.75$

Так что  $USARTDIV = 0d27.75$

**Пример 2:**

Пишем  $USARTDIV = 0d25.62$

Далее:

$$DIV\_Fraction = 8 * 0d0.62 = 0d4.96$$

Ближайшее целое  $0d5 = 0x5$

$$DIV\_Mantissa = \text{мантисса } (0d25.62) = 0d25 = 0x19$$

Тогда,  $USART\_BRR = 0x195$  отсюда  $USARTDIV = 0d25.625$

**Пример 3:**

Пишем  $USARTDIV = 0d50.99$

Далее:

$$DIV\_Fraction = 8 * 0d0.99 = 0d7.92$$

Ближайшее целое  $0d8 = 0x8 \Rightarrow$  переполнение  $DIV\_frac[2:0] \Rightarrow$  перенос добавляем к мантиссе

$$DIV\_Mantissa = \text{мантисса } (0d50.990 + \text{перенос}) = 0d51 = 0x33$$

Тогда,  $USART\_BRR = 0x330$  отсюда  $USARTDIV = 0d51.000$

**Таблица 134. Вычисление ошибки при  $f_{PCLK} = 8$  MHz или  $f_{PCLK} = 12$  MHz, выборке по 16<sup>(1)</sup>**

Выборка по 16 (OVER8=0)							
Baud rate		$f_{PCLK} = 8$ MHz			$f_{PCLK} = 12$ MHz		
S.No	Желаемая (Хочу)	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки = (Вычисл. - Хочу) / B.rate	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки
1	1.2 KBps	1.2 KBps	416.6875	0	1.2 KBps	625	0
2	2.4 KBps	2.4 KBps	208.3125	0.01	2.4 KBps	312.5	0
3	9.6 KBps	9.604 KBps	52.0625	0.04	9.6 KBps	781.25	0
4	19.2 KBps	19.185 KBps	26.0625	0.08	19.2 KBps	39.0625	0
5	38.4 KBps	38.462 KBps	13	0.16	38.339 KBps	19.5625	0.16
6	57.6 KBps	57.554 KBps	8.6875	0.08	57.692 KBps	13	0.16
7	115.2 KBps	115.942 KBps	4.3125	0.64	115.385 KBps	6.5	0.16
8	230.4 KBps	228.571 KBps	2.1875	0.79	230.769 KBps	3.25	0.16
9	460.8 KBps	470.588 KBps	1.0625	2.12	461.538 KBps	1625	0.16
10	921.6 KBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA
11	2 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA
12	3 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA

1. Точность и скорость передачи зависят от тактов CPU.

Таблица 135. Вычисление ошибки при  $f_{PCLK} = 8 \text{ MHz}$  или  $f_{PCLK} = 12 \text{ MHz}$ , выборке по 8<sup>(1)</sup>

Выборка по 8 (OVER8=1)							
Baud rate		$f_{PCLK} = 8 \text{ MHz}$			$f_{PCLK} = 12 \text{ MHz}$		
S.No	Желаемая (Хочу)	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки = (Вычисл. - Хочу) B.rate / Хочу B.rate	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки
1	1.2 KBps	1.2 KBps	833375	0	1.2 KBps	1250	0
2	2.4 KBps	2.4 KBps	416625	0.01	2.4 KBps	625	0
3	9.6 KBps	9.604 KBps	104125	0.04	9.6 KBps	156.25	0
4	19.2 KBps	19.185 KBps	52125	0.08	19.2 KBps	78125	0
5	38.4 KBps	38.462 KBps	26	0.16	38.339 KBps	39125	0.16
6	57.6 KBps	57.554 KBps	17375	0.08	57.692 KBps	26	0.16
7	115.2 KBps	115.942 KBps	8625	0.64	115.385 KBps	13	0.16
8	230.4 KBps	228.571 KBps	4375	0.79	230.769 KBps	6.5	0.16
9	460.8 KBps	470.588 KBps	2125	2.12	461.538 KBps	3.25	0.16
10	921.6 KBps	888.889 KBps	1125	3.55	923.077 KBps	1625	0.16
11	2 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA
12	3 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA

1. Точность и скорость передачи зависят от тактов CPU.

Таблица 136. Вычисление ошибки при  $f_{PCLK} = 16 \text{ MHz}$  или  $f_{PCLK} = 24 \text{ MHz}$ , выборке по 16<sup>(1)</sup>

Выборка по 16 (OVER8=0)							
Baud rate		$f_{PCLK} = 16 \text{ MHz}$			$f_{PCLK} = 24 \text{ MHz}$		
S.No	Желаемая (Хочу)	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки = (Вычисл. - Хочу) B.rate / Хочу B.rate	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки
1	1.2 KBps	1.2 KBps	833.3125	0	1.2	1250	0
2	2.4 KBps	2.4 KBps	416.6875	0	2.4	625	0
3	9.6 KBps	9.598 KBps	104.1875	0.02	9.6	156.25	0
4	19.2 KBps	19.208 KBps	52.0625	0.04	19.2	78125	0
5	38.4 KBps	38.369 KBps	26.0625	0.08	38.4	39.0625	0
6	57.6 KBps	57.554 KBps	17375	0.08	57.554	26.0625	0.08
7	115.2 KBps	115.108 KBps	8.6875	0.08	115.385	13	0.16
8	230.4 KBps	231.884 KBps	4.3125	0.64	230.769	6.5	0.16
9	460.8 KBps	457.143 KBps	2.1875	0.79	461.538	3.25	0.16
10	921.6 KBps	941.176 KBps	1.0625	2.12	923.077	1625	0.16
11	2 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA
12	3 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA

1. Точность и скорость передачи зависят от тактов CPU.

Таблица 137. Вычисление ошибки при  $f_{PCLK} = 16 \text{ MHz}$  или  $f_{PCLK} = 24 \text{ MHz}$ , выборке по 8<sup>(1)</sup>

Выборка по 8 (OVER8=1)							
Baud rate		$f_{PCLK} = 16 \text{ MHz}$			$f_{PCLK} = 24 \text{ MHz}$		
S.No	Желаемая (Хочу)	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки = (Вычисл. - Хочу) B.rate / Хочу B.rate	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки
1	1.2 KBps	1.2 KBps	1666.625	0	1.2 KBps	2500	0
2	2.4 KBps	2.4 KBps	833375	0	2.4 KBps	1250	0
3	9.6 KBps	9.598 KBps	208375	0.02	9.6 KBps	312.5	0
4	19.2 KBps	19.208 KBps	104125	0.04	19.2 KBps	156.25	0
5	38.4 KBps	38.369 KBps	52125	0.08	38.4 KBps	78125	0
6	57.6 KBps	57.554 KBps	34.75	0.08	57.554 KBps	52125	0.08

7	115.2 KBps	115.108 KBps	17375	0.08	115.385 KBps	26	0.16
8	230.4 KBps	231.884 KBps	8625	0.64	230.769 KBps	13	0.16
9	460.8 KBps	457.143 KBps	4375	0.79	461.538 KBps	6.5	0.16
10	921.6 KBps	941.176 KBps	2125	2.12	923.077 KBps	3.25	0.16
11	2 MBps	2000 KBps	1	0	2000 KBps	1.5	0
12	3 MBps	NA	NA	NA	3000 KBps	1	0

1. Точность и скорость передачи зависят от тактов CPU.

**Таблица 138. Вычисление ошибки при  $f_{PCLK} = 8$  MHz или  $f_{PCLK} = 16$  MHz, выборке по 16<sup>(1)</sup>**

Выборка по 16 (OVER8=0)							
Baud rate		$f_{PCLK} = 8$ MHz			$f_{PCLK} = 16$ MHz		
S.No	Желаемая (Хочу)	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки = (Вычисл. - Хочу) V.rate / Хочу V.rate	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки
1.	2.4 KBps	2.400 KBps	208.3125	0 %	2.400 KBps	416.6875	0 %
2.	9.6 KBps	9.604 KBps	52.0625	0 %	9.598 KBps	104.1875	0 %
3.	19.2 KBps	19.185 KBps	26.0625	0 %	19.208 KBps	52.0625	0 %
4.	57.6 KBps	57.554 KBps	8.6875	0 %	57.554 KBps	17.3750	0 %
5.	115.2 KBps	115.942 KBps	4.3125	1 %	115.108 KBps	8.6875	0 %
6.	230.4 KBps	228.571 KBps	2.1875	1 %	231.884 KBps	4.3125	1 %
7.	460.8 KBps	470.588 KBps	1.0625	2 %	457.143 KBps	2.1875	1 %
8.	896 KBps	NA	NA	NA	888.889 KBps	1.1250	1 %
9.	921.6 KBps	NA	NA	NA	941.176 KBps	1.0625	2 %
10.	1.792 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA
11.	1.8432 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA
12.	3.584 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA
13.	3.6864 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA
14.	7.168 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA
15.	7.3728 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA

1. Точность и скорость передачи зависят от тактов CPU.

**Таблица 140. Вычисление ошибки при  $f_{PCLK} = 30$  MHz или  $f_{PCLK} = 60$  MHz, выборке по 16<sup>(1)(2)</sup>**

Выборка по 16 (OVER8=0)							
Baud rate		$f_{PCLK} = 30$ MHz			$f_{PCLK} = 60$ MHz		
S.No	Желаемая (Хочу)	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки = (Вычисл. - Хочу) V.rate / Хочу V.rate	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки
1.	2.4 KBps	2.400 KBps	781.2500	0 %	2.400 KBps	1562.5000	0 %
2.	9.6 KBps	9.600 KBps	195.3125	0 %	9.600 KBps	390.6250	0 %
3.	19.2 KBps	19.194 KBps	97.6875	0 %	19.200 KBps	195.3125	0 %
4.	57.6 KBps	57.582KBps	32.5625	0 %	57.582 KBps	65.1250	0 %
5.	115.2 KBps	115.385 KBps	16.2500	0 %	115.163 KBps	32.5625	0 %
6.	230.4 KBps	230.769 KBps	8.1250	0 %	230.769KBps	16.2500	0 %
7.	460.8 KBps	461.538 KBps	4.0625	0 %	461.538 KBps	8.1250	0 %
8.	896 KBps	909.091 KBps	2.0625	1 %	895.522 KBps	4.1875	0 %
9.	921.6 KBps	909.091 KBps	2.0625	1 %	923.077 KBps	4.0625	0 %
10.	1.792 MBps	1.1764 MBps	1.0625	2 %	1.8182 MBps	2.0625	1 %
11.	1.8432 MBps	1.8750 MBps	1.0000	2 %	1.8182 MBps	2.0625	2 %
12.	3.584 MBps	NA	NA	NA	3.2594 MBps	1.0625	2 %
13.	3.6864 MBps	NA	NA	NA	3.7500 MBps	1.0000	2 %
14.	7.168 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA
15.	7.3728 MBps	NA	NA	NA	NA	NA	NA

1. Точность и скорость передачи зависят от тактов CPU.

2. Только USART1 и USART6 тактируются от PCLK2. Остальные от PCLK1.

Таблица 141. Вычисление ошибки при  $f_{PCLK} = 30 \text{ MHz}$  или  $f_{PCLK} = 60 \text{ MHz}$ , выборке по 8<sup>(1)(2)</sup>

Выборка по 8 (OVER8=1)							
Baud rate		$f_{PCLK} = 30 \text{ MHz}$			$f_{PCLK} = 60 \text{ MHz}$		
S.No	Желаемая (Хочу)	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки = (Вычисл. - Хочу) B.rate / Хочу B.rate	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки
1.	2.4 KBps	2.400 KBps	1562.5000	0 %	2.400 KBps	3125.0000	0 %
2.	9.6 KBps	9.600 KBps	390.6250	0 %	9.600 KBps	781.2500	0 %
3.	19.2 KBps	19.194 KBps	195.3750	0 %	19.200 KBps	390.6250	0 %
4.	57.6 KBps	57.582 KBps	65.1250	0 %	57.582 KBps	130.2500	0 %
5.	115.2 KBps	115.385 KBps	32.5000	0 %	115.163 KBps	65.1250	0 %
6.	230.4 KBps	230.769 KBps	16.2500	0 %	230.769 KBps	32.5000	0 %
7.	460.8 KBps	461.538 KBps	8.1250	0 %	461.538 KBps	16.2500	0 %
8.	896 KBps	909.091 KBps	4.1250	1 %	895.522 KBps	8.3750	0 %
9.	921.6 KBps	909.091 KBps	4.1250	1 %	923.077 KBps	8.1250	0 %
10.	1.792 MBps	1.7647 MBps	2.1250	2 %	1.8182 MBps	4.1250	1 %
11.	1.8432 MBps	1.8750 MBps	2.0000	2 %	1.8182 MBps	4.1250	1 %
12.	3.584 MBps	3.7500 MBps	1.0000	5 %	3.5294 MBps	2.1250	2 %
13.	3.6864 MBps	3.7500 MBps	1.0000	2 %	3.7500 MBps	2.0000	2 %
14.	7.168 MBps	NA	NA	NA	7.5000 MBps	1.0000	5 %
15.	7.3728 MBps	NA	NA	NA	7.5000 MBps	1.0000	2 %

1. Точность и скорость передачи зависят от тактов CPU.

2. Только USART1 и USART6 тактируются от PCLK2. Остальные от PCLK1.

Таблица 142. Вычисление ошибки при  $f_{PCLK} = 42 \text{ MHz}$  или  $f_{PCLK} = 84 \text{ MHz}$ , выборке по 16<sup>(1)(2)</sup>

Выборка по 16 (OVER8=0)							
Baud rate		$f_{PCLK} = 42 \text{ MHz}$			$f_{PCLK} = 84 \text{ MHz}$		
S.No	Желаемая (Хочу)	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки = (Вычисл. - Хочу) B.rate / Хочу B.rate	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки
1.	1.2 KBps	1.2 KBps	2187.5	0	1.2 KBps	NA	0
2.	2.4 KBps	2.4 KBps	1093.75	0	2.4 KBps	2187.5	0
3.	9.6 KBps	9.6 KBps	273.4375	0	9.6 KBps	546875	0
4.	19.2 KBps	19.195 KBps	136.75	0.02	19.2 KBps	273.4375	0
5.	38.4 KBps	38.391 KBps	68375	0.02	38.391 KBps	136.75	0.02
6.	57.6 KBps	57.613 KBps	45.5625	0.02	57.613 KBps	91125	0.02
7.	115.2 KBps	115.068 KBps	22.8125	0.11	115.226 KBps	45.5625	0.02
8.	230.4 KBps	230.769 KBps	11375	0.16	230.137 KBps	22.8125	0.11
9.	460.8 KBps	461.538 KBps	5.6875	0.16	461.538 KBps	11375	0.16
10.	921.6 KBps	913.043 KBps	2875	0.93	923.076 KBps	5.6875	0.93
11.	1.792 MBps	1.826 MBps	1.4375	1.9	1.787 MBps	2.9375	0.27
12.	1.8432 MBps	1.826 MBps	1.4375	0.93	1.826 MBps	2875	0.93
13.	3.584 MBps	N.A	N.A	N.A	3.652 MBps	1.4375	1.9
14.	3.6864 MBps	N.A	N.A	N.A	3.652 MBps	1.4375	0.93
15.	7.168 MBps	N.A	N.A	N.A	N.A	N.A	N.A
16.	7.3728 MBps	N.A	N.A	N.A	N.A	N.A	N.A
17.	9 MBps	N.A	N.A	N.A	N.A	N.A	N.A
18.	10.5 MBps	N.A	N.A	N.A	N.A	N.A	N.A

1. Точность и скорость передачи зависят от тактов CPU.

2. Только USART1 и USART6 тактируются от PCLK2. Остальные от PCLK1.

Таблица 143. Вычисление ошибки при  $f_{PCLK} = 42 \text{ MHz}$  или  $f_{PCLK} = 84 \text{ MHz}$ , выборке по 8<sup>(1)(2)</sup>

Выборка по 8 (OVER8=1)							
Baud rate		$f_{PCLK} = 42 \text{ MHz}$			$f_{PCLK} = 84 \text{ MHz}$		
S.No	Желаемая (Хочу)	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки = (Вычисл. - Хочу) / B.rate	Действ.	Число в регистре baud rate	% Ошибки
1.	2.4 KBps	2.4 KBps	2187.5	0	2.4 KBps	NA	0
2.	9.6 KBps	9.6 KBps	546875	0	9.6 KBps	1093.75	0
3.	19.2 KBps	19.195 KBps	273.5	0.02	19.2 KBps	546875	0
4.	38.4 KBps	38.391 KBps	136.75	0.02	38.391 KBps	273.5	0.02
5.	57.6 KBps	57.613 KBps	91125	0.02	57.613 KBps	182.25	0.02
6.	115.2 KBps	115.068 KBps	45625	0.11	115.226 KBps	91125	0.02
7.	230.4 KBps	230.769 KBps	22.75	0.11	230.137 KBps	45625	0.11
8.	460.8 KBps	461.538 KBps	11375	0.16	461.538 KBps	22.75	0.16
9.	921.6 KBps	913.043 KBps	5.75	0.93	923.076 KBps	11375	0.93
10.	1.792 MBps	1.826 MBps	2875	1.9	1.787 Mbps	5875	0.27
11.	1.8432 MBps	1.826 MBps	2875	0.93	1.826 MBps	5.75	0.93
12.	3.584 MBps	3.5 MBps	1.5	2.34	3.652 MBps	2875	1.9
13.	3.6864 MBps	3.82 MBps	1375	3.57	3.652 MBps	2875	0.93
14.	7.168 MBps	N.A	N.A	N.A	7 MBps	1.5	2.34
15.	7.3728 MBps	N.A	N.A	N.A	7.636 MBps	1375	3.57
16.	9 MBps	N.A	N.A	N.A	9.333 MBps	1125	3.7
17.	10.5 MBps	N.A	N.A	N.A	10.5 MBps	1	0

1. Точность и скорость передачи зависят от тактов CPU.
2. Только USART1 и USART6 тактируются от PCLK2. Остальные от PCLK1.

### 30.3.5. Устойчивость приёмника к колебаниям частоты

Асинхронный приёмник USART может нормально работать только при общем отклонении тактов системы меньшем устойчивости приёмника USART. Слагаемые общего отклонения:

- DTRA: Ошибка передатчика (включает ошибку генератора передатчика)
- DQUANT: Ошибка частоты дискретизации приёмника
- DREC: Отклонение генератора приёмника
- DTCL: Отклонение линии передачи (обычно из-за асимметрии времён переднего и заднего фронтов сигнала передатчика)

$DTRA + DQUANT + DREC + DTCL < \text{устойчивости приёмника USART}$

Устойчивость приёмника USART зависит от:

- 10- или 11-бит длины символа, согласно биту `USART_CR1/M`
- Выборки по 8 или 16, согласно биту `USART_CR1/OVER8`
- использования дробной частоты связи
- Учёта 1 или 3 бит выборки согласно биту `USART_CR3/ONEBIT`

Таблица 144. Устойчивость приёмника USART при `DIV_Fraction` равном 0

M bit	OVER8 bit = 0		OVER8 bit = 1	
	ONEBIT=0	ONEBIT=1	ONEBIT=0	ONEBIT=1
0	3.75%	4.375%	2.50%	3.75%
1	3.41%	3.97%	2.27%	3.41%

Таблица 194. Устойчивость приёмника USART при `DIV_Fraction` отличным от 0

M bit	OVER8 bit = 0		OVER8 bit = 1	
	ONEBIT=0	ONEBIT=1	ONEBIT=0	ONEBIT=1
0	3.33%	3.88%	2%	3%
1	3.03%	3.53%	1.82%	2.73%

### 30.3.6. Многопроцессорная связь

Многопроцессорную сеть можно создать объединяя несколько USART на одной линии. Выход TX одного (ведущего) подключён к входам RX других USART (ведомых). Их выходы TX проводным логическим И объединены на входе RX ведущего.

При этом излишней нагрузки на линию можно избежать передавая сообщения только нужным адресованным устройствам, оставшиеся переключаются в немой режим. В этом режиме:

- Биты приёма не встают.
- Приёмные прерывания запрещены.
- Бит `USART_CR1/RWU` стоит. `RWU` управляется программно и аппаратно.

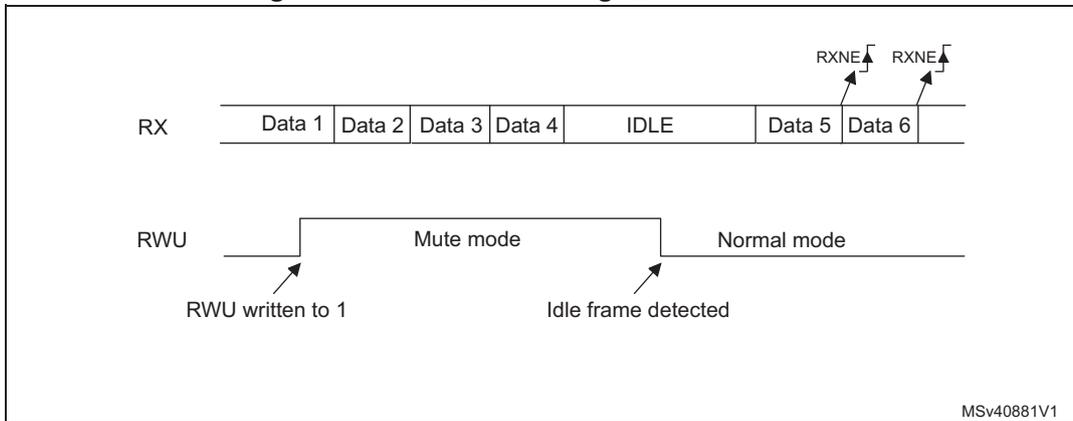
Методы входа и выхода USART из немой режима зависят от бита `WAKE` регистра `USART_CR1`:

- Обнаружение Простоя линии при сброшенном бите `WAKE`,
- Обнаружение Метки адреса при стоящем бите `WAKE`.

#### Обнаружение простоя линии (`WAKE=0`)

USART просыпается при появлении фрейма простоя. Бит `RWU` снимается аппаратно, но бит `IDLE` регистра `USART_SR` не ставится. `RWU` можно снимать программно.

**Рис. 303. Немой режим с обнаружением простоя линии**



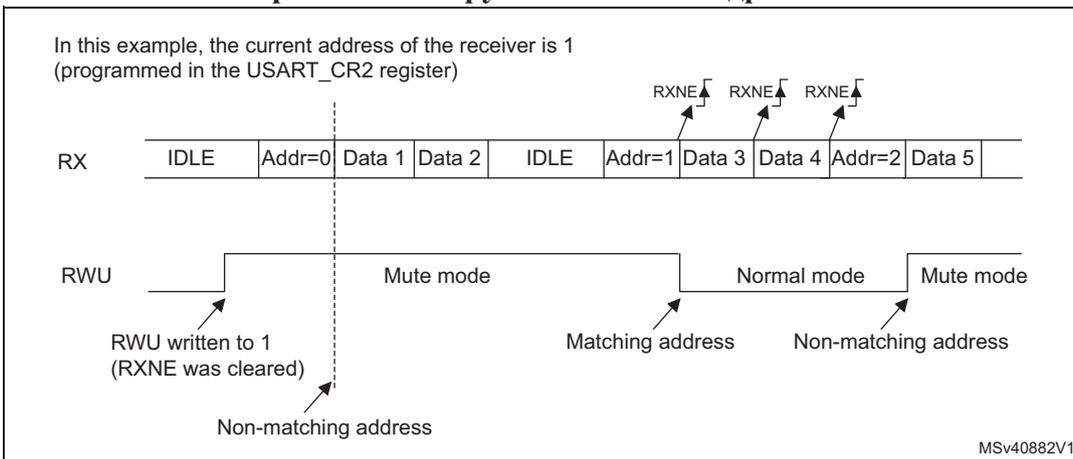
#### Обнаружение метки адреса (`WAKE=1`)

В этом режиме байт адреса распознаётся по стоящему старшему биту, младшие 4 бита это адрес устройства. Он аппаратно сравнивается с битами `USART_CR2/ADD`. При несовпадении USART уходит в немой режим, бит `RWU` ставится аппаратно, флаг `RXNE` не ставится, прерывание и запрос DMA не выдаются.

При совпадении адресов снимается бит `RWU` и последующие байты принимаются. Для символа адреса бит `RXNE` ставится, так как бит `RWU` уже очищен.

`RWU` можно писать только при пустом буфере (`USART_SR/RXNE=0`), иначе он не пишется.

**Рис. 304. Немой режим с обнаружением метки адреса**



### 30.3.7. Контроль чётности

Включается установкой бита `USART_CR1/PCE`.

Форматы фреймов USART зависят от бита `M`.

**Таблица 195. Форматы фрейма<sup>(1)</sup>**

Бит M	Бит PCE	Фрейм USART
0	0	SB   8 бит данных   STB
0	1	SB   7 бит данных   PB   STB
1	0	SB   9 бит данных   STB
1	1	SB   8 бит данных   PB   STB

1. Обозначения: SB: бит старта, STB: бит стопа, PB: бит чётности

Бит `PS` определяет число передаваемых "1" с учётом 7 или 8 младших битов (зависит от бита `M`), включая сам бит чётности.

#### Чётность:

Пример: данное=`00110101`; 4 бита стоят => (бит `USART_CR1/PS` = 0).

#### Нечётность:

Пример: данное=`00110101`; 4 бита стоят => (бит `USART_CR1/PS` = 1).

#### Проверка чётности на приёме

При сбое чётности встаёт флаг `USART_SR/PE`, бит `USART_CR1/PEIE` разрешает прерывание. Бит `PE` снимается чтением регистра состояния с последующим обращением к регистру `USART_DR`.

**NB:** При пробуждении по метке адреса чётность не проверяется и флаг `PE` не встаёт.

#### Формирование чётности при передаче

При стоящем бите `USART_CR1/PCE` старший передаваемый бит изменяется в зависимости бита `PS` для передачи чётного или нечётного числа "1". При сбое чётности ставится флаг `PE` регистра `USART_SR`. Прерывание разрешается битом `USART_CR1/PEIE`.

**NB:** Бит `PE` снимается чтением регистра состояния с последующим обращением к регистру `USART_DR`. В полудуплексе это иногда может не вовремя снять флаг `PE`.

### 30.3.8. Коммутируемая локальная сеть LIN

Режим LIN включается установкой бита `USART_CR2/LINEN`. При этом должны быть очищены биты:

- `STOP[1:0]`, `CLKEN` в регистре `USART_CR2`
- `SCEN`, `HDSEL` и `IREN` в регистре `USART_CR3`.

#### Передача LIN

Для передачи ведущего LIN используется процедура из *Секции 30.3.2.* со следующими отличиями:

- Снимается бит длины слова `M` (8-бит).
- Ставится бит `LINEN` режима LIN. Теперь установка бита `SBK` в качестве символа разрыва посылает 13 нулей с последующей посылкой '1' для обнаружения грядущего бита старта.

#### Приём LIN

Схема обнаружения разрыва реализована отдельно и срабатывает и при простое шины и при передаче фрейма.

При включённом приёмнике (`USART_CR1/RE=1`) схема ждёт сигнал старта на ножке RX. Метод обнаружения всё тот же. После обнаружения старта, следующие биты считываются как биты данных (по 8, 9 и 10 импульсам выборки). Если получены десять (при `USART_CR2/LBDL=0`) или одиннадцать (при `USART_CR2/LBDL=1`) последовательных нулей с последующим разделителем, то ставится флаг `USART_SR/LBD`. Прерывание разрешается битом `LBDIE=1`.

Для обнаружения разрыва линия RX должна вернуться в высокий уровень. При появлении '1' перед 10 или 11 схема обнаружения разрыва сразу переключается назад в поиск бита старта.

При выключенном LIN (`LINEN=0`), приёмник, как нормальный USART, символ разрыва не ищет.

При включённом LIN (`LINEN=1`), После ошибки фрейма (нулевой бит стопа, при фрейме разрыва), приёмник останавливается либо до получения схемой разрыва '1' при незавершённом слове разрыва, либо символа разделителя при завершённом слове разрыва.

Рис. 305. Обнаружение разрыва в режиме LIN (11-бит разрыв - бит LBDL стоит)

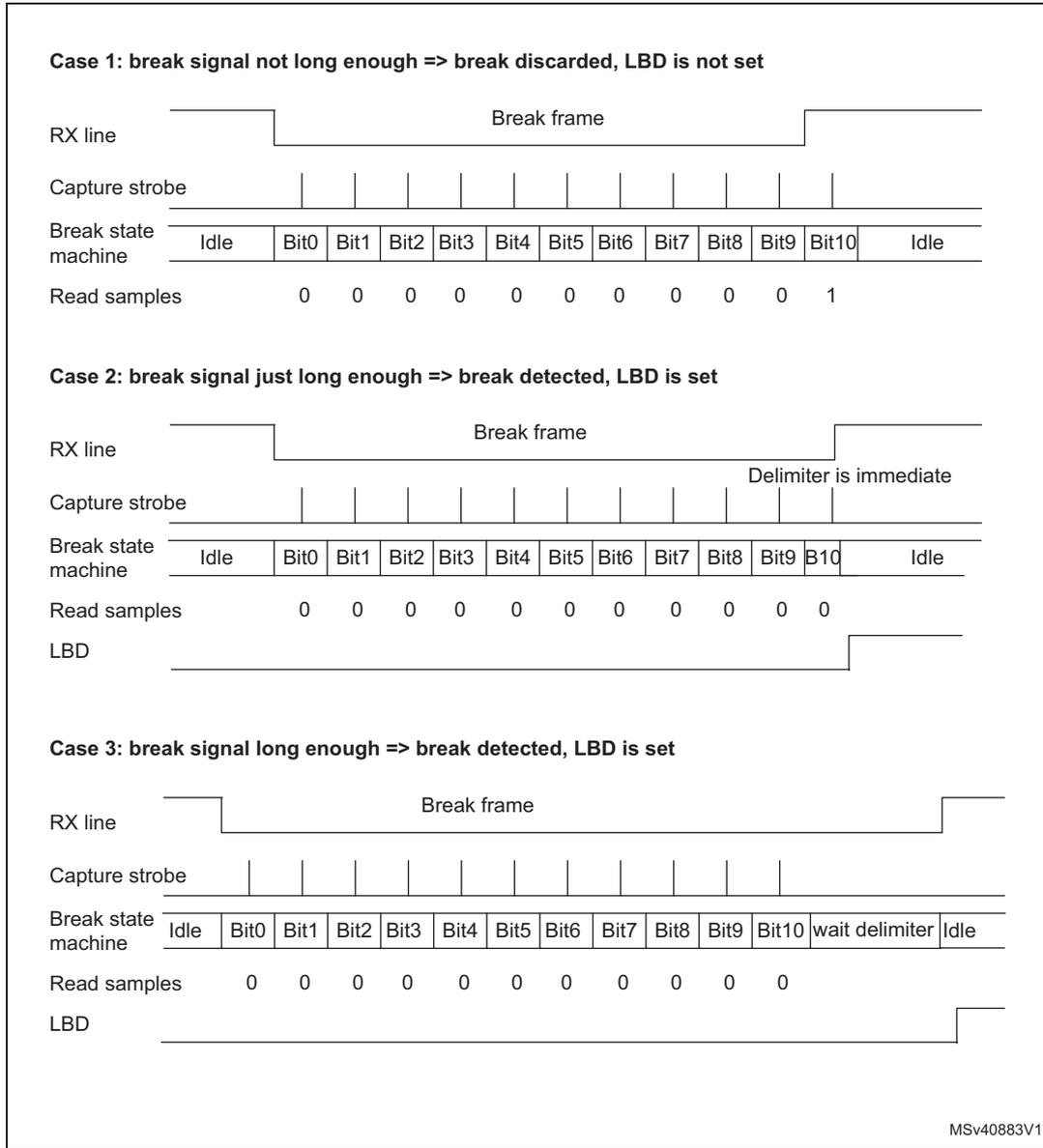
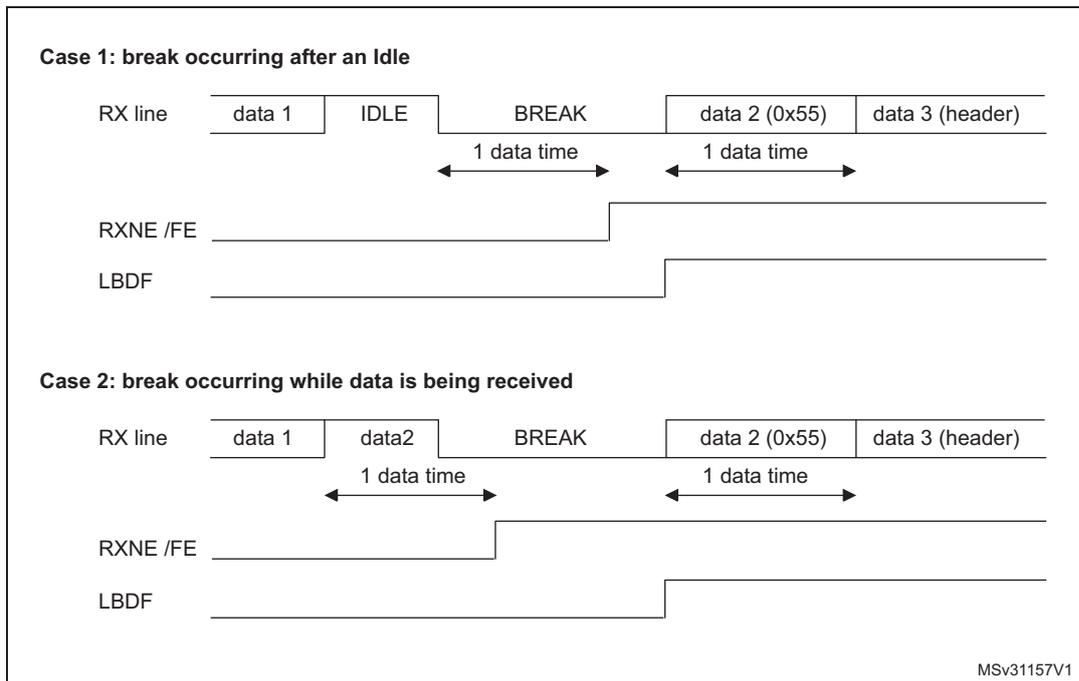


Рис. 305. Обнаружение разрыва в режиме LIN и Ошибка фрейма



### 30.3.9. Синхронный режим USART

Включается установкой бита `USART_CR2/CLKEN`. При этом надо снять биты:

- `LINEN` в регистре `USART_CR2`,
- `SCEN`, `HDSEL` и `IREN` в регистре `USART_CR3`.

USART может работать ведущим в двунаправленном синхронном режиме. Ножка `CK` выдаёт такты передатчика USART. Во время битов старта и стопа тактовые импульсы не выдаются. Бит `USART_CR2/LBCL` разрешает выдачу тактов во время передачи последнего действительного бита данных (метка адреса). Бит `USART_CR2/CPOL` задаёт полярность, а бит `USART_CR2/CPHA` задаёт полярность внешних тактов.

Во время Простоя, Преамбулы и посылки разрыва внешних тактов `CK` нет.

Синхронный передатчик USART работает так же как асинхронный, но `CK` и `TX` синхронизируются (в соответствии с `CPOL CPHA`).

Работа синхронного приёмника USART отличается от асинхронного. При `RE=1`, данные считываются по фронту `CK` (см. `CPOL` и `CPHA`), а не множественной выборкой. Времена установки и удержания должны быть соответствующими (1/16 времени бита).

**NB:** Возможно принимать только данные включённого передатчика.

Ради нормальной работы тактов, биты `LBCL`, `CPOL` и `CPHA` пишутся только у выключенных приёмнике и передатчике (`TE=RE=0`), у работающих блоков их изменять нельзя.

Для минимизации времён установки и удержания, биты `TE` и `RE` лучше всего ставить одной командой.

USART работает только ведущим (`CK` всегда вывод).

Рис. 307. Пример синхронной передачи USART

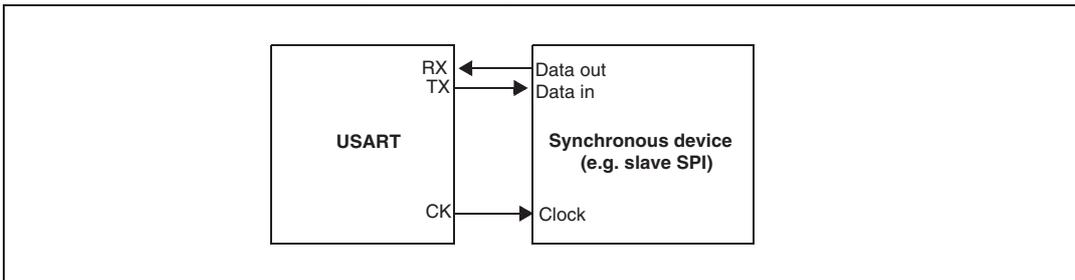


Рис. 308. Временная диаграмма тактов USART (M=0)

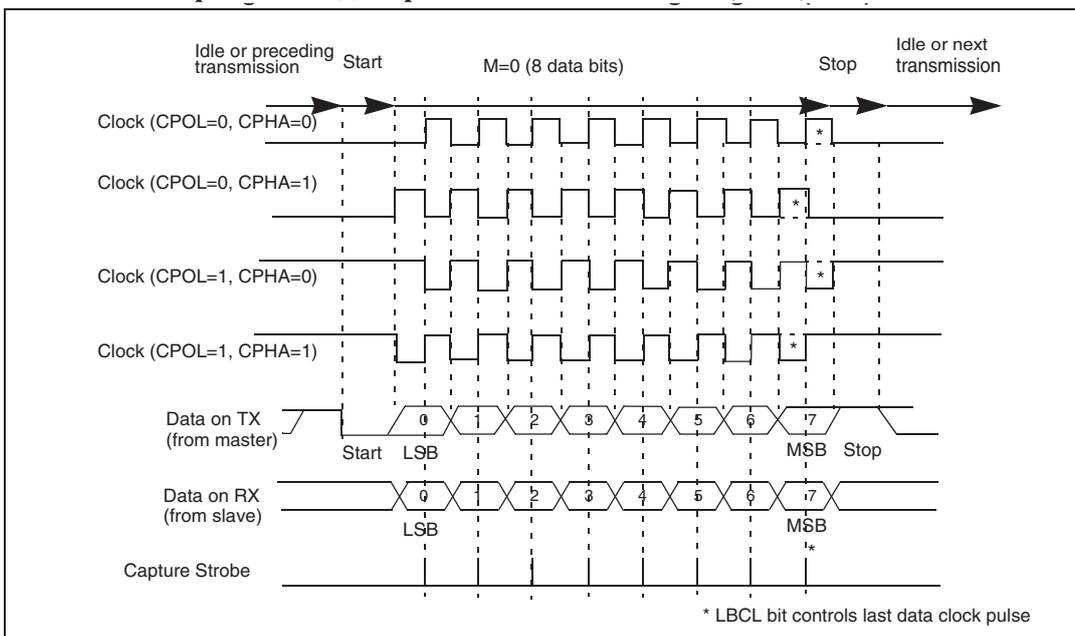


Рис. 309. Временная диаграмма тактов USART (M=1)

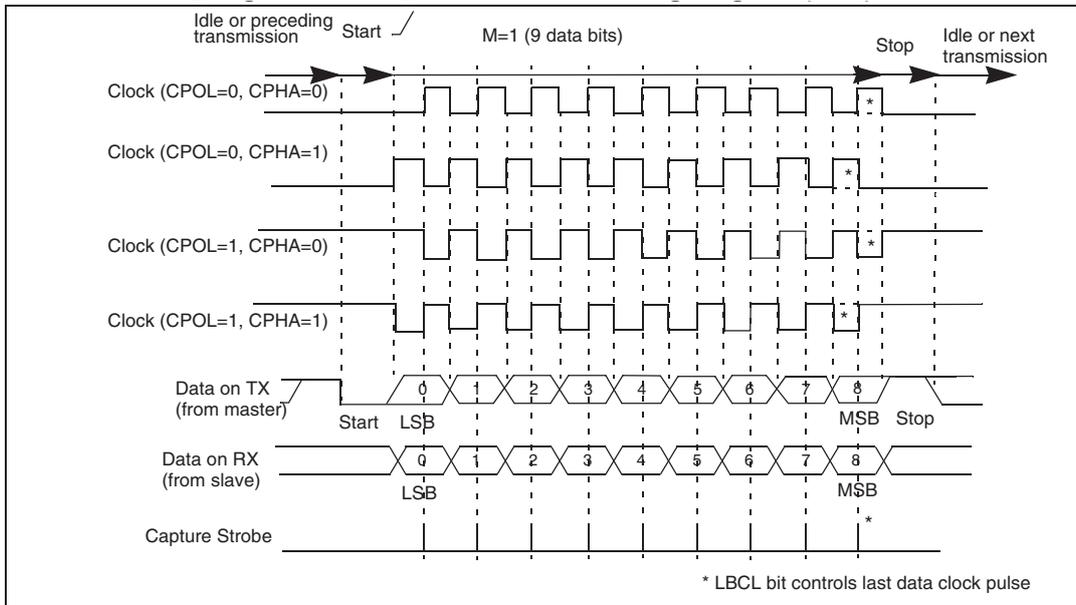
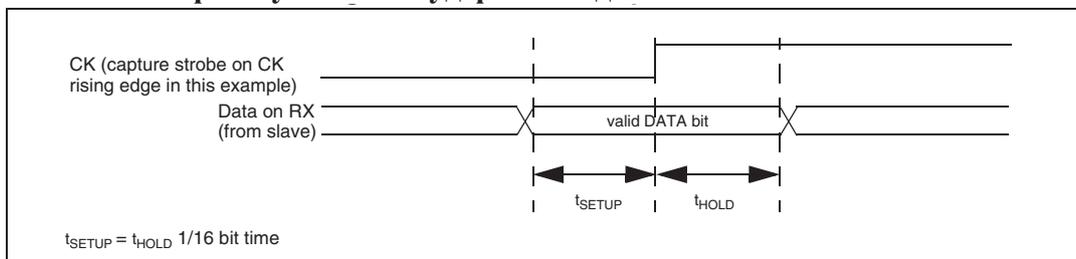


Рис. 310. Время установки/удержания данных RX



В режиме Smartcard ножка CK работает по-другому.

### 30.3.10. Однопроводной полудуплекс

Включается установкой бита **HDSEL** в регистре **USART\_CR3**. При этом должны быть сняты биты:

- **LINEN** и **CLKEN** в регистре **USART\_CR2**,
- **SCEN** и **IREN** в регистре **USART\_CR3**.

В этом режиме ножки TX и RX замыкаются внутри. Полудуплекс или полный дуплекс выбирается битом 'HALF DUPLEX SEL' (**HDSEL** в **USART\_CR3**).

При стоящем **HDSEL**:

- ножки TX и RX замкнуты внутри
- RX не используется,
- Не передающая ножка TX всегда свободна, прямо как стандартный свободный или приёмный IO. То есть ножка IO для не передающей TX должна быть плавающим входом (открытый сток при выводе).

Всё остальное соответствует нормальному режиму USART. Конфликты на шине разрешаются программно. В частности, передача аппаратно не блокируется и продолжается сразу после записи регистра данных при стоящем бите **TE**.

### 30.3.11. Режим Smartcard

Включается установкой бита **SCEN** в регистре **USART\_CR3** При этом должны быть сняты биты:

- **LINEN** в регистре **USART\_CR2**,
- **HDSEL** и **IREN** в регистре **USART\_CR3**.

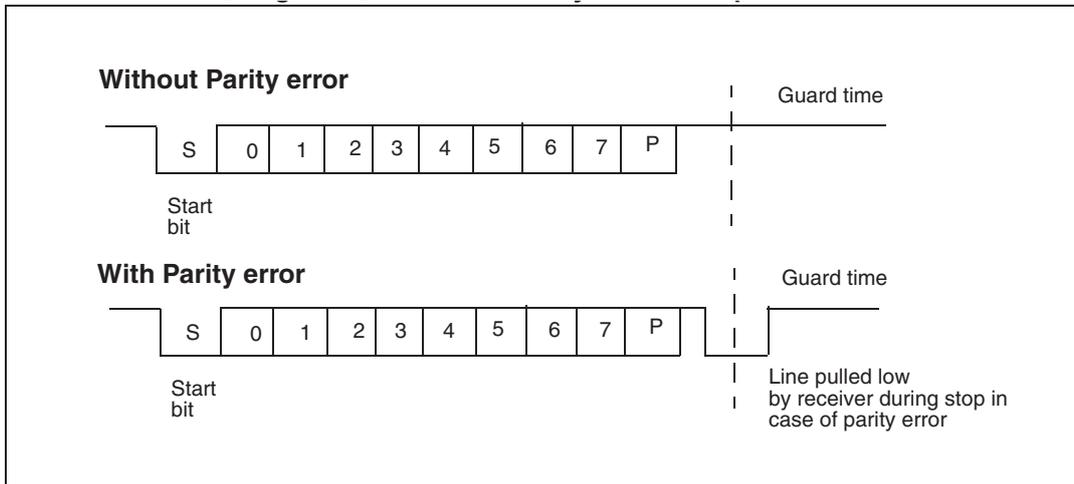
Более того, бит **CLKEN** можно ставить для подачи тактов на карту.

Интерфейс Smartcard определён стандартом ISO 7816-3. USART конфигурируется так:

- 8 бит и чётность: ставим **M=1** и **PCE=1** в регистре **USART\_CR1**
- 1.5 бита стоп приёма и передачи (**STOP='11'** в регистре **USART\_CR2**).

Можно выбрать и 0.5 бита стоп для приёма, но тогда надо переключаться.

Рис. 311. Асинхронный протокол ISO 7816-3



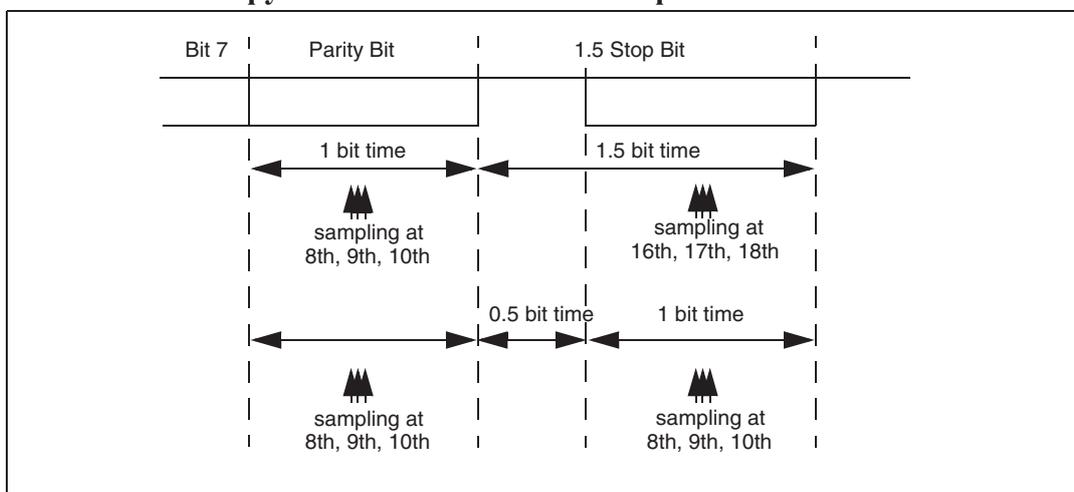
Двухнаправленная линия TX управляется и USART и картой, так что должна конфигурироваться с открытым стоком.

Smartcard это однопроводной полудуплексный протокол.

- Передача данных из регистра сдвига гарантированно задерживается на минимум 1/2 такта связи. При нормальной работе регистр сдвигается по следующему фронту такта связи, в режиме Smartcard эта передача ещё задерживается на 1/2 такта связи.
- При ошибке чётности приёма с 0.5 или 1.5 бита стоп после завершения приёма фрейма, линия TX уводиться вниз на один такт связи (сигнал **NACK**), показывая карте, что данные приняты с ошибкой. На передающей стороне возникнет ошибка фрейма (у ней 1.5 бита стоп). Программа может послать данные повторно. Ошибка чётности отправляется приемником только при стоящем бите **NACK**.
- В режиме Smartcard установка бита **TC** может быть задержана относительно нормальной работы с помощью регистра защиты (Guard Time). В этом режиме опустение регистра сдвига запускает счётчик защиты, он считает до значения регистра защиты, удерживая **TC** низким. После этого **TC** встаёт.
- Режим Smartcard на снятие флага **TC** не влияет.
- Сигнал **NACK** от приёмника на передающей стороне не воспринимается как бит старта. Длительность принятого **NACK** может быть 1 или 2 такта связи.
- На приёмной стороне возвращаемый **NACK** не считается битом старта.

**NB:** В режиме Smartcard передача **0x00** с ошибкой фрейма не является символом разрыва, его тут нет. При переключении бита **TE** фрейм **IDLE** не передаётся.

Рис. 312. Обнаружение ошибки чётности при 1.5 битах стоп



По ноге CK USART может выдавать карте такты. Они не связаны с передачей данных, а просто так получаются из входных тактов  $f_{CK}$  устройства делением на значение регистра. **USART\_GTPR**. CK может быть от  $f_{CK}/2$  до  $f_{CK}/62$ .

### 30.3.12. Блок IrDA SIR ENDEC

Режим IrDA включается установкой бита **IREN** регистра **USART\_CR3**. Чистить надо биты:

- **LINEN**, **STOP** и **CLKEN** в регистре **USART\_CR2**,
- **SCEN** и **HDSEL** в регистре **USART\_CR3**.

Физический уровень IrDA SIR использует модуляцию RZI, логический 0 это световой импульс.

Кодер передатчика SIR получает NRZ-модулированный поток битов от USART. Для SIR ENDEC поддерживается только скорость 115.2 Кбит/с. В нормальном режиме ширина импульса равна 3/16 периода бита.

Декодер приёмника SIR демодулирует RZ поток битов от детектора излучения в NRZ поток битов для USART. Вход декодера без сигнала обычно высокий, выход кодера низкий. Бит старта на входе декодера низкий.

- IrDA это полудуплексный протокол. Если передатчик занят (USART посылает данные кодеру IrDA), то данные на линии IrDA декодером игнорируются. Если занят приёмник, то данные на TX от USART в IrDA не кодируются. При приёме данных надо избегать передачи.
- А '0' передаётся высоким импульсом, а '1' передаётся как '0'. Ширина импульса в нормальном режиме равна 3/16 периода бита.
- Декодер SIR преобразует приёмный сигнал IrDA в битовый поток USART.
- Приёмная логика SIR воспринимает высокий уровень как логическую единицу, а низкий уровень как ноль.
- The transmit encoder output has the opposite polarity to the decoder input. The SIR output is in low state when idle.
- Спецификация IrDA требует приёма импульса длиннее 1.41 us. Это программируемый параметр. Логика определения глитчей отфильтровывает импульсы короче 2 периодов **PSC** (**PSC** это значение предделителя IrDA в регистре **USART\_GTPR**). Импульсы короче 1 периода **PSC** всегда отбрасываются, короче 2 периодов могут приниматься, длиннее 2 периодов принимаются как импульсы. При **PSC=0** кодер/декодер IrDA не работают.
- Приёмник может работать с экономным передатчиком.
- В режиме IrDA используется один бит стопа.

#### Экономный режим IrDA

##### Передатчик

В этом режиме ширина импульса не равна 3/16 периода бита. Она равна трём тактам частоты экономного режима, обычно 1.8432 MHz ( $1.42 \text{ MHz} < \text{PSC} < 2.12 \text{ MHz}$ ). Для этой частоты есть программируемый предделитель экономного режима.

##### Приёмник

Это похоже на приём нормального режима. Детектор глитчей USART отбрасывает импульсы короче  $1/\text{PSC}$ . Принимаются импульсы длиннее 2 периодов тактов IrDA экономного режима (значение **PSC** в **USART\_GTPR**).

**NB:** Импульс длиннее 1 и короче 2 периодов **PSC** могут приниматься, а могут и не приниматься.

Время установки приёмника управляется программно. Физический уровень IrDA должен иметь минимальную задержку 10 ms между приёмом и передачей.

Рис. 313. Блок-схема IrDA SIR ENDEC

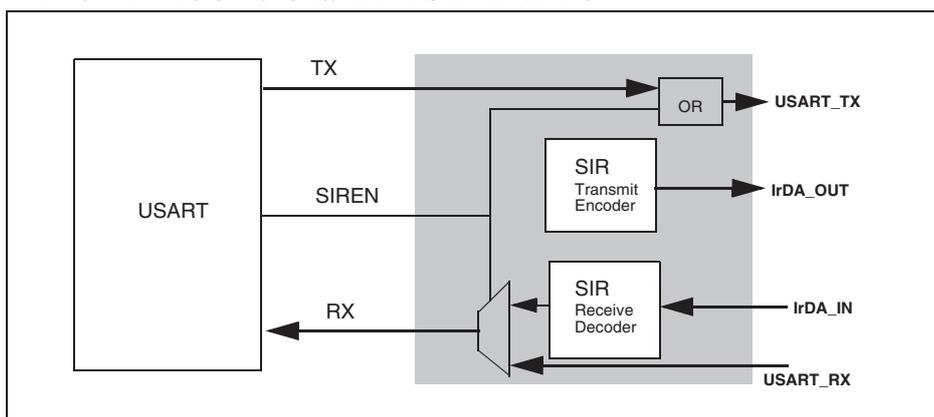
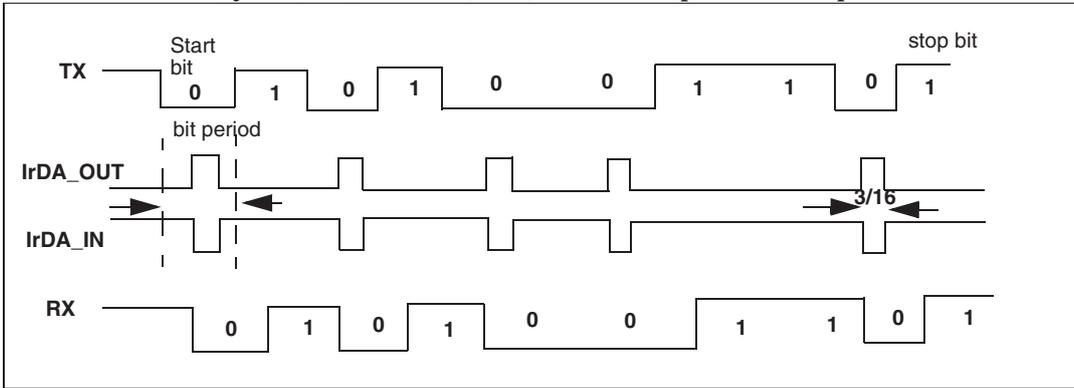


Рис. 314. Модуляция данных (3/16) IrDA - нормальный режим



### 30.3.13. Непрерывная связь с DMA

Для непрерывных передач нужно вовремя программно снимать биты `TXE/ RXNE`, а DMA снимает их сам.

#### Передача с DMA

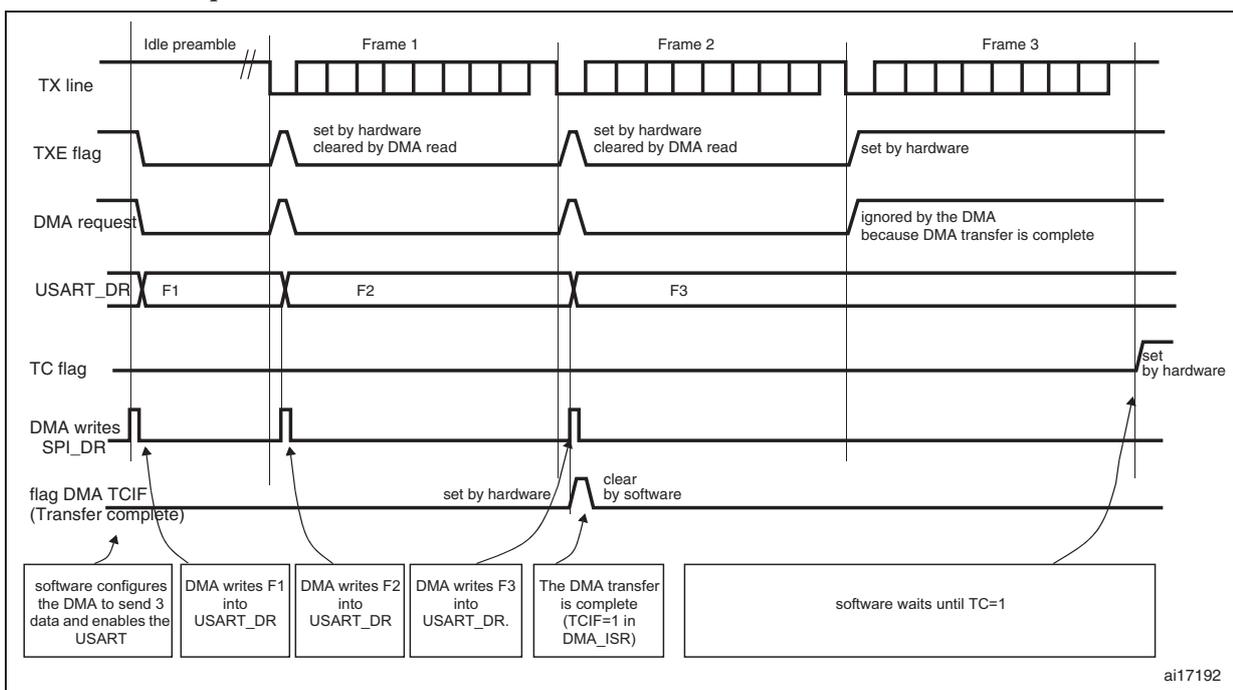
Включается установкой бита `USART_CR3/DMAT`. Данные пишутся из SRAM в регистр `USART_DR` по каждой установке бита `TXE`. Канал DMA назначается USART процедурой:

1. Пишем адрес регистра `USART_DR` в регистр адреса получателя DMA.
2. Пишем адрес памяти в регистр адреса источника DMA.
3. Пишем общее число передаваемых байтов в регистр управления DMA.
4. Ставим приоритет канала DMA
5. Определяем выдачу прерываний DMA после половины/всей передачи.
6. Снимаем бит `TC` регистра `SR` записью 0.
7. Активируем канал DMA.

После передачи заданного числа байтов контроллер DMA выдаёт прерывание по своему вектору.

После передачи DMA всех заданных байтов (флаг `TCIF` в регистре `DMA_ISR`), конец операции USART можно отследить по флагу `TC`. Для выключения USART или остановки MCU нужно программно дождаться `TC=1`. Флаг `TC` аппаратно ставится по концу последнего фрейма передачи.

Рис. 315. Передача с DMA



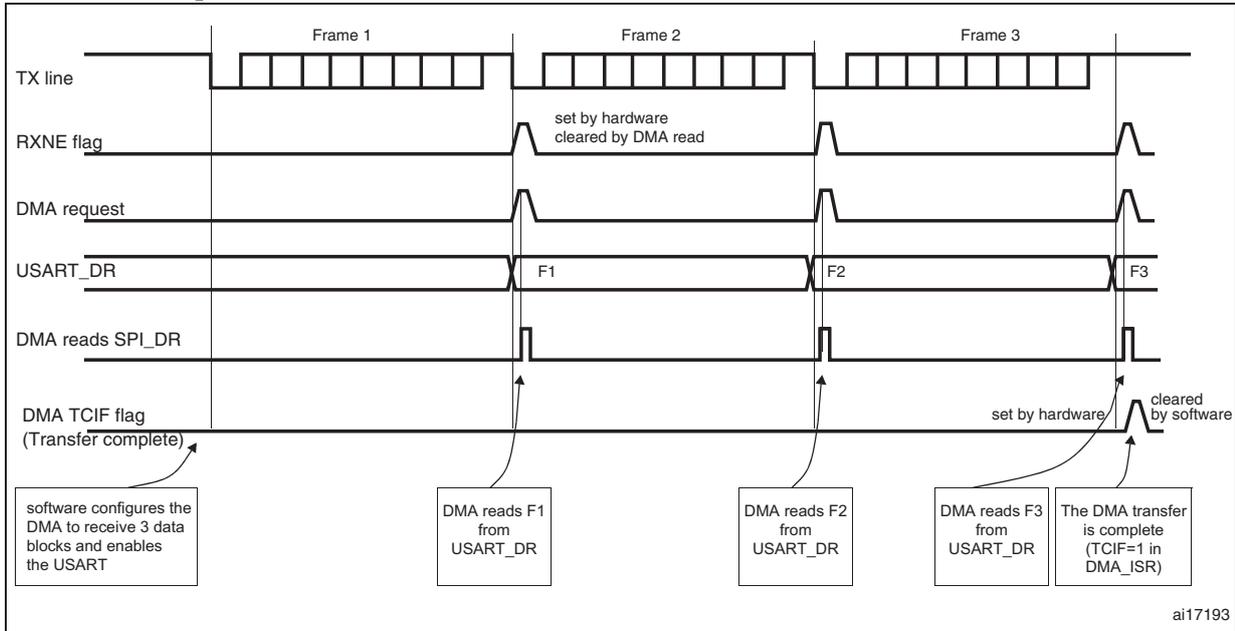
#### Приём с DMA

Включается установкой бита `USART_CR3/DMAR`. Данные пишутся из `USART_DR` в SRAM. Канал DMA назначается USART процедурой:

1. Пишем адрес регистра `USART_DR` в регистр адреса источника DMA.
2. Пишем адрес памяти в регистр адреса получателя DMA.
3. Пишем общее число передаваемых байтов в регистр управления DMA.
4. Ставим приоритет канала DMA
5. Определяем выдачу прерываний DMA после половины/всей передачи.
6. Снимаем бит `TC` регистра `SR` записью 0.
7. Активируем канал DMA.

После передачи заданного числа байтов контроллер DMA выдаёт прерывание по своему вектору.

**Рис. 316. Приём с DMA**



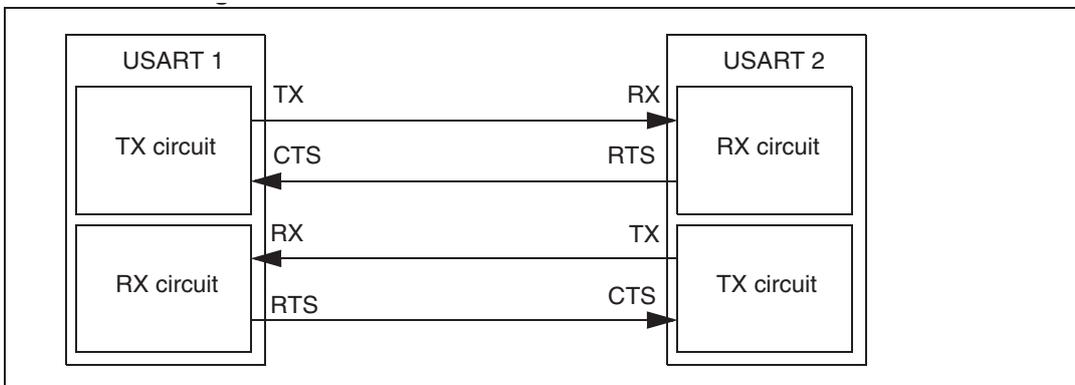
### Флаги ошибок и прерывания при многобуферных передачах

При многобуферных передачах флаги ошибок ставятся после сбойного байта. Прерывание нужно разрешать. Ошибка фрейма, переполнение и флаг шума, которые при передаче одного байта ставятся вместе с `RXNE`, есть отдельный общий флаг разрешения прерывания ошибки (бит `EIE` регистра `USART_CR3`).

### 30.3.14.Аппаратное управление потоком

Для передач между двумя USART можно использовать их входы CTS и выходы RTS.

**Рис. 317. Аппаратная связь двух USART**

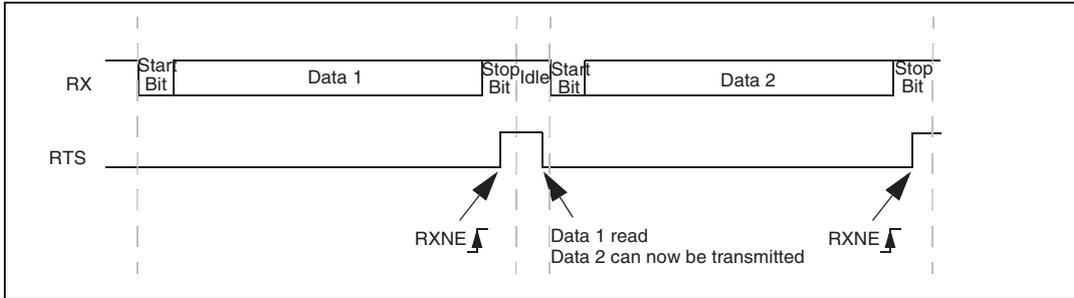


RTS и CTS включаются независимо установкой битов `RTSE` и `CTSE` регистра `USART_CR3`.

#### Управление RTS

При `RTSE=1` нога RTS держится низкой во время готовности USART принять новое данные. При заполнении регистра сдвига, RTS снимается, извещая, что передатчику пора стопорить.

Рис. 318. Управление потоком RTS

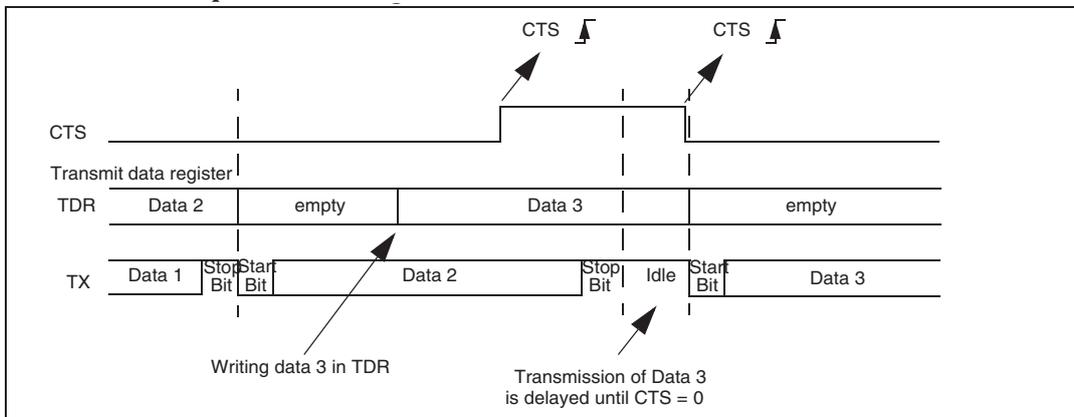


### Управление CTS

При  $CTSE=1$  передатчик перед передачей данных ждёт низкого входа CTS. Если CTS снимается во время передачи, то она прекращается.

При  $CTSE=1$  флаг  $CTSIF$  аппаратно ставится при переключении входа CTS, показывая готовность и неготовность приёмника. Прерывание разрешается битом  $CTSIE$  регистра  $USART_CR3$ .

Рис. 319. Управление потоком CTS



**NB:** При включённом потоке CTS передатчик не проверяет состояние входа CTS на разрыв.

## 30.4. Прерывания USART

Таблица 147. Запросы прерываний USART

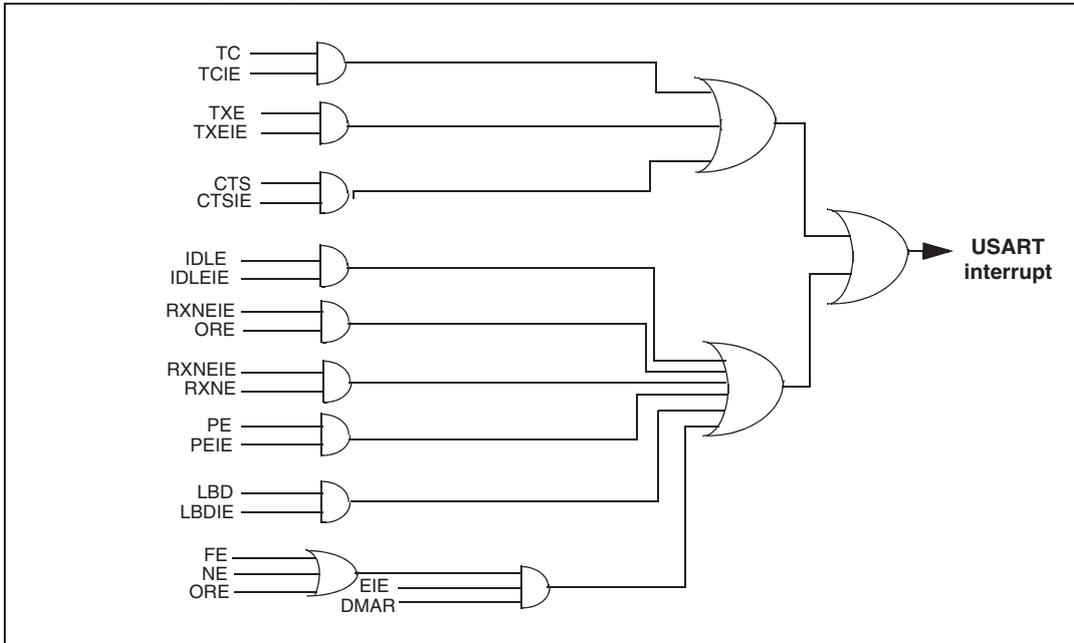
Прерывание	Флаг	Бит разрешения
Регистр данных передатчика пуст	TXE	TXEIE
Флаг CTS	CTS	CTSIE
Передача завершена	TC	TCIE
Принятые данные можно читать	RXNE	RXNEIE
Переполнение	ORE	
Простой линии	IDLE	IDLEIE
Ошибка чётности	PE	PEIE
Флаг разрыва	LBD	LBDIE
Флаг Шума, Переполнения и Ошибки фрейма при многобуферной связи	NE или ORE или FE	EIE(1)

1. Используется только при передачах с DMA.

Все прерывания USART объединены в один вектор.

- При передаче: Передача завершена, Могу Передавать или Регистр Данных Пуст.
- При приёме: Простой линии, Переполнение, Регистр Данных не Пуст, Ошибка чётности, Разрыв LIN, Флаг Шума (только многобуферный) и Ошибка Фрейма (только многобуферный).

Рис. 320. Карта прерываний USART



## 30.5. Режимы USART

Таблица 148. Режимы USART<sup>(1)</sup>

Режим USART	USART1	USART2	USART3	UART4	UART5
Асинхронный	X	X	X	X	X
Аппаратное управление режимом	X	X	X	NA	NA
Многобуферная связь (DMA)	X	X	X	X	NA
Многопроцессорная связь	X	X	X	X	X
Синхронная связь	X	X	X	NA	NA
Smartcard	X	X	X	NA	NA
Полудуплекс (Однопроводной)	X	X	X	X	X
IrDA	X	X	X	X	X
LIN	X	X	X	X	X

1. X = поддерживается; NA = не применим.

## 30.6. Регистры USART

Регистры доступны полусловами (16-бит) и словами (32-бит).

### 30.6.1. Регистр состояния (USART\_SR)

Смещение адреса: 0x00

По сбросу: 0x0000 00C0

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved						CTS	LBD	TXE	TC	RXNE	IDLE	ORE	NE	FE	PE
						rc_w0	rc_w0	r	rc_w0	rc_w0	r	r	r	r	r

— Биты 31:10 Резерв, не трогать.

— Бит 9 **CTS**: Флаг CTS

Ставится аппаратно при переключении входа CTS и стоящем CTSE. Снимается записью 0. Прерывание выдаётся при CTSIE=1 в регистре USART\_CR3

0: Линия CTS не менялась

1: Линия CTS менялась

Бит недоступен для UART4 и UART5.

— Бит 8 **LBD**: Флаг разрыва LIN

Ставится аппаратно при обнаружении разрыва LIN. Снимается записью 0. Прерывание выдаётся при LBDIE = 1 в регистре USART\_CR2.

0: Разрыва LIN не было

1: Был разрыв LIN

— **Бит 7 TXE:** Регистр данных передатчика пуст

Ставится аппаратно после передачи TDR в регистр сдвига. Прерывание выдаётся при TXEIE=1 в регистре USART\_CR1. Снимается записью в USART\_DR.

0: Регистр данных занят

1: Регистр данных пуст

**NB:** Используется при однобуферной передаче.

— **Бит 6 TC:** Передача завершена

Ставится аппаратно после завершения передачи фрейма при стоящем TXE. Прерывание выдаётся при TCIE=1 в регистре USART\_CR1. Снимается чтением из USART\_SR и затем записью в USART\_DR. В многобуферном случае рекомендуется снимать записью '0'.

0: Передача не завершена

1: Передача завершена

— **Бит 5 RXNE:** Регистр данных приёмника не пуст

Ставится аппаратно после передачи регистра сдвига в USART\_DR. Прерывание выдаётся при RXNEIE=1 в регистре USART\_CR1. Снимается чтением из USART\_DR. В многобуферном случае рекомендуется снимать записью '0'.

0: Данные не приняты.

1: Данные можно читать.

— **Бит 4 IDLE:** Простой линии

Ставится аппаратно при обнаружении Простоя линии. Прерывание выдаётся при IDLEIE=1 в регистре USART\_CR1. Снимается чтением из USART\_SR и затем чтением USART\_DR.

0: Простоя не было

1: Символ простоя был

**NB:** Снова бит IDLE не встанет пока не встанет бит RXNE (был новый простой).

— **Бит 3 ORE:** Переполнение

Ставится аппаратно после приёма в регистр сдвига при ещё нечитаном RDR пока RXNE=1. Прерывание выдаётся при RXNEIE=1 в регистре USART\_CR1. Снимается чтением из USART\_SR и затем чтением USART\_DR.

0: Не было

1: Переполнилось

**NB:** Если бит стоит, то содержимое RDR, но заменяется содержимое регистра сдвига. Прерывание выдаётся при стоящем бите EIE в многобуферном случае.

— **Бит 2 NE:** Флаг Шума

Ставится аппаратно при обнаружении шума в принятом фрейме. Снимается чтением из USART\_SR и затем чтением USART\_DR.

0: Не было

1: Нашумело

**NB:** Прерывание по этому биту выдаётся при стоящем бите EIE в многобуферном случае, а обычно прерывается по RXNE.

— **Бит 1 FE:** Ошибка фрейма

Ставится аппаратно при потере синхронизации, излишнем шуме или символе разрыва. Снимается чтением из USART\_SR и затем чтением USART\_DR.

0: Не было

1: Была ошибка или разрыв

**NB:** Если ошибка фрейма и переполнение возникают одновременно, то фрейм передаётся и ставится только бит ORE.

Прерывание по этому биту выдаётся при стоящем бите EIE в многобуферном случае, а обычно прерывается по RXNE..

— **Бит 0 PE:** Ошибка чётности

Ставится аппаратно при ошибке чётности на приёме. Снимается чтением из USART\_SR и затем чтением USART\_DR. Перед очисткой надо дождаться флага RXNE.

Прерывание выдаётся при PEIE = 1 в регистре USART\_CR1.

0: Ошибки нет

1: Ошибка чётности

### 30.6.2. Регистр данных (USART\_DR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: Всякая фигня.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved							DR[8:0]									
							rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:9 Резерв, не трогать.

— Биты 8:0 **DR[8:0]**: Данные приёма (RDR) и передачи (TDR)

При включённом контроле чётности старший передаваемый бит заменяется битом чётности.

### 30.6.3. Регистр скорости (USART\_BRR)

**NB:** Соответствующий счётчик скорости останавливается при снятом **TE** или **RE**.

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DIV_Mantissa[11:0]												DIV_Fraction[3:0]			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:9 Резерв, не трогать.

— Биты 15:4 **DIV\_Mantissa[11:0]**: мантисса USARTDIV

— Биты 3:0 **DIV\_Fraction[3:0]**: дробная часть USARTDIV

### 30.6.4. Регистр 1 управления (USART\_CR1)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OVER8	Reserved	UE	M	WAKE	PCE	PS	PEIE	TXEIE	TCIE	RXNEIE	IDLEIE	TE	RE	RWU	SBK
rw	Res.	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Бит 15 **OVER8**: Режим выборки

0: по 16

1: по 8

**NB:** Выборки по 8 нет в режимах Smartcard, IrDA и LIN: при SCEN=1, IREN=1 или LINEN=1 бит OVER8 аппаратно сбрасывается

— Бит 14 Резерв, не трогать.

— Бит 13 **UE**: Включение USART

Ставится и снимается программно.

0: Предделитель и выходы USART отключаются после завершения передачи байта

1: USART работает

— Бит 12 **M**: Длина слова

Ставится и снимается программно.

0: 1 бит Старт, 8 битов данных, n битов Стоп

1: 1 бит Старт, 9 битов данных, n битов Стоп

**NB:** Нельзя изменять во время чтения или записи

— Бит 11 **WAKE**: Способ пробудки

Ставится и снимается программно.

0: Простой линии

1: Метка адреса

- **Бит 10**            **PCE**: Включение контроля чётности  
Ставится и снимается программно. При включённом контроле чётности старший передаваемый бит (9 при M=1, 8 при M=0) заменяется битом чётности. На передаваемый в момент установки байт не влияет.  
0: Выключен  
1: Включён
- **Бит 9**            **PS**: Выбор чётности  
Ставится и снимается программно. На передаваемый в момент установки байт не влияет.  
0: Чётность  
1: Нечётность
- **Бит 8**            **PEIE**: Разрешение прерывания PE  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Бит 7**            **TXIE**: Разрешение прерывания TXE  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Бит 6**            **TCIE**: Разрешение прерывания TC конца передачи  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Бит 5**            **RXNEIE**: Разрешение прерывания RXNE и ORE  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Бит 4**            **IDLEIE**: Разрешение прерывания IDLE  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Бит 3**            **TE**: Включение передатчика  
Ставится и снимается программно.  
0: Выключен  
1: Включён  
**NB**:  
1: Установка TE посылает на линию преамбулу (Простой линии) после текущего слова, кроме режима Smartcard.  
2: При стоящем TE перед началом передачи появляется задержка на 1 бит.
- **Бит 2**            **RE**: Разрешение приёмника  
Ставится и снимается программно.  
0: Выключен  
1: Включён, начинает искать бит старта
- **Бит 1**            **RWU**: Побудка приёмника  
Задаёт немой режим приемника. Ставится и снимается программно, может сняться аппаратно при обнаружении последовательности побудки.  
0: Приёмник активен  
1: Приёмник нем  
**NB**:  
1: Перед установкой бита RWU USART должен сначала принять байт данных, иначе не сможет проснуться по Простой линии.  
2: При побудке по Метке адреса (WAKE bit=1) бит RWU нельзя менять при стоящем с RXNE.
- **Бит 0**            **SBK**: Посылка символа разрыва  
Ставится программно, снимается аппаратно во время бита стоп разрыва.  
0: Ничего  
1: Будет передан символ разрыва

### 30.6.5. Регистр 2 управления (USART\_CR2)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.	LINEN	STOP[1:0]		CLK EN	CPOL	CPHA	LBCL	Res.	LBDIE	LBDL	Res.	ADD[3:0]			
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:15** Резерв, не трогать.
- **Бит 14** **LINEN**: Включение режима LIN  
Ставится и снимается программно.  
0: Выключен  
1: Включён, можно обнаруживать и посылать символ разрыва(13 низких битов).
- **Биты 13:12** **STOP**: Число битов STOP  
00: 1 бит  
01: 0.5 бита  
10: 2 бита  
11: 1.5 бита  
The 0.5 и 1.5 бита в UART4 и UART5 нет.
- **Бит 11** **CLKEN**: Включение тактов на ноге СК  
0: Выключено  
1: Включено  
Нету в UART4 и UART5.
- **Бит 10** **CPOL**: Полярность тактов СК в синхронном режиме  
Работает вместе с битом CPHA  
0: Ножка СК спокойна низким вне окна передачи.  
1: Ножка СК спокойна высоким вне окна передачи.  
Нету в UART4 и UART5.
- **Бит 9** **CPHA**: Фаза тактов СК в синхронном режиме  
Работает вместе с битом CPOL  
0: Фронт считывания первого данного в первом такте.  
1: Фронт считывания первого данного во втором такте.  
Нету в UART4 и UART5.
- **Бит 8** **LBCL**: Тактовый импульс последнего бита в синхронном режиме  
0: На ноге СК его нет  
1: На ноге СК он есть  
Нету в UART4 и UART5.
- **Бит 7** Резерв, не трогать.
- **Бит 6** **LBDIE**: Разрешение прерывания разрыва LIN  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Бит 5** **LBDL**: Длина определения разрыва  
0: За 10 битов  
1: За 11 битов
- **Бит 4** Резерв, не трогать.
- **Биты 3:0** **ADD[3:0]**: Адрес узла USART в многопроцессорной системе

Биты **CPOL**, **CPHA**, **LBCL** нельзя писать при включённом передатчике.

### 30.6.6. Регистр 3 управления (USART\_CR3)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				ONEBIT	CTSIE	CTSE	RTSE	DMAT	DMAR	SCEN	NACK	HDSEL	IRLP	IREN	EIE
				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:12** Резерв, не трогать.
- **Бит 11** **ONEBIT**: Выборка одного бита  
При стоящем бите флаг обнаружения шума (NF) выключатся.  
0: Три выборки  
1: Одна выборка  
**NB**: Применяется только к битам данных, но не к биту START.
- **Бит 10** **CTSIE**: Разрешение прерывания CTS  
0: Нельзя  
1: Можно  
Нету в UART4 и UART5.
- **Бит 9** **CTSE**: Разрешение аппаратного управления CTS  
0: Выключено  
1: Включено, данные передаются только при низком CTS. Выключение CTS во время передачи прекращает её. Данные, записанные в DR при снятом CTS, передаются после его установки.  
Нету в UART4 и UART5.
- **Бит 8** **RTSE**: Разрешение аппаратного управления RTS  
0: Выключено  
1: Включено, данные запрашиваются только при пустом буфере (RTS низкий).  
Нету в UART4 и UART5.
- **Бит 7** **DMAT**: Разрешение использования DMA передатчика  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно  
Нету в UART5.
- **Бит 6** **DMAR**: Разрешение использования DMA приёмника  
Ставится и снимается программно.  
0: Нельзя  
1: Можно  
Нету в UART5.
- **Бит 5** **SCEN**: Разрешение режима Smartcard  
0: Smartcard выключен  
1: Smartcard включён  
Нету в UART4 и UART5.
- **Бит 4** **NACK**: Разрешение выдачи NACK Smartcard при ошибке чётности  
0: Нельзя  
1: Можно  
Нету в UART4 и UART5.
- **Бит 3** **HDSEL**: Выбор полудуплекса или полного дуплекса  
0: Полный дуплекс  
1: Полудуплекс
- **Бит 2** **IRLP**: Экономный режим IrDA  
0: Нормальный  
1: Экономный
- **Бит 1** **IREN**: Включение IrDA  
Ставится и снимается программно.  
0: IrDA выключен  
1: IrDA включён
- **Бит 0** **EIE**: Разрешение прерывания ошибки  
0: Нельзя  
1: Можно при DMAR=1 в регистре USART\_CR3 или FE=1 или ORE=1 или NE=1 в USART\_SR.



## 31. Интерфейс Secure digital (SDIO)

### 31.1. Основные свойства SDIO

Хост-интерфейс SD/SDIO MMC card (SDIO) соединяет периферийную шину АНВ и MultiMediaCards (MMCs), карты памяти SD, карты SDIO и устройства CE-ATA.

Спецификация системы MultiMediaCard от технического комитета ММСА доступна на сайте MultiMediaCard Association [www.mmca.org](http://www.mmca.org).

Спецификация системы карт памяти SD и карт SD I/O доступна на сайте SD card Association [www.sdcard.org](http://www.sdcard.org).

Спецификация системы CE-ATA доступна на сайте CE-ATA workgroup [www.ce-ata.org](http://www.ce-ata.org).

Свойства SDIO:

- Полное соответствие *MultiMediaCard System Specification Version 4.2*. Поддержка трёх режимов шины данных карты: 1-бит (по умолчанию), 4-бит и 8-бит
- Полная совместимость с предыдущими версиями MultiMediaCards
- Полное соответствие *SD Memory Card Specifications Version 2.0*
- Полное соответствие *SD I/O Card Specification Version 2.0*: Поддержка двух режимов шины данных карты: 1-бит (по умолчанию) и 4-бит
- Полная поддержка CE-ATA (полное соответствие *CE-ATA digital protocol Rev 1.1*)
- Передача данных до 48 MHz в 8-бит режиме
- Сигналы разрешения вывода команд и данных для внешних двунаправленных драйверов.

**NB:** SDIO не имеет SPI-совместимого режима связи.

Протокол карт памяти SD это надстройка протокола MultiMediaCard, определённого в *MultiMediaCard system specification V2.11*. Некоторые команды устройств памяти SD не поддерживаются SD I/O-только картами или блоками I/O комбинированных карт. Некоторые из этих команд не используются в устройствах SD I/O, вроде команд стирания, и соответственно не поддерживаются SDIO. Кроме того, несколько команд карт памяти SD и карт SD I/O различаются и не поддерживаются SDIO. См. *SD I/O card Specification Version 1.0*. CE-ATA поддерживаются электрическим интерфейсом MMC по протоколу, использующему существующие примитивы доступа MMC. Определения электрических сигналов даны в руководствах MMC.

Шина MultiMediaCard/SD подключает карты к контроллеру.

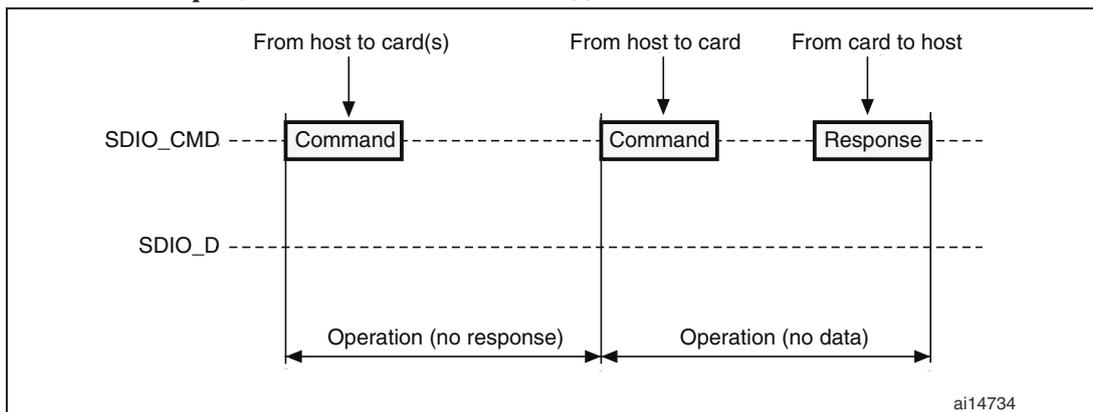
Текущая версия SDIO поддерживает только одну карту SD/SDIO/MMC4.2 одновременно и стек MMC4.1 или ранее.

### 31.2. Топология шины SDIO

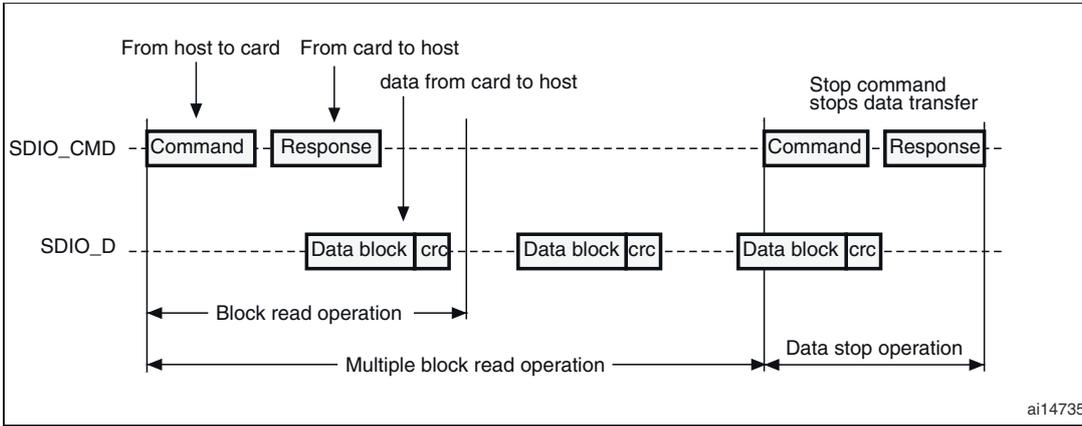
Связь по шине основана на передаче команд и данных в режиме команда/ответ. Информация передаётся внутри структур команды и ответа. Кроме того, некоторые операции имеют токены данных.

Данные карт памяти SD/SDIO передаются блоками. Данные MMC передаются блоками или потоком. Данные устройств CE-ATA передаются блоками.

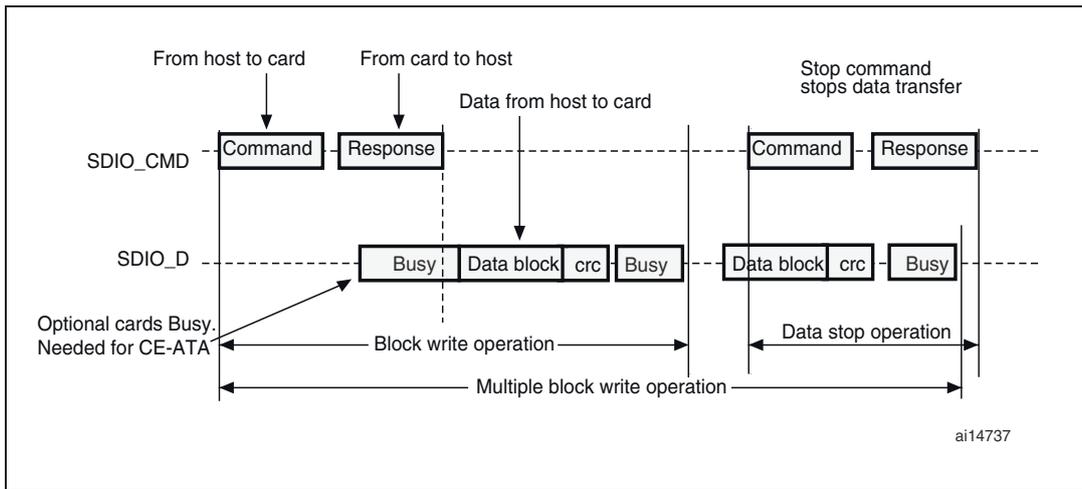
**Рис. 321. Операции "без ответа" и "без данных" SDIO.**



**Рис. 322. Блоковое (множественное) чтение SDIO.**

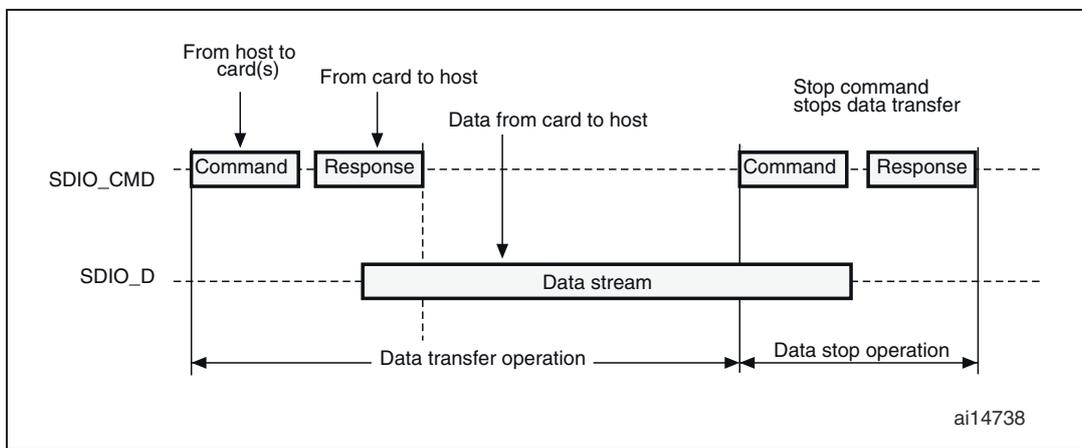


**Рис. 323. Блоковая запись SDIO.**

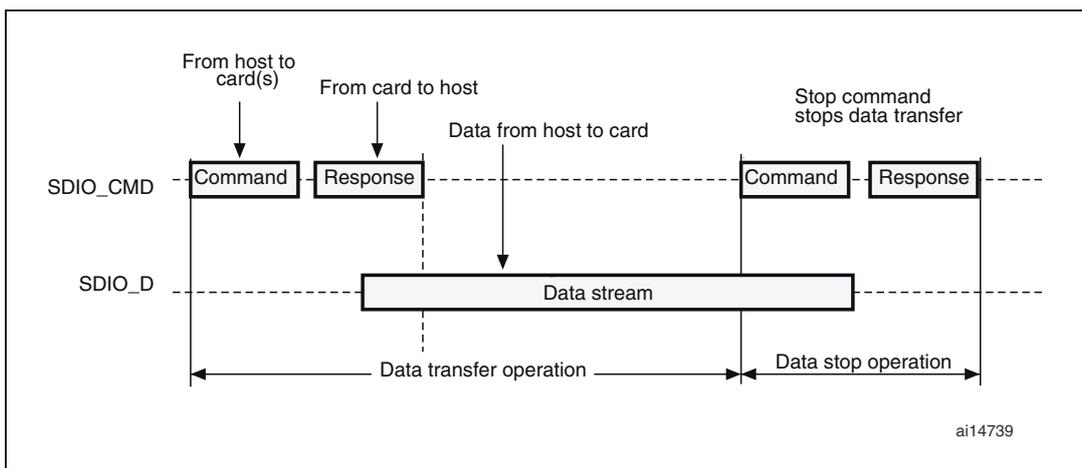


**NB:** При стоящем сигнале Busy (SDIO\_D0 низкий) SDIO данные не посылает.

**Рис. 324. Последовательное чтение SDIO.**



**Рис. 325. Последовательная запись SDIO.**

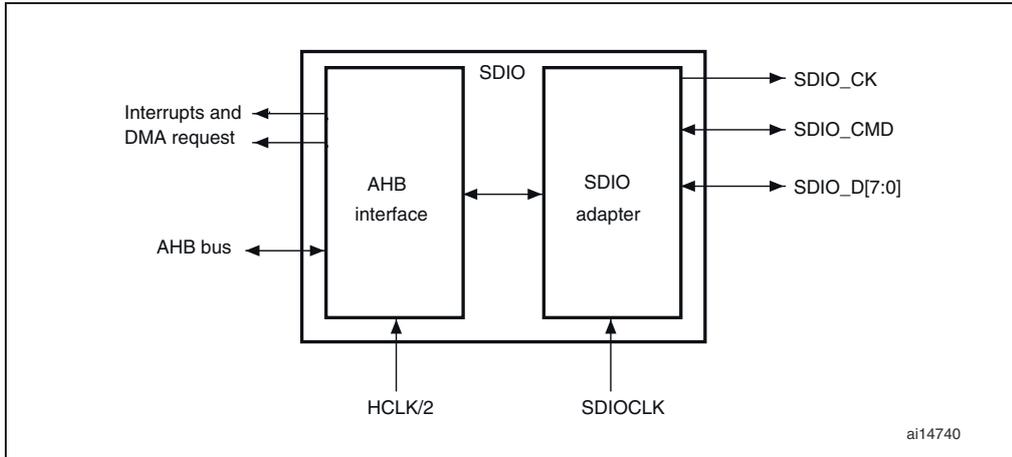


### 31.3. Функциональное описание SDIO

SDIO состоит из двух частей:

- Блок адаптера SDIO обеспечивает функции карт MMC/SD/SD I/O вроде тактов и передач.
- Интерфейс AHB для доступа к регистрам адаптера SDIO, выдачи прерываний и запросов DMA.

Рис. 326. Блок-схема SDIO.



По умолчанию **SDIO\_D0** используется для передачи данных. После инициализации хост может менять ширину шины данных.

С картами MultiMediaCard для передачи данных можно использовать **SDIO\_D0**, **SDIO\_D[3:0]** или **SDIO\_D[7:0]**. MMC V3.31 и ранее поддерживают только 1 бит данных на **SDIO\_D0**.

С картами SD SD I/O для передачи данных можно использовать **SDIO\_D0** или **SDIO\_D[3:0]**. Все линии данных работают в двухтактном режиме.

**SDIO\_CMD** работает в двух режимах:

- Открытый сток при инициализации (только для MMCV3.31 и ранее)
- Двухтактный для передачи команд (SD/SD I/O карты MMC4.2 используют двухтактный режим и при инициализации)

**SDIO\_CK** тактирует карту: по одному такту на один бит на линиях команд и данных. Частота может меняться от 0 MHz до 20 MHz (для MultiMediaCard V3.31), от 0 до 48 MHz для MultiMediaCard V4.0/4.2, и от 0 до 25 MHz (для SD/SD I/O карт).

SDIO использует два тактовых сигнала:

- Такты адаптера SDIO (**SDIOCLK** = HCLK)
- Такты шины AHB (HCLK/2)

Частоты PCLK2 и **SDIO\_CK** должны быть:

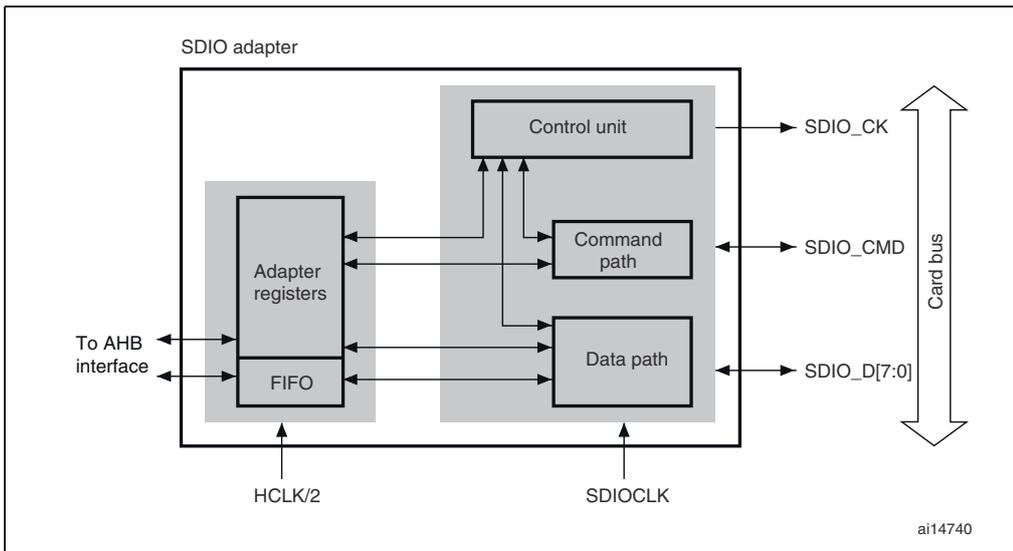
$$\text{Frequency(PCLK2)} \geq \frac{3}{8} \cdot \text{Frequency(SDIO\_CK)}$$

Таблица 150. Определения I/O SDIO.

Ножка	Направление	Описание
SDIO_CK	Вывод	Такты карт MultiMediaCard/SD/SDIO. Из хоста карте.
SDIO_CMD	Двунаправленная	Команда/ответ карты MultiMediaCard/SD/SDIO.
SDIO_D[7:0]	Двунаправленная	Данные от/для карты MultiMediaCard/SD/SDIO.

### 31.3.1. Адаптер SDIO

Рис. 327. Блок-схема.



Состоит из пяти под-блоков:

- Блок регистров адаптера
- Блок управления
- Путь команд
- Путь данных
- FIFO данных

**NB:** Регистры адаптера и FIFO используют домен тактов шины АНВ (HCLK/2). Блок управления, путь команд и путь данных используют домен тактов адаптера SDIO (SDIOCLK).

#### Блок регистров адаптера

Содержит все системные регистры и генерирует сигналы очистки статических флагов карт мультимедиа по записи 1 в соответствующий бит регистра очистки SDIO.

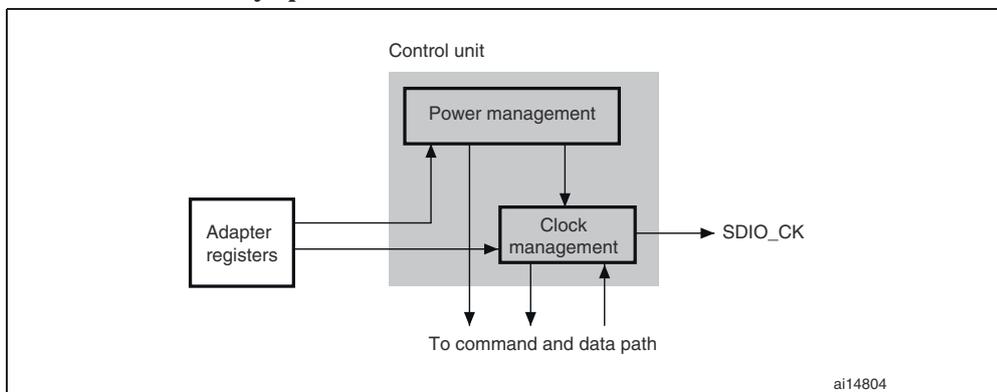
#### Блок управления

Содержит управление питанием и делитель тактов для карт памяти.

Есть три фазы питания:

- Выключено
- Подъём
- Подача

#### Рис. 328. Блок управления.



В фазах выключенного и поднимающегося питания блок управления питанием отключает выходные сигналы карты.

Блок тактирования выдаёт сигнал **SDIO\_CK**, который можно получить делением тактов или обходом. Выход тактов неактивен:

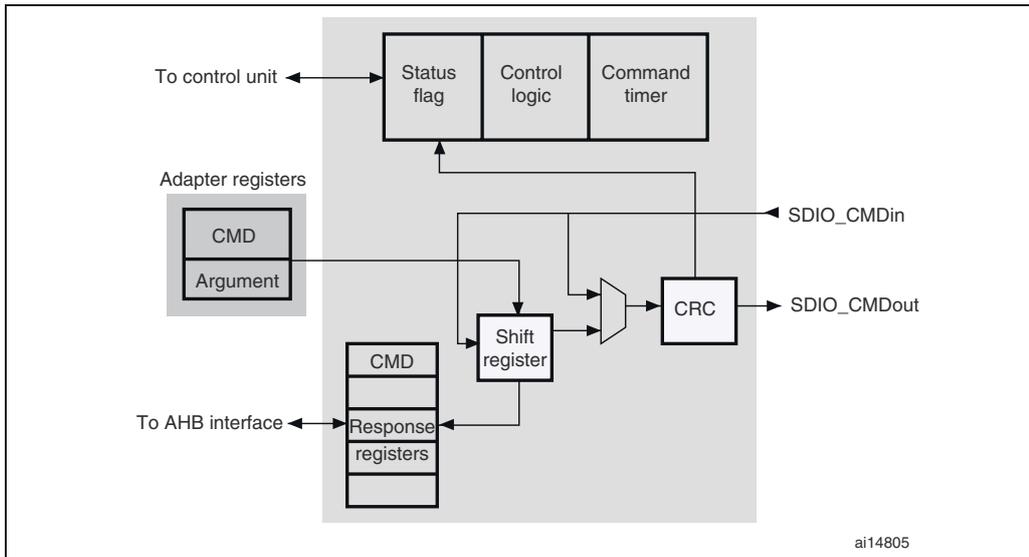
- после сброса
- во время фаз выключенного и поднимающегося питания

- в режиме низкого энергопотребления и Простое шины карты (восемь тактов после перехода путей команд и данных в Простой)

### Путь команд

Путь команд посылает картам команды и принимает их ответы.

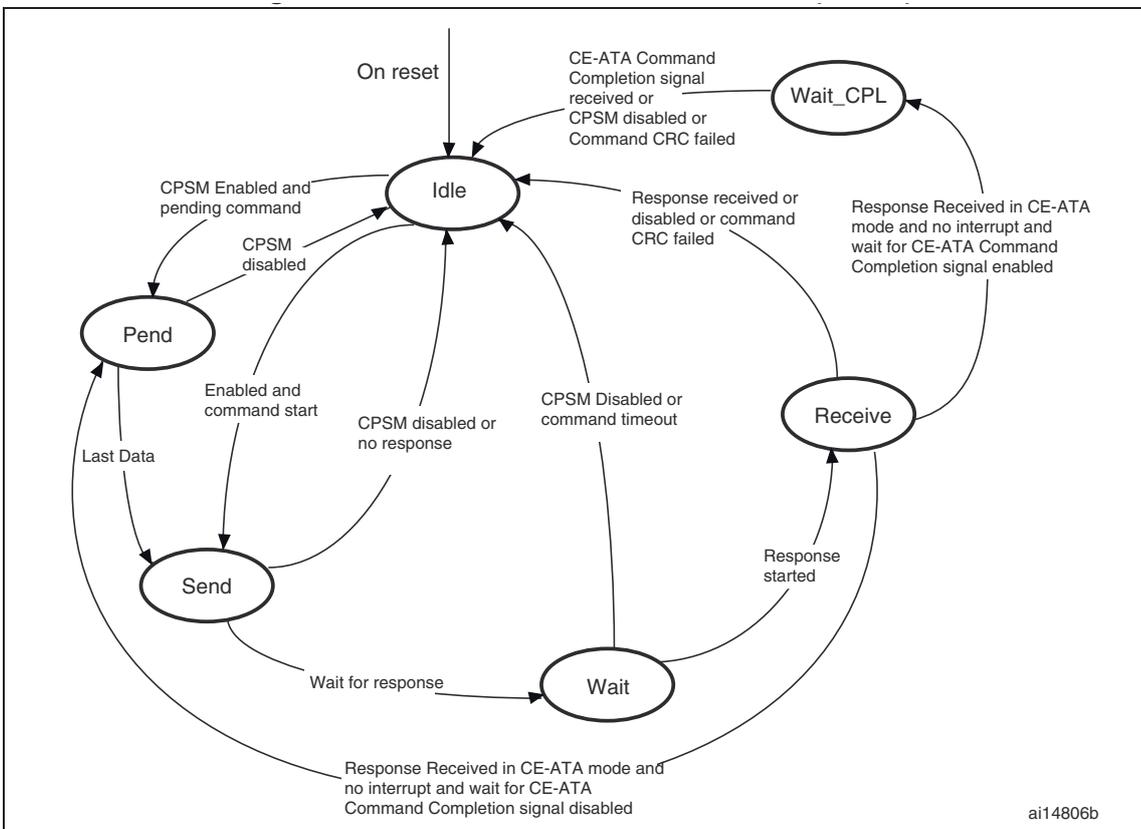
**Рис. 329. Путь команд**



- Машина состояния пути команд (CPSM)

– Передача команды начинается после записи регистра и стоящем бите разрешения. Если ответ не требуется, то после передачи команды CPSM ставит флаг и переходит в Простой. Иначе она дожидается ответа. По получении ответа полученный CRC сравнивается с полученным внутри и ставится и ставится соответствующий флаг.

**Рис. 330. Машина состояния пути команд (CPSM)**

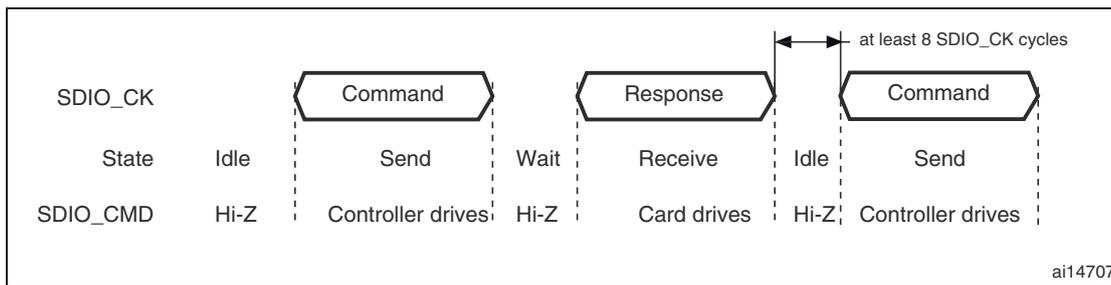


При переходе в Ожидание запускается таймер команды на 64 такта `SDIO_CK`. Если он истекает до перехода CPSM в Приём, то ставится флаг таймаута и CPSM переходит в Простой.

Если стоит флаг прерывания, то таймер выключается и CPSM ждёт прерывания от одной из карт. Если стоит бит удержания, то CPSM переходит в Удержание и ждёт сигнала `CmdPend` от пути данных. При обнаружении `CmdPend` CPSM переходит в состояние Посылки. Этим счётчику данных разрешается остановка передачи команд.

**NB:** CPSM остаётся в простое не меньше восьми периодов `SDIO_CK` ради удовлетворения требований NCC и NRC. NCC это минимальная задержка между двумя командами хоста, а NRC это минимальная задержка между командой хоста и ответом карты.

**Рис. 331. Передача команды.**



• **Формат команды**

– **Команда:** это токен пуска операции. Она посылается хостом одной (адресная команда) или всем подключённым картам (широковещательные команды доступны для MMC V3.31 и раньше). Команды передаются последовательно по линии `CMD`. Они имеют длину 48 бит. Общий формат токена команд для MultiMediaCards, карт памяти SD и карт SDIO приведён в таблице 138. Команды CE-ATA это расширение команд MMC V4.2 с тем же форматом.

Путь команд работает в полудуплексном режиме, так что команды и ответы можно посылать и принимать. При CPSM не в режиме Посылки выход `SDIO_CMD` уходит в состояние Hi-Z. Данные на `SDIO_CMD` синхронны с передним фронтом `SDIO_CK`.

– **Ответ:** это токен ответа адресованной карты (или синхронно от всех подключённых карт для MMC V3.31 или раньше) на переданную хостом команду. Ответы передаются последовательно по линии `CMD`.

SDIO поддерживает два типа ответов, оба с контролем CRC:

- короткий 48-бит
- длинный 136-бит

**NB:** Если ответ не содержит CRC (ответ `CMD1`), то драйвер должен игнорировать сбой CRC.

**Таблица 151. Формат команды.**

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание
47	1	0	Стартовый бит
46	1	1	Бит передачи
[45:40]	6	-	Индекс команды
[39:8]	32	-	Аргумент
[7:1]	7	-	CRC7
0	1	1	Концевой бит

**Таблица 152. Формат короткого ответа.**

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание
47	1	0	Стартовый бит
46	1	0	Бит передачи
[45:40]	6	-	Индекс команды
[39:8]	32	-	Аргумент
[7:1]	7	-	CRC7(или 1111111)
0	1	1	Концевой бит

**Таблица 153. Формат длинного ответа.**

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание
135	1	0	Стартовый бит
134	1	0	Бит передачи
[133:128]	6	111111	Резерв
[127:1]	127	-	CID или CSD (включая внутренний CRC7)
0	1	1	Концевой бит

Регистр команд содержит индекс команды (посылаемые карте шесть бит) и её тип. Они определяют необходимость ответа и его длину. Путь команд реализует флаги состояния:

**Таблица 154. Флаги состояния пути команд.**

Флаг	Описание
CMDREND	Нормальный CRC ответа.
CCRCFAIL	Сбойный CRC ответа.
CMDSENT	Команда послана (ответа не надо)
CTIMEOUT	Таймаут ответа.
CMDACT	Команда передаётся.

Генератор CRC вычисляет контрольную сумму всех битов перед кодом CRC. Включаются стартовый бит, бит передачи, индекс команды и её аргумент (или состояние карты). В длинном ответе контрольная сумма вычисляется для первых 120 бит **CID** или **CSD**. Стартовый бит, бит передачи и шесть резервных бит в вычислении CRC не участвуют.

Контрольная сумма CRC это 7-бит значение:

$$\text{CRC}[6:0] = \text{Остаток} [(M(x) * x^7) / G(x)]$$

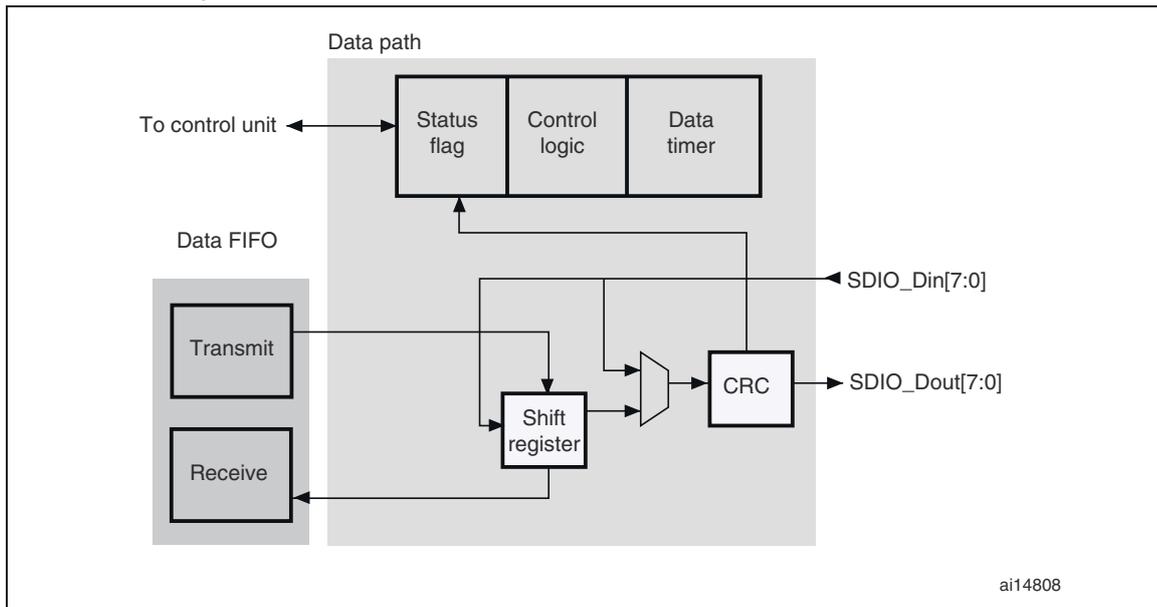
$$G(x) = x^7 + x^3 + 1$$

$$M(x) = (\text{начальный бит}) * x^{39} + \dots + (\text{последний бит перед CRC}) * x^0, \text{ или}$$

$$M(x) = (\text{начальный бит}) * x^{119} + \dots + (\text{последний бит перед CRC}) * x^0$$

### Путь данных.

**Рис. 332. Путь данных.**



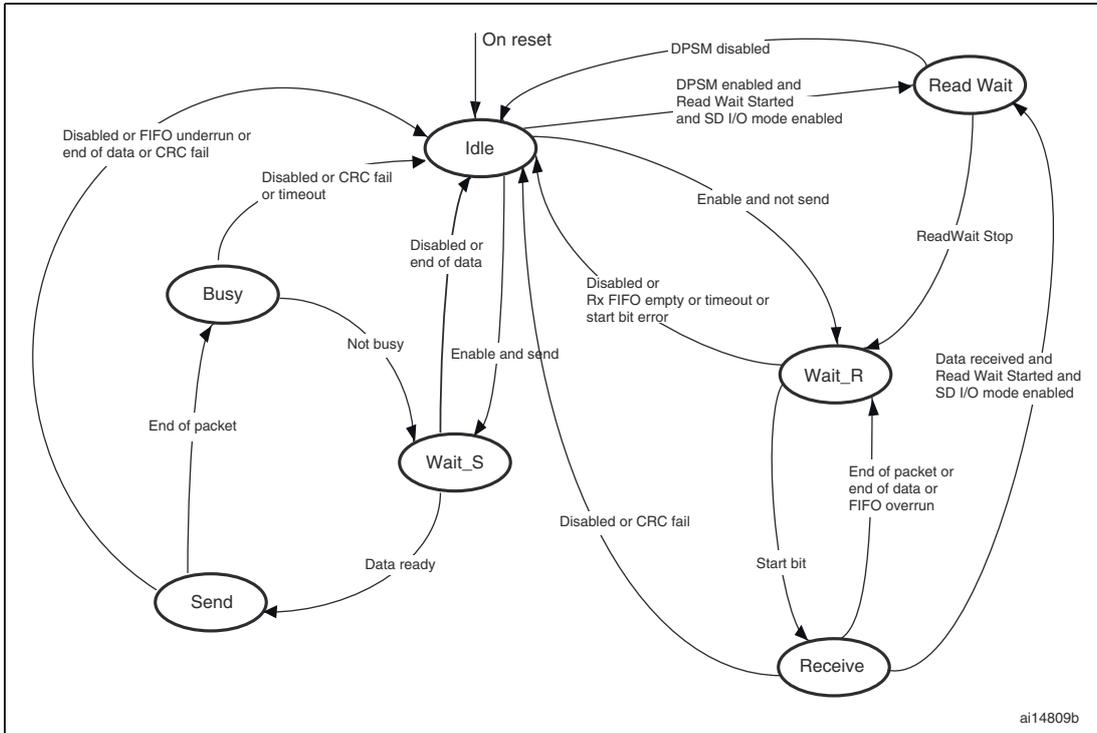
Ширина шины данных карты определяется в регистре управления тактами. При 4-бит шине данные передаются по четыре бита на такт по сигналам **SDIO\_D[3:0]**. При 8-бит шине данные передаются по восемь битов на такт по сигналам **SDIO\_D[7:0]**. При отключённой ширине шины данные передаются по одному биту на такт по **SDIO\_D0**.

В зависимости от направления передачи машина состояния пути данных (DPSM) переходит в состояние **Wait\_S** или **Wait\_R**, если можно:

- Передача: DPSM идёт в **Wait\_S**. Если в FIFO есть данные, то DPSM переходит в состояние Посылки и начинает посылать карте данные.
- Приём: DPSM идёт в **Wait\_R** и ждёт стартового бита. При его появлении DPSM переходит в состояние Приёма и начинает принимать данные от карты.

DPSM работает с частотой **SDIO\_CK**. Сигналы данных на шине карты синхронны с передним фронтом **SDIO\_CK**. DPSM имеет шесть состояний.

Рис. 333. Машина состояния пути данных (DPSM)



- **Простой:** путь данных неактивен, выходы `SDIO_D[7:0]` в Hi-Z. После записи регистра управления данными и установки бита разрешения DPSM пишет новое число в счётчик данных и в зависимости от направления передачи переходит в Wait\_S или Wait\_R.
- **Wait\_R:** если счётчик данных нулевой, то при пустом FIFO DPSM идёт в Простой. Если счётчик данных не нулевой, то DPSM ждёт стартового бита на `SDIO_D`. При получении его до таймаута DPSM уходит в Приём и заполняет счётчик данных блока. При достижении таймаута до стартового бита или его ошибке он уходит в Простой и ставит бит таймаута.
- **Приём:** принятые последовательные данные пишутся в FIFO данных. В зависимости от бита в регистре управления режим передачи может быть блоками или потоком:
  - В режиме блоков, при исчерпании счётчика данных блока DPSM дожидается приёма CRC. При его совпадении с вычисленным DPSM идёт в Wait\_R. Иначе ставится флаг сбоя CRC с уходом в Простой.
  - В режиме потока DPSM принимает данные до исчерпания счётчика. Тогда остаток данных в регистре сдвига пишется в FIFO и DPSM идёт в Wait\_R.
  - При переполнении FIFO DPSM ставит флаг ошибки FIFO и идёт в Простой.
- **Wait\_S:** При нулевом счётчике данных DPSM уходит в Простой. Иначе он ждёт снятия флага пустого FIFO данных и идёт в Посылку.
 

**NB:** DPSM остаётся в Wait\_S не менее двух тактов для соблюдения  $N_{WR}$ , где  $N_{WR}$  это число тактов от приёма ответа карты и стартом передачи данных от хоста.
- **Посылка:** DPSM начинает передачу данных карте. В зависимости от бита в регистре управления режим передачи может быть блоками или потоком:
  - В режиме блоков, при исчерпании счётчика данных блока DPSM посылает вычисленный CRC с битом конца и уходит в Занят.
  - В режиме потока DPSM посылает данные карте пока стоит бит разрешения и счётчик не нулевой. Затем спокойно уходит в Простой.

При исчерпании FIFO DPSM ставит флаг ошибки FIFO и идёт в Простой.
- **Занят:** DPSM ждёт флага состояния CRC:
  - Если он появляется плохим, то уходит в Простой и ставит флаг сбоя CRC.
  - При хорошем CRC и высоком `SDIO_D0` (карта не занята) идёт в Wait\_S.

При появлении таймаута в этом состоянии DPSM ставит флаг таймаута данных и уходит в Простой.

В режимах DPSM Wait\_R и Занят таймер данных включён и выдаёт ошибку таймаута данных когда:

- При передаче данных DPSM остаётся Занятым дольше периода таймаута
  - При приёме данных не достигнут конец данных и DPSM стоит в Wait\_R дольше периода таймаута.
- **Данные:** передача по линиям данных работает. Они хранятся в FIFO из 32 слов по 32 бита.

**Таблица 155. Формат токена данных.**

Описание	Стартовый бит	Данные	CRC16	Бит конца
Блок данных	0	-	Да	1
Поток	0	-	Нет	1

### FIFO данных

Это буфер данных с блоками приёма и передачи из 32-х 32-бит слов. Тактируется от домена АНВ (HCLK/2), так что сигналы в домен SDIO (SDIOCLK) ресинхронизируются.

Битами TXACT и RXACT FIFO может отключаться, включаться приём или передача. Взаимно исключающие TXACT и RXACT управляются путём данных:

- FIFO передачи:
  - При стоящем TXACT FIFO является логикой и буфером передачи
  - При стоящем RXACT FIFO является логикой и буфером приёма

В передающий FIFO данные пишутся по интерфейсу АНВ при разрешении передач SDIO.

Передающий FIFO доступен по 32 последовательным адресам с указателями чтения и записи. Указатель чтения инкрементируется при загрузке путём данных своего регистра сдвига.

При выключенном FIFO все флаги состояния снимаются. Путь данных ставит TXACT во время передачи.

**Таблица 156. Флаги состояния FIFO передачи.**

Флаг	Описание
TXFIFOOF	Все 32 слова FIFO имеют данные.
TXFIFOE	Данных в FIFO нет.
TXFIFONE	Половина или больше слов FIFO пусты. Может стать запросом DMA.
TXDAVL	Данные в FIFO есть. Инверсия флага TXFIFOE.
TXUNDERR	Ошибка исчерпания. Снимается записью в регистр очистки SDIO.

- FIFO приёма

После получения слова данных путь данных выставляет его на на шину записи. Указатель записи инкрементируется после завершения операции. На стороне чтения слово FIFO по текущему указателю чтения выставляется на шину чтения. При выключенном FIFO чтения все флаги снимаются и указатели чтения и записи сбрасываются. Путь данных выставляет RXACT во время приёма. Доступен приёмный FIFO по 32 последовательным адресам.

**Таблица 157. Флаги состояния FIFO приёма.**

Флаг	Описание
RXFIFOOF	Все 32 слова FIFO имеют данные.
RXFIFOE	Данных в FIFO нет.
RXFIFONF	Половина или больше слов FIFO полны. Может стать запросом DMA.
RXDAVL	Данные в FIFO есть. Инверсия флага RXFIFOE.
RXOVERR	Ошибка переполнения. Снимается записью в регистр очистки SDIO.

### 31.3.2. АНВ интерфейс SDIO

Интерфейс АНВ выдаёт прерывания и запросы DMA, обращается к регистрам адаптера SDIO и FIFO. Состоит из пути данных, декодера регистров и логики прерываний/DMA.

## Прерывания SDIO

Прерывания вызываются стоящим флагом состояния, при стоящем соответствующем бите в регистре маски.

### Интерфейс SDIO/DMA: процедура передачи данных

Ниже приведена передача из хост контроллера SDIO в MMC (512 байт с использованием **CMD24** (**WRITE\_BLOCK**)). FIFO SDIO заполняется данными из памяти контроллером DMA.

1. Идентифицировать карту
2. Увеличить частоту SDIO\_CLK
3. Выбрать карту посылкой **CMD7**
4. Сконфигурировать DMA2:
  - a) Включить контроллер DMA2 и очистить удерживаемые прерывания
  - b) Поставить адрес источника DMA2\_Channel4 на память и адрес получателя на адрес регистра **SDIO\_FIFO**
  - c) Установить регистр управления DMA2\_Channel4 (инкремент памяти, периферия без инкремента, ширина источника и получателя - слово)
  - d) Включить DMA2\_Channel4
5. Послать **CMD24** (**WRITE\_BLOCK**):
  - a) Записать регистр длины данных SDIO (Регистр таймера данных SDIO надо писать перед идентификацией карты)
  - b) Записать в регистр аргумента SDIO адрес в памяти карты (куда писать)
  - c) Установить регистр команд SDIO: "24" в **CmdIndex** (**WRITE\_BLOCK**); "1" в **WaitResp** (хост SDIO карты ждёт ответа); "1" в **CPSMEN** (хост SDIO может посылать команду). Другие поля остаются в состоянии сброса.
  - d) Дождаться прерывания **SDIO\_STA[6] = CMDREND**, записать регистр управления данными SDIO: '1' в **DTEN** (хост SDIO может посылать данные); '0' в **DTDIR** (из контроллера в карту); '0' в **DTMODE** (передача блока); '1' в **DMAEN** (DMA включён); **0x9** в **DBLOCKSIZE** (512 байт). Иные поле не волнуют.
  - e) Дождаться **SDIO\_STA[10] = DBCKEND**
6. Опросить регистр состояния каналов DMA на предмет ещё включённых каналов.

## 31.4. Функциональное описание карты

### 31.4.1. Режим идентификации карт

Тут хост сбрасывает все карты на шине, определяет диапазон рабочего напряжения, идентифицирует карты и устанавливает из относительные адреса (**RCA**) на шине. Все данные передаются только по линии команд (**CMD**).

### 31.4.2. Сброс карт

Команда сброса **GO\_IDLE\_STATE** (**CMD0**) переводит MultiMediaCard и карты памяти SD в Простой. Команда **IO\_RW\_DIRECT** (**CMD52**) сбрасывает карты SD I/O. После подачи питания или **CMD0** все драйверы шины переводятся в высокоимпедансное состояние и карты инициализируются с относительным адресом (**RCA=0x0001**) и установками каскадов драйверов (наименьшая скорость, наибольший ток) по умолчанию.

### 31.4.3. Определение рабочего напряжения

Все карты беседуют с хостом SDIO на рабочем уровне напряжения  $V_{DD}$ , определённом в регистре условий работы (**OCR**) карты.

Карты, хранящие идентификационный номер (**CID**) и специфичные данные карты (**CSD**) в памяти данных, могут обмениваться этой информацией только в условиях  $V_{DD}$ . При различных уровнях  $V_{DD}$  хоста SDIO и карты она не может закончить цикл идентификации и послать данные **CSD**. Для целей идентификации и извлечения карт, не попадающих в требуемое окно  $V_{DD}$ , придуманы специальные команды: **SEND\_OP\_COND** (**CMD1**), **SD\_APP\_OP\_COND** (**ACMD41** для памяти SD) и **IO\_SEND\_OP\_COND** (**CMD5** для SD I/O). Хост SDIO посылает требуемое окно  $V_{DD}$  в операндах этих

команд. Карты, которые не могут этого выполнить, отключаются от шины и переходят в неактивное состояние.

Этим командами без диапазона напряжений в параметрах хост SDIO может опросить все карты для определения общего диапазона и перевода неподходящих карт в неактивное состояние. Кроме того, этим можно по требованию пользователя определить неиспользуемые карты.

#### 31.4.4. Процесс идентификации карт

Он различен для MultiMediaCard и SD карт.

Для MultiMediaCard процесс стартует на частоте  $F_{od}$ . Выходной каскад линии **SDIO\_CMD** стоит в режиме открытого стока, разрешая параллельную работу карт. Регистрация идёт так:

1. Активируется шина.
2. Хост SDIO широко вещает **SEND\_OP\_COND (CMD1)** для приёма условий работы.
3. Ответ это проводное AND регистров условий работы.
4. Несовместимые карты уходят в неактивное состояние.
5. Хост SDIO широко вещает **ALL\_SEND\_CID (CMD2)** всем активным картам.
6. Активные карты одновременно шлют свои **CID** номера по последовательной линии. Карты с отдельными битами **CID**, не совпадающими с битами на командной линии, останавливают передачу и должны ждать следующего цикла идентификации. Одна карта, успешно передавшая полный **CID**, идёт в состояние Идентификации.
7. Хост SDIO посылает ей **SET\_RELATIVE\_ADDR (CMD3)** с адресом. Это относительный адрес карты (**RCA**); он короче **CID**. Обозначенная карта уходит в Дежурство (Standby) и не реагирует на следующие циклы идентификации. Выходной каскад переключается из открытого стока в двухтактный режим.
8. Хост SDIO повторяет шаги 5 — 7 до получения таймаута.

У SD карт процесс стартует на частоте  $F_{od}$  и выходной каскад линии **SDIO\_CMD** стоит в двухтактном режиме вместо режиме открытого стока. Регистрация идёт так:

1. Активируется шина.
2. Хост SDIO широко вещает **SD\_APP\_OP\_COND (ACMD41)**.
3. Карты отвечают содержимым их регистров условий работы.
4. Несовместимые карты уходят в неактивное состояние.
5. Хост SDIO широко вещает **ALL\_SEND\_CID (CMD2)** всем активным картам.
6. Карты шлют свои **CID** и уходят в Идентификацию.
7. Хост SDIO посылает активной карте **SET\_RELATIVE\_ADDR (CMD3)** с адресом. Это относительный адрес карты (**RCA**); он короче **CID**. Обозначенная карта уходит в Дежурство (Standby). Этой командой хост SDIO может изменять **RCA** карт.
8. Хост SDIO повторяет шаги 5 — 7 со всеми активными картами.

Для карт SD I/O регистрация идёт так:

1. Активируется шина.
2. Хост SDIO посылает **IO\_SEND\_OP\_COND (CMD5)**.
3. Карты отвечают содержимым их регистров условий работы.
4. Несовместимые карты уходят в неактивное состояние.
5. Хост SDIO посылает активной карте **SET\_RELATIVE\_ADDR (CMD3)** с адресом. Это относительный адрес карты (**RCA**); он короче **CID**. Обозначенная карта уходит в Дежурство (Standby). Этой командой хост SDIO может изменять **RCA** карт.

#### 31.4.5. Запись блоками

Во время блоковой записи (**CMD24 – 27**) хост посылает карте, поддерживающей такой режим, один или несколько блоков данных с добавленным в конце CRC блока. Длина блока определена в **WRITE\_BL\_LEN**. При сбое CRC карта показывает его на линии **SDIO\_D**, отбрасывает передаваемые данные и игнорирует остальные передаваемые блоки многоблоковой передачи.

Если хост использует неполные блоки с общей длиной не кратной длине блока и невыравненные блоки не разрешены (параметр **CSD WRITE\_BLK\_MISALIGN** не стоит), то карта обнаружит ошибку

перед началом первого невыравненного блока (бит `ADDRESS_ERROR` в регистре состояния). Также операция записи будет прервана при попытке записи в защищённую область. При этом ставится бит `WP_VIOLATION`.

Запись регистров `CID` и `CSD` не требует предварительной установки длины блока. Передаваемые данные также защищены CRC. Если часть регистра `CSD` или `CID` хранится в ROM, то эта часть сравнивается с соответствующими данными в приёмном буфере. При несовпадении карта сообщает об ошибке и не меняет остальную часть регистров. Некоторые карты требуют долгого и непредсказуемого времени для записи блока данных. После приёма блока и проверки CRC карта начинает запись и держит линию `SDIO_D` низкой вплоть до готовности приёма новой команды `WRITE_BLOCK`. Хост может в любое время опросить состояние карт командой `SEND_STATUS (CMD13)`. Бит `READY_FOR_DATA` показывает готовность к приёму данных. Задумчивую карту можно перевести в режим Отключения (Disconnect) командой `CMD7`, не прерывая её записи. При этом линии `SDIO_D` освобождаются для других карт. При повторном выборе карты она показывает свою занятость состоянием `SDIO_D` (низкий при продолжающейся записи и недоступном буфере).

### 31.4.6. Чтение блоками

Максимальный размер блока передачи определён в `CSD (READ_BL_LEN)`. При стоящем бите `READ_BL_PARTIAL` можно передавать блоки меньшего размера, чьи адреса начала и конца лежат внутри физического блока. В конце каждого блока добавляется CRC. Команда `CMD17 (READ_SINGLE_BLOCK)` инициирует чтение одного блока с возвращением состояние Передачи.

Команда `CMD18 (READ_MULTIPLE_BLOCK)` запускает передачу нескольких последовательных блоков. Командой остановки передачи хост может прервать такое чтение в любое время, независимо от типа.

Если во время множественной передачи (обоих типов) возникает ошибка (выход за границы, невыравненный адрес или внутренняя ошибка), то карта прекращает передачу и возвращается в состояние Данных. Хост должен послать команду остановки передачи. Ошибка чтения возвращается в ответ на эту команду.

После передачи предопределённого числа блоков карта выходит из состояния Данных и присылаемая команда остановки передачи является незаконной, о чём и сообщается хосту. При неразрешённой передаче невыравненных блоков ошибка выявляется в начале первого невыравненного блока (бит ошибки `ADDRESS_ERROR` в регистре состояния).

### 31.4.7. Поточное чтение и запись (только MultiMediaCard)

В потоковом режиме данные передаются байтами без добавления CRC в конце каждого блока.

#### Потоковая запись (только MultiMediaCard)

`WRITE_DAT_UNTIL_STOP (CMD20)` пускает передачу данных от хоста SDIO карте, начиная с заданного адреса, вплоть до команды останова от хоста. Если разрешены неполные блоки (параметр `CSD WRITE_BLK_MISALIGN` стоит), то поток данных может начинаться и заканчиваться на любом адресе внутри адресного пространства карты, иначе только на границе блока. Поскольку количество данных заранее определить невозможно, то CRC использовать невозможно. Если во время передачи достигнут конец диапазона памяти, то все поступающие данные выбрасываются вплоть до получения команды останова.

Максимальная частота тактов потока использует регистры карты и вычисляется по формуле:

$$\text{Maximumspeed} = \text{MIN}(\text{TRANSPEED}, \frac{(8 \times 2^{\text{writeblen}})(-\text{NSAC})}{\text{TAAC} \times \text{R2WFACTOR}})$$

- `Maximumspeed` = максимальная частота записи
- `TRANSPEED` = максимальная частота передачи данных
- `writeblen` = максимальный размер блока записи
- `NSAC` = время 2 чтения в тактах CLK
- `TAAC` = время 1 чтения
- `R2WFACTOR` = множитель скорости записи

Попытка хоста использовать частоту, большую, чем доступная карте, то она останавливает запись, ставит в регистре состояния ошибку `OVERRUN` и плюёт на все поступающие данные (в состоянии

приёма данных) вплоть до получения команды останова. Операция записи прерывается также при записи в защищённую область. В этом случае ставится бит `WP_VIOLATION`.

#### Потоковое чтение (только MultiMediaCard)

`READ_DAT_UNTIL_STOP (CMD11)` запускает чтение данных карты начиная с указанного адреса вплоть до посылки хостом команды `STOP_TRANSMISSION (CMD12)`. Команда останова передаётся последовательно и передача данных останавливается после получения конечного бита команды. Если во время передачи достигнут конец диапазона памяти, то вплоть до получения команды останова посылается всякая ерунда.

Максимальная частота тактов потока использует регистры карты и вычисляется по формуле:

$$\text{Maximumspeed} = \text{MIN}(\text{TRANSPEED}, \frac{(8 \times 2^{\text{readblen}})(-\text{NSAC})}{\text{TAAC} \times \text{R2WFACTOR}})$$

- `Maximumspeed` = максимальная частота чтения
- `TRANSPEED` = максимальная частота передачи данных
- `readblen` = максимальный размер блока чтения
- `NSAC` = время 2 чтения в тактах CLK
- `TAAC` = время 1 чтения
- `R2WFACTOR` = множитель скорости записи

Попытка хоста использовать частоту, большую, чем доступная карте, то она останавливает передачу, ставит в регистре состояния ошибку `UNDERRUN` и в состоянии Данных ждёт получения команды останова.

#### 31.4.8. Стирание: групповое и сектора

Группа Стирания MultiMediaCard измеряется в блоках записи, основной единицы записи карты. Размер группы определён в `CSD`. Хост может стирать непрерывный диапазон групп стирания. Процесс запускается последовательностью из трёх шагов.

Сначала хост командой `ERASE_GROUP_START (CMD35)` указывает адрес начала диапазона, затем командой `ERASE_GROUP_END (CMD36)` задаёт последний адрес диапазона и наконец запускает стирание командой `ERASE (CMD38)`. Поле адреса в команде стирания содержит адрес группы стирания в байтах. Карта выравнивает этот адрес на границу группы, игнорируя его младшие биты.

При подаче команды стирания вне последовательности в регистре состояния ставится бит `ERASE_SEQ_ERROR` и сбрасывается вся последовательность.

Если внутри последовательности появляется неположенная команда (кроме `SEND_STATUS`), то карта ставит в регистре состояния бит `ERASE_RESET`, сбрасывает последовательность и выполняет последнюю команду.

Попадающие в диапазон стирания защищённые блоки остаются нетронутыми и ставится бит `WP_ERASE_SKIP`.

Во время стирания линия `SDIO_D` удерживается низкой. Хост может освободить её, отменив выбор карты командой `CMD7`.

#### 31.4.9. Широкая шина

Режим широкой шины (4 бита) включается и выключается командой `SET_BUS_WIDTH (ACMD6)`. По включению питания и команде `GO_IDLE_STATE (CMD0)` используется 1 бит. `SET_BUS_WIDTH (ACMD6)` допустима только в состоянии передачи, то есть после её выбора командой `SELECT/DESELECT_CARD (CMD7)`.

#### 31.4.10. Управление защитой записи

Хост SDIO поддерживает три метода защиты записи:

1. Внутренняя защита (ответственность карты)
2. Механический переключатель (ответственность хоста SDIO)
3. Защита карты паролём

##### Внутренняя защита

Биты в `CSD` включают постоянную или временную защиту записи всей карты. Некоторые карты битом `WP_GRP_ENABLE` в `CSD` позволяют включать защиту групп секторов памяти и изменять её

программно. Объём защищённой памяти измеряется в единицах `WP_GRP_SIZE` секторов из `CSD`. Команды `SET_WRITE_PROT` и `CLR_WRITE_PROT` управляют защитой адресованных групп. Команда `SEND_WRITE_PROT` подобна чтению одного блока. Карта посылает блок данных с 32 битами защиты записи, представляющими 32 защищённые группы, начиная с указанного адреса, сопроводив это 16 битами CRC. Поле адреса в команде защиты это байтовый адрес группы.

Карта игнорирует биты, младше размера группы.

### Механический переключатель

Он расположен сбоку карты и доступен только хосту. Так что вся ответственность за запись возлагается на хост.

### Защита паролём

Пароль, замыкающий доступ к карте, хранится в 128-бит регистре `PWD`, а его длина в 8-бит регистре `PWD_LEN`. Они энергонезависимые. Замкнутая карта отвечает и выполняет сброс инициализацию, выбор и выдаёт состояние, но без доступа к данным карты. При установленном пароле (ненулевая `PWD_LEN`) после подачи питания карта замыкается автоматически. Как и команды записи регистров `CSD` и `CID`, команды замыкания/размыкания доступны только в состоянии Передачи. Здесь они у них нет аргумента адреса и выбрать карту нужно заранее. Они имеют структуру и тип передачи по шине регулярной команды записи блока. Вся требуемая информация (режим установки пароля, сам пароль и замыкание/размыкание) передаётся в блоке данных. Размер блока данных команды определяется хостом до отправки команды. См. *Таблицу 158*.

Установки битов:

- `ERASE`: стирание. остальные биты должны быть нулевыми, посылается только бит команды
- `LOCK_UNLOCK`: замок карты. `LOCK_UNLOCK` может стоять одновременно с `SET_PWD`, но не с `CLR_PWD`
- `CLR_PWD`: очистка пароля
- `SET_PWD`: пишет пароль в память
- `PWD_LEN`: длина пароля в байтах
- `PWD`: пароль (новый или старый)

### Установка пароля

1. Выбрать карту (`SELECT/DESELECT_CARD, CMD7`), если ещё нет.
2. Задать длину блока посылки (`SET_BLOCKLEN, CMD16`). Включает 8-бит режима замыкания, 8-бит `PWD_LEN`, число байтов нового пароля и, при замене пароля, длину старого.
3. Послать `LOCK/UNLOCK (CMD42)` с блоком данных и 16-бит CRC. Блок данных задаёт режим (`SET_PWD = 1`), длину (`PWD_LEN`) и сам пароль (`PWD`). При замене пароля `PWD_LEN` задаёт длину обоих паролей, а поле `PWD` старый и затем новый.
4. При совпадении паролей, новый пароль и его длина пишутся в поля `PWD` и `PWD_LEN`. Иначе просто ставится бит ошибки `LOCK_UNLOCK_FAILED` в регистре состояния.

Замкнуть карту можно сразу при записи пароля, установив бит `LOCK_UNLOCK` или послав команду замыкания.

### Сброс пароля

1. Выбрать карту (`SELECT/DESELECT_CARD, CMD7`), если ещё нет.
2. Задать длину блока посылки (`SET_BLOCKLEN, CMD16`). Включает 8-бит режима замыкания и 8-бит `PWD_LEN`.
3. Послать `LOCK/UNLOCK (CMD42)` с блоком данных и 16-бит CRC. Блок данных задаёт режим (`CLR_PWD = 1`), длину (`PWD_LEN`) и сам пароль (`PWD`). Бит `LOCK_UNLOCK` игнорируется.
4. При совпадении паролей, поля `PWD` и `PWD_LEN` обнуляются. Иначе просто ставится бит ошибки `LOCK_UNLOCK_FAILED` в регистре состояния.

### Блокировка карты

1. Выбрать карту (`SELECT/DESELECT_CARD, CMD7`), если ещё нет.
2. Задать длину блока посылки (`SET_BLOCKLEN, CMD16`). Включает 8-бит режима замыкания (байт 0 в *Таблице 158*.), 8-бит `PWD_LEN` и число байтов текущего пароля.
3. Послать `LOCK/UNLOCK (CMD42)` с блоком данных и 16-бит CRC. Блок данных задаёт режим (`LOCK_UNLOCK = 1`), длину (`PWD_LEN`) и сам пароль (`PWD`).

4. При совпадении паролей, карта замыкается и ставится бит `CARD_IS_LOCKED` в регистре состояния. Иначе просто ставится бит ошибки `LOCK_UNLOCK_FAILED` в регистре состояния.

Замкнуть карту можно сразу при записи нового пароля, дополнительно установив бит `LOCK_UNLOCK` режима.

При стоящем пароле (`PWD_LEN` не 0), карта автоматически замыкается по сбросу питания. Попытка замкнуть уже замкнутую карту или карту без пароля ставит бит ошибки `LOCK_UNLOCK_FAILED` в регистре состояния.

#### Разблокировка карты

1. Выбрать карту (`SELECT/DESELECT_CARD`, `CMD7`), если ещё нет.
2. Задать длину блока посылки (`SET_BLOCKLEN`, `CMD16`). Включает 8-бит режима замыкания (байт 0 в *Таблице 158.*), 8-бит `PWD_LEN` и число байтов текущего пароля.
3. Послать `LOCK/UNLOCK` (`CMD42`) с блоком данных и 16-бит CRC. Блок данных задаёт режим (`LOCK_UNLOCK = 1`), длину (`PWD_LEN`) и сам пароль (`PWD`).
4. При совпадении паролей, карта размыкается и снимется бит `CARD_IS_LOCKED` в регистре состояния. Иначе просто ставится бит ошибки `LOCK_UNLOCK_FAILED` в регистре состояния.

Разблокировка действует только в текущем включении питания. При стоящем пароле (`PWD_LEN` не 0), карта автоматически замыкается по сбросу питания. Попытка разомкнуть уже открытую карту ставит бит ошибки `LOCK_UNLOCK_FAILED` в регистре состояния.

#### Насильственное стирание

Если пароль забыт напрочь, то использовать карту можно только после полного стирания её содержимого. Для этого надо:

1. Выбрать карту (`SELECT/DESELECT_CARD`, `CMD7`), если ещё нет.
2. Задать длину блока посылки (`SET_BLOCKLEN`, `CMD16`) 1 байт для команды замыкания 8-бит карт (байт 0 в *Таблице 158.*).
3. Послать `LOCK/UNLOCK` (`CMD42`) с байтом данных режима (`ERASE = 1`) и 16-бит CRC. Остальные биты байта равны нулю.
4. При единственном стоящем бите `ERASE` в поле данных стирается вся информация карты, включая регистры `PWD` и `PWD_LEN`, и она разблокируется. Если стоят и другие биты, то просто ставится бит ошибки `LOCK_UNLOCK_FAILED` в регистре состояния, карта остаётся нетронутой и заблокированной.

Попытка стирания открытой карты ставит бит ошибки `LOCK_UNLOCK_FAILED` в регистре состояния.

### 31.4.11.Регистр состояния карты

32-бит поле состояния карты формата R1 относится к предыдущей команде (если не сказано иное). В *Таблице 145.* используются следующие аббревиатуры:

#### Тип:

- E: бит ошибки
- S: бит состояния
- R: обнаружено и установлено для этого ответа
- X: обнаружено и установлено при исполнении команды. Для чтения этих битов хост SDIO должен опрашивать карту командой.

#### Чистка:

- A: в соответствии с текущим состоянием карты
- V: всегда относится к предыдущей команде. Приём правильной команды чистит их (с задержкой в одну команду)
- C: чистка чтением

Таблица 158. Состояние карты

Биты	Имя	Тип	Значение	Описание	Чистка
31	ADDRESS_OUT_OF_RANGE	ERX	0= чисто 1= ошибка	Аргумент адреса в команде не годится для этой карты. Очередное чтение/запись блока или потока выходит за допустимые пределы для карты.	C
30	ADDRESS_MISALIGN	-	0= чисто 1= ошибка	Адрес первого блока не выровнен на границу физического блока карты. Очередное чтение/запись блока не выровнено на границу физического блока карты.	C
29	BLOCK_LEN_ERROR	-	0= чисто 1= ошибка	Один из аргументов команды SET_BLOCKLEN превышает допустимое значение для карты или ранее заданная длина блока недопустима для команды (например, при запрещённой записи частями, длина блока меньше длины блока карты)	C
28	ERASE_SEQ_ERROR	-	0= чисто 1= ошибка	Ошибка последовательности команд стирания.	C
27	ERASE_PARAM	EX	0= чисто 1= ошибка	Недопустимый выбор групп стирания.	C
26	WP_VIOLATION	EX	0= чисто 1= ошибка	Попытка записи в защищённый блок.	C
25	CARD_IS_LOCKED	SR	0 =открыто 1 =закрыто	Карта замкнута хостом.	A
24	LOCK_UNLOCK_FAILED	EX	0= чисто 1= ошибка	Ошибка последовательности или пароля команд блокировки/разблокировки карты.	C
23	COM_CRC_ERROR	ER	0= чисто 1= ошибка	Сбой CRC предыдущей команды.	B
22	ILLEGAL_COMMAND	ER	0= чисто 1= ошибка	Команда недопустима с таким состоянием карты.	B
21	CARD_ECC_FAILED	EX	0= успех 1= сбой	Неисправимая ошибка ECC данных карты.	C
20	CC_ERROR	ER	0= чисто 1= ошибка	Ошибка карты, не относящаяся к командам (в стандарт нет).	C
19	ERROR	EX	0= чисто 1= ошибка	Ошибка карты, относящаяся к командам или при выполнении последней команды (в стандарт нет).	C
18	Резерв				
17	Резерв				
16	CID/CSD_OVERWRITE	EX	0= чисто 1= ошибка	Одна из ошибок: – Регистр CID уже записан – Неизменяемая часть CSD не соответствует данным карты – Попытка реверса копии или постоянно защищённых битов	C
15	WP_ERASE_SKIP	EX	0= всё 1= часть	Стирание только незащищённых частей памяти.	C
14	CARD_ECC_DISABLE D	SX	0= выкл. 1= вкл.	Команда выполнена без внутренней коррекции данных (ECC).	A
13	ERASE_RESET	-	0= нету 1= стоит	Сброс последовательности стирания из-за неверной последовательности команд (не CMD35, CMD36, CMD38 или CMD13)	C
12:9	CURRENT_STATE	SR	0 = Idle 1 = Ready 2 = Ident 3 = Stby 4 = Tran 5 = Data 6 = Rcv 7 = Prg 8 = Dis 9 = Btst 10-15 = резерв	Состояние карты при приёме команды. Хост увидит изменение состояния на следующей команде.	B
8	READY_FOR_DATA	SR	0= не готов 1= готов	Соответствует пустоте буфера.	-
7	SWITCH_ERROR	EX	0= чисто 1= ошибка	По команде SWITCH карта не перешла в требуемый режим	B

Биты	Имя	Тип	Значение	Описание	Чистка
6	Резерв				
5	APP_CMD	SR	0 = Выкл. 1 = Вкл.	Карта подождёт ACMD или команда воспринималась как ACMD.	C
4	Резерв для карт SD I/O				
3	AKE_SEQ_ERROR	ER	0= чисто 1= ошибка	Ошибка последовательности аутентификации.	C
2	Резерв для особых команд.				
1	Резерв для тестов производителя.				
0					

### 31.4.12.Регистр состояния SD

Содержит собственную информацию SD карт памяти одним блоком из 512 бит. Передаётся хосту SDIO по команде **ACMD13** (**CMD55** и за ней **CMD13**). **ACMD13** посылается только в режиме Передачи (карта выбрана).

В *Таблице 146*. используются следующие аббревиатуры:

#### Тип:

- E: бит ошибки
- S: бит состояния
- R: обнаружено и установлено для этого ответа
- X: обнаружено и установлено при исполнении команды. Для чтения этих битов хост SDIO должен опрашивать карту командой.

#### Чистка:

- A: в соответствии с текущим состоянием карты
- В: всегда относится к предыдущей команде. Приём правильной команды чистит их (с задержкой в одну команду)
- C: чистка чтением

**Таблица 159. Состояние карты SD**

Биты	Имя	Тип	Значение	Описание	Чистка
511: 510	DAT_BUS_WIDTH	SR	00'= 1 бит (по умолчанию) '01'= резерв '10'= 4 бита '11'= резерв	Shows the currently defined databus width that was defined by SET_BUS_WIDTH command	A
509	SECURED_MODE	SR	0'= Не в режиме '1'= В безопасном режиме	Card is in Secured Mode of operation (refer to the "SD Security Specification").	A
508: 496	Резерв.				
495: 480	SD_CARD_TYPE	SR	'00xxh'= SD Memory Card ('x'= не волнует). Сейчас есть: '0000'= Регулярная SD RD/WR. '0001'= SD ROM	In the future, the 8 LSBs will be used to define different variations of an SD memory card (each bit will define different SD types). The 8 MSBs will be used to define SD Cards that do not comply with current SD physical layer specification.	A
479: 448	SIZE_OF_PROTECTED_AREA	SR	Размер защищённой области (См. ниже)	(См. ниже)	A
447: 440	SPEED_CLASS	SR	Класс скорости. (См. ниже)	(См. ниже)	A
439: 432	PERFORMANCE_MOVE	SR	Скорость перемещения с шагом [MB/s]. (См. ниже)	(См. ниже)	A
431: 428	AU_SIZE	SR	Размер AU (См. ниже)	(См. ниже)	A
427: 424	Резерв.				
423: 408	ERASE_SIZE	SR	Число стираемых за раз AU	(См. ниже)	A
407: 402	ERASE_TIMEOUT	SR	Таймаут стирания областей из UNIT_OF_ERASE_AU	(См. ниже)	A
401: 400	ERASE_OFFSET	SR	Фиксированная добавка к времени стирания.	(См. ниже)	A

Биты	Имя	Тип	Значение	Описание	Чистка
399: 312				Резерв.	
311:0				Резерв для производителя.	

### SIZE\_OF\_PROTECTED\_AREA

У карт стандартной плотности ёмкость защищённой области задаётся как:

Защищённая область =  $SIZE\_OF\_PROTECTED\_AREA * MULT * BLOCK\_LEN$ .

$SIZE\_OF\_PROTECTED\_AREA$  определяется в единицах  $MULT * BLOCK\_LEN$ .

У карт высокой плотности ёмкость защищённой области задаётся как:

Защищённая область =  $SIZE\_OF\_PROTECTED\_AREA$

$SIZE\_OF\_PROTECTED\_AREA$  определяется в байтах.

### SPEED\_CLASS

Это 8-бит поле, указывающее класс скорости устройства и определяемое как  $P_w/2$  (где  $P_w$  это производительность записи).

Таблица 160. Класс скорости

SPEED_CLASS	Определение
00h	Class 0
01h	Class 2
02h	Class 4
03h	Class 6
04h – FFh	Резерв

### PERFORMANCE\_MOVE

Это 8-бит поле показывает  $P_M$  (производительность пересылки) с шагом 1 [MB/sec]. Если карта не использует блоки записи (RU), то  $P_M$  должно рассматриваться как бесконечность.

PERFORMANCE_MOVE	Определение
00h	Не определено
01h	1 [MB/sec]
02h	02h 2 [MB/sec]
-----	-----
FEh	254 [MB/sec]
FFh	Бесконечность

### AU\_SIZE

Это 4-бит поле показывает размер AU как степень 2 от 16 KB.

AU_SIZE	Определение
00h	Not defined
01h	16 KB
02h	32 KB
03h	64 KB
04h	128 KB
05h	256 KB
06h	512 KB
07h	1 MB
08h	2 MB
09h	4 MB
Ah – Fh	Резерв

Максимальный размер AU зависит от ёмкости карты. Карта может содержать любой размер AU от размера RU до максимального AU.

Ёмкость	16-64 MB	128-256 MB	512 MB	1-32 GB
Макс. размер AU	512 KB	1 MB	2 MB	4 MB

**ERASE\_SIZE**

Это 16-бит поле с  $N_{ERASE}$ . После стирания  $N_{ERASE}$  числа AU берётся таймаут из **ERASE\_TIMEOUT**. Хост должен определять правильное число стираемых за одну операцию AU, чтобы правильно показывать прогресс стирания. Если поле равно 0, то таймаут не вычисляется.

<b>ERASE_SIZE</b>	<b>Определение</b>
0000h	Таймаут не вычисляется.
0001h	1 AU
0002h	2 AU
0003h	3 AU
-----	-----
FFFFh	65535 AU

**ERASE\_TIMEOUT**

Это 6-поле содержит  $T_{ERASE}$ , значение таймаута от смещения после стирания **ERASE\_SIZE** AU. Диапазон **ERASE\_TIMEOUT** определяет до 63 секунд. Производитель может выбрать любую комбинацию **ERASE\_SIZE** и **ERASE\_TIMEOUT**. Определение **ERASE\_TIMEOUT** определяет **ERASE\_SIZE**.

<b>ERASE_TIMEOUT</b>	<b>Определение</b>
0	Таймаут не вычисляется.
1	1 [sec]
2	2 [sec]
3	3 [sec]
-----	-----
63	63 [sec]

**ERASE\_OFFSET**

Это 2-бит поле содержит  $T_{OFFSET}$ . Бессмысленно при нулевых **ERASE\_SIZE** и **ERASE\_TIMEOUT**.

<b>ERASE_OFFSET</b>	<b>Определение</b>
0h	0 [sec]
1h	1 [sec]
2h	2 [sec]
3h	3 [sec]

**31.4.13.Режим SD I/O****Прерывание SD I/O**

Карта SD I/O может прерывать модуль MultiMediaCard/SD с помощью ножки 8 (**SDIO\_D1**) SD интерфейса при работе в 4-бит режиме SD. Эта функция необязательная для карт и их функций. Прерывание SD I/O чувствительно по уровню, то есть линия прерывания должна удерживаться низкой до её распознавания о обработки модулем MultiMediaCard/SD или истечения периода прерывания. После обработки прерывания модуль MultiMediaCard/SD операцией записи снимает соответствующий бит состояния внутреннем регистре карты SD I/O. Все линии данных (**SDIO\_D[3:0]**) должны иметь внешние резисторы подпорки. Модуль MultiMediaCard/SD передаёт уровень 8 ножки (**SDIO\_D/IRQ**) на детектор прерывания только во время периода прерывания, всё остальное время он на неё плюёт.

Период прерывания работает при работе памяти и I/O. При работе с одним блоком и множественными передачами период прерывания определяется по разному.

**Задержка и восстановление SD I/O**

При работе с некоторыми многофункциональными картами модуль MMC/SD может временно приостанавливать передачу данных и освобождать шину для обслуживания более приоритетных функций. Работа возобновляется с прерванного места. Для этого модуль MMC/SD:

1. Определяет функцию, использующую линии **SDIO\_D [3:0]**
2. Требуется задержки низкоприоритетной или медленной передачи
3. Ждёт завершения операции задержки

4. Начинает высокоприоритетную передачу
5. Ждёт её завершения
6. Восстанавливает задержанную передачу

### SD I/O ReadWait

Необязательная операция ReadWait (RW) (`IO_RW_EXTENDED`, `CMD53`) определена только в 1-бит и 4-бит режимах SD. Ей модуль MMC/SD говорит карте, что это чтение нескольких регистров должно приостановить передачу данных карты для посылки команд другим функциям карты SD I/O. Поддержка протокола ReadWait отмечена в регистрах карты. Время ReadWait основана на периоде прерывания.

## 31.4.14. Команды и ответы

### Общие и специфичные команды

В стандарте определены два типа команд: общие (`GEN_CMD`) и специфичные для конкретной системы (`ACMD`).

Команда `ACMD` предваряется посылкой команды `APP_CMD` (`CMD55`) и имеет структуру регулярной команды MultiMediaCard и может иметь тот же номер `CMD`. Если после `APP_CMD` (`CMD55`) приходит не `ACMD`, то выполняется обычная команда. Например, если у карты есть определение `SD_STATUS` (`ACMD13`), и она приходит сразу после `APP_CMD` (`CMD55`), то выполняется `SD_STATUS` (`ACMD13`). Но, если после `APP_CMD` (`CMD55`) приходит `CMD7`, а определения для `ACMD7` нет, то выполняется стандартная (`SELECT/DESELECT_CARD`) `CMD7`.

Для выполнения `ACMD` карты SD хост:

1. Шлёт `APP_CMD` (`CMD55`)

Карта отвечает, что бит `APP_CMD` стоит и ожидается `ACMD`.

2. Шлёт нужную `ACMD`

Карта отвечает, что бит `APP_CMD` стоит и принята `ACMD`. Если послана не `ACMD`, то она выполняется как обычная и бит `APP_CMD` остаётся чистым.

Присланная недопустимая команда (ни `ACMD`, ни `CMD`) обрабатывается обычным путём.

Передача по шине для `GEN_CMD` соответствует чтению или записи одного блока (`WRITE_BLOCK`, `CMD24` или `READ_SINGLE_BLOCK`, `CMD17`). В этом случае, аргумент определяет направление передачи, а не адрес, и блок данных имеет формат и назначение от производителя.

Перед посылкой `GEN_CMD` (`CMD56`) карта должна быть выбрана (в состоянии Передачи state). Размер блока данных определён командой `SET_BLOCKLEN` (`CMD16`). Ответ на `GEN_CMD` (`CMD56`) выдаётся в формате `R1b`.

### Типы команд

Оба вида команд разделены на 4 типа:

- **широковещательная (BC)**: всем картам, отвечать не нужно.
- **широковещательная с ответом (BCR)**: всем картам, ответы принимаются одновременно от всех карт.
- **адресная (point-to-point) (AC)**: выбранной карте без передачи данных по линиям `SDIO_D`.
- **адресная (point-to-point) с передачей данных (ADTC)**: выбранной карте с передачей данных по линиям `SDIO_D`.

### Форматы команд

См. *Таблицу 151*.

## Команды модуля MultiMediaCard/SD

Таблица 167. Блоковая запись

CMD	Тип	Аргумент	Формат ответа	Имя	Описание
CMD23	ac	[31:16] = 0 [15:0] число блоков	R1	SET_BLOCK_COUNT	Число блоков для передачи по следующей команде.
CMD24	adtc	[31:0] адрес данных	R1	WRITE_BLOCK	Пишет блок длиной из команды SET_BLOCKLEN.
CMD25	adtc	[31:0] адрес данных	R1	WRITE_MULTIPLE_BLOCK	Постоянно пишет блоки до получения команды STOP_TRANSMISSION или исчерпания заданного числа блоков.
CMD26	adtc	[31:0] заполн.	R1	PROGRAM_CID	Пишет регистр идентификации карты. Выдаётся единожды и обычно производителем.
CMD27	adtc	[31:0] заполн.	R1	PROGRAM_CSD	Пишет изменяемые биты CSD.

Таблица 168. Блоковая запись защиты (если есть у карты)

CMD	Тип	Аргумент	Формат ответа	Имя	Описание
CMD28	ac	[31:0] адрес данных	R1b	SET_WRITE_PROT	Ставит бит защиты записи адресованной группы. Свойства защиты описаны в специфичных данных (WP_GRP_SIZE).
CMD29	ac	[31:0] адрес данных	R1b	CLR_WRITE_PROT	Снимает бит защиты записи адресованной группы.
CMD30	adtc	[31:0] адрес данных защиты	R1	SEND_WRITE_PROT	Запрос на отсылку состояния битов защиты.
CMD31	Резерв				

Таблица 169. Команды стирания

CMD	Тип	Аргумент	Формат ответа	Имя	Описание
CMD32 ... CMD34	Резерв. Это команды старых версий MultiMediaCard.				
CMD35	ac	[31:0] адрес данных	R1	ERASE_GROUP_START	Ставит адрес первой группы диапазона стирания.
CMD36	ac	[31:0] адрес данных	R1	ERASE_GROUP_END	Ставит адрес последней группы диапазона стирания.
CMD37	Резерв. Это команды старых версий MultiMediaCard.				
CMD38	ac	[31:0] заполн.	R1	ERASE	Стереть выбранные блоки.

Таблица 170. Команды режима I/O

CMD	Тип	Аргумент	Формат ответа	Имя	Описание
CMD39	ac	[31:16] RCA [15:15] флаг записи [14:8] адрес регистра [7:0] данные	R4	FAST_IO	Чтение/запись 8-бит регистра карты. При стоящем флаге записи пишет в адресованный регистр данные из команды, при чтении данные из адресованного регистра выдаются в ответе R4. В стандарте MultiMediaCard этой команды нет.
CMD40	bcr	[31:0] заполн.	R5	GO_IRQ_STAT E	Переключает систему в режим прерывания.
CMD41	Резерв				

Таблица 171. Замок карты

CMD	Тип	Аргумент	Формат ответа	Имя	Описание
CMD42	adtc	[31:0] заполн.	R1b	LOCK_UNLOCK	Ставит/снимает пароль или замок карты. Размер блока данных из команды SET_BLOCK_LEN.
CMD43 ... CMD54					Резерв

Таблица 159. Специфичные команды

CMD	Тип	Аргумент	Формат ответа	Имя	Описание
CMD55	ac	[31:16] RCA [15:0] заполн.	R1	APP_CMD	Говорит карте, что следующая команда специфичная
CMD56	adtc	[31:1] заполн. [0]: RD/WR	-	-	Чтение/запись блока из/в карту для специфичных команд или общего назначения. Размер блока данных из команды SET_BLOCK_LEN.
CMD57 ... CMD59					Резерв
CMD60 ... CMD63					Резерв для производителя

### 31.5. Форматы ответа

Все ответы посылаются по линии команд **SDIO\_CMD** MCCMD. Передача начинается с левого бита кодового слова ответа. Длина кода зависит от типа ответа.

Ответ начинается с стартового бита (всегда 0) и бита направления передачи (карта = 0). Переменное значение в таблицах обозначено как X. Все ответы, кроме R3, сопровождаются CRC. Командное слово команд завершается конечным битом (всегда 1).

Есть пять типов команд:

#### 31.5.1. R1 (нормальный ответ)

Длина = 48 бит.

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание
47	1	0	Бит старта
46	1	0	Бит передачи
[45:40]	6	X	Индекс команды
[39:8]	32	X	Состояние карты
[7:1]	7	X	CRC7
0	1	1	Бит конца

#### 31.5.2. R1b

Идентичен R1 с возможной передачей сигнала занятости по линии данных. Карта может стать занятой после приёма команд, в зависимости от своего состояния перед её приёмом.

#### 31.5.3. R2 (регистры CID, CSD)

Длина = 136 бит. Содержимое регистра **CID** отсылается в ответ на команды **CMD2** и **CMD10**. Содержимое регистра **CSD** отсылается в ответ на **CMD9**. Передаются только биты [127...1] **CID** и **CSD**, резервный бит [0] заменяется битом конца ответа. Карта показывает процесс стирания, удерживая низким **MCDAT**. Стирание может быть долгим и карту можно отключить командой **CMD7**.

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание
135	1	0	Бит старта
134	1	0	Бит передачи
[133:128]	6	111111'	Индекс команды
[127:1]	127	X	Состояние карты
0	1	1	Бит конца

### 31.5.4. R3 (регистр OCR)

Длина: 48 бит. Состояние регистра OCR отсылается в ответ на команду CMD1. Уровень кодирования: ограниченно окно напряжения = низкий, карта занята = низкий.

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание
47	1	0	Бит старта
46	1	0	Бит передачи
[45:40]	6	111111'	Резерв
[39:8]	32	X	Регистр OCR
[7:1]	7	1111111'	Резерв
0	1	1	Бит конца

### 31.5.5. R4 (Быстрый I/O)

Длина: 48 бит. Поле аргумента содержит RCA адресованной карты, адрес регистра и его данные.

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание	
47	1	0	Бит старта	
46	1	0	Бит передачи	
[45:40]	6	100111'	CMD39	
[39:8] Аргумент	[31:16]	16	X	RCA
	[15:8]	8	X	Адрес регистра
	[7:0]	8	X	Содержимое регистра
[7:1]	7	X	CRC7	
0	1	1	Бит конца	

### 31.5.6. R4b

Только SD I/O: карта SDIO после CMD5 ответит одним R4.

Формат:

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание	
47	1	0	Бит старта	
46	1	0	Бит передачи	
[45:40]	6	X	Резерв	
[39:8] Аргумент	39	16	X	Карта готова
	[38:36]	3	X	Число функций I/O
	35	1	X	Память есть
	[34:32]	3	X	Заполнитель
	[31:8]	24	X	I/O ORC
[7:1]	7	X	Резерв	
0	1	1	Бит конца	

Команда CMD5 включает I/O часть карты. Она остаётся включённой вплоть до сброса, цикла питания или команды CMD52 с записью в I/O сброс. Причём карты только с памятью SD могут отвечать на CMD5. Они должны ответить *Память есть* = 1 and *Число функций I/O* = 0. Карты памяти SD спецификации 1.0 должны опознавать CMD5 как недопустимую команду и не отвечать на неё. Осведомлённый хост I/O пошлёт CMD5. По полученному ответу R4, если есть, он определит конфигурацию карты.

### 31.5.7. R5 (запрос прерывания)

Только MultiMediaCard. Длина: 48 бит. Если ответ выдаётся хостом, то поле RCA аргумента будет равно 0x0.

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание	
47	1	0	Бит старта	
46	1	0	Бит передачи	
[45:40]	6	101000'	CMD40	
[39:8] Аргумент	[31:16]	16	X	RCA [31:16] победившей карты или хоста
	[15:0]	16	X	Не определено. Можно использовать для данных IRQ
[7:1]	7	X	CRC7	

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание
0	1	1	Бит конца

### 31.5.8. R6

Только SD I/O. Нормальный ответ карты памяти на [CMD3](#).

Позиция бита	Ширина	Значение	Описание
47	1	0	Бит старта
46	1	0	Бит передачи
[45:40]	6	101000'	CMD40
[39:8] Аргумент	[31:16]	X	RCA [31:16] победившей карты или хоста
	[15:0]	X	Не определено. Можно использовать для данных IRQ
[7:1]	7	X	CRC7
0	1	1	Бит конца

У карт только I/O биты состояния [23:8] другие, они содержат:

- Бит [15] [COM\\_CRC\\_ERROR](#)
- Бит [14] [ILLEGAL\\_COMMAND](#)
- Бит [13] [ERROR](#)
- Бит [12:0] Резерв.

## 31.6. Специфичные операции SDIO I/O

Это:

- SDIO ReadWait сигналом [SDIO\\_D2](#)
- SDIO ReadWait остановкой тактов [SDIO\\_CK](#)
- SDIO задержка/восстановление (чтение и запись)
- SDIO прерывания

SDIO поддерживает эти операции только при стоящем бите [SDIO\\_DCTRL\[11\]](#), кроме задержки чтения, для которой аппаратная поддержка не нужна.

### 31.6.1. SDIO I/O ReadWait сигналом SDIO\_D2

Интервал ReadWait можно запустить перед приёмом первого блока данных: если путь данных включён (стоит бит [SDIO\\_DCTRL\[0\]](#)), разрешены специфичные операции (бит [SDIO\\_DCTRL\[11\]](#)), ReadWait стартует ([SDIO\\_DCTRL\[10\]](#)=0 и [SDI\\_DCTRL\[8\]](#)=1) и направление от карты к SDIO ([SDIO\\_DCTRL\[1\]](#) = 1), то DPSM напрямую идёт из Простоя в ReadWait. В ReadWait DPSM уводит [SDIO\\_D2](#) в 0 после 2 тактов [SDIO\\_CK](#). В этом состоянии при установке бита [RWSTOP](#) ([SDIO\\_DCTRL\[9\]](#)) DPSM остаётся в Ожидании ещё на 2 такта [SDIO\\_CK](#) для переключения [SDIO\\_D2](#) в 1 на 1 такт (в соответствии с спецификацией SDIO). Затем DPSM снова ждёт приёма данных от карты.

DPSM не стартует интервал ReadWait во время приёма блока даже при стоящем бите старта: он запустится после приёма CRC. Для запуска новой операции ReadWait бит [RWSTOP](#) надо чистить. Во время интервала ReadWait прерывания SDIO ищут на [SDIO\\_D1](#).

### 31.6.2. SDIO ReadWait остановкой тактов SDIO\_CK

Если карта SDIO не поддерживает предыдущий метод ReadWait, то его можно добиться остановкой [SDIO\\_CK](#) ([SDIO\\_DCTRL](#) должен стоять как в *Секции 22.6.1*, но [SDIO\\_DCTRL\[10\]](#) =1): DPSM останавливает [SDIO\\_CK](#) на два такта после конечного бита принимаемого блока и пускает его снова после установки бита старта ReadWait.

После такой остановки [SDIO\\_CK](#) карте можно выдавать команды. Во время интервала ReadWait прерывания SDIO ищут на [SDIO\\_D1](#).

### 31.6.3. Задержка/ восстановление SDIO

SDIO может задержать работающую операцию записи в карту. Бит [SDIO\\_CMD\[11\]](#) показывает CPSM, что операция задержана. CPSM анализирует ответ и при получении от карты [ACK](#) он извещает DPSM, который после приёма CRC текущего блока уходит в Простой.

Аппаратура не сохраняет число оставшихся блоков для завершения задержанной операции.

Операция записи может быть задержана программно простым отключением DPSM (`SDIO_DCTRL[0]=0`) при получении ACK задержанной команды от карты. DPSM идёт в Простой.

Задержка чтения: DPSM ждёт в состоянии Wait\_r, тогда как задерживаемая функция посылает полный пакет непосредственно перед остановкой передачи данных. Система продолжает чтение RxFIFO до опустения FIFO и DPSM автоматически уходит в Простой.

#### 31.6.4. Прерывания SDIO

Прерывания SDIO ищут на линии `SDIO_D1` при установке бита `SDIO_CMD[11]`.

### 31.7. Специфичные операции CE-ATA

Это:

- посылка CE-ATA запрещения сигнала завершения команды
- приём от CE-ATA сигнала завершения команды
- извещение CPU о завершении команды CE-ATA битом состояния/прерыванием.

SDIO использует команду `CMD61` CE-ATA, если стоит `SDIO_CMD[14]`.

#### 31.7.1. Запрещение сигнала завершения команды

Запрещение сигнала завершения команды посылается через 8 битовых циклов после приёма короткого ответа если бита 'Разрешить завершение CMD', `SDIO_CMD[12]`, нет, а бит 'Без прерывания', `SDIO_CMD[13]`, стоит.

CPSM Идёт в режим Удержания, пишет в регистр сдвига команды последовательность выключения "00001" и 43 в счётчик команды. Через 8 циклов триггер переводит CPSM в состояние Посылки. При достижении счётчиком команды 48 CPSM переходит в Простой не ожидая ответа.

#### 31.7.2. Разрешение сигнала завершения команды

Если стоят биты 'Разрешить завершение CMD' `SDIO_CMD[12]` и 'Без прерывания' `SDIO_CMD[13]`, то CPSM ждёт сигнала завершения команды в состоянии Waitcpl.

После приёма '0' на линии CMD, CPSM идёт в Простой. Новый команды можно присылать через 7 битовых циклов. Затем, на последние 5 циклов (вне 7) линия CMD уходит в '1' в двухтактном режиме.

#### 31.7.3. Прерывание CE-ATA

Завершение команды отмечается битом состояния `SDIO_STA[23]`. Снимается он битом очистки `SDIO_ICR[23]`.

Бит `SDIO_STA[23]` может генерировать прерывание на любой линии, в зависимости от маски `SDIO_MASKx[23]`.

#### 31.7.4. Прекращение CMD61

Если запрещения сигнала завершения команды не посылалось и нужно прервать `CMD61`, то надо отключить машину состояний команд. Она идёт в Простой и можно посылать `CMD12`. В это время Запрещение сигнала завершения команды не посылают.

### 31.8. Аппаратное управление (HW)

Используется для предотвращения исчерпания (режим TX) и переполнения (режим RX) FIFO.

Надо остановить `SDIO_CK` и стопорнуть машину состояний SDIO. Пока FIFO не может принимать или передавать данные, они останавливаются. Стопорится только машина состояний (`SDIOCLK`), интерфейс АНВ ещё живёт и можно заполнять или опустошать FIFO.

Работа HW разрешается стоящим битом `SDIO_CLKCR[14]`. После сброса управление HW отключено.

### 31.9. Регистры SDIO

32-бит регистры доступны через АНВ словами.

#### 31.9.1. Управление питанием (SDIO\_POWER)

Смещение адреса: `0x00`

По сбросу: `0x0000 0000`

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																												PWRC TRL			
																												rw	rw		

- Биты 31:2 Резерв, не трогать.
- Биты 1:0 **PWRCTRL**: Управление питанием.  
Текущее функциональное состояние тактов карты:
  - 00: Выкл: тактов нет.
  - 01: Резерв
  - 10: Резерв, подача
  - 11: Вкл: такты есть.

**NB:** Между двумя записями в этот регистр должно быть не менее семи тактов HCLK.

### 31.9.2. Управление тактами (SDIO\_CLKCR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0									
Reserved														HWFC_EN	NEGEDGE	WID BUS		BYPASS	PWRSVAV	CLKEN	CLKDIV																			
														rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:2 Резерв, не трогать.
  - Бит 14 **HWFC\_EN**: Разрешение управления HW
    - 0b: Нельзя
    - 1b: Можно
 Сигналы прерываний TXFIFOE и RXFIFOE при разрешённом HW описаны в *Секции 22.9.11*.
  - Бит 13 **NEGEDGE**: Выбор фазы SDIO\_CK
    - 0b: SDIO\_CK выдаётся по переднему фронту SDIOCLK
    - 1b: SDIO\_CK выдаётся по заднему фронту SDIOCLK
  - Биты 12:11 **WIDBUS**: Ширина шины
    - 00: По умолчанию, 1 бит: SDIO\_D0
    - 01: 4-бита: SDIO\_D[3:0]
    - 10: 8-бит: SDIO\_D[7:0]
  - Бит 10 **BYPASS**: Шунт делителя тактов
    - 0: Выкл: SDIOCLK делится на CLKDIV для выдачи SDIO\_CK.
    - 1: Вкл: SDIOCLK напрямую идёт на SDIO\_CK.
  - Бит 9 **PWRSVAV**: Экономия питания  
Такты SDIO\_CK при простое шины:
    - 0: SDIO\_CK включены всегда
    - 1: SDIO\_CK включены при активной шине
  - Бит 8 **CLKEN**: Разрешение тактов
    - 0: SDIO\_CK выключены
    - 1: SDIO\_CK включены
  - Биты 7:0 **CLKDIV**: Делитель тактов  
Делитель входных (SDIOCLK) для получения выходных тактов (SDIO\_CK):  
Частота SDIO\_CK = SDIOCLK / [CLKDIV + 2].
- NB:** При идентификации SD/SDIO и MultiMediaCard частота SDIO\_CK должна быть меньше 400 kHz.  
Повысить частоту шины можно только после назначения относительных адресов всем картам.  
Между двумя записями в этот регистр должно пройти не менее 7 тактов HCLK.  
Остановить SDIO\_CK можно на время интервала ReadWait SD I/O карт: тогда SDIO\_CLKCR не влияет на SDIO\_CK.

### 31.9.3. Регистр аргумента (SDIO\_ARG)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x0000 0000

32-бит аргумент посылаемой карте команды.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
CMDARG																																
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:0 **CMDARG**: Аргумент команды  
Аргумент пишется в этот регистр до записи кода команды в регистр команды.

### 31.9.4. Регистр команды (SDIO\_CMD)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000

Регистр **SDIO\_CMD** содержит биты индекса и типа команды. Биты индекса посылаются карте, биты типа управляют машиной состояния пути команды (**CPSM**).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																	CE-ATACMD	nEN	ENCMDcompl	SDIOSuspend	CPSMEN	WAITPEND	WAITINT	WAITRESP	CMDINDEX																					
																	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:15 Резерв, не трогать.
- Бит 14 **ATACMD**: Команда CE-ATA  
Если ATACMD стоит, то CPSM передаёт CMD61.
- Бит 13 **nEN**: Не-разрешение прерываний  
Если равен 0, то прерывания в CE-ATA разрешены.
- Бит 12 **ENCMDcompl**: Разрешение завершения команды  
Если стоит, то сигнал завершения команды разрешён.
- Бит 11 **SDIOSuspend**: Задержка SD I/O  
Если стоит, то передаётся команда задержки (только карты SDIO).
- Бит 10 **CPSMEN**: Разрешение машины состояния пути команд (**CPSM**)  
Если стоит, то CPSM разрешена.
- Бит 9 **WAITPEND**: CPSM ждёт конца передачи данных (CmdPend внутренний сигнал).  
Если стоит, то CPSM ждёт конца передачи данных перед посылкой команды.
- Бит 8 **WAITINT**: CPSM ждёт запроса прерывания  
Если стоит, то CPSM выключает таймаут команды и ждёт запроса прерывания.
- Биты 7:6 **WAITRESP**: Ожидание ответа  
00: Без ответа, ожидается флаг CMDSENT  
01: Короткий ответ, ожидается флаг CMDREND или CCRCFAIL  
10: Без ответа, ожидается флаг CMDSENT  
11: Длинный ответ, ожидается флаг CMDREND или CCRCFAIL
- Биты 5:0 **CMDINDEX**: Индекс посылаемой команды.

**NB**: Между двумя записями в этот регистр должно пройти не менее 7 тактов HCLK.

MultiMediaCards посылают два вида ответов: короткий (48 бит) и длинный (136 бит). Карты SD и SD I/O посылают только короткий ответ. Устройства CE-ATA посылают только короткий ответ. Аргумент может меняться по типу ответа: это определяется по типу команды.

### 31.9.5. Регистр отвечаемой команды (SDIO\_RESPCMD)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000 0000

Регистр **SDIO\_RESPCMD** содержит поле индекса команды последнего принятого ответа. Если ответ не содержит поле индекса команды (длинный ответ или OCR), то содержимое **RESPCMD** неизвестно, хоть и должно содержать **111111b** (резервное поле из ответа).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved																											RESPCMD					
																											r	r	r	r	r	r

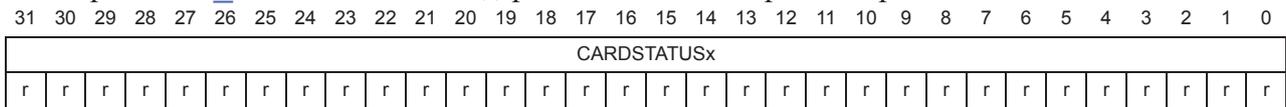
- Биты 31:6 Резерв, не трогать.
- Биты 5:0 **RESPCMD**: Индекс отвечаемой команды.  
Только чтение.

### 31.9.6. Регистры 1..4 ответа (SDIO\_RESPx)

Смещение адреса:  $(0x10 + (4 \times x))$ ;  $x = 1..4$

По сбросу: 0x0000 0000

Регистры SDIO\_RESP1/2/3/4 содержат состояние карты из принятого ответа.



CARDSTATUSx:

Регистр	Короткий ответ	Длинный ответ
SDIO_RESP1	Биты[31:0]	Биты[127:96]
SDIO_RESP2	Не используется	Биты[95:64]
SDIO_RESP3	Не используется	Биты[63:32]
SDIO_RESP4	Не используется	Биты[31:1]0b

Старший значащий бит состояния принимается первым. Младший бит регистра SDIO\_RESP3 всегда 0b.

### 31.9.7. Регистр таймера данных (SDIO\_DTIMER)

Смещение адреса: 0x24

По сбросу: 0x0000 0000

32-бит регистр SDIO\_DTIMER содержит период таймаута данных (DATATIME) в единицах тактов шины карты. Декрементный счётчик грузит это значение при переходе DPSM в состояние Wait\_R или Занят. При обнулении счётчика ставится флаг таймаута.

**NB:** Регистры таймера и длины данных надо писать до записи регистра управления данными.

### 31.9.8. Регистр длины данных (SDIO\_DLEN)

Смещение адреса: 0x28

По сбросу: 0x0000 0000

32-бит регистр SDIO\_DLEN содержит число байтов передаваемых данных (DATALENGTH) в единицах тактов шины карты. Декрементный счётчик грузит это значение при старте передачи.

**NB:** При блоковой передаче длина передаваемых данных должна быть кратной размеру блока (см. SDIO\_DCTRL). Регистры таймера и длины данных надо писать до записи регистра управления данными.

### 31.9.9. Регистр управления данными (SDIO\_DCTRL)

Смещение адреса: 0x2C

По сбросу: 0x0000 0000

Управляет машиной состояния пути данных (DPSM).



- Биты 31:12      Резерв, не трогать.
- Бит 11          **SDIOEN:** Разрешение функций SD I/O  
Если стоит, то DPSM выполняет функции SD I/O.
- Бит 10          **RWMOD:** Режим ReadWait  
0: Останов ReadWait по SDIO\_D2  
1: Работа ReadWait по SDIO\_CK
- Бит 9            **RWSTOP:** Останов ReadWait  
0: ReadWait активен, если стоит RWSTART  
1: Разрешение останова ReadWait при стоящем RWSTART
- Бит 8            **RWSTART:** Запуск ReadWait  
Если стоит, то запускается ReadWait.
- Биты 7:4        **DBLOCKSIZE:** Размер блока данных в байтах.  
Размер блока =  $2^{DBLOCKSIZE}$  байт, значение 1111: резерв.

- **Бит 3** **DMAEN:** Разрешение DMA  
0: Нельзя. 1: Можно.
  - **Бит 2** **DTMODE:** Режим передачи данных  
0: Блоковая передача  
1: Поток или мультибайт SDIO для устройств STM32F10xxx XL-плотности. Поток для устройств STM32F10xxx высокой плотности.
  - **Бит 1** **DTDIR:** Направление передачи данных  
0: От контроллера карте.  
1: От карты контроллеру.
  - **Бит 0** **DTEN:** Разрешение передачи данных  
Передача данных начинается при записи 1 в бит DTEN. В зависимости от бита DTDIR, DPSM переходит состояние Wait\_S, Wait\_R или Readwait если RW Start ставится сразу после начала передачи. После конца передачи чистить его не надо, но для начала новой передачи SDIO\_DCTRL нужно обновить.
- NB:** Между двумя записями в этот регистр должно пройти не менее 7 тактов HCLK.

### 31.9.10. Счётчик данных (SDIO\_DCOUNT)

Смещение адреса: 0x30

По сбросу: 0x0000 0000

При переходе DPSM из Простоя в состояние Wait\_R или Wait\_S, регистр **SDIO\_DCOUNT** загружается из **SDIO\_DLEN**. При чтении выдаёт число оставшихся байтов передачи, запись не имеет смысла. При обнулении **SDIO\_DCOUNT** DPSM переходит простой и ставится флаг **DATAEND**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Reserved								DATACOUNT																									
								r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- **Биты 31:25** Резерв, не трогать.
- **Биты 24:0** **DATACOUNT:** Счётчик данных.

**NB:** Регистр должно читать при завершённом цикле передачи данных.

### 31.9.11. Регистр состояния (SDIO\_STA)

Смещение адреса: 0x34

По сбросу: 0x0000 0000

Только читаемый регистр **SDIO\_STA** содержит два типа флагов:

- Статические (биты [23:22,10:0]): они снимаются записью в регистр очистки прерываний (**SDIO\_ICR**)
- Динамические (биты [21:11]): они отражают состояние нижележащей логики (например, флаги заполнения и опорожнения FIFO).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved								CEATAEND	SDIOIT	RXDAVL	TXDAVL	RXFIFOE	TXFIFOE	RXFIFO	TXFIFO	RXFIFOH	TXFIFOH	RXACT	TXACT	CMDACT	DBCKEND	STBITERR	DATAEND	CMDSENT	CMDREND	RXOVERR	TXUNDERR	DTIMEOUT	CTIMEOUT	DCRCFAIL	CCRCFAIL	
Res.								r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- **Биты 31:24** Резерв, не трогать.
- **Бит 23** **CEATAEND:** Принят сигнал CE-ATA завершения команды CMD61
- **Бит 22** **SDIOIT:** Принято прерывание SDIO
- **Бит 21** **RXDAVL:** В приёмном FIFO есть данные
- **Бит 20** **TXDAVL:** В передающем FIFO есть данные
- **Бит 19** **RXFIFOE:** Приёмный FIFO пуст
- **Бит 18** **TXFIFOE:** Передающий FIFO пуст  
При разрешённом HW Flow Control, TXFIFOE ставится при наличии в FIFO двух слов.
- **Бит 17** **RXFIFO:** Приёмный FIFO полон  
При разрешённом HW Flow Control, RXFIFO ставится за 2 слова до заполнения FIFO.
- **Бит 16** **TXFIFO:** Передающий FIFO полон
- **Бит 15** **RXFIFOH:** Приёмный FIFO наполовину полон, осталось не менее 8 слов
- **Бит 14** **TXFIFOH:** Передающий FIFO наполовину пуст, можно записать до 8 слов

- Бит 13           **RXACT:** Данные принимаются
- Бит 12           **TXACT:** Данные передаются
- Бит 11           **CMDACT:** Команда передаётся
- Бит 10           **DBCKEND:** Блок данных послан/принят (CRC проверен)
- Бит 9            **STBITERR:** В широком режиме шины во всех сигналах данных бит старта не найден
- Бит 8            **DATAEND:** Конец данных (SDIDCOUNT обнулится)
- Бит 7            **CMDSENT:** Команда послана (ответ нэ нада)
- Бит 6            **CMDREND:** Ответ команды принят (CRC проверен)
- Бит 5            **RXOVERR:** Переполнение приёмного FIFO
- Бит 4            **TXUNDERR:** Исчерпание передающего FIFO
- Бит 3            **DTIMEOUT:** Таймаут данных
- Бит 2            **CTIMEOUT:** Таймаут ответа команды (64 такта SDIO\_CK).
- Бит 1            **DCRCFAIL:** Блок данных послан/принят (сбой CRC)
- Бит 0            **CCRCFAIL:** Ответ команды принят (сбой CRC)

### 31.9.12.Регистр очистки прерываний (SDIO\_ICR)

Смещение адреса: **0x38**

По сбросу: **0x0000 0000**

Только запись. Запись 1 в бит чистит соответствующий бит в регистре **SDIO\_STA**. Запись 0 ничего не изменяет.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved								CEATAENDC	SDIOITC	Reserved												DBCKENDC	STBITERRC	DATAENDC	CMDSENTC	CMDRENDC	RXOVERRC	TXUNDERRC	DTIMEOUTC	CTIMEOUTC	DCRCFAILC	CCRCFAILC
								r/w		r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w							

- Биты 31:24       Резерв, не трогать.
- Бит 23           **CEATAENDC:** Принят сигнал CE-ATA завершения команды CMD61
- Бит 22           **SDIOITC:** Принято прерывание SDIO
- Биты 21:11      Резерв, не трогать.
- Бит 10           **DBCKENDC:** Блок данных послан/принят (CRC проверен)
- Бит 9            **STBITERRC:** В широком режиме шины во всех сигналах данных бит старта не найден
- Бит 8            **DATAENDC:** Конец данных (SDIDCOUNT обнулится)
- Бит 7            **CMDSENTC:** Команда послана (ответ нэ нада)
- Бит 6            **CMDRENDC:** Ответ команды принят (CRC проверен)
- Бит 5            **RXOVERRC:** Переполнение приёмного FIFO
- Бит 4            **TXUNDERRC:** Исчерпание передающего FIFO
- Бит 3            **DTIMEOUTC:** Таймаут данных
- Бит 2            **CTIMEOUTC:** Таймаут ответа команды (64 такта SDIO\_CK).
- Бит 1            **DCRCFAILC:** Блок данных послан/принят (сбой CRC)
- Бит 0            **CCRCFAILC:** Ответ команды принят (сбой CRC)

### 31.9.13.Регистр маски прерываний (SDIO\_MASK)

Смещение адреса: **0x3C**

По сбросу: **0x0000 0000**

Запись 1 в бит разрешает прерывание по стоящему соответствующему биту в регистре **SDIO\_STA**. Запись 0 запрещает прерывание.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								CEATAENDIE	SDIOITIE	RXDAVLIE	TXDAVLIE	RXFIFOEIE	TXFIFOEIE	RXFIFOEIE	TXFIFOEIE	RXFIFOEIE	TXFIFOEIE	RXACTIE	TXACTIE	CMDACTIE	DBCKENDIE	STBITERRIE	DATAENDIE	CMDSENTIE	CMDRENDIE	RXOVERRIE	TXUNDERRIE	DTIMEOUTIE	CTIMEOUTIE	DCRCFAILIE	CCRCFAILIE
								r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

- Биты 31:24       Резерв, не трогать.
- Бит 23           **CEATAENDIE:** Принят сигнал CE-ATA завершения команды CMD61

– Бит 22	<b>SDIOITIE:</b> Принято прерывание SDIO
– Бит 21	<b>RXDAVLIE:</b> В приёмном FIFO есть данные
– Бит 20	<b>TXDAVLIE:</b> В передающем FIFO есть данные
– Бит 19	<b>RXFIFOEIE:</b> Приёмный FIFO пуст
– Бит 18	<b>TXFIFOEIE:</b> Передающий FIFO пуст
– Бит 17	<b>RXFIFOEIE:</b> Приёмный FIFO полон
– Бит 16	<b>TXFIFOEIE:</b> Передающий FIFO полон
– Бит 15	<b>RXFIFOHFIE:</b> Приёмный FIFO наполовину полон, осталось не менее 8 слов
– Бит 14	<b>TXFIFOHEIE:</b> Передающий FIFO наполовину пуст, можно записать до 8 слов
– Бит 13	<b>RXACTIE:</b> Данные принимаются
– Бит 12	<b>TXACTIE:</b> Данные передаются
– Бит 11	<b>CMDACTIE:</b> Команда передаётся
– Бит 10	<b>DBCKENDIE:</b> Блок данных послан/принят (CRC проверен)
– Бит 9	<b>STBITERRIE:</b> В широком режиме шины во всех сигналах данных бит старта не найден
– Бит 8	<b>DATAENDIE:</b> Конец данных (SDIDCOUNT обнулился)
– Бит 7	<b>CMDSENTIE:</b> Команда послана (ответ нэ нада)
– Бит 6	<b>CMDRENDIE:</b> Ответ команды принят (CRC проверен)
– Бит 5	<b>RXOVERRIE:</b> Переполнение приёмного FIFO
– Бит 4	<b>TXUNDERRIE:</b> Исчерпание передающего FIFO
– Бит 3	<b>DTIMEOUTIE:</b> Таймаут данных
– Бит 2	<b>CTIMEOUTIE:</b> Таймаут ответа команды (64 такта SDIO_CK).
– Бит 1	<b>DCRCFAILIE:</b> Блок данных послан/принят (сбой CRC)
– Бит 0	<b>CCRCFAILIE:</b> Ответ команды принят (сбой CRC)

### 31.9.14. Счётчик FIFO SDIO (SDIO\_FIFOCNT)

Смещение адреса: 0x48

По сбросу: 0x0000 0000

Регистр **SDIO\_FIFOCNT** содержит количество оставшихся слов для записи или чтения из FIFO. Загружается из регистра **SDIO\_DLEN** при установке бита **DTEN** в регистре **SDIO\_DCTRL** и **DPSM** в режиме Простоя. Если длина данных не кратна 4, то остаток (1-3 байта) признаётся словом.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0					
Reserved								FIFOCOUNT																												
								г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г

– Биты 31:24 Резерв, не трогать.

– Биты 23:0 **FIFOCOUNT:** Число оставшихся слов для записи или чтения из FIFO.

### 31.9.15. Регистры данных FIFO SDIO (SDIO\_FIFO)

Смещение адреса: 0x80

По сбросу: 0x0000 0000

Оба FIFO (приёмный и передающий) доступны как 32 смежных регистра по 32 бита по адресу от **SDIO base + 0x080** до **SDIO base + 0xFC**. Так CPU может обращаться к ним командами с множеством операндов.

## 31.9.16.Карта регистров SDIO

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
0x00	SDIO_POWER	Reserved																										PWRCTRL									
0x04	SDIO_CLKCR	Reserved																		HWFC_EN	NEGEDGE	WIDBUS	BYPASS	PWRSVAV	CLKEN	CLKDIV											
0x08	SDIO_ARG	CMDARG																																			
0x0C	SDIO_CMD	Reserved																		CE-ATACMD	nIEN	ENCMDcompl	SDIOSuspend	CPSMEN	WAITPEND	WAITINT	WAITRESP	CMDINDEX									
0x10	SDIO_RESPCMD	Reserved																										RESPCMD									
0x14	SDIO_RESP1	CARDSTATUS1																																			
0x18	SDIO_RESP2	CARDSTATUS2																																			
0x1C	SDIO_RESP3	CARDSTATUS3																																			
0x20	SDIO_RESP4	CARDSTATUS4																																			
0x24	SDIO_DTIMER	DATATIME																																			
0x28	SDIO_DLEN	Reserved										DATALENGTH																									
0x2C	SDIO_DCTRL	Reserved																		SDIOEN	RWMOD	RWSTOP	RWSTART	DBLOCKSIZE										DMAEN	DTMODE	DTDIR	DTEN
0x30	SDIO_D-COUNT	Reserved										DATACOUNT																									
0x34	SDIO_STA	Reserved										CEATAEND	SDIOIT	RXDAVL	TXDAVL	RXFIFOE	TXFIFOE	RXFIFO	TXFIFO	RXFIFOH	TXFIFOH	RXACT	TXACT	CMDACT	DBCKEND	STBITERR	DATAEND	CMDSENT	CMDREND	RXOVERR	TXUNDERR	DTIMEOUT	CTIMEOUT	DCRCFAIL	CCRCFAIL		
0x38	SDIO_ICR	Reserved										CEATAENDC	SDIOITC	Reserved																							
0x3C	SDIO_MASK	Reserved										CEATAENDIE	SDIOITIE	RXDAVLIE	TXDAVLIE	RXFIFOEIE	TXFIFOEIE	RXFIFOIE	TXFIFOIE	RXFIFOHIE	TXFIFOHIE	RXACTIE	TXACTIE	CMDACTIE	DBCKENDIE	STBITERRIE	DATAENDIE	CMDSENTE	CMDRENDE	RXOVERRIE	TXUNDERRIE	DTIMEOUTIE	CTIMEOUTIE	DCRCFAILIE	CCRCFAILIE		
0x48	SDIO_FIFO-CNT	Reserved										FIFOCOUNT																									
0x80	SDIO_FIFO	FIFOData																																			

## 32. Локальная сеть (bxCAN)

### 32.1. Введение в bxCAN

**Basic Extended CAN (bxCAN)** поддерживает протоколы CAN версий 2.0A и B. Обработывает большое число входных сообщений не нагружая CPU и соответствует требованиям приоритетов выходных сообщений. Контроллер CAN имеет все аппаратные средства поддержки временного разделения каналов связи.

## 32.2. Основные свойства bxCAN

- Поддерживает протокол CAN версии 2.0 A, B Active
- Скорость до 1 Mbit/s
- Поддерживает временное разделение каналов

### Передача

- Три передающих почтовых ящика
- Конфигурируемый приоритет передачи
- Метки времени при передаче SOF

### Приём

- Два приёмных FIFO с тремя стадиями
- Масштабируемые банки фильтров:
  - 28 общих банков для CAN1 и CAN2 в сетевых устройствах
- Список идентификаторов
- Конфигурируемое переполнение FIFO
- Метки времени при приёме SOF

### Временное разделение каналов

- Выключение повторной передачи
- 16-бит независимый таймер
- Метка времени в последних двух байтах передачи

### Управление

- Маскируемые прерывания
- Удобное размещение ящиков в адресном пространстве

### Парный CAN

- CAN1: Ведущий bxCAN для связи ведомого bxCAN с 512-байт SRAM памятью
- CAN2: Ведомый bxCAN, прямой связи с SRAM памятью нет.
- Две ячейки bxCAN имеют общую 512-байт SRAM память

В устройствах разной плотности USB и CAN используют одну 512-байт SRAM память и не могут работать параллельно. USB и CAN могут работать в одной системе, но не одновременно.

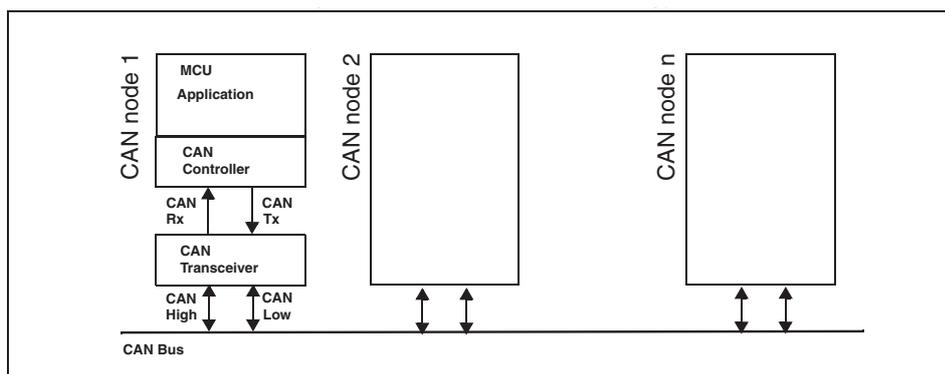
## 32.3. Общее описание bxCAN

Сегодняшние системы CAN содержат всё увеличивающееся число узлов в сети и часто несколько сетей, объединённых через шлюзы. Число сообщений в системе значительно возросло, и к ним добавились сообщения Диагностики и Управления сетью.

- Нужен улучшенный механизм фильтрации всех типов сообщений. Более того, прикладные задачи требуют всё больше времени CPU, так что надо сокращать затраты на приём сообщений.
- Схема приёмного FIFO отпускает CPU больше времени на прикладные задачи без потери сообщений.

Стандартный HLP (Протокол Верхнего уровня), основанный на стандартных драйверах CAN, требует эффективной связи с контроллером CAN.

**Рис. 334. Топология сети CAN.**



### 32.3.1. Активное ядро CAN 2.0B

Модуль `bxCAN` обрабатывает приём и передачу сообщений CAN полностью автономно, полностью поддерживает стандартные (11-бит) и расширенные (29-бит) идентификаторы.

### 32.3.2. Регистры управления, состояния и конфигурации

Используются для конфигурации параметров CAN, запроса передач, обработки приёма, управления прерываниями и диагностики.

### 32.3.3. Почтовые ящики Tx

Программа складывает сообщения в три почтовых ящика, порядок отправки определяет Планировщик.

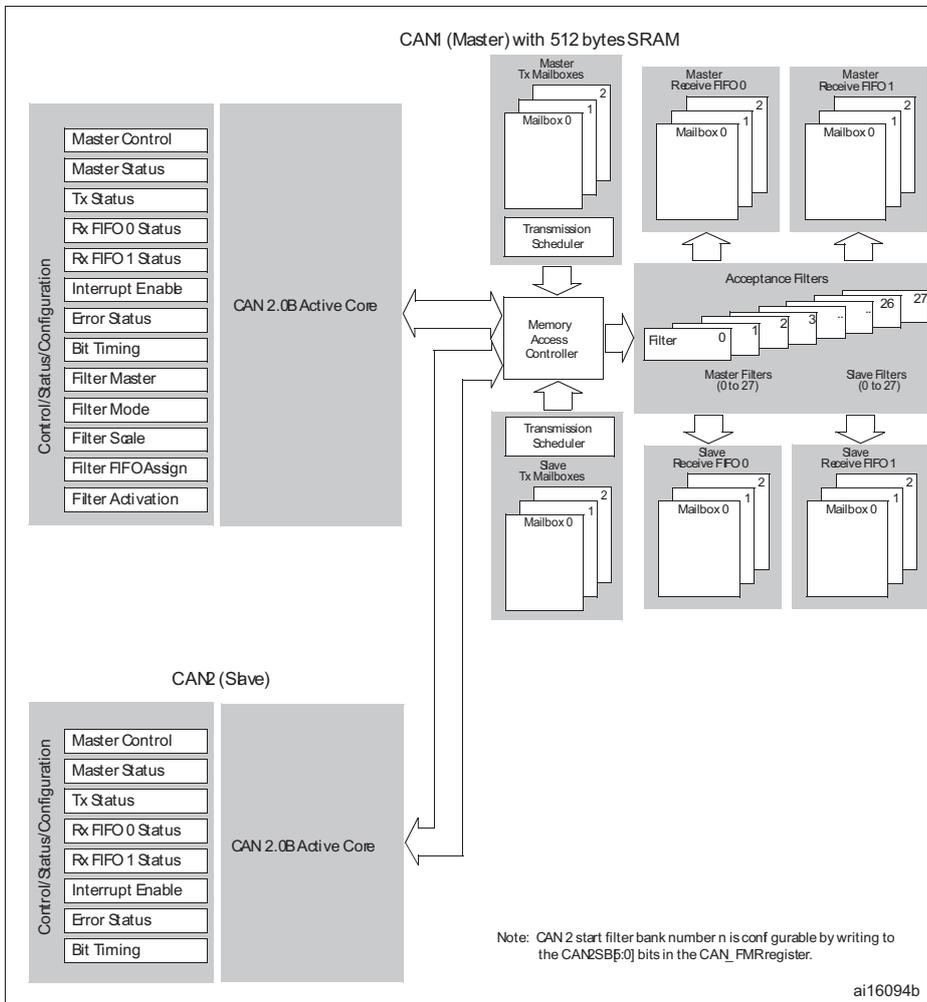
### 32.3.4. Приёмные фильтры

`bxCAN` сетевых устройств имеет 28 масштабируемых/конфигурируемых банков фильтров входных сообщений, отбирающих нужные и отбрасывающих чужие. В других устройствах содержится 14 банков фильтров. Аппаратура использует два приёмных FIFO на три сообщения каждый.

#### Приёмные FIFO

Их два, управляются полностью аппаратно и могут хранить по три входных сообщения.

Рис. 335. Блок-схема парного CAN



## 32.4. Режимы работы bxCAN

`bxCAN` работает в трёх режимах: **инициализация**, **нормальный** и **Сон**. После аппаратного сброса `bxCAN` спит с активной внутренней подпоркой на `CANTX`. Программа переводит `bxCAN` в **инициализацию** или **Сон** установкой битов `INRQ` или `SLEEP` в регистре `CAN_MCR`. После установки режима `bxCAN` ставит биты `INAK` или `SLAK` в регистре `CAN_MSR` и отключает внутреннюю подпорку. В **нормальном** режиме биты `INAK` и `SLAK` чисты. Перед переходом в **нормальный** режим `bxCAN` всегда **синхронизируется** с шиной CAN. Для этого `bxCAN` ждёт простоя шины CAN, то есть на `CANRX` появилось 11 последовательных рецессивных битов.

### 32.4.1. Инициализация

Программная инициализация выполняется в режиме инициализации аппаратуры. Для этого программа ставит бит **INRQ** в регистре **CAN\_MCR** и ждёт подтверждения от **bxCAN** (стоящий бит **INAK** в регистре **CAN\_MSR**). Для выхода из инициализации программа снимает бит **INRQ**. **bxCAN** выходит из инициализации после аппаратного снятия бита **INAK**.

В режиме инициализации все обмены с шиной CAN остановлены и выход **CANTX** стоит рецессивным (высоким). Переход в инициализацию не изменяет регистры конфигурации.

Для инициализации контроллера CAN программа должна установить регистры времянки битов (**CAN\_BTR**) и опций CAN (**CAN\_MCR**).

Для инициализации регистров, связанных с банками фильтров CAN (режим, масштаб, назначения FIFO, активация и значения фильтров), программа должна поставить бит **FINIT** в **CAN\_FMR**. Фильтры можно инициализировать и вне режима инициализации.

**NB:** При **FINIT=1**, приём CAN деактивирован. Значения фильтров можно изменить снятием битов активации (в регистре **CAN\_FA1R**). Неиспользуемый фильтр лучше держать неактивным (соответствующий бит **FACT** чистый).

### 32.4.2. Нормальный режим

Запрос на выход в нормальный режим выдаётся очисткой бита **INRQ** в регистре **CAN\_MCR**. Теперь надо синхронизироваться с шиной, дождавшись 11 последовательных рецессивных бит (Простой шины). Переключение в нормальный режим подтверждается аппаратным снятием бита **INAK** в регистре **CAN\_MSR**.

Инициализация значений фильтров не зависит от режима инициализации и делается с неактивными фильтрами (чистый бит **FACTx**). Масштаб фильтра и конфигурация выполняются до входа в нормальный режим.

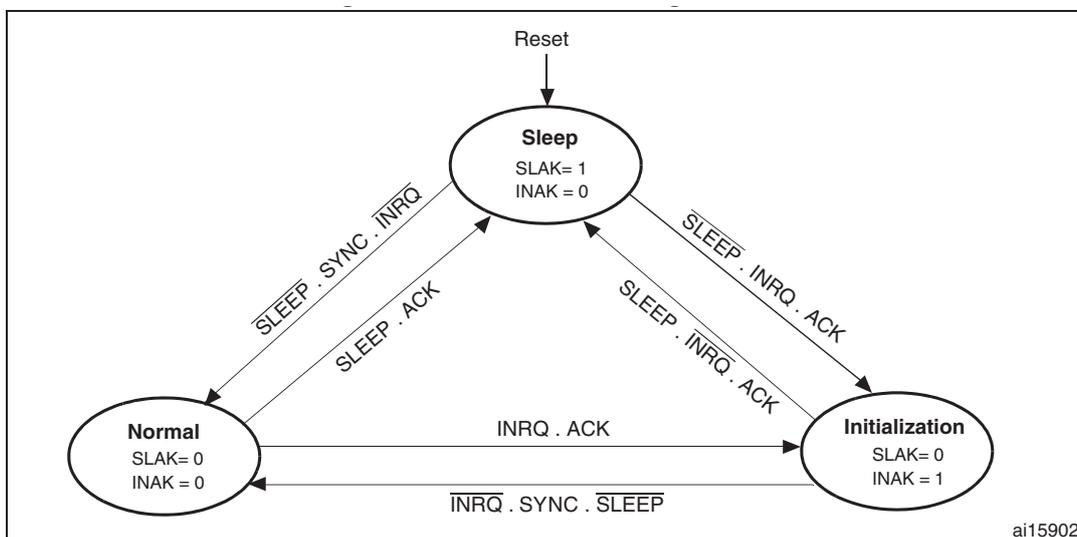
### 32.4.3. Режим сна (экономный)

Режим сна включается программной установкой бита **SLEEP** в регистре **CAN\_MCR**. Тогда останавливаются такты **bxCAN**, но почтовые ящики **bxCAN** остаются программно доступными. При выдаче запроса на **инициализацию** установкой бита **INRQ** для спящего **bxCAN** бит **SLEEP** надо очистить. **bxCAN** пробуждается (выходит из Сна) программным снятием бита **SLEEP** или при появлении активности на шине CAN. Если бит **AWUM** регистра **CAN\_MCR** стоит, то бит **SLEEP** снимается аппаратно, иначе его надо чистить программно.

**NB:** Если прерывание побудки разрешено, (стоит бит **WKUIE** регистра **CAN\_IER**), то оно выдаётся даже при обнаружении активности шины CAN.

После снятия бита **SLEEP** **bxCAN** выходит из Сна после синхронизации с шиной CAN. Бит **SLAK** снимается аппаратно в конце последовательности выхода has.

Рис. 336. Режимы работы **bxCAN**.



1. ACK = Состояние ожидания аппаратного подтверждения запросов **INAK** или **SLAK** в регистре **CAN\_MSR**
2. SYNC = **bxCAN** ждёт Простая шины CAN (11 последовательных рецессивных бит на **CANRX**)

## 32.5. Тестовый режим

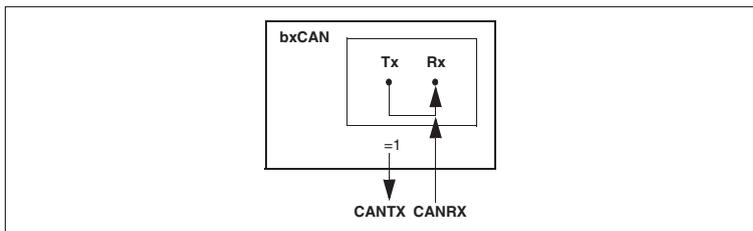
Он выбирается битами **SILM** и **LBKM** в регистре **CAN\_BTR**. Их ставят в режиме инициализации **bxCAN**. После выбора тестового режима нужно отпустить **bxCAN** в нормальный режим снятием бита **INRQ** в регистре **CAN\_MCR**.

### 32.5.1. Режим тишины

**bxCAN** уходит в Тишину при установке бита **SILM** в регистре **CAN\_BTR**.

В этом режиме **bxCAN** может принимать верные фреймы данных и удалённые фреймы, но на шину отсылает только рецессивные биты и не может запустить передачу. Если **bxCAN** надо послать доминантный бит (**ACK**, флаг перегрузки, флаг активной ошибки), то он внутренне перенаправляется так, чтобы Ядро **CAN Core** отследило его, шина **CAN** может остаться в рецессивном состоянии. Режим тишины может использоваться для анализа передач по шине **CAN**, не мешая передачей доминантных битов (Биты подтверждения, Фреймы Ошибки).

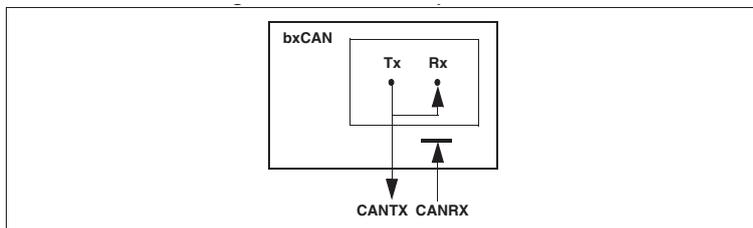
Рис. 337. **bxCAN** в режиме тишины.



### 32.5.2. Режим переменычки (loopback)

**bxCAN** уходит сюда при установке бита **LBKM** в регистре **CAN\_BTR**. В этом режиме **bxCAN** воспринимает свои передачи как входные и после фильтрации сохраняется в Приёмном почтовом ящике.

Рис. 338. **bxCAN** с переменычкой.

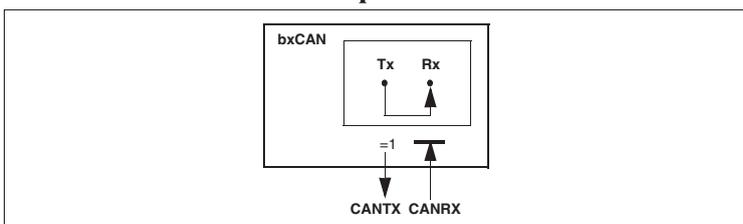


Это само-тестирование. В этом режиме Ядро **CAN Core** игнорирует ошибки подтверждения (нет доминантного бита в слоте подтверждения фреймов данных/удалённых фреймов). Сигнал **Tx** передаётся на **Rx** внутри, реальное значение ножки **CANRX** отбрасывается. Передаваемые сообщения видны на ножке **CANTX**.

### 32.5.3. Тишина + переменычка

Режимы Тишины и Переменычки можно объединить одновременной установкой битов **LBKM** и **SILM** в регистре **CAN\_BTR**. Можно проверять себя не влияя на шину **CAN**. Ножка **CANRX** отключается от **bxCAN**, ножка **CANTX** удерживается рецессивной.

Рис. 339. Тишина + переменычка



## 32.6. Режим отладки

В режиме отладки (ядро **Cortex<sup>®</sup>-M3** остановлено), **bxCAN** может работать или стоять в зависимости от:

- Бита **DBG\_CAN1\_STOP** для **CAN1** и бита **DBG\_CAN2\_STOP** для **CAN2** в модуле **DBG**.
- Бита **DBF** в регистре **CAN\_MCR**.

## 32.7. Функциональное описание **bxCAN**

### 32.7.1. Обработка передачи

Перед запросом передачи битом **TXRQ** в регистре **CAN\_TlXR** программа должна выбрать **пустой** передающий почтовый ящик, поставить идентификатор, код длины данных (**DLC**) и сами данные. После выхода ящика из **пустого** состояния, программа лишается права записи в его регистры. Сразу после установки бита **TXRQ** уходит в состояние удержания и ждёт в очереди приоритетов. Ящик с высшим приоритетом становится **запланированным** для передачи. Передача сообщения из запланированного ящика начинается (состояние **передачи**) при Простое шины CAN. После успешной передачи ящика он снова становится **пустым**. Аппаратура обозначает успешную передачу установкой битов **RQCP** и **TXOK** в регистре **CAN\_TSR**.

Причина сбойной передачи показывается битом **ALST** регистра **CAN\_TSR** в случае Потери Арбитража, и/или битом **TERR** в случае ошибки передачи.

#### Приоритет передачи

##### - По идентификатору

Если удерживается не один ящик, то порядок передачи определяется по идентификаторам хранящихся сообщений. Сообщение с меньшим приоритетом отправляется первым в соответствии арбитражем протокола CAN. При одинаковых идентификаторах первым планируется ящик с меньшим номером.

##### - По порядку запросов передачи

Битом **TXFP** в регистре **CAN\_MCR** передающие ящики можно превратить в FIFO. При этом порядок приоритетов задаётся порядком запросов. Весьма полезно при сегментированных передачах.

#### Отмена

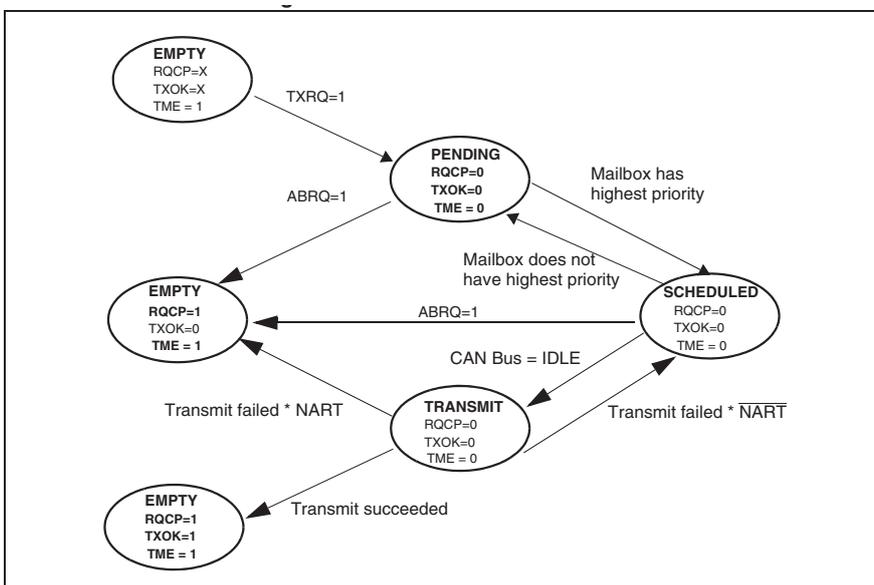
Запрос передачи может быть отменён установкой бита **ABRQ** в регистре **CAN\_TSR**. В состояниях **удержания** или **планирования** ящик освобождается немедленно. Аборт запроса ящика в состоянии **передачи** может иметь два итога. При успешном завершении передачи ящик становится **пустым** с установкой бита **TXOK** в регистре **CAN\_TSR**. При сбойной передаче ящик становится **планируемым**, передача прекращается и становится **пустым** с очисткой **TXOK**. Во всех случаях ящик становится **пустым** не раньше конца текущей передачи.

#### Не-автоматический повтор передачи

Так исполняются требования стандарта CAN временного разделения каналов. Режим включается установкой бита **NART** в регистре **CAN\_MCR**. В этом режиме все передачи запускаются единожды.

По концу попытки запрос считается завершённым и ставится бит **RQCP** в регистре **CAN\_TSR**. Результат передачи указывается в регистре **CAN\_TSR** битами **TXOK**, **ALST** и **TERR**.

Рис. 340. Состояния передающих ящиков.



### 32.7.2. Временное разделение каналов

В этом режиме запускается внутренний счётчик, создающий Метки Времени, хранящиеся в регистрах `CAN_RDTxR/CAN_TDTxR`, (для ящиков `Rx` и `Tx`). Счётчик инкрементируется по каждому биту CAN (см. *Секцию 24.7.7.*). Считывается по биту Старта Фрейма при приёме и передаче.

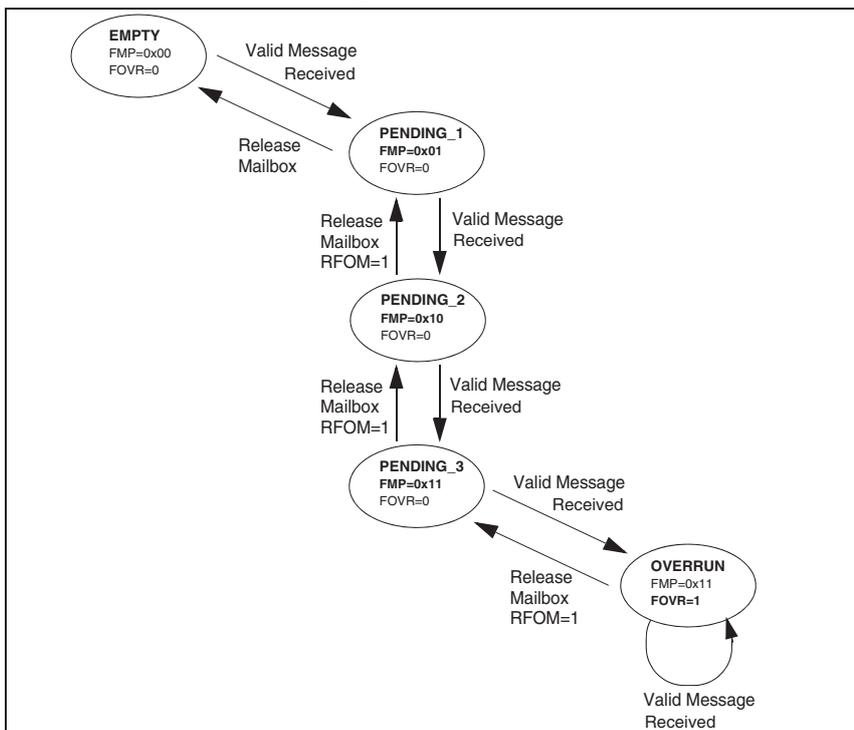
### 32.7.3. Обработка приёма

Сообщения принимаются в три ящика, организованных как FIFO. Он управляется аппаратно. Программа получает сообщения из выходного ящика FIFO.

#### Правильное сообщение

Действительным считается безошибочно принятое сообщение, прошедшее через фильтр.

**Рис. 341. Состояния приёмного FIFO.**



#### Управление FIFO

После приёма верного сообщения **пустой** FIFO становится **задержанным\_1**. Аппаратура сообщает об этом записью `01b` в биты `FMP[1:0]` регистра `CAN_RFR`. Сообщение доступно в выходном ящике FIFO. Программа читает его и освобождает ящик установкой бита `RFOM` в регистре `CAN_RFR`. FIFO снова становится **пустым**. Если в то же время принято новое действительное сообщение, то FIFO остаётся **задержанным\_1**, новое сообщение можно достать из выходного ящика.

Следующее верное сообщение при неосвобождённом ящике сохранится в FIFO, который перейдёт в состояние **задержанный\_2** (`FMP[1:0] = 10b`). Запись следующего сообщения в FIFO переведёт его в состояние **задержанный\_3** (`FMP[1:0] = 11b`). Вот тут надо бы наконец освободить ящик установкой бита `RFOM`, дабы не терять сообщения. См. *Секцию 24.7.5.*

#### Переполнение

Следующее верное сообщение при FIFO в состоянии **задержанный\_3** переведёт его в **переполнение** и одно сообщение будет потеряно. Аппаратура сообщает об этом установкой бита `FOVR` в регистре `CAN_RFR`. Теряемое сообщение определяется конфигурацией FIFO:

- Если замок FIFO отключён (бит `RFLM` в `CAN_MCR` сброшен), то заменяется самое старое сообщение в FIFO и доступны самые поздние.
- Если замок FIFO включён (бит `RFLM` в `CAN_MCR` стоит), то заменяется самое последнее сообщение в FIFO и доступны самые ранние.

#### Прерывания приёма

После сохранения сообщения в FIFO изменяются биты `FMP[1:0]` и при стоящем бите `FMPIE` в регистре `CAN_IER` выдаётся запрос прерывания.

При заполнении FIFO (записано третье сообщение) ставится бит `FULL` в регистре `CAN_RFR` и при стоящем бите `FFIE` в регистре `CAN_IER` выдаётся запрос прерывания.

При переполнении ставится бит **FOVR** и при стоящем бите **FOVIE** в регистре **CAN\_IER** выдаётся запрос прерывания.

### 32.7.4. Фильтрация идентификаторов

Протокол CAN относит идентификатор к содержанию сообщения. Следовательно передатчик вещает для всех приёмников. А приёмник по идентификатору решает, нужно ли ему это сообщение. Нужное копируется в SRAM, ненужное теряется.

Нужность определяется 28 (27-0) конфигурируемыми и масштабируемыми банками фильтров. В иных устройствах их всего 14 (13-0). Каждый банк фильтров состоит из двух 32-бит регистров, **CAN\_FxR0** **CAN\_FxR1**.

#### Масштаб ширины

Банки масштабируются независимо. В зависимости от масштаба банки имеют:

- Один 32-бит фильтр для битов **STDID[10:0]**, **EXTID[17:0]**, **IDE** и **RTR**.
- Два 16-бит фильтра для битов **STDID[10:0]**, **RTR**, **IDE** и **EXTID[17:15]**.

Более того, фильтры можно сконфигурировать в режим маски или списка идентификаторов.

#### Режим маски

Регистр маски определяет значимые и бестолковые биты регистра идентификатора.

#### Список идентификаторов

Регистры маски тоже становятся регистрами идентификаторов, удваивая их число. Сравниваются все биты идентификаторов.

#### Конфигурация масштаба и режима банка фильтров

Для этого есть регистр **CAN\_FMR**, но сначала нужно очистить бит **FACT** регистра **CAN\_FAR**. Масштаб фильтра определяется соответствующим битом **FSCx** регистра **CAN\_FS1R**. Режим **списка** или **маски** регистров определяется битами **FBMx** регистра **CAN\_FMR**.

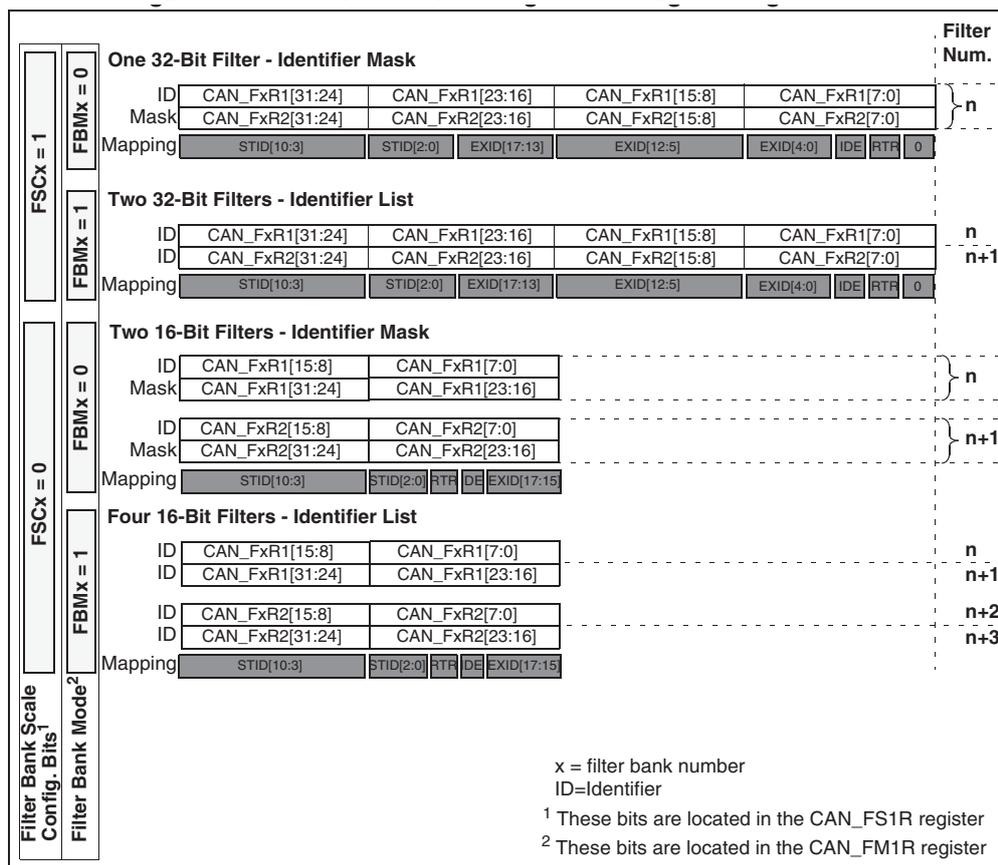
Режим маски выбирает группу идентификаторов.

Режим списка отбирает один идентификатор.

Неиспользуемые фильтры не активируются.

Фильтры внутри банка нумеруются, начиная с 0 до максимума при установленных режиме и масштабе фильтров.

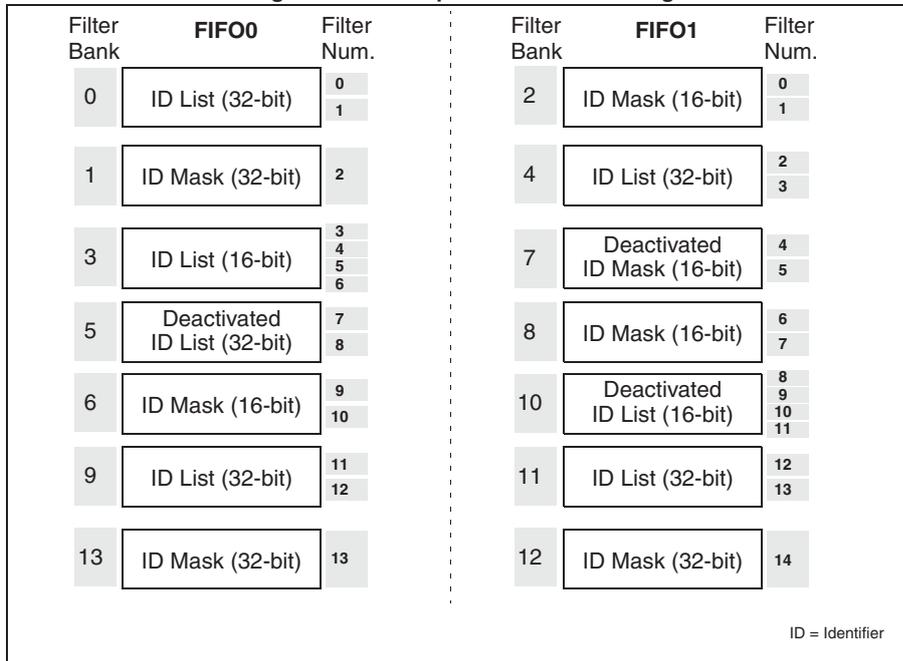
**Рис. 342. Организация регистров - масштабирование**



## Индекс фильтра

Вместе с записью в FIFO полученного сообщения с ним сохраняется индекс пропустившего его фильтра (**FMI**). Доступен **FMI** в регистре **CAN\_RDTxR**. Это может существенно облегчить последующую обработку сообщения. Индекс вычисляется в соответствии с правилами приоритета фильтров и без учёта их активности. Кроме того, есть две независимые схемы нумерации фильтров по одному для каждого FIFO.

**Рис. 343. Пример нумерации фильтров**

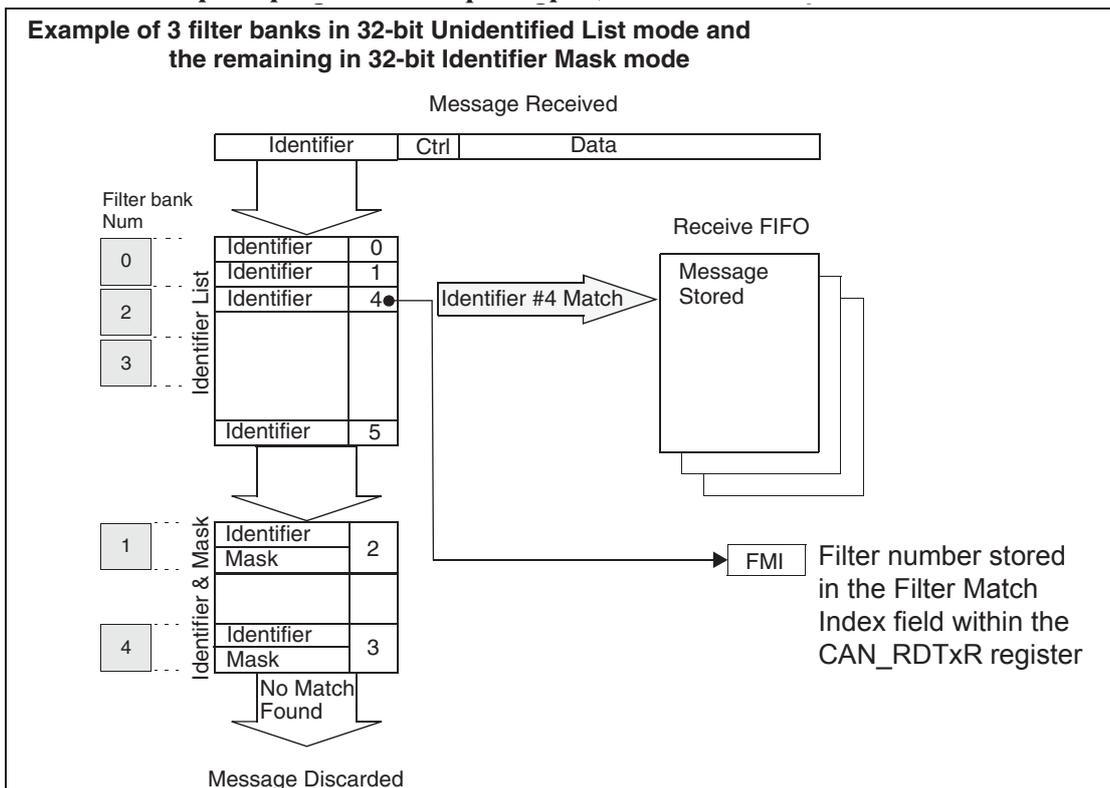


## Правила приоритета фильтров

Идентификатор может пройти сразу через несколько фильтров. Тогда **FMI** выбирается так:

- 32-бит фильтр приоритетнее 16-бит фильтра.
- Из фильтров одинакового масштаба, Список приоритетнее Маски.
- Из фильтров одинакового масштаба и режима, приоритетнее фильтр с меньшим номером.

**Рис. 344. Пример механизма фильтрации**



В этом примере в FIFO записывается **FMI 4**.

### 32.7.5. Память сообщений

Сообщения передаются через почтовые ящики, которые содержат идентификатор, данные, управление и метки времени сообщений.

#### Передающий ящик

Программа пишет сообщение в пустой ящик. Состояние ящика аппаратно ставится в регистр `CAN_TSR`.

Таблица 182. Регистры передающего ящика

Смещение от базового адреса ящика	Имя регистра
0	CAN_TlXR
4	CAN_TDTxR
8	CAN_TDLxR
12	CAN_TDHxR

#### Приёмный ящик

Программа может прочитать полученное сообщение через выходной ящик FIFO. После этого ящик надо освободить битом `RFOM` в регистре `CAN_RFR`, разрешая приём следующих сообщений. Индекс фильтра хранится в поле `MFMI` регистра `CAN_RDTxR`. 16-бит метка времени хранится в поле `TIME [ 15 : 0 ]` регистра `CAN_RDTxR`.

Таблица 183. Регистры приёмного ящика

Смещение от базового адреса ящика	Имя регистра
0	CAN_RlXR
4	CAN_RDTxR
8	CAN_RDLxR
12	CAN_RDHxR

### 32.7.6. Обработка ошибок

Протокол CAN возлагает это на аппаратуру с использованием Счётчика Ошибок Передачи (поле `TEC` в регистре `CAN_ESR`) и Счётчика Ошибок Приёма (поле `REC` в регистре `CAN_ESR`), которые инкрементируются и декрементируются в соответствии с условиями ошибки, см. стандарт CAN.

Читая их можно определить стабильность сети. Кроме того, текущее состояние ошибки хранится в регистре `CAN_ESR`. Битами регистра `CAN_IER` (бит `ERRIE` и пр.) можно разрешать выдачу прерываний ошибки.

#### Отключение шины

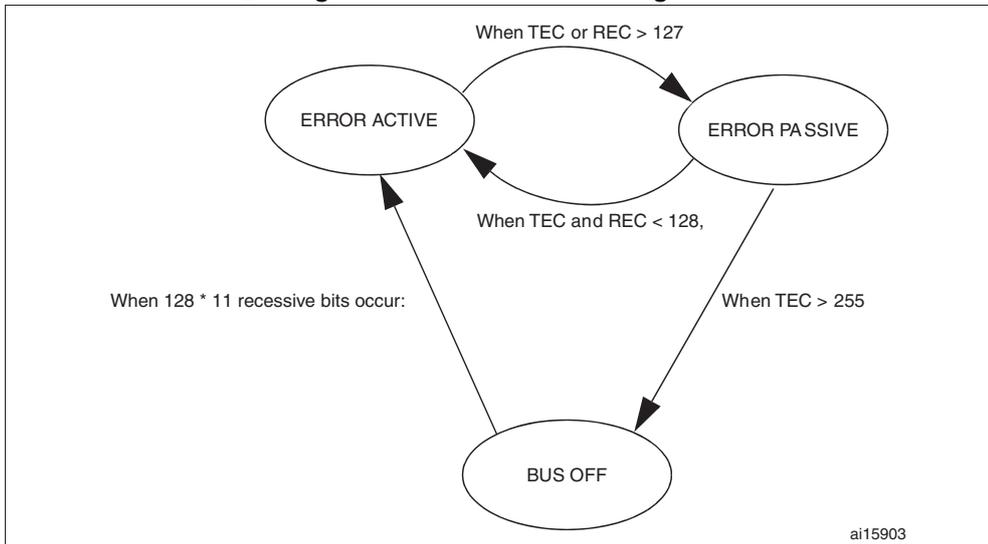
Возникает при `TEC` больше 255, о чём глаголет бит `BOFF` регистра `CAN_ESR`. Всё, шина недоступна для приёма/передачи. `bxCAN` восстанавливает работу автоматически или по запросу программы, в зависимости от бита `ABOM` регистра `CAN_MCR` (ошибка снова активна). Но в любом случае `bxCAN` должен дожидаться последовательности восстановления (128 появлений 11-ти последовательных рецессивных бит на `CANRX`).

Если `ABOM` стоит, то `bxCAN` начнёт последовательность восстановления сразу после отключения шины.

Если `ABOM` чист, то программа должна запустить последовательность восстановления запросом включения и выхода из инициализации `bxCAN`.

**NB:** В режиме инициализации `bxCAN` на сигнал `CANRx` не глядит, и завершить последовательность восстановления не может. Для этого `bxCAN` должен быть в нормальном режиме.

Рис. 345. Диаграмма состояний ошибки CAN



### 32.7.7. Времянка битов

Логика времянки бита следит за последовательной линией шины, синхронизируя точку чтения по фронту стартового бита и ресинхронизируясь по следующим фронтам.

Номинальное время бита разбивается на три сегмента:

- **Сегмент синхронизации (SYNC\_SEG):** здесь ожидается изменение бита. Фиксированная длительность в один квант времени ( $1 \times t_q$ ).
- **Сегмент бита 1 (BS1):** точка считывания. Включает PROP\_SEG и PHASE\_SEG1 стандарта CAN. Длительность программируемая от 1 до 16 квантов времени, но может автоматически удлиниться для компенсации положительного сдвига фазы из-за различия частот разных узлов сети.
- **Сегмент бита 2 (BS2):** точка передачи или PHASE\_SEG2 стандарта CAN. Длительность программируется от 1 до 8 квантов времени, может укорачиваться для компенсации отрицательного сдвига фазы.

Ширина шага ресинхронизации (SJW) определяет верхнюю границу удлинения или сокращения сегментов бита. Программируется от 1 до 4 квантов времени.

Рабочий фронт определяется как первый переход уровня шины из доминантного в рецессивный, а контроллер не передаёт рецессивного бита.

Если рабочий фронт обнаруживается во время BS1 вместо SYNC\_SEG, то BS1 расширяется на SJW и точка считывания задерживается.

Если рабочий фронт обнаруживается во время BS2 вместо SYNC\_SEG, то BS2 сокращается на SJW точка передачи приближается.

Регистр времянки битов (CAN\_BTR) доступен для записи только в Дежурном режиме устройства. См. стандарт ISO 11898.

Рис. 346. Временка бита

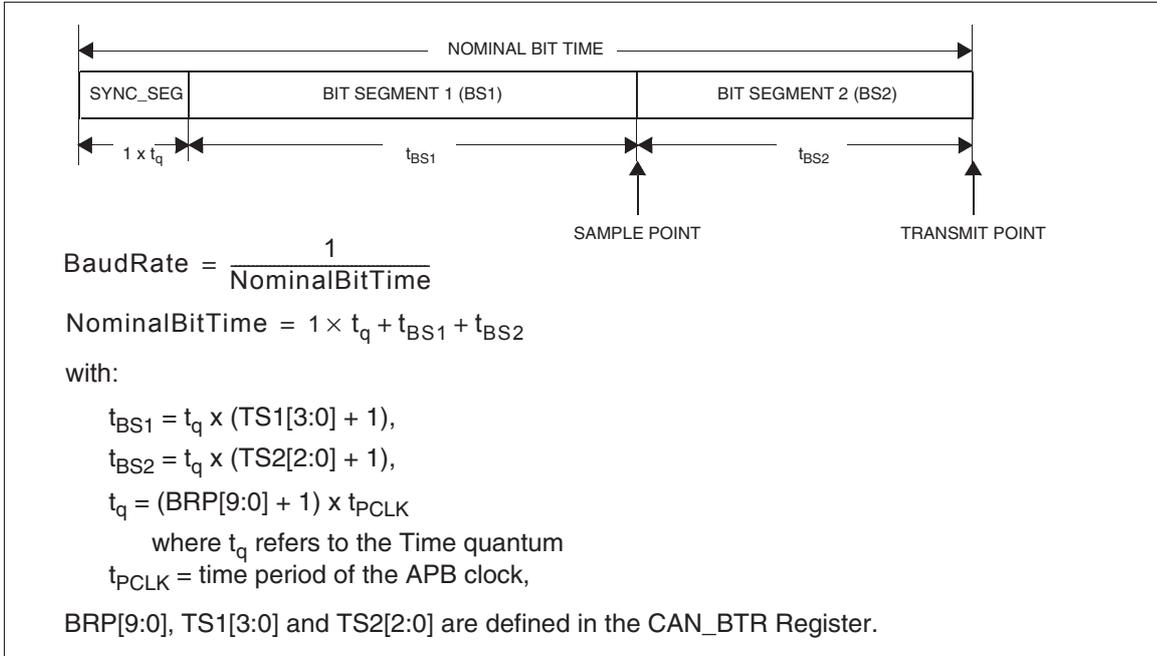
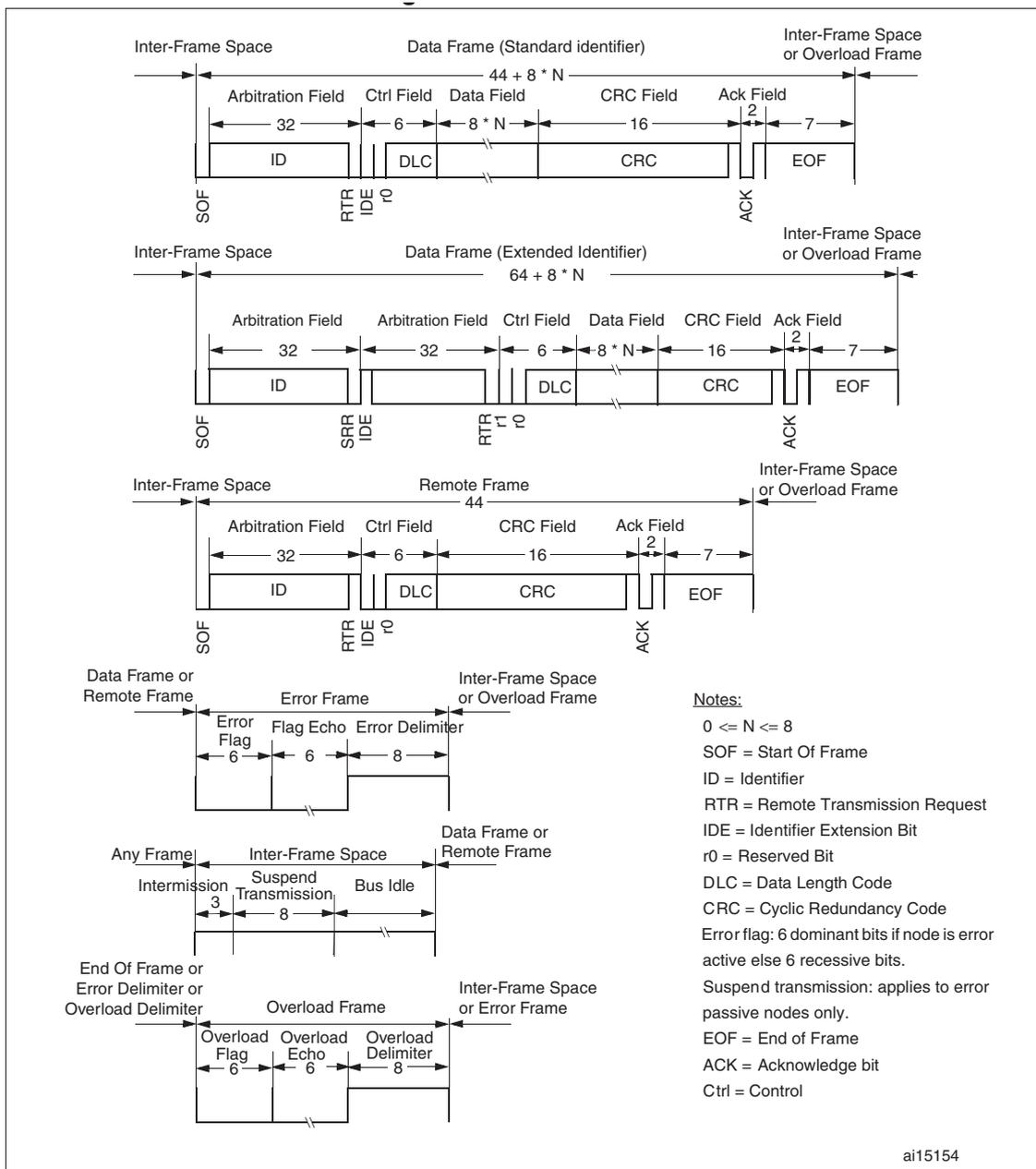


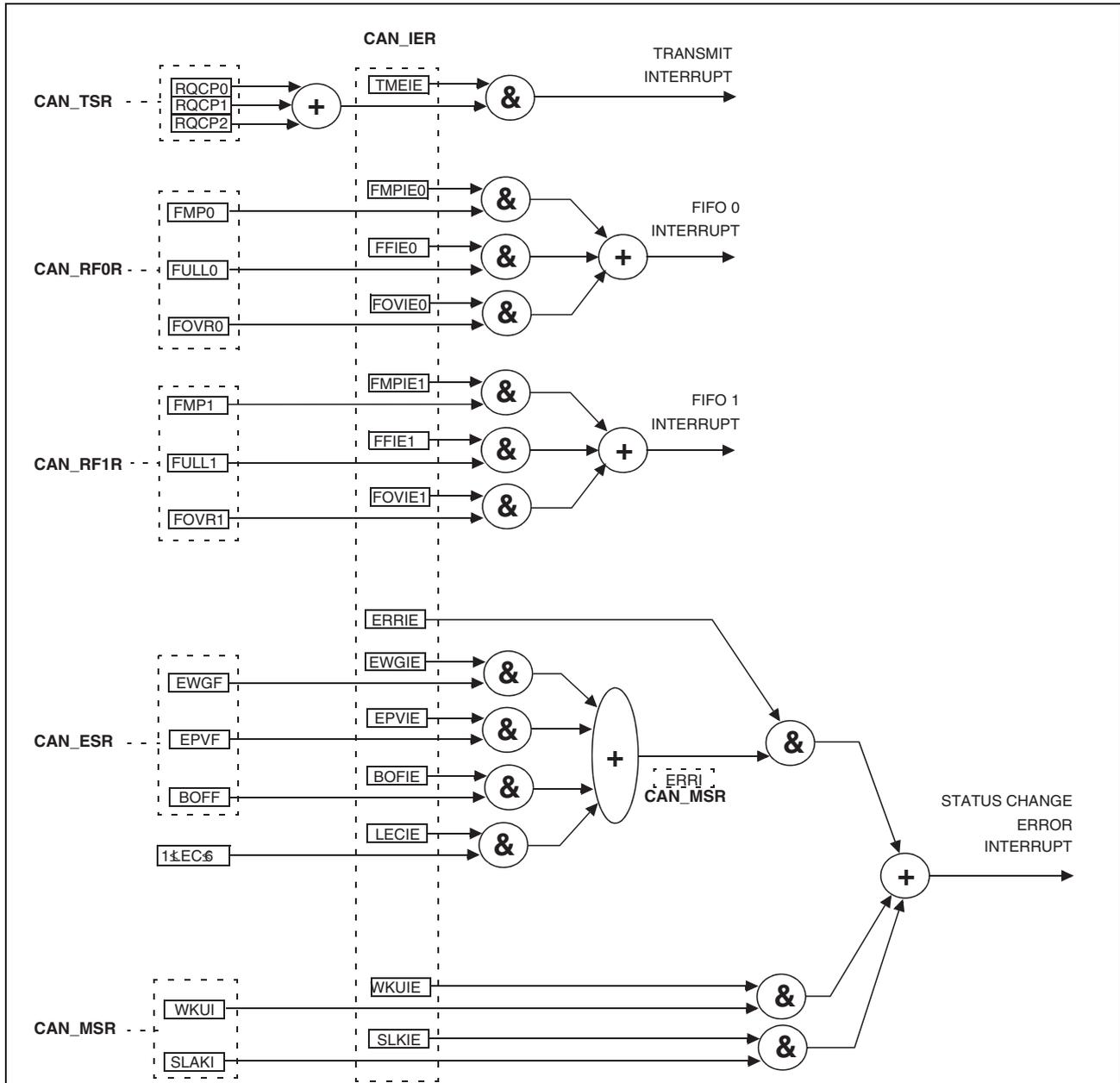
Рис. 347. Фреймы CAN



## 32.8. Прерывания bxCAN

Для bxCAN выделены 4 вектора. Разрешают их независимо через регистр `CAN_IER`.

Рис. 348. Флаги событий и прерывания



- **Прерывание передачи** выдаётся при:

- Пустом передающем ящике 0, стоит бит `RQCP0` в регистре `CAN_TSR`.
- Пустом передающем ящике 1, стоит бит `RQCP1` в регистре `CAN_TSR`.
- Пустом передающем ящике 2, стоит бит `RQCP2` в регистре `CAN_TSR`.

- **Прерывание FIFO 0** выдаётся при:

- Приёме нового сообщения, бит `FMP0` в `CAN_RF0R` не равен '00'.
- Заполнении FIFO0, стоит бит `FULL0` в регистре `CAN_RF0R`.
- Переполнении FIFO0, стоит бит `FOVR0` в регистре `CAN_RF0R`.

- **Прерывание FIFO 1** выдаётся при:

- Приёме нового сообщения, бит `FMP1` в `CAN_RF1R` не равен '00'.
- Заполнении FIFO1, стоит бит `FULL1` в регистре `CAN_RF1R`.
- Переполнении FIFO1, стоит бит `FOVR1` в регистре `CAN_RF1R`.

- **Прерывание ошибки и смены состояния** выдаётся при:

- Ошибке, см. регистр `CAN_ESR`.
- Пробуждении, на `CANRx` обнаружен `SOF`.
- Вход в Сон.

## 32.9. Регистры bxCAN

Регистры доступны словами (32 бита).

### 32.9.1. Защита доступа к регистрам

Неправильная установка регистров конфигурации может обрушить всю сеть CAN. Так что регистр `CAN_BTR` можно изменить только в режиме инициализации.

Модифицировать можно только пустой передающий ящик.

Значения фильтров можно изменять деактивируя их или установив бит `FINIT`. Конфигурацию фильтров (масштаб, режим и назначение FIFO) в регистрах `CAN_FMxR`, `CAN_FSxR` и `CAN_FFAR` можно менять только при `FINIT=1` в регистре `CAN_FMR`.

### 32.9.2. Регистры управления и состояния CAN

#### Главный регистр управления CAN (`CAN_MCR`)

Смещение адреса: `0x00`

По сбросу: `0x0001 0002`

Reserved																DBF
																rw
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
RESET	Reserved						TTCM	ABOM	AWUM	NART	RFLM	TXFP	SLEEP	INRQ		
rs							rw	rw	rw	rw						

- Биты 31:17 Резерв, не трогать.
- Бит 16 **DBF**: Останов при отладке
  - 0: CAN работает
  - 1: Приём/передача CAN стоят. Приёмные FIFO доступны/управляемы.
- Бит 15 **RESET**: Главный программный сброс bxCAN
  - 0: Работайте.
  - 1: Принудительный сброс bxCAN, а после сброса в Сон (биты FMP регистра `CAN_MCR` получают значения сброса). Бит снимается автоматически.
- Биты 14:8 Резерв, не трогать.
- Бит 7 **TTCM**: Режим временного разделения каналов
  - 0: Выключен.
  - 1: Включён
- Бит 6 **ABOM**: Автоматическое восстановление отключения шины
  - 0: Восстановление по запросу программы, если отслежено 128 появлений 11 рецессивных битов и сначала программа поставила и сняла бит `INRQ` регистра `CAN_MCR`.
  - 1: Автоматически, если отслежено 128 появлений 11 рецессивных битов.
- Бит 5 **AWUM**: Автоматическая побудка
  - 0: Просыпаемся по запросу программы очисткой бита `SLEEP` регистра `CAN_MCR`.
  - 1: Просыпаемся аппаратно при обнаружении сообщения CAN. Бит `SLEEP` регистра `CAN_MCR` и бит `SLAK` регистра `CAN_MSR` снимаются аппаратно.
- Бит 4 **NART**: Нет автоматическому повтору сбойной передачи!
  - 0: Аппаратура CAN автоматически повторяет сбойную передачу.
  - 1: Сообщение передаётся единожды, не глядя на результат (успех, ошибка или потеря арбитража).
- Бит 3 **RFLM**: Замок приёмного FIFO
  - 0: Приёмный FIFO не замкнут. Приём в заполненный FIFO замещает предыдущее сообщение.
  - 1: Приёмный FIFO замкнут. Сообщение, поступающее в заполненный FIFO теряется.
- Бит 2 **TXFP**: Приоритет передающего FIFO
  - 0: Приоритет управляется идентификатором сообщения
  - 1: Приоритет управляется порядком запросов (хронологически)
- Бит 1 **SLEEP**: Запрос режима Сна
  - Ставится программно чтобы CAN уснул. Уснёт сразу после завершения текущей операции CAN (передача или приём фрейма CAN).
  - Снимается программно для выхода из Сна.
  - Снимается аппаратно при обнаружении бита `SOF` на сигнале `CANRx` при стоящем бите `AWUM`.

Ставится после сброса - CAN стартует спящим.

– **Бит 0 INRQ:** Запрос инициализации

Программная очистка переключает аппаратуру в нормальный режим. После 11 последовательных рецессивных битов на сигнале Rx аппаратура CAN засинхронизирована и готова к обмену. Об этом сообщается аппаратным снятием бита INAK регистра CAN\_MSR.

Программная установка переключает аппаратуру в режим инициализации. Переключится сразу после завершения текущей операции CAN (передача или приём фрейма CAN). Об этом сообщается аппаратной установкой бита INAK регистра CAN\_MSR.

## Главный регистр состояния CAN (CAN\_MSR)

Смещение адреса: 0x04

По сбросу: 0x0000 0C02

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved.				RX	SAMP	RXM	TXM	Reserved				SLAKI	WKUI	ERRI	SLAK	INAK
				r	r	r	r					rc_w1	rc_w1	rc_w1	r	r

– **Биты 31:12** Резерв, не трогать.

– **Бит 11 RX:** Сигнал CAN Rx. Текущее состояние ножки **CAN\_RX**.

– **Бит 10 SAMP:** Значение RX в последней точке считывания (принятый бит).

– **Бит 9 RXM:** Сейчас CAN принимает.

– **Бит 8 TXM:** Сейчас CAN передаёт.

– **Биты 7:5** Резерв, не трогать.

– **Бит 4 SLAKI:** Прерывание подтверждения Сна

При SLKIE=1, этот бит ставится аппаратно, извещая, что bxCAN спит, и генерирует прерывание смены состояния. Снимается программно или аппаратно при очистке SLAK.

**NB:** Если SLKIE=0, то опрос SLAKI невозможен. В этом случае можно опросить бит SLAK.

– **Бит 3 WKUI:** Прерывание пробуждения

Этот бит ставится аппаратно, извещая, что обнаружен SOF при спящем bxCAN. Прерывание смены режима вызывается при стоящем бите WKUIE в регистре CAN\_IER.

Снимается программно.

– **Бит 2 ERRI:** Прерывание ошибки

Этот бит ставится аппаратно при установке бита ошибки в регистре CAN\_ESR и разрешении прерывания соответствующим битом в CAN\_IER. Вызывает прерывание смены состояния при стоящем бите ERRIE в регистре CAN\_IER.

Снимается программно.

– **Бит 1 SLAK:** Подтверждение Сна

Этот бит ставится аппаратно, извещая, что bxCAN спит. Это подтверждение программного запроса (ставит бит SLEEP в регистре CAN\_MCR).

Снимается аппаратно при пробуждении bxCAN (для синхронизации с шиной CAN). Для синхронизации отслеживает появление 11 последовательных рецессивных битов на CAN RX.

**NB:** Выход из Сна запускается очисткой бита SLEEP регистра CAN\_MCR.

– **Бит 0 INAK:** Подтверждение инициализации

Этот бит ставится аппаратно в ответ на программный запрос, извещая, что bxCAN инициализируется.

Снимается аппаратно при выходе bxCAN из инициализации (для синхронизации с шиной CAN). Для синхронизации отслеживает появление 11 последовательных рецессивных битов на CAN RX.

## Регистр состояния передачи CAN (CAN\_TSR)

Смещение адреса: 0x08

По сбросу: 0x1C00 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
LOW2	LOW1	LOW0	TME2	TME1	TME0	CODE[1:0]		ABRQ2	Reserved				TERR2	ALST2	TXOK2	RQCP2
r	r	r	r	r	r	r	r	rs					rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
ABRQ1	Reserved			TERR1	ALST1	TXOK1	RQCP1	ABRQ0	Reserved				TERR0	ALST0	TXOK0	RQCP0
rs	Res.			rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rs					rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1

- **Бит 31**            **LOW2**: Флаг самого низкого приоритета ящика 2  
Ставится аппаратно, из удерживаемых к передаче ящиков ящик 2 имеет самый низкий приоритет.
- **Бит 30**            **LOW1**: Флаг самого низкого приоритета ящика 1  
Ставится аппаратно, из удерживаемых к передаче ящиков ящик 1 имеет самый низкий приоритет.
- **Бит 29**            **LOW0**: Флаг самого низкого приоритета ящика 0  
Ставится аппаратно, из удерживаемых к передаче ящиков ящик 0 имеет самый низкий приоритет.
- **Бит 28**            **TME2**: Передающий ящик 2 пуст  
Ставится аппаратно.
- **Бит 27**            **TME2**: Передающий ящик 1 пуст  
Ставится аппаратно.
- **Бит 26**            **TME2**: Передающий ящик 0 пуст  
Ставится аппаратно.
- **Биты 25:24**        **CODE[1:0]**: Код ящиков  
Если хоть один ящик пуст, то равен номеру следующего освобождаемого передающего ящика.  
Если заняты все ящики, то это номер ящика с самым низким приоритетом.
- **Бит 23**            **ABRQ2**: Запрос аборта ящика 2  
Ставится программно, снимается аппаратно при опустении ящика 2.  
Установка бита не влияет на не удерживаемый к передаче ящик.
- **Биты 22:20**        Резерв, не трогать.
- **Бит 19**            **TERR2**: Ошибка передачи ящика 2  
Ставится при сбойной предыдущей передаче.
- **Бит 18**            **ALST2**: Потеря арбитража ящика 2  
Ставится при потере арбитража предыдущей передачей.
- **Бит 17**            **TXOK2**: Нормальная передача ящика 2  
Аппаратно обновляется при каждой попытке передачи.  
0: Предыдущая передача сбойная  
1: Предыдущая передача успешная
- **Бит 16**            **RQCP2**: Запрос ящика 2 закончен  
Ставится аппаратно при завершении последнего запроса (передача или аборт).  
Чистится записью “1” или аппаратно при запросе передачи (установка TXRQ2 в CAN\_TMID2R).  
Снятие этого бита чистит все биты состояния (TXOK2, ALST2 и TERR2) ящика 2.
- **Бит 15**            **ABRQ1**: Запрос аборта ящика 1  
Ставится программно, снимается аппаратно при опустении ящика 1.  
Установка бита не влияет на не удерживаемый к передаче ящик.
- **Биты 14:12**        Резерв, не трогать.
- **Бит 11**            **TERR1**: Ошибка передачи ящика 1  
Ставится при сбойной предыдущей передаче.
- **Бит 10**            **ALST1**: Потеря арбитража ящика 1  
Ставится при потере арбитража предыдущей передачей.
- **Бит 9**            **TXOK1**: Нормальная передача ящика 1  
Аппаратно обновляется при каждой попытке передачи.  
0: Предыдущая передача сбойная  
1: Предыдущая передача успешная
- **Бит 8**            **RQCP1**: Запрос ящика 1 закончен  
Ставится аппаратно при завершении последнего запроса (передача или аборт).  
Чистится записью “1” или аппаратно при запросе передачи (установка TXRQ1 в CAN\_TMID2R).  
Снятие этого бита чистит все биты состояния (TXOK1, ALST1 и TERR1) ящика 1.
- **Бит 7**            **ABRQ0**: Запрос аборта ящика 0  
Ставится программно, снимается аппаратно при опустении ящика 0.  
Установка бита не влияет на не удерживаемый к передаче ящик.
- **Биты 6:4**            Резерв, не трогать.
- **Бит 3**            **TERR0**: Ошибка передачи ящика 0  
Ставится при сбойной предыдущей передаче.
- **Бит 2**            **ALST0**: Потеря арбитража ящика 0  
Ставится при потере арбитража предыдущей передачей.

- **Бит 1**            **TXOK0**: Нормальная передача ящика 0  
Аппаратно обновляется при каждой попытке передачи.  
0: Предыдущая передача сбойная  
1: Предыдущая передача успешная
- **Бит 0**            **RQCP0**: Запрос ящика 0 закончен  
Ставится аппаратно при завершении последнего запроса (передача или аборт).  
Чистится записью “1” или аппаратно при запросе передачи (установка TXRQ0 в CAN\_TMID2R).  
Снятие этого бита чистит все биты состояния (TXOK0, ALST0 и TERR0) ящика 0.

### Регистр приёмного FIFO 0 CAN (CAN\_RF0R)

Смещение адреса: 0x0C

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										RFOM0	FOVR0	FULL0	Res.	FMP0[1:0]	
										rs	rc_w1	rc_w1		r	r

- **Биты 31:6**        Резерв, не трогать.
- **Бит 5**            **RFOM0**: Освободи выходной ящик FIFO 0  
Ставится программно. Освобождает выходной ящик непустого FIFO для приёма следующего сообщения, на пустой FIFO не влияет. Снимается аппаратно.
- **Бит 4**            **FOVR0**: Переполнение FIFO 0  
Ставится аппаратно при приёме сообщения для заполненного FIFO. Снимается программно.
- **Бит 3**            **FULL0**: FIFO0 полон.  
Ставится аппаратно при трёх сообщениях в FIFO. Снимается программно.
- **Бит 2**            Резерв, не трогать
- **Биты 1:0**        **FMP0[1:0]**: Счёт сообщений в FIFO 0  
Увеличивается при приёме сообщения в FIFO. Уменьшается при освобождении выходного ящика установкой бита RFOM0.

### Регистр приёмного FIFO 1 CAN (CAN\_RF1R)

Смещение адреса: 0x10

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										RFOM1	FOVR1	FULL1	Res.	FMP1[1:0]	
										rs	rc_w1	rc_w1		r	r

- **Биты 31:6**        Резерв, не трогать.
- **Бит 5**            **RFOM1**: Освободи выходной ящик FIFO 1  
Ставится программно. Освобождает выходной ящик непустого FIFO для приёма следующего сообщения, на пустой FIFO не влияет. Снимается аппаратно.
- **Бит 4**            **FOVR1**: Переполнение FIFO 1  
Ставится аппаратно при приёме сообщения для заполненного FIFO. Снимается программно.
- **Бит 3**            **FULL1**: FIFO 1 полон.  
Ставится аппаратно при трёх сообщениях в FIFO. Снимается программно.
- **Бит 2**            Резерв, не трогать
- **Биты 1:0**        **FMP1[1:0]**: Счёт сообщений в FIFO 1  
Увеличивается при приёме сообщения в FIFO. Уменьшается при освобождении выходного ящика установкой бита RFOM1.

### Регистр разрешения прерываний CAN (CAN\_IER)

Смещение адреса: 0x14

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved														SLKIE	WKUIE
														rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ERRIE	Reserved			LEC IE	BOF IE	EPV IE	EWG IE	Res.	FOV IE1	FF IE1	FMP IE1	FOV IE0	FF IE0	FMP IE0	TME IE
rw				rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:18** Резерв, не трогать.
- **Бит 17** **SLKIE:** Разрешение прерывания Сна при стоящем бите SLAKI
  - 0: Нельзя.
  - 1: Можно.
- **Бит 16** **WKUIE:** Разрешение прерывания побудки при стоящем бите WKUI
  - 0: Нельзя.
  - 1: Можно.
- **Бит 15** **ERRIE:** Разрешение прерывания ошибки при наличии события в CAN\_ESR
  - 0: Нельзя.
  - 1: Можно.
- **Биты 14:12** Резерв, не трогать.
- **Бит 11** **LECIE:** Разрешение прерывания по коду последней ошибки
  - 0: Бит ERRI не ставится при аппаратной записи кода ошибки в LEC[2:0].
  - 1: Бит ERRI ставится при аппаратной записи кода ошибки в LEC[2:0].
- **Бит 10** **BOFIE:** Разрешение прерывания по отключению шины
  - 0: Бит ERRI не ставится при стоящем BOFF.
  - 1: Бит ERRI ставится при стоящем BOFF.
- **Бит 9** **EPVIE:** Разрешение прерывания пассивной ошибки
  - 0: Бит ERRI не ставится при стоящем EPVF.
  - 1: Бит ERRI ставится при стоящем EPVF.
- **Бит 8** **EWGIE:** Разрешение прерывания ошибки уровня предупреждения
  - 0: Бит ERRI не ставится при стоящем EWGF.
  - 1: Бит ERRI ставится при стоящем EWGF.
- **Бит 7** Резерв, не трогать.
- **Бит 6** **FOVIE1:** Разрешение прерывания переполнения FIFO при стоящем FOVR
  - 0: Нельзя.
  - 1: Можно.
- **Бит 5** **FFIE1:** Разрешение прерывания заполнения FIFO при стоящем FULL
  - 0: Нельзя.
  - 1: Можно.
- **Бит 4** **FMPIE1:** Разрешение прерывания непустого FIFO (FMP[1:0] ненулевые)
  - 0: Нельзя.
  - 1: Можно.
- **Бит 3** **FOVIE0:** Разрешение прерывания переполнения FIFO при стоящем FOVR
  - 0: Нельзя.
  - 1: Можно.
- **Бит 2** **FFIE0:** Разрешение прерывания заполнения FIFO при стоящем FULL
  - 0: Нельзя.
  - 1: Можно.
- **Бит 1** **FMPIE0:** Разрешение прерывания непустого FIFO (FMP[1:0] ненулевые)
  - 0: Нельзя.
  - 1: Можно.
- **Бит 0** **TMEIE:** Разрешение прерывания пустого выходного ящика (RQCPx=1)
  - 0: Нельзя.
  - 1: Можно.

### Регистр состояния ошибки CAN (CAN\_ESR)

Смещение адреса: 0x18

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
REC[7:0]							TEC[7:0]								
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved									LEC[2:0]			Res.	BOFF	EPVF	EWGF
									rw	rw	rw		г	г	г

- **Биты 31:24**      **REC[7:0]:** Счётчик ошибок приёма  
Реализованная часть механизма ограничения ошибок протокола CAN. При возникновении ошибки во время приёма этот счётчик увеличивается на вес ошибки от 1 до 8, определённый в стандарте CAN. После успешного приёма счётчик уменьшается на 1 или сбрасывается до 120, если был больше 128. При достижении счётчиком значения 127 наступает режим пассивной ошибки.
- **Биты 23:16**      **TEC[7:0]:** Младший байт 9-бит счётчика ошибок передачи  
Реализованная часть механизма ограничения ошибок протокола CAN.
- **Биты 15:7**        Резерв, не трогать.
- **Биты 6:4**        **LEC[2:0]:** Код последней ошибки на шине CAN  
Пишется аппаратно. Нормальная передача чистит поле.  
Значение LEC[2:0] = 0b111 пишется программно.
  - 000: Ошибки нет
  - 001: Ошибка заполнения
  - 010: Ошибка формы
  - 011: Ошибка подтверждения
  - 100: Ошибка рецессивного бита
  - 101: Ошибка доминантного бита
  - 110: Ошибка CRC
  - 111: Пишется программно
- **Бит 3**            Резерв, не трогать.
- **Биты 2**            **BOFF:** Флаг отключения шины  
Ставится аппаратно при переполнении TEC, больше 255.
- **Биты 1**            **EPVF:** Флаг пассивной ошибки  
Ставится аппаратно при TEC или REC >127.
- **Биты 0**            **EWGF:** Флаг ошибки уровня предупреждения  
Ставится аппаратно при TEC или REC ≥ 96.

### Регистр времянки бита CAN (CAN\_BTR)

Смещение адреса: **0x1C**

По сбросу: **0x0123 0000**

Программно доступен только в режиме Инициализации bxCAN.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16		
SILM	LBKM	Reserved				SJW[1:0]		Res.	TS2[2:0]			TS1[3:0]					
rw	rw					rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Reserved								BRP[9:0]									
								rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Бит 31**            **SILM:** Режим тишины  
0: Выключен  
1: Включён
- **Бит 30**            **LBKM:** Режим перемычки  
0: Выключен  
1: Включён
- **Биты 29:26**      Резерв, не трогать
- **Биты 25:24**      **SJW[1:0]:** Ширина шага ресинхронизации  
Число квантов времени аппаратуры CAN для удлинения или сокращения бита при ресинхронизации.  
 $t_{RJW} = t_q \times (SJW[1:0] + 1)$

- **Бит 23** Резерв, не трогать.
- **Биты 22:20** **TS2[2:0]**: Длина сегмента времени 2 в квантах  
 $t_{BS2} = t_q \times (TS2[2:0] + 1)$
- **Биты 19:16** **TS1[3:0]**: Длина сегмента времени 1 в квантах  
 $t_{BS1} = t_q \times (TS1[3:0] + 1)$
- **Биты 19:16** Резерв, не трогать
- **Биты 9:0** **BRP[9:0]**: Длина кванта времени  
 $t_q = (BRP[9:0] + 1) \times t_{PCLK}$

### 32.9.3. Регистры почтовых ящиков CAN

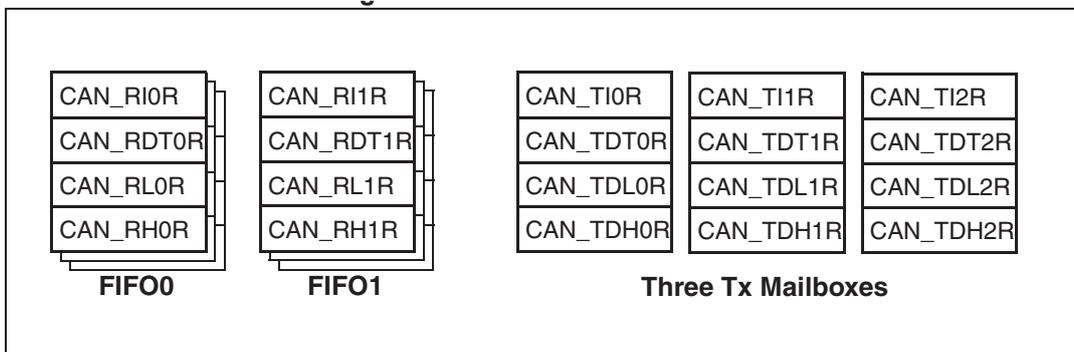
Передающие и приёмные ящики имеют одинаковые регистры, за исключением:

- Поля **FMI** в регистре **CAN\_RDTxR**.
- Приёмный ящик защищён от записи всегда.
- Запись возможна только в пустой передающий ящик (стоит бит **TME** в регистре **CAN\_TSR**).

Есть 3 **TX** ящика и 2 **RX** ящика. Ящик **RX** имеет трёхуровневый FIFO, доступно только самое старое сообщение.

Ящик состоит из 4.

#### Ящики RX и TX



#### Регистр идентификатора ящика TX (CAN\_TIxR) (x=0..2)

Смещение адреса: **0x180**, **0x190**, **0x1A0**

По сбросу: **0xXXXX XXXX** (кроме бита 0, **TXRQ** = 0)

Регистры **TX** защищены от записи при сброшенном бите **TMEx**. Есть управление запросом передачи (бит 0).

STID[10:0]/EXID[28:18]												EXID[17:13]				
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
EXID[12:0]													IDE	RTR	TXRQ	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

- **Биты 31:21** **STID[10:0]/EXID[28:18]**: Стандартный или расширенный идентификатор  
 Стандартный идентификатор или старшие биты расширенного (в зависимости от бита IDE)
- **Биты 20:3** **EXID[17:0]**: Младшие биты расширенного идентификатора
- **Бит 2** **IDE**: Расширение идентификатора, 0 - стандартный, 1 - расширенный.
- **Бит 1** **RTR**: Запрос удалённой передачи, 0 - фрейм данных, 1 - удалённый фрейм
- **Бит 0** **TXRQ**: Запрос передачи ящика.

Ставится программно, снимается аппаратно при опустошении ящика.

#### Регистр длины данных и меток времени (CAN\_TDTxR) (x=0..2)

Смещение адреса: **0x184**, **0x194**, **0x1A4**

По сбросу: **0xXXXX XXXX**

Регистр защищён от записи при непустом ящике.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
TIME[15:0]																
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved								TGT	Reserved				DLC[3:0]			
								rw					rw	rw	rw	rw

- Биты 31:16 **TIME[15:0]**: Метка времени сообщения  
16-бит значение таймера на момент передачи SOF.
- Биты 15:9 Резерв, не трогать
- Бит 8 **TGT**: Глобальное время передачи  
Активен только в режиме временного разделения каналов, стоит бит TTCM регистра CAN\_MCR.  
0: Метка времени TIME[15:0] не посылается.  
1: Метка времени TIME[15:0] посылается в двух последних байтах 8-байт сообщения: TIME[7:0] в байте 7 и TIME[15:8] в байте 6 данных, заменяя данные из регистра CAN\_TDHxR[31:16] (DATA6[7:0] и DATA7[7:0]). DLC должно содержать число 8 для пересылки этих байтов по шине CAN.
- Биты 7:4 Резерв, не трогать
- Биты 3:0 **DLC[3:0]**: Код длины данных  
Содержит число байтов данных в фрейме данных или запросе удалённого фрейма. Сообщение может содержать от 0 до 8 байтов данных, в зависимости от поля DLC.

### Младший регистр данных ящика (CAN\_TDLxR) (x=0..2)

Смещение адреса: 0x188, 0x198, 0x1A8

По сбросу: 0xXXXX XXXX

Регистр защищён от записи при непустом ящике.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DATA3[7:0]								DATA2[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DATA1[7:0]								DATA0[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:24 **DATA3[7:0]**: Байт данных 3.
- Биты 23:16 **DATA2[7:0]**: Байт данных 2.
- Биты 15:8 **DATA1[7:0]**: Байт данных 1.
- Биты 7:0 **DATA0[7:0]**: Байт данных 0.

### Старший регистр данных ящика (CAN\_TDLxR) (x=0..2)

Смещение адреса: 0x18C, 0x19C, 0x1AC

По сбросу: 0xXXXX XXXX

Регистр защищён от записи при непустом ящике. Байты 6 и 7 могут заменяться меткой времени.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DATA7[7:0]								DATA6[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DATA5[7:0]								DATA4[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:24 **DATA7[7:0]**: Байт данных 7.
- Биты 23:16 **DATA6[7:0]**: Байт данных 6.
- Биты 15:8 **DATA5[7:0]**: Байт данных 5.
- Биты 7:0 **DATA4[7:0]**: Байт данных 4.

### Регистр идентификатора приёмного ящика (CAN\_RIxR) (x=0..1)

Смещение адреса: 0x1B0, 0x1C0

По сбросу: 0xXXXX XXXX

Регистры RX защищены от записи.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
STID[10:0]/EXID[28:18]											EXID[17:13]				
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EXID[12:0]													IDE	RTR	Res.
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	

- Биты 31:21 **STID[10:0]/EXID[28:18]**: Стандартный или расширенный идентификатор  
Стандартный идентификатор или старшие биты расширенного (в зависимости от бита IDE)
- Биты 20:3 **EXID[17:0]**: Младшие биты расширенного идентификатора
- Бит 2 **IDE**: Расширение идентификатора, 0 - стандартный, 1 - расширенный.
- Бит 1 **RTR**: Запрос удалённой передачи, 0 - фрейм данных, 1 - удалённый фрейм
- Бит 0 Резерв, не трогать

### Регистр длины данных и меток времени (CAN\_RDTxR) (x=0..2)

Смещение адреса: 0x1B4, 0x1C4

По сбросу: 0xFFFF XXXX

Регистры **RX** защищены от записи.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
TIME[15:0]															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FMI[7:0]								Reserved				DLC[3:0]			
г	г	г	г	г	г	г	г					г	г	г	г

- Биты 31:16 **TIME[15:0]**: Метка времени сообщения  
16-бит значение таймера на момент появления SOF.
- Биты 15:8 **FMI[7:0]**: Индекс фильтра, пропустившего сообщение.
- Биты 7:4 Резерв, не трогать
- Биты 3:0 **DLC[3:0]**: Код длины данных  
Содержит число байтов данных в фрейме данных или 0 при запросе удалённого фрейма.

### Младший регистр данных ящика (CAN\_RDLxR) (x=0..1)

Смещение адреса: 0x1B8, 0x1C8

По сбросу: 0xFFFF XXXX

Регистры **RX** защищены от записи.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DATA3[7:0]								DATA2[7:0]							
гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DATA1[7:0]								DATA0[7:0]							
гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв	гв

- Биты 31:24 **DATA3[7:0]**: Байт данных 3.
- Биты 23:16 **DATA2[7:0]**: Байт данных 2.
- Биты 15:8 **DATA1[7:0]**: Байт данных 1.
- Биты 7:0 **DATA0[7:0]**: Байт данных 0.

### Старший регистр данных ящика (CAN\_RDLxR) (x=0..1)

Смещение адреса: 0x1BC, 0x1CC

По сбросу: 0xFFFF XXXX

Регистры **RX** защищены от записи.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
DATA7[7:0]								DATA6[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
DATA5[7:0]								DATA4[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:24      **DATA7[7:0]**: Байт данных 7.
- Биты 23:16    **DATA6[7:0]**: Байт данных 6.
- Биты 15:8     **DATA5[7:0]**: Байт данных 5.
- Биты 7:0      **DATA4[7:0]**: Байт данных 4.

### 32.9.4. Регистры фильтров CAN

#### Главный регистр фильтров (CAN\_FMR)

Смещение адреса: **0x200**

По сбросу: **0x2A1C 0E01**

Все биты ставятся и снимаются программно.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved		CAN2SB[5:0]						Reserved								FINIT
		rw	rw	rw	rw	rw	rw									rw

- Биты 31:14      Резерв, не трогать
- Биты 13:8      **CAN2SB[5:0]**: Стартовый банк CAN2  
Стартовый банк ведомого CAN2 в диапазоне от 0 до 27.  
**NB**: При CAN2SB[5:0] = 28d можно использовать фильтры CAN1.  
При CAN2SB[5:0] = 0, фильтров CAN1 нет.
- Биты 7:1        Резерв, не трогать
- Бит 0            **FINIT**: Режим инициализации фильтров  
0: Нормальная работа.  
1: Инициализация.

#### Регистр режима фильтров (CAN\_FM1R)

Смещение адреса: **0x204**

По сбросу: **0x0000 0000**

Писать можно только в режиме инициализации (**FINIT=1**).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				FBM27	FBM26	FBM25	FBM24	FBM23	FBM22	FBM21	FBM20	FBM19	FBM18	FBM17	FBM16
				rw											
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FBM15	FBM14	FBM13	FBM12	FBM11	FBM10	FBM9	FBM8	FBM7	FBM6	FBM5	FBM4	FBM3	FBM2	FBM1	FBM0
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:28      Резерв, не трогать
- Биты 27:0      **FBMx**: Режим фильтра  
0: Два 32-бит регистра банка в режиме Маски.  
1: Два 32-бит регистра банка в режиме Списка идентификаторов.  
**NB**: Биты 27:14 доступны только в сетевых устройствах, иначе - резерв.

#### Регистр масштаба фильтров (CAN\_FS1R)

Смещение адреса: **0x20C**

По сбросу: **0x0000 0000**

Писать можно только в режиме инициализации (**FINIT=1**).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				FSC27	FSC26	FSC25	FSC24	FSC23	FSC22	FSC21	FSC20	FSC19	FSC18	FSC17	FSC16
				rw											
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FSC15	FSC14	FSC13	FSC12	FSC11	FSC10	FSC9	FSC8	FSC7	FSC6	FSC5	FSC4	FSC3	FSC2	FSC1	FSC0
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:28 Резерв, не трогать
  - Биты 27:0 **FSCx**: Конфигурация масштаба фильтров 13 - 0
    - 0: Парный 16-бит.
    - 1: Одинарный 32-бит.
- NB:** Биты 27:14 доступны только в сетевых устройствах, иначе - резерв.

### Регистр назначения фильтров (CAN\_FFA1R)

Смещение адреса: **0x214**

По сбросу: **0x0000 0000**

Писать можно только в режиме инициализации (**FINIT=1**).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				FFA27	FFA26	FFA25	FFA24	FFA23	FFA22	FFA21	FFA20	FFA19	FFA18	FFA17	FFA16
				rw											
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FFA15	FFA14	FFA13	FFA12	FFA11	FFA10	FFA9	FFA8	FFA7	FFA6	FFA5	FFA4	FFA3	FFA2	FFA1	FFA0
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:28 Резерв, не трогать
  - Биты 27:0 **FFAx**: Назначение FIFO фильтру x.
    - 0: FIFO 0.
    - 1: FIFO 1.
- NB:** Биты 27:14 доступны только в сетевых устройствах, иначе - резерв.

### Регистр активации фильтров (CAN\_FFA1R)

Смещение адреса: **0x21C**

По сбросу: **0x0000 0000**

Писать можно только в режиме инициализации (**FINIT=1**).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
Reserved				FACT27	FACT26	FACT25	FACT24	FACT23	FACT22	FACT21	FACT20	FACT19	FACT18	FACT17	FACT16
				rw											
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FACT15	FACT14	FACT13	FACT12	FACT11	FACT10	FACT9	FACT8	FACT7	FACT6	FACT5	FACT4	FACT3	FACT2	FACT1	FACT0
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:28 Резерв, не трогать
  - Биты 27:0 **FACTx**: Активация фильтра x.
    - 0: Не активен.
    - 1: Активен.
- NB:** Биты 27:14 доступны только в сетевых устройствах, иначе - резерв.

### Регистр x банка фильтров i (CAN\_FiRx) (i=0..27, x=1, 2)

Смещение адреса: **0x240..0x31C**

По сбросу: **0xXXXX XXXX**

В сетевых устройствах есть 28 банков фильтров, i=0 .. 27, в прочих устройствах есть 14 банков фильтров i = 0 ..13. Банк состоит из двух 32-бит регистров, **CAN\_FiR[2:1]**.

Изменять этот регистр можно только при чистом бите **FACTx** в регистре **CAN\_FAxR** или стоит бит **FINIT** регистра **CAN\_FMR**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
FB31	FB30	FB29	FB28	FB27	FB26	FB25	FB24	FB23	FB22	FB21	FB20	FB19	FB18	FB17	FB16
rw															
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FB15	FB14	FB13	FB12	FB11	FB10	FB9	FB8	FB7	FB6	FB5	FB4	FB3	FB2	FB1	FB0
rw															

— Биты 31:0 **FB[31:0]**: Биты фильтров

#### **Идентификатор**

Каждый бит определяет уровень соответствующего бита ожидаемого идентификатора.

0: Ожидается доминантный бит

1: Ожидается рецессивный бит

#### **Маска**

Каждый бит определяет необходимость сравнения соответствующего бита с ожидаемым идентификатором.

0: Бит не нужен

1: Сравниваем. Уровень поступающего бита должен совпадать с уровнем соответствующего бита в регистре идентификатора.

В зависимости от конфигурации масштаба и режима, функции регистров могут различаться. См. Секцию 24.7.4. и Таблицу 181.







## 33. Ethernet (ETH): контроллер доступа к среде (MAC) с контроллером DMA

### 33.1. Введение в Ethernet

Поддерживаются два промышленных стандарта интерфейса с внешним физическим уровнем (PHY): медиа-независимый интерфейс по умолчанию (MII) спецификации IEEE 802.3 и упрощённый медиа-независимый интерфейс (RMII).

Ethernet совместим со следующими стандартами:

- IEEE 802.3-2002 для Ethernet MAC
- IEEE 1588-2002 для синхронизации тактов точных сетей
- AMBA 2.0 для портов АНВ Master/Slave
- Спецификация RMII от консорциума RMII

### 33.2. Основные свойства Ethernet

#### 33.2.1. Свойства ядра

- Поддерживает 10/100 Мбит/с передачу данных по внешнему интерфейсу PHY
- Совместимо с IEEE 802.3 MII интерфейсом связи с внешним Fast Ethernet PHY
- Поддерживает операции полу- и полного дуплекса
  - Поддерживает протокол CSMA/CD полу-дуплекса
  - Поддерживает управление потоком IEEE 802.3x полного дуплекса
  - Необязательная передача программе принятых фреймов паузы в полном дуплексе
  - Поддерживает сеть с обратным давлением в полу-дуплексе
  - Автоматическая передача кадра паузы нулевых квантов по снятию ввода управления потоком в полном дуплексе
- Вставка Преамбулы и Старта-фрейма (SFD) при Передаче и удаление при Приёме
- Автоматическое вычисление CRC и заполнителя для фрейма
- Возможное удаление Заполнителя/CRC на приёме
- Программируемая длина фрейма до 16 КВ
- Программируемый промежуток между фреймами (40-96 бит шагами по 8)
- Поддержка режимов фильтрации адресов:
  - До четырёх 48-бит фильтров полного адреса (DA) с масками для каждого байта
  - До трёх 48-бит сравнений адреса SA с масками для каждого байта
  - 64-бит Хэш фильтр (опция) для ширококвещательных и полных (DA) адресов
  - Опция передачи всех ширококвещательных фреймов
  - Беспорядочный режим передачи всех фреймов без фильтрации для контроля сети
  - Передача всех поступающих пакетов с отчётом о состоянии
- Раздельное 32-бит состояние принимаемых и передаваемых пакетов
- Поддержка определения тэга IEEE 802.1Q VLAN в принимаемых фреймах
- Раздельные интерфейсы программы для передачи, приёма и управления
- Поддержка обязательной статистики сети с счётчиками RMON/MIB (RFC2819/RFC2665)
- Интерфейс MDIO для конфигурации и управления устройствами PHY
- Обнаружение фреймов побудки LAN и фреймов AMD Magic Packet™
- Приём дополнительной контрольной суммы принятых пакетов IPv4 и TCP внутри фреймов Ethernet
- Улучшенная проверка контрольной суммы заголовка IPv4 и контрольных сумм TCP, UDP или ICMP внутри дейтаграмм IPv4 и IPv6
- Поддержка меток времени фреймов Ethernet согласно IEEE 1588-2002. 64-бит метки времени в статусе каждого фрейма приёма и передачи
- Два набора FIFO: 2-КВ Передающий FIFO с программируемым порогом и 2-КВ и Приёмный FIFO с изменяемым порогом (по умолчанию 64 байта)

- Сохраняемые в приёмном FIFO после EOF векторы статуса приёма
- Опция фильтрации сбойных фреймов без участия программы
- Опция выдачи малоразмерных хороших фреймов
- Поддержка статистики выдачей импульсов для отброшенных и сбойных фреймов в FIFO приёма
- Поддержка механизма временного хранения (Store and Forward) передач ядру MAC
- Автоматическая выдача ядру MAC сигнала фрейма PAUSE или обратного давления на основе порога FIFO приёма
- Автоматическая повторная передача фреймов при коллизии
- Отбрасывание фреймов при запаздывании, чрезмерных коллизиях, излишней задержке и исчерпании
- Программное управление сливом TxFIFO
- Вычисление и вставка контрольных сумм заголовков IPv4 и TCP, UDP или ICMP внутри передаваемых фреймов в режиме временного хранения
- Поддержка внутренней перемишки (loopback) в МП для отладки

### 33.2.2. Свойства DMA

- Поддержка всех типов пакетов ведомого АНВ
- Программный выбор типа пакета (фиксированный или неопределённый) ведущего АНВ.
- Опция выбора пакетов с выравненными адресами из порта ведущего АНВ
- Оптимизация пакетно-ориентированных передач DMA с разделителями фреймов
- Байтовое выравнивание адресов буферов данных
- Двухбуферная (кольцевая) или Цепная (связанным списком) связка дескрипторов
- Архитектура дескрипторов, позволяющая передачу больших блоков данных без участия CPU;
- Один дескриптор может передавать до 8 КВ данных
- Исчерпывающий отчёт о нормальных и сбойных передачах
- Раздельный программируемый размер пакетов у машин DMA приёма и передачи
- Программируемые опции прерываний
- Прерывания по концу фреймов Приёма/Передачи
- Кольцевой или приоритетный арбитраж для машин Приёма и Передачи
- Режимы Старт/Стоп
- Текущий указатель буфера Tx/Rx как регистр состояния
- Текущий указатель Дескрипторов Tx/Rx как регистр состояния

### 33.2.3. Свойства RTP

- Метки времени принимаемых и передаваемых фреймов
- Методы грубой и точной коррекции
- Выдаёт прерывание если системное время превышает целевое
- Импульс секунд

## 33.3. Ножки Ethernet

Таблица 185. Карта альтернативных функций Ethernet

Port	AF11
	ETH
PA0-WKUP	ETH_MII_CRS
PA1	ETH_MII_RX_CLK / ETH_RMII_REF_CLK
PA2	ETH_MDIO
PA3	ETH_MII_COL
PA7	ETH_MII_RX_DV / ETH_RMII_CRS_DV
PB0	ETH_MII_RXD2
PB1	ETH_MII_RXD3
PB5	ETH_PPS_OUT

PB8	ETH_MII_TXD3
PB10	ETH_MII_RX_ER
PB11	ETH_MII_TX_EN / ETH_RMII_TX_EN
PB12	ETH_MII_TXD0 / ETH_RMII_TXD0
PB13	ETH_MII_TXD1 / ETH_RMII_TXD1
PC1	ETH_MDC
PC2	ETH_MII_TXD2
PC3	ETH_MII_TX_CLK
PC4	ETH_MII_RXD0 / ETH_RMII_RXD0
PC5	ETH_MII_RXD1 / ETH_RMII_RXD1
PE2	ETH_MII_TXD3
PG8	ETH_PPS_OUT
PG11	ETH_MII_TX_EN / ETH_RMII_TX_EN
PG13	ETH_MII_TXD0 / ETH_RMII_TXD0
PG14	ETH_MII_TXD1 / ETH_RMII_TXD1
PH2	ETH_MII_CRS
PH3	ETH_MII_COL
PH6	ETH_MII_RXD2
PH7	ETH_MII_RXD3
PI10	ETH_MII_RX_ER

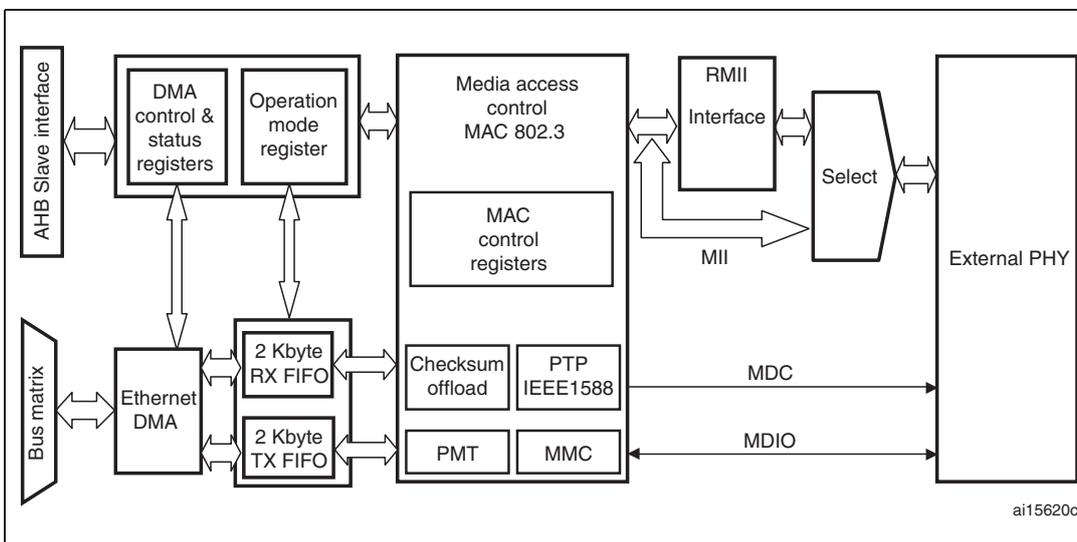
### 33.4. Функциональное описание Ethernet: SMI, MII и RMII

Блок состоит из MAC 802.3 (контроллер доступа среды) с контроллером DMA. Он поддерживает интерфейсы MII и RMII. Также есть SMI для связи с внешним PHY.

Контроллер DMA работает с ядром и памятью ведущим и ведомым по шине АHB. Ведущим при передаче данных и ведомым при доступе к регистрам (CSR).

**NB:** Частота АHB должна быть не меньше 25 MHz при работе с Ethernet.

#### Блок-схема ETH



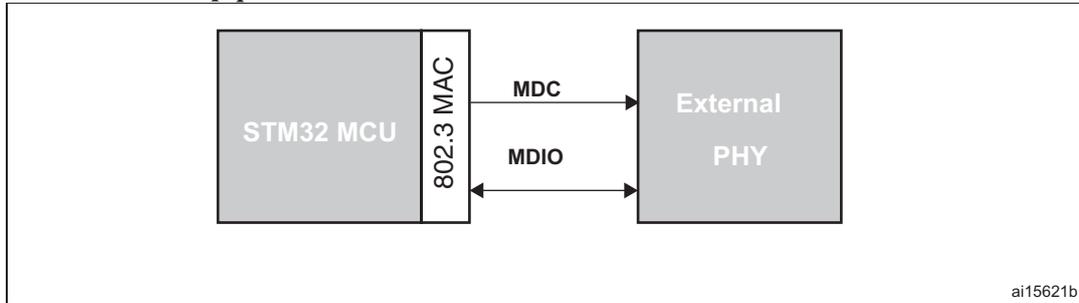
#### 33.4.1. Интерфейс управления станцией: SMI

Обеспечивает доступ к регистрам PHY по 2 линиям тактов (MDC) и данных (MDIO). Поддерживаются до 32 PHY. Одновременно доступен только один регистр PHY.

Обе линии реализованы как альтернативные функции I/O:

- MDC: Такты передачи данных частотой до 2.5 MHz. Минимальная длительность состояний MDC равна 160 ns, минимальный период 400 ns. В состоянии простоя удерживается низким.
- MDIO: Линия данных, синхронна с MDC.

## Сигналы интерфейса SMI



### Формат фрейма SMI

Биты фрейма передаются начиная с левого.

Таблица 186. Формат фрейма управления

Поля фрейма								
	Преамбула (32 бита)	Старт	Операция	PADDR	RADDR	TA	Данные (16 бит)	Простой
Чтение	1... 1	01	10	ppppp	rrrrr	Z0	ddddddddddddddd	Z
Запись	1... 1	01	01	ppppp	rrrrr	10	ddddddddddddddd	Z

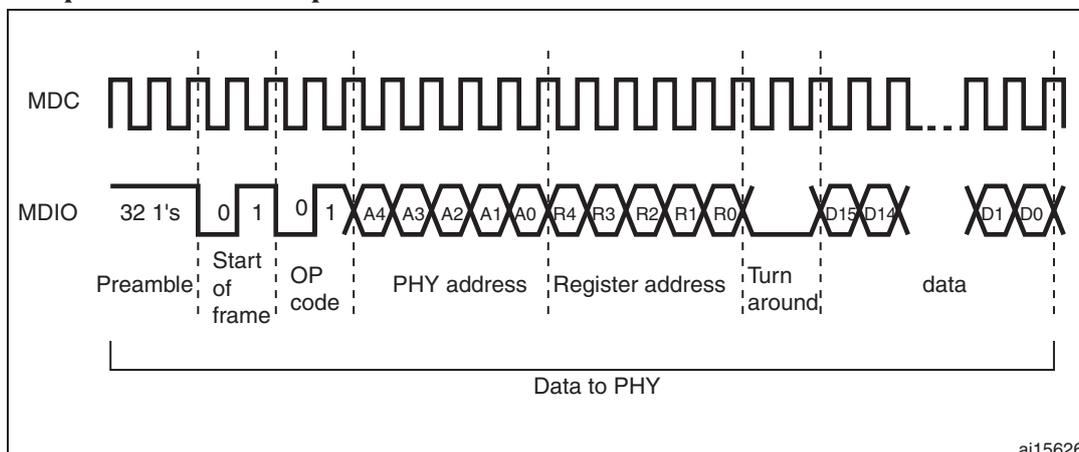
Фрейм состоит из восьми полей:

- **Преамбула:** все передачи начинаются с 32 единиц на MDIO за 32 такта MDC. Это синхронизация с PHY.
- **Старт:** Это биты <01>.
- **Операция:** Это тип операции (чтение или запись).
- **PADDR:** Это 5 бит адреса PHY. Старший бит передаётся первым.
- **RADDR:** Это 5 бит адреса регистра PHY. Старший бит передаётся первым.
- **TA:** Это 2-бит разделитель между полями RADDR и DATA. При чтении контроллер MAC ставит линию MDIO в Z-состояние на 2 бита TA. PHY ставит линию MDIO в Z-состояние на первый бит TA и в 0 во втором бите TA. При записи контроллер MAC выдаёт бита <10>. PHY держит линию в Z-состоянии 2 бита TA.
- **Данные:** Это 16 бит регистра `ETH_MIID`, начиная со старшего.
- **Простой:** Ключи линии MDIO стоят в Z-состоянии, резисторы подпорки PHY держат единицу.

### Операция записи SMI

После программной установки битов MII Запись и Занят (`ETH_MACMIIAR`) SMI передаёт в регистры PHY адрес PHY, адрес регистра PHY и данные из регистра `ETH_MACMIIDR`. При работающей передаче регистры адреса и данных изменить нельзя (стоит бит Занят), он снимется после завершения операции.

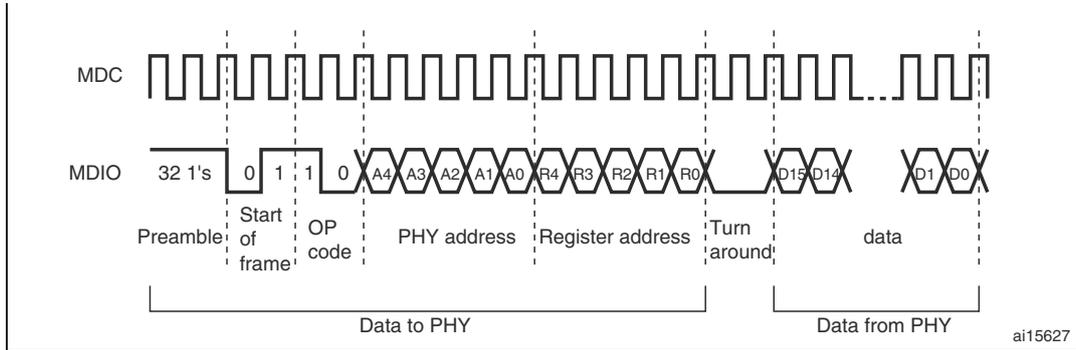
#### Временка MDIO при записи



## Операция чтения SMI

Запускается установкой бита Занят MII (в `ETH_MACSMIIAR`) при снятом бите Запись. SMI передаёт в регистры PHY адрес PHY и адрес регистра PHY. Т При работающей передаче регистры адреса и данных изменить нельзя (стоит бит Занят). После завершения операции чтения SMI снимет бит Занят и заполнит регистр данных MII принятыми от PHY данными.

### Временка MDIO при чтении



### Выбор тактов SMI

MAC запускает операцию Чтения/Записи. Такты SMI получаются делением тактов АНВ в соответствии с полем в регистре адреса MII.

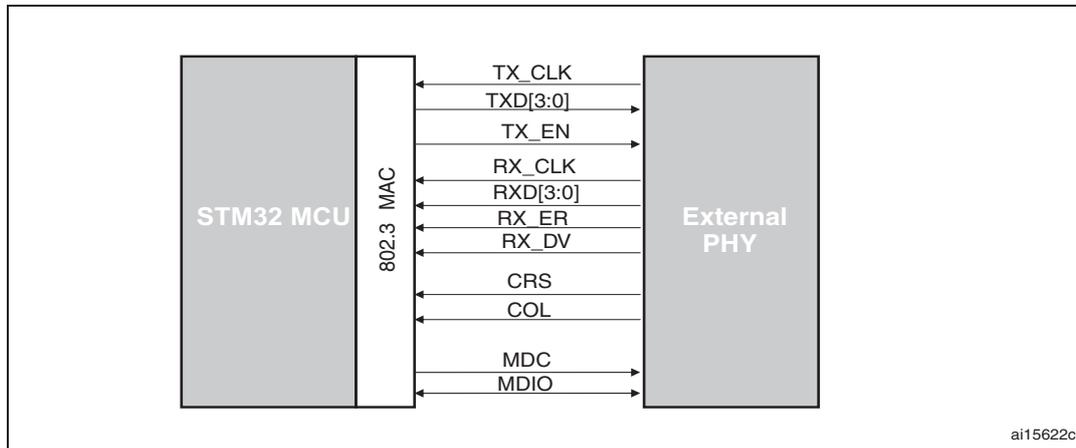
Таблица 209. Диапазон частот

Выбор	Частота HCLK	Частота MDC
000	60-72 MHz	Такты АНВ / 42
001	Резерв	—
010	20-35 MHz	Такты АНВ / 16
011	35-60 MHz	Такты АНВ / 26
0100, 0101, 0110, 0111	Резерв	—

### 33.4.2. Независимый от среды интерфейс: MII

Определяет соединение подуровня MAC и PHY при передачах на 10 Мбит/с и 100 Мбит/с.

#### Сигналы интерфейса MII.



- **МII\_TX\_CLK**: Тактовый сигнал для TX данных. Частота 2.5 MHz для 10 Мбит/с до 25 MHz для 100 Мбит/с.
- **МII\_RX\_CLK**: Тактовый сигнал для RX данных. Частота 2.5 MHz для 10 Мбит/с до 25 MHz для 100 Мбит/с.
- **МII\_TX\_EN**: Разрешение передачи. MAC выставляет полубайты передачи. Ставится синхронно (МII\_TX\_CLK) с выдачей первого полубайта преамбулы и держится до конца передачи.
- **МII\_TXD[3:0]**: 4 бита передаваемых данных от подуровня MAC. МII\_TXD[0] это младший бит, МII\_TXD[3] - старший. Без стоящего МII\_TX\_EN на PHY не влияет.
- **МII\_CRS**: Несущая есть. Выставляется PHY при наличии приёма или передачи. Им же и снимается. В случае коллизии должен стоять. С тактами TX и RX не синхронизируется. В полном дуплексе подуровню MAC не нужен.

- **МII\_COL:** Коллизия. Ставится PHY в середине выборки и должен стоять все время существования коллизии. С тактами TX и RX не синхронизируется. В полном дуплексе подуровню MAC не нужен.
- **МII\_RXD[3:0]:** 4 бита принимаемых от PHY данных, первый полубайт ставится синхронно с сигналом МII\_RX\_DV. МII\_RXD[0] это младший бит, МII\_RXD[3] - старший. При снятом МII\_RX\_EN и стоящем МII\_RX\_ER используются для передачи спецданных от PHY (см. Таблицу 211).
- **МII\_RX\_DV:** Разрешение приёма. Ставится PHY синхронно (МII\_RX\_CLK) с первым полубайтом фрейма и снимается после передачи последнего до начала следующего такта. Должен включать фрейм, начинаясь не позднее поля SFD.
- **МII\_RX\_ER:** Ошибка приёма. Ставится не менее чем на один период МII\_RX\_CLK для извещения MAC об ошибке в фрейме. Смысл определяется вместе с состоянием МII\_RX\_DV

Таблица 188. Сигналы интерфейса TX

МII_TX_EN	МII_TXD[3:0]	Описание
0	0000 до 1111	Нормальный интер-фрейм
1	0000 до 1111	Нормальная передача данных

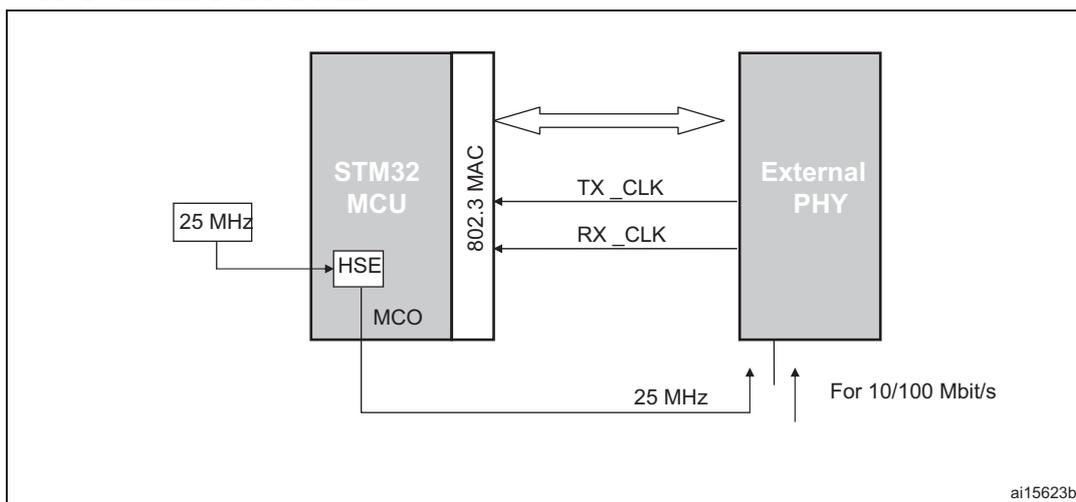
Таблица 189. Сигналы интерфейса RX

МII_RX_DV	МII_RX_ER	МII_RXD[3:0]	Описание
0	0	0000 до 1111	Нормальный интер-фрейм
0	1	0	Нормальный интер-фрейм
0	1	0001 до 1101	Резерв
0	1	1110	Дурная несущая
0	1	1111	Резерв
1	0	0000 до 1111	Нормальный приём данных
1	1	0000 до 1111	Приём данных с ошибками

### Источники тактов МII

Для выдачи сигналов TX\_CLK и RX\_CLK на внешний PHY надо подать внешние 25 MHz. Вместо внешнего 25 MHz кварца можно подать его с ножки MCO микроконтроллера STM32F10xxx. В этом случае надо правильно сконфигурировать PLL с внешним 25 MHz кварцем.

### Источники тактов МII



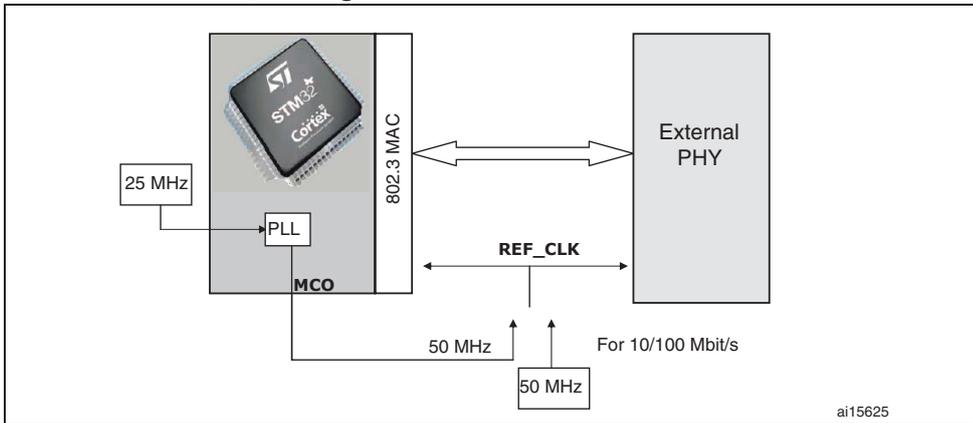
### 33.4.3. Сокращённый независимый от среды интерфейс: RMII

Он уменьшает число ножек соединения микроконтроллера и PHY с 16 до 7.

RMII стоит между MAC и PHY для трансляции интерфейса МII в RMII. Характеристики такие:

- Поддержка скоростей 10-Mbit/s и 100-Mbit/s
- Опорная частота удваивается до 50 MHz
- Опорная частота подаётся и на MAC и на внешний Ethernet PHY
- Обеспечивает независимые 2-бит (дибит) приём и передачу

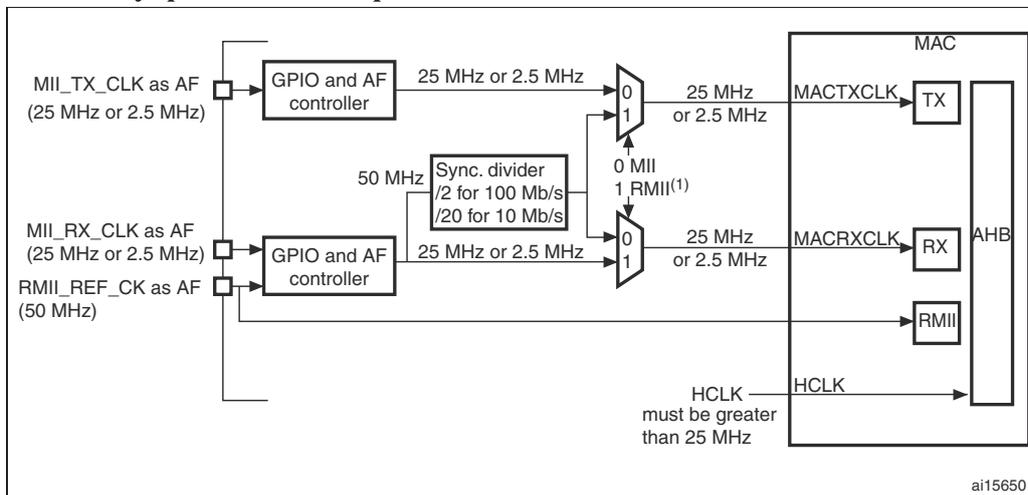
## Сигналы интерфейса RMIИ.



### 33.4.4. Выбор режима MII/RMIИ

Режим определяется битом `MII_RMII_SEL` в регистре `AFIO_MAPR`. Писать бит надо при сброшенном контроллере или до подачи тактов.

#### Схема внутреннего тактирования MII/RMIИ



Сигналы, `RMIИ_REF_CLK` и `MII_RX_CLK` мультиплексируются на одну ножку GPIO.

## 33.5. Функциональное описание Ethernet: MAC 802.3

Блок MAC реализует подуровень LAN CSMA/CD 10 Mbit/s и 100 Mbit/s узкополосных и широкополосных систем. Поддерживаются полу- и полный дуплекс. Коллизии обнаруживаются только в полудуплексе. Поддерживается подуровень управляющих фреймов MAC.

Он выполняет следующие функции:

- Инкапсуляция данных (передача и приём)
  - Разделение границ и синхронизация фреймов
  - Адресация (источник и получатель)
  - Обнаружение ошибок
- Управление доступом к среде
  - Срединное размещение (предотвращение коллизий)
  - Разрешение конфликтов (обработка коллизий)

Два режима работы подуровня MAC:

- Полудуплекс: доступ к среде по алгоритмам CSMA/CD.
- Полный дуплекс: одновременные приём и передача (CSMA/CD не нужны) когда:
  - Физическая среда поддерживает одновременные приём и передачу
  - К LAN подключены только 2
  - Обе станции работают в полном дуплексе

### 33.5.1. Формат фрейма MAC 802.3

CSMA/CD MAC определяет два формата фреймов:

- Базовый формат фрейма MAC
- Фрейм MAC с тегами (расширение базового формата)

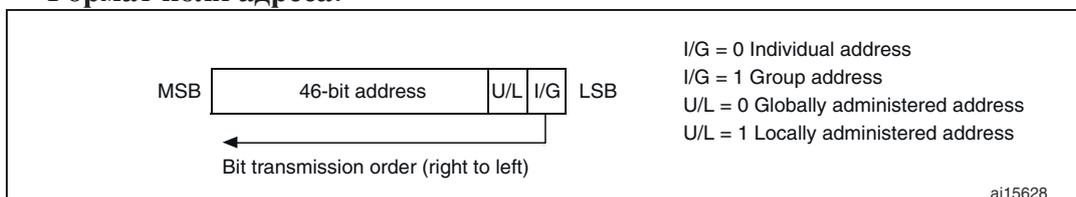
Фреймы содержат следующие поля:

- Преамбула: 7-байтовое поле синхронизации (схема PLS)  
Шестнадцатичное: 55-55-55-55-55-55-55  
Биты: 01010101 01010101 01010101 01010101 01010101 01010101 01010101 (справа налево)
- Старт фрейма (SFD): 1-байтовое поле.  
Шестнадцатичное: D5  
Биты: 11010101 (справа налево)
- 6-байтовые поля адресов источника и получателя:
  - Каждый адрес по 48 бит длиной
  - Младший бит адреса получателя (I/G) определяет индивидуальный (I/G = 0) или групповой (I/G = 1) адрес. он может определять все, несколько или отсутствующие станции в LAN. Младший бит адреса источника всегда равен 0.
  - Второй бит (U/L) отличает локальное (U/L = 1) или глобальное (U/L = 0) администрирование адресов. У широковещательных адресов этот бит всегда равен 1.
  - Все байты передаются младшим битом вперёд.

Есть два типа адресов назначения:

- Индивидуальный адрес отдельной станции в сети.
- Групповой адрес двух типов:
  - Групповой адрес для нескольких станций в сети.
  - Широковещательный адрес (все 1 в поле адреса получателя) для всех станций в сети.

#### Формат поля адреса.



- Префикс QTag: 4-байт поле между полями Адреса Источника и Длины/Типа Клиента MAC. Это расширение базового формата (там его нет). Состоит из:
  - 2-байтовая константа Длины/Типа, совместимая с интерпретацией Типа (больше 0x0600) равная значению 802.1Q Tag Protocol Type (0x8100). Отличает теговые фреймы MAC.
  - 2-байтовое поле Тега, состоящее из: 3- бит приоритета пользователя, бита канонического индикатора формата (CFI) и 12-бит идентификатора VLAN.
- Длина/Тип Клиента MAC: 2-байтовое поле с взаимоисключающими значениями:
  - Если оно меньше или равно `maxValidFrame (0d1500)`, то это число байтов данных клиента MAC в последующем поле данных фрейма 802.3 (интерпретация длины).
  - Если оно больше или равно `MinTypeValue (0d1536 или 0x0600)`, то это тип протокола клиента MAC (интерпретация типа) фрейма Ethernet.

Независимо от интерпретации поля длины/типа, если длина поля данных меньше требуемого для нормальной работы протокола, то после поля данных перед полем FCS (последовательность проверки фрейма) добавляется расширитель (PAD). Поле длины/типа передаётся начиная со старшего байта.

Значения поля длины/типа между `maxValidLength` и `minTypeValue` (исключая границы) подуровнем MAC могут не передаваться.

- Поля данных и PAD: Любые данные. Общий размер:
  - Максимальная длина = 1500 байт
  - Минимальная длина бестегового фрейма MAC = 46 байт
  - Минимальная длина тегового фрейма MAC = 42 байта

PAD добавляется для получения минимальной общей длины.

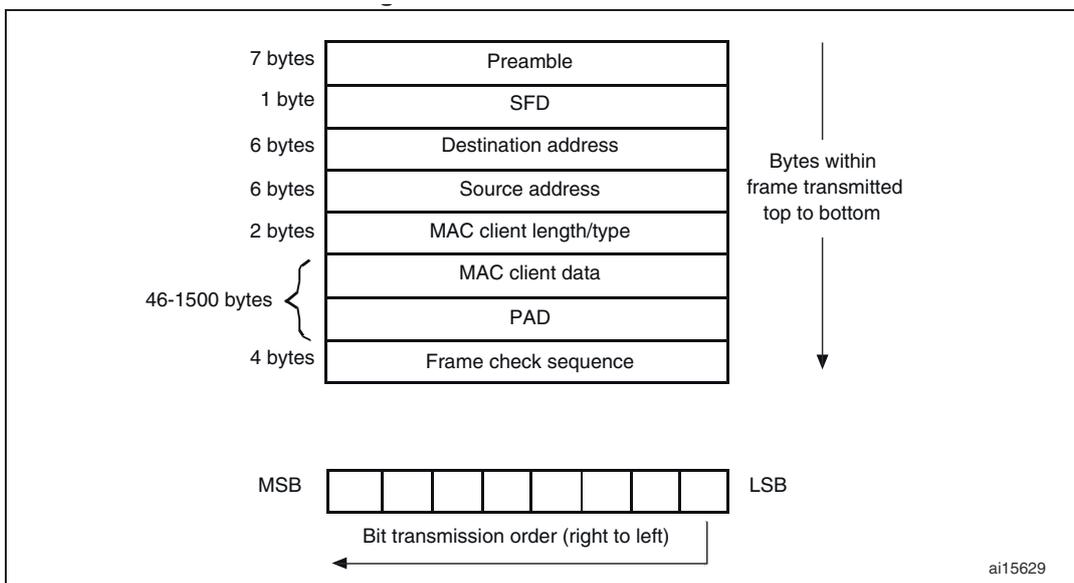
- Последовательность проверки фрейма: 4-байтовое поле с CRC. В вычислении CRC участвуют все поля, кроме преамбулы и SFD. Полином такой:

$$G(x) = x^{32} + x^{26} + x^{23} + x^{22} + x^{16} + x^{12} + x^{11} + x^{10} + x^8 + x^7 + x^5 + x^4 + x^2 + x + 1$$

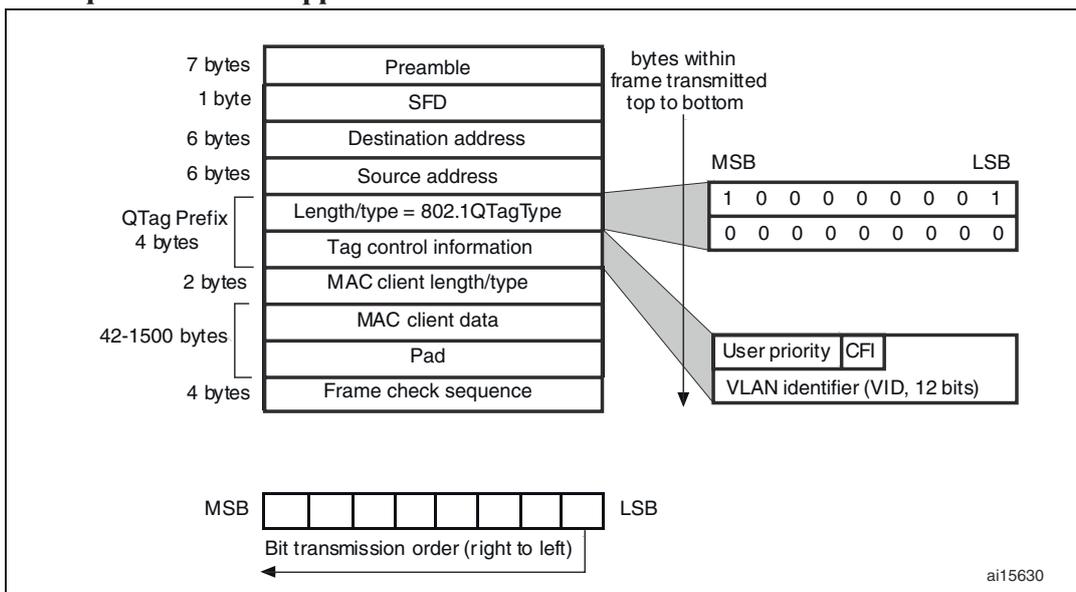
CRC фрейма вычисляется так:

- Первые 2 бита фрейма комплементируются
- $n$ -битов фрейма это коэффициенты полинома  $M(x)$  степени  $(n - 1)$ . Первый бит адреса получателя соответствует  $x^{n-1}$  и последний бит поля данных соответствует  $x^0$
- $M(x)$  умножается на  $x^{32}$  и делится на  $G(x)$ , выдавая остаток  $R(x)$  степени  $\leq 31$
- Коэффициенты  $R(x)$  рассматриваются как 32-бит последовательность
- CRC получается комплементом этой последовательности
- 32-бит CRC помещается в последовательности проверки фрейма.  $x^{32}$  передаётся первым

### Формат фрейма MAC.



### Формат тегового фрейма MAC.



Все байты фрейма, кроме поля FCS, передаются младшим битом вперёд. Недостойный фрейм MAC определяется так:

- Длина фрейма не соответствует указанной в поле длины/типа. Если указан тип, то должна быть соответствующая ему длина
- Не целое число байтов (лишние биты)
- Вычисленный CRC не равен переданному в FCS

### 33.5.2. Передача фрейма MAC

Фреймы из системной памяти в FIFO передаются через DMA, оттуда их выталкивает ядро MAC. После передачи конца фрейма состояние передачи возвращается DMA. Глубина передающего FIFO равна 2 КБ. При передаче данных DMA использует уровень заполнения FIFO.

При появлении SOF, MAC принимает данные и начинает передачу в МП. Время передачи зависит от задержки IFG, времени передачи преамбулы/SFD и задержки подтверждения полу-дуплекса. После получения EOF ядро MAC прекращает передачу и возвращает DMA статус передачи. При появлении коллизии (в полу-дуплексе) ядро MAC отмечает это в статусе и отбрасывает дальнейшие данные до получения SOF. Этот фрейм надо передать повторно начиная с SOF. Если передаваемые данные не поступают вовремя, то MAC выдаёт исчерпание. Если новый SOF поступает до получения EOF предыдущего фрейма, то SOF игнорируется и новый фрейм рассматривается как продолжение предыдущего.

Есть два режима выдачи данных ядру MAC:

- В режиме Порога данные передаются ядру MAC после заполнения FIFO выше порога, заданного битами **TTC** в регистре **ETH\_DMABMR**, или при получении EOF.
- В режиме Накопления (Store-and-forward) данные передаются ядру MAC только после записи в FIFO всего фрейма. Если TxFIFO меньше передаваемого фрейма, то данные передаются ядру MAC при почти полном TxFIFO.

Передающий FIFO сливается установкой бита **FTF** в регистре **ETH\_DMAOMR**. По окончании слива бит аппаратно снимается и FIFO возвращается в исходное состояние. Если бит **FTF** ставится во время передачи данных ядру MAC, то передача останавливается и FIFO становится пустым. Возникает Исчерпание и DMA передаётся соответствующий статус.

#### Автоматическое формирование CRC и расширения

Если число байтов для фрейма (DA+SA+LT+Data) меньше 60, то в данные добавляются нули до получения 46 байт. Это действие MAC можно запретить. К передаваемым данным в поле FCS добавляется CRC, что тоже можно запретить. Если расширение фрейма разрешено, то обязательно добавится и CRC. CRC вычисляется по полиному:

$$G(x) = x^{32} + x^{26} + x^{23} + x^{22} + x^{16} + x^{12} + x^{11} + x^{10} + x^8 + x^7 + x^5 + x^4 + x^2 + x + 1$$

#### Протокол передачи

Он соответствует спецификации IEEE 802.3/802.3z, это:

- генерация преамбулы и SFD
- генерация джем-последовательности (jam pattern) в полу-дуплексе
- управление длительностью трёпа (Jabber timeout)
- управление потоком в полу-дуплексе (обратное давление)
- генерация статуса передачи фрейма
- логика меток времени в соответствии с IEEE 1588

При запросе передачи нового фрейма MAC перед данными посылает преамбулу и SFD. Преамбула это 7 байтов **0b10101010**, а SFD это 1 байт **0b10101011**. Окно коллизии определено как 1 слот (время 512 бит для 10/100 Mbit/s Ethernet).

В режиме МП, при появлении коллизии во время передачи от начала фрейма до конца поля CRC, MAC высылает по МП 32-бит джем-последовательность **0x5555 5555** для извещения других станций о возникновении коллизии. Если коллизия возникла при передаче преамбулы, то MAC прекращает передачу преамбулы и SFD и высылает джем.

Таймер трёпа отслеживает, чтобы передача фрейма не превышала 2048 байт. В полу-дуплексе MAC использует механизм отсрочки (обратного давления). По запросу остановки приёма MAC в любом месте приёма отсылает 32 байта Джема, разрешая передачу. Возникает коллизия и удалённая станция стопорится. Программа запрашивает управление передачей установкой бита **BPA** в регистре **ETH\_MACFCR**. Запрошенный фрейм планируется и передаётся даже при активном обратном давлении. Оно сохраняется активным длительное время (более 16 последовательных коллизий) и удалённая станция стопорит передачу по причине излишних коллизий. В метках времени отмечается момент передачи SFD на шину МП.

## Планирование передачи

В полу-дуплексе MAC управляет промежутками между передаваемыми фреймами по усечённому двоичному экспоненциальному алгоритму возврата. Он разрешает передачу нового фрейма после задержек IFG (биты **IFG** в регистре **ETH\_MACCCR**) и возврата. Если передаваемые фреймы появляются раньше отведённого времени IFG, то МП перед запуском передачи ждёт сигнала разрешения от MAC. Счётчик IFG запускается при отключении несущей от МП. В полном дуплексе MAC разрешает передачу по истечении времени IFG. В полу-дуплексе и при IFG равном времени 96 бит MAC следует правилу задержки из спецификации IEEE 802.3. MAC сбрасывает свой счётчик IFG если несущая появляется в течение первых двух третей интервала IFG (время 64-бит). Если несущая появляется во время последней трети интервала IFG, то счётчик не останавливается и передача разрешается после истечения всего интервала IFG.

## Управление потоком передачи

В полном дуплексе при стоящем бите **TFE** в регистре **ETH\_MACFCR** MAC создаёт фреймы Паузы с добавленным CRC и выдаёт их при установке бита **FCB** в регистре **ETH\_MACFCR** или при заполненном FIFO приёма.

- По установке бита **FCB** в **ETH\_MACFCR** MAC выдаёт один фрейм Паузы длительностью, заданной в битах **PT** в регистре **ETH\_MACFCR**. Для окончания или расширения паузы надо выдать новый фрейм с изменённой длительностью паузы.
- При запросе передачи в заполненный FIFO MAC выдаёт фрейм Паузы длительностью, определённой в регистре **ETH\_MACFCR**. Если FIFO остаётся заполненным в течении заданного числа слотов времени (биты **PLT** в **ETH\_MACFCR**) до истечения этой паузы, то выдаётся новый фрейм паузы, иначе MAC передаёт фрейм с нулевым временем паузы, извещая о готовности принимать новые фреймы.

## Передача одного пакета

Общая последовательность такова:

1. Если системе есть что передавать, то контроллер DMA переносит данные из памяти в FIFO вплоть до конца фрейма.
2. При достижении уровня порога или полном пакете в FIFO контроллер DMA начинает передавать данные фрейма ядру MAC. И так продолжается до выдачи из FIFO полного пакета. По завершению фрейма контроллер DMA получает извещение от MAC.

## Передача — два пакета в буфере

1. Поскольку перед возвращением дескриптора хосту DMA должен обновить его статус, то в FIFO можно держать два фрейма. DMA переносит второй фрейм в FIFO только при стоящем бите **OSF**, иначе следующий фрейм извлекается из памяти только после завершения обработки фрейма MAC и освобождения дескрипторов контроллером DMA.
2. При стоящем бите **OSF** DMA начинает переносить второй фрейм в FIFO сразу после записи первого и не ждёт изменения статуса. Сразу после передачи первого пакета MAC выдаёт DMA статус передачи и, если второй пакет уже в FIFO, то вторая передача должна дожидаться статуса первого пакета.

## Повторная передача при коллизии в полу-дуплексе

В случае коллизии MAC должен показать это выдачей статуса даже до получения конца фрейма. Затем разрешается повторная передача и фрейм выдаётся из FIFO. После выдачи ядру MAC более 96 байт контроллер FIFO освобождает место и отдаёт его DMA. То есть при превышении порога или коллизии опоздания повторная передача невозможна.

## Слив передающего FIFO

Выполняется битом 20 Регистра режима работы. TxFIFO и соответствующие указатели сбрасывается в начальное состояние даже при незавершённой выдаче данных ядру MAC, возникает исчерпание и передача прекращается. В статусе фрейма отмечаются и исчерпание и слив (биты 13 и 1 в **TDES0**). Во время слива данные в FIFO не поступают. На каждый слитый фрейм (включая незавершённые) выдаются слова статуса со стоящим битом (**TDES0** 13) для полностью слитых фреймов. Операция слива завершается после приёма слов состояния всех слитых фреймов. Бит слива снимается. Можно принимать начинающиеся с SOF новые фреймы.

### Слово статуса передачи

Оно передаётся программе после того как ядро MAC завершит приём или передачу фрейма по сети. Это биты[23:0] в **TDES0**. Если разрешены метки времени, то вместе со словом состояния выдаётся и 46-битная метка времени.

### Контрольная сумма передачи

Протоколы TCP и UDP используют передачу контрольных сумм по сети. Стало быть и контроллер занимается этим.

**NB:** Контрольная сумма для TCP, UDP и ICMP вычисляется для всего фрейма и вставляется в нужное поле заголовка. Это разрешается для передающего FIFO только в режиме Накопления (Store-and-forward) установкой бита **TSF** в регистре **ETH\_ETH\_DMAOMR**.

Тх FIFO должен уметь хранить передаваемый фрейм целиком, иначе в любом режиме обрабатывается только контрольная сумма заголовка фрейма IPv4.

Два режима вычисления и вставки контрольной суммы определяются битами **CIC** в **TDES1**.

#### • Контрольная сумма заголовка IP

В дейтаграммах IPv4 16-бит контрольная сумма лежит в 11-м и 12-м байтах. Она проверяется когда поле Типа равно **0x0800**, а поле Версии равно **0x4**. Во входящем фрейме она вычисляется заново и пишется в это поле даже при ошибке CRC. Заголовки IPv6 контрольную сумму не хранят. Результат проверки указывается в бите 16 регистра состояния передачи. От ставится если поля Типа и Версии не те или длина фрейма не соответствует заявленной в заголовке. То есть:

а) В дейтаграммах IPv4:

- Принятый тип Ethernet равен **0x0800**, а Версия не равна **0x4**
- Поле длины заголовка IPv4 содержит число меньше **0x5** (20 байт)
- Общая длина фрейма меньше заявленной в заголовке

б) В дейтаграммах IPv6:

- Принятый тип Ethernet равен **0x86DD**, а Версия не равна **0x6**
- Принят конец фрейма, а заголовок IPv6 (40 байт) или заголовок расширения ещё не закончился.

#### • Контрольная сумма TCP/UDP/ICMP

Контрольная сумма TCP/UDP/ICMP обслуживает заголовки IPv4 и IPv6 (включая заголовки расширения) и определяет, относятся ли вложенные данные к TCP, UDP или ICMP.

**NB:**

а) В не-TCP, -UDP или -ICMP/ICMPv6 фреймах контрольная сумма не проверяется и ничего не изменяется.

б) Фрагментированные фреймы IP (IPv4 или IPv6), фреймы IP с обеспечением безопасности (вроде заголовков аутентификации или вложенными данными безопасности) и фреймы IPv6 с заголовками маршрута на контрольную сумму не проверяются.

Контрольная сумма данных TCP, UDP или ICMP вычисляется и вставляется в заголовок двумя методами:

- Первый, псевдо-заголовки TCP, UDP и ICMPv6 не учитываются, они уже есть в поле контрольной суммы принятого фрейма. Принятая контрольная сумма учитывается и заменяется новым значением.
- Второй, поле контрольной суммы игнорируется, данные TCP, UDP и псевдо-заголовков ICMPv6 учитываются и результат пишется в поле контрольной суммы.

**NB:** Поскольку в пакетах ICMP-по-IPv4 псевдо-заголовков нет, то поле контрольной суммы пакета ICMP всегда должно быть равно **0x0000**, иначе пакет получит неверную контрольную сумму.

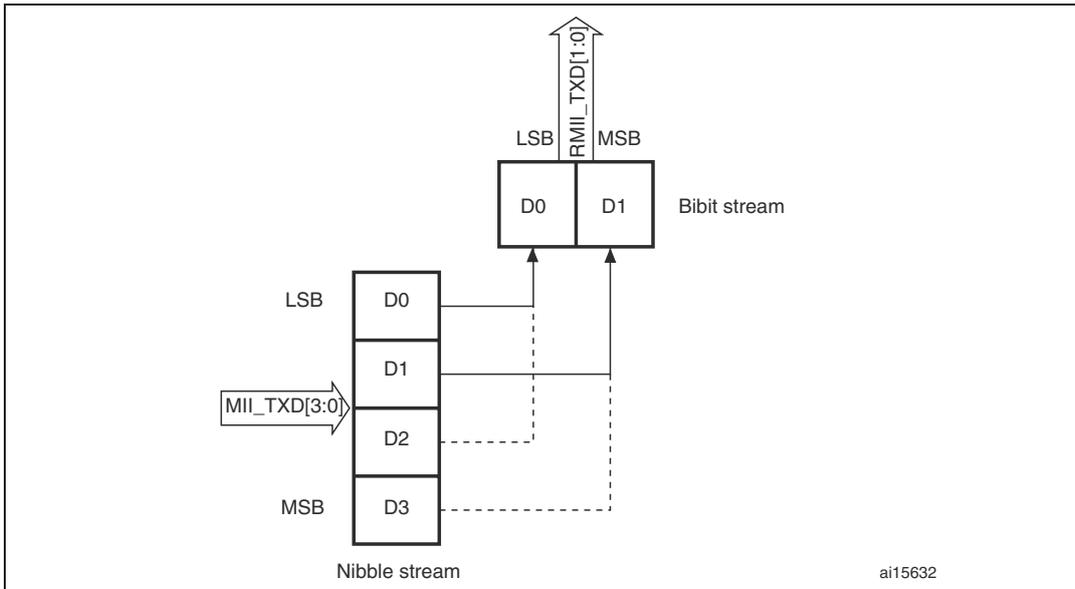
Ошибка контрольной суммы ставится в статусе передачи когда:

- в режиме Накопления на передачу подаётся пакет без Конец фрейма в FIFO
- принятый пакет короче заявленного в принятом заголовке IP.

Если пакет длиннее заявленного, то это байты заполнителя. Они игнорируются и ошибки не возникает. При ошибке первого типа заголовки t TCP, UDP и ICMP не изменяются. При ошибке второго типа новая контрольная сумма всё же записывается.

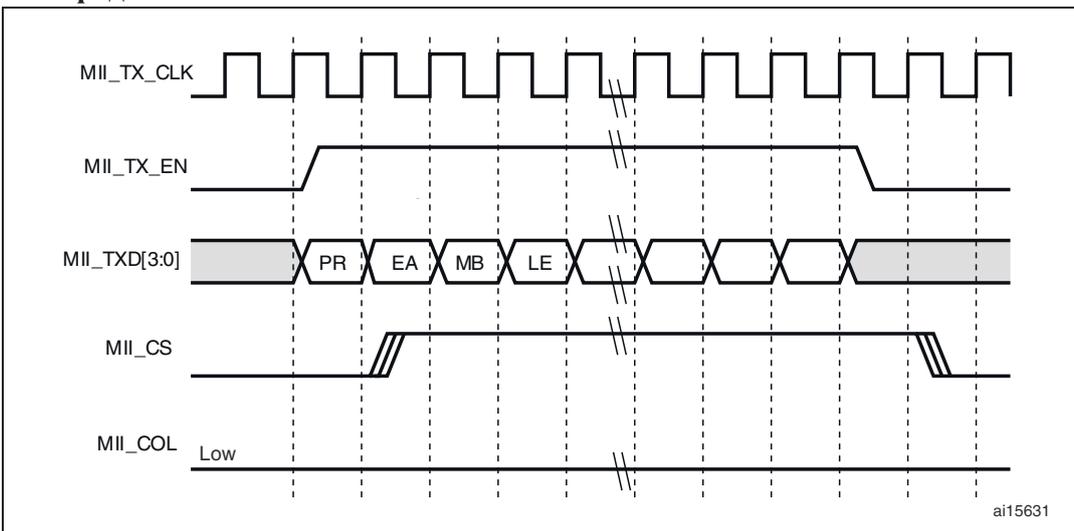
## Порядок передачи битов MII/RMII

Полубайты от MII к RMII передаются парами, сначала младшие (D1 и D0) и затем D2 и D3.

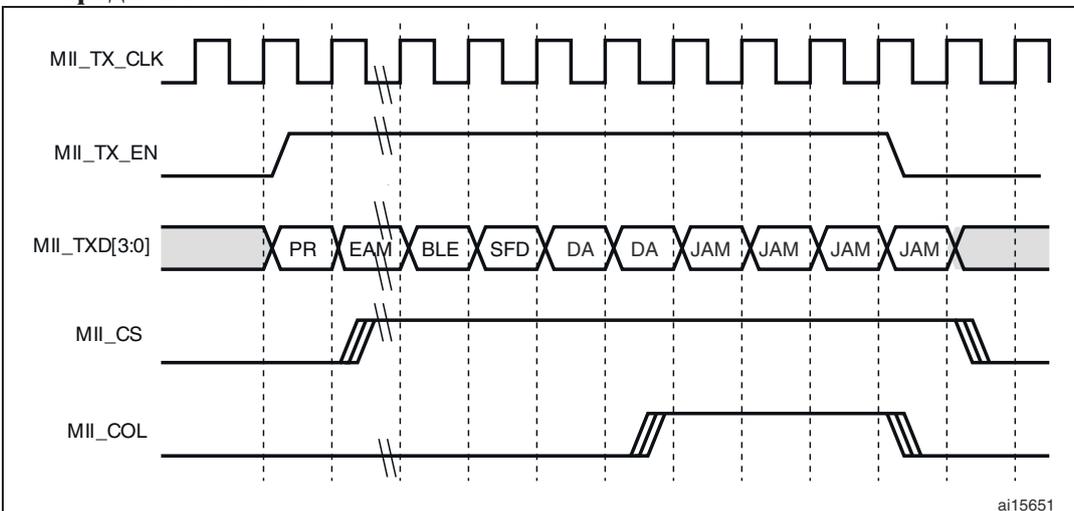


## Времянки передач MII/RMII

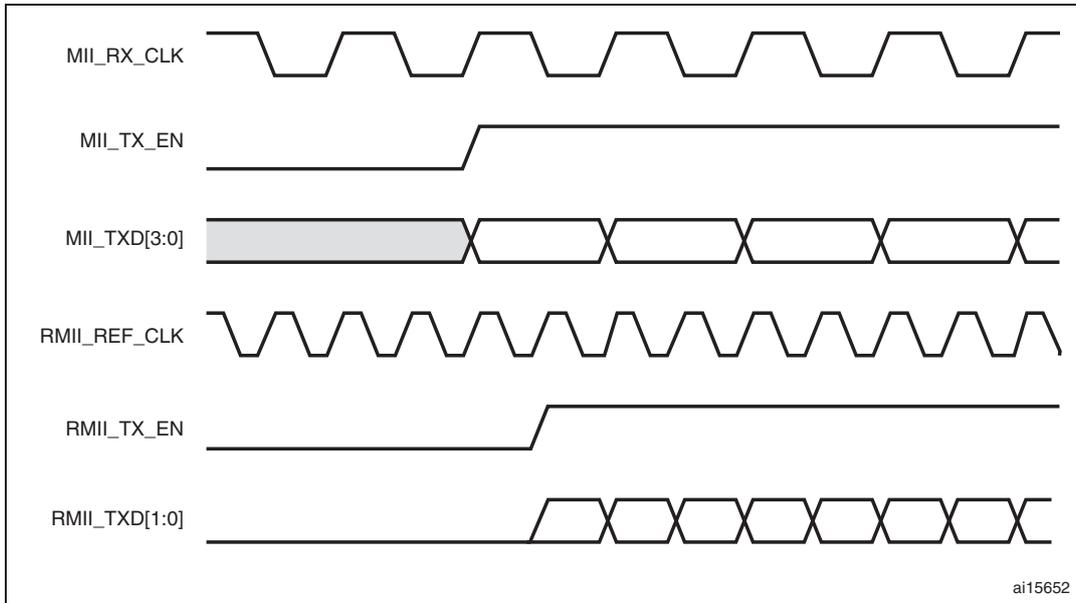
### Передача без коллизий



### Передача с коллизиями



### Передача фрейма в режимах MII и RMII



### 33.5.3. Приём фрейма MAC

MAC принимает принятые фреймы в RxFIFO. DMA может начать передачи из FIFO в память после получения извещения о достижении порога заполнения (**RTC** в регистре **ETH\_DMAOMR**).

В режиме по умолчанию DMA получает уведомление о доступности данных при записи в FIFO полного пакета данных или при достижении 64 байт (биты **RTC** в **ETH\_DMAOMR**). Он передаёт данные из FIFO вплоть до конца пакета. После передачи EOF контроллер DMA получает слово статуса. В память могут попадать и некоторые сбойные фреймы.

В режиме Накопления из RxFIFO (бит **RSF** в **ETH\_DMAOMR**) извлекаются только завершённые фреймы. Фреймы со сбоями выбрасываются (если это дозволено ядру).

Приём запускается при появлении SFD на MII. Преамбула и SFD отсекаются ядром. Поля заголовков проверяются фильтрами, поле FCS используется для проверки CRC фрейма. Фреймы, не прошедшие фильтры адреса, выбрасываются.

#### Протокол приёма

Отбрасываются преамбула и SFD принятого фрейма. По получению SFD, MAC пишет данные фрейма в FIFO, начиная с адреса получателя. Метки времени IEEE 1588, если разрешены, отмечают системное время появления SFD на MII. Программе они подаются независимо от результата фильтрации пакетов.

Если значение поля длины/типа меньше **0x600** и разрешена авто-стрижка CRC/расширителя, то MAC отправляет в RxFIFO ровно указанное число байтов, безвозвратно теряя остальные (включая поле FCS).

Если значение поля длины/типа больше или равно **0x600**, то MAC отправляет в RxFIFO все полученные байты, независимо от разрешения авто-стрижки. Сторожевой таймер MAC включён по умолчанию, то есть, фреймы длиннее 2048 байт ( $DA + SA + LT + Data + pad + FCS$ ) подвергаются обрезанию. Это выключается битом **WD** в регистре конфигурации MAC. Фреймы длиннее 16 KB обрезаются в любом случае и выдаётся статус таймаута сторожевого таймера.

#### Приём CRC: автоматическое удаление CRC и расширения

32-бит CRC полей от адреса назначения до FCS вычисляется по полиному:

$$G(x) = x^{32} + x^{26} + x^{23} + x^{22} + x^{16} + x^{12} + x^{11} + x^{10} + x^8 + x^7 + x^5 + x^4 + x^2 + x + 1$$

Для вычисления CRC, MAC принимает весь фрейм, независимо от разрешения авто-стрижки.

#### Контрольная сумма приёма

Приём контрольной суммы фреймов IPv4 и IPv6 разрешается установкой бита **IPCO** в регистре **ETH\_MACCR**. Фреймы IPv4 и IPv6 различают по значениям **0x0800** и **0x86DD** поля типа фрейма. Это относится и к фреймам с тегами VLAN. Вычисленная контрольная сумма заголовка IPv4 сравнивается с принятой. Бит ошибки заголовка ставится при любом несоответствии типа данных, версии заголовка IP и числе принятых данных, меньше указанного в заголовке IPv4 (или меньше 20 байтов для заголовков IPv4 и IPv6). Принятая контрольная сумма различает данные TCP, UDP и

ICMP в принятой дейтаграмме IP (IPv4 и IPv6). Проверка включает байты псевдо-заголовка TCP/UDP/ICMPv6. По результату ставится бит ошибки контрольной суммы в слове статуса. Также он ставится при несовпадении длины данных TCP, UDP и ICMP с заявленной в заголовке IP. Фрагментированные фреймы IP (IPv4 или IPv6), фреймы IP с обеспечением безопасности (вроде заголовков аутентификации или вложенными данными безопасности) и фреймы IPv6 с заголовками маршрута на контрольную сумму не проверяются. Факт проверки контрольной суммы отмечается в статусе приёма. В этой конфигурации байты контрольной суммы к принятым фреймам Ethernet не добавляются.

**Таблица 190. Статусы фрейма**

Бит 18: Фрейм Ethernet	Бит 27: Ошибка контрольной суммы заголовка	Бит 28: Ошибка контрольной суммы данных	Статус фрейма
0	0	0	Фрейм IEEE 802.3 (Поле длины меньше 0x0600).
1	0	0	Фрейм IPv4/IPv6 с ошибкой контрольной суммы.
1	0	1	Фрейм IPv4/IPv6 с ошибкой контрольной суммы данных
1	1	0	Фрейм IPv4/IPv6 с ошибкой контрольной суммы заголовка.
1	1	1	Фрейм IPv4/IPv6 с ошибкой контрольной суммы заголовка и данных.
0	0	1	Фрейм IPv4/IPv6 с ошибкой контрольной суммы заголовка без проверки данных.
0	1	1	Фрейм не типа IPv4 или IPv6 (без проверки)
0	1	0	Резерв

### Контроллер фрейма приёма

Бит **RA** в регистре фильтра фреймов включает фильтрацию по адресам источника/получателя. При динамическом изменении параметров фильтра и сбое фильтра (DA-SA остаток фрейма отбрасывается и в слове статуса приёма отмечается причина сбоя. В режиме выключения питания Ethernet выбрасываются все принятые фреймы.

### Управление приёмом

В полном дуплексе MAC может обнаруживать фреймы Паузы и приостанавливать передачу фреймов на указанное время. Это разрешается битом **RFCE** регистра **ETH\_MACFCR**. При разрешённом управлении потоком приёма из него выявляются управляющие фреймы с множественным адресом назначения (**0x0180 C200 0001**). Бит **PCF** в регистре **ETH\_MACFFR** разрешает передавать их программе.

В управляющем фрейме MAC различает поля типа, операции и таймера паузы. Если счётчик принятых байтов управляющего фрейма без ошибки CRC равен 64, то передатчик MAC приостанавливает выдачу фреймов на принятое число времени слота (64 байта режимов 10/100 Mbit/s). По фрейму паузы с нулевым временем текущая пауза обрывается.

Если тип управляющего фрейма не равен **0x8808**, код не равен **0x00001** и длина не равна 64 байта, то пауза не генерируется. Фрейм паузы с множественным адресом получателя проходит фильтр.

При стоящем бите **UPDF** в регистре **ETH\_MACFCR** фрейм паузы с уникальным адресом получателя проверяется по регистру 0 адреса MAC. Биты **PCF** регистра **ETH\_MACFFR** определяют дополнительную фильтрацию адресов.

### Приём нескольких фреймов

Поскольку статус следует сразу за данными, то FIFO может хранить любое число фреймов, вплоть до заполнения.

### Обработка ошибок

Если Rx FIFO заполняется до приёма EOF от MAC, то в статусе объявляется переполнение, выбрасывается весь фрейм и инкрементируется счётчик переполнений (регистр **ETH\_DMAFBOCR**). Биты **FEF** и **FUGF** в регистре **ETH\_DMAOMR** позволяют Rx FIFO отфильтровывать сбойные и маломерные фреймы.

В режиме Накопления (Store-and-forward) Rx FIFO может отсеивать все сбойные фреймы.

В режиме по умолчанию (Cut-through) Rx FIFO может отсеивать завершённые сбойные фреймы, незавершённые должен сливать DMA.

## Слово статуса приёма

Закончив приём фрейма Ethernet, MAC передаёт DMA слово статуса приёма в битах[31:0] **RDES0**.

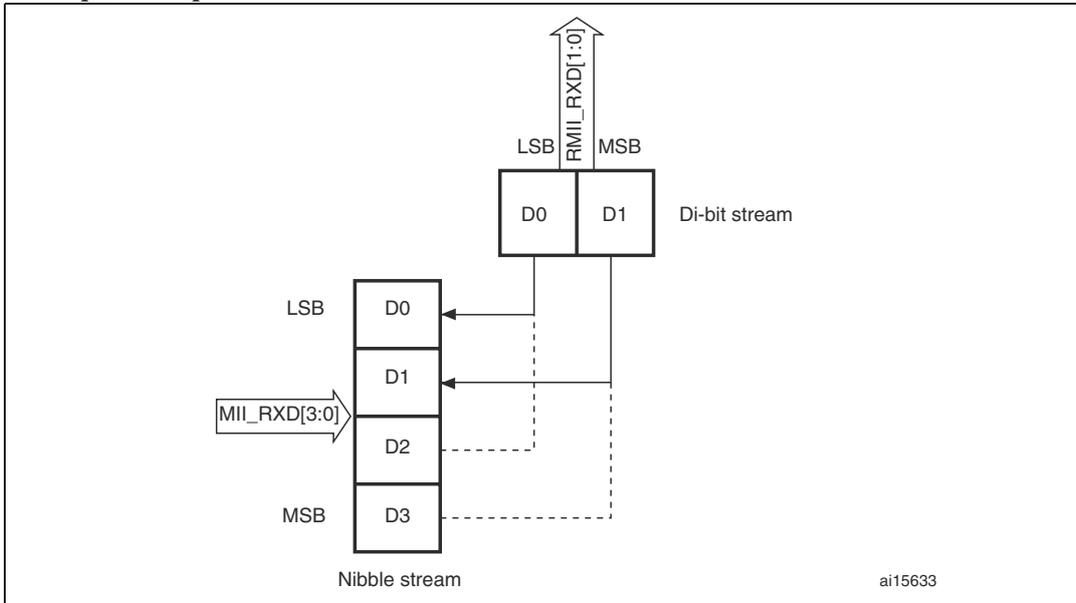
## Длина приёма

В коммутаторах сети MAC обменивается с системой полными фреймами. Так что следить за длиной входящих фреймов для передачи их на выход нужно на уровне приложения. Фреймы нулевой длины попадают в RxFIFO при переполнении.

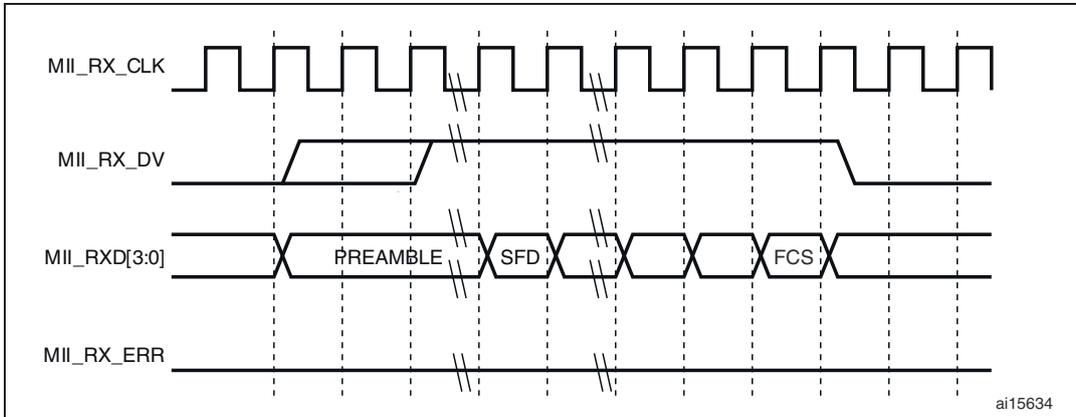
## Порядок приёма битов MII/RMII

Полубайты из RMII в MII поступают парами, начиная с D0 и D1, затем D2 и D3)

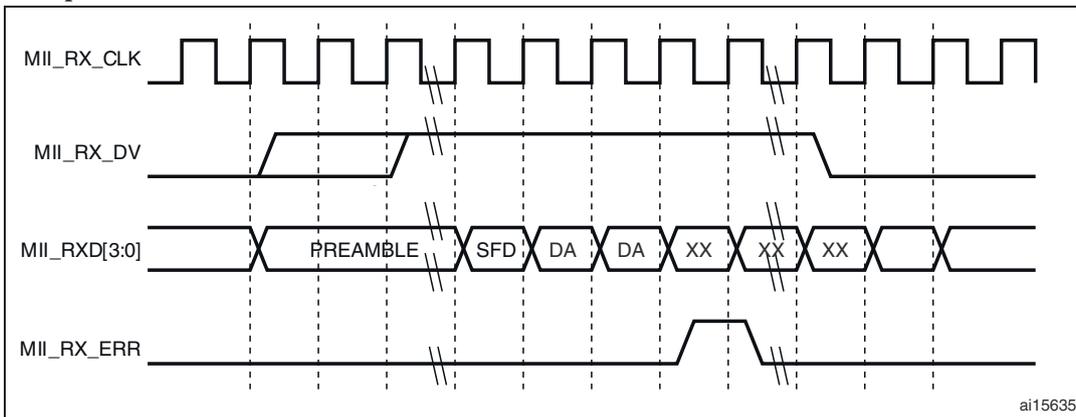
## Порядок приёма битов



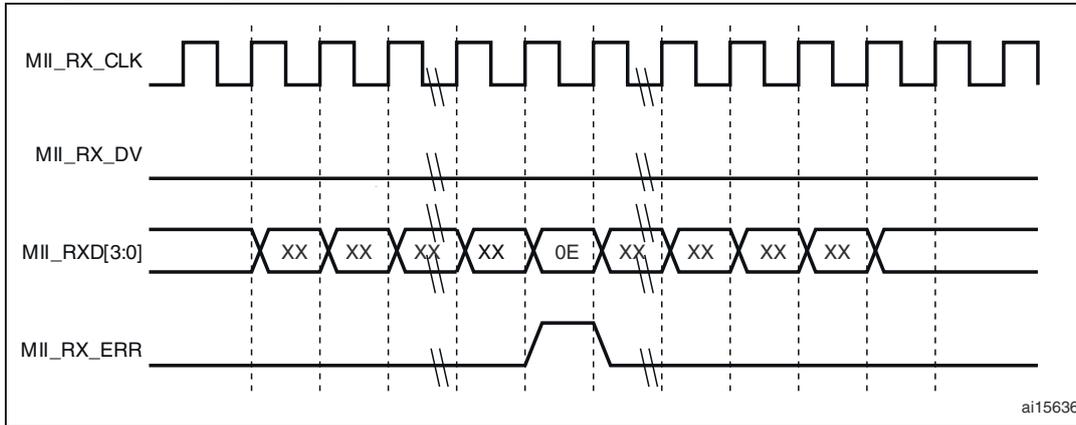
## Приём без ошибок.



## Приём с ошибками



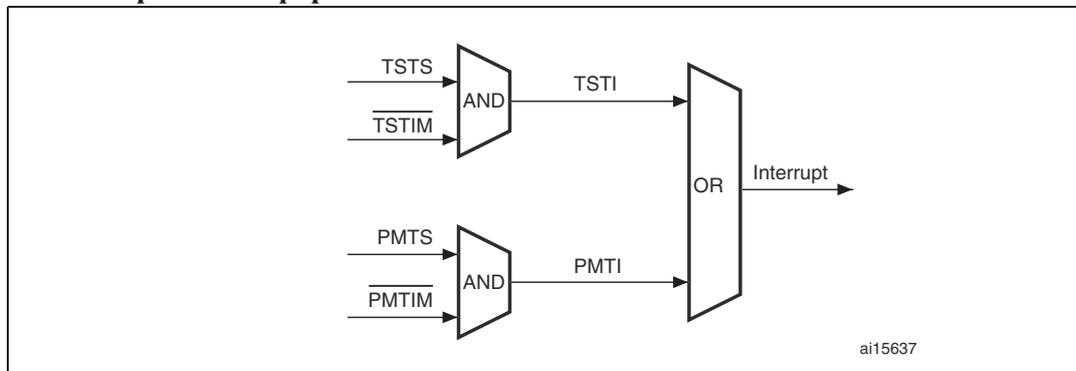
### Приём с потерей несущей



### 33.5.4. Прерывания MAC

Источники прерываний отмечаются в регистре [ETH\\_MACSR](#). Прерывания по ним разрешаются в регистре маски прерываний. Очищаются биты прерываний чтением соответствующих регистров состояния и других регистров источников.

#### Маскирование прерываний MAC



### 33.5.5. Фильтры MAC

#### Фильтры адреса

Все полученные фреймы фильтруются по адресу источника и назначения и им ставится статус. Параметры фильтрации устанавливаются программой. При фильтрации используется физический адрес (MAC) и Хэш-таблица.

#### Фильтр уникального адреса назначения

Тут используется до 4 MAC адресов. При снятом бите [HU](#) в регистре фильтра фрейма сравниваются все 48 бит полученного адреса. MacAddr0 разрешён всегда, адреса MacAddr1–MacAddr3 имеют свои биты разрешения. Так фильтруются групповые адреса. При стоящем бите [HU](#) для фильтрации используется 64-бит Хэш-таблица. Для этого в качестве её индекса используются 6 старших битов CRC. Значение [000000](#) соответствует биту 0, а [111111](#) выбирает бит 63 регистра Хэш-таблицы. Если выбранный бит стоит, то фрейм проходит сквозь фильтр.

#### Фильтр множественного адреса назначения

При стоящем бите [PAM](#) в регистре фильтра фреймов MAC пропускает все фреймы с множественными адресами. Если он сброшен, то фильтрация определяется битом [HM](#) этого регистра. В режиме полной фильтрации сравниваются регистры 1-3 адреса получателя MAC. Фильтрация групповых адресов поддерживается. При хэш-фильтрации используется 64-бит Хэш-таблица. Для этого в качестве её индекса используются 6 старших битов CRC. Значение [000000](#) соответствует биту 0, а [111111](#) выбирает бит 63 регистра Хэш-таблицы. Если выбранный бит стоит, то фрейм проходит сквозь фильтр.

#### Фильтр Хэш или полного адреса

Стоящий бит [HPF](#) в регистре фильтра позволяет пропускать фреймы, прошедшие один из фильтров DA (полного адреса или хэш) в зависимости от битов [HU](#) и [HM](#) bits. Если бит [HPF](#) сброшен, то работает только один фильтр.

### Фильтр широковещательного адреса

При стоящем бите **BFD** в регистре фильтра все фреймы с широковещательными адресами теряются.

### Фильтр уникального адреса источника

По умолчанию поле SA сравнивается с регистрами SA. Установка бита 30 в регистре DA ([1:3]) превращает его в SA. Групповая фильтрация SA поддерживается. При стоящем бите **SAF** в регистре фильтра фреймы, не прошедшие фильтр, отбрасываются, иначе им просто отмечается этот статус.

### Инверсная фильтрация

Биты **DAIF** и **SAIF** позволяют инвертировать условие фильтрации фреймов с уникальными и множественными адресами.

**Таблица 191. Фильтрация адреса назначения**

Тип фрейма	PM	HPF	HU	DAIF	NM	PAM	DB	Что делает фильтр DA
Широковещательный	1	X	X	X	X	X	X	Пропускает
	0	X	X	X	X	X	0	Пропускает
	0	X	X	X	X	X	1	Выбрасывает
Уникальный	1	X	X	X	X	X	X	Пропускает все фреймы
	0	X	0	0	X	X	X	Пропускает по полному/групповому сравнению
	0	X	0	1	X	X	X	Выбрасывает по полному/групповому сравнению
	0	0	1	0	X	X	X	Пропускает по хэш сравнению
	0	0	1	1	X	X	X	Выбрасывает по хэш сравнению
	0	1	1	0	X	X	X	Пропускает по хэш или полному/групповому сравнению
	0	1	1	1	X	X	X	Выбрасывает по хэш или полному/групповому сравнению
Множественный	1	X	X	X	X	X	X	Пропускает все фреймы
	X	X	X	X	X	1	X	Пропускает все фреймы
	0	X	X	0	0	0	X	Пропускает по полному/групповому сравнению, теряет фреймы PAUSE при PCF = 0x
	0	0	X	0	1	0	X	Пропускает по хэш сравнению, теряет фреймы PAUSE при PCF = 0x
	0	1	X	0	1	0	X	Пропускает по хэш или полному/групповому сравнению, теряет фреймы PAUSE при PCF = 0x
	0	X	X	1	0	0	X	Выбрасывает по полному/групповому сравнению, теряет фреймы PAUSE при PCF = 0x
	0	0	X	1	1	0	X	Выбрасывает по хэш сравнению, теряет фреймы PAUSE при PCF = 0x
	0	1	X	1	1	0	X	Выбрасывает по хэш или полному/групповому сравнению, теряет фреймы PAUSE при PCF = 0x

**Таблица 192. Фильтрация адреса источника**

Тип фрейма	PM	SAIF	SAF	Что делает фильтр SA
Unicast	1	X	X	Пропускает все фреймы
	0	0	0	Пропускает статус по полному/групповому сравнению, фреймы не теряет
	0	1	0	Выбрасывает статус по полному/групповому сравнению, фреймы не теряет
	0	0	1	Пропускает по полному/групповому сравнению
	0	1	1	Выбрасывает по полному/групповому сравнению

### 33.5.6. Перемычка MAC

Подача передаваемых фреймов на приёмник разрешается битом Loopback в регистре **ETH\_MACCR**.

### 33.5.7. Счётчики работы MAC: MMC

Это сбор статистики по передаваемым и принимаемым фреймам. Включает также 32-бит регистр управления, два 32-бит регистра общих прерываний (приём и передача) и два 32-бита регистра маски этих прерываний. На приёме учитываются только фреймы, прошедшие фильтр. В числе отбросов фреймы-коротыши учитываются.

#### Хорошо переданные и принятые фреймы

У хорошей передачи не появились ошибки:

- + Таймаут Трёпа
- + Нет/Потеря несущей
- + Поздняя коллизия
- + Исчерпание фрейма
- + Чрезмерная отсрочка
- + Излишние коллизии

У хорошего приёма не было ошибок:

- + Ошибка CRC
- + Фрейм-коротыш (короче 64 байт)
- + Ошибка выравнивания (только 10/100 Mbit/s)
- + Ошибка длины (только фреймы без типа)
- + Вне размера (только фреймы без типа, длиннее максимума)
- + Ошибка ввода MII\_RXER

Максимальная длина фрейма:

- + Бестеговый фрейм = 1518
- + Фрейм VLAN = 1522

### 33.5.8. Управление питанием: PMT

Это приём Magic Packet и фреймов удалённой побудки с выдачей прерывания. PMT включается битами **WFE** и **MPE** в регистре **ETH\_MACPMTCSR**. При включённом PMT все принятые фреймы отбрасываются. MAC выходит из выключенного питания по приёму Magic Packet или фрейма удалённой побудки при включённом распознавании.

#### Регистры фильтра фрейма побудки

Их 8 штук. Читают и пишут их последовательно за 8 обращений. При каждом смещается точка доступа к регистрам.

#### Фильтр фрейма побудки

Wakeup frame filter reg0	Filter 0 Byte Mask							
Wakeup frame filter reg1	Filter 1 Byte Mask							
Wakeup frame filter reg2	Filter 2 Byte Mask							
Wakeup frame filter reg3	Filter 3 Byte Mask							
Wakeup frame filter reg4	RSVD	Filter 3 Command	RSVD	Filter 2 Command	RSVD	Filter 1 Command	RSVD	Filter 0 Command
Wakeup frame filter reg5	Filter 3 Offset		Filter 2 Offset		Filter 1 Offset		Filter 0 Offset	
Wakeup frame filter reg6	Filter 1 CRC - 16				Filter 0 CRC - 16			
Wakeup frame filter reg7	Filter 3 CRC - 16				Filter 2 CRC - 16			

ai15647

#### • Маска байта фильтра *i*

Определяет байт, проверяемый фильтром *i* (0, 1, 2 и 3) при определении фрейма побудки. MSB должен быть нулевым. Биты *j* [30:0] это маска байта. Если бит *j* [номер байта] стоит, то байт Смещение фильтра *i* + *j* обрабатывается блоком CRC, иначе игнорируется.

- **Команда фильтра i**

Здесь 4 бита. Бит 3 это тип адреса получателя, 1 - множественный, 0 - уникальный. Биты 2 и 1 - резерв. Бит 0 это включение фильтра i, 1- Вкл.

- **Смещение фильтра i**

Смещение проверяемого байта от начала фрейма для фильтра i. Минимальное значение равно 12, (13-й байт).

- **CRC-16 фильтра i**

Нужное значение CRC\_16 для проверяемого фрейма.

### Обнаружение фрейма удалённой побудки

Выход MAC из режима сна по фрейму побудки разрешается установкой бита 2 в регистре [ETH\\_MACPMTCSR](#). Программа пишет все 8 регистров фильтра application разрешает удалённую побудку. PMT имеет 4 фильтра для разных фреймов. Если фрейм проходит фильтры команды и CRC-16, то это побудка. Фрейм побудки проверяется на ошибки: длины, FCS, dribble bit, MII, коллизии и на фрейм-коротыш. Длинный фрейм (больше 512 байт) с нужным значением CRC считается побудкой. Обнаружение обновляется в регистре [ETH\\_MACPMTCSR](#) по каждому фрейму побудки. PMT может выдавать прерывание побудки.

### Обнаружение Magic packet от фирмы AMD

Адрес получателя у Magic Packet может быть уникальным и широковещательным. Пакет сначала проходит фильтр адреса и затем проверяется на формат данных Wake-on-LAN. Это неразрывная последовательность 6 байтов единиц и 16 повторений адреса MAC. Обнаружение Magic Packet разрешается установкой бита 1 в регистре [ETH\\_MACPMTCSR](#). PMT постоянно проверяет все адресованные сюда фреймы на последовательность Magic Packet. Она может начинаться в любом месте фрейма за адресами получателя и источника. Пакеты с множественным адресом тоже принимаются. Если адрес MAC узла равен `0x0011 2233 4455`, то ищется последовательность:

```
Адрес назначения адрес источника ..... FFFF FFFF FFFF
0011 2233 4455 0011 2233 4455 0011 2233 4455 0011 2233 4455
0011 2233 4455 0011 2233 4455 0011 2233 4455 0011 2233 4455
0011 2233 4455 0011 2233 4455 0011 2233 4455 0011 2233 4455
0011 2233 4455 0011 2233 4455 0011 2233 4455 0011 2233 4455
...CRC
```

Обнаружение обновляется в регистре [ETH\\_MACPMTCSR](#) по каждому Magic Packet. PMT может выдавать прерывание побудки.

### Выключение питания системы

При разрешённой EXPI line 19 блок PMT может обнаруживать фреймы в режиме Stop. При этом машина состояний приёмника должна быть включена стоящим битом [RE](#), а машину состояний передатчика надо выключить очисткой бита [TE](#) в регистре [ETH\\_MACCCR](#). Ethernet DMA надо выключить очисткой битов [ST](#) и [SR](#) в регистре [ETH\\_DMAOMR](#).

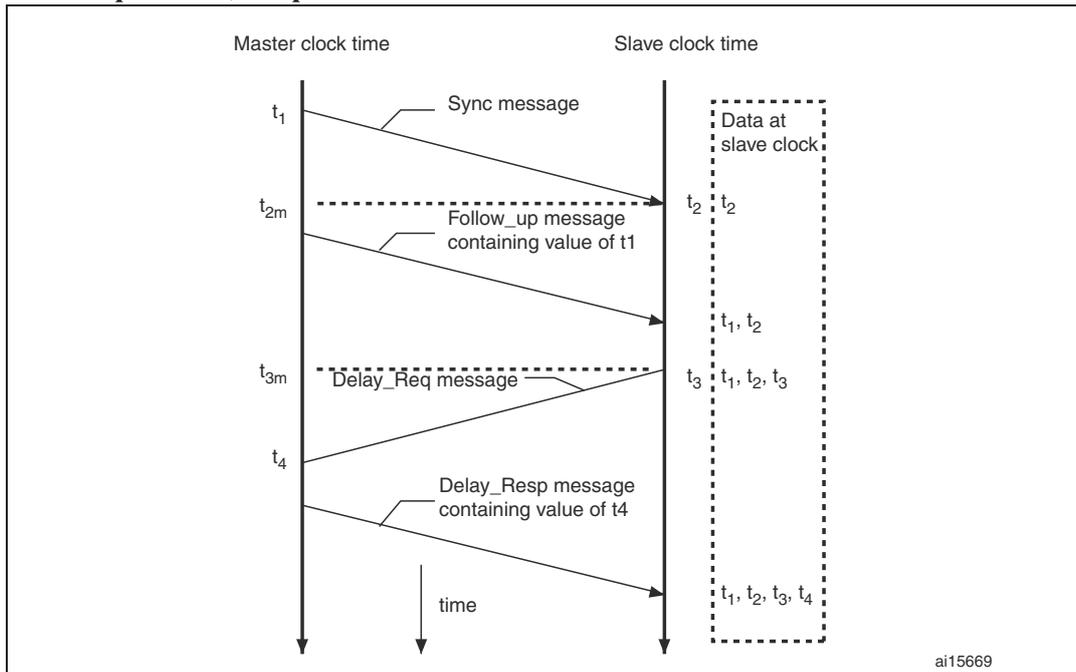
Рекомендуется следующая последовательность выключения и побудки:

1. Выключаем передающий DMA и ждём конца передачи по прерыванию в [ETH\\_DMASR](#).
2. Выключаем передатчик и приёмник MAC очисткой битов [RE](#) и [TE](#) в регистре [ETH\\_MACCCR](#).
3. Ждём пока приёмный DMA очистит RxFIFO.
4. Выключаем приёмный DMA.
5. Ставим и разрешаем EXPI line 19 на выдачу события или прерывания.
6. При прерывании, обработчик [ETH\\_WKUP\\_IRQ](#) должен снимать бит удержания EXPI line 19.
7. Включаем обнаружение побудки установкой бита [MFE/ WFE](#) в регистре [ETH\\_MACPMTCSR](#).
8. Включаем экономный режим MAC установкой бита [PD](#) в регистре [ETH\\_MACPMTCSR](#).
9. Включаем приёмник MAC установкой бита [RE](#) в регистре [ETH\\_MACCCR](#).
10. Идём в режим Stop
11. По приёму фрейма побудки блок Ethernet выйдет из режима экономии.
12. Читаем [ETH\\_MACPMTCSR](#) для очистки флага события, включаем машину состояний передатчика и приём и передачу DMA.
13. Конфигурируем системные такты: включаем HSE и ставим частоту.

### 33.5.9. Протокол точного времени (IEEE1588 PTP)

В системе выделяются ведущий и ведомые узлы.

#### Синхронизация времени сети



1. Ведущий выдаёт широковещательные сообщения PTP **Sync** с информацией о своём опорном времени всем узлам. Момент выхода из ведущей системы это  $t_1$ . Ethernet порты снимают его в момент появления на входе МП.
2. Ведомый принимает сообщение **Sync**, отмечая точный момент прихода по своему времени  $t_2$ .
3. Далее ведущий посылает ведомому сообщение **Follow\_up**, содержащее  $t_1$  чтобы знали.
4. Ведомый отправляет ведущему сообщение **Delay\_Req**, отметив момент выхода из МП,  $t_3$ .
5. Ведущий принимает его, отмечая точный момент его прихода  $t_4$ .
6. Ведущий отправляет ведомому время  $t_4$  в сообщении **Delay\_Resp**.
7. По значениям  $t_1$ ,  $t_2$ ,  $t_3$  и  $t_4$  ведомый синхронизирует своё опорное время с опорным временем ведущего.

В большинстве случаев протокол реализуется поверх уровня UDP, но нужна аппаратная поддержка точных отметок времени входа и выхода пакетов из МП.

#### Источник опорного времени

Спецификация IEEE 1588 определяет 64-бит формат отметок времени (старшие 32 бита это секунды, младшие 32 бита - наносекунды).

Для учёта опорного времени (Системное Время) и меток времени PTP использует внешний источник с частотой большей или равной разрешению счётчика меток времени. Точность синхронизации времён ведущего и ведомого должна быть около 100 ns. Она зависит от входной частоты, смещения генератора и частоты процедуры синхронизации. Такты Tx и Rx синхронизированы с доменом опорной частоты PTP и точность меток времени равна 1 периоду опорных тактов. Нарушив разрешение, мы добавим в метки времени ещё пол-периода.

#### Передача фреймов с PTP

Метки времени хранят момент появления SFD на МП. Необходимость снятия метки времени отмечается в дескрипторе передачи фрейма. Метки времени возвращаются программе вместе со словом статуса передачи в дескрипторе. 64-бит метка времени пишется в поля TDES2 и TDES3, TDES2 это 32 младших бита метки.

#### Приём фреймов с PTP

Если метки времени разрешены, то они отмечают конец приёма любого входного фрейма на МП. Они возвращаются программе вместе со словом статуса приёма в дескрипторе. 64-бит метка времени пишется в поля RDES2 и RDES3, RDES2 это 32 младших бита метки.

## Методы коррекции Системного Времени

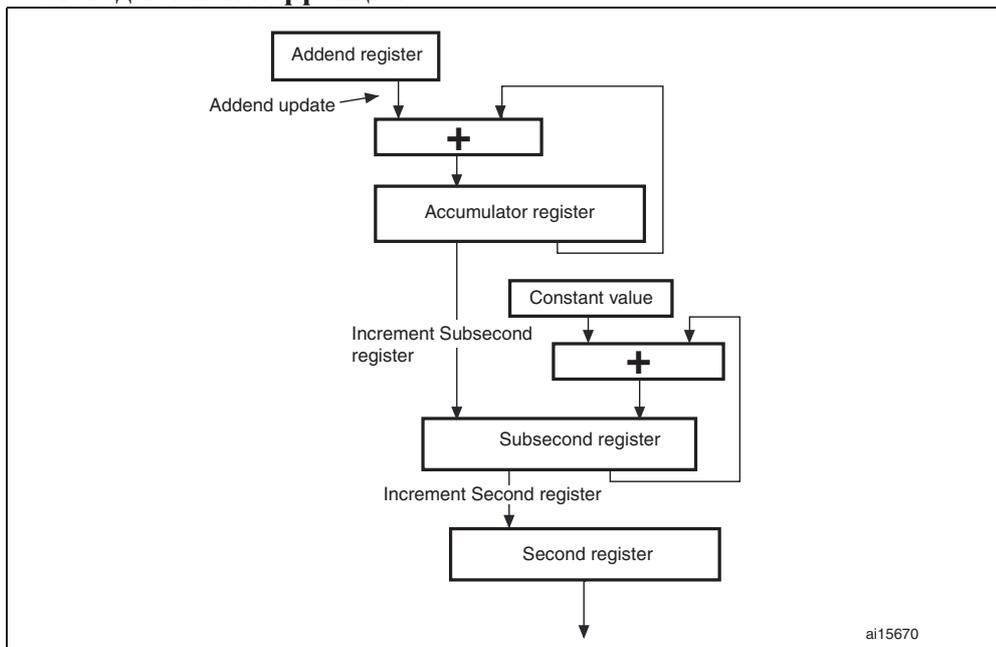
Их два: Грубый и Тонкий.

При грубом методе в регистр обновления метки времени пишется начальное значение или смещение. При инициализации этот регистр пишется в счётчик системного времени, при коррекции это значение добавляется или вычитается из счётчика.

При тонком методе отклонение частоты тактов ведомого от ведущего определяется за некоторый период времени, тогда как при грубом методе за один такт. Это такое сглаживание изменений.

При этом методе 32-бит аккумулятор накапливает содержимое 32-бит регистра слагаемого (Addend). Арифметический перенос аккумулятора используется для инкремента счётчика системного времени. Здесь аккумулятор служит высокоточным множителем или делителем частоты.

### Метод тонкой коррекции



Логика обновления системного времени требует частоты тактов 50 MHz для достижения 20 ns точности. Стало быть, если HCLK равна 66 MHz, то отношение частот `FreqDivisionRatio` равно  $66 \text{ MHz} / 50 \text{ MHz} = 1.32$ . Отсюда, слагаемое в регистре равно  $2^{32} / 1.32$  (`0xC1F0 7C1F`).

Например, если опорная частота уплывает до 65 MHz, то отношение  $65 / 50$  равно 1.3 и слагаемое становится равным  $2^{32} / 1.30$  (`0xC4EC 4EC4`). Если частота уходит в 67 MHz, то слагаемое становится равным `0xBF0 B7672`. При нулевом отклонении в регистр слагаемого пишется `0xC1F0 7C1F` ( $2^{32} / 1.32$ ).

На рисунке выше для инкремента суб-секундного регистра используется константа `0d43`. Так достигается 20 ns точность системного времени.

Программа обновляет регистр слагаемого на основании сообщений **Sync**. Сначала в регистр слагаемого пишем значение компенсации частот:

$$\text{FreqCompensationValue}(0) = 2^{32} / \text{FreqDivisionRatio}$$

Если `MasterToSlaveDelay` (Задержка Ведущий-Ведомый) изначально полагается такой же как у последовательных сообщений **Sync**, то через несколько циклов **Sync** её можно определить точнее и синхронизироваться с ведущим по алгоритму:

- В момент времени `MasterSyncTime(n)` ведущий посылает сообщение **Sync**. Ведомый получает его в момент `SlaveClockTime(n)` и вычисляет время ведущего:  
 $\text{MasterClockTime}(n) = \text{MasterSyncTime}(n) + \text{MasterToSlaveDelay}(n)$
- Значение счётчика ведущего в текущем цикле **Sync** вычисляем как:  
 $\text{MasterClockCount}(n) = \text{MasterClockTime}(n) - \text{MasterClockTime}(n-1)$  (полагая, `MasterToSlaveDelay` одинаков для циклов **Sync** за номерами  $n$  и  $n-1$ )
- Значение счётчика ведомого в текущем цикле **Sync** вычисляем как:  
 $\text{SlaveClockCount}(n) = \text{SlaveClockTime}(n) - \text{SlaveClockTime}(n-1)$
- Разность обоих счётчиков текущего цикла **Sync** равна:  
 $\text{ClockDiffCount}(n) = \text{MasterClockCount}(n) - \text{SlaveClockCount}(n)$
- Множитель масштаба тактов ведомого равен:  
 $\text{FreqScaleFactor}(n) = (\text{MasterClockCount}(n) + \text{ClockDiffCount}(n)) / \text{SlaveClockCount}(n)$

- Значение компенсации в регистр слагаемого равно:  

$$\text{FreqCompensationValue}(n) = \text{FreqScaleFactor}(n) \times \text{FreqCompensationValue}(n - 1)$$

В теории это может сработать в течении одного цикла **Sync**, но в реальности задержки в работающей сети непредсказуемы.

Это алгоритм само-настройки: если начальные установки тактов ведомого относительно ведущего неверны, то через какое-то число циклов **Sync** всё пойдёт путём.

### Программные шаги запуска выдачи меток времени

Это включается установкой бита 0 регистра **ETH\_\_PTPTSCR**. Но после этого надо инициализировать счётчик меток времени, вот тогда и запустится. Последовательность такая:

1. Маскируем прерывание запуска меток времени битом 9 в регистре **MACIMR**.
2. Битом 0 в регистре меток разрешаем их.
3. Пишем регистр инкремента суб-секунд на основе частоты тактов РТР.
4. Если используем тонкую коррекцию, то пишем регистр слагаемого и ставим бит 5 регистра управления метками 5 (обновление регистра слагаемого).
5. Ждём его снятия (опросом).
6. Режим тонкой коррекции можно включить битом 1 в регистре управления метками.
7. В старший и младший регистры обновления меток времени пишем нужное значение времени.
8. Ставим бит 2 регистра управления (инициуем метки времени).
9. Счётчик меток времени стартует после записи в регистр обновления меток времени.
10. Включаем передатчик и приёмник MAC.

**NB:** Если метки времени отключаются снятием бита 0 регистра **ETH\_\_PTPTSCR**, то для нового запуска надо повторить все упомянутые шаги.

### Программные шаги Грубой коррекции системного времени

Это:

1. В старший и младший регистры обновления меток пишем смещение (плюс или минус).
2. Ставим бит **TSSTU** в регистре управления метками.
3. Обновление регистров отмечается снятием этого бита.

### Программные шаги Тонкой коррекции системного времени

Это:

1. По упомянутому выше алгоритму вычисляем скорость, с которой надо увеличивать или уменьшать инкремент системного времени.
2. Обновляем метки времени.
3. Ждём достижения системным временем нужного значения, можно по прерыванию запуска меток времени.
4. В старший и младший регистры целевого времени пишем нужное значение. Снимаем маску прерываний меток времени очистки бита 9 в регистре **ETH\_MACIMR**.
5. Ставим бит **TSARU** в регистре управления метками времени.
6. По этому прерыванию читаем регистр **ETH\_MACSR**.
7. Переписываем в регистр слагаемого старое значение и снова ставим бит 5 в **ETH\_TPTSCR**.

### Запуск TIM2 от сигнала РТР

Когда системное время достигает целевого значения MAC выдаёт прерывание запуска, что вносит известную задержку и неопределённость в время выполнения команд.

Дабы избежать неопределённости, вместо прерывания используют выходной сигнал запуска от РТР. Он внутренне подключён к входу запуска TIM2 со всеми его возможностями. Так его синхронизируют с системным временем РТР. Неопределённость исчезает, поскольку такты таймера (PCLK1: TIM2 APB1) и РТР (HCLK) синхронизированы.

Сигнал подключается битом 29 регистра **AFIO\_MAPR**.

### Секундный сигнал от РТР

Бит 30 регистра **AFIO\_MAPR** разрешает выдачу посекундного сигнала (PPS) длительностью 125ms на внешний вывод. Он поможет с помощью осциллографа проверить и уточнить синхронизацию узлов всей сети.

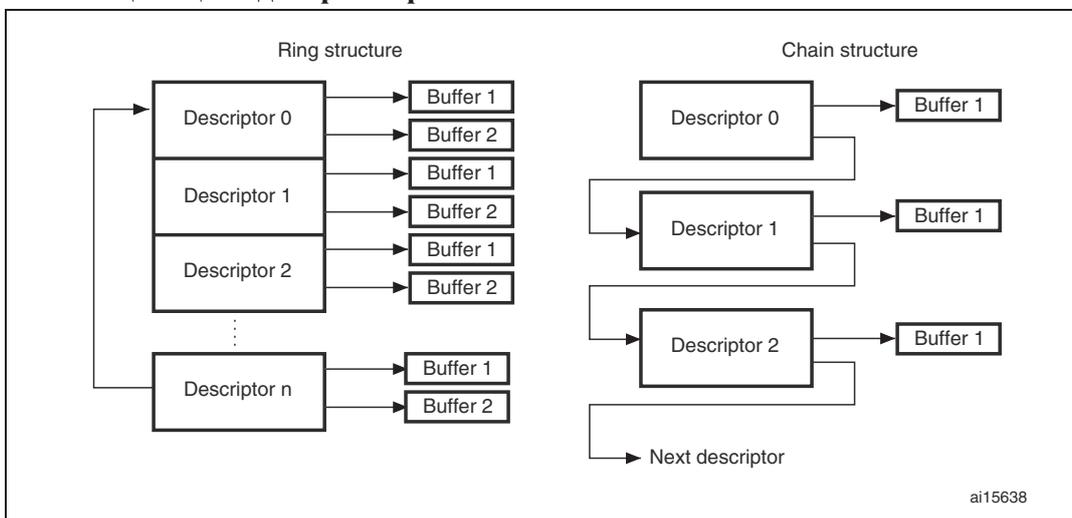
## 33.6. Функциональное описание Ethernet: Контроллер DMA

DMA имеет независимые машины приёма и передачи и пространство CSR. Для обмена с памятью используются TxFIFO и RxFIFO. Для передачи пакетов данных используются дескрипторы. Активно используются прерывания. Для работы DMA использует через две структуры данных:

- Регистры управления и состояния (CSR)
- Списки дескрипторов и буферы данных.

Дескрипторы лежат в памяти и работают как указатели буферов. Есть два списка дескрипторов: приёма и передачи. Базовые адреса списков пишутся в 3й и 4й регистры DMA. Список дескрипторов связанный (явно или неявно). Последний дескриптор может указывать на первый, образуя кольцо. Явная сцепка дескрипторов выполняется во втором адресе приёмных и передающих дескрипторов ([RDES1\[14\]](#) и [TDES0\[20\]](#)). Список дескрипторов лежит в физической памяти хоста. Один дескриптор может указывать максимум на два буфера. Это позволяет использовать не соприкасающиеся буферы. Буфер данных лежит в физической памяти и содержит часть фрейма, один целый фрейм, но не более. Буферы содержат только данные. Статус буфера отображается в дескрипторе. Цепочки данных относятся к фреймам, занимающим несколько буферов, но один дескриптор не может охватывать несколько фреймов. По концу фрейма DMA переходит к следующему буферу. Цепочки данных можно разрешать и запрещать.

### Кольцо и цепь дескрипторов



### 33.6.1. Инициализация передачи с DMA

Вот так:

1. В регистре [ETH\\_DMABMR](#) ставим параметры доступа к шине STM32F107xx.
2. В регистре [ETH\\_DMAIER](#) маскируем ненужные прерывания.
3. Программа создаёт списки дескрипторов приёма и передачи и пишет их адреса начала в регистры [ETH\\_DMARDLAR](#) and [ETH\\_DMATDLAR](#).
4. В регистрах MAC номер 1, 2 и 3 задаём параметры фильтрации.
5. В регистре [ETH\\_MACCR](#) задаём и включаем режимы передачи и приёма. Биты [PS](#) и [DM](#) ставятся на основе результатов переговоров (чтение из PHY).
6. В регистре [ETH\\_DMAOMR](#) битами 13 и 1 стартуем передачу и приём.
7. Машины передачи и приёма достают дескрипторы из списков и начинают работать независимо друг от друга.

### 33.6.2. Пакетный доступ хоста к шине

Если бит [FB](#) в регистре [ETH\\_DMABMR](#) стоит, то DMA обменивается с памятью пакетами фиксированной длины. Длина пакета ограничена значением поля [PBL](#) в регистре [ETH\\_DMABMR](#). К дескрипторам всегда обращаются максимально возможными пакетами по 16 байт или [PBL](#).

Tx DMA начинает передачу только если в TxFIFO хватает места для всего пакета или остатка для конца фрейма. Если интерфейс АНВ поддерживает пакеты фиксированной длины, то выбирается лучшая комбинация передач [INCR4](#), [INCR8](#), [INCR16](#) и [SINGLE](#), иначе используются [INCR](#) (неопределённой длины) [SINGLE](#).

Rx DMA начинает передачу только если в RxFIFO есть данные нужной длины или появился конец фрейма. Если интерфейс АНВ поддерживает пакеты фиксированной длины, то выбирается лучшая комбинация передач INCR4, INCR8, INCR16 и SINGLE. Передачи, короче фиксированного пакета, дополняются пустыми передачами до нужной длины.

Если бит **FB** регистра **ETH\_DMABMR** снят, то используются передачи INCR и SINGLE.

Если интерфейс АНВ поставлен на передачи с выравненным адресом, то обе машины DMA смотрят, чтобы первая передача была равна или меньше значения **PBL**. Так все последующие передачи выравниваются на границу **PBL**. При **PBL > 16** DMA выравнивает адреса на границу 16, поскольку АНВ не поддерживает больше чем INCR16.

### 33.6.3. Выравнивание буфера данных хоста

Адрес начала буферов может начинаться с любого байта, но DMA передаёт данные в соответствии с шириной шины, заполняя ненужные линии пустыми данными. Обычно так бывает в начале или конце фрейма Ethernet.

- Пример чтения буфера:

Адрес передающего буфера равен **0x0000 0FF2**, передаётся 15 байт. DMA прочитает 5 слов с адреса **0x0000 0FF0**, но в TxFIFO первые 2 байта и последние 3 не попадут. Кроме конца фрейма DMA всегда пишет в TxFIFO словами.

- Пример записи в буфер:

Адрес приёмного буфера равен **0x0000 0FF2**, передаётся 16 байт. DMA запишет пять 32-бит слов данных по адресу **0x0000 0FF0**. Первые 2 байта первой передачи и последние 2 байта третьей передачи будут пустыми.

### 33.6.4. Вычисление размера буфера

В дескрипторах передающий DMA изменяет только статус (**xDES0**), размерами занимается программа. DMA передаёт ядру MAC точно указанное в поле размера буфера **TDES1** число байт. Если дескриптор отмечен как первый (стоит бит **FS** в **TDES0**), то DMA отмечает первую передачу из буфера как начало фрейма. Если дескриптор отмечен как последний (бит **LS** в **TDES0**), то DMA отмечает последнюю передачу из буфера как конец фрейма.

Приёмный DMA передаёт данные в буфер вплоть до его заполнения или конца фрейма. Если дескриптор не отмечен как последний (бит **LS** в **RDES0**), то его буфер(ы) полный и число данных равно размеру буфера, и минус смещение указателя буфера при стоящем бите **FS**. Если указатель буфера выравнен на ширину шины, то смещение равно нулю. Если дескриптор отмечен как последний, то буфер может быть не полным. Число данных в этом буфере определяется вычитанием из длины фрейма (биты **FL** в **RDES0**[29:16]) суммы длин предыдущих буферов. Приёмный DMA всегда начинает передачу нового фрейма с новым дескриптором.

**NB:** Адрес начала приёмного буфера надо всегда выравнивать на ширину системной шины чтобы избежать выхода за его границы из-за требований DMA.

### 33.6.5. Арбитр DMA

Есть два типа арбитража доступа приёмного и передающего каналов DMA к шине АНВ: круговой и приоритетный. При круговом (снят бит **DA** в **ETH\_DMABMR**) выделяет шину в зависимости от бита **PM** в **ETH\_DMABMR**. Если бит **DA** стоит, то приёмный DMA всегда приоритетнее передающего.

### 33.6.6. Извещение DMA об ошибке

Если при передаче DMA ведомый сообщил об ошибке, то DMA останавливает все передачи и ставит биты ошибки и фатальной ошибки шины в регистре состояния (**ETH\_DMASR**). Возобновить работу можно только после программного или аппаратного сброса и инициализации DMA.

### 33.6.7. Конфигурация TxDMA

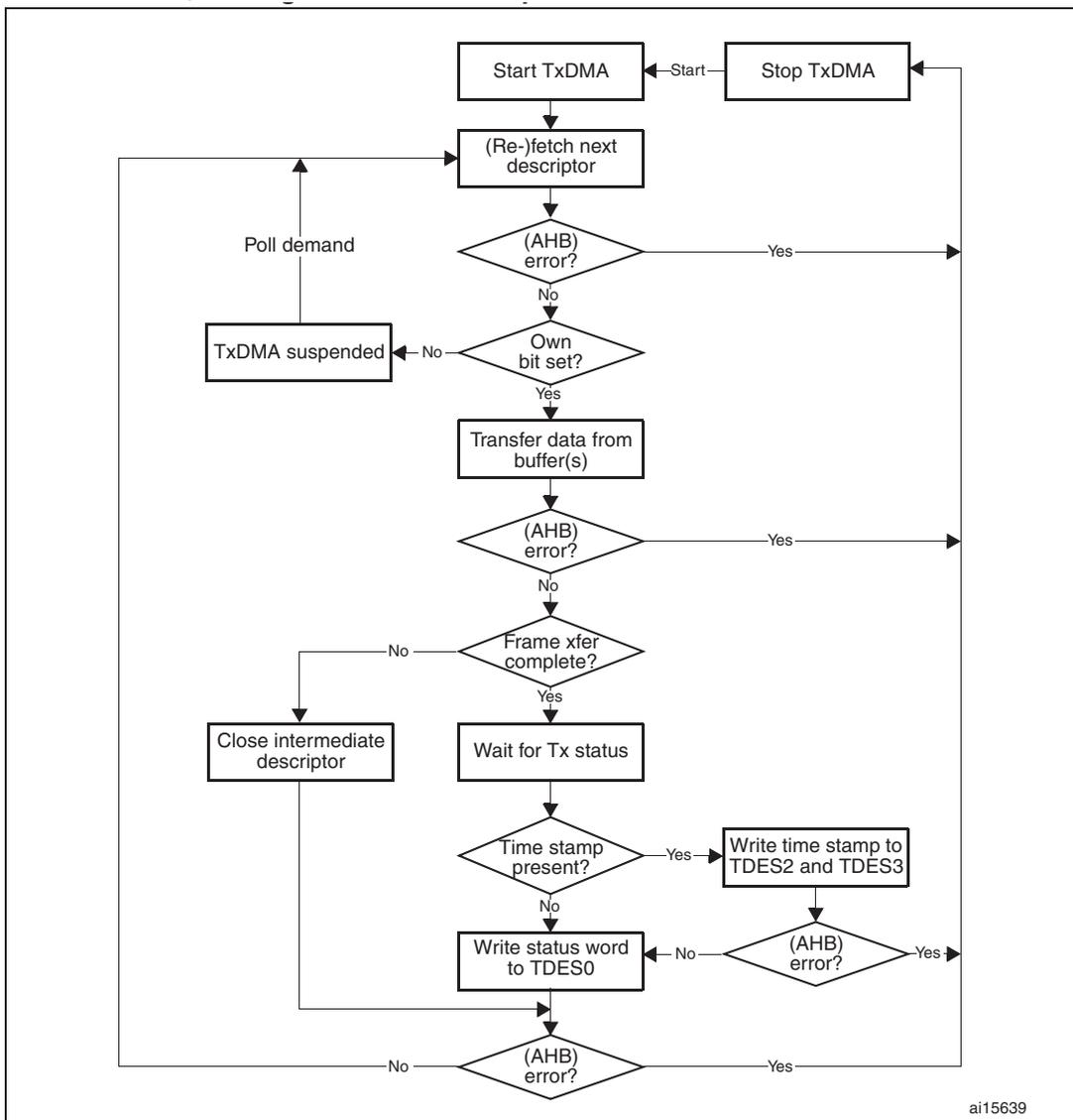
**Работа TxDMA: режим по умолчанию (не-OSF)**

1. Пользователь оформляет дескриптор (**TDES0-TDES3**) и его буфер(ы) с передаваемым фреймом и ставит бит **OWN** (**TDES0**[31]).
2. По установке бита **ST** (**ETH\_DMAOMR**[13]) DMA идёт в режим Run.
3. В том режиме DMA ищет в списке дескрипторов передаваемые фреймы. При появлении ошибки или дескриптора, принадлежащего CPU, передача останавливается и ставятся биты

недоступности буфера (**ETH\_DMASR**[2]) и Нормального прерывания (**ETH\_DMASR**[16]). Машина переходит к шагу 9.

4. Из принадлежащего DMA дескриптора (стоит **TDES0**[31]) извлекается адрес буфера данных.
5. DMA передаёт данные из памяти.
6. Если фрейм лежит в буферах нескольких дескрипторов, то DMA закрывает промежуточный дескриптор и выбирает следующий. Шаги 3, 4 и 5 повторяются до конца фрейма.
7. По концу передачи фрейма в **TDES0** пишется статус передачи, а в **TDES2** и **TDES3** может быть записана метка времени. Бит **OWN** снимается и дескриптор передается CPU.
8. По концу передачи фрейма со стоящем бите Прерывания по концу передачи (**TDES1**[31]) в последнем дескрипторе запрашивается прерывание Передачи (**ETH\_DMASR** [0]). DMA возвращается к шагу 3.
9. В режиме Остановка DMA, после получения запроса на просмотр передачи очереди пытается получить дескриптор передачи и вернуться к шагу 3. Прерывание исчерпания очищается.

### Режим по умолчанию TxDMA



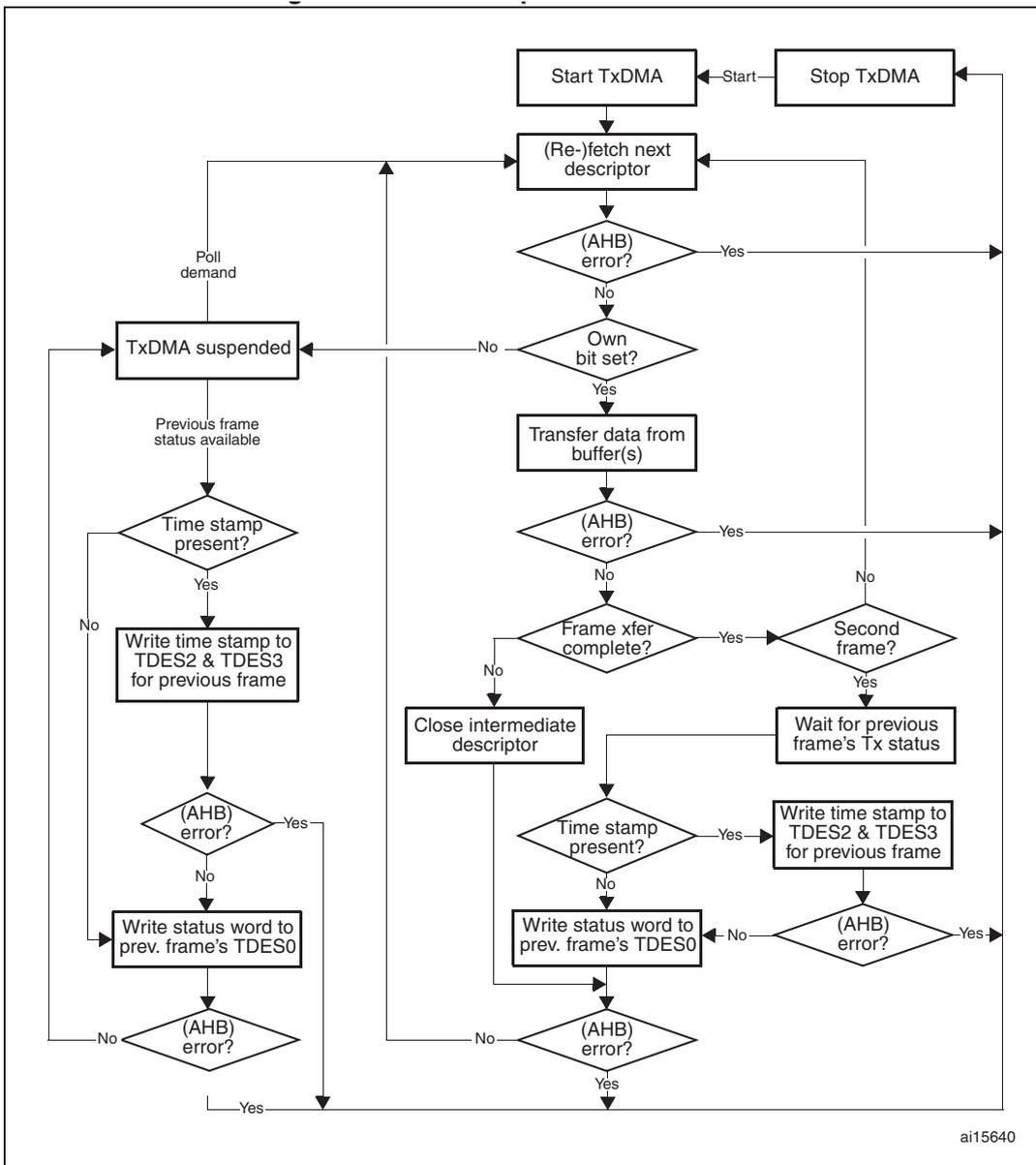
### Работа TxDMA: режим OSF

При стоящем бите **OSF** в регистре **ETH\_DMAOMR**[2] DMA может одновременно иметь два фрейма без закрытия дескриптора статуса первого. После завершения передачи первого фрейма DMA ищет в списке дескрипторов второй. Если он нормальный, то передаётся до записи статуса первого. Последовательность такая:

1. DMA выполняет шаги 1–6 режима по умолчанию TxDMA.
2. Затем DMA извлекает следующий дескриптор без закрытия первого.
3. Если DMA владеет этим дескриптором, то он извлекает адрес буфера, иначе идет на шаг 7.

4. DMA передаёт фрейм из памяти вплоть до его конца, закрывая промежуточные дескрипторы, если фрейм занимает несколько дескрипторов.
5. DMA ждёт статуса передачи и метку времени предыдущего фрейма, если надо, пишет метку времени в **TDES2** и **TDES3**, статус передачи и снимает бит **OWN** в **TDES0**, закрывая дескриптор.
6. DMA ставит прерывание Передачи (если можно), извлекает следующий дескриптор и, если предыдущий статус нормальный, идёт к шагу 3. Иначе DMA идёт в Останов (шаг 7).
7. Если в режиме Останова DMA принимает запоздавшие статус и метку времени, то он пишет метку в **TDES2** и **TDES3**, статус в соответствующий **TDES0**, ставит соответствующие прерывания и возвращается в Останов.
8. DMA выходит из Останова в Run (шаг 1 или 2 в зависимости от хранимого статуса) только по требованию Опроста передачи (регистр **ETH\_DMATPDR**).

### Режим OSF в TxDMA



### Обработка фрейма передачи

Данные в буфере для DMA не должны содержать преамбулу, поля DA, SA, и Тип/Длина включаются всегда, а если выключено автоматическое добавление CRC и расширителя, то и эти поля и FCS. Фреймы могут охватывать цепочку буферов. Разделяются фреймы первым (**TDES0**[28]) и последним дескрипторами (**TDES0**[29]). Если установлены оба, то это единственный дескриптор. У промежуточных дескрипторов очищены **TDES0**[28] и **TDES0**[29]. У последнего стоит **TDES0**[29]. После передачи последнего буфера, DMA возвращает в слово статуса дескриптора 0 (**TDES0**) статус из дескриптора последнего сегмента передачи. Если стоит Прерывание по завершению (**TDES0**[30]), то ставится Прерывание передачи (**ETH\_DMASR** [0]), выбирается следующий дескриптор и процесс повторяется. Реальная передача начинается после заполнения TxFIFO до заданного порога

(`ETH_DMAOMR[16:14]`) или полном фрейме в FIFO. Ещё есть опция режима Накопления (Store-and-Forward, `ETH_DMAOMR[21]`). По завершению передачи DMA дескриптор освобождается (снимается бит `OWN TDES0[31]`).

### Остановка опроса передачи

Это происходит когда:

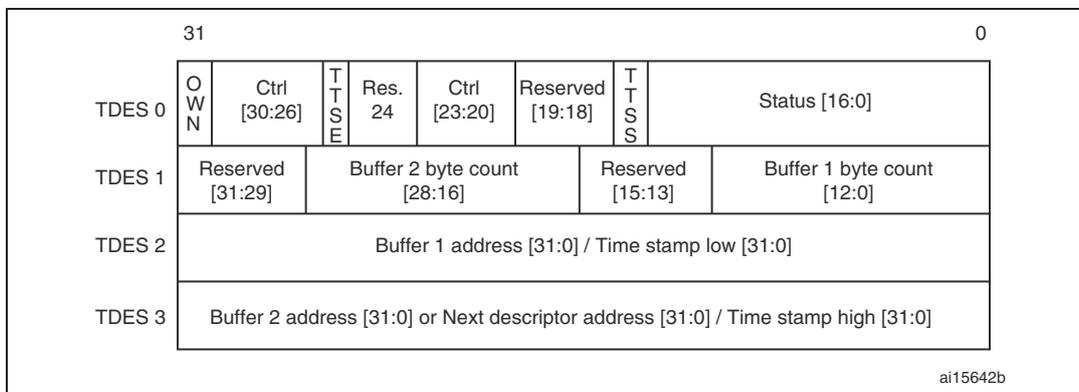
- DMA обнаруживает дескриптор, принадлежащий CPU (`TDES0[31]=0`), ставится флаг недоступности буфера (`ETH_DMASR[2]`). Программа должна вернуть дескриптор в собственность DMA и выдать требование Опроса.
- Передача прекращена по исчерпанию буфера, ставится нужный бит в `TDES0`. Ставятся биты Ненормального прерывания (`ETH_DMASR[15]`) и Исчерпания (`ETH_DMASR[5]`), в дескриптор 0 пишется причина прерывания.

Если DMA уходит в Останов по первому условию, то ставятся биты Нормального прерывания (`ETH_DMASR[16]`) и Недоступного буфера (`ETH_DMASR[2]`). В обоих случаях позиция в списке передачи сохраняется на следующем за последним дескриптором, закрытым DMA. После снятия причины останова надо программно выдать требование Опроса передачи.

### Дескрипторы TxDMA

Это четыре 32-бит слова.

#### Дескриптор передачи



#### • TDES0: Дескриптор передачи Слово 0

При инициализации дескриптора надо писать управляющие биты [30:26]+[23:20] и бит `OWN` [31]. Возвращая дескриптор, DMA снимает все управляющие биты и бит `OWN` и пишет только статус.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
OWN	IC	LS	FS	DC	DP	TTSE	Res	CIC		TER	TCH	Res.	TTSS	IHE	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ES	JT	FF	IPE	LCA	NC	LCO	EC	VF	CC				ED	UF	DB
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Бит 31 **OWN**: Бит владения  
1 - дескриптором владеет DMA, 0 - CPU. DMA снимает этот бит по завершению передачи или по полному прочтению буфера. Бит владения первого дескриптора фрейма надо ставить последним.
- Бит 30 **IC**: Прерывание по завершению  
Если стоит, то по завершению передачи фрейма ставится бит прерывания передачи (Регистр 5[0]).
- Бит 29 **LS**: Последний сегмент фрейма
- Бит 28 **FS**: Первый сегмент фрейма
- Бит 27 **DC**: Запрет добавления CRC в конце фрейма  
Действует только для первого сегмента фрейма (`TDES0[28]=1`).
- Бит 26 **DP**: Запрет добавления расширения в фрейм, короче 64 байт  
Если бит снят, то DMA автоматически добавляет расширитель и CRC в конец фрейма-коротыша, независимо от состояния бита DC (`TDES0[27]`)bit. Действует только для первого сегмента фрейма (`TDES0[28]=1`).
- Бит 25 **TTSE**: Разрешение меток времени передачи  
Если стоит одновременно с битом TSE(`ETH_PTPTSCR` бит 0), то в дескриптор передачи пишется метка времени. Действует только для первого сегмента фрейма (`TDES0[28]=1`).

- **Бит 24** Резерв, не трогать.
- **Биты 23:22** **CIC:** Управление вставкой контрольной суммы  
Аппаратное вычисление и вставка CRC:
  - 00: Запрещено
  - 01: Можно только в заголовках IP
  - 10: Можно в заголовках IP и данных, кроме псевдо-заголовков
  - 11: Можно в заголовках IP, данных, и псевдо-заголовках.
- **Бит 21** **TER:** Конец кольца передачи  
Указывает, что достигнут конец списка дескрипторов. DMA возвращает адрес начала списка, создавая кольцо.
- **Бит 20** **TCH:** Второй адрес в цепочке  
Указывает, что второй адрес это адрес следующего дескриптора, а не второго буфера. При этом значение TBS2 (TDES1[28:16]) безразлично. Бит TDES0[21] старше, чем TDES0[20].
- **Биты 19:18** Резерв, не трогать.
- **Бит 17** **TTSS:** Метка времени передачи фрейма захвачена  
Если стоит, то в TDES2 и TDES3 содержат метку времени. Действует только для последнего сегмента фрейма (TDES0[29]=1).
- **Бит 16** **IHE:** Ошибка заголовка IP  
Длина в заголовке пакета IPv4 не совпала с числом принятых от программы байтов. В фреймах IPv6 длина главного заголовка не равна 40 байтов. Поле длины/типа фреймов IPv4 и IPv6 должно соответствовать версии заголовка IP пакета. У фреймов IPv4 поле длины заголовка меньше 0x5.
- **Бит 15** **ES:** Индикатор ошибок  
Это логическое OR битов:
  - TDES0[14]: Таймаут трёпа
  - TDES0[13]: Слив фрейма
  - TDES0[11]: Потеря несущей
  - TDES0[10]: Нет несущей
  - TDES0[9]: Поздняя коллизия
  - TDES0[8]: Излишек коллизий
  - TDES0[2]: Излишняя отсрочка
  - TDES0[1]: Исчерпание
  - TDES0[16]: Ошибка заголовка IP
  - TDES0[12]: Ошибка данных IP
- **Бит 14** **JT:** Таймаут трёпа передатчика MAC  
Работает при снятом бите JD регистра конфигурации MAC.
- **Бит 13** **FF:** Фрейм слит DMA/MTL по команде от CPU
- **Бит 12** **IPE:** Ошибка данных IP  
Длина данных в заголовке IPv4 или IPv6 не совпала с длиной пакета TCP, UDP или ICMP в дейтаграмме IP.
- **Бит 11** **LCA:** Потеря несущей при передаче фрейма  
Сигнал MII\_CRS был неактивен в течении одного или более тактов передачи. Действителен только при передаче фрейма без коллизий в полу-дуплексе.
- **Бит 10** **NC:** No carrier  
При передаче сигнала Carrier Sense (Есть несущая) от PHY не было.
- **Бит 9** **LCO:** Поздняя коллизия  
Коллизия появилась позже окна коллизий (время 64 байтов, включая преамбулу, в режиме MII). Недействителен при стоящем бите Исчерпания.
- **Бит 8** **EC:** Излишек коллизий  
Передача прекращена после 16 коллизий при попытках передать текущий фрейм. Если бит RD (Запрет повторных попыток) в регистре конфигурации MAC стоит, то этот бит ставится после первой же коллизии передачи.
- **Бит 7** **VF:** Передан фрейм VLAN
- **Биты 6:3** **CC:** Счётчик коллизий передачи  
При стоящем бите TDES0[8] это брехня.
- **Бит 2** **ED:** Излишняя отсрочка  
Передача прекращена из-за задержки больше 24 288 времён бита. Проверка включается битом DC в регистре управления MAC.

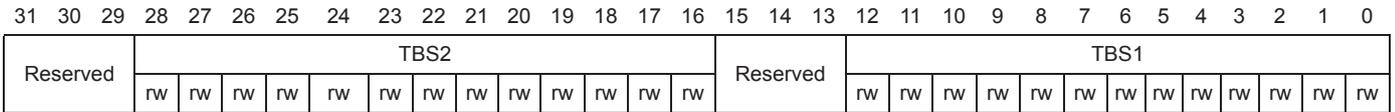
— **Бит 1** **UF**: Исчерпание передающего буфера

Данные из памяти не успели поступить в буфер и он опустел во время передачи фрейма. Машина уходит в Останов, одновременно ставятся Исчерпание (Регистр 5[5]) и прерывание Передачи (Регистр 5[0]).

— **Бит 0** **DB**: Отсрочка

MAC отложил передачу из-за несущей. Работает только в полу-дуплексе.

#### • TDES1: Дескриптор передачи Слово 1



— **Биты 31:29** Резерв, не трогать.

— **Биты 28:16** **TBS2**: Размер передающего буфера 2 в байтах  
Недействителен при стоящем TDES0[20].

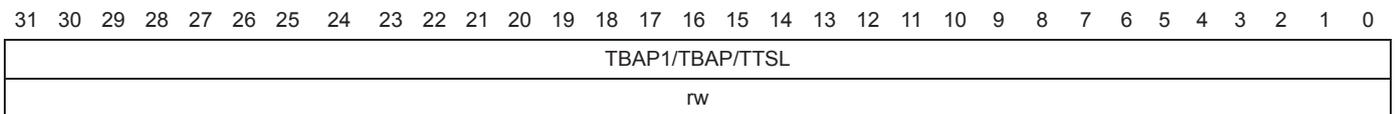
— **Биты 15:13** Резерв, не трогать.

— **Биты 12:0** **TBS1**: Размер передающего буфера 1 в байтах

Если 0, то DMA использует буфер 2 или следующий дескриптор в зависимости от TCH (TDES0[20]).

#### • TDES2: Дескриптор передачи Слово 2

Указатель адреса первого буфера данных дескриптора или данные метки времени.



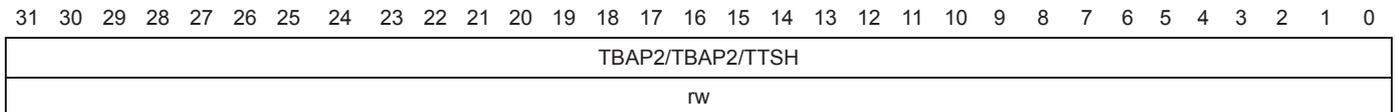
— **Биты 31:0** **TBAP1**: Указатель адреса буфера 1/Младшее слово метки времени

**TBAP**: В момент передачи дескриптора DMA (установка бита OWN в TDES0) это физический адрес буфера 1. Ограничений по выравниванию нет.

**TTSL**: Если разрешено битом TTSE в TDES0 последнего сегмента, то перед снятием бита OWN в TDES0, DMA пишет сюда младшие 32 бита метки времени.

#### • TDES3: Дескриптор передачи Слово 3

Указатель адреса данных второго буфера дескриптора или данные метки времени.



— **Биты 31:0** **TBAP2**: Указатель адреса буфера 2 (Адрес следующего дескриптора)/Старшее слово метки времени

**TBAP2**: Если используется кольцо дескрипторов, то в момент передачи дескриптора DMA (установка бита OWN в TDES0) это физический адрес буфера 2. Если второй буфер в цепочке (TDES1[20]=1), то это адрес следующего дескриптора, при этом указатель должен выровнен на ширину шины (Младшие биты игнорируются внутри.)

**TTSH**: Если разрешено битом TTSE в TDES0 последнего сегмента, то перед снятием бита OWN в TDES0, DMA пишет сюда старшие 32 бита метки времени.

### 33.6.8. Конфигурация Rx DMA

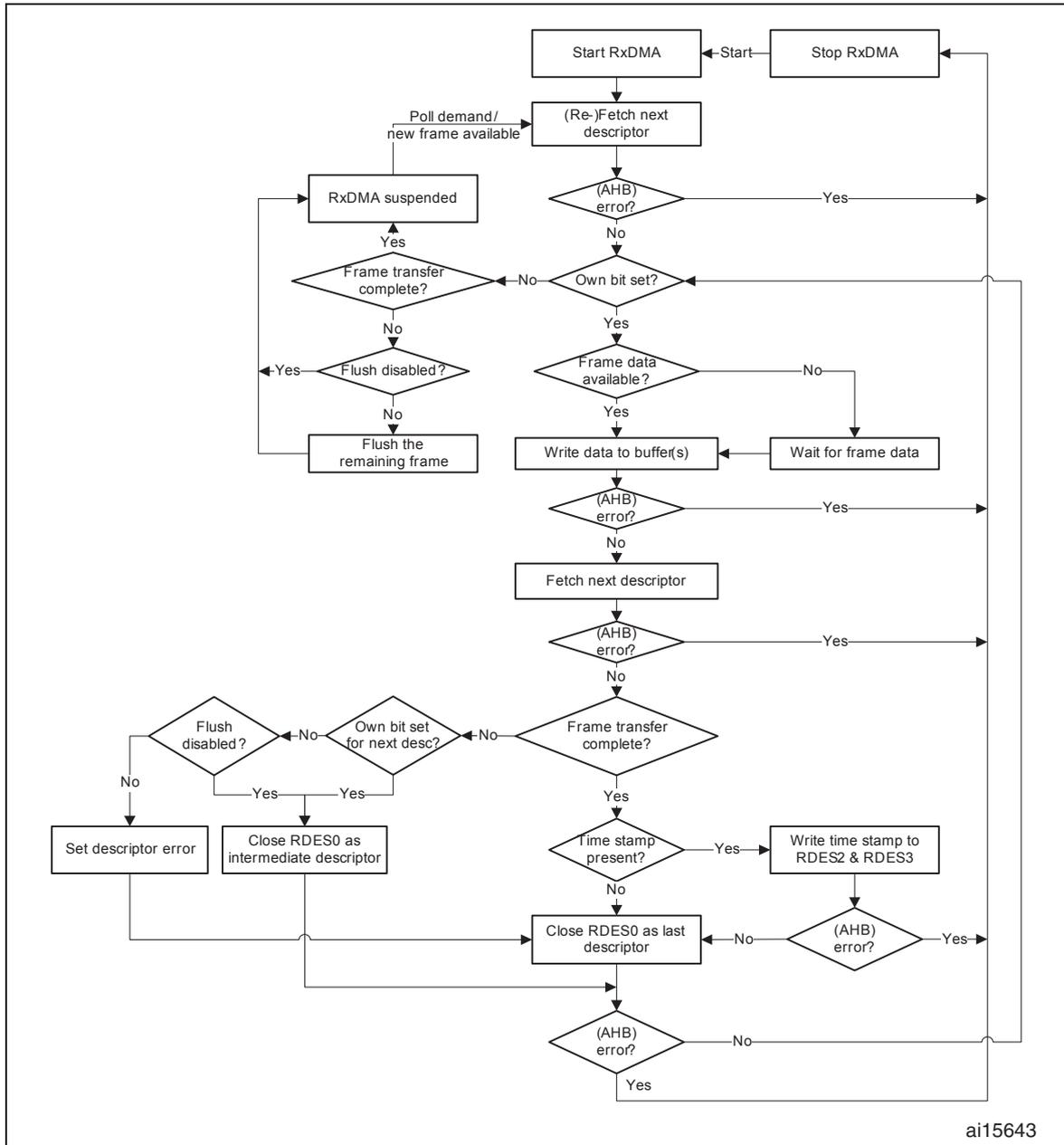
Последовательность такая:

1. CPU оформляет дескрипторы (**RDES0-RDES3**) и ставит бит **OWN** (**RDES0**[31]).
2. По установке бита **SR** (**ETH\_DMAOMR**[1]) DMA идёт в режим Run. Теперь DMA опрашивает список дескрипторов в поисках свободного. Если извлечённый дескриптор принадлежит CPU, то DMA идёт в Останов и к шагу 9.
3. DMA достаёт из дескрипторов адреса буферов данных.
4. Входные фреймы размещаются в буферы данных дескриптора.
5. При заполнении буфера или при завершении фрейма машина достаёт следующий дескриптор.
6. Если передача текущего фрейма завершена, то DMA идёт к шагу 7. Если следующий дескриптор не принадлежит DMA, а фрейм ещё не завершён (не принят EOF), то DMA ставит бит ошибки дескриптора в **RDES0** (если не выключен слив). DMA закрывает текущий дескриптор (снимает бит **OWN**) и делает его промежуточным, снимая бит **LS** в **RDES1**, и идёт на шаг 8. Если следующий дескриптор принадлежит DMA, но текущий фрейм ещё не закончился, то DMA закрывает текущий дескриптор как промежуточный и возвращается к шагу 4.

7. Если метки времени разрешены, то DMA пишет её в **RDES2** и **RDES3** текущего дескриптора, затем пишет статус в **RDES0**, снимает бит **OWN** и ставит бит **LS**.
8. Машина проверяет бит **OWN** последнего дескриптора. Если он принадлежит DMA, то идёт на шаг 4 и ждёт следующего фрейма, иначе ставит бит недоступности буфера (**ETH\_DMASR[7]**) и уходит в Останов (шаг 9).
9. Перед Остановом частичные фреймы сливаются из FIFO (бит 24 регистра **ETH\_DMAOMR**).
10. DMA выходит из Остоява по требованию опроса или появлению в FIFO начала следующего фрейма. Он идёт к шагу 2 и повторно извлекает следующий дескриптор.

DMA подтверждает приём статуса после записи метки времени и самого статуса в дескриптор. Если в CSR метки времени разрешены, а действительной метки фрейма нет (например, FIFO заполнился до её записи), то DMA пишет в **RDES2** и **RDES3** другие.

### Работа DMA приёма



ai15643

### Получение дескриптора приёма

DMA пытается заранее раздобыть дополнительный дескриптор приёма когда:

- При входе и режим Run бит Start/Stop (**ETH\_DMAOMR[1]**) стоит.
- Буфер данных текущего дескриптора полон, а фрейм ещё не закончился.
- Контроллер завершил приём фрейма, а текущий дескриптор ещё не закрыт.
- Буфер принадлежит CPU (**RDES0[31] = 0**) и принят новый фрейм.
- Получено требование опроса.

## Приём фрейма

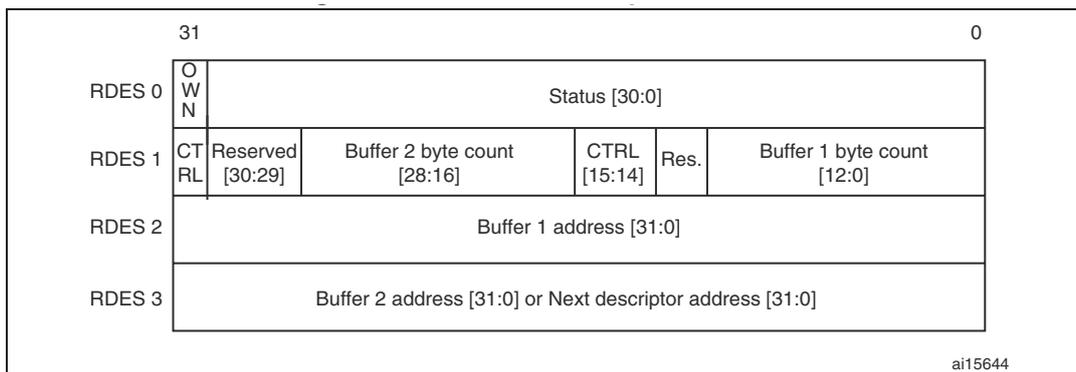
MAC передаёт фрейм в память только если он прошёл фильтр адреса и размером больше или равен установленному порогу RxFIFO, или в режиме Накопления в FIFO записан полный фрейм. Если бит Принять всё (**ETH\_MACFFR**[31]) снят, то фреймы, не прошедшие фильтр адреса, выбрасываются. Фреймы, короче 64 байт из-за коллизии или преждевременного завершения, из RxFIFO можно вычищать. Передача данных фрейма в буфер текущего дескриптора начинается после достижения порога заполнения RxFIFO. Если DMA готов передавать данные в память, то для разделения фреймов ставится бит первого дескриптора (**RDES0**[9]). Дескрипторы освобождаются по снятию бита **OWN** (**RDES0**[31]), заполнению буфера данных или по записи последнего сегмента. Если фрейм лежит в одном дескрипторе, то стоят биты последнего (**RDES0**[8]) и первого (**RDES0**[9]) дескриптора. DMA извлекает следующий дескриптор, в предыдущем дескрипторе фрейма ставит бит последнего дескриптора (**RDES0**[8]) и освобождает биты статуса **RDES0**. Наконец, DMA ставит бит прерывания приёма (**ETH\_DMASR** [6]). Процесс повторяется до обнаружения дескриптора, принадлежащего CPU. При этом ставится бит недоступности буфера (**ETH\_DMASR**[7]) и всё идёт в Останов. Позиция в списке приёма сохраняется.

### Режим Остановка приёма

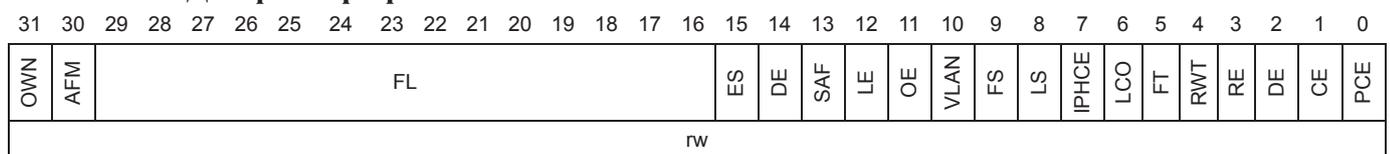
Если в режиме Остановка появляется новый фрейм, то DMA снова извлекает текущий дескриптор из памяти. Если он принадлежит DMA, то машина идёт в режим Run и начинает приём фрейма. Иначе DMA выбрасывает верхний фрейм из RxFIFO и наращивает счётчик выброшенных фреймов. Если в RxFIFO лежит более одного фрейма, то процесс повторяется. Выброс или слив верхнего фрейма из RxFIFO можно запретить установкой бита **DFRF** в регистре режима работы DMA. В таком случае ставится бит недоступности буфера и машина идёт в Останов.

### Дескрипторы Rx DMA

Это структура из четырёх 32-бит слов.



### • RDES0: Дескриптор приёма Слово 0



- Бит 31                 **OWN**: Бит принадлежности дескриптора  
0 - CPU, 1- DMA. DMA снимает этот бит по завершению приёма фрейма или заполнению буфера.
- Бит 30                 **AFM**: Фрейм не прошёл фильтр DA.
- Биты 29:16           **FL**: Длина фрейма в байтах в памяти (включая CRC).  
Действителен в последнем дескрипторе (стоит RDES0[8]) при снятой ошибке **DE** (RDES0[14]).
- Бит 15                **ES**: Ошибка, логическое OR битов:
  - RDES0[1]: Ошибка CRC
  - RDES0[3]: Ошибка приёма
  - RDES0[4]: Таймаут сторожевого таймера
  - RDES0[6]: Поздняя коллизия
  - RDES0[7]: Фрейм-гигант (Не работает при ошибке контрольной суммы IPV4 (RDES0[7].))
  - RDES0[11]: Переполнение буфера
  - RDES0[14]: Ошибка последнего дескриптора (RDES0[8]=1).
- Бит 14                **DE**: Ошибка последнего дескриптора (RDES0[8]=1)  
Не вместившийся в буфер фрейм усечён, следующий дескриптор не принадлежит DMA.

- Бит 13           **SAF:** Фрейм не прошёл фильтр SA.
- Бит 12           **LE:** Ошибка длины  
Длина принятого фрейма не совпала с полем Типа/Длины, бит действителен при (RDES0[5]=0).
- Бит 11           **OE:** Переполнение входного буфера.
- Бит 10           **VLAN:** Тег фрейма VLAN.
- Бит 9           **FS:** Первый дескриптор  
Если адрес первого буфера равен 0, то берётся адрес второго буфера. Если и он равен 0, то берётся следующий дескриптор.
- Бит 8           **LS:** Последний дескриптор фрейма.
- Бит 7           **IPHCE:** Ошибка контрольной суммы заголовка IPv4 или IPv6  
Поле Типа не соответствует Версии заголовка IP, ошибка контрольной суммы заголовка IPv4, фрейм короче значения, указанного в заголовке IP.
- Бит 6           **LCO:** Позднее появление коллизии в полу-дуплексе.
- Бит 5           **FT:** Тип фрейма  
0 - Фрейм IEEE802.3  
1 - Фрейм Ethernet (поле LT больше или равно 0x0600).  
Бит недействителен для фреймов короче 14 байт.
- Бит 4           **RWT:** Таймаут сторожевого таймера приёма, фрейм усечён.
- Бит 3           **RE:** Ошибка приёма, RX\_ERR появился при стоящем RX\_DV.
- Бит 2           **DE:** Ошибка дробности (Dribble)  
Нечётное число полубайтов в режиме MII.
- Бит 1           **CE:** Ошибка CRC последнего дескриптора (RDES0[8]=1)
- Бит 0           **PCE:** Ошибка CRC данных  
Вычисленная CRC пакетов TCP, UDP или ICMP не совпала с заявленной или длина принятых данных не совпала с заявленной в дейтаграммах IPv4 или IPv6 фрейма Ethernet.

Бит 5: FT	Бит 7: IPHCE	Бит 0: PCE	Статус фрейма
0	0	0	Фрейм IEEE 802.3 (Поле длины меньше 0x0600.)
1	0	0	Фрейм IPv4/IPv6, ошибки CRC нет
1	0	1	Фрейм IPv4/IPv6, ошибка CRC данных
1	1	0	Фрейм IPv4/IPv6, ошибка CRC заголовка IP
1	1	1	Фрейм IPv4/IPv6, ошибки CRC данных и заголовка IP
0	0	1	Фрейм IPv4/IPv6 ошибки CRC заголовка IP, данные не проверялись
0	1	1	Фрейм ни IPv4, ни IPv6 (CRC не проверялась.)
0	1	0	Резерв

#### • RDES1: Дескриптор приёма Слово 1

31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0																																
DIC			RBS2						RBS2						RES		RCH		Reserved	RBS												
rw			rw						rw						rw		rw			rw												

- Бит 31           **DIC:** Запрет прерывания завершения по биту RS (CSR5[6]).
- Биты 30:29       Резерв, не трогать.
- Биты 28:16       **RBS2:** Размер приёмного буфера 2 в байтах при RDES1[14]=0  
Должен быть кратен 4, 8 или 16, в зависимости от ширины шины (32, 64 или 128), даже при невыравненном адресе буфера. Иначе поведение непредсказуемо.
- Бит 15           **RER:** Конец кольца приёма  
Последний дескриптор в списке, DMA возвращает адрес начала списка, создавая кольцо.
- Бит 14           **RCH:** Второй адрес в цепочке  
Второй адрес в дескрипторе это адрес следующего дескриптора, а не второго буфера. Значение поля RBS2 (RDES1[28:16]) не волнует. RDES1[15] старше RDES1[14].
- Бит 13           Резерв, не трогать.
- Биты 12:0       **RBS1:** Размер приёмного буфера 1 в байтах  
Должен быть кратен 4, 8 или 16, в зависимости от ширины шины (32, 64 или 128), даже при невыравненном адресе буфера. Иначе поведение непредсказуемо. Если равен 0, то DMA использует адрес буфера 2 или следующий дескриптор, в зависимости от бита RCH.

### • RDES2: Дескриптор приёма Слово 2

Указатель адреса первого буфера данных дескриптора или данные метки времени.



— Биты 31:0 **RBAP1 / RTSL:** Указатель адреса буфера 1/Младшее слово метки времени

**RBAP1:** В момент передачи дескриптора DMA (установка бита OWN в TDES0) это физический адрес буфера 1. Ограничений по выравниванию нет, за исключением передачи начала фрейма, когда DMA пишет в память с нулевыми битами RDES2[3/2/1:0], смещая реальные данные.

**RTSL:** Если это последний фрейм и метки времени разрешены, то перед снятием бита OWN в TDES0, DMA пишет сюда младшие 32 бита метки времени.

### • RDES3: Дескриптор приёма Слово 3

Указатель адреса данных второго буфера дескриптора, адрес следующего дескриптора или данные метки времени.



— Биты 31:0 **RBAP2/RTSH:** Указатель адреса буфера 2 (Адрес следующего дескриптора)/Старшее слово метки времени

**TTSH:** Если разрешено битом TTSE в TDES0 последнего сегмента, то перед снятием бита OWN в TDES0, DMA пишет сюда старшие 32 бита метки времени.

**RBAP2:** Если используется кольцо дескрипторов, то в момент передачи дескриптора DMA (установка бита OWN в RDES0) это физический адрес буфера 2.

Если бит цепочки (RDES1[24]) стоит, то это адрес следующего дескриптора. Он должен быть выровнен на границу ширины шины (RDES3[3,2,1:0] = 0, для ширины шины 128, 64 или 32. Младшие биты игнорируются внутри.)

Если бит цепочки (RDES1[24]) сброшен, то ограничений по выравниванию нет, за исключением передачи начала фрейма, когда DMA пишет в память с нулевыми битами RDES2[3/2/1:0], смещая реальные данные.

**RTSH:** Если это последний фрейм и метки времени разрешены, то перед снятием бита OWN в TDES0, DMA пишет сюда старшие 32 бита метки времени.

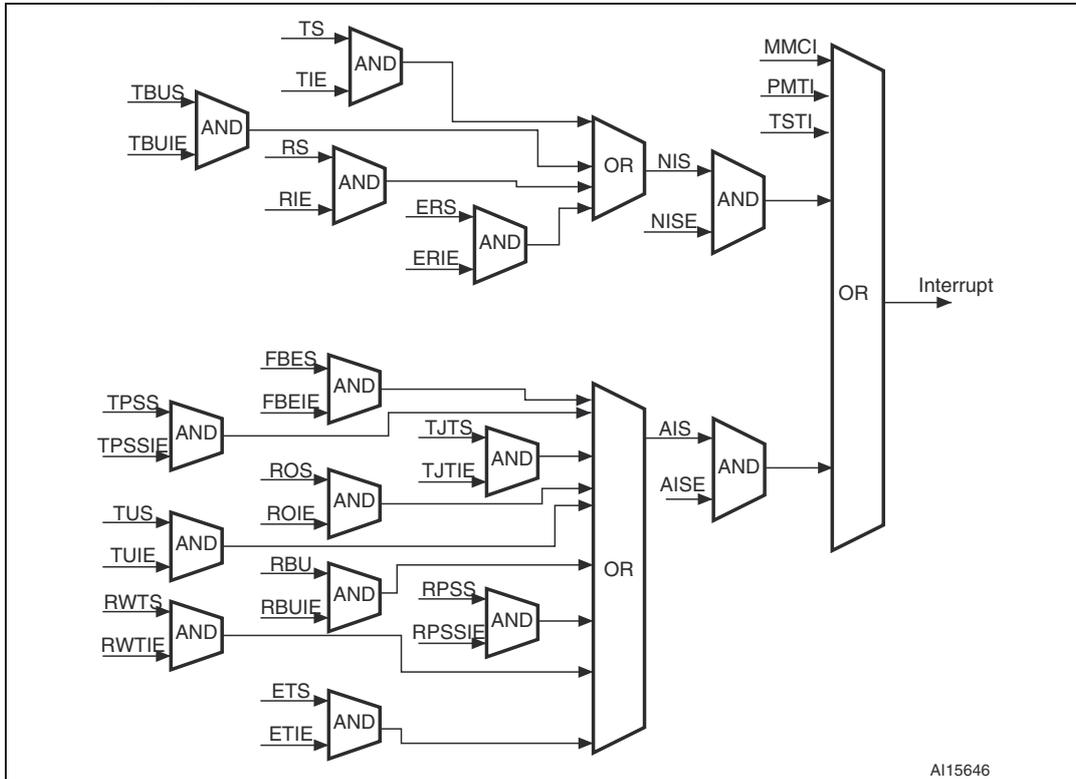
## 33.6.9. Прерывания DMA

Все источники прерываний отмечены своим битом регистра [ETH\\_DMASR](#). Прерывания по ним разрешаются в регистре [ETH\\_DMAIER](#).

Есть Нормальные и Ненормальные прерывания. Снимаются прерывания записью 1 в соответствующий бит. Общий бит прерывания снимается после очистки битов всех его источников прерываний. Ядро MAC вызывает прерывания только с битами [TSTS](#) или [PMTS](#) в [ETH\\_DMASR](#).

Для всех одновременно стоящих запросов выдаётся только одно прерывание. Обработчик прерывания должен в регистре [ETH\\_DMASR](#) найти все причины прерывания и обслужить их. Если при выходе из разработчика сняты не все биты источников прерывания (или возникло новое), то вызывается новое прерывание.

## Схема прерываний



### 33.7. Прерывания Ethernet

Контроллер Ethernet имеет два вектора прерываний: один для обычной работы, второй для события побудки по фрейму Побудки или Magic Packet, если оно подключено к EXTI line19.

Если разрешены и прерывание MAC PMT по событию побудки и прерывание по переднему фронту на EXTI Line19, то выдаются оба.

Если в сторожевой таймер (регистр `ETH_DMARSWTR`) что-то записано, то он активируется после завершения передачи фрейма в память без записи статуса (не разрешено в дескрипторе `RDES1[31]`). При достижении заданного значения ставится бит `RS` (`ETH_DMAISR`) и, если разрешено битом `RIE` в регистре `ETH_DMAIER`, выдаётся прерывание. Если установка бита `RS` разрешена дескриптором, то по завершению приёма фрейма таймер отключается.

**NB:** Чтение регистра управления PMT автоматически снимает флаги приёма фрейма Побудки и Magic Packet. Но, поскольку регистры этих флагов лежат в домене `CLK_RX`, то может появиться задержка их появления (особо длинная в режиме 10 Mbit mode). Из-за этого при может возникнуть ложное прерывание даже после чтения `PMT_CSR`. Поэтому, обработчик должен выходить из прерывания только после снятия обоих битов приёма фрейма Побудки и Magic Packet.

### 33.8. Описание регистров Ethernet

Они доступны байтами (8-бит), полу-словами (16-бит) и словами (32-бита).

#### 33.8.1. Описание регистров MAC

##### Регистр конфигурации Ethernet MAC (`ETH_MACCCR`)

Смещение адреса: `0x0000`

По сбросу: `0x0000 8000`

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved								WD	JD	Reserved	IFG		CSD	Reserved	FES	ROD	LM	DM	IPCO	RD	Reserved	APCS	BL	DC	TE	RE	Reserved				
								rw	rw		rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw		rw				

— Биты 31:24 Резерв, не трогать.

— Бит 23 **WD:** Выключение сторожевого таймера приёма  
0 - MAC принимает не более 2 048 байт, остальные усекаются.  
1- Таймер выключен, MAC принимает фреймы до 16 384 байт.

— Бит 22 **JD:** Выключение сторожевого таймера трёпа передачи

- 0 - MAC передаёт не более 2 048 байт, остальные усекаются.
- 1- Таймер выключен, MAC передаёт фреймы до 16 384 байт.
- Биты 21:20 Резерв, не трогать.
- Биты 19:17 **IFG**: Промежуток между фреймами при передаче
  - 000: Время 96 бит
  - 001: Время 88 бит
  - 010: Время 80 бит
  - ....
  - 111: Время 40 бит
- NB**: В полудуплексе IFG может быть равным только 0b100. Меньшие значения не рассматриваются.
- Бит 16 **CSD**: Выключение датчика несущей в полудуплексе
  - 1 - Передатчик MAC игнорирует сигнал MII CRS. Ошибки потери и отсутствия несущей не выдаются.
  - 0 - Эти ошибки выдаются и передача прекращается.
- Бит 15 Резерв, не трогать.
- Бит 14 **FES**: Скорость Fast Ethernet (MII)
  - 0: 10 Mbit/s
  - 1: 100 Mbit/s
- Бит 13 **ROD**: Выключение приёма своего в полудуплексе
  - 0 - MAC принимает все фреймы, появляющиеся на PHY при передаче.
  - 1 - MAC выключает приём фреймов.
 Этот бит в дуплексе не работает.
- Бит 12 **LM**: Режим перемигивания на MII
  - Нужны входные такты MII (RX\_CLK), поскольку такты передачи внутри не перемигиваются.
- Бит 11 **DM**: Режим дуплекса
- Бит 10 **IPCO**: Проверка контрольной суммы IPv4
  - 1 - проверяется CRC заголовков TCP/UDP/ICMP в данных пакетов IPv4.
  - 0 - CRC заголовков TCP/UDP/ICMP не проверяется, биты статуса PCE и IPHCE всегда чистые.
- Бит 9 **RD**: Запрет повторной передачи в полу-дуплексе
  - 1 - Только 1 попытка передачи. При появлении коллизии на MII, MAC прекращает передачу и пишет в статус ошибку Излишка коллизий.
  - 0 - Число попыток передачи определено в BL.
- Бит 8 Резерв, не трогать.
- Бит 7 **APCS**: Автоматическое удаление Pad/CRC
  - 1 - MAC удаляет поля Pad/FCS из принятых фреймов короче 1 501 байта. Фреймы длиннее 1 500 байт передаются в память как есть.
  - 0 - Все принимаемые фреймы передаются в память как есть.
- Биты 6:5 **BL**: Предел задержки ответа в полу-дуплексе
  - Это целое число слотов ( $r$ ) задержки (время 4 096 битов для 1000 Mbit/s и 512 битов для 10/100 Mbit/s), которые MAC ждёт до начала повторной передачи после коллизии.
  - 00:  $k = \min(n, 10)$
  - 01:  $k = \min(n, 8)$
  - 10:  $k = \min(n, 4)$
  - 11:  $k = \min(n, 1)$ ,
  - где  $n$  = попытка передачи,  $r$  - случайное число в диапазоне  $0 \leq r < 2^k$
- Бит 4 **DC**: Проверка отсрочки в полу-дуплексе
  - При отсрочке больше 24 288 времён бита в режиме 10/100- Mbit/s, MAC выдаёт статус фрейма со стоящим битом Излишней задержки. Задержка начинается с момента готовности передачи при активном сигнале CRS (датчик несущей) на MII. Время отсрочки не накапливается. Если передатчик задерживается на 10 000 времён бита, то он передаёт, конфликтует, и после завершения ответа сбрасывает таймер отсрочки и начинает снова. При снятом бите MAC ждёт снятия сигнала CRS.
- Бит 3 **TE**: Включение передатчика
  - Снимается после завершения передачи текущего фрейма на MII.
- Бит 2 **RE**: Включение приёмника
  - Снимается после завершения приёма текущего фрейма из MII.
- Биты 1:0 Резерв, не трогать.

## Регистр фильтра фрейма Ethernet MAC (ETH\_MACFFR)

Смещение адреса: 0x0004

По сбросу: 0x0000 0000

Определяет первый уровень фильтрации адресов принятых фреймов.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
RA	Reserved																				HPF	SAF	SAIF	PCF		BFD	PAM	DAIF	HM	HU	PM
rw																					rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Бит 31**            **RA:** Принимать всё
  - 1 - MAC принимает все фреймы, но результат фильтрации SA/DA отражается в слове статуса.
  - 0 - MAC пропускает только фреймы, прошедшие фильтры SA/DA.
- **Биты 30:11**        Резерв, не трогать.
- **Бит 10**            **HPF:** Фильтрация хэш или полного адреса
  - 1 - Если стоит бит HM или HU, то выполняется либо полная фильтрация адреса, либо хэш.
  - 0 - Если стоит бит HM или HU, то фильтруется по хэш-таблице.
- **Бит 9**             **SAF:** Фильтрация адреса источника
  - Поле SA фрейма сравнивается с разрешёнными регистрами SA. При совпадении в слове статуса ставится бит SA Match.
  - 1 - Отказ зависит от бита SAIF, фреймы, получившие отказ, выбрасываются.
  - 0 - MAC передаёт принятый фрейм программе, в статусе передаётся бит SA Match.
- **Бит 8**             **SAIF:** Инверсия фильтра адреса источника
  - 1 - Отказ получают фреймы, чей адрес SA есть в регистрах SA.
  - 0 - Отказ получают фреймы, чьего адреса SA нет в регистрах SA.
- **Биты 7:6**          **PCF:** Пропускать управляющие фреймы, включая PAUSE
  - Обработка фреймов PAUSE зависит только от RFCE в регистре управления потоком[2].
  - 00 или 01: MAC отбрасывает все управляющие фреймы
  - 10: MAC пропускает все управляющие фреймы, независимо от фильтрации
  - 11: MAC пропускает управляющие фреймы, прошедшие фильтр адреса.
- **Бит 5**             **BFD:** Запрет широковещательных фреймов
  - 1 - Широковещательные фреймы получают отказ.
  - 0 - Широковещательные фреймы пропускаются.
- **Бит 4**             **PAM:** Пропускать все многоадресные фреймы
  - 1 - Пропускаются все многоадресные (первый бит в DA стоит) фреймы.
  - 0 - Фильтрация зависит от бита HM.
- **Бит 3**             **DAIF:** Инверсная фильтрация DA одноадресных и многоадресных фреймов
  - 0 - нормальная фильтрация DA адресов.
  - 1 - Инверсная.
- **Бит 2**             **HM:** Многоадресная хэш-фильтрация
  - 1 - Фильтрация многоадресных фреймов по хэш-таблице.
  - 0 - Фильтрация многоадресных фреймов по полному адресу DA
- **Бит 1**             **HU:** Одноадресная хэш-фильтрация
  - 1 - Фильтрация одноадресных фреймов по хэш-таблице.
  - 0 - Фильтрация одноадресных фреймов по полному адресу DA
- **Бит 0**             **PM:** Беспорядочный режим
  - Если стоит, то пропускаются все фреймы, независимо от фильтрации, биты статуса SA/DA нулевые.

## Старший регистр хэш-таблицы Ethernet MAC (ETH\_MACHTHR)

Смещение адреса: 0x0008

По сбросу: 0x0000 0000

Для фильтрации групповых адресов используется 64-хэш-таблица в двух регистрах. Индексом к ней служат 6 старших битов CRC полученного фрейма. Старший бит это регистр, а остальные 5 это номер бита в регистре. Хэш 0b0 0000 определяет бит 0 регистра 0, а хэш 0b1 1111 бит 31 регистра 1.

Например, DA фрейма равен 0x1F52 419C B6AF, значение хэш равно 0x2C. Тогда проверяется бит [12] регистра HTH, при хэш, равном 0x07 проверяется бит [7] регистра HTL.

Фрейм принимается если проверяемый бит равен 1, иначе отвергается.

При стоящем бите **PAM** в регистре **ETH\_MACFFR** пропускаются все фреймы с групповыми адресами, независимо от результата фильтрации.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
HTH																																
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:0 **HTH**: Старшие 32 бита хэш-таблицы.

### Младший регистр хэш-таблицы Ethernet MAC (ETH\_MACHTLR)

Смещение адреса: **0x000C**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
HTL																																
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:0 **HTL**: 32 бита хэш-таблицы.

### Регистр адреса MII Ethernet MAC (ETH\_MACMIAR)

Смещение адреса: **0x0010**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																PA				MR				Reserved	CR			MW	MB		
																rw		rw													

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:11 **PA**: Адрес устройства PHY из 32 возможных.

— Биты 10:6 **MR**: Регистр MII устройства PHY.

— Бит 5 Резерв, не трогать.

— Биты 4:2 **CR**: Диапазон частот HCLK для получения тактов MDC

000 60-72 MHz HCLK/42

001 Резерв -

010 20-35 MHz HCLK/16

011 35-60 MHz HCLK/26

100, 101, 110, 111 Резерв -

— Бит 1 **MW**: Запись MII

1 - Операция записи PHY через регистр данных MII.

0 - Операция чтения PHY в регистр данных MII.

— Бит 0 **MB**: MII занят (или Запуск операции)

Писать в регистры ETH\_MACMIAR и ETH\_MACMIADR можно только при снятом бите. Установка бита запускает работу PHY. Снимает аппаратно.

### Регистр данных MII Ethernet MAC (ETH\_MACMIADR)

Смещение адреса: **0x0014**

По сбросу: **0x0000 0000**

Промежуточный регистр между программой и регистром PHY, заданным в **ETH\_MACMIAR**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																MD															
																rw															

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:0 **MD**: 16-бит данные MII из PHY после операции чтения и для операции записи PHY.

### Регистр управления потоком Ethernet MAC (ETH\_MACFCR)

Смещение адреса: **0x0018**

По сбросу: **0x0000 0000**

Управляет приёмом и выдачей фреймов Паузы. Запись со стоящим битом **FCB** выдаёт фрейм паузы. Он остаётся стоять всё время передачи по кабелю, писать в регистр можно только при снятом бите.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
PT																Reserved										ZQPD	Reserved	PLT		UPFD	RFCE	TFCE	FCB/BPA		
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw																

- **Биты 31:16** **PT:** Значение времени паузы в передаваемом фрейме  
Если время сконфигурировано с двойной синхронизацией в домене тактов MII, то писать в этот регистр можно только после не менее 4 тактов домена назначения.
- **Биты 15:8** Резерв, не трогать.
- **Бит 7** **ZQPD:** Запрет выдачи фреймов Zero-quanta паузы
- **Бит 6** Резерв, не трогать.
- **Биты 5:4** **PLT:** Нижний порог паузы  
Это время таймера паузы, после которого автоматически передаётся новый фрейм паузы. Должен быть меньше времени паузы в битах[31:16]. Например, если PT = 100H (256 времён слота), и PLT = 01, то второй фрейм PAUSE будет выдан, если можно, через 228 (256 – 28) времён слота после первого.  
00 - Время паузы минус 4 времени слота  
01 - Время паузы минус 28 времён слота  
10 - Время паузы минус 144 времени слота  
11 - Время паузы минус 256 времён слота  
Время слота это время передачи 512 битов (64 байта) по MII.
- **Бит 3** **UPFD:** Обнаружение одноадресного фрейма паузы  
1 - Кроме фреймов паузы с уникальным групповым адресом обнаруживаются фреймы паузы с адресом, лежащим в регистрах ETH\_MACA0HR и ETH\_MACA0LR.  
0 - Только фреймы с уникальным групповым адресом.
- **Бит 2** **RFCE:** Разрешение приёма фреймов Паузы с прекращением передач
- **Бит 1** **TFCE:** Разрешение передачи фреймов Паузы  
В полном дуплексе разрешает выдачу фреймов паузы.  
В полу-дуплексе разрешает операции обратного давления.
- **Бит 0** **FCB/BPA:** Управление потоком занято (Запуск)/Включение обратного давления  
В полном дуплексе This bit initiates a Pause Control frame in Full-duplex mode and activates the back pressure function in Half-duplex mode if TFCE bit is set.  
В полном дуплексе запускает выдачу фрейма паузы. Стоит всё время передачи фрейма паузы, снимается аппаратно. Писать в регистр можно только при снятом бите.  
В полу-дуплексе, если одновременно стоит бит TFCE, то ядро MAC выставляет обратное давление. При этом по принятию ядром MAC нового фрейма передатчик начинает передавать JAM-паттерн, вызывая коллизию. В полном дуплексе BPA автоматически отключается.

## Регистр тега VLAN Ethernet MAC (ETH\_MACVLANTR)

Смещение адреса: **0x001C**

По сбросу: **0x0000 0000**

Фреймы VLAN имеют в поле Типа/Длины число **0x8100**, и тег VLAN в следующих двух байтах. Появление такого фрейма ставит бит **VLAN** в слове статуса. Допустимая длина фрейма увеличивается с 1518 байт до 1522 байт.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved																VLANTC	VLANTI															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:17** Резерв, не трогать.
- **Бит 16** **VLANTC:** 12-бит сравнение тега VLAN  
1 - Для сравнения и фильтрации используются биты [11:0] идентификатора VLAN.  
0 - Сравняются 16 бит идентификатора VLAN принятого фрейма.
- **Биты 15:0** **VLANTI:** Идентификатор тега VLAN фреймов приёма  
Биты[15:13] это приоритет пользователя, бит[12] это индикатор канонического формата (CFI), биты[11:0] это поле идентификатора VLAN (VID). Если идентификатор нулевой, то он не проверяется и фреймами VLAN объявляются все фреймы с полем типа, равным 0x8100.

## Регистр фильтра фреймов удалённой побудки Ethernet MAC (ETH\_MACRWUFFR)

Смещение адреса: 0x0028

По сбросу: 0x0000 0000

Это адрес доступа к восьми регистрам фильтра фреймов удалённой побудки по восьми последовательным операциям чтения или по восьми последовательным операциям записи. Этот регистр содержит старшие 16 бит 7-го адреса MAC.

Wakeup frame filter reg0	Filter 0 Byte Mask							
Wakeup frame filter reg1	Filter 1 Byte Mask							
Wakeup frame filter reg2	Filter 2 Byte Mask							
Wakeup frame filter reg3	Filter 3 Byte Mask							
Wakeup frame filter reg4	RSVD	Filter 3 Command	RSVD	Filter 2 Command	RSVD	Filter 1 Command	RSVD	Filter 0 Command
Wakeup frame filter reg5	Filter 3 Offset		Filter 2 Offset		Filter 1 Offset		Filter 0 Offset	
Wakeup frame filter reg6	Filter 1 CRC - 16				Filter 0 CRC - 16			
Wakeup frame filter reg7	Filter 3 CRC - 16				Filter 2 CRC - 16			

ai15648

## Регистр управления и состояния PMT Ethernet MAC (ETH\_MACPMTCSR)

Смещение адреса: 0x002C

По сбросу: 0x0000 0000

Определяет и управляет событиями побудки.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
WFFRPR	Reserved																GU	Reserved	WFR	MPR	Reserved	WFE	MPE	PD								
rs	Res.																rw		rc_r	rc_r		rw	rw	rs								

- **Бит 31**      **WFFRPR:** Сброс указателя регистров фильтра фреймов побудки  
Обнуляет указатель, снимается сам через 1 такт.
- **Биты 30:10**      Резерв, не трогать.
- **Бит 9**      **GU:** Разрешение опознания фрейма побудки в любом одноадресном пакете.
- **Биты 8:7**      Резерв, не трогать.
- **Бит 6**      **WFR:** Принят фрейм побудки  
Ставится аппаратно, снимается чтением этого регистра.
- **Бит 5**      **MPR:** Принят Magic packet  
Ставится аппаратно, снимается чтением этого регистра.
- **Биты 4:3**      Резерв, не трогать.
- **Бит 2**      **WFE:** Разрешение выдачи события PMT по фрейму побудки
- **Бит 1**      **MPE:** Разрешение выдачи события PMT по Magic Packet
- **Бит 0**      **PD:** Выключение питания

Все принимаемые фреймы теряются. Снимается автоматически по приёму Magic Packet или фрейма побудки. Ставить этот бит нужно только при стоящих битах WFE или MPE.

## Регистр состояния прерываний Ethernet MAC (ETH\_MACSR)

Смещение адреса: 0x0038

По сбросу: 0x0000 0000

	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
	Reserved						TSTS	Reserved			MMCTS	MMCRS	MMCS	PMTS	Reserved		
							rc_r				r	r	r	r			

- **Биты 15:10**      Резерв, не трогать.
- **Бит 9**      **TSTS:** Статус запуска по времени  
Ставится когда системное время достигает значения, заложенного в регистрах Целевого времени. Снимается чтением регистра ETH\_PTPTSSR.
- **Биты 8:7**      Резерв, не трогать.

- **Бит 6**           **MMCTS:** Статус передачи MMC  
Ставится по появлению прерываний в регистре ETH\_MMCTIR. Снимается после очистки всех прерываний в регистре ETH\_MMCTIR.
- **Бит 5**           **MMCRS:** Статус приёма MMC  
Ставится по появлению прерываний в регистре ETH\_MMCRIR. Снимается после очистки всех прерываний в регистре ETH\_MMCRIR.
- **Бит 4**           **MMCS:** Статус MMC  
Ставится при любом стоящем бите 6:5. Снимается при очистке обоих.
- **Бит 3**           **PMTS:** Статус PMT  
Ставится по приёму Magic packet или фрейма Побудки в режиме выключения питания (см. биты 5 и 6 в регистре ETH\_MACPMTCSR). Снимается при очистке обоих битов чтением регистра ETH\_MACPMTCSR.
- **Биты 2:0**       Резерв, не трогать.

### Регистр маски прерываний Ethernet MAC (ETH\_MACIMR)

Смещение адреса: **0x003C**

По сбросу: **0x0000 0000**

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved						TSTIM	Reserved						PMTIM	Reserved		
						rw							rw			

- **Биты 15:10**      Резерв, не трогать.
- **Бит 9**           **TSTIM:** Запрет прерывания запуска по времени.
- **Биты 8:4**       Резерв, не трогать.
- **Бит 3**           **PMTIM:** Запрет прерывания PMT по биту PMTS в регистре ETH\_MACSR.
- **Биты 2:0**       Резерв, не трогать.

### Старший регистр адреса 0 Ethernet MAC (ETH\_MACA0HR)

Смещение адреса: **0x0040**

По сбросу: **0x8000 FFFF**

**NB:** Байты DA передаются по MII начиная с младшего.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0												
MO	Reserved															MACA0H																											
1																rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Бит 31**           **MO:** Всегда 1.
- **Биты 30:16**     Резерв, не трогать.
- **Биты 15:0**      **MACA0H:** Биты[47:32] MAC адреса 0 станции

### Младший регистр адреса 0 Ethernet MAC (ETH\_MACA0LR)

Смещение адреса: **0x0044**

По сбросу: **0xFFFF FFFF**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
MACA0L																																
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:0**      **MACA0L:** Биты[31:0] MAC адреса 0 станции.

### Старший регистр адреса 1 Ethernet MAC (ETH\_MACA1HR)

Смещение адреса: **0x0044**

По сбросу: **0x0000 FFFF**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
AE	SA	MBC						Reserved									MACA1H																		
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw										rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Бит 31**           **AE:** Разрешение участия MAC адреса 1 в полной фильтрации адреса.
- **Бит 30**           **SA:** Это адрес источника  
1 - MAC адрес 1 [47:0] это адрес источника.  
0 - MAC адрес 1 [47:0] это адрес получателя.
- **Биты 29:24**     **MBC:** Маска байтов сравнения

Если бит стоит, то соответствующий байт принятых DA/SA в сравнении с MAC адресом 1 из регистров не участвует. Соответствие битов байтам:

- Бит 29: ETH\_MACA1HR [15:8]
- Бит 28: ETH\_MACA1HR [7:0]
- Бит 27: ETH\_MACA1LR [31:24]
- ...
- Бит 24: ETH\_MACA1LR [7:0]
- Биты 23:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **MACA1H**: Биты[47:32] MAC адреса 1 станции.

### Младший регистр адреса 1 Ethernet MAC (ETH\_MACA1LR)

Смещение адреса: 0x004C

По сбросу: 0xFFFF FFFF

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MACA1L																															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:0 **MACA1L**: Биты[31:0] MAC адреса 1 станции (надо писать при инициализации).

### Старший регистр адреса 2 Ethernet MAC (ETH\_MACA2HR)

Смещение адреса: 0x0050

По сбросу: 0x0000 FFFF

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
AE	SA	MBC						Reserved									MACA2H																		
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw										rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Бит 31 **AE**: Разрешение участия MAC адреса 2 в полной фильтрации адреса.
- Бит 30 **SA**: Это адрес источника
  - 1 - MAC адрес 2 [47:0] это адрес источника.
  - 0 - MAC адрес 2 [47:0] это адрес получателя.
- Биты 29:24 **MBC**: Маска байтов сравнения
 

Если бит стоит, то соответствующий байт принятых DA/SA в сравнении с MAC адресом 2 из регистров не участвует. Соответствие битов байтам:

  - Бит 29: ETH\_MACA2HR [15:8]
  - Бит 28: ETH\_MACA2HR [7:0]
  - Бит 27: ETH\_MACA2LR [31:24]
  - ...
  - Бит 24: ETH\_MACA2LR [7:0]
- Биты 23:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **MACA2H**: Биты[47:32] MAC адреса 2 станции.

### Младший регистр адреса 2 Ethernet MAC (ETH\_MACA2LR)

Смещение адреса: 0x0054

По сбросу: 0xFFFF FFFF

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MACA2L																															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:0 **MACA2L**: Биты[31:0] MAC адреса 2 станции (надо писать при инициализации).

### Старший регистр адреса 3 Ethernet MAC (ETH\_MACA3HR)

Смещение адреса: 0x0058

По сбросу: 0x0000 FFFF

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
AE	SA	MBC						Reserved									MACA3H																		
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw										rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Бит 31 **AE**: Разрешение участия MAC адреса 3 в полной фильтрации адреса.
- Бит 30 **SA**: Это адрес источника
  - 1 - MAC адрес 3 [47:0] это адрес источника.
  - 0 - MAC адрес 3 [47:0] это адрес получателя.

— Биты 29:24 **MBC**: Маска байтов сравнения

Если бит стоит, то соответствующий байт принятых DA/SA в сравнении с MAC адресом 2 из регистров не участвует. Соответствие битов байтам:

- Бит 29: ETH\_MACA3HR [15:8]
- Бит 28: ETH\_MACA3HR [7:0]
- Бит 27: ETH\_MACA3LR [31:24]

...

- Бит 24: ETH\_MACA3LR [7:0]

— Биты 23:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:0 **MACA3H**: Биты[47:32] MAC адреса 3 станции.

### Младший регистр адреса 3 Ethernet MAC (ETH\_MACA3LR)

Смещение адреса: 0x005C

По сбросу: 0xFFFF FFFF

31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0

MACA3L																																							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:0 **MACA3L**: Биты[31:0] MAC адреса 3 станции (надо писать при инициализации).

### 33.8.2. Описание регистров MMC

#### Регистр управления Ethernet MMC (ETH\_MMCCR)

Смещение адреса: 0x0100

По сбросу: 0x0000 0000

Определяет режим работы счётчиков MMC.

31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0

Reserved																												MCF	ROR	CSR	CR
																												rw	rw	rw	rw

— Биты 31:4 Резерв, не трогать.

— Бит 3 **MCF**: Заморозка счётчиков MMC в текущем положении

Если какой-либо счётчик читается при стоящем бите ROR, то он сбрасывается и в этом режиме.

— Бит 2 **ROR**: Сброс счётчика после прочтения младшего байта

— Бит 1 **CSR**: Запрет возврата счётчиков к нулю при достижении максимального значения

— Бит 0 **CR**: Сброс всех счётчиков, снимается через 1 такт.

#### Регистр прерываний счётчиков приёма Ethernet MMC (ETH\_MMCRIR)

Смещение адреса: 0x0104

По сбросу: 0x0000 0000

Запрос прерывания от счётчика ставится при достижении половины максимального значения (ставится старший бит). Снимается после чтения соответствующего счётчика.

31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0

Reserved																	RGUFS	Reserved										RFAES	RFCES	Reserved				
																	rc_r											rc_r	rc_r					

— Биты 31:18 Резерв, не трогать.

— Бит 17 **RGUFS**: Приём хороших одноадресных фреймов.

— Биты 16:7 Резерв, не трогать.

— Бит 6 **RFAES**: Приём фреймов с ошибкой выравнивания.

— Бит 5 **RFCES**: Приём фреймов с ошибкой CRC.

— Биты 4:0 Резерв, не трогать.

#### Регистр прерываний счётчиков передачи Ethernet MMC (ETH\_MMCTIR)

Смещение адреса: 0x0108

По сбросу: 0x0000 0000

Запрос прерывания от счётчика ставится при достижении половины максимального значения (ставится старший бит). Снимается после чтения соответствующего счётчика.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										TGFS	Reserved						TGMSCS	TGFSCS	Reserved												
										rc_r							rc_r	rc_r													

- Биты 31:22 Резерв, не трогать.
- Бит 21 **TGFS**: Передача хороших фреймов.
- Биты 20:16 Резерв, не трогать.
- Бит 15 **TGMSCS**: Передача хороших фреймов с более чем одной коллизией.
- Бит 14 **TGFSCS**: Передача хороших фреймов с одной коллизией.
- Биты 13:0 Резерв, не трогать.

#### Регистр маски прерываний счётчиков приёма Ethernet MMC (ETH\_MMCRIMR)

Смещение адреса: **0x010C**

По сбросу: **0x0000 0000**

Стоящий бит маски запрещает прерывание.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										RGUFM	Reserved						RFAEM	RFCEM	Reserved												
										rw							rw	rw													

- Биты 31:18 Резерв, не трогать.
- Бит 17 **RGUFM**: Приём хороших одноадресных фреймов.
- Биты 16:7 Резерв, не трогать.
- Бит 6 **RFAEM**: Приём фреймов с ошибкой выравнивания.
- Бит 5 **RFCEM**: Приём фреймов с ошибкой CRC.
- Биты 4:0 Резерв, не трогать.

#### Регистр маски прерываний счётчиков передачи Ethernet MMC (ETH\_MMCTIMR)

Смещение адреса: **0x0110**

По сбросу: **0x0000 0000**

Стоящий бит запрещает соответствующее прерывание.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										TGFM	Reserved						TGMSCM	TGFSCM	Reserved												
										rw							rw	rw													

- Биты 31:22 Резерв, не трогать.
- Бит 21 **TGFM**: Передача хороших фреймов.
- Биты 20:16 Резерв, не трогать.
- Бит 15 **TGMSCM**: Передача хороших фреймов с более чем одной коллизией.
- Бит 14 **TGFSCM**: Передача хороших фреймов с одной коллизией.
- Биты 13:0 Резерв, не трогать.

#### Регистр числа успешно переданных фреймов после одной коллизии Ethernet MMC (ETH\_MMCTGFSCCR)

Смещение адреса: **0x014C**

По сбросу: **0x0000 0000**

Значение **TGFSCC** действительно в полу-дуплексе.

TGFSCC																																														
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

#### Регистр числа успешно переданных фреймов после нескольких коллизий Ethernet MMC (ETH\_MMCTGFMSCCR)

Смещение адреса: **0x0150**

По сбросу: **0x0000 0000**

Значение **TGMSCC** действительно в полу-дуплексе.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
TGMSCC																																	
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

### Регистр числа успешно переданных фреймов Ethernet MMC (ETH\_MMCTGFCR)

Смещение адреса: **0x0168**

По сбросу: **0x0000 0000**

This register contains the number of good frames transmitted.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
TGFC																																
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

— Биты 31:0 **TGFC**: Transmitted good frames counter

### Регистр числа принятых фреймов с ошибкой CRC Ethernet MMC (ETH\_MMCRFCECR)

Смещение адреса: **0x0194**

По сбросу: **0x0000 0000**

**RFCEC** это число фреймов, принятых с ошибкой CRC.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
RFCEC																																
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

### Регистр числа принятых фреймов с ошибкой выравнивания Ethernet MMC (ETH\_MMCRFAECR)

Смещение адреса: **0x0198**

По сбросу: **0x0000 0000**

**RFAEC** это число фреймов, принятых с ошибкой выравнивания (дробный полубайт).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
RFAEC																																
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

### Регистр числа принятых одноадресных фреймов Ethernet MMC (ETH\_MMCRGUFCR)

Смещение адреса: **0x01C4**

По сбросу: **0x0000 0000**

**RGUFC** это число хорошо принятых одноадресных фреймов.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
RGUFC																																
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

## 33.8.3. Регистры меток времени IEEE 1588

### Регистр управления меток времени Ethernet PTP (ETH\_PTPTSCR)

Смещение адреса: **0x0700**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																										TSARU	TSITE	TSSTU	TSSTI	TSFCU	TSE
																										rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:6 Резерв, не трогать.

— Бит 5 **TSARU**: Обновление регистра слагаемого при тонкой коррекции  
Ставить можно только обнулённый бит.

— Бит 4 **TSITE**: Разрешение прерывания запуска по времени, после прерывания снимается.

— Бит 3 **TSSTU**: Обновление системного времени

Системное время изменяется на значение регистров обновления метки времени. Биты TSSTU и TSSTI должны быть чистыми. По завершению обновления бит снимается.

— Бит 2 **TSSTI**: Инициализация системного времени

В системное время пишется на значение регистров обновления метки времени. Ставить можно только обнулённый бит. После записи бит снимается.

- **Бит 1**                    **TSFCU**: Грубая или тонкая коррекция
  - 1 - Нужна Тонкая коррекция.
  - 0 - Грубая коррекция.
- **Бит 0**                    **TSE**: Разрешение передачи и приёма меток времени
  - После установки этого бита надо всегда инициализировать системное время.

### Регистр суб-секундного инкремента Ethernet PTP (ETH\_PTPSSIR)

Смещение адреса: 0x0704

По сбросу: 0x0000 0000

При Грубой коррекции (бит **TSFCU** в **ETH\_PTPTSCR**) это значение добавляется в системное время по каждому такту HCLK. При Тонкой коррекции добавляется в системное время по переполнению Накопителя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0														
Reserved																STSSI																													
																rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:8                Резерв, не трогать.
- Биты 7:0                **STSSI**: Суб-секундный инкремент системного времени

### Старший регистр метки времени Ethernet PTP (ETH\_PTPSHR)

Смещение адреса: 0x0708

По сбросу: 0x0000 0000

**STS** это текущее значение секунд системного времени, обновляется само и постоянно.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
STS																																
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

### Младший регистр метки времени Ethernet PTP (ETH\_PTPSLR)

Смещение адреса: 0x070C

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
STPNS	STSS																														
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- **Бит 31**                    **STPNS**: Знак системного времени, плюс или минус
  - Обычно всегда сброшен (плюс).
- Биты 30:0                **STSS**: Суб-секунды системного времени с точностью 0.46 ns.

### Старший регистр обновления метки времени Ethernet PTP (ETH\_PTPSHUR)

Смещение адреса: 0x0710

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
TSUS																															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:0**                **TSUS**: Секунды обновления системного времени
  - Используется для записи, сложения или вычитания из системного времени. Писать надо до установки битов **TSSTI** или **TSSTU** в регистре управления.

### Младший регистр обновления метки времени Ethernet PTP (ETH\_PTPSLUR)

Смещение адреса: 0x0714

По сбросу: 0x0000 0000

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
TSUPNS	TSUSS																															
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— **Бит 31** **TSUPNS:** Знак обновления, плюс (0) или минус (1)

При стоящем бите TSSTI (инициализация системного времени) должен быть нулевым. Если он стоит при стоящем бите TSSTU, то значение обновления вычитается из системного времени, иначе, добавляется.

— **Биты 30:0** **TSUSS:** Суб-секунды обновления системного времени с точностью 0.46 ns.

Писать надо до установки битов TSSTI или TSSTU в регистре управления.

### Регистр слагаемого метки времени Ethernet PTP (ETH\_PTPTSAR)

Смещение адреса: 0x0718

По сбросу: 0x0000 0000

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
TSA																																	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— **Биты 31:0** **TSA:** Слагаемое времени

Используется только при Тонкой коррекции (бит TSFCU в ETH\_PTPTSCR). По каждому такту добавляется в регистр накопителя, системное время обновляется при переполнении Накопителя.

### Старший регистр целевого времени Ethernet PTP (ETH\_PTPTTHR)

Смещение адреса: 0x071C

По сбросу: 0x0000 0000

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
TTSH																																	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— **Биты 31:0** **TTSH:** Секунды целевого времени

При достижении системным временем значения целевого выдаётся прерывание (бит TSARU в ETH\_PTPTSCR).

### Младший регистр целевого времени Ethernet PTP (ETH\_PTPTTLR)

Смещение адреса: 0x0720

По сбросу: 0x0000 0000

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
TTSL																																	
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— **Биты 31:0** **TTSL:** Наносекунды целевого времени (знаковое)

При достижении системным временем значения целевого выдаётся прерывание (бит TSARU в ETH\_PTPTSCR).

## 33.8.4. Описание регистров DMA

### Регистр режима шины Ethernet DMA (ETH\_DMABMR)

Смещение адреса: 0x1000

По сбросу: 0x0002 0101

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	AAB		FPM	USP	RDP								FB	PM				PBL						Reserved	DSL					DA	SR	
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— **Биты 31:26** Резерв, не трогать.

— **Бит 25** **AAB:** Выравнивание адреса частей

Если этот бит стоит вместе с битом FB, то АНВ выдаёт все пакеты, выравненными по младшим битам адреса начала. Если бит FB равен 0, то первый пакет не выравнивается, а последующие таки да..

— **Бит 24** **FPM:** Режим 4xPBL

Если бит стоит, то значение PBL (биты [22:17] и [13:8]) умножается на 4. И DMA передаёт данные за максимум 4, 8, 16, 32, 64 или 128 частей, в зависимости от значения PBL.

- **Бит 23**            **USP:** Использовать отдельный PBL
  - 1 - RxDMA как PBL использует биты[22:17], а TxDMA биты[13:8].
  - 0 - RxDMA и TxDMA для PBL используют биты[13:8].
- **Биты 22:17**        **RDP:** RxDMA PBL
 

Максимальное число частей одной передачи RxDMA. Допустимое значение RDP равно 1, 2, 4, 8, 16, или 32. Иное приводит к неадекватному поведению.

Работает только при стоящем бите USP.
- **Бит 16**            **FB:** Фиксированный пакет
  - 1 - В начале нормальных передач АНВ использует только SINGLE, INCR4, INCR8 или INCR16 операции.
  - 0 - SINGLE и INCR.
- **Биты 15:14**        **PM:** Отношение приоритетов Rx:Tx при чистом бите DA
  - 00: 1:1
  - 01: 2:1
  - 10: 3:1
  - 11: 4:1
- **Биты 13:8**        **PBL:** Программируемая длина пакета
 

Максимальное число частей одной передачи DMA.

Допустимое значение PBL равно 1, 2, 4, 8, 16, или 32. Иное приводит к неадекватному поведению. При стоящем бите USP используется только TxDMA.

Ограничения PBL такие:

  - Максимально допустимое значение частей (PBL) ограничено размером Tx FIFO и Rx FIFO.
  - FIFO вынужденно поддерживает максимальное число частей, равное половине глубины FIFO.
  - Если PBL общий для приёма и передачи, то надо учитывать меньшую глубину RxFIFO и TxFIFO.
  - Недопустимое значение PBL сводит систему с ума.
- **Бит 7**              Резерв, не трогать.
- **Биты 6:2**        **DSL:** Длина пропуска дескриптора
 

Это число пропускаемых слов между двумя несцеплёнными дескрипторами от конца первого до начала второго. Если DSL равен нулю, то это неразрывная таблица дескрипторов в режиме кольца.
- **Бит 1**            **DA:** Арбитраж DMA
  - 0: Круговой с отношением приоритетов Rx:Tx в битах [15:14]
  - 1: Rx приоритетнее Tx
- **Бит 0**            **SR:** Программный сброс всех подсистем MAC DMA
 

Автоматически снимается после завершения сброса всех доменов тактирования. В регистры ядра можно писать только при нулевом бите.

### Регистр требования опроса списка дескрипторов передачи Ethernet DMA (ETH\_DMATPDR)

Смещение адреса: **0x1004**

По сбросу: **0x0000 0000**

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
																	TPD															
																	rw_wt															

- **Биты 31:0**        **TPD:** Требование опроса передачи
 

После записи любого числа DMA проверяет текущий дескриптор (адрес в регистре ETH\_DMACHTDR) на доступность. Если он принадлежит CPU, то передача возвращается в Останов и ставится бит 2 регистра ETH\_DMASR, иначе передача возобновляется.

### Регистр требования опроса списка дескрипторов приёма Ethernet DMA (ETH\_DMARPDR)

Смещение адреса: **0x1008**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
RPD																															
rw_wt																															

— **Биты 31:0**      **RPD:** Требование опроса приёма

После записи любого числа DMA проверяет текущий дескриптор (адрес в регистре ETH\_DMACHRDR) на доступность. Если он принадлежит CPU, то передача возвращается в Останов и ставится бит 7 регистра ETH\_DMASR, иначе передача возобновляется.

### Регистр базового адреса списка дескрипторов приёма Ethernet DMA (ETH\_DMARDLAR)

Смещение адреса: **0x100C**

По сбросу: **0x0000 0000**

Список дескрипторов лежит в памяти и должен быть выравнен на границу слова. DMA сам выравнивает адрес на границу ширины шины, обнуляя младшие биты (биты[1/2/3:0] для 32/64/128-бит ширины). Писать в регистр можно только при остановленном приёме.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
SRL																																
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— **Биты 31:0**      **SRL:** Начало списка приёма

### Регистр базового адреса списка дескрипторов передачи Ethernet DMA (ETH\_DMATDLAR)

Смещение адреса: **0x1010**

По сбросу: **0x0000 0000**

Список дескрипторов лежит в памяти и должен быть выравнен на границу слова. DMA сам выравнивает адрес на границу ширины шины, обнуляя младшие биты (биты[1/2/3:0] для 32/64/128-бит ширины). Писать в регистр можно только при остановленном приёме.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
SRL																																
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— **Биты 31:0**      **STL:** Начало списка передачи

### Регистр состояния Ethernet DMA (ETH\_DMASR)

Смещение адреса: **0x1014**

По сбросу: **0x0000 0000**

Нерезервированные биты из ETH\_DMASR[16:0] снимаются записью 1 в них. Прерывания по ним маскируются в регистре ETH\_DMAIER.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	TSTS	PMTS	MMCS	Reserved	EBS			TPS			RPS			NIS	AIS	ERS	FBES	Reserved	ETS	RWTS	RPSS	RBUS	RS	TUS	ROS	TJTS	TBUS	TPSS	TS		
	r	r	r		r	r	r	r	r	r	r	r	r	rc-w1	rc-w1	rc-w1	rc-w1		rc-w1												

— **Биты 31:30**      Резерв, не трогать.

— **Бит 29**      **TSTS:** Статус прерывания запуска по времени

Снимается чтением регистра состояния ядра MAC, очищая источник (бит 9).

— **Бит 28**      **PMTS:** Статус прерывания PMT

Снимается чтением соответствующих регистров ядра MAC, очищая источники.

— **Бит 27**      **MMCS:** Статус прерывания MMC

Снимается чтением соответствующих регистров ядра MAC, очищая источники.

— **Бит 26**      Резерв, не трогать.

— **Биты 25:23**      **EBS:** Биты причины фатальной ошибки шины (ETH\_DMASR[13])

Бит 23: 1 - Ошибка передачи TxDMA, 0 - Ошибка передачи RxDMA

Бит 24: 1 - Ошибка при чтении, 0 - Ошибка при записи

Бит 25: 1 - Ошибка при доступе к дескриптору, 0 - Ошибка при доступе к буферу данных

— **Биты 22:20**      **TPS:** Состояние процесса передачи (TxDMA FSM)

000: Стоит; Была команда Сброса или Останова передачи

001: Работа; Выборка дескриптора передачи

- 010: Работа; Ждёт статус
- 011: Работа; Пишет данные из буфера памяти в TxFIFO
- 100, 101: Резерв
- 110: Приостановка; Недоступен дескриптор передачи или Исчерпание буфера
- 111: Работа; Закрывает дескриптор передачи
- **Биты 19:17**      **RPS:** Состояние процесса приёма (RxDMA FSM)
  - 000: Стоит: Была команда Сброса или Остановка приёма
  - 001: Работа: Выборка дескриптора приёма
  - 010: Резерв
  - 011: Работа: Ждёт приёмного пакет
  - 100: Приостановка: Недоступен дескриптор приёма
  - 101: Работа: Закрывает дескриптор приёма
  - 110: Резерв
  - 111: Работа: Передаёт данные из RxFIFO в память
- **Бит 16**            **NIS:** Общее нормальное прерывание
 

Это логическое OR запросов прерываний, разрешённых в регистре ETH\_DMAIER:

  - ETH\_DMASR [0]: прерывание Передачи
  - ETH\_DMASR [2]: Буфер передачи недоступен
  - ETH\_DMASR [6]: прерывание Приёма
  - ETH\_DMASR [14]: прерывание Раннего приёма

Бит снимается записью 1 после снятия бита причины прерывания.
- **Бит 15**            **AIS:** Общее ненормальное прерывание
 

Это логическое OR запросов прерываний, разрешённых в регистре ETH\_DMAIER:

  - ETH\_DMASR [1]: Передача остановлена
  - ETH\_DMASR [3]: Таймаут трёпа
  - ETH\_DMASR [4]: Переполнение RxFIFO
  - ETH\_DMASR [5]: Исчерпание передачи
  - ETH\_DMASR [7]: Буфер приёма недоступен
  - ETH\_DMASR [8]: Приём остановлен
  - ETH\_DMASR [9]: Таймаут сторожевого таймера приёма
  - ETH\_DMASR [10]: прерывание Ранней передачи
  - ETH\_DMASR [13]: Фатальная ошибка шины

Бит снимается записью 1 после снятия бита причины прерывания.
- **Бит 14**            **ERS:** Ранний приём
 

DMA заполнил первый буфер данных пакета. Прерывание приёма ETH\_DMASR[6] автоматически снимает этот бит.
- **Бит 13**            **FBES:** Фатальная ошибка шины
 

Причина ошибки указана в битах [25:23]. Соответствующая машина DMA прекращает доступ к шине.
- **Биты 12:11**        Резерв, не трогать.
- **Бит 10**            **ETS:** Ранняя передача
 

Передаваемый фрейм полностью записан в TxFIFO.
- **Бит 9**             **RWTS:** Таймаут сторожевого таймера приёма
 

Длина принятого фрейма больше 2 048 байт.
- **Бит 8**             **RPSS:** Приём остановлен
- **Бит 7**             **RBUS:** Буфер приёма недоступен
 

Следующий дескриптор принадлежит CPU, а предыдущий принадлежал DMA. Приём приостановлен. Он восстановится после того как CPU изменит принадлежность дескриптора выдаст и требование опроса приёма или будет принят следующий распознанный фрейм.
- **Бит 6**             **RS:** Фрейм принят
 

Статус приёма уже записан в дескриптор. Машина остаётся в Работе.
- **Бит 5**             **TUS:** Исчерпание передачи
 

Передача приостановлена, ставится бит исчерпания TDES0[1].
- **Бит 4**             **ROS:** Переполнение буфера приёма
 

Если программе передана часть фрейма, то ставится бит переполнения RDES0[11].
- **Бит 3**             **TJTS:** Таймаут трёпа

Допустимое время активной передачи исчерпано, машина Остановлена, ставится флаг TDES0[14].

— **Бит 2** **TBUS:** Буфер передачи недоступен

Следующий дескриптор принадлежит CPU. Передача приостановлена. Причина лежит в битах[22:20]. Передача восстановится после того как CPU изменит принадлежность дескриптора выдаст и требование опроса передачи.

— **Бит 1** **TPSS:** Передача остановлена.

— **Бит 0** **TS:** Конец передачи фрейма, ставится TDES1[31].

### Регистр режима работы Ethernet DMA (ETH\_DMAOMR)

Смещение адреса: 0x1018

По сбросу: 0x0000 0000

При инициализации DMA этот регистр пишут последним

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved			DTCEFD	RSF	DFRF	Reserved		TSF	FTF	Reserved			TTC			ST	Reserved			FEF	FUGF	Reserved	RTC		OSF	SR	Reserved				
			rw	rw	rw			rw	rs				rw	rw	rw	rw				rw	rw		rw	rw	rw	rw					

— **Биты 31:27** Резерв, не трогать.

— **Бит 26** **DTCEFD:** Запрет выброса фреймов с ошибкой контрольной суммы только у вложенных пакетов TCP/IP.

— **Бит 25** **RSF:** Режим Накопления (Store-and-forward) при приёме  
 1 - Фреймы читаются из RxFIFO после приёма всего фрейма, игнорируя биты RTC.  
 0 - RxFIFO работает в режиме Cut-through, порог начала выдачи задан в битах RTC.

— **Бит 24** **DFRF:** Запрет слива принятых фреймов при недоступности дескриптора/буфера

— **Биты 23:22** Резерв, не трогать.

— **Бит 21** **TSF:** Режим Накопления (Store-and-forward) при передаче  
 1 - TxFIFO выдаются только полностью записанные фреймы, игнорируя биты TTC.  
 0 - TxFIFO учитывает порог начала выдачи, заданный в битах TTC.

Бит можно писать только при остановленной передаче.

— **Бит 20** **FTF:** Слить TxFIFO

Контроллер TxFIFO и указатели сбрасываются в начальное состояние, все данные теряются. Бит снимается автоматически после завершения сброса. При стоящем бите писать в этот регистр нельзя.

— **Биты 19:17** Резерв, не трогать.

— **Биты 16:14** **TTC:** Порог передачи из TxFIFO (при TSF=0)

Передача начинается если размер части фрейма в TxFIFO превышает порог, или записан полный фрейм.

000: 64

001: 128

010: 192

011: 256

100: 40

101: 32

110: 24

111: 16

— **Бит 13** **ST:** Старт/Стоп передачи

1 - Старт. Машина идёт в Работу, DMA ищет в списке передаваемый фрейм, начиная с текущей позиции (начала списка в ETH\_DMATDLAR или сохранённого состояния). Если текущий дескриптор не принадлежит DMA, то машина идёт в Приостановку и ставится бит недоступности буфера (ETH\_DMASR[2]). Старт работает только при остановленной передаче. Если команду выдать до установки регистра ETH\_DMATDLAR, то DMA сходит с ума.

0 - Стоп. После завершения передачи текущего фрейма машина уходит в Останов и сохраняется позиция следующего фрейма для рестарта. Команда Стоп работает только после завершения передачи текущего фрейма или в состоянии Приостановки.

— **Биты 12:8** Резерв, не трогать.

— **Бит 7** **FEF:** Выдавать сбойные фреймы из RxFIFO

1 - DMA выдаются все фреймы, кроме коротышей (runt).

0 - RxFIFO отбрасывает все фреймы с ошибкой (ошибка CRC, коллизия, гигантский фрейм, таймаут сторожевого таймера, переполнение). Но, если в режиме порога начало фрейма уже поступило на сторону чтения из RxFIFO, то фрейм не выбрасывается.

— **Бит 6 FUGF:** Выдавать маломерные хорошие фреймы

1 - Rx FIFO выдаёт хорошие фреймы короче 64 байт, включая CRC и расширитель.

0 - Rx FIFO отбрасывает фреймы короче 64 байт, кроме прошедших порог RTC.

— **Бит 5** Резерв, не трогать.

— **Биты 4:3 RTC:** Порог приёма

Если длина принятой части фрейма превышает порог, то начинается выдача его DMA. Фреймы короче порога выдаются автоматически.

**NB:** Значение порога 11 не применимо если глубина RxFIFO равна 128 байтам.

**NB:** Эти биты работают только при RSF=0.

00: 64

01: 32

10: 96

11: 128

— **Бит 2 OSF:** Обрабатывать второй фрейм

Если стоит, то DMA начинает обрабатывать второй фрейм ещё до получения статуса первого.

— **Бит 1 SR:** Старт/Стоп приёма

1 - Старт. Машина идёт в Работу. DMA выбирает из списка приёма принадлежащий DMA дескриптор (с текущего положения или начала списка в регистре ETH\_DMARDLAR) и начинает передачу в память. Если такого дескриптора нет, то приём приостанавливается и ставится бит недоступности буфера (ETH\_DMASR [7]). Команда Старт действует только при остановленном приёме. Выдавать команду надо после записи регистра DMA ETH\_DMARDLAR, иначе DMA может спянуть.

0 - После завершения передачи текущего фрейма машина уходит в Останов и сохраняется позиция следующего фрейма для рестарта. Команда Стоп работает только при ожидании приёма пакета или в состоянии Приостановки.

— **Бит 0** Резерв, не трогать.

### Регистр разрешения прерываний Ethernet DMA (ETH\_DMAIER)

Смещение адреса: **0x101C**

По сбросу: **0x0000 0000**

Стоящая 1 в бите разрешает соответствующее прерывание из регистра **ETH\_DMASR**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																NISE	AISE	ERIE	FBEIE	Reserved	ETIE	RWTIE	RPSIE	RBUIE	RIE	TUIE	ROIE	TJTIE	TBUIE	TPSIE	TIE
																rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— **Биты 31:17** Резерв, не трогать.

— **Бит 16 NISE:** Общее нормальное прерывание

Разрешает общее прерывание по битам:

- ETH\_DMASR [0]: прерывание Передачи
- ETH\_DMASR [2]: Буфер передачи недоступен
- ETH\_DMASR [6]: прерывание Приёма
- ETH\_DMASR [14]: прерывание Раннего приёма

— **Бит 15 AISE:** Общее ненормальное прерывание

Разрешает общее прерывание по битам:

- ETH\_DMASR [1]: Передача остановлена
- ETH\_DMASR [3]: Таймаут трёпа
- ETH\_DMASR [4]: Переполнение RxFIFO
- ETH\_DMASR [5]: Исчерпание передачи
- ETH\_DMASR [7]: Буфер приёма недоступен
- ETH\_DMASR [8]: Приём остановлен
- ETH\_DMASR [9]: Таймаут сторожевого таймера приёма
- ETH\_DMASR [10]: прерывание Ранней передачи
- ETH\_DMASR [13]: Фатальная ошибка шины

- Бит 14            **ERIE:** Ранний приём.
- Бит 13            **FBEIE:** Фатальная ошибка шины.
- Биты 12:11        Резерв, не трогать.
- Бит 10            **ETIE:** Ранняя передача.
- Бит 9             **RWTIE:** Таймаут сторожевого таймера приёма
- Бит 8             **RPSIE:** Приём остановлен.
- Бит 7             **RBUIE:** Буфер приёма недоступен.
- Бит 6             **RIE:** Прерывание Приёма.
- Бит 5             **TUIE:** Исчерпание буфера передачи.
- Бит 4             **ROIE:** Переполнение буфера приёма.
- Бит 3             **TJTIE:** Таймаут трёпа передачи.
- Бит 2             **TBUIE:** Буфер передачи недоступен.
- Бит 1             **TPSIE:** Передача остановлена.
- Бит 0             **TIE:** Прерывание передачи.

### Регистр числа потерянных фреймов и переполнения буфера Ethernet DMA (ETH\_DMAMFBOCR)

Смещение адреса: **0x1020**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved		OFOC		MFA												OMFC		MFC													
		rc_r																													

- Биты 31:29        Резерв, не трогать.
- Бит 28            **OFOC:** Бит переполнения счётчика переполнений FIFO
- Биты 27:17        **MFA:** Фреймы, потерянные программой
- Бит 16            **OMFC:** Бит переполнения счётчика потерянных фреймов
- Биты 15:0        **MFC:** Фреймы, потерянные контроллером по недоступности буфера.

### Регистр текущего дескриптора передачи хоста Ethernet DMA (ETH\_DMACHTDR)

Смещение адреса: **0x1048**

По сбросу: **0x0000 0000**

HTDAP																																						
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:0        **HTDAP:** Адрес начала текущего дескриптора передачи, изменяется DMA.

### Регистр текущего дескриптора приёма хоста Ethernet DMA (ETH\_DMACHRDR)

Смещение адреса: **0x104C**

По сбросу: **0x0000 0000**

HRDAP																																							
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:0        **HRDAP:** Адрес начала текущего дескриптора приёма, изменяется DMA.

### Регистр адреса текущего буфера передачи хоста Ethernet DMA (ETH\_DMACHTBAR)

Смещение адреса: **0x1050**

По сбросу: **0x0000 0000**

HTBAP																																								
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:0        **HTBAP:** Адрес буфера передачи, изменяется DMA.

## Регистр адреса текущего буфера приёма хоста Ethernet DMA (ETH\_DMACHRBAR)

Смещение адреса: 0x1054

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
HRBAP																																	
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

— Биты 31:0      **HRBAP:** Адрес буфера передачи, изменяется DMA.

### 33.8.5. Карта регистров Ethernet

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0																	
0x00	ETH_MACCR	Reserved								CSTF	eserved	WD	JD	Reserved				IFG			CSD	Reserved	FES	ROD	LM	DM	IPCO	RD	Reserved	APCS	BL		DC	TE	RE	Reserved														
	Reset value									0		0	0	Reserved				0	0	0	0	0	Reserved	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0												
0x04	ETH_MACFFR	RA	Reserved																				HPF						SAF	SAIF	PCF		BFD	PAM	DAIF	HM	HU	PM												
	Reset value	0																					0						0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x08	ETH_MACHTHR	HTH[31:0]																																																
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0															
0x0C	ETH_MACHTLR	HTL[31:0]																																																
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0															
0x10	ETH_MACMIAR	Reserved																PA				MR				CR				M	M																			
	Reset value																	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0		
0x14	ETH_MACMIIDR	Reserved																MD																																
	Reset value																	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x18	ETH_MACFCR	PT																Reserved								ZQPD	Reserved	PLT		UPFD	RFCE	TFCE	FCB/BPA																	
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0															
0x1C	ETH_MACVLANTR	Reserved																VLANTC	VLANTI																															
	Reset value																	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x28	ETH_MACRWUFFR	Frame filter reg0\Frame filter reg1\Frame filter reg2\Frame filter reg3\Frame filter reg4...\Frame filter reg7																																																
	Reset value	0																																																

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0			
0x2C	ETH_MACPMTCSR	WFFRPR	Reserved																				GU	Reserved		WFR	MPR	Reserved		WFE	MPE	PD				
	Reset value	0																					0	0		0	0	0		0	0	0				
0x34	ETH_MACDBGR	Reserved							TFF	TFNEGU	Reserved	TFWA	TFRS	MTP	MTFCS	MMTEA	Reserved							RFLL	Reserved		RFRCS	RFWRA	Reserved		MSFRWCS	MMRPEA				
	Reset value								0	0		0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			
0x38	ETH_MACSR	Reserved														TSTS	Reserved		MMCTS	MMCRS	MMCS	PMTS	Reserved													
	Reset value															0	0		0	0	0	0	0													
0x3C	ETH_MACIMR	Reserved														TSTIM	Reserved							PMTIM	Reserved											
	Reset value															0	0							0	0											
0x40	ETH_MACA0HR	MO	Reserved														MACA0H																			
	Reset value	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x44	ETH_MACA0LR	MACA0L																																		
	Reset value	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	
0x48	ETH_MACA1HR	AE	SA	MBC[6:0]						Reserved							MACA1H																			
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x4C	ETH_MACA1LR	MACA1L																																		
	Reset value	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
0x50	ETH_MACA2HR	AE	SA	MBC						Reserved							MACA2H																			
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x54	ETH_MACA2LR	MACA2L																																		
	Reset value	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
0x58	ETH_MACA3HR	AE	SA	MBC						Reserved							MACA3H																			
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x5C	ETH_MACA3LR	MACA3L																																		
	Reset value	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
0x100	ETH_MMCCR	Reserved																								MCFHP	MCP	MCF	ROR	CSR	CR					
	Reset value																									0	0	0	0	0	0					
0x104	ETH_MMCRIR	Reserved														RGUFS	Reserved							RFAES	RFCES	Reserved										
	Reset value															0								0	0											
0x108	ETH_MMCTIR	Reserved										TGFS	Reserved					TGFMSCS	TGFSCS	Reserved																
	Reset value											0						0	0																	
0x10C	ETH_MMCRIMR	Reserved														RGUFM	Reserved							RFAEM	RFCEM	Reserved										
	Reset value															0								0	0											



Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0x728	ETH_PTPTSSR	Reserved																										TSTTR	TSSO				
	Reset value	0																										0	0				
0x72C	ETH_PTPPPSC R	Reserved																										PPS FREQ					
	Reset value	0																										0	0	0			
0x1000	ETH_DMABMR	Reserved				MB	AAB	FPM	USP	RDP				FB	PM	PBL				EDFE	DSL				DA	SR							
	Reset value	0				0	0	0	0	0				0	0	0				0	0				0	0	1						
0x1004	ETH_DMATPDR	TPD																															
	Reset value	0																															
0x1008	ETH_DMARPDR	RPD																															
	Reset value	0																															
0x100C	ETH_DMARDLAR	SRL																															
	Reset value	0																															
0x1010	ETH_DMATDLAR	STL																															
	Reset value	0																															
0x1014	ETH_DMASR	Reserved	TSTS	PMTS	MMCS	Reserved	EBS			TPS			RPS			NIS	AIS	ERS	FBES	Reserved	ETS	RWTS	RPSS	RBUS	RS	TUS	ROS	TJTS	TBUS	TPSS	TS		
	Reset value	0	0	0	0	0	0			0			0			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x1018	ETH_DMAOMR	Reserved				DTCEFD	RSF	DFRF	Reserved	TSF	FTF	Reserve d	TTC			ST	Reserved				FEF	FUGF	Reserved	RTC	OSF	SR	Reserved						
	Reset value	0				0	0	0	0	0	0	0	0			0	0				0	0	0	0	0	0	0						
0x101C	ETH_DMAIER	Reserved														NISE	AISE	ERIE	FBEIE	Reserved	ETIE	RWTIE	RPSIE	RBUIE	RIE	TUIE	ROIE	TJIE	TBUIE	TPSIE	TIE		
	Reset value	0														0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	
0x1020	ETH_DMAMFBOCR	Reserve d	OFOC	MFA												OMFC	MFC																
	Reset value	0	0	0												0	0																
0x1024	ETH_DMARSWTR	Reserved																						RSWTC									
	Reset value	0																						0	0	0	0						
0x1048	ETH_DMACHTDR	HTDAP																															
	Reset value	0																															
0x104C	ETH_DMACHRDR	HRDAP																															
	Reset value	0																															
0x1050	ETH_DMACHTBAR	HTBAP																															
	Reset value	0																															
0x1054	ETH_DMACHRBAR	HRBAP																															
	Reset value	0																															

## 34. Полноскоростной автономный USB (OTG\_FS)

### 34.1. Введение в OTG\_FS

Использованы сокращения:

FS	Полная скорость
LS	Низкая скорость
MAC	Контроллер доступа среды
OTG	On-the-go (здесь "автономный")
PFC	Контроллер FIFO пакетов
PHY	Физический уровень
USB	Универсальная последовательная шина
UTMI	USB 2.0 transceiver macrocell interface (UTMI)

OTG\_FS это двухфункциональный (DRD) контроллер, поддерживающий режимы периферийного устройства и хоста USB, в соответствии с *On-The-Go Supplement to the USB 2.0 Specification*. Может работать только хостом и только устройством в соответствии с *USB 2.0 Specification*. В режиме хоста OTG\_FS поддерживает полноскоростные (FS, 12 Мбит/с) и низкоскоростные (LS, 1.5 Мбит/с) передачи, а в режиме устройства только полноскоростные (FS, 12 Мбит/с) передачи. OTG\_FS поддерживает и HNP и SRP. В режиме хоста нужно только внешнее питание  $V_{BUS}$ .

### 34.2. Основные свойства OTG\_FS

Их можно разделить на три категории: общие, хоста и устройства.

#### 34.2.1. Общие свойства OTG\_FS

Они таковы:

- Интерфейс USB-IF, сертифицированный для *Universal Serial Bus Specification Rev 2.0*
- Полная поддержка (PHY) необязательного протокола OTG см. *On-The-Go Supplement Rev 1.3 specification*
- *On-The-Go Supplement Rev 1.3 specification*
  - Встроенная поддержка Идентификации Устройств А-В (линия ID)
  - Встроенная поддержка хостом Протокола Сообщений (HNP) и Протокола Запроса Сессии SRP
  - Выключение хостом  $V_{BUS}$  для экономии батарей систем OTG
  - Поддержка контроля OTG уровня  $V_{BUS}$  внутренними компараторами
  - Поддержка динамического переключения режимов хост/устройство
- Программная конфигурация в режиме:
  - Устройство USB FS с SRP (устройство B)
  - Хост USB FS с SRP (устройство A)
  - Двухфункциональный OTG FS USB
- Поддержка FS SOF и поддержки соединения LS с:
  - Импульс SOF от PAD
  - Импульс SOF от внутреннего таймера 2 (TIM2)
  - Изменяемый период фрейма
  - Прерывание конца фрейма
- Включает экономию энергии вроде останова системы во время остановки USB, выключения тактового домена ядра, управления питанием PHY и DFIFO
- Выделенная 1.25 КБ RAM с продвинутым управлением FIFO:
  - Программируемое разделение пространства RAM для разных FIFO
  - Все FIFO могут содержать много пакетов
  - Динамическое выделение памяти
  - Размеры FIFO не кратны степени двойки ради неразрывности памяти
- Гарантия максимальной полосы пропускания USB до одного фрейма (1 ms) без вмешательства системы

### 34.2.2. Свойства хоста OTG\_FS

Это:

- Внешнее питание  $V_{BUS}$ .
- До 8 каналов хоста с динамической конфигурацией для любого типа передач USB.
- Встроенный аппаратный планировщик, имеющий:
  - Аппаратную очередь для 8 прерываний плюс запросов изохронных передач
  - Аппаратную очередь для 8 управляющих событий плюс запросов не-периодических групповых передач
- Управление общим RX FIFO, периодическим и не-периодическим TX FIFO.

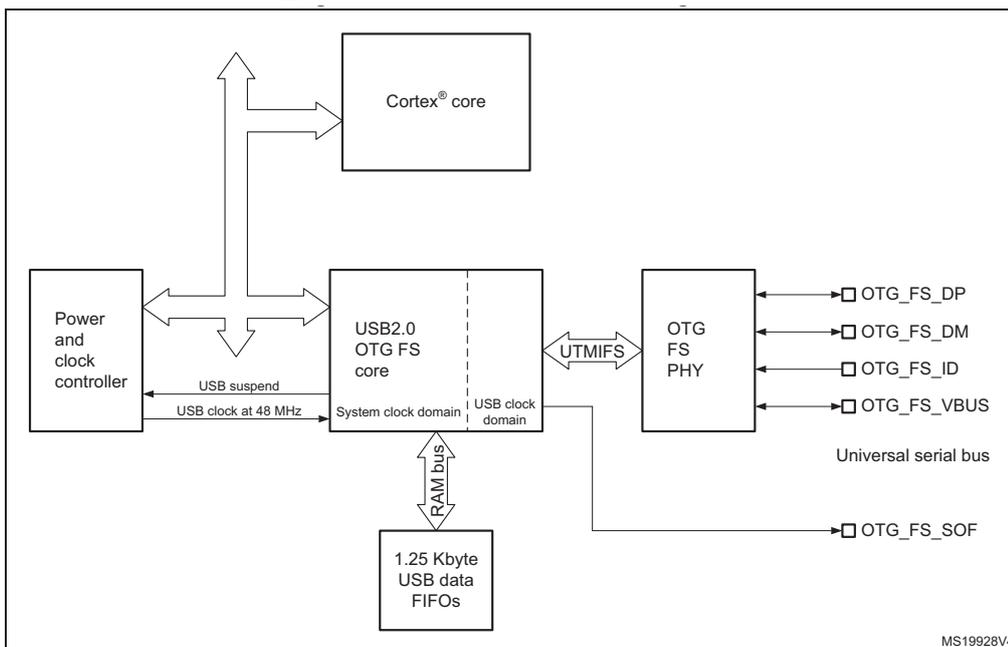
### 34.2.3. Свойства устройства OTG\_FS

Это:

- 1 двунаправленная конечная точка 0
- 3 конечные точки (EP) IN для Групповых, Прерывающих и Изохронных передач
- 3 конечные точки OUT для Групповых, Прерывающих и Изохронных передач
- Управление общим Rx FIFO и Tx-OUT FIFO
- Управление до 4 выделенными Tx-IN FIFO (по одному для каждой активной IN EP)
- Поддержка программного отключения.

## 34.3. Функциональное описание OTG\_FS

### Блок-схема OTG\_FS



### 34.3.1. Ножки OTG

Таблица 196. Для чего нужны ноги OTG\_FS

Signal name	Signal type	Description
OTG_FS_DP	Digital input/output	USB OTG D+ line
OTG_FS_DM	Digital input/output	USB OTG D- line
OTG_FS_ID	Digital input	USB OTG ID
OTG_FS_VBUS	Analog input	USB OTG VBUS
OTG_FS_SOF	Digital output	USB OTG Start Of Frame (visibility)

### 34.3.2. Полноскоростное ядро OTG

USB OTG FS получает  $48 \text{ MHz} \pm 0.25\%$  такты от контроллера сброса и тактов (RCC) через внешний кварц. Такты USB питают 48 MHz домен на полной скорости (12 Мбит/с) и должны включаться до конфигурации ядра OTG FS.

CPU и OTG FS соединены шиной АНВ. Для USB OTG выделена одна линия прерываний.

CPU посылает данные через USB записью 32-бит слов по адресам регистров OTG\_FS. Они автоматически идут в Tx-FIFO данных в памяти данных USB. Каждой IN EP (устройство) и каждому выходному каналу (хост) выделяется один Tx-FIFO.

CPU получает данные от USB чтением 32-бит слов из адресов регистров OTG\_FS. Они автоматически идут из общего Rx-FIFO в 1.25 КБ памяти данных USB. Каждой OUT EP (устройство) и каждому входному каналу (хост) выделяется один регистр Rx-FIFO.

Уровень протокола USB использует последовательный преобразователь (SIE) и с шиной USB общается через встроенный приёмо-передатчик физического уровня (PHY).

### 34.3.3. Полноскоростной OTG PHY

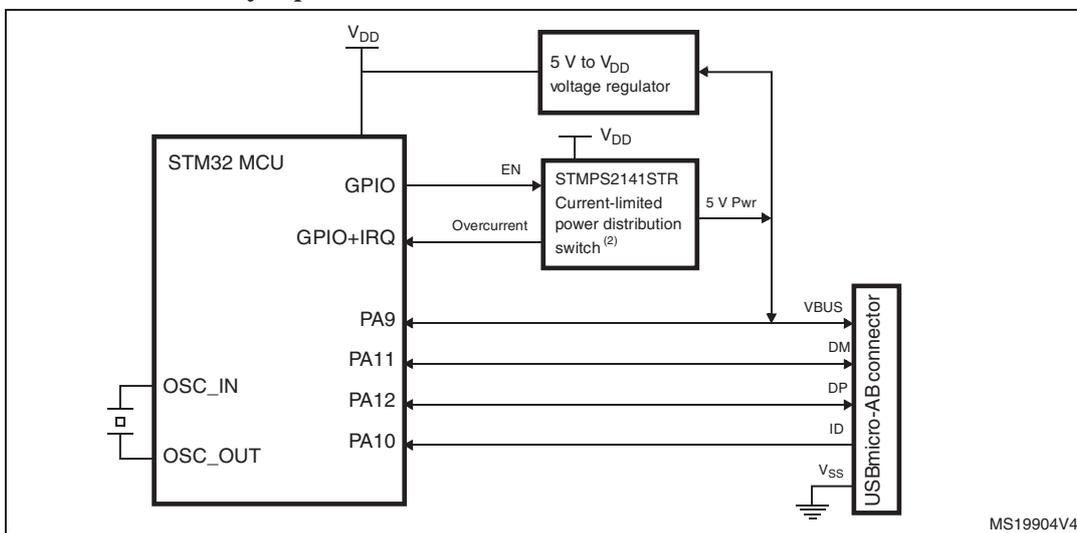
OTG PHY использует подмножество шины UTMI+ Bus (UTMIFS) и включает компоненты:

- Модуль приёмопередатчика FS/LS хоста и устройства.
- Встроенный резистор подпорки линии ID для идентификации устройств A/B.
- Встроенные резисторы подпорки и подтяжки линий DP/DM, управляемые ядром OTG\_FS. В режиме устройства к  $V_{BUS}$  подключается резистор подпорки DP (полноскоростная периферия). В режиме хоста к обеим линиям DP/DM подключаются резисторы подтяжки. Все резисторы подключаются динамически в соответствии с протоколом HNP.
- Резистор подпорки DP состоит из 2 отдельно подключаемых резисторов. Динамическая подстройка подпорки DP помогает бороться с шумами сигнала Tx/Rx.
- Компараторы уровня  $V_{BUS}$  с гистерезисом для определения  $V_{BUS}$  в Норме, А-В Сессия в Норме и порогов напряжения конца сессии. Они используются в протоколе запроса сессии (SRP), определяя начало и конец сессии и следят за уровнем  $V_{BUS}$ .
- Импульсная схема заряда/разряда  $V_{BUS}$  через во время SRP (слабый привод).

**NB:** Частота шины АНВ должна быть выше 14.2 MHz.

## 34.4. Двухфункциональный OTG\_FS (DRD)

### Подключение устройства OTG A-B



1. Внешний регулятор напряжения только при питании устройства от  $V_{BUS}$
2. STMP2141STR на плате системы требуется только если надо подать  $V_{BUS}$  на внешнее устройство.

### 34.4.1. Определение линии ID

Режим хоста или периферии (по умолчанию) подразумевается зависящим от входной ножки ID. Состояние линии ID зависит от стороны кабеля USB, воткнутого в "разъёмную" micro-AB.

- Если вставлена сторона B с оборванным проводом ID, то встроенный резистор подпорки создаёт высокий уровень ID и это Периферия.
- Если вставляется сторона A с заземлённым ID, то OTG\_FS выдаёт прерывание изменения состояния линии ID (бит CIDSCHG в OTG\_FS\_GINTSTS) для инициализации программ хоста и автоматически переключается в режим хоста.

### 34.4.2. Двухфункциональное устройство HNP

Бит разрешения протокола HNP (бит `HNPCAP` в `OTG_FS_GUSBCFG`) позволяет ядру `OTG_FS` динамически переключаться из А-хоста в А-периферию и наоборот, и из В-периферии в В-хост. Текущее состояние устройства можно определить по сочетанию битов состояния ID (бит `CIDSTS` в `OTG_FS_GOTGCTL`) текущего режима (бит `CMOD` в `OTG_FS_GINTSTS`).

Программная модель HNP описана в *Секции 34.17*.

### 34.4.3. Двухфункциональное устройство SRP

Бит разрешения протокола SRP (бит `SRPCAP` в `OTG_FS_GUSBCFG`) разрешает ядру `OTG_FS` выключать питание от  $V_{BUS}$  для А-устройств, они и так всегда с ним работают.

Программная модель SRP А/В-устройств описана в *Секции 34.17*.

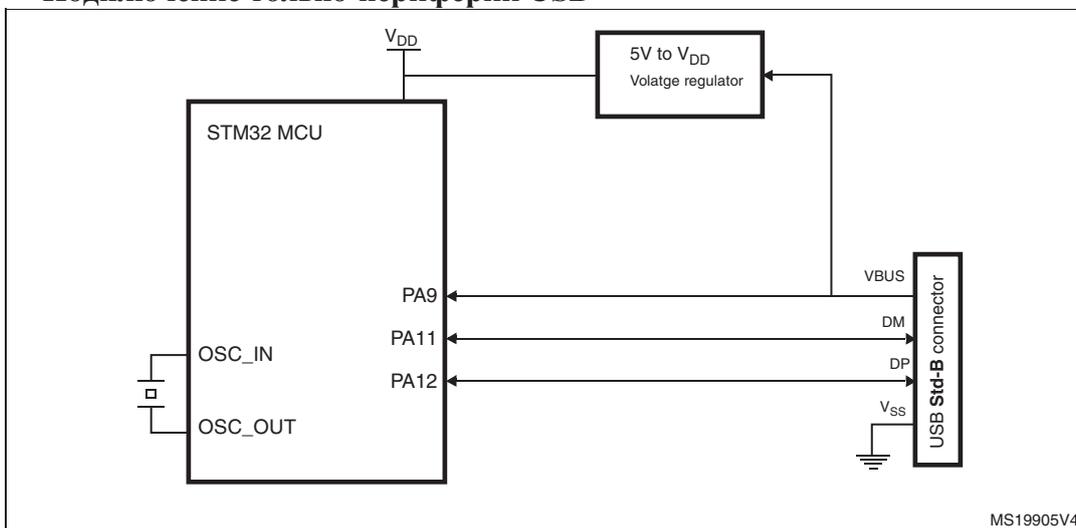
## 34.5. Периферийный USB

`OTG_FS` работает периферией USB как:

- OTG В-периферия
  - OTG В-устройство по умолчанию, если кабель USB воткнут стороной В
- OTG А-периферия
  - OTG А-устройство после того как HNP переключает `OTG_FS` в режим периферии
- В-устройство
  - Если линия ID есть, работает и подключена к стороне В кабеля USB, и очищен бит `HNPCAP` в регистре `OTG_FS_GUSBCFG`.
- Только периферия:
  - Стоит бит `FDMOD` в регистре `OTG_FS_GUSBCFG`. В этом случае линия ID игнорируется, даже если она есть в разъёме.

**NB:** При питании устройств в режимах В и только-периферии от  $V_{BUS}$ ,  $V_{DD}$  надо подавать через внешний регулятор.

### Подключение только-периферии USB



### 34.5.1. Устройство с SRP

Разрешение протокола SRP включается битом `SRPCAP` в регистре `OTG_FS_GUSBCFG`. Таким образом устройство А может выключать  $V_{BUS}$  при остановке сессии USB.

### 34.5.2. Состояния устройств

#### Запитанное

Обнаружение  $V_{BUS}$  при В-Сессии делает состояние Запитанным. `OTG_FS` автоматически подключает резистор подпорки сигнала DP полноскоростного хоста и выдаёт запрос прерывания сессии (бит `SRQINT` в регистре `OTG_FS_GINTSTS`).

Также проверяется рабочий уровень  $V_{BUS}$  от хоста. Если в В-сессии  $V_{BUS}$  падает, то OTG\_FS автоматически отключается и выдаёт прерывание выхода из запитанного режима (бит `SEDET` в регистре `OTG_FS_GOTGINT`).

В запитанном режиме OTG\_FS ждёт сигнала сброса от хоста, и всё. При появлении сброса (`USBRS` в `OTG_FS_GINTSTS`) выдаётся прерывание. По завершении сброса выдаётся прерывание конца переучёта (`ENUMDNE` в `OTG_FS_GINTSTS`) и OTG\_FS идёт в состояние по умолчанию.

### Программное отключение

Установка бита `SDIS` в регистре `OTG_FS_DCTL` отключает резистор подпорки DP и хост выдаёт прерывание отключения даже при реально воткнутом в порт хоста кабеле USB.

### По умолчанию

В этом режиме OTG\_FS ждёт от хоста команду `SET_ADDRESS`. По ней в поле `DAD` регистра `OTG_FS_DCFG` пишется адрес устройства, OTG\_FS становится адресованным и может отвечать на запросы хоста.

### Остановленное

Периферийный OTG\_FS постоянно отслеживает активность USB. После 3 ms простоя USB выдаётся прерывание раннего останова (бит `ESUSP` в `OTG_FS_GINTSTS`) и через 3 ms подтверждается прерыванием останова (бит `USBSUSP` в `OTG_FS_GINTSTS`). Автоматически ставится бит состояния (`SUSPSTS` в `OTG_FS_DSTS`) и OTG\_FS стопорится.

Выйти из останова можно самостоятельно установкой бита удалённой побудки (`RWUSIG` в `OTG_FS_DCTL`) и его снятием после задержки от 1 до 15 ms.

При появлении сигнала побудки от хоста выдаётся прерывание (бит `WKUPINT` в регистре `OTG_FS_GINTSTS`) и автоматически снимается бит останова устройства.

## 34.5.3. Конечные точки устройств

Ядро OTG\_FS обслуживает следующие конечные точки USB:

- Управляющая точка 0:
  - Двухнаправленная, только для управляющих сообщений.
  - Отдельные наборы регистров для входных и выходных передач.
  - Собственные регистры управления (`OTG_FS_DIEPCTL0/OTG_FS_DOEPCTL0`), конфигурации передач (`OTG_FS_DIEPTSIZ0/OTG_FS_DOEPPTSIZ0`) и состояния/прерываний (`OTG_FS_DIEPINT0/OTG_FS_DOEPINT0`) с несколько отличными от других точек битами.
- 3 конечных точки IN
  - Поддерживают изохронные, групповые и прерывающие передачи.
  - Собственные регистры управления (`OTG_FS_DIEPCTLx`), конфигурации передач (`OTG_FS_DIEPTSIZx`) и состояния/прерываний (`OTG_FS_DIEPINTx`).
  - Регистр маски общих прерываний (включая `EP0`) Устройства IN (`OTG_FS_DIEPMSK`).
  - Поддержка прерывания незавершённых изохронных передач IN (бит `IISOIXFR` в регистре `OTG_FS_GINTSTS`). Оно выставляется во время прерывания конца периодического фрейма (`OTG_FS_GINTSTS/EOPF`).
- 3 конечных точки OUT
  - Поддерживают изохронные, групповые и прерывающие передачи.
  - Собственные регистры управления (`OTG_FS_DOEPCTLx`), конфигурации передач (`OTG_FS_DOEPPTSIZx`) и состояния/прерываний (`OTG_FS_DOEPINTx`).
  - Регистр маски общих прерываний (включая `EP0`) Устройства Out (`OTG_FS_DOEPMSK`).
  - Поддержка прерывания незавершённых изохронных передач OUT (бит `INCOMPIISOOUT` в `OTG_FS_GINTSTS`). Оно выставляется во время прерывания конца периодического фрейма (`OTG_FS_GINTSTS/EOPF`).

### Управление конечной точкой

- Через регистры управления (`DIEPCTLx/DOEPCTLx`) можно:
  - Включить/выключить точку
  - Активировать точку в текущей конфигурации
  - Установить тип передачи USB (изохронная, групповая, прерывающая)

- Задать размер пакета
- Задать номер Tx-FIFO для точки IN
- Задать ожидаемый или передаваемый DATA0/DATA1 PID (только групповые/прерывающие)
- Задать чётный/нечётный фрейм изохронных передач
- Установкой бита **NAK** всегда выдавать хосту не-ответ независимо от состояния FIFO
- Установкой бита **STALL** всегда стопорить токены хоста этой точке
- Установить режим **SNOOP** точки OUT, чтобы не проверяла CRC принятых данных.

### Передачи конечной точки

Размер и состояние передачи хранятся в регистрах **DIEPTSIZE<sub>x</sub>/DOEPTSIZE<sub>x</sub>**. Писать в него нужно до запуска конечной точки. После запуска точки регистр доступен только по чтению, пишет в него OTG FS.

Можно установить параметры:

- Размер передачи в байтах
- Число пакетов всей передачи

### Состояние/прерывания конечной точки

События со стороны USB и АНВ хранятся в регистрах прерываний (**DIEPINT<sub>x</sub>/DOEPINT<sub>x</sub>**). Читать их надо при стоящих битах прерываний (бит **OEPINT** в **OTG\_FS\_GINTSTS** для точки OUT и бит **IEPINT** в **OTG\_FS\_GINTSTS** для точки IN). Перед чтением этих регистров надо получить номер прервавшей конечной точки из общего регистра прерываний (**OTG\_FS\_DAIN**). Снятие бита в этих регистрах чистит соответствующие биты регистров **DAINT** и **GINTSTS**.

Ядро периферии проверяет и выдаёт прерывания для:

- Завершение передачи для сторон АНВ и USB
- Фаза SETUP завершена (только управляющие OUT)
- FIFO передачи наполовину или полностью пуст (точки IN)
- Хосту передан ответ NAK (только изохронные IN)
- Принят токен IN при пустом Tx-FIFO (только групповые IN и прерывающие IN)
- Принят токен OUT для ещё не включённой точки
- Ошибка перекрёстного шума
- Программа выключила точку
- Программа включила NAK точки (только изохронные IN)
- Принята черед более 3 пакетов SETUP (только управляющая OUT)
- Таймаут (только управляющие IN)
- Отброшен изохронный пакет OUT без выдачи прерывания.

## 34.6. Хост USB

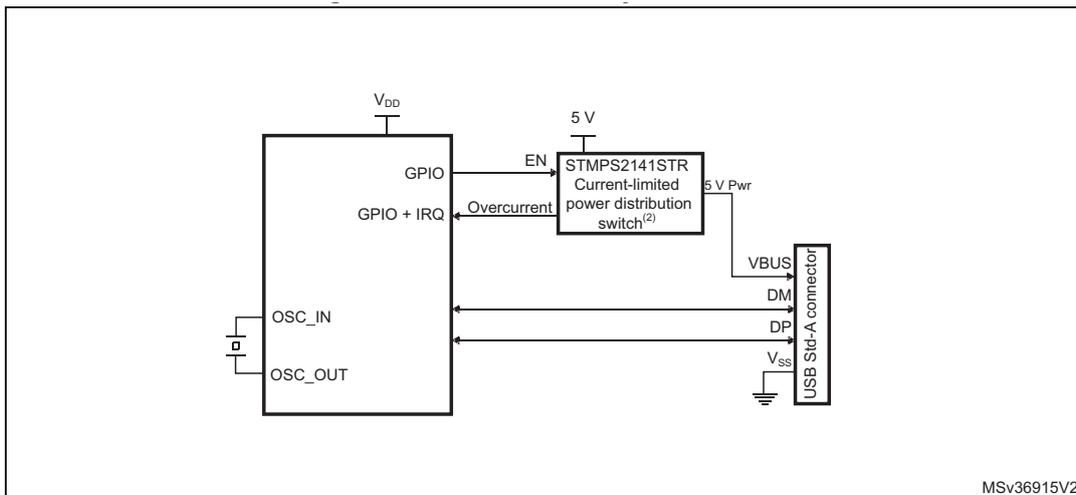
OTG\_FS работает USB хостом как:

- OTG A-хост
  - состояние А-устройства по умолчанию когда вставлена сторона А кабеля USB
- OTG B-host
  - В-устройство после HNP переключения в режим хоста
- А-устройство
  - Если линия ID есть, работает и подключена к А-стороне кабеля USB, и снят бит **HNPCAP** в регистре **OTG\_FS\_GUSBCFG**. К линиям DP/DM автоматически подключаются встроенные резисторы подтяжки.
- Только хост
  - Включается битом **FHMOD** в регистре **OTG\_FS\_GUSBCFG**. В этом случае линия ID игнорируется даже при её наличии в разъёме USB. К линиям DP/DM автоматически подключаются встроенные резисторы подтяжки.

**NB:** Встроенный источник 5V  $V_{BUS}$  не поддерживается, на линию надо подавать внешнее напряжение. Внешнюю подзарядку можно подавать через выход GPIO. Это требуется для конфигураций OTG А-хост, А-устройства и только-хост.

Уровень  $V_{BUS}$  при работе USB проверяется на входе  $V_{BUS}$ . Сигнал перегрузки источника подзарядки  $V_{BUS}$  можно подавать на вход GPIO для выдачи прерывания. Прерывание перегрузки должно немедленно выключать  $V_{BUS}$ .

### Подключение только-хост USB



1. STMP2141STR нужна только при питании устройств от  $V_{BUS}$ . При наличии 5V питания на плате можно использовать переключку.

2.  $V_{DD}$  между 2 V и 3.6 V

#### 34.6.1. Хост с SRP

Поддержка SRP включается битом `SRPCAP` в регистре `OTG_FS_GUSBCFG`. Теперь можно выключать питание  $V_{BUS}$  при остановке сессии USB.

#### 34.6.2. Состояния хоста USB

##### Питание порта хоста

Встроенное питание 5V  $V_{BUS}$  не поддерживается. Стало быть нужно использовать внешнее. Внешнюю подзарядку можно подавать через выходы GPIO. При питании  $V_{BUS}$  от GPIO надо ставить бит `PPWR` в регистре `OTG_FS_HPRT`.

##### $V_{BUS}$ в норме

При включённом HNP или SRP ножку контроля  $V_{BUS}$  (PA9) надо подключать к  $V_{BUS}$ . Непредвиденное падение напряжения  $V_{BUS}$  ниже порога (4.25 V) запускается прерывание конца сессии (бит `SEDET` в `OTG_FS_GOTGINT`). Затем надо отключить  $V_{BUS}$  и снять бит питания порта.

При выключенных HNP SRP ножку контроля  $V_{BUS}$  (PA9) к  $V_{BUS}$  подключать не надо.

Сигнал перегрузки источника подзарядки  $V_{BUS}$  можно подавать на вход GPIO для выдачи прерывания. Прерывание перегрузки должно немедленно выключать  $V_{BUS}$  и снять бит питания порта.

##### Обнаружение хостом подключения периферии

При включённых SRP или HNP ядро `OTG_FS` обнаруживает подключение периферии USB или устройства B только при рабочем уровне питания ( $V_{BUS}$  выше 4.75 V). При подключении внешнего устройства B ядро `OTG_FS` выдаёт прерывание установкой бита `PCDET` в регистре `OTG_FS_HPRT`.

При выключенных HNP и SRP периферия USB и устройства B обнаруживаются сразу после подключения. Ядро `OTG_FS` выдаёт прерывание установкой бита `PCDET` в регистре `OTG_FS_HPRT`.

##### Обнаружение хостом отключения периферии

Прерывание выдаётся установкой бита `DISCINT` в регистре `OTG_FS_GINTSTS`.

##### Переучёт хоста

После обнаружения подключённого устройства хост должен начать переучёт, посылая новому устройству сброс USB и команды конфигурации.

Перед посылкой сброса USB надо дождаться прерывания конца антидребезга (бит `DBCNDNE` в `OTG_FS_GOTGINT`), появляющегося при подключении резисторов к DP (FS) или DM (LS).

Сигнал сброса USB подаётся снятием бита `PRST` в регистре `OTG_FS_HPRT` минимум на 10 ms и максимум на 20 ms. Считать это время надо осторожно.

После сброса USB выдаётся прерывание изменения состояния включения (бит `PENCHNG` в `OTG_FS_HPRT`). Теперь можно узнать скорость подключённого устройства (бит `PSPD` в `OTG_FS_HPRT`) и начать выдавать SOF (FS) или Живи (Keep alive) (LS) и посылать команды конфигурации.

### Остановка хоста

Активность USB останавливают установкой бита `PSUSP` в регистре `OTG_FS_HPRT`. `OTG_FS` прекращает посылку SOFs и идёт в режим останова. Выйти из него можно по инициативе устройства. При этом выдаётся прерывание побудки (бит `WKUPINT` в регистре `OTG_FS_GINTSTS`), автоматически ставится бит восстановления (бит `PRES` в `OTG_FS_HPRT`) и на USB выдаётся сигнал восстановления. Через некоторое время бит восстановления снимается и возобновляется выдача SOF.

При побудке по инициативе хоста автоматически ставится бит восстановления через некоторое время он снимается и возобновляется выдача SOF.

### 34.6.3. Каналы хоста

Ядро `OTG_FS` обслуживает 8 каналов хоста. Хост не может одновременно поддерживать больше 8 запросов передач. Если их больше, то контроллер хоста (HCD) должен перераспределить каналы после их освобождения завершением передачи.

Канал хоста поддерживает IN/OUT и любой тип периодических/не-периодических передач. Канал имеет собственные регистры управления (`HCCHARx`), конфигурации (`HCTSIZx`) состояния/прерываний (`HCINTx`) со связанным регистром маски (`HCINTMSKx`).

#### Управление каналом хоста

- Регистр `HCCHARx` позволяет:
  - Включать/выключать канал.
  - Ставить скорость FS/LS целевой периферии USB
  - Задавать адрес целевой периферии USB
  - Задавать номер конечной точки целевой периферии USB
  - Задавать направление передач IN/OUT
  - Задавать тип передач USB (управляющая, групповая, прерывающая, изохронная)
  - Задавать максимальный размер пакета (MPS)
  - Задавать периодические передачи для выполнения во время чётных/нечётных фреймов

#### Передачи канала хоста

Длина и состояние передач содержатся в регистре `HCTSIZx`. Писать в него надо до запуска канала. После запуска регистр доступен только по чтению.

- Можно задавать:
  - размер передачи в байтах
  - число пакетов всей передачи
  - начальный PID данных

#### Состояние/прерывания канала хоста

События со стороны USB и АНВ отмечаются в регистре `HCINTx`. Читать его нужно при стоящем бите прерывания (бит `HCINT` в регистре `OTG_FS_GINTSTS`). Перед этим нужно прочесть номер прервавшего канала из регистра `HCAINT`. Снимаются биты прерывания очисткой соответствующих битов в регистрах `HAINT` и `GINTSTS`. Маска прерываний есть в регистре `OTG_FS_HCINTMSKx`.

- Ядро хоста проверяет следующие события прерываний:
  - Завершение передачи на сторонах АНВ и USB
  - Остановка канала по концу передачи, ошибке передачи USB или команде выключения
  - Передающий FIFO наполовину или полностью пуст (точки IN)
  - Принят ответ ACK
  - Принят ответ NAK
  - Принят ответ STALL

- Ошибка передачи USB по ошибке CRC, таймауту, битовому заполнению, сбойному EOP
- Ошибка перекрёстных шумов
- Переполнение фрейма
- Ошибка переключения данных

#### 34.6.4. Планировщик хоста

По началу фрейма хост сначала выполняет одновременно затребованные периодические (изохронные и прерывающие) передачи, а затем не-периодические (управляющие и групповые). Это делается с помощью очередей запросов (по одной для каждого вида передач). Каждая очередь имеет до 8 элементов. Элемент очереди содержит номер IN или OUT канала и информацию к его обработке через USB. Порядок запросов в очереди определяет последовательность пересылок по USB.

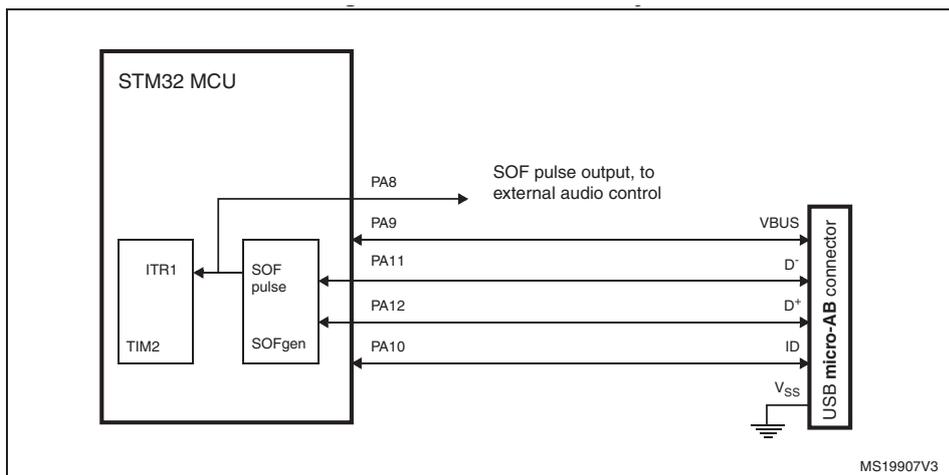
Если для текущего фрейма ещё запланирована изохронная или прерывающая передача, то в его конце выдаётся прерывание незавершённой периодической передачи (**IPXFR** в **OTG\_FS\_GINTSTS**). Управляет очередями запросов только ядро OTG HS. Регистры FIFO и состояния периодической (**HPTXSTS**) и не-периодической (**HNPTXSTS**) очередями доступны только по чтению. Они содержат:

- Число свободных строк (до 8)
- Доступное место в Tx-FIFO (передачи OUT)
- Токен IN/OUT, номер канала и состояние.

Перед отправкой запроса в очередь нужно убедиться в наличии там свободного места проверив биты **PTXQSAV** в регистре **OTG\_FS\_HNPTXSTS** или **NPTQSAV** в регистре **OTG\_FS\_HNPTXSTS**.

### 34.7. Выдача SOF

#### Подключение SOF



Ядро OTG FS помогает отслеживать и конфигурировать размещение SOF в хосте и периферии, равно как и выдачу импульсов SOF. Это полезно при подключении звуковой периферии для синхронизации изохронного потока между устройством и PC.

#### 34.7.1. SOF хоста

В режиме хоста число тактов PHY между двумя последовательными токенами SOF (FS) или Keep-alive (LS) пишется в регистр интервала фреймов (**HFIR**). Прерывание выдаётся по каждому началу фрейма (бит **SOF** в **OTH\_FS\_GINTSTS**). Номер текущего фрейма и остаток времени до следующего отслеживается в регистре **HFNUM**.

Выдаваемый по токenu SOF импульс, длительностью 12 системных тактов можно направлять на выходную ножку SOF с помощью бита **SOFOUTEN** в регистре **OTG\_FS\_GCCFG**. Также импульс SOF внутренне подключён к входу запуска TIM2.

#### 34.7.2. SOF устройства

В режиме устройства при получении токена SOF (бит **SOF** в **OTH\_FS\_GINTSTS**) выдаётся прерывание. Номер фрейма можно почитать в регистре состояния устройства (**FNSOF** в регистре **OTG\_FS\_DSTS**). Выдаваемый по токenu SOF импульс, длительностью 12 системных тактов можно направлять на выходную ножку SOF с помощью бита **SOFOUTEN** в регистре **OTG\_FS\_GCCFG**. Также импульс SOF внутренне подключён к входу запуска TIM2.

Время выдачи прерывания конца периодического фрейма (**GINTSTS/EOPF**) определено как 80%, 85%, 90% или 95% ожидаемого времени фрейма в регистре конфигурации устройства (**PFIVL** в **OTG\_FS\_DCFG**). Так можно определить конец всей изохронной передачи.

## 34.8. Экономные режимы OTG

Таблица 197. Совместимость экономных режимов STM32 с OTG

Режим	Описание	Совместимость с USB
Run	MCU совсем работает	Нужна при не остановленном хосте USB not in.
Sleep	Выход USB из остана выводит устройство из Sleep. Регистры периферии сохраняются.	Доступно при остановленном хосте USB.
Stop	Выход USB из остана выводит устройство из Stop. Регистры периферии сохраняются <sup>(1)</sup> .	Доступно при остановленном хосте USB.
Standby	Выкл. питания. Периферию надо инициализировать.	Не совместимо с работой USB

Потребление энергии OTG PHY определяется тремя битами регистра конфигурации ядра:

- Выключение PHY (**GCCFG/PWRDWN**)
- Включение компараторов  $V_{BUS}$  устройства A (**GCCFG/VBUSASEN**).
- Включение компараторов  $V_{BUS}$  устройства B (**GCCFG/VBUSASEN**)

У остановленного USB экономить можно так:

- Остановка тактов PHY (бит **STPPCLK** в **OTG\_FS\_PCGCCTL**).
- Запрет HCLK (**GATEHCLK** в **OTG\_FS\_PCGCCTL**).
- Стоп системы USB.

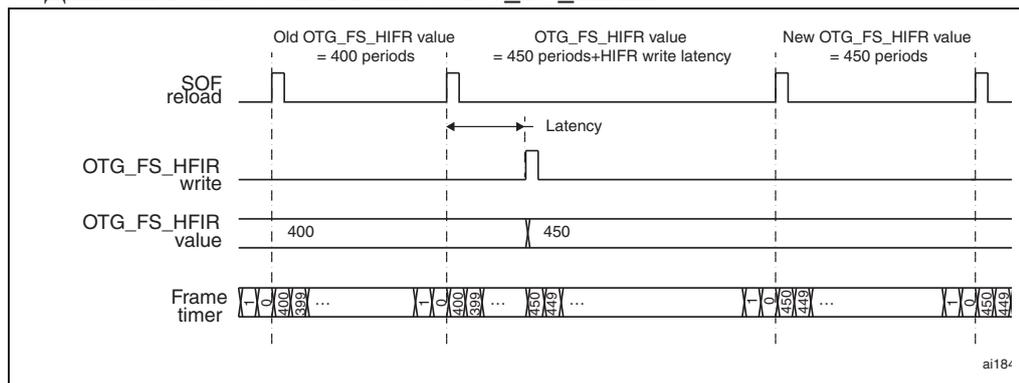
Во благо экономии, FIFO данных USB тактируются только при доступе из ядра OTG\_FS.

## 34.9. Динамическое обновление регистра OTG\_FS\_HFIR

Ядро USB в режиме хоста может подстраивать время выдачи фреймов микро-SOF для синхронизации внешнего устройства.

Если регистр **OTG\_HS\_HFIR** изменился внутри текущего фрейма микро-SOF, то изменение периода SOF вступит в силу в следующем фрейме.

### Динамическое обновление OTG\_FS\_HFIR

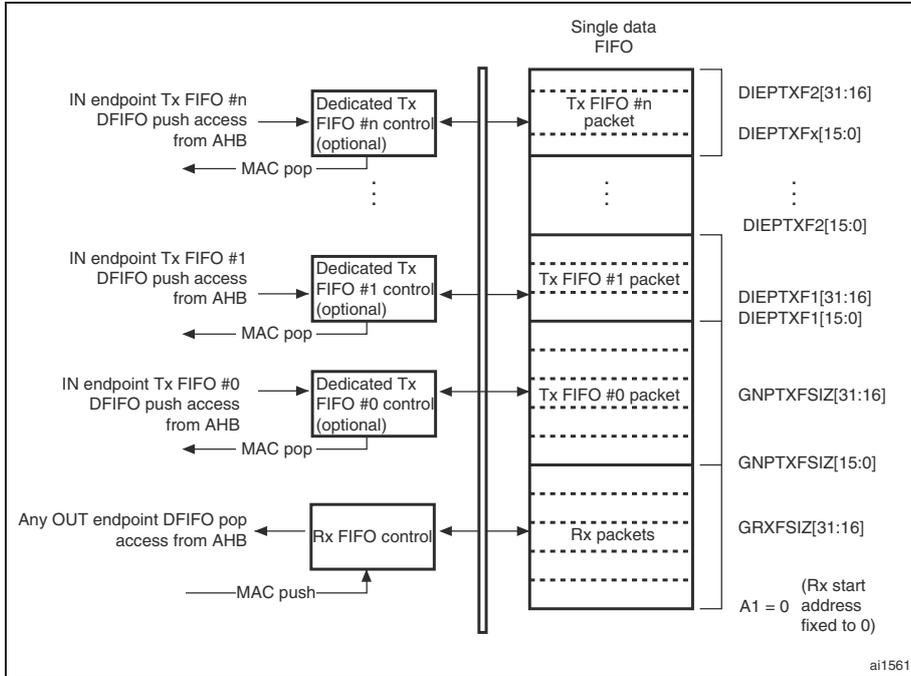


## 34.10. FIFO данных USB

Система USB имеет 1.25 КБ выделенного RAM для одного Rx-FIFO и нескольких Tx-FIFO. Число и использование FIFO зависит от режима устройства. В режиме периферии каждой активной точке IN выделяется дополнительный Tx-FIFO. Размер FIFO определяется программно.

## 34.11. Архитектура FIFO устройства

## FIFO режима устройства и адреса АНВ



### 34.11.1. Rx FIFO устройства

Он принимает данные в доступное место Rx-FIFO от всех точек OUT устройства. Состояние принятого (номер точки OUT, счётчик байт, PID данных и их достоверность) хранится вместе с данными. При исчерпании места в FIFO передача от хоста получает **NACK** и выдаётся прерывание адресованной конечной точки. Размер приёмного FIFO задаётся в регистре **GRXFSIZ**.

Выгоды одного FIFO приёма:

- Все точки OUT используют один буфер RAM (общий FIFO)
- Токены OUT могут поступать в любой последовательности

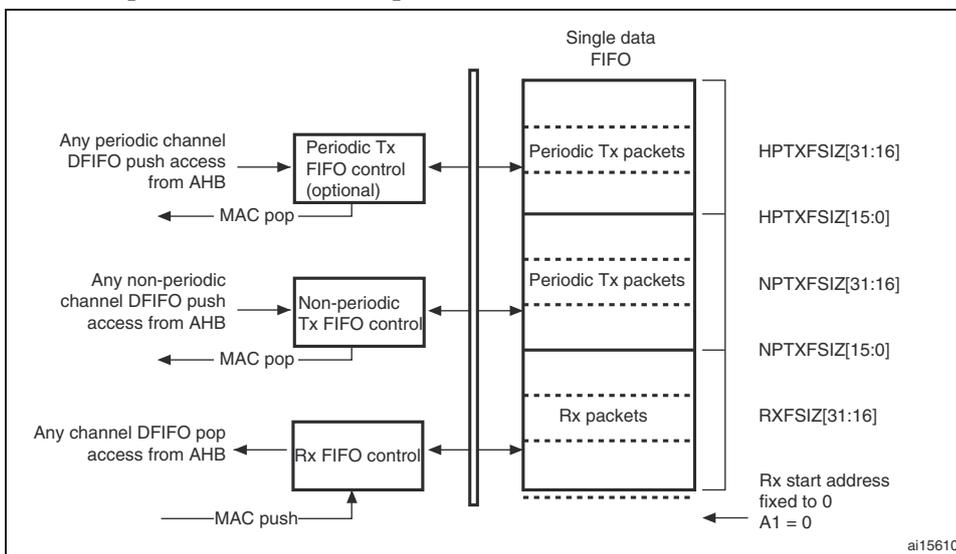
Если Rx-FIFO не пуст (бит **RXFLVL** в **OTG\_FS\_GINTSTS**) то программа получает прерывания. Информация пакета есть в регистре состояния пакета (**GRXSTSP**), данные читают по соответствующему адресу FIFO.

### 34.11.2. Tx FIFO устройства

Для каждой точки IN выделяется свой FIFO. Размеры FIFO пишутся в регистры размера FIFO, (**OTG\_FS\_TX0FSIZ**) для точки IN-0 и (**DIEPTXFx**) для точек IN-х.

## 34.12. Архитектура FIFO хоста

### FIFO режима хоста и адреса АНВ



### 34.12.1. Rx FIFO хоста

Он принимает данные в доступное место Rx-FIFO все периодические и не-периодические передачи от всех точек IN устройства. Состояние принятого (номер точки OUT, счётчик байт, PID данных и их достоверность) хранится вместе с данными. Размер приёмного FIFO задаётся в регистре `GRXF5IZ`.

Выгоды одного FIFO приёма:

- Все точки OUT используют один буфер RAM (общий FIFO)
- Запись любой последовательности токенов IN определяется программой хоста

Если Rx-FIFO не пуст, то программа получает прерывания. Информация пакета есть в регистре состояния пакета, данные читают по соответствующему адресу FIFO.

### 34.12.2. Tx FIFO хоста

Для периодических (изохронных и прерывающих) и не-периодических (управляющих и групповых) передач OUT используются отдельные FIFO. В них хранятся передаваемые данные. Размер периодического/не-периодического Tx FIFO определяется каждый в своём регистре (`HNPTXF5IZ`/`HNPTXF5IZ`).

В начале фрейма сначала обрабатывается очередь периодических Tx FIFO, затем не-периодических.

Передающие FIFO работают так:

- Для периодических (не-периодических) каналов OUT используется один буфер RAM
- Последовательность заполнения передающего FIFO определяется программой

Выдача прерываний полупустого или пустого периодического Tx FIFO (`PTXFE` в `OTG_FS_GINTSTS`) задаётся в регистре конфигурации АНВ (`PTXFELVL` в `OTG_FS_GAHBCFG`). Запись передаваемых данных возможна только при наличии свободного места в Tx FIFO и очереди запросов (регистр `HNPTXSTS`).

Выдача прерываний полупустого или пустого не-периодического Tx FIFO (`NPTXFE` в регистре `OTG_FS_GINTSTS`) задаётся в регистре конфигурации АНВ (`TXFELVL` в `OTG_FS_GAHBCFG`). Запись передаваемых данных возможна только при наличии свободного места в Tx FIFO и очереди запросов (регистр `HNPTXSTS`).

## 34.13. Размещение FIFO в RAM

### 34.13.1. Режим устройства

**Память для приёмного FIFO:** надо выделить память для 10 пакетов SETUP, ядро к этой памяти не суётся. Один участок выделяется для Глобального OUT NAK. Состояние принятого пакета пишется вместе с данными.

Поэтому для приёма пакетов надо выделять минимум  $(\text{Максимальный\_Размер\_Пакета} / 4) + 1$ . При нескольких изохронных точках надо выделить не меньше двух таких участков. Обычно выделяют два таких участка.

Вместе с последним пакетом передачи конечной точки в FIFO пишется состояние завершения передачи. Для неё нужен один участок на точку OUT.

**Память для передающего FIFO:** минимальный размер FIFO равен максимальному размеру пакета точки IN.

**NB:** Большой размер FIFO точки IN повышает производительность USB.

### 34.13.2. Режим хоста

**Память для приёмного FIFO**

Состояние принятого пакета пишется вместе с данными.

Поэтому для приёма пакетов надо выделять минимум  $(\text{Максимальный\_Размер\_Пакета} / 4) + 1$ . При нескольких изохронных точках надо выделить не меньше двух таких участков. Обычно выделяют два таких участка.

Вместе с последним пакетом передачи конечной точки в FIFO пишется состояние завершения передачи. Для неё нужен один участок на канал.

## Память для передающего FIFO

Минимальный размер не-периодического передающего FIFO равен самому большому размеру пакетов не-периодических каналов OUT. Обычно выделяют два максимальных размера пакета.

Минимальный размер периодического передающего FIFO равен самому большому размеру пакетов периодических каналов OUT. Если есть изохронные точки OUT, то максимальный размер этого канала надо удвоить.

**NB:** Большой размер не-периодического передающего FIFO повышает производительность USB.

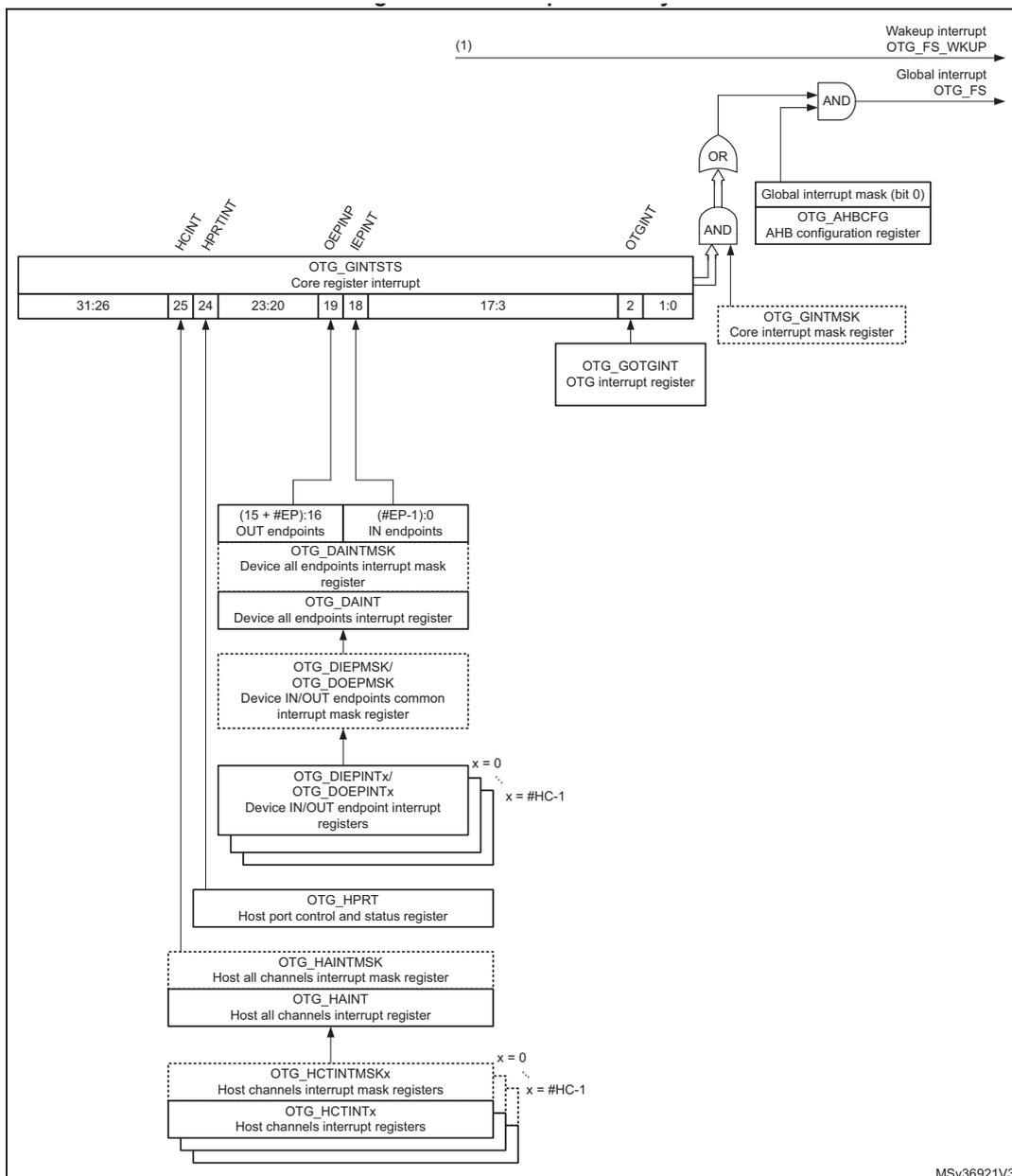
## 34.14. Производительность системы с USB

Наилучшая производительность USB и системы достигается благодаря большим буферам RAM, гибким размерам FIFO, быстрому 32-бит доступу к FIFO через регистры АНВ и развитому механизму управления FIFO. Можно достичь максимальной скорости USB. Качества таковы:

- Программе очень удобно:
  - Накапливать много данных для передачи по USB
  - Собрать много данных в приёмный FIFO
- Ядру USB удобно:
  - Аппаратно планировать передачу большого числа данных по USB
  - Иметь много места для размещения данных из USB

## 34.15. Прерывания OTG\_FS

### Иерархия прерываний



## 34.16. Регистры управления и состояния OTG\_FS

Контроллер OTG\_FS управляется через регистры состояния и управления (CSR) по шине АНВ. Это 32-бит регистры, выравненные на границу 32-бит, доступные 32-бит словами.

CSR разделяются на:

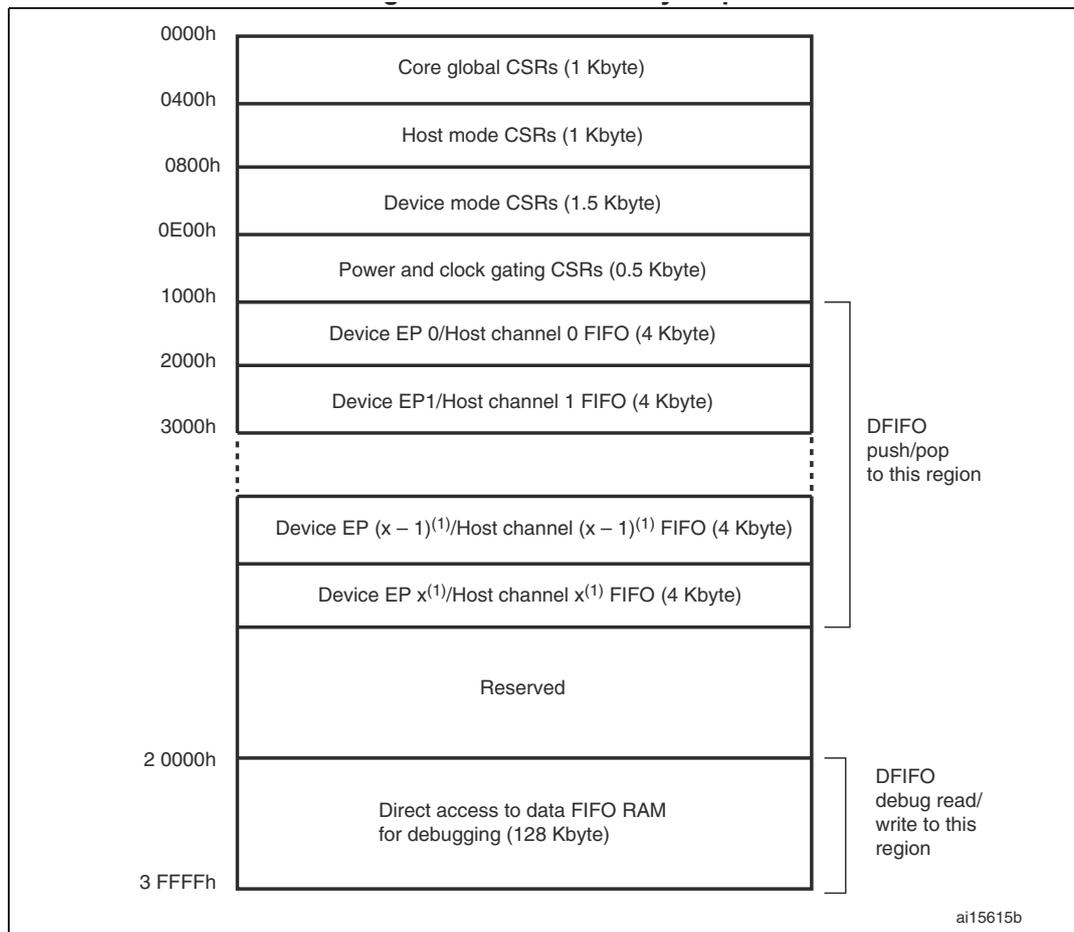
- Общие регистры ядра
- Регистры режима хоста
- Общие регистры хоста
- CSR портов хоста
- Регистры каналов хоста
- Регистры режима устройства
- Общие регистры устройства
- Регистры конечных точек устройства
- Регистры управления питанием и тактами
- Регистры доступа к FIFO данных (DFIFO)

Одновременно в режимах хоста и ядра доступны только Общие регистры ядра, Регистры управления питанием и тактами, Регистры доступа к FIFO данных и CSR портов хоста. Работая в одном режиме, контроллер OTG\_FS не должен обращаться к регистрам другого режима. Это вызовет прерывание несовпадения режима (бит **MMIS** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**). При переключении режимов регистры нужно переписать как при выходе из сброса.

### 34.16.1. Карта памяти CSR

Регистры режимов хоста и устройства занимают разные адреса. Все регистры сделаны в домене тактов АНВ.

#### Карта памяти CSR



1.  $x=3$  у устройства и  $x=7$  у хоста.

#### Карта общих CSR

Эти регистры доступны в режимах хоста и устройства.

Таблица 198. Общие CSR

Имя	Смещение адреса	Имя регистра
OTG_FS_GOTGCTL	0x000	Регистр управления и состояния OTG_FS (OTG_FS_GOTGCTL)
OTG_FS_GOTGINT	0x004	Регистр прерываний OTG_FS (OTG_FS_GOTGINT)
OTG_FS_GAHBCFG	0x008	Регистр конфигурации АНВ OTG_FS (OTG_FS_GAHBCFG)
OTG_FS_GUSBCFG	0x00C	Регистр конфигурации USB OTG_FS (OTG_FS_GUSBCFG)
OTG_FS_GRSTCTL	0x010	Регистр сброса OTG_FS (OTG_FS_GRSTCTL)
OTG_FS_GINTSTS	0x014	Регистр прерываний ядра OTG_FS (OTG_FS_GINTSTS)
OTG_FS_GINTMSK	0x018	Регистр маски прерываний OTG_FS (OTG_FS_GINTMSK)
OTG_FS_GRXSTSR	0x01C	Регистр состояния приёма отладки OTG_FS/ Регистр состояния и чтения OTG (OTG_FS_GRXSTSR/OTG_FS_GRXSTSP)
OTG_FS_GRXSTSP	0x020	
OTG_FS_GRXFSIZ	0x024	Регистр размера приёмного FIFO OTG_FS (OTG_FS_GRXFSIZ)
OTG_FS_HNPTXFSIZ/ OTG_FS_DIEPTXF0 <sup>(1)</sup>	0x028	Регистр размера FIFO не-периодической передачи хоста OTG_FS (OTG_FS_HNPTXFSIZ)/размера FIFO передачи конечной точки 0 (OTG_FS_DIEPTXF0)
OTG_FS_HNPTXSTS	0x02C	Регистр FIFO не-периодической передачи /состояния очереди OTG_FS (OTG_FS_HNPTXSTS)
OTG_FS_GCCFG	0x038	Общий регистр конфигурации ядра OTG_FS (OTG_FS_GCCFG)
OTG_FS_CID	0x03C	Регистр ID ядра OTG_FS (OTG_FS_CID)
OTG_FS_HPTXFSIZ	0x100	Регистр размера FIFO периодических передач OTG_FS (OTG_FS_HPTXFSIZ)
OTG_FS_DIEPTXFx	0x104 0x108 0x10C	Регистр размера FIFO передач конечной точки IN устройства OTG_FS (OTG_FS_DIEPTXFx) (x = 1..3, где x это номер FIFO)

1. Общее правило: OTG\_FS\_HNPTXFSIZ в режиме хоста, OTG\_FS\_DIEPTXF0 в режиме устройства.

### Карта CSR хоста

Эти регистры писать при каждом входе в режим хоста.

Таблица 199. CSR режима хоста

Имя	Смещение адреса	Имя регистра
OTG_FS_HCFG	0x400	Регистр конфигурации хоста OTG_FS (OTG_FS_HCFG)
OTG_FS_HFIR	0x404	Регистр интервала фрейма хоста OTG_FS (OTG_FS_HFIR)
OTG_FS_HFNUM	0x408	Регистр номера фрейма/остатка времени хоста OTG_FS (OTG_FS_HFNUM)
OTG_FS_HPTXSTS	0x410	Регистр FIFO периодических передач/состояния очереди хоста OTG_FS (OTG_FS_HPTXSTS)
OTG_FS_HAINT	0x414	Регистр прерываний всех каналов хоста OTG_FS (OTG_FS_HAINT)
OTG_FS_HAINTMSK	0x418	Регистр маски прерываний всех каналов хоста OTG_FS (OTG_FS_HAINTMSK)
OTG_FS_HPRT	0x440	Регистр управления и состояния хоста OTG_FS (OTG_FS_HPRT)
OTG_FS_HCCHARx	0x500 0x520 ... 0x6E0	Регистр характеристик канала x хоста OTG_FS (OTG_FS_HCCHARx) (x = 0..7, где x = Номер канала)
OTG_FS_HCINTx	0x508	Регистр прерываний канала x хоста OTG_FS (OTG_FS_HCINTx) (x = 0..7, где x = Номер канала)
OTG_FS_HCINTMSKx	0x50C	Регистр маски прерываний канала x хоста OTG_FS Host (OTG_FS_HCINTMSKx) (x = 0..7, где x = Номер канала)
OTG_FS_HCTSIZx	0x510	Регистр размера передачи канала x хоста OTG_FS (OTG_FS_HCTSIZx) (x = 0..7, где x = Номер канала)

### Карта CSR устройства

Эти регистры писать при каждом входе в режим устройства.

Таблица 200. CSR режима устройства

Имя	Смещение адреса	Имя регистра
OTG_FS_DCFG	0x800	Регистр конфигурации устройства OTG_FS (OTG_FS_DCFG)
OTG_FS_DCTL	0x804	Регистр управления устройством OTG_FS (OTG_FS_DCTL)
OTG_FS_DSTS	0x808	Регистр состояния устройства OTG_FS (OTG_FS_DSTS)
OTG_FS_DIEPMSK	0x810	Общий регистр маски прерывания конечных точек IN устройства OTG_FS (OTG_FS_DIEPMSK)
OTG_FS_DOEPMSK	0x814	Общий регистр маски прерывания конечных точек OUT устройства OTG_FS (OTG_FS_DOEPMSK)
OTG_FS_DAIN	0x818	Регистр прерываний всех конечных точек устройства OTG_FS (OTG_FS_DAIN)
OTG_FS_DAINMSK	0x81C	Регистр маски прерываний всех конечных точек устройства OTG_FS (OTG_FS_DAINMSK)
OTG_FS_DVBUSDIS	0x828	Регистр времени разряда V <sub>BUS</sub> устройства OTG_FS (OTG_FS_DVBUSDIS)
OTG_FS_DVBUSPULSE	0x82C	Регистр времени импульса V <sub>BUS</sub> устройства OTG_FS (OTG_FS_DVBUSPULSE)
OTG_FS_DIEPEMPMSK	0x834	Регистр маски пустого FIFO конечных точек IN устройства OTG_FS (OTG_FS_DIEPEMPMSK)
OTG_FS_DIEPCTL0	0x900	Регистр управления IN конечной точки 0 устройства OTG_FS (OTG_FS_DIEPCTL0)
OTG_FS_DIEPCTLx	0x920 0x940 0x960	Регистр управления конечной точки x устройства OTG (OTG_FS_DIEPCTLx) (x = 1..3, где x = Номер конечной точки)
OTG_FS_DIEPINTx	0x908	Регистр прерываний конечной точки x устройства OTG_FS (OTG_FS_DIEPINTx) (x = 0..3, где x = Номер конечной точки)
OTG_FS_DIEPTSIZ0	0x910	Регистр размера передачи IN конечной точки 0 OTG_FS (OTG_FS_DIEPTSIZ0)
OTG_FS_DTXFSTSx	0x918	Регистр состояния FIFO передачи конечной точки IN OTG_FS (OTG_FS_DTXFSTSx) (x = 0..3, где x = Номер конечной точки)
OTG_FS_DIEPTSIZx	0x930 0x950 0x970	Регистр размера передачи OUT конечной точки x устройства OTG_FS (OTG_FS_DOEPTSIZx) (x = 1..3, где x = Номер конечной точки)
OTG_FS_DOEPCTL0	0xB00	Регистр управления OUT конечной точки 0 устройства OTG_FS (OTG_FS_DOEPCTL0)
OTG_FS_DOEPCTLx	0xB20 0xB40 0xB60	Регистр OTG управления конечной точки x устройства (OTG_FS_DIEPCTLx) (x = 1..3, где x = Номер конечной точки)
OTG_FS_DOEPINTx	0xB08	Регистр прерываний конечной точки x устройства OTG_FS (OTG_FS_DOEPINTx) (x = 0..3, где x = Номер конечной точки)
OTG_FS_DOEPTSIZ0	0xB10	Регистр размера передачи OUT конечной точки 0 устройства OTG_FS
OTG_FS_DOEPTSIZx	0xB30 0xB50 0xB70	Регистр размера передачи OUT конечной точки x устройства OTG_FS (OTG_FS_DOEPTSIZx) (x = 1..3, где x = Номер конечной точки)

### Карта регистров доступа к FIFO данных (DFIFO)

Регистры доступны в обоих режимах хоста и устройства. У каналов хоста IN, FIFO доступен по чтению. У каналов хоста OUT, FIFO доступен по записи.

Таблица 201. Карта регистров доступа к FIFO данных (DFIFO)

Секция регистров доступа к FIFO	Диапазон адресов	Доступ
Device IN Endpoint 0/Host OUT Channel 0: DFIFO Write Access Device OUT Endpoint 0/Host IN Channel 0: DFIFO Read Access	0x1000–0x1FFC	w r
Device IN Endpoint 1/Host OUT Channel 1: DFIFO Write Access Device OUT Endpoint 1/Host IN Channel 1: DFIFO Read Access	0x2000–0x2FFC	w r
...	...	...
Device IN Endpoint x <sup>(1)</sup> /Host OUT Channel x <sup>(1)</sup> : DFIFO Write Access Device OUT Endpoint x <sup>(1)</sup> /Host IN Channel x <sup>(1)</sup> : DFIFO Read Access	0xX000–0xXFFC	w r

1. x=3 у устройства и x=7 у хоста.

## Карта CSR питания и тактов

Это отдельный регистр, доступный в режимах хоста и устройства.

**Таблица 202. Регистр управления питанием и тактами**

Название	Имя	Смещение адреса: 0xE00–0xFFFF
Power and clock gating control register	OTG_FS_PCGCCTL	0xE00–0xE04
Reserved		0xE05–0xFFFF

### 34.16.2. Общие регистры OTG\_FS

Доступны в режимах хоста и устройства, при переключении режимов переписывать не надо.

#### Регистр управления и состояния (OTG\_FS\_GOTGCTL)

Смещение адреса: 0x000

По сбросу: 0x0000 0800

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved													BSVLD	ASVLD	DBCT	CIDSTS	Reserved				DHNPEN	HSHNPEN	HNPRQ	HNGSCS	Reserved						SRQ	SRQSCS
													r	r	r	r					rw	rw	rw	r							rw	r

- Биты 31:20 Резерв, не трогать.
- Бит 19 **BSVLD**: В-сессия в норме
  - 0: В-сессия сбойная.
  - 1: В-сессия достойная.

В режиме OTG можно использовать для определения факта подключения устройства.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 18 **ASVLD**: А-сессия в норме
  - 0: А-сессия сбойная
  - 1: А-сессия достойная

**NB**: Доступен только в режиме хоста
- Бит 17 **DBCT**: Длинное/короткое время антидребезга обнаруженного подключения
  - 0: Длинное, физическое подключение (100 ms + 2.5 μs)
  - 1: Короткое, программное подключение (2.5 μs)

**NB**: Доступен только в режиме хоста
- Бит 16 **CIDSTS**: Состояние ID подключения
  - 0: Контроллер OTG\_FS в режиме А-устройства
  - 1: Контроллер OTG\_FS в режиме В-устройства

**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Биты 15:12 Резерв, не трогать.
- Бит 11 **DHNPEN**: Разрешение HNP устройства
 

Успешно принята команда **SetFeature.SetHNPEnable** от хоста USB.

  - 0: HNP не разрешён
  - 1: HNP разрешён

**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 10 **HSHNPEN**: Хост установил HNP устройству
 

Программно ставится после разрешения HNP на устройстве (командой **SetFeature.SetHNPEnable**).

  - 0: Неудача
  - 1: Успех

**NB**: Доступен только в режиме хоста
- Бит 9 **HNPRQ**: Выдача запроса HNP
 

Ставится программно. Программно можно снять запись 0 после установки бита HNSSCHG в регистре OTG\_FS\_GOTGINT. Ядро снимает этот бит после очистки бита HNSSCHG.

  - 0: Запроса HNP нет
  - 1: Запрос HNP

**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 8 **HNGSCS**: Успешная беседа с Хостом

Ставится ядром при успешной беседе с хостом. Снимается ядром при стоящем запросе HNP (HNPRQ).

0: Не договорились

1: Успешно побеседовали

**NB:** Доступен только в режиме устройства.

- Биты 7:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **SRQ:** Программный запрос сессии на USB

Ставится программой. Программно может сниматься записью 0 при изменении состояния беседы с хостом ( стоит бит HNSSCHG в регистре OTG\_FS\_GOTGINT). Ядро снимает этот бит при чистом бите HNSSCHG. При использовании полноскоростного USB 1.1 перед запросом сессии надо дождаться разрядки  $V_{BUS}$  до 0.2 V после снятия бита BSVLD в OTG\_FS\_GOTGCTL. это время приведено в документации производителя.

0: Ничего не просили

1: Просим сессию

**NB:** Доступен только в режиме устройства.

- Бит 0 **SRQSCS:** Успешный запрос сессии

Ставится ядром.

0: Сбойный

1: Успех

**NB:** Доступен только в режиме устройства.

### Регистр прерываний (OTG\_FS\_GOTGINT)

Смещение адреса: 0x004

По сбросу: 0x0000 0000

Флаги ставятся при прерываниях OTG, снимаются записью 1 в нужный бит.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0					
Reserved												DBCONE	ADTOCHG	HNGDET	Reserved												HNSSCHG	SRSSCHG	Reserved						SEDET	Res.
												rc_w1	rc_w1	rc_w1													rc_w1	rc_w1							rc_w1	

- Биты 31:20 Резерв, не трогать.
- Бит 19 **DBCONE:** Антидребезг завершён  
Ставится ядром после подключения устройства. Теперь можно выдавать сброс USB. Бит работает только при стоящем бите HNPCAP или SRPCAP в регистре OTG\_FS\_GUSBCFG.  
**NB:** Доступен только в режиме хоста
- Бит 18 **ADTOCHG:** Таймаут А-устройства  
Ставится ядром после таймаута ожидания подключения В-устройства.  
**NB:** Доступен в обоих режимах.
- Бит 17 **HNGDET:** Начало беседы хоста  
Ставится ядром после обнаружения запроса беседы с хостом на USB.  
**NB:** Доступен в обоих режимах.
- Биты 16:10 Резерв, не трогать.
- Бит 9 **HNSSCHG:** Состояние беседы хоста изменилось  
Ставится ядром после изменения состояния бита HNGSCS в регистре OTG\_FS\_GOTGCTL.  
**NB:** Доступен в обоих режимах.
- Бит 8 **SRSSCHG:** Состояние запроса сессии изменилось  
Ставится ядром после изменения состояния бита SRQSCS в регистре OTG\_FS\_GOTGCTL.  
**NB:** Доступен в обоих режимах.
- Биты 7:3 Резерв, не трогать.
- Бит 2 **SEDET:** Конец сессии  
Ставится ядром после падения  $V_{BUS} < 0.8 V$ . Конец сессии В-устройства.
- Биты 1:0 Резерв, не трогать.

### Регистр конфигурации АНВ (OTG\_FS\_GAHBCFG)

Смещение адреса: 0x008

По сбросу: 0x0000 0000

Пишется после включения питания или смены режима до запуска любой передачи по АНВ или USB. Параметры относятся в основном к АНВ. После начальной записи изменять его нельзя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																							PTXFELVL	TXFELVL	Reserved				GINTMSK		
																							r/w	r/w					r/w		

- Биты 31:9 Резерв, не трогать.
- Бит 8 **PTXFELVL**: Уровень пустоты Периодического TxFIFO  
Выдача прерывания пустого периодического TxFIFO (бит PTXFE в OTG\_FS\_GINTSTS) при:
  - 0: Полупустом периодическом TxFIFO
  - 1: Совсем пустом периодическом TxFIFO**NB**: Доступен только в режиме хоста
- Бит 7 **TXFELVL**: Уровень пустоты TxFIFO не-периодического/точек IN  
В режиме устройства: выдача прерывания пустого TxFIFO точек IN (TXFE в OTG\_FS\_DIEPINTx) при:
  - 0: Полупустом TxFIFO
  - 1: Совсем пустом TxFIFO
 В режиме хоста: Выдача прерывания пустого не-периодического TxFIFO (бит NPTXFE в регистре OTG\_FS\_GINTSTS) при:
  - 0: Полупустом не-периодическом TxFIFO
  - 1: Совсем пустом не-периодическом TxFIFO
- Биты 31:9 Резерв, не трогать.
- Бит 0 **GINTMSK**: Маска Общего прерывания  
Маска собранных воедино источников прерываний. Регистры состояния прерываний всё равно изменяются независимо от этого бита.
  - 0: Прерывать нельзя.
  - 1: Прерывать можно.**NB**: Доступен в обоих режимах.

### Регистр конфигурации USB (OTG\_FS\_GUSBCFG)

Смещение адреса: **0x00C**

По сбросу: **0x0000 0A00**

Пишется после включения питания или смены режима до запуска любой передачи по АНВ или USB. Параметры относятся к USB и USB-PHY. После начальной записи изменять его нельзя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
СТХПКТ	FDMOD	FHMOD	Reserved													TRDT	HNPCAP	SRPCAP	Res.	PHYSEL	Reserved			TOCAL							
r/w	r/w	r/w														r/w	r/rw	r/rw		wo				r/w							

- Бит 31 **СТХПКТ**: Нарушенный пакет Tx  
Только для отладки, не ставьте этот бит ни за что и никогда.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 30 **FDMOD**: Принудительный режим устройства  
Запись 1 переключает в режим устройства независимо от входной ножки ID.  
  - 0: Нормальный режим
  - 1: Принудительный режим устройства
 Изменения наступают через 25 ms после установки этого бита.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 29 **FHMOD**: Принудительный режим хоста  
Запись 1 переключает в режим хоста независимо от входной ножки ID.  
  - 0: Нормальный режим
  - 1: Принудительный режим хоста
 Изменения наступают через 25 ms после установки этого бита.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Биты 28:14 Резерв, не трогать.

- **Биты 13:10**      **TRDT**: Время обратной связи USB в тактах PHY  
Они ставятся в соответствии с Таблицей 204, в зависимости от частоты АНВ.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 9**            **HNPCAP**: Разрешение HNP  
0: HNP запрещён.  
1: HNP Разрешён.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 8**            **SRPCAP**: Разрешение SRP  
0: SRP запрещён.  
1: SRP Разрешён.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 7**            Резерв, не трогать.
- **Бит 6**            **PHYSEL**: Выбор полноскоростного трансивера  
Всегда 1, только запись.
- **Биты 5:3**        Резерв, не трогать.
- **Биты 2:0**        **TOTAL**: Калибровка таймаута FS

Число тактов PHY, добавляемых к стандартной задержке (от 16 до 18 времён бита) между передачами пакетов для компенсации работы PHY от разных производителей. Определяется на основе скорости переучёта. На каждый такт PHY добавляется 0.25 времени бита.

**Таблица 203. Значения TRDT**

Диапазон частот АНВ (MHz)		Мин. значение TRDT
Min.	Max	
14.2	15	0xF
15	16	0xE
16	17.2	0xD
17.2	18.5	0xC
18.5	20	0xB
20	21.8	0xA
21.8	24	0x9
24	27.5	0x8
27.5	32	0x7
32	—	0x6

### Регистр сброса (OTG\_FS\_GRSTCTL)

Смещение адреса: **0x010**

По сбросу: **0x0000 0A00**

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
АНВИДЛ	Reserved											TXFNUM				TXFFLUSH	RXFFLUSH	Reserved	FCRST	HSRST	CSRST											
г												rw				rs	rs		rs	rs	rs											

- **Бит 31**            **АНВИДЛ**: Простой ведущего АНВ  
Машина состояний ведущего АНВ в Простое.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Биты 30:11**      Резерв, не трогать.
- **Биты 10:6**        **TXFNUM**: Номер сливаемого TxFIFO  
FIFO сливается установкой TxFIFO Flush. Пока бит TxFIFO Flush стоит, изменять это поле нельзя.  
00000:  
— Не-периодический TxFIFO в режиме хоста  
— TxFIFO 0 в режиме устройства  
00001:  
— Периодический TxFIFO в режиме хоста  
— TxFIFO 1 в режиме устройства  
00010: TxFIFO 2 в режиме устройства

- ...
- 00101: TxFIFO 15 в режиме устройства  
10000: Все передающие FIFO в обоих режимах.  
**NB:** Доступен в обоих режимах.
- **Бит 5** **TXFFLSH:** Слив TxFIFO  
Команда на слив одного или всех FIFO, но не в середине передач с FIFO.  
Отсутствие передач проверяется так:  
Для чтения из TxFIFO—Было прерывание "NAK в действии"  
Для записи в TxFIFO—Стоит бит ANBIDL в регистре OTG\_FS\_GRSTCTL.  
**NB:** Доступен в обоих режимах.
- **Бит 4** **RXFFLSH:** Слив RxFIFO  
Команда на слив всего RxFIFO, но не в середине передач с RxFIFO.  
Перед записью в этот бит надо убедиться, что RxFIFO ни читается ни пишется.  
Перед запуском других операций надо дождаться снятия этого бита. Это требует 8 тактов (самый медленный из PNY и ANB).  
**NB:** Доступен в обоих режимах.
- **Бит 3** Резерв, не трогать.
- **Бит 2** **FCRST:** Сброс счётчика фреймов хоста  
Следующий посылаемый SOF будет иметь номер фрейма 0.  
**NB:** Доступен только в режиме хоста.
- **Бит 1** **HSRST:** Программный сброс HCLK  
Слив управляющей логики конвейеров домена тактов ANB после завершения передач ANB.  
Управляющие биты CSR машин состояния домена ANB снимаются.  
Маски прерываний машин состояния домена ANB снимаются.  
Биты состояния прерываний машин состояния домена ANB не снимаются.  
Очистка может занять несколько тактов.  
**NB:** Доступен в обоих режимах.
- **Бит 0** **CSRST:** Программный сброс ядра  
Сбрасывает домены HCLK и PCLK:  
Чистит прерывания и все биты регистров CSR за исключением битов:  
— RSTPDMODL в OTG\_FS\_PCGCCTL  
— GAYENCLK в OTG\_FS\_PCGCCTL  
— PWRCLMP в OTG\_FS\_PCGCCTL  
— STPPCLK в OTG\_FS\_PCGCCTL  
— FSLSPCS в OTG\_FS\_HCFG  
— DSPD в OTG\_FS\_DCFG  
Все машины состояния модуля (кроме блока ведомого ANB) сбрасываются в Простой, передающие и приёмный FIFO сливаются.  
Передачи ведущего ANB завершаются после конца последней фазы данных. Передачи по USB завершаются немедленно.  
Бит можно писать когда угодно. Снимается сам через несколько тактов. После снятия бита перед доступом к PNY надо подождать не меньше 3 тактов PNY (задержка синхронизации) и дождаться установки бита 31 в этом регистре (Простой ведущего ANB).  
Обычно программный сброс используется при разработке программ и динамическом изменении битов выбора PNY, после которого надо сбросить и домен PNY.  
**NB:** Доступен в обоих режимах.

### Регистр прерываний ядра (OTG\_FS\_GINTSTS)

Смещение адреса: 0x014

По сбросу: 0x0400 0020

Некоторые биты работают только в режиме хоста, иные только в режиме устройства. В регистре отмечен текущий режим. Изменяемые биты состояния прерываний снимаются записью 1.

Биты состояния прерываний FIFO только читаются, они изменяются автоматически при обращении к FIFO.

Во избежание излишних прерываний чистить регистр OTG\_FS\_GINTSTS при инициализации надо до снятия маски запрета прерываний.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
WKUINT	SRQINT	DISCINT	CIDSCHG	Reserved	PTXFE	HCINT	HPRTINT	Reserved	IPXFR/INCOMPISOOUT	IISOIXFR	OEPINT	IEPINT	Reserved	EOPF	ISOODRP	ENUMDNE	USBRST	USBSUSP	ESUSP	Reserved	GONAKEFF	GINAKEFF	NPTXFE	RXFLVL	SOF	OTGINT	MMIS	CMOD			
rc_w1					r	r	r	Res.	rc_w1	r	r			rc_w1							r	r	r	r	rc_w1	r	rc_w1	r			

- **Бит 31** **WKUINT**: Прерывание удалённой побудки  
В режиме устройства ставится при появлении на шине USB события восстановления.  
В режиме хоста ставится при появлении на шине USB события удалённой побудки.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 30** **SRQINT**: Прерывание запроса/новой сессии  
В режиме хоста ставится при появлении на шине USB запроса сессии от устройства.  
В режиме устройства ставится при появлении рабочего уровня  $V_{BUS}$  для В-устройства.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 29** **DISCINT**: Прерывание отключения (вытыкания) внешнего устройства  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 28** **CIDSCHG**: Состояние линии ID разъёма изменилось  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 27** Резерв, не трогать.
- **Бит 26** **PTXFE**: Периодический TxFIFO пуст  
Ставится если в периодическом передающем FIFO есть куда писать. Полу- или полное опустение задаётся битом PTXFELVL в регистре OTG\_FS\_GAHBCFG.  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- **Бит 25** **HCINT**: Прерывание каналов хоста  
В режиме хоста ставится ядром при наличии запроса какого-либо канала хоста. Номер запросившего канала читается из регистра OTG\_FS\_HAINT, причина запроса читается из регистра OTG\_FS\_HCINTx. Снимается очисткой бита запроса в регистре OTG\_FS\_HCINTx.  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- **Бит 24** **HPRTINT**: Прерывание изменения состояния порта Хоста  
Событие запроса читается из регистра OTG\_FS\_HPRT. Снимается очисткой бита запроса в регистре OTG\_FS\_HPRT.  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- **Биты 23:22** Резерв, не трогать.
- **Бит 21** **IPXFR**: Незавершённая периодическая передача  
В режиме хоста ядро извещает о незавершённой периодической передаче для текущего фрейма.  
**INCOMPISOOUT**: Незавершённая изохронная передача OUT  
В режиме устройства ядро извещает о незавершённой изохронной передаче OUT для текущего фрейма. Выставляется вместе с битом конца периодического фрейма (EOPF) в этом регистре.
- **Бит 20** **IISOIXFR**: Незавершённая изохронная передача IN  
В режиме устройства ядро извещает о незавершённой изохронной передаче IN для текущего фрейма. Выставляется вместе с битом конца периодического фрейма (EOPF) в этом регистре.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 19** **OEPINT**: Прерывание конечной точки OUT  
В режиме устройства ставится ядром при наличии запроса какой-либо конечной точки OUT. Номер запросившей точки читается из регистра OTG\_FS\_DAINТ, причина запроса читается из регистра OTG\_FS\_DOEPINTx. Снимается очисткой бита запроса в регистре OTG\_FS\_DOEPINTx.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 18** **IEPINT**: Прерывание конечной точки IN  
В режиме устройства ставится ядром при наличии запроса какой-либо конечной точки IN. Номер запросившей точки читается из регистра OTG\_FS\_DAINТ, причина запроса читается из регистра OTG\_FS\_DIEPINTx. Снимается очисткой бита запроса в регистре OTG\_FS\_DIEPINTx.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Биты 17:16** Резерв, не трогать.

- **Бит 15**            **EOPF**: Прерывание конца периодического фрейма  
Возникает при истечении интервала периодического фрейма (поле PFIVL в OTG\_FS\_DCFG) в текущем фрейме.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 14**            **ISOODRP**: Прерывание выброса изохронного пакета OUT  
Ставится ядром при нехватке места в RxFIFO для изохронного пакета OUT.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 13**            **ENUMDNE**: Переучёт завершён  
После этого в регистре OTG\_FS\_DSTS лежит скорость переучёта.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 12**            **USBRST**: Сигнал сброса на шине USB  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 11**            **USBSUSP**: Сигнал Приостановки на шине USB  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 10**            **ESUSP**: Ранняя приостановка  
На шине USB не было активности в течении 3 ms.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Биты 9:8**           Резерв, не трогать.
- **Бит 7**            **GONAKEFF**: Глобальный OUT NAK работает  
Бит SGONAK в регистре OTG\_FS\_DCTL сработал. Очищается установкой бита CGONAK в регистре OTG\_FS\_DCTL.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 6**            **GINAKEFF**: Глобальный NAK не-периодических IN работает  
Бит SGINAK в регистре OTG\_FS\_DCTL сработал. Очищается установкой бита CGINAK в регистре OTG\_FS\_DCTL.  
Это прерывание не означает, что по шине USB будет посылаться NAK, бит STALL старше.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 5**            **NPTXFE**: Не-периодический TxFIFO пуст  
Ставится если в не-периодическом передающем FIFO есть куда писать. Полу- или полное опустение задаётся битом TXFELVL в регистре OTG\_FS\_GAHBCFG.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 4**            **RXFLVL**: RxFIFO не пуст  
Из RxFIFO можно прочесть хоть один пакет.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 3**            **SOF**: Старт фрейма  
В режиме хоста ядро извещает что на шину USB послан SOF (FS) или Keep-Alive (LS). Снимается записью 1 в этот бит.  
В режиме устройства ядро извещает, что на USB появился токен. Номер текущего фрейма читают в регистре Состояния устройства. Прерывание проявляется только при работе с FS.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 2**            **OTGINT**: Прерывание OTG  
Ядро извещает о событии протокола OTG. Само событие выявляют по регистру OTG\_FS\_GOTGINT. Бит снимается очисткой бита события в регистре OTG\_FS\_GOTGIN.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 1**            **MMIS**: Прерывание несовпадения режима  
Ядро ставит этот бит при попытке доступа:
  - К регистрам режима хоста из режима устройства
  - К регистрам режима устройства из режима хоста**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 0**            **CMOD**: Текущий режим
  - 0: Режим устройства
  - 1: Режим хоста**NB**: Доступен в обоих режимах.

### Регистр маски прерываний (OTG\_FS\_GINTMSK)

Смещение адреса: 0x018

По сбросу: 0x0000 0000

Изменение регистра маски на регистр запросов прерывание (OTG\_FS\_GINTSTS) не влияет.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
WUIM	SRQIM	DISCINT	CIDSCHGM	Reserved	PTXFEM	HCIM	PRTIM	Reserved	IPXFRM/IISOXFRM	IISOXFRM	OEPINT	IEPINT	EPMISM	Reserved	EOPFM	ISOODRPM	ENUMDNEM	USBRST	USBSUSPM	ESUSPM	Reserved	GONAKEFFM	GINAKEFFM	NPTXFEM	RXFLVLM	SOFM	OTGINT	MMISM	Reserved		
rw	rw	rw	rw		rw	rw	r		rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

Состояние битов:

0: Нельзя

1: Можно

- **Бит 31**                **WUIM**: Маска прерывания пробуждения  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 30**                **SRQIM**: Маска прерывания запроса/новой сессии  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 29**                **DISCINT**: Маска прерывания отключения устройства  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 28**                **CIDSCHGM**: Маска прерывания изменения ID  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 27**                Резерв, не трогать.
- **Бит 26**                **PTXFEM**: Маска прерывания пустого периодического TxFIFO  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- **Бит 25**                **HCIM**: Маска прерывания каналов хоста  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- **Бит 24**                **PRTIM**: Маска прерывания порта хоста  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- **Биты 23:22**            Резерв, не трогать.
- **Бит 21**                **IPXFRM**: Маска прерывания незавершённой периодической передачи  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.  
**IISOXFRM**: Маска прерывания незавершённой изохронной передачи OUT  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 20**                **IISOXFRM**: Маска прерывания незавершённой изохронной передачи IN  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 19**                **OEPINT**: Маска прерывания конечной точки OUT  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 18**                **IEPINT**: Маска прерывания конечной точки IN  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 17**                **EPMISM**: Маска прерывания несовпадения конечной точки  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 16**                Резерв, не трогать.
- **Бит 15**                **EOPFM**: Маска прерывания конца периодического фрейма  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 14**                **ISOODRPM**: Маска прерывания выброса изохронного пакета OUT  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 13**                **ENUMDNEM**: Маска прерывания конца переучёта  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 12**                **USBRST**: Маска прерывания сброса USB  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 11**                **USBSUSPM**: Маска прерывания приостановки USB  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 10**                **ESUSPM**: Маска прерывания ранней приостановки  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Биты 9:8**              Резерв, не трогать.
- **Бит 7**                 **GONAKEFFM**: Маска прерывания Global OUT NAK effective  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.

- Бит 6                **GINAKEFFM**: Маска прерывания Global non-periodic IN NAK effective  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 5                **NPTXFEM**: Маска прерывания пустого не-периодического TxFIFO  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- Бит 4                **RXFLVLM**: Маска прерывания непустого RxFIFO  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 3                **SOFM**: Маска прерывания старта фрейма  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 2                **OTGINT**: Маска прерывания OTG  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 1                **MMISM**: Маска прерывания несовпадения режима  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 0                Резерв, не трогать.

### Регистры Состояния приёма отладки/Состояния приёма и извлечения (OTG\_FS\_GRXSTSR/OTG\_FS\_GRXSTSP)

Смещение адреса регистра состояния приёма: 0x01C

Смещение адреса регистра извлечения: 0x020

По сбросу: 0x0000 0000

Чтение Состояния приёма отладки возвращает верхушку приёмного FIFO. Чтение Состояния приёма и извлечения дополнительно извлекает данные верхней строки RxFIFO.

The receive status contents must be interpreted differently in host and device modes. The core ignores the receive status pop/read when the receive FIFO is empty and returns a value of 0x0000 0000. The application must only pop the Receive Status FIFO when the Receive FIFO non-empty bit of the Core interrupt register (**RXFLVL** bit in **OTG\_FS\_GINTSTS**) is asserted.

#### Режим хоста

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	Reserved				PKTSTS				DPID				BCNT								CHNUM											
					г				г				г								г											

- Биты 31:21        Резерв, не трогать.
- Биты 20:17        **PKTSTS**: Статус принятого пакета
  - 0010: Принят пакет данных IN
  - 0011: Передача IN завершена (с прерыванием)
  - 0101: Ошибка переключения данных (с прерыванием)
  - 0111: Канал остановлен (с прерыванием)
  - Иные: Резерв
- Биты 16:15        **DPID**: PID данных принятого пакета
  - 00: DATA0
  - 10: DATA1
  - 01: DATA2
  - 11: MDATA
- Биты 14:4        **BCNT**: Счётчик байтов принятого пакета IN
- Биты 3:0         **CHNUM**: Номер канала текущего принятого пакета

#### Режим устройства

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	Reserved				FRMNUM				PKTSTS				DPID				BCNT								EPNUM							
					г				г				г				г								г							

- Биты 31:25        Резерв, не трогать.
- Биты 24:21        **FRMNUM**: Номер фрейма
  - Младшие 4 бита номера фрейма принятого пакета. Только при поддержке изохронных точек OUT.
- Биты 20:17        **PKTSTS**: Статус принятого пакета
  - 0001: Глобальный OUT NAK (с прерыванием)
  - 0010: Принят пакет данных OUT
  - 0011: Передача OUT завершена (с прерыванием)

0100: Передача SETUP завершена (с прерыванием)

0110: Принят пакет данных SETUP

Others: Reserved

— Биты 16:15 **DPID**: PID данных принятого пакета OUT

00: DATA0

10: DATA1

01: DATA2

11: MDATA

— Биты 14:4 **BCNT**: Счётчик байтов принятого пакета

— Биты 3:0 **EPNUM**: Номер конечной точки текущего принятого пакета

### Регистр размера приёмного FIFO (OTG\_FS\_GRXFSIZ)

Смещение адреса: **0x024**

По сбросу: **0x0000 0200**

31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0

Reserved	RXFD
	r/rw

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:0 **RXFD**: Глубина RxFIFO в 32-бит словах

Минимальное значение 16

Максимальное значение 256

По сбросу питания пишется значение наибольшей глубины Rx FIFO данных.

### Регистр размера передающего не-периодического FIFO хоста (OTG\_FS\_HNPTXFSIZ)

#### Размер передающего FIFO точки 0 (OTG\_FS\_DIEPTXF0)

Смещение адреса: **0x028**

По сбросу: **0x0000 0200**

31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0

NPTXFD/TX0FD	NPTXFSA/TX0FSA
r/rw	r/rw

#### Режим хоста

— Биты 31:16 **NPTXFD**: Глубина не-периодического TxFIFO в 32-бит словах.

Минимальное значение 16

Максимальное значение 256

— Биты 15:0 **NPTXFSA**: Адрес начала RAM не-периодических передач

#### Режим устройства

— Биты 31:16 **TX0FD**: Глубина TxFIFO конечной точки 0 в 32-бит словах.

Минимальное значение 16

Максимальное значение 256

— Биты 15:0 **TX0FSA**: Адрес начала RAM передач конечной точки 0

### Регистр не-периодического передающего FIFO/состояния очереди (OTG\_FS\_HNPTXSTS)

Смещение адреса: **0x02C**

По сбросу: **0x0008 0200**

Содержит информацию о свободном месте в TxFIFO.

31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0

Reserved	NPTXQTOP	NPTQXSAV	NPTXFSAV
	r	r	r

— Бит 31 Резерв, не трогать.

— Биты 30:24 **NPTXQTOP**: Верх очереди не-периодических запросов передачи

Биты 30:27: Номер Канала/Конечной точки

Биты 26:25: Статус передачи

— 00: Токен IN/OUT

— 01: Пакет нулевой длины (устройство IN/хост OUT)

— 11: Команда остановки канала





- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **FRIVL**: Интервал фреймов

Программное определение интервала между двумя последовательными токенами SOF (FS) или Keep-Alive (LS) в тактах PHY. Писать можно только после установки бита PENA в регистре OTG\_FS\_HPRT. Если не задано, то ядро вычисляет его по значению поля FSLSPCS в регистре OTG\_FS\_HCFG. Писать надо единожды при начальной конфигурации.  
1 ms × (частоту тактов PHY)

### Регистр номера/остатка времени фрейма хоста (OTG\_FS\_HFNUM)

Смещение адреса: 0x408

По сбросу: 0x0000 3FFF

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FTREM																FRNUM															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:16 **FTREM**: Остаток времени фрейма в тактах PHY  
Декрементируется по каждому такту PHY. Перегружается из регистра интервала при достижении 0 и передаче нового SOF.
- Биты 15:0 **FRNUM**: Номер фрейма  
Инкрементируется по новому SOF, обнуляется при достижении 0x3FFF.

### Регистр состояния периодического передающего FIFO/очереди (OTG\_FS\_HPTXSTS)

Смещение адреса: 0x410

По сбросу: 0x0008 0100

Только чтение. Информация о свободном месте в TxFIFO и очереди периодических передач.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
PTXQTOP								PTXQSAV								PTXFSAVL																
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:24 **PTXQTOP**: Верх очереди запросов периодических передач  
Используется при отладке.  
Бит 31: Чётный/Нечётный фрейм  
0: Чётный  
1: Нечётный  
Биты 30:27: Номер Канала/Конечной точки  
Биты 26:25: Тип  
00: IN/OUT  
01: Пакет нулевой длины  
11: Команда выключения канала  
Бит 24: Последняя строка этого Канала/Конечной точки
- Биты 23:16 **PTXQSAV**: Свободное место в очереди периодических передач  
Очередь содержит и IN и OUT запросы.  
00: Очередь полна  
01: 1 свободная строка  
10: 2 свободных строки  
bхп: n свободных строк ( $0 \leq n \leq 8$ )  
Others: Резерв
- Биты 15:0 **PTXFSAVL**: Свободное место в TxFIFO периодических передач в 32-би словах  
0000: TxFIFO полон  
0001: 1 свободное слово  
0010: 2 свободных слова  
bхп: n свободных слов ( $0 \leq n \leq PTXFD$ )  
Others: Резерв

### Регистр всех прерываний хоста (OTG\_FS\_HAINT)

Смещение адреса: 0x414

По сбросу: 0x0000 0000

Отражает запросы прерываний каналов. Прерывание вызывается по общему биту **HCINT** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS** при разрешении в регистре маски всех каналов. Биты ставятся и снимаются в соответствии с битами регистров прерывания соответствующего канала **X**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																HAINT																														
																r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
- Биты 31:24 **HAINT**: Прерывания каналов

По одному биту на канал: бит 0 для канала 0, бит 15 для канала 15

### Регистр маски всех прерываний хоста (OTG\_FS\_HAINTMSK)

Смещение адреса: **0x418**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0														
Reserved																HAINTM																													
																r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
- Биты 31:24 **HAINTM**: Маска прерывания каналов

0: Нельзя  
1: Можно

По одному биту на канал: бит 0 для канала 0, бит 15 для канала 15

### Регистр управления и состояния портов хоста (OTG\_FS\_HPRT)

Смещение адреса: **0x440**

По сбросу: **0x0000 0000**

Сейчас хост OTG поддерживает только один порт. Регистр содержит информацию о сбросе USB, включении, остановке, восстановлении, подключении и проверке. Прерывания вызываются по биту **HPRTINT** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**. Чтение этого регистра снимает бит запроса прерывания. Биты **rc\_w1** снимаются записью 1.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0					
Reserved																PSPD		PTCTL				PPWR	PLSTS		Reserved	PRST	PSUSP	PRES	POCHNG	POCA	PENCHNG	PENA	PCDET	PCSTS		
																r	r	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r	r		r/w	rs	r/w	rc_w1	r	rc_w1	rc_w0	rc_w1	rc_w0	rc_w1	r

- Биты 31:19 Резерв, не трогать.
- Биты 18:17 **PSPD**: Скорость подключённого к порту устройства
  - 01: FS
  - 10: LS
  - 11: Резерв
- Биты 16:13 **PTCTL**: Тест порта
  - 0000: Режим теста выключен
  - 0001: Режим Test\_J
  - 0010: Режим Test\_K
  - 0011: Режим Test\_SE0\_NAK
  - 0100: Режим Test\_Packet
  - 0101: Режим Test\_Force\_Enable
  - Others: Резерв
- Бит 12 **PPWR**: Питание порта
  - 0: Выключено
  - 1: Включено
- Биты 11:10 **PLSTS**: Текущее состояние линий порта
  - Бит 10: Логический уровень OTG\_FS\_FS\_DP
  - Бит 11: Логический уровень f OTG\_FS\_FS\_DM
- Бит 9 Резерв, не трогать.
- Бит 8 **PRST**: Сброс порта

Ставится программно, снимается программно после завершения последовательности сброса.

0: Сбросу нету

1: Сброс есть

Ставится на период не менее 10 ms перед запуском сброса порта и ещё ждём 10 ms перед снятием этого бита. В стандарте USB этого нет.

— **Бит 7** **PSUSP**: Приостановка порта

Ставится программно. Ядро просто перестаёт посылать SOF. Для остановки тактов PHY надо ставить свой бит остановки. При чтении выдаёт текущее состояние порта.

Снимается ядром после установки битов WKUINT или DISCINT в регистре OTG\_FS\_GINTSTS.

0: Порт работает

1: Порт стоит

— **Бит 6** **PRES**: Восстановление порта

Программно подаёт на порт сигнал восстановления. При программном снятии бита снимается и сигнал. При обнаружении побудки (бит WKUINT в OTG\_FS\_GINTSTS) ядро выдаёт сигнал и снимает его после обнаружении отключения. Чтение выдаёт текущее состояние сигнала.

0: Сигнала восстановления нет

1: Сигнал есть

— **Бит 5** **POCCHNG**: Сигнал перегрузки порта по току изменился

— **Бит 4** **POCA**: Перегрузка порта по току

0: Нету

1: Есть

— **Бит 3** **PENCHNG**: Включение порта изменилось

— **Бит 2** **PENA**: Включение порта

Порт включается ядром в конце последовательности сброса, выключается при перегрузке, отключении или программном снятии этого бита. Программно бит не ставится. Прерывания не вызывает.

0: Выключен

1: Включён

— **Бит 1** **PCDET**: Порт подключён

Ставится ядром при подключении устройства, прерывание вызывается битом HPRTINT в регистре OTG\_FS\_GINTSTS). Снимается записью 1.

— **Бит 0** **PCSTS**: Состояние подключения порта

0: Устройства нет

1: Устройство есть

### Регистр характеристик канала-х (OTG\_FS\_HCCHARx)

(x = 0..7, где x = Номер\_канала)

Смещение адреса: 0x500 + (Номер\_канала × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CHENA	CHDIS	ODDFRM	DAD								MCNT		EPTYP	LSDEV	Reserved	EPDIR	EPNUM					MPSIZ									
rs	rs	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— **Бит 31** **CHENA**: Включение канала

Ставится программно, снимается хостом OTG.

0: Выключен

1: Включён

— **Бит 30** **CHDIS**: Выключение канала

Программная установка бита останавливает приём/передачу данных не дожидаясь их завершения. Далее надо дождаться подтверждения выключения прерыванием.

— **Бит 29** **ODDFRM**: Нечётный фрейм

Программно задаёт передачу чётного/нечётного фрейма периодической (изохронной или прерывающей) передачи.

0: Чётный фрейм

1: Нечётный фрейм

— **Биты 28:22** **DAD**: Адрес устройства

— **Биты 21:20** **MCNT**: Многосчётчик

Число передач для этого фрейма периодической конечной точки. Для не-периодических точек не используется.

00: Резерв. Результат непредсказуем

01: 1 передача

10: 2 передачи на фрейм

11: 3 передачи на фрейм

— Биты 19:18 **EPTYP**: Тип конечной точки

00: Управляющая

01: Изохронная

10: Групповая

11: Прерывающая

— Бит 17 **LSDEV**: Низкоскоростное устройство

— Бит 16 Резерв. не трогать.

— Бит 15 **EPDIR**: Направление конечной точки

0: OUT

1: IN

— Биты 14:11 **EPNUM**: Номер конечной точки

— Биты 10:0 **MPSIZ**: Максимальный размер пакета

### Регистр прерываний канала-x (OTG\_FS\_HCINTx)

(x = 0..7, где x = Номер\_канала)

Смещение адреса: 0x508 + (Номер\_канала × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0000

Читать регистр надо при стоящем бите **HCINT** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**, но сначала надо узнать номер прервавшего канала из регистра **OTG\_FS\_HAINT**. Снятие бита в этом регистре чистит соответствующие биты в регистрах **OTG\_FS\_HAINT** и **OTG\_FS\_GINTSTS**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved																						DTERR	FRMOR	BBERR	TXERR	Reserved	ACK	NAK	STALL	Reserved	CHH	XFRC
																						rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	Reserved	rc_w1	rc_w1	rc_w1	Reserved	rc_w1	rc_w1

— Биты 31:11 Резерв. не трогать.

— Бит 10 **DTERR**: Ошибка переключения данных

— Бит 9 **FRMOR**: Переполнение фрейма

— Бит 8 **BBERR**: Ошибка перекрёстных шумов

— Бит 7 **TXERR**: Ошибка передачи

Сбой CRC

Таймаут

Ошибка бита заполнения

Дрянной EOP

— Бит 6 Резерв. не трогать.

— Бит 5 **ACK**: Прерывание принятого/переданного ACK

— Бит 4 **NAK**: Прерывание принятого ответа NAK

— Бит 3 **STALL**: Прерывание принятого ответа STALL

— Бит 2 Резерв. не трогать.

— Бит 1 **CHH**: Канал остановлен

Indicates the transfer completed abnormally either because of any USB transaction error or in response to disable request by the application.

— Бит 0 **XFRC**: Передача завершена без ошибок

### Регистр маски прерываний канала-x (OTG\_FS\_HCINTMSKx)

(x = 0..7, где x = Номер\_канала)

Смещение адреса: 0x508 + (Номер\_канала × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved																						DTERRM	FRMORM	BBERRM	TXERRM	NYET	ACKM	NAKM	STALLM	Reserved	CHHM	XFRM
																						r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w		r/w	r/w

Маска прерывания события: 0- нельзя, 1 - можно.

- Биты 31:11 Резерв. не трогать.
- Бит 10 **DTERRM**: Ошибка переключения данных
- Бит 9 **FRMORM**: Переполнение фрейма
- Бит 8 **BBERRM**: Ошибка перекрытых шумов
- Бит 7 **TXERRM**: Ошибка передачи
- Бит 6 **NYET**: Ответ принят
- Бит 5 **ACKM**: Прерывание принятого/переданного ACK
- Бит 4 **NAKM**: Прерывание принятого ответа NAK
- Бит 3 **STALLM**: Прерывание принятого ответа STALL
- Бит 2 Резерв. не трогать.
- Бит 1 **CHHM**: Канал остановлен
- Бит 0 **XFRM**: Передача завершена

### Регистр размера передачи канала канала-x (OTG\_FS\_HCTSIZx) (x = 0..7, (x = 0..7, где x = Номер\_канала)

Смещение адреса: 0x510 + (Номер\_канала × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	DPID			PKTCNT										XFRSIZ																	
	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

- Бит 31 Резерв. не трогать.
- Биты 30:29 **DPID**: PID данных начальной передачи  
Программно задаёт PID данных начальной передачи. Для остальных передач управляется хостом.  
00: DATA0  
01: DATA2  
10: DATA1  
11: MDATA (non-control)/SETUP (control)
- Биты 28:19 **PKTCNT**: Счётчик пакетов  
Программно пишется ожидаемое число передаваемых (OUT) или принимаемых (IN) пакетов передачи. Декрементируется хостом после каждой успешной передачи пакета OUT/IN. При достижении 0 выдаётся прерывание завершения.
- Биты 18:0 **XFRSIZ**: Размер передачи  
Для OUT это число байтов данных передачи хоста.  
Для IN это размер приёмного буфера. Должен быть кратен максимальному размеру пакета IN (периодического и не-периодического).

### 34.16.4. Регистры режима устройства

#### Регистр конфигурации устройства (OTG\_FS\_DCFG)

Смещение адреса: 0x800

По сбросу: 0x0220 0000

Конфигурация ядра по сбросу питания, некоторых команд или переучёта. После инициализации регистр изменять нельзя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0									
Reserved																			PFIVL		DAD								Reserved	NZLSOHSK		DSPD								
																			r/w		r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w		r/w	r/w	r/w								

- Биты 31:13 Резерв. не трогать.
- Биты 12:11 **PFIVL**: Интервал периодического фрейма  
 Время выдачи прерывания конца периодического фрейма до полного завершения его передач.
  - 00: 80% интервала фрейма
  - 01: 85% интервала фрейма
  - 10: 90% интервала фрейма
  - 11: 95% интервала фрейма
- Биты 10:4 **DAD**: Адрес устройства  
 Пишется после каждой команды **SetAddress**.
- Бит 3 Резерв. не трогать.
- Бит 2 **NZLSOHSK**: Ответ на посылку OUT не-нулевой длины фазы статуса
  - 0: Отдать принятый пакет OUT программе (нулевой или не-нулевой длины) и послать ответ на основе битов NAK и STALL конечной точки в регистре управления устройством.
  - 1: На передачу статуса OUT не-нулевой длины ответить STALL, пакет программе не отдавать.
- Биты 1:0 **DSPD**: Скорость устройства  
 Скорость, показываемая устройством во время переучёта, но реальная скорость определяется хостом USB после завершения "чик-чирик" последовательности.
  - 00: Резерв
  - 01: Резерв
  - 10: Резерв
  - 11: FS (USB 1.1 Частота 48 MHz)

## Регистр управления устройством (OTG\_FS\_DCTL)

Смещение адреса: **0x804**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																			POPRGDNE	CGONAK	SGONAK	CGINAK	SGINAK	TCTL			GONSTS	GINSTS	SDIS	RWUSIG	
																			r/w	w	w	w	w	r/w	r/w	r/w	r/w	r	r	r/w	r/w

- Биты 31:12 Резерв. не трогать.
- Бит 11 **POPRGDNE**: Побудка включения завершена  
 Ставится программно после конфигурации регистра.
- Бит 10 **CGONAK**: Очистка глобального OUT NAK записью 1 в этот бит.
- Бит 9 **SGONAK**: Установка глобального OUT NAK  
 Выдаёт ответ NAK по всем конечным точкам OUT.  
 Ставится программно только при снятом бите GONAKEFF в регистре OTG\_FS\_GINTSTS.
- Бит 8 **CGINAK**: Очистка глобального IN NAK записью 1 в этот бит.
- Бит 7 **SGINAK**: Установка глобального IN NAK  
 Выдаёт ответ NAK по всем не-периодическим конечным точкам IN.  
 Ставится программно только при снятом бите GINAKEFF в регистре OTG\_FS\_GINTSTS.
- Биты 6:4 **TCTL**: Управление тестом
  - 000: Выключен
  - 001: Режим Test\_J
  - 010: Режим Test\_K
  - 011: Режим Test\_SE0\_NAK
  - 100: Режим Test\_Packet
  - 101: Режим Test\_Force\_Enable
  - Иные: Резерв

- **Бит 3**           **GONSTS**: Состояние глобального OUT NAK
  - 0: Ответ посылается на основе заполнения RxFIFO и состояния битов NAK и STALL.
  - 1: Данные в RxFIFO не пишутся, независимо от заполнения. На все пакеты, кроме SETUP, отсылается NAK. Изохронные пакеты OUT пропадают втуне.
- **Бит 2**           **GINSTS**: Состояние глобального IN NAK
  - 0: Ответ отсылается на основе наличия данных в передающем FIFO.
  - 1: По всем не-периодическим точкам IN отсылается ответ NAK, независимо от данных в FIFO.
- **Бит 1**           **SDIS**: Программное отключение
 

При стоящем бите хост в упор не видит подключённого устройства и устройство не принимает сигналы по USB. При очистке этого бита после программного отключения хосту посылается событие подключения. После переподключения устройства хост начинает его переучёт.

  - 0: Нормальная работа.
  - 1: Ядро выдаёт хосту событие подключения.
- **Бит 0**           **RWUSIG**: Удалённое пробуждение
 

Установка бита посылает хосту сигнал удалённой пробудки. Очищать бит надо в интервале от 1 ms до 15 ms после установки.

**Таблица 205. Минимальная длительность программного отключения**

Рабочая скорость	Состояние устройства	Минимальная длительность
FS	Остановка	1 ms + 2.5 $\mu$ s
FS	Простой	2.5 $\mu$ s
FS	Работа	2.5 $\mu$ s

### Регистр состояния устройства (OTG\_FS\_DSTS)

Смещение адреса: **0x808**

По сбросу: **0x0000 0010**

Состояние событий ядра со стороны USB. Читать надо по прерываниям от регистра

**OTG\_FS\_DAIN(T)**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0					
Reserved										FNSOF										Reserved			EERR	ENUMSPD		SUSPSTS										
										r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- **Биты 31:22**       Резерв. не трогать.
- **Биты 21:8**       **FNSOF**: Номер фрейма принятого SOF
- **Биты 7:4**        Резерв. не трогать.
- **Бит 3**           **EERR**: Непредсказуемая ошибка
 

Ставится ядром. Контроллер OTG\_FS уходит в Останов и выдаётся прерывание раннего останова (бит ESUSP в OTG\_FS\_GINTSTS). Восстановить работу можно только через программное отключение.
- **Биты 2:1**       **ENUMSPD**: Скорость после переучёта
  - 01: Резерв
  - 10: Резерв
  - 11: FS (частота PHY равна 48 MHz)
  - Иные: Резерв
- **Бит 0**           **SUSPSTS**: Состояние приостановки
 

В режиме устройства отражает сигнал Останов на шине USB. Ядро выходит из Остановки при:

  - Активности на линиях данных USB
  - Установке бита удалённой пробудки RWUSIG в регистре OTG\_FS\_DCTL.

### Общий регистр маски прерываний конечных точек IN устройства (OTG\_FS\_DIEPMSK)

Смещение адреса: **0x810**

По сбросу: **0x0000 0000**

Относится к выдаче прерываний всех регистров **OTG\_FS\_DIEPINTx**. По умолчанию всё замаскировано.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																								INENEM	INENMM	ITTXFEMSK	TOM	Reserved	EPDM	XFCRM	
																								rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw

Маска прерывания: 0 - Нельзя, 1 - Можно.

- Биты 31:7 Резерв. не трогать.
- Бит 6 **INENEM**: У конечной точки IN действует NAK
- Бит 5 **INENMM**: Принят токен IN с несовпадающей EP
- Бит 4 **ITTXFEMSK**: Принят токен IN при пустом TxFIFO
- Бит 3 **TOM**: Таймаут (Не-изохронные конечные точки)
- Бит 2 Резерв. не трогать.
- Бит 1 **EPDM**: Конечная точка выключена
- Бит 0 **XFCRM**: Передача завершена

### Общий регистр маски прерываний конечных точек OUT устройства (OTG\_FS\_DOEPMSK)

Смещение адреса: 0x814

По сбросу: 0x0000 0000

Относится к выдаче прерываний всех регистров OTG\_FS\_DOEPINTx По умолчанию всё замаскировано.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																								OTEPDM	STUPM	Reserved	EPDM	XFCRM			
																								rw	rw		rw	rw			

Маска прерывания: 0 - Нельзя, 1 - Можно.

- Биты 31:5 Резерв. не трогать.
- Бит 4 **OTEPDM**: Принят токен OUT выключенной управляющей точки OUT.
- Бит 3 **STUPM**: Фаза SETUP управляющей точки завершена.
- Бит 2 Резерв. не трогать.
- Бит 1 **EPDM**: Конечная точка выключена
- Бит 0 **XFCRM**: Передача завершена

### Регистр прерываний всех конечных точек устройства (OTG\_FS\_DAINТ)

Смещение адреса: 0x818

По сбросу: 0x0000 0000

Регистр OTG\_FS\_DAINТ содержит прерывания всех конечных OUT и IN точек устройства. Прерывания разрешаются битами OEPINT и IEPINT в регистре OTG\_FS\_GINTSTS. Для двунаправленных точек используются два бита. Биты в этом регистре ставятся и снимаются соответствующими битами в регистрах OTG\_FS\_DIEPINTx/OTG\_FS\_DOEPINTx.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OEPINT																IEPINT															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:16 **OEPINT**: Прерывания конечных точек OUT

Для точек OUT:

Бит 16 для OUT конечной точки 0, бит 19 для OUT конечной точки 3

- Биты 15:0 **IEPINT**: Прерывания конечных точек IN

Для точек IN:

Бит 0 для IN конечной точки 0, бит 3 для IN конечной точки 3.

### Регистр маски прерываний всех конечных точек устройства (OTG\_FS\_DAINТMSK)

Смещение адреса: 0x81C

По сбросу: 0x0000 0000

Маскирует прерывания по регистру **OTG\_FS\_DAINTE**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OEPМ																IEPМ															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Маска прерывания: 0 - Нельзя, 1 - Можно.

— Биты 31:16 **OEPINTM**: Прерывания конечных точек OUT

Для точек OUT:

Бит 16 для OUT конечной точки 0, бит 19 для OUT конечной точки 3

— Биты 15:0 **IEPINTM**: Прерывания конечных точек IN

Для точек IN:

Бит 0 для IN конечной точки 0, бит 3 для IN конечной точки 3.

### Регистр времени разряда $V_{BUS}$ устройства (OTG\_FS\_DVBUSDIS)

Смещение адреса: **0x828**

По сбросу: **0x0000 17D7**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																VBUSDT																														
																rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:0 **VBUSDT**: Время разряда  $V_{BUS}$  устройства после импульса во время SRP.

Вычисляется в тактах PHY / 1 024. Зависит от нагрузки  $V_{BUS}$ , можно подстраивать.

### Регистр времени импульса $V_{BUS}$ устройства (OTG\_FS\_DVBUSPULSE)

Смещение адреса: **0x82C**

По сбросу: **0x0000 05B8**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																DVBUSP																														
																rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:12 Резерв, не трогать.

— Биты 11:0 **DVBUSP**: Время импульса  $V_{BUS}$  устройства во время SRP.

Вычисляется в тактах PHY / 1 024.

### Регистр маски прерываний пустого FIFO конечных точек IN (OTG\_FS\_DIEPEMPMSK)

Смещение адреса: **0x834**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																INEPTXFEM																														
																rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Маска прерывания: 0 - Нельзя, 1 - Можно.

— Биты 31:16 Резерв, не трогать.

— Биты 15:0 **INEPTXFEM**: TxFIFO конечной точки IN пуст

Маскируют биты прерываний по TXFE регистров OTG\_FS\_DIEPINTx.

Бит 0 для IN конечной точки 0, бит 3 для IN конечной точки 3.

### Регистр управления конечной точки IN 0 (OTG\_FS\_DIEPCTL0)

Смещение адреса: **0x900**

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EPENA	EPDIS	Reserved				SNAK	CNAK	TXFNUM				STALL	Reserved	EPTYP	NAKSTS	Reserved	USBAEP	Reserved										MPSIZ			
r	r					w	w	rw	rw	rw	rw	rs	Reserved	r	r	r	Reserved	r											rw	rw	

- **Бит 31**            **EPENA**: Включение конечной точки  
Установка бита запускает передачу данных конечной точки 0.  
Снимается ядром перед выдачей прерываний:
  - Точка выключена
  - Передача завершена
- **Бит 30**            **EPDIS**: Выключение конечной точки  
Установка бита останавливает даже незавершённую передачу данных конечной точки 0. Далее надо дождаться прерывания выключения точки. Снимается ядром перед выдачей прерывания.  
Останавливать можно только включённую конечную точку.
- **Биты 29:28**        Резерв, не трогать.
- **Бит 27**            **SNAK**: Установка ответа NAK  
Программно задаёт выдачу NAK этой точки. Ядро может ставить его после приёма пакета SETUP.
- **Бит 26**            **CNAK**: Очистка NAK записью в этот бит
- **Биты 25:22**        **TXFNUM**: Номер TxFIFO точки IN 0.
- **Бит 21**            **STALL**: Ответ STALL  
Ставится программно, снимается ядром после приёма пакета SETUP. Имеет приоритет перед битами NAK, Глобального IN NAK и Глобального OUT NAK.
- **Бит 20**            Резерв, не трогать.
- **Биты 19:18**        **EPTYP**: Тип конечной точки, '00' для управляющей точки.
- **Бит 17**            **NAKSTS**: Состояние NAK
  - 0: Не-NAK ответы на основании состояния FIFO
  - 1: Ответы NAK.
 При стоящем бите ядро останавливает передачи данных даже при их наличии в TxFIFO. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.
- **Бит 16**            Резерв, не трогать.
- **Бит 15**            **USBAEP**: Активная конечная точка USB  
Всегда стоит, точка 0 активна во всех конфигурациях и интерфейсах.
- **Биты 14:2**        Резерв, не трогать.
- **Биты 1:0**          **MPSIZ**: Максимальный размер пакета
  - 00: 64 байта
  - 01: 32 байта
  - 10: 16 байт
  - 11: 8 байт

## Регистр управления конечной точки-х устройства (OTG\_FS\_DIEPCTLx)

(x = 1..3, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса:  $0x900 + (\text{Endpoint\_number} \times 0x20)$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EPENA	EPDIS	SODDFRM	SD0PID/SEVNFIRM	SNAK	CNAK	TXFNUM				Stall	Reserved	EPTYP	NAKSTS	EONUMDPID	USBAEP	Reserved						MPSIZ									
rs	rs	w	w	w	w	rw	rw	rw	rw	rw/rs		rw	rw	r	r	rw							rw								

- **Бит 31**            **EPENA**: Включение конечной точки  
Установка бита запускает передачу данных конечной точки.  
Снимается ядром перед выдачей прерываний:
  - Фаза SETUP завершена
  - Точка выключена
  - Передача завершена
- **Бит 30**            **EPDIS**: Выключение конечной точки  
Установка бита останавливает даже незавершённую передачу данных конечной точки. Далее надо дождаться прерывания выключения точки. Снимается ядром перед выдачей прерывания.  
Останавливать можно только включённую конечную точку.

- Бит 29            **SODDFRM**: Нечётный фрейм изохронной передачи IN и OUT (поле EONUM).
- Бит 28            **SD0PID**: Установить PID DATA0 прерывающих/групповых точек IN (поле DPID).  
**SEVNFRM**: Чётный фрейм изохронной передачи IN (поле EONUM)
- Бит 27            **SNAK**: Установить NAK  
Программно задаёт выдачу NAK этой точки. Ядро может ставить его после завершения передачи точки OUT или приёма пакета SETUP.
- Бит 26            **CNAK**: Очистить бит NAK
- Биты 25:22        **TXFNUM**: Номер TxFIFO конечной точки IN.  
Активные точки IN должны иметь разные FIFO.
- Бит 21            **STALL**: Ответ STALL  
**Для не-управляющих, не-изохронных точек IN (доступ rw).**  
Программно останавливает передачи от хоста точке. Имеет приоритет перед битами NAK, Глобального IN NAK и Глобального OUT NAK. Снимается только программно.  
**Для управляющих точек (доступ rs).**  
Ставится программно, снимается ядром после приёма пакета SETUP. Имеет приоритет перед битами NAK, Глобального IN NAK и Глобального OUT NAK. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.
- Бит 20            Резерв, не трогать.
- Биты 19:18        **EPTYP**: Тип конечной точки  
00: Управляющая  
01: Изохронная  
10: Групповая  
11: Прерывающая
- Бит 17            **NAKSTS**: Состояние NAK  
0: Не-NAK ответы на основании состояния FIFO  
1: Ответы NAK.  
При стоящем бите ядро останавливает передачи данных даже при их наличии в TxFIFO. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.  
При стоящем бите:  
**Для не-изохронных точек IN**: Ядро останавливает передачи по точке IN даже при данных в TxFIFO.  
**Для изохронных точек IN**: Ядро посылает пакет данных нулевой длины даже при данных в TxFIFO. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.
- Бит 16            **EONUM**: Чётный/Нечётный фрейм изохронных точек IN.  
Устанавливается записью в биты SEVNFRM и SODDFRM этого регистра.  
0: Чётный  
1: Нечётный  
**DPID**: PID первого пакета данных прерывающей/групповой конечной точки  
Устанавливается записью в бит SD0PID:  
0: DATA0  
1: DATA1
- Бит 15            **USBAEP**: Точка USB активна  
По сбросу USB ядро снимает этот бит для всех точек, кроме EP 0. Ставить надо после завершения исполнения команд **SetConfiguration** и **SetInterface**.
- Биты 14:11        Резерв, не трогать.
- Биты 10:0        **MPSIZ**: Максимальный размер пакета в байтах

### Регистр управления конечной точкой OUT 0 (OTG\_FS\_DOEPCCTL0)

Смещение адреса: **0xB00**

По сбросу: **0x0000 8000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
EPENA	EPDIS	Reserved		SNAK	CNAK	Reserved				Stall	SNPM	EPTYP		NAKSTS	Reserved	USBAEP	Reserved										MPSIZ					
w	r			w	w					rs	rw	r	r	r	r	r															r	r

- Бит 31            **EPENA**: Включить конечную точку  
Установка бита запускает передачу данных конечной точки 0.  
Снимается ядром перед выдачей прерываний:

- Фаза SETUP завершена
- Точка выключена
- Передача завершена
- **Бит 30**           **EPDIS**: Выключение конечной точки  
Программно не выключается.
- **Биты 29:28**       **Резерв**, не трогать.
- **Бит 27**           **SNAK**: Установка NAK  
Программно задаёт выдачу NAK этой точки. Ядро может ставить его после завершения передачи точки OUT или приёма пакета SETUP.
- **Бит 26**           **CNAK**: Очистка NAK
- **Биты 25:22**       **Резерв**, не трогать.
- **Бит 21**           **STALL**: Ответ STALL  
Ставится программно, снимается ядром после приёма пакета SETUP. Имеет приоритет перед битами NAK и Глобального OUT NAK. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.
- **Бит 20**           **SNPM**: Режим Snop (Подглядывания)  
В этом режиме ядро не проверяет правильность пакетов OUT перед записью в память.
- **Биты 19:18**       **PTYP**: Тип конечной точки, ноль для управляющей.
- **Бит 17**           **NAKSTS**: Состояние NAK  
0: Не-NAK ответы на основании состояния FIFO  
1: Ответы NAK.  
При стоящем бите ядро останавливает приём данных даже при наличии места в RxFIFO. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.
- **Бит 16**           **Резерв**, не трогать.
- **Бит 15**           **USBAEP**: Активная конечная точка, всегда равен 1.
- **Биты 14:2**       **Резерв**, не трогать.
- **Бит 1:0**           **MPSIZ**: Максимальный размер пакета точки OUT  
00: 64 байта  
01: 32 байта  
10: 16 байт  
11: 8 байт

### Регистр управления конечной точки-х (OTG\_FS\_DOEPCTLx)

(x = 1..3, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса точки OUT:  $0x\text{B00} + (\text{Endpoint\_number} \times 0x20)$

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
EPENA	EPDIS	SODDFRM/SD1PID	SD0PID/SEVNFIRM	SNAK	CNAK	Reserved					Stall	SNPM	EPTYP		NAKSTS	EONUM/DPID	USBAEP	Reserved					MPSIZ												
rs	rs	w	w	w	w						rw/ rs	rw	rw	rw	rw	r	r	rw						rw											

- **Бит 31**           **EPENA**: Включение конечной точки IN и OUT.  
Установка бита запускает передачу данных конечной точки.  
Снимается ядром перед выдачей прерываний:
  - Фаза SETUP завершена
  - Точка выключена
  - Передача завершена
- **Бит 30**           **EPDIS**: Выключение конечной точки  
Установка бита останавливает даже незавершённую передачу/приём данных конечной точки. Далее надо дождаться прерывания выключения точки. Снимается ядром перед выдачей прерывания. Останавливать можно только включённую конечную точку.
- **Бит 29**           **SD1PID**: Установить PID DATA1 (DPID) прерывающих/групповых точек IN и OUT.  
**SODDFRM**: Установить нечётный фрейм изохронных точек IN и OUT (поле EONUM)
- **Бит 28**           **SD0PID**: Установить PID DATA0 (DPID) прерывающих/групповых точек OUT

- SEVNFRM:** Установить чётный фрейм изохронных точек OUT (поле EONUM)
- **Бит 27** **SNAK:** Установка NAK  
Программно задаёт выдачу NAK этой точки. Ядро может ставить его после завершения передачи точки OUT или приёма пакета SETUP.
  - **Бит 26** **CNAK:** Очистка NAK
  - **Биты 25:22** Резерв, не трогать.
  - **Бит 21** **STALL:** Ответ STALL  
**Для не-управляющих, не-изохронных точек IN (доступ rw).**  
Программно останавливает все передачи от хоста точке. Имеет приоритет перед битами NAK, Глобального IN NAK и Глобального OUT NAK. Снимается только программно.
  - Для управляющих точек (доступ rs).**  
Ставится программно, снимается ядром после приёма пакета SETUP. Имеет приоритет перед битами NAK, Глобального IN NAK и Глобального OUT NAK. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.
  - **Бит 20** **SNPM:** Режим Snoor (Подглядывания)  
В этом режиме ядро не проверяет правильность пакетов OUT перед записью в память.
  - **Биты 19:18** **EPTYP:** Тип конечной точки
    - 00: Управляющая
    - 01: Изохронная
    - 10: Групповая
    - 11: Прерывающая
  - **Бит 17** **NAKSTS:** Состояние NAK
    - 0: Не-NAK ответы на основании состояния FIFO
    - 1: Ответы NAK.
 При стоящем бите ядро останавливает приём данных даже при наличии места в RxFIFO. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.
  - **Бит 16** **EONUM:** Чётный/Нечётный фрейм изохронных точек IN.  
Устанавливается записью в биты SEVNFRM и SODDFRM этого регистра.
    - 0: Чётный
    - 1: Нечётный
  - DPID:** PID первого пакета данных прерывающей/групповой конечной точки  
Устанавливается записью в бит SD0PID:
    - 0: DATA0
    - 1: DATA1
  - **Бит 15** **USBAEP:** Активная конечная точка USB  
По сбросу USB ядро снимает этот бит для всех точек, кроме EP 0. Ставить надо после завершения исполнения команд **SetConfiguration** и **SetInterface**.
  - **Биты 14:11** Резерв, не трогать.
  - **Биты 10:0** **MPSIZ:** Максимальный размер пакета в байтах

### Регистр прерываний конечной точки-x (OTG\_FS\_DIEPINTx)

(x = 0..3, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса:  $0x908 + (\text{Endpoint\_number} \times 0x20)$

По сбросу: 0x0000 0080

Читать можно только при стоящем бите **IEPINT** в **OTG\_FS\_GINTSTS**, но сначала надо узнать номер точки по регистру **OTG\_FS\_DAINIT**. Снятие бита в этом регистре чистит соответствующие биты в регистрах **OTG\_FS\_DAINIT** и **OTG\_FS\_GINTSTS**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																								TXFE	INEPNE	Reserved	ITXFE	TOC	Reserved	EPDISD	XFRC
																								r	rc_w1/rw		rc_w1	rc_w1		rc_w1	rc_w1

- **Биты 31:8** Резерв, не трогать.
- **Бит 7** **TXFE:** Передающий FIFO полу- или полностью пуст  
Уровень пустоты TxFIFO задаётся битом TXFELVL в регистре OTG\_FS\_GAHBCFG.

- Бит 6 **INEPNE**: NAK конечной точки IN в действии  
Снимается записью бита CNAK в регистре OTG\_FS\_DIEPCTLx. Установка бита вызывает прерывание. По шине USB не обязательно пойдёт NAK, бит STALL приоритетнее.
- Бит 5 Резерв, не трогать.
- Бит 4 **ITTXFE**: Принят токен IN при пустом не-периодическом TxFIFO  
Выставляется прерывание этой точки.
- Бит 3 **TOC**: Таймаут управляющей точки IN.
- Бит 2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **EPDISD**: Прерывание выключенной конечной точки
- Бит 0 **XFRC**: Прерывание конца передачи по АНВ или USB.

### Регистр прерываний конечной точки-x (OTG\_FS\_DOEPINTx)

(x = 0..3, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса: 0xB08 + (Endpoint\_number × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0080

Читать можно только при стоящем бите OEPINT в регистре OTG\_FS\_GINTSTS, но сначала надо узнать номер точки по регистру OTG\_FS\_DAINТ. Снятие бита в этом регистре чистит соответствующие биты в регистрах OTG\_FS\_DAINТ и OTG\_FS\_GINTSTS.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																B2BSTUP	Reserved	OTEPDIS	STUP	Reserved	EPDISD	XFRC									
																rc_w1 /rw	Reserved	rc_w1	rc_w1	Reserved	rc_w1	rc_w1									

- Биты 31:7 Резерв, не трогать.
- Бит 6 **B2BSTUP**: Принята черед (больше 3) пакетов SETUP управляющей точки OUT.
- Бит 5 Резерв, не трогать.
- Бит 4 **OTEPDIS**: Принят пакет OUT выключенной управляющей точки (с прерыванием)
- Бит 3 **STUP**: Фаза SETUP управляющей точки OUT завершена (с прерыванием)
- Бит 2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **EPDISD**: Прерывание выключения конечной точки
- Бит 0 **XFRC**: Прерывание конца передачи по АНВ или USB.

### Регистр размера передачи конечной точки IN 0 (OTG\_FS\_DIEPTSIZ0)

Смещение адреса: 0x910

По сбросу: 0x0000 0000

Писать надо до включения точки 0. После этого можно только читать.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										PKTCNT		Reserved										XFRSIZ									
Reserved										rw	rw	Reserved										rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		

- Биты 31:21 Резерв, не трогать.
- Биты 20:19 **PKTCNT**: Счётчик общего числа пакетов передачи  
Декрементируется при каждом чтении из TxFIFO.
- Биты 18:7 Резерв, не трогать.
- Биты 6:0 **XFRSIZ**: Размер передачи в байтах (с прерыванием после исчерпания)  
Уменьшается при каждой записи в TxFIFO.

### Регистр размера передачи конечной точки OUT 0 (OTG\_FS\_DOEPTSIZ0)

Смещение адреса: 0xB10

По сбросу: 0x0000 0000

Писать надо до включения точки 0. После этого можно только читать.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	STUPCNT		Reserved										PKTCNT	Reserved										XFRSIZ							
	rw	rw												rw											rw						

- Бит 31 Резерв, не трогать.
- Биты 30:29 **STUPCNT**: Счётчик очереди пакетов SETUP
  - 01: 1 пакет
  - 10: 2 пакета
  - 11: 3 пакета
- Биты 28:20 Резерв, не трогать.
- Бит 19 **PKTCNT**: Счётчик пакетов  
Обнуляется при записи в RxFIFO.
- Биты 18:7 Резерв, не трогать.
- Биты 6:0 **XFRSIZ**: Размер передачи в байтах (с прерыванием после исчерпания)  
Уменьшается при каждом чтении из RxFIFO.

### Регистр размера передачи конечной точки-x (OTG\_FS\_DIEPTSIZx)

(x = 1..3, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса:  $0xB10 + (\text{Endpoint\_number} \times 0x20)$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$

Писать надо до включения точки 0. После этого можно только читать.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	MCNT		PKTCNT										XFRSIZ																		
	rw/	rw/	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Бит 31 Резерв, не трогать.
- Биты 30:29 **MCNT**: Многосчётчик пакетов в периодическом фрейме IN.
  - 01: 1 пакет
  - 10: 2 пакета
  - 11: 3 пакета
- Биты 28:19 **PKTCNT**: Счётчик общего числа пакетов передачи  
Декрементируется при каждом чтении из TxFIFO.
- Биты 18:0 **XFRSIZ**: Размер передачи в байтах  
Уменьшается при каждой записи в TxFIFO.

### Регистр состояния FIFO конечной точки IN (OTG\_FS\_DTXFSTSx)

(x = 0..3, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса точки IN:  $0x918 + (\text{Endpoint\_number} \times 0x20)$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0														
Reserved																INEPTFSAV																													
																r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **INEPTFSAV**: Доступное место в TxFIFO точки IN в 32-бит словах
  - 0x0: TxFIFO полон
  - 0x1: 1 слово
  - 0x2: 2 слова
  - 0xn: n слов
  - Иное: Резерв

### Регистр размера передачи конечной точки-x OUT (OTG\_FS\_DOEPTSIZx)

(x = 1..3, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса:  $0xB10 + (\text{Endpoint\_number} \times 0x20)$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$

Писать надо до включения точки 0. После этого можно только читать.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	RXDPID/S TUPCNT		PKTCNT											XFRSIZ																		
	rw/r/ rw	rw/r/ rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

- **Бит 31** Резерв, не трогать.
- **Биты 30:29** **RXDPID**: PID принятых данных изохронной точки OUT.
  - 00: DATA0
  - 01: DATA2
  - 10: DATA1
  - 11: MDATA
- STUPCNT**: Максимальное число пакетов SETUP управляющей точки OUT.
  - 01: 1 пакет
  - 10: 2 пакета
  - 11: 3 пакета
- **Биты 28:19** **PKTCNT**: Счётчик общего числа пакетов передачи  
Декрементируется при каждой записи в RxFIFO.
- **Биты 18:0** **XFRSIZ**: Размер передачи в байтах (с прерыванием после исчерпания)  
Уменьшается при каждом чтении из RxFIFO.

### 34.16.5. Регистр питания и тактов OTG\_FS (OTG\_FS\_PCGCCTL)

Смещение адреса: 0xE00

По сбросу: 0x0000 0000

Доступен в обоих режимах.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																												PHYSUSP	Reserved	GATEHCLK	STPPCLK	
																												rw		rw	rw	rw

- **Биты 31:5** Резерв, не трогать.
- **Бит 4** **PHYSUSP**: PHY остановлен
- **Биты 3:2** Резерв, не трогать.
- **Бит 1** **GATEHCLK**: Разрешение подачи HCLK  
Ставится и снимается программно.
- **Бит 0** **STPPCLK**: Остановка тактов PHY  
Ставится и снимается программно.

### 34.16.6. Карта регистров OTG\_FS

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
0x000	OTG_FS_GOT GCTL	Reserved													BSVLD	ASVLD	DBCT	CIDSTS	Reserved										DHPEN	HHPEN	HNPQ	HNGSCS	Reserved			SRQ	SRQSCS
	Reset value														0	0	0	1											0	0	0	0				0	0
0x004	OTG_FS_GOT GINT	Reserved													DBCNE	ADTOCHG	HNGDET	Reserved										HNSCHG		SRSSCHG	Reserved			SEDET	Res.		
	Reset value														0	0	0											0		0				0			
0x008	OTG_FS_GAH BCFG	Reserved																											PTXFELVL	TXFELVL	Reserved			GINTMSK			
	Reset value																												0	0				0			
0x00C	OTG_FS_GUS BCFG	CTXPKT	FDMOD	FHMOD	Reserved													TRDT			HNPCAP	SRPCAP	Reserved	PHYSEL	Reserved		TOTAL										
	Reset value																	0 1 0 1			0	0	0	1			0 0 0										
0x010	OTG_FS_GRS TCTL	AHBIDL	Reserved																			TXFNUM				RXFFLSH	Reserved	FCRST	HSRST	CSRST							
	Reset value	1																				0 0 0 0				0	0	0	0	0 0 0							
0x014	OTG_FS_GINT STS	WKUINT	SRQINT	DISCINT	CIDSCHG	Reserved		PTXFE	HCINT	HPRINT	Reserved		IPXFR/INCOMPISOUT	IISOXFR	OEPINT	IEPINT	Reserved		EOPF	ISOODRP	ENUMDNE	USBRST	USBSUSP	ESUSP	Reserved		GONAKEFF	GINAKEFF	NPTXFE	RXFLVL	SOF	OTGINT	MMIS	CMOD			
	Reset value	0	0	0	0			1	0	0			0	0	0	0			0	0	0	0	0	0			0	0	1	0	0	0	0	0			
0x018	OTG_FS_GINT MSK	WUIM	SRQIM	DISCINT	CIDSCHGM	Reserved		PTXFEM	HCIM	PRTIM	Reserved		IPXFRM/IISOXFRM	IISOXFRM	OEPINT	IEPINT	EPMISM	Reserved		EOPFM	ISOODRPM	ENUMDNEM	USBRST	USBSUSPM	ESUSPM	Reserved		GONAKEFFM	GINAKEFFM	NPTXFEM	RXFLVLM	SOFM	OTGINT	MMISM	Reserved		
	Reset value	0	0	0	0			0	0	0			0	0	0	0			0	0	0	0	0	0	0			0	0	0	0	0	0	0	0		
0x01C	OTG_FS_GRX STSR (host mode)	Reserved											PKTSTS			DPID	BCNT						CHNUM														
	Reset value												0 0 0 0			0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0						0 0 0														
	OTG_FS_GRX STSR (Device mode)	Reserved								FRMNUM			PKTSTS			DPID	BCNT						EPNUM														
	Reset value									0 0 0 0			0 0 0 0			0	0 0 0 0 0 0 0 0 0 0						0 0 0														





Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0					
0x528	OTG_FS_HCINT 1	Reserved																					DTERR	FRMOR	BBERR	TXERR	Reserved	ACK	NAK	STALL	Reserved	CHH	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x548	OTG_FS_HCINT 2	Reserved																					DTERR	FRMOR	BBERR	TXERR	Reserved	ACK	NAK	STALL	Reserved	CHH	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x568	OTG_FS_HCINT 3	Reserved																					DTERR	FRMOR	BBERR	TXERR	Reserved	ACK	NAK	STALL	Reserved	CHH	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x588	OTG_FS_HCINT 4	Reserved																					DTERR	FRMOR	BBERR	TXERR	Reserved	ACK	NAK	STALL	Reserved	CHH	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x5A8	OTG_FS_HCINT 5	Reserved																					DTERR	FRMOR	BBERR	TXERR	Reserved	ACK	NAK	STALL	Reserved	CHH	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x5C8	OTG_FS_HCINT 6	Reserved																					DTERR	FRMOR	BBERR	TXERR	Reserved	ACK	NAK	STALL	Reserved	CHH	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x5E8	OTG_FS_HCINT 7	Reserved																					DTERR	FRMOR	BBERR	TXERR	Reserved	ACK	NAK	STALL	Reserved	CHH	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x50C	OTG_FS_HCINT MSK0	Reserved																					DTERRM	FRMORM	BBERRM	TXERRM	Reserved	ACKM	NAKM	STALLM	Reserved	CHHM	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x52C	OTG_FS_HCINT MSK1	Reserved																					DTERRM	FRMORM	BBERRM	TXERRM	Reserved	ACKM	NAKM	STALLM	Reserved	CHHM	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x54C	OTG_FS_HCINT MSK2	Reserved																					DTERRM	FRMORM	BBERRM	TXERRM	Reserved	ACKM	NAKM	STALLM	Reserved	CHHM	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x56C	OTG_FS_HCINT MSK3	Reserved																					DTERRM	FRMORM	BBERRM	TXERRM	Reserved	ACKM	NAKM	STALLM	Reserved	CHHM	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					
0x58C	OTG_FS_HCINT MSK4	Reserved																					DTERRM	FRMORM	BBERRM	TXERRM	Reserved	ACKM	NAKM	STALLM	Reserved	CHHM	XFRM					
	Reset value																						0	0	0	0	Reserved	0	0	0	Reserved	0	0					









Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0xB10	OTG_FS_DOEP_TSI0	Reserved	STUPCNT	Reserved										PKTCNT	Reserved										XFRSIZ								
	Reset value			0	0											0											0	0	0	0	0	0	0
0xB30	OTG_FS_DOEP_TSI1	Reserved	RXDPID/ STUPCNT	PKTCNT										XFRSIZ																			
	Reset value			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xB50	OTG_FS_DOEP_TSI2	Reserved	RXDPID/ STUPCNT	PKTCNT										XFRSIZ																			
	Reset value			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xB70	OTG_FS_DOEP_TSI3	Reserved	RXDPID/ STUPCNT	PKTCNT										XFRSIZ																			
	Reset value			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xE00	OTG_FS_PCGC_CTL	Reserved																								PHYSUSP	Reserved	GATEHCLK	STPPCLK				
	Reset value																																

## 34.17. Программная модель OTG\_FS

### 34.17.1. Инициализация ядра

Сторона подключения кабеля (А или В) и режим контроллера показывается битом **CMOD** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**).

Независимо от режимов хоста или устройства сначала пишем глобальные регистры:

1. В регистре **OTG\_FS\_GAHBCFG**:

- Бит маски глобального прерывания **GINTMSK** = 1
- RxFIFO не пуст (бит **RXFLVL** в **OTG\_FS\_GINTSTS**)
- Уровень пустоты периодического TxFIFO

2. В регистре **OTG\_FS\_GUSBCFG**:

- Бит разрешения HNP
- Бит разрешения SRP
- Поле калибровки таймаута FS
- Поле времени обратной связи USB

3. Разрешаем маски в регистре **OTG\_FS\_GINTMSK**:

- Маска прерывания OTG
- Маска прерывания несовпадения режимов

4. По биту **CMOD** в **OTG\_FS\_GINTSTS** определяем режим контроллера OTG\_FS (хост или устройство).

### 34.17.2. Инициализация хоста

Исполняем следующие шаги:

1. Демаскируем **HPRTINT** в регистре **OTG\_FS\_GINTMSK**
2. В регистре **OTG\_FS\_HCFG** ставим полную скорость
3. Битом **PPWR** в **OTG\_FS\_HPRT** включаем  $V_{BUS}$  на USB.
4. Ждём подключения устройства к хосту по прерыванию **PCDET** в **OTG\_FS\_HPRT0**.
5. Запускаем сброс битом **PRST** в регистре **OTG\_FS\_HPRT**.
6. Не меньше 10 ms ждём его завершения.
7. Снимаем бит **PRST** в регистре **OTG\_FS\_HPRT**.
8. Ждём прерывания **PENCHNG** в регистре **OTG\_FS\_HPRT**.

9. Узнаём скорость переучёта по биту `PSPD` в регистре `OTG_FS_HPRT`.
10. В регистр `HFIR` пишем нужное число для 1 такта PHY.
11. В соответствии с полученной скоростью устройства пишем поле `FSLSPCS` регистра `OTG_FS_HCFG`. Если оно изменилось, то надо сбросить порт.
12. В регистр `OTG_FS_GRXFSIZ` пишем размер приёмного FIFO.
13. В регистр `OTG_FS_HNPTXFSIZ` пишем размер и адрес начала не-периодического передающего FIFO.
14. В регистр `OTG_FS_HNPTXFSIZ` пишем размер и адрес начала периодического передающего FIFO.

Для работы с устройствами нужно инициализировать хоть один канал.

### 34.17.3. Инициализация устройства

После сброса по включению питания или изменении режима на устройство надо:

1. В регистре `OTG_FS_DCFG` определить:
  - Скорость устройства
  - Состояние ответа OUT ненулевой длины.
2. В регистре `OTG_FS_GINTMSK` демаскировать прерывания:
  - Сброс USB
  - Переучёт завершён
  - Ранний останов
  - Останов USB
  - SOF
3. Битом `VBUSSEN` в `OTG_FS_GCCFG` разрешить контроль  $V_{BUS}$  устройства “B” и резистор подпорки линии DP.
4. Дождаться прерывания `USBRST` в регистре `OTG_FS_GINTSTS`. После получения этого прерывания сброс длится ещё 10 ms.

Ждём прерывания `ENUMDNE` в регистре `OTG_FS_GINTSTS`. Это конец сброса USB. Теперь по регистру `OTG_FS_DSTS` определяем скорость переучёта и инициализируем конечные точки.

Всё, устройство готово принимать пакеты SOF и выдавать управляющие передачи по точке 0.

### 34.17.4. Программная модель хоста

#### Инициализация канала

Выполняем шаги:

1. В регистре `OTG_FS_GINTMSK` демаскируем:
2. Прерывания канала
  - Пустого не-периодического передающего FIFO передач OUT или
  - Полупустого не-периодического передающего FIFO передач OUT.
3. В регистре `OTG_FS_GINTMSK` демаскируем прерывания выбранных каналов.
4. В регистре `OTG_FS_GINTMSK` демаскируем прерывания нужных условий передач.
5. В регистры `OTG_FS_HCTSIZx` пишем общий размер передач и ожидаемое число пакетов, включая короткие. В поле PID пишем начальный PID (первой для OUT или ожидаемой от IN).
6. В регистре `OTG_FS_HCCHARx` выбранного канала пишем характеристики устройства, вроде типа, скорости, направления и т.д.

Канал можно включать только при готовности к передаче или приёму данных.

#### Остановка канала

Выключить канал можно установкой битов `CHDIS` и `CHENA` регистра `OTG_FS_HCCHARx`. Хост сливает стоящие запросы, не прерывая запущенные передачи, и выдаёт прерывание остановки канала. Перед выделением канала для другой работы надо дождаться прерывания `CHN` в `OTG_FS_HCINTx`.

Перед выключением канала нужно убедиться в наличии хоть одной свободной строки в соответствующей очереди запросов (периодической или не-периодической). Запросы в очереди можно слить установкой бита `CHDIS` и очисткой бита `CHENA` регистра `OTG_FS_HCCHARx`.

Канал выключают при:

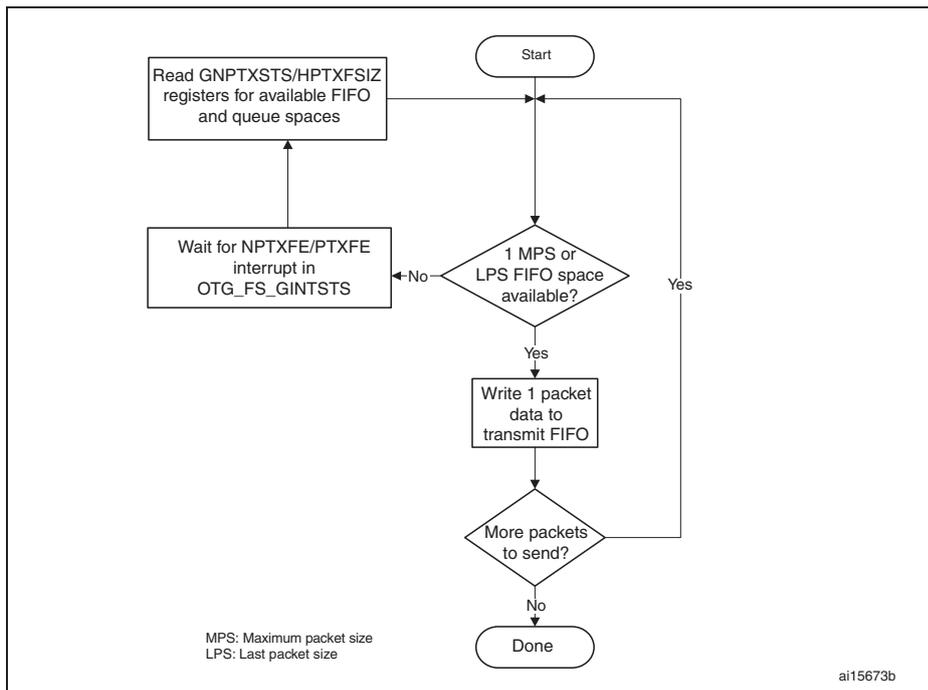
1. Прерываниях **STALL**, **TXERR**, **VBERR** или **DTERR** регистра **OTG\_FS\_HCINTx**. При этом такой же канал должен уметь принимать прерывания **DTERR**, **NAK**, **DATA**, **TXERR**.
2. Прерывании **DISCINT** регистра **OTG\_FS\_GINTSTS**. (выключаются все каналы).
3. При прекращении передач до их нормального завершения.

### Модель работы

Всё делается с уже инициализированным каналом.

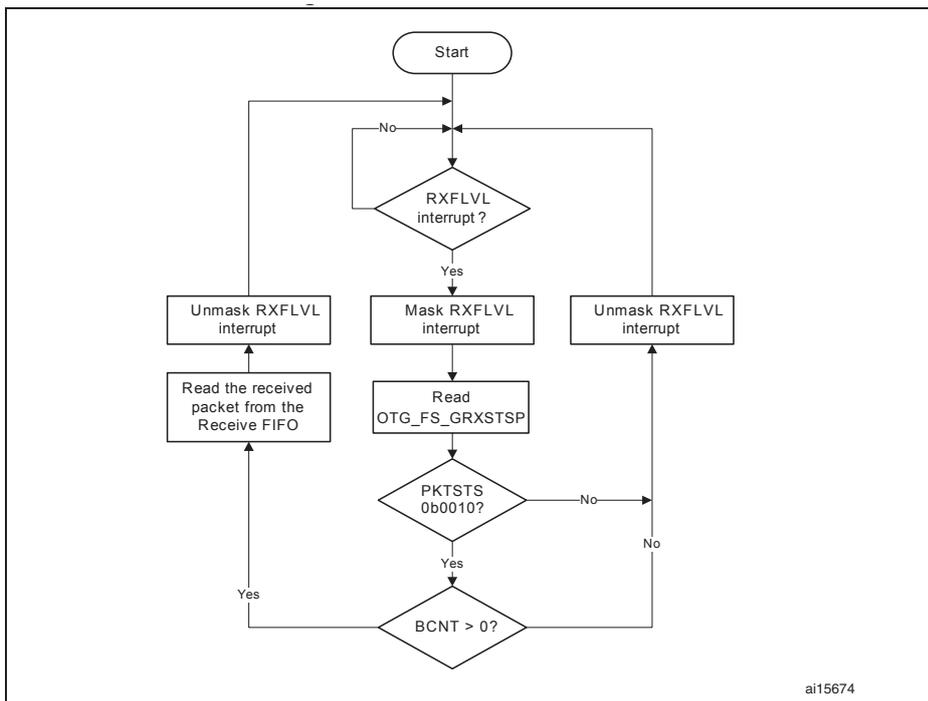
#### • Запись в передающий FIFO

Одновременно с записью последнего слова пакета, хост OTG\_FS автоматически пишет запрос OUT в периодическую/не-периодическую очередь. Писать надо только при наличии свободного места в передающем FIFO. В FIFO пишут только словами. При некротной длине пакета он дополняется. Хост OTG\_FS определяет конкретную длину пакета на основе установленных максимальной длины пакета и размера передачи.



#### • Чтение приёмного FIFO

Пакеты, отличные от пакетов данных IN (bх0010) должны игнорироваться.



**• Групповые и управляющие передачи OUT/SETUP**

На рисунке ниже передаются два пакета OUT и один пакет SETUP. Полагаем, что:

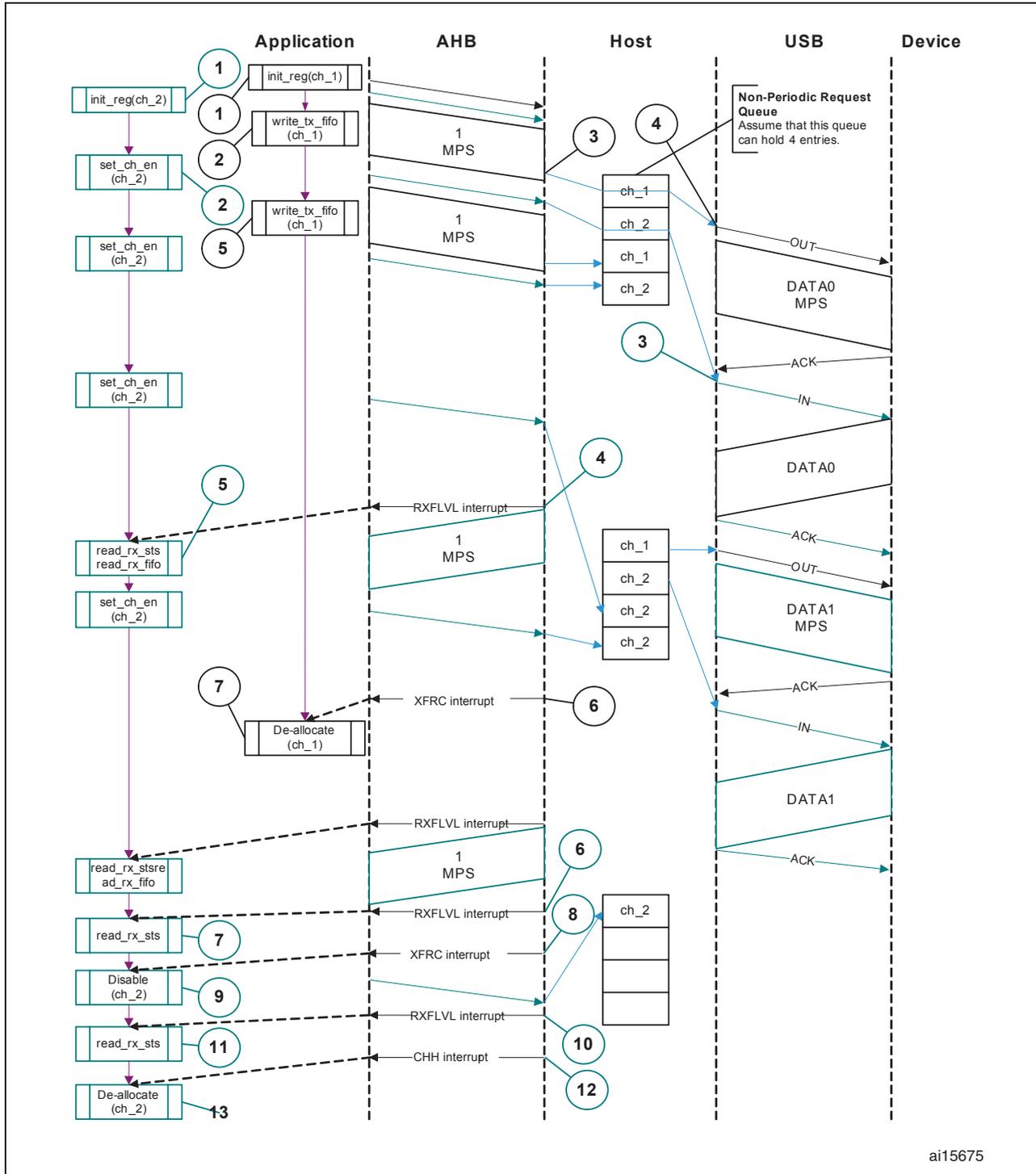
- Передаются два максимальных пакета (размер = 1024 байта).
- Передающий не-периодический FIFO может хранить два пакета (128 байт для FS).
- Глубина очереди не-периодических запросов = 4.

**• Нормальные групповые и управляющие операции OUT/SETUP**

Последовательность действий для канала 1 такова:

- a) Инициализируем канал 1
- b) Пишем первый пакет канала 1
- c) Вместе с записью последнего слова хост пишет не-периодический запрос в очередь
- d) После появления запроса в очереди ядро пытается послать токен OUT в текущем фрейме
- e) Пишем второй (последний) пакет канала 1
- f) После успешного завершения последней передачи выдаётся прерывание XFRC
- g) По прерыванию XFRC освобождает канал для других передач
- h) Обрабатываем не-АСК ответы

## Нормальные групповые/управляющие OUT/SETUP и групповые/управляющие IN



### • Обработчик прерываний групповых/управляющих передач OUT/SETUP и IN

#### а) Групповые/Управляющие OUT/SETUP

Наличие свободного места в FIFO и в очереди запросов определяют по прерыванию `NPTXFE` регистра `OTG_FS_GINTSTS`.

```
Unmask (NAK/TXERR/STALL/XFRC)
```

```
if (XFRC) {
```

```
    Reset Error Count
```

```
    Mask ACK
```

```
    De-allocate Channel
```

```
}
```

```
else if (STALL) {
```

```
    Transfer Done = 1
```

```
    Unmask CHH
```

```
    Disable Channel
```

```
}
```

```
else if (NAK or TXERR) {
```

```
    Rewind Buffer Pointers
```

```

    Unmask CHH
Disable Channel
if (TXERR) {
    Increment Error Count
    Unmask ACK
}
else {
    Reset Error Count
}
}
else if (CHH){
    Mask CHH
    if (Transfer Done or (Error_count == 3)) {
        De-allocate Channel
    }
    else {
        Re-initialize Channel
    }
}
}
else if (ACK) {
    Reset Error Count
    Mask ACK
}
}

```

#### b) Групповые/Управляющие IN

Запросы выдаются при наличии свободного места в очереди.

```

Unmask (TXERR/XFRC/BBERR/STALL/DTERR)
if (XFRC){
    Reset Error Count
    Unmask CHH
    Disable Channel
    Reset Error Count
    Mask ACK
}
else if (TXERR or BBERR or STALL) {
    Unmask CHH
    Disable Channel
    if (TXERR) {
        Increment Error Count
        Unmask ACK
    }
}
else if (CHH) {
    Mask CHH
    if (Transfer Done or (Error_count == 3)) {
        De-allocate Channel
    }
    else {
        Re-initialize Channel
    }
}
else if (ACK) {
    Reset Error Count
    Mask ACK
}
}
else if (DTERR) {
    Reset Error Count
}
}

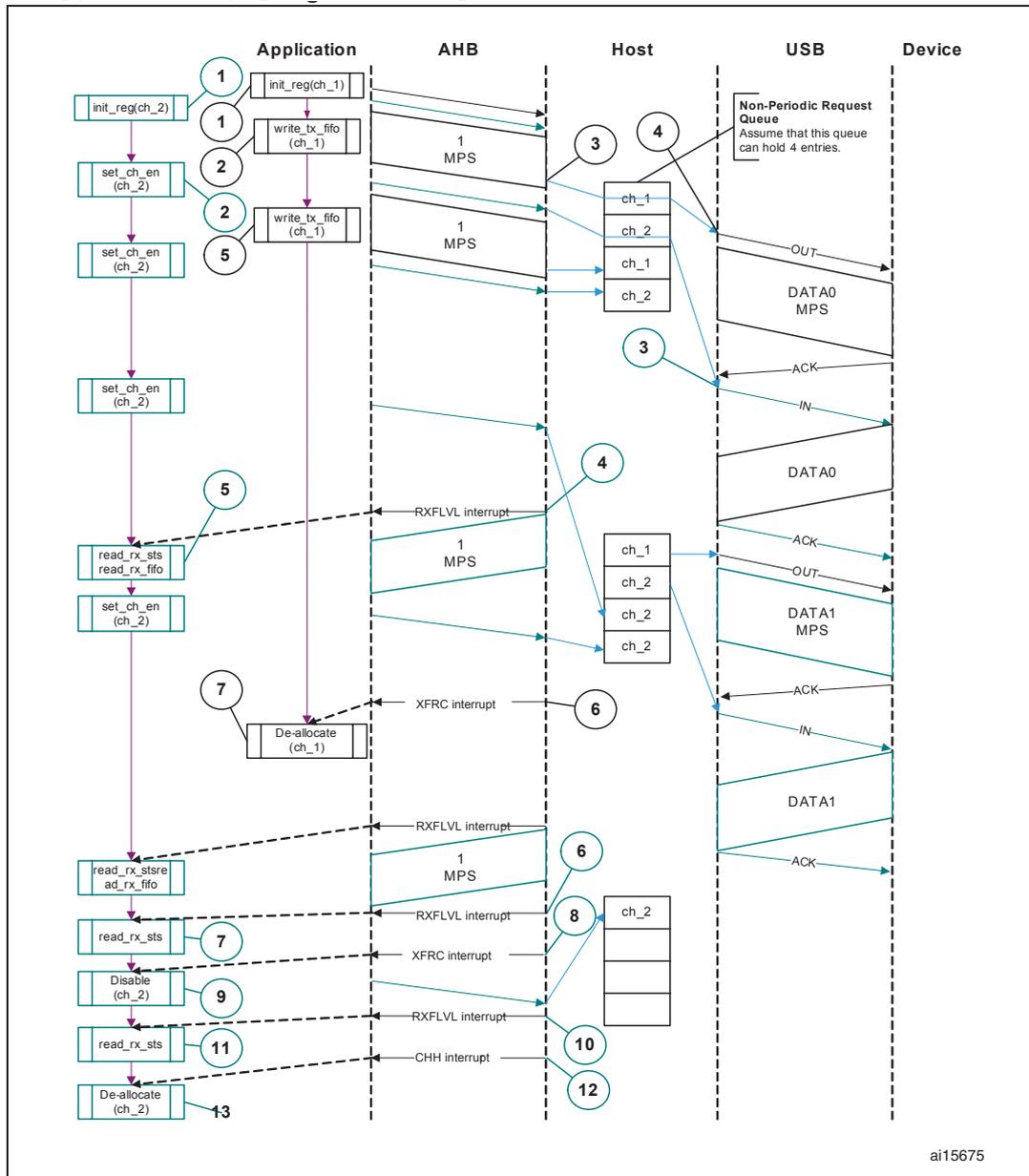
```

#### • Групповые и управляющие передачи IN

На рисунке ниже принимаем групповые или управляющие передачи IN по каналу 2. Полагаем, что:

- Принимаются два максимальных пакета (размер = 1024 байта).
- Приёмный FIFO может хранить хоть один максимальный пакет и два слова состояния на пакет (72 байта для FS).
- Глубина не-периодической очереди = 4.

### Групповые и управляющие передачи IN



Последовательность операций такова:

- Инициализируем канал 2.
- Ставим бит **CHENA** в **HCCHAR2** для записи запроса **IN** в не-периодическую очередь.
- Ядро пробует послать токен **IN** после завершения текущей передачи **OUT**.
- После приёма пакета в **FIFO** ядро выдаёт прерывание **RXFLVL**.
- Приняв прерывание **RXFLVL** маскируем его, читаем число принятых байтов из состояния принятого пакета и читаем **FIFO**. Затем демаскируем прерывание **RXFLVL**.
- Ядро выдаёт прерывание **RXFLVL** по каждой строке состояния конца приёма в **FIFO**.
- Принятые не-**IN** пакеты данных (**PKTSTS** в **GRXSTSR**  $\neq$  **0b0010**) игнорируются.
- Ядро выдаёт прерывание **XFRC** по каждому чтению состояния принятого пакета.
- По прерыванию **XFRC** выключаем канал и стопорим запись дальнейших запросов в **OTG\_FS\_HCCHAR2**. Ядро пишет запрос выключения канала в не-периодическую очередь сразу после записи в регистр **OTG\_FS\_HCCHAR2**.
- Ядро выдаёт прерывание **RXFLVL** сразу записи состояния останова в **FIFO**.

- k) Читаем и игнорируем состояния приёма пакета.
- l) Ядро выдаёт прерывание **СНН** сразу после извлечения состояния останова из FIFO.
- m) По прерыванию **СНН** отдаём канал для новых операций.
- n) Обработываем не-АСК ответы

### Управляющие передачи

Управляющие передачи Setup, Data и Status передаются отдельно. Передача OUT Setup, Data или Status подобна групповой передаче OUT. Передача IN Data или Status подобна групповой передаче IN. Для всех трёх передач в поле **ЕРТУР** регистра **OTG\_FS\_HCCHAR1** пишут "Управляющая". Для передач Setup в поле **PID** регистра **OTG\_FS\_HCTSIZ1** пишут **SETUP**.

### Прерывающие передачи OUT

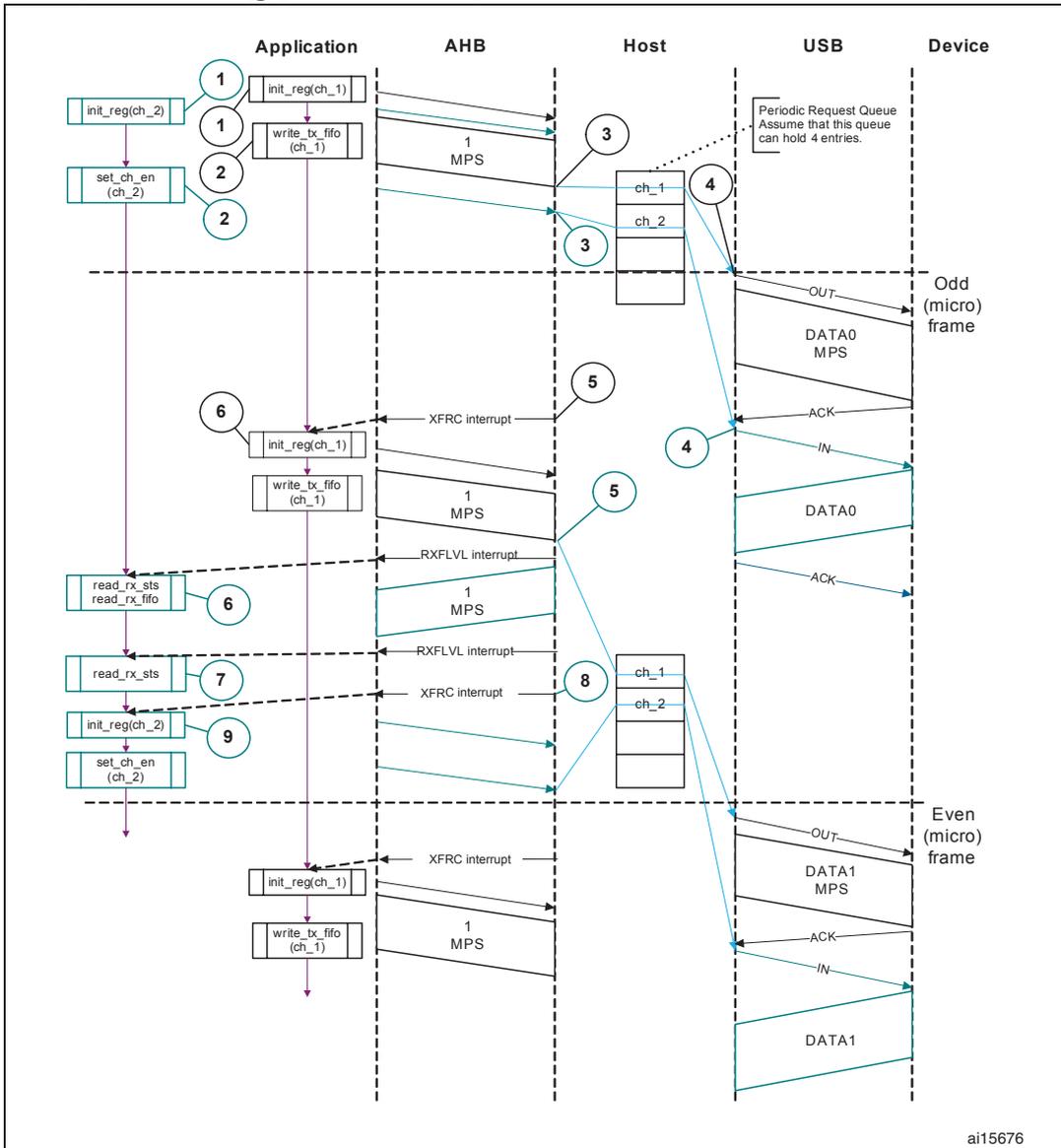
Они показаны на рисунке ниже. Полагаем, что:

- Передаётся 1 пакет в каждом фрейме (до 1 максимального размера), начиная с нечётного фрейма (размер = 1024 байта)
- Периодический передающий FIFO может хранить один пакет (1 KB)
- Глубина периодической очереди равна = 4

Последовательность операций такова:

- a) Инициализируем и включаем канал 1. Бит **ODDFRM** в **OTG\_FS\_HCCHAR1** должен стоять.
- b) Пишем первый пакет канала 1.
- c) Вместе с записью последнего слова каждого пакета хост OTG\_FS пишет запрос в периодическую очередь.
- d) Хост OTG\_FS пытается послать токен OUT в следующем (нечётном) фрейме.
- e) Прерывание **XFRC** выдаётся после успешной передачи последнего пакета.
- f) После прерывания **XFRC** инициализируем канал для следующей передачи.

## Нормальные прерывающие передачи OUT/IN



### • Программа обработки прерываний для прерывающих передач OUT/IN

#### а) Прерывающие OUT

Место в передающем FIFO определяется по прерыванию `NPTXFE` в `OTG_FS_GINTSTS`.

Unmask (NAK/TXERR/STALL/XFRC/FRMOR)

if (XFRC) {

    Reset Error Count

    Mask ACK

    De-allocate Channel

    }

else

    if (STALL or FRMOR) {

        Mask ACK

        Unmask CHH

        Disable Channel

        if (STALL) {

            Transfer Done = 1

        }

    }

else

    if (NAK or TXERR) {

        Rewind Buffer Pointers

        Reset Error Count

        Mask ACK

    Unmask CHH

    Disable Channel

```

    }
else
    if (CHH) {
        Mask CHH
        if (Transfer Done or (Error_count == 3)) {
            De-allocate Channel
        }

        else {
            Re-initialize Channel (in next b_interval - 1 Frame)
        }
    }
else
    if (ACK) {
        Reset Error Count
        Mask ACK
    }

```

#### b) Прерывающие IN

Unmask (NAK/TXERR/XFRC/BBERR/STALL/FRMOR/DTERR)

```

if (XFRC) {
    Reset Error Count
    Mask ACK
    if (OTG_FS_HCTSIZx.PKTCNT == 0 {
        De-allocate Channel
    }
    else {
        Transfer Done = 1
        Unmask CHH
        Disable Channel
    }
}
else
    if (STALL or FRMOR or NAK or DTERR or BBERR) {
        Mask ACK
        Unmask CHH
        Disable Channel
        if (STALL or BBERR) {
            Reset Error Count
            Transfer Done = 1
        }
        else
            if (!FRMOR) {
                Reset Error Count
            }
    }
else
    if (TXERR) {
        Increment Error Count
        Unmask ACK
        Unmask CHH
        Disable Channel
    }
else
    if (CHH) {
        Mask CHH
        if (Transfer Done or (Error_count == 3)) {
            De-allocate Channel
        }
        else
            Re-initialize Channel (in next b_interval - 1 /Frame)
    }
}
else
    if (ACK) {
        Reset Error Count
        Mask ACK }

```

## • Прерывающие передачи IN

Полагаем, что:

- Принимаем один пакет максимальной длины в каждом фрейме, начиная с нечётного (размер = 1024 байта).
- Приёмный FIFO может хранить один максимальный пакет и два слова состояния на один пакет (1031 байт).
- Глубина периодической очереди = 4.

## • Нормальная прерывающая операция IN

Последовательность операций такова:

- a) Инициализируем канал 2. Бит **ODDFRM** в **OTG\_FS\_HCCHAR2** должен стоять.
- b) Ставим бит **CHENA** в **OTG\_FS\_HCCHAR2** для записи запроса IN в периодическую очередь.
- c) Хост пишет запрос IN в очередь по каждой установке бита **CHENA** в **OTG\_FS\_HCCHAR2**.
- d) Хост OTG\_FS пробует послать токен IN в следующем (нечётном) фрейме.
- e) После приёма пакета IN в FIFO, хост OTG\_FS выдаёт прерывание **RXFLVL**.
- f) По прерыванию **RXFLVL** в слове состояния узнаём число принятых байтов и читаем FIFO. Перед чтением FIFO прерывание **RXFLVL** надо маскировать и открывать его после извлечения всего пакета.
- g) После получения в FIFO строки статуса выдаётся прерывание **RXFLVL**. Принятые не-IN пакеты данных (**PKTSTS** в **GRXSTSR**  $\neq$  **0b0010**) надо читать и игнорировать.
- h) После чтения строки статуса выдаётся прерывание **XFRC**.
- i) По прерыванию **XFRC** читаем поле **PKTCNT** регистра **OTG\_FS\_HCTSIZ2**. Если бит **PKTCNT** в **OTG\_FS\_HCTSIZ2** стоит, то выключаем канал, иначе инициализируем канал для следующей передачи. При этом бит **ODDFRM** в **OTG\_FS\_HCCHAR2** надо сбросить.

## • Изохронные передачи OUT

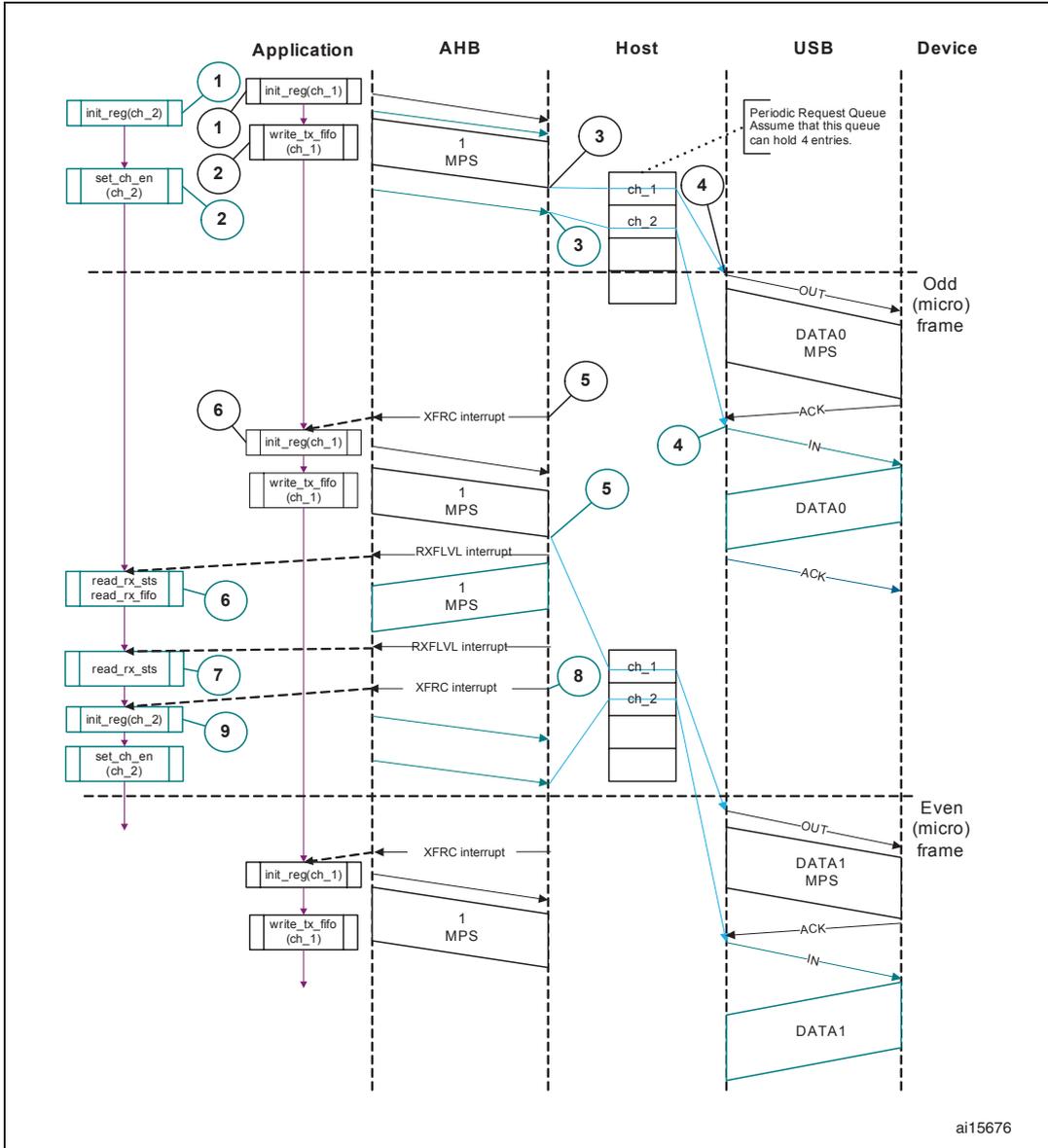
Пример показан на рисунке ниже. Полагаем, что:

- Посылается один пакет максимальной длины в каждом фрейме, начиная с нечётного (размер = 1024 байта).
- Периодический передающий FIFO может содержать один пакет (1 KB).
- Глубина периодической очереди = 4.

Последовательность операций такова:

- a) Инициализируем канал 1. Бит **ODDFRM** в **OTG\_FS\_HCCHAR1** должен стоять.
- b) Пишем первый пакет канала 1.
- c) Вместе с записью последнего слова пакета хост OTG\_FS пишет запрос в периодическую очередь.
- d) Хост OTG\_FS пробует послать токен OUT в следующем (нечётном) фрейме.
- e) Прерывание **XFRC** выдаётся после успешной передачи последнего пакета.
- f) После него инициализируем канал для следующей передачи.
- g) Обрабатываем не-АСК ответы.

## Нормальные изохронные передачи OUT/IN



### • Программа обработки прерываний для изохронных передач OUT/IN

#### Изохронные OUT

```

Unmask (FRMOR/XFRC)
if (XFRC) {
    De-allocate Channel
}
else
    if (FRMOR) {
        Unmask CHH
        Disable Channel
    }
    else
        if (CHH) {
            Mask CHH
            De-allocate Channel
        }

```

#### Изохронные IN

```

Unmask (TXERR/XFRC/FRMOR/BBERR)
if (XFRC or FRMOR) {
    if (XFRC and (OTG_FS_HCTSIZx.PKTCNT == 0)) {
        Reset Error Count
        De-allocate Channel
    }
}
else {
    Unmask CHH
    Disable Channel
}

```

```

    }
  }
  else
    if (TXERR or BBERR) {
      Increment Error Count
      Unmask CHN
      Disable Channel
    }
    else
      if (CHN) {
        Mask CHN
        if (Transfer Done or (Error_count == 3)) {
          De-allocate Channel
        }
        else {
          Re-initialize Channel
        }
      }
    }
  }
}

```

### • Изохронные передачи IN

Полагаем, что:

- Принимаем один пакет максимальной длины в каждом фрейме, начиная с нечётного (размер = 1024 байта).
- Приёмный FIFO может содержать 1 максимальный пакет и два слова статуса на каждый пакет (1031 байт).
- Глубина периодической очереди = 4.

Последовательность операций такова:

- a) Инициализируем канал 2. Бит **ODDFRM** в **OTG\_FS\_HCCHAR2** должен стоять.
- b) Ставим **CHENA** в **OTG\_FS\_HCCHAR2** для записи запроса IN в периодическую очередь.
- c) Запрос IN пишется в очередь по каждой установке бита **CHENA** в **OTG\_FS\_HCCHAR2**.
- d) Хост пробует послать токен IN в следующем нечётном фрейме.
- e) После приёма пакета IN в FIFO выдаётся прерывание **RXFLVL**.
- f) По нему из состояния принятого пакета берём число полученных байтов и читаем FIFO. Перед чтением FIFO маскируем прерывание **RXFLVL** и открываем его после извлечения всего пакета.
- g) Прерывание **RXFLVL** выдаётся после приёма строки состояния пакета в FIFO. Строки состояния не-IN пакетов данных (бит **PKTSTS** и **OTG\_FS\_GRXSTSR** ≠ 0b0010) читаются и игнорируются.
- h) Прерывание **XFRC** выдаётся после чтения из FIFO строки состояния пакета.
- i) По нему читаем поле **PKTCNT** регистра **OTG\_FS\_HCTSIZ2**. Если **PKTCNT** ≠ 0, то выключаем канал, иначе инициализируем его для следующей передачи. В это время нужно сбросит бит **ODDFRM** в регистре **OTG\_FS\_HCCHAR2**.

### • Выбор глубины очереди

Глубина периодической и не-периодической очередей должна соответствовать числу одновременно работающих соответствующих конечных точек.

Чем глубже не-периодической очереди (с соответствующим размером FIFO), тем чаще возможны не-периодические передачи.

Глубокая периодическая очередь позволяет планировать периодические передачи. Если глубина меньше запланированного числа периодических передач в микрофрейме, то возникает переполнение фрейма.

### • Обработка ошибки перекрёстных шумов

Две типа ошибки: пакета и порта.

Ошибка пакета появляется когда устройство посылает данных больше, чем максимальный размер пакета канала. Ошибка порта появляется когда ядро продолжает принимать данные от устройства после EOF2 (конец фрейма 2, очень близкого к SOF).

Когда контроллер OTG\_FS обнаруживает ошибку пакета, он перестаёт писать данные в буфер Rx и ждёт конца пакета (EOP). После обнаружения EOP он сливает уже записанные в Rx данные и выдаёт прерывание ошибки перекрёстных шумов.

Когда контроллер OTG\_FS обнаруживает ошибку порта, он сливает RxFIFO и выключает порт. Выдаётся прерывание выключения порта (**HPRTINT** в **OTG\_FS\_GINTSTS**, **PENCHNG** в **OTG\_FS\_HPRT**). Программа по биту **POCA** in **OTG\_FS\_HPRT**, определяет не было ли это вызвано перегрузкой порта и выполняет программный сброс порта. После ошибки порта токены больше не посылаются.

### 34.17.5. Программная модель устройства

#### Инициализация по сбросу USB

1. Ставим бит **NAK** для всех конечных точек OUT
  - **SNAK** = 1 в **OTG\_FS\_DOEPCTLx**
2. Демаскируем прерывания:
  - **INEP0** = 1 в **OTG\_FS\_DAINTRMSK** (точки 0 IN)
  - **OUTEP0** = 1 в **OTG\_FS\_DAINTRMSK** (точки 0 OUT)
  - **STUP** = 1 в **DOEPMSK**
  - **XFRC** = 1 в **DOEPMSK**
  - **XFRC** = 1 в **DIEPMSK**
  - **TOC** = 1 в **DIEPMSK**
3. Определяем RAM для всех FIFO данных
  - В регистре **OTG\_FS\_GRXFSIZ** обеспечиваем возможность принимать управляющие OUT и SETUP. Если контроль порога не включён, то как минимум размер должен быть равен 1 максимальному пакету точки 0 + 2 слова (для состояния управляющего пакета данных OUT) + 10 слов (для пакетов SETUP).
  - В регистре **OTG\_FS\_TX0FSIZ** обеспечиваем возможность (в зависимости от номера выбранного FIFO) передавать управляющие данные IN. Как минимум размер должен быть равен 1 максимальному пакету конечной точки 0.
4. Пишем регистры конечной точки 0 OUT для приёма пакетов SETUP
  - **STUPCNT** = 3 в **OTG\_FS\_DOEPTSIZ0** (для приёма очереди 3 пакетов SETUP)

Всё, пакеты SETUP можно принимать.

#### Инициализация конечной точки по завершению переучёта

1. По прерыванию **ENUMDNE** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**, из регистра **OTG\_FS\_DSTS** выясняем скорость переучёта.
2. В поле **MPSIZ** регистра **OTG\_FS\_DIEPCTL0** пишем максимальный размер пакета точки 0. Он зависит от скорости переучёта.

Отныне устройство может принимать пакеты SOF и передавать по точке 0.

#### Инициализация конечной точки по команде **SetAddress**

После приёма команды **SetAddress** в пакете SETUP:

1. В регистр **OTG\_FS\_DCFG** пишем полученный в команде **SetAddress** адрес
2. Вынуждаем ядро послать пакет состояния IN.

#### Инициализация конечной точки по команде **SetConfiguration/SetInterface**

После приёма команд **SetConfiguration** или **SetInterface** в пакете SETUP:

1. По команде **SetConfiguration** в регистрах конечных точек пишем новую конфигурацию.
2. По команде **SetInterface** пишем регистры затронутых командой конечных точек.
3. Некоторые точки в новой конфигурации и установках становятся нерабочими. Деактивируем такие точки.
4. В регистре the interrupt for each active endpoint and mask the interrupts for all inactive endpoints in the **OTG\_FS\_DAINTRMSK** демаскируем прерывания активных точек и маскируем прерывания неактивных конечных точек.
5. Определяем RAM для всех FIFO.

6. Вынуждаем ядро послать пакет состояния IN.

Отныне устройство может принимать и передавать любые пакеты данных.

#### Активация конечной точки

Новый тип конечной точки задаём так:

1. В регистре `OTG_FS_DIEPCTLx` (для IN или двунаправленных точек) или регистре `OTG_FS_DOEPCTLx` (для OUT или двунаправленных точек) пишем поля:
  - Максимальный размер пакета
  - Активная точка USB = 1
  - Начальное значение переключения данных точки (прерывающие и групповые)
  - Тип точки
  - Номер TxFIFO

Теперь точка активирована и ядро начинает рассматривать получаемые точкой токены и отсылать нужные ответы.

#### Деактивация конечной точки

Делаем так:

1. Снимаем бит активной точки USB в В регистре `OTG_FS_DIEPCTLx` (для IN или двунаправленных точек) или регистре `OTG_FS_DOEPCTLx` (для OUT или двунаправленных точек).

Теперь ядро игнорирует направленные этой точке токены, что приводит к таймауту USB.

**NB:** Программа должна снять биты `NPTXFEM` и `RXFLVLM` в регистре `OTG_FS_GINTMSK`.

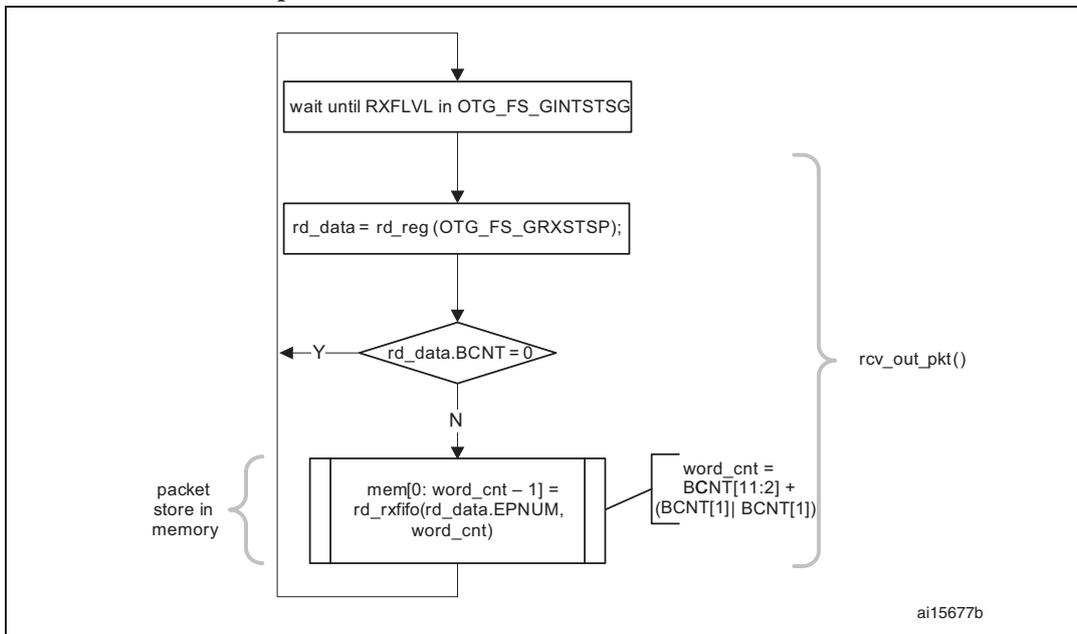
### 34.17.6. Модель работы

#### Передачи SETUP и OUT данных

##### • Чтение данных пакета

1. По прерыванию `RXFLVL` регистра `OTG_FS_GINTSTS` читаем регистр состояния приёма (`OTG_FS_GRXSTSP`).
2. Записью `RXFLVL = 0` (в `OTG_FS_GINTMSK`) маскируем прерывание `RXFLVL` регистра `OTG_FS_GINTSTS` вплоть до извлечения пакета из FIFO.
3. Если счётчик байтов пакета не равен 0, то извлекаем байты из FIFO в память.
4. Статус принятого в FIFO пакета может показывать:
  - a) Действует Глобальный OUT NAK:
    - `PKTSTS` = Глобальный OUT NAK, `BCNT` = 0x000, `EPNUM` = Всё Равно (0x0), `DPID` = Всё Равно (0b00).
  - b) Пакет SETUP:
    - `PKTSTS` = SETUP, `BCNT` = 0x008, `EPNUM` = Номер управляющей EP, `DPID` = D0.
  - c) Конец фазы SETUP:
    - `PKTSTS` = Конец фазы SETUP, `BCNT` = 0x0, `EPNUM` = Номер управляющей EP, `DPID` = Всё Равно (0b00).
 После чтения этой строки из FIFO выдаётся прерывание SETUP этой конечной точки.
  - d) Пакет данных OUT:
    - `PKTSTS` = DataOUT, `BCNT` = Размер пакета ( $0 \leq BCNT \leq 1024$ ), `EPNUM` = Номер точки, `DPID` = PID данных.
  - e) Передача данных завершена:
    - `PKTSTS` = Передача данных завершена, `BCNT` = 0x0, `EPNUM` = Номер точки, `DPID` = Всё Равно (0b00).
 После чтения этой строки из FIFO выдаётся прерывание Конца передачи этой точки.
5. После извлечения данных пакета из FIFO надо демаскировать прерывание `RXFLVL` в регистре (`OTG_FS_GINTSTS`).
6. Шаги 1–5 повторяются по каждому прерыванию `RXFLVL` в `OTG_FS_GINTSTS`. Чтение пустого приёмного FIFO сводит ядро с ума.

## Чтение пакета приёмного FIFO



### • Передачи SETUP

#### Программные требования

- При ненулевом поле **STUPCNT** в регистре **OTG\_FS\_DOEPTSIZx** принимаемые пакеты SETUP точки OUT пишутся в FIFO независимо от состояния NAK и бита **EPENA** в регистре **OTG\_FS\_DOEPCTLx**. Поле **STUPCNT** декрементируется после каждого приёма пакета SETUP. При неверном значении поля **STUPCNT** пакеты принимаются и поле декрементируется, но определить число присланных пакетов невозможно.
  - **STUPCNT** = 3 в **OTG\_FS\_DOEPTSIZx**
- В приёмном FIFO данных управляющей точки всегда надо отводить место для приёма трёх пакетов SETUP.
  - Резервируется 10 слов. Три слова для первого пакета SETUP, 1 слово для статуса Конца фазы SETUP и 6 слов для ещё двух пакетов SETUP всех управляющих точек.
  - В 3 словах пакета SETUP хранятся 8 байтов данных и 4 байта статуса.
  - Это место используется ядром только для данных SETUP.
- Из FIFO надо читать 2 слова пакета SETUP.
- Слово статуса Конца фазы SETUP надо выбрасывать.

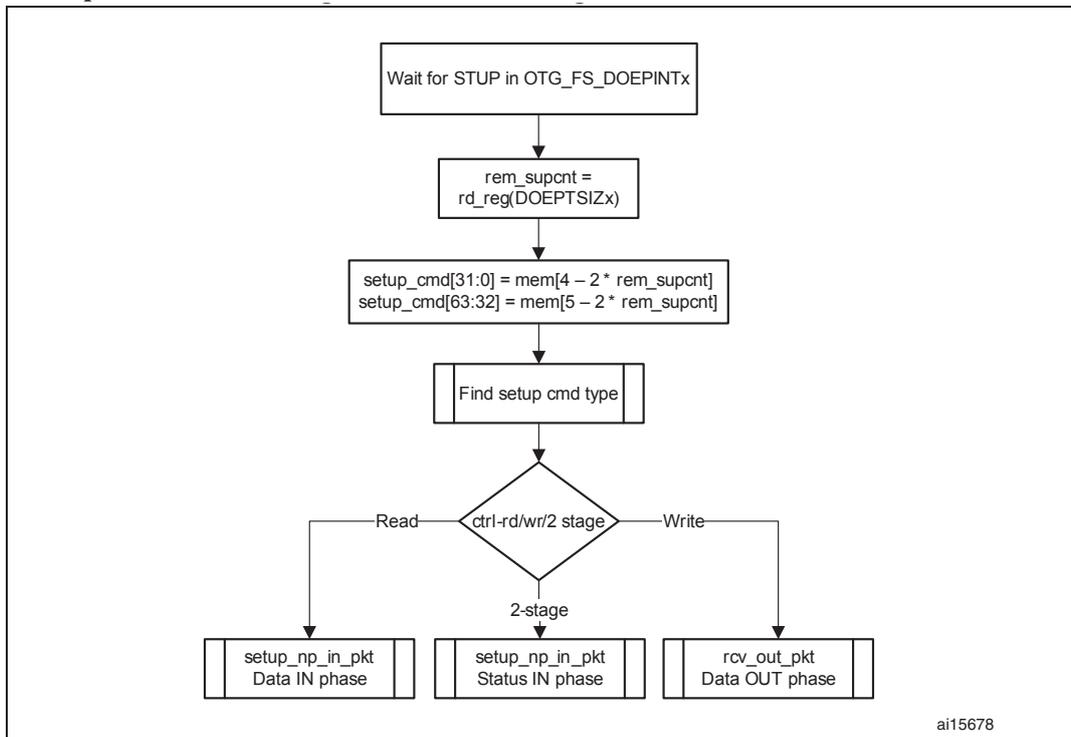
#### Внутренний ход данных

- Принимаемые пакеты SETUP пишутся в FIFO без проверки доступного места и независимо от состояния NAK и бита **STALL**.
  - В точках IN/OUT, принявших пакет SETUP, ядро ставит биты IN NAK и OUT NAK.
- По каждому пакету SETUP декрементируется поле **STUPCNT** и в FIFO пишутся 3 слова:
  - В первом слове информация для ядра
  - Во втором слове первые 4 байта команды SETUP
  - В третьем слове последние 4 байта команды SETUP
- При изменении фазы SETUP на IN/OUT данных ядро пишет в FIFO слово Конца фазы SETUP.
- На стороне АНВ пакеты SETUP опустошаются программой.
  - По чтению из FIFO слова Конца фазы SETUP выдаётся прерывание **STUP OTG\_FS\_DOEPINTx**.
    - Ядро снимает бит разрешения управляющей точки OUT.

#### Программная последовательность

- В регистр **OTG\_FS\_DOEPTSIZx** пишем **STUPCNT** = 3
- Ждём прерывания **RXFLVL** (**OTG\_FS\_GINTSTS**) и читаем данные пакета из FIFO.
- Прерывание **STUP** (**OTG\_FS\_DOEPINTx**) отмечает завершение передачи данных SETUP.
  - По нему из регистра **OTG\_FS\_DOEPTSIZx** узнаём число принятых пакетов SETUP и обрабатываем последний.

## Обработка пакета SETUP



## Обработка очереди более 3 пакетов SETUP

Обычно при ошибке пакета SETUP хост не посылает подряд более трёх пакетов SETUP одной точке, но при нормальной работе это не исключено. В этом случае контроллер OTG\_FS выдаёт прерывание **B2BSTUP** в регистре **OTG\_FS\_DOEPINTx**.

### • Установка Глобального OUT NAK

#### Внутренний ход данных

1. При установке бита **SGONAK** в регистре **OTG\_FS\_DCTL** в FIFO пишутся только пакеты SETUP, не-изохронные пакеты OUT получают ответ NAK, изохронные пакеты OUT игнорируются.
2. В приёмный пишется слово Глобального OUT NAK. Места должно хватать.
3. При его чтении из FIFO выдаётся прерывание **GONAKEFF** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**.
4. Теперь можно снять бит **SGONAK** в регистре **OTG\_FS\_DCTL**.

#### Программная последовательность

1. Пишем **SGONAK = 1** в регистре **OTG\_FS\_DCTL**
2. Ждём прерывания **GONAKEFF** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**.
3. Между установкой бита **SGONAK** в **OTG\_FS\_DCTL** и прерыванием **GONAKEFF** (**OTG\_FS\_GINTSTS**) нормальные пакеты OUT принимаются.
4. Это прерывание можно временно маскировать записью **GINAKEFFM = 0** в регистре **OTG\_FS\_GINTMSK**
5. Из режима Глобального OUT NAK выходят снятием бита **SGONAK** в регистре **OTG\_FS\_DCTL**. Заодно очищается прерывание **GONAKEFF** (**OTG\_FS\_GINTSTS**).
6. Если оно было ранее маскировано, то демаскируем его.

### • Выключение точки OUT

#### Программная последовательность

1. Сначала включаем Глобальный OUT NAK. **SGONAK = 1** в **OTG\_FS\_DCTL**
2. Ждём прерывания **GONAKEFF** (**OTG\_FS\_GINTSTS**)
3. Выключаем точку OUT записью:
  - **EPDIS = 1** в **OTG\_FS\_DOEPCTLx**
  - **SNAK = 1** в **OTG\_FS\_DOEPCTLx**
4. Ждём прерывания **EPDIS** (**OTG\_FS\_DOEPINTx**), автоматически снимаются биты **EPDIS = 0** и **EPENA = 0** в регистре **OTG\_FS\_DOEPCTLx**

5. Чтобы принимать данные по другим точка OUT выходим из режима Глобального OUT NAK снятием бита **SGONAK** в регистре **OTG\_FS\_DCTL**.

#### • Общие не-изохронные передачи данных OUT

##### Программная последовательность

1. Для начала размещаем приёмный буфер в памяти.
2. Размер передачи точки должен быть кратен максимальному размеру пакета точки, выравненному на границу слова.
  - размер передачи[**EPNUM**] =  $n \times (\text{MPSIZ}[\text{EPNUM}] + 4 - (\text{MPSIZ}[\text{EPNUM}] \bmod 4))$
  - счётчик пакетов[**EPNUM**] =  $n$
  - $n > 0$
3. Размер переданных данных вычисляется по регистру размера передачи.
  - Принято данных = начальный размер – остаток в регистре
  - Число пакетов с принятыми данными = начальное число – остаток в регистре

##### Внутренний ход данных

1. Сначала в регистрах точки ставим размер передачи и счётчик пакетов, снимаем бит NAK и включаем точку на приём.
2. После снятия бита NAK ядро начинает писать данные в свободное место FIFO. Вместе с данными в FIFO пишется статус пакета и декрементируется счётчик пакетов.
  - Пакеты OUT с ошибкой CRC сливаются из приёмного FIFO автоматически.
  - Повторно посылаемые чередой не-изохронные пакеты OUT той же точке с тем же PID от хоста, который не воспринимает ответ ACK, отбрасываются ядром и счётчик пакетов не декрементируется.
  - При нехватке места в FIFO изохронные и не-изохронные пакеты данных игнорируются, на не-изохронные токены OUT выдаётся ответ NAK.
  - Во всех трёх случаях счётчик пакетов не декрементируется.
3. При обнулении счётчика пакетов или по приёму короткого пакета ставится бит **NAK** конечной точки и изохронные и не-изохронные пакеты данных игнорируются, на не-изохронные токены OUT выдаётся ответ NAK.
4. Из приёмного FIFO данные извлекаются пакетами, по одному пакету за раз.
5. Размер передачи конечной точки уменьшается на размер пакета после его извлечения из FIFO.
6. Строка конца передачи данных OUT пишется в приёмный FIFO после:
  - Обнулении размера передачи и счётчика пакетов
  - Последний принятый в FIFO пакет OUT был коротким ( $0 \leq \text{размер} < \text{максимума}$ )
7. При извлечении этой строки из FIFO выдаётся прерывание и точка выключается.

##### Программная последовательность

1. В регистр **OTG\_FS\_DOEPTSIZx** пишем размер передачи и счётчик пакетов.
2. В регистре **OTG\_FS\_DOEPCCTLx** пишем характеристики точки и ставим биты **EPENA** и **CNAK**.
3. Ждём прерывания **RXFLVL** (в **OTG\_FS\_GINTSTS**) и извлекаем данные из FIFO.
  - Этот шаг может повторяться несколько раз в зависимости от размера передачи.
4. Прерывание **XFRC** (**OTG\_FS\_DOEPINTx**) отмечает конец не-изохронной передачи данных OUT.
5. По регистру **OTG\_FS\_DOEPTSIZx** определяем длину принятых данных.

#### • Общие изохронные передачи данных OUT

##### Программные требования

1. Требования такие же, как и для не-изохронных передач OUT.
2. Размер передачи и счётчик пакетов всегда должны быть равны ожидаемому числу пакетов максимальной длины в одном фрейме и не больше. Изохронные передачи OUT не могут занимать более 1 фрейма.
3. Данные и статус изохронных передач OUT надо прочесть из FIFO до конца периодического фрейма (прерывание **EOPF** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**).
4. Для приёма следующего фрейма изохронную точку OUT надо включить после **EOPF** (**OTG\_FS\_GINTSTS**) и до **SOF** (**OTG\_FS\_GINTSTS**).

### Внутренний ход данных

1. Он немного отличается от хода данных не-изохронных точек OUT.
2. При включении изохронной точки OUT установкой бита **EPENA** и очисткой бита **NAK**, бит Чётного/Нечётного фрейма должен быть установлен правильно. Ядро принимает изохронные данные отдельным фреймом только при:
  - **EONUM** (в **OTG\_FS\_DOEPCTLx**) = **SOFFN[0]** (в **OTG\_FS\_DSTS**)
3. После чтения данных и статуса пакета из FIFO в поле **RXDPID** регистра **OTG\_FS\_DOEPTSIZx** пишется PID данных последнего принятого пакета.

### Программная последовательность

1. В регистр **OTG\_FS\_DOEPTSIZx** пишем размер передачи и счётчик пакетов.
2. В регистре **OTG\_FS\_DOEPTSIZx** ставим характеристики точки и пишем **EPENA** = 1, **CNAK**=1 и **EONUM** = (0: Чётный/1: Нечётный)
3. Ждём прерывания **RXFLVL** (в **OTG\_FS\_GINTSTS**) и извлекаем данные пакета из FIFO
  - Этот шаг может повторяться несколько раз в зависимости от размера передачи.
4. Прерывание **XFRC** (**OTG\_FS\_DOEPINTx**) отмечает конец изохронной передачи данных OUT. При этом данные не обязательно будут достоверными.
5. Для изохронных передач OUT это прерывание выдаётся не всегда, лучше использовать прерывание **IISOOXFRM** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**.
6. По регистру **OTG\_FS\_DOEPTSIZx** определяем длину принятых данных. Данные достоверны когда:
  - **RXDPID** = **D0** (в **OTG\_FS\_DOEPTSIZx**) и число пакетов с данными = 1
  - **RXDPID** = **D1** (в **OTG\_FS\_DOEPTSIZx**) и число пакетов с данными = 2
  - **RXDPID** = **D2** (в **OTG\_FS\_DOEPTSIZx**) и число пакетов с данными = 3
 Число пакетов с данными = Начальное число пакетов – Конечное число пакетов.

Недостоверные пакеты можно выбрасывать.

### • Незавершённые изохронные передачи данных OUT

#### Внутренний ход данных

1. У изохронных точек OUT прерывание **XFRC** (в **OTG\_FS\_DOEPINTx**) не выдаётся когда:
  - Приёмный FIFO не вмещает весь пакет данных ISO OUT и он отбрасывается,
  - Возникла ошибка CRC принятого пакета,
  - Принятый токен OUT нарушен,
  - Программа не успевает читать данные из FIFO.
2. При появлении конца периодического фрейма до завершения передач всех изохронных точек OUT ядро выдаёт прерывание **IISOOXFRM** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**, говоря, что не для всех точек выдавалось прерывание **XFRC** (в **OTG\_FS\_DOEPINTx**). Точка с незавершённой передачей остаётся включённой, но передачи по ней нет.

### Программная последовательность

1. Прерывание **IISOOXFRM** (**OTG\_FS\_GINTSTS**) означает, что есть хоть одна изохронная точка OUT с незавершённой передачей.
2. Если оно возникло из-за не прочитанного FIFO, то из FIFO надо извлечь все данные и статус. При этом может выдаться прерывание **XFRC** (**OTG\_FS\_DOEPINTx**). В этом случае надо снова включить точку для приёма изохронных данных OUT в следующем фрейме.
3. По прерыванию **IISOOXFRM** (**OTG\_FS\_GINTSTS**) в регистрах **OTG\_FS\_DOEPCTLx** надо определить конечные точки с незавершёнными передачами. При этом:
  - Бит **EONUM** (в **OTG\_FS\_DOEPCTLx**) = **SOFFN[0]** (в **OTG\_FS\_DSTS**)
  - **EPENA** = 1 (в **OTG\_FS\_DOEPCTLx**)
4. Предыдущий шаг надо выполнить до прерывания **SOF** (в **OTG\_FS\_GINTSTS**), чтобы номер текущего фрейма не изменился.
5. У изохронных точек OUT с незавершёнными передачами надо отбросить данные и выключить точку установкой бита **EPDIS** в регистре **OTG\_FS\_DOEPCTLx**.
6. Ждём прерывания **EPDIS** (в **OTG\_FS\_DOEPINTx**) и включаем точку для следующего фрейма.

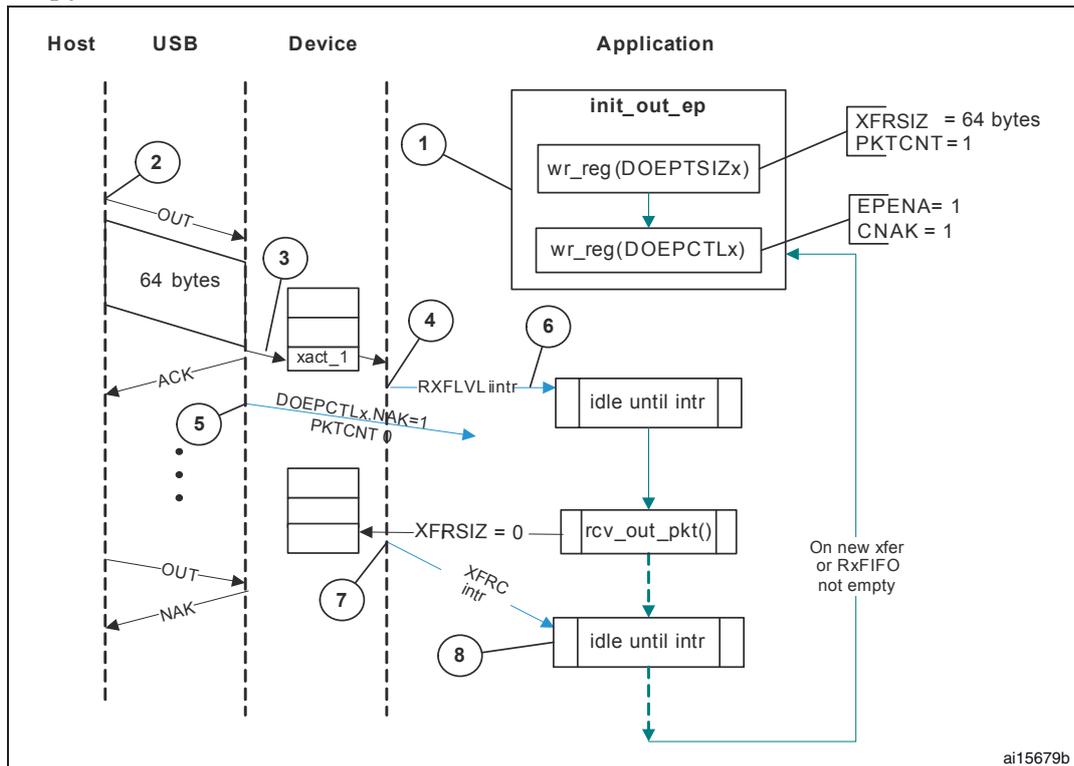
- Из-за задержки выключения точки следующий фрейм может быть не получен.

### • Остановка не-изохронной точки OUT

1. Ставим ядро в режим Глобального OUT NAK.
2. Выключаем точку
  - Вместо установки бита **SNAK** в **OTG\_FS\_DOEPCTL**, ставим **STALL = 1** (**OTG\_FS\_DOEPCTL**). Бит **STALL** старше бита а **NAK**.
3. При готовности отмены ответов **STALL** снимаем бит **STALL** в **OTG\_FS\_DOEPCTLx**.
4. При изменении бита **STALL** по командам **SetFeature.Endpoint Halt** или **ClearFeature.Endpoint Halt** сделать это надо до фазы передачи Статуса управляющей конечной точки.

## Примеры

### • Групповая точка OUT



После команд **SetConfiguration/SetInterface** надо инициировать все конечные точки OUT установкой **CNAK = 1** и **EPENA = 1** (в **OTG\_FS\_DOEPCTLx**) и записью подходящих **XFRSIZ** и **PKTCNT** в регистрах **OTG\_FS\_DOEPTSIZx**.

1. Хост пробует передавать токен OUT по конечной точке.
2. По нему ядро пишет пакет в доступное место RxFIFO.
3. По завершению записи ядро выдаёт прерывание **RXFLVL** (в **OTG\_FS\_GINTSTS**).
4. После приёма **PKTCNT** пакетов ядро ставит точке бит **NAK** для задержки приёма.
5. Программа обрабатывает прерывание и читает данные из RxFIFO.
6. По прочтению всех данных (равного **XFRSIZ**), ядро выдаёт прерывание **XFRC** в регистре **OTG\_FS\_DOEPINTx**.
7. Программа обрабатывает конец передачи.

## Передачи данных IN

### • Запись пакета

1. Работать можно по прерываниям или опросом.
  - При опросе программа по регистру **OTG\_FS\_DTXFSTSx** следит за наличием свободного места в передающем FIFO данных.
  - В режиме прерываний программа ждёт прерывания **TXFE** (в **OTG\_FS\_DIEPINTx**) и по регистру **OTG\_FS\_DTXFSTSx** определяет наличие места в FIFO данных для пакета ненулевой длины.
  - Для пакета нулевой длины места в FIFO не требуется.

2. Перед записью в FIFO данных надо записать регистр управления точки (`OTG_FS_DIEPCTLx`) командой чтение-модификация-запись во избежание изменения регистра (исключая установку бита включения точки).

При наличии места в передающем FIFO можно писать несколько пакетов для одной точки. Для периодических точек IN надо писать по одному пакету на микрофрейм. Новый пакет можно писать только после подтверждения завершения предыдущей передачи.

#### • Установка NAK точки IN

##### Внутренний ход данных

1. При установке IN NAK точки ядро прекращает передачи независимо от наличия места в наличии данных в передающем FIFO точки.
2. Не-изохронные токены IN получают ответ NAK
  - Изохронные токены IN получают ответ с нулевой длиной данных
3. В ответ на бит `SNAK` в `OTG_FS_DIEPCTLx` ядро выдаёт прерывание `INEPNE` (действует NAK точки IN) в `OTG_FS_DIEPINTx`.
4. Снимается режим IN NAK установкой бита `CNAK` в регистре `OTG_FS_DIEPCTLx`.

##### Программная последовательность

1. Для остановки передач по точке IN программа пишет `SNAK = 1` в `OTG_FS_DIEPCTLx`
2. Ждём подтверждения остановки по прерыванию `INEPNE` в `OTG_FS_DIEPINTx`.
3. В промежутке между установкой бита `NAK` и прерыванием `INEPNE` ядро может передавать данные IN.
4. Программа маскировать это прерывание записью `INENEM = 0` в регистр `DIEPMSK`
5. Из режима NAK точки выходят снятием бита `NAKSTS` в `OTG_FS_DIEPCTLx` (запись `CNAK = 1` in `OTG_FS_DIEPCTLx`). Этим также чистится прерывание `INEPNE` (в `OTG_FS_DIEPINTx`).
6. Ранее маскированное прерывание демаскируют записью `INENEM = 1` in `DIEPMSK`.

#### • Выключение точки IN

##### Программная последовательность

1. Программа перестаёт писать данные для выключаемой точки IN.
2. Ставим режим NAK записью `SNAK = 1` в `OTG_FS_DIEPCTLx`.
3. Ждём прерывания `INEPNE` в `OTG_FS_DIEPINTx`.
4. В регистр `OTG_FS_DIEPCTLx` пишем `EPDIS = 1` и `SNAK = 1`.
5. Прерывание `EPDISD` в `OTG_FS_DIEPINTx` подтверждает выключение точки. Вместе с этим ядро снимает биты `EPENA` и `EPDIS` в регистре `OTG_FS_DIEPCTLx`.
6. У периодических IN EP число переданных данных узнают по регистру `OTG_FS_DIEPTSIZx`.
7. Программа должна слить данные из передающего FIFO точки записью номера точки в `TXFNUM`, и `TXFFLSH = 1` регистра `OTG_FS_GRSTCTL`

Конец слива определяют по снятию ядром бита `TXFFLSH` опросом регистра `OTG_FS_GRSTCTL`. Новые данные можно передавать после включения точки.

#### • Общие не-периодические передачи данных IN

##### Программные требования

1. Сначала надо убедиться, что все передаваемые данные лежат в одном буфере.
2. Для передач IN размер передачи включает несколько пакетов максимальной длины и один короткий пакет, передаваемый последним.
  - Для передачи нескольких пакетов:  
Размер передачи[`EPNUM`] =  $x \times \text{MPSIZ}[\text{EPNUM}] + \text{sp}$   
Если ( $\text{sp} > 0$ ), то Счётчик пакетов[`EPNUM`] =  $x + 1$ . Иначе, Счётчик пакетов[`EPNUM`] =  $x$
  - Для передачи пакета без данных:  
Размер передачи[`EPNUM`] = 0  
Счётчик пакетов[`EPNUM`] = 1
  - Для передачи нескольких максимальных пакетов и пакета без данных передача разбивается на две части: пакеты с данными и отдельно пакет без данных.

Первая передача: Размер передачи[EPNUM] =  $x \times \text{MPSIZ}[\text{EPNUM}]$ ; Счётчик пакетов =  $n$ ;

Вторая передача: Размер передачи[EPNUM] = 0; Счётчик пакетов = 1;

3. После включения точки на передачу ядро изменяет регистр размера передачи. В конце передачи IN по нему определяют сколько данных было передано из FIFO.
4. В FIFO извлечено = Начальный размер передачи – Остаток размера передачи
  - Передано по USB = (Начальный счётчик пакетов – Остаток счётчика пакетов)  $\times$   $\text{MPSIZ}[\text{EPNUM}]$
  - Ещё передавать по USB = (Начальный размер передачи – Передано по USB)

### Внутренний ход данных

1. В регистрах точки надо записать размер передачи и счётчик пакетов и включить точку на передачу.
2. Конечно же, данные надо записать в FIFO точки.
3. После записи пакета в FIFO размер передачи уменьшается на размер пакета. Данные пишутся в FIFO до обнуления размера передачи. После записи данных в FIFO инкрементируется “счётчик пакетов в FIFO” (Это 3-бит счётчик, управляемый ядром для каждого FIFO). Для пакетов без данных в FIFO ставится особый флаг, данные не пишутся.
4. Данные из FIFO передаются ядром по токenu IN. По каждому ответу ACK не-изохронного пакета IN декрементируется счётчик пакетов вплоть до его обнуления. При таймауте счётчик пакетов не декрементируется.
5. Пакет нулевой длины высылается по токenu IN и счётчик пакетов декрементируется.
6. По приёму токена IN при пустом FIFO и нулевом счётчике пакетов ядро выдаёт прерывание  $\text{ITTXFE}$ , извещая, что бит не стоит NAK. Не-изохронные точки отсылают ответ NAK.
7. Ядро само отматывает указатели FIFO и прерывание таймаута не выдаётся.
8. При нулевых размере передачи и счётчике пакетов выдаётся прерывание конца передачи ( $\text{XFRC}$ ) и точка выключается.

### Программная последовательность

1. В регистр  $\text{OTG\_FS\_DIEPTSIZx}$  пишем размер передачи и счётчик пакетов.
2. В регистр  $\text{OTG\_FS\_DIEPCTLx}$  пишем характеристики точки и ставим биты  $\text{CNAK}$  и  $\text{EPENA}$ .
3. При передаче пакета без данных надо опрашивать регистр  $\text{OTG\_FS\_DTXFSTSx}$  для определения наличия места в FIFO, или использовать  $\text{TXFE}$  (в  $\text{OTG\_FS\_DIEPINTx}$ ).

### • Общие периодические передачи данных IN

#### Программные требования

1. Они совпадают с пунктами 1, 2, 3 и 4 *Общих не-периодических передач данных IN* с некоторым изменением пункта 2.
  - Передавать можно только несколько максимальных пакетов данных с возможным коротким пакетом с данными в конце передачи. При этом:  
 Размер передачи[EPNUM] =  $x \times \text{MPSIZ}[\text{EPNUM}] + sp$  (где  $x \geq 0$ , и  $0 \leq sp < \text{MPSIZ}[\text{EPNUM}]$ )  
 Если ( $sp > 0$ ), то Счётчик пакетов[EPNUM] =  $x + 1$  Иначе, Счётчик пакетов[EPNUM] =  $x$ ;  
 $\text{MCNT}[\text{EPNUM}] = \text{Счётчик пакетов}[\text{EPNUM}]$
  - Пакеты без данных передаются отдельно. При этом:
  - Размер передачи[EPNUM] = 0  
 Счётчик пакетов[EPNUM] = 1;  $\text{MCNT}[\text{EPNUM}] = \text{Счётчик пакетов}[\text{EPNUM}]$
2. Программа может планировать передачу только по одному фрейму за раз.
  - $(\text{MCNT} - 1) \times \text{MPSIZ} \leq \text{XFERSIZ} \leq \text{MCNT} \times \text{MPSIZ}$
  - $\text{PKTCNT} = \text{MCNT}$  (in  $\text{OTG\_FS\_DIEPTSIZx}$ )
  - Если  $\text{XFERSIZ} < \text{MCNT} \times \text{MPSIZ}$ , то последний пакет короткий.
  - **NB:**  $\text{MCNT}$ ,  $\text{PKTCNT}$  и  $\text{XFERSIZ}$  лежат в  $\text{OTG\_FS\_DIEPTSIZx}$ ,  $\text{MPSIZ}$  лежит в  $\text{OTG\_FS\_DIEPCTLx}$ .
3. В FIFO должны быть записаны все передаваемые данные до приёма токена IN. При нехватке в FIFO хоть одного слова он будет считаться пустым. Тогда:
  - Изохронная точка IN передаст пакет без данных

- Прерывающая точка IN передаст ответ NAK.

### Внутренний ход данных

1. В регистрах точки пишем размер передачи и счётчик пакетов и включаем точку на передачу.
2. Также пишем в FIFO точки передаваемые данные.
3. При записи очередного пакета в FIFO размер передачи уменьшается на размер пакета. Данные пишутся до обнуления размера передачи.
4. По приёму пакета IN периодическая точка передаёт данные из FIFO. Если там нет полного пакета, то ядро выдаёт прерывание пустого TxFIFO точки.
  - Изохронная точка IN передаст пакет без данных
  - Прерывающая точка IN передаст ответ NAK.
5. Счётчик пакетов точки декрементируется когда:
  - Изохронная точка IN передаст пакет без данных
  - Прерывающая точка IN передаст ответ NAK.
  - Обнулятся размер передачи и счётчик пакетов, будет выдано прерывание завершения передачи и точка выключится.
6. Если по "Интервалу периодического фрейма" (`PFIVL` в `OTG_FS_DCFG`) ядро найдёт непустые FIFO изохронных точек IN для текущего фрейма, то оно выдаст прерывание `IISOIXFR` в `OTG_FS_GINTSTS`.

### Программная последовательность

1. В регистр `OTG_FS_DIEPCTLx` пишем характеристики точки и ставим биты `CNAK EPENA`.
2. Пишем передаваемые данные следующего фрейма в FIFO.
3. Прерывание `ITTXFE` (в `OTG_FS_DIEPINTx`) покажет, что в FIFO записаны ещё не все данные.
4. Если прерывающая точка включена, то игнорируем прерывание, иначе включаем её, чтобы она передала данные по следующему токenu IN.
5. Прерывание `XFRC` (в `OTG_FS_DIEPINTx`) без прерывания `ITTXFE` покажет успешное завершение изохронной передачи IN. При этом размер передачи и счётчик пакетов в регистре `OTG_FS_DIEPTSIZx` должны быть нулевыми.
6. Прерывание `XFRC` (в `OTG_FS_DIEPINTx`) независимо от наличия прерывания `ITTXFE` interrupt (in `OTG_FS_DIEPINTx`) покажет успешное завершение прерывающей передачи IN. При этом размер передачи и счётчик пакетов в регистре `OTG_FS_DIEPTSIZx` должны быть нулевыми.
7. Прерывание `IISOIXFR` в `OTG_FS_GINTSTS` без упомянутых прерываний покажет, что ядро не приняло хоть один периодический токен IN в текущем фрейме.

### • Незавершённые изохронные передачи данных IN

#### Внутренний ход данных

1. Изохронная передача IN считается незавершённой когда:
  - а) Ядро принимает нарушенный токен IN по какой-либо изохронной точке. В этом случае выдаётся прерывание `IISOIXFR` в `OTG_FS_GINTSTS`.
  - б) Программа не успевает записать в FIFO все передаваемые данные до получения токена IN. В этом случае выдаётся прерывание пустого TxFIFO в `OTG_FS_DIEPINTx`. Его можно игнорировать, поскольку оно приведёт к прерыванию `IISOIXFR` в `OTG_FS_GINTSTS` в конце периодического фрейма. В ответ на токен IN ядро пошлёт пакет без данных.
2. Запись данных в передающий FIFO надо немедленно остановить.
3. Ставим бит `NAK` и бит выключения точки.
4. Ядро выключает точку, снимает бит выключения и выдаёт прерывание Выключения точки.

#### Программная последовательность

1. Прерывание пустого TxFIFO изохронной точки можно игнорировать, поскольку оно приведёт к прерыванию `IISOIXFR` в `OTG_FS_GINTSTS`.
2. Оно извещает о незавершённой передаче на какой-либо изохронной точке IN.
3. Точка с незавершённой передачей определяется чтением Управляющих регистров всех изохронных точек IN.

4. Останавливаем запись в периодические передающие FIFO этих точек.
5. Выключаем точку записью `SNACK = 1` и `EPDIS = 1` в `OTG_FS_DIEPCTLx`
6. Выключение точки подтверждается соответствующим прерыванием в регистре `OTG_FS_DIEPINTx`.
  - В этот момент надо слить данные из FIFO с помощью регистра `OTG_FS_GRSTCTL` или переписать их включением точки для новой передачи в следующем микрофрейме.

#### • Остановка не-изохронной точки IN

##### Программная последовательность

1. Выключаем точку IN и затем ставим бит `STALL` в регистре `OTG_FS_DIEPCTLx`
  - Бит `STALL` всегда старше бита `NAK`
2. Прерывание Выключения точки (в `OTG_FS_DIEPCTLx`) извещает об этом.
3. Сливаем ассоциированный FIFO. В случае не-периодической точки надо повторно включить остальные не-периодические точки.
4. При готовности отмены ответов `STALL` для точки снимаем бит `STALL` в `OTG_FS_DIEPCTLx`.
5. При изменении бита `STALL` по командам `SetFeature.Endpoint Halt` или `ClearFeature.Endpoint Halt` изменяем его до фазы Статуса управляющей конечной точки.

##### Особый случай: остановка управляющей точки OUT

Если хост посылает токенов IN/OUT больше, чем предусмотрено а пакете SETUP, то их надо остановить. В этом случае, в фазе данных, после передачи предусмотренных пакетом SETUP данных надо разрешить прерывания `ITTXFE` в `OTG_FS_DIEPINTx` и `OTEPDIS` в `OTG_FS_DOEPINTx`. Затем при обработке прерываний ставим `STALL` точки и чистим прерывание.

#### 34.17.7. Худшее время ответа

Это ответ на токен, следующий за изохронным OUT при работе OTG\_FS устройством. Время ответа зависит от частоты тактов АНВ (7 тактов PHY при равных частотах тактов PHY и АНВ, и меньше при более высокой частоте АНВ).

Регистры ядра лежат в домене АНВ и оно не принимает новых токенов до обновления регистров, а изохронные передачи OUT не требуют ответа, и следующий групповой/прерывающий токен может получить ответ NAK. Изохронные токены отбрасываются и выдаётся прерывание `IISOIXFR`.

Хост воспринимает отсутствие ответа на токен SETUP как таймаут и повторяет его передачу.

##### Выбор значения TRDT в OTG\_FS\_GUSBCFG

Поле `TRDT` (`OTG_FS_GUSBCFG`) это число тактов PHY, отведённое MAC для получения статуса FIFO и чтения первого данного из блока PFC после получения токена IN. Это включает задержку синхронизации тактов PHY и АНВ (в худшем случае 5 тактов).

Информация о получении MAC токена IN синхронизируется с частотой PFC (такты АНВ). Затем PFC читает данные из SPRAM и пишет их в буфер с двойным тактированием (глубиной 4), откуда их читает MAC.

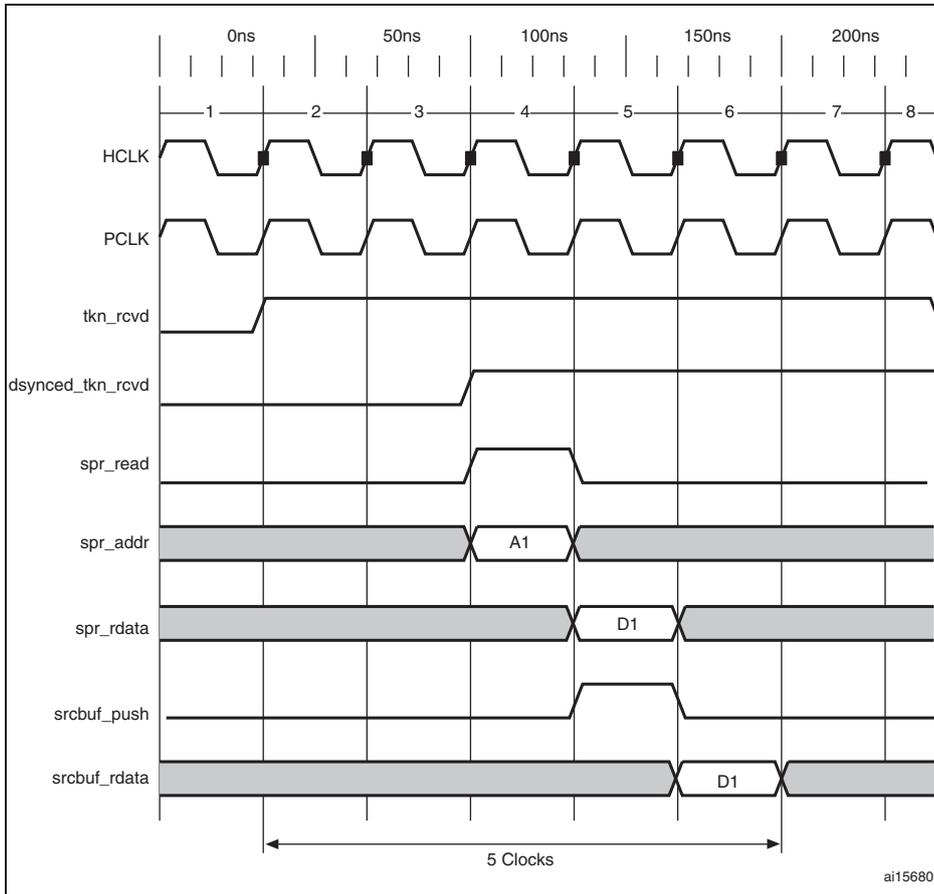
Если частота АНВ выше частоты PHY, то можно использовать меньшие значения `TRDT` (в `OTG_FS_GUSBCFG`).

На рисунке ниже есть сигналы:

- `tkn_rcvd`: Сигнал PFC от MAC о получении токена
- `dynced_tkn_rcvd`: Двухчастотный `tkn_rcvd`, от PCLK в домен HCLK
- `spr_read`: Чтение в SPRAM
- `spr_addr`: Адрес в SPRAM
- `spr_rdata`: Чтение данных из SPRAM
- `srcbuf_push`: Запись в буфер
- `srcbuf_rdata`: Чтение данных из буфера. Данные видны для MAC

См. *Таблицу 203: Значения TRDT*.

### Максимальные значения TRDT

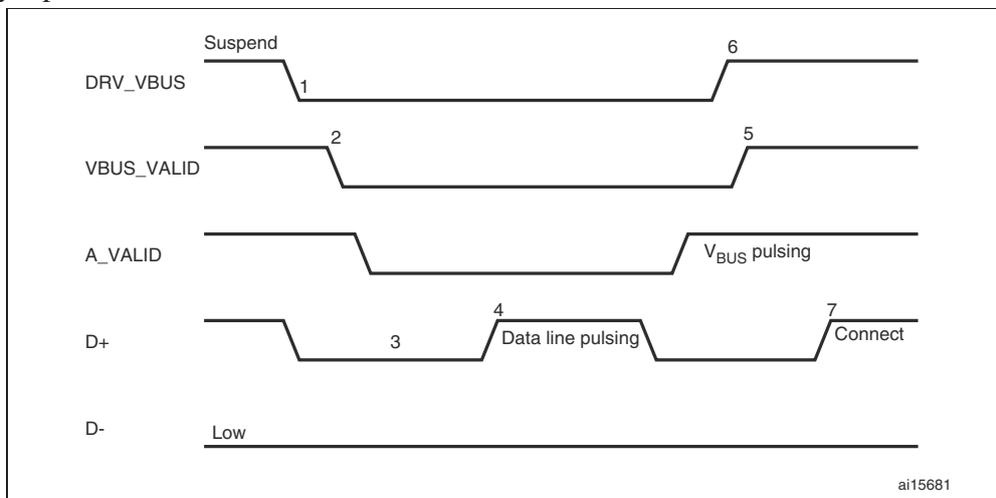


### 34.17.8. Программная модель OTG

Контроллер OTG\_FS поддерживает протоколы HNP и SRP. Если ядро подключено к концу “А”, то именуется А-устройством, если к концу “В” то В-устройством. В режиме хоста контроллер OTG\_FS выключает  $V_{BUS}$ . Протокол SRP позволяет В-устройству попросить А-устройство включить  $V_{BUS}$ . Устройство выдаёт импульсы по линии данных и  $V_{BUS}$ , но при SRP хост обнаруживает импульс только на линии данных или  $V_{BUS}$ . Протокол HNP позволяет В-устройству переговорить и стать хостом. По переговорам после HNP В-устройство приостанавливает шину и оборачивается в периферию.

#### Протокол запроса сессии А-устройства

Программа ставит бит разрешения SRP в регистре Конфигурации Ядра и контроллер становится А-устройством.



DRV\_VBUS = Сигнал PHY подачи  $V_{BUS}$

VBUS\_VALID = Сигнал рабочего  $V_{BUS}$  от PHY

A\_VALID = Сигнал рабочего уровня  $V_{BUS}$  от А-периферии к PHY

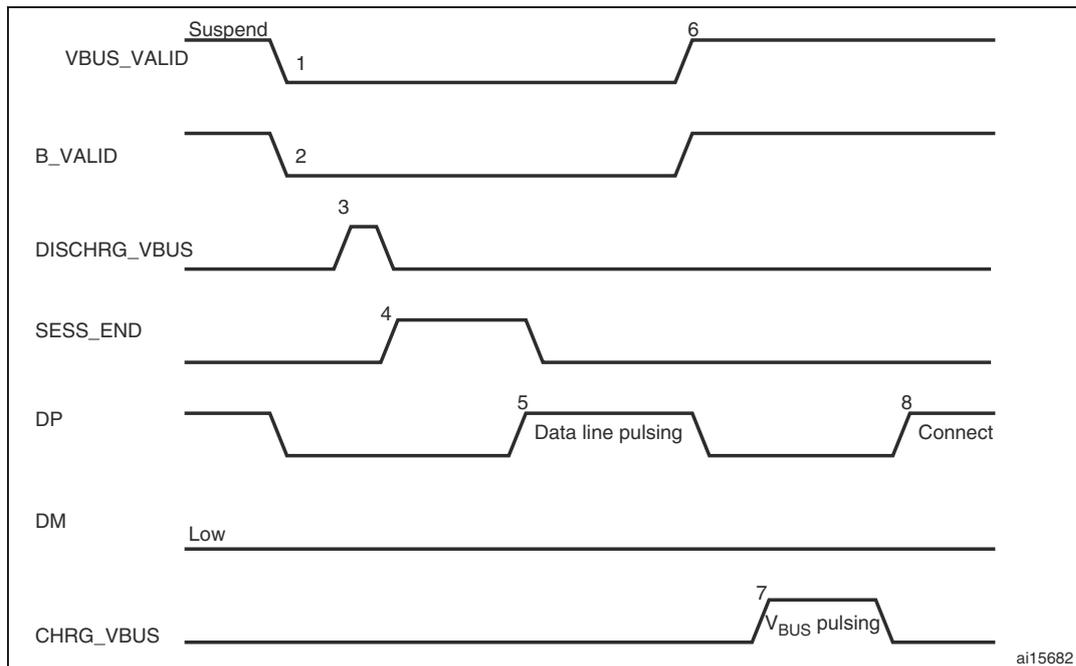
D+ = Линия данных плюс

D- = Линия данных минус

1. Программа останавливает порт и выключает питание простаивающей шины установкой битов остановки порта и выключения питания в регистре управления хоста.
2. PHY показывает выключение питания снятием сигнала `VBUS_VALID`.
3. Устройство должно обнаружить `SE0` не менее чем за 2 ms до пуска `SRP` при выключенном `VBUS`.
4. Для запуска `SRP` устройство подключает свой резистор подпорки линии данных на время от 5 до 10 ms. Контроллер `OTG_FS` обнаруживает этот импульс.
5. Устройство поднимает `VBUS` выше порога (2.0 V минимум). Контроллер `OTG_FS` ставит бит запроса сессии (`SRQINT` в `OTG_FS_GINTSTS`) и выдаёт прерывание.
6. По прерыванию программа включает питание установкой бита в регистре управления хоста. PHY показывает включение питания выдачей сигнала `VBUS_VALID`.
7. USB запитан, устройство подключено, процесс `SRP` завершён.

### Протокол запроса сессии В-устройства

Программа ставит бит разрешения `SRP` в регистре Конфигурации Ядра и контроллер становится В-устройством. Можно запросить сессию от хоста.



`VBUS_VALID` = Сигнал рабочего `VBUS` от PHY  
`B_VALID` = B-peripheral valid session to PHY  
`DISCHRG_VBUS` = Сигнал разрядки для PHY  
`SESS_END` = Сигнал конца сессии для PHY  
`CHRGR_VBUS` = Сигнал зарядки `VBUS` для PHY

`DP` = Линия данных плюс  
`DM` = Линия данных минус

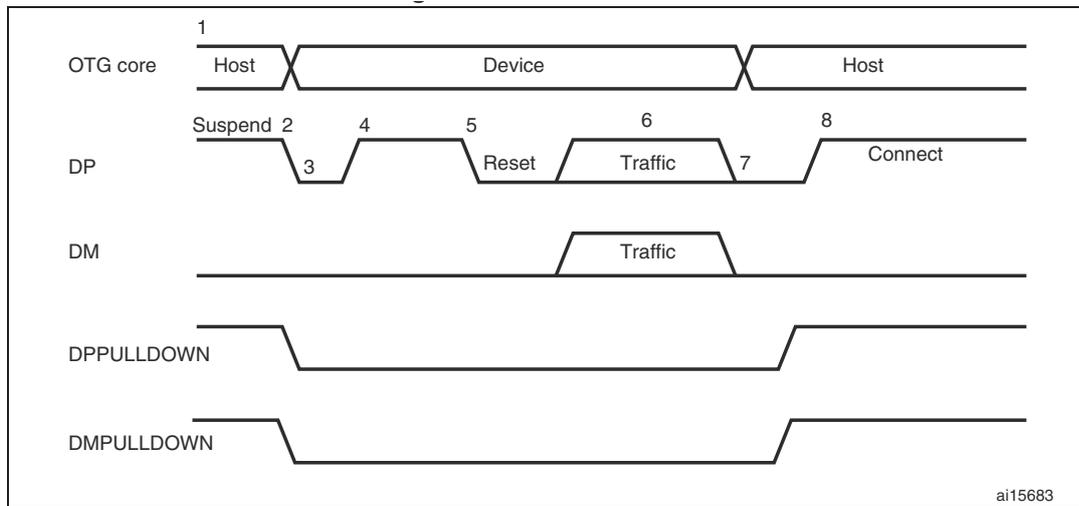
1. При простое шины хост останавливает порт и выключает питание. Через 3 ms простоя контроллер `OTG_FS` ставит бит ранней остановки в регистре прерываний ядра. Затем он там же ставит бит остановки `USB` и подаёт PHY сигнал разрядки `VBUS`.
2. PHY выдаёт устройству конец сессии. Это исходное состояние `SRP`. Контроллеру `OTG_FS` нужно 2 ms `SE0` перед запуском `SRP`.  
Для полноскоростных трансиверов `USB 1.1`, после снятия `BSVLD` (в `OTG_FS_GOTGCTL`) программе надо дождаться разряда `VBUS` до 0.2 V. Время указывает производитель.
3. Ядро `USB OTG` говорит PHY ускорить разряд `VBUS`.
4. Программа пускает `SRP` записью бита запроса в регистре Управления `OTG`. Контроллер `OTG_FS` выдаёт импульс на линии данных с последующим импульсом на `VBUS`.
5. Хост обнаруживает `SRP` по одному из импульсов и включает `VBUS`. PHY показывает устройству включение `VBUS`.
6. Контроллер `OTG_FS` выдаёт импульс `VBUS`.  
Хост начинает новую сессию включением `VBUS`. Контроллер `OTG_FS` выдаёт прерывание

изменения состояния запроса сессии в регистре состояния прерываний OTG. Программа бит успешной сессии в регистре Управления OTG.

7. USB запитан, контроллер OTG\_FS подключен, процесс SRP завершен.

### Протокол беседы хоста А-устройства (HNP)

Протокол HNP переключает хост USB из А-устройства в В-устройство. Программа ставит бит разрешения HNP в регистре конфигурации ядра USB и контроллер становится А-устройством.

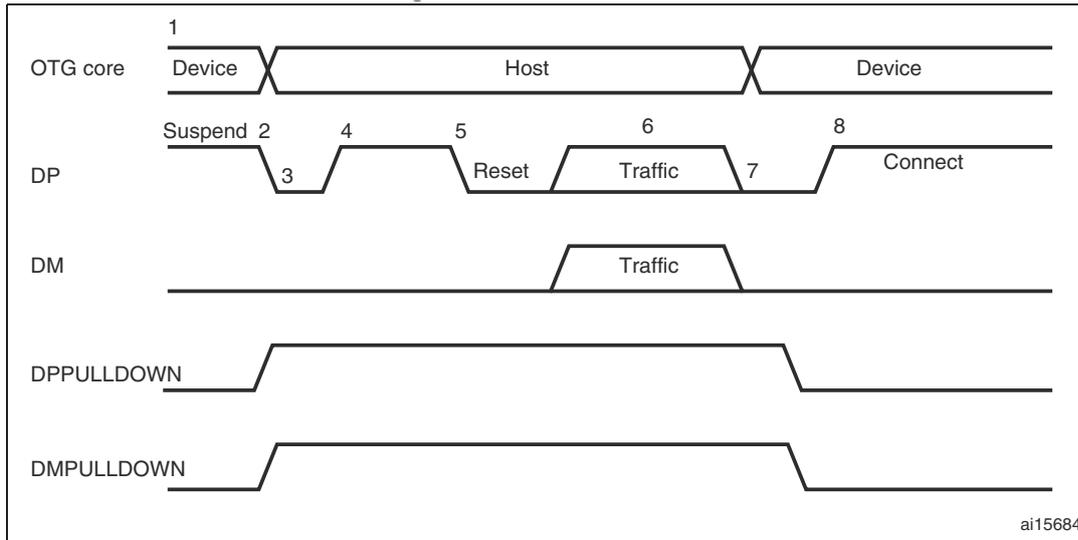


DPPULLDOWN = signal from core to PHY to enable/disable the pull-down on the DP line inside the PHY.  
DMPULLDOWN = signal from core to PHY to enable/disable the pull-down on the DM line inside the PHY.

1. The OTG\_FS controller sends the B-device a SetFeature b\_hnp\_enable descriptor to enable HNP support. The B-device's ACK response indicates that the B-device supports HNP. The application must set host Set HNP Enable bit in the OTG Control and status register to indicate to the OTG\_FS controller that the B-device supports HNP.
2. When it has finished using the bus, the application suspends by writing the Port suspend bit in the host port control and status register.  
When the B-device observes a USB suspend, it disconnects, indicating the initial condition for HNP. The B-device initiates HNP only when it must switch to the host role; otherwise, the bus continues to be suspended.  
The OTG\_FS controller sets the host negotiation detected interrupt in the OTG interrupt status register, indicating the start of HNP.  
The OTG\_FS controller deasserts the DM pull down and DM pull down in the PHY to indicate a device role. The PHY enables the OTG\_FS\_DP pull-up resistor to indicate a connect for B-device. The application must read the current mode bit in the OTG Control and status register to determine device mode operation.
4. The B-device detects the connection, issues a USB reset, and enumerates the OTG\_FS controller for data traffic.
5. The B-device continues the host role, initiating traffic, and suspends the bus when done.  
The OTG\_FS controller sets the early suspend bit in the Core interrupt register after 3 ms of bus idleness. Following this, the OTG\_FS controller sets the USB Suspend bit in the Core interrupt register.
6. In Negotiated mode, the OTG\_FS controller detects the suspend, disconnects, and switches back to the host role. The OTG\_FS controller asserts the DM pull down and DM pull down in the PHY to indicate its assumption of the host role.
7. The OTG\_FS controller sets the Connector ID status change interrupt in the OTG Interrupt Status register. The application must read the connector ID status in the OTG Control and Status register to determine the OTG\_FS controller operation as an A- device. This indicates the completion of HNP to the application. The application must read the Current mode bit in the OTG control and status register to determine host mode operation.
8. The B-device connects, completing the HNP process.

## ННР В-устройства

HNP switches the USB host role from B-device to A-device. The application must set the HNP-capable bit in the Core USB configuration register to enable the OTG\_FS controller to perform HNP as a B-device.



DPPULLDOWN = сигнал от ядра к PHY включения/выключения резистора подтяжки линии DP.  
DMPULLDOWN = сигнал от ядра к PHY t включения/выключения резистора подтяжки линии DM.

1. А-устройство посылает дескриптор **SetFeature b\_hnp\_enable** для включения поддержки HNP. АСК от контроллера OTG\_FS подтверждает сей факт. Программа ставит бит разрешения HNP устройства в регистре управления OTG извещая о поддержке HNP. Программа ставит бит запроса HNP в регистре управления OTG извещая контроллер о необходимости запуска HNP.
2. По завершению работы шины А-устройство останавливает порт в регистре Управления портом хоста. После 3 ms простоя шины контроллер OTG\_FS ставит бит прерывания Раннего останова в регистре прерываний ядра. Затем контроллер OTG\_FS ставит бит останова USB в регистре прерываний ядра. Контроллер OTG\_FS отключается и А-устройство обнаруживает на шине SEO, показывающий HNP. Контроллер OTG\_FS включает подтяжку DP и DM в PHY, подтверждая роль хоста. А-устройство в ответ включает свой резистор подтяжки OTG\_FS\_DP в течении 3 ms обнаружения SEO. Контроллер OTG\_FS понимает это как подключение. Контроллер OTG\_FS ставит прерывание изменения состояния беседы хоста в регистре состояния прерываний OTG, показывая статус HNP. Программа определяет его по биту в регистре Управления OTG. Текущий режим выясняют в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**.
3. Программа ставит бит сброса **PRST** в **OTG\_FS\_HPRT** и контроллер OTG\_FS выдаёт сброс USB и выполняет переучёт А-устройства.
4. По завершению работы хостом контроллер OTG\_FS останавливает шину записью бита останова порта в регистр Управления портом хоста.
5. В режиме Беседы, когда А-устройство обнаруживает останов, оно отключается и переключается в хост. Контроллер OTG\_FS отключает резисторы подтверждая роль устройства.
6. Текущий режим читают в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS**.
7. Контроллер OTG\_FS подключается, завершая процесс HNP.

## 35. Высокоскоростной автономный USB (OTG\_HS)

### 35.1. Введение в OTG\_HS

Использованы сокращения:

HS	Высокая скорость
LS	Низкая скорость
USB	Универсальная последовательная шина
OTG	On-the-go (здесь "автономный")
PHY	Физический уровень
MAC	Контроллер доступа среды
PFC	Контроллер FIFO пакетов
UTMI	USB 2.0 transceiver macrocell interface (UTMI)
ULPI	UTMI+ Low Pin Interface

OTG\_HS это двухфункциональный (DRD) контроллер, поддерживающий режимы периферийного устройства и хоста USB, в соответствии с *On-The-Go Supplement to the USB 2.0 Specification*. Может работать только хостом и только устройством в соответствии с *USB 2.0 Specification*. В режиме хоста OTG\_HS поддерживает высокоскоростные (HS, 480 Мбит/с), полноскоростные (FS, 12 Мбит/с) и низкоскоростные (LS, 1.5 Мбит/с) передачи, а в режиме устройства только высокоскоростные (HS, 480 Мбит/с) и полноскоростные (FS, 12 Мбит/с) передачи. OTG\_HS поддерживает и HNP и SRP. В режиме OTG нужно только внешнее питание  $V_{BUS}$ .

### 35.2. Основные свойства OTG\_HS

Их можно разделить на три категории: общие, хоста и устройства.

#### 35.2.1. Общие свойства OTG\_HS

Они таковы:

- Интерфейс USB-IF, сертифицированный для *Universal Serial Bus Specification Rev 2.0*
- Поддержка 3 интерфейсов PHY
  - Встроенный полноскоростной PHY
  - Интерфейс ULPI для внешнего высокоскоростного PHY.
- Встроенная поддержка хостом Протокола Сообщений (HNP) и Протокола Запроса Сессии SRP
- Выключение хостом  $V_{BUS}$  для экономии батарей систем OTG
- Поддержка контроля OTG уровня  $V_{BUS}$  внутренними компараторами
- Поддержка динамического переключения режимов хост/устройство
- Программная конфигурация в режиме:
  - Устройство USB HS/FS с SRP (устройство B)
  - Хост USB HS/FS/LS с SRP (устройство A)
  - Двухфункциональный OTG\_FS USB
- Поддержка HS/FS/LS SOF с:
  - Импульс SOF от PAD
  - Импульс SOF от внутреннего таймера 2 (TIM2)
  - Изменяемый период фрейма
  - Прерывание конца фрейма
- Встроенный внутренний DMA с поддержкой общих ресурсов и настраиваемым типом пакетов АНВ в режиме DMA
- Включает экономию энергии вроде останова системы во время остановки USB, выключения тактового домена ядра, управления питанием PHY и DFIFO
- Выделенная 4 КБ RAM с продвинутым управлением FIFO:
  - Программируемое разделение пространства RAM для разных FIFO
  - Все FIFO могут содержать много пакетов
  - Динамическое выделение памяти

— Размеры FIFO не кратны степени двойки ради неразрывности памяти

- Гарантия максимальной полосы пропускания USB до одного фрейма без вмешательства системы

### 35.2.2. Свойства хоста OTG\_HS

Это:

- Внешнее питание  $V_{BUS}$ .
- До 12 каналов хоста с динамической конфигурацией для любого типа передач USB.
- Встроенный аппаратный планировщик, имеющий:
  - Аппаратную очередь для 8 прерываний плюс запросов изохронных передач
  - Аппаратную очередь для 8 управляющих событий плюс запросов не-периодических групповых передач
- Управление общим RX FIFO, периодическим и не-периодическим TX FIFO.
- Динамическая подстройка времянки SOF.

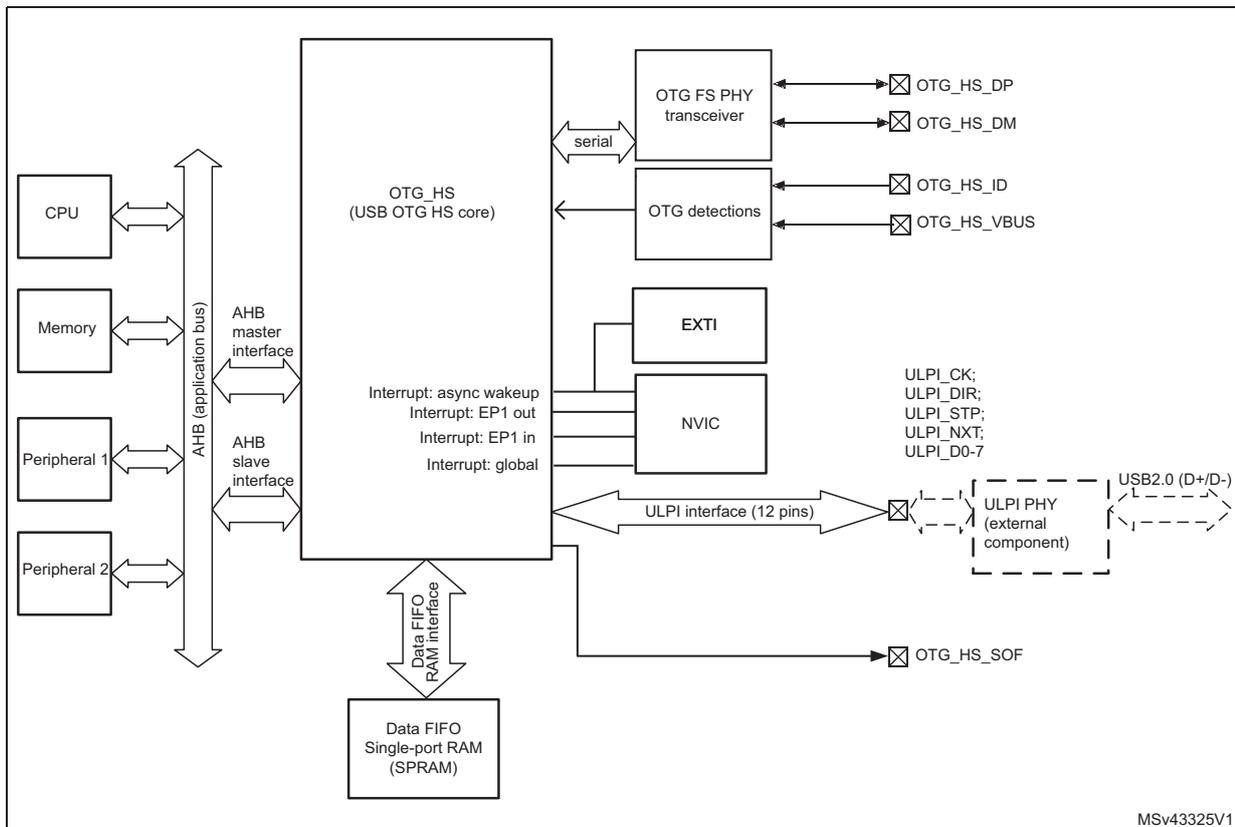
### 35.2.3. Свойства устройства OTG\_HS

Это:

- 1 двунаправленная конечная точка 0
- 5 конечных точек (EP) IN для Групповых, Прерывающих и Изохронных передач
- 5 конечных точек OUT для Групповых, Прерывающих и Изохронных передач
- Управление общим Rx FIFO и Tx-OUT FIFO
- Управление до 6 выделенными Tx-IN FIFO (по одному для каждой активной IN EP)
- Поддержка программного отключения.

## 35.3. Функциональное описание OTG\_HS

### Блок-схема OTG\_HS



1. USB DMA не может напрямую адресовать внутреннюю Flash память.

### 35.3.1. Ножки OTG

Таблица 206. Для чего нужны ноги OTG\_HS

Signal name	Signal type	Description
OTG_HS_DP	Digital input/output	USB OTG D+ line
OTG_HS_DM	Digital input/output	USB OTG D- line
OTG_HS_ID	Digital input	USB OTG ID
OTG_HS_VBUS	Analog input	USB OTG VBUS
OTG_HS_SOF	Digital output	USB OTG Start Of Frame (visibility)
OTG_HS_ULPI_CK	Digital input	USB OTG ULPI clock
OTG_HS_ULPI_DIR	Digital input	USB OTG ULPI data bus direction control
OTG_HS_ULPI_STP	Digital output	USB OTG ULPI data stream stop
OTG_HS_ULPI_NXT	Digital input	USB OTG ULPI next data stream request
OTG_HS_ULPI_D[0..7]	Digital input/output	USB OTG ULPI 8-bit bi-directional data bus

### 35.3.2. Высокоскоростной OTG PHY

Ядро USB OTG HS имеет встроенный интерфейс ULPI для соединения с внешним HS PHY.

### 35.3.3. Полноскоростной OTG PHY

OTG PHY включает компоненты:

- Модуль приёмопередатчика FS/LS хоста и устройства.
- Встроенный резистор подпорки линии ID для идентификации устройств A/B.
- Встроенные резисторы подпорки и подтяжки линий DP/DM, управляемые ядром OTG\_HS. В режиме устройства к V<sub>BUS</sub> подключается резистор подпорки DP (полноскоростная периферия). В режиме хоста к обеим линиям DP/DM подключаются резисторы подтяжки. Все резисторы подключаются динамически в соответствии с протоколом HNP.
- Резистор подпорки DP состоит из 2 отдельно подключаемых резисторов. Динамическая подстройка подпорки DP помогает бороться с шумами сигнала Tx/Rx.
- Компараторы уровня V<sub>BUS</sub> с гистерезисом для определения V<sub>BUS</sub> в Норме, А-В Сессия в Норме и порогов напряжения конца сессии. Они используются в протоколе запроса сессии (SRP), определяя начало и конец сессии и следят за уровнем V<sub>BUS</sub>.
- Импульсная схема заряда/разряда V<sub>BUS</sub> через во время SRP (слабый привод).

**NB:** Частота шины АНВ должна быть выше 30 MHz.

## 35.4. Двухфункциональное устройство OTG

### 35.4.1. Определение линии ID

Режим хоста или периферии (по умолчанию) подразумевается зависящим от входной ножки ID. Состояние линии ID зависит от стороны кабеля USB, воткнутого в "разъёму" micro-AB.

- Если вставлена сторона B с оборванным проводом ID, то встроенный резистор подпорки создаёт высокий уровень ID и это Периферия.
- Если вставляется сторона A с заземлённым ID, то OTG\_HS выдаёт прерывание изменения состояния линии ID (бит **CIDSCHG** в **OTG\_HS\_GINTSTS**) для инициализации программ хоста и автоматически переключается в режим хоста.

### 35.4.2. Двухфункциональное устройство HNP

Бит разрешения протокола HNP (бит **HNPCAP** в **OTG\_HS\_GUSBCFG**) позволяет ядру OTG\_HS динамически переключаться из А-хоста в А-периферию и наоборот, и из В-периферии в В-хост. Текущее состояние устройства можно определить по сочетанию битов состояния ID (бит **CIDSTS** в **OTG\_HS\_GOTGCTL**) текущего режима (бит **CMOD** в **OTG\_HS\_GINTSTS**).

Программная модель HNP описана в *Секции 35.13*.

### 35.4.3. Двухфункциональное устройство SRP

Бит разрешения протокола SRP (бит **SRPCAP** в **OTG\_FS\_GUSBCFG**) разрешает ядру OTG\_HS выключать питание от V<sub>BUS</sub> для А-устройств, они и так всегда с ним работают.

Программная модель SRP А/В-устройств описана в *Секции 35.13*.

## 35.5. Периферийный USB

OTG\_HS работает периферией USB как:

- OTG B-периферия
  - OTG B-устройство по умолчанию, если кабель USB воткнут стороной B
- OTG A-периферия
  - OTG A-устройство после того как HNP переключает OTG\_HS в режим периферии
- B-устройство
  - Если линия ID есть, работает и подключена к стороне B кабеля USB, и очищен бит `HNP_CAP` в регистре `OTG_HS_GUSBCFG`.
- Только периферия:
  - Стоит бит `FDMOD` в регистре `OTG_HS_GUSBCFG`. В этом случае линия ID игнорируется, даже если она есть в разъёме.

**NB:** При питании устройств в режимах B и только-периферии от  $V_{BUS}$ ,  $V_{DD}$  надо подавать через внешний регулятор.

### 35.5.1. Устройство с SRP

Разрешение протокола SRP включается битом `SRPCAP` в регистре `OTG_HS_GUSBCFG`. Таким образом устройство A может выключать  $V_{BUS}$  при остановке сессии USB.

### 35.5.2. Состояния устройств

#### Запитанное

Обнаружение  $V_{BUS}$  при B-Сессии делает состояние Запитанным. OTG\_HS автоматически подключает резистор подпорки сигнала DP полноскоростного хоста и выдаёт запрос прерывания сессии (бит `SRQINT` в регистре `OTG_HS_GINTSTS`).

Также проверяется рабочий уровень  $V_{BUS}$  от хоста. Если в B-сессии  $V_{BUS}$  падает, то OTG\_HS автоматически отключается и выдаёт прерывание выхода из запитанного режима (бит `SEDET` в регистре `OTG_HS_GOTGINT`).

В запитанном режиме OTG\_HS ждёт сигнала сброса от хоста, и всё. При появлении сброса (`USBRST` в `OTG_HS_GINTSTS`) выдаётся прерывание. По завершении сброса выдаётся прерывание конца переучёта (`ENUMDNE` в `OTG_HS_GINTSTS`) и OTG\_HS идёт в состояние по умолчанию.

#### Программное отключение

Установка бита `SDIS` в регистре `OTG_HS_DCTL` отключает резистор подпорки DP и хост выдаёт прерывание отключения даже при реально воткнутом в порт хоста кабеле USB.

#### По умолчанию

В этом режиме OTG\_HS ждёт от хоста команду `SET_ADDRESS`. По ней в поле `DAD` регистра `OTG_HS_DCFG` пишется адрес устройства, OTG\_HS становится адресованным и может отвечать на запросы хоста.

#### Остановленное

Периферийный OTG\_HS постоянно отслеживает активность USB. После 3 ms простоя USB выдаётся прерывание раннего останова (бит `ESUSP` в `OTG_HS_GINTSTS`) и через 3 ms подтверждается прерыванием останова (бит `USBSUSP` в `OTG_HS_GINTSTS`). Автоматически ставится бит состояния (`SUSPSTS` в `OTG_HS_DSTS`) и OTG\_HS стопорится.

Выйти из останова можно самостоятельно установкой бита удалённой побудки (`RWUSIG` в `OTG_HS_DCTL`) и его снятием после задержки от 1 до 15 ms.

При появлении сигнала побудки от хоста выдаётся прерывание (бит `WKUPINT` в регистре `OTG_HS_GINTSTS`) и автоматически снимается бит останова устройства.

### 35.5.3. Конечные точки устройств

Ядро OTG\_HS обслуживает следующие конечные точки USB:

- Управляющая точка 0:
  - Двухнаправленная, только для управляющих сообщений.
  - Отдельные наборы регистров для входных и выходных передач.

- Собственные регистры управления (`OTG_HS_DIEPCTL0/OTG_HS_DOEPCTL0`), конфигурации передач (`OTG_HS_DIEPTSIZ0/OTG_HS_DOEPSTSIZ0`) и состояния/прерываний (`OTG_HS_DIEPINT0/OTG_HS_DOEPINT0`) с несколько отличными от других точек битами.
- 5 конечных точек IN
  - Поддерживают изохронные, групповые и прерывающие передачи.
  - Собственные регистры управления (`OTG_HS_DIEPCTLx`), конфигурации передач (`OTG_HS_DIEPTSIZx`) и состояния/прерываний (`OTG_HS_DIEPINTx`).
  - Регистр маски общих прерываний (включая `EP0`) Устройства IN (`OTG_HS_DIEPMSK`).
  - Поддержка прерывания незавершённых изохронных передач IN (бит `IISOIXFR` в регистре `OTG_HS_GINTSTS`). Оно выставляется во время прерывания конца периодического фрейма (`OTG_HS_GINTSTS/EOPF`).
- 5 конечных точек OUT
  - Поддерживают изохронные, групповые и прерывающие передачи.
  - Собственные регистры управления (`OTG_FS_DOEPCTLx`), конфигурации передач (`OTG_FS_DOEPSTSIZx`) и состояния/прерываний (`OTG_FS_DOEPINTx`).
  - Регистр маски общих прерываний (включая `EP0`) Устройства Out (`OTG_FS_DOEPMSK`).
  - Поддержка прерывания незавершённых изохронных передач OUT (бит `INCOMPISOOUT` в `OTG_FS_GINTSTS`). Оно выставляется во время прерывания конца периодического фрейма (`OTG_FS_GINTSTS/EOPF`).

### Управление конечной точкой

- Через регистры управления (`DIEPCTLx/DOEPCTLx`) можно:
  - Включить/выключить точку
  - Активировать точку в текущей конфигурации
  - Установить тип передачи USB (изохронная, групповая, прерывающая)
  - Задать размер пакета
  - Задать номер Tx-FIFO для точки IN
  - Задать ожидаемый или передаваемый DATA0/DATA1 PID (только групповые/прерывающие)
  - Задать чётный/нечётный фрейм изохронных передач
  - Установкой бита `NAK` всегда выдавать хосту не-ответ независимо от состояния FIFO
  - Установкой бита `STALL` всегда стопорить токены хоста этой точке
  - Установить режим `SNOOP` точки OUT, чтобы не проверяла CRC принятых данных.

### Передачи конечной точки

Размер и состояние передачи хранятся в регистрах `DIEPTSIZx/DOEPSTSIZx`. Писать в него нужно до запуска конечной точки. После запуска точки регистр доступен только по чтению, пишет в него `OTG_HS`.

Можно установить параметры:

- Размер передачи в байтах
- Число пакетов всей передачи

### Состояние/прерывания конечной точки

События со стороны USB и АНВ хранятся в регистрах прерываний (`DIEPINTx/DOEPINTx`). Читать их надо при стоящих битах прерываний (бит `OEPINT` в `OTG_HS_GINTSTS` для точки OUT и бит `IEPINT` в `OTG_HS_GINTSTS` для точки IN). Перед чтением этих регистров надо получить номер прервавшей конечной точки из общего регистра прерываний (`OTG_HS_DAINTE`). Снятие бита в этих регистрах чистит соответствующие биты регистров `DAINTE` и `GINTSTS`.

Ядро периферии проверяет и выдаёт прерывания для:

- Завершение передачи для сторон АНВ и USB
- Фаза `SETUP` завершена (только управляющие OUT)
- FIFO передачи наполовину или полностью пуст (точки IN)
- Хосту передан ответ `NAK` (только изохронные IN)
- Принят токен IN при пустом Tx-FIFO (только групповые IN и прерывающие IN)
- Принят токен OUT для ещё не включённой точки

- Ошибка перекрёстного шума
- Программа выключила точку
- Программа включила NAK точки (только изохронные IN)
- Принята чередой более 3 пакетов SETUP (только управляющая OUT)
- Таймаут (только управляющие IN)
- Отброшен изохронный пакет OUT без выдачи прерывания.

## 35.6. Хост USB

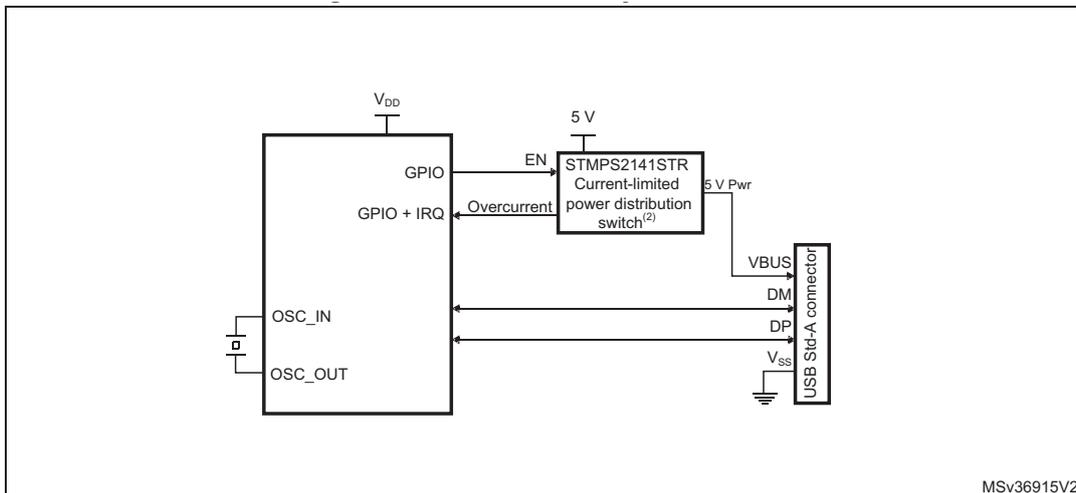
OTG\_HS работает USB хостом как:

- OTG A-хост
  - состояние А-устройства по умолчанию когда вставлена сторона А кабеля USB
- OTG B-host
  - В-устройство после HNP переключения в режим хоста
- А-устройство
  - Если линия ID есть, работает и подключена к А-стороне кабеля USB, и снят бит `HNPCAP` в регистре `OTG_HS_GUSBCFG`. К линиям DP/DM автоматически подключаются встроенные резисторы подтяжки.
- Только хост
  - Включается битом `FHMOD` в регистре `OTG_HS_GUSBCFG`. В этом случае линия ID игнорируется даже при её наличии в разъёме USB. К линиям DP/DM автоматически подключаются встроенные резисторы подтяжки.

**NB:** Встроенный источник 5V  $V_{BUS}$  не поддерживается, на линию надо подавать внешнее напряжение. Внешнюю подзарядку можно подавать через выход GPIO. Это требуется для конфигураций OTG A-хост, А-устройства и только-хост.

Уровень  $V_{BUS}$  при работе USB проверяется на входе  $V_{BUS}$ . Сигнал перегрузки источника подзарядки  $V_{BUS}$  можно подавать на вход GPIO для выдачи прерывания. Прерывание перегрузки должно немедленно выключать  $V_{BUS}$ .

### Подключение только-хост USB



### 35.6.1. Хост с SRP

Поддержка SRP включается битом `SRPCAP` в регистре `OTG_HS_GUSBCFG`. Теперь можно выключать питание  $V_{BUS}$  при остановке сессии USB.

### 35.6.2. Состояния хоста USB

#### Питание порта хоста

Встроенное питание 5V  $V_{BUS}$  не поддерживается. Стало быть нужно использовать внешнее. Внешнюю подзарядку можно подавать через выходы GPIO. При питании  $V_{BUS}$  от GPIO надо ставить бит `PPWR` в регистре `OTG_HS_HPRT`.

### **V<sub>BUS</sub> в норме**

При включённом HNP или SRP ножку контроля V<sub>BUS</sub> (PB13) надо подключать к V<sub>BUS</sub>. Непредвиденное падение напряжения V<sub>BUS</sub> ниже порога (4.25 V) запускается прерывание конца сессии (бит **SEDET** в **OTG\_HS\_GOTGINT**). Затем надо отключить V<sub>BUS</sub> и снять бит питания порта.

При выключенных HNP SRP ножку контроля V<sub>BUS</sub> (PB13) к V<sub>BUS</sub> подключать не надо.

Сигнал перегрузки источника подзарядки V<sub>BUS</sub> можно подавать на вход GPIO для выдачи прерывания. Прерывание перегрузки должно немедленно выключать V<sub>BUS</sub> и снять бит питания порта.

### **Обнаружение хостом подключения периферии**

При включённых SRP или HNP ядро OTG\_HS обнаруживает подключение периферии USB или устройства В только при рабочем уровне питания (V<sub>BUS</sub> выше 4.75 V). При подключении внешнего устройства В ядро OTG\_HS выдаёт прерывание установкой бита **PCDET** в регистре **OTG\_HS\_HPRT**.

При выключенных HNP и SRP периферия USB и устройства В обнаруживаются сразу после подключения. Ядро OTG\_HS выдаёт прерывание установкой бита **PCDET** в регистре **OTG\_HS\_HPRT**.

### **Обнаружение хостом отключения периферии**

Прерывание выдаётся установкой бита **DISCINT** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**.

### **Переучёт хоста**

После обнаружения подключённого устройства хост должен начать переучёт, посылая новому устройству сброс USB и команды конфигурации.

Перед посылкой сброса USB надо дождаться прерывания конца антидребезга (бит **DBCUNE** в **OTG\_HS\_GOTGINT**), появляющегося при подключении резисторов к DP (FS) или DM (LS).

Сигнал сброса USB подаётся снятием бита **PRST** в регистре **OTG\_HS\_HPRT** минимум на 10 ms и максимум на 20 ms. Считать это время надо осторожно.

После сброса USB выдаётся прерывание изменения состояния включения (бит **PENCHNG** в **OTG\_HS\_HPRT**). Теперь можно узнать скорость подключённого устройства (бит **PSPD** в **OTG\_HS\_HPRT**) и начать выдавать SOF (FS) или Живи (Keep alive) (LS) и посылать команды конфигурации.

### **Остановка хоста**

Активность USB останавливают установкой бита **PSUSP** в регистре **OTG\_HS\_HPRT**. OTG\_HS прекращает посылку SOFs и идёт в режим останова. Выйти из него можно по инициативе устройства. При этом выдаётся прерывание побудки (бит **WKUPINT** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**), автоматически ставится бит восстановления (бит **PRES** в **OTG\_HS\_HPRT**) и на USB выдаётся сигнал восстановления. Через некоторое время бит восстановления снимается и возобновляется выдача SOF.

При побудке по инициативе хоста автоматически ставится бит восстановления через некоторое время он снимается и возобновляется выдача SOF.

## **35.6.3. Каналы хоста**

Ядро OTG\_HS обслуживает 12 каналов хоста. Хост не может одновременно поддерживать больше 8 запросов передач. Если их больше, то контроллер хоста (HCD) должен перераспределить каналы после их освобождения завершением передачи.

Канал хоста поддерживает IN/OUT и любой тип периодических/не-периодических передач. Канал имеет собственные регистры управления (**HCCHARx**), конфигурации (**HCTSIZx**) состояния/прерываний (**HCINTx**) со связанным регистром маски (**HCINTMSKx**).

### **Управление каналом хоста**

- Регистр **HCCHARx** позволяет:
  - Включать/выключать канал.
  - Ставить скорость HS/FS/LS целевой периферии USB
  - Задавать адрес целевой периферии USB
  - Задавать номер конечной точки целевой периферии USB
  - Задавать направление передач IN/OUT
  - Задавать тип передач USB (управляющая, групповая, прерывающая, изохронная)
  - Задавать максимальный размер пакета (MPS)

— Задавать периодические передачи для выполнения во время чётных/нечётных фреймов

### Передачи канала хоста

Длина и состояние передач содержатся в регистре `HCTSIZx`. Писать в него надо до запуска канала. После запуска регистр доступен только по чтению.

- Можно задавать:
  - размер передачи в байтах
  - число пакетов всей передачи
  - начальный PID данных

### Состояние/прерывания канала хоста

События со стороны USB и АНВ отмечаются в регистре `HCINTx`. Читать его нужно при стоящем бите прерывания (бит `HCINT` в регистре `OTG_HS_GINTSTS`). Перед этим нужно прочесть номер прервавшего канала из регистра `HCAINT`. Снимаются биты прерывания очисткой соответствующих битов в регистрах `HAINT` и `GINTSTS`. Маска прерываний есть в регистре `OTG_HS_HCINTMSKx`.

- Ядро хоста проверяет следующие события прерываний:
  - Завершение передачи на сторонах АНВ и USB
  - Остановка канала по концу передачи, ошибке передачи USB или команде выключения
  - Передающий FIFO наполовину или полностью пуст (точки IN)
  - Принят ответ ACK
  - Принят ответ NAK
  - Принят ответ STALL
  - Ошибка передачи USB по ошибке CRC, таймауту, битовому заполнению, сбойному EOP
  - Ошибка перекрёстных шумов
  - Переполнение фрейма
  - Ошибка переключения данных

### 35.6.4. Планировщик хоста

По началу фрейма хост сначала выполняет одновременно затребованные периодические (изохронные и прерывающие) передачи, а затем не-периодические (управляющие и групповые). Это делается с помощью очередей запросов (по одной для каждого вида передач). Каждая очередь имеет до 8 элементов. Элемент очереди содержит номер IN или OUT канала и информацию к его обработке через USB. Порядок запросов в очереди определяет последовательность пересылок по USB.

Если для текущего фрейма ещё запланирована изохронная или прерывающая передача, то в его конце выдаётся прерывание незавершённой периодической передачи (`IPXFR` в `OTG_HS_GINTSTS`). Управляет очередями запросов только ядро OTG HS. Регистры FIFO и состояния периодической (`HPTXSTS`) и не-периодической (`HNPTXSTS`) очередями доступны только по чтению. Они содержат:

- Число свободных строк (до 8)
- Доступное место в Tx-FIFO (передачи OUT)
- Токен IN/OUT, номер канала и состояние.

Перед отправкой запроса в очередь нужно убедиться в наличии там свободного места проверив биты `PTXQSAV` в регистре `OTG_HS_HNPTXSTS` или `NPTQSAV` в регистре `OTG_HS_HNPTXSTS`.

## 35.7. Выдача SOF

Ядро OTG FS помогает отслеживать и конфигурировать размещение SOF в хосте и периферии, равно как и выдачу импульсов SOF. Это полезно при подключении звуковой периферии для синхронизации изохронного потока между устройством и PC.

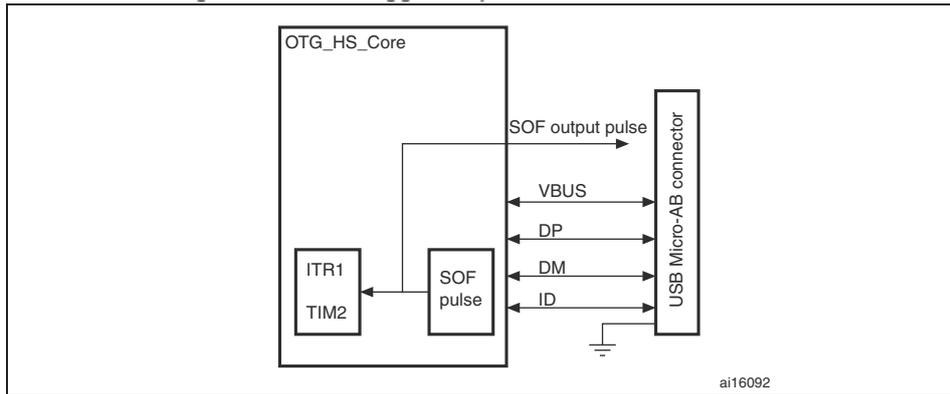
### 35.7.1. SOF хоста

В режиме хоста число тактов PHY между двумя последовательными токенами SOF (FS) или Keep-alive (LS) пишется в регистр интервала фреймов (`HFIR`). Прерывание выдаётся по каждому началу фрейма (бит `SOF` в `OTH_HS_GINTSTS`). Номер текущего фрейма и остаток времени до следующего отслеживается в регистре `HFNUM`.

Выдаваемый по токenu SOF импульс, длительностью 20 системных тактов можно направлять на выходную ножку SOF с помощью бита `SOFOUTEN` в регистре `OTG_HS_GCCFG`. Также импульс SOF

внутренне подключён к входу запуска TIM2. Оно разрешается битами `ITR1_RMP` регистра `TIM2_OR`.

### Подключение SOF к TIM2 ITR1



### 35.7.2. SOF устройства

В режиме устройства при получении токена SOF (бит `SOF` в `OTG_HS_GINTSTS`) выдаётся прерывание. Номер фрейма можно считать в регистре состояния устройства (`FNSOF` в регистре `OTG_HS_DSTS`). Выдаваемый по токену SOF импульс, длительностью 12 системных тактов можно направлять на выходную ножку SOF с помощью бита `SOFOUTEN` в регистре `OTG_HS_GCCFG`. Также импульс SOF внутренне подключён к входу запуска TIM2.

Время выдачи прерывания конца периодического фрейма (`GINTSTS/EOPF`) определено как 80%, 85%, 90% или 95% ожидаемого времени фрейма в регистре конфигурации устройства (`PFIVL` в `OTG_HS_DCFG`). Так можно определить конец всей изохронной передачи.

## 35.8. Экономные режимы OTG

Таблица 207. Совместимость экономных режимов STM32 с OTG

Режим	Описание	Совместимость с USB
Run	MCU совсем работает	Нужна при не остановленном хосте USB not in.
Sleep	Выход USB из останова выводит устройство из Sleep. Регистры периферии сохраняются.	Доступно при остановленном хосте USB.
Stop	Выход USB из останова выводит устройство из Stop. Регистры периферии сохраняются <sup>(1)</sup> .	Доступно при остановленном хосте USB.
Standby	Выкл. питания. Периферию надо инициализировать.	Не совместимо с работой USB

Потребление энергии OTG PHY определяется тремя битами регистра конфигурации ядра:

- Выключение PHY (`GCCFG/PWRDWN`)
- Включение компараторов  $V_{BUS}$  устройства A (`GCCFG/VBUSASEN`).
- Включение компараторов  $V_{BUS}$  устройства B (`GCCFG/VBUSASEN`)

У остановленного USB экономить можно так:

- Остановка тактов PHY (бит `STPPCLK` в `OTG_HS_PCGCTL`).
- Запрет HCLK (`GATEHCLK` в `OTG_HS_PCGCTL`).
- Стоп системы USB.

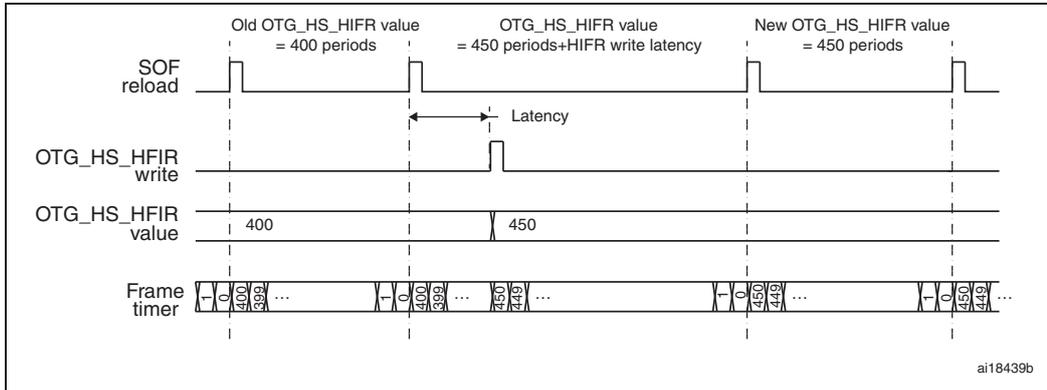
Во благо экономии, FIFO данных USB тактируются только при доступе из ядра OTG\_HS.

### 35.9. Динамическое обновление регистра OTG\_HS\_HFIR

Ядро USB в режиме хоста может подстраивать время выдачи фреймов микро-SOF для синхронизации внешнего устройства.

Если регистр `OTG_HS_HFIR` изменился внутри текущего фрейма микро-SOF, то изменение периода SOF вступит в силу в следующем фрейме.

## Динамическое обновление OTG\_HS\_HFIR



## 35.10. Размещение FIFO в RAM

### 35.10.1. Режим устройства

**Память для приёмного FIFO:** надо выделить память для 10 пакетов SETUP, ядро к этой памяти не суётся. Один участок выделяется для Глобального OUT NAK. Состояние принятого пакета пишется вместе с данными.

Поэтому для приёма пакетов надо выделять минимум  $(\text{Максимальный\_Размер\_Пакета} / 4) + 1$ . При нескольких изохронных точках надо выделить не меньше двух таких участков. Обычно выделяют два таких участка.

Вместе с последним пакетом передачи конечной точки в FIFO пишется состояние завершения передачи. Для неё нужен один участок на точку OUT.

**Память для передающего FIFO:** минимальный размер FIFO равен максимальному размеру пакета точки IN.

**NB:** Большой размер FIFO точки IN повышает производительность USB.

### 35.10.2. Режим хоста

#### Память для приёмного FIFO

Состояние принятого пакета пишется вместе с данными.

Поэтому для приёма пакетов надо выделять минимум  $(\text{Максимальный\_Размер\_Пакета} / 4) + 1$ . При нескольких изохронных точках надо выделить не меньше двух таких участков. Обычно выделяют два таких участка.

Вместе с последним пакетом передачи конечной точки в FIFO пишется состояние завершения передачи. Для неё нужен один участок на канал.

#### Память для передающего FIFO

Минимальный размер не-периодического передающего FIFO равен самому большому размеру пакетов не-периодических каналов OUT. Обычно выделяют два максимальных размера пакета.

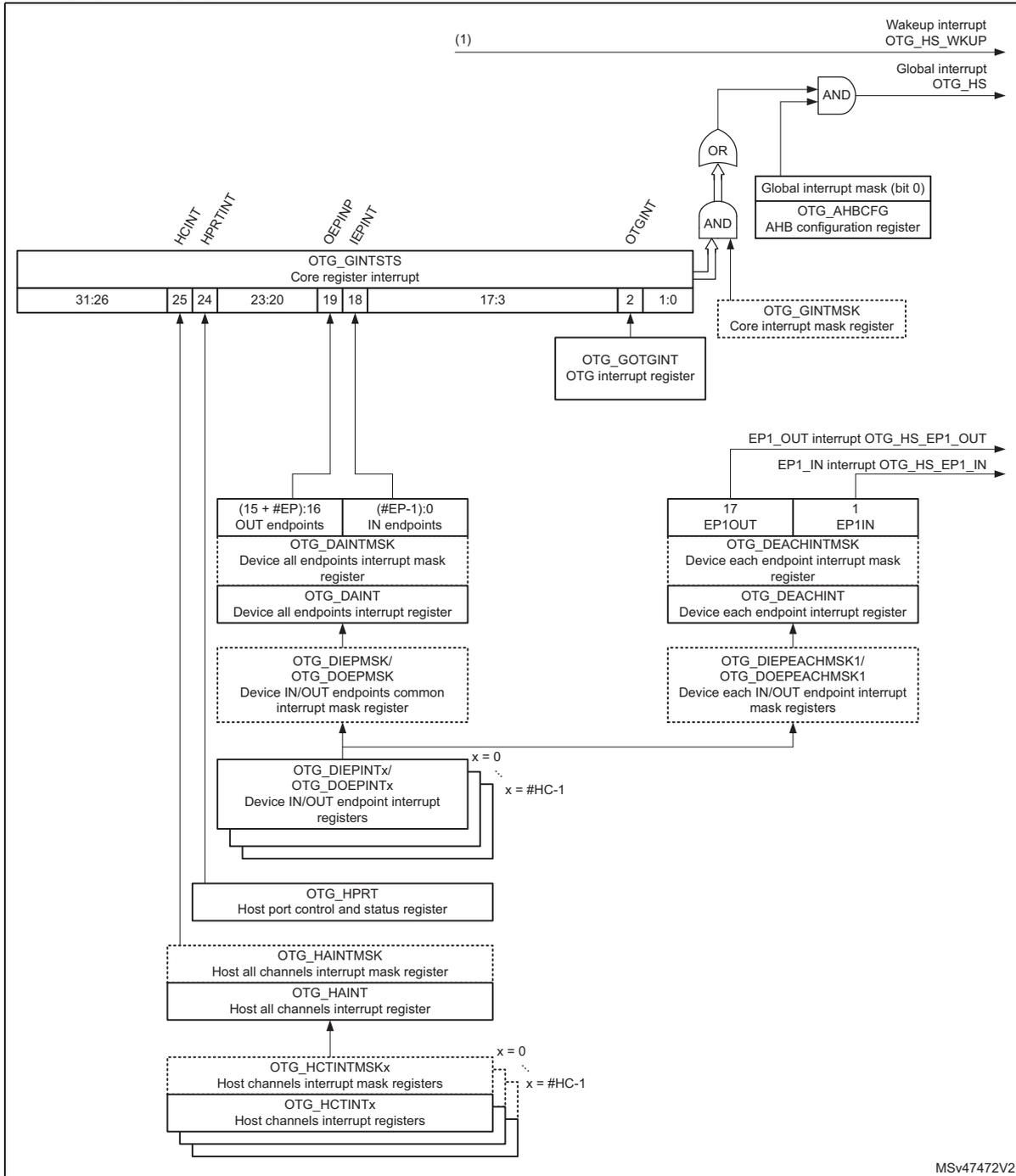
Минимальный размер периодического передающего FIFO равен самому большому размеру пакетов периодических каналов OUT. Если есть изохронные точки OUT, то максимальный размер этого канала надо удвоить.

**NB:** Большой размер не-периодического передающего FIFO повышает производительность USB.

В режиме DMA в FIFO надо выделить по одному участку для регистра адреса DMA (**HCDMA**n) для каждого канала.

## 35.11. Прерывания OTG\_HS

### Иерархия прерываний



1. OTG\_HS\_WKUP становится высоким (активным) при выходе из L1 SLEEP или L2 SUSPEND.

## 35.12. Регистры управления и состояния OTG\_HS

Контроллер OTG\_HS управляется через регистры состояния и управления (CSR) по шине АHB. Это 32-бит регистры, выравненные на границу 32-бит, доступные 32-бит словами.

CSR разделяются на:

- Общие регистры ядра
- Регистры режима хоста
- Общие регистры хоста
- CSR портов хоста
- Регистры каналов хоста
- Регистры режима устройства
- Общие регистры устройства
- Регистры конечных точек устройства
- Регистры управления питанием и тактами

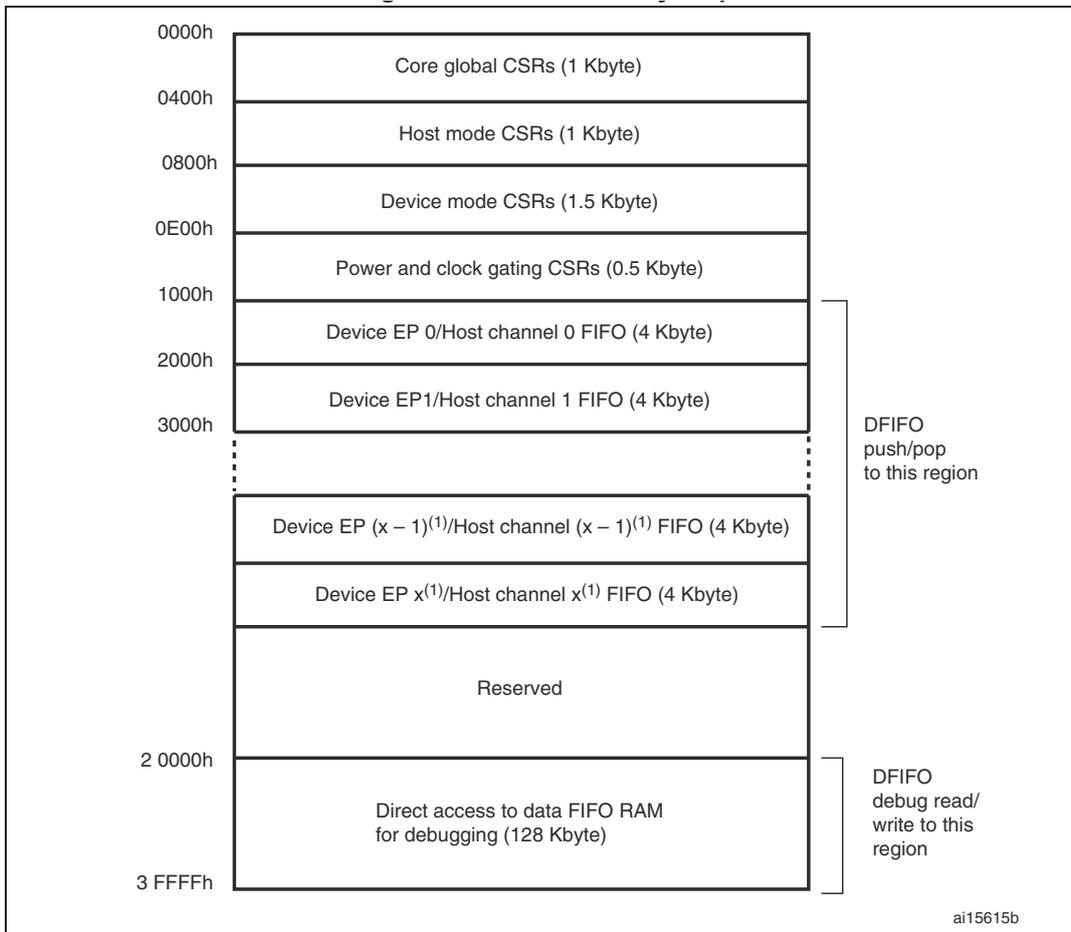
- Регистры доступа к FIFO данных (DFIFO)

Одновременно в режимах хоста и ядра доступны только Общие регистры ядра, Регистры управления питанием и тактами, Регистры доступа к FIFO данных и CSR портов хоста. Работая в одном режиме, контроллер OTG\_FS не должен обращаться к регистрам другого режима. Это вызовет прерывание несовпадения режима (бит **MMIS** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**). При переключении режимов регистры нужно переписать как при выходе из сброса.

### 35.12.1. Карта памяти CSR

Регистры режимов хоста и устройства занимают разные адреса. Все регистры сделаны в домене тактов АНВ.

#### Карта памяти CSR



1.  $x=5$  у устройства и  $x=11$  у хоста.

#### Карта общих CSR

Эти регистры доступны в режимах хоста и устройства.

Таблица 208. Общие CSR

Имя	Смещение адреса	Имя регистра
OTG_HS_GOTGCTL	0x000	OTG_HS control and status register (OTG_HS_GOTGCTL)
OTG_HS_GOTGINT	0x004	OTG_HS interrupt register (OTG_HS_GOTGINT)
OTG_HS_GAHBCFG	0x008	OTG_HS AHB configuration register (OTG_HS_GAHBCFG)
OTG_HS_GUSBCFG	0x00C	OTG_HS USB configuration register (OTG_HS_GUSBCFG)
OTG_HS_GRSTCTL	0x010	OTG_HS reset register (OTG_HS_GRSTCTL)
OTG_HS_GINTSTS	0x014	OTG_HS core interrupt register (OTG_HS_GINTSTS)
OTG_HS_GINTMSK	0x018	OTG_HS interrupt mask register (OTG_HS_GINTMSK)
OTG_HS_GRXSTSR	0x01C	OTG_HS Receive status debug read/OTG status read and pop registers (OTG_HS_GRXSTSR/OTG_HS_GRXSTSP)
OTG_HS_GRXSTSP	0x020	
OTG_HS_GRXFSIZ	0x024	OTG_HS Receive FIFO size register (OTG_HS_GRXFSIZ)
OTG_HS_GNPTXFSIZ/ OTG_HS_TX0FSIZ	0x028	OTG_HS nonperiodic transmit FIFO size/Endpoint 0 transmit FIFO size register (OTG_HS_GNPTXFSIZ/OTG_HS_TX0FSIZ)

Имя	Смещение адреса	Имя регистра
OTG_HS_GNPTXSTS	0x02C	OTG_HS nonperiodic transmit FIFO/queue status register (OTG_HS_GNPTXSTS)
OTG_HS_GCCFG	0x038	OTG_HS general core configuration register (OTG_HS_GCCFG)
OTG_HS_CID	0x03C	OTG_HS core ID register (OTG_HS_CID)
OTG_HS_HPTXFSIZ	0x100	OTG_HS Host periodic transmit FIFO size register (OTG_HS_HPTXFSIZ)
OTG_HS_DIEPTXFx	0x104 0x108 ... 0x118	OTG_HS device IN endpoint transmit FIFO size register (OTG_HS_DIEPTXFx) (x = 1..7, where x is the FIFO_number)

### Карта CSR хоста

Эти регистры писать при каждом входе в режим хоста.

**Таблица 209. CSR режима хоста**

Имя	Смещение адреса	Имя регистра
OTG_HS_HCFG	0x400	OTG_HS host configuration register (OTG_HS_HCFG)
OTG_HS_HFIR	0x404	OTG_HS Host frame interval register (OTG_HS_HFIR)
OTG_HS_HFNUM	0x408	OTG_HS host frame number/frame time remaining register (OTG_HS_HFNUM)
OTG_HS_HPTXSTS	0x410	OTG_HS_Host periodic transmit FIFO/queue status register (OTG_HS_HPTXSTS)
OTG_HS_HAINT	0x414	OTG_HS Host all channels interrupt register (OTG_HS_HAINT)
OTG_HS_HAINTMSK	0x418	OTG_HS host all channels interrupt mask register (OTG_HS_HAINTMSK)
OTG_HS_HPRT	0x440	OTG_HS host port control and status register (OTG_HS_HPRT)
OTG_HS_HCCHARx	0x500 0x520 ... 0x660	OTG_HS host channel-x characteristics register (OTG_HS_HCCHARx) (x = 0..11, where x = Channel_number)
OTG_HS_HCSPLTx	0x504	OTG_HS host channel-x split control register (OTG_HS_HCSPLTx) (x = 0..11, where x = Channel_number)
OTG_HS_HCINTx	0x508	OTG_HS host channel-x interrupt register (OTG_HS_HCINTx) (x = 0..11, where x = Channel_number)
OTG_HS_HCINTMSKx	0x50C	OTG_HS host channel-x interrupt mask register (OTG_HS_HCINTMSKx) (x = 0..11, where x = Channel_number)
OTG_HS_HCTSIZx	0x510	OTG_HS host channel-x transfer size register (OTG_HS_HCTSIZx) (x = 0..11, where x = Channel_number)
OTG_HS_HCDMAx	0x514	OTG_HS host channel-x DMA address register (OTG_HS_HCDMAx) (x = 0..11, where x = Channel_number)

### Карта CSR устройства

Эти регистры писать при каждом входе в режим устройства.

**Таблица 210. CSR режима устройства**

Имя	Смещение адреса	Имя регистра
OTG_HS_DCFG	0x800	OTG_HS device configuration register (OTG_HS_DCFG)
OTG_HS_DCTL	0x804	OTG_HS device control register (OTG_HS_DCTL)
OTG_HS_DSTS	0x808	OTG_HS device status register (OTG_HS_DSTS)
OTG_HS_DIEPMSK	0x810	OTG_HS device IN endpoint common interrupt mask register (OTG_HS_DIEPMSK)
OTG_HS_DOEPMSK	0x814	OTG_HS device OUT endpoint common interrupt mask register (OTG_HS_DOEPMSK)
OTG_HS_DAIN	0x818	OTG_HS device all endpoints interrupt register (OTG_HS_DAIN)
OTG_HS_DAINMSK	0x81C	OTG_HS all endpoints interrupt mask register (OTG_HS_DAINMSK)
OTG_HS_DVBUSDIS	0x828	OTG_HS device V <sub>BUS</sub> discharge time register (OTG_HS_DVBUSDIS)
OTG_HS_DVBUSPULSE	0x82C	OTG_HS device V <sub>BUS</sub> pulsing time register (OTG_HS_DVBUSPULSE)
OTG_HS_DTHRCTL	0x830	OTG_HS Device threshold control register (OTG_HS_DTHRCTL)
OTG_HS_DIEPEMPMSK	0x834	OTG_HS device IN endpoint FIFO empty interrupt mask register: (OTG_HS_DIEPEMPMSK)
OTG_HS_DEACHINT	0x838	OTG_HS device each endpoint interrupt register (OTG_HS_DEACHINT)

Имя	Смещение адреса	Имя регистра
OTG_HS_DEACHINTMSK	0x83C	OTG_HS device each endpoint interrupt register mask (OTG_HS_DEACHINTMSK)
OTG_HS_DIEPEACHMSK1	0x844	OTG_HS device each in endpoint-1 interrupt register (OTG_HS_DIEPEACHMSK1)
OTG_HS_DOEPEACHMSK1	0x884	OTG_HS device each OUT endpoint-1 interrupt register (OTG_HS_DOEPEACHMSK1)
OTG_HS_DIEPCTLx	0x900 0x920 ... 0x9C0	OTG device endpoint-x control register (OTG_HS_DIEPCTLx) (x = 0..7, where x = Endpoint_number)
OTG_HS_DIEPINTx	0x908	OTG_HS device endpoint-x interrupt register (OTG_HS_DIEPINTx) (x = 0..7, where x = Endpoint_number)
OTG_HS_DIEPTSIZ0	0x910	OTG_HS device IN endpoint 0 transfer size register (OTG_HS_DIEPTSIZ0)
OTG_HS_DIEPDMAx/ OTG_HS_DOEPDMAx	0x914/0xB 14	OTG_HS device endpoint-x DMA address register (OTG_HS_DIEPDMAx / OTG_HS_DOEPDMAx) (x = 1..5, where x = Endpoint_number)
OTG_HS_DTXFSTSx	0x918	OTG_HS device IN endpoint transmit FIFO status register (OTG_HS_DTXFSTSx) (x = 0..5, where x = Endpoint_number)
OTG_HS_DIEPTSIZx	0x930 0x950 ... 0x9D0	OTG_HS device endpoint-x transfer size register (OTG_HS_DIEPTSIZx) (x = 1..5, where x = Endpoint_number)
OTG_HS_DOEPCTL0	0xB00	OTG_HS device control OUT endpoint 0 control register (OTG_HS_DOEPCTL0)
OTG_HS_DOEPSIZ0	0xB10	OTG_HS device OUT endpoint 0 transfer size register (OTG_HS_DOEPSIZ0)
OTG_HS_DOEPCTLx	0xB20 0xB40 ... 0xBC0	OTG device endpoint-x control register (OTG_HS_DOEPCTLx) (x = 0..7, where x = Endpoint_number)
OTG_HS_DOEPINTx	0xB08 0xB28 ... 0xBC8	OTG_HS device endpoint-x interrupt register (OTG_HS_DOEPINTx) (x = 0..7, where x = Endpoint_number)
OTG_HS_DOEPTSIZx	0xB30 0xB50 ... 0xBD0	OTG_HS device endpoint-x transfer size register (OTG_HS_DOEPTSIZx) (x = 1..5, where x = Endpoint_number)

### Карта регистров доступа к FIFO данных (DFIFO)

Регистры доступны в обоих режимах хоста и устройства. У каналов хоста IN, FIFO доступен по чтению. У каналов хоста OUT, FIFO доступен по записи.

Таблица 211. Карта регистров доступа к FIFO данных (DFIFO)

Секция регистров доступа к FIFO	Диапазон адресов	Доступ
Device IN Endpoint 0/Host OUT Channel 0: DFIFO Write Access Device OUT Endpoint 0/Host IN Channel 0: DFIFO Read Access	0x1000–0x1FFC	w r
Device IN Endpoint 1/Host OUT Channel 1: DFIFO Write Access Device OUT Endpoint 1/Host IN Channel 1: DFIFO Read Access	0x2000–0x2FFC	w r
...	...	...
Device IN Endpoint x <sup>(1)</sup> /Host OUT Channel x <sup>(1)</sup> : DFIFO Write Access Device OUT Endpoint x <sup>(1)</sup> /Host IN Channel x <sup>(1)</sup> : DFIFO Read Access	0xX000–0xXFFC	w r

1. x=5 у устройства и x=11 у хоста.

### Карта CSR питания и тактов

Это отдельный регистр, доступный в режимах хоста и устройства.

Таблица 212. Регистр управления питанием и тактами

Название	Имя	Смещение адреса: 0xE00–0xFFFF
Power and clock gating control register	OTG_FS_PCGCCTL	0xE00–0xE04
Reserved		0xE05–0xFFFF

## 35.12.2. Общие регистры OTG\_HS

Доступны в режимах хоста и устройства, при переключении режимов переписывать не надо.

## Регистр управления и состояния (OTG\_HS\_GOTGCTL)

Смещение адреса: 0x000

По сбросу: 0x0001 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved												BSVLD	ASVLD	DBCT	CIDSTS	Reserved				DHNPEN	HSHNPEN	HNPRQ	HNGSCS	Reserved				SRQ	SRQSCS		
												r	r	r	r					rw	rw	rw	r					rw	r		

- **Биты 31:20** Резерв, не трогать.
- **Бит 19** **BSVLD**: В-сессия в норме
  - 0: В-сессия сбойная.
  - 1: В-сессия достойная.

В режиме OTG можно использовать для определения факта подключения устройства.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 18** **ASVLD**: A-сессия в норме
  - 0: A-сессия сбойная
  - 1: A-сессия достойная

**NB**: Доступен только в режиме хоста
- **Бит 17** **DBCT**: Длинное/короткое время антидребезга обнаруженного подключения
  - 0: Длинное, физическое подключение (100 ms + 2.5 μs)
  - 1: Короткое, программное подключение (2.5 μs)

**NB**: Доступен только в режиме хоста
- **Бит 16** **CIDSTS**: Состояние ID подключения
  - 0: Контроллер OTG\_FS в режиме A-устройства
  - 1: Контроллер OTG\_FS в режиме B-устройства

**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Биты 15:12** Резерв, не трогать.
- **Бит 11** **DHNPEN**: Разрешение HNP устройства
  - Успешно принята команда **SetFeature.SetHNPEnable** от хоста USB.
  - 0: HNP не разрешён
  - 1: HNP разрешён

**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 10** **HSHNPEN**: Хост установил HNP устройству
  - Программно ставится после разрешения HNP на устройстве (командой **SetFeature.SetHNPEnable**).
  - 0: Неудача
  - 1: Успех

**NB**: Доступен только в режиме хоста
- **Бит 9** **HNPRQ**: Выдача запроса HNP
  - Ставится программно. Программно можно снять запись 0 после установки бита HNSSCHG в регистре OTG\_FS\_GOTGINT. Ядро снимает этот бит после очистки бита HNSSCHG.
  - 0: Запроса HNP нет
  - 1: Запрос HNP

**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 8** **HNGSCS**: Успешная беседа с Хостом
  - Ставится ядром при успешной беседе с хостом. Снимается ядром при стоящем запросе HNP (HNPRQ).
  - 0: Не договорились
  - 1: Успешно побеседовали

**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Биты 7:2** Резерв, не трогать.
- **Бит 1** **SRQ**: Программный запрос сессии на USB
  - Ставится программой. Программно может сниматься записью 0 при изменении состояния беседы с хостом ( стоит бит HNSSCHG в регистре OTG\_FS\_GOTGINT). Ядро снимает этот бит при чистом бите HNSSCHG. При использовании полноскоростного USB 1.1 перед запросом сессии надо дождаться разрядки V<sub>BUS</sub> до 0.2 V после снятия бита BSVLD в OTG\_HS\_GOTGCTL. это время приведено в документации производителя.

0: Ничего не просили

1: Просим сессию

**NB:** Доступен только в режиме устройства.

— **Бит 0** **SRQSCS:** Успешный запрос сессии

Ставится ядром.

0: Сбойный

1: Успех

**NB:** Доступен только в режиме устройства.

### Регистр прерываний (OTG\_HS\_GOTGINT)

Смещение адреса: 0x004

По сбросу: 0x0000 0000

Флаги ставятся при прерываниях OTG, снимаются записью 1 в нужный бит.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
Reserved												DBCONE	ADTOCHG	HNGDET	Reserved												HNSSCHG	SRSSCHG	Reserved					SEDET	Res.
												rc_w1	rc_w1	rc_w1													rc_w1	rc_w1						rc_w1	

— **Биты 31:20** Резерв, не трогать.

— **Бит 19** **DBCONE:** Антидребезг завершён

Ставится ядром после подключения устройства. Теперь можно выдавать сброс USB. Бит работает только при стоящем бите HNPCAP или SRPCAP в регистре OTG\_FS\_GUSBCFG.

**NB:** Доступен только в режиме хоста

— **Бит 18** **ADTOCHG:** Таймаут A-устройства

Ставится ядром после таймаута ожидания подключения B-устройства.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

— **Бит 17** **HNGDET:** Начало беседы хоста

Ставится ядром после обнаружения запроса беседы с хостом на USB.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

— **Биты 16:10** Резерв, не трогать.

— **Бит 9** **HNSSCHG:** Состояние беседы хоста изменилось

Ставится ядром после изменения состояния бита HNGSCS в регистре OTG\_FS\_GOTGCTL.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

— **Бит 8** **SRSSCHG:** Состояние запроса сессии изменилось

Ставится ядром после изменения состояния бита SRQSCS в регистре OTG\_FS\_GOTGCTL.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

— **Биты 7:3** Резерв, не трогать.

— **Бит 2** **SEDET:** Конец сессии

Ставится ядром после падения  $V_{BUS} < 0.8 V$ . Конец сессии B-устройства.

— **Биты 1:0** Резерв, не трогать.

### Регистр конфигурации АНВ (OTG\_HS\_GAHBCFG)

Смещение адреса: 0x008

По сбросу: 0x0000 0000

Пишется после включения питания или смены режима до запуска любой передачи по АНВ или USB. Параметры относятся в основном к АНВ. После начальной записи изменять его нельзя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Reserved																							PTXFELVL	TXFELVL	Reserved	DMAEN	HBSTLEN					GINT	
																							rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

— **Биты 31:9** Резерв, не трогать.

— **Бит 8** **PTXFELVL:** Уровень пустоты Периодического TxFIFO

Выдача прерывания пустого периодического TxFIFO (бит PTXFE в OTG\_FS\_GINTSTS) при:

- 0: Полупустом периодическом TxFIFO
- 1: Совсем пустом периодическом TxFIFO

**NB:** Доступен только в режиме хоста

- **Бит 7** **TXFELVL:** Уровень пустоты TxFIFO

В режиме устройства: выдача прерывания пустого TxFIFO точек IN (TXFE в OTG\_HS\_DIEPINTx) при:

- 0: Полупустом TxFIFO
- 1: Совсем пустом TxFIFO

**NB:** Доступен только в режиме устройства

- **Бит 6** Резерв, не трогать.
- **Бит 5** **DMAEN:** Включение DMA

- 0: Ядро в режиме ведомого
- 1: Ядро в режиме DMA

- **Биты 4:1** **HBSTLEN:** Длина/тип пакета

- 0000 Одинарный
- 0001 INCR
- 0011 INCR4
- 0101 INCR8
- 0111 INCR16
- Иное: Резерв

- **Бит 0** **GINT:** Маска Общего прерывания

Маска собранных воедино источников прерываний. Регистры состояния прерываний всё равно изменяются независимо от этого бита.

- 0: Прерывать нельзя.
- 1: Прерывать можно.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

## Регистр конфигурации USB (OTG\_HS\_GUSBCFG)

Смещение адреса: 0x00C

По сбросу: 0x0000 1440

Пишется после включения питания или смены режима до запуска любой передачи по АНВ или USB. Параметры относятся к USB и USB-PHY. После начальной записи изменять его нельзя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
СТХПКТ	FDMOD	FHMOD	Reserved			ULPIPD	PTCI	PCCI	TSDPS	ULPIEVBUSI	ULPIEVBUSD	ULPICSM	ULPIAR	ULPIFSL	Reserved	PHYLPCS	Reserved	TRDT		HNPCAP		SRPCAP	Reserved	PHYSEL	Reserved			TOCAL			
rw	rw	rw				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw		rw		rw		rw		rw				rw			

- **Бит 31** **СТХПКТ:** Нарушенный пакет Tx

Только для отладки, не ставьте этот бит ни за что и никогда.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

- **Бит 30** **FDMOD:** Принудительный режим устройства

Запись 1 переключает в режим устройства независимо от входной ножки ID.

- 0: Нормальный режим
- 1: Принудительный режим устройства

Изменения наступают через 25 ms после установки этого бита.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

- **Бит 29** **FHMOD:** Принудительный режим хоста

Запись 1 переключает в режим хоста независимо от входной ножки ID.

- 0: Нормальный режим
- 1: Принудительный режим хоста

Изменения наступают через 25 ms после установки этого бита.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

- **Биты 28:26** Резерв, не трогать.

- **Бит 25** **ULPIPD:** Выключение защиты ULPI

Это про встроенную защиту PHY для ULPI. Резисторы можно отключить. См. в спецификацию ULPI.

- 0: Защита включена
- 1: Защита выключена
- **Бит 24**           **PTCI**: Индикатор прохождения  
Управляет прохождением комплементарного сигнала через внутренний компаратор  $V_{BUS}$  до использования в RX CMD. См. в спецификацию ULPI.  
0: Проходит  
1: Не проходит
- **Бит 23**           **PCCI**: Индикатор компонента  
Управляет инверсией PHY входного сигнала External Vbus Indicator для создания комплементарного выхода. См. в спецификацию ULPI.  
0: PHY не инвертирует External Vbus Indicator  
1: PHY инвертирует External Vbus Indicator
- **Бит 22**           **TSDPS**: Выбор импульса TermSel D-Line при запросе SRP.  
0: Импульс utmi\_txvalid (default)  
1: Импульс utmi\_termsel
- **Бит 21**           **ULPIVBUSI**: Индикатор внешней  $V_{BUS}$  ULPI  
Использование ULPI PHY внешнего компаратора перегрузки  $V_{BUS}$ .  
0: PHY использует внутренний компаратор  $V_{BUS}$   
1: PHY использует внешний компаратор  $V_{BUS}$
- **Бит 20**           **ULPIVBUSD**: Выбор источника  $V_{BUS}$  ULPI PHY  
0: PHY кормит  $V_{BUS}$  изнутри (default)  
1: PHY кормит  $V_{BUS}$  снаружи.
- **Бит 19**           **ULPICSM**: ULPI ClockSuspendM  
Ставит бит ClockSuspendM в регистре управления ULPI PHY. Только для serial и car kit режимов.  
0: PHY выключает внутренние такты на время останова  
1: PHY не выключает внутренние такты на время останова
- **Бит 18**           **ULPIAR**: Само восстановление ULPI  
Ставит бит AutoResume в регистре управления ULPI PHY.  
0: PHY не использует фичу AutoResume  
1: PHY использует AutoResume
- **Бит 17**           **ULPIFSL**: Выбор интерфейса ULPI FS/LS  
Только для передатчика FS в ULPI PHY.  
0: ULPI  
1: ULPI FS/LS
- **Бит 16**           Резерв, не трогать.
- **Бит 15**           **PHYLPSCS**: Выбор экономных тактов PHY  
Это 480 MHz или 48 MHz. В режимах FS и LS это обычно 48 MHz.  
0: 480 MHz внутренний PLL  
1: 48 MHz внешние  
В режиме 480 MHz UTMI работает на 60 или 30 MHz в зависимости от 8- или 16-бит данных. В режиме 48 MHz UTMI работает на 48 MHz в FS и LS.
- **Бит 16**           Резерв, не трогать.
- **Биты 13:10**       **TRDT**: Время обратной связи USB в тактах PHY  
Они ставятся в соответствии с Таблицей 213, в зависимости от частоты АНВ.  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 9**           **HNPCAP**: Разрешение HNP  
0: HNP запрещён.  
1: HNP Разрешён.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 8**           **SRPCAP**: Разрешение SRP  
0: SRP запрещён.  
1: SRP Разрешён.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 7**           Резерв, не трогать.
- **Бит 6**           **PHYSEL**: Выбор полноскоростного трансивера

Всегда 1, только запись.

- **Биты 5:3** Резерв, не трогать.
- **Биты 2:0** **TOTAL**: Калибровка таймаута FS

Число тактов PHY, добавляемых к стандартной задержке (от 16 до 18 времён бита) между передачами пакетов для компенсации работы PHY от разных производителей. Определяется на основе скорости переучёта. На каждый такт PHY добавляется 0.25 времени бита.

**Таблица 213. Значения TRDT**

Диапазон частот АНВ (MHz)		Мин. значение TRDT
Min.	Max	
30	—	0x9

### Регистр сброса (OTG\_HS\_GRSTCTL)

Смещение адреса: 0x010

По сбросу: 0x8000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
АНБИДЛ	DMAREQ	Reserved														TXFNUM		TXFFLSH	RXFFLSH	Reserved	FCRST	HSRST	CSRST								
r	r															rw		rs	rs		rs	rs	rs								

- **Бит 31** **АНБИДЛ**: Простой ведущего АНВ  
Машина состояний ведущего АНВ в Простое.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 30** **DMAREQ**: Запрос DMA активен (для отладки)
- **Биты 29:11** Резерв, не трогать.
- **Биты 10:6** **TXFNUM**: Номер сливаемого TxFIFO  
FIFO сливается установкой TxFIFO Flush. Пока бит TxFIFO Flush стоит, изменять это поле нельзя.  
00000:  
– Не-периодический TxFIFO в режиме хоста  
– TxFIFO 0 в режиме устройства  
00001:  
– Периодический TxFIFO в режиме хоста  
– TxFIFO 1 в режиме устройства  
00010: TxFIFO 2 в режиме устройства  
...  
00101: TxFIFO 15 в режиме устройства  
10000: Все передающие FIFO в обоих режимах.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 5** **TXFFLSH**: Слив TxFIFO  
Команда на слив одного или всех FIFO, но не в середине передач с FIFO.  
Отсутствие передач проверяется так:  
Для чтения из TxFIFO—Было прерывание "NAK в действии"  
Для записи в TxFIFO—Стоит бит АНБИДЛ в регистре OTG\_FS\_GRSTCTL.  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 4** **RXFFLSH**: Слив RxFIFO  
Команда на слив всего RxFIFO, но не в середине передач с RxFIFO.  
Перед записью в этот бит надо убедиться, что RxFIFO ни читается ни пишется.  
Перед запуском других операций надо дождаться снятия этого бита. Это требует 8 тактов (самый медленный из PHY и АНВ).  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- **Бит 3** Резерв, не трогать.
- **Бит 2** **FCRST**: Сброс счётчика фреймов хоста  
Следующий посылаемый SOF будет иметь номер фрейма 0.

**NB:** Доступен только в режиме хоста.

– **Бит 1** **HSRST:** Программный сброс HCLK

Слив управляющей логики конвейеров домена тактов АНВ после завершения передач АНВ.

Управляющие биты CSR машин состояния домена АНВ снимаются.

Маски прерываний машин состояния домена АНВ снимаются.

Биты состояния прерываний машин состояния домена АНВ не снимаются.

Очистка может занять несколько тактов.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

– **Бит 0** **CSRST:** Программный сброс ядра

Сбрасывает домены HCLK и PCLK:

Чистит прерывания и все биты регистров CSR за исключением битов:

- RSTPDMODL в OTG\_FS\_PCGCCTL
- GAYENCLK в OTG\_FS\_PCGCCTL
- PWRCLMP в OTG\_FS\_PCGCCTL
- STPPCLK в OTG\_FS\_PCGCCTL
- FSLSPCS в OTG\_FS\_HCFG
- DSPD в OTG\_FS\_DCFG

Все машины состояния модуля (кроме блока ведомого АНВ) сбрасываются в Простой, передающие и приёмный FIFO сливаются.

Передачи ведущего АНВ завершаются после конца последней фазы данных. Передачи по USB завершаются немедленно.

Бит можно писать когда угодно. Снимается сам через несколько тактов. После снятия бита перед доступом к PHY надо подождать не меньше 3 тактов PHY (задержка синхронизации) и дождаться установки бита 31 в этом регистре (Простой ведущего АНВ).

Обычно программный сброс используется при разработке программ и динамическом изменении битов выбора PHY, после которого надо сбросить и домен PHY.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

## Регистр прерываний ядра (OTG\_HS\_GINTSTS)

Смещение адреса: **0x014**

По сбросу: **0x0400 0020**

Некоторые биты работают только в режиме хоста, иные только в режиме устройства. В регистре отмечен текущий режим. Изменяемые биты состояния прерываний снимаются записью 1.

Биты состояния прерываний FIFO только читаются, они изменяются автоматически при обращении к FIFO.

Во избежание излишних прерываний чистить регистр **OTG\_FS\_GINTSTS** при инициализации надо до снятия маски запрета прерываний.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
WKUPINT	SRQINT	DISCINT	CIDCHG	Reserved	PTXFE	HCINT	HPRINT	Reserved	IPXFR/INCOMPISOOUT	ISOIXFR	OEPIINT	IEPIINT	Reserved	EOPF	ISOODRP	ENUNDMNE	USBRST	USBSUSP	ESUSP	Reserved	GONAKEFF	GINAKEFF	NPTXFE	RXFLVL	SOF	OTGINT	MMIS	CMOD			
rc_w1					r	r	r	Res.	rc_w1	r	r			rc_w1								r	r	r	r	rc_w1	r	rc_w1	r		

– **Бит 31** **WKUPINT:** Прерывание удалённой побудки

В режиме устройства ставится при появлении на шине USB события восстановления.

В режиме хоста ставится при появлении на шине USB события удалённой побудки.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

– **Бит 30** **SRQINT:** Прерывание запроса/новой сессии

В режиме хоста ставится при появлении на шине USB запроса сессии от устройства.

В режиме устройства ставится при появлении рабочего уровня  $V_{BUS}$  для В-устройства.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

– **Бит 29** **DISCINT:** Прерывание отключения (вытыкания) внешнего устройства

- NB:** Доступен в обоих режимах.

— **Бит 28**            **CIDSCHG:** Состояние линии ID разъёма изменилось

**NB:** Доступен в обоих режимах.
- **Бит 27**            Резерв, не трогать.
- **Бит 26**            **PTXFE:** Периодический TxFIFO пуст

Ставится если в периодическом передающем FIFO есть куда писать. Полу- или полное опустение задаётся битом PTXFELVL в регистре OTG\_FS\_GAHBCFG.

**NB:** Доступен только в режиме хоста.
- **Бит 25**            **HCINT:** Прерывание каналов хоста

В режиме хоста ставится ядром при наличии запроса какого-либо канала хоста. Номер запросившего канала читается из регистра OTG\_FS\_HAINT, причина запроса читается из регистра OTG\_FS\_HCINTx. Снимается очисткой бита запроса в регистре OTG\_FS\_HCINTx.

**NB:** Доступен только в режиме хоста.
- **Бит 24**            **HPRTINT:** Прерывание изменения состояния порта Хоста

Событие запроса читается из регистра OTG\_FS\_HPRT. Снимается очисткой бита запроса в регистре OTG\_FS\_HPRT.

**NB:** Доступен только в режиме хоста.
- **Биты 23:22**       Резерв, не трогать.
- **Бит 21**            **IPXFR:** Незавершённая периодическая передача

В режиме хоста ядро извещает о незавершённой периодической передаче для текущего фрейма.

**INCOMPISOOUT:** Незавершённая изохронная передача OUT

В режиме устройства ядро извещает о незавершённой изохронной передаче OUT для текущего фрейма. Выставляется вместе с битом конца периодического фрейма (EOPF) в этом регистре.
- **Бит 20**            **ISSOIXFR:** Незавершённая изохронная передача IN

В режиме устройства ядро извещает о незавершённой изохронной передаче IN для текущего фрейма. Выставляется вместе с битом конца периодического фрейма (EOPF) в этом регистре.

**NB:** Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 19**            **OEPIINT:** Прерывание конечной точки OUT

В режиме устройства ставится ядром при наличии запроса какой-либо конечной точки OUT. Номер запросившей точки читается из регистра OTG\_FS\_DAINТ, причина запроса читается из регистра OTG\_FS\_DOEPINTx. Снимается очисткой бита запроса в регистре OTG\_FS\_DOEPINTx.

**NB:** Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 18**            **IEPIINT:** Прерывание конечной точки IN

В режиме устройства ставится ядром при наличии запроса какой-либо конечной точки IN. Номер запросившей точки читается из регистра OTG\_FS\_DAINТ, причина запроса читается из регистра OTG\_FS\_DIEPIINTx. Снимается очисткой бита запроса в регистре OTG\_FS\_DIEPIINTx.

**NB:** Доступен только в режиме устройства.
- **Биты 17:16**       Резерв, не трогать.
- **Бит 15**            **EOPF:** Прерывание конца периодического фрейма

Возникает при истечении интервала периодического фрейма (поле PFIVL в OTG\_FS\_DCFG) в текущем фрейме.

**NB:** Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 14**            **ISOODRP:** Прерывание выброса изохронного пакета OUT

Ставится ядром при нехватке места в RxFIFO для изохронного пакета OUT.

**NB:** Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 13**            **ENUMDNE:** Переучёт завершён

После этого в регистре OTG\_FS\_DSTS лежит скорость переучёта.

**NB:** Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 12**            **USBRST:** Сигнал сброса на шине USB

**NB:** Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 11**            **USBSUSP:** Сигнал Приостановки на шине USB

**NB:** Доступен только в режиме устройства.
- **Бит 10**            **ESUSP:** Ранняя приостановка

На шине USB не было активности в течении 3 ms.

**NB:** Доступен только в режиме устройства.
- **Биты 9:8**         Резерв, не трогать.
- **Бит 7**             **GONAKEFF:** Глобальный OUT NAK работает

Бит SGONAK в регистре OTG\_FS\_DCTL сработал. Очищается установкой бита CGONAK в регистре OTG\_FS\_DCTL.

**NB:** Доступен только в режиме устройства.

- **Бит 6** **GINAKEFF:** Глобальный NAK не-периодических IN работает

Бит SGINAK в регистре OTG\_FS\_DCTL сработал. Очищается установкой бита CGINAK в регистре OTG\_FS\_DCTL.

Это прерывание не означает, что по шине USB будет посылаться NAK, бит STALL старше.

**NB:** Доступен только в режиме устройства.

- **Бит 5** **NPTXFE:** Не-периодический TxFIFO пуст

Ставится если в не-периодическом передающем FIFO есть куда писать. Полу- или полное опустение задаётся битом TXFELVL в регистре OTG\_FS\_GAHBCFG.

**NB:** Доступен только в режиме устройства.

- **Бит 4** **RXFLVL:** RxFIFO не пуст

Из RxFIFO можно прочесть хоть один пакет.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

- **Бит 3** **SOF:** Старт фрейма

В режиме хоста ядро извещает что на шину USB послан SOF (FS) или Keep-Alive (LS). Снимается записью 1 в этот бит.

В режиме устройства ядро извещает, что на USB появился токен. Номер текущего фрейма читают в регистре Состояния устройства. Прерывание проявляется только при работе с FS.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

- **Бит 2** **OTGINT:** Прерывание OTG

Ядро извещает о событии протокола OTG. Само событие выявляют по регистру OTG\_FS\_GOTGINT. Бит снимается очисткой бита события в регистре OTG\_FS\_GOTGIN.

**NB:** Доступен в обоих режимах.

- **Бит 1** **MMIS:** Прерывание несовпадения режима

Ядро ставит этот бит при попытке доступа:

- К регистрам режима хоста из режима устройства
- К регистрам режима устройства из режима хоста

**NB:** Доступен в обоих режимах.

- **Бит 0** **CMOD:** Текущий режим

0: Режим устройства

1: Режим хоста

**NB:** Доступен в обоих режимах.

## Регистр маски прерываний (OTG\_HS\_GINTMSK)

Смещение адреса: **0x018**

По сбросу: **0x0000 0000**

Изменение регистра маски на регистр запросов прерывание (**OTG\_FS\_GINTSTS**) не влияет.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
WUIM	SRQIM	DISCINT	CIDCHGM	Reserved	PTXFEM	HCIM	PRTIM	Reserved	FSUSPM	IPXFRM/IISOXFRM	IISOXFRM	OEPINT	IEPINT	Reserved	EOPFM	ISOODRPM	ENUMDNEM	USBRST	USBSUSPM	ESUSPM	Reserved	GONAKEFFM	GINAKEFFM	NPTXFEM	RXFLVL	SOFM	OTGINT	MMISM	Reserved		
rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		

Состояние битов:

0: Нельзя

1: Можно

- **Бит 31** **WUIM:** Маска прерывания побудки

**NB:** Доступен в обоих режимах.

- **Бит 30** **SRQIM:** Маска прерывания запроса/новой сессии

**NB:** Доступен в обоих режимах.

- **Бит 29** **DISCINT:** Маска прерывания отключения устройства

**NB:** Доступен только в режиме устройства.

- Бит 28            **CIDSchGM**: Маска прерывания изменения ID  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 27            Резерв, не трогать.
- Бит 26            **PTXFEM**: Маска прерывания пустого периодического TxFIFO  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- Бит 25            **HCIM**: Маска прерывания каналов хоста  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- Бит 24            **PRTIM**: Маска прерывания порта хоста  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- Бит 23            Резерв, не трогать.
- Бит 22            **FSUSPM**: Маска задержанной выборки данных  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 21            **IPXFRM**: Маска прерывания незавершённой периодической передачи  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.  
**IISOXFRM**: Маска прерывания незавершённой изохронной передачи OUT  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 20            **ISOIXFRM**: Маска прерывания незавершённой изохронной передачи IN  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 19            **OEPINT**: Маска прерывания конечной точки OUT  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 18            **IEPINT**: Маска прерывания конечной точки IN  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Биты 17:16       Резерв, не трогать.
- Бит 15            **EOPFM**: Маска прерывания конца периодического фрейма  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 14            **ISOODRPM**: Маска прерывания выброса изохронного пакета OUT  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 13            **ENUMDNEM**: Маска прерывания конца переучёта  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 12            **USBRST**: Маска прерывания сброса USB  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 11            **USBSUSPM**: Маска прерывания приостановки USB  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 10            **ESUSPM**: Маска прерывания ранней приостановки  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Биты 9:8        Резерв, не трогать.
- Бит 7            **GONAKEFFM**: Маска прерывания Global OUT NAK effective  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 6            **GINAKEFFM**: Маска прерывания Global non-periodic IN NAK effective  
**NB**: Доступен только в режиме устройства.
- Бит 5            **NPTXFEM**: Маска прерывания пустого не-периодического TxFIFO  
**NB**: Доступен только в режиме хоста.
- Бит 4            **RXFLVLM**: Маска прерывания непустого RxFIFO  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 3            **SOFM**: Маска прерывания старта фрейма  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 2            **OTGINT**: Маска прерывания OTG  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 1            **MMISM**: Маска прерывания несовпадения режима  
**NB**: Доступен в обоих режимах.
- Бит 0            Резерв, не трогать.

#### Регистры Состояния приёма отладки/Состояния приёма и извлечения (OTG\_HS\_GRXSTSR/OTG\_HS\_GRXSTSP)

Смещение адреса регистра состояния приёма: **0x01C**

Смещение адреса регистра извлечения: **0x020**

По сбросу: **0x0000 0000**

Чтение Состояния приёма отладки возвращает верхушку приёмного FIFO. Чтение Состояния приёма и извлечения дополнительно извлекает данные верхней строки RxFIFO.

The receive status contents must be interpreted differently in host and device modes. The core ignores the receive status pop/read when the receive FIFO is empty and returns a value of `0x0000 0000`. The application must only pop the Receive Status FIFO when the Receive FIFO non-empty bit of the Core interrupt register (`RXFLVL` bit in `OTG_HS_GINTSTS`) is asserted.

### Режим хоста

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										PKTSTS			DPID		BCNT								CHNUM								
										r			r		r								r								

- Биты 31:21 Резерв, не трогать.
- Биты 20:17 **PKTSTS**: Статус принятого пакета
  - 0010: Принят пакет данных IN
  - 0011: Передача IN завершена (с прерыванием)
  - 0101: Ошибка переключения данных (с прерыванием)
  - 0111: Канал остановлен (с прерыванием)
  - Иные: Резерв
- Биты 16:15 **DPID**: PID данных принятого пакета
  - 00: DATA0
  - 10: DATA1
  - 01: DATA2
  - 11: MDATA
- Биты 14:4 **BCNT**: Счётчик байтов принятого пакета IN
- Биты 3:0 **CHNUM**: Номер канала текущего принятого пакета

### Режим устройства

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved					FRMNUM			PKTSTS			DPID		BCNT								EPNUM										
					r			r			r		r								r										

- Биты 31:25 Резерв, не трогать.
- Биты 24:21 **FRMNUM**: Номер фрейма
  - Младшие 4 бита номера фрейма принятого пакета. Только при поддержке изохронных точек OUT.
- Биты 20:17 **PKTSTS**: Статус принятого пакета
  - 0001: Глобальный OUT NAK (с прерыванием)
  - 0010: Принят пакет данных OUT
  - 0011: Передача OUT завершена (с прерыванием)
  - 0100: Передача SETUP завершена (с прерыванием)
  - 0110: Принят пакет данных SETUP
  - Others: Reserved
- Биты 16:15 **DPID**: PID данных принятого пакета OUT
  - 00: DATA0
  - 10: DATA1
  - 01: DATA2
  - 11: MDATA
- Биты 14:4 **BCNT**: Счётчик байтов принятого пакета
- Биты 3:0 **EPNUM**: Номер конечной точки текущего принятого пакета

### Регистр размера приёмного FIFO (OTG\_HS\_GRXFSIZ)

Смещение адреса: `0x024`

По сбросу: `0x0000 0400`

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																RXFD															
																r/rw															

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **RXFD**: Глубина RxFIFO в 32-бит словах

Минимальное значение 16

Максимальное значение 1024

По сбросу питания пишется значение наибольшей глубины Rx FIFO данных.

### Регистр размера передающего не-периодического FIFO хоста (OTG\_HS\_HNPTXFSIZ)

#### Размер передающего FIFO точки 0 (OTG\_HS\_DIEPTXF0)

Смещение адреса: 0x028

По сбросу: 0x0000 0200

31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0

NPTXFD/TX0FD																NPTXFSA/TX0FSA															
r/rw																r/rw															

#### Режим хоста

— Биты 31:16 **NPTXFD**: Глубина не-периодического TxFIFO в 32-бит словах.

Минимальное значение 16

Максимальное значение 1024

— Биты 15:0 **NPTXFSA**: Адрес начала RAM не-периодических передач

#### Режим устройства

— Биты 31:16 **TX0FD**: Глубина TxFIFO конечной точки 0 в 32-бит словах.

Минимальное значение 16

Максимальное значение 256

— Биты 15:0 **TX0FSA**: Адрес начала RAM передач конечной точки 0

### Регистр не-периодического передающего FIFO/состояния очереди (OTG\_HS\_HNPTXSTS)

Смещение адреса: 0x02C

По сбросу: 0x0008 0400

Содержит информацию о свободном месте в TxFIFO.

31 30 29 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 18 17 16 15 14 13 12 11 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1 0

Reserved	NPTXQTOP																NPTQXSAV																NPTXFSAV															
	r																r																r															

— Бит 31 Резерв, не трогать.

— Биты 30:24 **NPTXQTOP**: Верх очереди не-периодических запросов передачи

Биты 30:27: Номер Канала/Конечной точки

Биты 26:25: Статус передачи

— 00: Токен IN/OUT

— 01: Пакет нулевой длины (устройство IN/хост OUT)

— 11: Команда остановки канала

Бит 24: Окончание (последняя строка этого Канала/Конечной точки)

— Биты 23:16 **NPTQXSAV**: Доступное место в очереди не-периодических запросов передачи

В режиме хоста очередь хранит запросы и IN и OUT, в режиме устройства только запросы. IN.

00: Очередь запросов не-периодических передач заполнена

01: 1 свободная строка

10: 2 свободных строки

бхп:  $n$  свободных строк ( $0 \leq n \leq 8$ )

Иные: Резерв

— Биты 15:0 **NPTXFSAV**: Доступное место очереди TxFIFO в 32-бит словах

00: Непериодический TxFIFO полон

01: 1 свободное слово

10: 2 свободных слова

0хп:  $n$  свободных слов ( $0 \leq n \leq 1024$ )

Иные: Резерв

### Общий регистр конфигурации ядра (OTG\_HS\_GCCFG)

Смещение адреса: 0x038

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved										NOVBUSSENS	SOFOUTEN	VBUSBSEN	VBUSASEN	I2CPADEN	PWRDWN	Reserved															
										r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w																

- Биты 31:22 Резерв, не трогать.
- Бит 21 **NOVBUSSENS**: Выключение контроля  $V_{BUS}$   
В режимах только хост и только устройства.  
0: Можно.  
1: Не надо.
- Бит 20 **SOFOUTEN**: Разрешение выдачи SOF на PAD  
0: Нельзя  
1: Можно
- Бит 19 **VBUSBSEN**: Разрешение проверки  $V_{BUS}$  устройства “B”  
0: Нельзя  
1: Можно
- Бит 18 **VBUSASEN**: Разрешение проверки  $V_{BUS}$  устройства “A”  
0: Нельзя  
1: Можно
- Бит 17 **I2CPADEN**: Enable I<sup>2</sup>C bus connection for the external I<sup>2</sup>C PHY interface.  
0: Нельзя.  
1: Можно.
- Бит 16 **PWRDWN**: Выключение питания трансивера  
0: Питание выключено  
1: Трансивер включён
- Биты 15:0 Резерв, не трогать.

### Регистр ID ядра (OTG\_HS\_CID)

Смещение адреса: **0x03C**

По сбросу: **0x0000 1100**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
PRODUCT_ID																																
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

- Биты 31:21 **PRODUCT\_ID**: Программируемый ID продукта

### Регистр размера периодического передающего FIFO хоста (OTG\_HS\_HPTXFSIZ)

Смещение адреса: **0x100**

По сбросу: **0x0200 0800**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
PTXFSIZ																PTXSA															
r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

- Биты 31:16 **PTXFD**: Глубина периодического Tx FIFO хоста в 32-бит словах  
Минимальное значение 16
- Биты 15:0 **PTXSA**: Адрес начала периодического Tx FIFO хоста  
По сбросу питания содержит сумму наибольших глубин Rx FIFO данных и не-периодического Tx FIFO данных.

### Регистр размера передающего FIFO конечной точки (OTG\_HS\_DIEPTXF<sub>x</sub>) ( $x = 1..7$ , где $x$ это номер FIFO)

Смещение адреса: **0x104 + (FIFO\_number – 1) × 0x04 × (x-1)**

По сбросу: **0x0200 0400**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
INEPTXFD																INEPTXSA															
r/ rw																															

- Биты 31:16 **INEPTXFD**: Глубина TxFIFO конечной точки N в 32-бит словах  
Минимальное значение 16, максимальное 512.  
По сбросу питания это значение определено как наибольшая глубина FIFO точки IN.
- Биты 15:0 **INEPTXSA**: Адрес начала FIFOх передачи конечной точки IN  
Должен быть выравнен на границу 32-бит слова.

### 35.12.3. Регистры режима хоста

В режиме устройства их содержимое не определено.

#### Регистр конфигурации хоста (OTG\_HS\_HCFG)

Смещение адреса: 0x400

По сбросу: 0x0000 0000

Конфигурация ядра по сбросу питания. После инициализации хоста изменять нельзя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																										FSLSS		FSLSPCS			
																										r	rw	rw			

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Бит 2 **FSLSS**: Поддержка только FS и LS  
Определяет скорость переучёта. Пишется единожды.  
1: Только FS/LS, даже для устройств с поддержкой HS (только чтение)
- Биты 1:0 **FSLSPCS**: Выбор тактов PHY FS/LS

#### В режиме FS

01: PHY на частоте 48 MHz

Иные: Резерв

#### В режиме LS

00: Резерв

01: PHY на частоте 48 MHz

10: PHY на частоте 6 MHz

11: Резерв

**NB**: Ставить надо после события подключения устройства в соответствии с его частотой (после изменения бита надо делать программный сброс).

#### Регистр интервала фреймов хоста (OTG\_HS\_HFIR)

Смещение адреса: 0x404

По сбросу: 0x0000 EA60

Значение интервала фреймов для текущей скорости переучёта.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																FRIVL																														
																rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **FRIVL**: Интервал фреймов

Программное определение интервала между двумя последовательными токенами SOF (FS) или Keep-Alive (LS) в тактах PHY. Писать можно только после установки бита PENA в регистре OTG\_FS\_HPRT.

Если не задано, то ядро вычисляет его по значению поля FSLSPCS в регистре OTG\_FS\_HCFG. Писать надо единожды при начальной конфигурации.

1 ms × (частоту тактов PHY)

#### Регистр номера/остатка времени фрейма хоста (OTG\_HS\_HFNUM)

Смещение адреса: 0x408

По сбросу: 0x0000 3FFF

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
FTREM																FRNUM															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:16 **FTREM**: Остаток времени фрейма в тактах PHY  
Декрементируется по каждому такту PHY. Перегружается из регистра интервала при достижении 0 и передаче нового SOF.
- Биты 15:0 **FRNUM**: Номер фрейма  
Инкрементируется по новому SOF, обнуляется при достижении 0x3FFF.

### Регистр состояния периодических передающего FIFO/очереди (OTG\_HS\_HPTXSTS)

Смещение адреса: 0x410

По сбросу: 0x0008 0100

Только чтение. Информация о свободном месте в TxFIFO и очереди периодических передач.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
PTXQTOP										PTXQSAV						PTXFSAVL															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:24 **PTXQTOP**: Верх очереди запросов периодических передач  
Используется при отладке.  
**Бит 31**: Чётный/Нечётный фрейм  
0: Чётный  
1: Нечётный  
**Биты 30:27**: Номер Канала/Конечной точки  
**Биты 26:25**: Тип  
00: IN/OUT  
01: Пакет нулевой длины  
11: Команда выключения канала  
**Бит 24**: Последняя строка этого Канала/Конечной точки
- Биты 23:16 **PTXQSAV**: Свободное место в очереди периодических передач  
Очередь содержит и IN и OUT запросы.  
00: Очередь полна  
01: 1 свободная строка  
10: 2 свободных строки  
bхп: n свободных строк ( $0 \leq n \leq 8$ )  
Others: Резерв
- Биты 15:0 **PTXFSAVL**: Свободное место в TxFIFO периодических передач в 32-би словах  
0000: TxFIFO полон  
0001: 1 свободное слово  
0010: 2 свободных слова  
bхп: n свободных слов ( $0 \leq n \leq PTXFD$ )  
Others: Резерв

### Регистр всех прерываний хоста (OTG\_HS\_HAINT)

Смещение адреса: 0x414

По сбросу: 0x0000 0000

Отражает запросы прерываний каналов. Прерывание вызывается по общему биту **HCINT** в регистре **OTG\_FS\_GINTSTS** при разрешении в регистре маски всех каналов. Биты ставятся и снимаются в соответствии с битами регистров прерывания соответствующего канала **X**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																HAINT															
																r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
- Биты 31:24 **HAINT**: Прерывания каналов  
По одному биту на канал: бит 0 для канала 0, бит 15 для канала 15

## Регистр маски всех прерываний хоста (OTG\_HS\_HAINTMSK)

Смещение адреса: 0x418

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0														
Reserved																HAINTM																													
																r	w	r	w	r	w	r	w	r	w	r	w	r	w	r	w	r	w	r	w	r	w	r	w	r	w	r	w	r	w

- Биты 31:24 Резерв, не трогать.
- Биты 31:24 **HAINTM**: Маска прерывания каналов
  - 0: Нельзя
  - 1: Можно

По одному биту на канал: бит 0 для канала 0, бит 15 для канала 15

## Регистр управления и состояния портов хоста (OTG\_HS\_HPRT)

Смещение адреса: 0x440

По сбросу: 0x0000 0000

Сейчас хост OTG поддерживает только один порт. Регистр содержит информацию о сбросе USB, включении, остановке, восстановлении, подключении и проверке. Прерывания вызываются по биту **HPRTINT** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**. Чтение этого регистра снимает бит запроса прерывания. Биты **rc\_w1** снимаются записью 1.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																PSPD		PTCTL				PPWR	PLSTS		Reserved	PRST	PSUSP	PRES	POCCHNG	POCA	PENCHNG	PENA	PCDET	PCSTS												
																r	r	r	r	r	r	r	r	r	r		r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:19 Резерв, не трогать.
- Биты 18:17 **PSPD**: Скорость подключённого к порту устройства
  - 01: FS
  - 10: LS
  - 11: Резерв
- Биты 16:13 **PTCTL**: Тест порта
  - 0000: Режим теста выключен
  - 0001: Режим Test\_J
  - 0010: Режим Test\_K
  - 0011: Режим Test\_SE0\_NAK
  - 0100: Режим Test\_Packet
  - 0101: Режим Test\_Force\_Enable
  - Others: Резерв
- Бит 12 **PPWR**: Питание порта
  - 0: Выключено
  - 1: Включено
- Биты 11:10 **PLSTS**: Текущее состояние линий порта
  - Бит 10: Логический уровень OTG\_FS\_FS\_DP
  - Бит 11: Логический уровень f OTG\_FS\_FS\_DM
- Бит 9 Резерв, не трогать.
- Бит 8 **PRST**: Сброс порта
  - Ставится программно, снимается программно после завершения последовательности сброса.
  - 0: Сбросу нету
  - 1: Сброс есть
  - Ставится на период не менее 10 ms перед запуском сброса порта и ещё ждём 10 ms перед снятием этого бита. В стандарте USB этого нет.
- Бит 7 **PSUSP**: Приостановка порта
  - Ставится программно. Ядро просто перестаёт посылать SOF. Для остановки тактов PHY надо ставить свой бит остановки. При чтении выдаёт текущее состояние порта.
  - Снимается ядром после установки битов WKUINT или DISCINT в регистре OTG\_FS\_GINTSTS.
  - 0: Порт работает

- 1: Порт стоит
- **Бит 6**                   **PRES**: Восстановление порта  
Программно подаёт на порт сигнал восстановления. При программном снятии бита снимается и сигнал. При обнаружении побудки (бит WKUINT в OTG\_FS\_GINTSTS) ядро выдаёт сигнал и снимает его после обнаружении отключения. Чтение выдаёт текущее состояние сигнала.  
0: Сигнала восстановления нет  
1: Сигнал есть
  - **Бит 5**                   **POCCHNG**: Сигнал перегрузки порта по току изменился
  - **Бит 4**                   **POCA**: Перегрузка порта по току  
0: Нету  
1: Есть
  - **Бит 3**                   **PENCHNG**: Включение порта изменилось
  - **Бит 2**                   **PENA**: Включение порта  
Порт включается ядром в конце последовательности сброса, выключается при перегрузке, отключении или программном снятии этого бита. Программно бит не ставится. Прерывания не вызывает.  
0: Выключен  
1: Включён
  - **Бит 1**                   **PCDET**: Порт подключён  
Ставится ядром при подключении устройства, прерывание вызывается битом HPRTINT в регистре OTG\_FS\_GINTSTS). Снимается записью 1.
  - **Бит 0**                   **PCSTS**: Состояние подключения порта  
0: Устройства нет  
1: Устройство есть

### Регистр характеристик канала-х (OTG\_HS\_HCCHARx)

(x = 0..11, где x = Номер\_канала)

Смещение адреса: 0x500 + (Номер\_канала × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
CHENA	CHDIS	ODDFRM	DAD								MCNT		EPTYP		LSDEV	Reserved	EPDIR	EPNUM					MPSIZ								
rs	rs	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Бит 31**                   **CHENA**: Включение канала  
Ставится программно, снимается хостом OTG.  
0: Выключен  
1: Включён
- **Бит 30**                   **CHDIS**: Выключение канала  
Программная установка бита останавливает приём/передачу данных не дожидаясь их завершения. Далее надо дождаться подтверждения выключения прерыванием.
- **Бит 29**                   **ODDFRM**: Нечётный фрейм  
Программно задаёт передачу чётного/нечётного фрейма периодической (изохронной или прерывающей) передачи.  
0: Чётный фрейм  
1: Нечётный фрейм
- **Биты 28:22**           **DAD**: Адрес устройства
- **Биты 21:20**           **MCNT**: Многосчётчик  
Число передач для этого фрейма периодической конечной точки. Для не-периодических точек не используется.  
00: Резерв. Результат непредсказуем  
01: 1 передача  
10: 2 передачи на фрейм  
11: 3 передачи на фрейм
- **Биты 19:18**           **EPTYP**: Тип конечной точки  
00: Управляющая  
01: Isoхронная  
10: Групповая

11: Прерывающая

- Бит 17 **LSDEV**: Низкоскоростное устройство
- Бит 16 Резерв. не трогать.
- Бит 15 **EPDIR**: Направление конечной точки

0: OUT  
1: IN

- Биты 14:11 **EPNUM**: Номер конечной точки
- Биты 10:0 **MPSIZ**: Максимальный размер пакета

### Регистр разбиения канала-х (OTG\_HS\_HCSPLTx)

(x = 0..11, где x = Номер\_канала)

Смещение адреса: 0x504 + (Номер\_канала × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
SPLITEN	Reserved															COMPLSPLT	XACTPOS			HUBADDR						PRTADDR						
																r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

- Бит 31 **SPLITEN**: Разрешение разбиения
- Биты 30:17 Резерв. не трогать.
- Бит 16 **COMPLSPLT**: Полное разбиение
- Биты 15:14 **XACTPOS**: Позиция передачи

В каждой передаче OUT идут все, первые, средние или последние полезные данные (>=188 байтам).

11: Все. (<= 188)

10: Начало. (> 188)

00: Серёдка. (> 188)

01: Конец. (< 188).

- Биты 13:7 **HUBADDR**: Адрес хаба
- Биты 6:0 **PRTADDR**: Адрес порта.

### Регистр прерываний канала-х (OTG\_HS\_HCINTx)

(x = 0..11, где x = Номер\_канала)

Смещение адреса: 0x508 + (Номер\_канала × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0000

Читать регистр надо при стоящем бите **HCINT** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**, но сначала надо узнать номер прервавшего канала из регистра **OTG\_HS\_HAINT**. Снятие бита в этом регистре чистит соответствующие биты в регистрах **OTG\_HS\_HAINT** и **OTG\_HS\_GINTSTS**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																					DTERR	FRMOR	BBERR	TXERR	Reserved	ACK	NAK	STALL	Reserved	CHH	XFRG
																					r/w1	r/w1	r/w1	r/w1	Reserved	r/w1	r/w1	r/w1	Reserved	r/w1	r/w1

- Биты 31:11 Резерв. не трогать.
- Бит 10 **DTERR**: Ошибка переключения данных
- Бит 9 **FRMOR**: Переполнение фрейма
- Бит 8 **BBERR**: Ошибка перекрёстных шумов
- Бит 7 **TXERR**: Ошибка передачи
  - Сбой CRC
  - Таймаут
  - Ошибка бита заполнения
  - Дрянной EOP
- Бит 6 Резерв. не трогать.
- Бит 5 **ACK**: Прерывание принятого/переданного ACK
- Бит 4 **NAK**: Прерывание принятого ответа NAK
- Бит 3 **STALL**: Прерывание принятого ответа STALL

- Бит 2 Резерв. не трогать.
- Бит 1 **CHH**: Канал остановлен  
Indicates the transfer completed abnormally either because of any USB transaction error or in response to disable request by the application.
- Бит 0 **XFRC**: Передача завершена без ошибок

### Регистр маски прерываний канала-х (OTG\_HS\_HCINTMSKx)

(x = 0..11, где x = Номер\_канала)

Смещение адреса: 0x508 + (Номер\_канала × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																					DTERRM	FRMORM	BBERRM	TXERRM	NYET	ACKM	NAKM	STALLM	Reserved	CHHM	XFRCM
																					r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w		r/w	r/w

Маска прерывания события: 0- нельзя, 1 - можно.

- Биты 31:11 Резерв. не трогать.
- Бит 10 **DTERRM**: Ошибка переключения данных
- Бит 9 **FRMORM**: Переполнение фрейма
- Бит 8 **BBERRM**: Ошибка перекрытых шумов
- Бит 7 **TXERRM**: Ошибка передачи
- Бит 6 **NYET**: Ответ принят
- Бит 5 **ACKM**: Прерывание принятого/переданного ACK
- Бит 4 **NAKM**: Прерывание принятого ответа NAK
- Бит 3 **STALLM**: Прерывание принятого ответа STALL
- Бит 2 Резерв. не трогать.
- Бит 1 **CHHM**: Канал остановлен
- Бит 0 **XFRCM**: Передача завершена

### Регистр размера передачи канала-х (OTG\_HS\_HCTSIZx)

(x = 0..11, где x = Номер\_канала)

Смещение адреса: 0x510 + (Номер\_канала × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	DPID			PKTCNT								XFRSIZ																			
	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w

- Бит 31 Резерв. не трогать.
- Биты 30:29 **DPID**: PID данных начальной передачи  
Программно задаёт PID данных начальной передачи. Для остальных передач управляется хостом.  
00: DATA0  
01: DATA2  
10: DATA1  
11: MDATA (non-control)/SETUP (control)
- Биты 28:19 **PKTCNT**: Счётчик пакетов  
Программно пишется ожидаемое число передаваемых (OUT) или принимаемых (IN) пакетов передачи. Декрементируется хостом после каждой успешной передачи пакета OUT/IN. При достижении 0 выдаётся прерывание завершения.
- Биты 18:0 **XFRSIZ**: Размер передачи  
Для OUT это число байтов данных передачи хоста.  
Для IN это размер приёмного буфера. Должен быть кратен максимальному размеру пакета IN (периодического и не-периодического).

## Регистр адреса DMA канала-х (OTG\_HS\_HCDMAx)

( $x = 0..11$ , где  $x = \text{Номер\_канала}$ )

Смещение адреса:  $0x514 + (\text{Номер\_канала} \times 0x20)$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
DMAADDR																																
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 30:29      **DMAADDR**: Адрес

## 35.12.4. Регистры режима устройства

### Регистр конфигурации устройства (OTG\_HS\_DCFG)

Смещение адреса:  $0x800$

По сбросу:  $0x0220\ 0000$

Конфигурация ядра по сбросу питания, некоторых команд или переучёта. После инициализации регистр изменять нельзя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved						PERSCHIVL		Reserved	Reserved											PFIVL		DAD						Reserved	NZLSOHSK		DSPD	
						rw	rw													rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	

— Биты 31:26      Резерв. не трогать.

— Биты 25:24      **PERSCHIVL**: Интервал периодического планирования

Это интервал времени, отводимого внутреннему DMA на выборку данных периодической точки IN. Задают как 25, 50 или 75% (микро)фрейма.

— Если периодические точки есть, то так и отводится

— Если их нет, то обслуживаются не-периодические, поле игнорируется

— После затраты указанного времени (микро)фрейма DMA идёт на не-периодические точки

00: 25% (микро)фрейма

01: 50% (микро)фрейма

10: 75% (микро)фрейма

11: Резерв

— Биты 22:13      Резерв. не трогать.

— Биты 12:11      **PFIVL**: Интервал периодического фрейма

Время выдачи прерывания конца периодического фрейма до полного завершения его передач.

00: 80% интервала фрейма

01: 85% интервала фрейма

10: 90% интервала фрейма

11: 95% интервала фрейма

— Биты 10:4      **DAD**: Адрес устройства

Пишется после каждой команды **SetAddress**.

— Бит 3      Резерв. не трогать.

— Бит 2      **NZLSOHSK**: Ответ на посылку OUT не-нулевой длины фазы статуса

0: Отдать принятый пакет OUT программе (нулевой или не-нулевой длины) и послать ответ на основе битов NAK и STALL конечной точки в регистре управления устройством.

1: На передачу статуса OUT не-нулевой длины ответить STALL, пакет программе не отдавать.

— Биты 1:0      **DSPD**: Скорость устройства

Скорость, показываемая устройством во время переучёта, но реальная скорость определяется хостом USB после завершения "чик-чирик" последовательности.

00: Резерв

01: Резерв

10: Резерв

11: FS (USB 1.1 Частота 48 MHz)

## Регистр управления устройством (OTG\_HS\_DCTL)

Смещение адреса: 0x804

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved																					POPRGDNE	CGONAK	SGONAK	CGINAK	SGINAK	TCTL			GONSTS	GINSTS	SDIS	RWUSIG
																					r/w	w	w	w	w	r/w	r/w	r/w	r	r	r/w	r/w

- Биты 31:12 Резерв. не трогать.
- Бит 11 **POPRGDNE**: Побудка включения завершена  
Ставится программно после конфигурации регистра.
- Бит 10 **CGONAK**: Очистка глобального OUT NAK записью 1 в этот бит.
- Бит 9 **SGONAK**: Установка глобального OUT NAK  
Выдаёт ответ NAK по всем конечным точкам OUT.  
Ставится программно только при снятом бите GONAKEFF в регистре OTG\_FS\_GINTSTS.
- Бит 8 **CGINAK**: Очистка глобального IN NAK записью 1 в этот бит.
- Бит 7 **SGINAK**: Установка глобального IN NAK  
Выдаёт ответ NAK по всем не-периодическим конечным точкам IN.  
Ставится программно только при снятом бите GINAKEFF в регистре OTG\_FS\_GINTSTS.
- Биты 6:4 **TCTL**: Управление тестом
  - 000: Выключен
  - 001: Режим Test\_J
  - 010: Режим Test\_K
  - 011: Режим Test\_SE0\_NAK
  - 100: Режим Test\_Packet
  - 101: Режим Test\_Force\_Enable
  - Иные: Резерв
- Бит 3 **GONSTS**: Состояние глобального OUT NAK
  - 0: Ответ посылается на основе заполнения RxFIFO и состояния битов NAK и STALL.
  - 1: Данные в RxFIFO не пишутся, независимо от заполнения. На все пакеты, кроме SETUP, отсылается NAK. Изохронные пакеты OUT пропадают втуне.
- Бит 2 **GINSTS**: Состояние глобального IN NAK
  - 0: Ответ отсылается на основе наличия данных в передающем FIFO.
  - 1: По всем не-периодическим точкам IN отсылается ответ NAK, независимо от данных в FIFO.
- Бит 1 **SDIS**: Программное отключение  
При стоящем бите хост в упор не видит подключённого устройства и устройство не принимает сигналы по USB. При очистке этого бита после программного отключения хосту посылается событие подключения. После переподключения устройства хост начинает его переучёт.
  - 0: Нормальная работа.
  - 1: Ядро выдаёт хосту событие подключения.
- Бит 0 **RWUSIG**: Удалённое пробуждение  
Установка бита посылает хосту сигнал удалённой побудки. Очищать бит надо в интервале от 1 ms до 15 ms после установки.

**Таблица 214. Минимальная длительность программного отключения**

Рабочая скорость	Состояние устройства	Минимальная длительность
HS	Работает	125 µs
FS	Останов	1 ms + 2.5 µs
FS	Простой	2.5 µs
FS	Работает	2.5 µs

## Регистр состояния устройства (OTG\_HS\_DSTS)

Смещение адреса: 0x808

По сбросу: 0x0000 0010

Состояние событий ядра со стороны USB. Читать надо по прерываниям от регистра **OTG\_HS\_DAIINT**).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0										
Reserved										FNSOF										Reserved			EERR	ENUMSPD		SUSPSTS															
										r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- **Биты 31:22** Резерв. не трогать.
- **Биты 21:8** **FNSOF**: Номер фрейма принятого SOF
- **Биты 7:4** Резерв. не трогать.
- **Бит 3** **EERR**: Непредсказуемая ошибка  
Ставится ядром. Контроллер OTG\_HS уходит в Останов и выдаётся прерывание раннего останова (бит ESUSP в OTG\_HS\_GINTSTS). Восстановить работу можно через программное отключение.
- **Биты 2:1** **ENUMSPD**: Скорость после переучёта
  - 00: HS
  - 01: Резерв
  - 10: Резерв
  - 11: FS (частота PHY равна 48 MHz)
  - Иные: Резерв
- **Бит 0** **SUSPSTS**: Состояние приостановки  
В режиме устройства отражает сигнал Останова на шине USB. Ядро выходит из Останова при:
  - Активности на линиях данных USB
  - Установке бита удалённой побудки RWUSIG в регистре OTG\_HS\_DCTL.

### Общий регистр маски прерываний конечных точек IN устройства (OTG\_HS\_DIEPMSK)

Смещение адреса: **0x810**

По сбросу: **0x0000 0000**

Относится к выдаче прерываний всех регистров **OTG\_HS\_DIEPINTx**. По умолчанию всё замаскировано.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved													NAKM	Reserved				TXFURM	Reserved	INENEM	INENMM	ITTXFEMSK	TOM	AHBERRM	EPDM	XFRM					
													r/w					r/w		r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w				

Маска прерывания: 0 - Нельзя, 1 - Можно.

- **Биты 31:7** Резерв. не трогать.
- **Бит 6** **NAKM**: Прерывание NAK
- **Биты 12:9** Резерв. не трогать.
- **Бит 8** **TXFURM**: Исчерпание FIFO
- **Бит 7** Резерв. не трогать
- **Бит 6** **INENEM**: У конечной точки IN действует NAK
- **Бит 5** **INENMM**: Принят токен IN с несовпадающей EP
- **Бит 4** **ITTXFEMSK**: Принят токен IN при пустом TxFIFO
- **Бит 3** **TOM**: Таймаут (Не-изохронные конечные точки)
- **Бит 2** **AHBERRM**: Ошибка шины АНВ
- **Бит 1** **EPDM**: Конечная точка выключена
- **Бит 0** **XFRM**: Передача завершена

### Общий регистр маски прерываний конечных точек OUT устройства (OTG\_HS\_DOEPMSK)

Смещение адреса: **0x814**

По сбросу: **0x0000 0000**

Относится к выдаче прерываний всех регистров **OTG\_HS\_DOEPINTx** По умолчанию всё замаскировано.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved																	NYETMSK	NAKMSK	BERRM	Reserved				OPEM	Reserved	B2BSTUP	STSPHSRXM	OTEPDM	STUPM	AHBERRM	EPDM	XFRM
																	rw	rw	rw					rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Маска прерывания: 0 - Нельзя, 1 - Можно.

- Биты 31:5 Резерв. не трогать.
- Бит 14 **NYETMSK**: Прерывание NYET
- Бит 13 **NAKMSK**: Прерывание NAK
- Бит 12 **BERRM**: Прерывание ошибки болтовни
- Биты 11:9 Резерв. не трогать.
- Бит 8 **OPEM**: Ошибка пакета OUT
- Бит 7 Резерв. не трогать.
- Бит 6 **B2BSTUP**: Ошибка очереди пакетов SETUP
- Бит 5 **STSPHSRXM**: Ошибка фазы статуса в управляющей записи
- Бит 4 **OTEPDM**: Принят токен OUT выключенной управляющей точки OUT.
- Бит 3 **STUPM**: Фаза SETUP управляющей точки завершена.
- Бит 2 **AHBERRM**: Ошибка шины АНВ
- Бит 1 **EPDM**: Конечная точка выключена
- Бит 0 **XFRM**: Передача завершена

### Регистр прерываний всех конечных точек устройства (OTG\_HS\_DAINТ)

Смещение адреса: 0x818

По сбросу: 0x0000 0000

Регистр **OTG\_HS\_DAINТ** содержит прерывания всех конечных OUT и IN точек устройства. Прерывания разрешаются битами **OEPINT** и **IEPINT** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**. Для двунаправленных точек используются два бита. Биты в этом регистре ставятся и снимаются соответствующими битами в регистрах **OTG\_HS\_DIEPINTx/OTG\_HS\_DOEPINTx**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OEPINT																IEPINT															
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- Биты 31:16 **OEPINT**: Прерывания конечных точек OUT  
Для точек OUT:  
Бит 16 для OUT конечной точки 0, бит 31 для OUT конечной точки 15
- Биты 15:0 **IEPINT**: Прерывания конечных точек IN  
Для точек IN:  
Бит 0 для IN конечной точки 0, бит 15 для IN конечной точки 15.

### Регистр маски прерываний всех конечных точек устройства (OTG\_HS\_DAINТMSK)

Смещение адреса: 0x81C

По сбросу: 0x0000 0000

Маскирует прерывания по регистру **OTG\_HS\_DAINТ**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
OEPM																IEPM															
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Маска прерывания: 0 - Нельзя, 1 - Можно.

- Биты 31:16 **OEPINTM**: Прерывания конечных точек OUT  
Для точек OUT:  
Бит 16 для OUT конечной точки 0, бит 18 для OUT конечной точки 3
- Биты 15:0 **IEPINTM**: Прерывания конечных точек IN  
Для точек IN:  
Бит 0 для IN конечной точки 0, бит 3 для IN конечной точки 3.

## Регистр времени разряда $V_{BUS}$ устройства (OTG\_HS\_DVBUSDIS)

Смещение адреса: 0x828

По сбросу: 0x0000 17D7

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																VBUSDT																														
																rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
- Биты 15:0 **VBUSDT**: Время разряда  $V_{BUS}$  устройства после импульса во время SRP. Вычисляется в тактах PHY / 1 024. Зависит от нагрузки  $V_{BUS}$ , можно подстраивать.

## Регистр времени импульса $V_{BUS}$ устройства (OTG\_HS\_DVBUSPULSE)

Смещение адреса: 0x82C

По сбросу: 0x0000 05B8

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																DVBUSP																														
																rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:12 Резерв, не трогать.
- Биты 11:0 **DVBUSP**: Время импульса  $V_{BUS}$  устройства во время SRP. Вычисляется в тактах PHY / 1 024.

## Регистр порога устройства (OTG\_HS\_DTHRCTL)

Смещение адреса: 0x830

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0					
Reserved		ARPEN	Reserved	RXTHRLEN										RXTHREN	Reserved					TXTHRLEN						ISOTHREN	NONISOTHREN									
		rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw						rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:28 Резерв, не трогать.
- Бит 27 **ARPEN**: Разрешение паркинга арбитром точек IN. При включённом пороге и стоящем бите арбитр паркует точку IN, для которой по USB принят токен. Так избегают исчерпания. По умолчанию паркинг включён.
- Бит 26 Резерв, не трогать.
- Биты 25:17 **RXTHRLEN**: Длина порога приёма в словах. Также это число принятых по USB данных до начала передачи по AHB. Должна быть не менее 8 слов. Рекомендуется RXTHRLEN равная длине пакета AHB (HBSTLEN в OTG\_HS\_GAHBCFG).
- Бит 16 **RXTHREN**: Разрешение порога приёма
- Биты 15:11 Резерв, не трогать.
- Биты 10:2 **TXTHRLEN**: Длина порога передачи в словах. Задаёт число байтов соответствующей точки в передающем FIFO для начала передачи по USB. Должна быть не менее 8 слов. Определяет порог изохронных и не-изохронных точек IN. Рекомендуется TXTHRLEN равная длине пакета AHB (HBSTLEN в OTG\_HS\_GAHBCFG).
- Бит 1 **ISOTHREN**: Разрешение порога точек ISO IN
- Бит 0 **NONISOTHREN**: Разрешение порога не изохронных точек IN

## Регистр маски прерываний пустого FIFO конечных точек IN (OTG\_HS\_DIEPEMPMSK)

Смещение адреса: 0x834

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																INEPTXFEM																														
																rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Маска прерывания: 0 - Нельзя, 1 - Можно.

- Биты 31:16 Резерв, не трогать.
  - Биты 15:0 **INEPTXFEM**: ТxFIFO конечной точки IN пуст
- Маскируют биты прерываний по TXFE регистров OTG\_FS\_DIEPINTx.  
Бит 0 для IN конечной точки 0, бит 15 для IN конечной точки 15.

### Регистр прерываний каждой конечной точки (OTG\_HS\_DEACHINT)

Смещение адреса: 0x838

По сбросу: 0x0000 0000

Один бит для точки 1 IN и один бит для точки 1 OUT

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																OEP1INT	Reserved										IEP1INT	Reserved			
																r											r				

- Биты 31:18 Резерв, не трогать.
- Бит 17 **OEP1INT**: Прерывание точки 1 OUT
- Биты 16:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **IEP1INT**: Прерывание точки 1 IN
- Бит 0 Резерв, не трогать.

### Регистр маски прерываний каждой конечной точки (OTG\_HS\_DEACHINTMSK)

Смещение адреса: 0x83C

По сбросу: 0x0000 0000

Один бит для точки 1 IN и один бит для точки 1 OUT

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved																OEP1INTM	Reserved										IEP1INTM	Reserved			
																rw											rw				

- Биты 31:18 Резерв, не трогать.
- Бит 17 **OEP1INTM**: Прерывание точки 1 OUT
- Биты 16:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **IEP1INTM**: Прерывание точки 1 IN
- Бит 0 Резерв, не трогать.

### Регистр маски прерываний каждой IN конечной точки-1 (OTG\_HS\_DIEPEACHMSK1)

Смещение адреса: 0x844

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved													NAKM	Reserved				BIM	TXFURM	Reserved	INENEM	INENMM	ITTXFEMSK	TOM	AHBERRM	EPDM	XFRM				
													rw					rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw			

- Биты 31:14 Резерв, не трогать.
- Бит 13 **NAKM**: Маска прерывания NAK
- Биты 12:10 Резерв, не трогать.
- Бит 9 **BIM**: Маска прерывания BNA
- Бит 8 **TXFURM**: Маска прерывания исчерпания FIFO

- Бит 7 Резерв, не трогать.
- Бит 6 **INENEM**: Маска прерывания NAK точки IN работает
- Бит 5 **INENMM**: Маска прерывания несовпадения токена IN с EP
- Бит 4 **ITTXFEMSK**: Маска прерывания токен IN принят при пустом TxFIFO
- Бит 3 **TOM**: Маска прерывания таймаута (не-изохронные точки)
- Бит 2 **AHBERRM**: Маска прерывания ошибки шины АНВ
- Бит 1 **EPDM**: Маска прерывания выключения точки
- Бит 0 **XFRM**: Маска прерывания конца передачи

### Регистр маски прерываний каждой OUT конечной точки-1 (OTG\_HS\_DOEPEACHMSK1)

Смещение адреса: 0x884

По сбросу: 0x0000 0000

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
	Reserved																	NYETM	NAKM	BERRM	Reserved	BIM	TXFURM	Reserved	INENEM	INENMM	ITTXFEMSK	TOM	AHBERRM	EPDM	XFRM			
																		rw	rw	rw		rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:15 Резерв, не трогать.
- Бит 14 **NYETM**: Маска прерывания NYET
- Бит 13 **NAKM**: Маска прерывания NAK
- Бит 12 **BEKRR**: Маска прерывания ошибки болтовни
- Биты 11:10 Резерв, не трогать.
- Бит 9 **BIM**: Маска прерывания BNA
- Бит 8 **OPEM**: Маска прерывания ошибки пакета OUT
- Биты 7:3 Резерв, не трогать.
- Бит 2 **AHBERRM**: Маска прерывания ошибки шины АНВ
- Бит 1 **EPDM**: Маска прерывания выключения точки
- Бит 0 **XFRM**: Маска прерывания конца передачи

### Регистр управления конечной точки-x (OTG\_HS\_DIEPCTLx) (x = 0..7, где x = номер точки)

Смещение адреса: 0x900 + 0x20 \* x

По сбросу: 0x0000 0000

Применяется для логических точек не 0.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
EPENA	EPDIS	SODDFRM	SD0PID/SEVNFMR	SNAK	CNAK	TXFNUM				Stall	Reserved	EPTYP	NAKSTS	EONUM/DPID	USBAEP	Reserved						MPSIZ												
rs	rs	w	w	w	w	rw	rw	rw	rw	rw/rs		rw	rw	r	r	rw																		

- Бит 31 **EPENA**: Включение конечной точки  
Снимается ядром перед выдачей прерываний:
  - Фаза SETUP завершена
  - Точка выключена
  - Передача завершена
- Бит 30 **EPDIS**: Выключение конечной точки  
Установка бита останавливает даже незавершённую передачу данных конечной точки. Далее надо дождаться прерывания выключения точки. Снимается ядром перед выдачей прерывания. Останавливать можно только включённую конечную точку.
- Бит 29 **SODDFRM**: Установить нечётный фрейм изохронных IN и OUT
- Бит 28 **SD0PID/SEVNFMR**: Установить DATA0 PID прерывающих/групповых IN
- Бит 27 **SNAK**: Установка ответа NAK

Программно задаёт выдачу NAK этой точки. Ядро может ставить его по концу передачи или после приёма пакета SETUP для этой точки.

- **Бит 26**                    **CNAK**: Очистка NAK записью в этот бит
- **Биты 25:22**            **TXFNUM**: Номер TxFIFO точки IN.
- **Бит 21**                    **STALL**: Ответ STALL

Для не-управляющих, не-изохронных точек IN:

Ставится программно, снимается ядром после приёма пакета SETUP. Имеет приоритет перед битами NAK, Глобального IN NAK и Глобального OUT NAK.

Для управляющих точек:

Ставится программно, снимается ядром после приёма пакета SETUP. Имеет приоритет перед битами NAK, Глобального IN NAK и Глобального OUT NAK. Безотносительно этого бита, ядро на пакеты SETUP отвечает ACK.

- **Бит 20**                    Резерв, не трогать.
- **Биты 19:18**            **EPTYP**: Тип конечной точки

00: Управляющая

01: Изохронная

10: Групповая

11: Прерывающая

- **Бит 17**                    **NAKSTS**: Состояние NAK
- 0: Не-NAK ответы на основании состояния FIFO
- 1: Ответы NAK.

При стоящем бите ядро останавливает передачи данных даже при их наличии в TxFIFO. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.

- **Бит 16**                    **EONUM/DPID**: Чётный/нечётный фрейм

Только изохронные точки IN.

По нему ядро использует поля SEVNFIRM и SODDFRM этого регистра.

0: Чётный

1: Нечётный

**DPID**: PID данных

Только прерывающие/групповые точки IN.

Это PID первого пакета для передачи или приёма после активации точки. Для задания DATA0 или DATA1 PID используется поле SD0PID.

0: DATA0

1: DATA1

- **Биты 29:28**            Резерв, не трогать.
- **Бит 15**                    **USBAEP**: Активная конечная точка USB
- Ядро снимает бит для всех точек (кроме EP 0) после обнаружения сброса USB. После приёма команд SetConfiguration и SetInterface надо установить регистры точки и этот бит.
- **Биты 14:11**            Резерв, не трогать.
- **Биты 10:0**             **MPSIZ**: Максимальный размер пакета в байтах

## Регистр управления конечной точкой OUT 0 (OTG\_HS\_D0EPCCTL0)

Смещение адреса: 0xB00

По сбросу: 0x0000 8000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
EPENA	EPDIS	Reserved		SNAK	CNAK	Reserved				Stall	SNPM	EPTYP		NAKSTS	Reserved	USBAEP	Reserved										MPSIZ				
w	r			w	w					rs	rw	r	r	r	r	r											r	r			

- **Бит 31**                    **EPENA**: Включить конечную точку
- Установка бита запускает передачу данных конечной точки 0.
- Снимается ядром перед выдачей прерываний:
  - Фаза SETUP завершена
  - Точка выключена
  - Передача завершена
- **Бит 30**                    **EPDIS**: Выключение конечной точки
- Программно не выключается.

- Биты 29:28 Резерв, не трогать.
- Бит 27 **SNAK**: Установка NAK  
Программно задаёт выдачу NAK этой точки. Ядро может ставить его после завершения передачи точки OUT или приёма пакета SETUP.
- Бит 26 **CNAK**: Очистка NAK
- Биты 25:22 Резерв, не трогать.
- Бит 21 **STALL**: Ответ STALL  
Ставится программно, снимается ядром после приёма пакета SETUP. Имеет приоритет перед битами NAK и Глобального OUT NAK. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.
- Бит 20 **SNPM**: Режим Snoor (Подглядывания)  
В этом режиме ядро не проверяет правильность пакетов OUT перед записью в память.
- Биты 19:18 **PTYP**: Тип конечной точки, ноль для управляющей.
- Бит 17 **NAKSTS**: Состояние NAK  
0: Не-NAK ответы на основании состояния FIFO  
1: Ответы NAK.  
При стоящем бите ядро останавливает приём данных даже при наличии места в RxFIFO. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.
- Бит 16 Резерв, не трогать.
- Бит 15 **USBAEP**: Активная конечная точка, всегда равен 1.
- Биты 14:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1:0 **MPSIZ**: Максимальный размер пакета точки OUT  
00: 64 байта  
01: 32 байта  
10: 16 байт  
11: 8 байт

### Регистр управления конечной OUT точки-x (OTG\_HS\_DOEPCCTLx)

(x = 1.3, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса точки OUT:  $0xB00 + (\text{Номер\_точки} \times 0x20)$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
EPENA	EPDIS	SODDFRM/SD1PID	SD0PID/SEVNFRM	SNAK	CNAK	Reserved					Stall	SNPM	EPTYP		NAKSTS	EONUM/DPID	USBAEP	Reserved					MPSIZ										
rs	rs	w	w	w	w						rw/	rs	rw	rw	rw	r	r	rw						rw									

- Бит 31 **EPENA**: Включение конечной точки IN и OUT.  
Установка бита запускает передачу данных конечной точки.  
Снимается ядром перед выдачей прерываний:
  - Фаза SETUP завершена
  - Точка выключена
  - Передача завершена
- Бит 30 **EPDIS**: Выключение конечной точки  
Установка бита останавливает даже незавершённую передачу/приём данных конечной точки. Далее надо дождаться прерывания выключения точки. Снимается ядром перед выдачей прерывания. Останавливать можно только включённую конечную точку.
- Бит 29 **SD1PID**: Установить PID DATA1 (DPID) прерывающих/групповых точек IN и OUT.  
**SODDFRM**: Установить нечётный фрейм изохронных точек IN и OUT (поле EONUM)
- Бит 28 **SD0PID**: Установить PID DATA0 (DPID) прерывающих/групповых точек OUT  
**SEVNFRM**: Установить чётный фрейм изохронных точек OUT (поле EONUM)
- Бит 27 **SNAK**: Установка NAK  
Программно задаёт выдачу NAK этой точки. Ядро может ставить его после завершения передачи точки OUT или приёма пакета SETUP.

- Бит 26           **CNAK**: Очистка NAK
- Биты 25:22       Резерв, не трогать.
- Бит 21           **STALL**: Ответ STALL

**Для не-управляющих, не-изохронных точек IN (доступ rw).**

Программно останавливает все передачи от хоста точке. Имеет приоритет перед битами NAK, Глобального IN NAK и Глобального OUT NAK. Снимается только программно.

**Для управляющих точек (доступ rs).**

Ставится программно, снимается ядром после приёма пакета SETUP. Имеет приоритет перед битами NAK, Глобального IN NAK и Глобального OUT NAK. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.

- Бит 20           **SNPM**: Режим Snoor (Подглядывания)  
В этом режиме ядро не проверяет правильность пакетов OUT перед записью в память.
- Биты 19:18       **EPTYP**: Тип конечной точки

- 00: Управляющая
- 01: Изохронная
- 10: Групповая
- 11: Прерывающая

- Бит 17           **NAKSTS**: Состояние NAK  
0: Не-NAK ответы на основании состояния FIFO  
1: Ответы NAK.

При стоящем бите ядро останавливает приём данных даже при наличии места в RxFIFO. На пакет SETUP ядро посылает ACK независимо от состояния этого бита.

- Бит 16           **EONUM**: Чётный/Нечётный фрейм изохронных точек IN.  
Устанавливается записью в биты SEVNFRM и SODDFRM этого регистра.  
0: Чётный  
1: Нечётный

**DPID**: PID первого пакета данных прерывающей/групповой конечной точки

Устанавливается записью в бит SDOPID:

- 0: DATA0
- 1: DATA1

- Бит 15           **USBAEP**: Активная конечная точка USB  
По сбросу USB ядро снимает этот бит для всех точек, кроме EP 0. Ставить надо после завершения исполнения команд **SetConfiguration** и **SetInterface**.
- Биты 14:11       Резерв, не трогать.
- Биты 10:0       **MPSIZ**: Максимальный размер пакета в байтах

## Регистр прерываний конечной точки-x (OTG\_HS\_DIEPINTx)

(x = 0..7, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса: 0x908 + (Номер\_точки × 0x20)

По сбросу: 0x0000 0080

Читать можно только при стоящем бите **IEPINT** в **OTG\_HS\_GINTSTS**, но сначала надо узнать номер точки по регистру **OTG\_HS\_DAIN**T. Снятие бита в этом регистре чистит соответствующие биты в регистрах **OTG\_HS\_DAIN**T и **OTG\_HS\_GINTSTS**.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
Reserved																			NAK	Reserved	PKTDRPSTS	Reserved	TXFIFOUDRN	TXFE	INEPNE	INENPM	ITTXFE	TOC	AHBERR	EPDISD	XFRC				
																			rc_w1		rc_w1		rc_w1	r	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1	rc_w1				

- Биты 31:14       Резерв, не трогать.
- Бит 13           **NAK**: Прерывание NAK  
Ставится ядром при передаче или приёме NAK. Для изохронных точек IN при передаче пакета нулевой длины из-за недоступности данных в Tx FIFO.
- Бит 12           Резерв, не трогать.
- Бит 11           **PKTDRPSTS**: Пакет ISOC OUT отброшен. Без прерывания.



Декрементируется при каждом чтении из TxFIFO.

- **Биты 18:7** Резерв, не трогать.
- **Биты 6:0** **XFRSIZ**: Размер передачи в байтах (с прерыванием после исчерпания)  
Уменьшается при каждой записи в TxFIFO.

### Регистр размера передачи конечной точки OUT 0 (OTG\_HS\_DOEPTSIZE0)

Смещение адреса: **0xB10**

По сбросу: **0x0000 0000**

Писать надо до включения точки 0. После этого можно только читать.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	STUPCNT		Reserved										PKTCNT	Reserved										XFRSIZ							
	rw	rw												rw											rw						

- **Бит 31** Резерв, не трогать.
- **Биты 30:29** **STUPCNT**: Счётчик очереди пакетов SETUP
  - 01: 1 пакет
  - 10: 2 пакета
  - 11: 3 пакета
- **Биты 28:20** Резерв, не трогать.
- **Бит 19** **PKTCNT**: Счётчик пакетов  
Обнуляется при записи в RxFIFO.
- **Биты 18:7** Резерв, не трогать.
- **Биты 6:0** **XFRSIZ**: Размер передачи в байтах (с прерыванием после исчерпания)  
Уменьшается при каждом чтении из RxFIFO.

### Регистр размера передачи конечной точки-x (OTG\_HS\_DIEPTSIZEx)

(**x = 1..3**, где **x = Номер\_конечной\_точки**)

Смещение адреса: **0x910 + (Endpoint\_number × 0x20)**

По сбросу: **0x0000 0000**

Писать надо до включения точки. После этого можно только читать.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	MCNT		PKTCNT										XFRSIZ																		
	rw/rw	rw/rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Бит 31** Резерв, не трогать.
- **Биты 30:29** **MCNT**: Многосчётчик пакетов в периодическом фрейме IN
  - 01: 1 пакет
  - 10: 2 пакета
  - 11: 3 пакета
- **Биты 28:19** **PKTCNT**: Счётчик общего числа пакетов передачи  
Декрементируется при каждом чтении из TxFIFO.
- **Биты 18:0** **XFRSIZ**: Размер передачи в байтах  
Уменьшается при каждой записи в TxFIFO.

### Регистр состояния FIFO конечной точки IN (OTG\_HS\_DTXFSTSx)

(**x = 0..3**, где **x = Номер\_конечной\_точки**)

Смещение адреса точки IN: **0x918 + (Endpoint\_number × 0x20)**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0													
Reserved															INEPTFSAV																													
															r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

- **Биты 31:16** Резерв, не трогать.
- **Биты 15:0** **INEPTFSAV**: Доступное место в TxFIFO точки IN в 32-бит словах

0x0: TxFIFO полон  
 0x1: 1 слово  
 0x2: 2 слова  
 0xn: n слов  
 Иное: Резерв

### Регистр размера передачи конечной точки-x OUT (OTG\_HS\_DOEPTSIZx) (x = 1..5, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса:  $0xB10 + (\text{Endpoint\_number} \times 0x20)$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$

Писать надо до включения точки. После этого можно только читать.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	RXDPID/S TUPCNT		PKTCNT											XFRSIZ																		
	rw/r/ rw	rw/r/ rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Бит 31 Резерв, не трогать.
- Биты 30:29 **RXDPID**: PID принятых данных изохронной точки OUT.
  - 00: DATA0
  - 01: DATA2
  - 10: DATA1
  - 11: MDATA
- Биты 28:19 **PKTCNT**: Счётчик общего числа пакетов передачи  
 Декрементируется при каждой записи в RxFIFO.
- Биты 18:0 **XFRSIZ**: Размер передачи в байтах (с прерыванием после исчерпания)  
 Уменьшается при каждом чтении из RxFIFO.
- Биты 28:19 **STUPCNT**: Максимальное число пакетов SETUP управляющей точки OUT.
  - 01: 1 пакет
  - 10: 2 пакета
  - 11: 3 пакета

### Регистр адреса DMA передачи конечной точки-x (OTG\_HS\_DIEPDMAx/ OTG\_HS\_DOEPDMAx) (x = 1..5, где x = Номер\_конечной\_точки)

Смещение адреса точек IN:  $0x914 + (\text{Endpoint\_number} \times 0x20)$

Смещение адреса точек OUT:  $0xB14 + (\text{Endpoint\_number} \times 0x20)$

По сбросу: Чёрти-что

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
	DMAADDR																															
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:0 **DMAADDR**: Адрес памяти для DMA.
  - NB**: Для управляющих точек там хранятся данные пакетов OUT и SETUP. При чередовании пакетов SETUP более 3, данные SETUP в памяти перекрываются. Регистр инкрементируется при каждой передаче АНВ. Слово выравнивание.

### 35.12.5. Регистр питания и тактов (OTG\_HS\_PCGCTL)

Смещение адреса: 0xE00

По сбросу: 0x0000 0000

Доступен в обоих режимах.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
Reserved																												R	W	R	W				
Reserved																												PHYSUSP		Reserved		GATECLK		STPPCLK	
Reserved																												R	W	R	W				

- Биты 31:5 Резерв, не трогать.
- Бит 4 **PHYSUSP**: PHY остановлен
- Биты 3:2 Резерв, не трогать.
- Бит 1 **GATECLK**: Разрешение подачи HCLK  
Ставится и снимается программно.
- Бит 0 **STPPCLK**: Остановка тактов PHY  
Ставится и снимается программно.

### 35.12.6. Карта регистров OTG\_HS

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0				
0x000	OTG_HS_GO TGCTL	Reserved													BSVLD	ASVLD	DBCT	CIDSTS	Reserved					DHNPEN	HSHNPEN	HNPRQ	HNGSCS	Reserved					SRQ	SRQSCS			
	Reset value														0	0	0	1						0	0	0	0						0	0			
0x004	OTG_HS_GO TGINT	Reserved													DBCNE	ADTOCHG	HNGDET	Reserved					HNSSCHG	SRSSCHG	Reserved					SEDET	Res.						
	Reset value														0	0	0						0	0						0							
0x008	OTG_HS_GA HBCFG	Reserved																												PTXFELVL	TXFELVL	Reserved					GINT
	Reset value																													0	0						0





















Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0			
0x940	OTG_HS_DIE_PCTL2	EPENA	EPDIS	SODDFRM	SD0PID/SEVNFRM	SNAK	CNAK	TXFNUM				Stall	Reserved	EPTYP	NAKSTS	EONUM/DPID	USBAEP	Reserved				MPSIZ														
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			
0x958	TG_FS_DTXF_STS2	Reserved														INEPTFSAV																				
	Reset value															0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x960	OTG_HS_DIE_PCTL3	EPENA	EPDIS	SODDFRM	SD0PID/SEVNFRM	SNAK	CNAK	TXFNUM				Stall	Reserved	EPTYP	NAKSTS	EONUM/DPID	USBAEP	Reserved				MPSIZ														
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			
0x978	TG_FS_DTXF_STS3	Reserved														INEPTFSAV																				
	Reset value															0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0x980	OTG_HS_DIE_PCTL4	EPENA	EPDIS	SODDFRM	SD0PID/SEVNFRM	SNAK	CNAK	TXFNUM				Stall	Reserved	EPTYP	NAKSTS	EONUM/DPID	USBAEP	Reserved				MPSIZ														
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			
0x9A0	OTG_HS_DIE_PCTL5	EPENA	EPDIS	SODDFRM	SD0PID/SEVNFRM	SNAK	CNAK	TXFNUM				STALL	Reserved	EPTYP	NAKSTS	EONUM/DPID	USBAEP	Reserved				MPSIZ														
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			
0x9C0	OTG_HS_DIE_PCTL6	EPENA	EPDIS	SODDFRM	SD0PID/SEVNFRM	SNAK	CNAK	TXFNUM				STALL	Reserved	EPTYP	NAKSTS	EONUM/DPID	USBAEP	Reserved				MPSIZ														
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			
0x9E0	OTG_HS_DIE_PCTL7	EPENA	EPDIS	SODDFRM	SD0PID/SEVNFRM	SNAK	CNAK	TXFNUM				STALL	Reserved	EPTYP	NAKSTS	EONUM/DPID	USBAEP	Reserved				MPSIZ														
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0			
0xB00	OTG_HS_DO_EPCTL0	EPENA	EPDIS	Reserved	SNAK	CNAK	Reserved				STALL	SNPM	EPTYP	NAKSTS	Reserved	USBAEP	Reserved										MPSIZ									
	Reset value	0	0	0	0	0					0	0	0	0	0	1											0	0								







Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
0xB3C	OTG_HS_DO EPDMAB1	DMABADDR																																
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xB50	OTG_HS_DO EPTSIZ2	Reserved	RXDPID/ STUPCNT	PKTCNT												XFRSIZ																		
	Reset value			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xB54	OTG_HS_DO EPDMA2	DMAADDR																																
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xB5C	OTG_HS_DO EPDMAB2	DMABADDR																																
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xB70	OTG_HS_DO EPTSIZ3	Reserved	RXDPID/ STUPCNT	PKTCNT												XFRSIZ																		
	Reset value			0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xB74	OTG_HS_DO EPDMA3	DMAADDR																																
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xB7C	OTG_HS_DO EPDMAB3	DMABADDR																																
	Reset value	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xE00	OTG_HS_PC GCCTL	Reserved																								PHYSUSP	Reserved		GATECLK	STPCLK				
	Reset value																																	

## 35.13. Программная модель OTG\_HS

### 35.13.1. Инициализация ядра

Сторона подключения кабеля (А или В) и режим контроллера показывается битом **CMOD** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**).

Независимо от режимов хоста или устройства сначала пишем глобальные регистры:

1. В регистре **OTG\_HS\_GAHBCFG**:

- Бит режима DMA
- Длину пакета АНВ
- Бит маски глобального прерывания **GINTMSK** = 1
- RxFIFO не пуст (бит **RXFLVL** в **OTG\_HS\_GINTSTS**)
- Уровень пустоты периодического Tx FIFO

2. В регистре **OTG\_HS\_GUSB\_CFG**:

- Бит разрешения HNP
- Бит разрешения SRP
- Поле калибровки таймаута FS
- Поле времени обратной связи USB

3. Разрешаем маски в регистре **OTG\_HS\_GINTMSK**:

- Маска прерывания OTG
- Маска прерывания несовпадения режимов

4. По биту **CMOD** в **OTG\_HS\_GINTSTS** определяем режим контроллера OTG\_HS (хост или устройство).

### 35.13.2. Инициализация хоста

Исполняем следующие шаги:

1. Демаскируем `HPRTINT` в регистре `OTG_FS_GINTMSK`
2. В регистре `OTG_FS_HCFG` ставим полную скорость
3. Битом `PPWR` в `OTG_FS_HPRT` включаем  $V_{BUS}$  на USB.
4. Ждём подключения устройства к хосту по прерыванию `PCDET` в `OTG_FS_HPRT0`.
5. Запускаем сброс битом `PRST` в регистре `OTG_HS_HPRT`.
6. Не меньше 10 ms ждём его завершения.
7. Снимаем бит `PRST` в регистре `OTG_HS_HPRT`.
8. Ждём прерывания `PENCHNG` в регистре `OTG_HS_HPRT`.
9. Узнаём скорость переучёта по биту `PSPD` в регистре `OTG_HS_HPRT`.
10. В регистр `HFIR` пишем нужное число для 1 такта PHY.
11. В соответствии с полученной скоростью устройства пишем поле `FSLSPCS` регистра `OTG_HS_HCFG`. Если оно изменилось, то надо сбросить порт.
12. В регистр `OTG_HS_GRXFSIZ` пишем размер приёмного FIFO.
13. В регистр `OTG_HS_HNPTXFSIZ` пишем размер и адрес начала не-периодического передающего FIFO.
14. В регистр `OTG_HS_HNPTXFSIZ` пишем размер и адрес начала периодического передающего FIFO.

Для работы с устройствами нужно инициализировать хоть один канал.

### 35.13.3. Инициализация устройства

После сброса по включению питания или изменении режима на устройство надо:

1. В регистре `OTG_HS_DCFG` определить:
  - Скорость устройства
  - Состояние ответа OUT ненулевой длины.
2. В регистре `OTG_HS_GINTMSK` демаскировать прерывания:
  - Сброс USB
  - Переучёт завершён
  - Ранний останов
  - Останов USB
  - SOF
3. Битом `VBUSSEN` в `OTG_HS_GCCFG` разрешить контроль  $V_{BUS}$  устройства “B” и резистор подпорки линии DP.
4. Дождаться прерывания `USBRST` в регистре `OTG_HS_GINTSTS`. После получения этого прерывания сброс длится ещё 10 ms.

Ждём прерывания `ENUMDNE` в регистре `OTG_HS_GINTSTS`. Это конец сброса USB. Теперь по регистру `OTG_HS_DSTS` определяем скорость переучёта и инициализируем конечные точки.

Всё, устройство готово принимать пакеты SOF и выдавать управляющие передачи по точке 0.

### 35.13.4. Режим DMA

Для передач АНВ <=> USB хост OTG всегда использует ведущий интерфейс АНВ, который пользуется адресом DMA (регистр `HCDMAx` для хоста и `DIEPDMAx/DOEPDMAx` для устройства).

### 35.13.5. Программная модель хоста

#### Инициализация канала

Выполняем шаги:

1. В регистре `OTG_HS_GINTMSK` демаскируем:
2. Прерывания канала

- Пустого не-периодического передающего FIFO передач OUT или
  - Полупустого не-периодического передающего FIFO передач OUT.
3. В регистре `OTG_HS_GINTMSK` демаскируем прерывания выбранных каналов.
  4. В регистре `OTG_HS_GINTMSK` демаскируем прерывания нужных условий передач.
  5. В регистры `OTG_HS_HCTSIZx` пишем общий размер передач и ожидаемое число пакетов, включая короткие. В поле PID пишем начальный PID (первой для OUT или ожидаемой от IN).
  6. В регистры `OTG_HS_HCSPLTx` пишем адреса хаба и порта (только для разбитых передач).
  7. В регистры `HCDMAx` пишем начальные адреса буферов
  8. В регистре `OTG_HS_HCCHARx` выбранного канала пишем характеристики устройства, вроде типа, скорости, направления и т.д.
- Канал можно включать только при готовности к передаче или приёму данных.

### Остановка канала

Выключить канал можно установкой битов `CHDIS` и `CHENA` регистра `OTG_HS_HCCHARx`. Хост сливает стоящие запросы, не прерывая запущенные передачи, и выдаёт прерывание остановки канала. Перед выделением канала для другой работы надо дождаться прерывания `CHN` в `OTG_HS_HCINTx`.

При выключении канала в режиме DMA очередь запросов проверять не надо. Хост `OTG_HS` ищет место для выключенных запросов на стороне выключенного канала во время арбитража. Но при стоящем бите `CHDIS` и `HCCHARx` все выданные запросы из очереди изгоняются.

Перед выключением канала нужно убедиться в наличии хоть одной свободной строки в соответствующей очереди запросов (периодической или не-периодической). Запросы в очереди можно слить установкой бита `CHDIS` и очисткой бита `CHENA` регистра `OTG_HS_HCCHARx`.

Канал выключают при:

1. Прерывании `XFRC` регистра `OTG_HS_HCINTx` во время не-периодической передачи IN или широкополосной прерывающей передачи IN (только ведомый)
2. Прерываниях `STALL`, `TXERR`, `BBERR` или `DTERR` регистра `OTG_HS_HCINTx`. При этом такой же канал должен уметь принимать прерывания `DTERR`, `NAK`, `DATA`, `TXERR`.
3. Прерывании `DISCINT` регистра `OTG_HS_GINTSTS`. (выключаются все каналы).
4. При прекращении передач до их нормального завершения.

### Ping-протокол

При работе `OTG_HS` на высокой скорости с групповыми или управляющими (фаза данных и статуса) точками OUT должно инициировать Пинг-протокол.

Это надо при получении прерываний `NAK/NYET/TXERR`. Здесь `HS_OTG` прекращает передачи по этой точке, теряет все полученные и выбранные запросы OUT (из очереди) и сливает соответствующий FIFO.

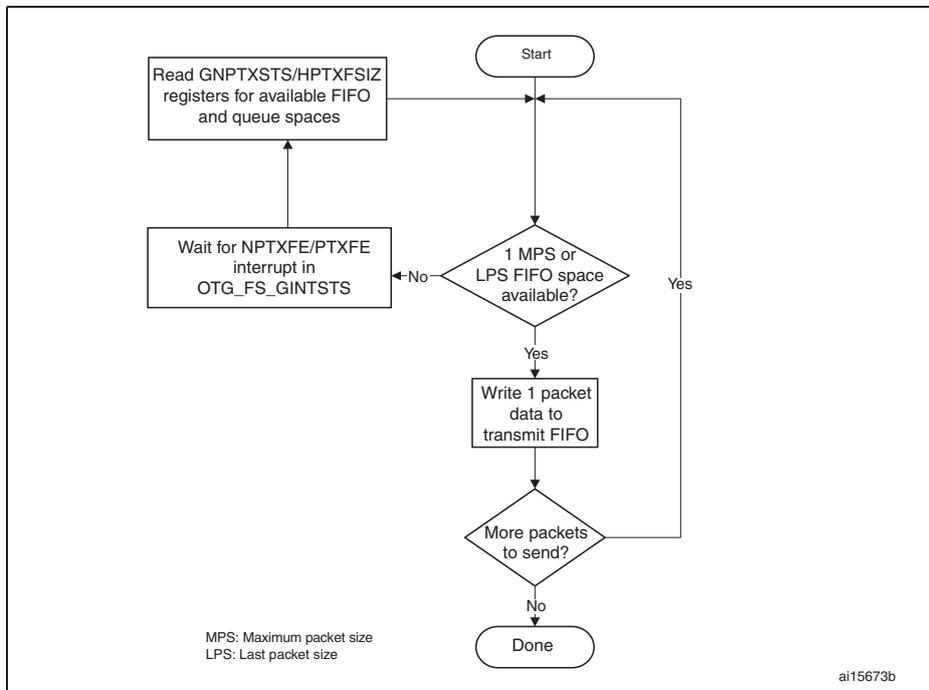
Так только в режиме ведомого. Тут можно послать токен Пинг установкой бита `DOPING` в `HCTSIZx` до включения канала или при его работе. Хост `HS_OTG` пишет запрос Пинг в очередь. И ждём прерывания с ответом (`NAK`, `ACK` или `TXERR`). Можно слать новый Пинг или продолжать передачи после получения `ACK` от точки OUT в ответ на пинг. В режиме DMA ставить бит `DOPING` в `HCTSIZx` при ответе `NAK/NYET` для групповых/управляющих OUT. Хост `OTG_HS` делает это автоматически вплоть до получения ответа `ACK` и переключается на передачу данных.

### Модель работы

Всё делается с уже инициализированным каналом.

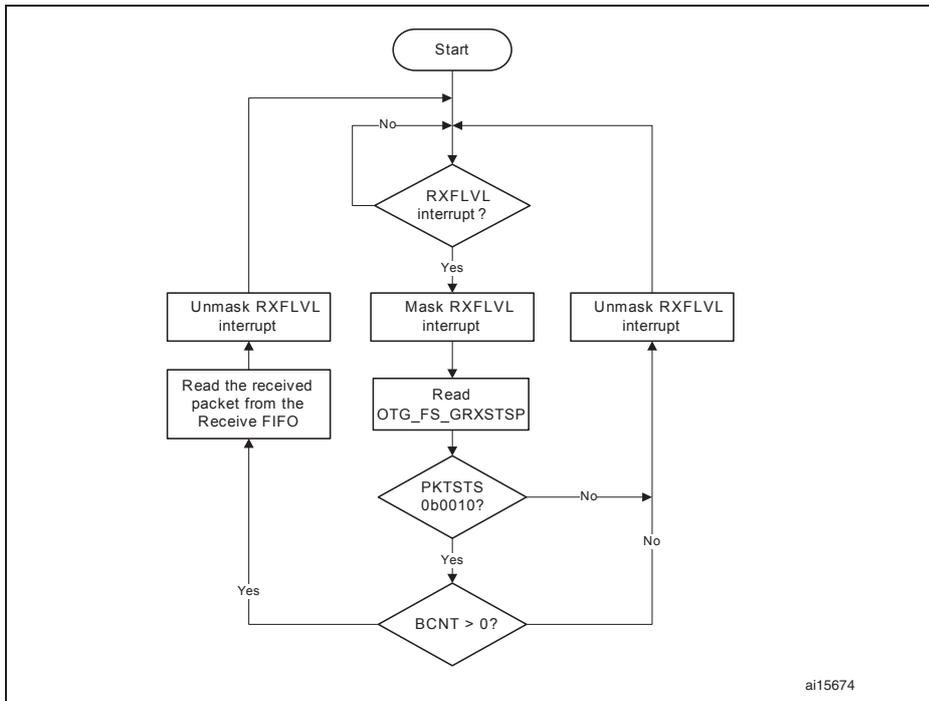
#### • Запись в передающий FIFO

Одновременно с записью последнего слова пакета, хост `OTG_HS` автоматически пишет запрос OUT в периодическую/не-периодическую очередь. Писать надо только при наличии свободного места в передающем FIFO. В FIFO пишут только словами. При некротной длине пакета он дополняется. Хост `OTG_HS` определяет конкретную длину пакета на основе установленных максимальной длины пакета и размера передачи.



### • Чтение приёмного FIFO

Пакеты, отличные от пакетов данных IN (bх0010) должны игнорироваться.



### • Групповые и управляющие передачи OUT/SETUP

На рисунке ниже передаются два пакета OUT и один пакет SETUP. Полагаем, что:

- Передаются два максимальных пакета (размер = 1024 байта).
- Передающий не-периодический FIFO может хранить два пакета (128 байт для FS).
- Глубина очереди не-периодических запросов = 4.

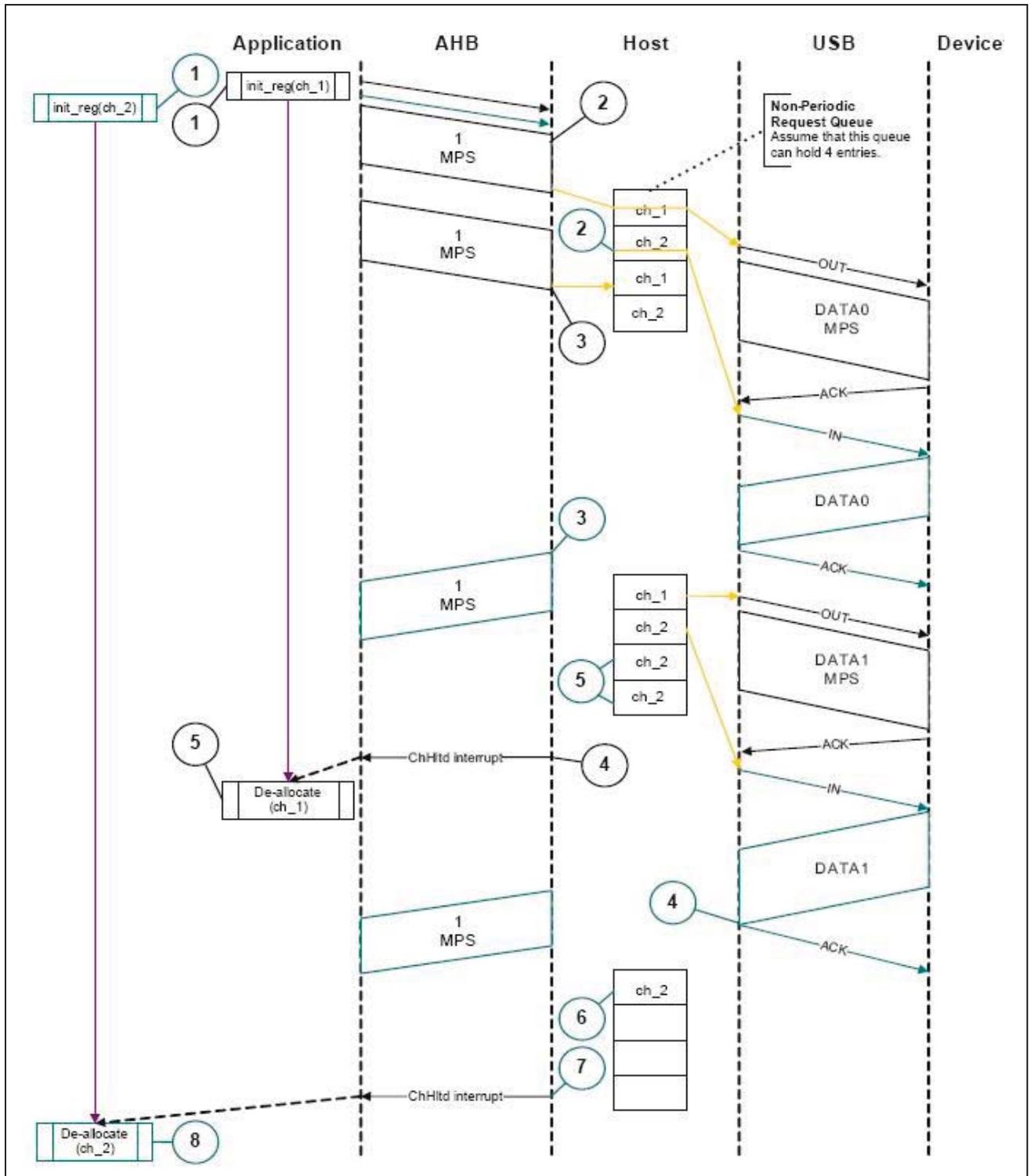
### • Нормальные групповые и управляющие операции OUT/SETUP

Последовательность действий для канала 1 такова:

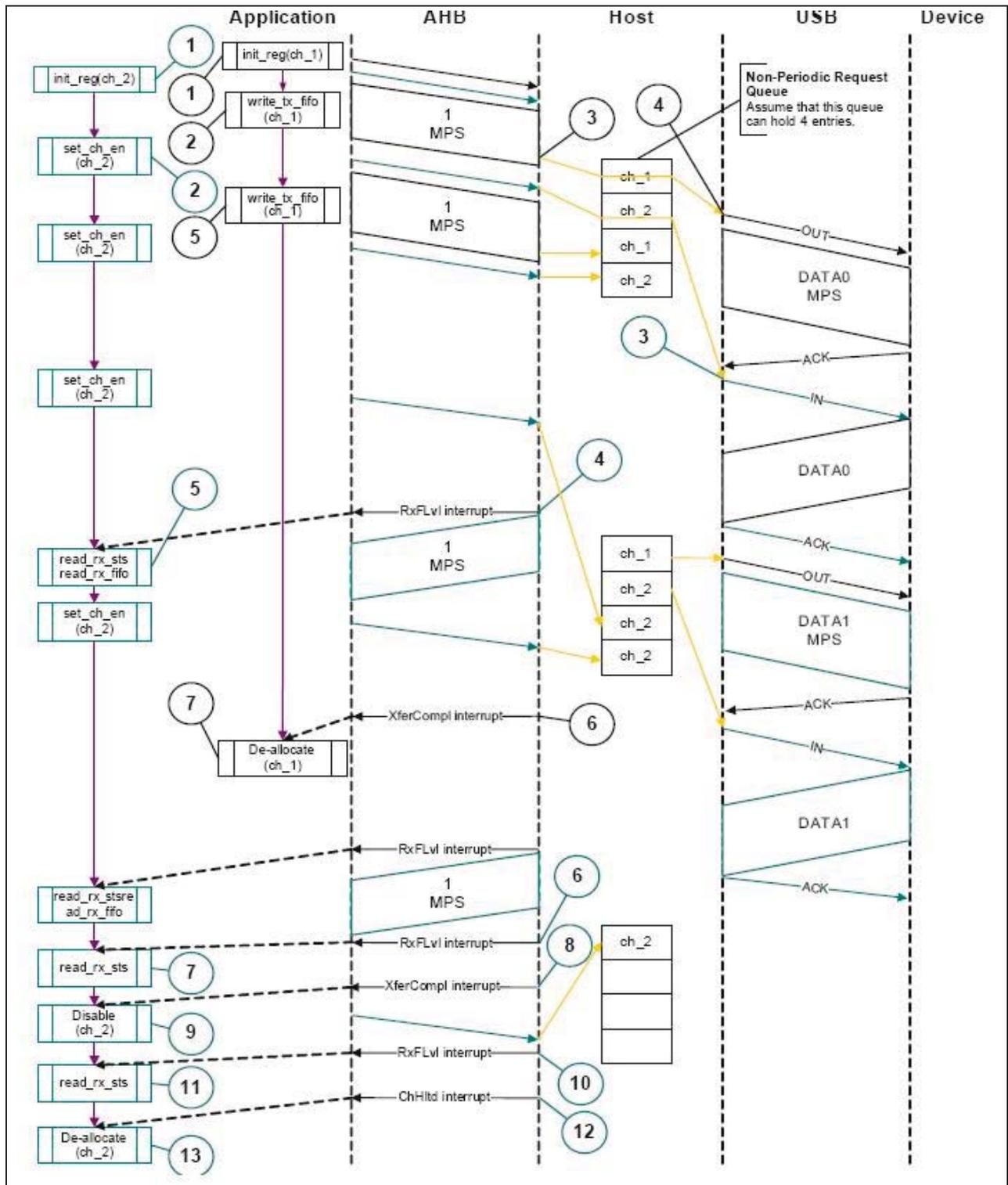
- a) Инициализируем канал 1
- b) Пишем первый пакет канала 1
- c) Вместе с записью последнего слова хост пишет не-периодический запрос в очередь
- d) После появления запроса в очереди ядро пытается послать токен OUT в текущем фрейме
- e) Пишем второй (последний) пакет канала 1

- f) После успешного завершения последней передачи выдаётся прерывание XFRC
- g) По прерыванию XFRC освобождает канал для других передач
- h) Обрабатываем не-АСК ответы

### Нормальные групповые/управляющие OUT/SETUP и групповые/управляющие IN - режим DMA



## Нормальные групповые/управляющие OUT/SETUP и групповые/управляющие IN - режим Ведомого



### • Обработчик прерываний групповых/управляющих передач OUT/SETUP и IN

#### а) Групповые/Управляющие OUT/SETUP

Наличие свободного места в FIFO и в очереди запросов определяют по прерыванию `NPTXFE` регистра `OTG_HS_GINTSTS`.

```

Unmask (NAK/TXERR/STALL/XFRC)
if (XFRC) {
    Reset Error Count
    Mask ACK
    De-allocate Channel
}
else if (STALL) {

```

```

    Transfer Done = 1
    Unmask CHH
    Disable Channel
}
else if (NAK or TXERR) {
    Rewind Buffer Pointers
    Unmask CHH
    Disable Channel
if (TXERR) {
    Increment Error Count
    Unmask ACK
}
else {
    Reset Error Count
}
}
else if (CHH){
    Mask CHH
    if (Transfer Done or (Error_count == 3)) {
        De-allocate Channel
    }
    else {
        Re-initialize Channel
    }
}
else if (ACK) {
    Reset Error Count
    Mask ACK
}
}

```

#### b) Групповые/Управляющие IN

Запросы выдаются при наличии свободного места в очереди.

```

Unmask (TXERR/XFRC/BBERR/STALL/DTERR)
if (XFRC){
    Reset Error Count
    Unmask CHH
    Disable Channel
    Reset Error Count
    Mask ACK
}
else if (TXERR or BBERR or STALL) {
    Unmask CHH
    Disable Channel
    if (TXERR) {
        Increment Error Count
        Unmask ACK
    }
}
else if (CHH) {
    Mask CHH
    if (Transfer Done or (Error_count == 3)) {
        De-allocate Channel
    }
    else {
        Re-initialize Channel
    }
}
else if (ACK) {
    Reset Error Count
    Mask ACK
}
else if (DTERR) {
    Reset Error Count
}
}

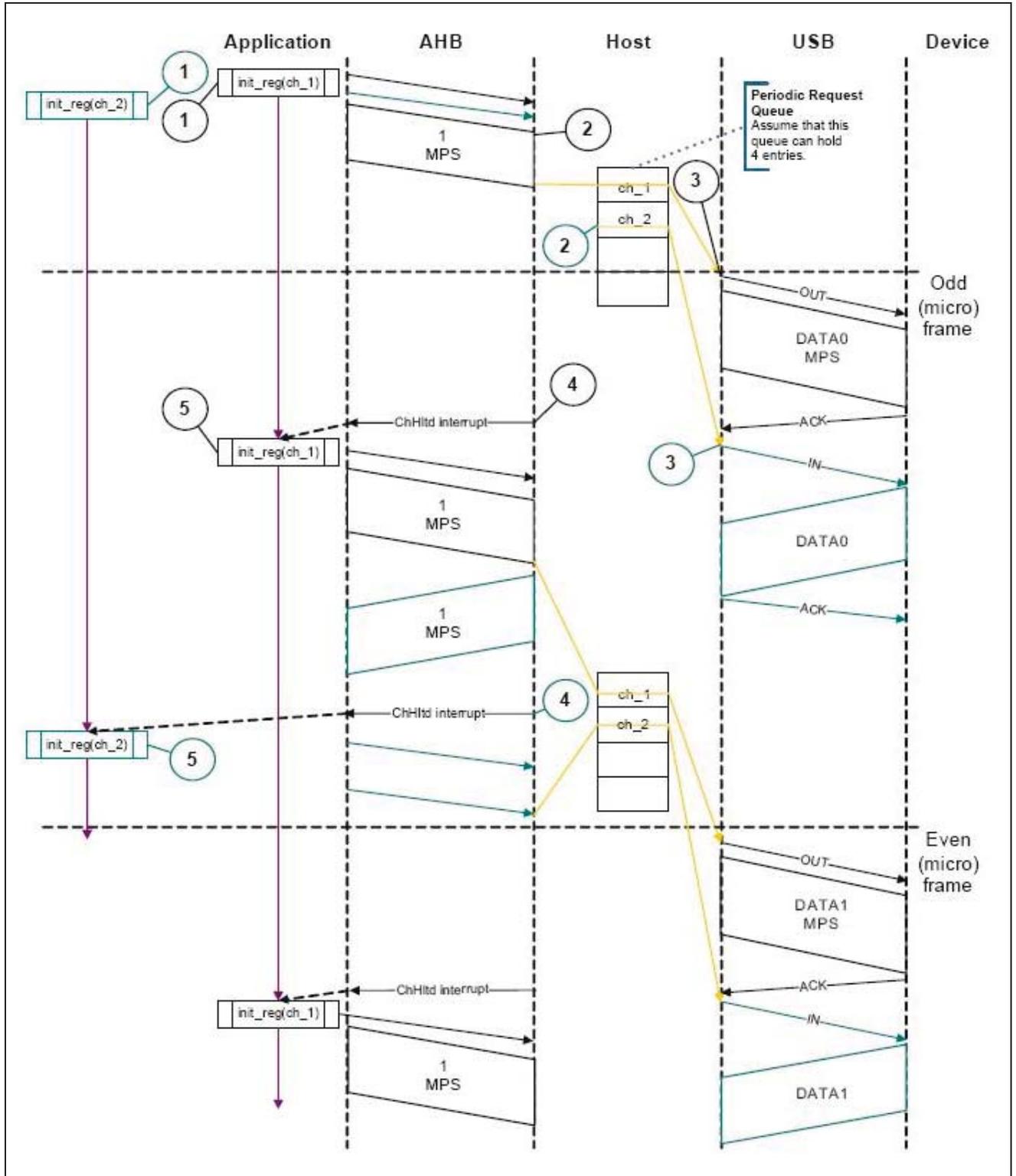
```

### • Групповые и управляющие передачи IN

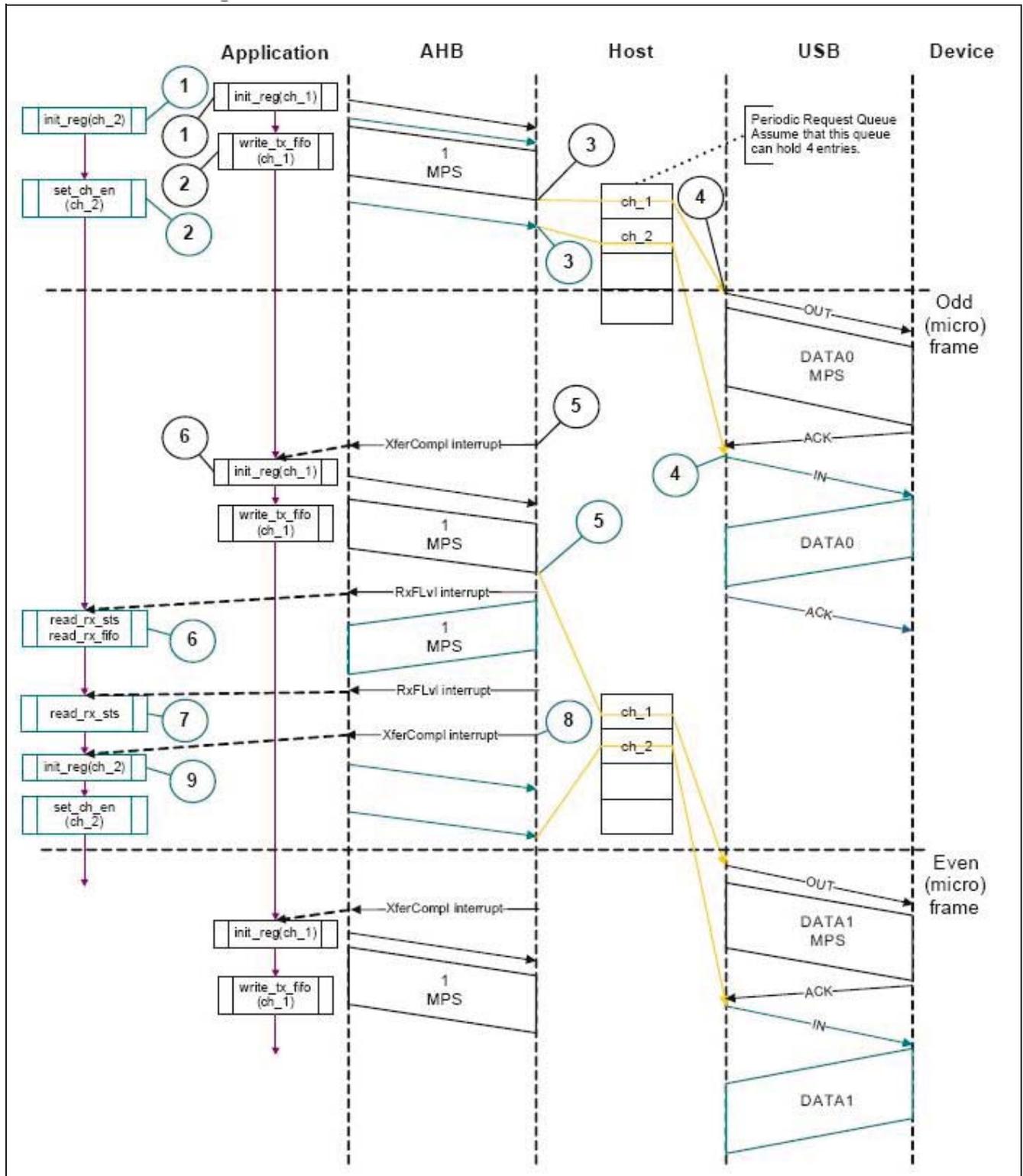
На рисунке ниже принимаем групповые или управляющие передачи IN по каналу 2. Полагаем, что:

- Принимаются два максимальных пакета (размер = 1024 байта).
- Приёмный FIFO может хранить хоть один максимальный пакет и два слова состояния на пакет (72 байта для FS).
- Глубина не-периодической очереди = 4.

### Групповые и управляющие передачи IN - режим DMA



## Групповые и управляющие передачи IN - режим ведомого



Последовательность операций такова:

- Инициализируем канал 2.
- Ставим бит `CHENA` в `HCCHAR2` для записи запроса IN в не-периодическую очередь.
- Ядро пробует послать токен IN после завершения текущей передачи OUT.
- После приёма пакета в FIFO ядро выдаёт прерывание `RXFLVL`.
- Приняв прерывание `RXFLVL` маскируем его, читаем число принятых байтов из состояния принятого пакета и читаем FIFO. Затем демаскируем прерывание `RXFLVL`.
- Ядро выдаёт прерывание `RXFLVL` по каждой строке состояния конца приёма в FIFO.

- g) Принятые не-IN пакеты данных (**PKTSTS** в **GRXSTSR**  $\neq$  **0b0010**) игнорируются.
- h) Ядро выдаёт прерывание **XFRC** по каждому чтению состояния принятого пакета.
- i) По прерыванию **XFRC** выключаем канал и стопорим запись дальнейших запросов в **OTG\_HS\_HCCHAR2**. Ядро пишет запрос выключения канала в не-периодическую очередь сразу после записи в регистр **OTG\_HS\_HCCHAR2**.
- j) Ядро выдаёт прерывание **RXFLVL** сразу записи состояния останова в FIFO.
- k) Читаем и игнорируем состояния приёма пакета.
- l) Ядро выдаёт прерывание **CHN** сразу после извлечения состояния останова из FIFO.
- m) По прерыванию **CHN** отдаём канал для новых операций.
- n) Обрабатываем не-АСК ответы

### Управляющие передачи в режиме ведомого

Управляющие передачи Setup, Data и Status передаются отдельно. Передача OUT Setup, Data или Status подобна групповой передаче OUT. Передача IN Data или Status подобна групповой передаче IN. Для всех трёх передач в поле **EPTYP** регистра **OTG\_FS\_HCCHAR1** пишут "Управляющая". Для передач Setup в поле **PID** регистра **OTG\_FS\_HCTSIZ1** пишут **SETUP**.

### Прерывающие передачи OUT

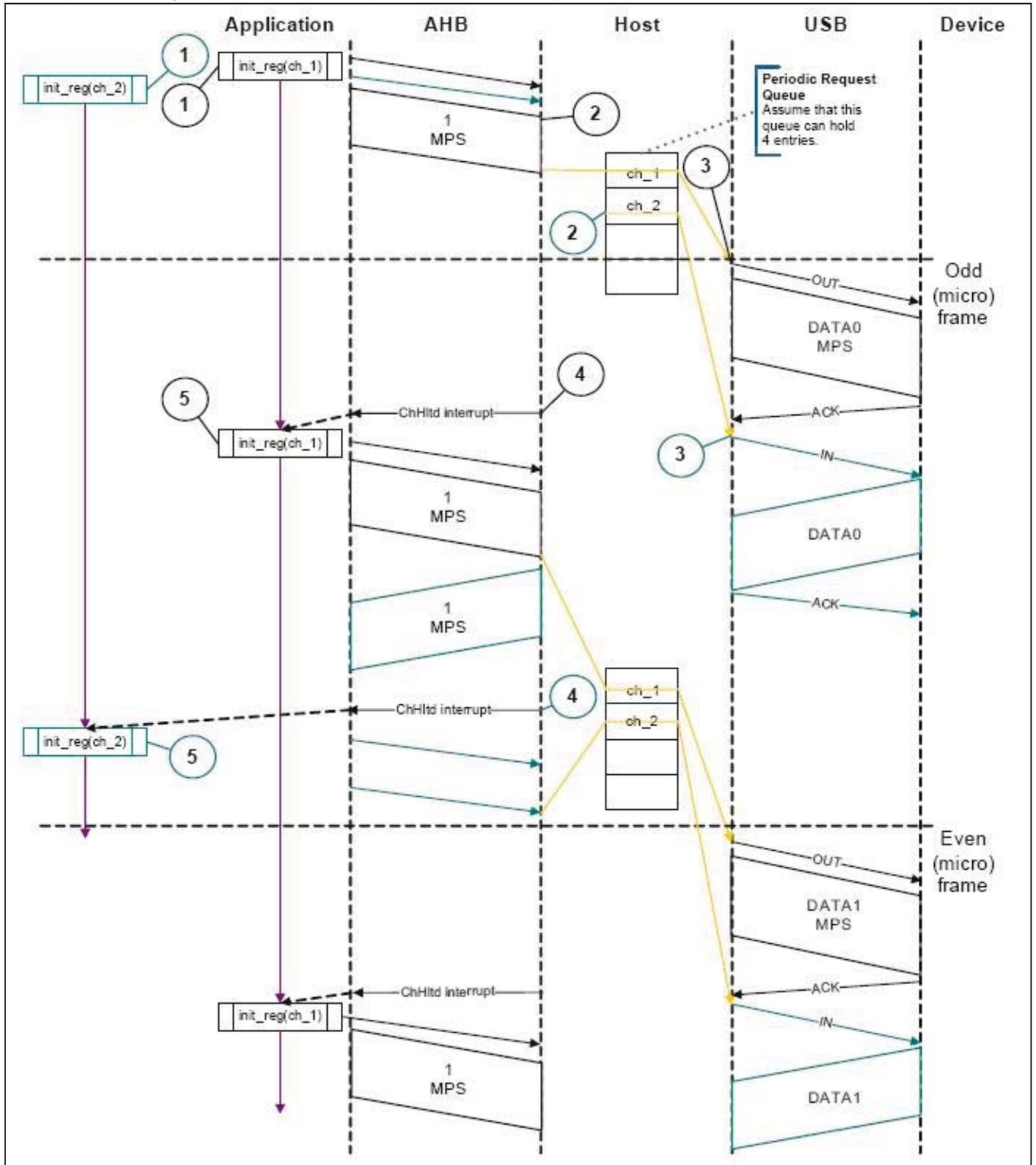
Они показаны на рисунке ниже. Полагаем, что:

- Передаётся 1 пакет в каждом фрейме (до 1 максимального размера), начиная с нечётного фрейма (размер = 1024 байта)
- Периодический передающий FIFO может хранить один пакет (1 KB)
- Глубина периодической очереди равна = 4

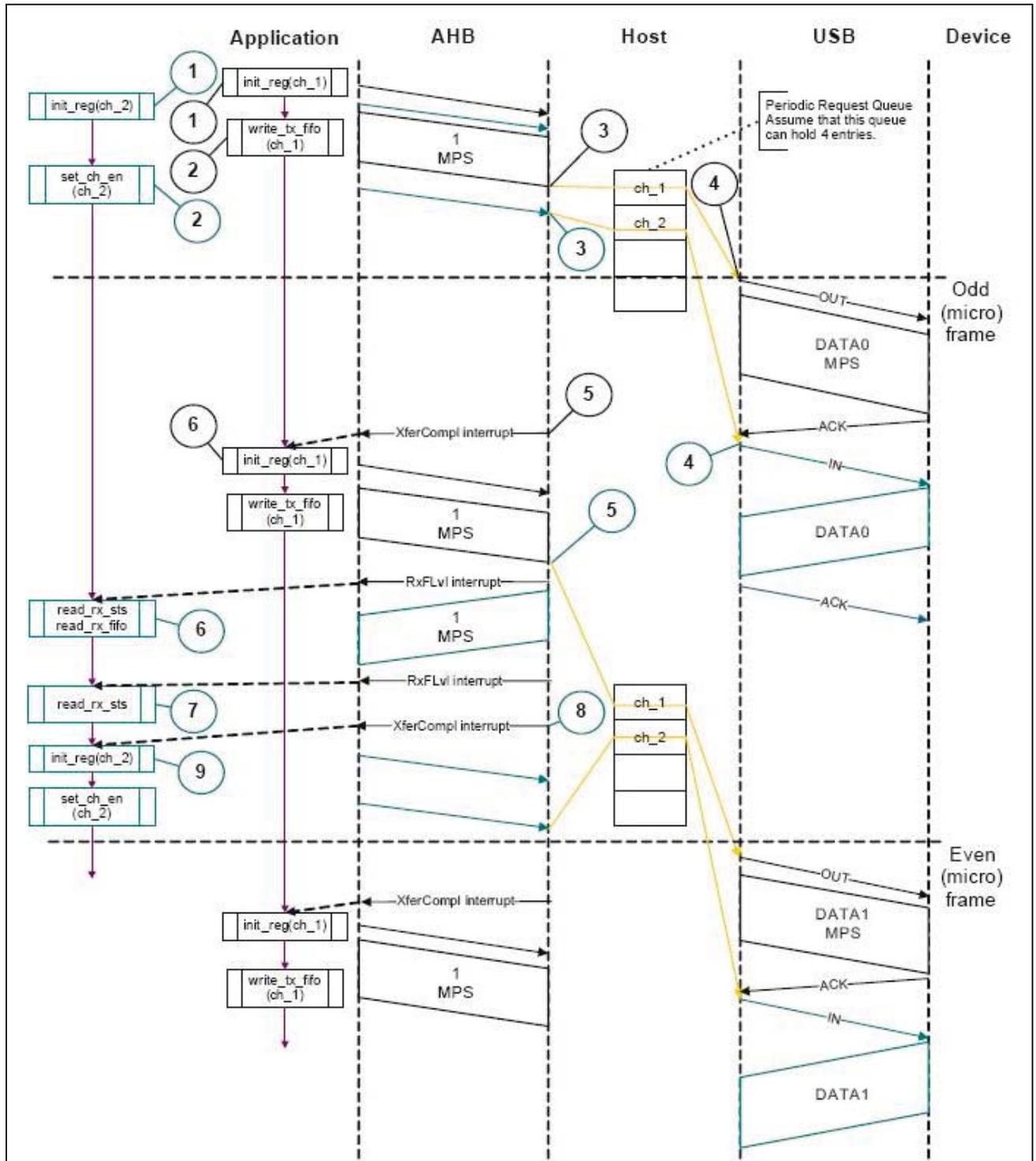
Последовательность операций такова:

- a) Инициализируем и включаем канал 1. Бит **ODDFRM** в **OTG\_FS\_HCCHAR1** должен стоять.
- b) Пишем первый пакет канала 1.
- c) Вместе с записью последнего слова каждого пакета хост OTG\_FS пишет запрос в периодическую очередь.
- d) Хост OTG\_FS пытается послать токен OUT в следующем (нечётном) фрейме.
- e) Прерывание **XFRC** выдаётся после успешной передачи последнего пакета.
- f) После прерывания **XFRC** инициализируем канал для следующей передачи.

## Нормальные прерывающие передачи OUT/IN - режим DMA



## Нормальные прерывающие передачи OUT/IN - режим ведомого



### • Программа обработки прерываний для прерывающих передач OUT/IN

#### а) Прерывающие OUT

Место в передающем FIFO определяется по прерыванию `NPTXFE` в `OTG_HS_GINTSTS`.

```

Unmask (NAK/TXERR/STALL/XFRC/FRMOR)
if (XFRC) {
    Reset Error Count
    Mask ACK
    De-allocate Channel
}
else
    if (STALL or FRMOR) {
        Mask ACK
        Unmask CHH
        Disable Channel
    }

```

```

    if (STALL) {
        Transfer Done = 1
    }
}
else
    if (NAK or TXERR) {
        Rewind Buffer Pointers
        Reset Error Count
        Mask ACK
    Unmask CHH
        Disable Channel
    }
    else
        if (CHH) {
            Mask CHH
            if (Transfer Done or (Error_count == 3)) {
                De-allocate Channel
            }

            else {
                Re-initialize Channel (in next b_interval - 1 Frame)
            }
        }
    else
        if (ACK) {
            Reset Error Count
            Mask ACK
        }
}

```

#### b) Прерывающие IN

Unmask (**NAK**/**TXERR**/**XFRC**/**BBERR**/**STALL**/**FRMOR**/**DTERR**)

```

if (XFRC) {
    Reset Error Count
    Mask ACK
    if (OTG_HS_HCTSIZx.PKTCNT == 0 {
        De-allocate Channel
    }
    else {
        Transfer Done = 1
        Unmask CHH
        Disable Channel
    }
}
else
    if (STALL or FRMOR or NAK or DTERR or BBERR) {
        Mask ACK
        Unmask CHH
        Disable Channel
        if (STALL or BBERR) {
            Reset Error Count
            Transfer Done = 1
        }
        else
            if (!FRMOR) {
                Reset Error Count
            }
    }
else
    if (TXERR) {
        Increment Error Count
        Unmask ACK
        Unmask CHH
        Disable Channel
    }
else
    if (CHH) {
        Mask CHH
    }
}

```

```

    if (Transfer Done or (Error_count == 3)) {
        De-allocate Channel
    }
    else
        Re-initialize Channel (in next b_interval - 1 /Frame)
    }
}
else
    if (ACK) {
        Reset Error Count
        Mask ACK }

```

### • Прерывающие передачи IN

Полагаем, что:

- Принимаем один пакет максимальной длины в каждом фрейме, начиная с нечётного (размер = 1024 байта).
- Приёмный FIFO может хранить один максимальный пакет и два слова состояния на один пакет (1031 байт).
- Глубина периодической очереди = 4.

### • Нормальная прерывающая операция IN

Последовательность операций такова:

- a) Инициализируем канал 2. Бит **ODDFRM** в **OTG\_HS\_HCCHAR2** должен стоять.
- b) Ставим бит **CHENA** в **OTG\_HS\_HCCHAR2** для записи запроса IN в периодическую очередь.
- c) Хост пишет запрос IN в очередь по каждой установке бита **CHENA** в **OTG\_HS\_HCCHAR2**.
- d) Хост OTG\_HS пробует послать токен IN в следующем (нечётном) фрейме.
- e) После приёма пакета IN в FIFO, хост OTG\_HS выдаёт прерывание **RXFLVL**.
- f) По прерыванию **RXFLVL** в слове состояния узнаём число принятых байтов и читаем FIFO. Перед чтением FIFO прерывание **RXFLVL** надо маскировать и открывать его после извлечения всего пакета.
- g) После получения в FIFO строки статуса выдаётся прерывание **RXFLVL**. Принятые не-IN пакеты данных (**PKTSTS** в **GRXSTSR** ≠ 0b0010) надо читать и игнорировать.
- h) После чтения строки статуса выдаётся прерывание **XFRC**.
- i) По прерыванию **XFRC** читаем поле **PKTCNT** регистра **OTG\_HS\_HCTSIZ2**. Если бит **PKTCNT** в **OTG\_HS\_HCTSIZ2** стоит, то выключаем канал, иначе инициализируем канал для следующей передачи. При этом бит **ODDFRM** в **OTG\_HS\_HCCHAR2** надо сбросить.

### • Изохронные передачи OUT

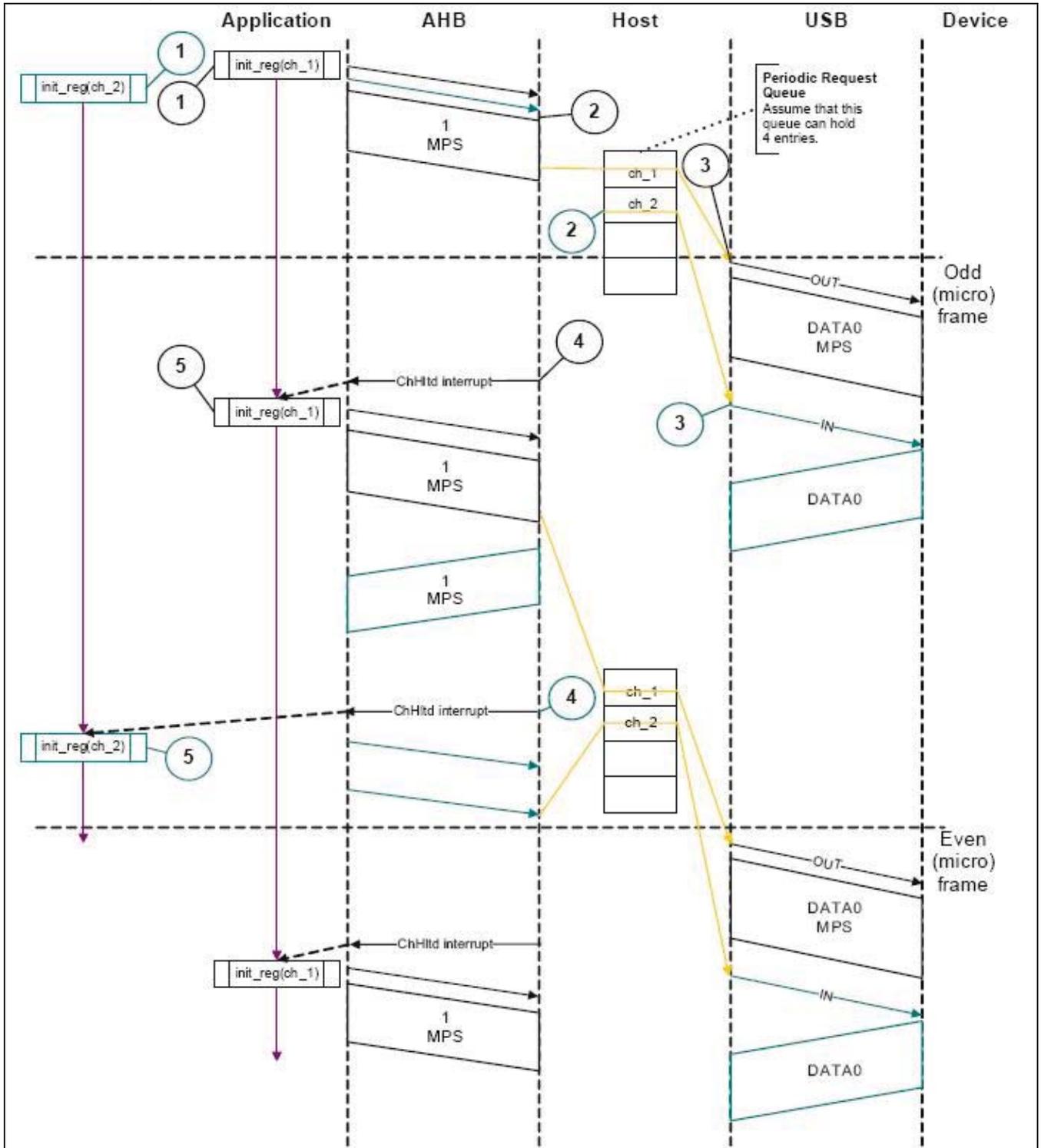
Пример показан на рисунке ниже. Полагаем, что:

- Посылается один пакет максимальной длины в каждом фрейме, начиная с нечётного (размер = 1024 байта).
- Периодический передающий FIFO может содержать один пакет (1 KB).
- Глубина периодической очереди = 4.

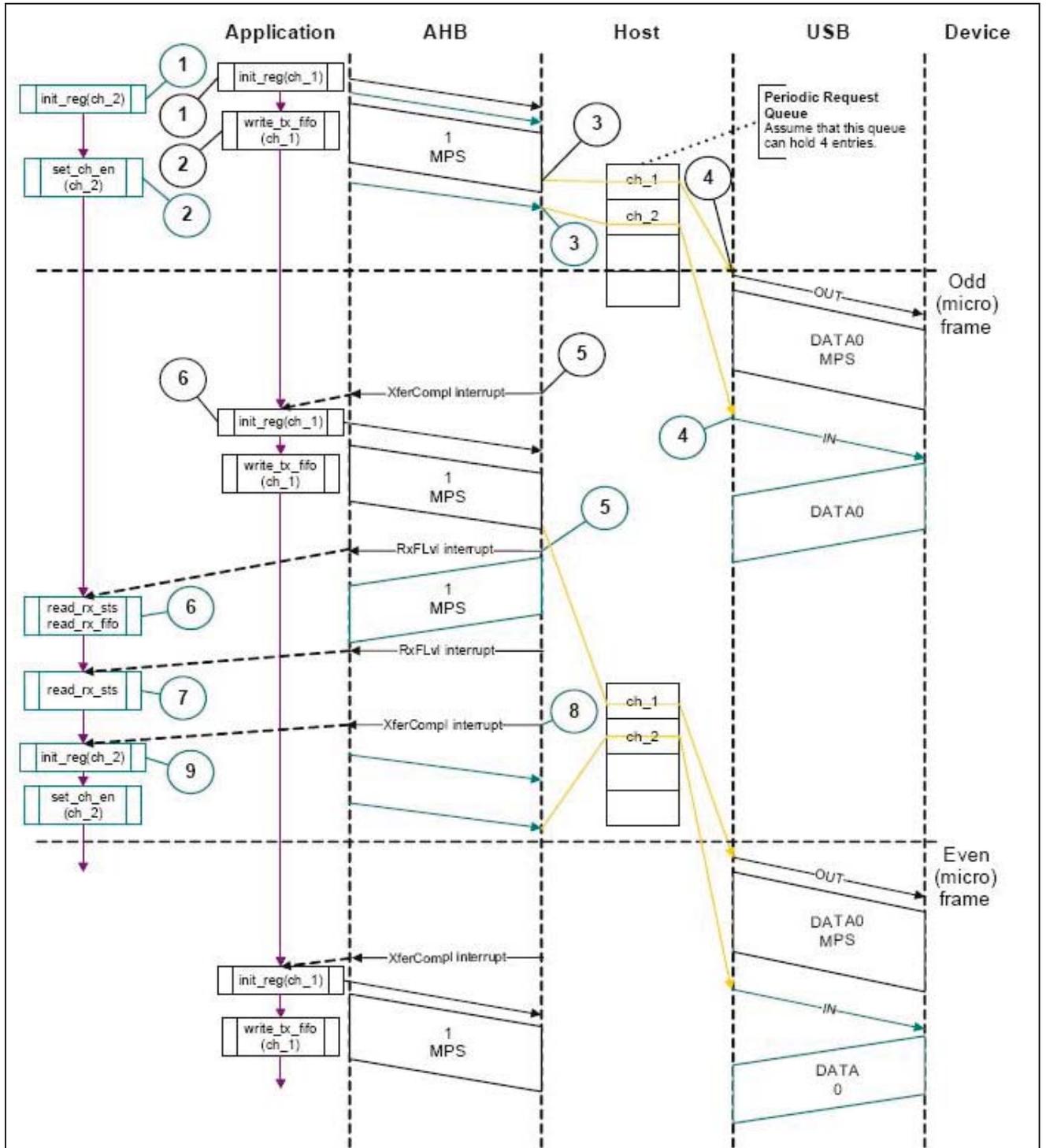
Последовательность операций такова:

- a) Инициализируем канал 1. Бит **ODDFRM** в **OTG\_FS\_HCCHAR1** должен стоять.
- b) Пишем первый пакет канала 1.
- c) Вместе с записью последнего слова пакета хост OTG\_FS пишет запрос в периодическую очередь.
- d) Хост OTG\_FS пробует послать токен OUT в следующем (нечётном) фрейме.
- e) Прерывание **XFRC** выдаётся после успешной передачи последнего пакета.
- f) После него инициализируем канал для следующей передачи.
- g) Обрабатываем не-ACK ответы.

## Нормальные изохронные передачи OUT/IN - Режим DMA



## Нормальные изохронные передачи OUT/IN - Режим ведомого



### • Программа обработки прерываний для изохронных передач OUT/IN

#### Изохронные OUT

```

Unmask (FRMOR/XFRC)
if (XFRC) {
    De-allocate Channel
}
else
if (FRMOR) {
    Unmask CHH
    Disable Channel
}
else
if (CHH) {
    Mask CHH
    De-allocate Channel
}

```

## Изохронные IN

```

Unmask (TXERR/XFRC/FRMOR/BBERR)
if (XFRC or FRMOR) {
    if (XFRC and (OTG_HS_HCTSIZx.PKTCNT == 0)) {
        Reset Error Count
        De-allocate Channel
    }
    else {
        Unmask CHH
        Disable Channel
    }
}
else
    if (TXERR or BBERR) {
        Increment Error Count
        Unmask CHH
        Disable Channel
    }
    else
        if (CHH) {
            Mask CHH
            if (Transfer Done or (Error_count == 3)) {
                De-allocate Channel
            }
            else {
                Re-initialize Channel
            }
        }
    }
}

```

## • Изохронные передачи IN

Полагаем, что:

- Принимаем один пакет максимальной длины в каждом фрейме, начиная с нечётного (размер = 1024 байта).
- Приёмный FIFO может содержать 1 максимальный пакет и два слова статуса на каждый пакет (1031 байт).
- Глубина периодической очереди = 4.

Последовательность операций такова:

- a) Инициализируем канал 2. Бит **ODDFRM** в **OTG\_HS\_HCCHAR2** должен стоять.
- b) Ставим **CHENA** в **OTG\_HS\_HCCHAR2** для записи запроса IN в периодическую очередь.
- c) Запрос IN пишется в очередь по каждой установке бита **CHENA** в **OTG\_HS\_HCCHAR2**.
- d) Хост пробует послать токен IN в следующем нечётном фрейме.
- e) После приёма пакета IN в FIFO выдаётся прерывание **RXFLVL**.
- f) По нему из состояния принятого пакета берём число полученных байтов и читаем FIFO. Перед чтением FIFO маскируем прерывание **RXFLVL** и открываем его после извлечения всего пакета.
- g) Прерывание **RXFLVL** выдаётся после приёма строки состояния пакета в FIFO. Строки состояния не-IN пакетов данных (бит **PKTSTS** и **OTG\_HS\_GRXSTSR** ≠ 0b0010) читаются и игнорируются.
- h) Прерывание **XFRC** выдаётся после чтения из FIFO строки состояния пакета.
- i) По нему читаем поле **PKTCNT** регистра **OTG\_HS\_HCTSIZ2**. Если **PKTCNT** ≠ 0, то выключаем канал, иначе инициализируем его для следующей передачи. В это время нужно сбросит бит **ODDFRM** в регистре **OTG\_HS\_HCCHAR2**.

## • Выбор глубины очереди

Глубина периодической и не-периодической очередей должна соответствовать числу одновременно работающих соответствующих конечных точек.

Чем глубже не-периодической очереди (с соответствующим размером FIFO), тем чаще возможны не-периодические передачи.

Глубокая периодическая очередь позволяет планировать периодические передачи. Если глубина меньше запланированного числа периодических передач в микрофрейме, то возникает переполнение фрейма.

- **Обработка ошибки перекрёстных шумов**

Две типа ошибки: пакета и порта.

Ошибка пакета появляется когда устройство посылает данных больше, чем максимальный размер пакета канала. Ошибка порта появляется когда ядро продолжает принимать данные от устройства после EOF2 (конец фрейма 2, очень близкого к SOF).

Когда контроллер OTG\_HS обнаруживает ошибку пакета, он перестаёт писать данные в буфер Rx и ждёт конца пакета (EOP). После обнаружения EOP он сливает уже записанные в Rx данные и выдаёт прерывание ошибки перекрёстных шумов.

Когда контроллер OTG\_HS обнаруживает ошибку порта, он сливает Rx FIFO и выключает порт. Выдаётся прерывание выключения порта (`HPRTINT` в `OTG_HS_GINTSTS`, `PENCHNG` в `OTG_HS_HPRT`). Программа по биту `POCA` in `OTG_HS_HPRT`, определяет не было ли это вызвано перегрузкой порта и выполняет программный сброс порта. После ошибки порта токены больше не посылаются.

- **Групповые и управляющие передачи OUT/SETUP в режиме DMA**

Последовательность такая:

- Инициализируем и включаем канал как раньше.
- Хост HS\_OTG начинает загрузку первого пакета, используя заданный адрес DMA.
- После выборки последнего слова второго (последнего) пакета хост OTG\_HS маскирует канал 1 для дальнейшего арбитража.
- После отправки последнего пакета хост HS\_OTG выдаёт прерывание `СНН`.
- В ответ на `СНН` мы освобождаем канал для будущих передач.

- **Обработка NAK и NYET с внутренним DMA**

Последовательность такая:

- Хост OTG\_HS посылает групповую передачу OUT.
- Устройство отвечает `NAK` или `NYET`.
- Если прерывания `NAK` или `NYET` демаскированы, то будет прерывание, но отвечать на него не надо, ядро само сбросит указатели буфера и инициализирует канал.
- Ядро автоматически выдаёт токен Пинг.
- После получения `ACK` ядро продолжит передачу. Конечно, прерывания `NAK` или `NYET` можно использовать, но это не наша забота.

Ядро не выдаёт отдельного прерывания, если `NAK` или `NYET` принимаются самим хостом.

- **Групповые и управляющие передачи IN в режиме DMA**

Последовательность такая:

- Инициализируем и включаем канал как раньше.
- После получения каналом гранта от арбитра (round-robin) хост OTG\_HS ставит запрос IN в очередь.
- После приёма последнего байта без ошибок хост OTG\_HS начинает писать принятые данные в системную память.
- После приёма последнего пакета хост OTG\_HS ставит внутренний флаг для удаления лишних запросов IN из очереди.
- Хост OTG\_HS сливает лишние запросы.
- Финальный запрос выключения канала x ставится в очередь. Тут канал 2 внутренне маскируется для дальнейшего арбитража.
- При появлении наверху очереди запроса выключения, хост OTG\_HS выдаёт прерывание `СНН`.
- В ответ на `СНН` мы освобождаем канал для будущих передач.

### • Прерывающие передачи OUT в режиме DMA

Последовательность такая:

- a) Инициализируем и включаем канал как раньше.
- b) После включения канала хост OTG\_HS начинает выборку первого пакета и вместе в выборкой последнего слова пишет запрос OUT. При широкополосных передачах перед переключением на следующий канал хост HS\_OTG продолжает грузить следующий пакет (до значения поля **МС**).
- c) Хост OTG\_HS пытается послать токен OUT в начале следующего (нечётного) фрейма/микрофрейма.
- d) После успешной передачи пакета хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- e) В ответ на **СНН** мы инициализируем канал для будущих передач.

### • Прерывающие передачи IN в режиме DMA

Последовательность такая:

- a) Инициализируем и включаем канал как раньше.
- b) После получения каналом  $x$  гранта от арбитра (равноправный round-robin) хост OTG\_HS ставит запрос IN в очередь. При широкополосных передачах хост OTG\_HS последовательно пишет **МС** раз.
- c) Хост OTG\_HS пытается послать токен OUT в начале следующего (нечётного) фрейма/микрофрейма.
- d) После записи принятого пакета в FIFO хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- e) В ответ на **СНН** мы инициализируем канал для будущих передач.

### • Изохронные передачи OUT в режиме DMA

Последовательность такая:

- a) Инициализируем и включаем канал как раньше.
- b) После включения канала хост OTG\_HS начинает выборку первого пакета и вместе в выборкой последнего слова пишет запрос OUT. При широкополосных передачах перед переключением на следующий канал хост HS\_OTG продолжает грузить следующий пакет (до значения поля **МС**).
- c) Хост OTG\_HS пытается послать токен OUT в начале следующего (нечётного) фрейма/микрофрейма.
- d) После успешной передачи пакета хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- e) В ответ на **СНН** мы инициализируем канал для будущих передач.

### • Изохронные передачи IN в режиме DMA

Последовательность такая:

- a) Инициализируем и включаем канал как раньше.
- b) После получения каналом  $x$  гранта от арбитра (равноправный round-robin) хост OTG\_HS ставит запрос IN в очередь. При широкополосных передачах хост OTG\_HS последовательно пишет **МС** раз.
- c) Хост OTG\_HS пытается послать токен OUT в начале следующего (нечётного) фрейма/микрофрейма.
- d) После записи принятого пакета в FIFO хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- e) В ответ на **СНН** мы инициализируем канал для будущих передач.

### • Групповые и управляющие разделённые передачи OUT/SETUP в режиме DMA

Последовательность такая:

- a) Инициализируем и включаем канал как раньше.
- b) После включения канала хост OTG\_HS начинает выборку первого пакета и вместе в выборкой последнего слова пишет запрос OUT.
- c) После успешной передачи стартовой части хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- d) В ответ на **СНН** мы ставим бит **COMPLSPLT** в **HCSPLT1** для посылки завершения.
- e) После успешной передачи концевой части хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- f) В ответ на **СНН** мы освобождаем канал.

### • Групповые и управляющие разделённые передачи IN в режиме DMA

Последовательность такая:

- a) Инициализируем и включаем канал как раньше.
- b) После получения каналом x гранта от арбитра хост OTG\_HS ставит запрос первой части IN в не-периодическую очередь и затем внутренне маскирует канал x для арбитража.
- c) После передачи токена IN хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- d) В ответ на **СНН** мы ставим бит **COMPLSPLT** в **HCSPLT2** и разрешаем канал для отправки токена концевой части. Канал демаскируется для арбитража.
- e) После получения гранта от арбитра хост OTG\_HS ставит запрос концевой части IN в не-периодическую очередь.
- f) После успешного приёма пакета хост OTG\_HS начинает писать его в системную память.
- g) После записи пакета в память хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- h) В ответ на **СНН** мы освобождаем канал.

• **Прерывающие разделённые передачи OUT в режиме DMA**

Последовательность такая:

- a) Инициализируем и включаем канал как раньше. Ставим бит **ODDFRM** bit in **HCCHAR1**.
- b) Хост OTG\_HS начинает чтение пакета.
- c) Хост HS\_OTG пытается послать первую часть передачи.
- d) После успешной передачи стартовой части хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- e) В ответ на **СНН** мы ставим бит **COMPLSPLT** в **HCSPLT1** для отправки завершения.
- f) После успешной передачи концевой части хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- g) В ответ на **СНН** мы освобождаем канал.

• **Прерывающие разделённые передачи IN в режиме DMA**

Последовательность такая:

- a) Инициализируем и включаем канал для начальной части.
- b) После получения каналом x гранта от арбитра хост OTG\_HS ставит запрос IN в очередь.
- c) Хост OTG\_HS пытается послать токен IN начальной части в начале следующего нечётного микро-фрейма.
- d) После успешной передачи токена IN начальной части хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- e) В ответ на **СНН** мы ставим бит **COMPLSPLT** в **HCSPLT2** и посылаем конечную часть.
- f) После успешного приёма пакета хост OTG\_HS начинает писать его в системную память.
- g) После записи пакета в память хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- h) В ответ на **СНН** мы освобождаем канал или инициализируем его для следующей начальной части.

• **Изохронные разделённые передачи OUT в режиме DMA**

Последовательность такая:

- a) Инициализируем и включаем канал как раньше. Ставим бит **ODDFRM** bit in **HCCHAR1**. Пишем поле **MPS**.
- b) Хост OTG\_HS начинает чтение пакета.
- c) После успешной передачи стартовой части хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- d) В ответ на **СНН** мы инициализируем регистры для отправки завершения.
- e) После успешной передачи концевой части хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- f) В ответ на **СНН** мы освобождаем канал.

• **Изохронные разделённые передачи IN в режиме DMA**

Последовательность такая:

- a) Инициализируем и включаем канал для начальной части.
- b) После получения каналом x гранта от арбитра хост OTG\_HS ставит запрос IN в очередь.
- c) Хост OTG\_HS пытается послать токен IN начальной части в начале следующего нечётного микро-фрейма.
- d) После успешной передачи токена IN начальной части хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- e) В ответ на **СНН** мы ставим бит **COMPLSPLT** в **HCSPLT2** и посылаем конечную часть.
- f) После успешного приёма пакета хост OTG\_HS начинает писать его в системную память.

- g) После записи пакета в память хост OTG\_HS выдаёт прерывание **СНН**.
- h) В ответ на **СНН** мы освобождаем канал или инициализируем его для следующей начальной части.

### 35.13.6. Программная модель устройства

#### Инициализация точек по сбросу USB

1. Ставим бит **NAK** для всех конечных точек OUT
  - **SNAK** = 1 в **OTG\_HS\_DOEPCTLx**
2. Демаскируем прерывания:
  - **INEP0** = 1 в **OTG\_HS\_DAINMSK** (точки 0 IN)
  - **OUTEP0** = 1 в **OTG\_HS\_DAINMSK** (точки 0 OUT)
  - **STUP** = 1 в **DOEPMSK**
  - **XFRC** = 1 в **DOEPMSK**
  - **XFRC** = 1 в **DIEPMSK**
  - **ТОС** = 1 в **DIEPMSK**
3. Определяем RAM для всех FIFO данных
  - В регистре **OTG\_HS\_GRXFSIZ** обеспечиваем возможность принимать управляющие OUT и SETUP. Если контроль порога не включён, то как минимум размер должен быть равен 1 максимальному пакету точки 0 + 2 слова (для состояния управляющего пакета данных OUT) + 10 слов (для пакетов SETUP).
  - В регистре **OTG\_HS\_TX0FSIZ** обеспечиваем возможность (в зависимости от номера выбранного FIFO) передавать управляющие данные IN. Как минимум размер должен быть равен 1 максимальному пакету конечной точки 0.
4. Пишем регистры конечной точки 0 OUT для приёма пакетов SETUP
  - **STUPCNT** = 3 в **OTG\_HS\_DOEPTSIZ0** (для приёма очереди 3 пакетов SETUP)

Всё, пакеты SETUP можно принимать.

#### Инициализация конечной точки по завершению переучёта

1. По прерыванию **ENUMDNE** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**, из регистра **OTG\_HS\_DSTS** выясняем скорость переучёта.
2. В поле **MPSIZ** регистра **OTG\_HS\_DIEPCTL0** пишем максимальный размер пакета точки 0. Он зависит от скорости переучёта.
3. В режиме DMA битом **EPENA** в **DOEPCTL0** = 1 разрешаем точке 0 OUT принимать пакеты SETUP.

Отныне устройство может принимать пакеты SOF и передавать по точке 0.

#### Инициализация конечной точки по команде **SetAddress**

После приёма команды **SetAddress** в пакете SETUP:

1. В регистр **OTG\_HS\_DCFG** пишем полученный в команде **SetAddress** адрес
2. Вынуждаем ядро послать пакет состояния IN.

#### Инициализация конечной точки по команде **SetConfiguration/SetInterface**

После приёма команд **SetConfiguration** или **SetInterface** в пакете SETUP:

1. По команде **SetConfiguration** в регистрах конечных точек пишем новую конфигурацию.
2. По команде **SetInterface** пишем регистры затронутых командой конечных точек.
3. Некоторые точки в новой конфигурации и установках становятся нерабочими. Деактивируем такие точки.
4. В регистре the interrupt for each active endpoint and mask the interrupts for all inactive endpoints in the **OTG\_HS\_DAINMSK** демаскируем прерывания активных точек и маскируем прерывания неактивных конечных точек.
5. Определяем RAM для всех FIFO.
6. Вынуждаем ядро послать пакет состояния IN.

Отныне устройство может принимать и передавать любые пакеты данных.

### Активация конечной точки

Новый тип конечной точки задаём так:

1. В регистре `OTG_HS_DIEPCTLx` (для IN или двунаправленных точек) или регистре `OTG_HS_DOEPCTLx` (для OUT или двунаправленных точек) пишем поля:
  - Максимальный размер пакета
  - Активная точка USB = 1
  - Начальное значение переключения данных точки (прерывающие и групповые)
  - Тип точки
  - Номер TxFIFO

Теперь точка активирована и ядро начинает рассматривать получаемые точкой токены и отсылать нужные ответы.

### Деактивация конечной точки

Делаем так:

1. Снимаем бит активной точки USB в В регистре `OTG_HS_DIEPCTLx` (для IN или двунаправленных точек) или регистре `OTG_HS_DOEPCTLx` (для OUT или двунаправленных точек).

Теперь ядро игнорирует направленные этой точке токены, что приводит к таймауту USB.

**NB:** Программа должна снять биты `NPTXFEM` и `RXFLVLM` в регистре `OTG_HS_GINTMSK`.

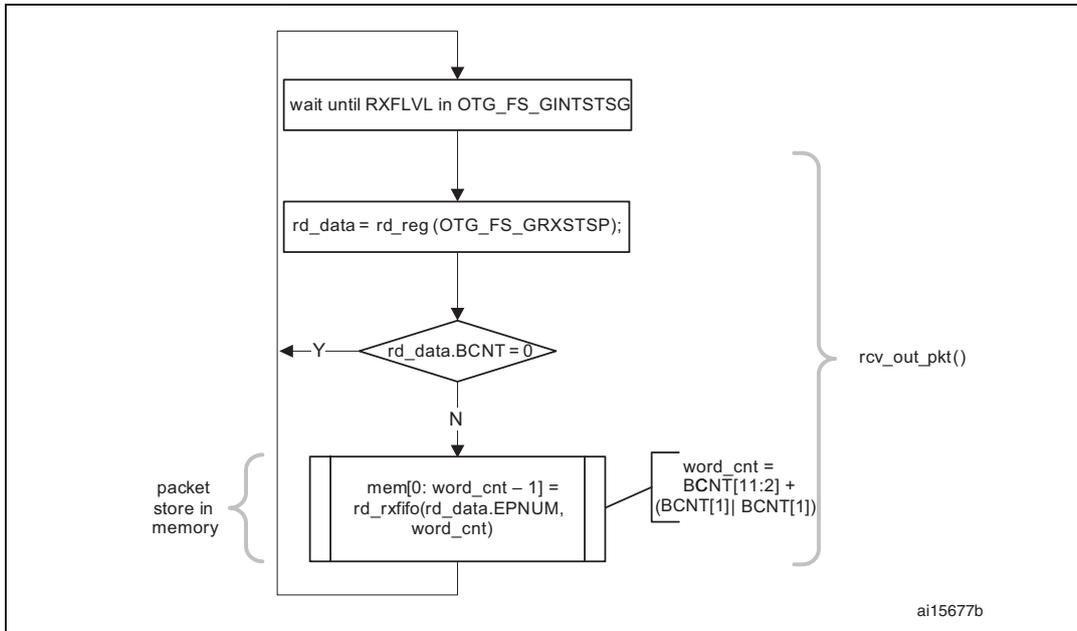
## 35.13.7. Модель работы

### Передачи SETUP и OUT данных

#### • Чтение данных пакета из приёмного FIFO в режиме ведомого

1. По прерыванию `RXFLVL` регистра `OTG_HS_GINTSTS` читаем регистр состояния приёма (`OTG_FS_GRXSTSP`).
2. Записью `RXFLVL = 0` (в `OTG_HS_GINTMSK`) маскируем прерывание `RXFLVL` регистра `OTG_HS_GINTSTS` вплоть до извлечения пакета из FIFO.
3. Если счётчик байтов пакета не равен 0, то извлекаем байты из FIFO в память.
4. Статус принятого в FIFO пакета может показывать:
  - a) Действует Глобальный OUT NAK:  
`PKTSTS` = Глобальный OUT NAK, `BCNT` = 0x000, `EPNUM` = Всё Равно (0x0),  
`DPID` = Всё Равно (0b00).
  - b) Пакет SETUP:  
`PKTSTS` = SETUP, `BCNT` = 0x008, `EPNUM` = Номер управляющей EP, `DPID` = D0.
  - c) Конец фазы SETUP:  
`PKTSTS` = Конец фазы SETUP, `BCNT` = 0x0, `EPNUM` = Номер управляющей EP,  
`DPID` = Всё Равно (0b00).  
 После чтения этой строки из FIFO выдаётся прерывание SETUP этой конечной точки.
  - d) Пакет данных OUT:  
`PKTSTS` = DataOUT, `BCNT` = Размер пакета ( $0 \leq BCNT \leq 1\ 024$ ), `EPNUM` = Номер точки,  
`DPID` = PID данных.
  - e) Передача данных завершена:  
`PKTSTS` = Передача данных завершена, `BCNT` = 0x0, `EPNUM` = Номер точки,  
`DPID` = Всё Равно (0b00).  
 После чтения этой строки из FIFO выдаётся прерывание Конец передачи этой точки.
5. После извлечения данных пакета из FIFO надо демаскировать прерывание `RXFLVL` в регистре (`OTG_HS_GINTSTS`).
6. Шаги 1–5 повторяются по каждому прерыванию `RXFLVL` в `OTG_HS_GINTSTS`. Чтение пустого приёмного FIFO сводит ядро с ума.

## Чтение пакета приёмного FIFO



### • Передачи SETUP

#### Программные требования

1. При ненулевом поле **STUPCNT** в регистре **OTG\_HS\_DOEPTSIZx** принимаемые пакеты SETUP точки OUT пишутся в FIFO независимо от состояния **NAK** и бита **EPENA** в регистре **OTG\_HS\_DOEPCTLx**. Поле **STUPCNT** декрементируется после каждого приёма пакета SETUP. При неверном значении поля **STUPCNT** пакеты принимаются и поле декрементируется, но определить число присланных пакетов невозможно.
  - **STUPCNT** = 3 в **OTG\_HS\_DOEPTSIZx**
2. В приёмном FIFO данных управляющей точки всегда надо отводить место для приёма трёх пакетов SETUP.
  - Резервируется 10 слов. Три слова для первого пакета SETUP, 1 слово для статуса Конца фазы SETUP и 6 слов для ещё двух пакетов SETUP всех управляющих точек.
  - В 3 словах пакета SETUP хранятся 8 байтов данных и 4 байта статуса.
  - Это место используется ядром только для данных SETUP.
3. Из FIFO надо читать 2 слова пакета SETUP.
4. Слово статуса Конца фазы SETUP надо выбрасывать.

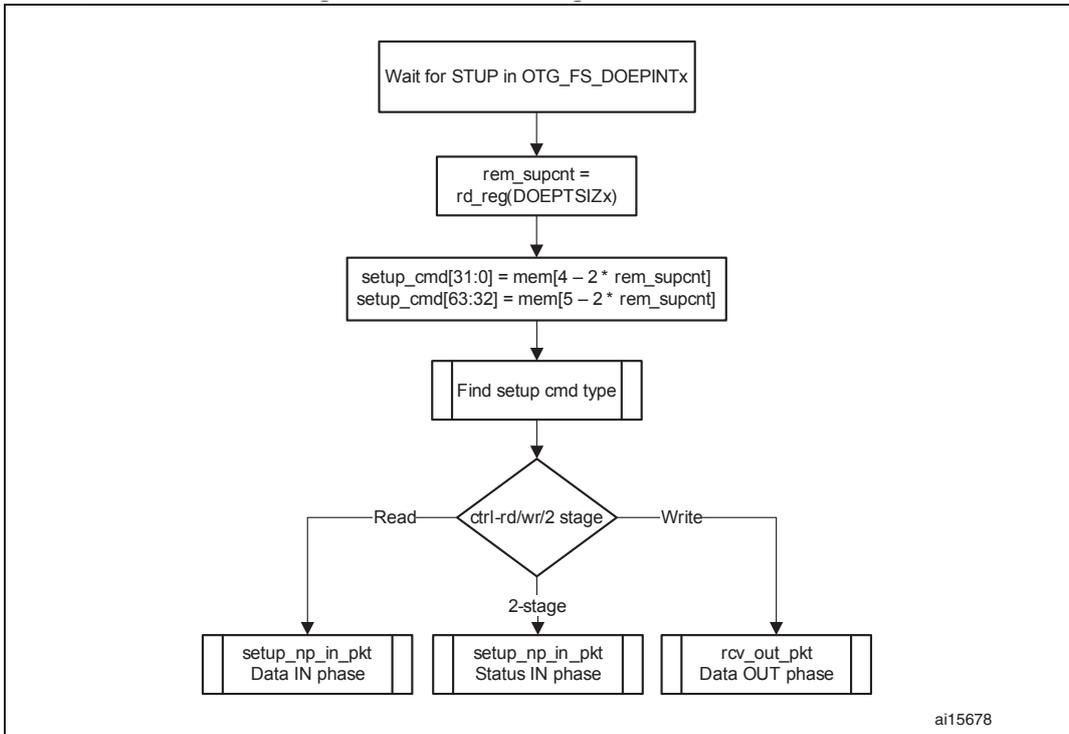
#### Внутренний ход данных

1. Принимаемые пакеты SETUP пишутся в FIFO без проверки доступного места и независимо от состояния **NAK** и бита **STALL**.
  - В точках IN/OUT, принявших пакет SETUP, ядро ставит биты IN NAK и OUT NAK.
2. По каждому пакету SETUP декрементируется поле **STUPCNT** и в FIFO пишутся 3 слова:
  - В первом слове информация для ядра
  - Во втором слове первые 4 байта команды SETUP
  - В третьем слове последние 4 байта команды SETUP
3. При изменении фазы SETUP на IN/OUT данных ядро пишет в FIFO слово Конца фазы SETUP.
4. На стороне АНВ пакеты SETUP опустошаются программой.
5. По чтению из FIFO слова Конца фазы SETUP выдаётся прерывание **STUP OTG\_HS\_DOEPINTx**.
  - Ядро снимает бит разрешения управляющей точки OUT.

#### Программная последовательность

1. В регистр **OTG\_HS\_DOEPTSIZx** пишем **STUPCNT** = 3
2. Ждём прерывания **RXFLVL** (**OTG\_HS\_GINTSTS**) и читаем данные пакета из FIFO.
3. Прерывание **STUP** (**OTG\_HS\_DOEPINTx**) отмечает завершение передачи данных SETUP.
  - По нему из регистра **OTG\_HS\_DOEPTSIZx** узнаём число принятых пакетов SETUP и обрабатываем последний.

## Обработка пакета SETUP



## Обработка очереди более 3 пакетов SETUP

Обычно при ошибке пакета SETUP хост не посылает подряд более трёх пакетов SETUP одной точке, но при нормальной работе это не исключено. В этом случае контроллер OTG\_HS выдаёт прерывание **B2BSTUP** в регистре **OTG\_HS\_DOEPINTx**.

- **Установка Глобального OUT NAK**

### Внутренний ход данных

1. При установке бита **SGONAK** в регистре **OTG\_HS\_DCTL** в FIFO пишутся только пакеты SETUP, не-изохронные пакеты OUT получают ответ NAK, изохронные пакеты OUT игнорируются.
2. В приёмный пишется слово Глобального OUT NAK. Места должно хватать.
3. При его чтении из FIFO выдаётся прерывание **GONAKEFF** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**.
4. Теперь можно снять бит **SGONAK** в регистре **OTG\_HS\_DCTL**.

### Программная последовательность

1. Пишем **SGONAK = 1** в регистре **OTG\_HS\_DCTL**
2. Ждём прерывания **GONAKEFF** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**.
3. Между установкой бита **SGONAK** в **OTG\_HS\_DCTL** и прерыванием **GONAKEFF** (**OTG\_HS\_GINTSTS**) нормальные пакеты OUT принимаются.
4. Это прерывание можно временно маскировать записью **GINAKEFFM = 0** в регистре **OTG\_HS\_GINTMSK**
5. Из режима Глобального OUT NAK выходят снятием бита **SGONAK** в регистре **OTG\_HS\_DCTL**. Заодно очищается прерывание **GONAKEFF** (**OTG\_HS\_GINTSTS**).
6. Если оно было ранее маскировано, то демаскируем его.

- **Выключение точки OUT**

### Программная последовательность

1. Сначала включаем Глобальный OUT NAK. **SGONAK = 1** в **OTG\_HS\_DCTL**
2. Ждём прерывания **GONAKEFF** (**OTG\_HS\_GINTSTS**)
3. Выключаем точку OUT записью:
  - **EPDIS = 1** в **OTG\_HS\_DOEPCTLx**
  - **SNAK = 1** в **OTG\_HS\_DOEPCTLx**
4. Ждём прерывания **EPDIS** (**OTG\_HS\_DOEPINTx**), автоматически снимаются биты **EPDIS = 0** и **EPENA = 0** в регистре **OTG\_HS\_DOEPCTLx**

- Чтобы принимать данные по другим точка OUT выходим из режима Глобального OUT NAK снятием бита **SGONAK** в регистре **OTG\_HS\_DCTL**.

- **Общие не-изохронные передачи данных OUT**

### Программная последовательность

- Для начала размещаем приёмный буфер в памяти.
- Размер передачи точки должен быть кратен максимальному размеру пакета точки, выравненному на границу слова.
  - размер передачи[**EPNUM**] =  $n \times (\text{MPSIZ}[\text{EPNUM}] + 4 - (\text{MPSIZ}[\text{EPNUM}] \bmod 4))$
  - счётчик пакетов[**EPNUM**] =  $n$
  - $n > 0$
- Размер переданных данных вычисляется по регистру размера передачи.
  - Принято данных = начальный размер – остаток в регистре
  - Число пакетов с принятыми данными = начальное число – остаток в регистре

### Внутренний ход данных

- Сначала в регистрах точки ставим размер передачи и счётчик пакетов, снимаем бит NAK и включаем точку на приём.
- После снятия бита NAK ядро начинает писать данные в свободное место FIFO. Вместе с данными в FIFO пишется статус пакета и декрементируется счётчик пакетов.
  - Пакеты OUT с ошибкой CRC сливаются из приёмного FIFO автоматически.
  - Повторно посылаемые чередой не-изохронные пакеты OUT той же точке с тем же PID от хоста, который не воспринимает ответ ACK, отбрасываются ядром и счётчик пакетов не декрементируется.
  - При нехватке места в FIFO изохронные и не-изохронные пакеты данных игнорируются, на не-изохронные токены OUT выдаётся ответ NAK.
  - Во всех трёх случаях счётчик пакетов не декрементируется.
- При обнулении счётчика пакетов или по приёму короткого пакета ставится бит **NAK** конечной точки и изохронные и не-изохронные пакеты данных игнорируются, на не-изохронные токены OUT выдаётся ответ NAK.
- Из приёмного FIFO данные извлекаются пакетами, по одному пакету за раз.
- Размер передачи конечной точки уменьшается на размер пакета после его извлечения из FIFO.
- Строка конца передачи данных OUT пишется в приёмный FIFO после:
  - Обнулении размера передачи и счётчика пакетов
  - Последний принятый в FIFO пакет OUT был коротким ( $0 \leq \text{размер} < \text{максимума}$ )
- При извлечении этой строки из FIFO выдаётся прерывание и точка выключается.

### Программная последовательность

- В регистр **OTG\_HS\_DOEPTSIZx** пишем размер передачи и счётчик пакетов.
- В регистре **OTG\_HS\_DOEPCCTLx** пишем характеристики точки и ставим биты **EPENA** и **CNAK**.
- Ждём прерывания **RXFLVL** (в **OTG\_HS\_GINTSTS**) и извлекаем данные из FIFO.
  - Этот шаг может повторяться несколько раз в зависимости от размера передачи.
- Прерывание **XFRC** (**OTG\_HS\_DOEPINTx**) отмечает конец не-изохронной передачи данных OUT.
- По регистру **OTG\_HS\_DOEPTSIZx** определяем длину принятых данных.

- **Обычные изохронные передачи данных OUT**

### Программные требования

- Требования такие же, как и для не-изохронных передач OUT.
- Размер передачи и счётчик пакетов всегда должны быть равны ожидаемому числу пакетов максимальной длины в одном фрейме и не больше. Изохронные передачи OUT не могут занимать более 1 фрейма.
- Данные и статус изохронных передач OUT надо прочесть из FIFO до конца периодического фрейма (прерывание **EOPF** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**).
- Для приёма следующего фрейма изохронную точку OUT надо включить после **EOPF** (**OTG\_HS\_GINTSTS**) и до **SOF** (**OTG\_HS\_GINTSTS**).

## Внутренний ход данных

1. Он немного отличается от хода данных не-изохронных точек OUT.
2. При включении изохронной точки OUT установкой бита **EPENA** и очисткой бита **NAK**, бит Чётного/Нечётного фрейма должен быть установлен правильно. Ядро принимает изохронные данные отдельным фреймом только при:
  - **EONUM** (в **OTG\_HS\_DOEPCTLx**) = **SOFFN[0]** (в **OTG\_HS\_DSTS**)
3. После чтения данных и статуса пакета из FIFO в поле **RXDPID** регистра **OTG\_HS\_DOEPTSIzX** пишется PID данных последнего принятого пакета.

## Программная последовательность

1. В регистр **OTG\_HS\_DOEPTSIzX** пишем размер передачи и счётчик пакетов.
2. В регистре **OTG\_HS\_DOEPTSIzX** ставим характеристики точки и пишем **EPENA** = 1, **CNAK**=1 и **EONUM** = (0: Чётный/1: Нечётный)
3. Ждём прерывания **RXFLVL** (в **OTG\_HS\_GINTSTS**) и извлекаем данные пакета из FIFO
  - Этот шаг может повторяться несколько раз в зависимости от размера передачи.
4. Прерывание **XFRC** (**OTG\_HS\_DOEPINTx**) отмечает конец изохронной передачи данных OUT. При этом данные не обязательно будут достоверными.
5. Для изохронных передач OUT это прерывание выдаётся не всегда, лучше использовать прерывание **IISOOXFRM** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**.
6. По регистру **OTG\_HS\_DOEPTSIzX** определяем длину принятых данных. Данные достоверны когда:
  - **RXDPID** = **D0** (в **OTG\_HS\_DOEPTSIzX**) и число пакетов с данными = 1
  - **RXDPID** = **D1** (в **OTG\_HS\_DOEPTSIzX**) и число пакетов с данными = 2
  - **RXDPID** = **D2** (в **OTG\_HS\_DOEPTSIzX**) и число пакетов с данными = 3
 Число пакетов с данными = Начальное число пакетов – Конечное число пакетов.  
 Недостоверные пакеты можно выбрасывать.

### • Незавершённые изохронные передачи данных OUT

## Внутренний ход данных

1. У изохронных точек OUT прерывание **XFRC** (в **OTG\_HS\_DOEPINTx**) не выдаётся когда:
  - Приёмный FIFO не вмещает весь пакет данных ISO OUT и он отбрасывается,
  - Возникла ошибка CRC принятого пакета,
  - Принятый токен OUT нарушен,
  - Программа не успевает читать данные из FIFO.
2. При появлении конца периодического фрейма до завершения передач всех изохронных точек OUT ядро выдаёт прерывание **IISOOXFRM** в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**, говоря, что не для всех точек выдавалось прерывание **XFRC** (в **OTG\_HS\_DOEPINTx**). Точка с незавершённой передачей остаётся включённой, но передачи по ней нет.

## Программная последовательность

1. Прерывание **IISOOXFRM** (**OTG\_HS\_GINTSTS**) означает, что есть хоть одна изохронная точка OUT с незавершённой передачей.
2. Если оно возникло из-за не прочитанного FIFO, то из FIFO надо извлечь все данные и статус. При этом может выдаться прерывание **XFRC** (**OTG\_HS\_DOEPINTx**). В этом случае надо снова включить точку для приёма изохронных данных OUT в следующем фрейме.
3. По прерыванию **IISOOXFRM** (**OTG\_HS\_GINTSTS**) в регистрах **OTG\_HS\_DOEPCTLx** надо определить конечные точки с незавершёнными передачами. При этом:
  - Бит **EONUM** (в **OTG\_HS\_DOEPCTLx**) = **SOFFN[0]** (в **OTG\_HS\_DSTS**)
  - **EPENA** = 1 (в **OTG\_HS\_DOEPCTLx**)
4. Предыдущий шаг надо выполнить до прерывания **SOF** (в **OTG\_HS\_GINTSTS**), чтобы номер текущего фрейма не изменился.
5. У изохронных точек OUT с незавершёнными передачами надо отбросить данные и выключить точку установкой бита **EPDIS** в регистре **OTG\_HS\_DOEPCTLx**.
6. Ждём прерывания **EPDIS** (в **OTG\_HS\_DOEPINTx**) и включаем точку для следующего фрейма.

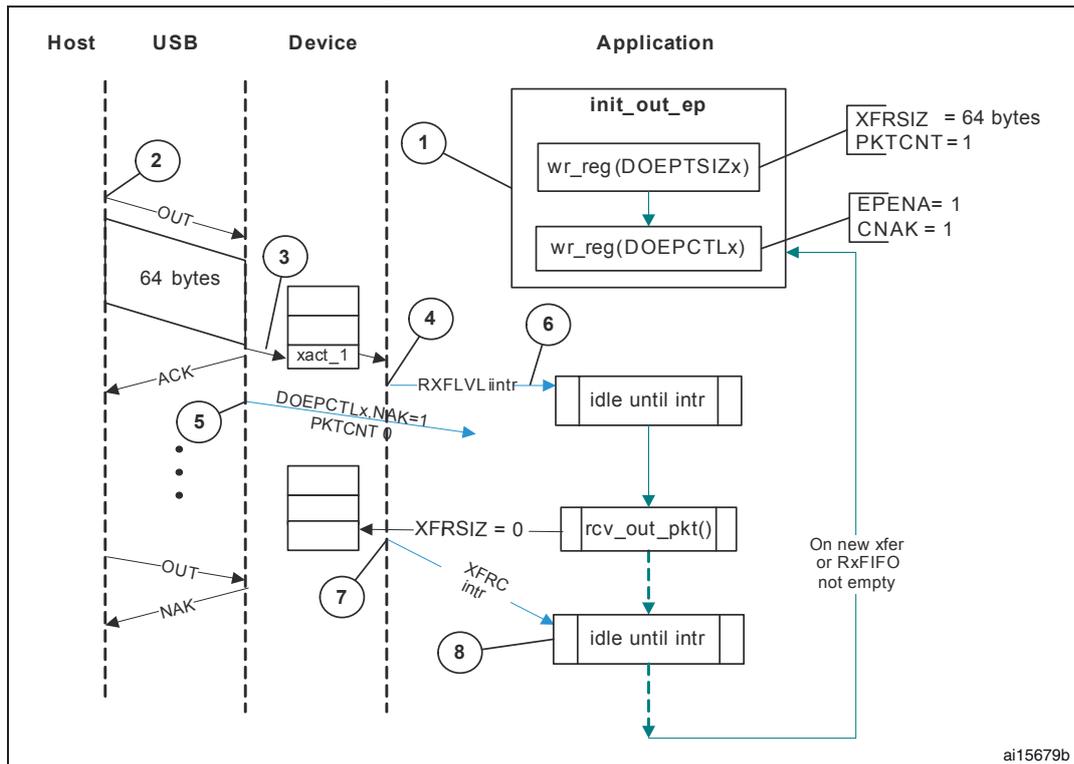
- Из-за задержки выключения точки следующий фрейм может быть не получен.

### • Остановка не-изохронной точки OUT

1. Ставим ядро в режим Глобального OUT NAK.
2. Выключаем точку
  - Вместо установки бита **SNAK** в **OTG\_HS\_DOEPCTL**, ставим **STALL = 1** (**OTG\_HS\_DOEPCTL**). Бит **STALL** старше бита а **NAK**.
3. При готовности отмены ответов **STALL** снимаем бит **STALL** в **OTG\_HS\_DOEPCTLx**.
4. При изменении бита **STALL** по командам **SetFeature.Endpoint Halt** или **ClearFeature.Endpoint Halt** сделать это надо до фазы передачи Статуса управляющей конечной точки.

## Примеры

### • Групповая точка OUT в режиме ведомого



После команд **SetConfiguration/SetInterface** надо инициировать все конечные точки OUT установкой **CNAK = 1** и **EPENA = 1** (в **OTG\_HS\_DOEPCTLx**) и записью подходящих **XFRSIZ** и **PKTCNT** в регистрах **OTG\_HS\_DOEPTSIZx**.

1. Хост пробует передавать токен OUT по конечной точке.
2. По нему ядро пишет пакет в доступное место RxFIFO.
3. По завершению записи ядро выдаёт прерывание **RXFLVL** (в **OTG\_HS\_GINTSTS**).
4. После приёма **PKTCNT** пакетов ядро ставит точке бит **NAK** для задержки приёма.
5. Программа обрабатывает прерывание и читает данные из RxFIFO.
6. По прочтению всех данных (равного **XFRSIZ**), ядро выдаёт прерывание **XFRC** в регистре **OTG\_HS\_DOEPINTx**.
7. Программа обрабатывает конец передачи.

## Передачи данных IN

### • Запись пакета

1. Работать можно по прерываниям или опросом.
  - При опросе программа по регистру **OTG\_HS\_DTXFSTSx** следит за наличием свободного места в передающем FIFO данных.
  - В режиме прерываний программа ждёт прерывания **TXFE** (в **OTG\_HS\_DIEPINTx**) и по регистру **OTG\_HS\_DTXFSTSx** определяет наличие места в FIFO данных для всего пакета ненулевой длины.
  - Для пакета нулевой длины места в FIFO не требуется.

2. Перед записью в FIFO данных надо записать регистр управления точки (`OTG_HS_DIEPCTLx`) командой чтение-модификация-запись во избежание изменения регистра (исключая установку бита включения точки).

При наличии места в передающем FIFO можно писать несколько пакетов для одной точки. Для периодических точек IN надо писать по одному пакету на микрофрейм. Новый пакет можно писать только после подтверждения завершения предыдущей передачи.

- **Установка NAK точки IN**

### Внутренний ход данных

1. При установке IN NAK точки ядро прекращает передачи независимо от наличия места в наличии данных в передающем FIFO точки.
2. Не-изохронные токены IN получают ответ NAK
  - Изохронные токены IN получают ответ с нулевой длиной данных
3. В ответ на бит `SNAK` в `OTG_HS_DIEPCTLx` ядро выдаёт прерывание `INEPNE` (действует NAK точки IN) в `OTG_HS_DIEPINTx`.
4. Снимается режим IN NAK установкой бита `CNAK` в регистре `OTG_HS_DIEPCTLx`.

### Программная последовательность

1. Для остановки передач по точке IN программа пишет `SNAK = 1` в `OTG_HS_DIEPCTLx`
2. Ждём подтверждения остановки по прерыванию `INEPNE` в `OTG_HS_DIEPINTx`.
3. В промежутке между установкой бита `NAK` и прерыванием `INEPNE` ядро может передавать данные IN.
4. Программа маскировать это прерывание записью `INENEM = 0` в регистр `DIEPMSK`
5. Из режима NAK точки выходят снятием бита `NAKSTS` в `OTG_HS_DIEPCTLx` (запись `CNAK = 1` in `OTG_HS_DIEPCTLx`). Этим также чистится прерывание `INEPNE` (в `OTG_HS_DIEPINTx`).
6. Ранее маскированное прерывание демаскируют записью `INENEM = 1` in `DIEPMSK`.

- **Выключение точки IN**

### Программная последовательность

1. Программа перестаёт писать данные для выключаемой точки IN.
2. Ставим режим NAK записью `SNAK = 1` в `OTG_HS_DIEPCTLx`.
3. Ждём прерывания `INEPNE` в `OTG_HS_DIEPINTx`.
4. В регистр `OTG_HS_DIEPCTLx` пишем `EPDIS = 1` и `SNAK = 1`.
5. Прерывание `EPDISD` в `OTG_HS_DIEPINTx` подтверждает выключение точки. Вместе с этим ядро снимает биты `EPENA` и `EPDIS` в регистре `OTG_HS_DIEPCTLx`.
6. У периодических IN EP число переданных данных узнают по регистру `OTG_HS_DIEPTSIZx`.
7. Программа должна слить данные из передающего FIFO точки записью номера точки в `TXFNUM`, и `TXFFLSH = 1` регистра `OTG_HS_GRSTCTL`

Конец слива определяют по снятию ядром бита `TXFFLSH` опросом регистра `OTG_HS_GRSTCTL`.

Новые данные можно передавать после включения точки.

- **Обычные не-периодические передачи данных IN**

### Программные требования

1. Сначала надо убедиться, что все передаваемые данные лежат в одном буфере.
2. Для передач IN размер передачи включает несколько пакетов максимальной длины и один короткий пакет, передаваемый последним.
  - Для передачи нескольких пакетов:  
 Размер передачи[`EPNUM`] =  $x \times \text{MPSIZ}[\text{EPNUM}] + \text{sp}$   
 Если ( $\text{sp} > 0$ ), то Счётчик пакетов[`EPNUM`] =  $x + 1$ . Иначе, Счётчик пакетов[`EPNUM`] =  $x$
  - Для передачи пакета без данных:  
 Размер передачи[`EPNUM`] = 0  
 Счётчик пакетов[`EPNUM`] = 1
  - Для передачи нескольких максимальных пакетов и пакета без данных передача разбивается на две части: пакеты с данными и отдельно пакет без данных.

Первая передача: Размер передачи[EPNUM] =  $x \times \text{MPSIZ}[\text{EPNUM}]$ ; Счётчик пакетов =  $n$ ;

Вторая передача: Размер передачи[EPNUM] = 0; Счётчик пакетов = 1;

3. После включения точки на передачу ядро изменяет регистр размера передачи. В конце передачи IN по нему определяют сколько данных было передано из FIFO.
4. В FIFO извлечено = Начальный размер передачи – Остаток размера передачи
  - Передано по USB = (Начальный счётчик пакетов – Остаток счётчика пакетов)  $\times$   $\text{MPSIZ}[\text{EPNUM}]$
  - Ещё передавать по USB = (Начальный размер передачи – Передано по USB)

### Внутренний ход данных

1. В регистрах точки надо записать размер передачи и счётчик пакетов и включить точку на передачу.
2. Конечно же, данные надо записать в FIFO точки.
3. После записи пакета в FIFO размер передачи уменьшается на размер пакета. Данные пишутся в FIFO до обнуления размера передачи. После записи данных в FIFO инкрементируется “счётчик пакетов в FIFO” (Это 3-бит счётчик, управляемый ядром для каждого FIFO). Для пакетов без данных в FIFO ставится особый флаг, данные не пишутся.
4. Данные из FIFO передаются ядром по токenu IN. По каждому ответу ACK не-изохронного пакета IN декрементируется счётчик пакетов вплоть до его обнуления. При таймауте счётчик пакетов не декрементируется.
5. Пакет нулевой длины высылается по токenu IN и счётчик пакетов декрементируется.
6. По приёму токена IN при пустом FIFO и нулевом счётчике пакетов ядро выдаёт прерывание  $\text{ITTXFE}$ , извещая, что бит не стоит  $\text{NAK}$ . Не-изохронные точки отсылают ответ  $\text{NAK}$ .
7. Ядро само отматывает указатели FIFO и прерывание таймаута не выдаётся.
8. При нулевых размере передачи и счётчике пакетов выдаётся прерывание конца передачи ( $\text{XFRC}$ ) и точка выключается.

### Программная последовательность

1. В регистр  $\text{OTG\_HS\_DIEPTSIz}$  пишем размер передачи и счётчик пакетов.
2. В регистр  $\text{OTG\_HS\_DIEPCTLx}$  пишем характеристики точки и ставим биты  $\text{CNAK}$  и  $\text{EPENA}$ .
3. При передаче пакета без данных надо опрашивать регистр  $\text{OTG\_HS\_DTXFSTSz}$  для определения наличия места в FIFO, или использовать  $\text{TXFE}$  (в  $\text{OTG\_HS\_DIEPINTx}$ ).

#### • Обычные периодические передачи данных IN

### Программные требования

1. Они совпадают с пунктами 1, 2, 3 и 4 *Общих не-периодических передач данных IN* с некоторым изменением пункта 2.
  - Передавать можно только несколько максимальных пакетов данных с возможным коротким пакетом с данными в конце передачи. При этом:  
 Размер передачи[EPNUM] =  $x \times \text{MPSIZ}[\text{EPNUM}] + sp$  (где  $x \geq 0$ , и  $0 \leq sp < \text{MPSIZ}[\text{EPNUM}]$ )  
 Если ( $sp > 0$ ), то Счётчик пакетов[EPNUM] =  $x + 1$  Иначе, Счётчик пакетов[EPNUM] =  $x$ ;  
 $\text{MCNT}[\text{EPNUM}] = \text{Счётчик пакетов}[\text{EPNUM}]$
  - Пакеты без данных передаются отдельно. При этом:
  - Размер передачи[EPNUM] = 0  
 Счётчик пакетов[EPNUM] = 1;  $\text{MCNT}[\text{EPNUM}] = \text{Счётчик пакетов}[\text{EPNUM}]$
2. Программа может планировать передачу только по одному фрейму за раз.
  - $(\text{MCNT} - 1) \times \text{MPSIZ} \leq \text{XFERSIZ} \leq \text{MCNT} \times \text{MPSIZ}$
  - $\text{PKTCNT} = \text{MCNT}$  (in  $\text{OTG\_HS\_DIEPTSIz}$ )
  - Если  $\text{XFERSIZ} < \text{MCNT} \times \text{MPSIZ}$ , то последний пакет короткий.
  - **NB:**  $\text{MCNT}$ ,  $\text{PKTCNT}$  и  $\text{XFERSIZ}$  лежат в  $\text{OTG\_HS\_DIEPTSIz}$ ,  $\text{MPSIZ}$  лежит в  $\text{OTG\_FS\_DIEPCTLx}$ .
3. В FIFO должны быть записаны все передаваемые данные до приёма токена IN. При нехватке в FIFO хоть одного слова он будет считаться пустым. Тогда:
  - Изохронная точка IN передаст пакет без данных

- Прерывающая точка IN передаст ответ NAK.
- 4. Для широкополосных точек IN с 3 пакетами в фрейме размер FIFO точки должен быть  $2 \times max\_pkt\_size$ , третий пакет надо писать после передачи первого по USB.

### Внутренний ход данных

1. В регистрах точки пишем размер передачи и счётчик пакетов и включаем точку на передачу.
2. Также пишем в FIFO точки передаваемые данные.
3. При записи очередного пакета в FIFO размер передачи уменьшается на размер пакета. Данные пишутся до обнуления размера передачи.
4. По приёму пакета IN периодическая точка передаёт данные из FIFO. Если там нет полного пакета, то ядро выдаёт прерывание пустого TxFIFO точки.
  - Исохронная точка IN передаст пакет без данных
  - Прерывающая точка IN передаст ответ NAK.
5. Счётчик пакетов точки декрементируется когда:
  - Исохронная точка IN передаст пакет без данных
  - Прерывающая точка IN передаст ответ NAK.
  - Обнулятся размер передачи и счётчик пакетов, будет выдано прерывание завершения передачи и точка выключится.
6. Если по "Интервалу периодического фрейма" (`PFIVL` в `OTG_HS_DCFG`) ядро найдёт непустые FIFO изохронных точек IN для текущего фрейма, то оно выдаст прерывание `IISOIXFR` в `OTG_HS_GINTSTS`.

### Программная последовательность

1. В регистр `OTG_HS_DIEPCTLx` пишем характеристики точки и ставим биты `CNAK EPENA`.
  2. Пишем передаваемые данные следующего фрейма в FIFO.
  3. Прерывание `ITTXFE` (в `OTG_HS_DIEPINTx`) покажет, что в FIFO записаны ещё не все данные.
  4. Если прерывающая точка включена, то игнорируем прерывание, иначе включаем её, чтобы она передала данные по следующему токenu IN.
  5. Прерывание `XFRC` (в `OTG_HS_DIEPINTx`) без прерывания `ITTXFE` покажет успешное завершение изохронной передачи IN. При этом размер передачи и счётчик пакетов в регистре `OTG_HS_DIEPTSIZx` должны быть нулевыми.
  6. Прерывание `XFRC` (в `OTG_FS_DIEPINTx`) независимо от наличия прерывания `ITTXFE` interrupt (in `OTG_FS_DIEPINTx`) покажет успешное завершение прерывающей передачи IN. При этом размер передачи и счётчик пакетов в регистре `OTG_HS_DIEPTSIZx` должны быть нулевыми.
  7. Прерывание `IISOIXFR` в `OTG_HS_GINTSTS` без упомянутых прерываний покажет, что ядро не приняло хоть один периодический токен IN в текущем фрейме.
- **Незавершённые изохронные передачи данных IN**

### Внутренний ход данных

1. Исохронная передача IN считается незавершённой когда:
  - a) Ядро принимает нарушенный токен IN по какой-либо изохронной точке. В этом случае выдаётся прерывание `IISOIXFR` в `OTG_HS_GINTSTS`.
  - b) Программа не успевает записать в FIFO все передаваемые данные до получения токена IN. В этом случае выдаётся прерывание пустого TxFIFO в `OTG_HS_DIEPINTx`. Его можно игнорировать, поскольку оно приведёт к прерыванию `IISOIXFR` в `OTG_HS_GINTSTS` в конце периодического фрейма. В ответ на токен IN ядро пошлёт пакет без данных.
2. Запись данных в передающий FIFO надо немедленно остановить.
3. Ставим бит `NAK` и бит выключения точки.
4. Ядро выключает точку, снимает бит выключения и выдаёт прерывание Выключения точки.

### Программная последовательность

1. Прерывание пустого TxFIFO изохронной точки можно игнорировать, поскольку оно приведёт к прерыванию `IISOIXFR` в `OTG_HS_GINTSTS`.
2. Оно извещает о незавершённой передаче на какой-либо изохронной точке IN.

3. Точка с незавершённой передачей определяется чтением Управляющих регистров всех изохронных точек IN.
4. Останавливаем запись в периодические передающие FIFO этих точек.
5. Выключаем точку записью `SNAK = 1` и `EPDIS = 1` в `OTG_HS_DIEPCTLx`
6. Выключение точки подтверждается соответствующим прерыванием в регистре `OTG_HS_DIEPINTx`.
  - В этот момент надо слить данные из FIFO с помощью регистра `OTG_HS_GRSTCTL` или переписать их включением точки для новой передачи в следующем микрофрейме.

- **Остановка не-изохронной точки IN**

#### Программная последовательность

1. Выключаем точку IN и затем ставим бит `STALL` в регистре `OTG_HS_DIEPCTLx`
  - Бит `STALL` всегда старше бита `NAK`
2. Прерывание Выключения точки (в `OTG_HS_DIEPCTLx`) извещает об этом.
3. Сливаем ассоциированный FIFO. В случае не-периодической точки надо повторно включить остальные не-периодические точки.
4. При готовности отмены ответов `STALL` для точки снимаем бит `STALL` в `OTG_HS_DIEPCTLx`.
5. При изменении бита `STALL` по командам `SetFeature.Endpoint Halt` или `ClearFeature.Endpoint Halt` изменяем его до фазы Статуса управляющей конечной точки.

#### Особый случай: остановка управляющей точки OUT

Если хост посылает токенов IN/OUT больше, чем предусмотрено в пакете `SETUP`, то их надо остановить. В этом случае, в фазе данных, после передачи предусмотренных пакетом `SETUP` данных надо разрешить прерывания `ITTXFE` в `OTG_HS_DIEPINTx` и `OTEPDIS` в `OTG_HS_DOEPINTx`. Затем при обработке прерываний ставим `STALL` точки и чистим прерывание.

### 35.13.8. Худшее время ответа

Это ответ на токен, следующий за изохронным OUT при работе OTG\_FS устройством. Время ответа зависит от частоты тактов АНВ (7 тактов PNY при равных частотах тактов PNY и АНВ, и меньше при более высокой частоте АНВ).

Регистры ядра лежат в домене АНВ и оно не принимает новых токенов до обновления регистров, а изохронные передачи OUT не требуют ответа, и следующий групповой/прерывающий токен может получить ответ `NAK`. Изохронные токены отбрасываются и выдаётся прерывание `IISOIXFR`.

Хост воспринимает отсутствие ответа на токен `SETUP` как таймаут и повторяет его передачу.

#### Выбор значения `TRDT` в `OTG_HS_GUSBCFG`

Поле `TRDT` (`OTG_HS_GUSBCFG`) это число тактов PNY, отведённое MAC для получения статуса FIFO и чтения первого данного из блока PFC после получения токена IN. Это включает задержку синхронизации тактов PNY и АНВ (в худшем случае 5 тактов).

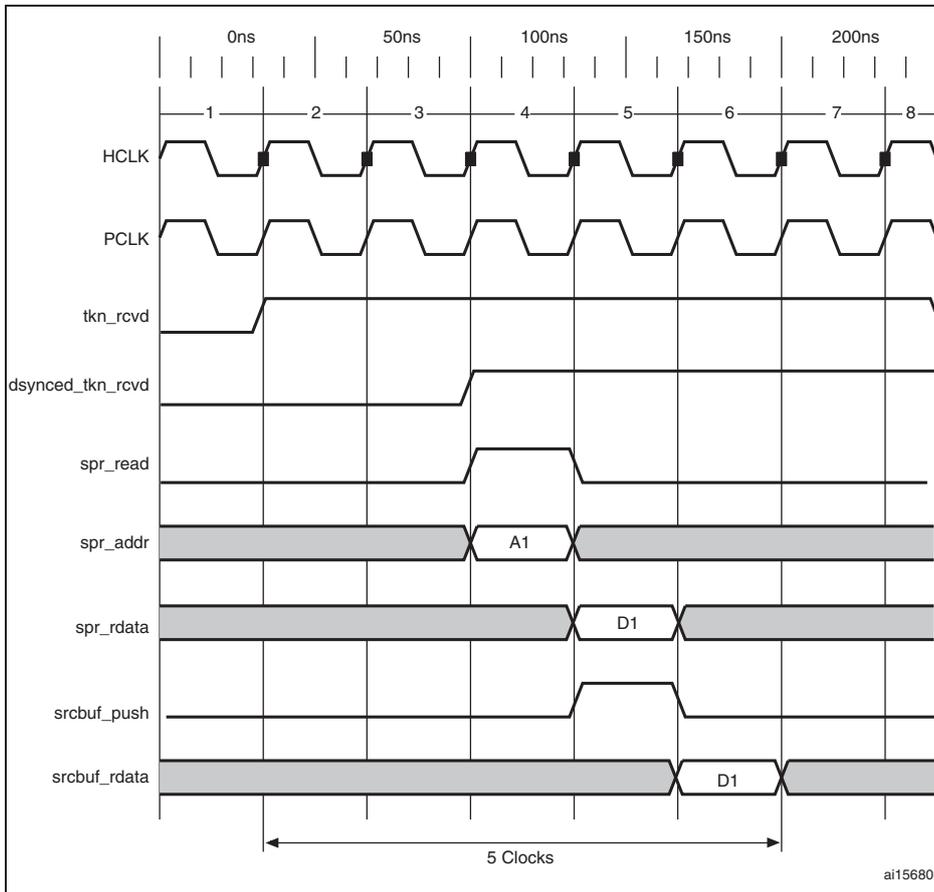
Информация о получении MAC токена IN синхронизируется с частотой PFC (такты АНВ). Затем PFC читает данные из SPRAM и пишет их в буфер с двойным тактированием (глубиной 4), откуда их читает MAC.

Если частота АНВ выше частоты PNY, то можно использовать меньшие значения `TRDT` (в `OTG_HS_GUSBCFG`).

На рисунке ниже есть сигналы:

- `tkn_rcvd`: Сигнал PFC от MAC о получении токена
- `dynced_tkn_rcvd`: Двухчастотный `tkn_rcvd`, от PCLK в домен HCLK
- `spr_read`: Чтение в SPRAM
- `spr_addr`: Адрес в SPRAM
- `spr_rdata`: Чтение данных из SPRAM
- `srcbuf_push`: Запись в буфер
- `srcbuf_rdata`: Чтение данных из буфера. Данные видны для MAC

### Максимальные значения TRDT

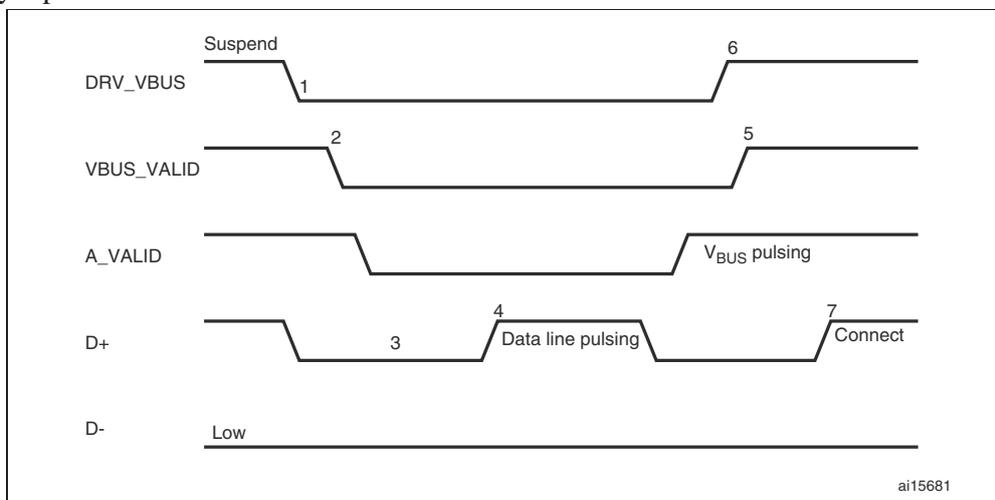


### 35.13.9. Программная модель OTG

Контроллер OTG\_HS поддерживает протоколы HNP и SRP. Если ядро подключено к концу “А”, то именуется А-устройством, если к концу “В” то В-устройством. В режиме хоста контроллер OTG\_HS выключает  $V_{BUS}$ . Протокол SRP позволяет В-устройству попросить А-устройство включить  $V_{BUS}$ . Устройство выдаёт импульсы по линии данных и  $V_{BUS}$ , но при SRP хост обнаруживает импульс только на линии данных или  $V_{BUS}$ . Протокол HNP позволяет В-устройству переговорить и стать хостом. По переговорам после HNP В-устройство приостанавливает шину и оборачивается в периферию.

#### Протокол запроса сессии А-устройства

Программа ставит бит разрешения SRP в регистре Конфигурации Ядра и контроллер становится А-устройством.



DRV\_VBUS = Сигнал PHY подачи  $V_{BUS}$

VBUS\_VALID = Сигнал рабочего  $V_{BUS}$  от PHY

A\_VALID = Сигнал рабочего уровня  $V_{BUS}$  от А-периферии к PHY

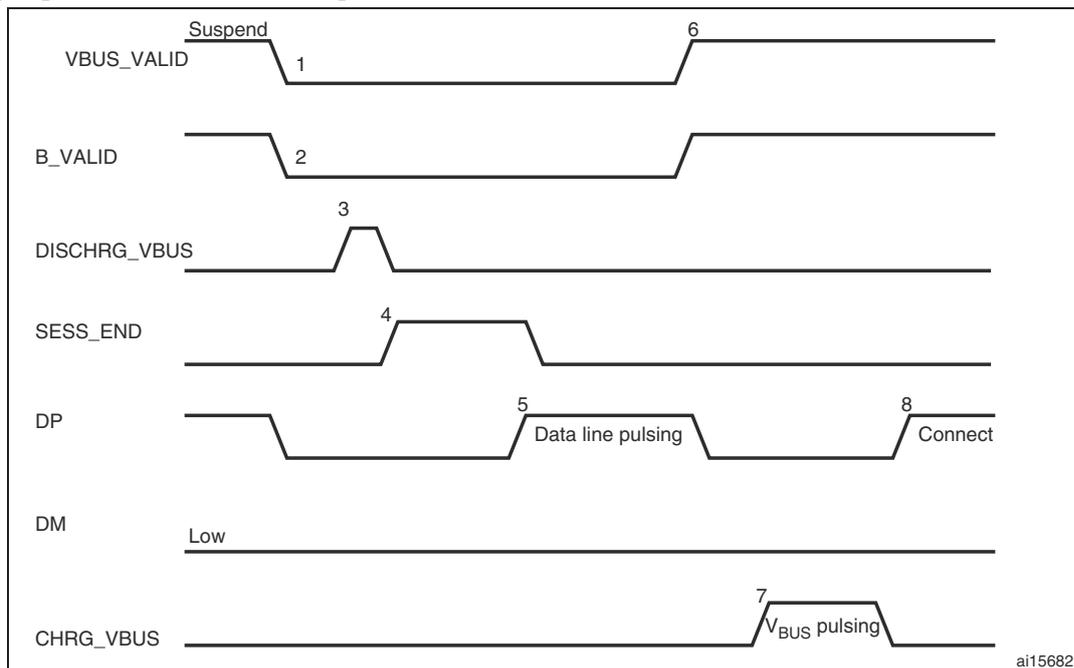
D+ = Линия данных плюс

D- = Линия данных минус

1. Программа останавливает порт и выключает питание простаивающей шины установкой битов остановки порта и выключения питания в регистре управления хоста.
2. PHY показывает выключение питания снятием сигнала `VBUS_VALID`.
3. Устройство должно обнаружить SE0 не менее чем за 2 ms до пуска SRP при выключенном  $V_{BUS}$ .
4. Для запуска SRP устройство подключает свой резистор подпорки линии данных на время от 5 до 10 ms. Контроллер `OTG_HS` обнаруживает этот импульс.
5. Устройство поднимает  $V_{BUS}$  выше порога (2.0 V минимум). Контроллер `OTG_HS` ставит бит запроса сессии (`SRQINT` в `OTG_HS_GINTSTS`) и выдаёт прерывание.
6. По прерыванию программа включает питание установкой бита в регистре управления хоста. PHY показывает включение питания выдачей сигнала `VBUS_VALID`.
7. USB запитан, устройство подключено, процесс SRP завершён.

### Протокол запроса сессии В-устройства

Программа ставит бит разрешения SRP в регистре Конфигурации Ядра и контроллер становится В-устройством. Можно запросить сессию от хоста.



`VBUS_VALID` = Сигнал рабочего  $V_{BUS}$  от PHY

`B_VALID` = B-peripheral valid session to PHY

`DISCHRG_VBUS` = Сигнал разрядки для PHY

`SESS_END` = Сигнал конца сессии для PHY

`CHRGR_VBUS` = Сигнал зарядки  $V_{BUS}$  для PHY

`DP` = Линия данных плюс

`DM` = Линия данных минус

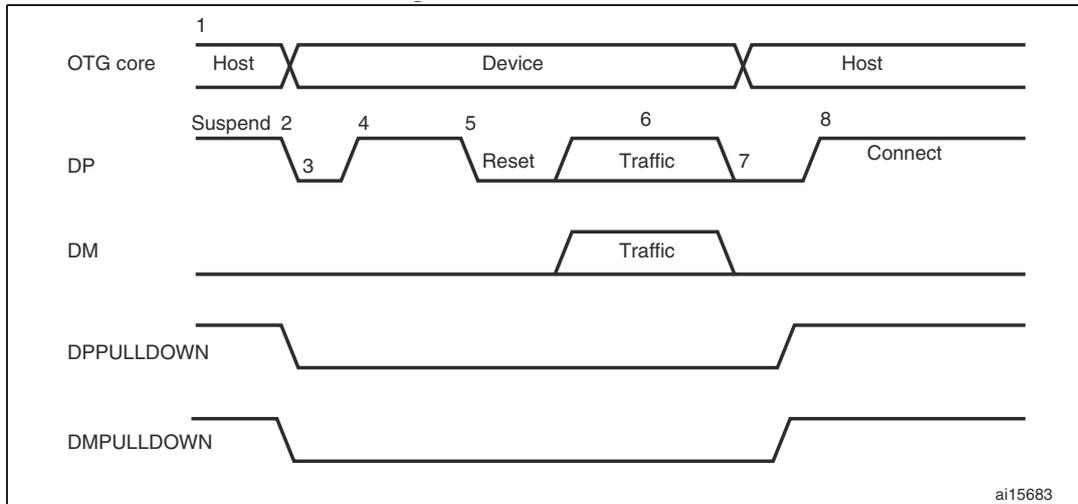
1. При простое шины хост останавливает порт и выключает питание. Через 3 ms простоя контроллер `OTG_HS` ставит бит ранней остановки в регистре прерываний ядра. Затем он там же ставит бит остановки USB и подаёт PHY сигнал разрядки  $V_{BUS}$ .
2. PHY выдаёт устройству конец сессии. Это исходное состояние SRP. Контроллеру `OTG_HS` нужно 2 ms SE0 перед запуском SRP.  
Для полноскоростных трансиверов USB 1.1, после снятия `BSVLD` (в `OTG_FS_GOTGCTL`) программе надо дождаться разряда  $V_{BUS}$  до 0.2 V. Время указывает производитель.
3. Ядро USB OTG говорит PHY ускорить разряд  $V_{BUS}$ .
4. Программа пускает SRP записью бита запроса в регистре Управления OTG. Контроллер `OTG_HS` выдаёт импульс на линии данных с последующим импульсом на  $V_{BUS}$ .
5. Хост обнаруживает SRP по одному из импульсов и включает  $V_{BUS}$ . PHY показывает устройству включение  $V_{BUS}$ .
6. Контроллер `OTG_HS` выдаёт импульс  $V_{BUS}$ .  
Хост начинает новую сессию включением  $V_{BUS}$ . Контроллер `OTG_FS` выдаёт прерывание

изменения состояния запроса сессии в регистре состояния прерываний OTG. Программа бит успешной сессии в регистре Управления OTG.

7. USB запитан, контроллер OTG\_FS подключен, процесс SRP завершен.

### Протокол беседы хоста А-устройства (HNP)

Протокол HNP переключает хост USB из А-устройства в В-устройство. Программа ставит бит разрешения HNP в регистре конфигурации ядра USB и контроллер становится А-устройством.

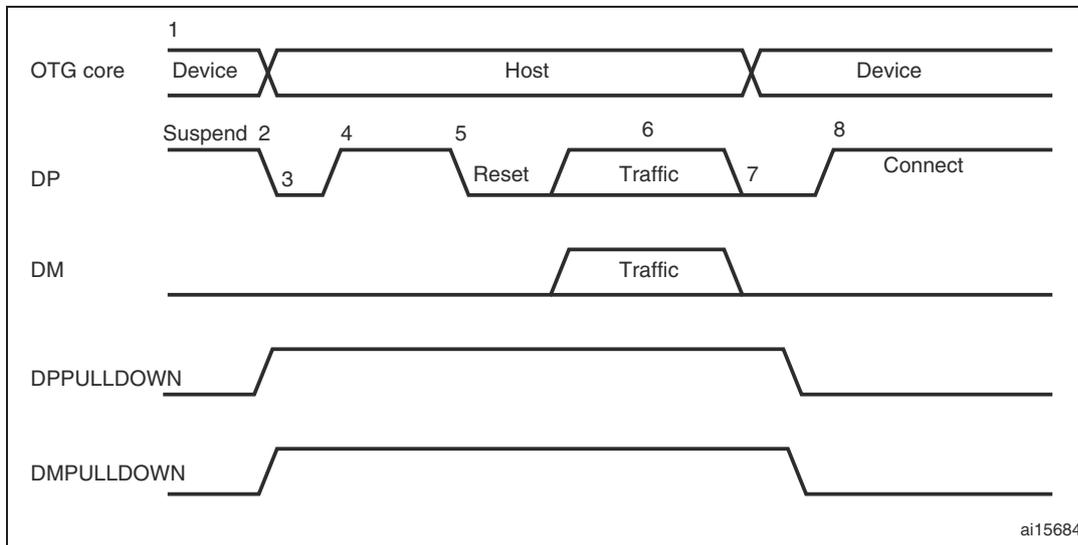


DPPULLDOWN = signal from core to PHY to enable/disable the pull-down on the DP line inside the PHY.  
DMPULLDOWN = signal from core to PHY to enable/disable the pull-down on the DM line inside the PHY.

1. Контроллер OTG\_HS посылает В-устройству дескриптор **SetFeature b\_hnp\_enable** для включения поддержки HNP. Оно ответом ACK подтверждает поддержку HNP. Программа установкой бита включения HNP в регистре управления говорит об этом контроллеру OTG\_HS.
2. По завершению работы с шиной программа пишет бит остановки порта в его регистр управления и статуса.  
В-устройство видит остановку USB, отключается, говоря о начале HNP. В-устройство инициирует HNP только для переключения в режим хоста, иначе шина продолжает стоять. Контроллер OTG\_HS выдаёт прерывание начала переговоров хоста  
Контроллер OTG\_HS отключает резисторы подпорки и подтяжки линии DM в PHY, показывая роль устройства. PHY подключает резистор подпорки линии DP, показывая подключение. Работу режима устройства определяют по биту текущего режима в регистре управления и статуса OTG.
4. В-устройство видит подключение, выдаёт сброс USB и задаёт переучёт контроллера OTG\_HS.
5. В-устройство остаётся хостом, пускает трафик и в конце останавливает шину.  
Контроллер OTG\_HS через 3 ms простоя шины ставит бит раннего останова в регистре прерываний ядра и затем бит остановки USB там же.
6. В Уговорённом режиме контроллер OTG\_HS видит останов, отключается, возвращается в роль хоста и, принимая роль хоста, подключает резисторы подпорки и подтяжки линии DM в PHY.
7. Контроллер OTG\_HS выдаёт прерывание Изменения статуса подключения. По статусу подключения в регистре управления и статуса OTG определяют, что контроллер OTG\_HS работает как А-устройство. Это конец HNP. Текущий режим хоста определяют по биту текущего режима там же.
8. В-устройство подключается, завершая процесс HNP.

### HNP В-устройства

HNP переключает хост USB из В-устройства в А-устройство установкой бита разрешения HNP в регистре конфигурации ядра USB.



DPPULLDOWN = сигнал от ядра к PHY включения/выключения резистора подтяжки линии DP.  
DMPULLDOWN = сигнал от ядра к PHY t включения/выключения резистора подтяжки линии DM.

1. А-устройство посылает дескриптор **SetFeature b\_hnp\_enable** для включения поддержки HNP. АСК от контроллера OTG\_FS подтверждает сей факт. Программа ставит бит разрешения HNP устройства в регистре управления OTG извещая о поддержке HNP. Программа ставит бит запроса HNP в регистре управления OTG извещая контроллер о необходимости запуска HNP.
2. По завершению работы шины А-устройство останавливает порт в регистре Управления портом хоста. После 3 ms простоя шины контроллер OTG\_FS ставит бит прерывания Раннего останова в регистре прерываний ядра. Затем контроллер OTG\_FS ставит бит останова USB в регистре прерываний ядра. Контроллер OTG\_FS отключается и А-устройство обнаруживает на шине SE0, показывающий HNP. Контроллер OTG\_FS включает подтяжку DP и DM в PHY, подтверждая роль хоста. А-устройство в ответ включает свой резистор подтяжки OTG\_FS\_DP в течении 3 ms обнаружения SE0. Контроллер OTG\_FS понимает это как подключение. Контроллер OTG\_FS ставит прерывание изменения состояния беседы хоста в регистре состояния прерываний OTG, показывая статус HNP. Программа определяет его по биту в регистре Управления OTG. Текущий режим выясняют в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**.
3. Программа ставит бит сброса **PRST** в **OTG\_HS\_HPRT** и контроллер OTG\_FS выдаёт сброс USB и выполняет переучёт А-устройства.
4. По завершению работы хостом контроллер OTG\_FS останавливает шину записью бита останова порта в регистр Управления портом хоста.
5. В режиме Беседы, когда А-устройство обнаруживает останов, оно отключается и переключается в хост. Контроллер OTG\_FS отключает резисторы подтверждая роль устройства.
6. Текущий режим читают в регистре **OTG\_HS\_GINTSTS**.
7. Контроллер OTG\_FS подключается, завершая процесс HNP.

## 36. Контроллер статической памяти (FSMC)

### 36.1. Основные свойства FSMC

Блок FSMC это интерфейс с синхронной и асинхронной памятью и 16-бит PC Card. Основное назначение:

- Трансляция передач АНВ в протокол внешних устройств
- Согласование временных требований внешних устройств

Все виды внешней памяти используют одни адреса, данные и управляющие сигналы с контроллером. Доступ FSMC выполняется по одному обращению за раз к выбранному внешнему устройству.

Основные свойства FSMC:

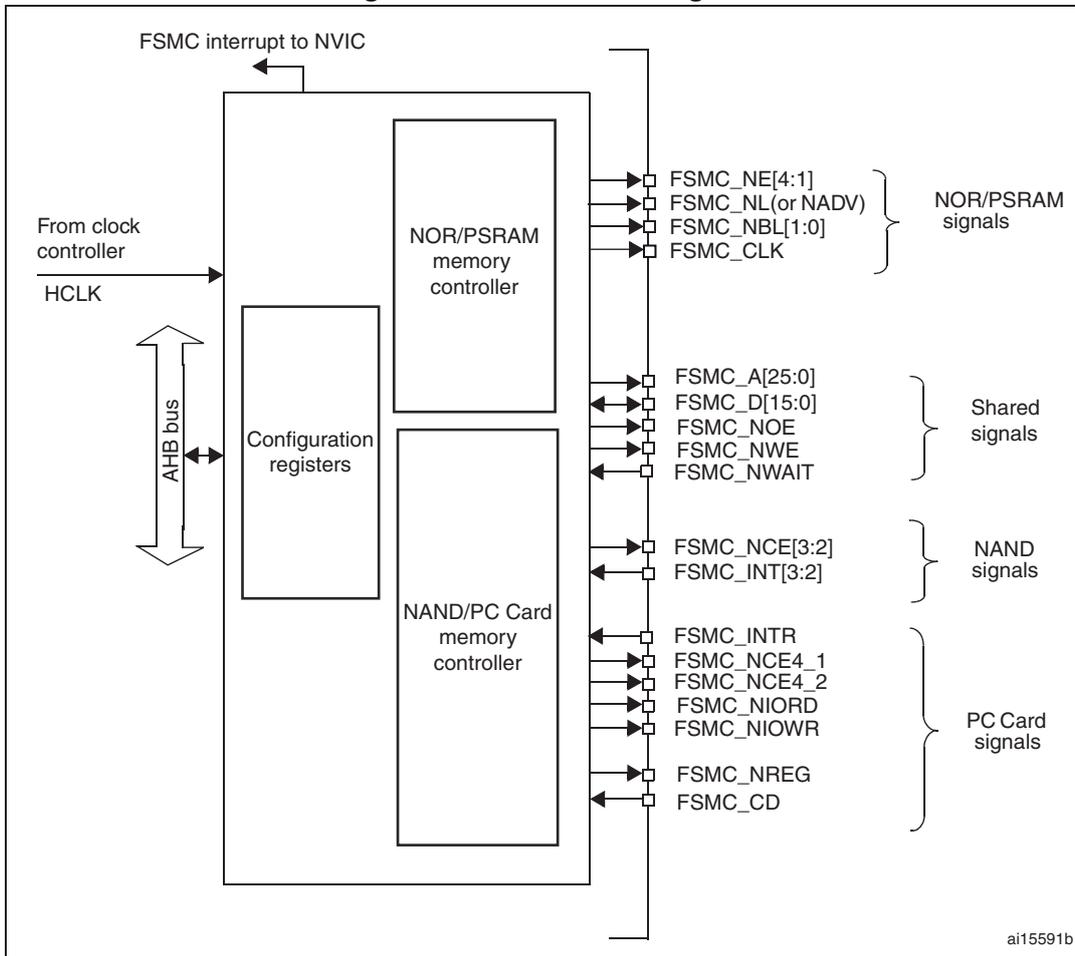
- Интерфейс со статическими устройствами:
  - Статическая память (SRAM)
  - NOR Flash память
  - PSRAM (4 банка памяти)
- Два банка NAND Flash с коррекцией ошибок до 8 КБ данных
- 16-бит PC Card совместимые устройства
- Поддерживает пакетный режим доступа синхронных устройств (NOR Flash и PSRAM)
- Шина данных 8- или 16-бит ширины
- Независимый выбор чипа для каждого банка памяти
- Независимая конфигурация каждого банка памяти
- Программируемые времянки для множества устройств:
  - Программируемые состояния ожидания (до 15)
  - Программируемые циклы реверсных передач шины (до 15)
  - Программируемые задержки разрешения вывода и записи (до 15)
  - Независимые времянки чтения/записи и протоколов
- Выходы разрешения записи и выбора байтовых линий для устройств PSRAM и SRAM
- Трансляция 32-бит передач АНВ в последовательный 16- или 8-бит доступ внешних устройств
- FIFO записи из двух 32-бит слов для хранения данных (не адресов) как буфер пакетных передач записи АНВ. Так можно писать в медленную память, быстро освобождая АНВ для других операций. Буферизуется только один пакет: при появлении нового пакета или отдельной передачи при незавершённой операции АНВ сливается FIFO. FSMC вставит состояния ожидания до завершения текущего доступа.
- Внешнее управление асинхронным ожиданием

Регистры описания устройств FSMC обычно пишутся во время загрузки и не меняются до сброса. Но их можно поменять в любое время.

### 36.2. Блок-схема FSMC

FSMC состоит из четырёх основных блоков:

- Интерфейс АНВ (включая регистры конфигурации FSMC)
- Контроллер NOR Flash/PSRAM
- Контроллер NAND Flash/PC Card
- Интерфейс внешних устройств



### 36.3. Интерфейс АНВ

Интерфейс ведомого АНВ позволяет CPU и другим ведущим устройствам на шине обращаться к внешней статической памяти.

Передачи АНВ транслируются в протокол внешнего устройства. В частности, 32-бит передачи АНВ разбиваются на последовательные 16- или 8-бит передачи. Chip Select удерживается низким для 32-бит выравненных передач или переключается между последовательными 32-бит невыравненными передачами.

FSMC выдаёт ошибку АНВ:

- При обращении к не разрешённому банку FSMC
- При обращении к банку NOR Flash со сброшенным битом `FACCEN` в регистре `FSMC_BCRx`.
- При обращении к банку PC Card с низким сигналом на входе `FSMC_CD` (Card Presence Detection).

Действие ошибки АНВ зависит от ведущего на шине:

- Если это Cortex-M4 CPU, то выдаётся тяжёлый сбой
- Если это DMA, то выдаётся ошибка DMA и этот канал автоматически отключается.

FSMC тактируется от АНВ (HCLK).

#### 36.3.1. Поддерживаемая память и передачи

##### Общие правила передачи

Передачи данных АНВ могут быть шириной 8-, 16- или 32-бита, а у внешних устройств она фиксированная. Это может привести к несовместимости.

Стало быть простые правила передачи таковы:

- Размер передачи АНВ и данных в памяти равны. Проблем никаких.
- Размер передачи АНВ больше размера памяти. FSMC разбивает передачу АНВ на несколько меньших с размером данных внешней памяти.
- Размер передачи АНВ меньше размера памяти. Асинхронные передачи могут быть несовместимы в зависимости от типа внешнего устройства.

- Асинхронный доступ к устройствам с выбором байтов (SRAM, ROM, PSRAM).
  - a) FSMC позволяет запись нужных данных с помощью байтовых линий NBL[1:0]
  - b) Чтение разрешено. Читаются все байты и ненужные отбрасываются. Линии NBL[1:0] удерживаются низкими.
- Асинхронный доступ к устройствам без выбора байтов (NOR и 16-бит NAND Flash). Эта ситуация возникает при байтовом доступе к 16-бит Flash памяти. Понятно, байтовый доступ невозможен, так что:
  - a) Запись невозможна.
  - b) Чтение разрешено. Читаются все байты и ненужные отбрасываются. Линии NBL[1:0] удерживаются низкими.

### Регистры конфигурации

Установки регистров FSMC описаны *ниже*.

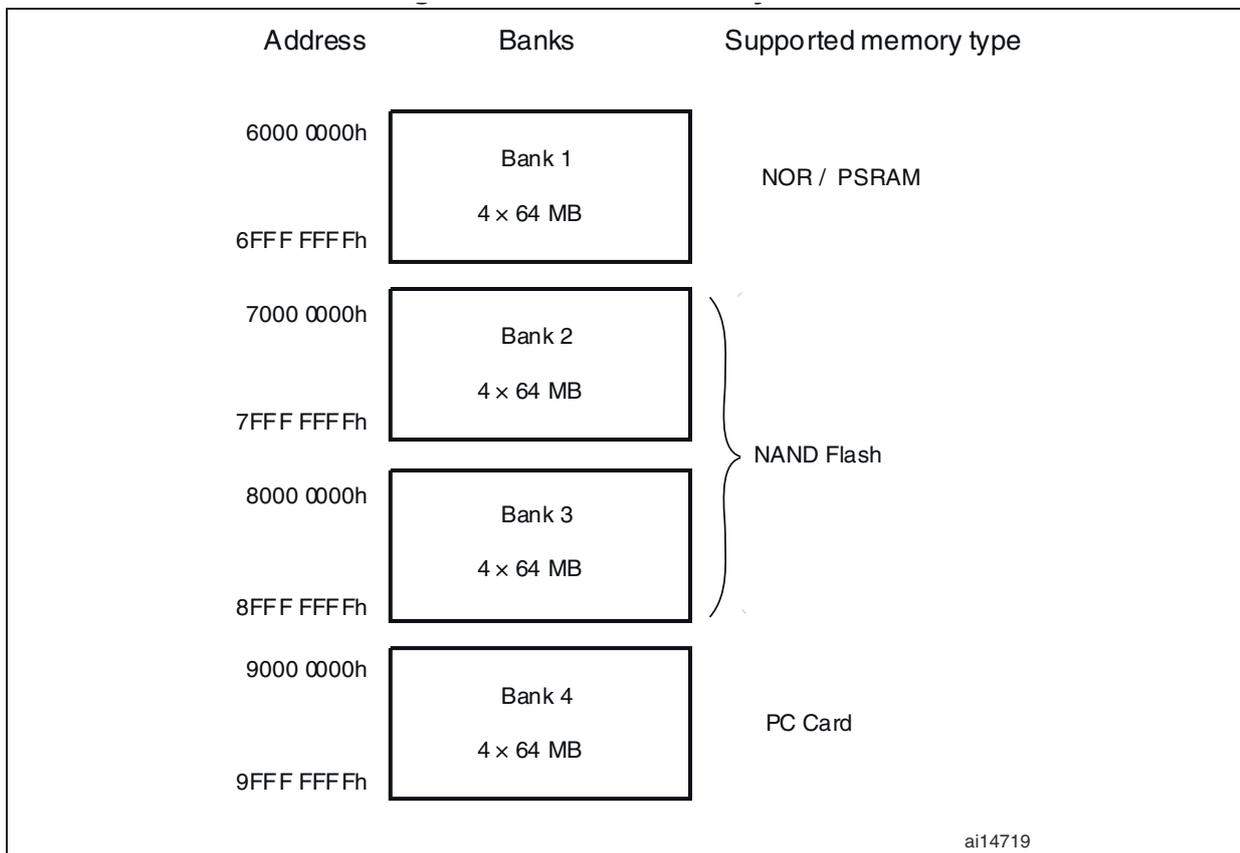
## 36.4. Отображение адресов внешних устройств

С точки зрения FSMC внешняя память разделяется на 4 банка по 256 Мбайт:

- Банк 1 адресует до 4 NOR Flash или PSRAM устройств памяти. Он разделён на 4 подбанка NOR/PSRAM четырьмя с 4 выделенными Chip Selects:
  - Банк 1 - NOR/PSRAM 1
  - Банк 1 - NOR/PSRAM 2
  - Банк 1 - NOR/PSRAM 3
  - Банк 1 - NOR/PSRAM 4
- Банки 2 и 3 адресуют устройства NAND Flash (по одному на банк)
- Банк 4 адресует устройства PC Card

Тип каждого банка определяется в регистре конфигурации.

### Банки памяти FSMC.



### 36.4.1. Адресация NOR/PSRAM

Биты **HADDR[27:26]** выбирают банк памяти:

HADDR[27:26] <sup>(1)</sup>	Банк
00	Банк 1 - NOR/PSRAM 1
01	Банк 1 - NOR/PSRAM 2
10	Банк 1 - NOR/PSRAM 3
11	Банк 1 - NOR/PSRAM 4

1. HADDR это внутренние линии адреса АНВ, транслируемые во внешнюю память.

Биты **HADDR[25:0]** содержат адрес внешней памяти. В таблице ниже приведено изменение **HADDR** при использовании разных типов памяти.

Ширина памяти <sup>(1)</sup>	Адрес в памяти	Максимальная ёмкость памяти (бит)
8 бит	HADDR[25:0]	64 Mbyte x 8 = 512 Mbit
16 бит	HADDR[25:1] >> 1	64 Mbyte/2 x 16 = 512 Mbit

1. При 16-бит внешней памяти FSMC для адреса внешней памяти FSMC\_A[24:0] использует HADDR[25:1]. При ширине памяти (16-бит или 8-бит) FSMC\_A[0] надо подключать к адресу внешней памяти A[0].

#### Поддержка закольцевания NOR Flash/PSRAM.

Кольцевой пакетный режим синхронной памяти не поддерживается. Память нужно ставить в линейный пакетный режим с неопределённой длиной.

### 36.4.2. Адресация NAND/PC Card

В этом случае доступны три банка, поделённые на пространства.

Адрес начала	Адрес конца	Банк FSMC	Пространство	Регистр временки
0x9C00 0000	0x9FFF FFFF	Банк 4 - PC card	I/O	FSMC_PIO4 (0xB0)
0x9800 0000	0x9BFF FFFF		Attribute	FSMC_PATT4 (0xAC)
0x9000 0000	0x93FF FFFF		Common	FSMC_PMEM4 (0xA8)
0x8800 0000	0x8BFF FFFF	Банк 3 - NAND Flash	Attribute	FSMC_PATT3 (0x8C)
0x8000 0000	0x83FF FFFF		Common	FSMC_PMEM3 (0x88)
0x7800 0000	0x7BFF FFFF	Банк 2- NAND Flash	Attribute	FSMC_PATT2 (0x6C)
0x7000 0000	0x73FF FFFF		Common	FSMC_PMEM2 (0x68)

В NAND Flash памяти пространства общей памяти и памяти атрибутов подразделяются на три секции, размещённые в младших 256 КБ:

- Секция данных (первые 64 КБ в пространстве памяти общей/атрибутов)
- Секция команд (вторые 64 КБ в пространстве памяти общей/атрибутов)
- Секция адресов (следующие 128 КБ в пространстве памяти общей/атрибутов)

Имя секции	HADDR[17:16]	Диапазон адресов
Секция адресов	1X	0x020000-0x03FFFF
Секция команд	01	0x010000-0x01FFFF
Секция данных	00	0x000000-0x00FFFF

При доступе к NAND Flash памяти используются 3 секции:

- **Для отправки команд:** используется секция команд.
- **Для задания адресов чтения и записи:** используется секция адресов. Поскольку адрес может быть 4 или 5 байтов длиной, то требуются несколько последовательных циклов записи.
- **Для чтения и записи данных:** используется секция данных.

Так как NAND Flash память автоматически инкрементирует адреса, то для последовательного доступа к памяти данных адреса доступа изменять не надо.

## 36.5. Контроллер NOR Flash/PSRAM

FSMC выдаёт нужную времянку сигналов для следующих типов памяти:

- Асинхронные SRAM и ROM
  - 8-бит
  - 16-бит
  - 32-бит
- PSRAM (Сотовая RAM)
  - Асинхронный режим
  - Пакетный режим синхронного доступа
- NOR Flash
  - Асинхронный режим
  - Пакетный режим синхронного доступа
  - Мультиплексированный или немultipлексированный

FSMC выдаёт отдельные сигналы выбора на банк **NE [ 4 : 1 ]**. Все другие сигналы (адреса, данные и управление) общие.

При синхронном доступе чтения/записи FSMC подаёт на выбранное внешнее устройство такты (CLK), кратные HCLK. Размер банков фиксированный (64 МБ).

Банки конфигурируются специально выделенными регистрами (см. *Секцию 21.5.6*).

Параметры программируемой памяти включают времянку доступа и поддержку управления ожиданием (для PSRAM и NOR Flash в пакетном режиме).

### Параметры доступа программируемой NOR/PSRAM.

Параметр	Функция	Режим доступа	Единицы	Min.	Max.
Установка адреса	Длительность фазы установки адреса	Асинхронный	Такты АНВ (HCLK)	1	16
Удержание адреса	Длительность фазы удержания адреса	Асинхронный, мультиплекс. В/Выв.	Такты АНВ (HCLK)	2	16
Установка данных	Длительность фазы установки данных	Асинхронный	Такты АНВ (HCLK)	2	256
Реверс шины	Длительность фазы реверса шины	Асинхронный и синхронные чтение/запись	Такты АНВ (HCLK)	1	16
Делитель частоты	Число тактов АНВ (HCLK) на один такт памяти (CLK)	Синхронный	Такты АНВ (HCLK)	2	16
Задержка данных	Число тактов, подаваемых памяти перед первым данным пакета	Синхронный	Такты памяти (CLK)	2	17

### 36.5.1. Сигналы интерфейса внешней памяти

Префикс "N" указывает на низкий активный уровень сигнала. NOR Flash и PSRAM адресуются 16-бит словами. Максимальная ёмкость 512 Мбит (26 линий адреса).

#### NOR Flash, немultipлексированный Вв./Выв.

Сигнал FSMC	Вв./Выв.	Функция
CLK	Выв.	Такты (для синхронного доступа)
A[25:0]	Выв.	Шина адреса
D[15:0]	Вв./Выв.	Двунаправленная шина данных

Сигнал FSMC	Вв./Выв.	Функция
NE[x]	Выв.	Выбор чипа, $x = 1..4$
NOE	Выв.	Разрешение выхода
NWE	Выв.	Разрешение записи
NL(=NADV)	Выв.	Разрешение защёлки (в некоторых NOR Flash называется достоверным адресом, NADV)
NWAIT	Вв.	Входной сигнал ожидания от NOR Flash

### NOR Flash, мультиплексированный Вв./Выв.

Сигнал FSMC	Вв./Выв.	Функция
CLK	Выв.	Такты (для синхронного доступа)
A[25:16]	Выв.	Шина адреса
AD[15:0]	Вв./Выв.	16-бит мультиплексированная, двунаправленная шина адреса/данных
NE[x]	Выв.	Выбор чипа, $x = 1..4$
NOE	Выв.	Разрешение выхода
NWE	Выв.	Разрешение записи
NL(=NADV)	Выв.	Разрешение защёлки (в некоторых NOR Flash называется достоверным адресом, NADV)
NWAIT	Вв.	Входной сигнал ожидания от NOR Flash

### PSRAM/SRAM, немultipлексированный Вв./Выв.

Сигнал FSMC	Вв./Выв.	Функция
CLK	Выв.	Такты (для синхронного доступа)
A[25:0]	Выв.	Шина адреса
D[15:0]	Вв./Выв.	Двунаправленная шина данных
NE[x]	Выв.	Выбор чипа, $x = 1..4$ (называемая NCE в PSRAM (Cellular RAM т.е. CRAM))
NOE	Выв.	Разрешение выхода
NWE	Выв.	Разрешение записи
NL(=NADV)	Выв.	Достоверный адрес ввода в PSRAM (имя в памяти NADV)
NWAIT	Вв.	Входной сигнал ожидания от PSRAM
NBL[1]	Выв.	Разрешение старшего байта (имя в памяти NUB)
NBL[0]	Выв.	Разрешение младшего байта (имя в памяти NLB)

## 36.5.2. Поддерживаемая память и передачи

Таблица ниже даёт пример поддерживаемых устройств, режимов доступа и передач с 16-бит шиной данных для NOR, PSRAM и SRAM. Недоступные (или неподдерживаемые) передачи FSMC выделены красным цветом.

Уст-во	Режим	Ч/З	Размер данных АНВ	Размер данных памяти	Можно	Комментарии
<b>NOR Flash</b> (мультипл. и немультитпл.)	Асинхр.	Ч	8	16	Д	—
	Асинхр.	З	8	16	Н	—
	Асинхр.	Ч	16	16	Д	—
	Асинхр.	З	16	16	Д	—
	Асинхр.	Ч	32	16	Д	За два обращения FSMC
	Асинхр.	З	32	16	Д	За два обращения FSMC
	Асинхр. страничн.	Ч	-	16	Н	Не поддерживается
	Синхр.	Ч	8	16	Н	—
	Синхр.	Ч	16	16	Д	—
	Синхр.	Ч	32	16	Д	—
<b>PSRAM</b> (мультипл. и немультитпл.)	Асинхр.	Ч	8	16	Д	—
	Асинхр.	З	8	16	Д	Используются линии байтов NBL[1:0]
	Асинхр.	Ч	16	16	Д	—
	Асинхр.	З	16	16	Д	—
	Асинхр.	Ч	32	16	Д	За два обращения FSMC
	Асинхр.	З	32	16	Д	Используются линии байтов NBL[1:0]
	Асинхр. страничн.	Ч	-	16	Н	Не поддерживается
	Синхр.	Ч	8	16	Н	—
	Синхр.	Ч	16	16	Д	—
	Синхр.	Ч	32	16	Д	—
	Синхр.	З	8	16	Д	Используются линии байтов NBL[1:0]
	Синхр.	З	16/32	16	Д	—
SRAM и ROM	Асинхр.	Ч	8/16	16	Д	—
	Асинхр.	З	8/16	16	Д	Используются линии байтов NBL[1:0]
	Асинхр.	Ч	32	16	Д	За два обращения FSMC
	Асинхр.	З	32	16	Д	За два обращения FSMC. Используются линии байтов NBL[1:0]

### 36.5.3. Синхронизация сигналов

- Все выходные сигналы контроллера изменяются по переднему фронту HCLK
- В синхронном режиме (чтение и запись), все выходные сигналы изменяются по переднему фронту HCLK. Независимо от значения CLKDIV все выходы меняются так:
  - NOEL/NWEL/NEL/NADVЛ/NADVН/NBLЛ/Адрес\_Достоверен меняются по заднему фронту FSMC\_CLK.
  - NOEH/NWEH/NEH/NOEH/NBLH/Адрес\_Недостоверен меняются по переднему фронту FSMC\_CLK.

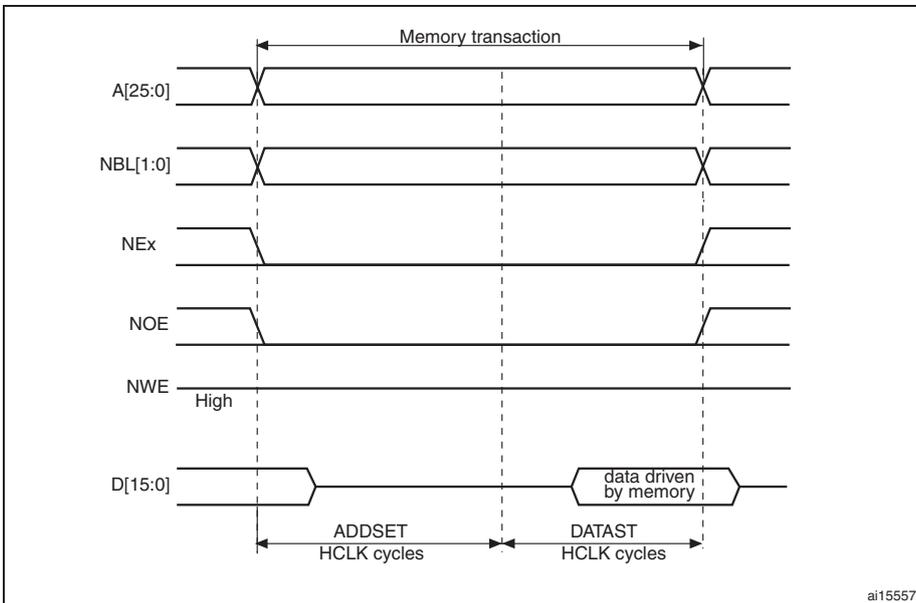
### 36.5.4. Асинхронные передачи контроллера NOR Flash/PSRAM

#### Асинхронная статическая память (NOR Flash, PSRAM, SRAM)

- Сигналы синхронизированы внутренними тактами HCLK, на память они не передаются.
- FSMC всегда считывает данные перед снятием сигналов NOE. Так соблюдается время удержания данных памятью.
- Если разрешён расширенный режим (стоит бит `EXTMOD` в регистре `FSMC_BCRx`), то доступны до 4 расширенных режима (A, B, C и D). При чтении и записи их можно смешивать. Например, читать можно в режиме A, а писать в режиме B.
- Если расширенный режим отключён (бит `EXTMOD` в регистре `FSMC_BCRx` сброшен), то FSMC может работать в режиме 1 или 2:
  - С памятью типа SRAM/PSRAM (`MTYP[0:1] = 0x0` или `0x01` в `FSMC_BCRx`) по умолчанию используется Режим 1.
  - С памятью типа NOR (`MTYP[0:1] = 0x10` в `FSMC_BCRx`) по умолчанию используется Режим 2.

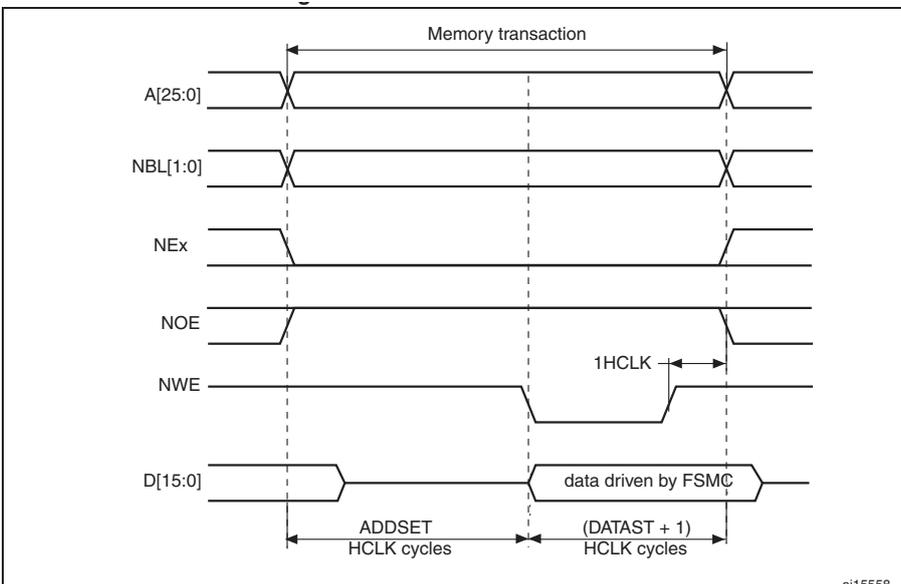
#### Режим 1 - SRAM/PSRAM (CRAM)

##### Режим 1, чтение.



1. При чтении NBL[1:0] удерживается низким.

##### Режим 1, запись.



Один такт HCLK в конце записи гарантирует удержание адреса и данных после снятия сигнала NWE. Из-за этого значение DATAST должно быть больше нуля ( $DATAST > 0$ ).

**Таблица 226. Биты FSMC\_BCRx.**

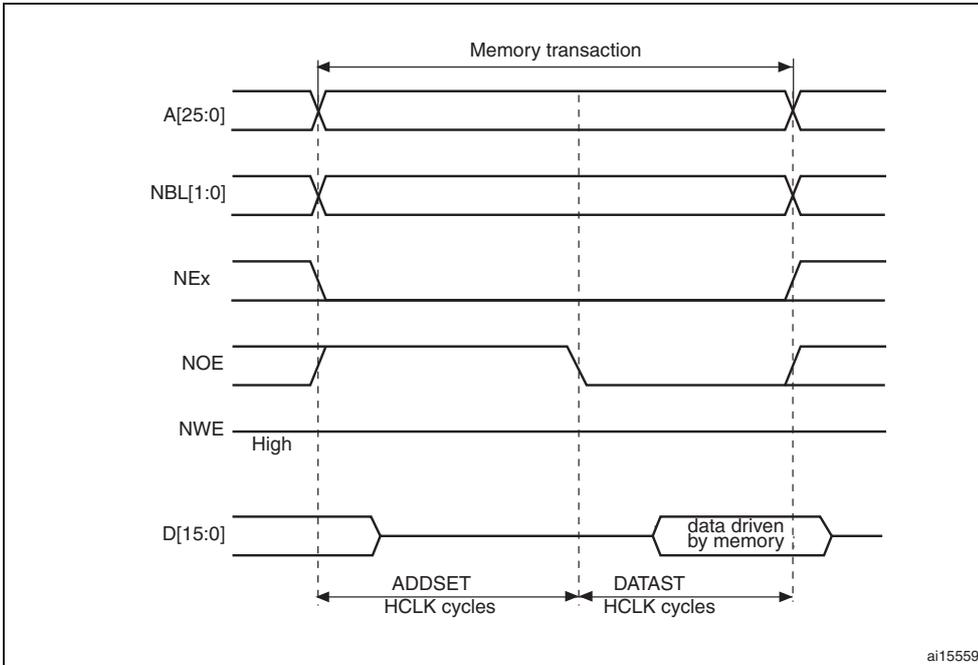
Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-20	Резерв	0x000
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
15	ASYNCWAIT	1 при поддержке памяти. Иначе 0.
14	EXTMOD	0x0
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
12	WREN	Как нужно
11	WAITCFG	Всё равно.
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Имеет смысл только при стоящем бите 15
8	BURSTEN	0x0
7	Резерв	0x1
6	FACCEN	Всё равно.
5-4	MWID	Как нужно
3-2	MTYP[0:1]	Как нужно, исключая 0x2 (NOR Flash)
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

**Таблица 227. Биты FSMC\_BTRx.**

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	Всё равно.
27-24	CPSIZE	Всё равно.
23-20	CLKDIV	Всё равно.
19-16	BUSTURN	Время между высоким и низким NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Длительность второй фазы доступа (DATAST+1 циклов HCLK при записи, DATAST+3 циклов HCLK при чтении). Не может быть равным 0 (минимум 1).
7-4	ADDHLD	Всё равно.
3-0	ADDSET[3:0]	Длительность первой фазы доступа (ADDSET+1 циклов HCLK).

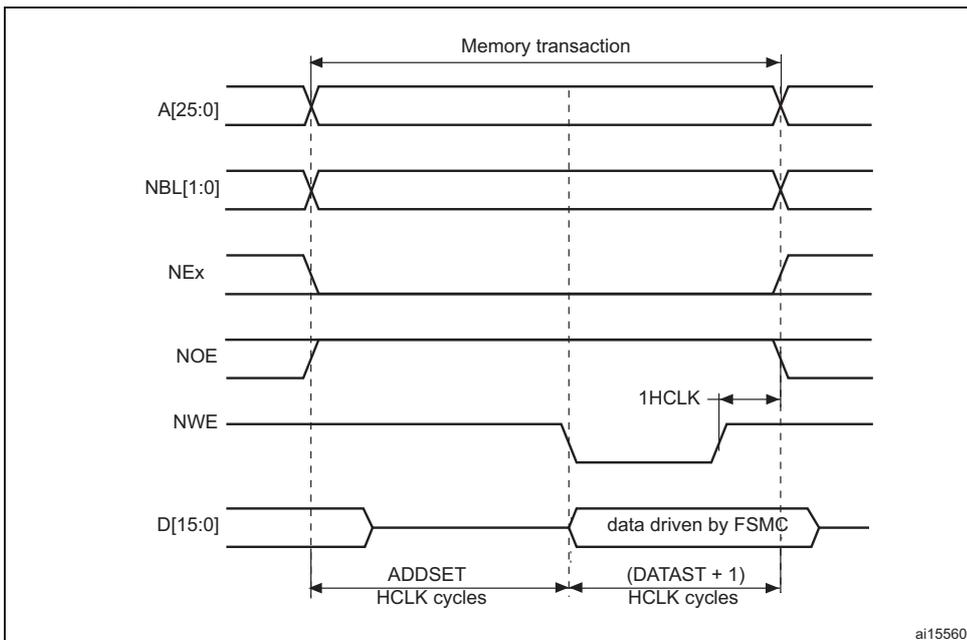
**Режим А - SRAM/PSRAM (CRAM), переключение OE.**

### Режим А, чтение.



1. При чтении NBL[1:0] удерживается низким.

### Режим А, запись.



В отличие от Режима 1 сигнал NOE переключается и времена чтения и записи независимые.

Таблица 228. Биты FSMC\_BCRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-20	Резерв	0x000
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
15	ASYNCAWAIT	1 при поддержке памяти. Иначе 0.
14	EXTMOD	0x1
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
12	WREN	Как нужно
11	WAITCFG	Всё равно.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Имеет смысл только при стоящем бите 15
8	BURSTEN	0x0
7	Резерв	0x1
6	FACCEN	Всё равно.
5-4	MWID	Как нужно
3-2	MTYP[0:1]	Как нужно, исключая 0x2 (NOR Flash)
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

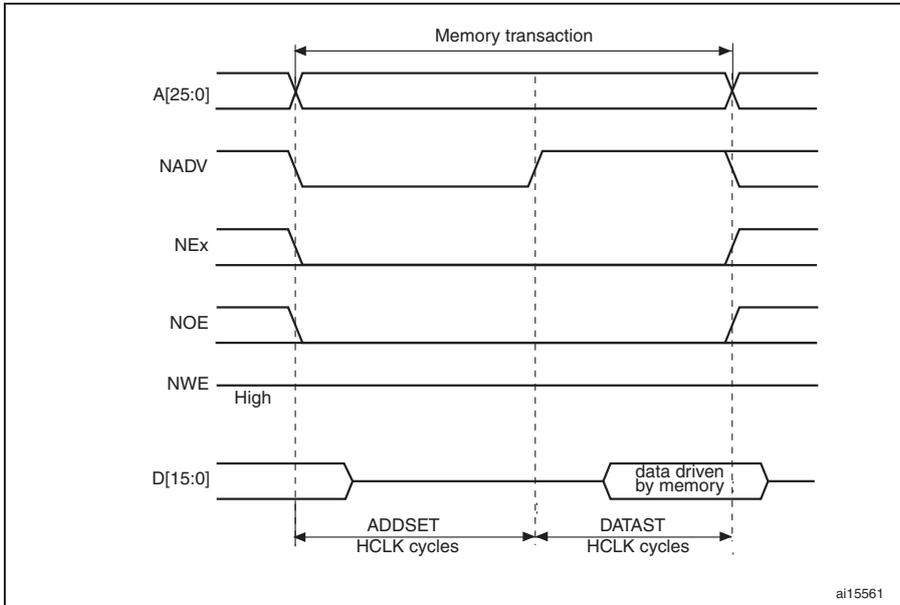
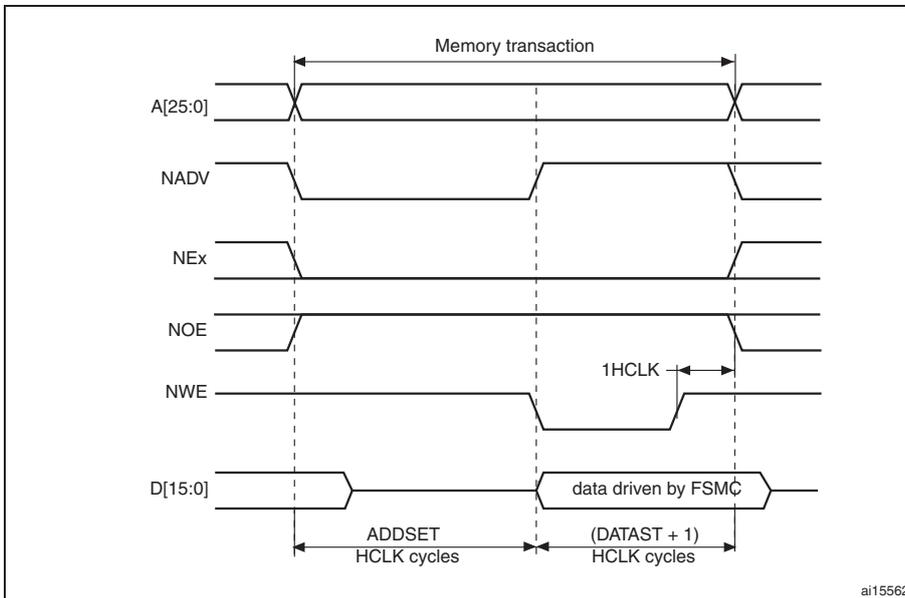
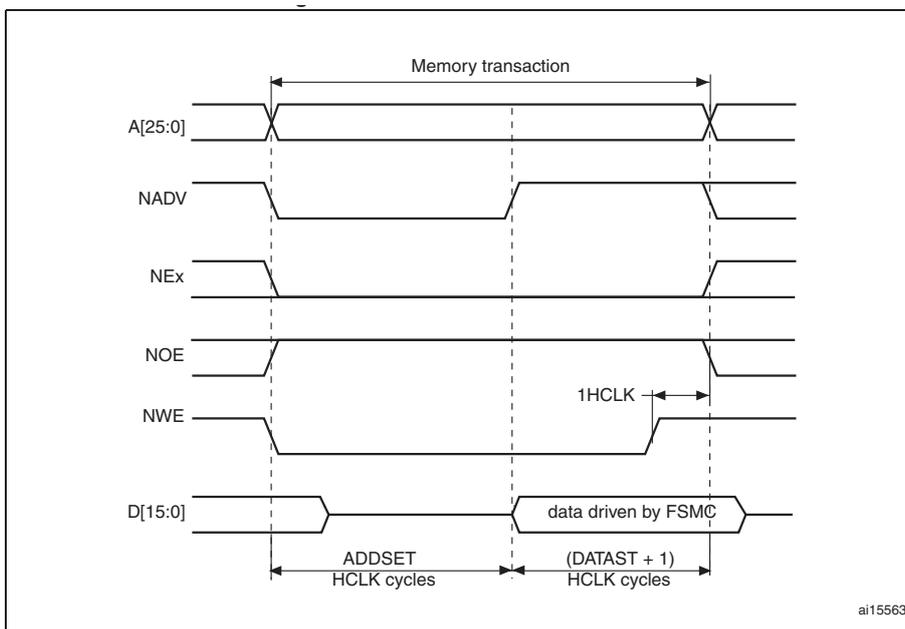
**Таблица 229. Биты FSMC\_BTRx.**

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	CPSIZE	Всё равно.
23-20	CLKDIV	Всё равно.
19-16	BUSTURN	Время между высоким и низким NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Длительность второй фазы доступа (DATAST+3 циклов HCLK при чтении). Не может быть равным 0 (минимум 1).
7-4	ADDHLD	Всё равно.
3-0	ADDSET[3:0]	Длительность первой фазы доступа (ADDSET+1 циклов HCLK).

**Таблица 230. Биты FSMC\_BWTRx.**

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	DATLAT	Всё равно.
23-20	CLKDIV	Всё равно.
19-16	BUSTURN	Время между высоким и низким NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Длительность второй фазы доступа (DATAST+1 циклов HCLK при записи, DATAST+3 циклов HCLK при чтении). Не может быть равным 0 (минимум 1).
7-4	ADDHLD	Всё равно.
3-0	ADDSET[3:0]	Длительность первой фазы доступа (ADDSET+1 циклов HCLK для записи).

### Режим 2/B - NOR Flash

**Режим 2/В, чтение.****Режим 2, запись.****Режим В, запись.**

Отличие с Режимом 1 в переключении NWE и независимыми временами чтения и записи в расширенном режиме (Mode В).

Таблица 231. Биты FSMC\_BCRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-20	Резерв	0x000
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
15	ASYNCWAIT	1 при поддержке памяти. Иначе 0.
14	EXTMOD	0x1 в Режиме В, 0x0 в Режиме 2
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
12	WREN	Как нужно
11	WAITCFG	Всё равно.
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Имеет смысл только при стоящем бите 15
8	BURSTEN	0x0
7	Резерв	0x1
6	FACCEN	0x1
5-4	MWID	Как нужно
3-2	MTYP[0:1]	0x2 (NOR Flash)
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

Таблица 232. Биты FSMC\_BTRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x1
27-24	DATLAT	Всё равно.
23-20	CLKDIV	Всё равно.
19-16	BUSTURN	Время между высоким и низким NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Длительность второй фазы доступа (DATAST+3 циклов HCLK при чтении). Не может быть равным 0 (минимум 1).
7-4	ADDHLD	Всё равно.
3-0	ADDSET[3:0]	Длительность первой фазы доступа (ADDSET+1 циклов HCLK).

Таблица 233. Биты FSMC\_BWTRx.

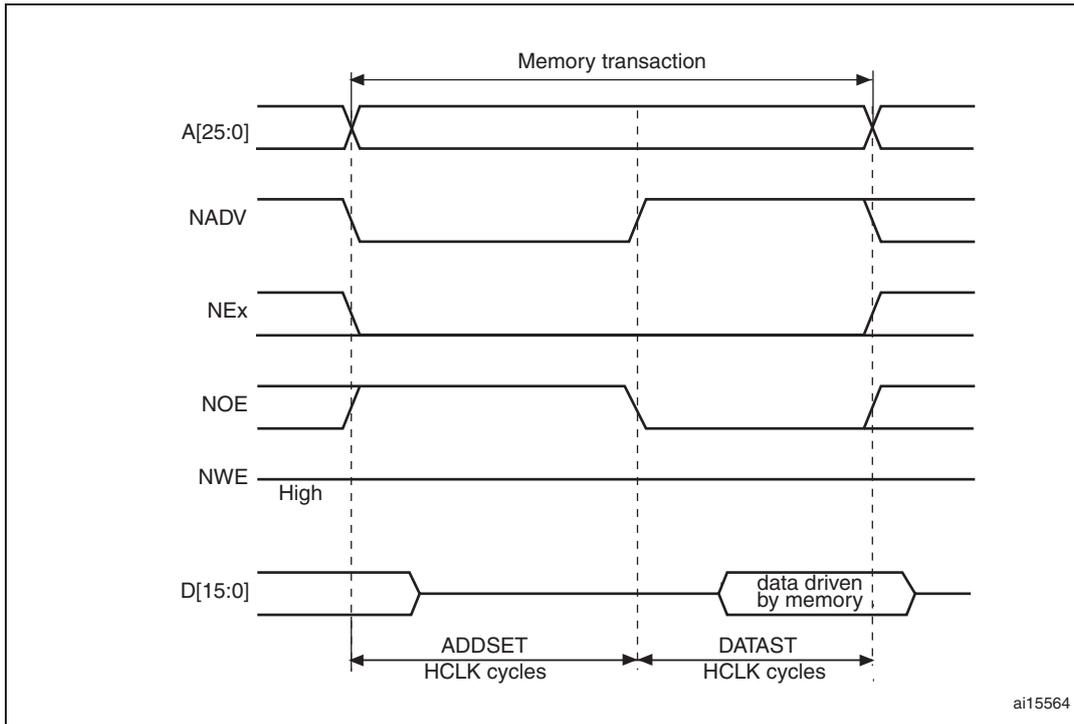
Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x1
27-24	DATLAT	Всё равно.
23-20	CLKDIV	Всё равно.
19-16	BUSTURN	Время между высоким и низким NEx (BUSTURN HCLK)

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
15-8	DATAST	Длительность второй фазы доступа (DATAST+1 циклов HCLK при записи, DATAST+3 циклов HCLK при чтении). Не может быть равным 0 (минимум 1).
7-4	ADDHLD	Всё равно.
3-0	ADDSET[3:0]	Длительность первой фазы доступа (ADDSET+1 циклов HCLK для записи).

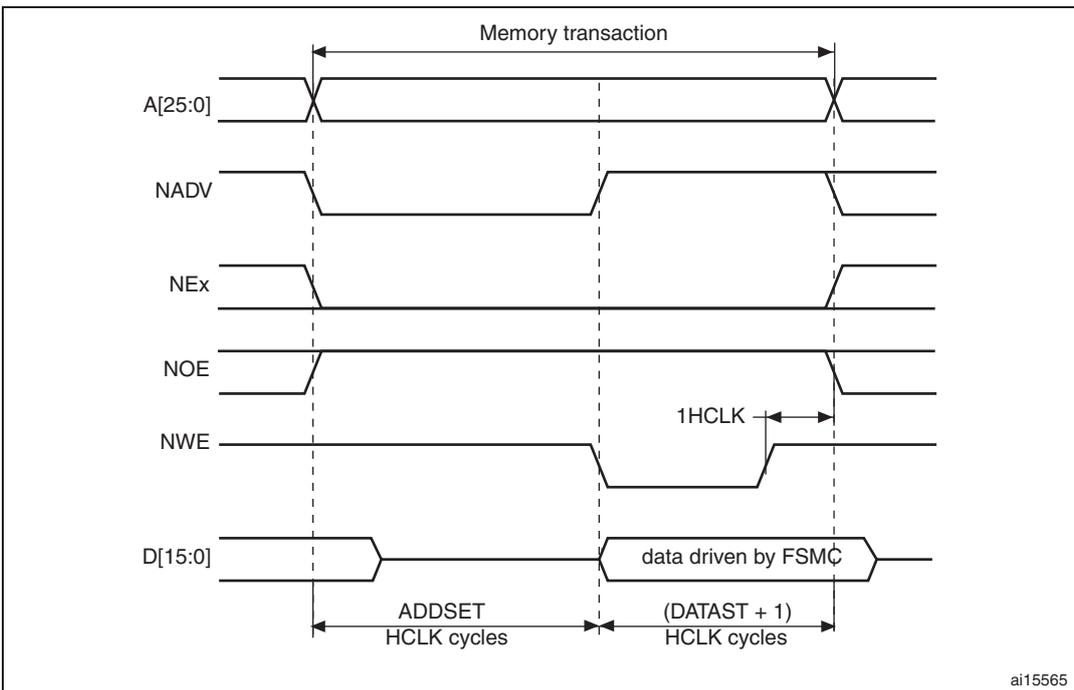
Регистр FSMC\_BWTRx достоверен только в расширенном режиме В, иначе его содержимое бестолково.

### Режим С - NOR Flash - переключение OE.

#### Режим С, чтение.



#### Режим С, запись.



От Режима 1 отличается переключением NOE и независимыми временками чтения и записи.

Таблица 234. Биты FSMC\_BCRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-20	Резерв	0x000
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
15	ASYNCWAIT	1 при поддержке памятью. Иначе 0.
14	EXTMOD	0x1 в Режиме В, 0x0 в Режиме 2
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
12	WREN	Как нужно
11	WAITCFG	Всё равно.
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Имеет смысл только при стоящем бите 15
8	BURSTEN	0x0
7	Резерв	0x1
6	FACCEN	0x1
5-4	MWID	Как нужно
3-2	MTYP[0:1]	0x2 (NOR Flash)
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

Таблица 235. Биты FSMC\_BTRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x2
27-24	DATLAT	0x0
23-20	CLKDIV	0x0
19-16	BUSTURN	Время между высоким и низким NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Длительность второй фазы доступа (DATAST+3 циклов HCLK при чтении). Не может быть равным 0 (минимум 1).
7-4	ADDHLD	Всё равно.
3-0	ADDSET[3:0]	Длительность первой фазы доступа (ADDSET+1 циклов HCLK).

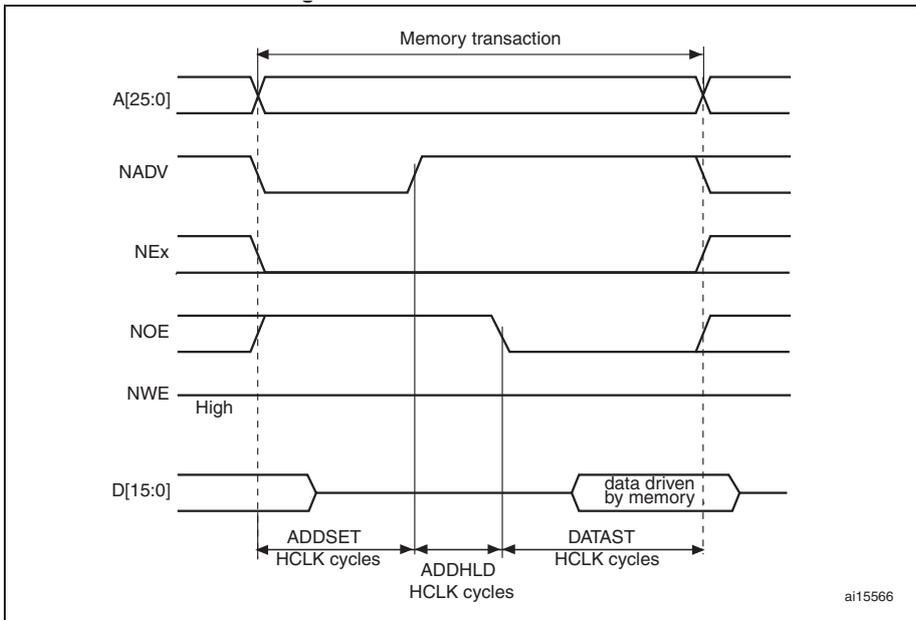
Таблица 236. Биты FSMC\_BWTRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x2
27-24	DATLAT	Всё равно.
23-20	CLKDIV	Всё равно.
19-16	BUSTURN	Время между высоким и низким NEx (BUSTURN HCLK)

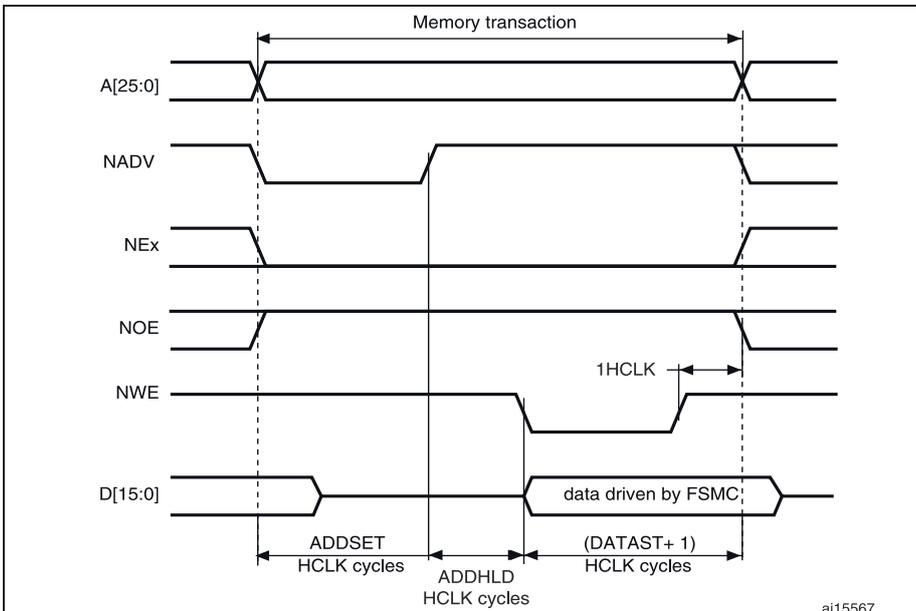
Номер	Имя	Устанавливаемое значение
15-8	DATAST	Длительность второй фазы доступа (DATAST+1 циклов HCLK при записи, DATAST+3 циклов HCLK при чтении). Не может быть равным 0 (минимум 1).
7-4	ADDHLD	Всё равно.
3-0	ADDSET[3:0]	Длительность первой фазы доступа (ADDSET+1 циклов HCLK для записи).

### Режим D, асинхронный доступ с расширенным адресом.

#### Режим D, чтение.



#### Режим D, запись.



От режима 1 отличается переключением NOE после изменения NADV и независимыми временками чтения и записи.

Таблица 237. Биты FSMC\_BCRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-20	Резерв	0x000
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
15	ASYNCWAIT	1 при поддержке памяти. Иначе 0.
14	EXTMOD	0x1
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
12	WREN	Как нужно
11	WAITCFG	Всё равно.
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Имеет смысл только при стоящем бите 15
8	BURSTEN	0x0
7	Резерв	0x1
6	FACCEN	Соответственно памяти.
5-4	MWID	Как нужно
3-2	MTYP[0:1]	Как нужно
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

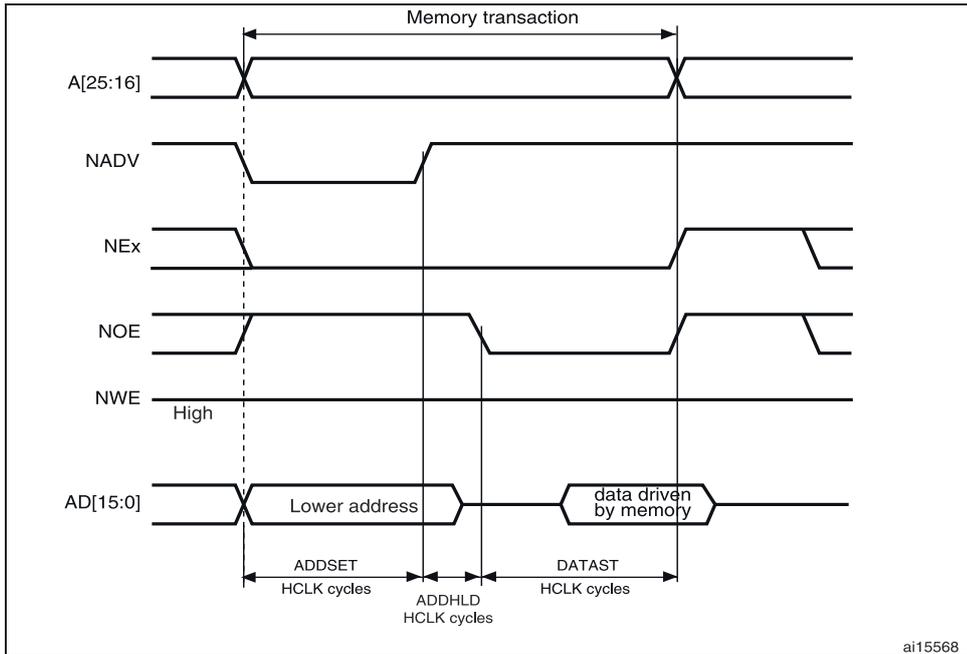
**Таблица 238. Биты FSMC\_BTRx.**

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x3
27-24	DATLAT	Всё равно.
23-20	CLKDIV	Всё равно.
19-16	BUSTURN	Время между высоким и низким NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Длительность второй фазы доступа (DATAST+3 циклов HCLK при чтении). Не может быть равным 0 (минимум 1).
7-4	ADDHLD	Длительность средней фазы чтения (ADDHLD+1 циклов HCLK).
3-0	ADDSET[3:0]	Длительность первой фазы доступа (ADDSET+1 циклов HCLK).

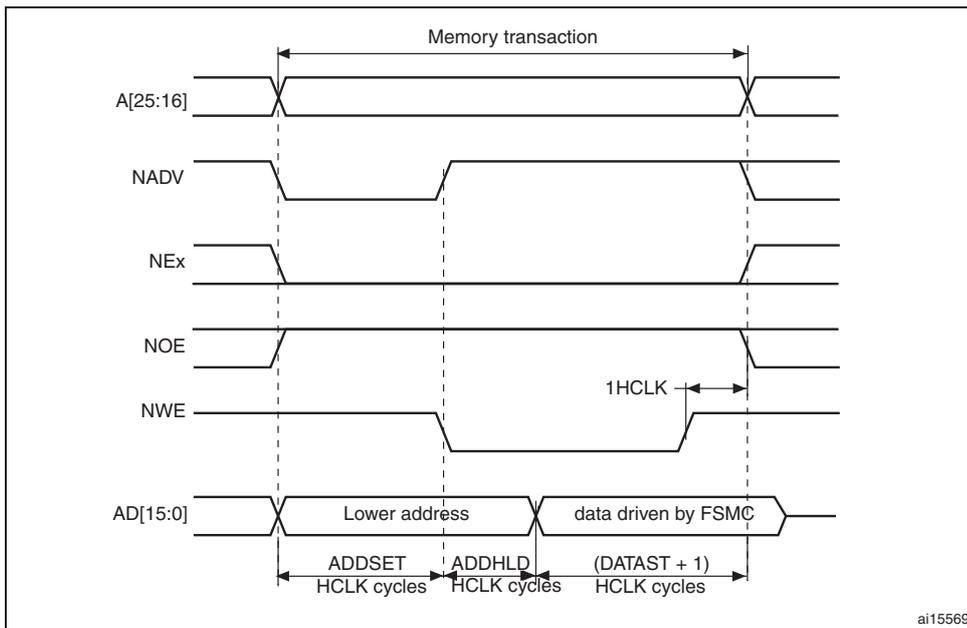
**Таблица 239. Биты FSMC\_BWTRx.**

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x3
27-24	DATLAT	0x0
23-20	CLKDIV	0x0
19-16	BUSTURN	Время между высоким и низким NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Длительность второй фазы доступа (DATAST+3 циклов HCLK при записи). Не может быть равным 0 (минимум 1).
7-4	ADDHLD	Длительность средней фазы записи (ADDHLD+1 циклов HCLK).
3-0	ADDSET[3:0]	Длительность первой фазы доступа (ADDSET+1 циклов HCLK для записи).

## Мультиплексный режим, чтение.



## Мультиплексный режим, запись.



От режима D отличается управлением младшей частью адреса на шине данных.

Таблица 240. Биты FSMC\_BCRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-21	Резерв	0x000
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
15	ASYNCWAIT	1 при поддержке памяти. Иначе 0.
14	EXTMOD	0x0
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме не влияет)
12	WREN	Как нужно

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
11	WAITCFG	Всё равно.
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Имеет смысл только при стоящем бите 15
8	BURSTEN	0x0
7	Резерв	0x1
6	FACCEN	0x1
5-4	MWID	Как нужно
3-2	MTYP[0:1]	0x2 (NOR Flash memory)
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

Таблица 241. Биты FSMC\_BTRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	DATLAT	Всё равно.
23-20	CLKDIV	Всё равно.
19-16	BUSTURN	Длительность последней фазы доступа (BUSTURN+1 HCLK)
15-8	DATAST	Длительность второй фазы доступа (DATAST+3 циклов HCLK при чтении, DATAST+1 циклов HCLK при записи). Не может быть равным 0 (минимум 1).
7-4	ADDHLD	Длительность средней фазы доступа (ADDHLD+1 циклов HCLK). Не может быть равным 0 (минимум 1).
3-0	ADDSET[3:0]	Длительность первой фазы доступа (ADDSET+1 циклов HCLK).

### Управление ожиданием при асинхронном доступе.

Если асинхронная память умеет выставлять сигнал **WAIT** при своей неготовности к работе, то в регистре **FSMC\_BCRx** надо ставить бит **ASYNCAWAIT**.

Если сигнал **WAIT** активен (в зависимости от бита **WAITPOL**), то вторая фаза доступа (установка данных), определённая битами **DATAST**, удлиняется вплоть до снятия сигнала **WAIT**. В отличие от фазы данных, первые фазы доступа (Установка и удержание адреса), определённые битами **ADDSET[3:0]** и **ADDHLD**, к сигналу **WAIT** не чувствительны.

Фазу установки данных (**DATAST** в регистре **FSMC\_BCRx**) нужно определять так, чтобы сигнал **WAIT** соответствовал следующим условиям:

1. Память выставляет сигнал **WAIT** выравненным к переключаемым **NOE/NWE**:  

$$DATAST \geq (4 \times HCLK) + \max\_wait\_assertion\_time$$
2. Память выставляет сигнал **WAIT** выравненным к **NEx** (или **NOE/NWE** не переключаются):

если

$$\max\_wait\_assertion\_time > \text{фаза\_адреса} + \text{фаза\_удержания}$$

то

$$DATAST \geq (4 \times HCLK) + (\max\_wait\_assertion\_time - \text{фаза\_адреса} - \text{фаза\_удержания})$$

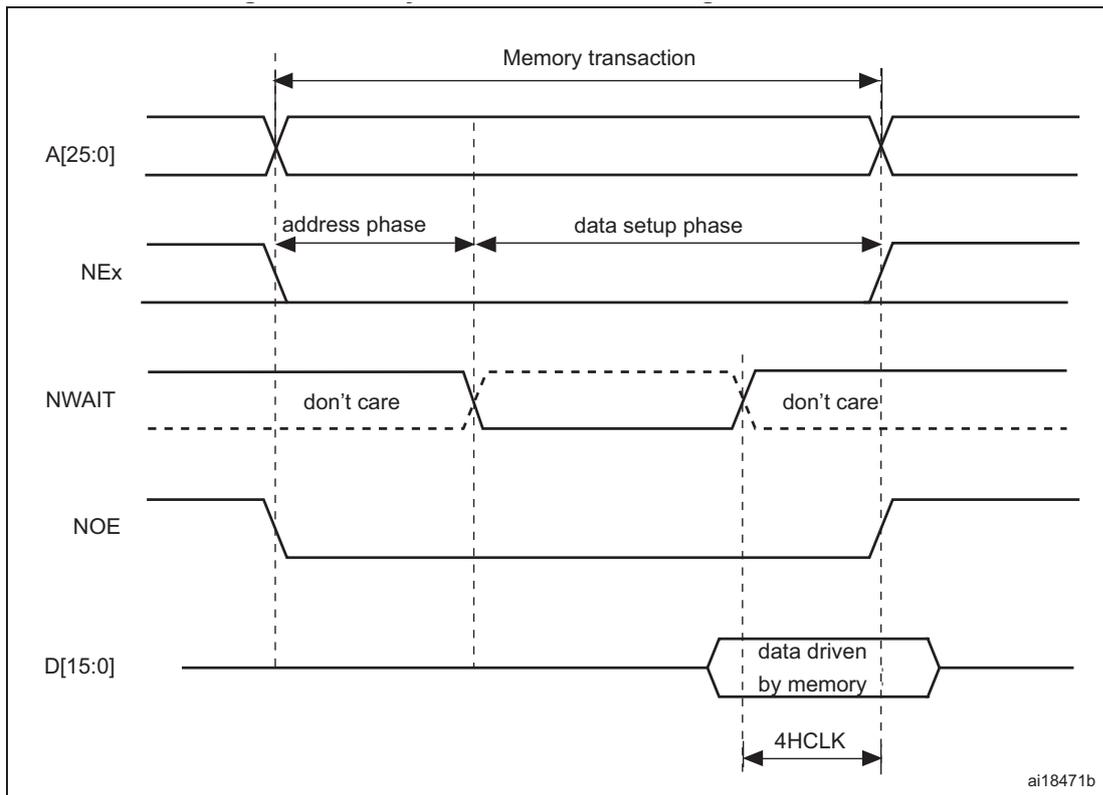
иначе

$$DATAST \geq 4 \times HCLK$$

где **max\_wait\_assertion\_time** это максимальное время установки сигнала **WAIT** по низкому уровню на **NEx/NOE/NWE**.

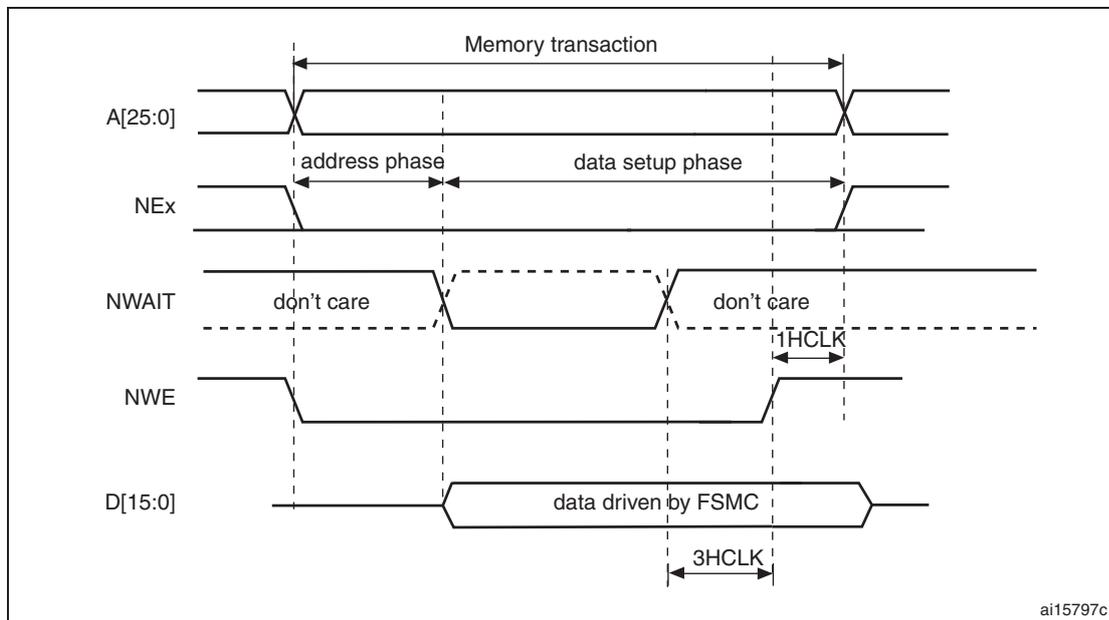
Рисунки ниже показывают число добавляемых тактов HCLK для доступа к памяти после снятия ею сигнала WAIT (независимо от приведённых случаев).

### Асинхронное ожидание при чтении.



Полярность NWAIT зависит от бита WAITPOL в регистре FSMC\_BCRx.

### Асинхронное ожидание при записи.



Полярность NWAIT зависит от бита WAITPOL в регистре FSMC\_BCRx.

### 36.5.5. Синхронные передачи

Кратность тактов памяти, CLK, и тактов HCLK задаётся параметром CLKDIV.

NOR Flash определяет минимальное время от выдачи NADV до переднего фронта CLK. Для его соблюдения FSMC не должен подавать такт на память во время первого цикла синхронного доступа (перед появлением NADV). Так гарантируется появление переднего фронта в середине импульса импульса NADV.

## Задержки Данных и NOR Flash.

Задержка данных это число циклов ожидания перед считыванием данных. Значение DATLAT должно быть совместимым с значением в регистре конфигурации NOR Flash. При вычислении задержки данных FSMC не учитывает такты при низком NADV.

### Внимание:

Некоторые устройства NOR Flash памяти не учитывают такты низкого NADV при подсчёте запаздывания данных. Так что точное соотношение запаздывания NOR Flash и параметром FMSC DATLAT может быть одним из двух:

- Запаздывание NOR Flash = (DATLAT + 2) тактов CLK
- Запаздывание NOR Flash = (DATLAT + 3) тактов CLK

Некоторые современные типы памяти выставляют NWAIT в фазе задержки. В таких случаях DATLAT может быть минимальным. В результате FSMC читает данные и ждёт достаточно долго для определения достоверности данных. Так FSMC определяет конец задержки памяти и достоверность данных.

Другие типы памяти во время запаздывания NWAIT не выставляют. В этом случае задержки и FSMC и памяти должны быть корректными, чтобы не терять данные в первой фазе доступа к памяти.

### Однопакетная передача.

Если выбранный банк включён в пакетный синхронный доступ и, например, АНВ запросил однопакетный доступ к 16-бит памяти, то FSMC выполняет пакетную передачу длиной 1 (при 16-бит передаче АНВ) или длиной 2 (при 32-бит передаче АНВ) и снимает выбор чипа после стробирования последних данных.

Понятно, что такая передача не самая эффективная по сравнению с асинхронным чтением по затратам тактов. Тем не менее, асинхронное чтение с произвольным доступом потребует установки режима доступа к памяти, что в итоге много длиннее.

## Переход границы страниц в Cellular RAM 1.5

Cellular RAM 1.5 не разрешает пакетному доступу пересекать границу страниц. FSMC позволяет автоматически автоматически разбивать пакетный доступ при достижении границы страниц установкой битов CPSIZE в регистре FSMC\_BCR1 следуя размеру страницы.

### Управление ожиданием

Для синхронной NOR Flash памяти состояние NWAIT определяется после заданного периода задержки, (DATLAT+2) тактов CLK.

Если NWAIT активен (низкий при WAITPOL = 0, высокий при WAITPOL = 1), то вставляются такты ожидания до снятия NWAIT (высокий при WAITPOL = 0, низкий при WAITPOL = 1).

Если NWAIT неактивен, данные считаются достоверными либо немедленно (бит WAITCFG = 1), либо по следующему фронту такта (бит WAITCFG = 0).

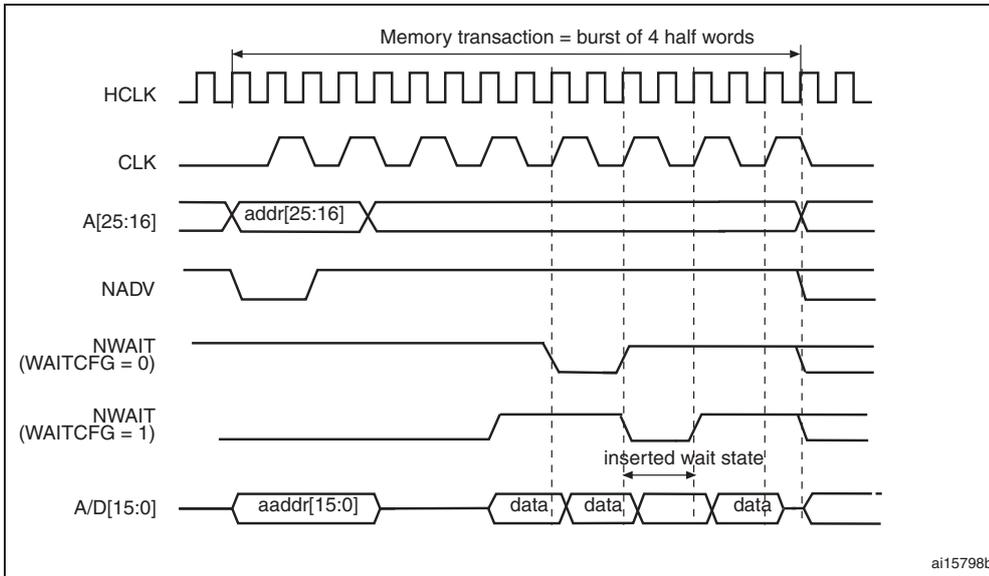
Во время вставки тактов ожидания сигналом NWAIT контроллер продолжает посылать такты памяти, сохраняет выбор чипа и разрешение вывода данных, но не рассматривает их достоверными.

Есть две конфигурации сигнала NWAIT для NOR Flash в пакетном режиме:

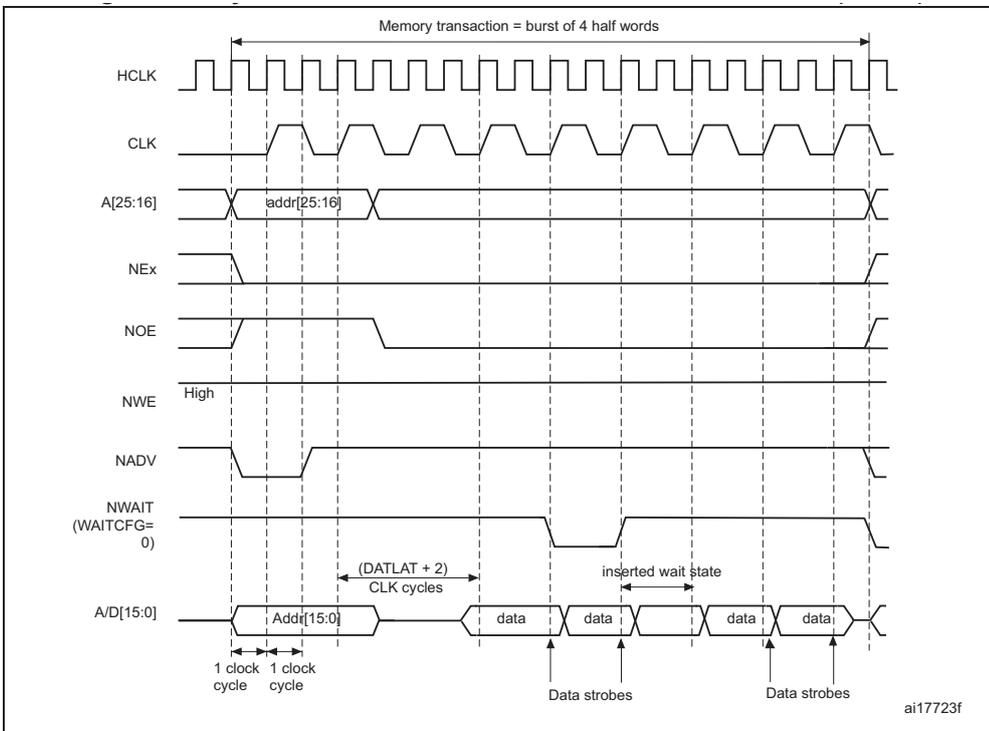
- Flash память выставляет сигнал NWAIT за один цикл до состояния ожидания (по умолчанию после сброса).
- Flash память выставляет сигнал NWAIT во время состояния ожидания.

Они поддерживаются FSMC отдельно для каждого выбора чипа битом WAITCFG в регистрах FSMC\_BCRx (x = 0..3).

## Конфигурации ожидания.



## Синхронное мультиплексное чтение - NOR, PSRAM (CRAM).



1. Выходы байтовых линий BL не показаны; для NOR они высокие, для PSRAM (CRAM) низкие.
2. Полярность NWAIT ставится в 0.

**Таблица 242. Биты FSMC\_BCRx.**

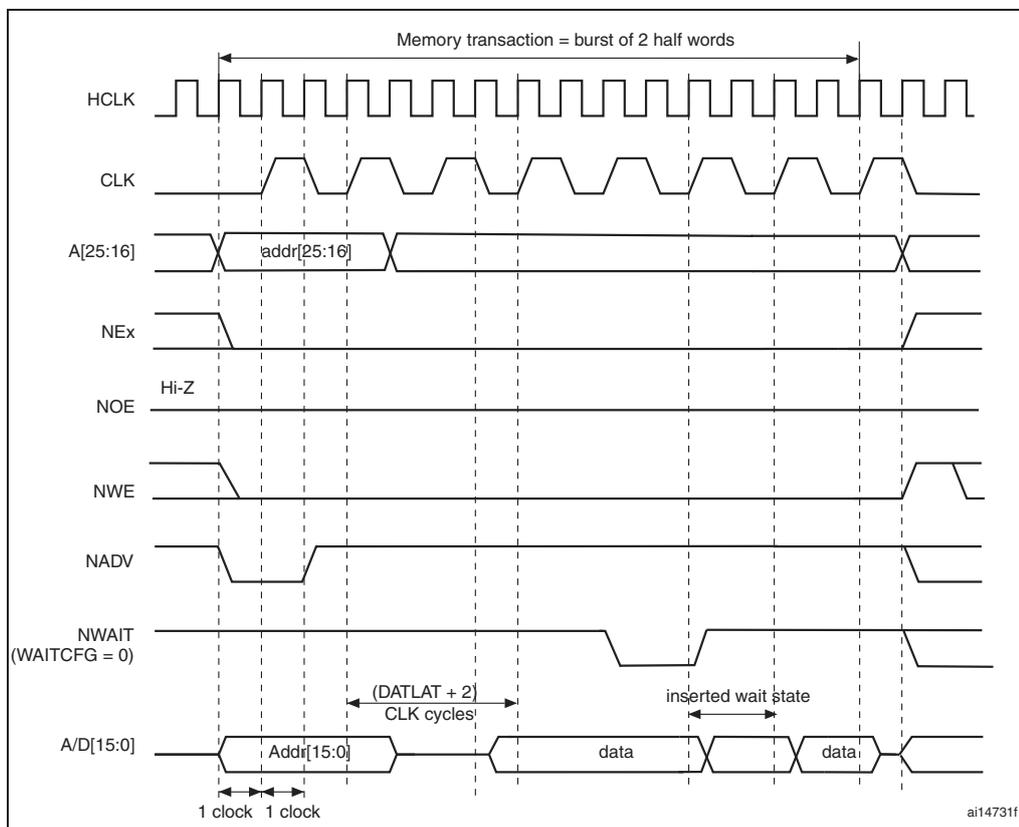
Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-21	Резерв	0x000
19	CBURSTRW	При синхронном чтении не влияет
18:16	CPSIZE	Как нужно (0x1 для CRAM 1.5)
15	ASYNCWAIT	0x0
14	EXTMOD	0x0
13	WAITEN	1, если память поддерживает, иначе 0.
12	WREN	При синхронном чтении не влияет
11	WAITCFG	Соответственно памяти.
10	WRAPMOD	0x0

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
9	WAITPOL	Соответственно памяти.
8	BURSTEN	0x1
7	Резерв	0x1
6	FACCEN	Соответственно памяти (NOR Flash).
5-4	MWID	Как нужно
3-2	MTYP[0:1]	0x1 или 0x2
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

Таблица 243. Биты FSMC\_BTRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	DATLAT	Задержка данных.
23-20	CLKDIV	0x0 для CLK = HCLK (не поддерживается) 0x1 для CLK = 2 × HCLK
19-16	BUSTURN	Не влияет.
15-8	DATAST	Всё равно.
7-4	ADDHLD	Всё равно.
3-0	ADDSET[3:0]	Всё равно.

### Синхронная мультиплексная запись - PSRAM (CRAM).



1. Память должна выдавать NWAIT на такт раньше и WAITCFG должен быть равен 0.
2. Полярность NWAIT ставится в 0.
3. Байтовые линии (NBL) не показаны, при активном NEx удерживается низким.

Таблица 244. Биты FSMC\_BCRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-20	Резерв	0x000
19	CBURSTRW	0x1
18:16	CPSIZE	Как нужно (0x1 для SRAM 1.5)
15	ASYNCAWAIT	0x0
14	EXTMOD	0x0
13	WAITEN	1, если память поддерживает, иначе 0.
12	WREN	0x1
11	WAITCFG	0x0
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Соответственно памяти.
8	BURSTEN	На синхронную запись не влияет.
7	Резерв	0x1
6	FACCEN	Соответственно памяти.
5-4	MWID	Как нужно
3-2	MTYP[0:1]	0x1
1	MUXEN	Как нужно
0	MBKEN	0x1

Таблица 245. Биты FSMC\_BTRx.

Номер	Имя	Устанавливаемое значение
31-30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	DATLAT	Задержка данных.
23-20	CLKDIV	0x0 для CLK = HCLK (не поддерживается) 0x1 для CLK = 2 x HCLK
19-16	BUSTURN	Время между высоким и низким NEX (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Всё равно.
7-4	ADDHLD	Всё равно.
3-0	ADDSET[3:0]	Всё равно.

### 36.5.6. Регистры управления NOR/PSRAM

Они доступны словами.

#### Регистры выбора чипов SRAM/NOR-Flash 1..4 (FSMC\_BCR1..4)

Смещение адреса:  $0xA000\ 0000 + 8 * (x - 1)$ ,  $x = 1...4$

По сбросу:  $0x0000\ 30DB$  для Банка 1 и  $0x0000\ 30D2$  для Банков 2 - 4

Управляющая информация банков SRAM, PSRAM и NOR Flash памяти.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved												CBURSTRW	CPSIZE[2:0]			ASYNCAWAIT	EXTMOD	WAITEN	WREN	WAITCFG	WRAPMOD	WAITPOL	BURSTEN	Reserved	FACCEN	MWID[1:0]			MTYP[1:0]		MUXEN	MBKEN
												rw				rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

- Биты 31:20 Резерв, не трогать.
- Бит 19 **CBURSTRW**: Разрешение синхронной пакетной записи Cellular RAM (PSRAM). Синхронное пакетное чтение разрешается битом BURSTEN в регистре FSMC\_BCRx.
  - 0: Запись асинхронная
  - 1: Запись синхронная.
- Биты 18:16 **CPSIZE[2:0]**: Размер страницы CRAM.
  - Используется Cellular RAM 1.5, не позволяющей пересечения границы страниц пакетными передачами. При установке этих битов FSMC автоматически разбивает пакетные передачи при достижении границы страниц.
  - 000: Без автоматического разделения пакетов (по умолчанию после сброса)
  - 001: 128 байт
  - 010: 256 байт
  - 011: 512 байт
  - 100: 1024 байта
  - Остальные: резерв.
- Бит 15 **ASYNCAWAIT**: Разрешение сигнала ожидания при асинхронных передачах.
  - 0: В асинхронном протоколе сигнал NWAIT не учитывается (по умолчанию после сброса)
  - 1: Сигнал NWAIT учитывается
- Бит 14 **EXTMOD**: Разрешение расширенного режима.
  - Разрешает учитывать биты время записи немультимплексного асинхронного доступа в регистре FSMC\_BWTR, устанавливая различные время записи и чтения.
  - 0: Значения FSMC\_BWTR не учитываются (по умолчанию после сброса)
  - 1: Значения FSMC\_BWTR учитываются
  - NB**: При выключенном расширенном режиме FSMC может работать в Режиме 1 или 2:
    - Режим 1 используется по умолчанию для SRAM/PSRAM памяти (MTYP [0:1]=0x0 or 0x01)
    - Режим 2 используется по умолчанию для NOR памяти (MTYP [0:1]= 0x10).
- Бит 13 **WAITEN**: Разрешение ожидания.
  - Разрешает вставку тактов ожидания по сигналу NWAIT при синхронном доступе к Flash памяти.
  - 0: Сигнал NWAIT не учитывается, такты ожидания после периода задержки Flash не вставляются
  - 1: Сигнал NWAIT учитывается, вставляются такты ожидания после периода задержки Flash (по умолчанию после сброса)
- Бит 12 **WREN**: Разрешение записи FSMC в банк памяти.
  - 0: Запись запрещена, выдаётся ошибка АНВ,
  - 1: Запись разрешена.
- Бит 11 **WAITCFG**: Конфигурация время записи ожидания.
  - Сигнал NWAIT показывает достоверность данных из памяти, или необходимость вставки состояний ожидания при доступе к Flash памяти в синхронном режиме. Этот бит определяет установку NWAIT за один такт до состояния ожидания или во время его:
    - 0: Сигнал NWAIT ставится за один такт до состояния ожидания (по умолчанию после сброса),
    - 1: Сигнал NWAIT ставится во время состояния ожидания (не используется в PRAM).
- Бит 10 **WRAPMOD**: Поддержка закольцованных пакетов.
  - Определяет разбиение закольцованного пакета АНВ на два последовательных обращения. Действует только при пакетном доступе.
  - 0: Прямой закольцованный пакет запрещён (по умолчанию после сброса),
  - 1: Прямой закольцованный пакет разрешён.
  - NB**: Бит не имеет значения если CPU и DMA не могут выдавать такие запросы.
- Бит 9 **WAITPOL**: Полярность сигнала ожидания.
  - Действует только при пакетном доступе:
    - 0: NWAIT активен низким (по умолчанию после сброса),
    - 1: NWAIT активен высоким.
- Бит 8 **BURSTEN**: Разрешение пакетов.

Разрешает синхронный доступ при чтении в пакетном режиме:

0: Пакеты запрещены (по умолчанию после сброса). Чтение в асинхронном режиме.

1: Пакеты разрешены. Чтение в синхронном режиме.

**NB:** При выключенном расширенном режиме FSMC может работать в Режимы 1 или 2:

– Режим 1 используется по умолчанию для SRAM/PSRAM памяти (MTYP [0:1]=0x0 or 0x01)

– Режим 2 используется по умолчанию для NOR памяти (MTYP [0:1]= 0x10).

- **Бит 7** Резерв, не трогать.
- **Бит 6** **FACCEN:** Разрешение доступа к NOR Flash
  - 0: Доступ к NOR Flash запрещён
  - 1: Доступ к NOR Flash разрешён (по умолчанию после сброса).
- **Биты 5:4** **MWID[1:0]:** Ширина шины данных памяти.
  - 00: 8 бит,
  - 01: 16 бит (по умолчанию после сброса),
  - 10: Резерв, не трогать.
  - 11: Резерв, не трогать.
- **Биты 3:2** **MTYP[1:0]:** Тип памяти.
  - Тип внешней памяти в банке:
  - 00: SRAM (по умолчанию после сброса для Банков 2...4)
  - 01: PSRAM (GRAM)
  - 10: NOR Flash(по умолчанию после сброса для Банка 1)
  - 11: Резерв, не трогать.
- **Бит 1** **MUXEN:** Разрешение мультиплекса Адреса/Данных.
  - Стоящий бит разрешает мультиплексирование Адреса/Данных на шине данных для NOR и PSRAM памяти:
  - 0: Адрес/Данные не мультиплексируются
  - 1: Адрес/Данные мультиплексируются (по умолчанию после сброса).
- **Бит 0** **MBKEN:** Разрешение банка памяти.
  - После сброса разрешён Банк 1, остальные запрещены.
  - Доступ к запрещённому банку вызывает Ошибку на шине АНВ.
  - 0: Соответствующий банк выключен
  - 1: Соответствующий банк включен.

### Регистры времени выбора чипов 1.4 SRAM/NOR-Flash (FSMC\_BTR1..4).

Смещение адреса:  $0xA000\ 0000 + 0x04 + 8 * (x - 1)$ ,  $x = 1..4$

По сбросу:  $0x0FFF\ FFFF$

Биты **FSMC\_BTRx** программно добавляют задержку в конец передач чтения/записи. Она позволяет согласовать минимальное время между последовательными передачами ( $t_{ENEL}$  от высокого **NEx** до низкого **FSMC\_NEx**) и максимального времени освобождения шины данных памятью после операции чтения ( $t_{ENQZ}$ ).

Содержат управляющую информацию для всех банков SRAM, PSRAM и NOR Flash. Если бит **EXTMOD** в регистре **FSMC\_BCRx** стоит, то появляются 2 регистра: для чтения (этот регистр) и для записи (**FSMC\_BWTRx**).

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved	ACCMOD[1:0]		DATLAT[3:0]				CLKDIV[3:0]				BUSTURN[3:0]				DATAST[7:0]				ADDHLD[3:0]				ADDSET[3:0]									
	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w	r/w		

- **Биты 31:30** Резерв, не трогать.
- **Биты 29:28** **ACCMOD[1:0]:** Режим доступа
  - Определяет режим асинхронного доступа. Работает только при стоящем бите EXTMOD в регистре FSMC\_BCRx.
  - 00: Режим А
  - 01: Режим В

10: Режим C

11: Режим D

- **Биты 27:24**     **DATLAT[3:0]:** Задержка данных для синхронной NOR Flash памяти  
 Определяет число тактов (+2) синхронной NOR Flash памяти, подаваемых на память перед чтением/записью первых данных.  
 Выражается не в периодах HCLK, а в периодах FSMC\_CLK. В случае PSRAM (GRAM) это поле должно быть нулевым. В асинхронных NOR Flash, SRAM или PSRAM это поле никого не волнует.  
   0000: Задержка в 2 такта CLK перед первым доступом пакета  
   1111: Задержка в 17 тактов CLK перед первым доступом пакета (по умолчанию после сброса)
- **Биты 23:20**     **CLKDIV[3:0]:** Делитель частоты сигнала FSMC\_CLK в тактах HCLK  
   0000: Резерв  
   0001: Период FSMC\_CLK = 2 × HCLK периодов  
   0010: Период FSMC\_CLK = 3 × HCLK периодов  
   1111: Период FSMC\_CLK = 16 × HCLK периодов (по умолчанию после сброса)  
 В асинхронных NOR Flash, SRAM или PSRAM это поле никого вообще не волнует.
- **Биты 19:16**     **BUSTURN[3:0]:** Длительность фазы реверса шины  
 Эти биты программно добавляют задержку в конец передач чтение/запись и запись/чтение. Программируемая задержка вставляется между асинхронными чтением (мультиплекс или режим D) или записью и любым другим асинхронно/синхронным доступом к статическому банку (при чтении банк может быть тем же или другим; при записи банк может быть различным исключая мультиплекс и режим D).  
 В некоторых случаях, задержка реверса шины фиксирована при любом значении BUSTURN:
  - Задержка реверса шины не вставляется между двумя последовательными записями в один банк статической памяти, исключая мультиплекс и режим D.
  - Задержка реверса шины в 1 такт FSMC вставляется между:
    - Двумя последовательными асинхронными чтениями из одного банка статической памяти, исключая мультиплекс и режим D.
    - Асинхронным чтением и асинхронной или синхронной записью в любой статический или динамический банк, исключая мультиплекс и режим D.
    - Асинхронным чтением (режимы 1, 2, A, B or C) и чтением из другого статического банка.
  - Задержка реверса шины в 2 такта FSMC вставляется между:
    - Двумя последовательными синхронными записями (пакетными или одиночными) в один банк
    - Синхронной записью (пакетной или одиночной) и асинхронным обменом с статическим банком памяти (банк может быть тем же или другим в случае чтения).
    - Двумя последовательными синхронными чтениями (пакетными или одиночными) с последующим синхронным/асинхронным обменом с другим банком статической памяти.
  - Задержка реверса шины в 3 такта FSMC вставляется между:
    - Двумя последовательными синхронными записями (пакетными или одиночными) в разные статические банки.
    - Синхронной записью (пакетной или одиночной) и синхронным чтением из одного или разных банков.
   0000: Длительность фазы BUSTURN = 1 добавленный такт HCLK  
   ...  
   1111: Длительность фазы BUSTURN = 16 × HCLK тактов (по умолчанию после сброса)
- **Биты 15:8**     **DATAST[7:0]:** Длительность фазы данных асинхронного доступа.  
   0000 0000: Резерв.  
   0000 0001: Длительность фазы DATAST = 2 × HCLK тактов  
   0000 0010: Длительность фазы DATAST = 3 × HCLK тактов  
   ...  
   1111 1111: Длительность фазы DATAST = 256 × HCLK тактов (по умолчанию после сброса)  
 Пример: Режим 1, чтение, DATAST=1: Фаза данных = DATAST+3 = 4 HCLK тактов.  
**NB:** При синхронном доступе никого не волнует.
- **Биты 7:4**     **ADDHLD[3:0]:** Длительность фазы удержания адреса.  
 Используется при мультиплексе и режиме D:
  - 0000: Резерв
  - 0001: Длительность фазы ADDHLD = 2 × HCLK тактов
  - 0010: Длительность фазы ADDHLD = 3 × HCLK тактов
  - ...

1111: Длительность фазы ADDHLD = 16 × HCLK тактов (по умолчанию после сброса)

Пример: Режим D, чтение, ADDHLD=1: Фаза удержания адреса = ADDHLD + 1 = 2 HCLK такта.

**NB:** При синхронном доступе не используется, фаза всегда равна 1 такту памяти.

— **Биты 3:0** **ADDSET[3:0]:** Длительность фазы установки адреса.

Используется в SRAM, ROM и асинхронных NOR Flash и PSRAM:

0000: Длительность фазы ADDSET = 1 × HCLK тактов

...

1111: Длительность фазы ADDSET = x HCLK тактов (по умолчанию после сброса)

Пример: Режим 2, чтение, ADDSET=1: Фаза установки адреса = ADDSET + 1 = 2 HCLK тактов.

**NB:** При синхронном доступе к NOR Flash и PSRAM никому не интересно.

**NB:** PSRAM (CRAM) имеет переменную задержку из-за внутренней регенерации. Так что эта память выдаёт сигнал NWAIT на всё нужное время.

С памятью PSRAM (CRAM) поле DATLAT должно быть обнулено, так что FSMC вскоре выходит из задержки и смотрит на сигнал NWAIT от памяти memory, затем при готовности читает или пишет в память.

Этот метод можно использовать и с позднейшими поколениями Flash памяти, выдающими сигнал NWAIT, в отличие от старой Flash памяти.

### Регистры времянки записи 1.4 SRAM/NOR-Flash (FSMC\_BWTR1.4).

Смещение адреса:  $0xA000\ 0000 + 0x104 + 8 * (x - 1)$ ,  $x = 1..4$

По сбросу: **0x0FFF FFFF**

Содержит управляющую информацию всех банков памяти SRAM, PSRAM и NOR Flash. Регистр работает только при асинхронной записи (стоит бит **EXTMOD** в регистре **FSMC\_BCRx**).

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Res.		ACCMOD[2:0]		Reserved								BUSTURN[3:0]				DATAST[7:0]								ADDHLD[3:0]				ADDSET[3:0]			
		rw rw										rw rw rw rw				rw rw rw rw rw rw rw rw								rw rw rw rw				rw rw rw rw			

— **Биты 31:30** Резерв, не трогать.

— **Биты 29:28** **ACCMOD[1:0]:** Режим доступа

Определяет режим асинхронного доступа. Работает только при стоящем бите EXTMOD в регистре FSMC\_BCRx.

00: Режим A

01: Режим B

10: Режим C

11: Режим D

— **Биты 27:20** Резерв, не трогать.

— **Биты 19:16** **BUSTURN[3:0]:** Длительность фазы реверса шины

Программируемая задержка вставляется между асинхронной записью и любым другим асинхронно/синхронным доступом к статическому банку (при чтении банк может быть тем же или другим; при записи банк может быть различным, исключая мультиплекс и режим D).

В некоторых случаях, задержка реверса шины фиксирована при любом значении BUSTURN:

— Задержка реверса шины не вставляется между двумя последовательными записями в один банк статической памяти, исключая мультиплекс и режим D.

— Задержка реверса шины в 2 такта FSMC вставляется между:

— Двумя последовательными синхронными записями (пакетными или одиночными) в один банк

— Синхронной записью (пакетной или одиночной) и асинхронным обменом с статическим банком памяти (банк может быть тем же или другим в случае чтения).

— Задержка реверса шины в 3 такта FSMC вставляется между:

— Двумя последовательными синхронными записями (пакетными или одиночными) в разные статические банки.

— Синхронной записью (пакетной или одиночной) и синхронным чтением из одного или разных банков.

0000: Длительность фазы BUSTURN = 1 добавленный такт HCLK

...

1111: Длительность фазы BUSTURN = 16 × HCLK тактов (по умолчанию после сброса)

— **Биты 15:8** **DATAST[7:0]:** Длительность фазы данных асинхронного доступа.

0000 0000: Резерв.

0000 0001: Длительность фазы DATAST = 2 × HCLK тактов

0000 0010: Длительность фазы DATAST = 3 × HCLK тактов

...

1111 1111: Длительность фазы DATAST = 256 × HCLK тактов (по умолчанию после сброса)

Пример: Режим 1, чтение, DATAST=1: Фаза данных = DATAST+3 = 4 HCLK тактов.

**NB:** При синхронном доступе никого не волнует.

— Биты 7:4 **ADDHLD[3:0]**: Длительность фазы удержания адреса.

Используется при мультиплексе и режиме D:

0000: Резерв

0001: Длительность фазы ADDHLD = 2 × HCLK тактов

0010: Длительность фазы ADDHLD = 3 × HCLK тактов

...

1111: Длительность фазы ADDHLD = 16 × HCLK тактов (по умолчанию после сброса)

Пример: Режим D, чтение, ADDHLD=1: Фаза удержания адреса = ADDHLD + 1 = 2 HCLK такта.

**NB:** При синхронном доступе не используется, фаза всегда равна 1 такту памяти.

— Биты 3:0 **ADDSET[3:0]**: Длительность фазы установки адреса.

Используется в SRAM, ROM и асинхронных NOR Flash и PSRAM:

0000: Длительность фазы ADDSET = 1 × HCLK тактов

...

1111: Длительность фазы ADDSET = x HCLK тактов (по умолчанию после сброса)

Пример: Режим 2, чтение, ADDSET=1: Фаза установки адреса = ADDSET + 1 = 2 HCLK тактов.

**NB:** При синхронном доступе к NOR Flash и PSRAM никому не интересно.

## 36.6. Контроллер NAND Flash/PC Card

FSMC выдаёт нужную времянку сигналов для следующих типов памяти:

- NAND Flash
  - 8-бит
  - 16-бит
- 16-bit PC Card совместимые устройства

Контроллер NAND/PC Card управляет тремя внешними банками. Банк 2 и банк 3 поддерживают NAND Flash устройства. Банк 4 поддерживает устройства PC Card.

Каждый банк конфигурируется своими регистрами. Программируемые параметры памяти включают времянку доступа и конфигурацию контроля ошибок (ECC).

**Таблица 246. Параметры доступа NAND Flash/PC Card.**

Параметр памяти	Функция	Режим доступа	Единицы	Min.	Max.
Время установки	Число тактов HCLK установки адреса перед подачей команды	Ч/З	HCLK	1	255
Ожидание	Минимальная длительность подачи команды	Ч/З	HCLK	2	256
Удержание	Число тактов удержания адреса (и данных при записи) после снятия команды	Ч/З	HCLK	1	254
Hi-Z шины данных	Число тактов удержания шиной данных high-Z состояния после начала записи	З	HCLK	0	255

### 36.6.1. Сигналы интерфейса внешней памяти

**Внимание:** При использовании PC Card или CompactFlash в режиме I/O, входная ножка NIOS16 должна быть заземлена, а не подключаться к карте, иначе FSMC забастует, откажется работать и пр.

Теоретически ограничений ёмкости нет, так как FSMC может использовать произвольное число тактов адреса.

**NB:** Префикс “N” указывает на активный низкий уровень сигнала.

Таблица 247. 8-бит NAND Flash

Сигнал FSMC	Вв./Выв.	Функция
A[17]	Ы	Разрешение защёлки адреса NAND Flash (ALE)
A[16]	Ы	Разрешение защёлки команды NAND Flash (CLE)
D[7:0]	В/Ы	8-бит мультиплексная, двунаправленная шина адреса/данных
NCE[x]	Ы	Выбор чипа, x = 2, 3
NOE(= NRE)	Ы	Разрешение выхода (в памяти: разрешение чтения, NRE)
NWE	Ы	Разрешение записи
NWAIT/INT[3:2]	В	Сигнал готов/занят NAND Flash для FSMC

Таблица 248. 16-бит NAND Flash

Сигнал FSMC	Вв./Выв.	Функция
A[17]	Ы	Разрешение защёлки адреса NAND Flash (ALE)
A[16]	Ы	Разрешение защёлки команды NAND Flash (CLE)
D[7:0]	В/Ы	16-бит мультиплексная, двунаправленная шина адреса/данных
NCE[x]	Ы	Выбор чипа, x = 2, 3
NOE(= NRE)	Ы	Разрешение выхода (в памяти: разрешение чтения, NRE)
NWE	Ы	Разрешение записи
NWAIT/INT[3:2]	В	Сигнал готов/занят NAND Flash для FSMC

Таблица 249. 16-бит PC Card

Сигнал FSMC	Вв./Выв.	Функция
A[10:0]	О	Address bus
NIOS16	И	Data transfer in I/O space. It must be shorted to GND (16-bit transfer only)
NIORD	О	Output enable for I/O space
NIOWR	О	Write enable for I/O space
NREG	О	Register signal indicating if access is in Common or Attribute space
D[15:0]	И/О	Bidirectional databus
NCE4_1	О	Chip select 1
NCE4_2	О	Chip select 2 (indicates if access is 16-bit or 8-bit)
NOE	О	Output enable in Common and in Attribute space
NWE	О	Write enable in Common and in Attribute space
NWAIT	И	PC Card wait input signal to the FSMC (memory signal name IORDY)
INTR	И	PC Card interrupt to the FSMC (only for PC Cards that can generate an interrupt)
CD	И	PC Card presence detection. Active high. If an access is performed to the PC Card banks while CD is low, an AHB error is generated.

### 36.6.2. Поддерживаемая память и передачи NAND Flash / PC Card

В таблице ниже неразрешённые передачи указаны красным цветом.

Уст-во	Режим	Ч/З	Размер данных АНВ	Размер данных памяти	Можно	Комментарии
NAND 8-бит	Асинхр.	Ч	8	8	Д	
	Асинхр.	З	8	8	Д	
	Асинхр.	Ч	16	8	Д	За два обращения FSMC
	Асинхр.	З	16	8	Д	За два обращения FSMC
	Асинхр.	Ч	32	8	Д	За 4 обращения FSMC
	Асинхр.	З	32	8	Д	За 4 обращения FSMC
NAND 16-бит	Асинхр.	Ч	8	16	Д	
	Асинхр.	З	8	16	Н	
	Асинхр.	Ч	16	16	Д	
	Асинхр.	З	16	16	Д	
	Асинхр.	Ч	32	16	Д	За два обращения FSMC
	Асинхр.	З	32	16	Д	За два обращения FSMC

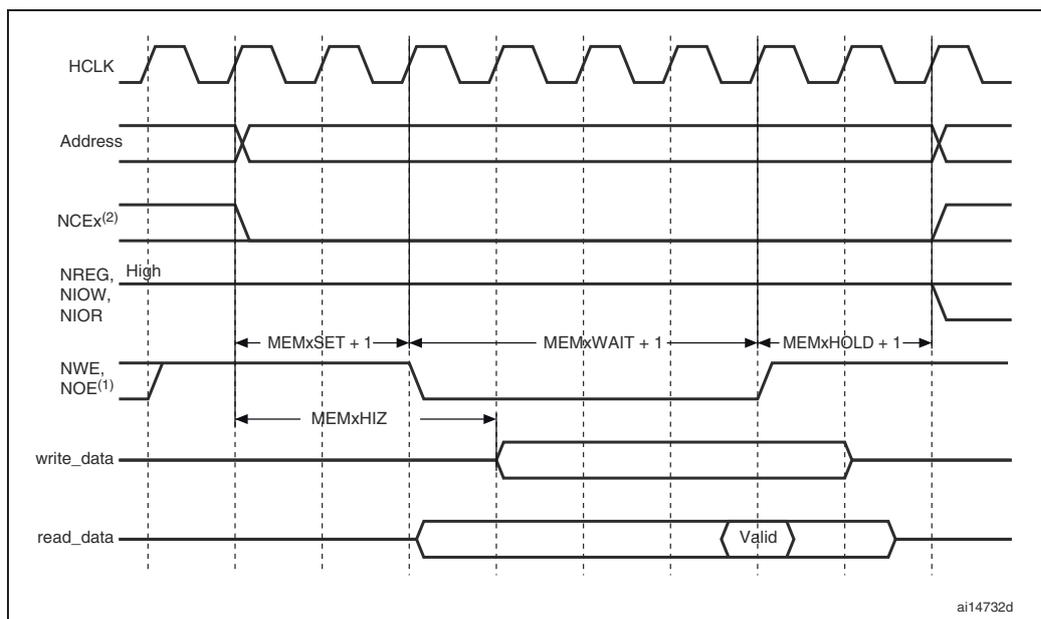
### 36.6.3. Временные диаграммы NAND Flash / PC Card

Банки памяти PC Card/CompactFlash и NAND Flash управляются регистрами:

- Управления: [FSMC\\_PCRx](#)
- Состояния прерываний: [FSMC\\_SRx](#)
- Коррекции ошибок (ECC): [FSMC\\_ECCRx](#)
- Временки Общей памяти: [FSMC\\_PMEMx](#)
- Временки памяти Атрибутов: [FSMC\\_PATTx](#)
- Временки памяти Вв./Выв.: [FSMC\\_PIOx](#)

Регистры временки содержат три параметра, определяющих число тактов HCLK для трёх фаз доступа к PC Card/CompactFlash NAND Flash, плюс ещё один, задающий время начала управления шиной данных при записи. Ниже показаны параметры доступа к Общей памяти, так как для памяти Атрибутов и Вв./Выв. (только для PC Card) они такие же.

#### Временки доступа к Общей памяти NAND/PC Card.



1. NOE остаётся высоким (неактивным) при записи. NWE остаётся высоким (неактивным) при чтении.
2. NCEx ставится низким при запросе доступа к NAND и держится до обращения к другому банку.

### 36.6.4. Операции NAND Flash

Сигналы разрешения защёлок команды (**CLE**) и адреса (**ALE**) у NAND управляются сигналами адреса FSMC. То есть, CPU пишет команды или адреса в определённые области NAND Flash памяти.

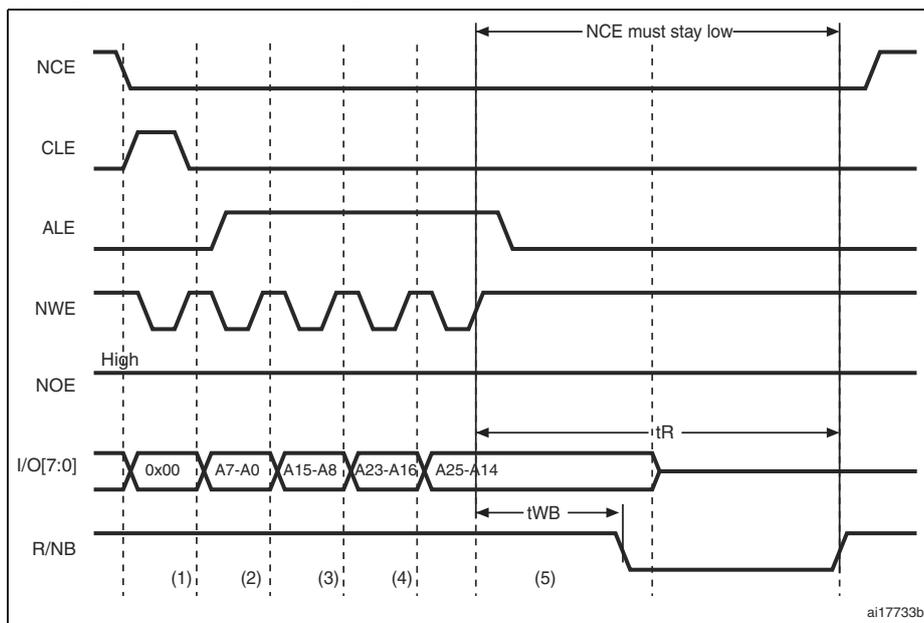
Вот типичное чтение из NAND Flash:

1. Регистрами **FSMC\_PCRx** и **FSMC\_PMEMx** (иногда и **FSMC\_PATTx**) выбрать банк NAND Flash в соответствии с его характеристиками (битами **PWID** ширину шины данных, и как нужно **PTYP** = 1, **PWAITEN** = 0 или 1).
2. CPU пишет один байт команды в общую память (например **0x00** для Samsung NAND Flash). Во время stroba записи (низкий импульс на **NWE**) сигнал на входе **CLE** активен, и байт рассматривается как команда. Теперь при последующих чтениях страницы команду подавать не нужно.
3. Теперь CPU может послать адрес начала чтения (**STARTAD**) записью байтов (например, **STARTAD[7:0]**, **STARTAD[15:8]**, **STARTAD[23:16]** и, наконец, **STARTAD[25:24]** для 64 Mb x 8 бит NAND Flash) в общую память или пространство атрибутов. Во время stroba записи (низкий импульс на **NWE**) сигнал на входе **ALE** активен, и байты рассматриваются как начальный адрес чтения. Использование памяти атрибутов позволяет FSMC включать разные времянки вроде предожидания в некоторых NAND Flash.
4. Контроллер ждёт готовности NAND Flash (высокий сигнал **R/NB**) перед новым обращением (в тот же или другой банк). При этом контроллер держит сигнал **NCE** активным (низким).
5. Теперь CPU может байт за байтом читать из общей памяти страницу NAND Flash (поле данных + резервное поле).
6. Следующую страницу NAND Flash можно читать без записи команд и адреса тремя способами:
  - просто выполняя операцию шага 5
  - писать новый адрес, начиная с шага 3
  - послать новую команду, начиная с шага 2.

### 36.6.5. Предожидание NAND Flash

Некоторые устройства NAND Flash требуют чтобы после записи последней части адреса контроллер ждал падения сигнала **R/NB**.

**Доступ к не ‘СЕ не волнует’ NAND-Flash.**



1. CPU записал байт **0x00** по адресу **0x7001 0000**.
2. CPU записал байт **A7-A0** по адресу **0x7002 0000**.
3. CPU записал байт **A15-A8** по адресу **0x7002 0000**.
4. CPU записал байт **A23-A16** по адресу **0x7002 0000**.
5. CPU записал байт **A25-A24** по адресу **0x7802 0000**: FSMC выполняет запись используя определение **FSMC\_PATT2**, где  $ATTHOLD \geq 7$  (обеспечивая  $(7+1) \times HCLK = 112 \text{ ns} > t_{WB \text{ max}}$ ). так гарантируется что **NCE** остаётся низким вплоть до падения и подъёма **R/NB** (требуется для NAND Flash, безразличным к **NCE**).

При надобности это достигается установкой **MEMHOLD** для соответствия  $t_{wB}$ . Но у чтения NAND Flash задержка удержания равна  $(MEMHOLD + 2) \times HCLK$  тактов, а запись имеет задержку удержания  $(MEMHOLD) \times HCLK$  тактов.

Чтобы обойти это можно использовать память атрибутов установив **ATTHOLD** для получения времянки  $t_{wB}$ , и оставив **MEMHOLD** минимальной. Тогда при всех обменах с NAND Flash надо использовать общую память, но последний байт адреса нужно писать а память атрибутов.

### 36.6.6. Вычисление кода коррекции ошибки (ECC) NAND Flash

Контроллер FSMC PC-Card имеет два блока аппаратного вычисления коррекции ошибок, по одному на блоки памяти 2 и 3. С блоком 4 аппаратное вычисление ECC невозможно. Оба регистра идентичны.

Использованный алгоритм позволяет исправлять ошибку в 1 бите и обнаруживать ошибки 2 битов в 256, 512, 1 024, 2 048, 4 096 и 8 192 передачах. Он основан на кодах Хэмминга с вычислением чётности строк и колонок.

Модули ECC отслеживают шину данных и сигналы **NCE** и **NWE** активного банка памяти NAND Flash.

Они работают так:

- При доступе к банкам 2 и 3 NAND Flash перехваченные данные на шине **D[15:0]** запоминаются для последующих вычислений.
- При доступе по любым другим адресам логика ECC отдыхает, так что команды и сами адреса в вычислениях не участвуют.

После передачи желаемого числа байт из регистров **FSMC\_ECCR2/3** читается результат вычисления и они сбрасываются обнулением бита **ECCEN**. Для вычисления нового блока бит **ECCEN** в регистре **FSMC\_PCR2/3** нужно поставить.

Вычисляем ECC:

1. Ставим бит **ECCEN** в регистре **FSMC\_PCR2/3**.
2. Пишем данные в страницу памяти NAND Flash. Блок ECC в это время вычисляет **ECC**.
3. Сохраняем значение **ECC** из **FSMC\_ECCR2/3** в переменной.
4. Снимаем и снова ставим бит **ECCEN** в регистре **FSMC\_PCR2/3** для обратного чтения данных. Блок ECC в это время вычисляет **ECC**.
5. Читаем новое значение **ECC** из регистра **FSMC\_ECCR2/3**.
6. Если оба значения **ECC** равны, то можно спокойно вздохнуть, иначе программа исправления ошибок скажет вам, может ли она это сделать.

### 36.6.7. Операции PC Card/CompactFlash

#### Адресные пространства и доступ к памяти

FSMC поддерживает Compact Flash и PC Cards в режимах Памяти и I/O (но не True IDE).

Compact Flash и PC Card имеют 3 пространства памяти:

- Общее
- Атрибутов
- Память I/O

Ножки **nCE2** и **nCE1** (**FSMC\_NCE4\_2** и **FSMC\_NCE4\_1**) выбирают карту и словный или байтовый доступ: **nCE2** выбирает нечётный байт на **D15-8** и **nCE1** выбирает чётный байт на **D7-0** при **A0=0** или нечётный байт на **D7-0** при **A0=1**. Полное слово на **D15-0** выбирается при обоих низких **nCE2** и **nCE1**.

Пространство памяти выбирается низким **nOE** при чтении или низким **nWE** при записи, в сочетании с низкими **nCE2/nCE1** и **nREG**.

- Если при доступе к памяти **nREG=1**, то используется общая память
- Если при доступе к памяти **nREG=0**, то используется память атрибутов

Пространство I/O выбирается низким **nIORD** при чтении или низким **nIOWR** при записи [вместо **nOE/nWE** для пространства памяти], в сочетании с **nCE2/nCE1**. При этом **nREG** должен быть низким.

Для 16-бит PC Card есть три вида доступа:

- К общей памяти: 8-бит по чётным адресам или 16-бит АНВ.

8-бит доступ по нечётным адресам не поддерживается и не ведёт к выставлению низкого **nCE2**.

32-бит запросы АНВ транслируются в два 16-бит обращения к памяти.

- К памяти атрибутов с конфигурацией PC Card по 8-бит запросу АНВ по чётным адресам.

16-бит доступ АНВ преобразуется в одно 8-бит обращение к памяти: **nCE1** будет низким, а **nCE2** высоким и достоверным будет только байт на **D7-0**. 32-бит доступ АНВ преобразуется в два 8-бит обращения к памяти по чётным адресам: **nCE1** будет низким, а **nCE2** будет высоким и достоверным будет только чётный байт.

- Доступ к пространству I/O выполняется 8- или 16-бит запросами АНВ.

**Таблица 251. Сигналы и типы доступа 16-бит PC Card.**

nCE2	nCE1	nREG	nOE/nWE	nIORD /nIOWR	A10	A9	A7-1	A0	Space	Access Type	Allowed/not Allowed
1	0	1	0	1	X	X	X-X	X	Common Memory Space	Read/Write byte on D7-D0	YES
0	1	1	0	1	X	X	X-X	X		Read/Write byte on D15-D8	Not supported
0	0	1	0	1	X	X	X-X	0		Read/Write word on D15-D0	YES
X	0	0	0	1	0	1	X-X	0	Attribute Space	Read or Write Configuration Registers	YES
X	0	0	0	1	0	0	X-X	0		Read or Write CIS (Card Information Structure)	YES
1	0	0	0	1	X	X	X-X	1	Attribute Space	Invalid Read or Write (odd address)	YES
0	1	0	0	1	X	X	X-X	x		Invalid Read or Write (odd address)	YES
1	0	0	1	0	X	X	X-X	0	I/O space	Read Even Byte on D7-0	YES
1	0	0	1	0	X	X	X-X	1		Read Odd Byte on D7-0	YES
1	0	0	1	0	X	X	X-X	0		Write Even Byte on D7-0	YES
1	0	0	1	0	X	X	X-X	1		Write Odd Byte on D7-0	YES
0	0	0	1	0	X	X	X-X	0		Read Word on D15-0	YES
0	0	0	1	0	X	X	X-X	0		Write word on D15-0	YES
0	1	0	1	0	X	X	X-X	X		Read Odd Byte on D15-8	Not supported
0	1	0	1	0	X	X	X-X	X		Write Odd Byte on D15-8	Not supported

Банк 4 FSMC позволяет доступ к этим 3 пространствам. См. *Секцию 21.4.2* и *Таблицу 102*.

### Ожидание

Если ожидание разрешено битом **PWAITEN** в регистре **FSMC\_PCRx**, то CompactFlash и PC Card могут запросить у FSMC расширение фазы доступа, указанное битами у **MEMWAITx/ATTWAITx/IOWAITx**, выставляя сигнал **nWAIT** после активации **nOE/nWE** или **nIORD/nIOWR**. Для правильного определения **nWAIT** биты **MEMWAITx/ATTWAITx/IOWAITx** нужно определять так:

$$xxWAITx \geq 4 + \max\_wait\_assertion\_time/HCLK$$

где **max\_wait\_assertion\_time** максимальное время падения **nWAIT** после падения **nOE/nWE** или **nIORD/nIOWR**.

После снятия **nWAIT** FSMC Расширяет фазу ожидания на 4 такта HCLK.

### 36.6.8. Управляющие регистры NAND Flash/PC Card

Они доступны словами (32 бита).

#### Регистры управления 2..4 NAND Flash/PC Card (FSMC\_PCR2..4).

Смещение адреса:  $0xA0000000 + 0x40 + 0x20 * (x - 1)$ ,  $x = 2..4$

По сбросу:  $0x0000\ 0018$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0												
Reserved												ECCPS[2:0]			TAR[2:0]				TCLR[2:0]				Res.	ECCEN	PWID[1:0]			PTYP	PBKEN	PWAITEN	Reserved												
												rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw														

- **Биты 31:20** Резерв, не трогать.
- **Биты 19:17** **ECCPS[2:0]**: Размер страницы расширенного ECC.
  - 000: 256 байт
  - 001: 512 байт
  - 010: 1024 байта
  - 011: 2048 байт
  - 100: 4096 байт
  - 101: 8192 байта
- **Биты 16:13** **TAR[2:0]**: Задержка от ALE до RE в тактах АНВ (HCLK).  
 Время:  $t_{ar} = (TAR + SET + 4) \times THCLK$  где THCLK это период такта HCLK
  - 0000: 1 так HCLK (по умолчанию)
  - 1111: 16 тактов HCLK**NB**: SET это MEMSET или ATTSET в зависимости от пространства адресов.
- **Биты 12:9** **TCLR[2:0]**: Задержка от CLE до RE в тактах АНВ (HCLK).  
 Время:  $t_{clr} = (TCLR + SET + 4) \times THCLK$  где THCLK это период такта HCLK
  - 0000: 1 так HCLK (по умолчанию)
  - 1111: 16 тактов HCLK**NB**: SET это MEMSET или ATTSET в зависимости от пространства адресов.
- **Биты 8:7** Резерв, не трогать.
- **Бит 6** **ECCEN**: Разрешение работы ECC
  - 0: Логика ECC отключена и сброшена (по умолчанию после сброса),
  - 1: Логика ECC включена.
- **Биты 5:4** **PWID[1:0]**: Ширина шины данных внешней памяти.
  - 00: 8 бит
  - 01: 16 бит (по умолчанию после сброса). Для PC Card обязательно.
  - 10: Резерв, не трогать.
  - 11: Резерв, не трогать.
- **Бит 3** **PTYP**: Тип памяти банка.
  - 0: PC Card, CompactFlash, CF+ или PCMCIA
  - 1: NAND Flash (по умолчанию после сброса)
- **Бит 2** **PBKEN**: Включение банка памяти PC Card/NAND Flash.  
 Обращение к отключённому банку вызывает ERROR на шине АНВ.
  - 0: Выключен (по умолчанию после сброса)
  - 1: Включён
- **Бит 1** **PWAITEN**: Разрешение ожидания.
  - 0: Нельзя
  - 1: Можно**NB**: Для PC Card биты MEMWAITx/ATTWAITx/IOWAITx должны ставиться так:  
 $xxWAITx \geq 4 + \max\_wait\_assertion\_time/HCLK$   
 где  $\max\_wait\_assertion\_time$  это максимальное время между падением nWAIT и падением nOE/nWE или nIORD/nIOWR.
- **Бит 0** Резерв, не трогать.

#### Регистр 2..4 состояния и прерываний FIFO (FSMC\_SR2..4)

Смещение адреса:  $0xA000\ 0000 + 0x44 + 0x20 * (x-1)$ ,  $x = 2..4$

По сбросу:  $0x0000\ 0040$

FSMC использует FIFO при записи в память для хранения до 16 слов данных от АНВ. При этом АНВ быстро освобождается для передач другой периферии пока FSMC сливает FIFO в память. При вычислении ЕСС надо использовать один бит состояния FIFO.

ЕСС вычисляется при записи в память, так что достоверное значение получается при пустом FIFO.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Reserved																											FEMPT	IFEN	ILEN	IREN	IFS	ILS	IRS
																											r	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:20 Резерв, не трогать.
- Бит 6 **FEMPT:** FIFO пуст.  
Только чтение.  
0: Что-то есть  
1: FIFO пуст
- Бит 5 **IFEN:** Разрешение определения заднего фронта прерывания  
0: Нельзя  
1: Можно
- Бит 4 **ILEN:** Разрешение определения высокого уровня прерывания  
0: Нельзя  
1: Можно
- Бит 3 **IREN:** Разрешение определения переднего фронта прерывания  
0: Нельзя  
1: Можно
- Бит 2 **IFS:** Флаг заднего фронта прерывания  
Ставится аппаратно, снимается программно.  
0: Не было  
1: Случилось  
**NB:** Ставится программно (ЛАЖА КАКАЯ-ТО, но там так и написано). Может снимается записью 1?
- Бит 1 **ILS:** Флаг высокого уровня прерывания  
Ставится аппаратно, снимается программно.  
0: Не было  
1: Случилось
- Бит 0 **IRS:** Флаг переднего фронта прерывания  
Ставится аппаратно, снимается программно.  
0: Не было  
1: Случилось  
**NB:** Ставится программно (ОПЯТЬ ЛАЖА, но там ИМЕННО ТАК). Может снимается записью 1?

#### Регистр 2..4 времянки общей памяти (FSMC\_PMEM2..4)

Смещение адреса:  $0xA000\ 0000 + 0x48 + 0x20 * (x - 1)$ ,  $x = 2..4$

По сбросу:  $0xFCFC\ FCFC$

Каждый регистр чтения/записи **FSMC\_PMEM $x$**  ( $x = 2..4$ ) содержит определение времянки банка X PC Card или NAND Flash, используемой при доступе к общей памяти 16-бит PC Card/CompactFlash, или при записи команд и адреса NAND Flash и при чтении/записи данных.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MEMHIZ[7:0]							MEMHOLD[7:0]							MEMWAIT[7:0]							MEMSET[7:0]										
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:24 **MEMHIZ $x$ [7:0]:** Время состояния HiZ шины данных общей памяти X.  
Число тактов HCLK (+1 только для NAND) удержания состояния HiZ на шине данных после старта записи в общее пространство (сокет X) PC Card/NAND Flash. Работает только при записи:  
0000 0000: 1 такт HCLK  
1111 1110: 255 тактов HCLK  
1111 1111: Резерв
- Биты 23:16 **MEMHOLD $x$ [7:0]:** Время удержания общей памяти X.  
При чтении общей памяти NAND Flash определяют число тактов (HCLK+2) удержания адреса после снятия команды (NWE, NOE).

При записи общей памяти NAND Flash определяют число тактов (HCLK) удержания данных после снятия команды (NWE, NOE).

0000 0000: Резерв.

0000 0001: 1 такт HCLK при записи, 3 такта HCLK при чтении.

1111 1110: 254 такта HCLK при записи, 256 тактов HCLK при чтении.

1111 1111: Резерв.

— Биты 15:9 **MEMWAITx[7:0]**: Время ожидания общей памяти X.

При чтении и записи общей памяти PC Card/NAND Flash определяют минимальное число тактов HCLK (+1) выдачи команд (NWE, NOE) для сокета X. Длительность команд может расширяться сигналом ожидания (NWAIT) после заданного значения HCLK:

0000 0000: Резерв

0000 0001: 2 такта HCLK (+ такт ожидания, вставленный снятием NWAIT)

1111 1110: 255 тактов HCLK (+ такт ожидания, вставленный снятием NWAIT)

1111 1111: Резерв.

— Биты 8:0 **MEMSETx[7:0]**: Время установки общей памяти X.

При чтении и записи общей памяти PC Card/NAND Flash определяют число тактов HCLK (+1 для PC Card, +2 для NAND) установки адреса перед подачей команд (NWE, NOE) для сокета X:

0000 0000: 1 такт HCLK

1111 1110: 255 тактов HCLK

1111 1111: Резерв

### Регистр 2..4 времянки памяти атрибутов (FSMC\_PATT2..4)

Смещение адреса:  $0xA000\ 0000 + 0x4C + 0x20 * (x - 1)$ ,  $x = 2..4$

По сбросу:  $0xFCFC\ FCFC$

Каждый регистр чтения/записи **FSMC\_PATTx** ( $x = 2..4$ ) содержит определение времянки банка X PC Card/CompactFlash или NAND Flash, используемой при 8-бит доступе к памяти атрибутов PC Card/CompactFlash, или при записи последней части адреса NAND Flash, если при этом времянка должна отличаться от предыдущих стадий.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ATTNIZ[7:0]							ATTHOLD[7:0]							ATTWAIT[7:0]							ATTSET[7:0]										
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:24 **ATTNIZx[7:0]**: Время состояния HiZ шины данных памяти атрибутов X.

Число тактов HCLK (+1 только для NAND) удержания состояния HiZ на шине данных после старта записи в пространство атрибутов (сокет X) PC Card/NAND Flash. Работает только при записи:

0000 0000: 0 тактов HCLK

1111 1110: 255 тактов HCLK

1111 1111: Резерв

— Биты 23:16 **ATTHOLDx[7:0]**: Время удержания памяти атрибутов X.

При чтении памяти атрибутов PC Card/NAND Flash определяют число тактов (HCLK+2) удержания адреса после снятия команды (NWE, NOE).

При записи памяти атрибутов PC Card/NAND Flash определяют число тактов (HCLK) удержания данных после снятия команды (NWE, NOE).

0000 0000: Резерв.

0000 0001: 1 такт HCLK при записи, 3 такта HCLK при чтении.

1111 1110: 254 такта HCLK при записи, 256 тактов HCLK при чтении.

1111 1111: Резерв.

— Биты 15:9 **ATTWAITx[7:0]**: Время ожидания памяти атрибутов X.

При чтении и записи памяти атрибутов PC Card/NAND Flash определяют минимальное число тактов HCLK (+1) выдачи команд (NWE, NOE) для сокета X. Длительность команд может расширяться сигналом ожидания (NWAIT) после заданного значения HCLK:

0000 0000: Резерв

0000 0001: 2 такта HCLK (+ такт ожидания, вставленный снятием NWAIT)

1111 1110: 255 тактов HCLK (+ такт ожидания, вставленный снятием NWAIT)

1111 1111: Резерв.

— Биты 8:0 **ATTSETx[7:0]**: Время установки памяти атрибутов X.

При чтении и записи памяти атрибутов PC Card/NAND Flash определяют число тактов HCLK (+1) установки адреса перед подачей команд (NWE, NOE) для сокета X:

0000 0000: 1 такт HCLK  
 1111 1110: 255 тактов HCLK  
 1111 1111: Резерв

#### Регистр 4 времянки пространства Вв./Выв. (FSMC\_PIO4)

Смещение адреса:  $0xA000\ 0000 + 0xB0$

По сбросу:  $0xFCFCFCFC$

Регистр чтения/записи **FSMC\_PIO4** содержит данные времянки доступа к пространству I/O 16-бит PC Card/CompactFlash.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
IOHIZ[7:0]								IOHOLD[7:0]								IOWAIT[7:0]								IOSET[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— Биты 31:24 **IOHIZx[7:0]**: Время состояния HiZ шины данных I/O X.

Число тактов HCLK удержания состояния HiZ на шине данных после старта записи в пространство I/O (сокет X) PC Card. Работает только при записи:

0000 0000: 0 тактов HCLK

1111 1111: 255 тактов HCLK (по умолчанию после сброса)

— Биты 23:16 **IOHOLDx[7:0]**: Время удержания I/O X.

При чтении/записи памяти I/O PC Card определяют число тактов (HCLK+2) удержания адреса (и данных при записи) после снятия команды (NWE, NOE).

0000 0000: Резерв.

0000 0001: 1 такт HCLK.

1111 1111: 255 тактов HCLK (по умолчанию после сброса).

— Биты 15:9 **IOWAITx[7:0]**: Время ожидания I/O X.

При чтении и записи памяти I/O PC Card определяют минимальное число тактов HCLK (+1) выдачи команд (SMNWE, SMNOE) для сокета X. Длительность команд может расширяться сигналом ожидания (NWAIT) после заданного значения HCLK:

0000 0000: Резерв

0000 0001: 2 такта HCLK (+ такт ожидания, вставленный снятием NWAIT)

1111 1111: 255 тактов HCLK (+ такт ожидания, вставленный Картой снятием NWAIT)

— Биты 8:0 **IOSETx[7:0]**: Время установки I/O X.

При чтении и записи памяти I/O PC Card определяют число тактов HCLK (+1) установки адреса перед подачей команд (NWE, NOE) для сокета X:

0000 0000: 1 такт HCLK

1111 1111: 256 тактов HCLK (по умолчанию после сброса)

#### Регистры 2/3 результата ECC (FSMC\_ECCR2/3)

Смещение адреса:  $0xA000\ 0000 + 0x54 + 0x20 * (x - 1)$ ,  $x = 2$  или  $3$

По сбросу:  $0x0000\ 0000$

Они содержат текущий код коррекции ошибки от модулей ECC. При чтении/записи данных из страницы NAND Flash по нормальному адресу они автоматически обрабатываются модулем этого банку. По концу чтения X байтов (в соответствии с полем **ECCPS** в регистре **FSMC\_PCRx**) нужно прочитать число из регистра **FSMC\_ECCx** и сравнить его с ранее сохранённым числом для тех же данных чтобы узнать о наличии ошибки и возможном её исправлении. Читать регистры **FSMC\_ECCRx** нужно перед их очисткой снятием бита **ECCEN**. Для вычисления нового блока нужно установить бит **ECCEN** снова.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ECCx[31:0]																															
r																															

— Биты 31:24 **ECCx[31:0]**: Результат ECC

Таблица 135. Релевантные биты результата ECC.

ECCPS[2:0]	Размер страницы в байтах	Биты ECC
000	256	ECC[21:0]
001	512	ECC[23:0]
010	1024	ECC[25:0]
011	2048	ECC[27:0]
100	4096	ECC[29:0]
101	8192	ECC[31:0]

## 36.6.9. Карта регистров FSMC

Offset	Register	Bit Position																														
		31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
0000	FSMC_BCR1	Reserved												CBURSTRW	CPSIZE[2:0]		ASYNCAWAIT	EXTMOD	WAITEN	WREN	WAITCFG	WRAPMOD	WAITPOL	BURSTEN	Reserved	FACEN	MWID[1:0]	MTYP[0:1]			MUXEN	MBKEN
0008	FSMC_BCR2	Reserved												CBURSTRW	CPSIZE[2:0]		ASYNCAWAIT	EXTMOD	WAITEN	WREN	WAITCFG	WRAPMOD	WAITPOL	BURSTEN	Reserved	FACEN	MWID[1:0]	MTYP[0:1]			MUXEN	MBKEN
0010	FSMC_BCR3	Reserved												CBURSTRW	CPSIZE[2:0]		ASYNCAWAIT	EXTMOD	WAITEN	WREN	WAITCFG	WRAPMOD	WAITPOL	BURSTEN	Reserved	FACEN	MWID[1:0]	MTYP[0:1]			MUXEN	MBKEN
0018	FSMC_BCR4	Reserved												CBURSTRW	CPSIZE[2:0]		ASYNCAWAIT	EXTMOD	WAITEN	WREN	WAITCFG	WRAPMOD	WAITPOL	BURSTEN	Reserved	FACEN	MWID[1:0]	MTYP[0:1]			MUXEN	MBKEN
0004	FSMC_BTR1	Res.	ACCMOD[1:0]	DATLAT[3:0]	CLKDIV[3:0]	BUSTURN[3:0]			DATAST[7:0]							ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]													
000C	FSMC_BTR2	Res.	ACCMOD[1:0]	DATLAT[3:0]	CLKDIV[3:0]	BUSTURN[3:0]			DATAST[7:0]							ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]													
0014	FSMC_BTR3	Res.	ACCMOD[1:0]	DATLAT[3:0]	CLKDIV[3:0]	BUSTURN[3:0]			DATAST[7:0]							ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]													
001C	FSMC_BTR4	Res.	ACCMOD[1:0]	DATLAT[3:0]	CLKDIV[3:0]	BUSTURN[3:0]			DATAST[7:0]							ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]													
0104	FSMC_BWTR <sub>1</sub>	Res.	ACC MOD [1:0]	Res.												BUSTURN[3:0]			DATAST[7:0]							ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]			
010C	FSMC_BWTR <sub>2</sub>	Res.	ACC MOD [1:0]	Res.												BUSTURN[3:0]			DATAST[7:0]							ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]			

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0114	FSMC_BWTR <sub>3</sub>	Res.	ACC MOD [1:0]	Res.								BUSTURN[3:0]			DATAST[7:0]							ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]								
011C	FSMC_BWTR <sub>4</sub>	Res.	ACC MOD [1:0]	Res.								BUSTURN[3:0]			DATAST[7:0]							ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]								
0xA0000060	FSMC_PCR2	Reserved								ECCPS[2:0]			TAR[2:0]			TCLR[2:0]			Res.			ECCEN	PWID[1:0]		PTYP	PBKEN	PWAITEN	Reserved					
0xA0000080	FSMC_PCR3	Reserved								ECCPS[2:0]			TAR[2:0]			TCLR[2:0]			Res.			ECCEN	PWID[1:0]		PTYP	PBKEN	PWAITEN	Reserved					
0xA00000A0	FSMC_PCR4	Reserved								ECCPS[2:0]			TAR[2:0]			TCLR[2:0]			Res.			ECCEN	PWID[1:0]		PTYP	PBKEN	PWAITEN	Reserved					
0xA0000064	FSMC_SR2	Reserved																							FEMPT	IFEN	ILEN	IREN	IFS	ILS	IRS		
0xA0000084	FSMC_SR3	Reserved																							FEMPT	IFEN	ILEN	IREN	IFS	ILS	IRS		
0xA00000A4	FSMC_SR4	Reserved																							FEMPT	IFEN	ILEN	IREN	IFS	ILS	IRS		
0xA0000068	FSMC_PMEM <sub>2</sub>	MEMHIZ[7:0]					MEMHOLD[7:0]					MEMWAIT[7:0]					MEMSET[7:0]																
0xA0000088	FSMC_PMEM <sub>3</sub>	MEMHIZ[7:0]					MEMHOLD[7:0]					MEMWAIT[7:0]					MEMSET[7:0]																
0xA00000A8	FSMC_PMEM <sub>4</sub>	MEMHIZ[7:0]					MEMHOLD[7:0]					MEMWAIT[7:0]					MEMSET[7:0]																
0xA000006C	FSMC_PATT2	ATTHIZ[7:0]					ATTHOLD[7:0]					ATTWAIT[7:0]					ATTSET[7:0]																
0xA000008C	FSMC_PATT3	ATTHIZ[7:0]					ATTHOLD[7:0]					ATTWAIT[7:0]					ATTSET[7:0]																
0xA00000AC	FSMC_PATT4	ATTHIZ[7:0]					ATTHOLD[7:0]					ATTWAIT[7:0]					ATTSET[7:0]																
0xA00000B0	FSMC_PIO4	IOHIZ[7:0]					IOHOLD[7:0]					IOWAIT[7:0]					IOSET[7:0]																
0xA0000074	FSMC_ECCR2	ECC[31:0]																															
0xA0000094	FSMC_ECCR3	ECC[31:0]																															

## 37. Гибкий контроллер памяти (FMC)

FMC имеет три контроллера:

- NOR/PSRAM
- NAND/PC Card
- Синхронной DRAM (SDRAM/Mobile LPDDR SDRAM)

Только для STM32F42xxx и STM32F43xxx only.

### 37.1. Основные свойства FMC

Это интерфейс с асинхронной и синхронной статической памятью типа SDRAM и 16-бит PC Card. Он согласует передачи и времянку между АНВ и внешней памятью по общим линиям адресов, данных и управления. Устройства адресуют через уникальный Chip Select. FMC использует только одно обращение к памяти за раз.

Главные свойства:

- Включает устройства:
    - Статическая память(SRAM)
    - NOR Flash/OneNAND Flash
    - PSRAM (4 банка)
    - 16-бит PC Card совместимые
    - Два банка NAND Flash памяти с аппаратной проверкой ECC до 8 Кбайт данных
  - Интерфейс с синхронной памятью DRAM (SDRAM/Mobile LPDDR SDRAM)
  - Пакетный режим доступа к синхронной памяти вроде NOR Flash, PSRAM и SDRAM
  - Программируемые постоянные такты для синхронного и асинхронного доступа
  - Шина данных 8-,16- или 32-бит ширины
  - Независимый Chip Select на каждый банк памяти
  - Независимая конфигурация каждого банка
  - Выходы разрешения записи и выбора линий байтов для PSRAM, SRAM и SDRAM
  - Внешнее асинхронное управление ожиданием
  - FIFO записи данных 16 x33-бит глубины
  - FIFO адреса 16x30-бит глубины
  - Кешируемый FIFO чтения 6 x32-бит глубины (6 x14-бит теги адреса) для контроллера SDRAM.
- У FMC есть 2 FIFO записи: FIFO Данных 16x33-бит глубины и FIFO Адреса 16x30-бит глубины.
- FIFO Данных хранит данные АНВ для записи в память (до 32 бит) + 1 бит для передачи АНВ (пакетный или нет последовательный режим)
  - FIFO Адреса хранит адрес АНВ (до 28 бит) плюс размер данных АНВ (до 2 бит). В пакетном режиме хранится только адрес начала за исключением пересечения границ страницы (для PSRAM и SDRAM). В этом случае пакет АНВ разбивается на две строки FIFO.

При запуске ножки FMC надо ставить программно. Свободные ножки FMC I/O свободны.

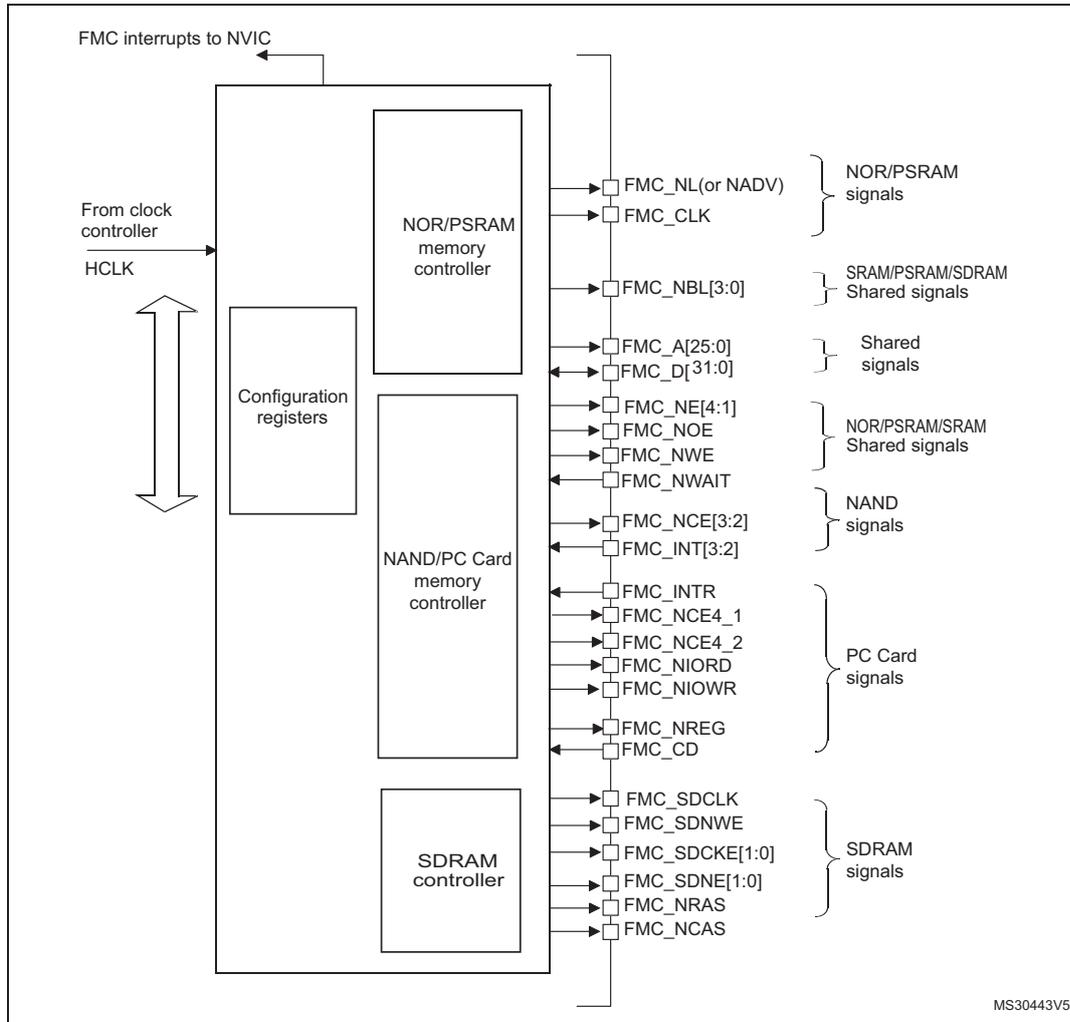
Регистры FMC, отвечающие за внешнее устройство, обычно ставят при загрузке и больше не меняют, хоть это и можно всегда.

### 37.2. Блок-схема FMC

FMC состоит из пяти главных блоков:

- Интерфейс АНВ (включая регистры конфигурации FMC)
- Контроллер NOR Flash/PSRAM/SRAM
- Контроллер NAND Flash/PC Card
- Контроллер SDRAM
- Внешний интерфейс устройства

Рис. 456. Блок-схема FMC



### 37.3. Интерфейс АНВ

АНВ работает ведомым. Передачи АНВ транслируются в протокол внешнего устройства. В частности, 32-бит передачи АНВ могут разбиваться на последовательные 16- или 8-битовые. Между последовательными обращениями, FMC Chip Select (**FMC\_NEx**) не переключается, за исключением доступа в расширенном режиме D.

FMC выдаёт ошибку АНВ когда пробуются:

- Чтение или запись не разрешённого банка FMC (1 - 4).
- Чтение или запись банка NOR Flash при снятом бите **FMC\_BCRx/FACCEN**.
- Чтение или запись банка PC Card при низкой входной ножке FMC\_CD (Card Presence Detection).
- Запись в защищённый банк SDRAM (стоит бит **SDRAM\_SDCRx/WP**).
- Запись в резервные адреса SDRAM

Реакция на ошибку АНВ зависит от ведущего на шине:

- Если это CPU Cortex®-M4 с FPU, то выдаётся прерывание тяжёлого сбоя.
- Если это контроллер DMA, то выдаётся ошибка передачи DMA и этот канал выключается.

Тактируется FMC от тактов АНВ (HCLK).

#### 37.3.1. Поддерживаемая память и передачи

##### Общие правила

Если:

- Размер передачи АНВ и данных в памяти равны: Всё ништяк.
- Размер передачи АНВ больше данных в памяти:

ФМС разбивает передачу АНВ на более мелкие. FMC Chip Select (FMC\_NEx) между частями не переключается.

- Размер передачи АНВ меньше данных в памяти:  
Всё зависит от типа внешнего устройства:
  - С выбором номера байта (SRAM, ROM, PSRAM, SDRAM)  
ФМС передаёт записываемый байт по линиям байта BL[3:0].  
Он адресуется по NBL[3:0].  
При чтении получают всё (NBL[3:0] низкие), бесполезные байты выбрасываются.
  - Без выбора номера байта (16-бит NOR и NAND Flash)  
Пишут полусловами, при чтении ненужный байт выбрасывается.

### Регистры конфигурации

Всё есть ниже.

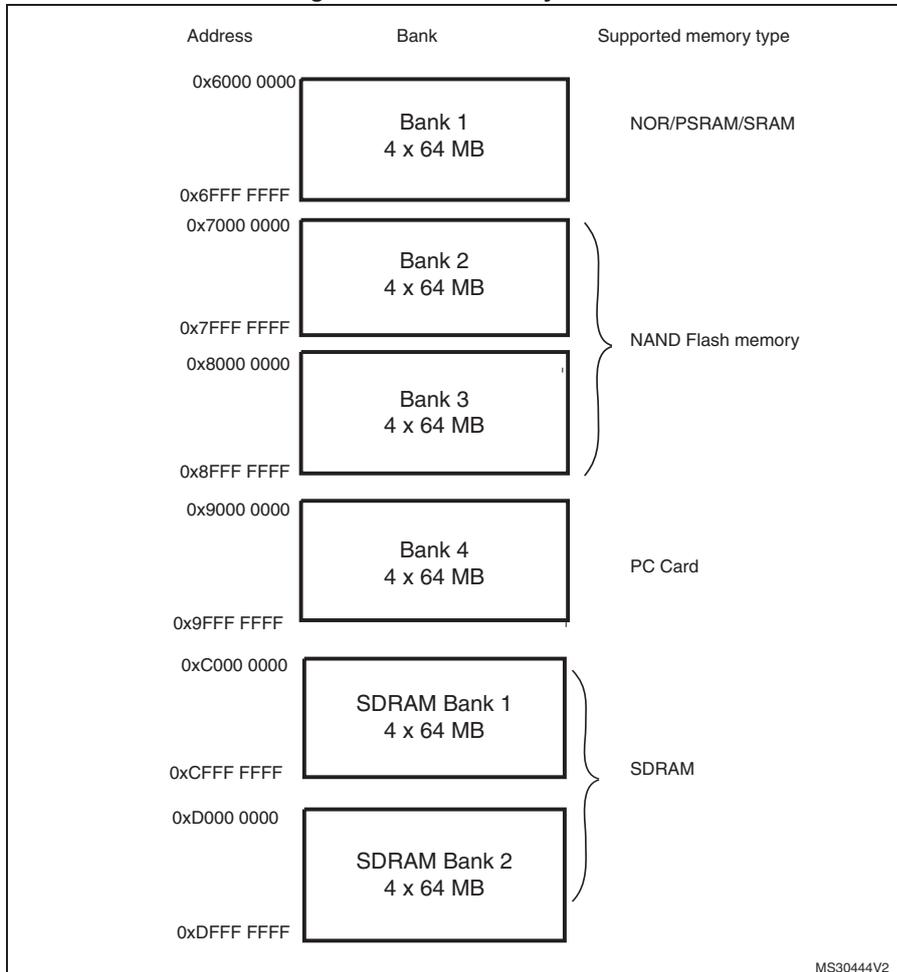
## 37.4. Размещение адресов внешних устройств

С точки зрения ФМС внешняя память разделена на 6 банков по 256 Мбайт:

- Банк 1 адресует до 4 NOR Flash или PSRAM устройств. Он разбит на 4 NOR/PSRAM участка с 4 своими Chip Select:
  - Банк 1 - NOR/PSRAM 1
  - Банк 1 - NOR/PSRAM 2
  - Банк 1 - NOR/PSRAM 3
  - Банк 1 - NOR/PSRAM 4
- Банки 2 и 3 адресуют NAND Flash (1 устройство на банк)
- Банк 4 адресует PC Card
- Банки 5 и 6 адресуют SDRAM (1 устройство на банк).

Тип памяти каждого банка задают в регистре конфигурации.

### Банки памяти ФМС



### 37.4.1. Адреса памяти NOR/PSRAM

Используются биты **HADDR**[27:26].

**Таблица 254. Выбор банка NOR/PSRAM**

HADDR[27:26] <sup>(1)</sup>	Selected bank
0	Bank 1 - NOR/PSRAM 1
1	Bank 1 - NOR/PSRAM 2
10	Bank 1 - NOR/PSRAM 3
11	Bank 1 - NOR/PSRAM 4

1. HADDR are internal AHB address lines that are translated to external memory.

Биты **HADDR**[25:0] содержат адрес байтовый внешней памяти, а память адресуется словами. Так что реальный адрес обращения меняется.

**Таблица 255. Адреса внешней памяти NOR/PSRAM**

Ширина памяти <sup>(1)</sup>	Адрес данных для памяти	Макс. ёмкость памяти (бит)
8-bit	HADDR[25:0]	64 Mbyte x 8 = 512 Mbit
16-bit	HADDR[25:1] >> 1	64 Mbyte/2 x 16 = 512 Mbit
32-bit	HADDR[25:2] >> 2	64 Mbyte/4 x 32 = 512 Mbit

1. При ширине памяти 16-бит FMC сам из HADDR[25:1] делает внешние адреса FMC\_A[24:0]. При ширине памяти 32-бит FMC сам из HADDR[25:2] делает внешние адреса.

FMC\_A[0] должен быть подключён а адресу внешней памяти A[0] независимо от ширины памяти.

#### Поддержка заворота для NOR Flash/PSRAM

Групповой режим с заворотом у синхронной памяти не поддерживается. Она должна стоять в линейном групповом режиме неопределённой длины.

### 37.4.2. Адреса памяти NAND Flash/PC Card

Тут есть три разделённых на области банка.

**Таблица 256. Карта памяти NAND/PC Card и регистры временки**

Адрес начала	Адрес конца	Банк FMC	Пространство	Регистр
0x9C00 0000	0x9FFF FFFF	Bank 4 - PC card	I/O	FMC_PIO4 (0xB0)
0x9800 0000	0x9BFF FFFF		Attribute	FMC_PATT4 (0xAC)
0x9000 0000	0x93FF FFFF		Common	FMC_PMEM4 (0xA8)
0x8800 0000	0x8BFF FFFF	Bank 3 - NAND Flash	Attribute	FMC_PATT3 (0x8C)
0x8000 0000	0x83FF FFFF		Common	FMC_PMEM3 (0x88)
0x7800 0000	0x7BFF FFFF	Bank 2- NAND Flash	Attribute	FMC_PATT2 (0x6C)
0x7000 0000	0x73FF FFFF		Common	FMC_PMEM2 (0x68)

У NAND Flash пространство атрибутов и общее подразделяются на три секции, лежащих в нижних 256 Кбайтах:

- Данных (первые 64 Кбайт)
- Команд (вторые 64 Кбайт)
- Адресов (следующие 128 Кбайт)

**Таблица 257. Выбор банка NAND**

Секция	HADDR[17:16]	Адреса
Адресов	1X	0x020000-0x03FFFF
Команд	1	0x010000-0x01FFFF
Данных	0	0x000000-0x0FFFFF

При доступе к NAND Flash используются 3 секции:

- **Команду** пишут в любую область секции Команд.
- **Адрес доступа** пишут в любую область секции Адресов. Для записи полного адреса может понадобиться несколько обращений.
- **Данные** читают или пишут по любому адресу секции Данных.

Адрес секции данных инкрементируется сам после обращения.

### 37.4.3. Адреса памяти SDRAM

Один из двух банков выбирают битом HADDR[28].

**Таблица 258. Выбор банка SDRAM**

HADDR[28]	Банк	Регистр управления	Регистр времени
0	SDRAM Bank1	FMC_SDCR1	FMC_SDTR1
1	SDRAM Bank2	FMC_SDCR2	FMC_SDTR2

**Таблица 259. Карта адресов SDRAM с 4 банками, 13-бит строками и 11-бит колонками**

Ширина памяти <sup>(1)</sup>	Внутренний банк	Адрес строки	Адрес колонки <sup>(2)</sup>	Макс. ёмкость (Mbyte)
8-bit	HADDR[25:24]	HADDR[23:11]	HADDR[10:0]	64 Mbyte: 4 x 8K x 2K
16-bit	HADDR[26:25]	HADDR[24:12]	HADDR[11:1]	128 Mbyte: 4 x 8K x 2K x 2
32-bit	HADDR[27:26]	HADDR[25:13]	HADDR[12:2]	256 Mbyte: 4 x 8K x 2K x 4

1. Для 16-бит памяти FMC делает внешний адрес из линий HADDR[11:1] АHB. Для 32-бит памяти используются линии HADDR[12:2]. FMC\_A[0] должен быть подключён к адресу внешней памяти A[0] независимо от ширины памяти.

2. АвтоПредзаряд не поддерживается. FMC\_A[10] должен быть подключён к A[10] но всегда будет низким.

Биты HADDR[27:0] транслируются на внешнюю SDRAM в зависимости от конфигурации её контроллера:

- Размер данных: 8, 16 или 32 бита
- Размер строки: 11, 12 или 13 бит
- Размер колонки: 8, 9, 10 или 11 бит
- Число внутренних банков: два или четыре

**Таблица 260. Адреса SDRAM с 8-бит шиной данных<sup>(1)(2)</sup>**

Row size configuration	HADDR(AHB Internal Address Lines)																											
	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
11-bit row size configuration	Res.							Bank [1:0]		Row[10:0]											Column[7:0]							
	Res.						Bank [1:0]		Row[10:0]											Column[8:0]								
	Res.					Bank [1:0]		Row[10:0]											Column[9:0]									
	Res.				Bank [1:0]		Row[10:0]											Column[10:0]										
12-bit row size configuration	Res.							Bank [1:0]		Row[11:0]											Column[7:0]							
	Res.						Bank [1:0]		Row[11:0]											Column[8:0]								
	Res.					Bank [1:0]		Row[11:0]											Column[9:0]									
	Res.				Bank [1:0]		Row[11:0]											Column[10:0]										
13-bit row size configuration	Res.							Bank [1:0]		Row[12:0]											Column[7:0]							
	Res.						Bank [1:0]		Row[12:0]											Column[8:0]								
	Res.					Bank [1:0]		Row[12:0]											Column[9:0]									
	Res.				Bank [1:0]		Row[12:0]											Column[10:0]										

1. BANK[1:0] это Адрес банка BA[1:0]. При работе только 2 банков BA1 всегда ставят в '0'.

2. Обращение к Резерву (Res.) выдаёт ошибку АHB.

Таблица 261. Адреса SDRAM с 16-бит шиной данных<sup>(1)(2)</sup>

Row size Configuration	HADDR(AHB address Lines)																										
	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
11-bit row size configuration	Res.				Bank [1:0]		Row[10:0]						Column[7:0]				BM0 <sup>(3)</sup>										
	Res.				Bank [1:0]		Row[10:0]						Column[8:0]				BM0										
	Res.			Bank [1:0]		Row[10:0]						Column[9:0]				BM0											
	Res.		Bank [1:0]		Row[10:0]						Column[10:0]				BM0												
12-bit row size configuration	Res.				Bank [1:0]		Row[11:0]						Column[7:0]				BM0										
	Res.				Bank [1:0]		Row[11:0]						Column[8:0]				BM0										
	Res.			Bank [1:0]		Row[11:0]						Column[9:0]				BM0											
	Res.		Bank [1:0]		Row[11:0]						Column[10:0]				BM0												
13-bit row size configuration	Res.				Bank [1:0]		Row[12:0]						Column[7:0]				BM0										
	Res.			Bank [1:0]		Row[12:0]						Column[8:0]				BM0											
	Res.		Bank [1:0]		Row[12:0]						Column[9:0]				BM0												
	Res.	Bank [1:0]		Row[12:0]						Column[10:0]				BM0													

1. BANK[1:0] это Адрес банка BA[1:0]. При работе только 2 банков BA1 всегда ставят в '0'.
2. Обращение к Резерву (Res.) выдаёт ошибку AHB.
3. BM0 это маска байта для 16-бит доступа.

Таблица 262. Адреса SDRAM с 32-бит шиной данных<sup>(1)(2)</sup>

Row size configuration	HADDR(AHB address Lines)																										
	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
11-bit row size configuration	Res.				Bank [1:0]		Row[10:0]						Column[7:0]				BM[1:0] <sup>(3)</sup>										
	Res.				Bank [1:0]		Row[10:0]						Column[8:0]				BM[1:0]										
	Res.			Bank [1:0]		Row[10:0]						Column[9:0]				BM[1:0]											
	Res.		Bank [1:0]		Row[10:0]						Column[10:0]				BM[1:0]												
12-bit row size configuration	Res.				Bank [1:0]		Row[11:0]						Column[7:0]				BM[1:0]										
	Res.				Bank [1:0]		Row[11:0]						Column[8:0]				BM[1:0]										
	Res.			Bank [1:0]		Row[11:0]						Column[9:0]				BM[1:0]											
	Res.		Bank [1:0]		Row[11:0]						Column[10:0]				BM[1:0]												
13-bit row size configuration	Res.				Bank [1:0]		Row[12:0]						Column[7:0]				BM[1:0]										
	Res.			Bank [1:0]		Row[12:0]						Column[8:0]				BM[1:0]											
	Res.		Bank [1:0]		Row[12:0]						Column[9:0]				BM[1:0]												
	Bank [1:0]	Row[12:0]						Column[10:0]				BM[1:0]															

1. BANK[1:0] это Адрес банка BA[1:0]. При работе только 2 банков BA1 всегда ставят в '0'.
2. Обращение к Резерву (Res.) выдаёт ошибку AHB.
3. BM[1:0] это маска байта для 32-бит доступа.

## 37.5. Контроллер NOR Flash/PSRAM

FMC управляет временкой сигналов для:

- Асинхронных SRAM и ROM
  - 8 бит
  - 16 бит
  - 32 бита
- PSRAM (Cellular RAM)
  - Асинхронный режим
  - Пакетный синхронный режим
  - Мультиплексированный и нет
- NOR Flash
  - Асинхронный режим
  - Пакетный синхронный режим
  - Мультиплексированный и нет

Сигналы Chip Select, NE[4:1], по одному на банк. Остальные сигналы общие.

Программируемая временка:

- Состояния ожидания (до 15)
- Такты обратной связи шины (до 15)
- Задержка разрешения выхода и разрешения записи (до 15)
- Независимые протокол и временки для разных типов памяти
- Непрерывный вывод тактов (FMC\_CLK).

Такты FMC\_CLK кратны тактам HCLK. Бит `FMC_BCR1/CSKEN` разрешает подачу их на внешнюю память при синхронном или синхронном и асинхронном доступе:

- Если `CSKEN` снят, то только при синхронном Чтении/записи.
- Если `CSKEN` стоит, то при обоих типах доступа. Для выдачи непрерывных тактов FMC\_CLK Банк 1 надо ставить в синхронный режим. При этом ширина данных памяти (MWID) должна быть равна ширине данных АНВ, иначе частота FMC\_CLK изменится в соответствии с передачами данных АНВ.

Каждый банк имеет по 64 Мбайт и свои регистры.

**Таблица 263. Программируемые параметры доступа к NOR/PSRAM**

Параметр	Функция	Доступ	Такты	Min.	Max.
Подача адреса	Длительность этой фазы	Асинхронный	АНВ (HCLK)	0	15
Удержание адреса	Длительность этой фазы	Асинхронный, мультиплекс I/O	АНВ (HCLK)	1	15
Подача данных	Длительность этой фазы	Асинхронный	АНВ (HCLK)	1	256
Возврат шины	Длительность этой фазы	Асинхронный и синхронный	АНВ (HCLK)	0	15
Делитель тактов	Число тактов HCLK на такт CLK	Синхронный	АНВ (HCLK)	2	16
Задержка данных	Число тактов до подачи первого данного пакета	Синхронный	Памяти (CLK)	2	17

### 37.5.1. Сигналы интерфейса внешней памяти

Префикс “N” говорит, что сигнал активен низким. Максимальная ёмкость 512 Мбит.

**Таблица 264. Не-мультиплексированные I/O NOR Flash**

Имя сигнала	I/O	Функция
CLK	O	Такты (синхронный доступ)
A[25:0]	O	Шина адреса
D[31:0]	I/O	Двунаправленная шина данных
NE[x]	O	Chip Select, x = 1..4
NOE	O	Разрешение выхода
NWE	O	Разрешение записи
NL(=NADV)	O	Разрешение считывания (он же адрес верен, NADV)
NWAIT	I	NOR Flash ждёт сигнала

Таблица 265. 16-бит мультиплексированные I/O NOR Flash

Имя сигнала	I/O	Функция
CLK	O	Такты (синхронный доступ)
A[25:16]	O	Шина адреса
AD[15:0]	I/O	16-бит мультиплексированной двунаправленной шина адреса/данных A[15:0]/D[15:0]
NE[x]	O	Chip Select, x = 1..4
NOE	O	Разрешение выхода
NWE	O	Разрешение записи
NL(=NADV)	O	Разрешение считывания (он же адрес верен, NADV)
NWAIT	I	NOR Flash ждёт сигнала

Таблица 266. Не-мультиплексированные I/O PSRAM/SRAM

Имя сигнала	I/O	Функция
CLK	O	Такты (синхронный доступ)
A[25:0]	O	Шина адреса
D[31:0]	I/O	Двунаправленная шина данных
NE[x]	O	Chip Select, x = 1..4 (called NCE by PSRAM (Cellular RAM i.e. CRAM))
NOE	O	Разрешение выхода
NWE	O	Разрешение записи
NL(= NADV)	O	Адрес верен только для входа PSRAM (сигнал памяти: NADV)
NWAIT	I	NOR Flash ждёт сигнала
NBL[3]	O	Разрешение байта 3 (сигнал памяти: NUB)
NBL[2]	O	Разрешение байта 2 (сигнал памяти: NLB)
NBL[1]	O	Разрешение байта 1 (сигнал памяти: NLB)
NBL[0]	O	Разрешение байта 0 (сигнал памяти: NLB)

Таблица 267. Мультиплексированные 16-бит I/O PSRAM/SRAM

Имя сигнала	I/O	Функция
CLK	O	Такты (синхронный доступ)
A[25:16]	O	Шина адреса
AD[15:0]	I/O	16-бит мультиплексированной двунаправленной шина адреса/данных A[15:0]/D[15:0]
NE[x]	O	Chip Select, x = 1..4
NOE	O	Разрешение выхода
NWE	O	Разрешение записи
NL(=NADV)	O	Разрешение считывания (он же адрес верен, NADV)
NWAIT	I	NOR Flash ждёт сигнала
NBL[1]	O	Разрешение байта 1 (сигнал памяти: NLB)
NBL[0]	O	Разрешение байта 0 (сигнал памяти: NLB)

### 37.5.2. Поддерживаемая память и передачи

Неподдерживаемые передачи выделены **красным**.

Таблица 268. NOR Flash/PSRAM:

Уст-во	Режим	R/W	Ширина АНВ	Ширина данных	Можно?	Коммент
NOR Flash (мультиплекс. и не-мультиплекс. I/O)	Асинхр.	R	8	16	Y	
	<b>Асинхр.</b>	<b>W</b>	<b>8</b>	<b>16</b>	<b>N</b>	
	Асинхр.	R	16	16	Y	
	Асинхр.	W	16	16	Y	
	Асинхр.	R	32	16	Y	Два обращения FMC
	Асинхр.	W	32	16	Y	Два обращения FMC
	<b>Асинхр. стр.</b>	<b>R</b>	<b>-</b>	<b>16</b>	<b>N</b>	<b>Не поддерживается.</b>
	<b>Синхр.</b>	<b>R</b>	<b>8</b>	<b>16</b>	<b>N</b>	
	Синхр.	R	16	16	Y	
Синхр.	R	32	16	Y		

PSRAM (мультиплекс. и не-мультиплекс. I/O)	Асинхр.	R	8	16	Y	
	Асинхр.	W	8	16	Y	Линии NBL[1:0]
	Асинхр.	R	16	16	Y	
	Асинхр.	W	16	16	Y	
	Асинхр.	R	32	16	Y	Два обращения FMC
	Асинхр.	W	32	16	Y	Два обращения FMC
	Асинхр. стр.	R	-	16	N	Не поддерживается.
	Синхр.	R	8	16	N	
	Синхр.	R	16	16	Y	
	Синхр.	R	32	16	Y	
	Синхр.	W	8	16	Y	Линии NBL[1:0]
	Синхр.	W	16/32	16	Y	
SRAM и ROM	Асинхр.	R	8 / 16	16	Y	
	Асинхр.	W	8 / 16	16	Y	Линии NBL[1:0]
	Асинхр.	R	32	16	Y	Два обращения FMC
	Асинхр.	W	32	16	Y	Два обращения FMC. Линии NBL[1:0]

### 37.5.3. Общие правила временки

#### Синхронизация сигналов

- Все выходные сигналы контроллера меняются по переднему фронту HCLK
- В синхронном режиме все выходные сигналы контроллера меняются по переднему фронту HCLK. Независимо от CLKDIV выходы меняются так:
  - NOEL/NWEL/ NEL/NADVЛ/ NADVН /NBLL/ Допустимого адреса по заднему фронту FMC\_CLK.
  - NOEH/ NWEH / NEH/ NOEH/NBLH/ Недопустимого адреса по переднему фронту FMC\_CLK.

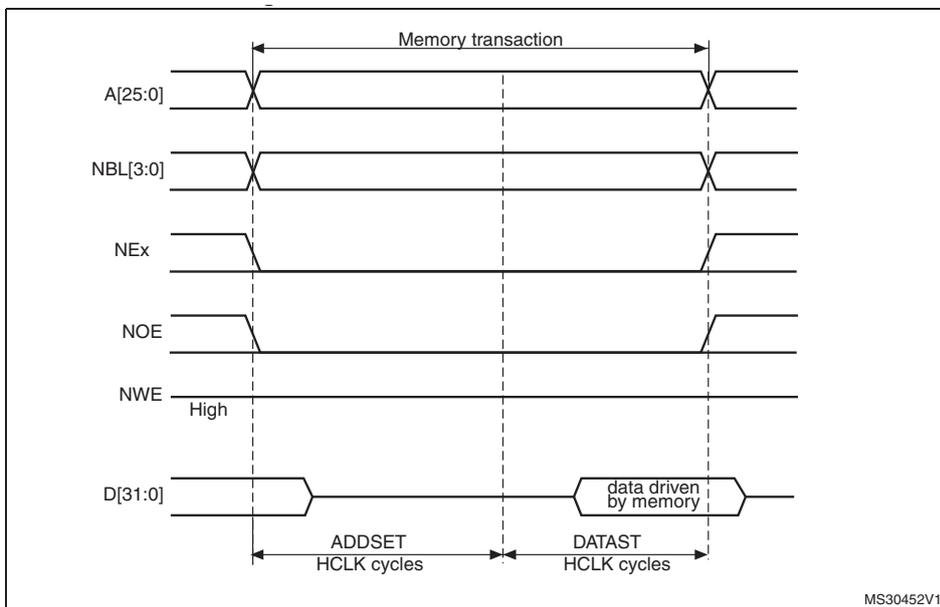
### 37.5.4. Асинхронные передачи контроллера NOR Flash/PSRAM

#### Асинхронная статическая память (NOR Flash, PSRAM, SRAM)

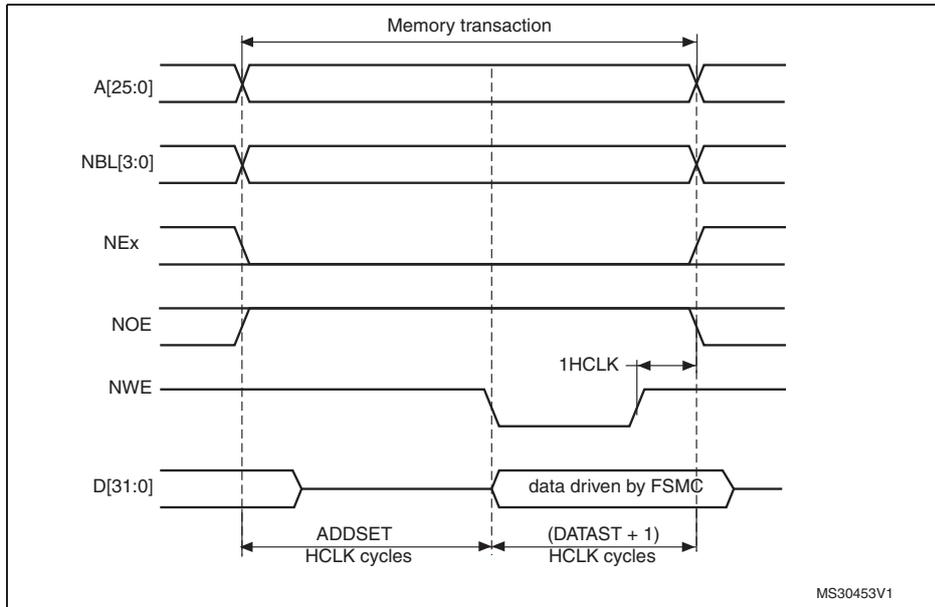
- Сигналы синхронизируются внутренними тактами HCLK. На память они не идут.
- FMC читает данные до снятия сигнала NOE.
- Расширенные режимы (A, B, C и D) включаются битом FMC\_BCRx/EXTMOD. Их можно смешивать, например, чтение в A и запись в B.
- При выключении расширенных режимов FMC может работать в Mode 1 и Mode 2:
  - Mode 1 по умолчанию для SRAM/PSRAM (FMC\_BCRx/MTYP[1:0] = 0x0 или 0x01)
  - Mode 2 по умолчанию для NOR ((FMC\_BCRx/MTYP[1:0] = 0x10).

#### Mode 1 - SRAM/PSRAM (CRAM)

##### Чтение в Mode 1



## Запись в Mode 1



Один такт HCLK после записи гарантирует удержание адреса и данных за передним фронтом NWE. Из-за этого значение DATAST должно быть больше 0.

Таблица 269. Поля FMC\_BCRx

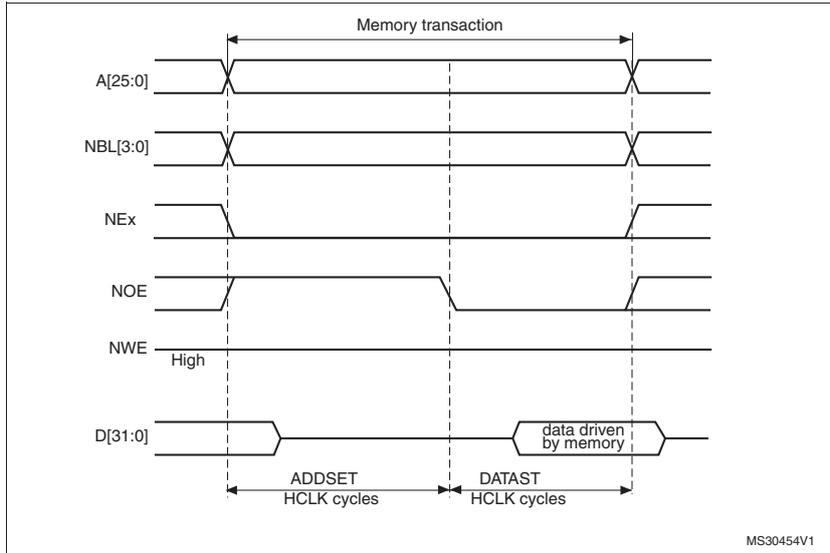
Номер бита	Имя его	Что писать
31-21	Резерв	0x000
20	CCLKEN	То, что надо
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
15	ASYNCWAIT	1 - если память поддерживает. Иначе - 0.
14	EXTMOD	0x0
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
12	WREN	То, что надо
11	WAITCFG	Хоть что-нибудь, если очень уж хочется.
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Осмыслено только при бите 15 = 1
8	BURSTEN	0x0
7	Reserved	0x1
6	FACCEN	А-а-а, всё равно.
5-4	MWID	То, что надо
3-2	MTYP[1:0]	То, что надо, кроме 0x2 (NOR Flash)
1	MUXE	0x0
0	MBKEN	0x1

Таблица 270. Поля FMC\_BTRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	А-а-а, всё равно.
27-24	DATLAT	А-а-а, всё равно.
23-20	CLKDIV	А-а-а, всё равно.
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Время 2-й фазы доступа (DATAST+1 такт HCLK для записи, DATAST тактов HCLK - чтение).
7-4	ADDHLD	А-а-а, всё равно.
3-0	ADDSET	Время 1-й фазы доступа (ADDSET тактов HCLK). Минимум ADDSET = 0.

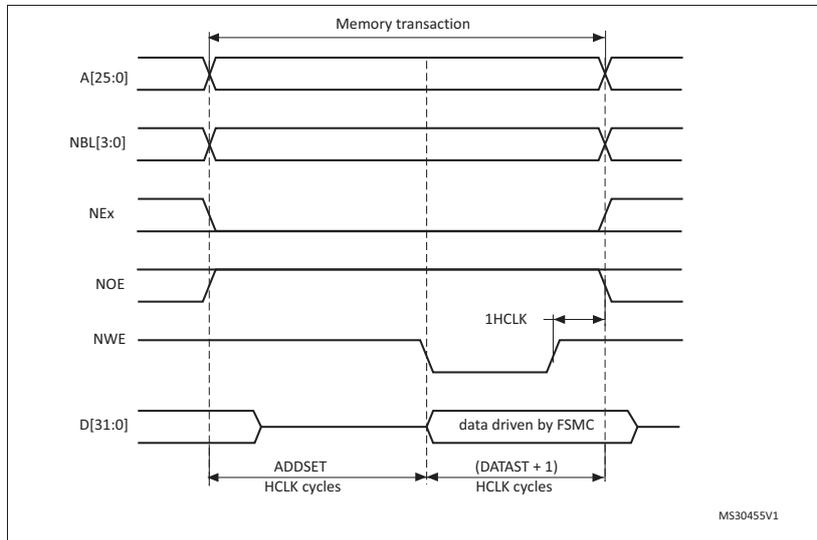
**Mode A - SRAM/PSRAM (CRAM), переключение OE**

**Чтение - Mode A**



1. NBL[3:0] при чтении держат низким

**Запись - Mode A**



От режима 1 отличается переключением NOE и независимым временем чтения и записи.

**Таблица 271. Поля FMC\_BCRx**

Номер бита	Имя его	Что писать
31-21	Reserved	0x000
20	CCLKEN	Как надо
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
15	ASYNCAWAIT	1 - если память поддерживает. Иначе - 0.
14	EXTMOD	0x1
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
12	WREN	Как надо
11	WAITCFG	Всё равно
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Осмыслено только при бите 15 = 1
8	BURSTEN	0x0
7	Reserved	0x1
6	FACCEN	Всё равно
5-4	MWID	Как надо
3-2	MTYP[1:0]	Как надо, исключая 0x2 (NOR Flash)
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

Таблица 272. Поля FMC\_BTRx

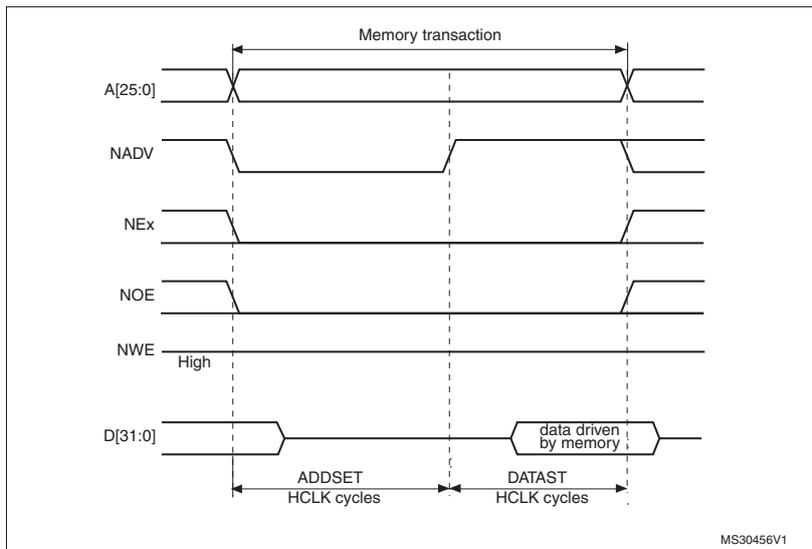
Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	DATLAT	A-a-a, всё равно.
23-20	CLKDIV	A-a-a, всё равно.
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Время 2-й фазы доступа (DATAST такт HCLK для записи, DATAST тактов HCLK - чтение).
7-4	ADDHLD	A-a-a, всё равно.
3-0	ADDSET	Время 1-й фазы доступа (ADDSET тактов HCLK). Минимум ADDSET = 0.

Таблица 273. Поля FMC\_BWTRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	DATLAT	A-a-a, всё равно.
23-20	CLKDIV	A-a-a, всё равно.
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Время 2-й фазы доступа (DATAST такт HCLK для записи, DATAST тактов HCLK - чтение).
7-4	ADDHLD	A-a-a, всё равно.
3-0	ADDSET	Время 1-й фазы доступа (ADDSET тактов HCLK). Минимум ADDSET = 0.

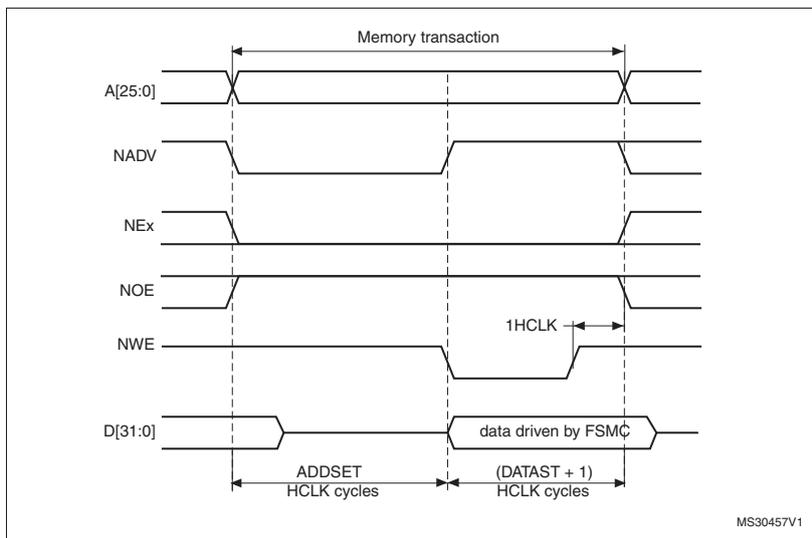
**Mode 2/B - NOR Flash**

**Mode 2 и Mode B - Чтение**

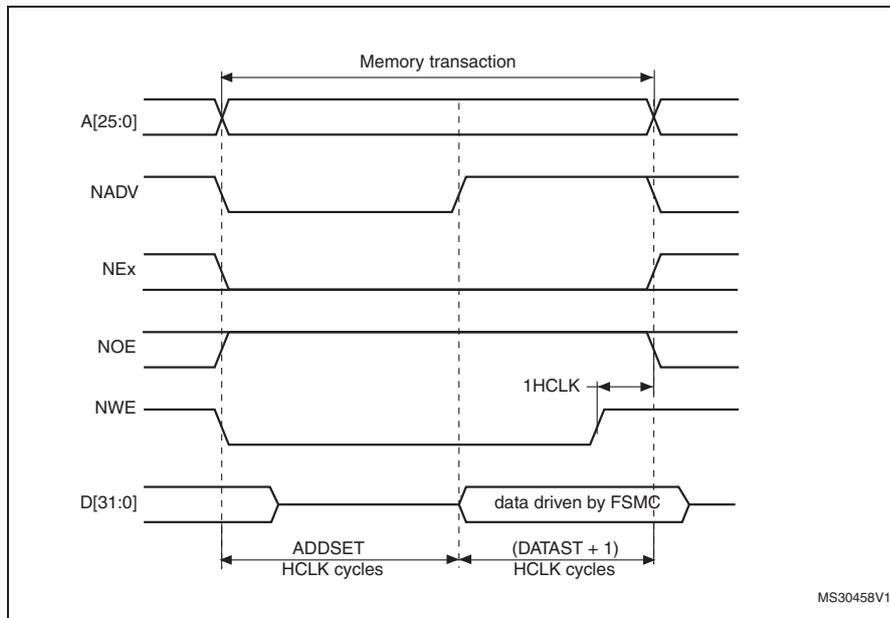


1. NBL[3:0] при чтении держат низким

**Mode 2 - Запись**



## Mode B - Запись



От режима 1 отличается переключением NWE независимым временем чтения и записи а режиме B.

Таблица 274. Поля FMC\_BCRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31-21	Reserved	0x000
20	CCLKEN	Как надо
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
15	ASYNCWAIT	1 - если память поддерживает. Иначе - 0.
14	EXTMOD	0x1 для mode B, 0x0 для mode 2
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
12	WREN	Как надо
11	WAITCFG	Всё равно
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Осмыслено только при бит 15 = 1
8	BURSTEN	0x0
7	Reserved	0x1
6	FACCEN	0x1
5-4	MWID	Как надо
3-2	MTYP[1:0]	0x2 (NOR Flash)
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

Таблица 275. Поля FMC\_BTRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x1 в расширенном режиме
27-24	DATLAT	А-а-а, всё равно.
23-20	CLKDIV	А-а-а, всё равно.
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Время 2-й фазы доступа (DATAST такт HCLK для записи, DATAST тактов HCLK - чтение).
7-4	ADDHLD	А-а-а, всё равно.
3-0	ADDSET	Время 1-й фазы доступа (ADDSET тактов HCLK). Минимум ADDSET = 0.

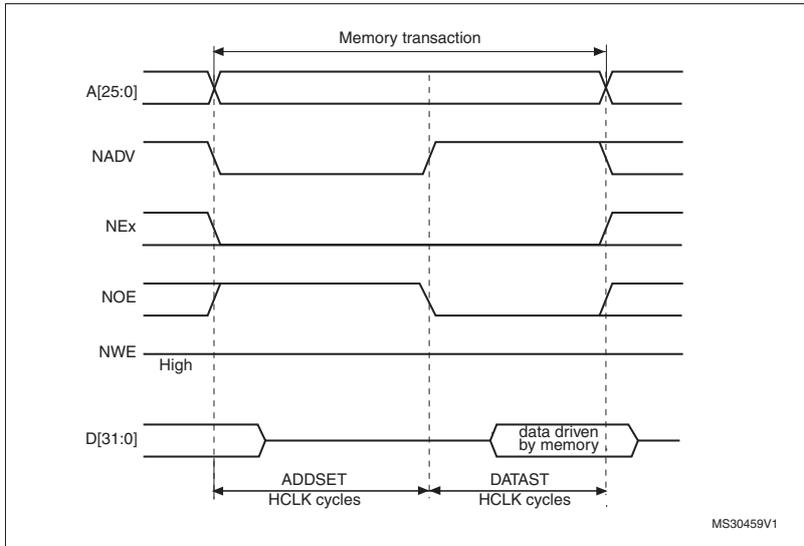
Таблица 276. Поля FMC\_BWTRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	DATLAT	A-a-a, всё равно.
23-20	CLKDIV	A-a-a, всё равно.
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Время 2-й фазы доступа (DATAST такт HCLK для записи, DATAST тактов HCLK - чтение).
7-4	ADDHLD	A-a-a, всё равно.
3-0	ADDSET	Время 1-й фазы доступа (ADDSET тактов HCLK). Минимум ADDSET = 0.

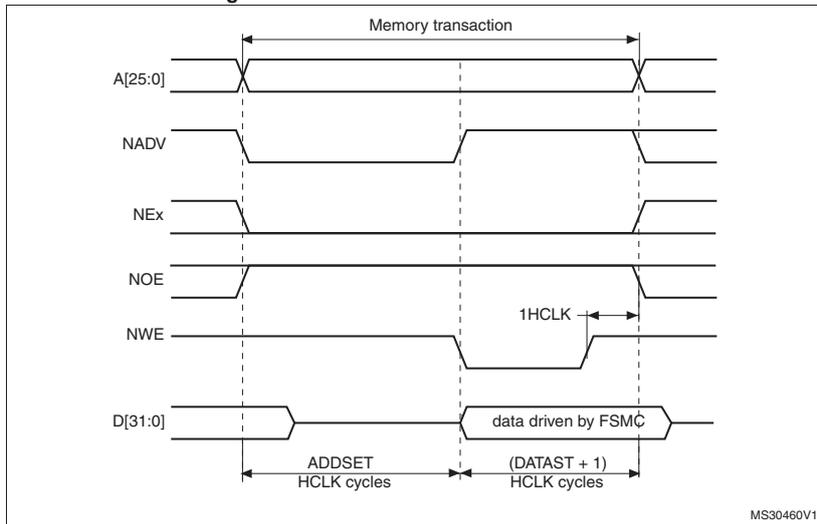
Регистр FMC\_BWTRx действует только в режиме mode B, иначе там лажа.

### Mode C - NOR Flash - переключение OE

#### Mode C - чтение



#### Mode C - запись



От режима 1 отличается переключением NOE и независимым временем чтения и записи.

Таблица 277. Поля FMC\_BCRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31-21	Reserved	0x000
20	CCLKEN	Как надо
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
15	ASYNCWAIT	1 - если память поддерживает. Иначе - 0.
14	EXTMOD	0x1
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)

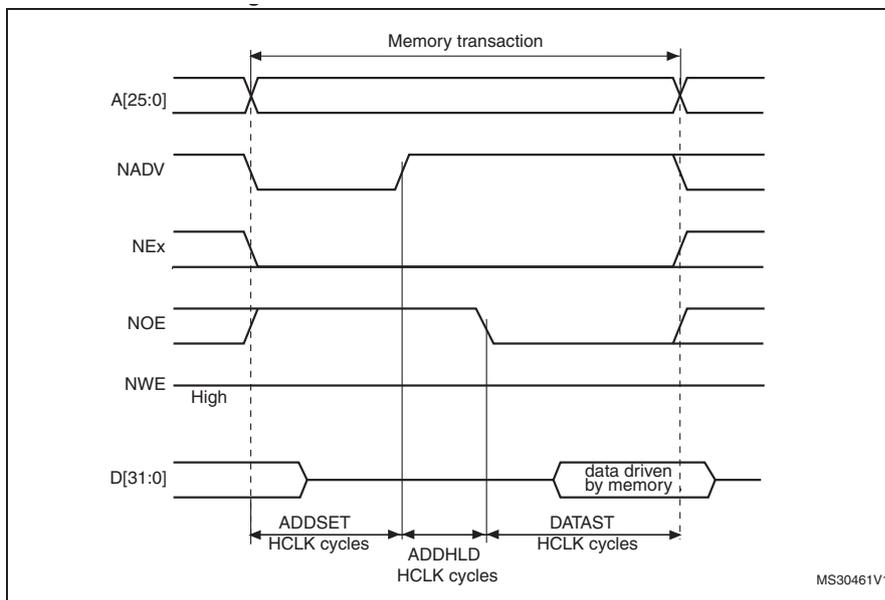
12	WREN	Как надо
11	WAITCFG	Всё равно
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Осмыслено только при бит 15 = 1
8	BURSTEN	0x0
7	Reserved	0x1
6	FACCEN	0x1
5-4	MWID	Как надо
3-2	MTYP[1:0]	0x2 (NOR Flash)
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

Таблица 278. Поля FMC\_BTRx

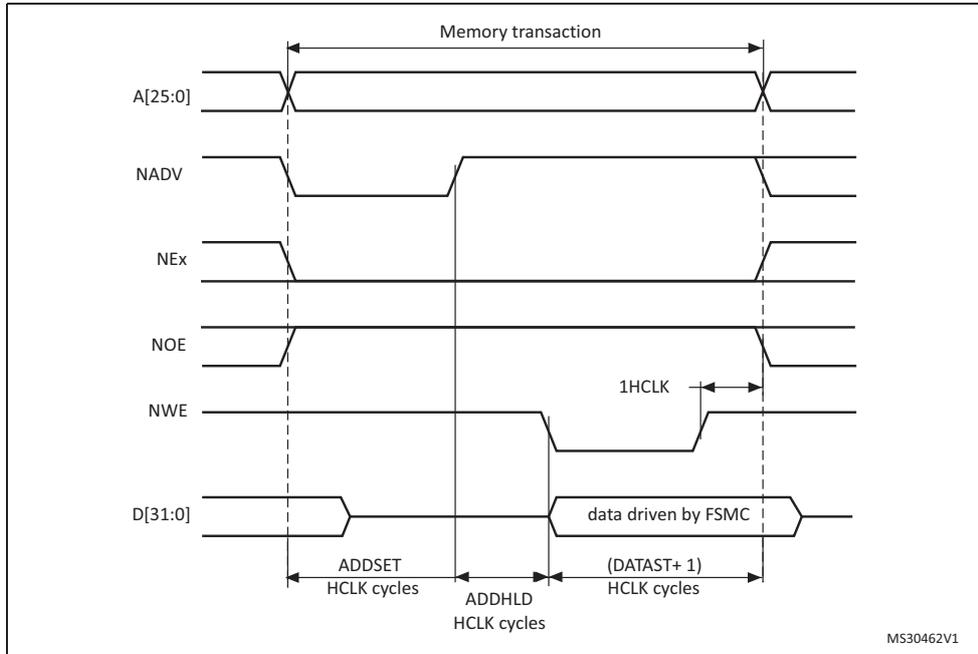
Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x2
27-24	DATLAT	0x0
23-20	CLKDIV	0x0
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Время 2-й фазы доступа (DATAST такт HCLK для записи, DATAST тактов HCLK - чтение).
7-4	ADDHLD	А-а-а, всё равно.
3-0	ADDSET	Время 1-й фазы доступа (ADDSET тактов HCLK). Минимум ADDSET = 0.

Таблица 279. Поля FMC\_BWTRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x2
27-24	DATLAT	А-а-а, всё равно.
23-20	CLKDIV	А-а-а, всё равно.
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Время 2-й фазы доступа (DATAST такт HCLK для записи, DATAST тактов HCLK - чтение).
7-4	ADDHLD	А-а-а, всё равно.
3-0	ADDSET	Время 1-й фазы доступа (ADDSET тактов HCLK). Минимум ADDSET = 0.

**Mode D - Асинхронный доступ с расширенным адресом****Mode D - чтение**

## Mode D - запись



От режима 1 отличается переключением NOE после изменения NADV и независимым временем чтения и записи.

**Таблица 280. Поля FMC\_BCRx**

Номер бита	Имя его	Что писать
31-21	Reserved	0x000
20	CCLKEN	Как надо
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
15	ASYNCWAIT	1 - если память поддерживает. Иначе - 0.
14	EXTMOD	0x1
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
12	WREN	Как надо
11	WAITCFG	Всё равно
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Осмыслено только при бит 15 = 1
8	BURSTEN	0x0
7	Reserved	0x1
6	FACCEN	В соответствии с поддержкой памяти
5-4	MWID	Как надо
3-2	MTYP[1:0]	Как надо
1	MUXEN	0x0
0	MBKEN	0x1

**Таблица 281. Поля FMC\_BTRx**

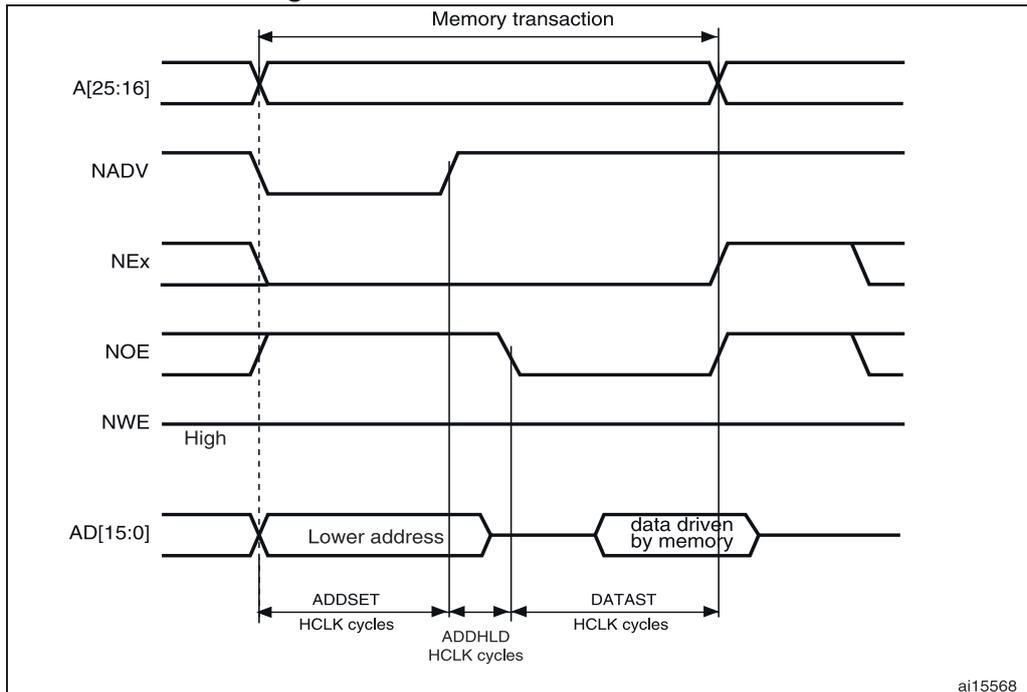
Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x3
27-24	DATLAT	Всё равно
23-20	CLKDIV	Всё равно
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Время 2-й фазы доступа (DATAST такт HCLK для записи, DATAST тактов HCLK - чтение).
7-4	ADDHLD	Время средней фазы чтения (ADDHLD тактов HCLK)
3-0	ADDSET	Время 1-й фазы доступа (ADDSET тактов HCLK). Минимум ADDSET = 1.

Таблица 282. Поля FMC\_BWTRx

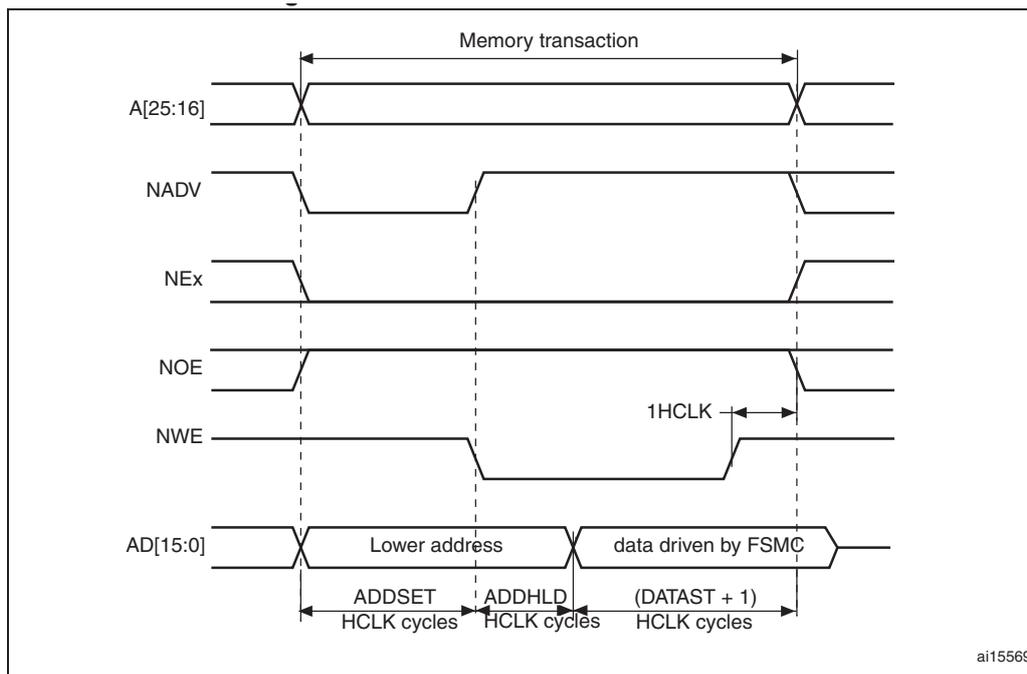
Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x3
27-24	DATLAT	A-a-a, всё равно.
23-20	CLKDIV	A-a-a, всё равно.
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Время 2-й фазы доступа (DATAST такт HCLK для записи, DATAST тактов HCLK - чтение).
7-4	ADDHLD	Время средней фазы чтения (ADDHLD тактов HCLK)
3-0	ADDSET	Время 1-й фазы доступа (ADDSET тактов HCLK). Минимум ADDSET = 1.

### Мультиплексный режим - асинхронный доступ к NOR Flash

#### Мультиплексное чтение



#### Мультиплексная запись



От режима D отличается выдачей младшего байта адреса на шину данных.

Таблица 283. Поля FMC\_BCRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31-21	Reserved	0x000
20	CCLKEN	Как надо
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
18:16	CPSIZE	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
15	ASYNCWAIT	1 - если память поддерживает. Иначе - 0.
14	EXTMOD	0x0
13	WAITEN	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
12	WREN	Как надо
11	WAITCFG	Всё равно
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Осмыслено только при бит 15 = 1
8	BURSTEN	0x0
7	Reserved	0x1
6	FACCEN	0x1
5-4	MWID	Как надо
3-2	MTYP[1:0]	0x02 (NOR Flash)
1	MUXEN	0x1
0	MBKEN	0x1

Таблица 284. Поля FMC\_BTRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	DATLAT	Всё равно
23-20	CLKDIV	Всё равно
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Время 2-й фазы доступа (DATAST+1 такт HCLK для записи, DATAST тактов HCLK - чтение).
7-4	ADDHLD	Время средней фазы чтения (ADDHLD тактов HCLK)
3-0	ADDSET	Время 1-й фазы доступа (ADDSET тактов HCLK). Минимум ADDSET = 1.

### Управление WAIT при асинхронном доступе

При выдаче памятью сигнала WAIT о своей неготовности ставят бит FMC\_BCRx/ASYNCWAIT t.

При активном сигнале WAIT (высокий или низкий в зависимости от бита WAITPOL), вторая фаза доступа (Установки Данных), записанная в битах DATAST, расширяется до снятия сигнала WAIT. Фазы Установки адреса и Удержания адреса, записанные в бита ADDSET[3:0] и ADDHLD, на сигнал WAIT не реагируют.

Фазу Установки Данных надо писать так, чтобы обнаруживать сигнал WAIT за 4 такта HCLK до конца передачи памяти. Надо учесть:

1. Память выдаёт WAIT, выравненный с переключением NOE/NWE:  

$$DATAST \geq (4 \times HCLK) + \max\_wait\_assertion\_time$$
2. Память выдаёт WAIT, выравненный с NEx (или NOE/NWE не переключаются):

Если

$$\max\_wait\_assertion\_time > address\_phase + hold\_phase$$

$$DATAST \geq (4 \times HCLK) + (\max\_wait\_assertion\_time - address\_phase - hold\_phase)$$

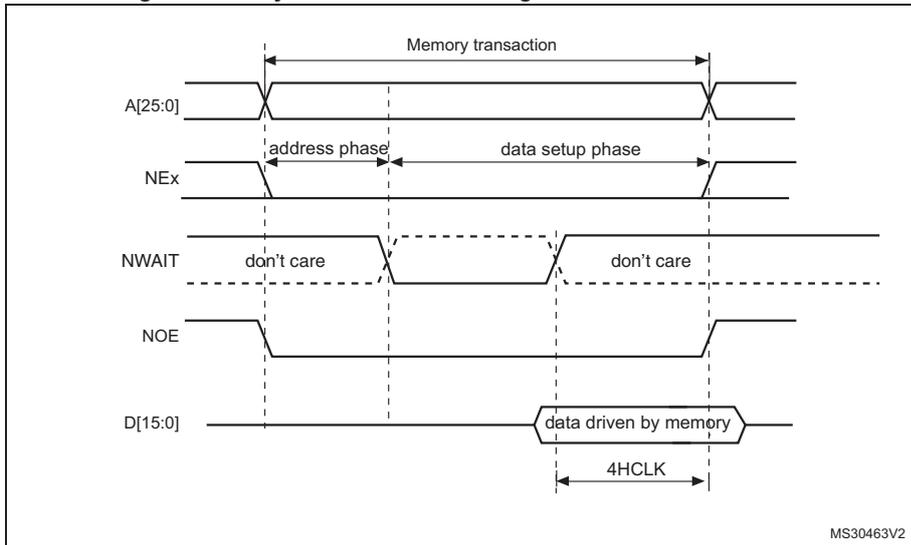
иначе

$$DATAST \geq 4 \times HCLK$$

где  $\max\_wait\_assertion\_time$  это максимальное время выставления WAIT при низких NEx/NOE/NWE.

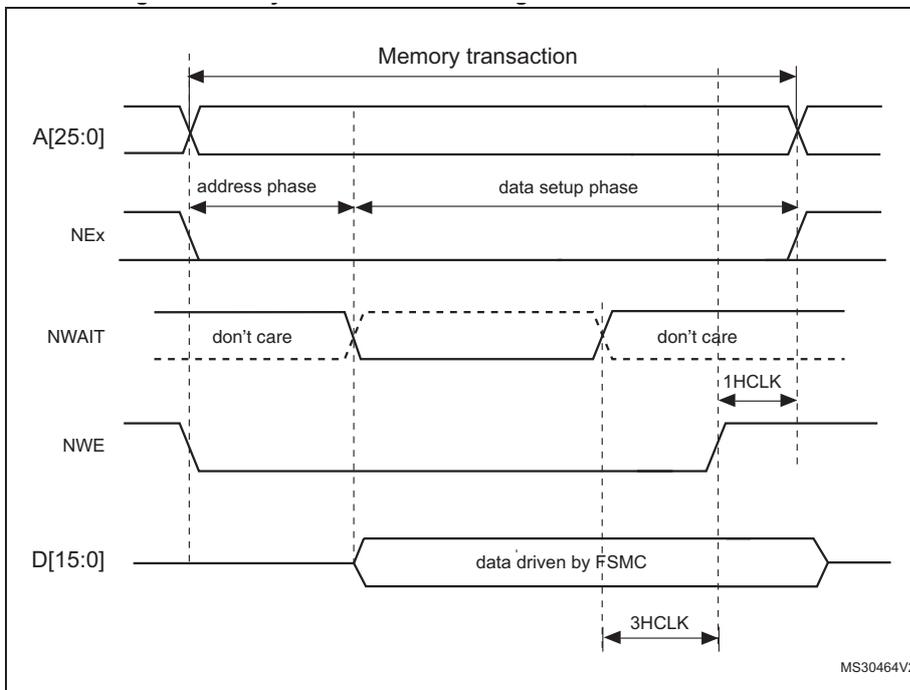
Ниже показано число тактов HCLK, добавляемых к доступу в память после снятия ею сигнала WAIT (независимо от описанных случаев).

### Асинхронное ожидание при чтении



1. Полярность NWAIT зависит от бита FMC\_BCRx/WAITPOL.

### Асинхронное ожидание при записи



1. Полярность NWAIT зависит от бита FMC\_BCRx/WAITPOL.

### 37.5.5. Синхронные передачи

Такты памяти FMC\_CLK получают из HCLK по формуле:

$$\text{FMC\_CLK divider ratio} = \max(\text{CLKDIV} + 1, \text{MWID}(\text{AHB data size}))$$

Если MWID равен 16 или 8 бит, то делитель FMC\_CLK всегда определяют в CLKDIV.

Если MWID равен 32 бит, то делитель FMC\_CLK также зависит от ширины данных AHB.

Пример:

- При CLKDIV=1, MWID=32 бит, ширина AHB=8 бит, FMC\_CLK=HCLK/4.
- При CLKDIV=1, MWID=16 бит, ширина AHB=8 бит, FMC\_CLK=HCLK/2.

У NOR Flash определено минимальное время от выдачи NADV до высокого CLK. Поэтому во время первого цикла синхронного доступа (до выдачи NADV) FMC не подаёт памяти такта. Так передний фронт такта попадает по середине низкого NADV.

## Задержки данных и памяти NOR

Задержка данных это число тактов ожидания перед считыванием данных. Значение **DATLAT** должно соответствовать задержке из регистра конфигурации NOR Flash. FMC не включает в число тактов задержки данных цикл при низком **NADV**.

Некоторые NOR Flash это учитывают, так что точное значение задержки может быть:

- NOR Flash latency = (DATLAT + 2) CLK clock cycles
- NOR Flash latency = (DATLAT + 3) CLK clock cycles

Некоторые современные устройства памяти в фазе задержки выставляют **NWAIT**. В этом случае **DATLAT** может быть минимальным. У памяти без **NWAIT** задержку надо соблюдать.

### Передача одним пакетом

Если банк стоит в синхронном пакетном режиме, то FMC выполняет пакетную передачу с длиной, кратной ширине АНВ и после stroba последнего данного снимает Chip Select.

### Переход границ страницы для Cellular RAM 1.5

Cellular RAM 1.5 не позволяет пакетного доступа при пересечении границ страниц (или страниц границ?). Контроллер FMC автоматически разбивает пакетный доступ на основании битов размера страницы **FMC\_BCR1/CPSIZE**.

### Управление ожиданием

У синхронной NOR Flash сигнал **NWAIT** смотрят после задержки в (**DATLAT+2**) тактов CLK.

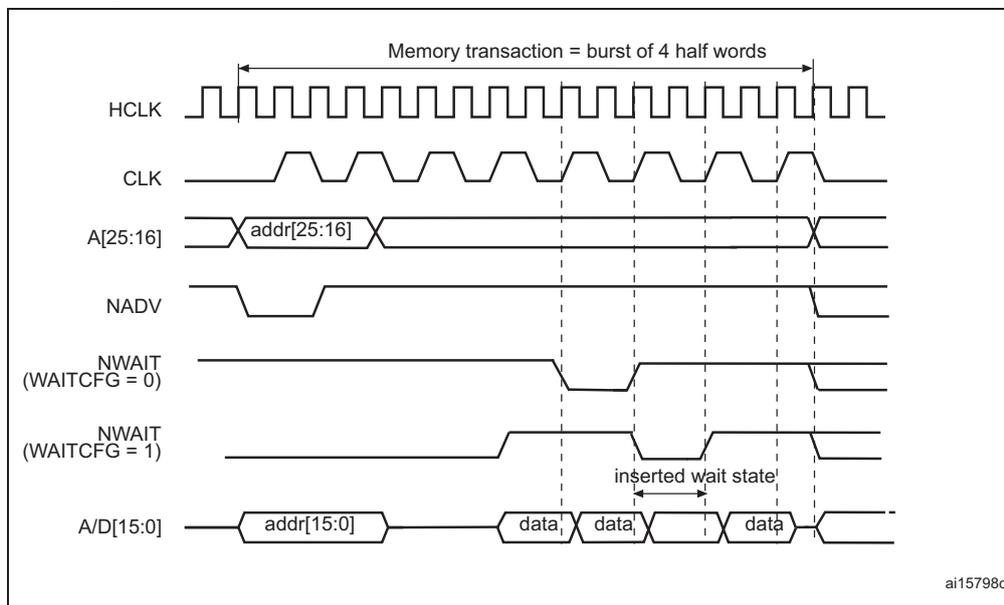
При активном **NWAIT** все ждут его снятия и читают данные сразу (бит **WAITCFG** = 1) или последующему фронту такта (бит **WAITCFG** = 0).

При активном **NWAIT** контроллер FMC также шлёт памяти такты, держит Chip Select и разрешение вывода. В пакетном режиме есть две конфигурации сигнала **NWAIT**:

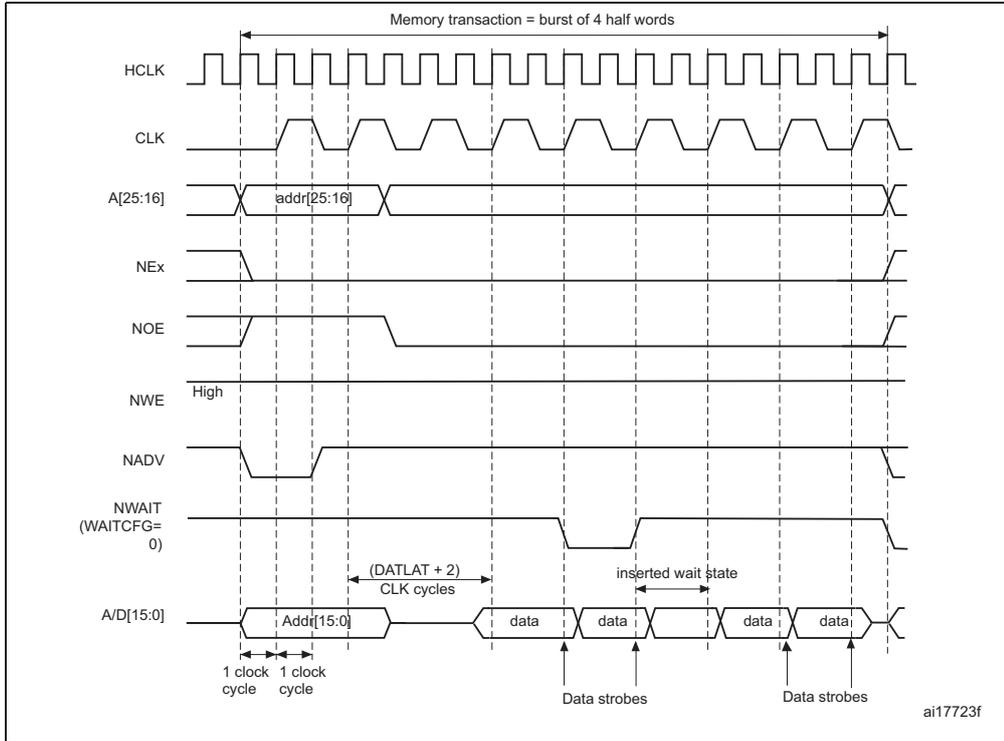
- Память ставит **NWAIT** за цикл данных до состояния ожидания (по умолчанию после сброса).
- **NWAIT** встаёт во время ожидания

Сие задают битом **FMC\_BCRx/WAITCFG**.

### Конигурация ожидания



## Синхронное мультиплексное чтение - NOR, PSRAM (CRAM)



1. Линии байта BL не показаны; NOR доступа они высокие

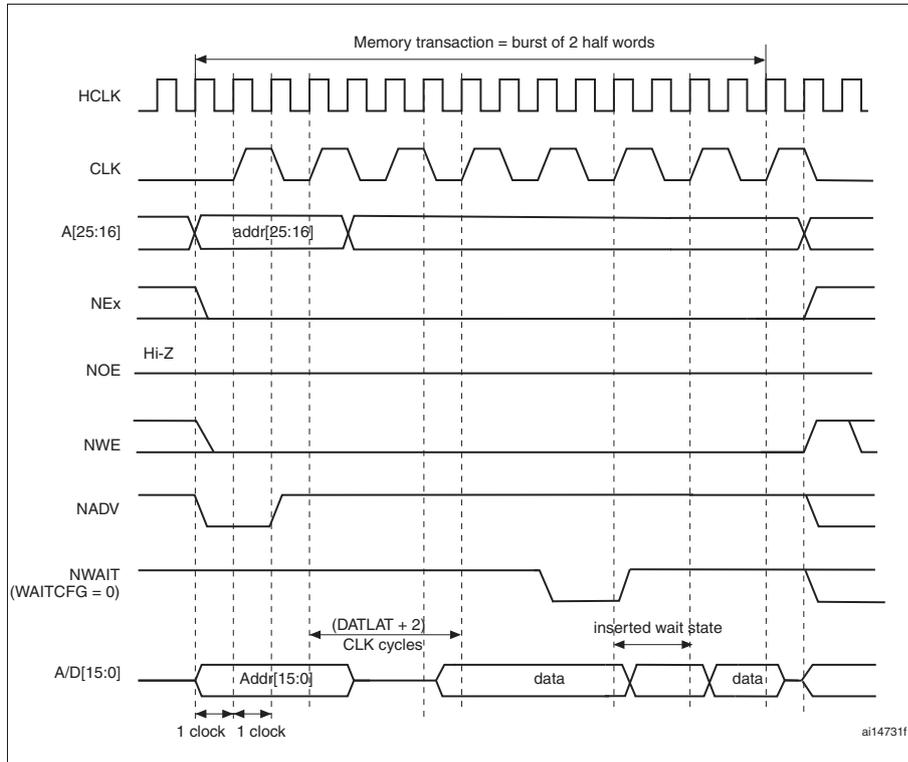
Таблица 285. Поля FMC\_BCRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31-21	Reserved	0x000
20	CCLKEN	Как надо
19	CBURSTRW	0x0 (в асинхронном режиме эффекта нет)
18:16	CPSIZE	Как надо (0x1 для CRAM 1.5)
15	ASYNCAWAIT	0x0
14	EXTMOD	0x0
13	WAITEN	0x1 если память поддерживает, иначе 0
12	WREN	В синхронном режиме эффекта нет
11	WAITCFG	Соответственно памяти
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Соответственно памяти
8	BURSTEN	0x1
7	Reserved	0x1
6	FACCEN	Соответственно памяти
5-4	MWID	Как надо
3-2	MTYP[1:0]	0x01 или 0x02
1	MUXEN	Как надо
0	MBKEN	0x1

Таблица 286. Поля FMC\_BTRx

Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	DATLAT	Задержка данных
23-20	CLKDIV	Делитель для HCLK
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Всё равно
7-4	ADDHLD	Всё равно
3-0	ADDSET	Всё равно

## Синхронная мультиплексная запись - PSRAM (CRAM)



1. Память должна ставить NWAIT за такт вперёд и WAITCFG b= 0.
2. Выходы байтов (NBL) не показаны, их держат низкими при активном NEx.

**Таблица 285. Поля FMC\_BCRx**

Номер бита	Имя его	Что писать
31-21	Reserved	0x000
20	CCLKEN	Как надо
19	CBURSTRW	0x1
18:16	CPSIZE	Как надо (0x1 для CRAM 1.5)
15	ASYNCWAIT	0x0
14	EXTMOD	0x0
13	WAITEN	0x1 если память поддерживает, иначе 0
12	WREN	0x1
11	WAITCFG	0x0
10	WRAPMOD	0x0
9	WAITPOL	Соответственно памяти
8	BURSTEN	В синхронной записи эффекта нет
7	Reserved	0x1
6	FACCEN	Соответственно памяти
5-4	MWID	Как надо
3-2	MTYP[1:0]	0x01
1	MUXEN	Как надо
0	MBKEN	0x1

**Таблица 286. Поля FMC\_BTRx**

Номер бита	Имя его	Что писать
31:30	Резерв	0x0
29-28	ACCMOD	0x0
27-24	DATLAT	Задержка данных
23-20	CLKDIV	Делитель для HCLK (0 - нельзя)
19-16	BUSTURN	Время от высокого NEx до низкого NEx (BUSTURN HCLK)
15-8	DATAST	Всё равно
7-4	ADDHLD	Всё равно
3-0	ADDSET	Всё равно

### 37.5.6. Регистры контроллера NOR/PSRAM

#### Регистры 1..4 управления SRAM/NOR-Flash (FMC\_BCR1..4)

Смещение адреса:  $8 * (x - 1)$ ,  $x = 1...4$

По сбросу: 0x0000 30DB для Bank 1 и 0x0000 30D2 для Bank 2 - 4

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved											CCLKEN	CBURSTRW	CPSIZE[2:0]		ASYNCWAIT	EXTMOD	WAITEN	WREN	WAITCFG	WRAPMOD	WAITPOL	BURSTEN	Reserved	FACCEN	MWID[1:0]		MTYP[1:0]		MUXEN	MBKEN	
											rw	rw			rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	

- **Биты 31:21** Резерв, не трогать
- **Бит 20** **CCLKEN**: Разрешение постоянной выдачи FMC\_CLK на память.
  - 0: FMC\_CLK выдаётся только при синхронном доступе.  
Частота FMC\_CLK задаётся в FMC\_BCRx/CLKDIV.
  - 1: FMC\_CLK выдаётся постоянно после установки CCLKEN и Bank 1 в синхронном режиме.

**NB:** Биты CCLKEN регистров FMC\_BCR2..4 не волнуют, включает только регистр FMC\_BCR1.  
**NB:** При CCLKEN=1 используется CLKDIV регистра FMC\_BTR1. CLKDIV в FMC\_BWTR1 не влияет.  
**NB:** В синхронном режиме при CCLKEN=1 все подключённые синхронные банки получают те же такты
- **Бит 19** **CBURSTRW**: Разрешение синхронной пакетной записи в PSRAM (CRAM)  
Синхронное чтение разрешает бит FMC\_BCRx/BURSTEN.
  - 0: Запись асинхронная
  - 1: Запись синхронная.
- **Биты 18:16** **CPSIZE[2:0]**: Размер страницы Cellular RAM 1.5.  
При заданном размере контроллер FMC автоматически разбивает пакеты при достижении границ страниц.
  - 000: Не разбивает
  - 001: 128 байт
  - 010: 256 байт
  - 011: 512 байт
  - 100: 1024 байта
  - Иное: Резерв
- **Бит 15** **ASYNCWAIT**: Разрешение смотреть сигнал NWAIT для асинхронных передач
  - 0: Да ну его, пусть гуляет
  - 1: Учитываем NWAIT
- **Бит 14** **EXTMOD**: Разрешение расширенного режима.  
Так FMC берёт времянку не-мультиплексированной асинхронной записи из регистра FMC\_BWTR, отдельно от чтения.
  - 0: FMC\_BWTR не нужен
  - 1: FMC\_BWTR используется

**NB:** При расширенном режиме FMC использует режимы:  
 - Mode 1 для SRAM/PSRAM (MTYP[1:0] = 0x0 или 0x01)  
 - Mode 2 для NOR (MTYP[1:0] = 0x10).
- **Бит 13** **WAITEN**: Разрешение ожидания по NWAIT в синхронном режиме.
  - 0: Не надо
  - 1: Надо использовать
- **Бит 12** **WREN**: Разрешение записи в память.
  - 0: Нельзя, ошибка AHB,
  - 1: Можно.
- **Бит 11** **WAITCFG**: Конфигурация активного сигнала NWAIT.
  - 0: NWAIT активен за такт до состояния ожидания,
  - 1: NWAIT активен во время состояния ожидания (не для PSRAM).
- **Бит 10** **WRAPMOD**: Кольцевой пакетный доступ.  
Контроллер может разбивать кольцевой пакет AHB на два линейных.  
Только в пакетном режиме

0: Нельзя,

1: Можно.

**NB:** Беспольный бит: ни CPU ни DMA кольцевых пакетов не создают.

- **Бит 9**                    **WAITPOL:** Активный уровень сигнала NWAIT.  
0: Низкий,  
1: Высокий.
- **Бит 8**                    **BURSTEN:** Разрешение пакетного синхронного чтения.  
0: Нельзя. Читают асинхронно.  
1: Можно.
- **Бит 7**                    Резерв, не трогать
- **Бит 6**                    **FACCEN:** Разрешение доступа к NOR Flash.  
0: Нельзя  
1: Можно
- **Биты 5:4**                **MWID[1:0]:** Ширина шины данных памяти.  
00: 8 бит,  
01: 16 бит,  
10: 32 бита,  
11: Резерв, не ставить.
- **Биты 3:2**                **MTYP[1:0]:** Тип памяти.  
00: SRAM (после сброса для Bank 2...4)  
01: PSRAM (CRAM)  
10: NOR Flash/OneNAND Flash (после сброса для Bank 1)  
11: Резерв
- **Бит 1**                    **MUXEN:** Разрешение мультиплекса адреса/данных для NOR PSRAM:  
0: Нельзя  
1: Можно на шине данных
- **Бит 0**                    **MBKEN:** Разрешение банка памяти.  
После сброса Bank 1 включён, обращение к выключенному банку даёт ошибку ANB.  
0: Выкл,  
1: Вкл.

### Регистры 1..4 времянки SRAM/NOR-Flash (FMC\_BTR1..4)

Смещение адреса:  $0x04+8 * (x - 1)$ ,  $x = 1...4$

По сбросу: **0x0FFF FFFF**

Добавляют задержку в конце операций чтения/записи. Это позволяет сравнивать минимальное время между последовательными операциями ( $t_{ENEL}$  от высокого  $NEx$  до низкого  $FMC\_NEx$ ) и максимальное время, нужное памяти для освобождения шины данных после чтения ( $t_{ENQZ}$ ).

В расширенном режиме это времянка чтения, времянку записи пишут в регистр **FMC\_BWTRx**.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved	ACCMOD[1:0]		DATLAT[3:0]				CLKDIV[3:0]				BUSTURN[3:0]				DATAST[7:0]				ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]											
	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:30**                Резерв, не трогать
- **Биты 29:28**                **ACCMOD[1:0]:** Режим асинхронного доступа  
Работают только при  $FMC\_BCRx/EXTMOD = 1$ .  
00: Режим A  
01: Режим B  
10: Режим C  
11: Режим D
- **Биты 27:24**                **DATLAT[3:0]:** Задержка данных для синхронной памяти  
Это число тактов  $FMC\_CLK+2$  для памяти в синхронном пакетном режиме перед чтением/записью первого данного. В асинхронном режиме не работает.

— **Биты 23:20** **CLKDIV[3:0]**: Делитель тактов для сигнала FMC\_CLK из HCLK

0000: Reserved

0001: FMC\_CLK period = 2 × HCLK periods

0010: FMC\_CLK period = 3 × HCLK periods

1111: FMC\_CLK period = 16 × HCLK periods (default value after reset)

В асинхронных NOR Flash, SRAM или PSRAM не работает.

— **Биты 19:16** **BUSTURN[3:0]**: Длительность фазы переключения шины

Добавляют задержку (0-15 тактов HCLK) в конце передач чтение/запись. Это позволяет сравнивать минимальное время между последовательными операциями ( $t_{ENEL}$  от высокого NEx до низкого FMC\_NEx) и максимальное время, нужное памяти для освобождения шины данных после чтения ( $t_{ENQZ}$ ). Вставляется между асинхронным чтением/записью (мультиплекс или режим D) и другим асинхронным чтением/записью статического банка. При чтении банки могут быть разными, при записи в мультиплексе или режиме D это тот же банк.

Иногда, независимо от значения BUSTURN, время переключения шины фиксировано:

- Задержка не вставляется между двумя последовательными записями в один статический банк кроме мультиплекса и режима D.
- Задержка равна 1 такту FMC между:
  - Двумя последовательными асинхронными чтениями из одного статического банка кроме мультиплекса и режима D.
  - Асинхронным чтением и асинхронной или синхронной записью в любой статический или динамический банк кроме мультиплекса и режима D.
  - Асинхронным чтением (режимы 1, 2, A, B и C) и чтением другого статического банка.
- Задержка равна 2 тактам FMC между:
  - Двумя последовательными синхронными записями в тот же банк.
  - Синхронной записью и асинхронным чтением/записью статического банка (при чтении банк может быть другим).
  - Двумя последовательными синхронными чтениями с последующим чтением/записью другого статического банка.
- Задержка равна 3 тактам FMC между:
  - Двумя последовательными синхронными записями в разные статические банки.
  - Синхронной записью и синхронным чтением любого банка.

— **Биты 15:8** **DATAST[7:0]**: Длительность фазы данных асинхронного доступа

— **Биты 7:4** **ADDHLD[3:0]**: Длительность фазы удержания адреса (такты HCLK)

**NB**: В синхронном режиме она всегда равна 1 такту памяти.

— **Биты 3:0** **ADDSET[3:0]**: Длительность фазы установки адреса (такты HCLK)

Годится для SRAM, ROM и асинхронных NOR Flash и PSRAM.

**NB**: В синхронном режиме не нужна. В мультиплексе и режиме D минимум ADDSET = 1.

**NB**: PSRAM (CRAM) имеют переменную задержку, они выдают сигнал NWAIT.

У них обязательно нужно DATLAT=0.

#### Регистры 1.4 времянки записи SRAM/NOR-Flash (FMC\_BWTR1.4)

Смещение адреса:  $0x104+8 * (x - 1)$ ,  $x = 1...4$

По сбросу: 0x0FFF FFFF

Используется только в расширенном режиме при FMC\_BCRx/EXTMOD = 1.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0					
Reserved		ACCMOD[1:0]		Reserved												BUSTURN[3:0]				DATAST[7:0]								ADDHLD[3:0]				ADDSET[3:0]				
		rw	rw													rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

— **Биты 31:30** Резерв, не трогать

— **Биты 29:28** **ACCMOD[1:0]**: Режим асинхронного доступа

Работают только при FMC\_BCRx/EXTMOD = 1.

00: Режим А  
 01: Режим В  
 10: Режим С  
 11: Режим D

— Биты 27:20 Резерв, не трогать

— Биты 19:16 **BUSTURN[3:0]**: Длительность фазы переключения шины

Добавляют задержку (0-15 тактов HCLK) в конце передач чтение/запись. Вставляется между асинхронной записью и другим асинхронным чтением/записью статического банка. При чтении банки могут быть разными, при записи в мультиплексе или режиме D это тот же банк.

Иногда, независимо от значения BUSTURN, время переключения шины фиксировано:

- Задержка не вставляется между двумя последовательными записями в один статический банк кроме мультиплекса и режима D.
- Задержка равна 2 тактам FMC между:
  - Двумя последовательными синхронными записями в тот же банк.
  - Синхронной записью и асинхронным чтением/записью статического банка.
- Задержка равна 3 тактам FMC между:
  - Двумя последовательными синхронными записями в разные статические банки.
  - Синхронной записью и синхронным чтением любого банка.

— Биты 15:8 **DATAST[7:0]**: Длительность фазы данных асинхронного мультиплексного доступа

— Биты 7:4 **ADDHLD[3:0]**: Длительность фазы удержания адреса (такты HCLK)

**NB**: В синхронном режиме она всегда равна 1 такту памяти.

— Биты 3:0 **ADDSET[3:0]**: Длительность фазы установки адреса асинхронного доступа (такты HCLK)

**NB**: В синхронном режиме не нужна. В мультиплексе и режиме D минимум ADDSET = 1.

## 37.6. Контроллер NAND Flash/PC Card

FMC задаёт времяянки для:

- 8- и 16-бит NAND Flash
- 16-бит PC Card совместимых устройств

Контроллер NAND Flash/PC Card управляет тремя внешними банками, Bank 2, 3 и 4:

- Bank 2 и Bank 3 поддерживают NAND Flash
- Bank 4 поддерживает PC Card.

Банки конфигурируют через свои регистры.

Таблица 289. Программируемые параметры доступа NAND Flash/PC Card

Параметр	Функция	Доступ	Такты	Min.	Max.
Установки	Чисто тактов HCLK установки адреса перед выдачей команды	R/W	HCLK	1	256
Ожидание	Минимум тактов HCLK выдачи команды	R/W	HCLK	2	255
Удержание	Чисто тактов HCLK удержания адреса (и данных при записи) после снятия команды	R/W	HCLK	1	254
Hi-Z шины данных	Чисто тактов HCLK удержания шины данных в Hi-Z после начала записи	W	HCLK	1	255

### 37.6.1. Сигналы интерфейса внешней памяти

Префикс “N” показывает сигналы, активные низким уровнем.

## 8-бит NAND Flash память

Таблица 290. 8-бит NAND Flash

Сигнал FMC	I/O	Функция
A[17]	O	Разрешение защёлки адреса NAND Flash (ALE)
A[16]	O	Разрешение защёлки команды NAND Flash (CLE)
D[7:0]	I/O	8-бит мультиплекс. двунаправленная шина адреса/данных
NCE[x]	O	Chip Select, x = 2, 3
NOE(= NRE)	O	Разрешение выхода (в памяти: разрешение входа, NRE)
NWE	O	Разрешение записи
NWAIT/INT[3:2]	I	Готовность NAND Flash

## 16-бит NAND Flash память

Таблица 291. 16-бит NAND Flash

Сигнал FMC	I/O	Функция
A[17]	O	Разрешение защёлки адреса NAND Flash (ALE)
A[16]	O	Разрешение защёлки команды NAND Flash (CLE)
D[15:0]	I/O	8-бит мультиплекс. двунаправленная шина адреса/данных
NCE[x]	O	Chip Select, x = 2, 3
NOE(= NRE)	O	Разрешение выхода (в памяти: разрешение входа, NRE)
NWE	O	Разрешение записи
NWAIT/INT[3:2]	I	Готовность NAND Flash

Таблица 292. 16-бит PC Card

Сигнал FMC	I/O	Функция
A[10:0]	O	Шина адреса
NIORD	O	Разрешение выхода пространства I/O
NIOWR	O	Разрешение записи пространства I/O
NREG	O	Доступ к пространству Атрибутов или Общему (O/A)
D[15:0]	I/O	Двунаправленная шина данных
NCE4_1	O	Chip Select 1
NCE4_2	O	Chip Select 2 (доступ 16- или 8-бит)
NOE	O	Разрешение выхода пространства O/A
NWE	O	Разрешение записи пространства O/A
NWAIT	I	PC Card ждёт сигнала от FMC (в памяти IORDY)
INTR	I	Прерывание от PC Card (только если может)
CD	I	Присутствие PC Card. Активен высоким. При низком - ошибка АНВ.

## 37.6.2. Поддерживаемая память и передачи NAND Flash / PC Card

Неподдерживаемые передачи выделены **красным**.

Таблица 293. Поддерживаемая память и передачи

Уст-во	Режим	R/W	Ширина АНВ	Ширина данных	Можно?	Коммент
NAND 8-bit	Асинхр.	R	8	8	Y	-
	Асинхр.	W	8	8	Y	-
	Асинхр.	R	16	8	Y	Два обращения FMC
	Асинхр.	W	16	8	Y	Два обращения FMC
	Асинхр.	R	32	8	Y	Два обращения FMC
	Асинхр.	W	32	8	Y	Два обращения FMC
NAND 16-bit	Асинхр.	R	8	16	Y	-
	<b>Асинхр.</b>	<b>W</b>	<b>8</b>	<b>16</b>	<b>N</b>	-
	Асинхр.	R	16	16	Y	-
	Асинхр.	W	16	16	Y	-
	Асинхр.	R	32	16	Y	Два обращения FMC
	Асинхр.	W	32	16	Y	Два обращения FMC

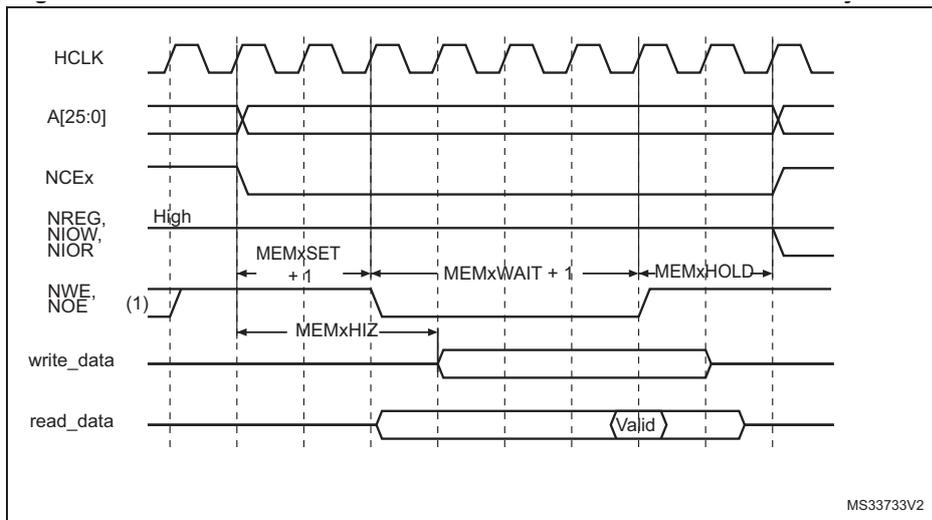
### 37.6.3. Временки NAND Flash / PC Card

PC Card/CompactFlash и NAND Flash управляются через регистры:

- Управления: [FMC\\_PCRx](#)
- Статуса прерываний: [FMC\\_SRx](#)
- ECC: [FMC\\_ECCRx](#)
- Временки для Общей памяти: [FMC\\_PMEMx](#)
- Временки для памяти Атрибутов: [FMC\\_PATTx](#)
- Временки для пространства I/O: [FMC\\_PIOx](#)

Три параметра регистра конфигурации задают число тактов HCLK для трёх фаз доступа к PC Card/CompactFlash или NAND Flash плюс один параметр начальной временки шины данных при записи. Временки доступа к всем пространствам: Общему, Атрибутов и I/O (только для PC Card) аналогичны.

#### Временка доступа к Общему пространству NAND Flash/PC Card



1. При записи NOE стоит высоким (неактивным). NWE - при чтении.
2. Задержка удержания при записи равна  $(MEMHOLD) \times HCLK$ , при чтении -  $(MEMHOLD + 2) \times HCLK$ .

### 37.6.4. Операции NAND Flash

Сигналы разрешения защёлок NAND Flash (CLE и ALE) это линии адреса контроллера FMC. То есть CPU просто пишет передаваемую команду или адрес по особому адресу своей памяти.

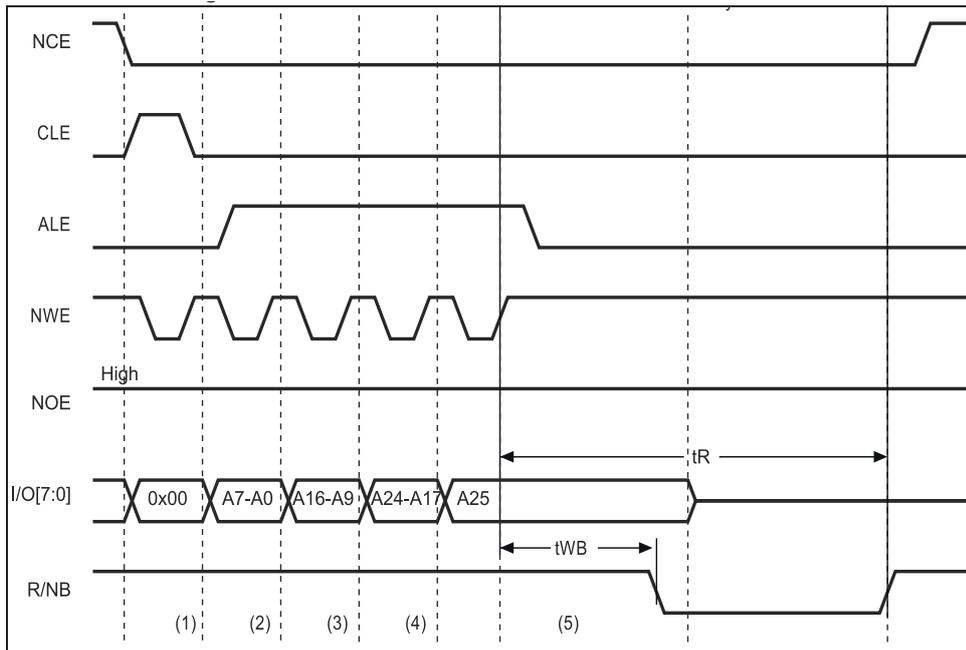
Типичное чтение страницы из NAND Flash требует следующих шагов:

1. В регистрах [FMC\\_PCRx](#), [FMC\\_PMEMx](#) и, иногда [FMC\\_PATTx](#) конфигурируем и включает нужный банк памяти.
2. CPU пишет байт команды в общее пространство. Активный уровень CLE говорит, что это команда. При дальнейшем чтении страницы памяти её повторять не надо.
3. The CPU может послать адрес начала чтения ([STARTAD](#)) в четырёх или трёх байтах [STARTAD\[7:0\]](#), [STARTAD\[16:9\]](#), [STARTAD\[24:17\]](#) и в конце [STARTAD\[25\]](#) в общую память или пространство атрибутов. Активный уровень ALE говорит, что это адрес.
4. Контроллер ждёт сигнала готовности от NAND Flash (высокий R/NB), удерживая сигнал NCE активным (низким).
5. CPU может читать страницу NAND Flash чтением общего пространства (поле данных + парное поле) байт за байтом.
6. Следующую страницу NAND Flash можно читать даже без записи команд или адреса:
  - операцией пункта 5
  - задав новый адрес как в пункте 3
  - задав новую команду, начав с пункта 2

### 37.6.5. Предожидание NAND Flash

Некоторые устройства NAND Flash требуют ожидания сигнала готовности после записи последней части адреса.

#### Доступ к не ‘СЕ не волнует’ NAND-Flash



1. CPU записал байт 0x00 по адресу 0x7001 0000.
2. CPU записал байт A7~A0 по адресу 0x7002 0000.
3. CPU записал байт A16~A9 по адресу 0x7002 0000.
4. CPU записал байт A24~A17 по адресу 0x7002 0000.
5. CPU записал байт A25 по адресу 0x7802 0000: FMC пишет с временкой из регистра FMC\_PATT2, где  $ATTHOLD \geq 7$  (то есть  $(7+1) \times HCLK = 112 \text{ ns} > t_{WB \text{ max}}$ ). Это гарантирует низкий NCE до переключения R/NB в низкий и назад (что требует память NAND Flash, где NCE не волнует).

Такое дело задают через **MEMHOLD** для получения временки  $t_{WB}$ . Чтение CPU из NAND Flash имеет задержку  $(MEMHOLD + 2) \times HCLK$  тактов, а запись —  $(MEMHOLD) \times HCLK$  тактов.

Во избежание этих ограничений можно использовать пространство с его временкой из регистра **ATTHOLD** и держать **MEMHOLD** минимальным. И CPU должен использовать общее пространство для обмена с NAND Flash, кроме записи последнего байта адреса, его надо писать в память атрибутов.

### 37.6.6. Код коррекции ошибок (ECC) в NAND Flash

Тут есть два одинаковых блока вычисления ECC, по одному на банк памяти 2 и 3.

Алгоритм вычисления ECC основан на кодах Хэмминга и позволяет исправлять 1 и обнаруживать 2 ошибки в битах при обмене с NAND Flash памятью по 256, 512, 1 024, 2 048, 4 096 и 8 192 байт.

Модули ECC отслеживают шину данных и сигналы (NCE и NWE) работающего банка памяти.

ECC работает так:

- При доступе к банкам 2 и 3 NAND Flash данные на шине D[15:0] считываются и идут в ECC.
- При обращении по другим адресам (команды и атрибуты) данные не запоминаются.

После передачи желанного числа байтов из регистров **FMC\_ECCR2/3** можно извлечь вычисленное значение ECC и очистить регистр снятием бита включения **ECCEN**. Вычисления начинаются после установки бита **ECCEN** в регистрах **FMC\_EPCR2/3**.

Вычисляем ECC:

1. Ставим бит **ECCEN** регистра **FMC\_EPCR2/3**.
2. Пишем данные в страницу NAND Flash. ECC вычисляется.
3. Читаем ECC из регистра **FMC\_ECCR2/3** и запоминаем его.
4. Снимаем и снова ставим бит **ECCEN** в **FMC\_EPCR2/3**. Читаем записанный блок данных.
5. Читаем новый ECC и сравниваем со старым. Теперь мы знаем, есть ли ошибка.

### 37.6.7. Операции PC Card/CompactFlash

#### Адресные пространства и доступ к памяти

FMC поддерживает у CompactFlash и PC Card режимы Памяти и I/O (True IDE не поддерживает).

Их сделали из 3 пространств памяти: Общего, Атрибутов и I/O.

Ножки nCE2 и nCE1 (FMC\_NCE4\_2 FMC\_NCE4\_1) выбирают по одному байту с шины D15-0. Какой именно байт выбрать указывает линия A0. Всё слово выбирается при низких nCE2 и nCE1.

Пространство памяти выбирается сигналом nOE для чтения или nWE для записи при участии низких nCE2/nCE1 и nREG.

- При nREG=1 выбирается Общая память
- При nREG=0 выбирается память Атрибутов

Пространство I/O выбирают сигналами nIORD для чтения или nIOWR для записи [nOE/nWE для пространства памяти] в сочетании с nCE2/nCE1 и участием nREG для пространства I/O.

Есть три типа доступа к 16-бит PC Card:

- К Общей памяти для данных: 8-бит по чётным адресам или 16-бит доступ АНВ.  
8-бит доступ по нечётным адресам невозможен. 32-бит запрос АНВ это два 16-бит обращения.
- К пространству Атрибутов с конфигурацией PC Card: 8-бит по чётным адресам.  
16-бит доступ АНВ это одна 8-бит передача: nCE1 будет низкой, nCE2 - высокой и только чётный байт D7-D0 достоверен.  
32-бит доступ АНВ это две 8-бит передачи по чётным адресам.
- К пространству I/O допустим 8-бит или 16 бит доступ АНВ.

Таблица 294. Сигналы и типы доступа к 16-бит PC-Card

nCE2	nCE1	nREG	nOE/nWE	nIORD	A10	A9	A7-1	A0	Space	Access type	Allowed/not Allowed
1	0	1	0	1	X	X	X-X	X	Common Memory Space	Read/Write byte on D7-D0	YES
0	1	1	0	1	X	X	X-X	X		Read/Write byte on D15-D8	Not supported
0	0	1	0	1	X	X	X-X	0		Read/Write word on D15-D0	YES
X	0	0	0	1	0	1	X-X	0	Attribute Space	Read or Write Configuration Registers	YES
X	0	0	0	1	0	0	X-X	0		Read or Write CIS (Card Information Structure)	YES
1	0	0	0	1	X	X	X-X	1	Attribute Space	Invalid Read or Write (odd address)	YES
0	1	0	0	1	X	X	X-X	x		Invalid Read or Write (odd address)	YES
1	0	0	1	0	X	X	X-X	0	I/O space	Read Even Byte on D7-0	YES
1	0	0	1	0	X	X	X-X	1		Read Odd Byte on D7-0	YES
1	0	0	1	0	X	X	X-X	0		Write Even Byte on D7-0	YES
1	0	0	1	0	X	X	X-X	1		Write Odd Byte on D7-0	YES
0	0	0	1	0	X	X	X-X	0		Read Word on D15-0	YES
0	0	0	1	0	X	X	X-X	0		Write word on D15-0	YES
0	1	0	1	0	X	X	X-X	X		Read Odd Byte on D15-8	Not supported
0	1	0	1	0	X	X	X-X	X		Write Odd Byte on D15-8	Not supported

#### Ожидание

При стоящем бите разрешения FMC\_PCRx/PWAITEN фазы доступа можно расширить на число из битов MEMWAITx/ATTWAITx/IOWAITx, выдавая сигнал nWAIT после nOE/nWE или nIORD/nIOWR. Эти числа находят так:

$$xxWAITx \geq 4 + \frac{\text{max\_wait\_assertion\_time}}{\text{HCLK}}$$

где max\_wait\_assertion\_time это длительность низкого nWAIT при низком nOE/nWE или nIORD/nIOWR. После снятия WAIT, FMC расширяет фазу WAIT на 4 такта HCLK.

### 37.6.8. Регистры контроллера NAND Flash/PC Card

#### Регистры 2..4 управления NAND Flash/PC Card (FMC\_PCR2..4)

Смещение адреса:  $0x40 + 0x20 * (x - 1)$ ,  $x = 2...4$

По сбросу: **0x0000 0018**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Reserved												ECCPS[2:0]			TAR[3:0]				TCLR[3:0]				Reserved	ECCEN	PWID[1:0]		PTYP	PBKEN	PWAITEN	Reserved			
												rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw		rw	rw	rw	rw	rw	rw				

- **Биты 31:20** Резерв, не трогать
- **Биты 19:17** **ECCPS[2:0]**: Размер страницы ECC.
  - 000: 256 байт
  - 001: 512 байт
  - 010: 1024 байта
  - 011: 2048 байт
  - 100: 4096 байт
  - 101: 8192 байта
- **Биты 16:13** **TAR[3:0]**: Задержка от ALE до RE в тактах HCLK.  
 Время:  $t_{ar} = (TAR + SET + 2) \times THCLK$  где THCLK это период HCLK
  - 0000: 1 HCLK cycle (default)
  - 1111: 16 HCLK cycles**NB**: SET это MEMSET или ATTSET в соответствии с пространством.
- **Биты 12:9** **TCLR[3:0]**: Задержка от CLE до RE в тактах HCLK.  
 Время:  $t_{clr} = (TCLR + SET + 2) \times THCLK$  где THCLK это период HCLK
  - 0000: 1 HCLK cycle (default)
  - 1111: 16 HCLK cycles**NB**: SET это MEMSET или ATTSET в соответствии с пространством.
- **Биты 8:7** Резерв, не трогать
- **Бит 6** **ECCEN**: Включение ECC
  - 0: Выкл и сброс (default after reset),
  - 1: Вкл.
- **Биты 5:4** **PWID[1:0]**: Ширина шины данных.
  - 00: 8 бит
  - 01: 16 бит (default after reset). Обязательно для PC Card.
  - 10: Резерв
  - 11: Резерв
- **Бит 3** **PTYP**: Тип памяти.
  - 0: PC Card, CompactFlash, CF+ or PCMCIA
  - 1: NAND Flash (default after reset)
- **Бит 2** **PBKEN**: Включение банка PCCard/NANDFlash.  
 Доступ к выключенному банку даёт ошибку шины AHB
  - 0: Выкл. (default after reset)
  - 1: Вкл.
- **Бит 1** **PWAITEN**: Разрешение ожидания.
  - 0: disabled
  - 1: enabled**NB**: Для PC Card при включённом ожидании MEMWAITx/ATTWAITx/IOWAITx надо ставить так:  
 $xxWAITx \geq 4 + \max\_wait\_assertion\_time/HCLK$   
 где **max\_wait\_assertion\_time** это длительность NWAIT при низких nOE/nWE или nIORD/nIOWR.
- **Бит 0** Резерв, не трогать

## Регистры 2..4 статуса FIFO и прерываний (FMC\_SR2..4)

Смещение адреса:  $0x44 + 0x20 * (x - 1)$ ,  $x = 2...4$

По сбросу:  $0x0000\ 0040$

При записи FMC использует FIFO длиной 16 слов данных от АНВ. Для чтения верного ECC надо дождаться опустения FIFO.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved																										FEMPT	IFEN	ILEN	IREN	IFS	ILS	IRS
																										r	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Значение битов:

0: Нельзя или Не было

1: Можно или Было

- Биты 31:7 Резерв, не трогать
- Бит 6 **FEMPT**: FIFO пуст.
  - 0: FIFO не пуст
  - 1: FIFO пуст
- Бит 5 **IFEN**: Разрешение прерывания обнаружения заднего фронта
- Бит 4 **ILEN**: Разрешение прерывания обнаружения высокого уровня
- Бит 3 **IREN**: Разрешение прерывания обнаружения переднего фронта
- Бит 2 **IFS**: Статус прерывания обнаружения заднего фронта
- Бит 1 **ILS**: Статус прерывания обнаружения высокого уровня
- Бит 0 **IRS**: Статус прерывания обнаружения переднего фронта

## Регистры 2..4 времянки Общей памяти (FMC\_PMEM2..4)

Смещение адреса:  $0x48 + 0x20 * (x - 1)$ ,  $x = 2...4$

По сбросу:  $0xFCFC\ FCFC$

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
MEMHZ[7:0]								MEMHOLD[7:0]								MEMWAIT[7:0]								MEMSET[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- Биты 31:24 **MEMHZ[7:0]**: Время Hi-Z шины данных Общей памяти после начала записи в HCLK
  - 0000 0000: 1 HCLK
  - 1111 1110: 255 HCLK
  - 1111 1111: Резерв.
- Биты 23:16 **MEMHOLD[7:0]**: Время удержания Общей памяти
  - При чтении это число тактов (HCLK+2) удержания адреса после снятия команды (NWE, NOE).
  - При записи это число тактов HCLK удержания данных после снятия команды (NWE, NOE).
  - 0000 0000: Резерв
  - 0000 0001: 1 HCLK при записи, 3 HCLK при чтении
  - 1111 1110: 254 HCLK при записи, 256 HCLK при чтении
  - 1111 1111: Резерв.
- Биты 15:8 **MEMWAIT[7:0]**: Время ожидания Общей памяти
  - Это число тактов HCLK (+1) удержания команды (NWE, NOE) при чтении и записи. Время может расширяться если по его истечению стоит сигнал NWAIT.
  - 0000 0000: Резерв
  - 0000 0001: 2 HCLK (+ 1 такт после снятия NWAIT)
  - 1111 1110: 255 HCLK (+ 1 такт после снятия NWAIT)
  - 1111 1111: Резерв
- Биты 7:0 **MEMSET[7:0]**: Время установки адреса Общей памяти
  - Это число тактов HCLK (+1) установки адреса перед подачей команды (NWE, NOE):
  - 0000 0000: 1 HCLK
  - 1111 1110: 255 HCLK
  - 1111 1111: Резерв.

## Регистры 2..4 времянки памяти Атрибутов (FMC\_PATT2..4)

Смещение адреса:  $0x4C + 0x20 * (x - 1)$ ,  $x = 2...4$

По сбросу:  $0xFCFC FCFC$

Используется при 8-бит доступе к памяти Атрибутов или записи последнего адреса, если это время должно отличаться от предыдущих обращений.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ATTNIZ[7:0]								ATTHOLD[7:0]								ATTWAIT[7:0]								ATTSET[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:24** **ATTNIZ[7:0]**: Время Hi-Z шины данных памяти Атрибутов после начала записи в HCLK  
 0000 0000: 0 HCLK  
 1111 1110: 255 HCLK  
 1111 1111: Резерв.
- **Биты 23:16** **ATTHOLD[7:0]**: Время удержания памяти Атрибутов  
 При чтении это число тактов (HCLK+2) удержания адреса после снятия команды (NWE, NOE).  
 При записи это число тактов HCLK удержания данных после снятия команды (NWE, NOE).  
 0000 0000: Резерв  
 0000 0001: 1 HCLK при записи, 3 HCLK при чтении  
 1111 1110: 254 HCLK при записи, 256 HCLK при чтении  
 1111 1111: Резерв.
- **Биты 15:8** **ATTWAIT[7:0]**: Время ожидания памяти Атрибутов  
 Это число тактов HCLK (+1) удержания команды (NWE, NOE) при чтении и записи. Время может расширяться если по его истечению стоит сигнал NWAIT.  
 0000 0000: Резерв  
 0000 0001: 2 HCLK (+ 1 такт после снятия NWAIT)  
 1111 1110: 255 HCLK (+ 1 такт после снятия NWAIT)  
 1111 1111: Резерв
- **Биты 7:0** **ATTSET[7:0]**: Время установки адреса памяти Атрибутов  
 Это число тактов HCLK (+1) установки адреса перед подачей команды (NWE, NOE):  
 0000 0000: 1 HCLK  
 1111 1110: 255 HCLK  
 1111 1111: Резерв.

## Регистр 4 времянки пространства I/O (FMC\_PIO4)

Смещение адреса:  $0xB0$

По сбросу:  $0xFCFC FCFC$

Используется при доступе к пространству I/O 16-бит PC Card/CompactFlash.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
IOHIZ[7:0]								IOHOLD[7:0]								IOWAIT[7:0]								IOSET[7:0]							
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:24** **IOHIZ[7:0]**: Время Hi-Z шины данных пространства I/O после начала записи в HCLK  
 0000 0000: 0 HCLK  
 1111 1110: 255 HCLK  
 1111 1111: Резерв.
- **Биты 23:16** **IOHOLD[7:0]**: Время удержания пространства I/O  
 При чтении это число тактов HCLK удержания адреса (и данных при записи) после снятия команды (NWE, NOE).  
 0000 0000: Резерв  
 0000 0001: 1 HCLK  
 1111 1111: 255 HCLK
- **Биты 15:8** **IOWAIT[7:0]**: Время ожидания пространства I/O  
 Это число тактов HCLK (+1) удержания команды (SMNWE, SMNOE) при чтении и записи. Время может расширяться если по его истечению стоит сигнал NWAIT.  
 0000 0000: Резерв

0000 0001: 2 HCLK (+ 1 такт после снятия NWAIT)

1111 1111: 255 HCLK (+ 1 такт после снятия NWAIT)

— Биты 7:0 **IOSET[7:0]**: Время установки адреса пространства I/O

Это число тактов HCLK (+1) установки адреса перед подачей команды (NWE, NOE):

0000 0000: 1 HCLK

1111 1111: 256 HCLK

### Регистры 2/3 результата ECC (FMC\_ECCR2/3)

Смещение адреса:  $0x54 + 0x20 * (x - 1)$ ,  $x = 2...3$

По сбросу: **0x0000 0000**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
ECC[31:0]																															
r																															

— Биты 31:24 **ECC[31:0]**: Результат вычисления ECC

**Таблица 295. Релевантные биты ECC**

ECCPS[2:0]	Размер страницы в байтах	Биты ECC
0	256	ECC[21:0]
1	512	ECC[23:0]
10	1024	ECC[25:0]
11	2048	ECC[27:0]
100	4096	ECC[29:0]
101	8192	ECC[31:0]

## 37.7. Контроллер SDRAM

### 37.7.1. Основные свойства контроллера SDRAM

Вот они:

- Два банка SDRAM с независимой конфигурацией
- Ширина шины 8, 16, 32 бита
- 13-бит Адрес Строки, 11-бит Адрес Колонки, 4 внутренних банка: 4x16Mx32bit (256 MB), 4x16Mx16bit (128 MB), 4x16Mx8bit (64 MB)
- Словный, полусловный, байтовый доступ
- Такты SDRAM могут быть HCLK/2 или HCLK/3
- Автоматическое управление границами строк и банков
- Мультибанковый пинг-понг
- Программируемая времянка
- Автоматическая регенерация с программируемой частотой
- Режим саморегенерации
- Режим выключения питания
- Программная инициализация SDRAM по включению питания
- Задержка CAS от 1,2,3
- Кешируемый Read FIFO глубиной 6 строк x 32-бита (6 x 14-бит тег адреса)

### 37.7.2. Сигналы интерфейса SDRAM

При запуске, ножки I/O SDRAM для связи с контроллером FMC SDRAM конфигурируют программно. Неиспользованные ножки можно пустить на другие цели.

Таблица 296. Сигналы SDRAM

Сигнал SDRAM	I/O	Описание	Альтерн. функция
SDCLK	O	Такты SDRAM	
SDCKE[1:0]	O	SDCKE0: Разрешение тактов SDRAM Bank 1 SDCKE1: Разрешение тактов SDRAM Bank 2	
SDNE[1:0]	O	SDNE0: Разрешение м/с SDRAM Bank 1 SDNE1: Разрешение м/с SDRAM Bank 2	
A[12:0]	O	Адрес	FMC_A[12:0]
D[31:0]	I/O	Двунаправленная шина данных	FMC_D[31:0]
BA[1:0]	O	Адрес банка	FMC_A[15:14]
NRAS	O	Строб адреса строки (RAS)	
NCAS	O	Строб адреса колонки (CAS)	
SDNWE	O	Разрешение записи	
NBL[3:0]	O	Маска выходного байта для записи (в памяти: DQM[3:0])	FMC_NBL[3:0]

### 37.7.3. Функциональное описание контроллера SDRAM

Все выходы контроллера SDRAM (сигналы, адрес и данные) изменяются по заднему фронту тактов памяти (FMC\_SDCLK).

#### Инициализация SDRAM

Всё делается программой. При использовании двух банков их надо инициализировать одновременно, установив биты **CTB1** и **CTB2** в регистре **FMC\_SDCMR**:

1. Пишем параметры устройства в регистр **FMC\_SDCRx**. Частоту тактов SDRAM, **RBURST** и **RPIPE** пишем в регистр **FMC\_SDCR1**.
2. Пишем времянку устройства в регистр **FMC\_SDTRx**. **TRP** и **TRC** пишут в регистр **FMC\_SDTR1**.
3. Ставим **MODE = '001'** и битами **CTB1** и/или **CTB2** регистра **FMC\_SDCMR** пускает такты на память (SDCKE идёт высоким).
4. Ждём предписанный период. Обычно это около 100  $\mu$ s.
5. Ставим **MODE = '010'** и битами **CTB1** и/или **CTB2** в **FMC\_SDCMR** выдаём команду "Precharge All" ("Предзаряд всего").
6. Ставим **MODE = '011'** и пишем биты **CTB1** и/или **CTB2** вместе с числом последовательных команд Авто-регенерации (**NRFS**) регистра **FMC\_SDCMR**. Обычно их 8.
7. В поле **MRD** ставим ваше устройство SDRAM, пишем **MODE = '100'** и битами **CTB1** и/или **CTB2** в **FMC\_SDCMR** выдаём команду "Load Mode Register" ("Загрузить регистр режима") для программирования SDRAM. В частности:
  - а) Задержку CAS надо ставить по регистрам **FMC\_SDCR1/2**
  - б) Длину пакета (BL) = 1 надо выбрать битами **M[2:0] = 000** в регистре режима. Если у каждого банка свой регистр режима, то операцию надо сделать дважды, выбирая нужный банк.
8. В регистре **FMC\_SDRTR** задаём частоту регенерации (это задержка между двумя циклами).
9. У мобильных устройств SDRAM писать регистр расширенного режима надо после инициализации SDRAM: Сначала пустым чтением при **BA1=1** и **BA=0** выбираем регистр расширенного режима и пишем в него нужное значение.

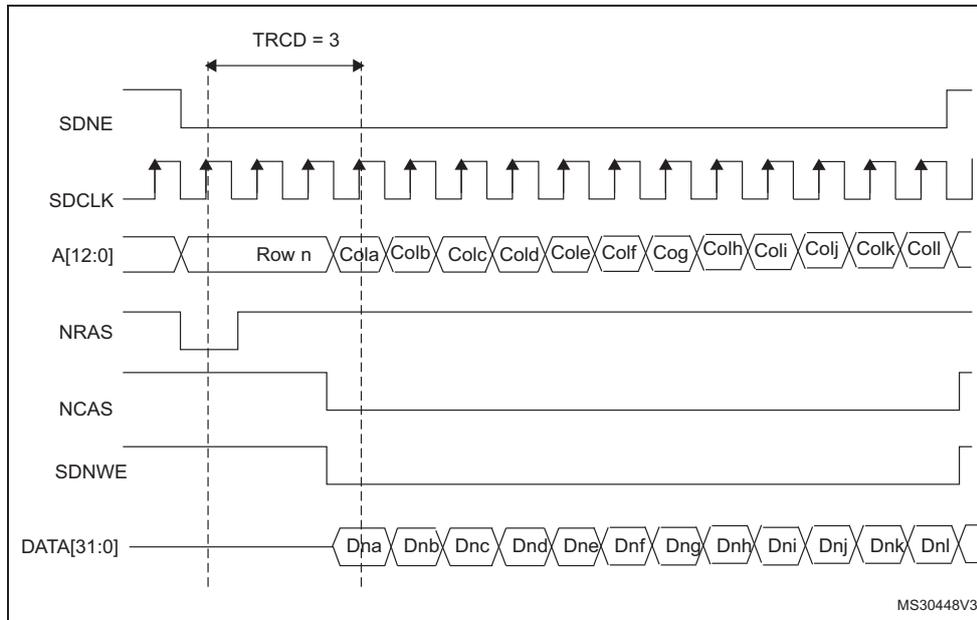
Теперь SDRAM готов принимать команды. Системный сброс может появиться когда шина данных занята устройством. Так что после сброса SDRAM надо снова инициализировать до обращения к контроллеру NOR Flash/PSRAM/SRAM или NAND Flash/PC Card.

**NB:** Если к FMC подключены два SDRAM, то одновременный доступ к ним делается по времянке Банка 1 (**TMRD**, **TRAS** и **TXSR**) регистра **FMC\_SDTR1**.

#### Цикл записи контроллера SDRAM

Контроллер SDRAM транслирует все пакетные запросы записи в одинарные обращения к памяти. Он отслеживает активные строки каждого банка чтобы выполнять последовательную запись в каждый банк (Мультибанковый пинг-понг). Защиту записи выключают снятием бита **WP** в регистре **FMC\_SDCRx**.

## Пакетная запись в SDRAM



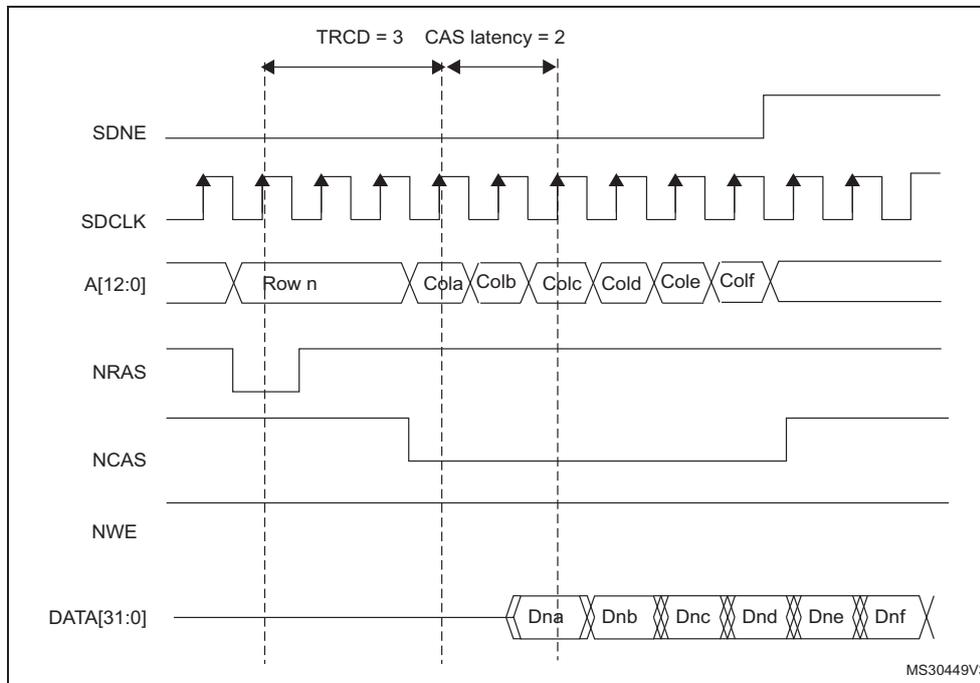
Контроллер SDRAM всегда проверяет следующий доступ.

- Если он в ту же строку или другую активную строку, то выполняется запись,
- Если он в другую строку, то контроллер выдаёт команду предзаряда, активирует новую строку и запускает команду записи.

## Цикл чтения контроллера SDRAM

Контроллер SDRAM транслирует все пакетные запросы чтения в одинарные обращения к памяти. Он отслеживает активные строки каждого банка чтобы выполнять последовательное чтение из каждого банка (Мультибанковый пинг-понг).

## Пакетное чтение SDRAM



У контроллера FMC SDRAM есть кешируемый FIFO чтения (6 строк x 32 бита). Туда заранее читают данные во время задержек CAS и RPIPE. Вот формула:

$$\text{Число ранних данных} = \text{задержка CAS} + 1 + (\text{задержка RPIPE}) / 2$$

The `FMC_SDCR1/RBURST` должен стоять.

Пример:

- Задержка CAS = 3, задержка RPIPE = 0: в FIFO идут 4 данных.
- Задержка CAS = 3, задержка RPIPE = 2: в FIFO идут 5 данных.

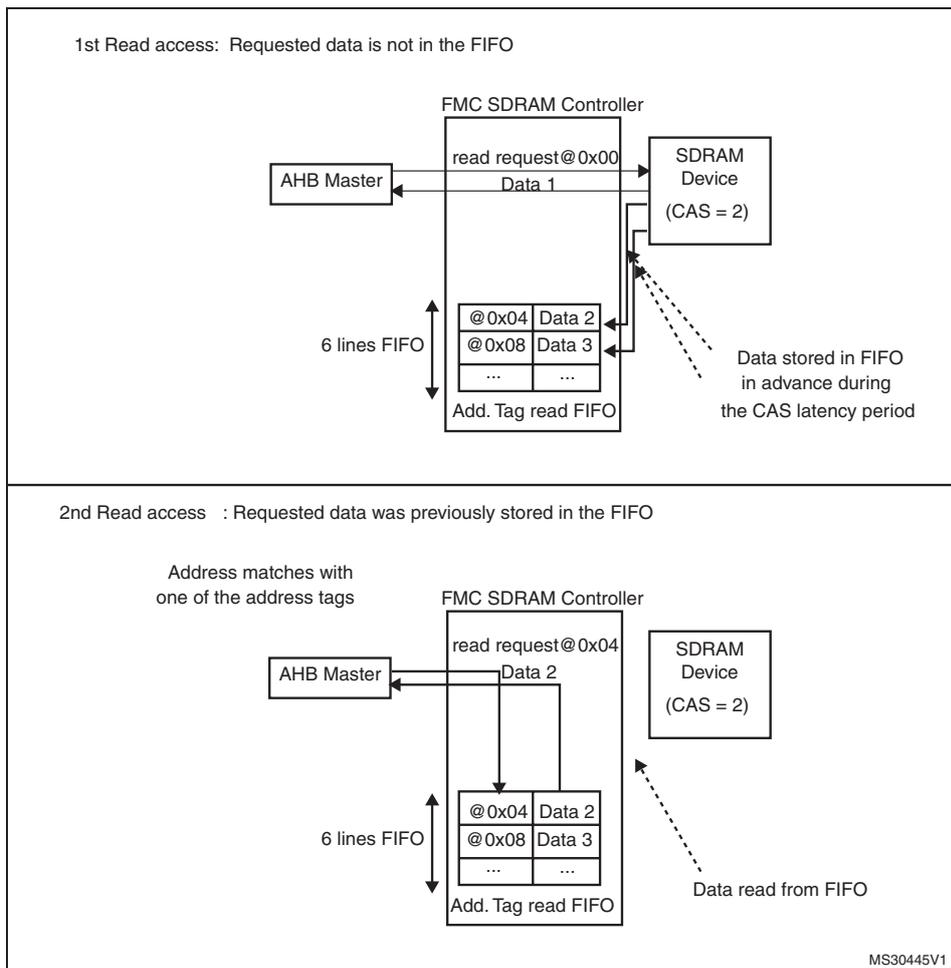
У FIFO чтения есть 14-бит тег адреса: 11 бит адреса колонки, 2 бита выбора внутреннего банка и активной строки, и 1 бит устройства SDRAM

Если при предварительном чтении пакетной передачи АНВ достигнут конец строки, то такие данные в FIFO не попадают. При одиночном чтении всё поступает в FIFO замечательно.

При появлении каждого запроса чтения контроллер SDRAM смотрит:

- Если адрес совпадает с адресом из тега, то данные читаются из FIFO и соответствующий адресный тег/строка очищаются и остаток строк в FIFO сжимается дабы не было пустот.
- Иначе, памяти выдаётся команда чтения и новое данные идёт в FIFO. Если он полон, то более старое данные терется.

### Чтение со стоящим RBURST (CAS=2, RPIPE=0)



Во время записи или команды Предзаряда FIFO чтения сливается и ждёт новых данных.

Если при первом запросе чтения текущий адрес не достиг границы строки, то контроллер SDRAM заранее читает по следующему адресу памяти во время задержек CAS и RPIPE (если есть)..

Надо соблюсти условия:

- Бит `FMC_SDCR1/RBURST` должен стоять.

Управление адресом зависит от следующего запроса АНВ:

- Он последовательный (пакет АНВ)

Контроллер SDRAM инкрементирует адрес.

- Он не последовательный

- Если читают из той же или другой активной строки, то новый адрес передаётся памяти и ведущий останавливается на период задержки CAS, ожидая нового данные из памяти.
- Иначе, контроллер SDRAM выдаёт команду предзаряда, активирует новую строку и задаёт команду чтения.

Если **RBURST** снят, то FIFO не используется.

### Пересечение границы строки и банка

Если при последовательном чтении/записи адрес обращения достигает границы, то контроллер SDRAM выполняет:

1. Предзаряд активной строки,
2. Активацию новой строки
3. Старт команды чтения/записи.

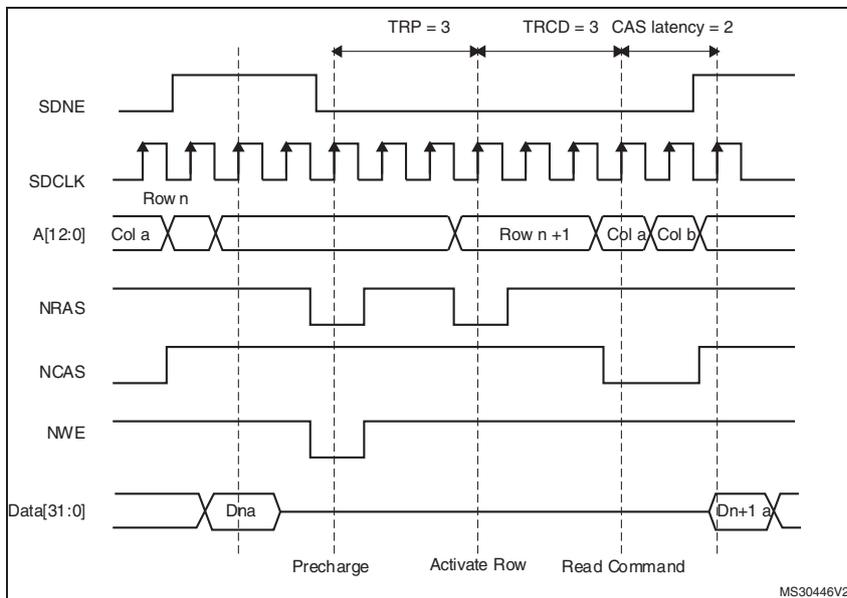
На границе строк автоматическая активация следующей строки поддерживается для всех колонок и ширины шины данных.

Если надо, то контроллер SDRAM вставляет дополнительные такты между следующими командами:

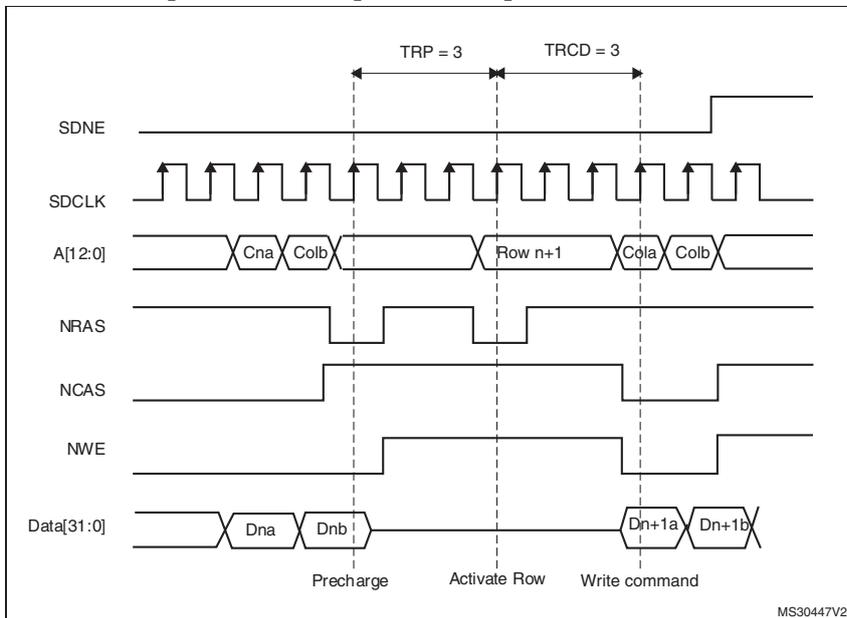
- Между командами Предзаряда и Активизации для соблюдения параметра **TRP** (только при обращении к другой строке того же банка),
- Между командами Активизации и Чтения для соблюдения параметра **TRCD**.

Их определяют в регистре **FMC\_SDTRx**.

### Чтение с пересечением границы строки



### Запись с пересечением границы строки



Если следующее последовательное обращение пересекает границу банка, то контроллер SDRAM активирует первую строку следующего банка и пускает новую команду чтения/записи. Бывает так:

- Если текущий банк не последний, то новый банк надо предзарядить. На границе банка автоматическая активация следующей строки поддерживается для всех колонок и ширины шины данных.
- При 13-бит адресе строки, 11-бит адресе колонки, 4 внутренних банках и 32-бит шине памяти, если текущий банк последний и устройство SDRAM подключено к Банку 1, то контроллер SDRAM продолжает чтение/запись из второго устройства SDRAM (просто надеюсь, что оно уже инициализировано):
  - a) Контроллер SDRAM активирует первую строку (после предзаряда активной строки если уже есть активная строка в первом внутреннем банке) и пускает команду нового чтения/записи.
  - b) Если первая строка уже активирована, то контроллер SDRAM просто отдаёт команду нового чтения/записи..
- На границе последнего банка активация следующей строки поддерживается только при 13-бит адресе строки, 11-бит адресе колонки, 4 внутренних банках и 32-бит шине памяти SDRAM. Иначе, это нарушение диапазона адресов SDRAM вызовет ошибку АНВ.

### Цикл регенерации контроллера SDRAM

Контроллер SDRAM периодически выдаёт памяти команду Регенерации (Auto-refresh). Интервал выдачи импульсов регенерации в тактах памяти пишут в биты `FMC_SDRTR/COUNT`.

При работающем доступе к памяти запрос регенерации задерживается. Но при одновременном появлении запросов доступа и регенерации, последний важнее.

Запрос доступа при работающей регенерации запоминается и выполняется после завершения регенерации.

Появление нового запроса регенерации при не завершённом предыдущем цикле вызовет ошибку регенерации (бит `RE` в регистре состояния). Прерывание по нему разрешается битом `REIE` = '1'.

Если линии SDRAM не в состоянии простоя (не все строки закрыты), то контроллер SDRAM перед регенерацией выдаёт команду `PALL` (Предзаряд Всего).

Перед выдачей команды регенерации через регистр `FMC_SDCMR` (`MODE` = '011') надо выдавать команду `PALL` (`MODE` = '010').

#### 37.7.4. Экономные режимы

Их два:

- Само-регенерация  
Устройство SDRAM само всё делает без внешнего тактирования.
- Выключенного питания  
Циклы регенерации запускает контроллер SDRAM.

#### Само-регенерация

Включается битами `MODE` = '101' и выбором банка (`CTB1` и/или `CTB2`) в регистре `FMC_SDCMR`.

Такты SDRAM и внутренний таймер регенерации останавливаются после задержки `TRAS` если:

- Команда Регенерации выдана на оба устройства, или
- Одно устройство не активировано (банк SDRAM не инициализирован).

Перед входом в режим регенерации контроллер SDRAM автоматически выдаёт команду `PALL`.

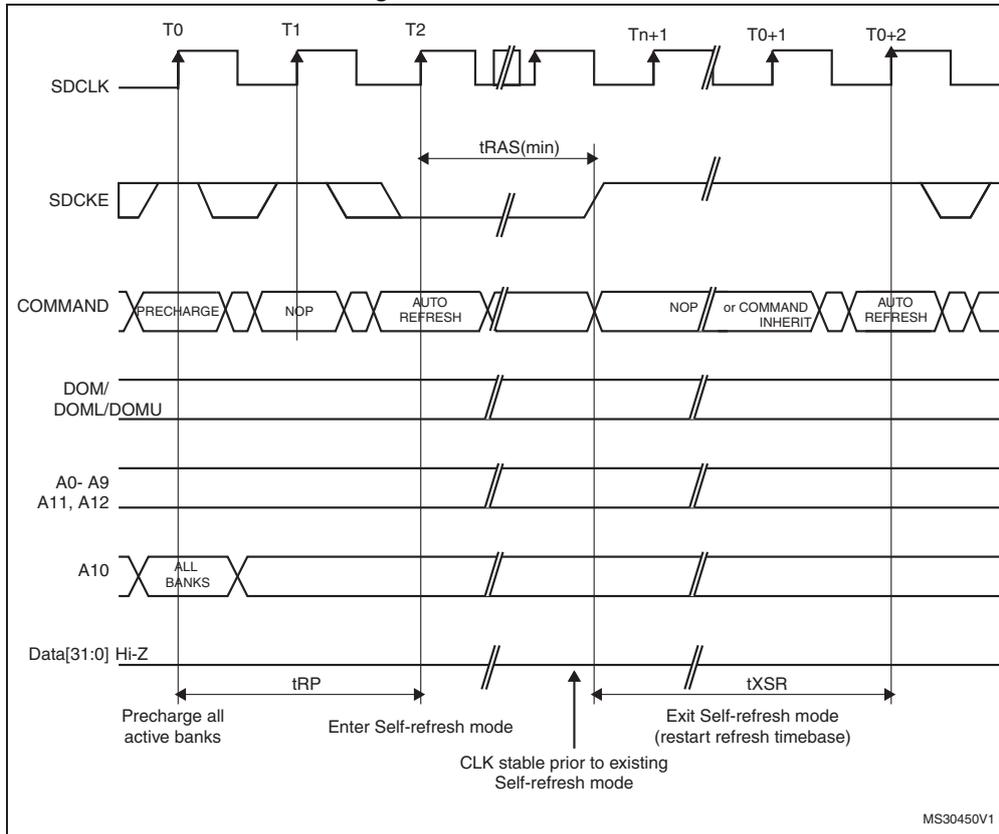
Если FIFO записи не пуст, то перед включением регенерации все данные посылаются в память, но флаг `BUSY` остаётся стоять до конца регенерации на время `TRAS`.

При регенерации все входы устройства SDRAM уходят в "Всё Равно", но `SDCKE` будет низким.

После выбора устройства SDRAM контролер выдаёт последовательность команд выхода из режима. После доступа к памяти выбранное устройство остается в Нормальном режиме.

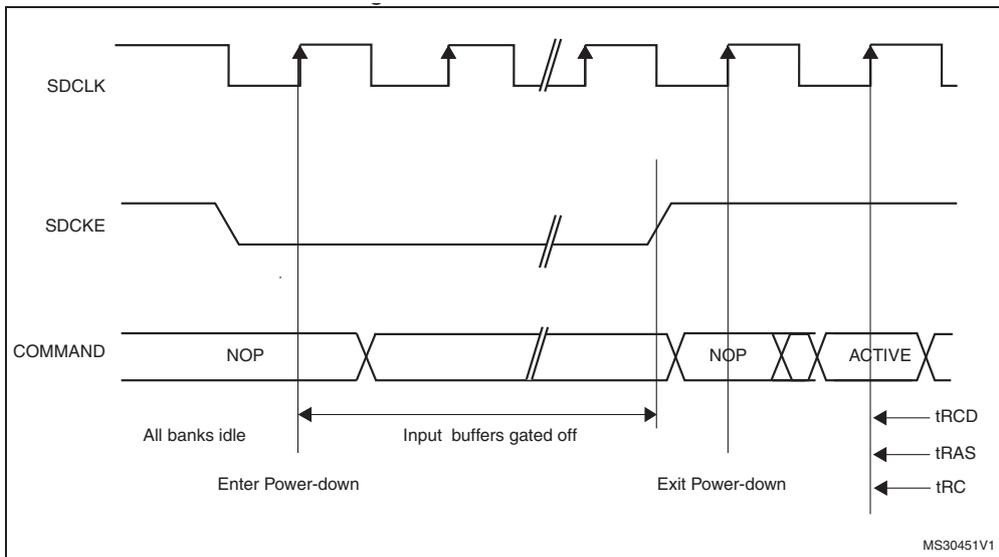
Выходят из режима Регенерации установкой битов `MODE` = 000 и выбора банков `CTB1` и/или `CTB2` в регистре `FMC_SDCMR`.

## Режим Само-регенерации



## Режим выключенного питания

Включается битами `MODE = '110'` и выбором банка (`CTB1` и/или `CTB2`) в регистре `FMC_SDCMR`.



Если FIFO записи не пуст, то перед включением режима все данные посылаются в память.

После выбора устройства SDRAM контролер выдаёт последовательность команд выхода из режима. После доступа к памяти выбранное устройство остается в Нормальном режиме.

В этом режиме все входы устройства SDRAM уходят в "Всё Равно", но SDCKE будет низким.

Режим не может длиться больше периода регенерации и само-регенерация не делается.

Контроллер делает её так:

1. Выход из выключения и установка высокого SDCKE
2. Выдача команды PALL если была активная строка
3. Выдача команды Само-регенерации
4. Установка низкого SDCKE для возврата в режим Выключения.

Выходят из режима Выключения установкой битов `MODE = 000` и выбором банков `CTB1` и/или `CTB2` в регистре `FMC_SDCMR`.

### 37.7.5. Регистры контроллера SDRAM

#### Регистры управления 1,2 (FMC\_SDCR1,2)

Смещение адреса:  $0x140 + 4 * (x - 1)$ ,  $x = 1...2$

По сбросу: **0x0000 02D0**

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		
Reserved																	RPIPE[1:0]		RBURST.	SDCLK[1:0]		WP	CAS[1:0]		NB	MWID[1:0]		NR[1:0]		NC[1:0]			
																	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

- **Биты 31:15** Резерв, не трогать
- **Биты 14:13** **RPIPE[1:0]**: Конвейер чтения  
 Это число тактов HCLK задержки чтения после задержки CAS.  
 00: нету  
 01: 1 такт HCLK  
 10: 2 такта HCLK  
 11: Резерв  
**NB**: У соответствующих битов регистра FMC\_SDCR2 только чтение.
- **Бит 12** **RBURST**: Разрешение пакетного чтения  
 Контроллер SDRAM заранее читает следующие данные в FIFO чтения во время задержки CAS.  
 0: Одинарный запрос остаётся одинарным  
 1: Одинарный запрос становится как бы пакетным  
**NB**: В соответствующих битах регистра FMC\_SDCR2 ерунда.
- **Биты 11:10** **SDCLK[1:0]**: Длина тактов SDCLK в тактах HCLK  
 Для обоих банков SDRAM. Для смены частоты такты надо выключать и после неё инициализировать.  
 00: Выкл.  
 01: Резерв  
 10: 2 x HCLK  
 11: 3 x HCLK  
**NB**: У соответствующих битов регистра FMC\_SDCR2 только чтение.
- **Бит 9** **WP**: Защита записи банка  
 0: Пишите на здоровье.  
 1: Защищено.
- **Биты 8:7** **CAS[1:0]**: Задержка CAS в тактах памяти  
 00: Резерв.  
 01: 1 такт  
 10: 2 такта  
 11: 3 такта
- **Бит 6** **NB**: Число внутренних банков.  
 0: 2 банка.  
 1: 4 банка.
- **Биты 5:4** **MWID[1:0]**: Ширина шины данных  
 00: 8 бит.  
 01: 16 бит  
 10: 32 бита  
 11: Резерв
- **Биты 3:2** **NR[1:0]**: Число битов адреса строки  
 00: 11 бит.  
 01: 12 бит  
 10: 13 бита  
 11: Резерв
- **Биты 1:0** **NC[1:0]**: Число битов адреса колонки  
 00: 8 бит.  
 01: 9 бит



- Биты 8:5      **NRFS[3:0]**: Число выдаваемых команд само-регенерации при MODE = '011'.
  - 0000: 1
  - 0001: 2
  - ....
  - 1110: 15
  - 1111: Резерв
- Бит 4      **CTB1**: Выбор целевого банка 1
- Биты 21:9    **CTB2**: Выбор целевого банка 2
- Биты 21:9    **MODE[2:0]**: Выдаваемая целевому банку команда
  - 000: Нормальный режим
  - 001: Разрешение конфигурации тактов
  - 010: PALL (“Предзаряд Всего”)
  - 011: Авто-регенерация
  - 100: Загрузить регистр
  - 101: Само-регенерация command
  - 110: Выключение питания
  - 111: Резерв

**NB:** При выдаче команды должен стоять бит целевого банка или обоих (CBT1 и/или CBT2).

### Регистр таймера регенерации (FMC\_SDRTR)

Смещение адреса: 0x154

По сбросу: 0x0000 0000

Это число тактов SDCLK между циклами регенерации.

$$\text{COUNT} = (\text{SDRAM refresh rate} \times \text{SDRAM clock frequency}) - 20$$

$$\text{SDRAM refresh rate} = \text{SDRAM refresh period} / \text{Number of rows}$$

### Пример

$$\text{SDRAM refresh rate} = 64 \text{ ms} / (8196 \text{ rows}) = 7.81 \mu\text{s}$$

где 64 ms это период регенерации SDRAM.

$$7.81 \mu\text{s} \times 60 \text{ MHz} = 468.6$$

Частоту регенерации надо увеличить на 20 тактов SDRAM (как в примере выше) чтобы получить безопасную границу когда внутренний запрос обновления появляется после получения запроса чтения. Это соответствует значению **COUNT** = '0000111000000' (448).

Это 13-бит поле грузится в таймер, тот декрементируется тактами SDRAM и по достижении нуля выдаёт импульс регенерации и перегружается значением **COUNT**. Оно должно быть не меньше 41 такта SDRAM. Если оно нулевое, то регенерации нет.

Таймер начинает считать после записи регистра **FMC\_SDRTR**. Его нельзя писать повторно, нарушится частота.

При работающем доступе к памяти запрос Само-регенерации задерживается. Но при одновременном появлении запросов Само-регенерация главнее. Опоздавший запрос обмена ждёт конца регенерации.

Регистр общий для обоих Банков SDRAM.

	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0															
Reserved																			REIE	COUNT[12:0]												CRE															
																			rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	w

- Биты 31:15    Резерв, не трогать
- Бит 14      **REIE**: Разрешение прерываний
- Биты 13:1    **COUNT[12:0]**: Перегружаемое значение счётчика
- Бит 0        **CRE**: Чистка флага ошибки регенерации

**NB:** Значение **COUNT** не должно быть равно сумме: **TWR+TRP+TRC+TRCD+4** тактов памяти.

## Регистр состояния (FMC\_SDSR)

Смещение адреса: 0x158

По сбросу: 0x0000 0000

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved																									BUSY	MODES2[1:0]			MODES1[1:0]			RE
																									r	r	r	r	r	r		

- Биты 31:6 Резерв, не трогать
- Бит 5 **BUSY**: Контроллер занят, обрабатывает команду
- Биты 4:3 **MODES2[1:0]**: Текущий режим Банка 2
  - 00: Нормальный
  - 01: Само-регенерация
  - 10: Выключенный
- Биты 2:1 **MODES1[1:0]**: Текущий режим Банка 1
  - 00: Нормальный
  - 01: Само-регенерация
  - 10: Выключенный
- Бит 0 **RE**: Флаг ошибки регенерации

## 37.8. Карта регистров FMC

Offset	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0x00	FMC_BCR1	Reserved												CCLKEN	CBURSTRW	CBURSTRW	CPSIZE[2:0]	ASYNCAWAIT	EXTMOD	WAITEN	WREN	WAITCFG	WRAPMOD	WAITPOL	BURSTEN	Reserved	FACCEN	MWID[1:0]	MTYP[1:0]	MUXEN	MBKEN		
0x08	FMC_BCR2	Reserved												CBURSTRW	CBURSTRW	CPSIZE[2:0]	ASYNCAWAIT	EXTMOD	WAITEN	WREN	WAITCFG	WRAPMOD	WAITPOL	BURSTEN	Reserved	FACCEN	MWID[1:0]	MTYP[1:0]	MUXEN	MBKEN			
0x10	FMC_BCR3	Reserved												CBURSTRW	CBURSTRW	CPSIZE[2:0]	ASYNCAWAIT	EXTMOD	WAITEN	WREN	WAITCFG	WRAPMOD	WAITPOL	BURSTEN	Reserved	FACCEN	MWID[1:0]	MTYP[1:0]	MUXEN	MBKEN			
0x18	FMC_BCR4	Reserved												CBURSTRW	CBURSTRW	CPSIZE[2:0]	ASYNCAWAIT	EXTMOD	WAITEN	WREN	WAITCFG	WRAPMOD	WAITPOL	BURSTEN	Reserved	FACCEN	MWID[1:0]	MTYP[1:0]	MUXEN	MBKEN			
0x04	FMC_BTR1	Res.	ACCSMOD[1:0]			DATLAT[3:0]	CLKDIV[3:0]	BUSTURN[3:0]	DATAST[7:0]				ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]																	
0x0C	FMC_BTR2	Res.	ACCSMOD[1:0]			DATLAT[3:0]	CLKDIV[3:0]	BUSTURN[3:0]	DATAST[7:0]				ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]																	
0x14	FMC_BTR3	Res.	ACCSMOD[1:0]			DATLAT[3:0]	CLKDIV[3:0]	BUSTURN[3:0]	DATAST[7:0]				ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]																	
0x1C	FMC_BTR4	Res.	ACCSMOD[1:0]			DATLAT[3:0]	CLKDIV[3:0]	BUSTURN[3:0]	DATAST[7:0]				ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]																	
0x104	FMC_BWTR1	Res.	Res.				BUSTURN[3:0]	DATAST[7:0]				ADDHLD[3:0]			ADDSET[3:0]																		



## 38. Поддержка отладки (DBG)

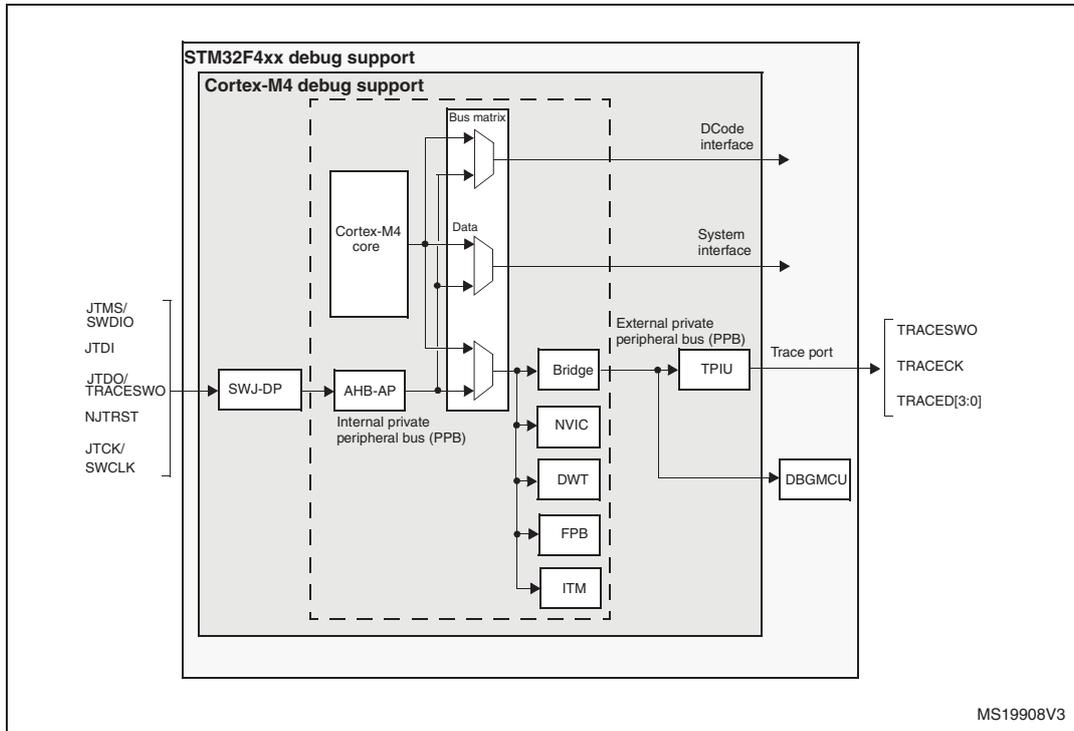
### 38.1. Обзор

STM32F4xx построены вокруг ядра Cortex-M4 с аппаратной поддержкой отладки. Она позволяет останавливать ядро по выборке команды (контрольная точка) или доступу к данным (точка осмотра). Состояние остановленного ядра можно разглядывать на хосте.

Есть два интерфейса:

- Последовательный провод
- Порт отладки JTAG

#### Блок-схема уровней поддержки отладки STM32 MCU и Cortex-M4



**NB:** Средства отладки Cortex-M4 входят в Arm CoreSight Design Kit.

Средства отладки Arm Cortex-M4 включают:

- SWJ-DP: Последовательный провод / Порт отладки JTAG
- AHP-AP: Порт доступа к АНВ
- ITM: Макроячейка инструментальной трассировки
- FPB: Контрольная точка патча Flash
- DWT: Включение точки просмотра данных
- TPIU: Интерфейс блока порта трассировки (у корпусов с нужными ножками)
- ETM: Встроенная макроячейка трассировки (у корпусов с нужными ножками)

У отладки STM32F10xxx есть:

- Гибкое назначение точек отладки
- Блок отладки MCU (поддержка экономных режимов, управление тактами и т.д.)

### 38.2. Документация от фирмы ARM

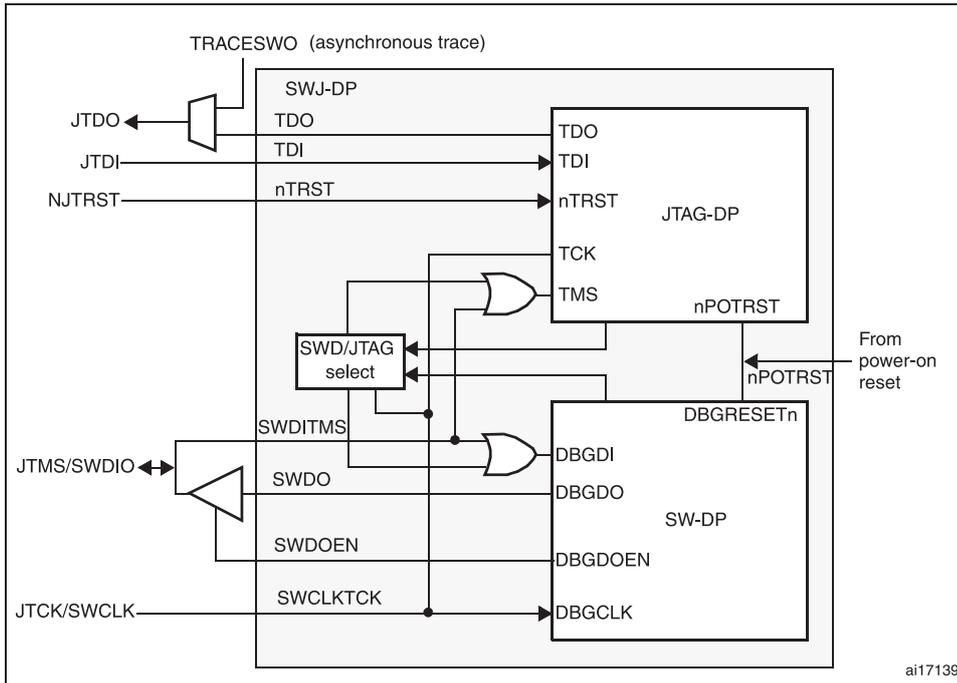
- Cortex-M4 Technical Reference Manual (TRM) по адресу: <http://infocenter.arm.com/>
- Arm Debug Interface V5
- Arm CoreSight Design Kit revision r0p1 Technical Reference Manual

### 38.3. Порт отладки SWJ (последовательный провод и JTAG)

- JTAG Debug Port (JTAG-DP) это 5-контактный стандартный интерфейс JTAG с портом АНВ-АР.
- The Serial Wire Debug Port (SW-DP) это 2-контактный (такты + данные) интерфейс с портом АНВ-АР.

В SWJ-DP две ножки JTAG SW-DP мультиплексированы с некоторыми ножками JTAG из JTAG-DP.

На рисунке ниже асинхронный выход TRACE (TRACESWO) мультиплексируется с TDO. То есть асинхронная трассировка может использоваться с SW-DP, но не с JTAG-DP.



### 38.3.1. Механизм выбора JTAG-DP или SW-DP

По умолчанию активен порт JTAG-Debug.

Для переключения на SW-DP надо выдать JTAG последовательность TMS/TCK (на SWDIO и SWCLK):

1. Послать более 50 тактов TCK с TMS (SWDIO) =1
2. Послать 16 бит на TMS (SWDIO) = **0111100111100111** (старший бит первым)
3. Послать более 50 тактов TCK с TMS (SWDIO) =1

## 38.4. Распиновка и ножки порта отладки

Варианты MCU STM32F4xx выпускаются в корпусах с разным числом ножек и некоторые функции в разных корпусах могут различаться.

### 38.4.1. Ножки порта SWJ

Имя ножки SWJ-DP	Порт JTAG		Порт SW		Ножка
	Тип	Описание	Тип	Назначение	
JTMS/SWDIO	I	Выбор режима теста JTAG	IO	Ввод/Вывод SW	PA13
JTCK/SWCLK	I	Такты теста JTAG	I	Такты SW	PA14
JTDI	I	Ввод данных JTAG	-	-	PA15
JTDO/TRACESWO	O	Вывод данных JTAG	-	TRACESWO если разрешена асинхронная трассировка	PB3
NJTRST	I	nReset теста JTAG	-	-	PB4

### 38.4.2. Гибкое назначение ножек SWJ-DP

После RESET (SYSRESETn или PORESETn) все 5 ножек SWJ-DP сразу доступны отладчику (выходы трассировки надо назначать явно).

Распределением ножек ведаёт программа через регистр MCU ([AFIO\\_MAPR](#)).

Используются три бита, обнуляемых по сбросу.

- [AFIO\\_MAPR](#) (@ 0x40010004)

- READ: APB - Без состояний ожидания
- WRITE: APB - 1 состояние ожидания если буфер записи моста АНВ-АРВ полон.

Биты 26:24= SWJ\_CFG[2:0]

Ставятся и снимаются программно.

Это число ножек, отведённых порту SWJ, дабы освободить их для GPIO.

По умолчанию равно “000” (все от подключения JTAG-DP). Можно ставить только один бит.

Порты отладки	Ножки IO для SWJ				
	PA13 / JTMS / SWDIO	PA14 / JTCK / SWCLK	PA15 / JTDI	PB3 / JTDO	PB4 / NJTRST
Полн. SWJ (JTAG-DP + SW-DP) - Сброс	X	X	X	X	X
Полн. SWJ (JTAG-DP + SW-DP) без NJTRST	X	X	X	X	Свободно
JTAG-DP выкл. SW-DP вкл.	X	X	Свободно		
JTAG-DP выкл. SW-DP вкл.	Свободно				

**NB:** Если буфер записи моста APB полон, то запись в регистр [AFIO\\_MAPR](#) занимает один дополнительный такт APB из-за двух тактов деактивации ножек JTAGSW для гарантии чистого уровня входных сигналов ядра nTRST и TCK.

- Такт 1: входные сигналы JTAGSW ставятся в 1 для nTRST, TDI и TMS и в 0 для TCK
- Такт 2: контроллер GPIO занимает ножки для сигналов SWJTAG (вроде направления, подпорки/подтяжки, активации триггеров Шмитта и пр.).

### 38.4.3. Внутренняя подпорка и подтяжка ножек JTAG

Входы JTAG не должны быть плавающими, поскольку они напрямую подключены к триггерам. Особенно ножка SWCLK/TCK.

Входы JTAG имеют:

- NJTRST: подпорку
- JTDI: подпорку
- JTMS/SWDIO: подпорку
- TCK/SWCLK: подтяжку

Ножка JTAG IO возвращается контроллеру GPIO. По сбросу ножки GPIO получают состояние:

- NJTRST: подпорки
- JTDI: подпорки
- JTMS/SWDIO: подпорки
- JTCK/SWCLK: подтяжки
- JTDO: плавающие AF выход/вход

Это стандартные GPIO.

**NB:** Стандарт JTAG IEEE советует подпирать TDI, TMS и nTRST, для TCK советов нет. Но для JTCK внутренняя подтяжка нужна.

### 38.4.4. Последовательный провод и свободные ножки GPIO

Последовательный провод DP выделяется установкой `release SWJ_CFG=010` сразу после сброса. Ножки PA15, PB3 и PB4 освобождаются.

При отладке хост:

- Под системным сбросом, назначает все ножки SWJ (JTAG-DP + SW-DP).
- Под системным сбросом, посылает последовательность переключения из JTAG-DP в SW-DP.
- Под системным сбросом, отладчик ставит контрольную точку на вектор сброса.
- Системный сброс снимается и ядро останавливается.
- Вся связь отладки идет по SW-DP, остальные ножки свободны.

**NB:** Освобождённые ножки отладки некоторое время остаются в состоянии подпорки-входа (nTRST, TMS, TDI), подтяжки (TCK) или в третьем состоянии выхода (TDO) вплоть до момента освобождения программой.

Если ножки отладки (JTAG or SW or TRACE) отведены отладке, то конфигурация контроллера IOPORT на них не влияет.

## 38.5. Подключение STM32F4xx JTAG TAP

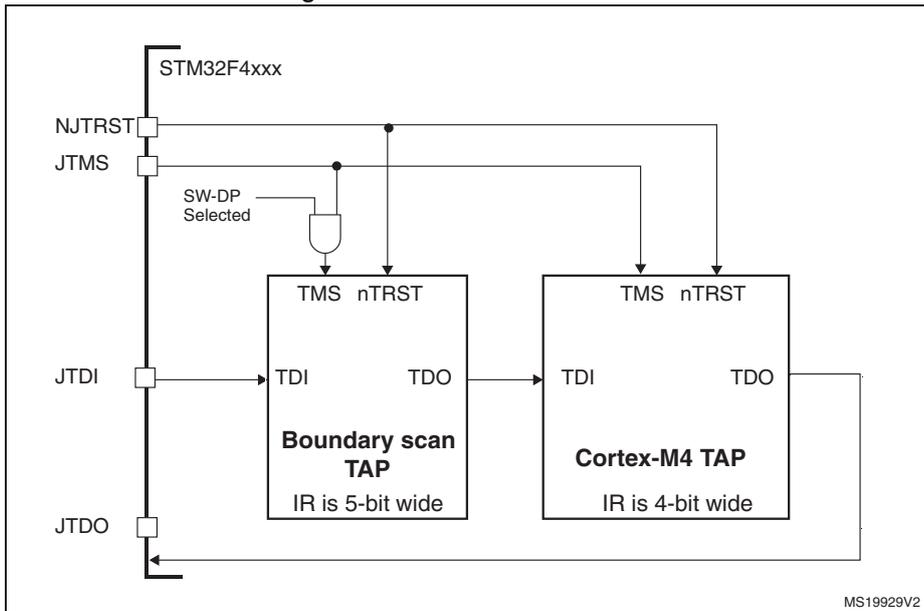
В STM32F4xx MCU есть два последовательно включённых JTAG TAP, сканер границ TAP (IR шириной 5-бит) и Cortex-M3 TAP (IR шириной 4-бит).

Доступ к TAP Cortex-M3 для отладки:

1. Сначала вдвигаем команду BYPASS сканера границ TAP.
2. Затем, для каждого сдвига IR, цепочка скана содержит 9 бит (=5+4) и должна быть вдвинута команда неиспользованного TAP с помощью команды BYPASS.
3. По каждому сдвигу данных, неиспользованный TAP, стоящий в режиме BYPASS, добавляет 1 лишний бит в цепочку скана данных.

**NB: Важно:** Поскольку SW включается JTAG последовательно, то сканер границ TAP автоматически отключается (JTMS высокий).

### Подключение JTAG TAP



## 38.6. ID коды и блокировка

Разработчикам инструментов рекомендуется блокировать их изделия по коду DEVICE ID, лежащему во внешней PVB памяти по адресу [0xE0042000](#).

### 38.6.1. ID код устройства MCU

ID содержит номер части ST MCU ревизию кристалла. Это часть компонента DBG\_MCU. Он доступен и портам отладки JTAG и SW и программе даже во время сброса MCU.

Отладчики должны использовать только [DEV\\_ID\[11:0\]](#).

#### DBGMCU\_IDCODE

Адрес: [0xE004 2000](#)

Только чтение, доступ 32 бита.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
REV_ID[15:0]															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
Reserved				DEV_ID[11:0]											
				г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г

— Биты 31:16      **REV\_ID[15:0]:** Ревизия

STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx:

0x1000 = Ревизия A

0x1001 = Ревизия Z

0x1003 = Ревизия 1

0x1007 = Ревизия 2

0x100F = Ревизия Y и 4

STM32F42xxx и STM32F43xxx:

0x1000 = Ревизия А

0x1003 = Ревизия Y

0x1007 = Ревизия 1

0x2001 = Ревизия 3, 4, 5 и В

0x2007 = Ревизия 4, 5 и В

- Биты 15:12 Резерв, не трогать.
- Биты 11:0 **DEV[15:0]**: Идентификатор устройства  
STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx: 0x413.  
STM32F42xxx и STM32F43xxx: 0x419

### 38.6.2. Сканер границ TAP (BSC)

#### ID код JTAG

- 0x06413041 для STM32F405xx/07xx и STM32F415xx/17xx
- 0x06419041 для STM32F42xxx и STM32F43xxx devices

### 38.6.3. Cortex-M4 с FPU TAP

Cortex-M4 JTAG ID код неизменяемый, доступен только по JTAG DP, равен 0x4BA00477.

### 38.6.4. Cortex-M4 JEDEC-106 ID код

Он лежит в 4KB таблице ROM на внутренней шине PPB по адресу 0xE00FF000\_0xE00FFFFFF.  
Доступен по JTAG DP, SW DP и программе.

## 38.7. Порт JTAG DP

Это стандартная машина состояний JTAG с 4-бит регистром команд (IR) и 4 регистрами данных.

Таблица 300. Регистры данных JTAG DP

IR(3:0)	Регистр	Детали
1111	BYPASS [1 бит]	—
1110	IDCODE [32 бита]	ID CODE = 0x4BA00477 (Cortex-M4 with FPU r0p1 ID Code)
1010	DPACC [35 бит]	Регистр доступа к порту отладки, инициализирует порт и разрешает доступ к регистрам. — При передаче данных IN: Биты 34:3 = DATA[31:0] = 32-бит данные для запроса записи Биты 2:1 = A[3:2] = 2-бит адрес регистра порта отладки. См. <i>Таблицу 220</i> . Бит 0 = RnW = Запрос чтения (1) или записи (0). — При передаче данных OUT: Биты 34:3 = DATA[31:0] = 32-бит данные для запроса чтения Биты 2:0 = ACK[2:0] = 3-бит Подтверждения: 010 = OK/FAULT 001 = WAIT OTHER = резерв
1011	APACC [35 бит]	Регистр доступа к порту доступа, инициализирует порт и разрешает доступ к регистрам. — При передаче данных IN: Биты 34:3 = DATA[31:0] = 32-бит данные для запроса записи Биты 2:1 = A[3:2] = 2-бит адрес регистра AP. Бит 0 = RnW = Запрос чтения (1) или записи (0). — При передаче данных OUT: Биты 34:3 = DATA[31:0] = 32-бит данные для запроса чтения Биты 2:0 = ACK[2:0] = 3-бит Подтверждения: 010 = OK/FAULT 001 = WAIT OTHER = резерв Регистров AP много (см. АНВ-AP) они адресуются комбинацией: — значения A[3:2] — текущего значения регистра DP SELECT
1000	ABORT [35 бит]	Аборт-регистр — Биты 31:1 = Резерв — Бит 0 = DAPABORT: запись 1 делает аборт DAP.

Таблица 301. 32-бит регистры порта отладки по адресу A[3:2]

Адрес	A[3:2]	Описание
0x0	00	Резерв, не трогать.
0x4	01	Регистр DP CTRL/STAT для: – Запроса включения питания системы или отладки – Конфигурации передач доступа к AP – Управление сравнением и проверкой вталкивания. – Чтения некоторых флагов (переполнение, подтверждения включения)
0x8	10	Регистр DP SELECT для выбора порта доступа и 4-слов окна регистров: – Биты 31:24: APSEL: выбор текущего AP – Биты 23:8: резерв – Биты 7:4: APBANKSEL: выбор 4-слов окна регистров текущего AP – Биты 3:0: резерв
0xC	11	Регистр DP RDBUFF для получения результата последовательности операций (без запроса новой операции JTAG-DP)

## 38.8. Порт SW DP

### 38.8.1. Введение в протокол SW

Имеет две линии:

- SWCLK: такты от хоста
- SWDIO: двунаправленная

Протокол имеет два банка регистров (DPACC и APACC) для чтения и записи.

Биты передаются начиная с младшего.

Линия SWDIO должна иметь внешнюю подпорку на плате (рекомендуется 100 КΩ).

При каждом изменении направления SWDIO вставляется задержка переключения. Обычно это время одного бита, зависит от частоты SWCLK.

### 38.8.2. Последовательность протокола SW

Состоит из трёх фаз:

1. Пакет запроса (8 бит) от хоста
2. Ответ подтверждения (3 бита) для хоста
3. Передача данных (33 бита) от или для хоста

Таблица 302. Пакет запроса (8-бит)

Бит	Имя	Описание
0	Start	Должен быть "1"
1	APnDP	0: DP, 1: AP
2	RnW	0: Запрос записи 1: Запрос чтения
4:3	A[3:2]	Поле адреса регистров DP или AP (см. Таблицу 220.)
5	Parity	Бит чётности
6	Stop	0
7	Park	Не выдаётся хостом. Должен читаться "1" из-за подпорки

Пакет запроса всегда сопровождается задержкой переключения (обычно 1 бит).

Таблица 303. Ответ ACK (3 бита)

Бит	Имя	Описание
0..2	ACK	001: FAULT 010: WAIT 100: OK

Ответ ACK должен сопровождаться задержкой переключения для передачи READ или при получении ответа WAIT или FAULT.

Таблица 304. Передача DATA (33 бита)

Бит	Имя	Описание
0..31	WDATA RDATA	Данные записи или чтения
32	Parity	Бит чётности для 32 битов данных

Передача DATA должна сопровождаться задержкой переключения только для передачи READ.

### 38.8.3. Машина состояний SW-DP (сброс, простой, ID код)

Код ID машины состояний SW-DP соответствует стандарту JEP-106 и равен **0x2BA01477**.

**NB:** Пока устройство читает ID код, машина состояний SW-DP неактивна.

- Машина идёт в состояние RESET после сброса по питанию, после переключения DP из JTAG в SWD или после более чем 50 тактов высокого состояния линии
- Машина идёт в состояние IDLE если линия низкая не менее двух тактов после состояния RESET.
- После состояния RESET при входе в IDLE надо сначала **обязательно** выполнить READ к регистру DP-SW ID CODE. На другой запрос устройство выдаст ответ FAULT.

### 38.8.4. Доступ чтения/записи DP и AP

- Чтение DP не постируется: ответ может быть немедленным (ACK=OK) или задержанным (ACK=WAIT).
- Чтение AP постируется, то есть результат возвращается в следующей передаче. Если следующее обращение это не доступ к AP, то результат надо получить из регистра DP-RDBUFF. Флаг успешного чтения READOK в регистре DP-CTRL/STAT обновляется по каждому запросу чтения из AP или из RDBUFF.
- У SW-DP есть буфер записи (для обоих DP или AP). Если он полон, то устройство отвечает "WAIT" за исключением чтения IDCODE или CTRL/STAT или записи ABORT.
- Из-за асинхронности доменов SWCLK и HCLK после передачи бита чётности операции записи нужны два дополнительных такта SWCLK низкого состояния линии (состояние IDLE). Это особенно важно при записи запроса включения питания CTRL/STAT. Иначе следующая передача будет сбойной.

### 38.8.5. Регистры SW DP

Доступ к ним идёт при APnDP=0

Таблица 305. Регистры SW DP

A[3:2]	R/W	Бит CTRLSEL регистра SELECT	Регистр	Заметки
0	Read	-	IDCODE	Код производителя не ST code. 0x2BA01477 (это SW-DP)
0	Write	-	ABORT	-
1	Read/ Write	0	DP- CTRL/STAT	Назначение: – запрос включения питания системы или отладки – конфигурация передач для доступа к AP – управление сравнением и проверкой вталкивания. – чтение некоторых флагов(переполнение, подтверждения включения)
1	Read/ Write	1	WIRE CONTROL	Для управления физическим протоколом (вроде длины задержки)
10	Read	-	READ RESEND	Повторная передача данных без повторения запроса AP.
10	Write	-	SELECT	Выбор текущего порта доступа и активного окна регистров
11	Read/ Write	-	READ BUFFER	Чтение буфера после предыдущего запроса чтения AP

### 38.8.6. Регистры SW AP

Регистры доступны при APnDP=1

Регистров AP много (см. АНВ-АР), адресуются они с помощью:

- Значения A[3:2]
- Текущего значения регистра DP SELECT

### 38.9. АНВ-АР (порт доступа к АНВ) - для JTAG-DP и SW-DP

Свойства:

- Доступ к системе не зависит от состояния процессора.
- АНВ-АР доступен и SW-DP и JTAG-DP.
- АНВ-АР является ведущим АНВ на Матрице Шин. Отсюда, ему доступны все шины данных (Dcode Bus, System Bus, внутренняя и внешняя шина PPB), кроме шины ICode.
- Поддерживаются Bitband-передачи.
- Передачи АНВ-АР минуют FPB.

Адрес 32-бит регистров АНВ-АР 6-битный (до 64 слов или 256 байт) и состоит из:

с) Биты [7:4] = биты[7:4] APBANKSEL регистра DP SELECT

d) Биты [3:2] = 2 бита адреса из A[3:2] из 35-бит пакета запроса SW-DP.

АНВ-АР Cortex-M4 имеет 9 x 32-бит регистров:

**Таблица 306. Регистры Cortex-M4 АНВ-АР**

Смещение адреса	Имя регистра	Замечания
0x00	Управление и статус АНВ-АР	Управление и статус передач АНВ
0x04	Адрес передачи АНВ-АР	—
0x0C	Данные чтения/записи АНВ-АР	—
0x10	Банк данных 0 АНВ-АР	Прямое отображение 4 выровненных слов данных без изменения регистра Адреса Передачи.
0x14	Банк данных 1 АНВ-АР	
0x18	Банк данных 2 АНВ-АР	
0x1C	Банк данных 3 АНВ-АР	
0xF8	Адрес ROM отладки АНВ-АР	Базовый адрес интерфейса отладки
0xFC	Регистр ID АНВ-АР	—

### 38.10. Отладка ядра

Она доступна по регистрам отладки через порт АНВ-АР. Процессор может обращаться к ним по внутренней шине PPB. Их четыре:

**Таблица 307. Регистры отладки ядра**

Регистр	Описание
DHCSR	32-бит регистр статуса и управления пошаговой отладки ядра.
DCRSR	17-бит регистр выбора регистра ядра.
DCRDR	32-бит регистр данных из/для регистра ядра.
DEMCR	32-бит регистр отладки исключений и мониторинга, содержит бит <b>TRCENA</b> разрешения TRACE.

**NB: Важно:** эти регистры сбрасываются только по включению питания.

Для Остановки по сбросу надо:

- поставить бит 0 (**VC\_CORRESET**) регистра **DEMCR**.
- поставить бит 0 (**C\_DEBUGEN**) регистра **DHCSR**.

### 38.11. Отладка под сбросом системы

Источники сброса системы:

- POR (включение питания) выставляет RESET по каждому включению питания.
- Внутренний сторожевой таймер
- Программный сброс
- Внешний сброс

Cortex-M4 различает сброс отладки (обычно PORRESETn) и другой (SYSRESETn). То есть отладчик может подключиться во время сброса, остановив ядро при чтении вектора сброса. Тогда хост освобождает системный сброс и ядро останавливается без выполнения команды. Кроме того, под системным сбросом можно ставить любые функции отладки.

**NB:** Настоятельно рекомендуется ставить контрольную точку вектора сброса под системным сбросом.

## 38.12.FPB (Точка патча Flash)

Блок FPB:

- реализует аппаратные контрольные точки
- направляет команды и данные из пространства кода в системное пространство. Так можно исправлять ошибки в пространстве кода.

Использование Программного патча и Аппаратных точек взаимно исключают.

FPB содержит:

- 2 компаратора литералов для чтения из пространства кода и направления в пространство системы.
- 6 компараторов команд для выборки из пространства кода. Их можно использовать для переключения в соответствующее пространство системы или выдачи команды контрольной точки.

## 38.13.DWT (Запуск точки осмотра данных)

Блок DWT состоит из 4 компараторов. Они конфигурируются как:

- аппаратная контрольная точка
- запуск ETM
- читатель PC
- читатель адреса данных

Для профилирования DWT имеет счётчики:

- Тактов
- Вложенных команд
- Блоков операций загрузки /записи (LSU)
- Тактов сна
- CPI (тактов на команду)
- Прерываний

## 38.14.ITM (Макроячейка инструментальной трассировки)

### 38.14.1.Общее описание

ITM поддерживает трассировку ОС и программных событий в стиле *printf*. ITM выдаёт пакеты:

- **Software trace.** Программа может писать в регистр стимула ITM.
- **Hardware trace.** Пакеты создаёт DWT, а выдаёт ITM их.
- **Time stamping.** Метки времени выдаются относительно пакетов. Для этого в ITM есть 21-бит счётчик. Считает он такты Cortex-M3 или выходные такты от *Serial Wire Viewer* (SWV).

Пакеты от ITM выдаются TPIU (Trace Port Interface Unit). Форматтер TPIU добавляет свои пакеты (см. TPIU) и выводит полную последовательность пакетов хосту отладчика.

При использовании ITM бит **TRCEN** в регистре **DEMCR** должен стоять.

### 38.14.2.Пакеты меток времени, синхронизации и переполнения

Пакеты меток времени содержат время, общее управление и синхронизацию. Они используют счётчик меток времени (21 бит) с возможным предделителем, который сбрасывается по каждой выдаче метки. Он тактируется от тактов CPU или SWV.

Пакет синхронизации состоит из 6 байтов `0x80_00_00_00_00_00`, которые передаются TPIU как `00 00 00 00 00 80` (младший бит вперёд).

Пакет синхронизации управляет пакетами меток, он выдаётся по каждому запуску DWT.

Для этого DWT должен запускать ITM: стоит `CYCCNTENA` в регистре управления DWT. Кроме того, должен стоять бит `SYNCENA` регистре управления ITM.

Если бит `SYNCENA` не стоит, то DWT выдаёт запуск синхронизации TPIU, который посылает только пакеты синхронизации TPIU, но не пакеты синхронизации ITM.

Пакет переполнения состоит из специальных пакетов меток времени, извещающих о том, что данные писались в полный FIFO.

**Таблица 308. Главные регистры ITM**

Адрес	Регистр	Детали
@E0000FB0	Блокировка доступа к ITM	Запись <code>0xC5ACCE55</code> разрешает запись в другие регистры ITM
@E0000E80	Управление трассировкой ITM	Биты 31-24 = всегда 0
		Бит 23 = Занят
		Биты 22-16 = 7-бит ATB ID источника данных трассировки.
		Биты 15-10 = всегда 0
		Биты 9:8 = TSPrescale = Предделитель меток времени
		Биты 7-5 = Резерв
		Бит 4 = SWOENA = Разрешить такты SWV для меток времени.
		Бит 3 = DWTENA: Разрешить Стимул DWT
		Бит 2 = SYNCENA: 1 разрешает DWT выдавать запуск синхронизации TPIU для выдачи пакетов синхронизации.
		Бит 1 = TSENA (Разрешение меток времени)
Бит 0 = ITMENA: Глобальный бит разрешения ITM		
@E0000E40	Привилегии трассировки ITM	Бит 3: маска разрешения портов трассировки 31:24
		Бит 2: маска разрешения портов трассировки 23:16
		Бит 1: маска разрешения портов трассировки 15:8
		Бит 0: маска разрешения портов трассировки 7:0
@E0000E00	Разрешение трассировки ITM	Каждый бит разрешает один порт Стимула для выдачи трассировки.
@E0000000-E000007C	Регистры портов Стимула 0-31	Запиши 32-бит данные в выбранный порт Стимула (их 32) для его трассировки.

#### Пример конфигурации

Выводим простое число в TPIU:

- Организуем TPIU и назначаем TRACE I/O записью в `DBGMCU_CR`
- Пишем `0xC5ACCE55` в регистр блокировки ITM
- Пишем `0x00010005` в регистр управления трассировкой ITM для включения ITM с разрешённым Sync и ATB ID, отличным от `0x00`
- Пишем `0x1` в регистр разрешения трассировки ITM для включения порта Стимула 0
- Пишем `0x1` в регистр привилегий трассировки ITM для снятия маски портов Стимула 7:0

- Пишем выводимое число в порт Стимула, регистр 0

## 38.15.ETM (Встроенная макроячейка трассировки)

### 38.15.1.Общее описание

ETM позволяет отследить выполнение программы. За данными следят через компонент DWT макроячейки ITM, за командами через ETM.

ETM передаёт информацию пакетами по запуску от встроенных ресурсов. Эти ресурсы программируются независимо, источник запуска определяется регистром События запуска (0xE0041008). Это может быть простым событием (от компаратора адреса) или логическим уравнением 2 событий. Источник запуска это один из 4 компараторов модуля DWT. Отслеживаются события:

- Совпадение такта
- Совпадение адреса данных

ETM выдаёт пакеты TPIU. Форматтер TPIU добавляет свои пакеты и выдаёт полную последовательность пакетов отладчику хоста.

### 38.15.2.Протокол сигналов ETM и типы пакетов

Эта часть описана в главе 7 документа *ETMv3 Signal Protocol of the Arm IHI 0014N*.

### 38.15.3.Главные регистры ETM

Таблица 309. Главные регистры ETM

Адрес	Регистр	Детали
0xE0041FB0	Блокировка доступа ETM	Запись 0xC5ACCE55 разрешает запись в другие регистры ETM.
0xE0041000	Управление ETM	Управление общими операциями ETM.
0xE0041010	Статус ETM	Информация о текущем статусе трассировки и логике запуска.
0xE0041008	Событие запуска ETM	Определяет событие запуска.
0xE004101C	Компаратор трассировки ETM	Выбирает компаратор.
0xE0041020	Событие трассировки ETM	Определяет событие трассировки.
0xE0041024	Старт/Стоп трассировки ETM	Определяет события Старта и Стопа трассировки.

### 38.15.4.Пример конфигурации ETM

Выводим простое число в TPIU:

- Конфигурируем TPIU и разрешаем I/O\_TRACEN для назначения TRACE I/O.
- Пишем 0xC5AC CE55 в регистр ETM Lock Access для записи а регистры ITM
- Пишем 0x0000 1D1E в регистр управления ETM (конфигурируем трассировку)
- Пишем 0x0000 406F в регистр события запуска ETM (выбираем событие)
- Пишем 0x0000 006F в регистр разрешения события ETM (выбираем событие start/stop)
- Пишем 0x0000 0001 в регистр Start/stop ETM (включаем трассировку)
- Пишем 0x0000191E в регистр управления ETM (конец конфигурации)

## 38.16.Компонент отладки MCU (DBGMCU)

Он поддерживает :

- Режимы пониженного питания
- Управление тактированием таймеров, сторожевых таймеров, I<sup>2</sup>C и bxCAN в контрольных точках
- Назначение ножек трассировки

### 38.16.1.Поддержка отладки в режимах пониженного питания

В эти режимы попадают после команд WFI и WFE. Их несколько.

Ядро не позволяет при отладке выключать FCLK или HCLK. Для отладки ставим регистры конфигурации:

- В режиме Сна отладчик заранее ставит бит `DBG_SLEEP` в регистре `DBGMCU_CR`. Так HCLK запитывается от FCLK.
- В режиме Остановка отладчик заранее ставит бит `DBG_STOP`. Так FCLK и HCLK запитываются от внутреннего RC генератора.

### 38.16.2. Поддержка отладки для таймеров, сторожевиков, bxCAN и I<sup>2</sup>C

Надо решить будут ли таймеры работать внутри контрольной точки:

- Могут считать. Обычно это нужно при ШИМ управлении моторами и т.п.
- Не могут считать. Это надо сторожевым таймерам.

Для bxCAN можно выбрать блокировку обновления регистра приёма.

Для I<sup>2</sup>C можно выбрать блокировку таймаута SMBUS.

У остановленных таймеров (`DBG_TIMx_STOP = 1`) с инверсными выходами, они выключены (как будто снят бит `MOE`).

### 38.16.3. Регистр конфигурации отладки MCU

Это относится к поддержке:

- Режимов пониженного питания
- Таймеров и сторожевиков and
- bxCAN
- Назначения ножек трассировки

Регистр `DBGMCU_CR` лежит на внешней шине PPB по адресу `0xE0042004`

Он асинхронно сбрасывается PORESET (не системным). Отладчик может писать в него под системным сбросом. Если хост отладчика не поддерживает этих функций, то это можно делать программно.

#### DBGMCU\_CR register

Адрес: `0xE004 2004`

PORESET: `0x0000 0000`

Доступен только словами (32 бита)

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	
Reserved																
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
Reserved								TRACE_MODE [1:0]		TRACE_IOEN		Reserved		DBG_STANDBY	DBG_STOP	DBG_SLEEP
								rw	rw	rw			rw	rw	rw	

- Биты 31:8 Резерв, не трогать.
- Биты 7:5 **TRACE\_MODE[1:0]** и **TRACE\_IOEN**: Назначение ножек трассировки
  - `TRACE_IOEN=0`:  
TRACE\_MODE=xx: TRACE ноги не назначены (по умолчанию)
  - `TRACE_IOEN=1`:
    - `TRACE_MODE=00`: Назначения TRACE для асинхронного режима
    - `TRACE_MODE=01`: Назначения TRACE для синхронного режима с `TRACEDATA=1`
    - `TRACE_MODE=10`: Назначения TRACE для синхронного режима с `TRACEDATA=2`
    - `TRACE_MODE=11`: Назначения TRACE для синхронного режима с `TRACEDATA=4`
- Биты 4:3 Резерв, не трогать.
- Бит 2 **DBG\_STANDBY**: Режим Standby отладки
  - 0: (`FCLK=Off`, `HCLK=Off`) Вся цифровая часть отключена.  
Для программы выход из Standby равен выбору вектора сброса (кроме битов статуса)
  - 1: (`FCLK=On`, `HCLK=On`) Цифровая часть запитана, FCLK и HCLK кормятся от внутреннего RC генератора. При выходе из Standby MCU выдаёт системный сброс.
- Бит 1 **DBG\_STOP**: Режим Stop отладки

0: (FCLK=Off, HCLK=Off) Все такты, включая HCLK и FCLK отключены. Выход из STOP равен выходу после RESET (CPU тактируется от внутреннего 8 MHz RC генератора (HSI)).

1: (FCLK=On, HCLK=On) FCLK и HCLK питаются от внутреннего RC генератора.

В обоих случаях при выходе из STOP надо восстановить нормальное тактирование

— **Бит 0** **DBG\_SLEEP**: Режим Sleep отладки

0: (FCLK=On, HCLK=Off) FCLK кормится системными тактами, HCLK выключен. Контроллер тактов не сбрасывается.

1: (FCLK=On, HCLK=On) HCLK и FCLK получают системные такты (как заповедано Программой).

### 38.16.4.Регистр заморозки APB1 MCU (DBGMCU\_APB1\_FZ)

Регистр **DBGMCU\_APB1\_FZ** определяет остановку периферии APB1 при остановленном ядре, лежит на внешней шине PPB по адресу **0xE004 2008**

Он асинхронно сбрасывается PORESET (не системным). Отладчик может писать в него под системным сбросом.

Адрес: **0xE004 2008**

PORESET: **0x0000 0000**

Доступен только словами (32 бита)

Reserved										DBG_CAN2_STOP		DBG_CAN1_STOP		Reserved			DBG_I2C3_SMBUS_TIMEOUT			DBG_I2C2_SMBUS_TIMEOUT		DBG_I2C1_SMBUS_TIMEOUT		Reserved																	
										rw		rw					rw			rw		rw																			
Reserved															DBG_IWDG_STOP		DBG_WWDG_STOP		DBG_RTC_STOP		Reserved			DBG_TIM14_STOP		DBG_TIM13_STOP		DBG_TIM12_STOP		DBG_TIM7_STOP		DBG_TIM6_STOP		DBG_TIM5_STOP		DBG_TIM4_STOP		DBG_TIM3_STOP		DBG_TIM2_STOP	
															rw		rw					rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw		rw					

0: Как обычно

1: Заморозка

— **Биты 31:27** Резерв, не трогать.

— **Бит 26** **DBG\_CAN2\_STOP**: Регистры приёмника CAN2 при остановленном ядре

— **Бит 25** **DBG\_CAN1\_STOP**: Регистры приёмника CAN1 при остановленном ядре

— **Бит 24** Резерв, не трогать.

— **Бит 23** **DBG\_I2C3\_SMBUS\_TIMEOUT**: Таймаут SMBUS

— **Бит 22** **DBG\_I2C2\_SMBUS\_TIMEOUT**: Таймаут SMBUS

— **Бит 21** **DBG\_I2C1\_SMBUS\_TIMEOUT**: Таймаут SMBUS

— **Биты 20:13** Резерв, не трогать.

— **Бит 12** **DBG\_IWDG\_STOP**: сторожевик IWDG

— **Бит 11** **DBG\_WWDG\_STOP**: сторожевик WWDG

— **Бит 10** **DBG\_RTC\_STOP**: Таймер RTC

— **Бит 9** Резерв, не трогать.

— **Биты 8:0** **DBG\_TIMx\_STOP**: Таймеры TIMx (x=2..7, 12..14)

0: Как обычно

1: Заморозка, выходы выключены.

### 38.16.5. Регистр заморозки APB2 MCU (DBGMCU\_APB2\_FZ)

Регистр `DBGMCU_APB2_FZ` определяет остановку периферии APB2 при остановленном ядре, лежит на внешней шине PPB по адресу `0xE004 200C`

Он асинхронно сбрасывается PORESET (не системным). Отладчик может писать в него под системным сбросом.

Адрес: `0xE004 200C`

PORESET: `0x0000 0000`

Доступен только словами (32 бита)

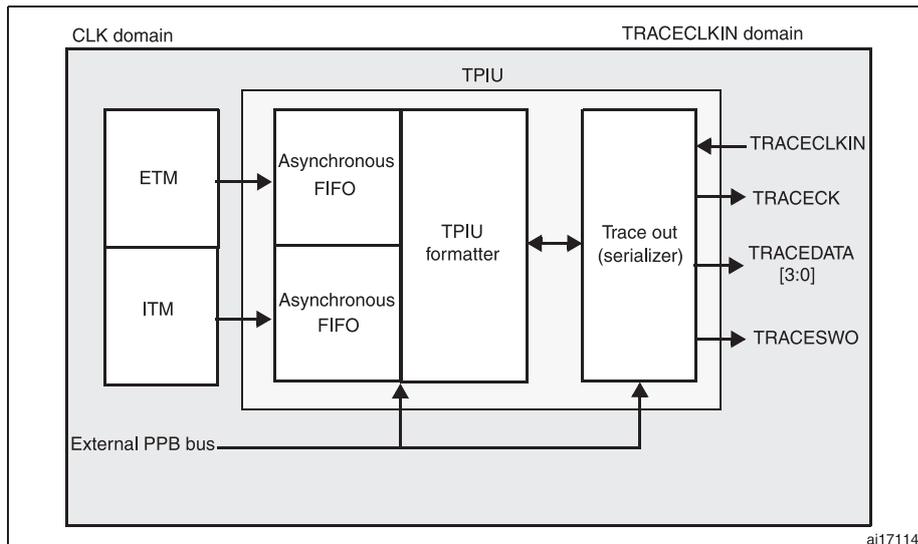
Reserved															DBG_TIM11_STOP	DBG_TIM10_STOP	DBG_TIM9_STOP
															rw	rw	rw
31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16		
Reserved															DBG_TIM8_STOP	DBG_TIM1_STOP	
															rw	rw	
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0		

- **Биты 31:19** Резерв, не трогать.
- **Биты 18:16** **DBG\_TIMx\_STOP**: Таймеры **TIMx** (x=11..9)
  - 0: Как обычно
  - 1: Заморозка, выходы выключены
- **Биты 15:2** Резерв, не трогать.
- **Биты 1:0** **DBG\_TIMx\_STOP**: Таймеры **TIMx** (x=8, 1)
  - 0: Как обычно
  - 1: Заморозка, выходы выключены.

## 38.17. TPIU (Блок интерфейса порта трассировки)

### 38.17.1. Введение

TPIU это мост для данных от ITM и ETM. Выходной поток данных включает ID источника трассировки и отправляется *анализатору порта трассировки (TPA)*. Тут мы имеем простенький TPIU, специальную версию CoreSight TPIU.



### 38.17.2. Назначение ног TRACE

- Асинхронный режим

Ему нужна 1 дополнительная нога, она есть всегда. Доступен только в режиме SW (не в JTAG).

Таблица 310. Асинхронная нога TRACE

Имя ножки TPIU	Type	Description	STM32F10xxx pin assignment
TRACESWO	O	TRACE Async Data Output	PB3

- Синхронный режим

Здесь нужны от 2 до 6 дополнительных ног, они есть только в больших корпусах. Доступен в режимах JTAG и SW.

**Таблица 311. Синхронные ноги TRACE**

Имя ножки TPIU	Тип	Description	Нога
TRACECK	O	TRACE Clock	PE2
TRACED[3:0]	O	TRACE Sync Data Outputs Can be 1, 2 or 4.	PE[6:3]

### Назначение ножек TRACE TPIU

По умолчанию, эти ножки не назначены. Они назначаются битами `TRACE_IOEN` и `TRACE_MODE` в регистре конфигурации отладки MCU. Это выполняет хост. Число ног зависит от режима работы (асинхронный или синхронный).

- асинхронный режим: 1 дополнительная нога
- синхронный режим: от 2 до 5 ног, в зависимости от размера регистра порта (1, 2 или 4):
  - TRACECK
  - TRACED(0) при размере порта 1, 2 или 4
  - TRACED(1) при размере порта 2 или 4
  - TRACED(2) при размере порта 4
  - TRACED(3) при размере порта 4

Хост назначает ноги TRACE битами `TRACE_IOEN` и `TRACE_MODE[1:0]` регистра `DBGMCU_CR`.

Он лежит на внешней шине PPB и сбрасывается PORESET, отладчик может писать всего под системным сбросом.

**Таблица 312. Гибкое назначение ног TRACE**

DBGMCU_CR		Режим	Нога TRACE IO					
TRACE_IOEN	TRACE_MODE [1:0]		PB3 /JTDO/ TRACESWO	PE2/ TRACECK	PE3 / TRACED[0]	PE4 / TRACED[1]	PE5 / TRACED[2]	PE6 / TRACED[3]
0	XX	No Trace	Свободно <sup>1</sup>	-				
1	0	Асинхрон.	TRACESWO	-	-	Свободно <sup>1</sup>		
1	1	Синхр. 1 бит	Свободно <sup>1</sup>	TRACECK	TRACED[0]	-	-	-
1	10	Синхр. 2 бита		TRACECK	TRACED[0]	TRACED[1]	-	-
1	11	Синхр. 4 бита		TRACECK	TRACED[0]	TRACED[1]	TRACED[2]	TRACED[3]

1. Свободна в режиме SW. В режиме JTAG назначена JTDO.

**NB:** По умолчанию вход тактов TPIU (`TRACECLKIN`) замкнут на GND. Он подключается к HCLK через 2 такта после установки бита `TRACE_IOEN`.

Отладчик ставит режим трассировки в битах `PROTOCOL[1:0]` регистра `SPP_R` TPIU.

- `PROTOCOL=00`: Синхронный
- `PROTOCOL=01` или `10`: SW (Manchester или NRZ) (асинхронный). По умолчанию - `01`

Размер порта TRACE пишется в биты[3:0] регистра `CPSPS_R`:

- `0x1` — 1 нога (по умолчанию)
- `0x2` — 2 ноги
- `0x8` — 4 ноги

### 38.17.3.Форматтер TPIU

Он выводит данные 16-байт фреймами:

- 7 байтов данных
- 8 байтов, содержащих:
  - 1 бит (младший) индикатор байта DATA ('0) или ID ('1).
  - 7 битов (старшие) с данными или ID источника.
- 1 вспомогательный байт в котором 1 бит соответствует 1 байту из предыдущих 8:

- для байта с данными это бит 0 данных.
- для байта со сменой ID бит показывает, что ID change меняется.

#### 38.17.4.Пакеты синхронизации фреймов TPUI

TPUI выдаёт два типа пакетов синхронизации:

- Пакет Синхронизации Фреймов (пакет Синхронизации Полным Словом)  
Это слово: `0x7F_FF_FF_FF` (младший бит выдаётся первым). Оно больше нигде не появляется, источника с ID `0x7F` нету.  
Он периодически выдаётся *между* фреймами. В непрерывном режиме TPA их выбрасывает.
- Пакет Синхронизации Полу-словом  
Это полу-слово: `0x7F_FF` (младший бит выдаётся первым).  
Он периодически выдаётся *между* или *внутри* фреймов.  
Выдаётся в непрерывном режиме, показывая TPA, что TRACE порт стоит в режиме IDLE (считывать TRACE не надо). TPA его выбрасывает.

#### 38.17.5.Передача пакета синхронизации фреймов

Регистра Счётчика Синхронизации в TPIU нет и запуск синхронизации выдаёт DWT.

Пакет фрейма синхронизации (`0x7F_FF_FF_FF`) выдаётся:

- после каждого снятия сброса TPIU. Он снимается синхронно с передним фронтом такта TRACECLKIN. То есть выдаётся при стоящем бите `TRACE_IOEN` регистра `DBGMCU_CFG`. В этом случае за словом `0x7F_FF_FF_FF` не следует форматированный пакет.
- по каждому запуску DWT (DWT уже сформирован). Вариантов два:
  - Если бит `SYNENA` ИТМ снят, то выдаётся только слово `0x7F_FF_FF_FF` без форматированного пакета за ним.
  - Если бит `SYNENA` ИТМ стоит, то последуют пакеты синхронизации ИТМ (`0x80_00_00_00_00_00`), форматированные TPUI (добавлен ID источника).

#### 38.17.6.Синхронный режим

Данные могут выдаваться по 4, 2 или 1 ножкам: TRACED(3:0) Для отладчика подаются такты (TRACECK), которые подключаются к HCLK только при работе TRACE.

**NB:** В этом режиме стабильность тактов не нужна.

TRACE I/O (включая TRACECK) управляются передним фронтом TRACLKIN (равно HCLK). Отсюда частота TRACECK равна HCLK/2.

#### 38.17.7.Асинхронный режим

Это дешёвый вариант вывода через одну ножку TRACESWO. Полоса ограничена.

Ножка TRACESWO мультиплексируется с JTDO и доступна во всех корпусах STM32F10xxx.

Здесь нужна постоянная частота TRACECLKIN с точностью 5% для UART (NRZ) и 10% для Манчестерского кода.

#### 38.17.8.Подключение TRACECLKIN внутри STM32F4xx

Вход TRACECLKIN уже подключён к HCLK. То есть в асинхронном режиме надо использовать фреймы времени при стабильной частоте CPU.

**NB: Важно:** в асинхронном режиме остерегайтесь того, что:

MCU тактируется от внутреннего генератора RC. Под сбросом его частота отличается от частоты после снятия сброса. То есть под сбросом TPA не должен включать трассировку битом `TRACE_IOEN` поскольку время в пакетах синхронизации под сбросом и без него будет различаться.

#### 38.17.9.registers TPIU

Регистры TPIU APB доступны только при стоящем бите `TRCENA` в регистре `DEMCR`. Иначе всегда читаются нули (их вывод разрешает PCLK в TPIU).

Таблица 313. Важные регистры TPIU

Адрес	Регистр	Описание
0xE0040004	Размер текущего порта	Бит 0: Размер порта = 1 Бит 1: Размер порта = 2 Бит 2: Размер порта = 3, не поддерживается Бит 3: Размер порта = 4 Должен стоять только один бит. По умолчанию размер равен 1 (0x00000001)
0xE00400F0	Протокол выбранной ножки	Биты 1:0 = 00: Синхронный порт 01: SW вывод - Манчестер (по умолчанию) 10: SW вывод - NRZ 11: резерв
0xE0040304	Управление форматтером и сливом	Биты 31-9 = всегда '0 Бит 8 = TrgIn = индикация запуска, всегда '1 Биты 7-4 = всегда 0 Биты 3-2 = всегда 0 Бит 1 = EnFCont. У синхронного порта (в регистре протокола биты 1:0=00), этот бит всегда '1: форматтер разрешён в непрерывном режиме. В асинхронном режиме (в регистре протокола биты 1:0 < 00), этот бит ставится самостоятельно. Бит 0 = всегда 0 По умолчанию общее значение равно 0x102 <b>NB:</b> В синхронном режиме ножка TRACECTL наружу не выводится и форматтер всегда разрешён в непрерывном режиме - он вставляет пакеты идентификации источника.
0xE0040300	Статус форматтера и слива	В Cortex-M4 не используется, всегда читается как 0x00000008

### 38.17.10. Пример конфигурации

- Ставим бит **TRCENA** в регистре **DEMCR**
- В регистр размера порта TPIU пишем нужное число (по умолчанию там **0x1** для 1-бит порта)
- В регистр управления форматтером и сливом TPIU пишем **0x102** (значение по умолчанию)
- В регистре протокола TPIU выбираем синхронный или асинхронный протокол. Пример: **0x2** для асинхронного режима NRZ (как у UART)
- В регистр **DBGMCU** пишем **0x20** (бит **IO\_TRACEN**) для назначения TRACE I/O асинхронного режима. В это время выдаётся пакет синхронизации TPIU (**FF\_FF\_FF\_7F**)
- Конфигурируем ITM и пишем в регистр Стимула ITM для выдачи числа.

## 38.18. Карта регистров DBG

Addr.	Register	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
0xE004 2000	DBGMCU_IDCODE	REV_ID												Reserved						DEV_ID													
	Reset value <sup>(1)</sup>	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	
0xE004 2004	DBGMCU_CR	Reserved												Reserved						Reserved													
	Reset value	0												0						0													
0xE004 2008	DBGMCU_APB1_FZ	Reserved						DBG_CAN2_STOP	DBG_CAN1_STOP	Reserved	DBG_I2C3_SMBUS_TIMEOUT	DBG_I2C2_SMBUS_TIMEOUT	DBG_I2C1_SMBUS_TIMEOUT	Reserved						DBG_IWDG_STOP	DBG_WWDG_STOP	Reserved	DBG_RTC_STOP	DBG_TIM14_STOP	DBG_TIM13_STOP	DBG_TIM12_STOP	DBG_TIM7_STOP	DBG_TIM6_STOP	DBG_TIM5_STOP	DBG_TIM4_STOP	DBG_TIM3_STOP	DBG_TIM2_STOP	
	Reset value	0						0	0	0	0	0	0	0						0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0xE004 200C	DBGMCU_APB2_FZ	Reserved												DBG_TIM11_STOP	DBG_TIM10_STOP	DBG_TIM9_STOP	Reserved															DBG_TIM8_STOP	DBG_TIM1_STOP
	Reset value	0												0	0	0	0															0	0

## 39. Электронная сигнатура устройства

Хранится в Flash области памяти. Пишется производителем.

### 39.1. Регистр уникального ID устройства (96 бит)

Читать можно байтами, полусловами или словами и делать с ним что хочешь.

Базовый адрес: **0x1FFF 7A10**

Смещение адреса: **0x00**

Только чтение = **0xXXXX XXXX** от производителя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0	
UID(31:0)																																
r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r	r

— Биты 31:0

**UID(31:0):** координаты X и Y на подложке.

Смещение адреса: 0x04

Только чтение = 0xXXXX XXXX от производителя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
U_ID(63:48)															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
U_ID(47:32)															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г

- Биты 31:16      **UID(63:48)**: LOT\_NUM[23:0] Номер лота (ASCII)
- Биты 15:0      **UID(47:32)**: WAF\_NUM[7:0] Номер подложки (ASCII).

Смещение адреса: 0x08

Только чтение = 0xXXXX XXXX от производителя.

31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17	16
UID(95:80)															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г
15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
UID(79:64)															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г

- Биты 63:48      **UID(95:64)**: LOT\_NUM[55:24] Номер лота (ASCII)

## 39.2. Регистр размера памяти

### 39.2.1. Регистр размера Флэш-памяти

Базовый адрес: 0x1FFF 7A22

15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
F_SIZE															
г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г	г

- Биты 15:0      **F\_ID(15:0)**: Размер памяти от производителя в КБайтах, пример: 0x0400 = 1024 КБ.

Alles machen tru-la-la zusammen!